HANT TO BE BE SOUTH TO SHARE BE NOT HOW HAVE

交差点における運転行動による 環境の変化を考慮した要求抽出手法

株式会社デンソーアイティーラボラトリ

可児佑介

ykani@d-itlab.co.jp

開発における問題点

交差点における事故防止のための運転支援技術は未発達である。この要因の一つに、事故防止のための要求抽出の難しさが挙げられる。運転行動により周囲の環境が変化し、それに応じて安全運転のための要求が変化する。そのため要求抽出には深いドメイン知識が必要であり、開発者同士の共通理解が得られにくかった。



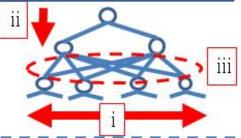
手法の提案による解決

ゴール指向要求分析手法KAOSをベースに、トップ ゴール(交差点で事故がない状態)を具体的なゴール へ分解し、要求抽出する。その際、全国事故統計を 用いて、事故要因の主体に基づいたメタモデルを構 築することで、ゴール分解に必要なドメイン知識不足 を補う。また、時間変化の影響を切り分けて分析する ことで、運転行動に応じて変化する要求を抽出する。

従来手法の課題

KAOSのゴールモデルにおける 3つの課題

- i. ゴールの分解範囲に 対する方針がない
- ii. ゴール分解の切り口に 対する方針がない
- iii.サブゴール間に依存関係があると木構造が複雑化



i. 全国事故統計を活用

網羅的な情報として全国事故統計を活用。分解範囲を絞り込む

ii. <u>思考のメタモデルを構築</u>

事故要因の主体に応じて対策が異なることに着目。事故要因を分類することで、ゴール分解の切り口を得る

iii.時間変化の影響を切り分け

木構造の単純化のため、 時間変化を独立して分析・可視化する

提案手法

間

変化

あ

タイミングごとに ゴールモデルを作成 時間変化する

要求の可視化

運転行動の

ゴール間の依存 関係をDSMで表現 サブゴール1 サブゴール2 サブゴール2 サブゴール3

DSM: Dependency Structure Matrix [Donald Steward, 1968]

実データを用いた適用

- ▶ 事故統計(2012)を用いた要求の可視化
 - ■インプット

"信号交差点における事故発生状況と人的要因分析",

ITARDA, 2012

- ■アウトプット
 - ✓ ゴールモデル
 - ✓ 依存関係可視化モデル(DSM)

▶ 有効性の確認

提案手法適用結果と、交通管理システムDSSSの対応範囲を比較した。

- ✓ 提案手法適用結果はDSSSの対応 範囲を包括しており、一定レベルの 要求が抽出できたと考えられる。
- ✓ 現行の運転支援システムが事故防 止のために実現できること(できな いこと)が俯瞰できる。 _{※DSSS:Drivi}



依存関係可視化モデル

*DSSS:Driving Safety Support Systems

考察

変化をシナリオ

分析で抽出

妥当性	品質 (Q)	✓ ドメイン知識を事故統計に依存することで、 網羅的に一定レベルでの要求を可視化した
	コスト (C)	✓ 約20人H ✓ 必要スキルは、シナリオ分析のための一般的な
	(C)	運転知識のみであり、低コストで対応可能
	期間	✓ 約7日間 ✓ 3.00g エ (Fire 分 5 は b /) エ ラ (1 to 1 t
	(D)	✓ ①~④の手順に従えばよく、手戻り防止に有効
有効性	✓ 現行システムの対応範囲を可視化することで、研究開発 で注力すべき技術の目途付けに適用できる	
適用	√ ゴーノ	レモデルを深堀することで、より詳細に分析可能
可能性		の発生推移の分析など、他ドメインの時間変化する の可視化にも適用可能性あり

▶ 課題

- ✓ 第三者による評価
- ✓ 作業時間の短縮
- ✓ より詳細な要求の可視化・他ドメインへの適用

