



---

# Линейные системы автоматического управления

---

Частотные характеристики и  
типовые динамические звенья

---

$$s = c + j\omega$$

экспоненты   гармоника

# Связь преобразования Лапласа с частотой

$$s = c + j\omega$$

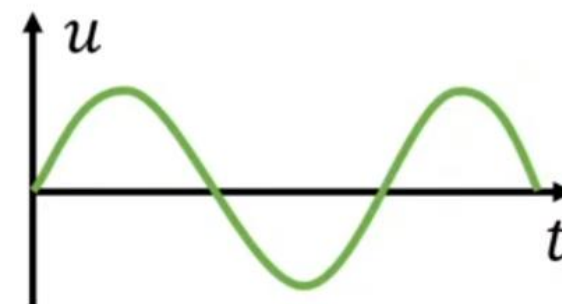
экспоненты

гармоники



Гармонический сигнал

$$u(t) = \sin(\omega t) \sim e^{j\omega t}$$



Частотные  
характеристики

# Связь преобразования Лапласа с частотой

$$s = c + j\omega$$

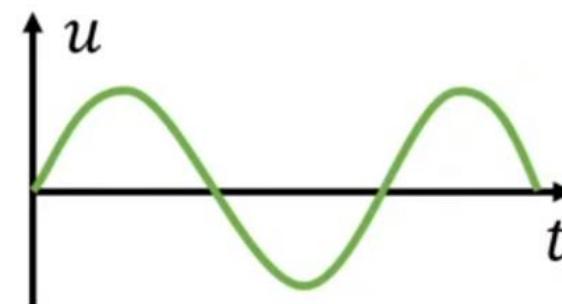
экспоненты

гармоники



Гармонический сигнал

$$u(t) = \sin(\omega t) \sim e^{j\omega t}$$



Частотные  
характеристики

С лекции: Дифференциально-  
интегральный оператор

$$u(t) = e^{j\omega t} \rightarrow \frac{p^2 + 2p + 3}{p^3 + 5p + 7} \rightarrow \frac{(j\omega)^2 + 2(j\omega) + 3}{(j\omega)^3 + 5(j\omega) + 7} \cdot e^{j\omega t}$$

Комплексное число,  
зависящее от  $\omega$

## Связь преобразования Лапласа с частотой

$$s = c + j\omega$$

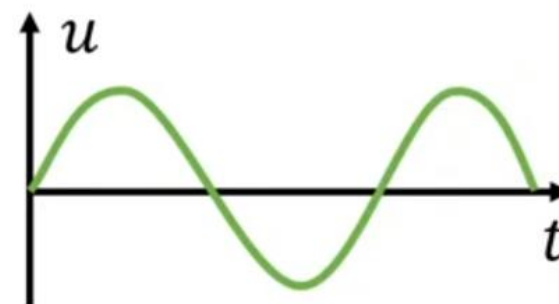
экспоненты

гармоники



Гармонический сигнал

$$u(t) = \sin(\omega t) \sim e^{j\omega t}$$



Частотные  
характеристики

С лекции: Дифференциально-  
интегральный оператор

$$u(t) = e^{j\omega t} \rightarrow \frac{p^2 + 2p + 3}{p^3 + 5p + 7} \rightarrow \frac{(j\omega)^2 + 2(j\omega) + 3}{(j\omega)^3 + 5(j\omega) + 7} \cdot e^{j\omega t}$$

Частотная передаточная  
функция

$$s = \cancel{e} + j\omega$$

экспоненты

гармоники



Напрямую:

$$W(j\omega) = W(s) \Big|_{s=j\omega}$$

$$\frac{s^2 + 2s + 3}{s^3 + 5s + 7} \rightarrow \frac{(j\omega)^2 + 2(j\omega) + 3}{(j\omega)^3 + 5(j\omega) + 7}$$

Частотная передаточная  
функция

Преобразование Лапласа:

$$F(s) = \int_{-0}^{+\infty} f(t)e^{-st} dt$$

Преобразование Фурье:

$$\mathcal{F}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt$$

# Связь преобразования Лапласа с частотой

$$s = \cancel{e} + j\omega$$

экспоненты

гармоники



Вспоминаем  
«Частотные методы»

Напрямую:

$$W(j\omega) = W(s) \Big|_{s=j\omega}$$

$$\frac{s^2 + 2s + 3}{s^3 + 5s + 7} \rightarrow \frac{(j\omega)^2 + 2(j\omega) + 3}{(j\omega)^3 + 5(j\omega) + 7}$$

Частотная передаточная  
функция

Преобразование Лапласа:

$$F(s) = \int_{-0}^{+\infty} f(t)e^{-st} dt$$

Преобразование Фурье:

$$\mathcal{F}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t)e^{-j\omega t} dt$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$U(\omega)$  – вещественная часть ЧПФ

$V(\omega)$  – мнимая часть ЧПФ

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$A(\omega)$  – амплитуда (модуль) ЧПФ

$\varphi(\omega)$  – фаза (аргумент) ЧПФ



# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$\begin{aligned} \text{Если } |\arg W(j\omega)| \leq \frac{\pi}{2}, \\ \text{то } \varphi(\omega) = \operatorname{arctg} \frac{V(\omega)}{U(\omega)} \end{aligned}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$\begin{aligned} A(-\omega) &= A(\omega), \text{ четная} \\ \varphi(-\omega) &= -\varphi(\omega), \text{ нечетная} \end{aligned}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$W(j\omega) = \frac{1}{(j\omega)^2 + 2j\omega + 1}$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$W(j\omega) = \frac{1}{(1 - \omega^2) + 2j\omega}$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$W(j\omega) = \frac{1}{(1 - \omega^2) + 2j\omega} \cdot \frac{(1 - \omega^2) - 2j\omega}{(1 - \omega^2) - 2j\omega}$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$W(j\omega) = \frac{(1 - \omega^2) - 2j\omega}{(1 - \omega^2)^2 - (2j\omega)^2}$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$



# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$W(j\omega) = \frac{(1 - \omega^2) - j2\omega}{\omega^4 + 2\omega^2 + 1}$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$W(j\omega) = \frac{1 - \omega^2}{\omega^4 + 2\omega^2 + 1} + j \frac{-2\omega}{\omega^4 + 2\omega^2 + 1}$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{\omega^4 + 2\omega^2 + 1}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{\omega^4 + 2\omega^2 + 1}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{\sqrt{(1 - \omega^2)^2 + (-2\omega)^2}}{(\omega^2 + 1)^2}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{\sqrt{1 - 2\omega^2 + \omega^4 + 4\omega^2}}{(\omega^2 + 1)^2}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{\sqrt{1 + 2\omega^2 + \omega^4}}{(\omega^2 + 1)^2}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{\sqrt{(\omega^2 + 1)^2}}{(\omega^2 + 1)^2}$$



# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$U(\omega) = ?$$

$$V(\omega) = ?$$

$$A(\omega) = ?$$

$$\varphi(\omega) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$\text{Если } |\arg W(j\omega)| \leq \frac{\pi}{2},$$

$$\text{то } \varphi(\omega) = \operatorname{arctg} \frac{-2\omega}{1 - \omega^2}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(t+30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(t+30^\circ)}$$



$$y(t) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}u(t),$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(1 \cdot t + 30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(1 \cdot t + 30^\circ)}$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = A(1)e^{j\varphi(1)} \sin(1 \cdot t + 30^\circ)$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(t+30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(t+30^\circ)}$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = \frac{1}{2}e^{\operatorname{atan2}(-\frac{1}{2}, 0)} \sin(t + 30^\circ)$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(t+30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(t+30^\circ)}$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = \frac{i}{4}e^{-i(t+30^\circ+\operatorname{atan2}(-\frac{1}{2}, 0))}$$

$$- \frac{i}{4}e^{i(t+30^\circ+\operatorname{atan2}(-\frac{1}{2}, 0))}$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(t+30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(t+30^\circ)}$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = \frac{1}{2} \sin\left(t + 30^\circ + \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)\right)$$



# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

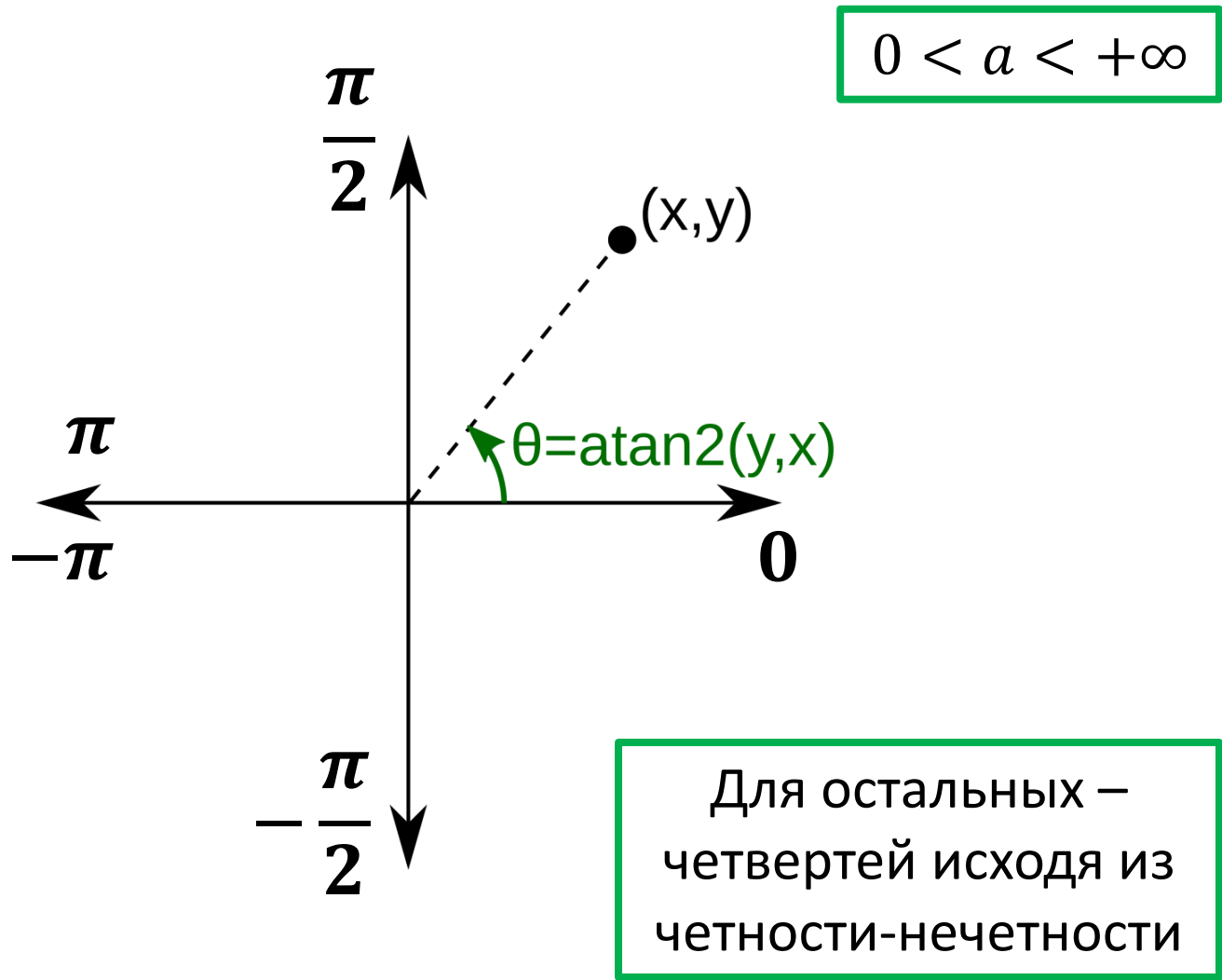
$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(t+30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(t+30^\circ)}$$

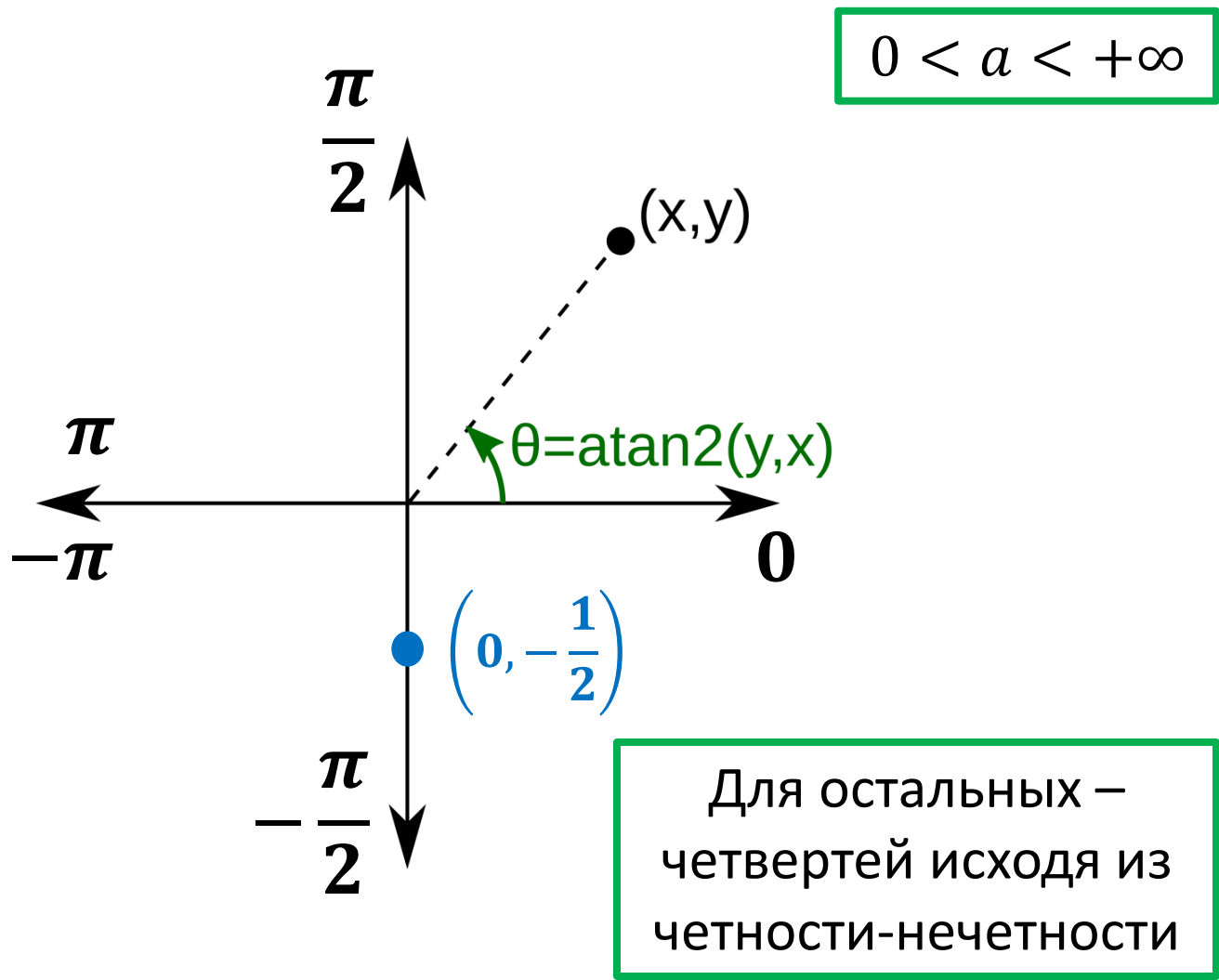
$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = \frac{1}{2} \sin\left(t + 30^\circ + \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)\right)$$

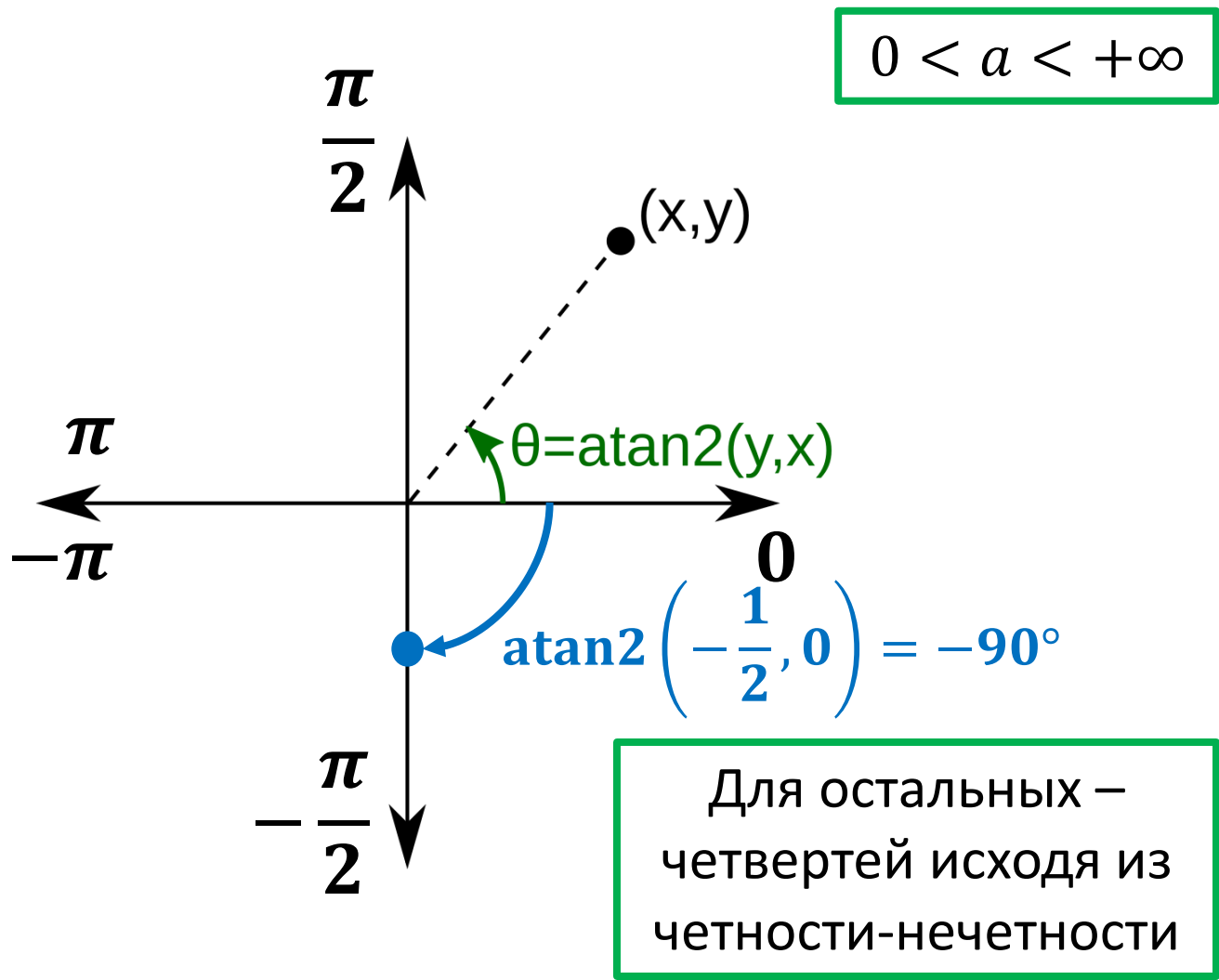
Можно вывести в число, значит  
не ленимся и выводим



$\text{atan2}(\cdot, \cdot)$	$\text{arctg}(\cdot)$	$\theta$
$(0, a)$ $(a, +\infty)$	0	0; 0°
$(a, a\sqrt{3})$	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	$\frac{\pi}{6}$ ; 30°
$(a, a)$	1	$\frac{\pi}{4}$ ; 45°
$(a\sqrt{3}, a)$	$\sqrt{3}$	$\frac{\pi}{3}$ ; 60°
$(a, 0)$ $(+\infty, a)$	$+\infty$	$\frac{\pi}{2}$ ; 90°



$\text{atan2}(\cdot, \cdot)$	$\text{arctg}(\cdot)$	$\theta$
$(0, a)$ $(a, +\infty)$	0	0; 0°
$(a, a\sqrt{3})$	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	$\frac{\pi}{6}$ ; 30°
$(a, a)$	1	$\frac{\pi}{4}$ ; 45°
$(a\sqrt{3}, a)$	$\sqrt{3}$	$\frac{\pi}{3}$ ; 60°
$(a, 0)$ $(+\infty, a)$	$+\infty$	$\frac{\pi}{2}$ ; 90°



$\text{atan2}(\cdot, \cdot)$	$\text{arctg}(\cdot)$	$\theta$
$(0, a)$ $(a, +\infty)$	0	0; 0°
$(a, a\sqrt{3})$	$\frac{1}{\sqrt{3}}$	$\frac{\pi}{6}$ ; 30°
$(a, a)$	1	$\frac{\pi}{4}$ ; 45°
$(a\sqrt{3}, a)$	$\sqrt{3}$	$\frac{\pi}{3}$ ; 60°
$(a, 0)$ $(+\infty, a)$	$+\infty$	$\frac{\pi}{2}$ ; 90°

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(t+30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(t+30^\circ)}$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = \frac{1}{2}\sin(t + 30^\circ - 90^\circ)$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \frac{i}{2}e^{-i(t+30^\circ)} - \frac{i}{2}e^{i(t+30^\circ)}$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = \frac{1}{2}\sin(t - 60^\circ)$$

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ)$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = A(1) \sin(t + 30^\circ + \varphi(1))$$

Раз понимаем, то  
можно и напрямую...

# Формы представления ЧПФ

Алгебраическая форма:

$$W(j\omega) = U(\omega) + jV(\omega)$$

$$U(\omega) = \operatorname{Re}(W(j\omega))$$

$$V(\omega) = \operatorname{Im}(W(j\omega))$$

Показательная форма:

$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \sqrt{U^2(\omega) + V^2(\omega)}$$

$$\varphi(\omega) = \arg W(j\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

Пример:

$$\ddot{y} + 2\dot{y} + y = u,$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ),$$

$$y(t) = ?$$

$$U(\omega) = \frac{1 - \omega^2}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$V(\omega) = \frac{-2\omega}{(\omega^2 + 1)^2}$$

$$A(\omega) = \frac{1}{\omega^2 + 1}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{atan2}(V(\omega), U(\omega))$$

$$u(t) = \sin(t + 30^\circ)$$

$$\Downarrow A(1) = \frac{1}{2}, \varphi(1) = \operatorname{atan2}\left(-\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$y(t) = \frac{1}{2} \sin(t - 60^\circ)$$

Раз понимаем, то  
можно и напрямую...



# Частотные характеристики: АЧХ и ФЧХ

$U(\omega)$ :

Вещественная  
частотная  
характеристика

$A(\omega)$ :

Амплитудная  
частотная  
характеристика

$V(\omega)$ :

Мнимая  
частотная  
характеристика

$\varphi(\omega)$ :

Фазовая  
частотная  
характеристика

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: АЧХ и ФЧХ

$U(\omega)$ :

Вещественная  
частотная  
характеристика

«Экзотика»

$V(\omega)$ :

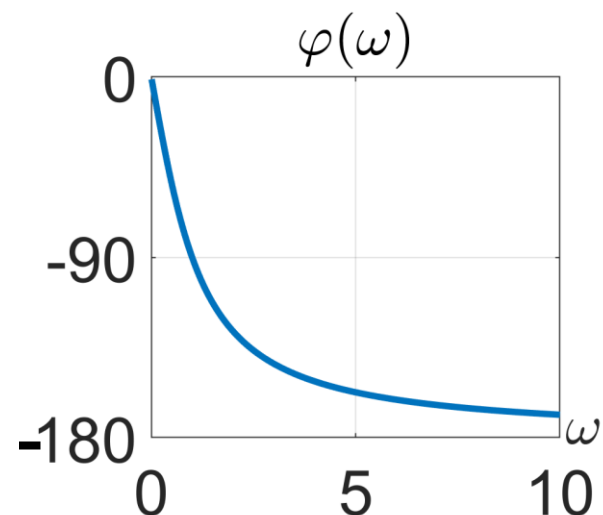
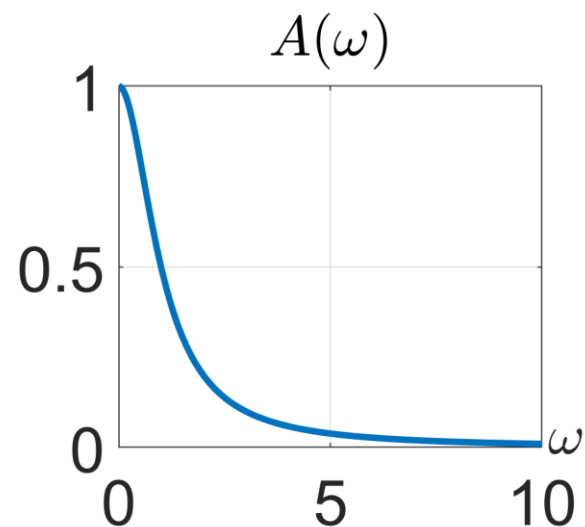
Мнимая  
частотная  
характеристика

$A(\omega)$ :

Амплитудная  
частотная  
характеристика

$\varphi(\omega)$ :

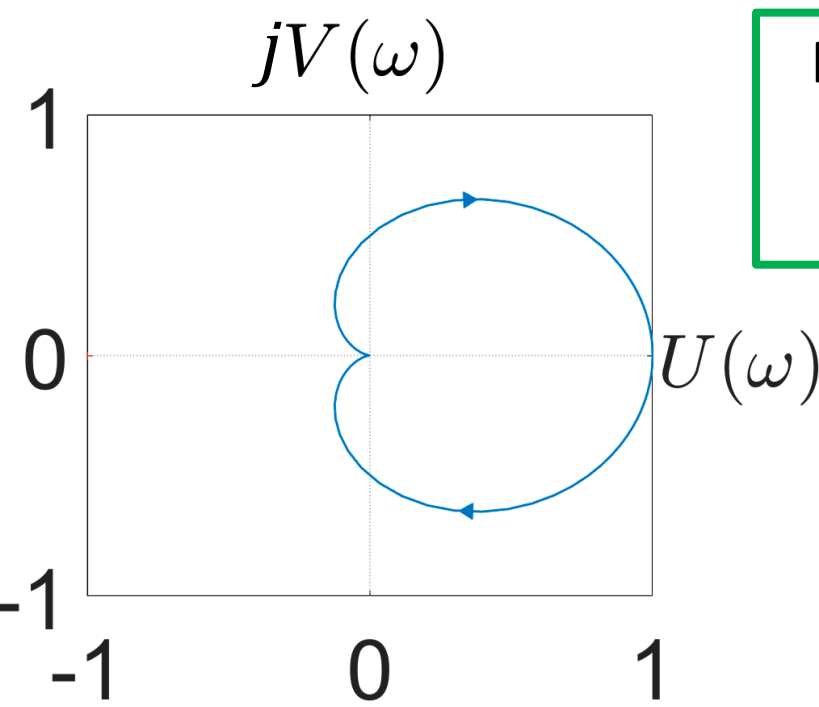
Фазовая  
частотная  
характеристика



$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: АЧХ и ФЧХ

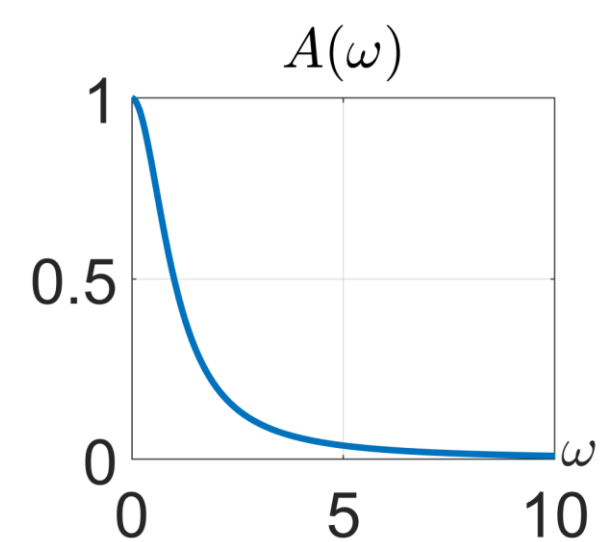
$V(U)$ :  
Амплитудно-фазовая  
частотная характеристика



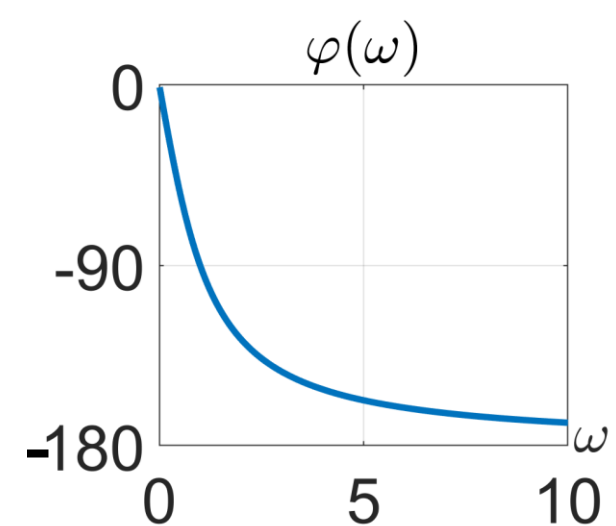
Про нее вся  
следующая  
лекция!

