Électronique Analogique Notes de cours ^a

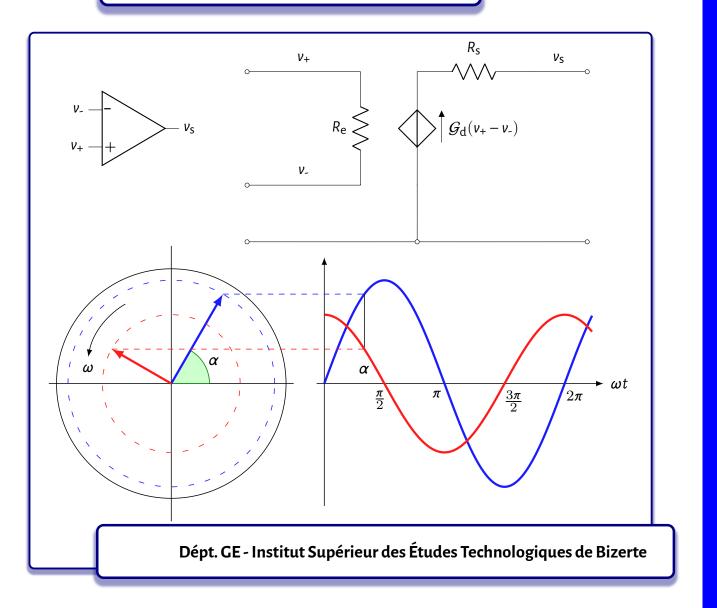
Parcours : LAGE-EI 2019-2020

Semestre: 3

a. https ://github.com/a-mhamdi/ iset-bizerte/raw/master/elect-ana/tb-elect-ana.pdf

Abdelbacet Mhamdi

Dr.-Ing. en GE – Technologue en GE



1 Mise en situation 1

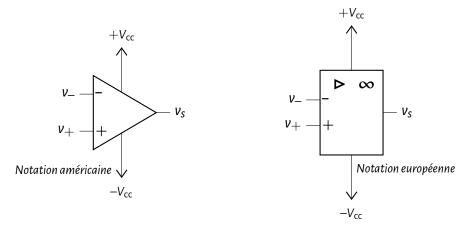
1 Mise en situation

Les amplificateurs opérationnels ont été conçus initialement pour le câblage des fonctions mathématiques (addition, soustraction, dérivation, intégration et d'autres) dans les calculateurs analogiques.

Nous étudions ici la famille μ A 741. C'est un amplificateur à usage courant. Il a beaucoup d'applications réelles, on en cite principalement :

- * adaptation d'impédance;
- * sommation, intégration, etc;
- * génération de fonctions;
- * filtrage actif.

Un amplificateur opérationnel est souvent représenté schématiquement par l'un des symboles ci-dessous



Il possède deux bornes dites inverseuse et non inverseuse. Elles sont designées par v_- et v_+ . Une seule sortie v_s est disponible. Elle est donnée par la relation suivante :

$$v_s(t) = \mathcal{G}_d(v_+ - v_-) + \mathcal{G}_c\left(\frac{v_+ + v_-}{2}\right),$$
 (1)

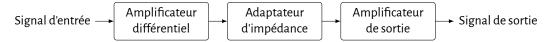
où \mathcal{G}_d et \mathcal{G}_c dénotent respectivement le gain différentiel et le gain en mode commun.

Les tensions d'alimentation peuvent être symétriques ou asymétriques. Elles seront souvent omises dans le reste de ce manuel.



La tension de sortie v_s ne dépasse pas les deux valeurs limites $\pm V_{cc}$.

Ce composant regroupe un amplificateur différentiel en entrée, suivi d'un adaptateur d'impédance. La sortie est amplifié grâce à un étage "push-pull" qui fonctionne en classe **B**.



Les caractéristiques de l'amplificateur opérationnel μA 741 de "Texas Instruments" par exemple sont accessibles à l'adresse suivante : https://pdf1.alldatasheet.com/datasheet-pdf/view/96584/TI/UA741.html

SLOS094B - NOVEMBER 1970 - REVISED SEPTEMBER 2000

electrical characteristics at specified free-air temperature, $V_{\text{CC}\pm}$ = $\pm 15~\text{V}$ (unless otherwise noted)

