____ École Supérieure PRivée d'Ingénierie & de Technologies

AU : 2021-2022 1CEM1 (Session de rattrapage)

Examen | Systèmes Asservis Linéaires Continus Enseignant : A. Mhamdi

Mai 2022 (18 : 30 \rightarrow 20 : 00) Durée : 1^{1}_{L} h



Ce document comporte 3 pages numérotées de 1/3 à 3/3. Dès qu'il vous est remis, assurez-vous qu'il est complet. Les 4 exercices sont indépendants et peuvent être traités dans l'ordre qui vous convient. Les règles suivantes s'appliquent :

- **1** Aucun document n'est autorisé;
- **2** L'usage de tout matériel électronique, sauf calculatrice, est strictement interdit;
- **8** La rigueur de la rédaction entrera pour une part importante dans la notation.

Exercice Nº1 20mn | (5 points)

On se propose de résoudre l'équation différentielle suivante :

$$\tau_1 \tau_2 \ddot{y}(t) + (\tau_1 + \tau_2) \dot{y}(t) + y(t) = u_0 \Gamma(t)$$
(1)

avec:

$$\begin{cases} \mathbf{y}_0 &= 0 \\ \dot{\mathbf{y}}_0 &= 0 \\ \tau_1 &\neq \tau_2 \end{cases}$$

- (a) (2 points) Appliquer la transformée de Laplace et donner $Y(p) = \mathcal{L}\{y(t)\}$.
- (b) (2 points) En déduire l'expression de y(t).
- (c) (1 point) Tracer l'allure de y(t).

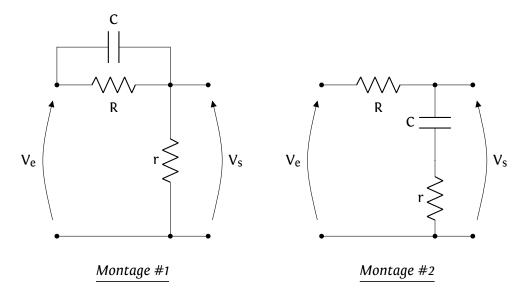
Soit un système de fonction de transfert en boucle ouverte :

$$\mathcal{G}(p) = \frac{G_0}{(p+1)(p+2)(p+3)}$$
 avec $G_0 > 0$ (2)

Déterminer à l'aide du critère de **Routh** les conditions de stabilité de ce système en boucle fermée lorsqu'il est placé dans une boucle d'asservissement à retour unitaire.

Exercice Nº3 25mn | (5 points)

On considère les deux montages de la page suivante :



On dénote par:

$$\mathcal{H}(p) \; = \; \frac{\mathcal{L}\{v_s(t)\}}{\mathcal{L}\{v_e(t)\}}$$

(a) (2 points) Mettre leurs fonctions de transfert sous la forme suivante :

$$\mathcal{H}(\mathbf{p}) = \mathbf{K} \frac{1 + \tau_1 \mathbf{p}}{1 + \tau_2 \mathbf{p}} \tag{3}$$

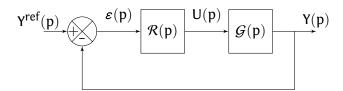
- (b) (1 point) Identifier dans chaque cas le triplet (K, τ_1 , τ_2)
- (c) (2 points) Calculer pour chaque montage le ratio $\frac{\tau_1}{\tau_2}$ et en déduire la nature du filtre.

Exercice N^o4

Un processus physique est modélisé par une fonction de transfert du 2nd ordre :

$$\mathcal{G}(\mathsf{p}) = \frac{\mathsf{G}_0}{(1+\tau_1\mathsf{p})\,(1+\tau_2\mathsf{p})} \qquad \mathsf{G}_0 = 1, \tau_1 = 10 \; \mathsf{sec} \; \mathsf{et} \; \tau_2 = 2 \; \mathsf{sec}.$$
 (4)

Ce processus est inséré dans une boucle d'asservissement contenant un régulateur proportionnel : $\mathcal{R}(p) = R_0$. On donne la boucle de régulation :



(a) (1 point) Déterminer l'expression de la fonction de transfert en boucle fermée et la mettre sous la forme canonique :

$$\mathcal{H}(\mathbf{p}) = \frac{\mathbf{K}}{\mathbf{p}^2 + 2\zeta\omega_{\mathbf{n}}\mathbf{p} + \omega_{\mathbf{p}}^2} \tag{5}$$

En déduire les expressions des paramètres K, ω_n et ζ en fonction de τ_1 , τ_2 , G_0 et R_0 .

- (b) (1 point) Calculer R_0 pour obtenir $\zeta = 0.7$.
- (c) (1 point) Dans la suite, la consigne est fixée à 1. R_0 est réglé tel que $\zeta=0.7$. On se place en régime permanent, déterminer l'expression de $y(+\infty)$ et calculer sa valeur.
- (d) (1 point) Exprimer $\varepsilon(+\infty) = y^{\text{ref}}(+\infty) y(+\infty)$, la calculer.
- (e) (1 point) Représenter l'allure de y(t).
- (f) (1 point) Proposer une solution qui permet à y de rejoindre y^{ref} quand $t \to +\infty$.



Table des Transformées de Laplace.

| Fonction | Transformée de Laplace |
|--------------------------|--------------------------|
| $\delta(t)$ | 1 |
| $\Gamma(t)$ | $\frac{1}{p}$ |
| $e^{-\alpha t}\Gamma(t)$ | $\frac{1}{p+\pmb{lpha}}$ |

On donne pour un système de second ordre :

$$\textbf{Si } \zeta > 1 \implies y(t) \ = \ K \ \left(1 + \frac{\tau_1}{\tau_2 - \tau_1} \ e^{-t/\tau_1} - \frac{\tau_2}{\tau_2 - \tau_1} \ e^{-t/\tau_2} \right) \cdot \Gamma(t)$$

$$\mathbf{Si} \; \boldsymbol{\zeta} \mathrel{<} 1 \implies \boldsymbol{y}(t) \; = \; \mathbf{K} \; \left[1 - \frac{1}{\sqrt{1 - \boldsymbol{\zeta}^2}} e^{-\boldsymbol{\zeta} \boldsymbol{\omega}_n t} \sin \left(\boldsymbol{\omega}_n \sqrt{1 - \boldsymbol{\zeta}^2} \; t + \arccos \boldsymbol{\zeta} \right) \right] \cdot \boldsymbol{\Gamma}(t)$$

Pour ζ < 1, l'instant du premier dépassement \mathcal{D}_1 , s'appelle temps de pic (t_p). Il vient :

$$\mathcal{D}_1 = \frac{y_{\text{max}} - y_{\infty}}{y_{\infty}} = e^{-\frac{\zeta \pi}{\sqrt{1 - \zeta^2}}} \qquad t_p = \frac{\pi}{\omega_p} \quad \text{et} \quad \omega_p = \omega_n \sqrt{1 - \zeta^2}$$