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

$A(\omega)$ :  
Амплитудная  
частотная  
характеристика



$\varphi(\omega)$ :  
Фазовая  
частотная  
характеристика

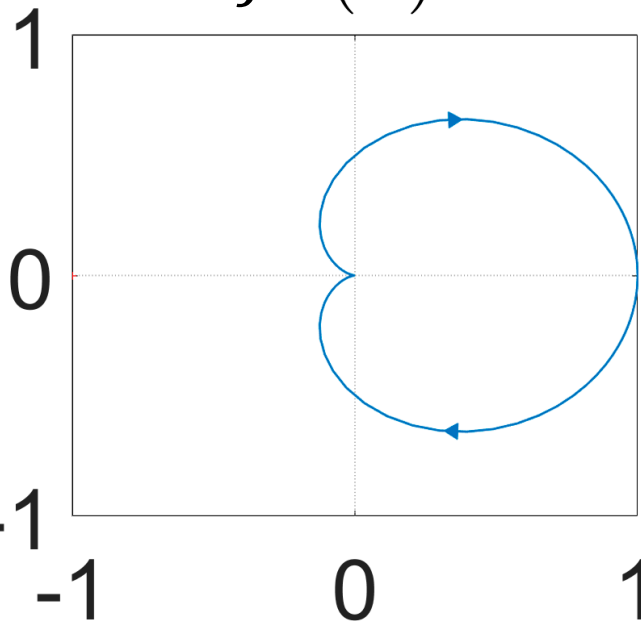


## Частотные характеристики: АФЧХ

$V(U)$ :

Амплитудно-фазовая  
частотная характеристика

$jV(\omega)$



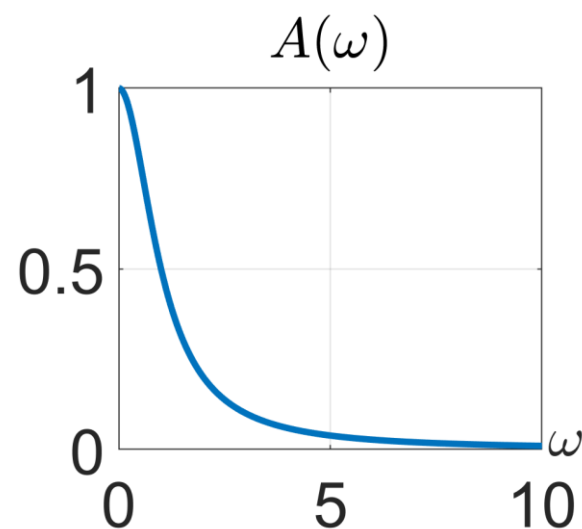
Про нее вся  
следующая  
лекция!

$U(\omega)$

...но давайте что-то  
хорошее скажем  
уже сейчас

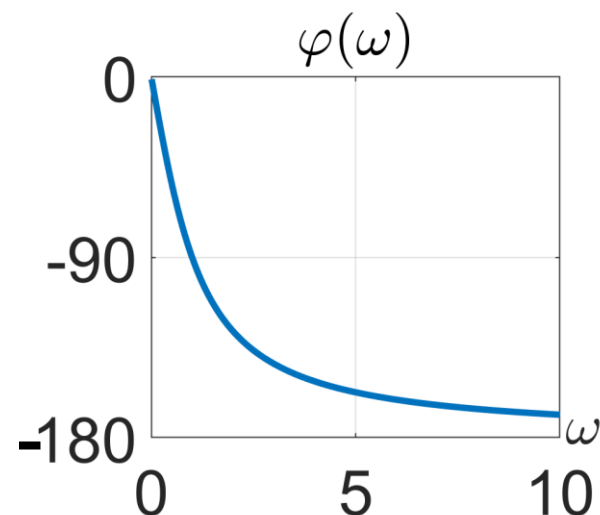
$A(\omega)$ :

Амплитудная  
частотная  
характеристика



$\varphi(\omega)$ :

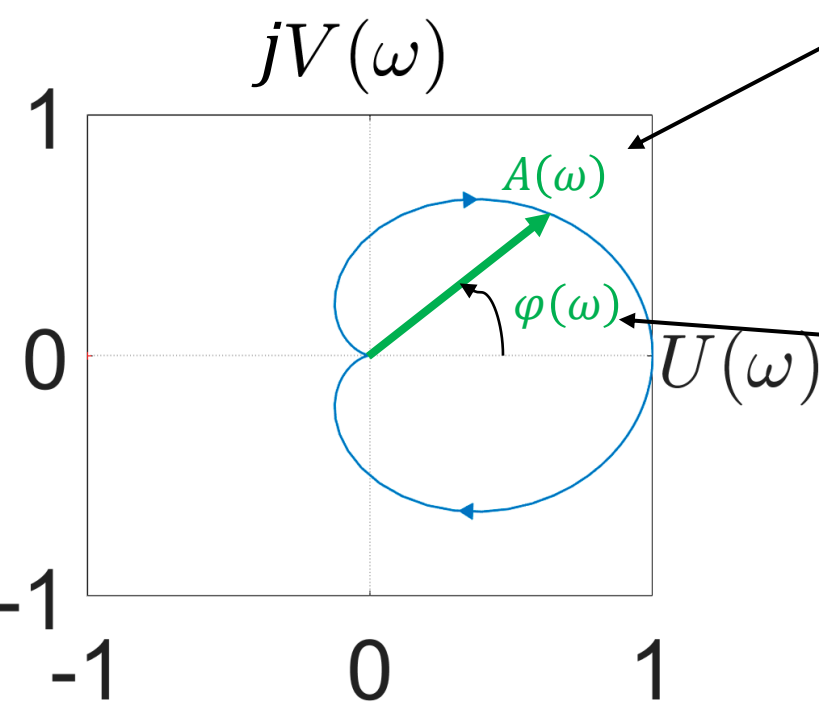
Фазовая  
частотная  
характеристика



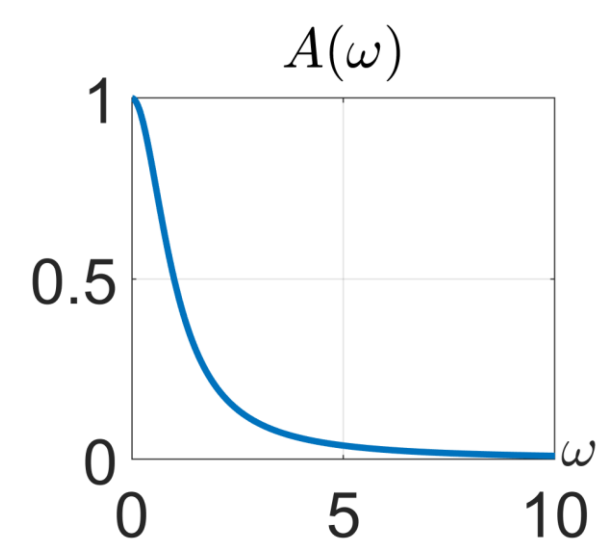
$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: АФЧХ

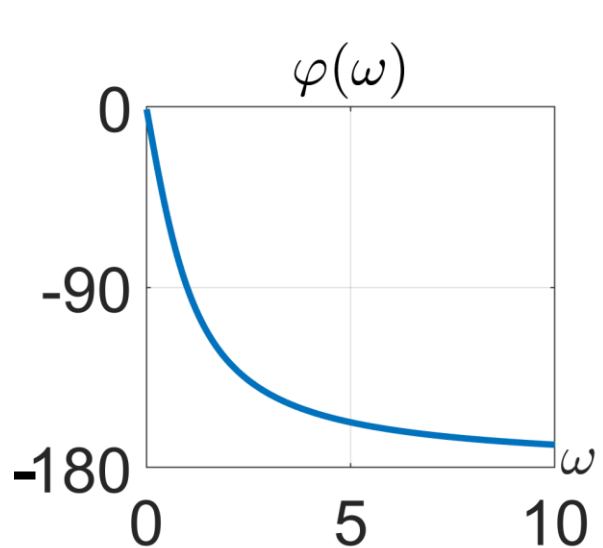
$V(U)$ :  
Амплитудно-фазовая  
частотная характеристика



$A(\omega)$ :  
Амплитудная  
частотная  
характеристика



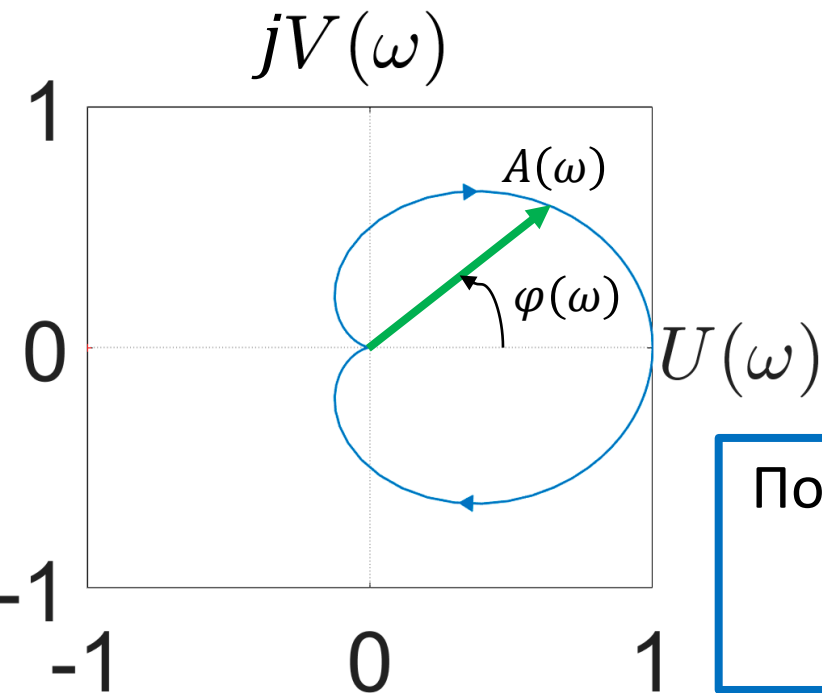
$\varphi(\omega)$ :  
Фазовая  
частотная  
характеристика



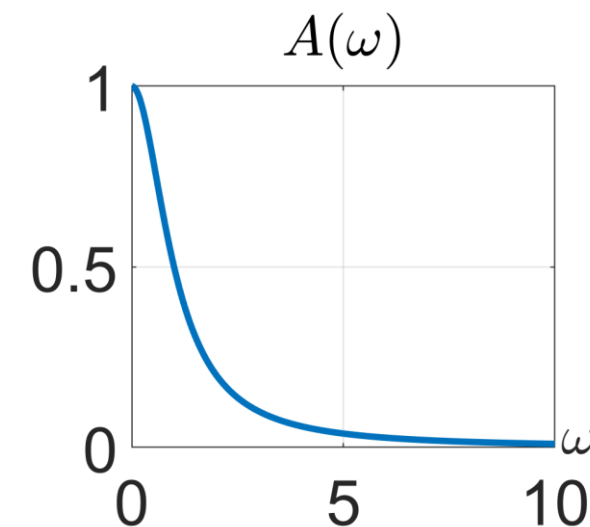
$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: АФЧХ

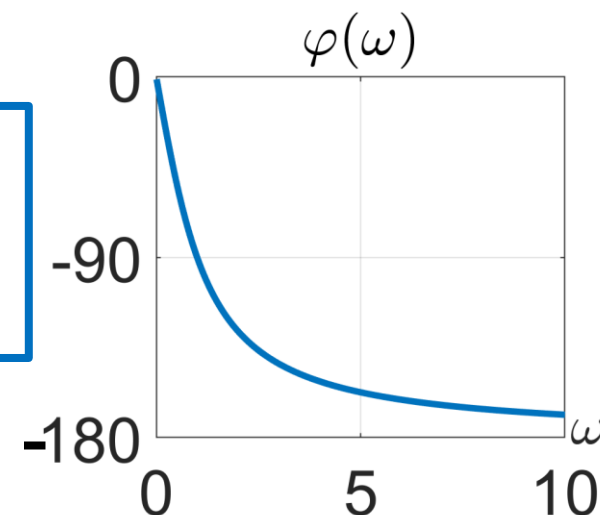
$V(U)$ :  
Амплитудно-фазовая  
частотная характеристика



$A(\omega)$ :  
Амплитудная  
частотная  
характеристика



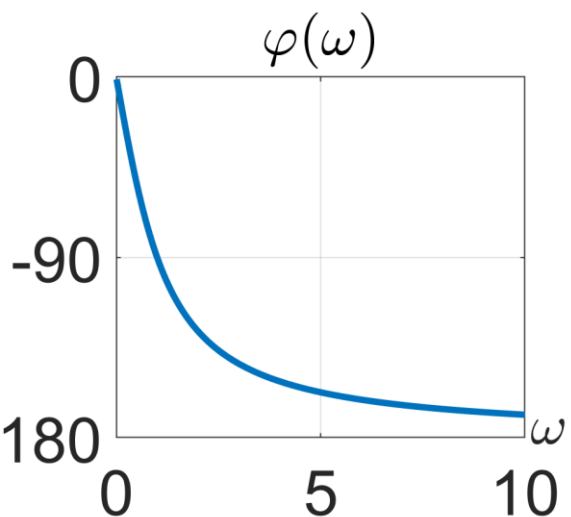
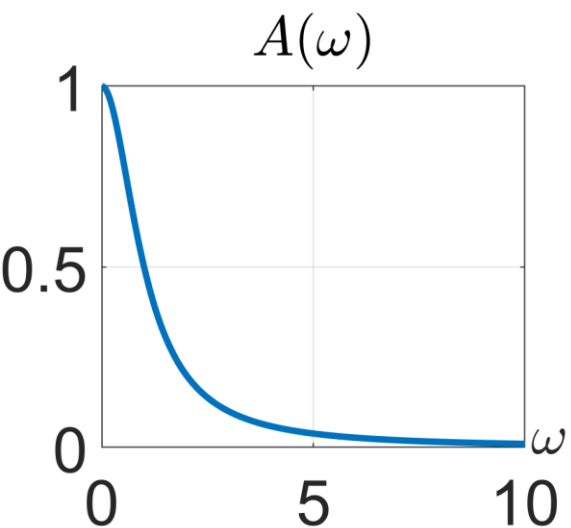
$\varphi(\omega)$ :  
Фазовая



По сути полярные координаты, можно сопоставить одновременное изменение фазы и амплитуды

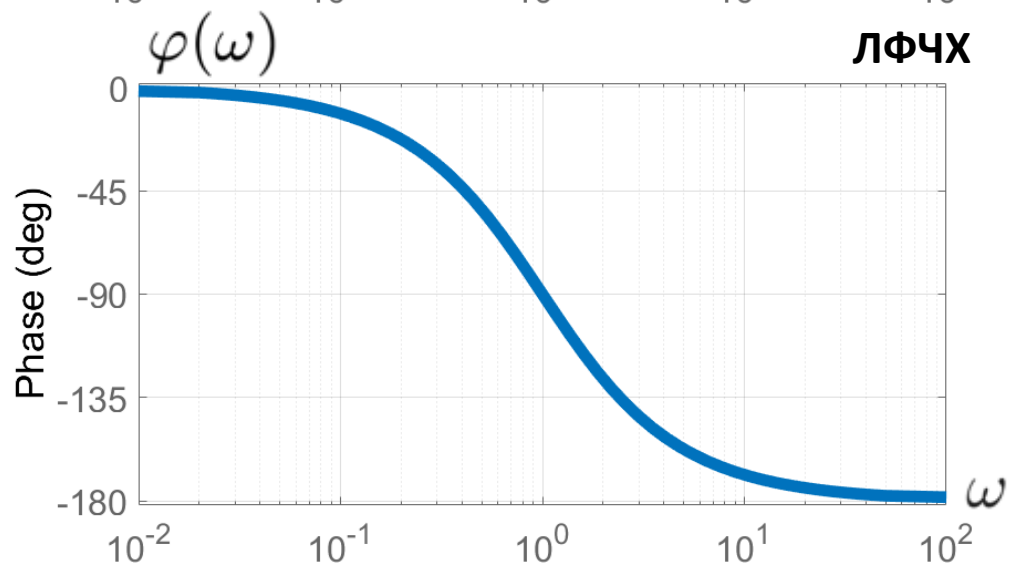
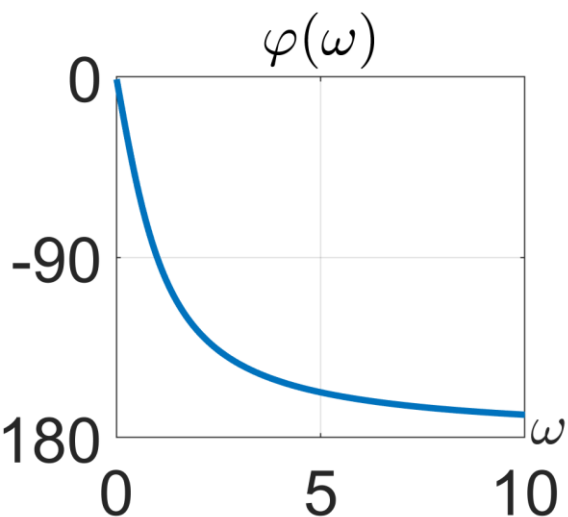
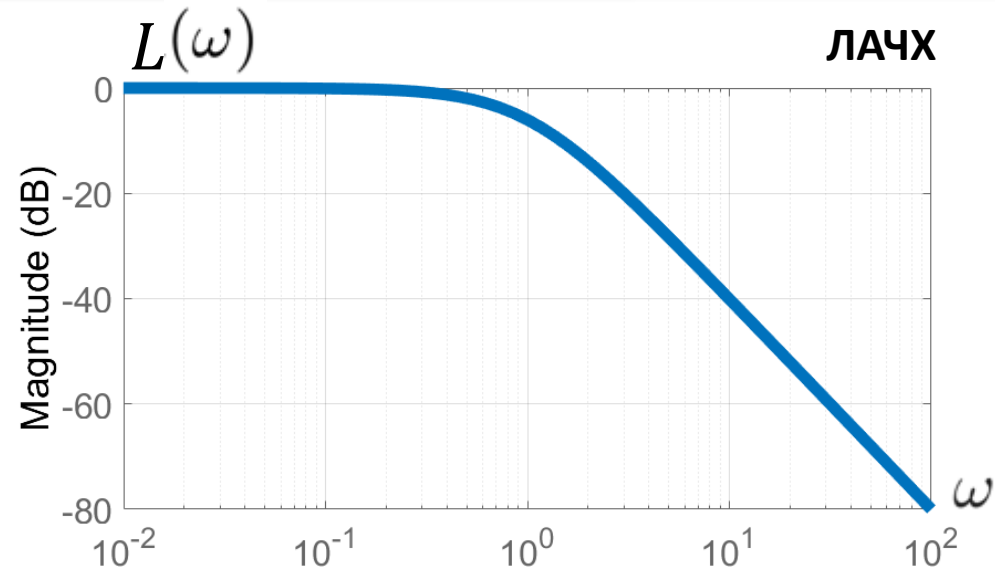
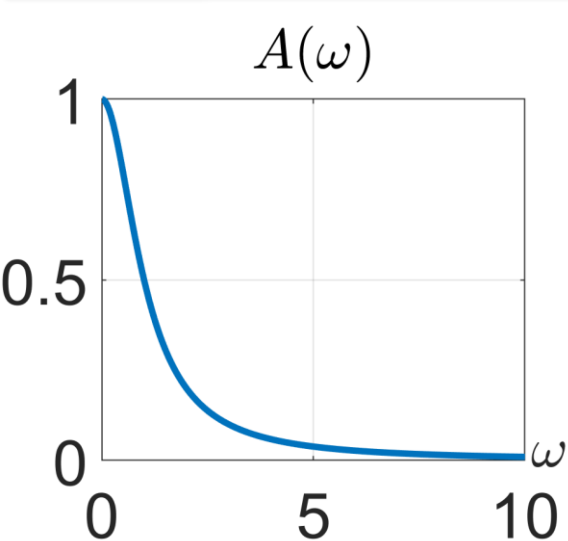
$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

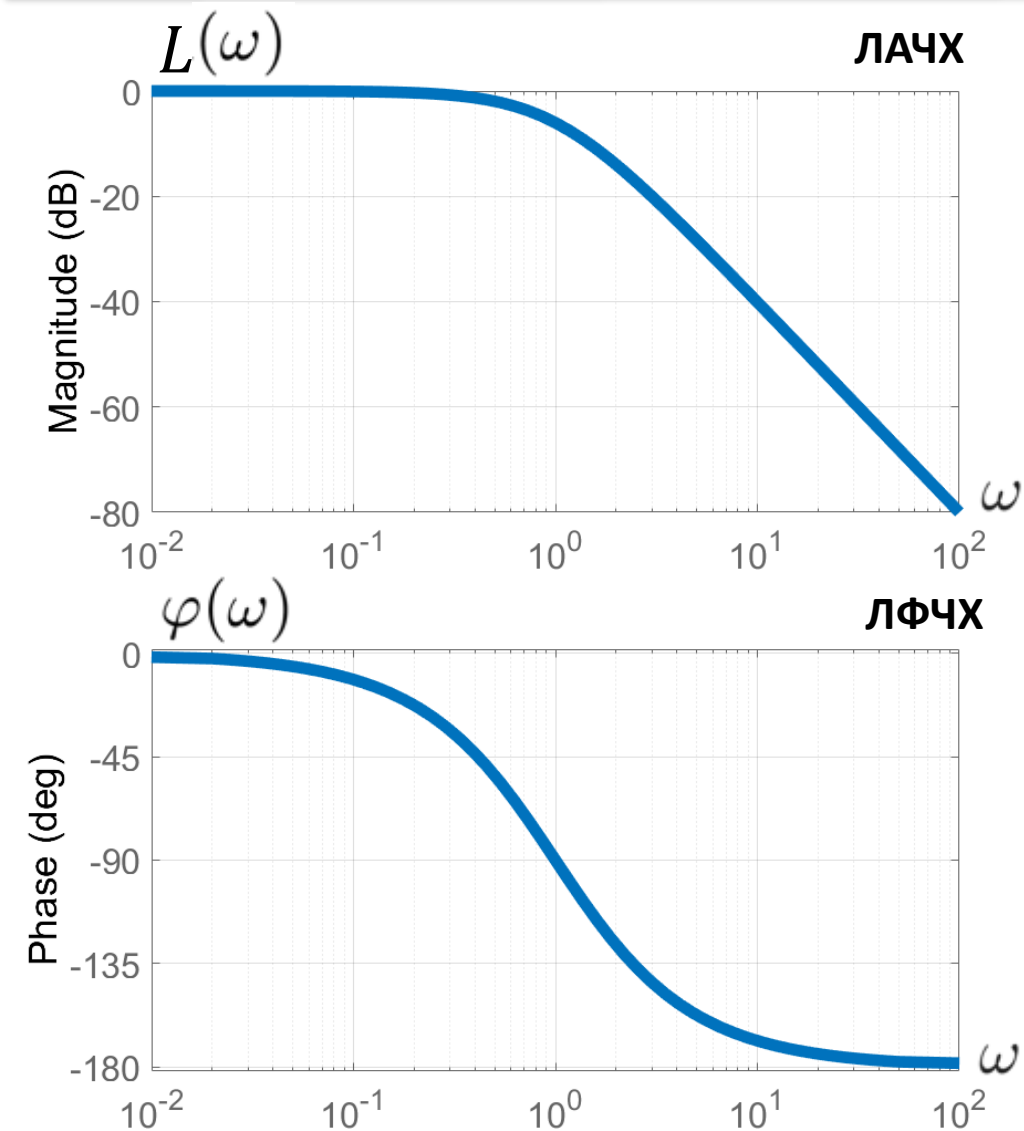
# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