PARAMETER		TEST CONDITIONS	T. +	μ Α741C			μ Α741Ι, μ Α741Μ			UNIT	
			T _A †	MIN	TYP	MAX	MIN	TYP	MAX	ONII	
VIO	Input offset voltage	V _O = 0	25∘C		1	6		1	5	mV	
۷۱٥		VO = 0	Full range			7.5			6		
□ V _{IO(adj)}	Offset voltage adjust range	VO = 0	25∘C		±15			±15		mV	
110	Input offset current	VO = 0	25∘C		20	200		20	200	nA	
110			Full range			300			500		
1	Input bias current	V _O = 0	25∘C		80	500		80	500	nA	
lВ		10-0	Full range			800			1500		
VICR	Common-mode input voltage range		25∘C	±12	±13		±12	±13		V	
			Full range	±12			±12				
	Maximum peak output voltage swing	$R_L = 10 \text{ k}\Omega$	25∘C	±12	±14		±12	±14		· v	
V _{OM}		$R_L \ge 10 \text{ k}\Omega$	Full range	±12			±12				
VOIVI		$R_L = 2 k\Omega$	25∘C	±10	±13		±10	±13			
		$R_L \ge 2 k\Omega$	Full range	±10			±10				
AVE	Large-signal differential	$R_L \ge 2 k\Omega$	25∘C	20	200		50	200		V/mV	
AVD	voltage amplification	V _O = ±10 V	Full range	15			25				
rį	Input resistance		25∘C	0.3	2		0.3	2		MΩ	
r _O	Output resistance	V _O = 0, See Note 5	25∘C		75			75		Ω	
Ci	Input capacitance		25∘C		1.4			1.4		рF	
CMRR	Common-mode rejection ratio	V _{IC} = V _{ICR} min	25∘C	70	90		70	90		dB	
Civil ti t		AIC = AICKIIIIII	Full range	70			70				
ksvs	Supply voltage sensitivity (V _{IO} / V _{CC})	Supply voltage sensitivity	V _{CC} = ±9 V to ±15 V	25∘C		30	150		30	150	μV/V
		ACC = 79 A 10 712 A	Full range			150			150	μ ν / ν	
los	Short-circuit output current		25∘C		±25	±40		±25	±40	mA	
Icc	Supply current	V _O = 0, No load	25∘C		1.7	2.8		1.7	2.8	mA	
	очрріў сипепі		Full range			3.3			3.3		
PD	Total power dissipation	$V_{\Omega} = 0$, No load	25∘C		50	85		50	85	mW	
	Total power dissipation	- 0, No load	Full range			100			100		

[†] All characteristics are measured under open-loop conditions with zero common-mode input voltage unless otherwise specified. Full range for the μ A741C is 0°C to 70°C, the μ A741I is -40°C to 85°C, and the μ A741M is -55°C to 125°C.

operating characteristics, $V_{CC\pm}$ = ± 15 V, T_A = $25 \circ C$

PARAMETER		TEST CONDITIONS		μ Α741C			μ Α741Ι, μ Α741Μ			UNIT
				MIN	TYP	MAX	MIN	TYP	MAX	UNIT
t _r	Rise time	$V_{\parallel} = 20 \text{ mV}, \qquad R_{\perp} = 2 \text{ k}\Omega,$		0.3		0.3			μS	
	Overshoot factor	C _L = 100 pF,	See Figure 1		5%			5%		
SR	Slew rate at unity gain	V _I = 10 V, C _L = 100 pF,	R_L = 2 kΩ, See Figure 1		0.5			0.5		V/μs



NOTE 5: This typical value applies only at frequencies above a few hundred hertz because of the effects of drift and thermal feedback.

OPEN-LOOP SIGNAL DIFFERENTIAL

TYPICAL CHARACTERISTICS

MAXIMUM PEAK OUTPUT VOLTAGE vs **FREQUENCY** ±20 V_{CC+} = 15 V V_{OM} – Maximum Peak Output Voltage – V ±18 $V_{CC} = -15 \text{ V}$ $R_L = 10 \text{ k}\Omega$ ±16 T_A = 25∘C ±14 ±12 ± 10 ±8 **±6** <u>+</u>4 **±2** 0 100 1k 10k 100k 1M f - Frequency - Hz

Figure 6

VOLTAGE AMPLIFICATION vs **SUPPLY VOLTAGE** 400 Vo = ±10 V $R_L = 2 k\Omega$ T_A = 25∘C A_{VD}- Open-Loop Signal Differential 200 Voltage Amplification – V/mV 100 40 20 10 2 0 4 6 8 10 12 14 16 18 20 V_{CC±} - Supply Voltage - V

Figure 7

OPEN-LOOP LARGE-SIGNAL DIFFERENTIAL VOLTAGE AMPLIFICATION

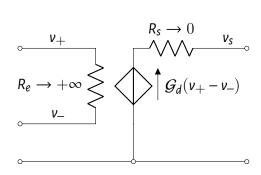
vs **FREQUENCY** 110 V_{CC+} = 15 V 100 $V_{CC-} = -15 \text{ V}$ 90 A_{VD}- Open-Loop Signal Differential $V_0 = \pm 10 \text{ V}$ $R_L^- = 2 k\Omega$ Voltage Amplification – dB 80 TA = 25∘C 70 60 50 40 30 20 10 0 -10 10 100 10k 100k 1M 10M f - Frequency - Hz

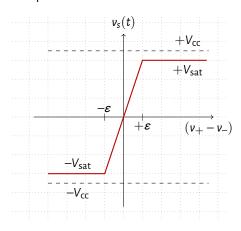


En résumé, nous pouvons dresser la table suivante

Paramètre	Désignation	μ A 741
R _e	Résistance d'entrée	$2\mathrm{M}\Omega$
i _e	Courant d'entrée	$80\mathrm{nA}$
R_s	Résistance de sortie	75Ω
$\mathcal{G}_{\sf d}$	Gain en mode différentiel	200000
CMPR	Taux de rejection du mode commun	$90\mathrm{dB}$
SR	Slew-Rate (gain unitaire)	$0.5 extsf{V}/\mu extsf{sec}$
Gain-BP	Fréquence (gain unitaire)	1Mhz

Le modèle équivalent simplifié résultant de l'amplificateur différentiel est donné par ce circuit



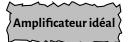




Les tensions de saturation $\pm V_{sat}$ sont légérement inférieures aux tensions d'alimentation $\pm V_{cc}$.

Amplificateur & contre-réaction

La contre-réaction de la sortie sur l'entrée inverseuse rend le gain en tension de l'AOp indépendant des caractéristiques de l'amplificateur. Ce dernier ne dépend que du gain de la boucle de rétroaction.

