

Traspuesta y traza

Definición:

1) Dada una matriz $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, la matriz traspuesta $A^t \in \mathbb{R}^{n \times m}$ es aquella que tiene por columnas las filas de A .

Formalmente, si $A = (a_{ij})_{\substack{i=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$

$$\Rightarrow A^t = (a_{ji})_{\substack{j=1, \dots, n \\ i=1, \dots, m}}$$

Ej: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix} \Rightarrow A^t = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{pmatrix}$

Propiedades:

- $(A^t)^t = A$
- $(\alpha A)^t = \alpha A^t$
- $(A \cdot B)^t = B^t A^t$

Ejercicio: Hacer dem. de cada prop.

Para la propiedad del producto usar la definición del producto de matrices y la se traspuesta. (Ej 11 P 1)

2) La traza de una matriz A cuadrada ($\text{tr}(A)$) se define como la suma de los elementos de la diagonal.

$$A = (a_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$$

$$\Rightarrow \text{tr}(A) = a_{11} + a_{22} + \dots + a_{nn} = \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

Ej'': $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{tr}(A) = 1 + 5 + 9 = 15.$

Propiedades: $A, B \in \mathbb{K}^{n \times n}$

(matrices cuadradas de misma dimensión)

$$\bullet \text{tr}(A+B) = \text{tr}(A) + \text{tr}(B)$$

- $\text{tr}(\alpha A) = \alpha \text{tr}(A)$ • $\text{tr}(A^t) = \text{tr}(A)$
- $\text{tr}(A \cdot B) = \text{tr}(B \cdot A)$

Ejercicio: hacer una demostración de cada propiedad (Ej 11 P1).

Para la del producto usar definición del producto.

3) Una matriz A cuadrada se dice simétrica si es igual a su traspuesta.

$A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ es simétrica si $A = A^t$.

Propiedad: $A \cdot A^t$ y $A^t A$ son simétricos

Ejercicio: hacer una dem. de eso (ej

Matriz identidad e inversa

$$\text{Id}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{2 \times 2}$$

$$\text{Id}_{n \times n} = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{n \times n}$$

Inversa: Dada $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ una matriz cuadrada, A se dice invertible si existe una matriz $B \in \mathbb{K}^{n \times n}$:

$$A \cdot B = Id_{n \times n} = B \cdot A.$$

En este caso la matriz B es única, se le llama inversa de A y se la nota por A^{-1} .

¿Cómo se busca la inversa de una matriz?

Buscamos B: $A \cdot B = Id_{n \times n}$.

Si miramos esta igualdad por columna, buscamos B:

$$C_1(A \cdot B) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ es decir } A \cdot \underbrace{C_1(B)}_{\text{buscamos vector}} = e_1^t \quad \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

es decir, $C_1(B)$ es una solución de

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = e_1^t$$

Resolvemos la matriz ampliada

$$\left(A \mid \begin{matrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} \right)$$

Para la segunda columna

$$C_2(A \cdot B) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \text{ es decir } A \cdot \underbrace{C_2(B)}_{\text{buscamos vector}} = e_2^t$$
$$\text{buscamos vector } \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

es decir, $C_2(B)$ es una solución de

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = e_2^t$$

Resolvemos la matriz ampliada

$$\left(A \mid \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{matrix} \right).$$

y así ... para la columna n :

$$C_n(A \cdot B) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ es decir } A \cdot \underbrace{C_n(B)}_{\text{buscamos vector}} = e_n^t$$
$$\text{buscamos vector } \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

es decir $C_n(B)$ es una solución de

$$A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = e_n^t$$

Resolvemos la matriz ampliada

$$\left(A \mid \begin{matrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{matrix} \right)$$

Es decir, tenemos que resolver n -sistemas lineales $A \cdot x = e_i$ con $i=1 \dots n$. Escribimos todo junto

$$\left(A \mid \begin{matrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{matrix} \right), \text{ de esta manera}$$

cundo terminemos de triangular, si llegamos a:

$$\left(\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & \dots & 0 & b_{11} & \dots & b_{1n} \\ 0 & 1 & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & b_{m1} & \dots & b_{mn} \end{array} \right)$$

↓
acá tendremos
la columna 1
de B que buscáremos

↳ Acá tendremos
la columna n
de B que buscá-
remos.

\Rightarrow esa $B = (b_{ij})_{i,j=1,\dots,n}$ es la matriz que hace que $A \cdot B = \text{Id}$.

Si en cambio al hacer eliminación Gaussiana llegamos a una fila de ceros del lado izquierdo, tenemos que no existe la B buscada y por lo tanto la matriz A no es invertible.

Inversa a derecha y rango

Hasta aquí mostramos que dada una matriz cuadrada $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ si existe solución de $Ax = b$ para cualquier $b \in \mathbb{R}^n$, entonces podemos construir $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$: $A \cdot B = \text{Id}_{n \times n}$.