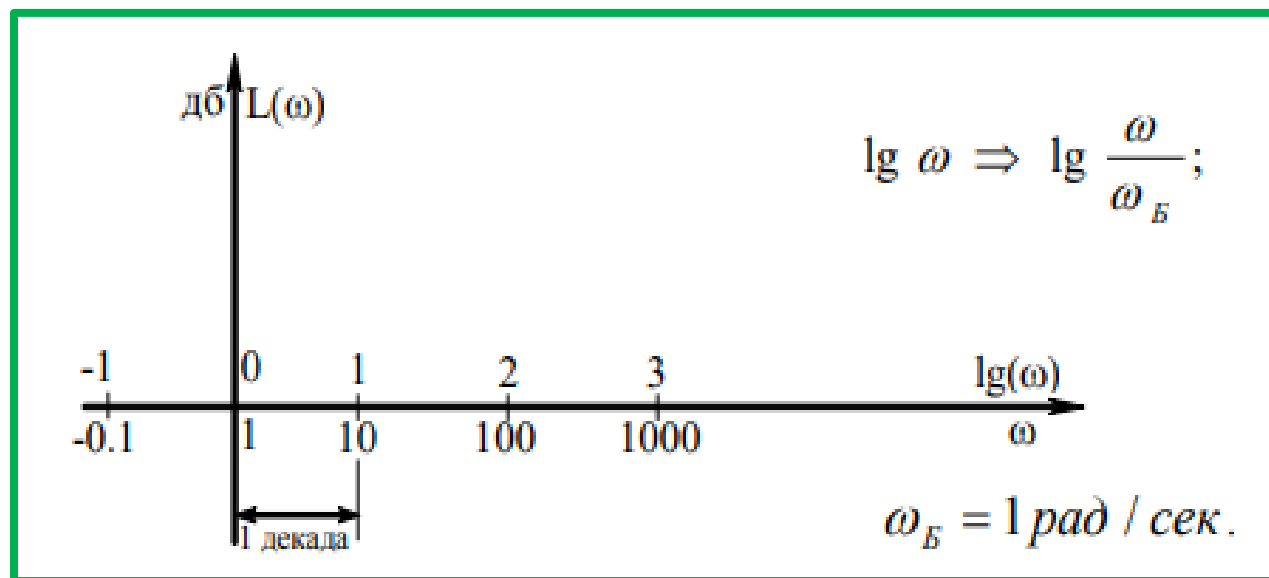
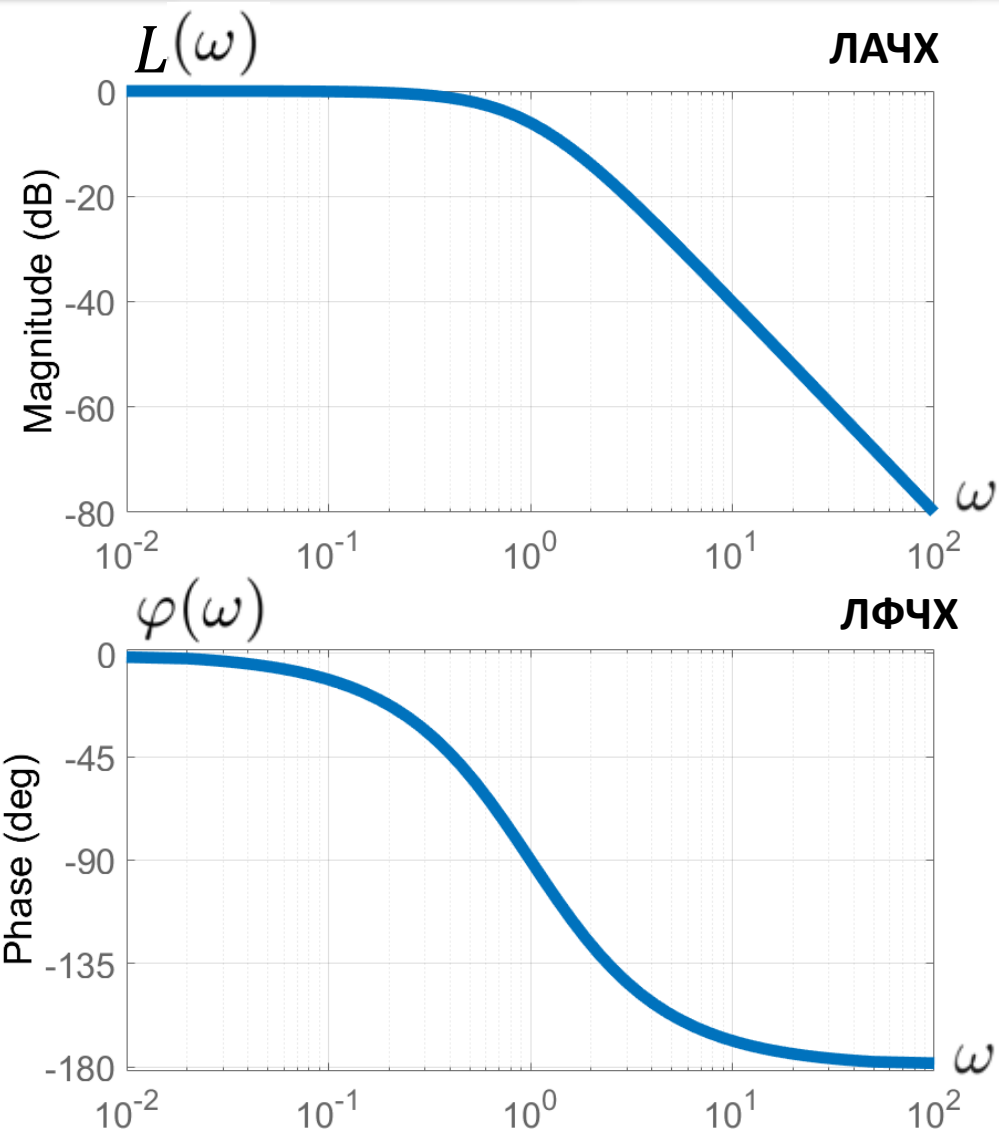


# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



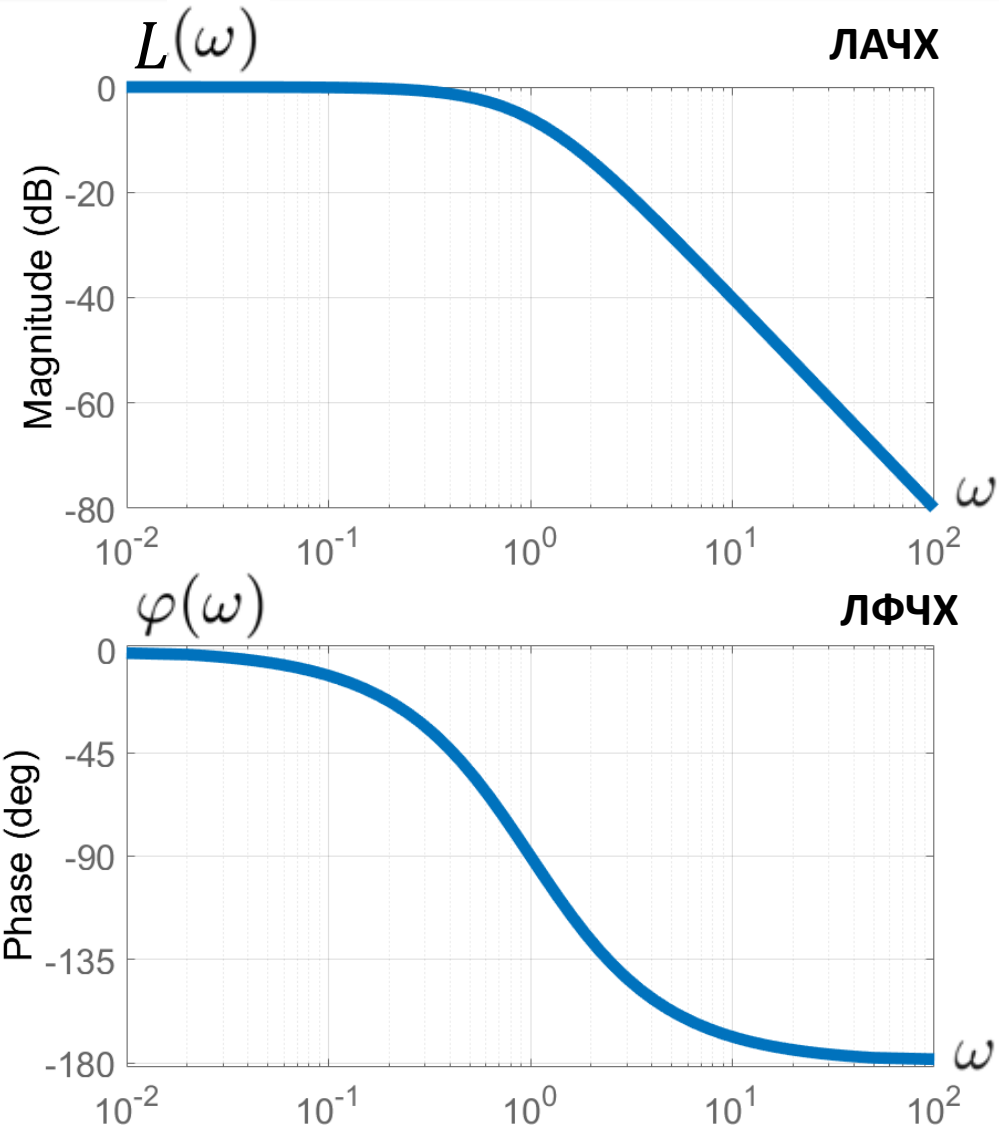
$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



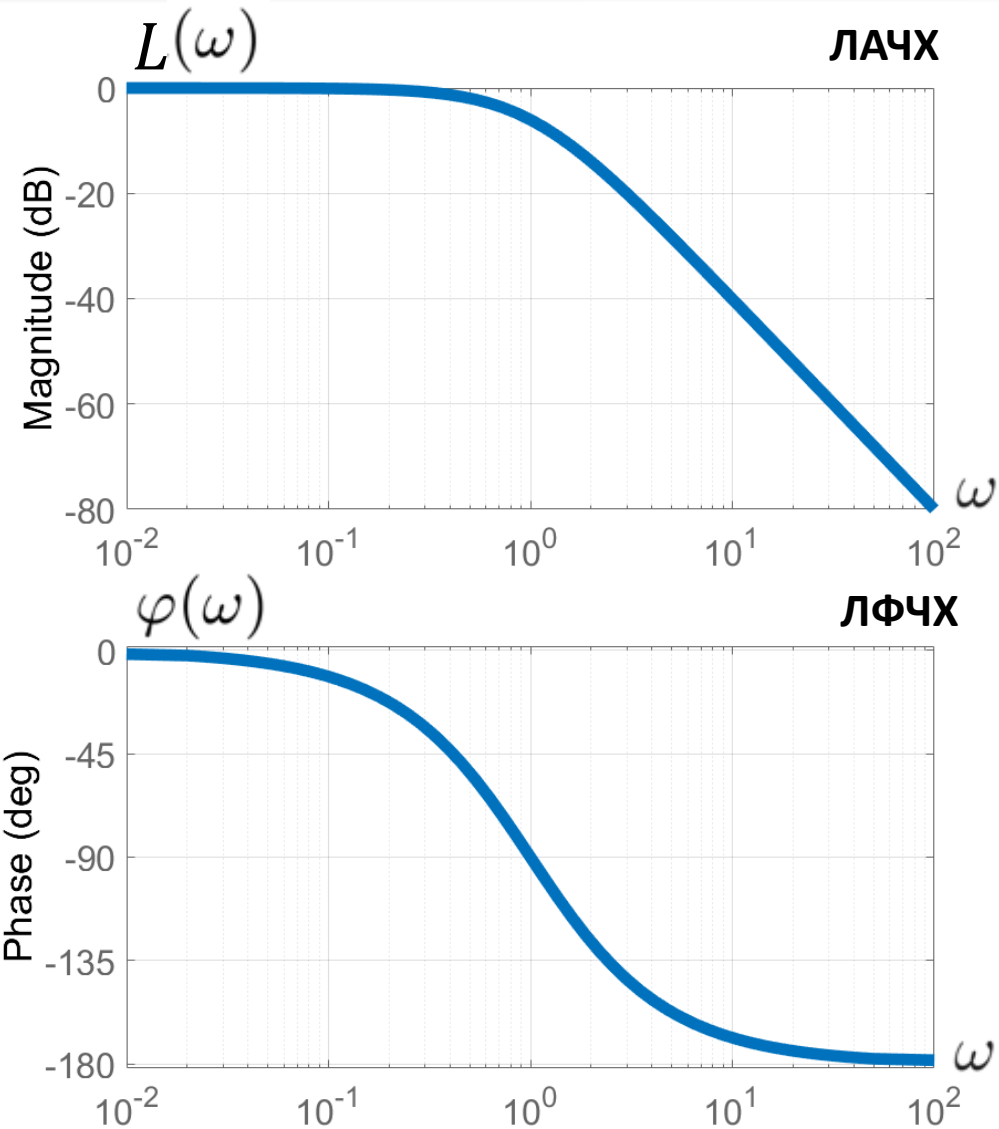
$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

↓

$$\lg(W(j\omega)) = \lg(A(\omega)e^{j\varphi(\omega)})$$

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



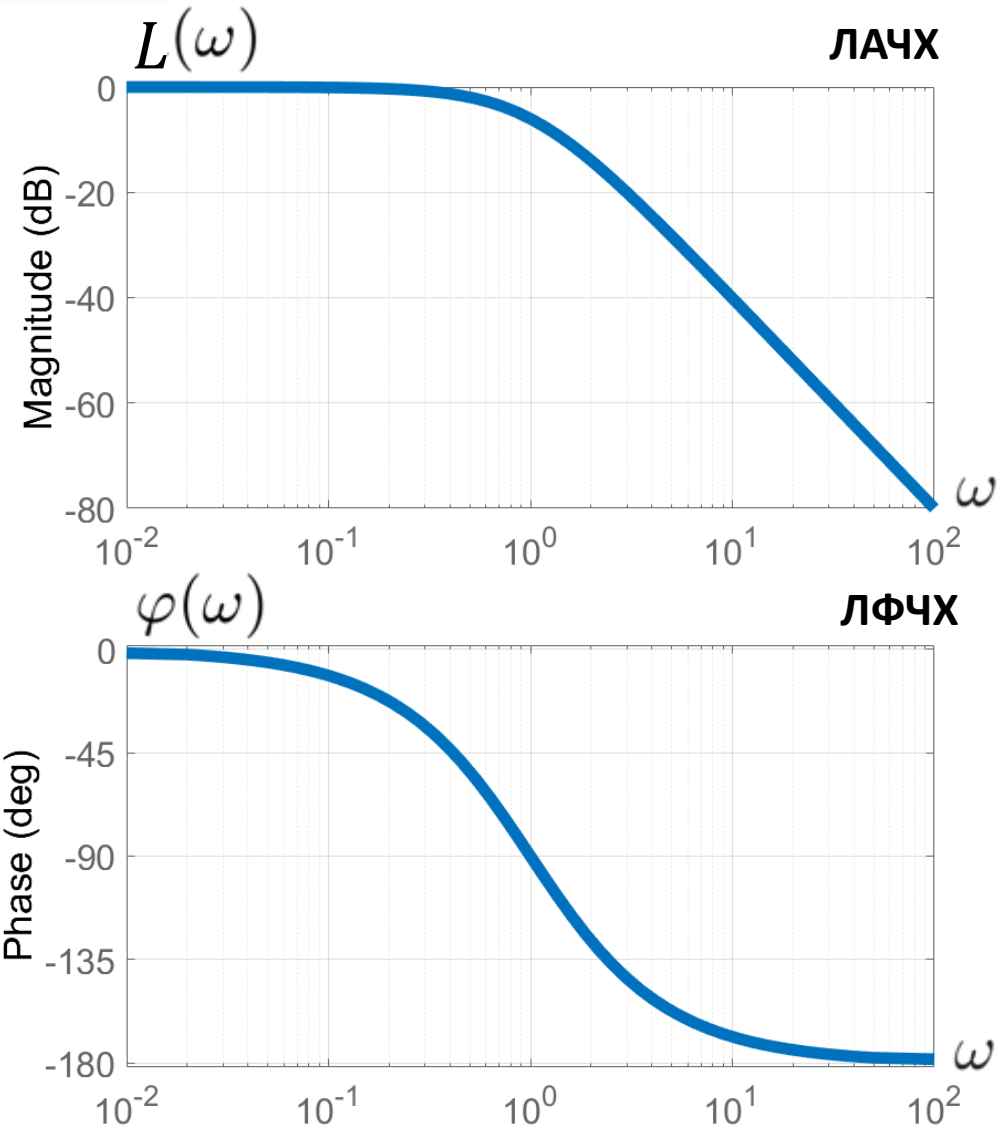
$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$



$$\lg(W(j\omega)) = \lg(A(\omega)) + \lg(e^{j\varphi(\omega)})$$

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$$

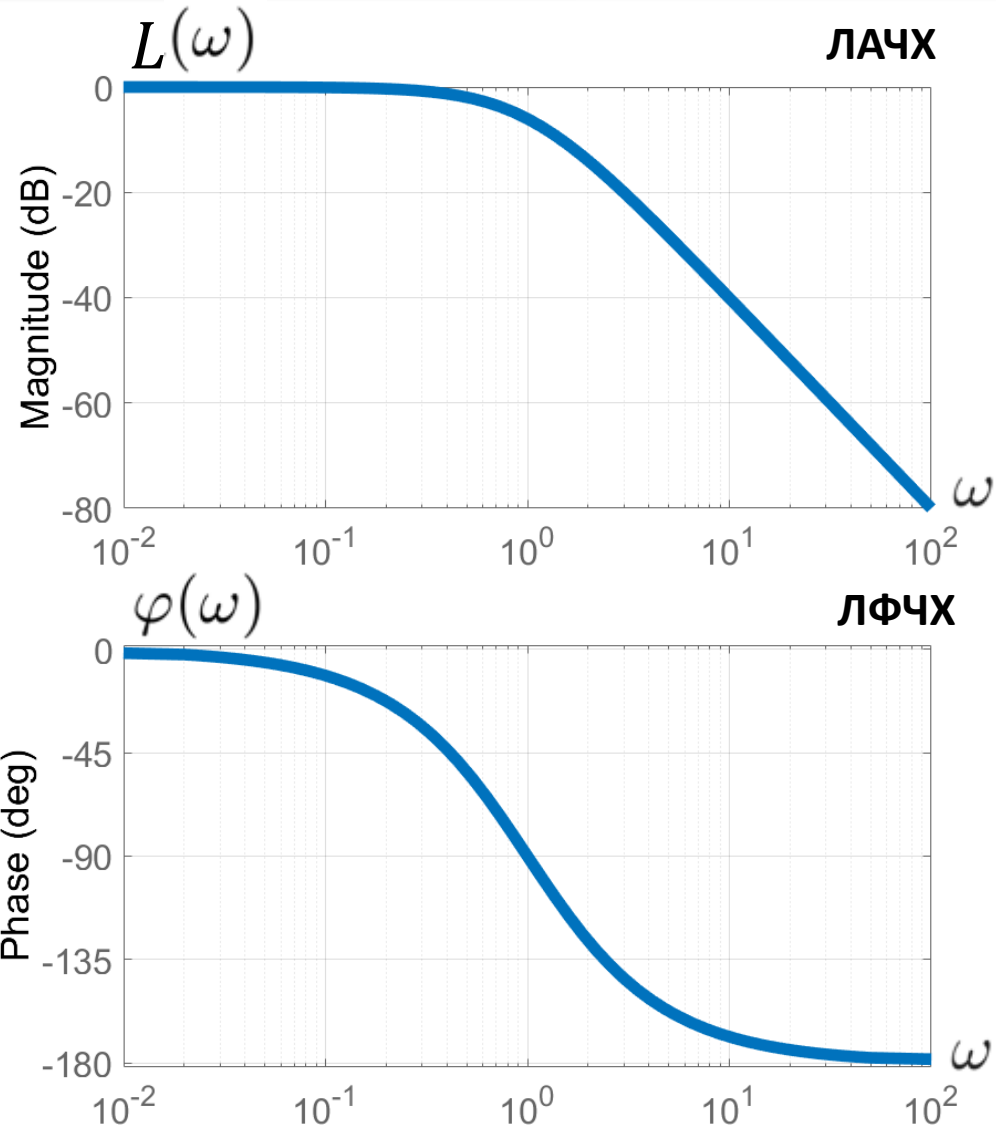


$$\lg(W(j\omega)) = \lg(A(\omega)) + j \lg(e) \varphi(\omega)$$

Независимость  
амплитуды от фазы!

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ

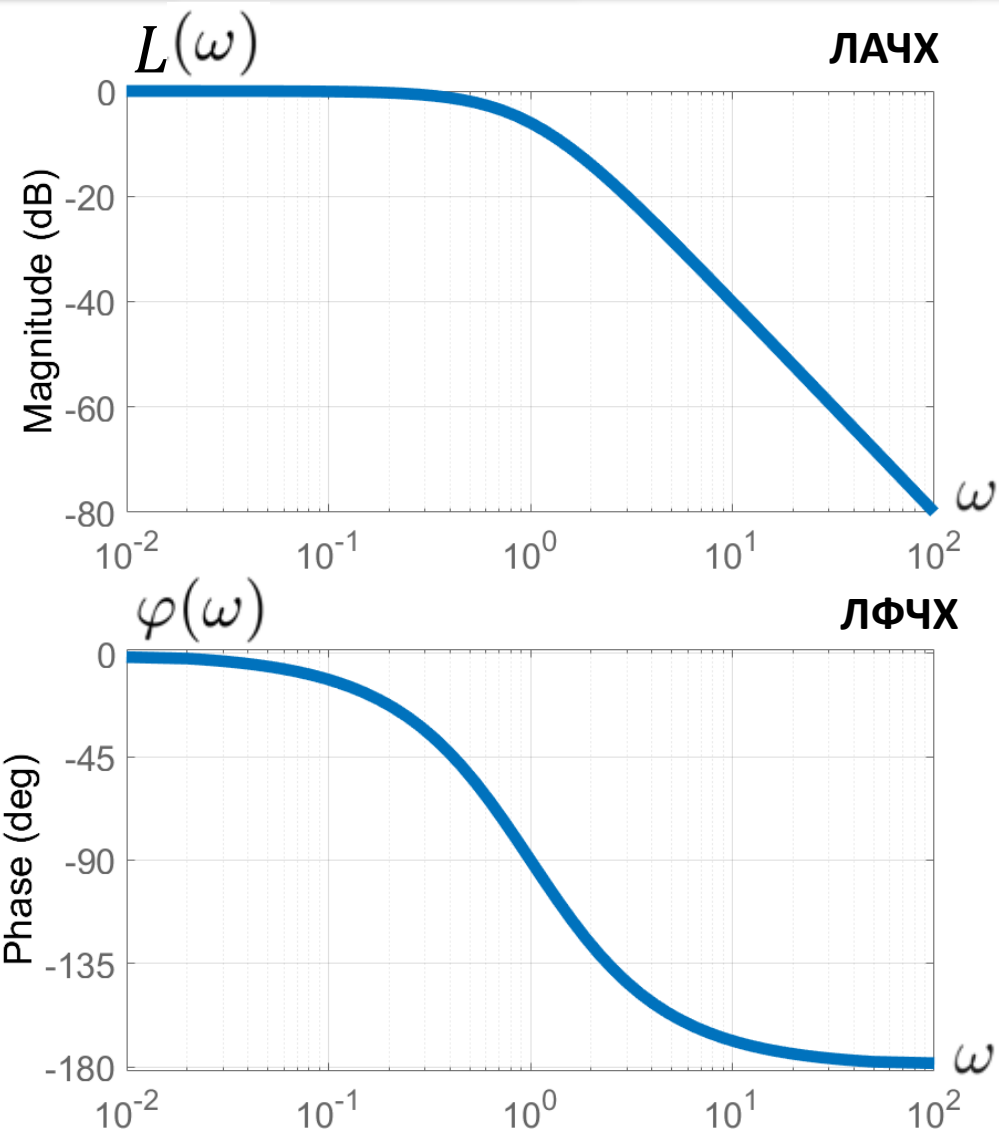


$$L(\omega) = 20 \lg(A(\omega))$$

Строго говоря под логарифмом  
необходима безразмерная величина

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ

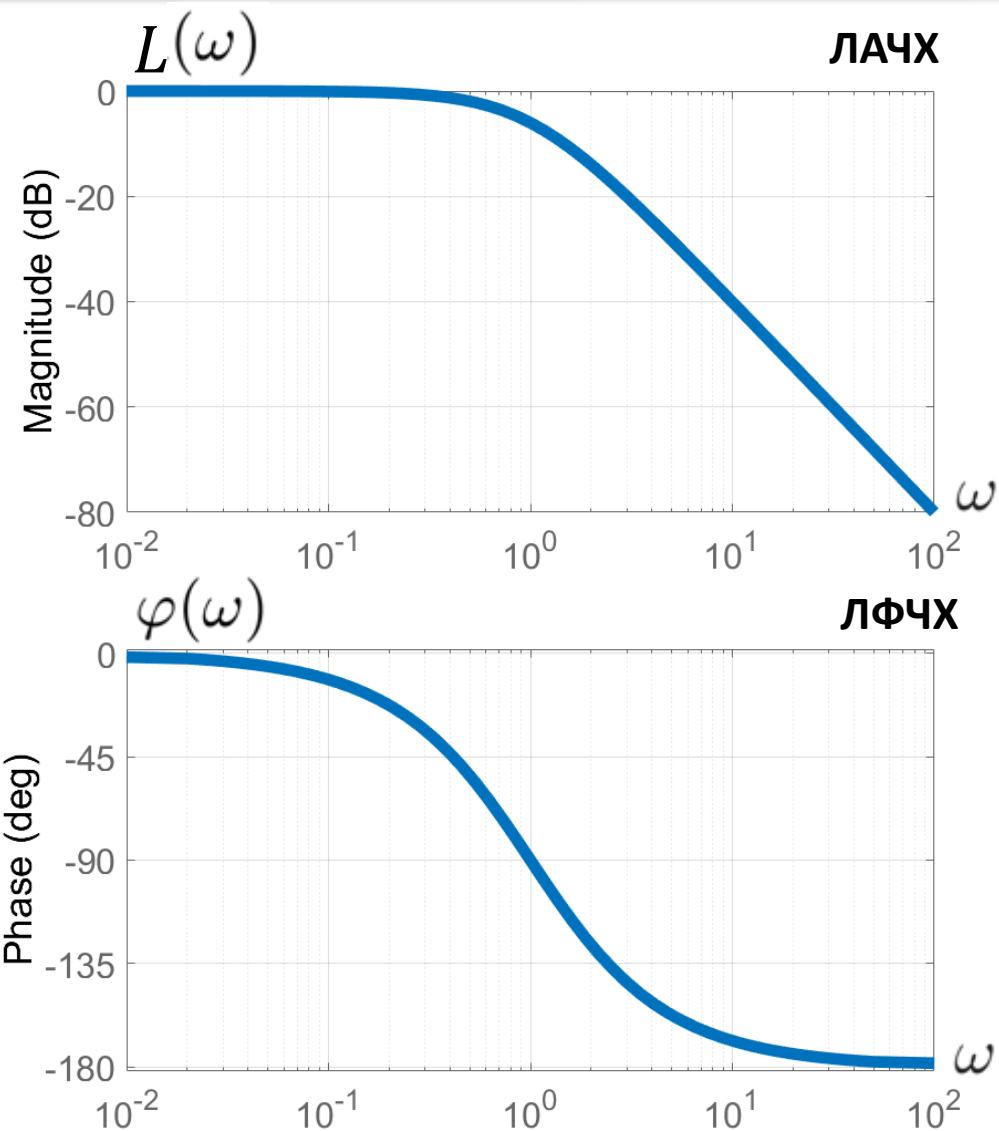


$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{A(\omega)}{A_0} \right)$$

$A_0 = 1$ , размерность та же, что и  $A(\omega)$ ,  
 $L(\omega)$  – относительная величина