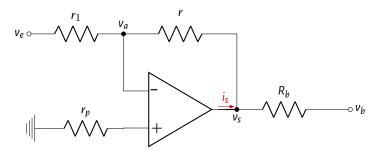


Un amplificateur idéal en régime linéaire est caractérisé par : $\begin{cases} v_+ &= v_-, \\ i_+ &= i_- &= 0. \end{cases}$

2 AOp en régime linéaire

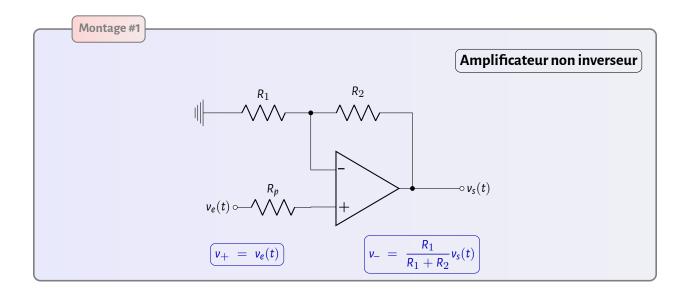
Avant de se pencher sur l'analyse d'un circuit, il faut savoir appliquer correctement le théorème de MILLMAN. L'application par exemple de ce théorème à la sortie d'un AOp ne donnera aucune information utile en général car le courant de sortie lui-même est inconnu à priori.

AOp & théorème de MILLMAN



Potentiel v_a On peut appliquer directement le théorème de MILLMAN $\rightarrow v_a = \frac{\frac{v_a}{v_1} + \frac{3}{v_1}}{\frac{1}{v_1} + \frac{1}{v_1}}$

Potentiel v_s II faut tenir compte du courant de sortie i_s \rightarrow $v_s = \frac{\frac{v_a}{r} + \frac{v_b}{R_b} + i_s}{\frac{1}{r} + \frac{1}{R_b}}$

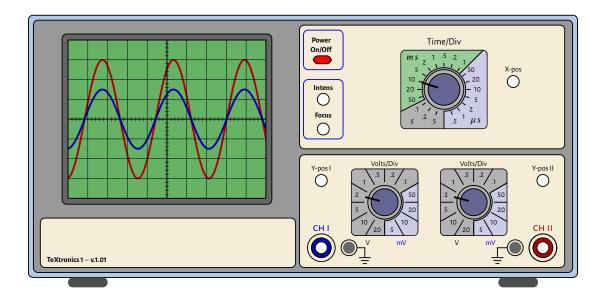


AOp idéal en régime linéaire \longrightarrow $\nu_+ = \nu_-$. La tension de sortie ν_s s'écrit alors :

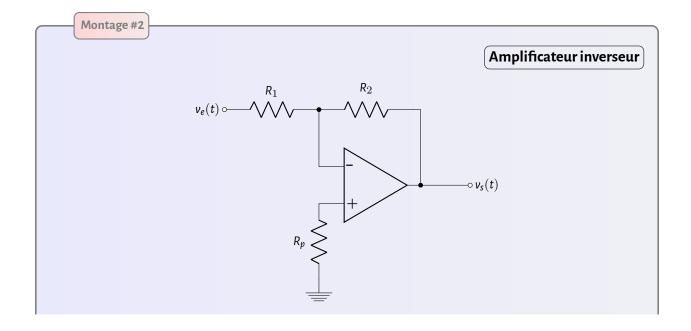
$$v_s(t) = \frac{R_1 + R_2}{R_1} v_e(t) \tag{2}$$

Pour une tension d'alimentation symétrique de ± 10 volts, les courbes d'évolution de l'entrée v_e et de la sortie v_s sont affichées sur l'écran de l'oscilloscope ci-dessous 1

^{1.} La tension v_{ℓ} (resp. v_{s}) est connectée au canal CHI (resp. CHII).



Déterminer les expressions des signaux v_e et v_s . En déduire le gain d'amplification qu'on note $g=\frac{V_{s_{max}}}{V_{e_{max}}}$.



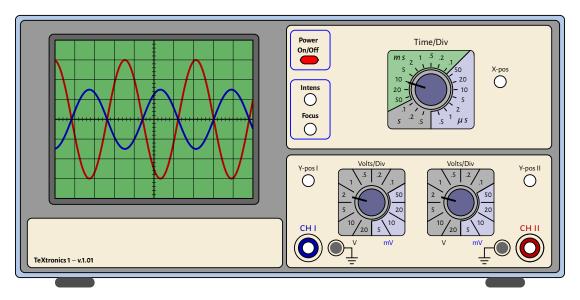
$$v_{+} = 0$$

$$v_{-} = \frac{\frac{v_{e}}{R_{1}} + \frac{v_{s}}{R_{2}}}{\frac{1}{R_{1}} + \frac{1}{R_{2}}}$$

AOp idéal en régime linéaire $\longrightarrow \nu_+ = \nu_-$. La tension de sortie ν_s s'écrit alors :

