

Examen Final

Álgebra Lineal Computacional

24 de febrero de 2025

Ejercicio 1

Se dice que $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ es semejante a $B \in \mathbb{K}^{n \times n}$ si existe una matriz invertible $S \in \mathbb{K}^{n \times n}$ tal que:

$$SA(S^{-1}) = B$$

1. Demostrar que la relación de semejanza es una relación de equivalencia.
2. Demostrar que si A es semejante a B , entonces:

$$\text{Tr}(A) = \text{Tr}(B)$$

Sugerencia: Utilizar la propiedad $\text{Tr}(EC) = \text{Tr}(CE)$ para matrices C y E .

3. Probar que si A es diagonalizable (es decir, A es semejante a una matriz diagonal D) y los valores propios de A son 0 y 1, entonces:

$$A^2 = A$$

Ejercicio 2

1. Calcular la descomposición en valores singulares (SVD) de la matriz:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

2. Probar que PA y AP tienen los mismos valores singulares que A , donde P es una matriz de permutación. Además, calcular $\|PA\|_2$ y $\kappa_2(PA)$.

Ejercicio 3

Dada la matriz:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & 1 & c \\ 0 & c & 1 \end{pmatrix}$$

1. Determinar para qué valores de c convergen los métodos de Jacobi y Gauss-Seidel.
2. Comparar la velocidad de convergencia de ambos métodos.
3. Plantear las iteraciones correspondientes para cada método.

Ejercicio 4

Dada la función:

$$z = ay^b e^{cx+2}$$

1. Plantear las ecuaciones de mínimos cuadrados para estimar los parámetros a , b y c .
2. Proponer puntos de datos para que la solución sea única.
3. Determinar la mínima cantidad de puntos necesarios para que la solución sea única.

③

$$A = \begin{pmatrix} 1 & C & 0 \\ 0 & 1 & C \\ 0 & C & 1 \end{pmatrix}$$

$$1) B_J = -D^{-1}(L+U) = -I^{-1}(L+U)$$

$$B_{GS} = -(D+L)^{-1}U = -(I+L)^{-1}U$$

$$B_J = -I \begin{pmatrix} 0 & C & 0 \\ 0 & 0 & C \\ 0 & C & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -C & 0 \\ 0 & 0 & -C \\ 0 & -C & 0 \end{pmatrix}$$

$$B_{GS} = - \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & C & 1 \end{pmatrix}}^{-1} U$$

$$\left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & C & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightsquigarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -C & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$B_{GS} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & C & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & C & 0 \\ 0 & 0 & C \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -C & 0 \\ 0 & 0 & -C \\ 0 & 0 & -C^2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow B_J = \begin{pmatrix} 0 & -c & 0 \\ 0 & 0 & -c \\ 0 & -c & 0 \end{pmatrix}$$

$$B_{GS} = \begin{pmatrix} 0 & -c & 0 \\ 0 & 0 & -c \\ 0 & 0 & c^2 \end{pmatrix}$$

BUT AVAL:

$$\det(1 \pm B_J) = \det \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & 1 & c \\ 0 & c & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \lambda (\lambda^2 - c^2) \rightarrow \begin{cases} \lambda = 0 \\ \lambda^2 - c^2 = 0 \\ \lambda = \pm c \end{cases}$$

$$\boxed{-1 < c < 1} \text{ JACOBI}$$

$$\det(1 \pm B_{GS}) = \det \begin{pmatrix} 1 & c & 0 \\ 0 & \lambda & c \\ 0 & 0 & 1 - c^2 \end{pmatrix} =$$

$$\lambda^2 (1 - c^2) \rightarrow \begin{cases} \lambda = 0 \\ \lambda - c^2 = 0 \\ \lambda = c^2 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} |c^2| < 1 \\ |c| < 1 \end{cases}$$

$$\boxed{-1 < c < 1} \text{ GAUSS-SEIDEL}$$

∴ Para $-1 < c < 1$ converge
ambos métodos.

2) Para $c \in (-1, 1)$ $|c|^2 < |c|$

⇒ GS converge más rápido
ya que su radio espectral
es menor

3)

JACOBI:

$$x^{(n+1)} = B_J x^{(n)} - b$$

GAUSS-SEIBEL:

$$x^{(n+1)} = B_{GS} x^{(n)} + \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} b$$

$$④ \quad z = a y^b e^{cx+z}$$

1)

$$\ln(z) = \ln(a) + b \ln(y) + cx + z$$

$$\ln(z) = (\ln(a) + z) + b \ln(y) + cx$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & \ln(y_1) & x_1 \\ 1 & \ln(y_2) & x_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & \ln(y_n) & x_n \end{pmatrix}$$

$$z = \begin{pmatrix} \ln(z_1) \\ \ln(z_2) \\ \vdots \\ \ln(z_n) \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A^t A = A^t z$$

$$A^t A = \begin{pmatrix} n & \sum_{i=1}^n \ln(y_i) & \sum_{i=1}^n x_i \\ \sum_{i=1}^n \ln(y_i) & \sum_{i=1}^n \ln(y_i)^2 & \sum_{i=1}^n x_i \ln(y_i) \\ \sum_{i=1}^n x_i & \sum_{i=1}^n x_i \ln(y_i) & \sum_{i=1}^n x_i^2 \end{pmatrix}$$