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



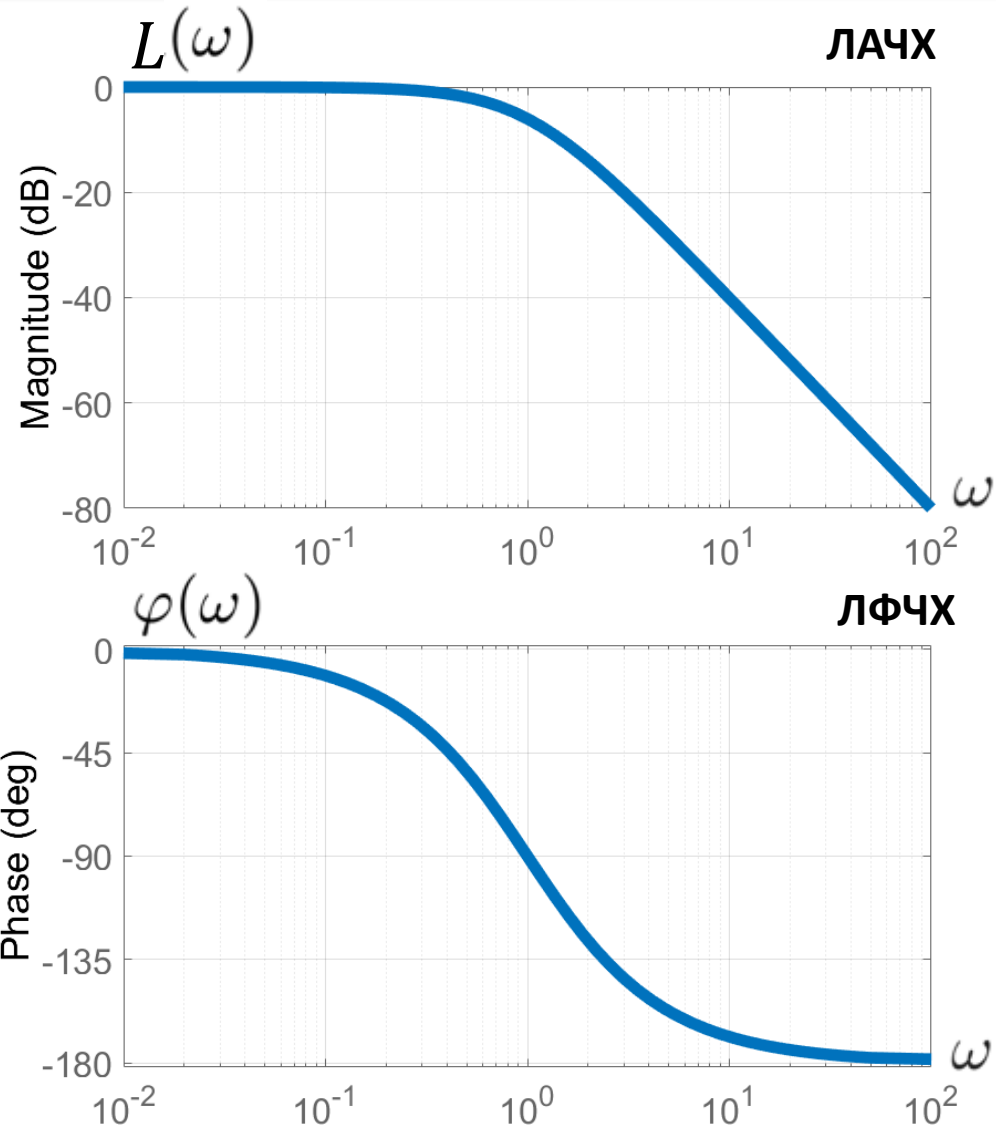
$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{A(\omega)}{A_0} \right)$$

Почему 20?

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$



# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{A(\omega)}{A_0} \right)$$

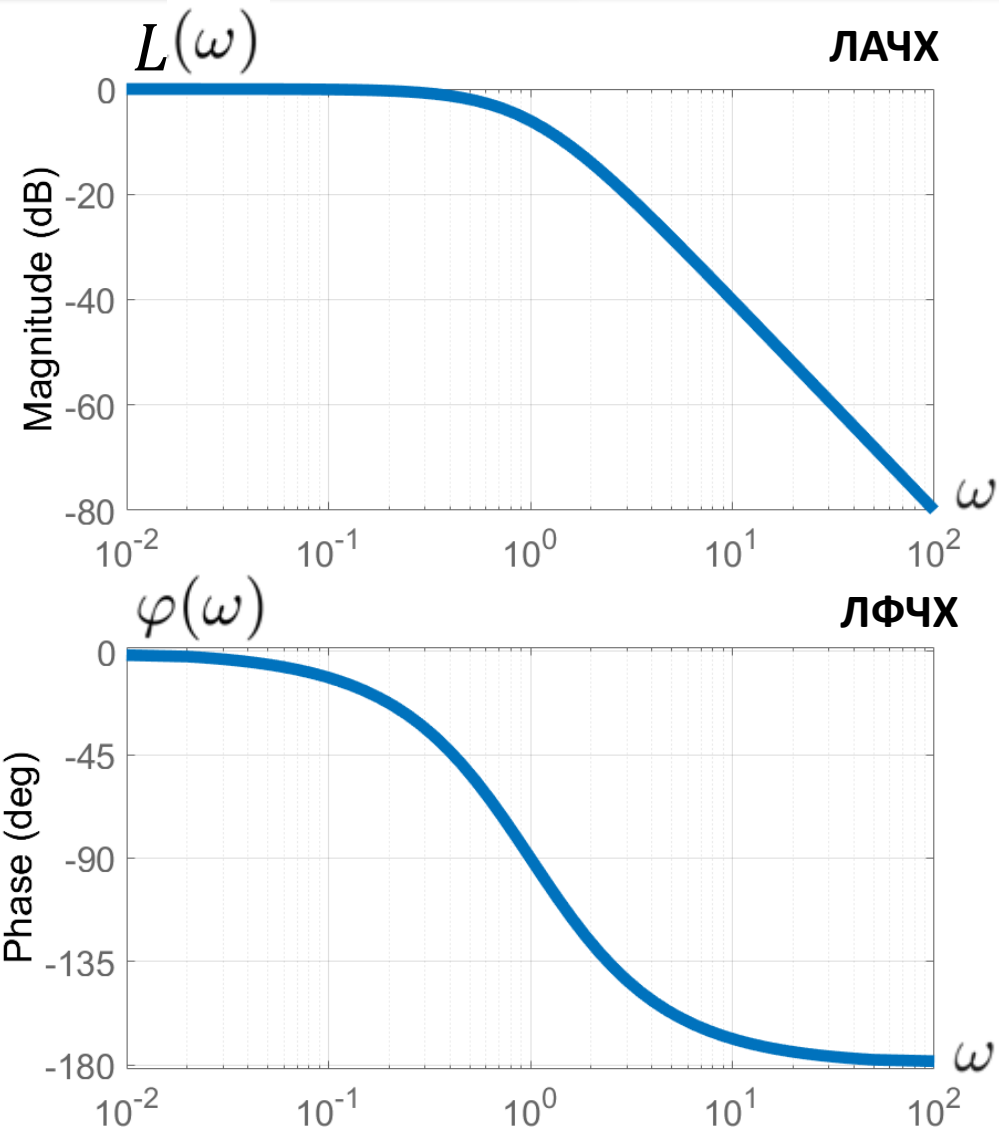
От электротехники:

$P(\omega)$  – мощность,  
 $P(\omega) \sim I^2 R$  или  $\sim U^2 / R$

$$\lg(P(\omega)) \sim \lg(A^2(\omega)) = 2 \lg(A(\omega))$$

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{A(\omega)}{A_6} \right)$$

От электротехники:

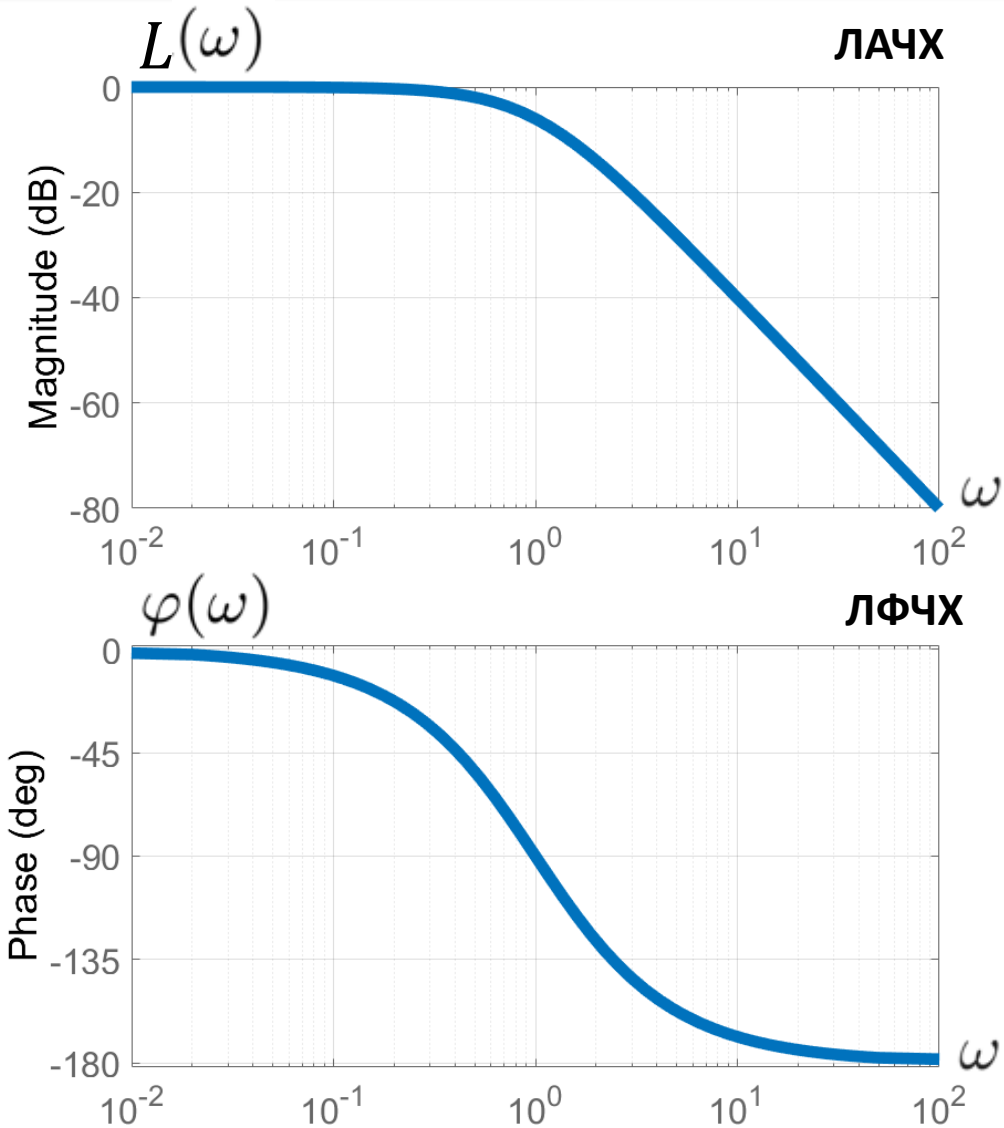
$P(\omega)$  – мощность,  
 $P(\omega) \sim I^2 R$  или  $\sim U^2 / R$

$$10 \lg(P(\omega)) \sim 10 \lg(A^2(\omega)) = 20 \lg(A(\omega))$$

Как правило малая величина, берут  $\times 10$   
(Децибел)

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

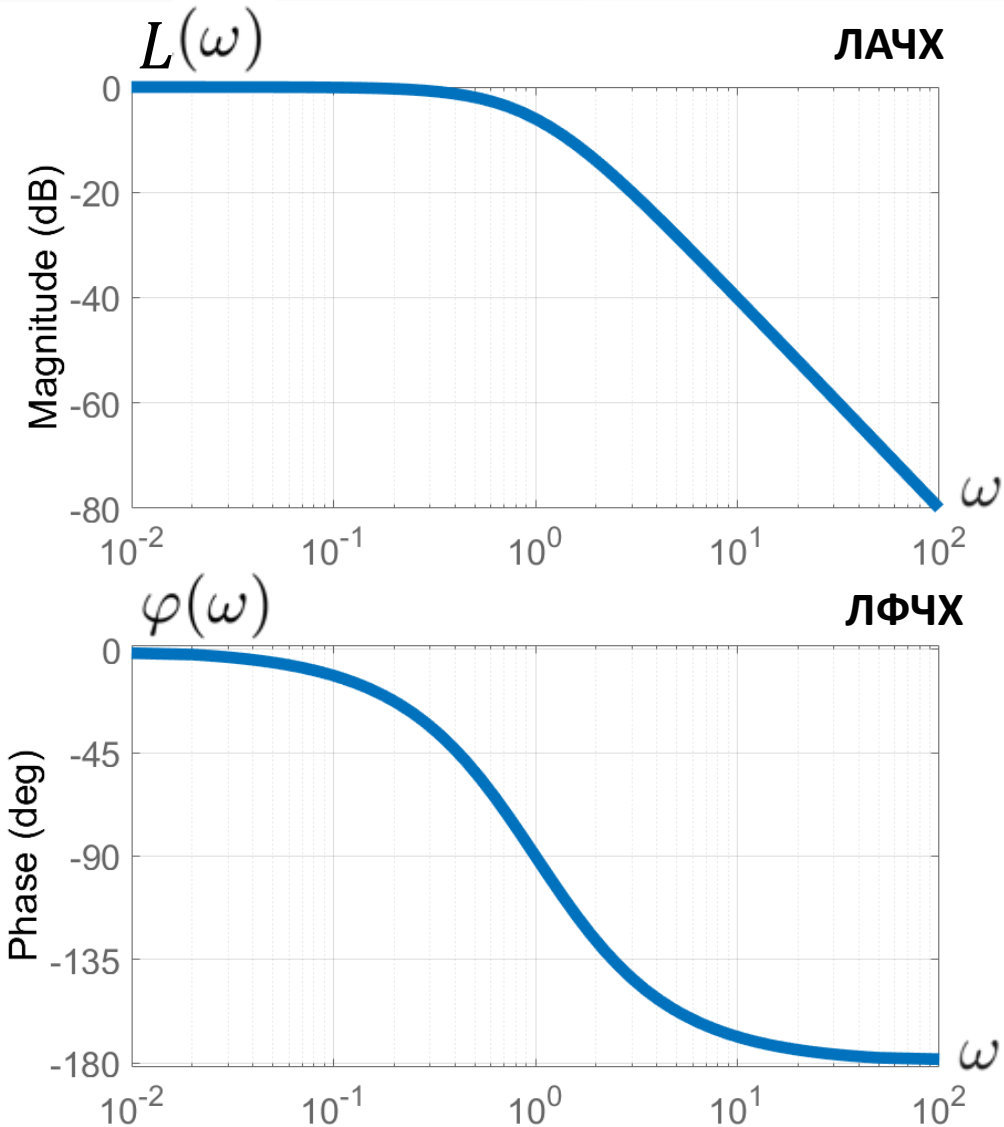
# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



1. Большой охват из-за логарифмического масштаба

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

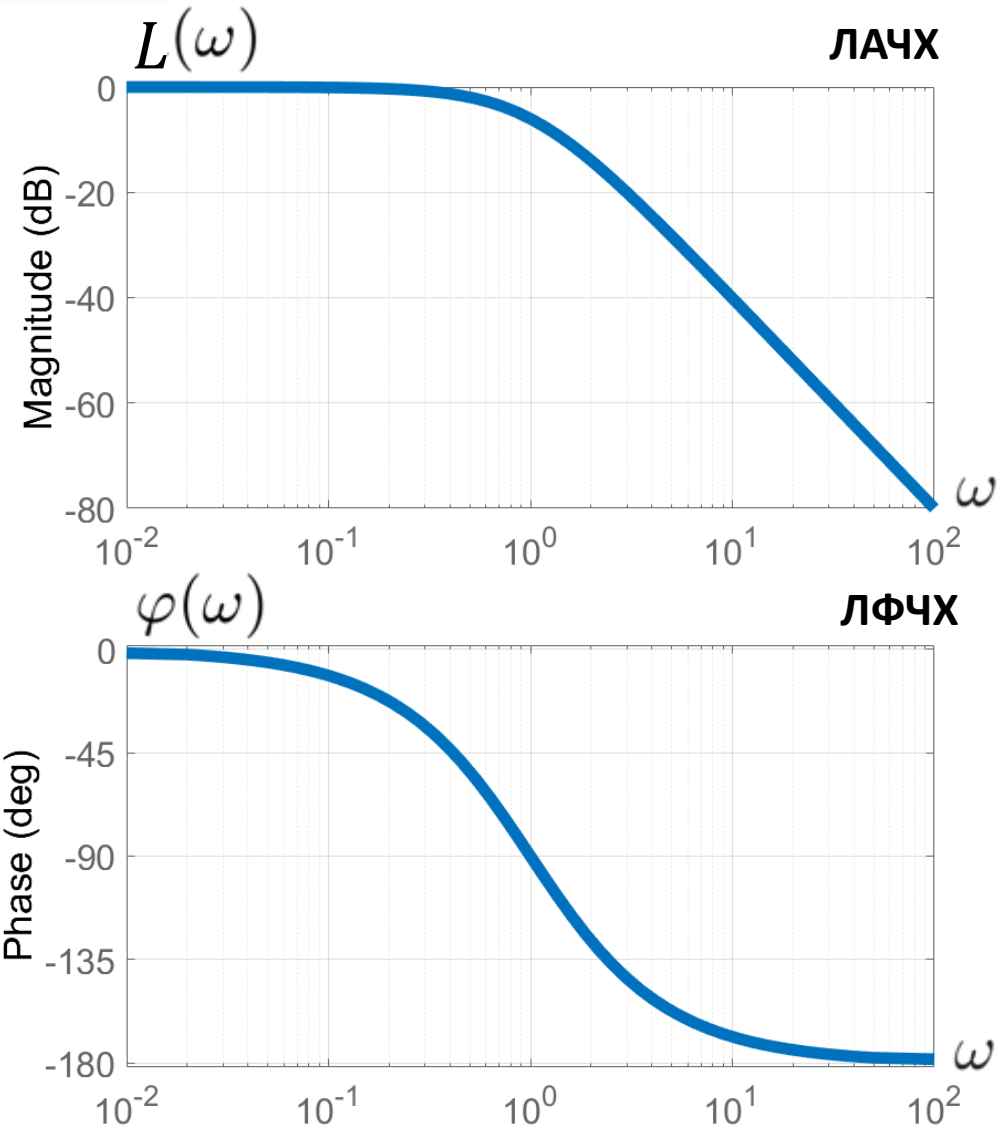
# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



1. Большой охват из-за логарифмического масштаба
2. Удобно для последовательного соединения звеньев

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

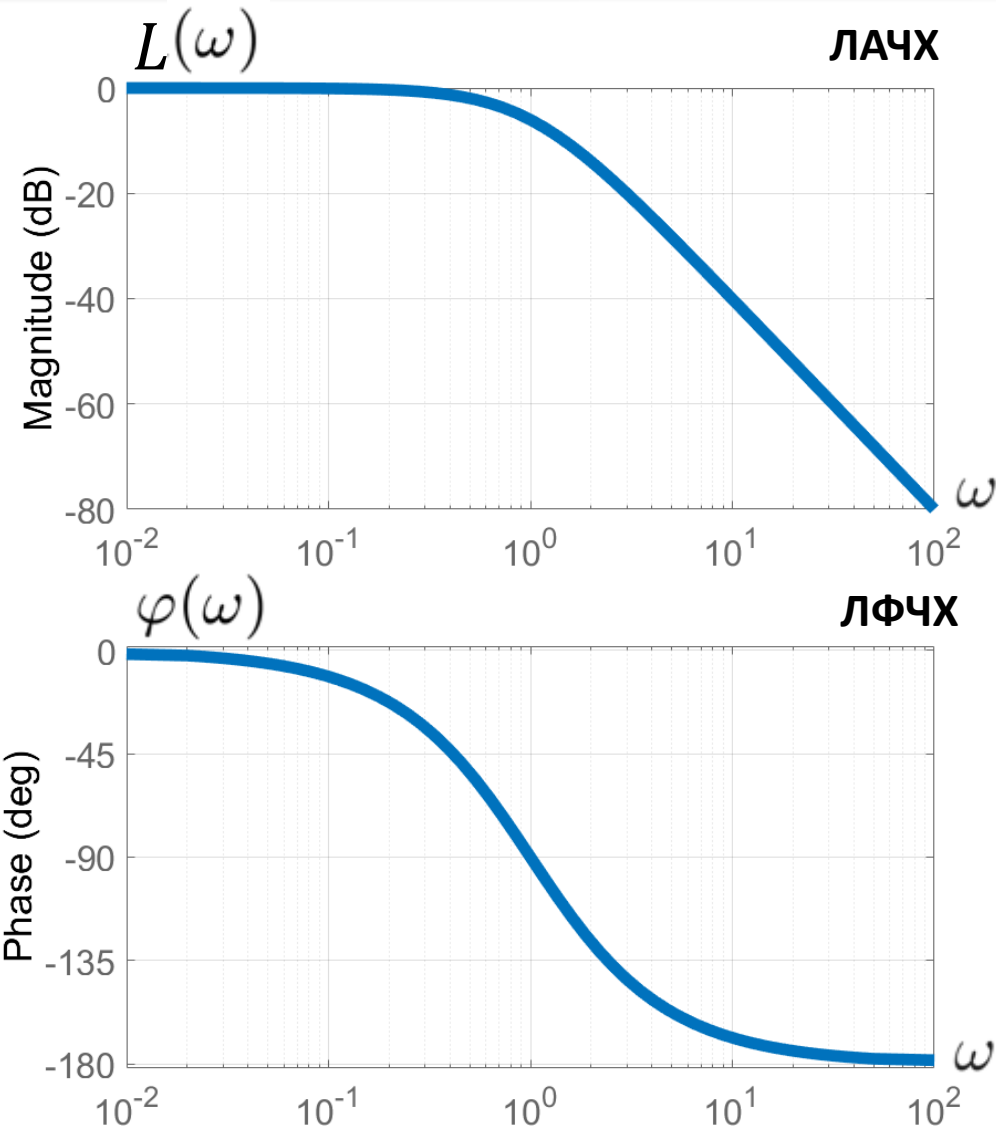
# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



1. Большой охват из-за логарифмического масштаба
2. Удобно для последовательного соединения звеньев
3. Легко построить амплитудную характеристику приближенно, «на коленке» (*асимптотическая ЛАЧХ*)

$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

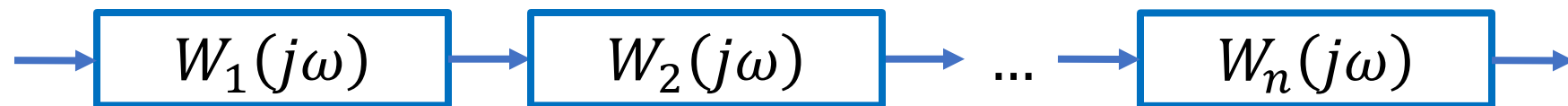
# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



1. Большой охват из-за логарифмического масштаба
2. Удобно для последовательного соединения звеньев
3. Легко построить амплитудную характеристику приближенно, «на коленке» (*асимптотическая ЛАЧХ*)

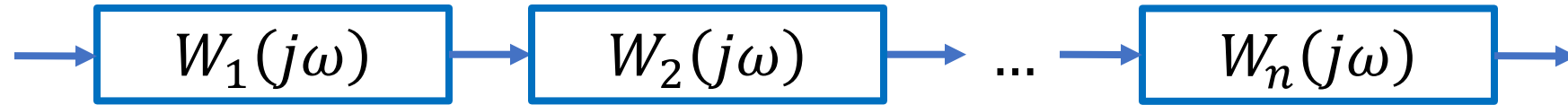
$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



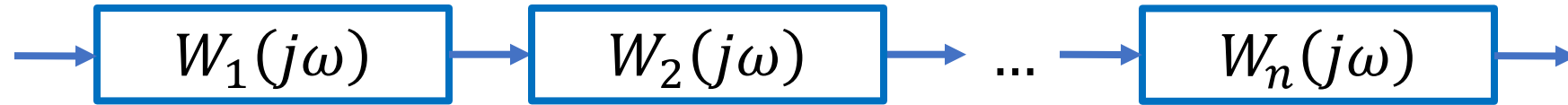
$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



$$A(\omega)e^{j\varphi(\omega)} = A_1(\omega)e^{j\varphi_1(\omega)} \cdot A_2(\omega)e^{j\varphi_2(\omega)} \dots A_n(\omega)e^{j\varphi_n(\omega)}$$



# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



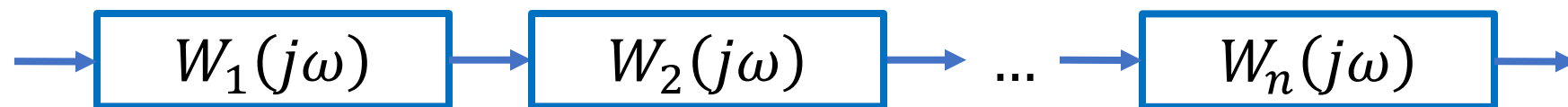
$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



$$A(\omega)e^{j\varphi(\omega)} = (A_1(\omega) \cdot A_2(\omega) \dots A_n(\omega))e^{j(\varphi_1(\omega) + \varphi_2(\omega) + \dots + \varphi_n(\omega))}$$

$$\begin{cases} A(\omega) = A_1(\omega) \cdot A_2(\omega) \dots A_n(\omega) \\ \varphi(\omega) = \varphi_1(\omega) + \varphi_2(\omega) + \dots + \varphi_n(\omega) \end{cases}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$

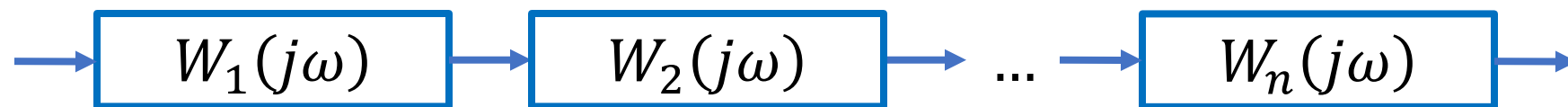


$$A(\omega)e^{j\varphi(\omega)} = (A_1(\omega) \cdot A_2(\omega) \dots A_n(\omega))e^{j(\varphi_1(\omega)+\varphi_2(\omega)+\dots+\varphi_n(\omega))}$$

$$\begin{cases} A(\omega) = A_1(\omega) \cdot A_2(\omega) \dots A_n(\omega) \\ L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega) \\ \varphi(\omega) = \varphi_1(\omega) + \varphi_2(\omega) + \dots + \varphi_n(\omega) \end{cases}$$

$$\lg(a \cdot b) = \lg(a) + \lg(b)$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



$$L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega)$$

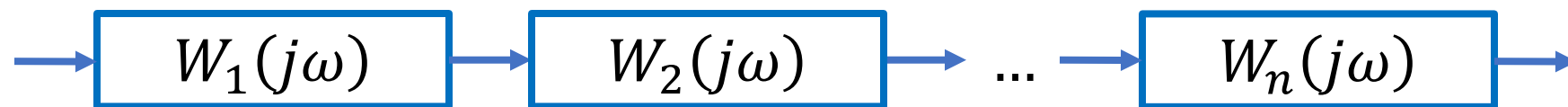
Пример:

$$W_1(s) = \frac{100}{s + 100},$$

$$W_2(s) = \frac{s}{s + 10},$$

$$W(s) = W_1(s)W_2(s) = \frac{100s}{s^2 + 110s + 1000}$$

# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



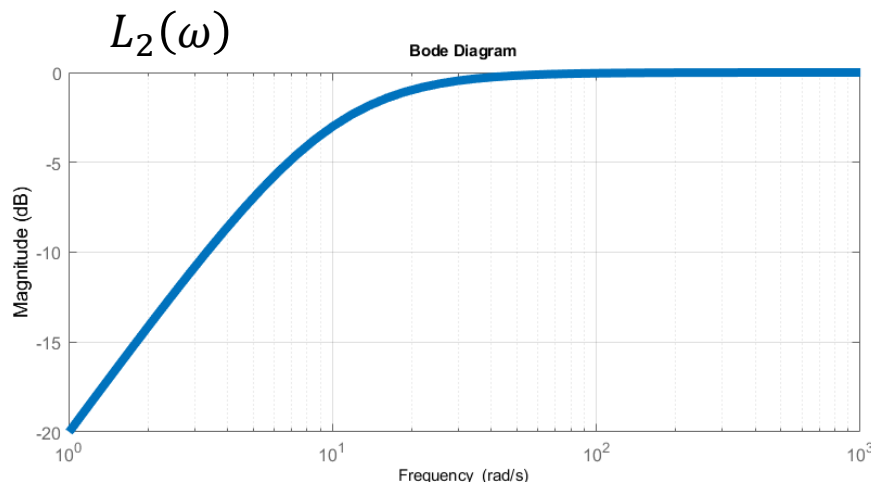
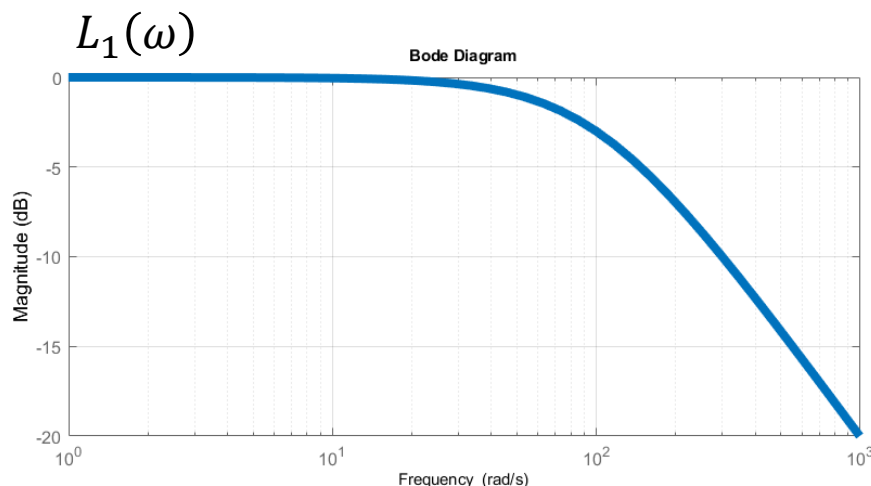
$$L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega)$$

Пример:

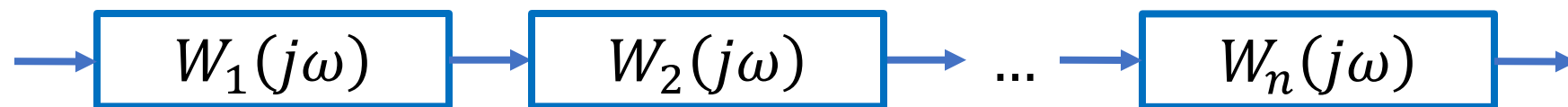
$$W_1(s) = \frac{100}{s + 100},$$

$$W_2(s) = \frac{s}{s + 10},$$

$$W(s) = W_1(s)W_2(s) = \frac{100s}{s^2 + 110s + 1000}$$



# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



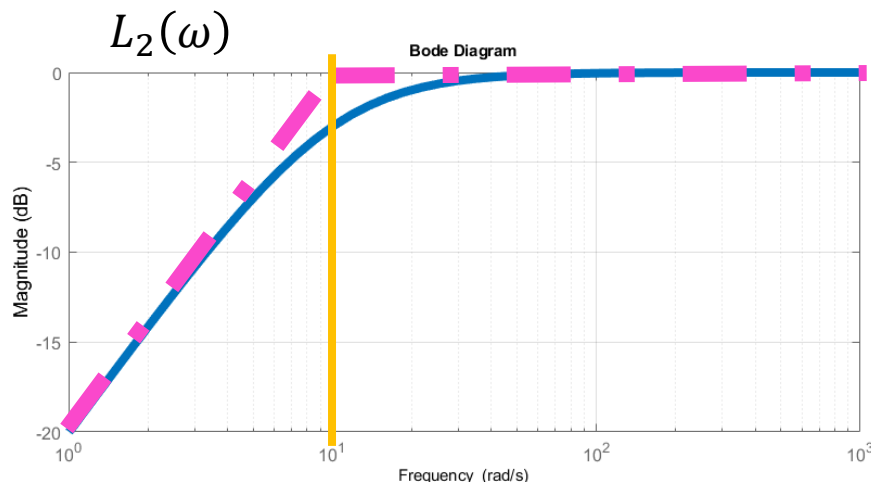
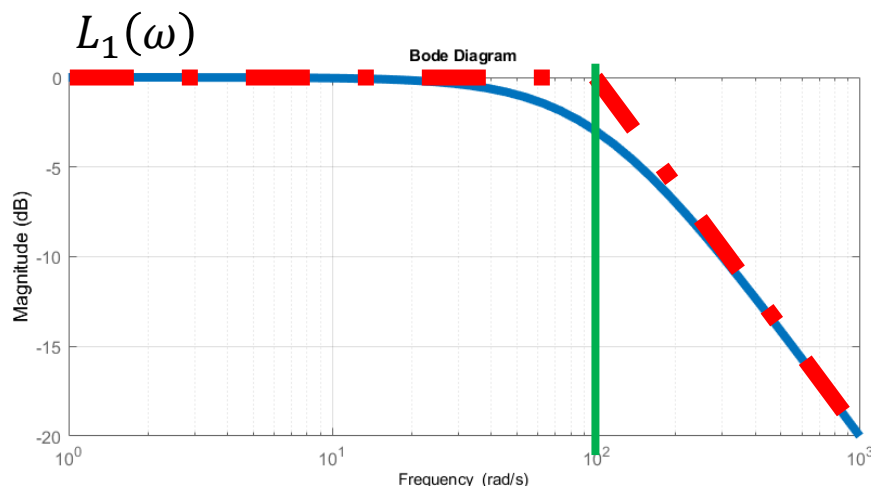
$$L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega)$$

Пример:

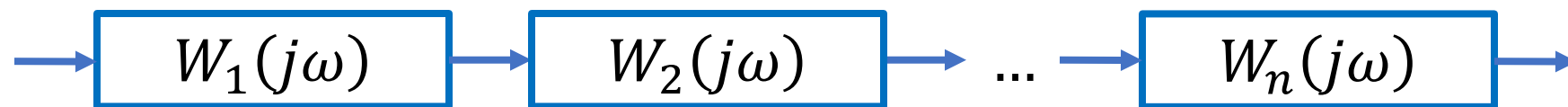
$$W_1(s) = \frac{100}{s + 100},$$

$$W_2(s) = \frac{s}{s + 10},$$

$$W(s) = W_1(s)W_2(s) = \frac{100s}{s^2 + 110s + 1000}$$



# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



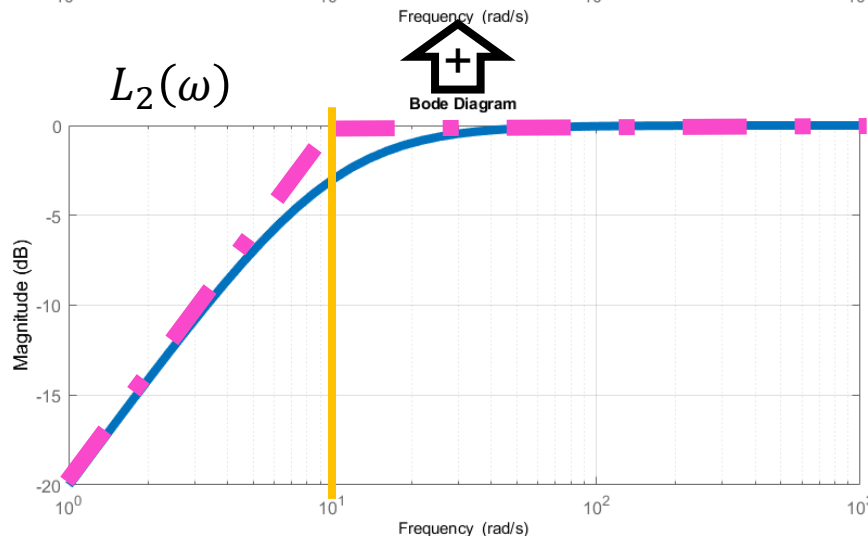
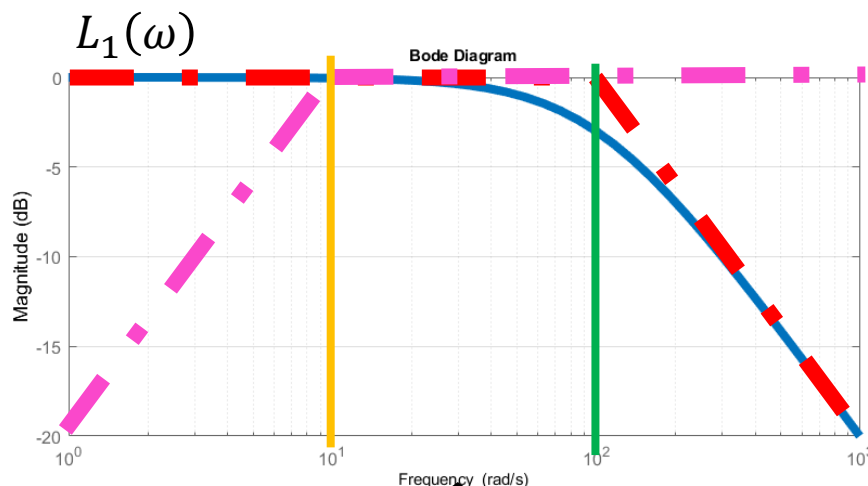
$$L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega)$$

Пример:

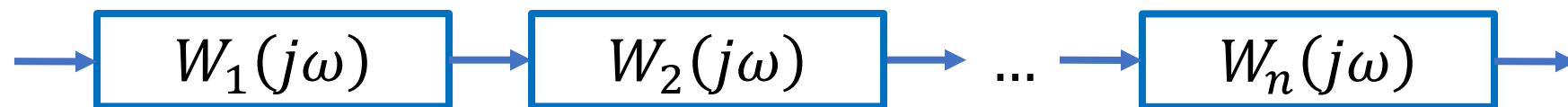
$$W_1(s) = \frac{100}{s + 100},$$

$$W_2(s) = \frac{s}{s + 10},$$

$$W(s) = W_1(s)W_2(s) = \frac{100s}{s^2 + 110s + 1000}$$



# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



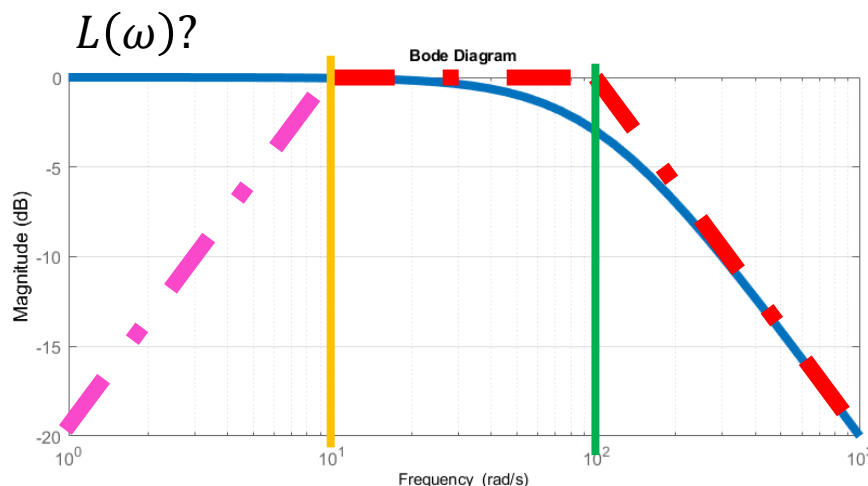
$$L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega)$$

Пример:

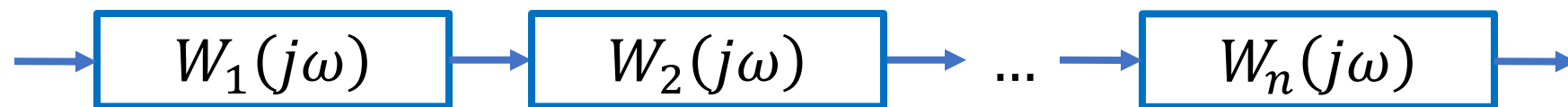
$$W_1(s) = \frac{100}{s + 100},$$

$$W_2(s) = \frac{s}{s + 10},$$

$$W(s) = W_1(s)W_2(s) = \frac{100s}{s^2 + 110s + 1000}$$



# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



$$W(j\omega) = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) \dots W_n(j\omega)$$



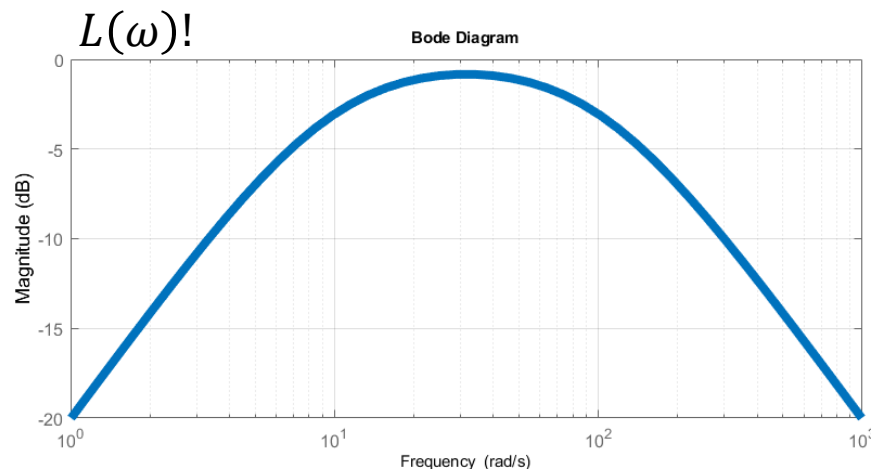
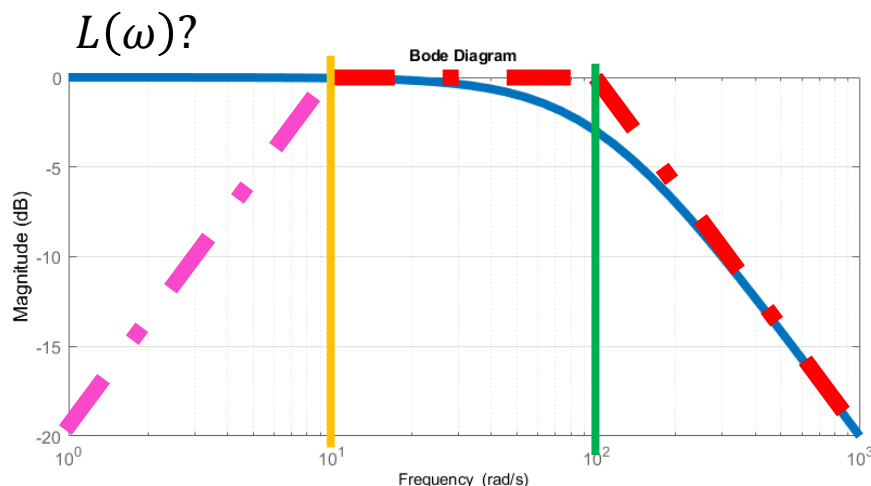
$$L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega)$$

Пример:

$$W_1(s) = \frac{100}{s + 100},$$

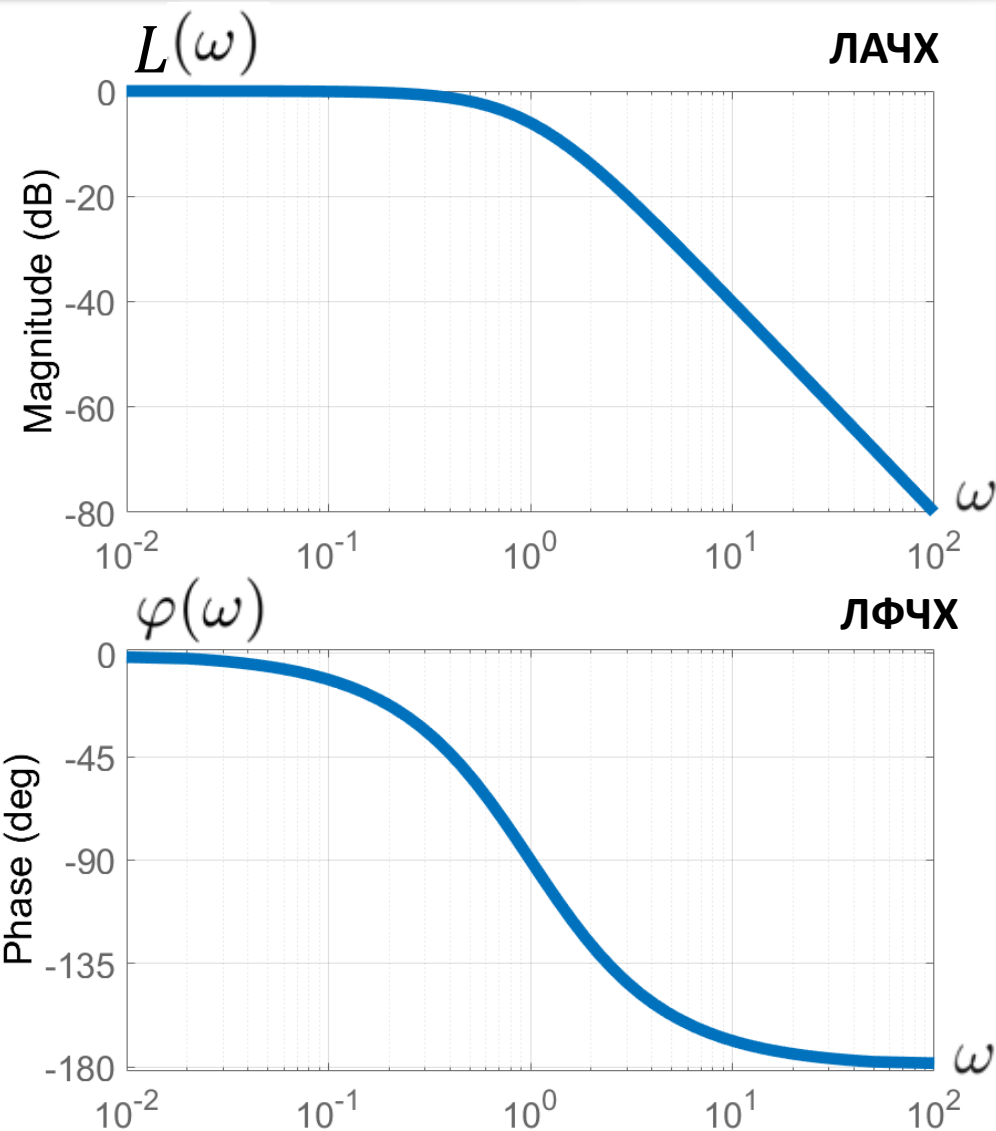
$$W_2(s) = \frac{s}{s + 10},$$

$$W(s) = W_1(s)W_2(s) = \frac{100s}{s^2 + 110s + 1000}$$





# Частотные характеристики: ЛАЧХ и ЛФЧХ



1. Большой охват из-за логарифмического масштаба
2. Удобно для последовательного соединения звеньев
3. Легко построить амплитудную характеристику приближенно, «на коленке» (*асимптотическая ЛАЧХ*)

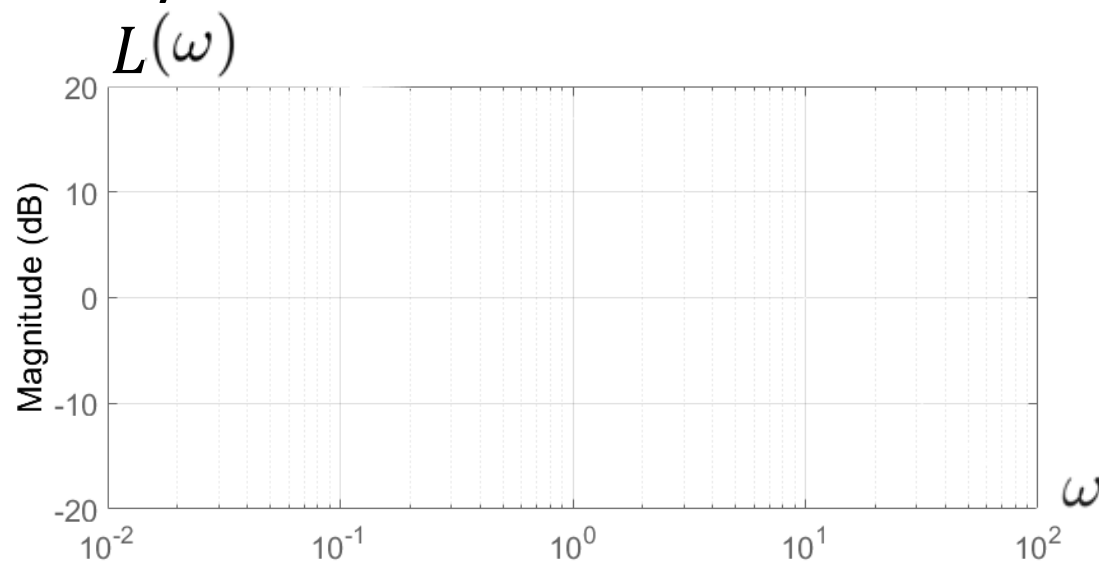
$$W(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

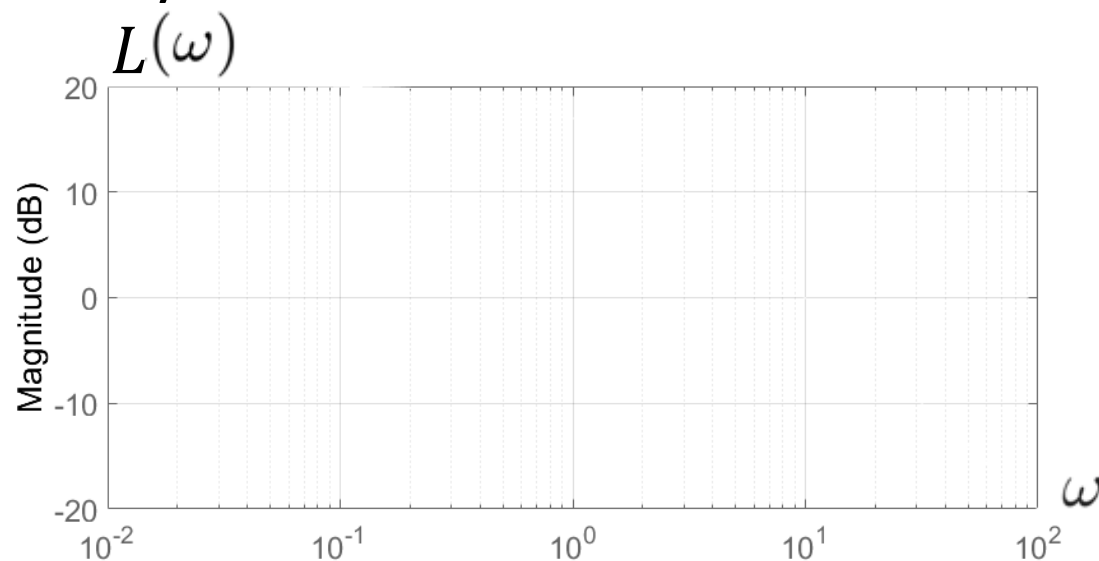
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}$$

$$A(\omega) = |W(j\omega)| = \left| \frac{10}{j\omega + 1} \right| = \frac{10}{|j\omega + 1|} = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