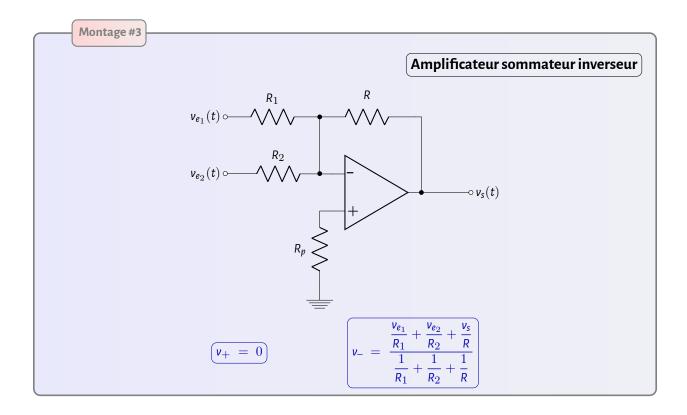
$$v_s(t) = -\frac{R_2}{R_1}v_e(t) \tag{3}$$

Pour une tension d'alimentation symétrique de ± 10 volts. les courbes d'évolution de l'entrée v_e et de la sortie v_s sont affichées sur l'écran de l'oscilloscope suivant ²



Déterminer les expressions des signaux v_e et v_s . En déduire le gain d'amplification qu'on note $g=rac{V_{s_{max}}}{V_{e_{max}}}$.

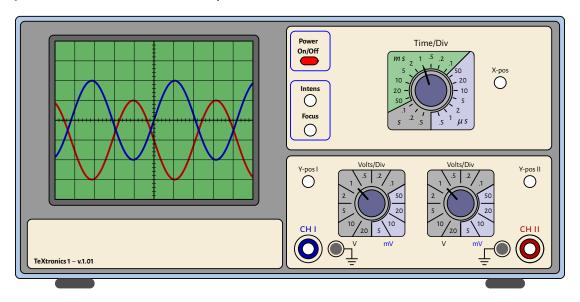
^{2.} La tension v_e (resp. v_s) est connectée au canal CHI (resp. CHII).



AOp idéal en régime linéaire \longrightarrow $\nu_+ = \nu_-$. La tension de sortie ν_s s'écrit alors :

$$v_s(t) = -R\left(\frac{1}{R_1}v_{e_1}(t) + \frac{1}{R_2}v_{e_2}(t)\right)$$
 (4)

Soit $v_{e_1}=1$ V. Pour une tension d'alimentation symétrique de ± 10 volts, les courbes d'évolution de l'entrée v_{e_2} et de la sortie v_s sont affichées sur l'écran de l'oscilloscope ci-dessous 3



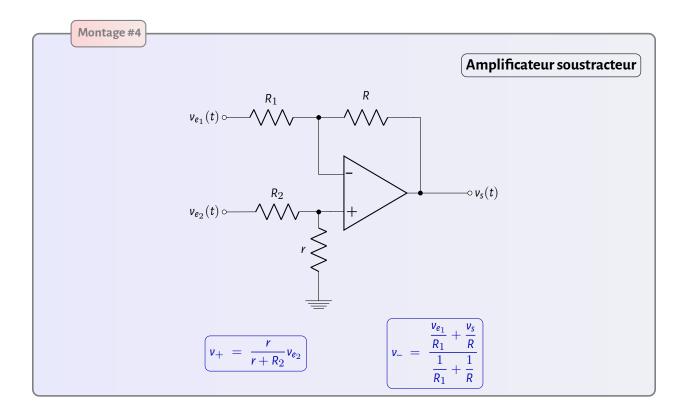
Déterminer les expressions des signaux v_{e_2} et v_s . En déduire un jeu de résistances qui permet d'avoir la sortie v_s .

3. La tension v_{e_2} (resp. v_s) est connectée au canal CHI (resp. CHII).

$$\underbrace{ \begin{bmatrix} v_{e}(t) \ = \ V_{e_{2_{\max}}} \sin \left(\frac{2\pi}{T} t + \varphi_0 \right) \end{bmatrix}}_{\text{\&}} \underbrace{ \begin{bmatrix} v_{s}(t) \ = \ V_{\text{offset}} - V_{s_{\max}} \sin \left(\frac{2\pi}{T} t + \varphi_0 \right) \end{bmatrix}}_{\text{avec}:} \text{avec}: \begin{cases} V_{e_{2_{\max}}} \ = \ 2 \text{ volts} \\ V_{\text{offset}} \ = \ -1 \text{ volt} \\ V_{s_{\max}} \ = \ 2 \text{ volts} \\ T \ = \ 2.1 \text{ msec} \\ \varphi_0 \ = \ 0 \text{ rad} \end{cases}$$

Si $R_1 = R_2 = R$, la sortie v_s devient simplement

$$v_s(t) = -(v_{e_1} + v_{e_2})$$



AOp idéal en régime linéaire \longrightarrow $\nu_+ = \nu_-$. La tension de sortie ν_s s'écrit alors :

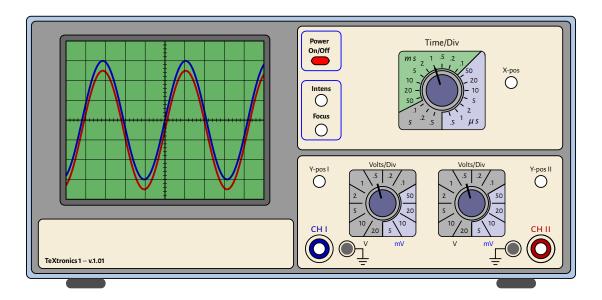
$$v_s(t) = \frac{R_1 + R}{R_1} \left(\frac{r}{r + R_2} v_{e_2}(t) - \frac{R}{R + R_1} v_{e_1}(t) \right)$$
 (5)