Pero sabemos que existe solución única de $Ax = b$ para cualquier b si y solo si al hacer operaciones permitidas de fila

llegamos a $(\tilde{A}|\tilde{b})$ escalonada que no tiene ninguna fila de ceros, o sea

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} \tilde{a}_{11} & * & \dots & * \\ 0 & \tilde{a}_{22} & \dots & * \\ 0 & 0 & \dots & * \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \tilde{a}_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{con } \tilde{a}_{ii} \neq 0.$$

$\forall i=1, \dots, n.$

Esto nos dice que

$$\text{rg}(\tilde{A}) = \dim \langle F_1(\tilde{A}), \dots, F_n(\tilde{A}) \rangle = n \text{ y}$$

$$\text{como } \langle F_1(A), \dots, F_n(A) \rangle = \langle F_1(\tilde{A}), \dots, F_n(\tilde{A}) \rangle$$

estos subespacios deben tener misma dim con lo cual

$$\text{rg}(A) = \dim \langle F_1(A), \dots, F_n(A) \rangle = n$$

luego, vemos que: Dado $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$

Existe $B \in \mathbb{K}^{n \times n}$: $A \cdot B = \text{Id}_{n \times n}$ si

y solo si $\text{rg}(A) = n.$

Veamos ahora que si existe B : $A \cdot B = \text{Id}_{n \times n}$ entonces existe C : $C \cdot A = \text{Id}_{n \times n}$ y además $B = C = A^{-1}.$

Supongamos que pudimos encontrar B :

$$AB = Id_{n \times n} \quad (\text{con la t\u00e9cnica que planteamos arriba}) \Rightarrow \text{rg}(A) = n$$

Vamos que existe C : $C \cdot A = Id_{n \times n}$.

Buscamos C : $C \cdot A = Id_{n \times n} \Rightarrow$ mirando ahora operaciones de fila, debe ser

$$F_i(CA) = F_i(C) \cdot A = e_i$$

\Rightarrow resolvemos los sistemas lineales:

$$\begin{aligned} X \cdot A &= e_i \\ \underbrace{X}_{X \in \mathbb{R}^{1 \times n}} &\text{ ser\u00e1 la fila } i \text{ de } C \end{aligned}$$

que transponiendo: $A^T x^T = e_i^T$

y como $\text{rg}(A^T) = \text{rg}(A) = n$ vemos que debe tener \u00fanica soluci\u00f3n para cada i y entonces podemos construir C : $CA = Id_{n \times n}$

Tenemos entonces $A \cdot B = Id$ y $C \cdot A = Id$

\Rightarrow multiplicando la 1^{er} ec. por C

a izquierda nos queda

$$C \cdot (A \cdot B) = C \cdot Id \Rightarrow \underbrace{(C \cdot A)}_{Id} \cdot B = C$$

$$\Rightarrow B = C.$$

hueso mostramos lo que queríamos.

Además, podemos concluir que

$$A \text{ invertible} \Leftrightarrow \text{rg}(A) = n.$$

Relación entre sistemas lineales e
invertibles:

Dada una matriz cuadrada $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$
son equivalentes:

- 1) El sistema $Ax = b$ tiene solución única para un b particular
- 2) El sistema $Ax = b$ tiene solución única para todo b .
- 3) A es invertible.

Dem:

1) \Rightarrow 2) Sea b fijo, al hacer eliminación de Gauss a la matriz ampliada $(A|b)$ llegamos a $(\tilde{A}|\tilde{b})$ donde

\tilde{A} no tiene ninguna fila de ceros.

De hecho al ser A cuadrada, llegamos a una matriz triangular inferior (con ceros debajo de la diagonal) y elementos de la diagonal no nulos.

Pero esto es independiente de quién sea el b que tome,

hueso para cualquier b tendremos lo mismo.

2) \Rightarrow 3).

Como hicimos antes, si tomamos

$Ax = e_i$ y resolvemos, cada solución única de este sistema es

la columna i de la matriz inversa.

3) \Rightarrow 1) Si A es invertible $\Leftrightarrow \exists A^{-1}$:

$$A^{-1} \cdot A = A \cdot A^{-1} = \text{Id}_{n \times n}$$

luego $x = A^{-1}b$ es una solución

de $Ax = b$ ya que $A \cdot (A^{-1}b)$

$$= (AA^{-1}) \cdot b = \text{Id}_{n \times n} \cdot b = b.$$

Además es única ya que si x es solución de manera que $Ax = b$

$$\Rightarrow \underbrace{A^{-1}(Ax)} = A^{-1} \cdot b$$

$$\Rightarrow x = A^{-1}b, \text{ es decir}$$

x debe ser $A^{-1} \cdot b$.