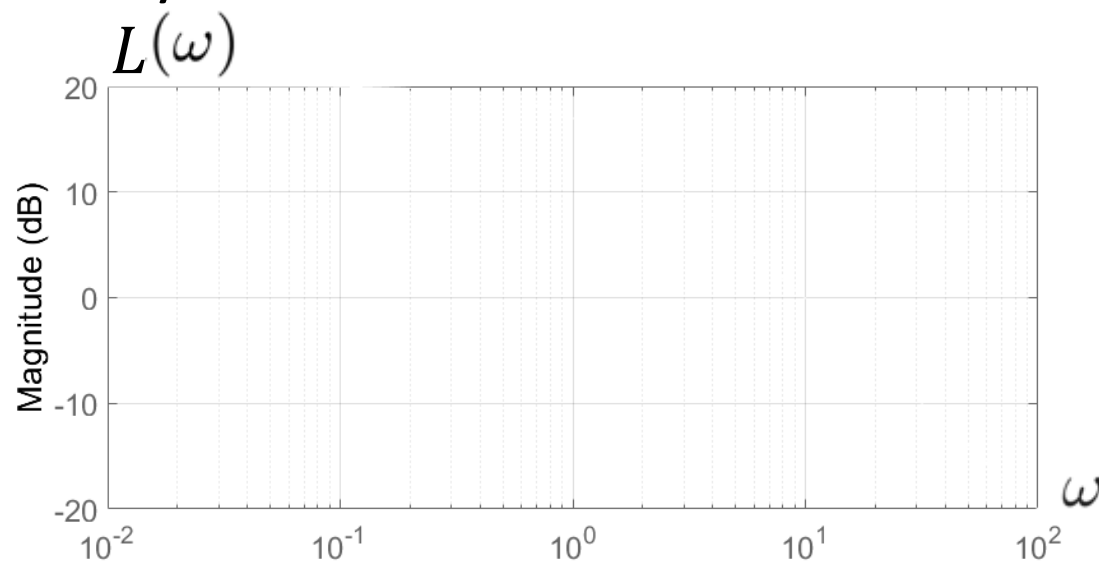
$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right)$$

Считаем, что уже без размерности  
для простоты записи

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

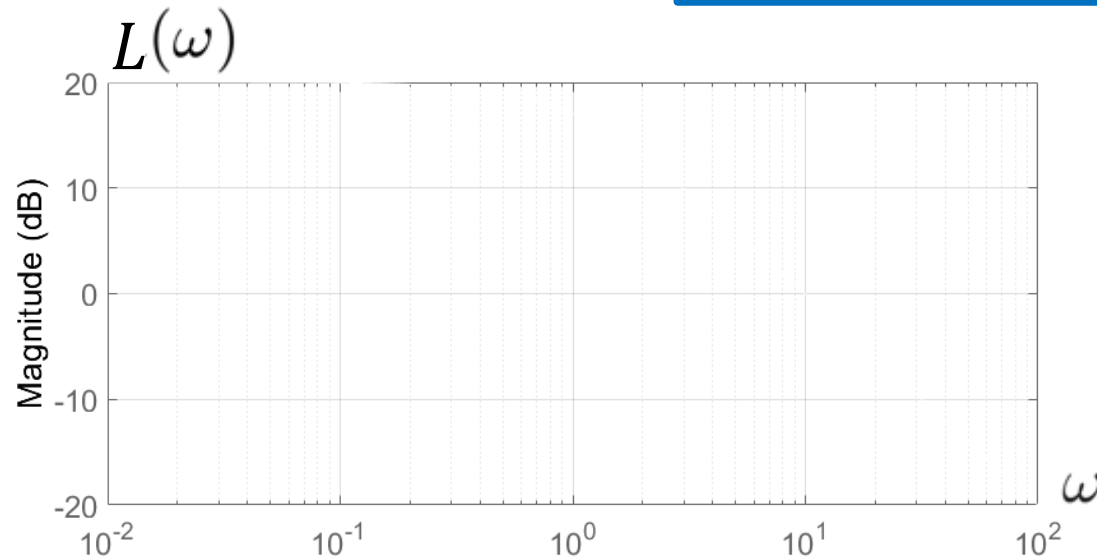
$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 \lg(10) - 20 \lg(\sqrt{\omega^2 + 1})$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ

Вспоминаем свойства логарифмов



# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

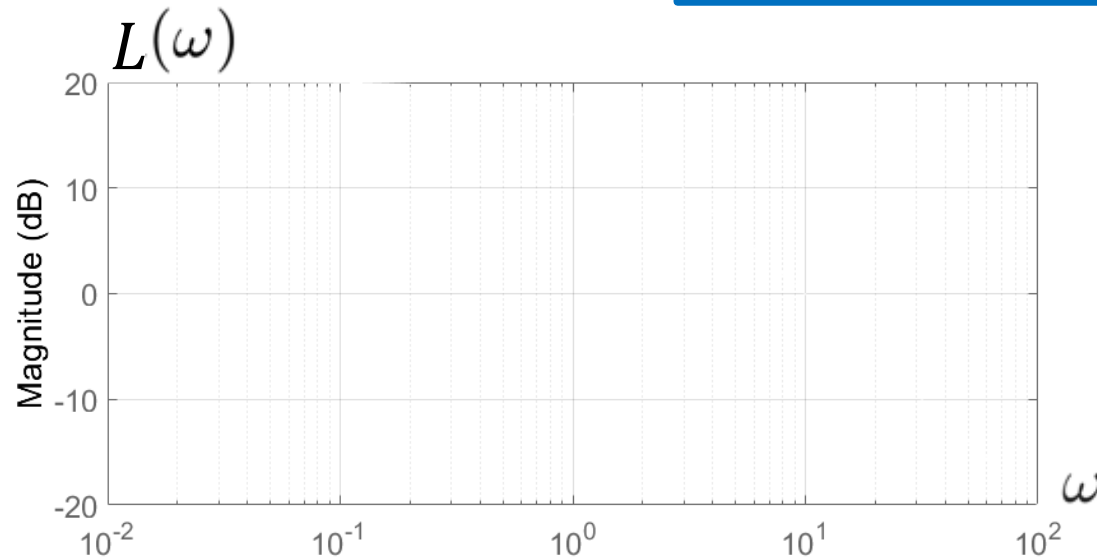
$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 \cdot 1 - 20 \lg \left( (\omega^2 + 1)^{\frac{1}{2}} \right)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ

Вспоминаем свойства логарифмов



# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

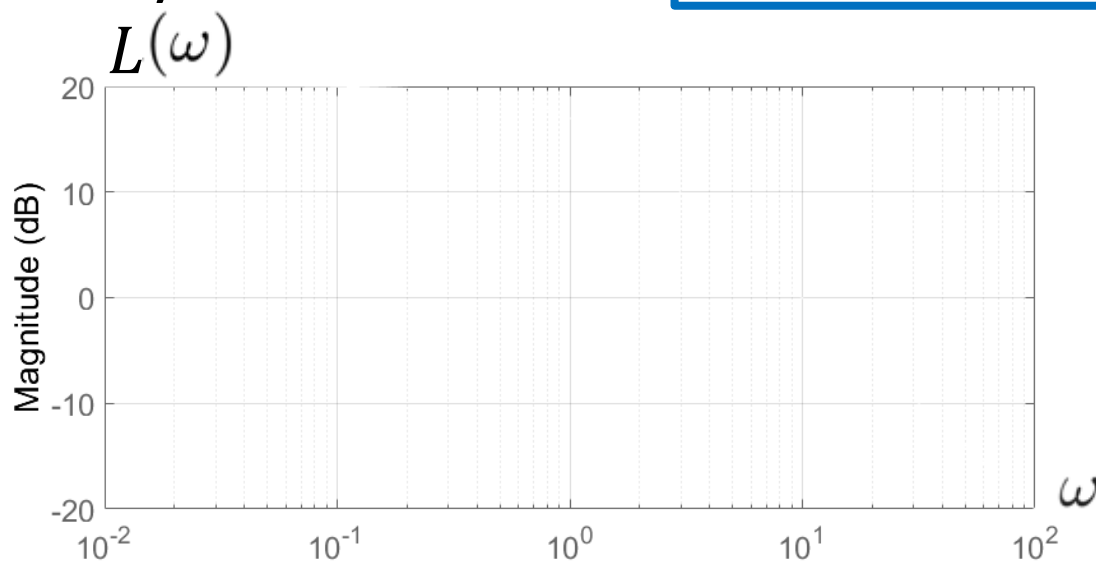
$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 20 \cdot \frac{1}{2} \cdot \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ

Вспоминаем свойства логарифмов



# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

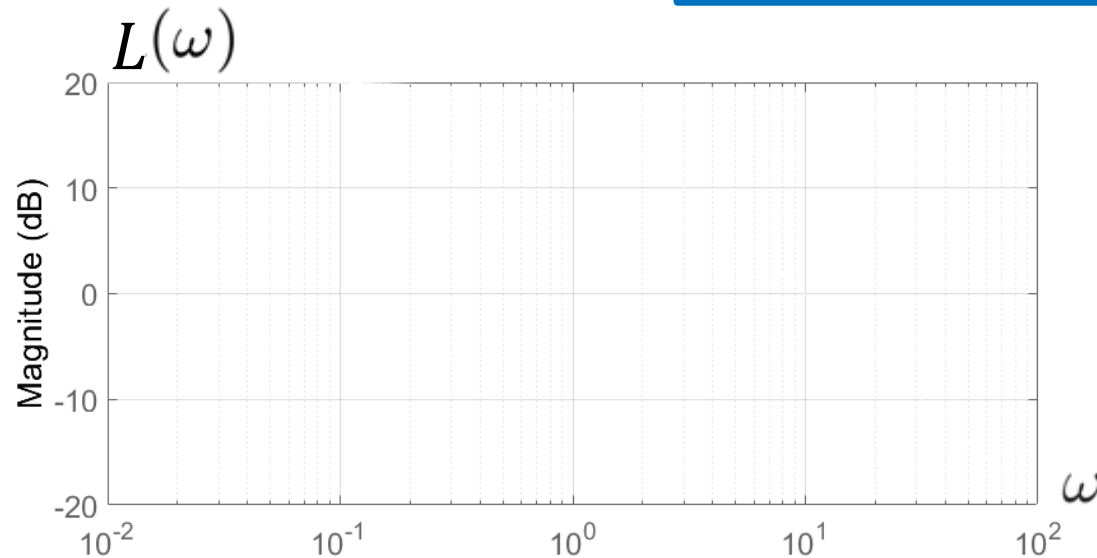
$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ

Вспоминаем свойства логарифмов





# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

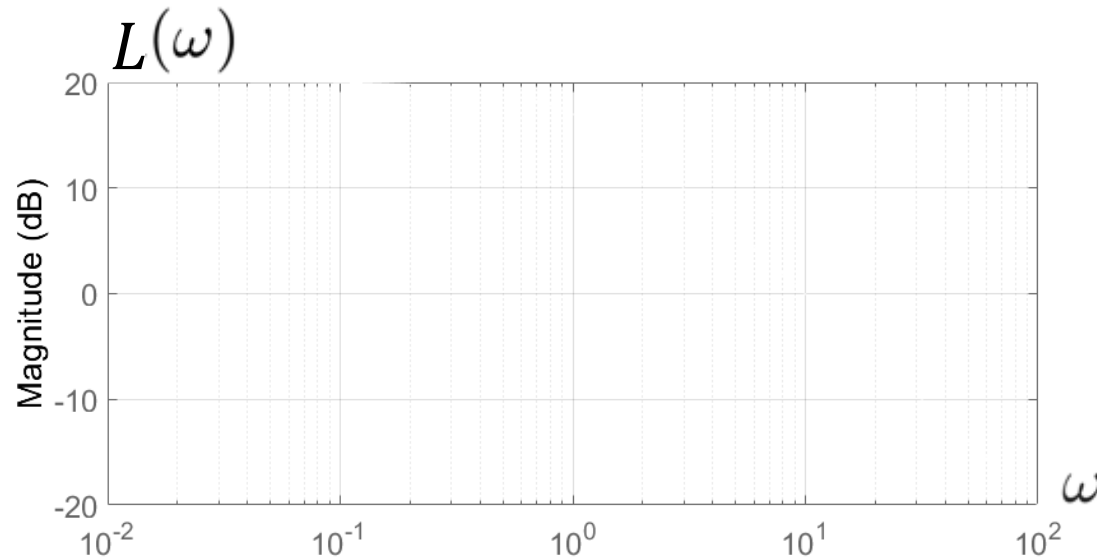
$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Существует две области частот...

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

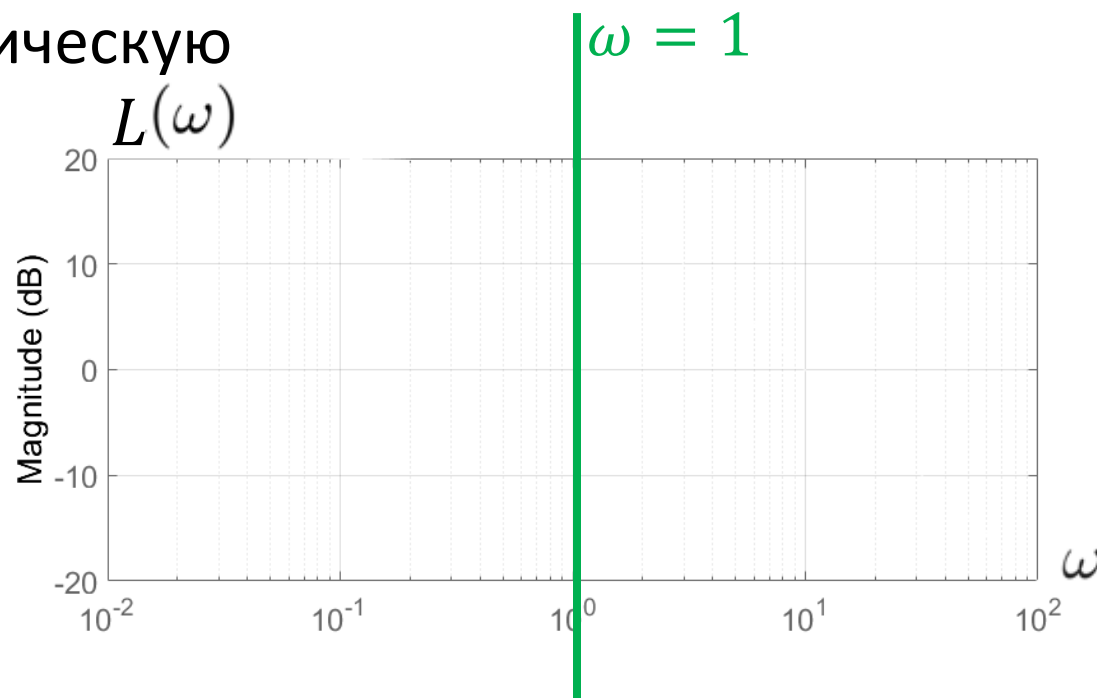
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



1.  $\omega < 1$  ( $\omega^2 \ll 1$ )  
 $\lg(\omega^2 + 1) \approx \lg(1) = 0$
2.  $\omega > 1$  ( $\omega^2 \gg 1$ )  
 $\lg(\omega^2 + 1) \approx \lg(\omega^2) = 2 \lg(\omega)$

# Асимптотическая ЛАЧХ

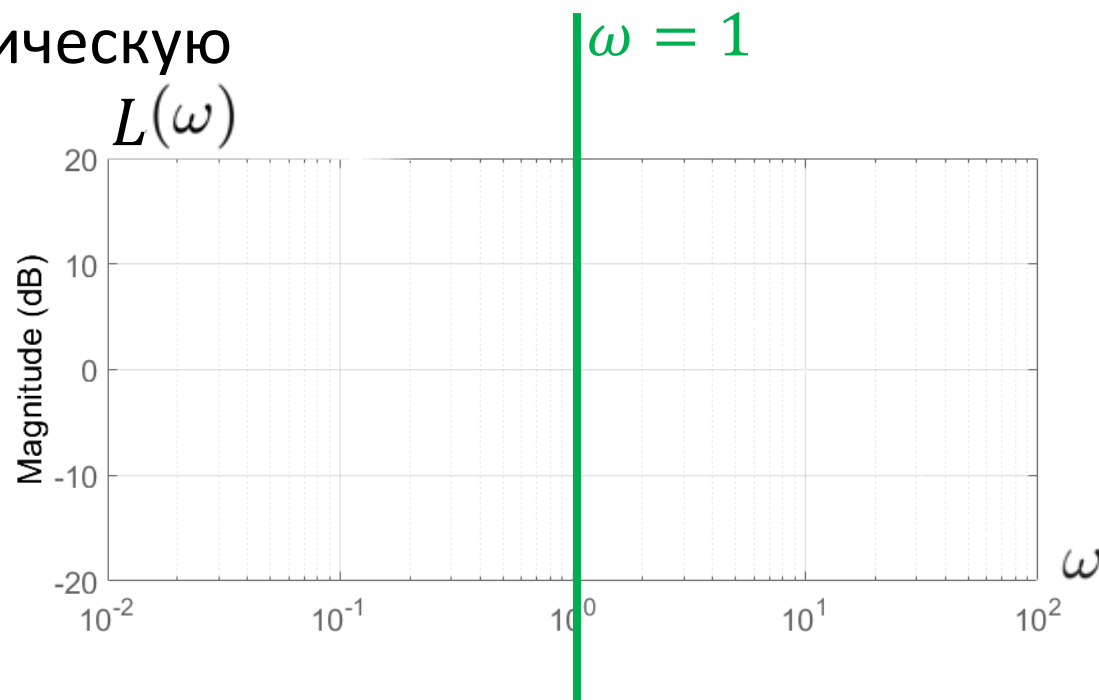
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1 (\omega^2 \ll 1) \\ L(\omega) \approx 20$$

$$2. \quad \omega > 1 (\omega^2 \gg 1) \\ L(\omega) \approx 20 - 20 \lg(\omega)$$

# Асимптотическая ЛАЧХ

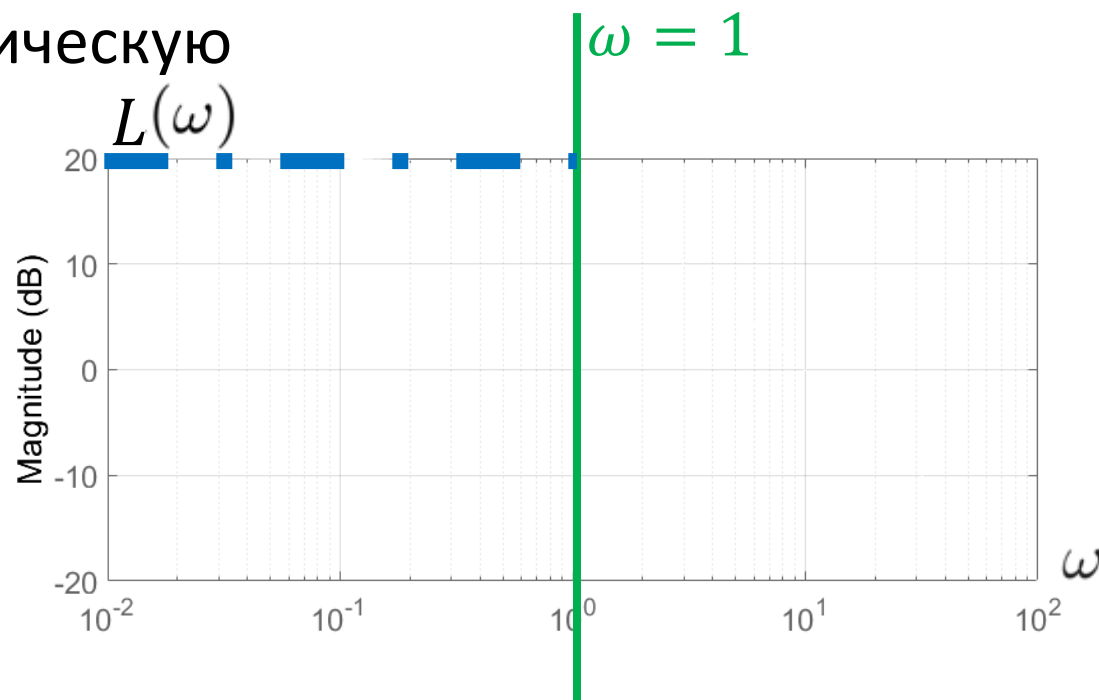
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1 (\omega^2 \ll 1) \\ L(\omega) \approx 20 = \text{const}$$

$$2. \quad \omega > 1 (\omega^2 \gg 1) \\ L(\omega) \approx 20 - 20 \lg(\omega)$$

Нулевой наклон

# Асимптотическая ЛАЧХ

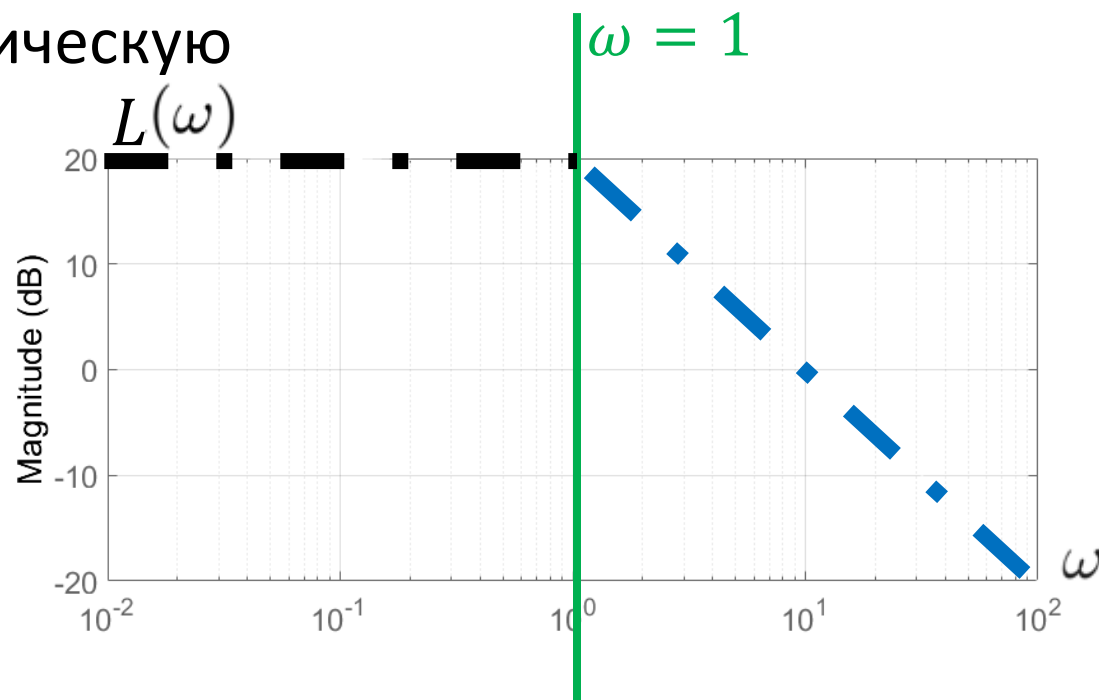
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1 \quad (\omega^2 \ll 1) \\ L(\omega) \approx 20$$

$$2. \quad \omega > 1 \quad (\omega^2 \gg 1) \\ L(\omega) \approx 20 - 20 \lg(\omega)$$

Наклон -20 дБ на декаду  
или просто -1

# Асимптотическая ЛАЧХ

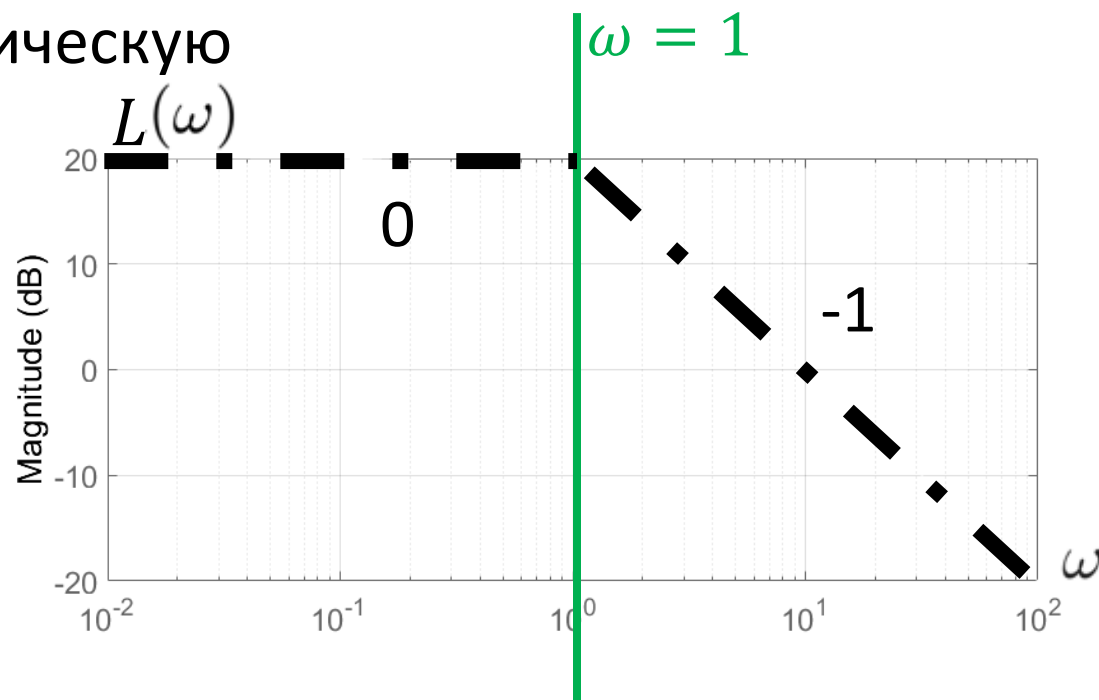
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1 \quad (\omega^2 \ll 1) \\ L(\omega) \approx 20$$

$$2. \quad \omega > 1 \quad (\omega^2 \gg 1) \\ L(\omega) \approx 20 - 20 \lg(\omega)$$