Si on prend $r=R_1=R_2=R$, la sortie se simplifie à la forme suivante

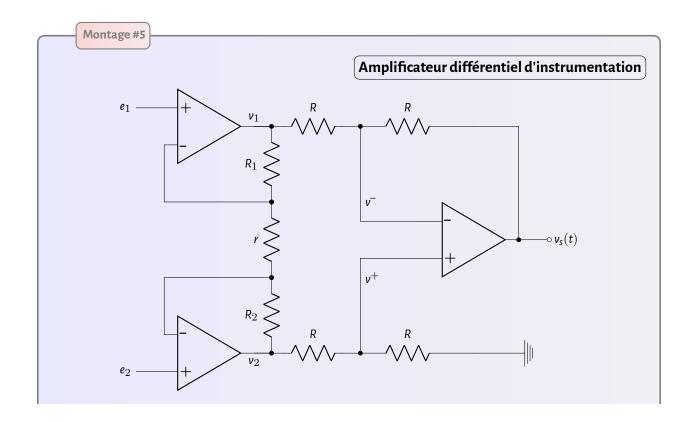
$$v_s(t) = v_{e_2}(t) - v_{e_1}(t)$$
 (6)

Soit $v_{e_1}=0.25$ V. Pour une tension d'alimentation symétrique de ± 10 volts, les courbes d'évolution de l'entrée v_{e_2} et de la sortie v_s sont affichées sur l'écran de l'oscilloscope ci-dessous 4

^{4.} La tension v_{e_2} (resp. v_s) est connectée au canal CHI (resp. CHII).



Déterminer les expressions des signaux v_{e_2} et v_s .



$$\begin{bmatrix}
v^{+} &= \frac{1}{2}v_{2} \\
v_{1} &= e_{1} + \frac{R_{1}}{r}(e_{1} - e_{2})
\end{bmatrix}$$

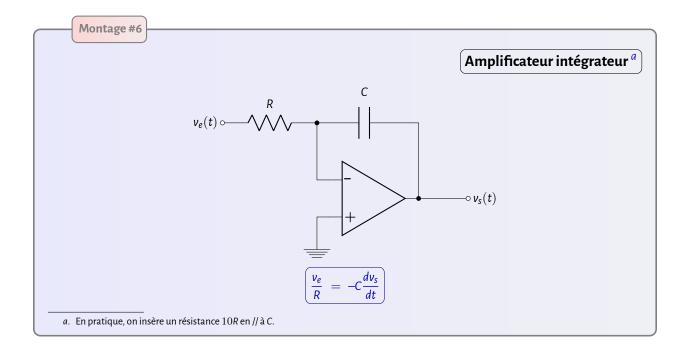
$$\begin{bmatrix}
v_{2} &= e_{2} - \frac{R_{2}}{r}(e_{1} - e_{2}) \\
v_{3} &= e_{2} - \frac{R_{2}}{r}(e_{1} - e_{2})
\end{bmatrix}$$

La relation $v^+ = v^-$ conduit à

$$v_{s}(t) = v_{2} - v_{1}$$

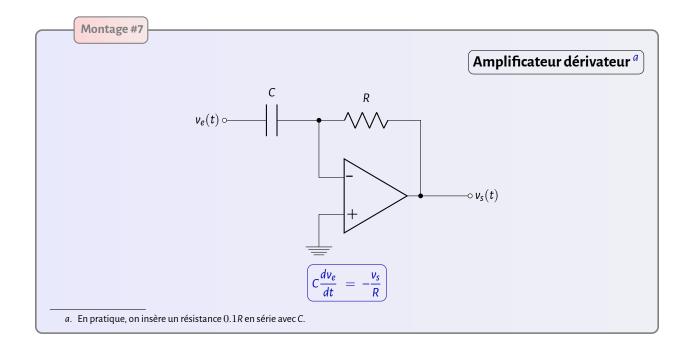
$$= e_{2} - \frac{R_{2}}{r} (e_{1} - e_{2}) - \left(e_{1} + \frac{R_{1}}{r} (e_{1} - e_{2}) \right)$$

$$= \left(1 + \frac{R_{1} + R_{2}}{r} \right) (e_{2} - e_{1})$$
(8)



On en déduit que

$$v_s(t) = -\frac{1}{RC} \int v_e(\varsigma) d\varsigma \tag{10}$$

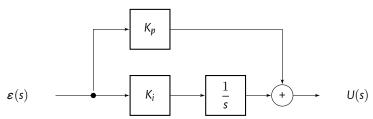


Il en résulte que

$$v_{s}(t) = -RC\frac{dv_{e}(t)}{dt} \tag{11}$$

Exercice

Proposer une structure à base d'amplificateurs pour réaliser le correcteur PI suivant



3 AOp en régime non linéaire

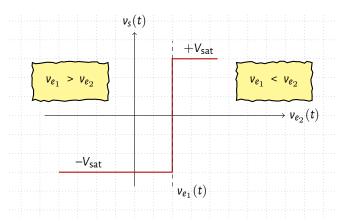
Un AOp idéal avec une réaction négative fonctionne en régime linéaire. Les deux potentiels v_+ et v_- sont alors égals. Si on l'utilise en boucle ouverte ou avec une réaction positive, il fonctionne en régime de saturation. Les potentiels des entrées peuvent être différents.