$$A^t z = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^n \ln(z_i) \\ \sum_{i=1}^n \ln(y_i) \ln(z_i) \\ \sum_{i=1}^n x_i \ln(z_i) \end{pmatrix}$$

$$A^t A \begin{pmatrix} \tilde{a} \\ b \\ c \end{pmatrix} = A^t z$$

$$\text{Con } \tilde{a} = \ln(a) + 2 \rightarrow a = e^{\tilde{a} - 2}$$

$$\begin{cases} n\tilde{a} + \sum_{i=1}^n \ln(y_i) b + \sum_{i=1}^n x_i c = \sum_{i=1}^n \ln(z_i) \\ \sum_{i=1}^n \ln(y_i) \tilde{a} + \sum_{i=1}^n \ln(y_i)^2 b + \sum_{i=1}^n x_i \ln(y_i) c = \sum_{i=1}^n \ln(y_i) \ln(z_i) \\ \sum_{i=1}^n x_i \tilde{a} + \sum_{i=1}^n x_i \ln(y_i) b + \sum_{i=1}^n x_i^2 c = \sum_{i=1}^n x_i \ln(z_i) \end{cases}$$

2)

x	1	0	0
y	0	e	0
z	0	0	e

$$\begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \tilde{a} \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{a} = 1, b = -1, c = -1 \rightarrow a = e^{-1}$$

$$z = e^{-1} y^{-1} e^{-x+2}$$

3)

①

$$B = S A S^{-1}$$

1) ① Reflexividad:

$$B = S A S^{-1} \Rightarrow A = T B T^{-1} ?$$

$$B = S A S^{-1} \Rightarrow S^{-1} B S = A$$

$$T = S^{-1} \Rightarrow T^{-1} = S$$

$$\Leftrightarrow A = T B T^{-1} \quad \checkmark$$

② Simetría:

$$\exists S \quad B = S B S^{-1} ?$$

Como $S = I$ invertible:

$$B = I B I^{-1} = B \quad \checkmark$$

③ Transitividad:

$$B = S A S^{-1} \text{ y } A = T C T^{-1} \Rightarrow B = R C R^{-1} ?$$

$$B = S A S^{-1} \wedge A = T C T^{-1} \Rightarrow B = S T C T^{-1} S^{-1}$$

$$R = S T \Rightarrow R^{-1} = T^{-1} S^{-1}$$

Es relación de equivalencia \Rightarrow

$$2) \quad B = SAS^{-1}$$

pero $A = S^{-1}BS$

tenemos que $\text{Tr}(B) = \text{Tr}(SAS^{-1})$

$$\text{Tr}(B) = \text{Tr}(SS^{-1}) + \text{Tr}(A)$$

$$\text{Tr}(B) = \text{Tr}(I) + \text{Tr}(A)$$

$$\text{Tr}(B) = 1 + \text{Tr}(A) = \text{Tr}(A)$$

3)

$$A = PDP^{-1}$$

$$A^2 = PDP^{-1}PDP^{-1} = PD^2P^{-1}$$

$$= P \text{diag}(d_{ii}^2) P^{-1} \quad \textcircled{\times}$$

Donde d_{ii} son los VAL de A , entonces $d_{ii}^2 = d_{ii}$ ($0^2 = 0, 1^2 = 1$)

$$\textcircled{\times} = PDP^{-1} = A$$



$$\textcircled{2} \quad A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

$$1) \quad A^t A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{AVZ: } \langle 9, 4, 1 \rangle$$

$$\sigma_1 = 3, \sigma_2 = 2, \sigma_3 = 1$$

$$v_1 = (0, 0, 1)$$

$$v_2 = (1, 0, 0) \quad V^t = \begin{pmatrix} - & \sigma_1 & - \\ - & \sigma_2 & - \\ - & \sigma_3 & - \end{pmatrix}$$

$$v_3 = (0, 1, 0)$$

$$A A^t = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{AVZ: } \langle 9, 4, 1 \rangle$$

$$v_1 = (0, 0, 1)$$

$$v_2 = (0, 1, 0)$$

$$v_3 = (1, 0, 0)$$

$$V = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_U \underbrace{\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\Sigma} \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}}_{V^t}$$

2)

$$PA = P(U \Sigma V^t)$$

$$= \underbrace{(PU)}_{\text{ortonomo}} \Sigma V^t$$

ortonomo

$$= \tilde{U} \Sigma V^t$$

con Valores singulares en la diagonal de Σ (iguales a A).

$$AP = U \Sigma V^t P = U \Sigma \underbrace{(V^t P)}_{\text{ortonomo}}$$

(pues P permuta columnas)

$$= U \Sigma \tilde{V}^t$$

con Valores singulares en la diagonal de Σ (iguales a A).



$$\|PA\|_2 = \max \langle \sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n \rangle = 3$$

$$\begin{aligned} \text{Cond}_2(PA) &= \|PA\|_2 \|(PA)^{-1}\|_2 \\ &= 3 \|(PA)^{-1}\|_2 \end{aligned}$$

$$\text{però } (PA)^{-1} = (\tilde{U} \Sigma V^t)^{-1}$$

$$\text{con } \Sigma^{-1} = \text{diag}\left(\frac{1}{\sigma_i}\right)$$

$$\therefore \|(PA)^{-1}\|_2 = 1$$

$$\Rightarrow \text{Cond}_2(PA) = 3 \cdot 1 = 3$$