Determinante:

Queremos definir una función

$$G: \mathbb{R}^{n \times n} \longrightarrow \mathbb{R}$$

que me diga si una matriz es
invertible o no. Por ej. serviría algo así:

$$G(A) \neq 0 \Leftrightarrow A \text{ no invertible.}$$

Como ya sabemos la función

$$\det: \mathbb{K}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{K}$$

es lo que nos sirve ya que

$$\det(A) \neq 0 \Leftrightarrow A \text{ es invertible}$$

Recordemos:

$$1. \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$$

$$2. \det \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} = \text{por fila 1}$$

$$a_{11} \det \begin{pmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} - a_{12} \det \begin{pmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{pmatrix} + a_{13} \cdot \det \begin{pmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{pmatrix}$$

En general se define recursivamente

$$\det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} a_{ij} \det(A(i|j))$$

para cualquier $i=1, \dots, n$, donde

$A(i|j)$ = submatriz de A resultante de quitar fila i y columna j .

Este es el desarrollo por la fila i .
Se puede hacer también por columna.

Propiedades del determinante:

$$1) \det(I_{n \times n}) = 1$$

$$2) \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_i + F_j \\ \vdots \\ F_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_i \\ \vdots \\ F_n \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_j \\ \vdots \\ F_n \end{pmatrix}$$

$$3) \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ \alpha F_i \\ \vdots \\ F_m \end{pmatrix} = \alpha \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_i \\ \vdots \\ F_m \end{pmatrix}$$

$$4) \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_i \\ F_i \\ \vdots \\ F_m \end{pmatrix} = 0.$$

A las propiedades 2) 3) y 4) se las llama multilineal alternada por filas.

Se puede definir lo mismo por columnas.

Se puede probar que \det es la única aplicación $G: \mathbb{K}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{K}$ que satisface 1), 2), 3), 4).

Con esas propiedades alcanza para detectar si una matriz en $\mathbb{K}^{n \times n}$ es invertible o no ya que:

$A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ no invertible



$$\text{rg}(A) < n$$



alguna fila de A se escribe como comb. lineal de las otras



$$\det(A) = 0.$$

Idea de esto último: Si $A = \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_n \end{pmatrix}$ y por ejemplo $F_n = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i F_i$

$$\Rightarrow \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_{n-1} \\ F_n \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_{n-1} \\ \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i F_i \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_{n-1} \\ F_i \end{pmatrix} \stackrel{\text{Prop}}{=} 0$$

porque en $\begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_{n-1} \\ F_i \end{pmatrix}$ acá está F_i con $i=1 \dots n-1$

Prop se repite una fila

huello

$$\det(A) = 0.$$

Otras propiedades del det:

- Si A es triangular superior, es decir

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ 0 & \dots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & a_{nn} \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\det(A) = a_{11} \cdot a_{22} \cdot \dots \cdot a_{nn}$$

(basta elegir por columna 1 en cada paso).

- Lo mismo si A es triangular inferior,

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & 0 & \vdots \\ a_{2n} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\det(A) = \prod_{i=1}^n a_{ii}$$

- $\det(A) = \det(A^t)$.
- $\det(\alpha A) = \alpha^n \cdot \det(A)$
- $\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$
- $\det(A^{-1}) = \frac{1}{\det(A)}$ si A es invertible.

Proposición: A invertible $\Leftrightarrow \det A \neq 0$

Dem:

\Rightarrow) Si A es invertible \nexists existe

$$A^{-1}: A \cdot A^{-1} = Id$$

$$\nexists \det(A) \cdot \det(A^{-1}) = 1.$$

$$\nexists \det(A) \neq 0$$

\Leftarrow) $\det A \neq 0 \Rightarrow A$ invertible
es equivalente a probar que

A no invertible $\Rightarrow \det A = 0$

Si A no es invertible $\Rightarrow \operatorname{rg}(A) < n$

\Rightarrow existe una fila que es combinación lineal de las otras,

supongamos sin pérdida de generalidad que $F_n = \alpha_1 F_1 + \dots + \alpha_{n-1} F_{n-1}$

$$\Rightarrow \det(A) = \det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_{n-1} \\ \alpha_1 F_1 + \dots + \alpha_{n-1} F_{n-1} \end{pmatrix}$$

Por propiedades
 \uparrow 2) y 3)

$$= \sum_{i=1}^{n-1} \alpha_i$$

$$\det \begin{pmatrix} F_1 \\ \vdots \\ F_{n-1} \\ F_i \end{pmatrix} \rightarrow \text{Acá está } F_i$$

$= 0$ para todo i ,
ya que para cada i entre 1 y $n-1$, esa fila ya está repetida encima.
por propiedad 4)