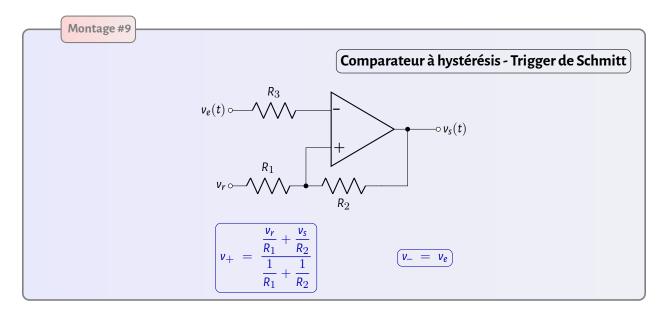


Il n'y a pas une contre-réaction. L'amplificateur fonctionne alors en régime de saturation. La sortie v_s prend uniquement les deux valeurs de saturation $\pm V_{sat}$.

$$v_{s}(t) = \begin{cases} -V_{sat} & \text{si} \quad v_{-} > v_{+} \\ & v_{e_{1}} > v_{e_{2}} \end{cases}$$

$$v_{e_{1}} < v_{e_{2}} + V_{sat} & \text{si} \quad v_{-} < v_{+}$$





La contre-réaction est positive, la sortie de l'amplificateur ne peut prendre que les deux valeurs limites de saturation $\pm V_{\text{sat}}$. L'expression du potentiel de la borne positive est

$$v_{+} = \frac{R_{2}v_{r} + R_{1}v_{s}}{R_{1} + R_{2}} \tag{12}$$

Soit $\alpha = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$. Eq. (12) se transforme ainsi en

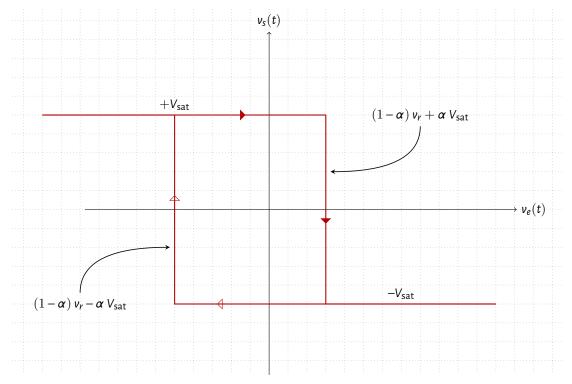
$$v_+ = (1 - \alpha) v_r + \alpha v_s$$

4 Générateur de fonctions 14

ou encore

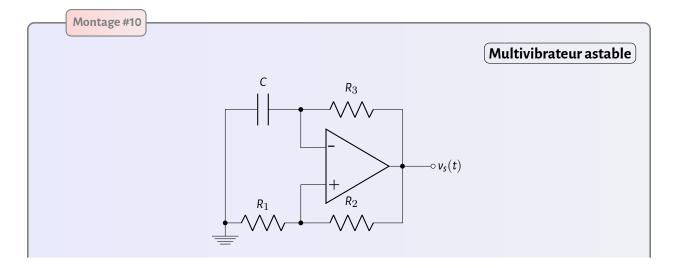
$$v_{+} = (1 - \alpha) v_{r} \pm \alpha V_{sat}$$

Si v_e est très négatif, le potentiel v_+ est supérieur à v_- . La sortie est à $+V_{\text{sat}}$. La valeur de v_+ est $(1-\alpha)v_r + \alpha V_{\text{sat}}$. Quand la tension d'entrée dépasse cette valeur, v_s passe à $-V_{\text{sat}}$ et v_+ devient égal à $(1-\alpha)v_r - \alpha V_{\text{sat}}$. Le circuit présente deux seuils de basculements.



4 Générateur de fonctions

Un multivibrateur astable produit un signal carré à sa sortie. Il ne nécessite aucune entrée externe.



4 Générateur de fonctions 15

$$v_{+} = \frac{R_{1}}{R_{1} + R_{2}} v_{s}$$
 $v_{-} = v_{c}$ (Tension capacitive)

On suppose que le retour positif emporte sur la contre-réaction négative. L'AOp fonctionne alors en régime de saturation.

$$v_{\rm s}(t) = \left\{ egin{array}{ll} +V_{
m sat} & {
m si} & v_+ > v_- = v_c \ \ -V_{
m sat} & {
m si} & v_+ < v_- = v_c \end{array}
ight.$$

Soient $\alpha = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$ et $\tau = R_3C$. Le problème se ramène à la formulation suivante

 1^e cas: (C se charge à travers R_3)

$$\text{si} \quad v_s = +V_{\text{sat}} \quad \Longrightarrow \quad v_+ = +\alpha V_{\text{sat}} \quad \Longrightarrow \quad v_c = v_{i_1} \mathrm{e}^{-\frac{t-t_1}{\tau}} + V_{\text{sat}} \left(1 - \mathrm{e}^{-\frac{t-t_1}{\tau}}\right)$$

 $2^{\mathbf{d}}$ cas : (C se décharge à travers R_3)

$$si v_s = -V_{sat} \implies v_+ = -\alpha V_{sat} \implies v_c = v_{i_2} e^{-\frac{t-t_2}{\tau}} - V_{sat} \left(1 - e^{-\frac{t-t_2}{\tau}}\right)$$

