

Лабораторная работа 6

Решение интегральных уравнений Вольтерры

Выполнил: Гапанович А. В. (4 группа)

Вариант : 1

Для решения дано следующее уравнение:

$$x(t) = \int_0^t (t-s)x(s)ds + 2\sinh(t), t \in [0; 5], \tau = 0.5$$

Цель: решить данное уравнение

- методом сведения его к ОДУ (с последующим решением полученного ОДУ аналитически или численно)
- указанным квадратурным правилом с заданным шагом сетки τ .

Аналитическое решение

Решение самого интегрального уравнения в Wolfram Mathematica:

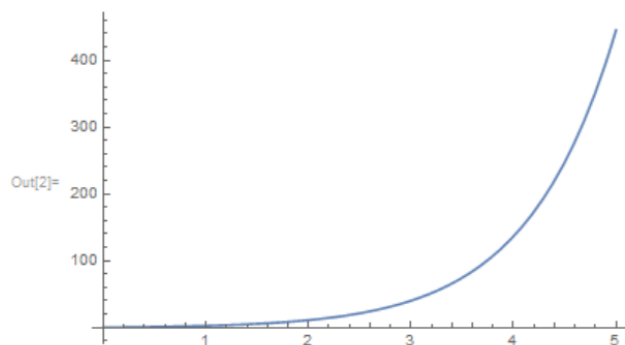
```
In[1]:= f = DSolveValue[x[t] == Integrate[(t - s) * x[s], {s, 0, t}] + 2 Sinh[t], x[t], {t, 0, 5}]
```

[решение дифференциальн...] [интегрировать] [гиперболический синус]

```
Out[1]:= t Cosh[t] + Sinh[t]
```

```
In[2]:= Plot[f, {t, 0, 5}]
```

[график функции]



Сведём интегральное уравнение к ОДУ, получим:

$$x'(t) = 2ch(t) + \int_0^t x(s)ds$$

$$x''(t) = 2sh(t) + x(t)$$

$$x(0) = \int_0^0 -sx(s)ds + 2sh(t) = 0$$

$$x'(0) = 2ch2 + \int_0^0 x(s)ds$$

Решим ОДУ средствами Wolfram Mathematica:


```
In[12]:= s = DSolve[{x''[t] == 2 * Sinh[t] + x[t], x'[0] == 0, x[0] == 2}, x, {t, 0, 5}]
```

| решить дифференциал... | гиперболический синус

```
Out[12]:= {{x -> Function[{t}, - 1/2 e^-t (3 + t + e^2 t (1 + t)) ]}}
```

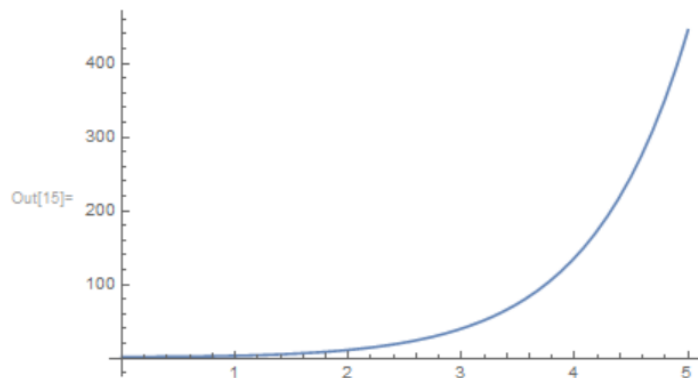
```
In[14]:= s = NDSolve[{x''[t] == 2 * Sinh[t] + x[t], x'[0] == 0, x[0] == 2}, x, {t, 0, 5}]
```

| численно решить ДУ | гиперболический синус

```
Out[14]:= {{x -> InterpolatingFunction[ Domain: {{0., 5.}} Output: scalar ]}}
```

```
In[15]:= Plot[Evaluate[x[t] /. s], {t, 0, 5}]
```

| гра... | вычислить



In [53]:

```
1 import matplotlib.pyplot as plt
2 from typing import Callable
3 import numpy as np
4 import math
```

In [140]:

```
1 tau = 0.5
2 min = 0
3 max = 5
4
5 def k(t, s):
6     return (t-s)
7
8 def f(t):
9     return 2*math.sinh(t)
10
11 def fun_analytical():
12     n_t = 60
13     tau = int((max-min)/n_t)
14     t = np.linspace(min, max, n_t)
15     u = np.zeros((n_t, 1))
16     for i in range(n_t):
17         u[i] = t[i]*math.cosh(t[i])+math.sinh(t[i])
18     return u, t
19
```

In [171]:

```
1 def Simpson_method(min, max, tau):
2     t = np.arange(min, max + tau, tau)
3     n = len(t)
4     y = list(f(i) for i in t)
5     solve = y
6     for i in range(n):
7         solve[i] = 0
8         for j in range(2,i,2):
9             solve[i]=solve[i] + (4*k(t[i], t[j])) * y[j]
10        for j in range (1,i, 2):
11            solve[i] =solve[i]+(2*k(t[i],t[j]))*y[j]
12        solve[i] = solve[i] + k(t[i], t[1])*y[1] + k(t[i], t[i])*y[i]
13        solve[i] = f(t[i]) + solve[i] * tau / 3
14    solve = np.array(solve)
15    return solve, t
```

In [172]:

```
1 def draw_Simpson_method():
2     x_0, t_0 = fun_analytical()
3     x_1, t_1 = Simpson_method(min, max, tau)
4     fg = plt.figure(figsize=(11, 6), constrained_layout=True)
5     gs = fg.add_gridspec(2, 2)
6     fig_ax_2 = fg.add_subplot(gs[1, 0])
7     plt.title('Решение методом трапеций')
8     plt.grid(True)
9     plt.plot(t_1, x_1)
10    plt.plot(t_0, x_0)
11    fig_ax_2.legend( ('Численное', 'Аналитическое'))
```

In [173]:

```
1 draw_Simpson_method()
```