# Асимптотическая ЛАЧХ

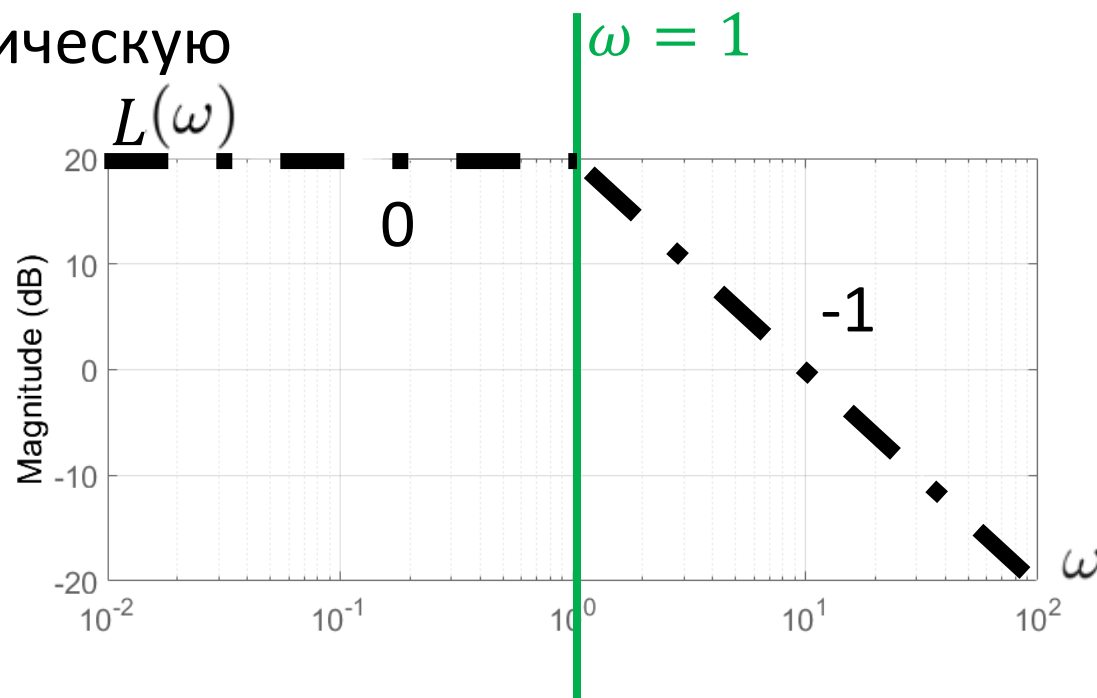
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1 \quad (\omega^2 \ll 1) \\ L(\omega) \approx 20$$

$$2. \quad \omega > 1 \quad (\omega^2 \gg 1) \\ L(\omega) \approx 20 - 20 \lg(\omega)$$

Сравним с настоящей

# Асимптотическая ЛАЧХ

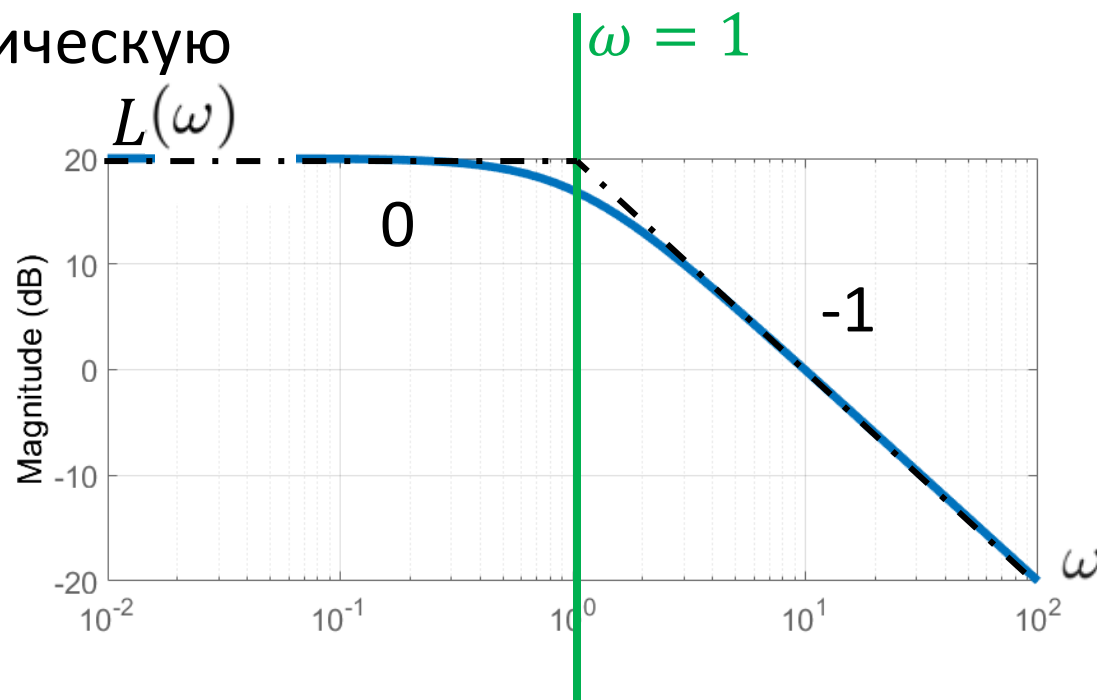
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1 \quad (\omega^2 \ll 1) \\ L(\omega) \approx 20$$

$$2. \quad \omega > 1 \quad (\omega^2 \gg 1) \\ L(\omega) \approx 20 - 20 \lg(\omega)$$

Максимальная ошибка при  $\omega = 1$  и составляет -3 дБ, при этом быстро убывает



# Асимптотическая ЛАЧХ

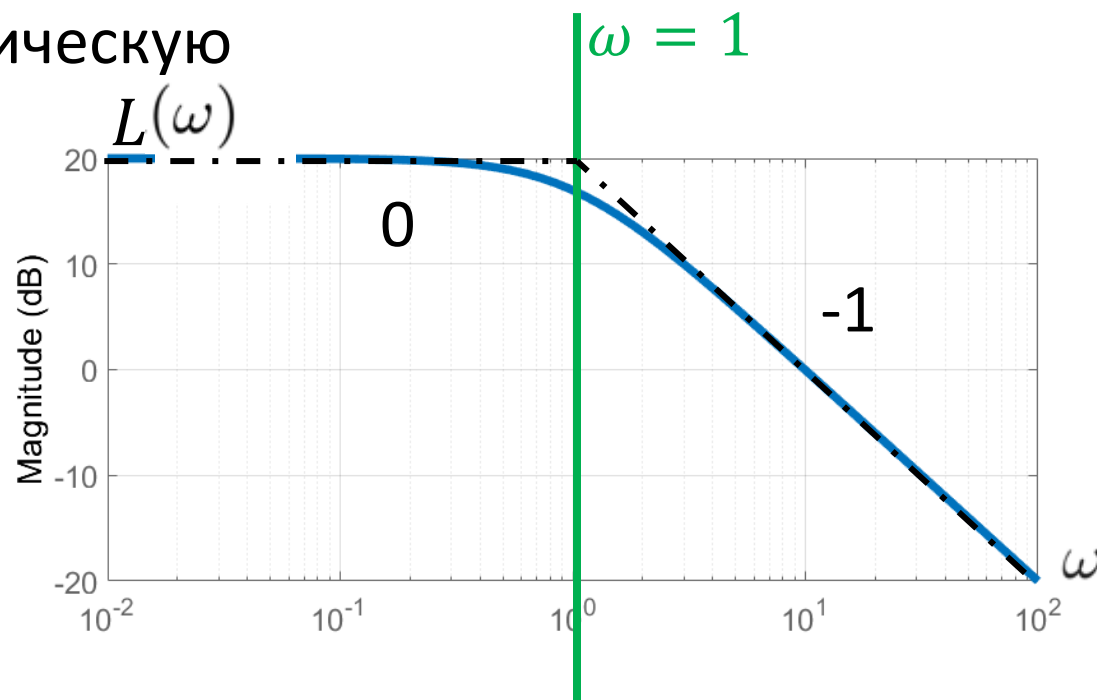
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{j\omega + 1}, A(\omega) = \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) = 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1 \quad (\omega^2 \ll 1) \\ L(\omega) \approx 20$$

$$2. \quad \omega > 1 \quad (\omega^2 \gg 1) \\ L(\omega) \approx 20 - 20 \lg(\omega)$$

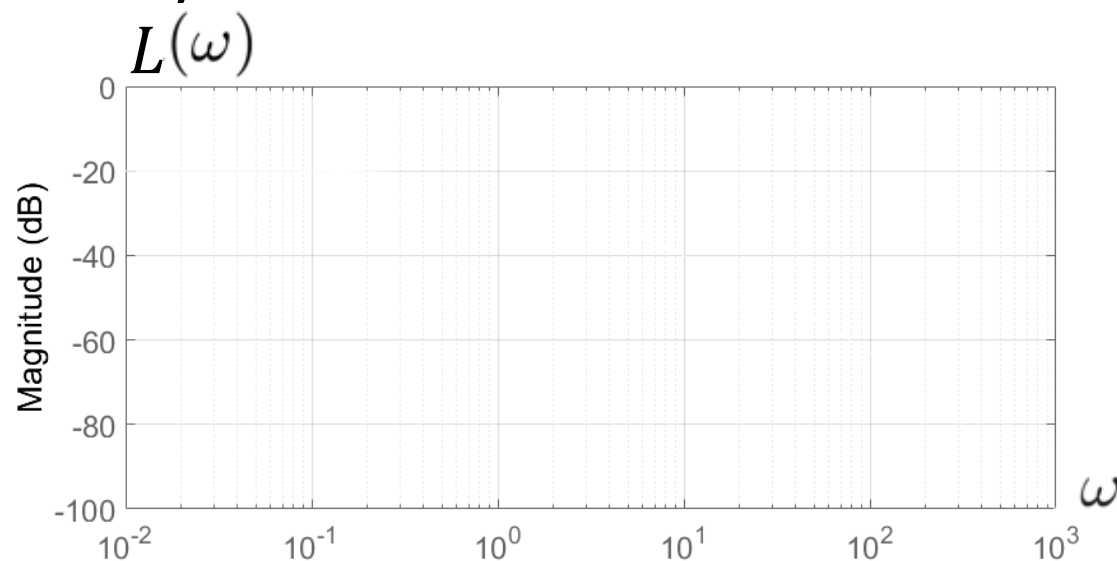
Максимальная ошибка при  $\omega = 1$   
и составляет  $-20 \lg(2) \approx -3$  дБ,  
при этом быстро убывает

# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

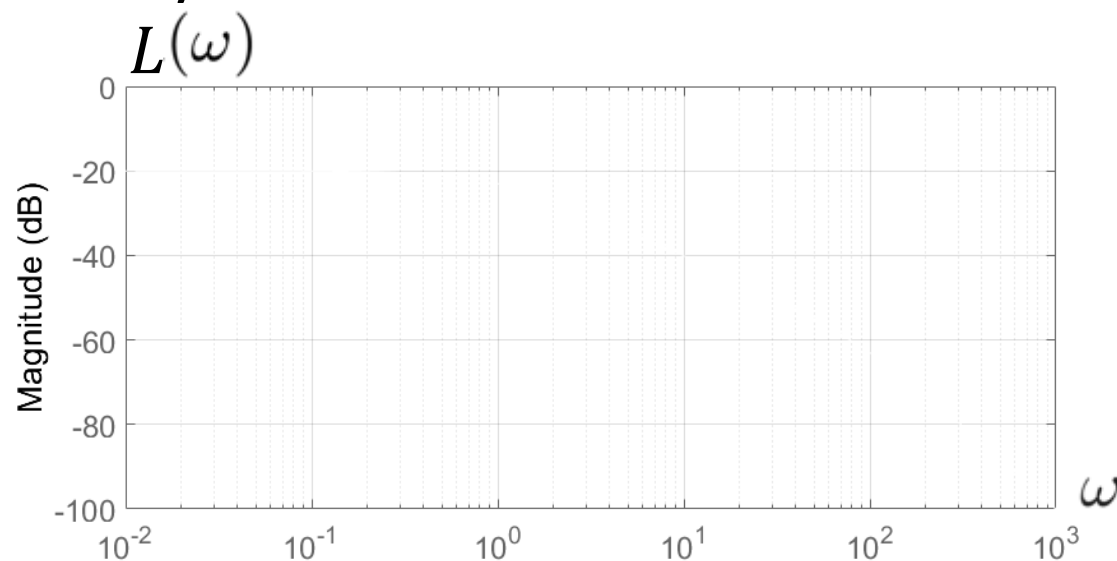
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$W(s) = \frac{10}{(s+1)(s+100)} = W_1(s) \cdot W_2(s) = \frac{10}{(s+1)} \cdot \frac{1}{(s+100)}$$

Чем биться в лоб, считая ЧПФ, можно «схитрить»

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

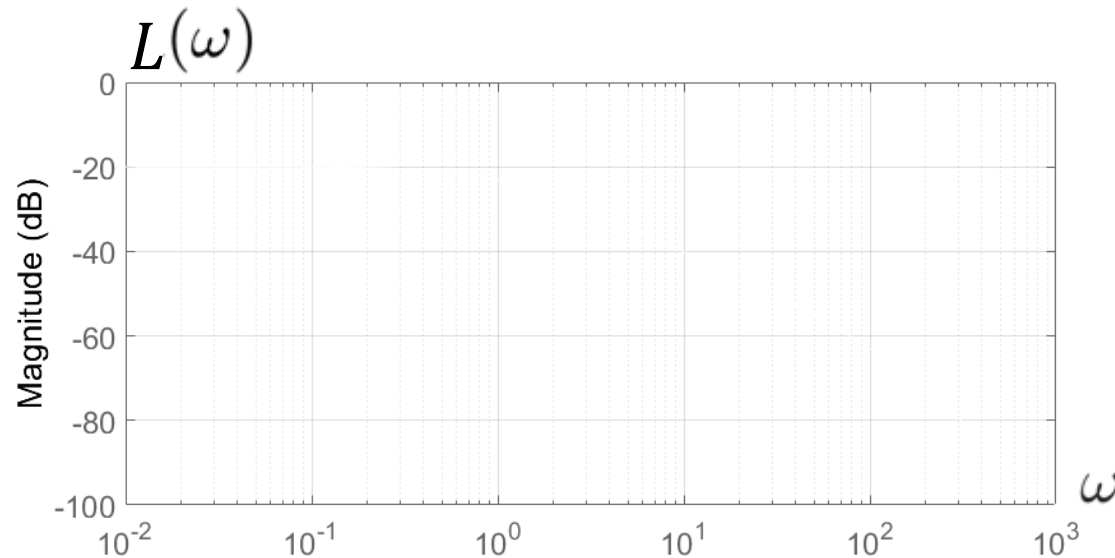
$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$W(j\omega) = \frac{10}{(j\omega + 1)(j\omega + 100)} = W_1(j\omega) \cdot W_2(j\omega) =$$

$$= \frac{10}{(j\omega + 1)} \cdot \frac{1}{(j\omega + 100)}$$

Чем биться в лоб, считая ЧПФ, можно «схитрить»

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

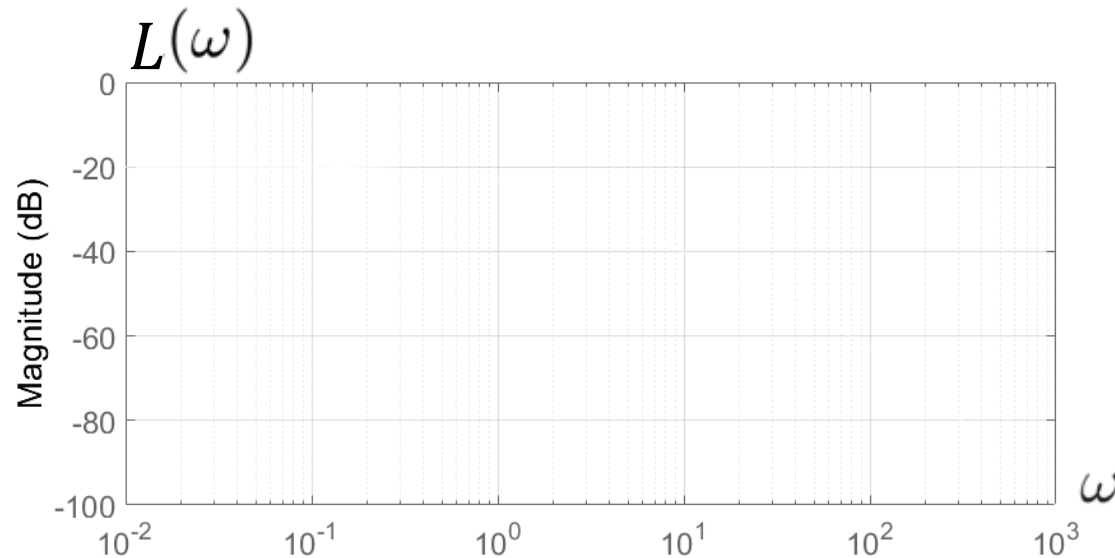
$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$A(\omega) = \left| \frac{10}{(j\omega + 1)(j\omega + 100)} \right| = A_1(j\omega) \cdot A_2(j\omega) =$$

$$= \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\omega^2 + 100^2}}$$

Чем биться в лоб, считая ЧПФ, можно «схитрить»

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



# Асимптотическая ЛАЧХ

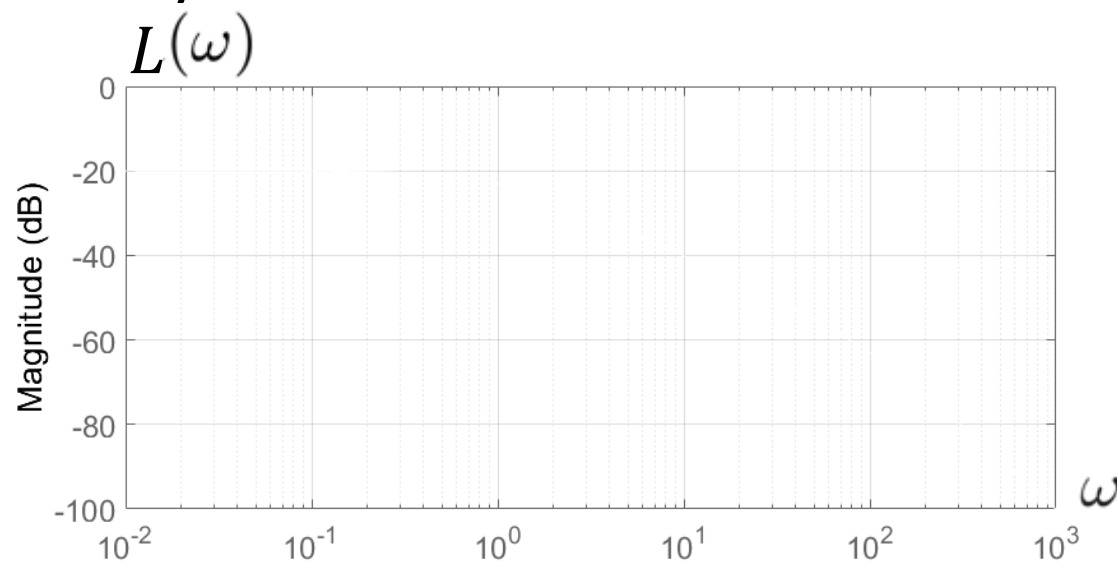
Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$L(\omega) = 20 \lg \left| \frac{10}{(j\omega + 1)(j\omega + 100)} \right| = L_1(j\omega) + L_2(j\omega) =$$

$$= 20 \lg \left( \frac{10}{\sqrt{\omega^2 + 1}} \right) + 20 \lg \left( \frac{1}{\sqrt{\omega^2 + 100^2}} \right)$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



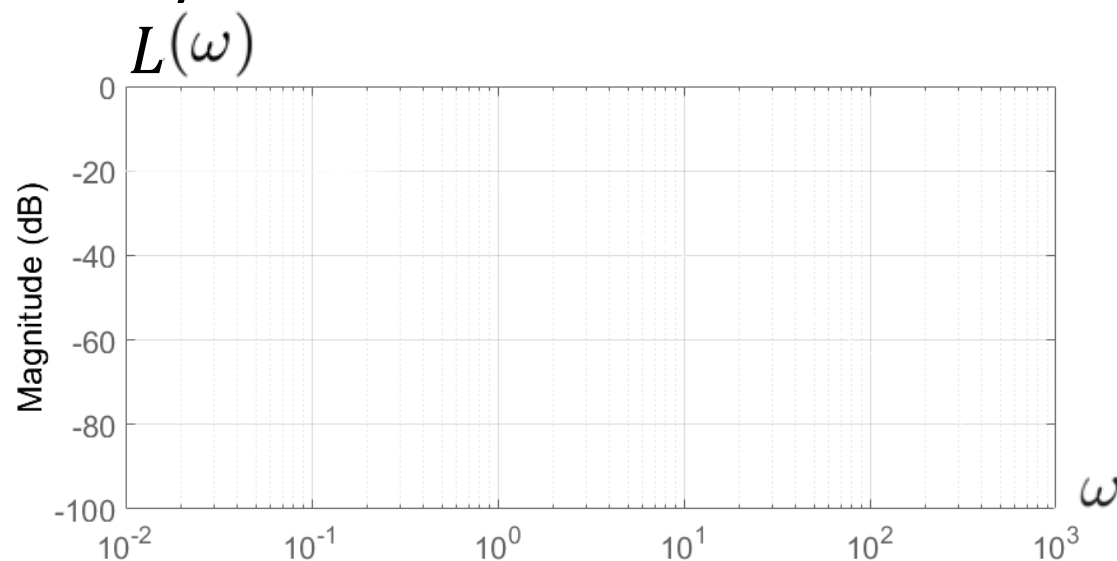
# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$\begin{aligned} L(\omega) &= 20 \lg 10 - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 1} - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 100^2} = \\ &= 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 + 100^2) \end{aligned}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



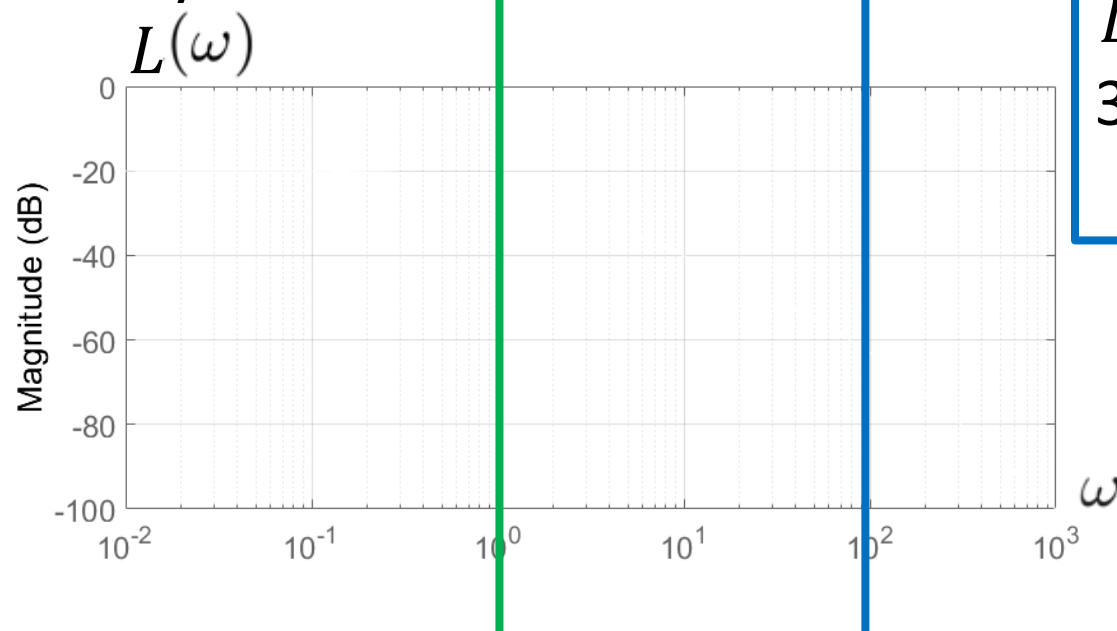
# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$\begin{aligned} L(\omega) &= 20 \lg 10 - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 1} - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 100^2} = \\ &= 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 + 100^2) \end{aligned}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