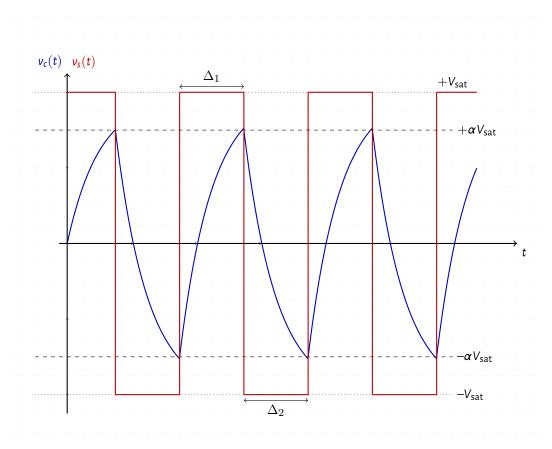
Exercice

- 1. Tracer, sur la même figure, les allures des signaux $v_c(t)$ et $v_s(t)$;
- 2. Déterminer les durées Δ_1 et Δ_2 . En déduire la valeur de la période T.

Correction

① On suppose que la tension de sortie à l'origine du temps t=0. La borne non inverseuse est portée alors au potentiel $+\alpha V_{sat}$. À l'origine du temps, le condensateur initialement déchargé se met à se charger jusqu'à la valeur $+\alpha V_{sat}$. À ce stade, l'amplificateur voit sa borne inverseuse portée à un potentiel supérieur à la borne positive. La sortie v_s change d'état en conséquence. Le condensateur se décharge ainsi à travers la résistance R_3 jusqu'à atteindre $-\alpha V_{sat}$. La tension v_s bascule de nouveau vers $+V_{sat}$. Les courbes de la tension capacitive et de la tension de sortie sont présentées par la figure ci-dessous.

Générateur de fonctions 16



2 Durant la charge du condensateur C, la tension à ses bornes s'écrit sous la forme suivante 5 :

$$v_c(t) = -\alpha V_{\text{sat}} e^{-\frac{t}{\tau}} + V_{\text{sat}} \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

On peut établir la relation

$$+\alpha V_{\text{sat}} = -\alpha V_{\text{sat}} e^{-\frac{\Delta_1}{\tau}} + V_{\text{sat}} \left(1 - e^{-\frac{\Delta_1}{\tau}}\right)$$

Soit encore

$$\alpha = -\alpha e^{-\frac{\Delta_1}{\tau}} + \left(1 - e^{-\frac{\Delta_1}{\tau}}\right)$$

$$1 - \alpha = e^{-\frac{\Delta_1}{\tau}} (1 + \alpha)$$

Il en résulte que

$$\boxed{\Delta_1 = \tau \ln \left(\frac{1+\alpha}{1-\alpha} \right).}$$

De même, on démontre que

$$\Delta_2 = \tau \ln \left(\frac{1+\alpha}{1-\alpha} \right).$$

En effet, durant la décharge du condensateur, la tension v_c obéit à l'expression

$$v_c(t) = \alpha V_{\text{sat}} e^{-\frac{t}{\tau}} - V_{\text{sat}} \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

^{5.} Moyennant un changement d'échelle

5 Filtre actif

Pour $t = \Delta_2$,

$$-\alpha V_{\text{sat}} = \alpha V_{\text{sat}} e^{-\frac{\Delta_2}{\tau}} - V_{\text{sat}} \left(1 - e^{-\frac{\Delta_2}{\tau}}\right)$$

Après simplification par V_{sat}, on obtient

$$-\alpha = \alpha e^{-\frac{\Delta_1}{\tau}} - \left(1 - e^{-\frac{\Delta_2}{\tau}}\right)$$

$$1 - \alpha = e^{-\frac{\Delta_2}{\tau}} (1 + \alpha)$$

D'où

$$\Delta_2 = \tau \ln \left(\frac{1+\alpha}{1-\alpha} \right)$$

La période d'oscillation de la sortie est égale la somme de Δ_1 et de Δ_2

$$T = \Delta_1 + \Delta_2$$

$$= 2\tau \ln\left(\frac{1+\alpha}{1-\alpha}\right), \text{ avec } \alpha = \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

$$= 2\tau \ln\left(\frac{2R_1 + R_2}{R_2}\right)$$

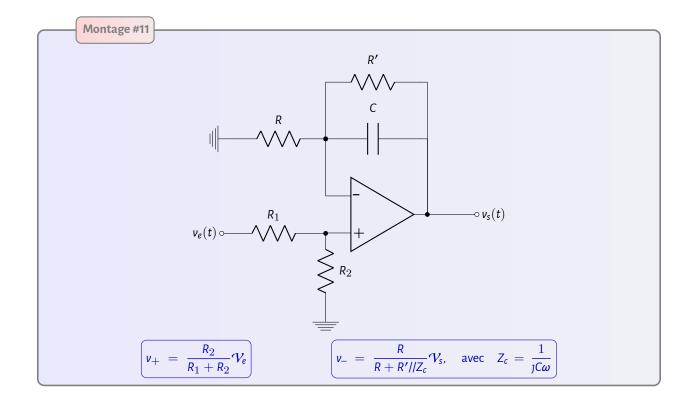
$$= 2\tau \ln\left(1 + 2\frac{R_1}{R_2}\right)$$
(13)

5 Filtre actif

Un filtre actif est une forme de circuit analogique mettant en œuvre un filtre électronique utilisant des composants actifs, généralement un amplificateur.

Outre la possibilité de contrôler le gain d'amplification, la présence d'un amplificateur préserve les propriétés du filtre. Elle permet de maintenir les caractéristiques du circuit indépendamment de la charge.

