Backend-модуль обратного поиска изображений

1. Общая задача

- Разработать backend-модуль обратного векторного поиска похожих людей по имеющемуся селфи.
- Основной сценарий использования: пользователь загружает фото с лицом, сервис находит похожие фотографии по базе.
- Модуль состоит из двух микросервисов:
 - 1. **Image-vectorizer** векторизация изображений (поддерживает передачу collection_id).
 - 2. **Image-search** поиск по базе (поддерживает поиск по всей базе или только по указанной коллекции).
- Хранение изображений Yandex Object Storage.
- Хранение метаданных PostgreSQL (доступ через PostgREST).
- Доступы к Object Storage и PostgREST предоставляются после начала работ.
- На момент старта загружено 30 изображений. В течение 2 дней после начала работ будут загружены ~10 000 изображений.

2. Нагрузки

- Поддержка 100 RPS при поиске по двум коллекциям объёмом ~5 000 изображений каждая.
- Для тестирования будет предоставлена база ~10 000 изображений из:
 - WIDERFACE
 - o CelebA-Spoof

3. 📦 Стек технологий

Компонент	Технология
Язык	Python 3.10+
АРІ-сервер	FastAPI

Работа с эмбеддингами	InsightFace
Хранение эмбеддингов	Milvus (pymilvus)
Деплой	Docker + Helm / Kubernetes

4. Технические параметры

4.1. Формат входных изображений

- Поддерживаемые форматы: **JPEG**, **PNG**, **WebP**.
- Лимиты размера вынесены в настройки. По умолчанию:
 - ∘ Поиск (/search/) до **5 МВ**.
 - ∘ Векторизация до **20 МВ**.
- Перед векторизацией изображения конвертируются в **sRGB**, **8 бит/канал**.

4.2. Параметры эмбеддингов

- Размер вектора (dim) 512, выносится в настройку.
- Нормализация L2-норма, поиск с использованием inner product (IP).
- Формат хранения float32.

4.3. Параметры поиска

- Количество результатов (top_k):
 - По умолчанию 10.
 - Минимум 1, максимум 50 (выносится в конфиг).
- Порог схожести (score_threshold) **0.5** по умолчанию, настраиваемый.
- Поддержка пагинации да.

4.4. Коллекции

- Задаётся при векторизации как collection_id.
- АРІ для создания/удаления коллекций не требуется.
- Если коллекция не указана изображение сохраняется без коллекции.

5. Нефункциональные требования

- Упаковка сервисов в **Docker** и подготовка к деплою в **Kubernetes** (deploy/k8s/ с манифестами или Helm-чартом).
- Обеспечение идемпотентности данных.
- Поддержка zero-downtime:
 - Стратегия деплоя RollingUpdate (maxUnavailable=0, maxSurge=1).
 - Обязательные readinessProbe и livenessProbe.

6. 🛡 Безопасность

- Доступ к API только при наличии корректного X-Api-Key (статический ключ из переменной окружения API_KEY).
- HTTPS обеспечивается на уровне ingress.
- Внутренний трафик между сервисами НТТР.

7. 🜣 Эндпоинты

Метод	URL	Описание
GET	/embed_status/	Список изображений с индексами
POST	/detect_faces/	Возвращает массив bbox и face_id
PUT	/add_face/	Принимает face_id (или photo_id + bbox), генерирует и сохраняет эмбеддинг
DELETE	/remove/{photo_id}	Удаляет все лица с фото
DELETE	/remove_all/	Удаляет все лица всех фото
POST	/search/	Поиск по селфи, вывод уникальных изображений (при нескольких лицах — самое похожее)
GET	/ping	Проверка доступности сервиса

Content-type: multipart/form-data

8. Формат ответа /search/

9. Обработка ошибок

- "too_many_faces" на фото более одного лица.
- "no_faces_detected" лицо не найдено.
- "invalid_image_format" неподдерживаемый или повреждённый файл.

10. Тестирование

- Нагрузочное тестирование:
 - Набор 5000 изображений в Object Storage и Milvus.
 - /search/ c top_k=10 и top_k=50 при **RPS 100** в течение 5 минут.
 - Метрики: среднее время ответа, 95-й и 99-й перцентиль.
 - Инструменты: Locust или k6.
- Проверка работы на пустых коллекциях возврат пустого массива без ошибок.

11. Развёртывание и масштабирование

- Инфраструктура: Kubernetes on-prem.
- Поддержка HPA (Horizontal Pod Autoscaler):
 - Порог СРU/памяти настраиваемый.
 - o Min/max подов настраиваемые.
 - Обеспечивать стабильную работу при пиках до **100 RPS**.
- Очереди для поиска **не используются**, запрос / search/ выполняется синхронно.

12. Приёмка

1. Деплой:

```
kubectl apply -f deploy/k8s/
# или
helm upgrade --install image-search deploy/k8s/
```

- 2. Проверка, что Pods запущены без ошибок.
- 3. Выполнение тестов по всем эндпоинтам.
- 4. Запуск нагрузочного теста Locust или k6.