5 Filtre actif 18



Exercice

1. Démontrer que la fonction de transfert harmonique s'écrit comme suit

$$\mathcal{H}(j\omega) = \frac{\mathcal{V}_{s}(j\omega)}{\mathcal{V}_{e}(j\omega)}$$

$$= \frac{R_{2}}{R_{1} + R_{2}} \frac{R + R'}{R} \frac{1 + j \frac{RR'C}{R + R'}\omega}{1 + jR'C\omega}$$
(14)

2. Soit ${\it R'}=10 \times {\it R}$. Mettre l'expression de ${\it H}$ comme indiquée par Eq. (15). Identifier ainsi ${\it K}$ et ${\it \tau}$.

$$\mathcal{H}(j\omega) = K \frac{1 + \frac{1}{11} j\tau \omega}{1 + j\tau \omega}.$$
 (15)

3. On pose $R_1=R_2=2.2\,\mathrm{k}\Omega$, $R=10\,\mathrm{k}\Omega$, $R'=100\,\mathrm{k}\Omega$ et $C=10\,\mu$ F. Esquisser les diagrammes de Bode (Gain et phase). Nous rappelons les expressions suivantes :

$$\mathcal{G}_{|_{\mathsf{dB}}} = 20 \mathsf{log}_{10} \left\{ \left| \mathcal{H}(\jmath \omega) \right| \right\} \qquad \mathsf{et} \qquad \underline{/\mathcal{H}(\jmath \omega)} \ = \ \mathsf{atan} \left(\frac{1}{11} \tau \omega \right) - \mathsf{atan} \left(\tau \omega \right)$$

Correction

① AOp idéal en régime linéaire \longrightarrow $\nu_+ = \nu_-$.

$$\begin{array}{rcl} \nu_{+} & = & \nu_{-} \\ \frac{R_{2}}{R_{1} + R_{2}} \mathcal{V}_{e} & = & \frac{R}{R + R'/\!/Z_{c}} \mathcal{V}_{s} \end{array}$$

A. Mhamdi

5 Filtre actif

Le quotient $\mathcal{H}(\jmath\omega)$ s'écrit

$$\mathcal{H}(j\omega) = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \frac{R + \frac{R'Z_c}{R' + Z_c}}{R}$$

$$= \frac{R_2}{R_1 + R_2} \frac{R + \frac{R'}{1 + jR'C\omega}}{R}$$

$$\mathcal{H}(j\omega) = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \frac{R + R'}{R} \frac{1 + j\frac{RR'C}{R + R'}\omega}{1 + jR'C\omega}$$

② Dans le cas où $\mathbf{R'}=10\times\mathbf{R}$, la fonction $\mathcal H$ se transforme en

$$\mathcal{H}(j\omega) = 11 \frac{R_2}{R_1 + R_2} \frac{1 + j \frac{1}{11} R' C \omega}{1 + j R' C \omega}$$
$$= K \frac{1 + j \frac{1}{11} \tau \omega}{1 + j \tau \omega},$$

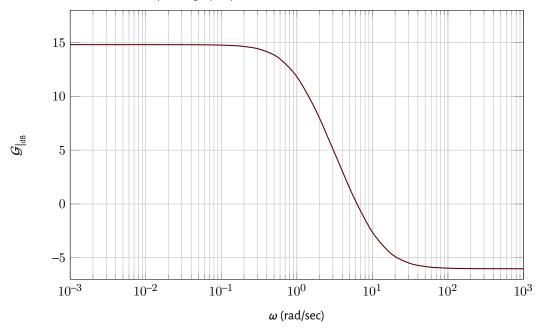
avec

$$K = 11 \frac{R_2}{R_1 + R_2} \quad \text{et} \quad \tau = R'C$$

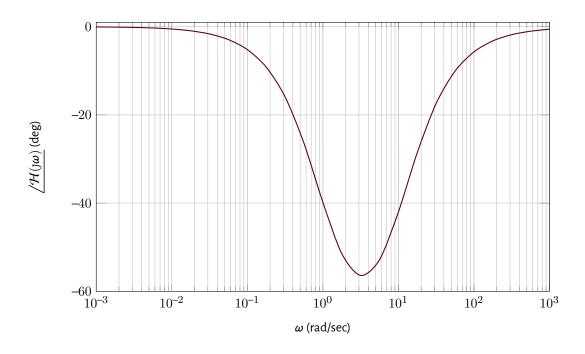
③ En mettant à jour les termes K et τ , on obtient

$$(K = 5.5$$
 et $\tau = 1 \sec)$

Les diagrammes de Bode sont illustrés par les graphiques suivants



Références 20



Références

[AB19] ABRAHAM, HENRI et BLOCH, EUGÈNE. "Mesure en valeur absolue des périodes des oscillations électriques de haute fréquence". Dans : Journal de Physique Théorique et Appliquée 9.1 (1919), pp. 211-222. DOI : 10 . 1051 / jphystap : 019190090021100.

[Cla13] G. B. CLAYTON. Operational Amplifiers. Butterworth-Heinemann, 2013.

[Lan75] D. E. LANCASTER. Active-Filter Cookbook. Macmillan Pub Co, 1975.

[Mah17] K. Maher. Electronique: Vol1 Amplificateur Opérationnel et Applications (PU Polytec Rom). PU Polytechniqu, 2017.

[Ras10] M. H. RASHID. Microelectronic Circuits: Analysis & Design. CL Engineering, 2010.