1.  $\omega < 1$

$$L(\omega) \approx 20 - 10 \lg(1) - 10 \lg(100^2)$$

2.  $1 < \omega < 100$

$$L(\omega) \approx 20 - 10 \lg(\omega^2) - 10 \lg(100^2)$$

3.  $100 < \omega$

$$L(\omega) \approx 20 - 10 \lg(\omega^2) - 10 \lg(\omega^2)$$



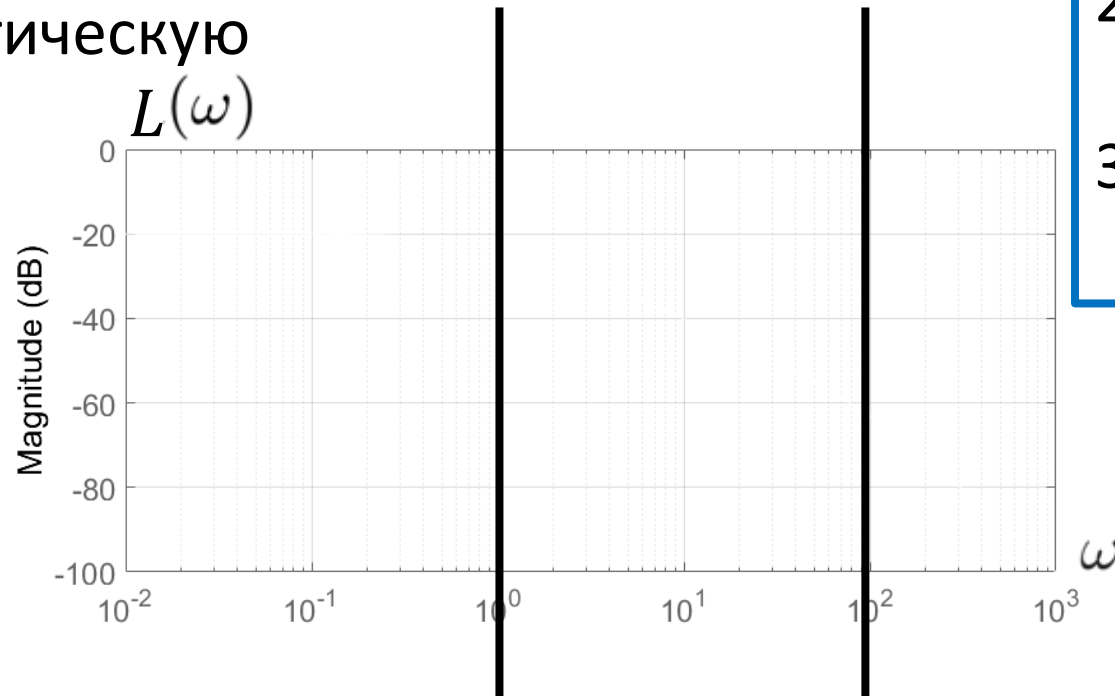
# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$\begin{aligned} L(\omega) &= 20 \lg 10 - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 1} - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 100^2} = \\ &= 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 + 100^2) \end{aligned}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1$$

$$L(\omega) \approx -20$$

$$2. \quad 1 < \omega < 100$$

$$L(\omega) \approx -20 - 20 \lg(\omega)$$

$$3. \quad 100 < \omega$$

$$L(\omega) \approx 20 - 40 \lg(\omega)$$

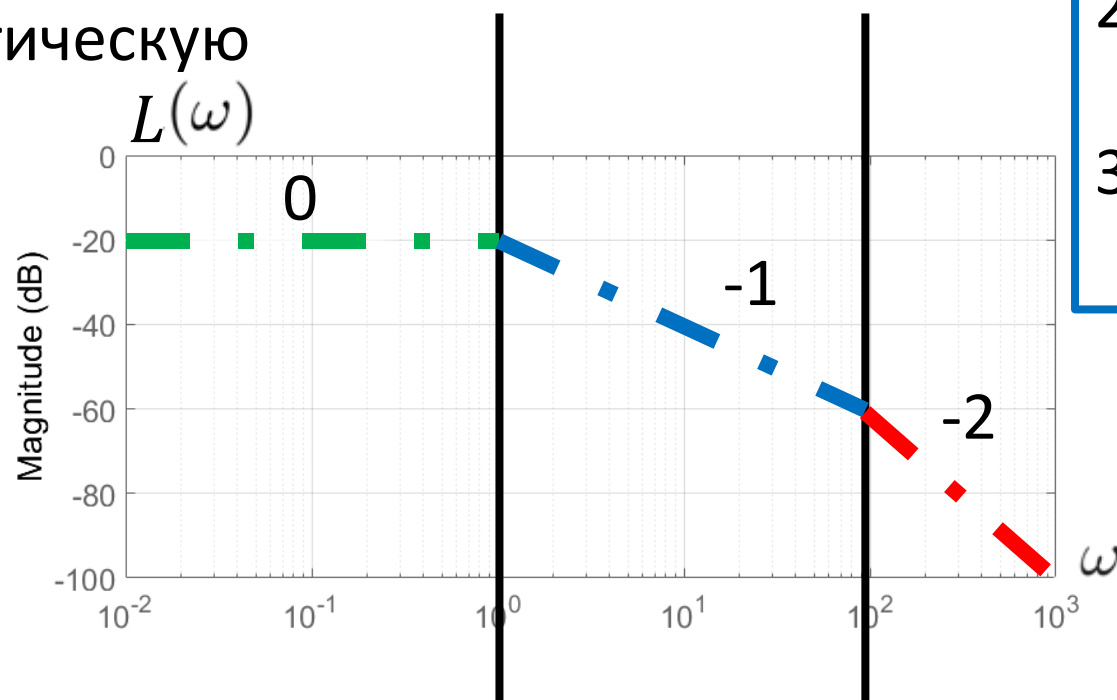
# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$\begin{aligned} L(\omega) &= 20 \lg 10 - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 1} - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 100^2} = \\ &= 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 + 100^2) \end{aligned}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1$$

$$L(\omega) \approx -20$$

$$2. \quad 1 < \omega < 100$$

$$L(\omega) \approx -20 - 20 \lg(\omega)$$

$$3. \quad 100 < \omega$$

$$L(\omega) \approx 20 - 40 \lg(\omega)$$

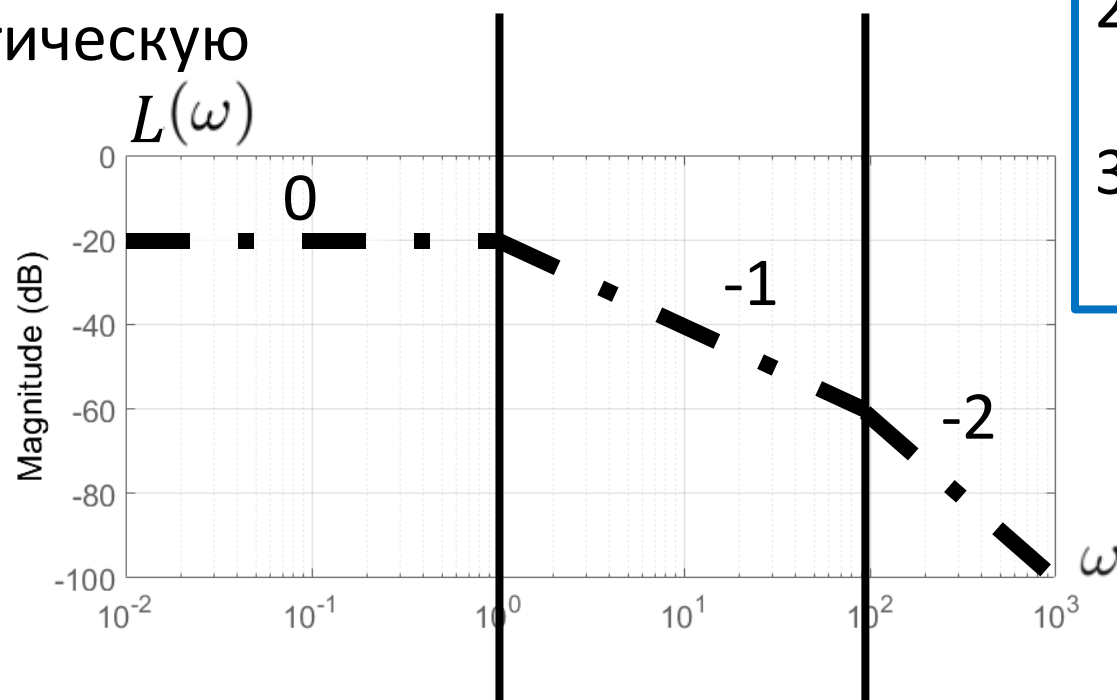
# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$\begin{aligned} L(\omega) &= 20 \lg 10 - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 1} - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 100^2} = \\ &= 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 + 100^2) \end{aligned}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1$$

$$L(\omega) \approx -20$$

$$2. \quad 1 < \omega < 100$$

$$L(\omega) \approx -20 - 20 \lg(\omega)$$

$$3. \quad 100 < \omega$$

$$L(\omega) \approx 20 - 40 \lg(\omega)$$

Сравним с настоящей

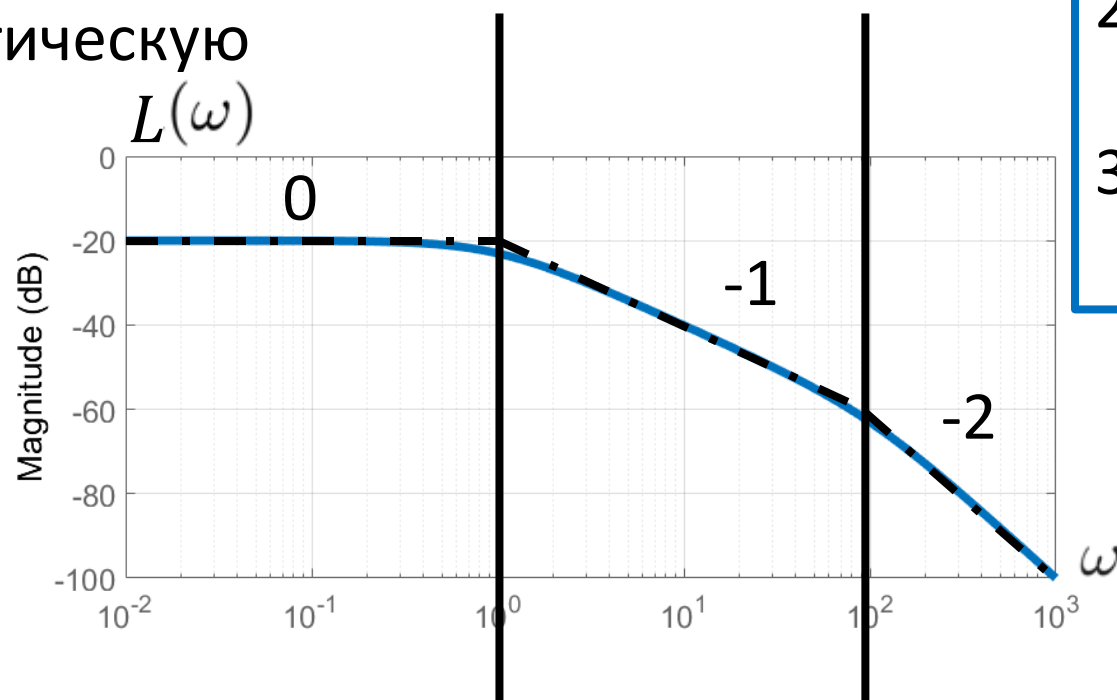
# Асимптотическая ЛАЧХ

Пример:

$$W(s) = \frac{10}{s^2 + 101s + 100}$$

$$\begin{aligned} L(\omega) &= 20 \lg 10 - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 1} - 20 \lg \sqrt{\omega^2 + 100^2} = \\ &= 20 - 10 \lg(\omega^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 + 100^2) \end{aligned}$$

Построить  
асимптотическую  
ЛАЧХ



$$1. \quad \omega < 1$$

$$L(\omega) \approx -20$$

$$2. \quad 1 < \omega < 100$$

$$L(\omega) \approx -20 - 20 \lg(\omega)$$

$$3. \quad 100 < \omega$$

$$L(\omega) \approx 20 - 40 \lg(\omega)$$

Максимальные ошибки в  
**частотах сопряжения**  
 $\omega_1 = 1$  и  $\omega_2 = 100$

# Асимптотическая ЛАЧХ

*Для построения ЛАФЧХ звеньев со сложными передаточными функциями их числитель и знаменатель разбивают на сомножители первого и второго порядков. Фактически сложное звено при этом представляется как последовательное соединение простых звеньев, для которых известны все характеристики.*

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»  
**4.8 ЛАФЧХ сложных звеньев**

# Асимптотическая ЛАЧХ

*Для построения ЛАФЧХ звеньев со сложными передаточными функциями их числитель и знаменатель разбивают на сомножители первого и второго порядков. Фактически сложное звено при этом представляется как последовательное соединение простых звеньев, для которых известны все характеристики.*

Пример:

$$W(s) = \frac{a_1 s + a_0}{b_2 s^2 + b_1 s + b_0}$$

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»  
**4.8 ЛАФЧХ сложных звеньев**

# Асимптотическая ЛАЧХ

*Для построения ЛАФЧХ звеньев со сложными передаточными функциями их числитель и знаменатель разбивают на сомножители первого и второго порядков. Фактически сложное звено при этом представляется как последовательное соединение простых звеньев, для которых известны все характеристики.*

Пример:

$$W(s) = \frac{a_1 s + a_0}{b_2 s^2 + b_1 s + b_0} =$$

$$= K \frac{(T_2 s + 1)}{(T_1 s + 1)(T_3 s + 1)}$$

Стандартная запись через  
постоянные времени

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»  
**4.8 ЛАФЧХ сложных звеньев**

# Асимптотическая ЛАЧХ

*Для построения ЛАФЧХ звеньев со сложными передаточными функциями их числитель и знаменатель разбивают на сомножители первого и второго порядков. Фактически сложное звено при этом представляется как последовательное соединение простых звеньев, для которых известны все характеристики.*

Пример:

$$W(s) = \frac{a_1 s + a_0}{b_2 s^2 + b_1 s + b_0} =$$

$$= K \frac{(T_2 s + 1)}{(T_1 s + 1)(T_3 s + 1)}$$

Частоты сопряжения (частоты, разделяющие области частот) равны

$$\omega_{c1} = \frac{1}{T_1}, \omega_{c2} = \frac{1}{T_2} \text{ и } \omega_{c3} = \frac{1}{T_3}$$

(число областей частот = число постоянных времени)

Поляков К. Ю.

«Теория автоматического управления для “чайников”»

**4.8 ЛАФЧХ сложных звеньев**



## Асимптотическая ЛАЧХ

Для построения ЛАФЧХ звеньев со сложными передаточными функциями их числитель и знаменатель разбивают на сомножители первого и второго порядков. Фактически сложное звено при этом представляется как последовательное соединение простых звеньев, для которых известны все характеристики.

Пример:

$$W(s) = \frac{a_1 s + a_0}{b_2 s^2 + b_1 s + b_0} =$$

$$= K \frac{(T_2 s + 1)}{(T_1 s + 1)(T_3 s + 1)}$$

Частоты сопряжения (частоты, разделяющие области частот) равны

$$\omega_{c1} = \frac{1}{T_1}, \omega_{c2} = \frac{1}{T_2} \text{ и } \omega_{c3} = \frac{1}{T_3}$$

(число областей частот = число постоянных времени)



Пусть  $T_1 > T_2 > T_3$

Поляков К. Ю.

«Теория автоматического управления для “чайников”»  
**4.8 ЛАФЧХ сложных звеньев**

## Асимптотическая ЛАЧХ

Для построения ЛАФЧХ звеньев со сложными передаточными функциями их числитель и знаменатель разбивают на сомножители первого и второго порядков. Фактически сложное звено при этом представляется как последовательное соединение простых звеньев, для которых известны все характеристики.

Пример:

$$W(s) = \frac{a_1 s + a_0}{b_2 s^2 + b_1 s + b_0} =$$

$$= K \frac{(T_2 s + 1)}{(T_1 s + 1)(T_3 s + 1)}$$

Частоты сопряжения (частоты, разделяющие области частот) равны

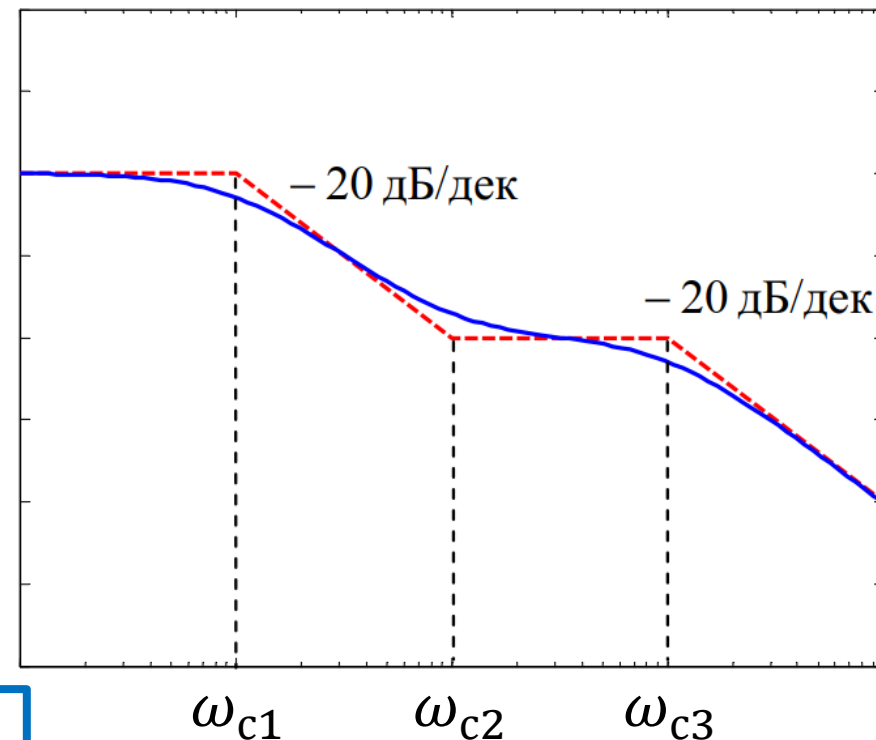
$$\omega_{c1} = \frac{1}{T_1}, \omega_{c2} = \frac{1}{T_2} \text{ и } \omega_{c3} = \frac{1}{T_3}$$

(число областей частот = число постоянных времени)

Если постоянная времени в числителе, то переход через соотв. ей частоту повышает наклон на 1, если в знаменателе – понижает наклон на 1

Пусть  $T_1 > T_2 > T_3$

$20 \lg K$



## Асимптотическая ЛАЧХ

Для построения ЛАФЧХ звеньев со сложными передаточными функциями их числитель и знаменатель разбивают на сомножители первого и второго порядков. Фактически сложное звено при этом представляется как последовательное соединени

«Чистые»  $s^m$  в числителе дадут положительный наклон  $m$  на всей ЛАЧХ, а «чистые»  $s^n$  в знаменателе – отрицательный наклон  $n$  на всей ЛАЧХ

Пример:

$W(s) =$

$$K \frac{s^m (T_2 s + 1)}{s^n (T_1 s + 1)(T_3 s + 1)}$$

Частоты сопряжения (частоты, разделяющие области частот) равны

$$\omega_{c1} = \frac{1}{T_1}, \omega_{c2} = \frac{1}{T_2} \text{ и } \omega_{c3} = \frac{1}{T_3}$$

(число областей частот = число постоянных времени)

Если постоянная времени в числителе, то переход через соотв. ей частоту повышает наклон на 1, если в знаменателе – понижает наклон на 1



Пусть  $T_1 > T_2 > T_3$



Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического управления для “чайников”»  
**4.8 ЛАФЧХ сложных звеньев**

**Частота среза** – понятие, которое уже  
вводилось на «Частотных методах».  
Имеет смысл для фильтров

# Частота среза

Фильтр нижних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{1}{Ts + 1}$$

Фильтр верхних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{Ts}{Ts + 1}$$

Это *фильтры*, т.к. они либо передают вход на выход с (приблизительно) единичной амплитудой, либо подавляют (в зависимости от частоты)

В роли фильтра может выступить любая линейная система с данными качествами

**Частота среза** – понятие, которое уже вводилось на «Частотных методах». Имеет смысл для фильтров

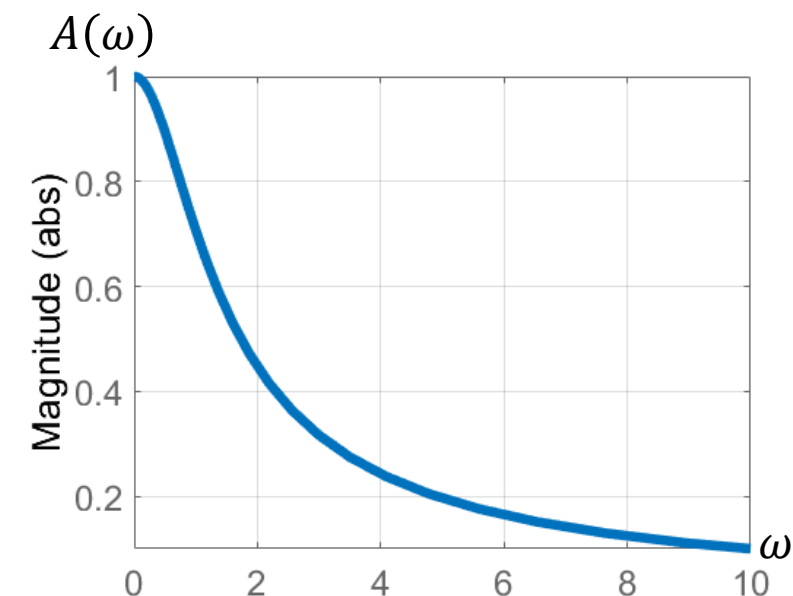
# Частота среза

Фильтр нижних частот первого порядка

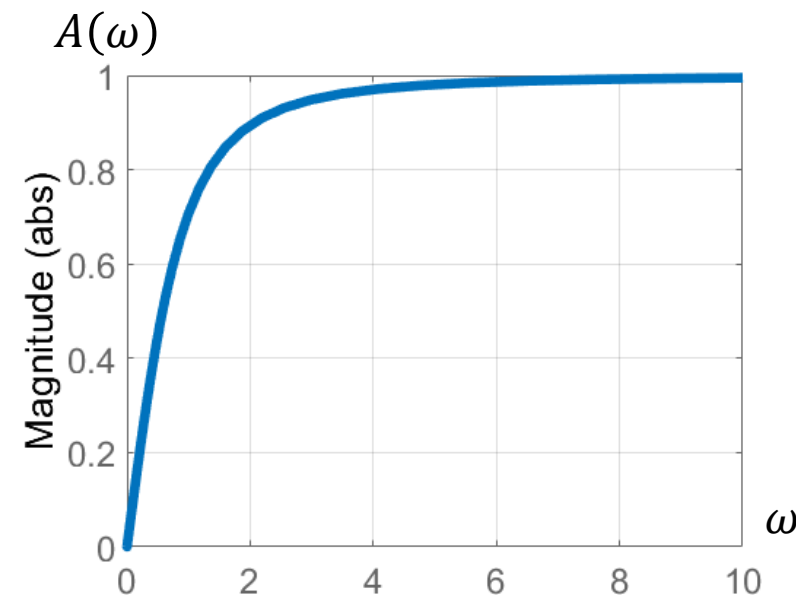
$$W(s) = \frac{1}{Ts + 1}$$

Фильтр верхних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{Ts}{Ts + 1}$$



Это **фильтры**, т.к. они либо передают вход на выход с (приблизительно) единичной амплитудой, либо подавляют (в зависимости от частоты)



**Частота среза** – понятие, которое уже вводилось на «Частотных методах». Имеет смысл для фильтров

$$T = 1$$

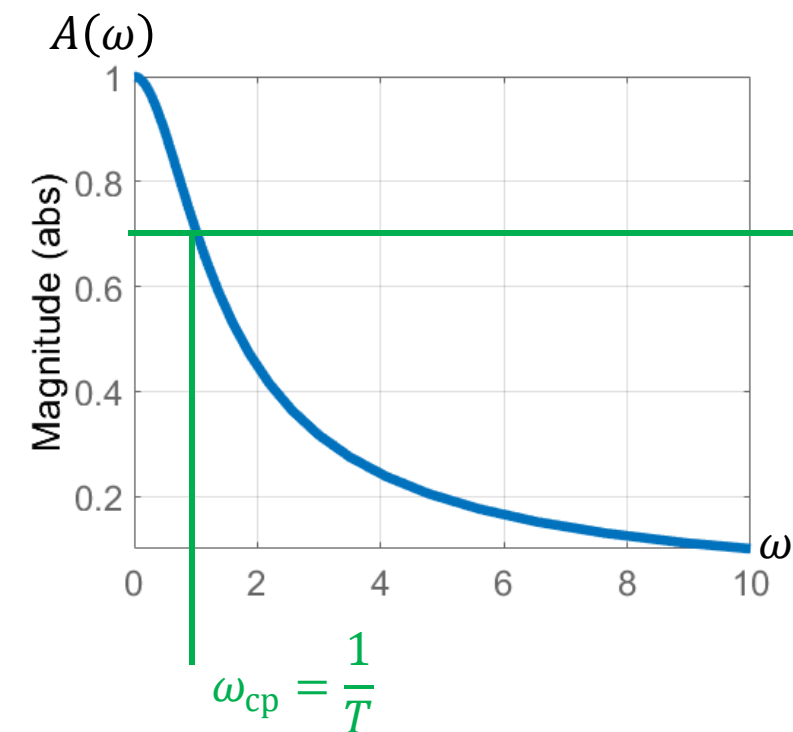
## Частота среза

Фильтр нижних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{1}{Ts + 1}$$

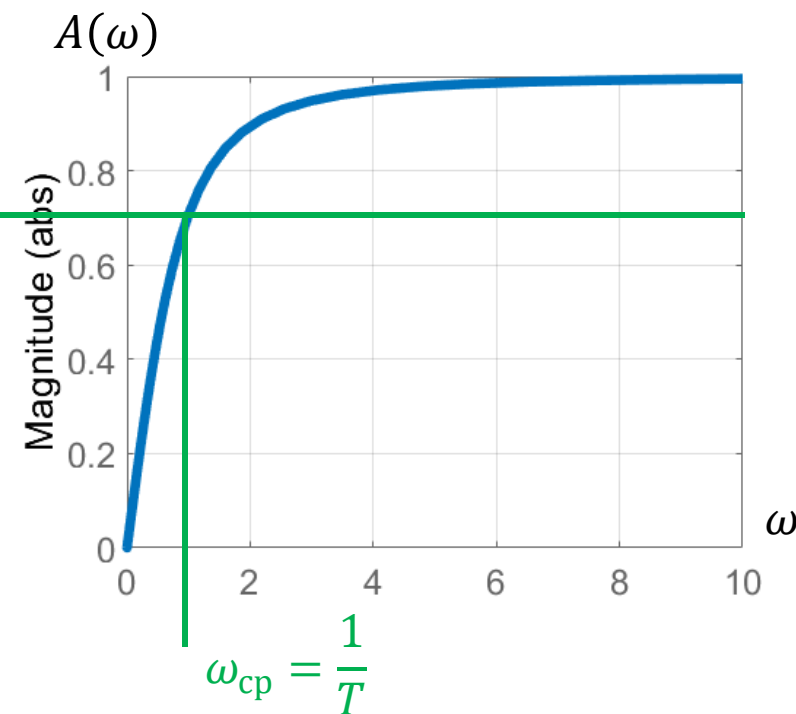
Фильтр верхних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{Ts}{Ts + 1}$$



$$A(\omega_{cp}) = \frac{1}{\sqrt{2}} \approx 0.7$$

Частота среза определяется по падению мощности в 2 раза, что равносильно падению амплитуды  $\sqrt{2}$  в раз



$$T = 1$$

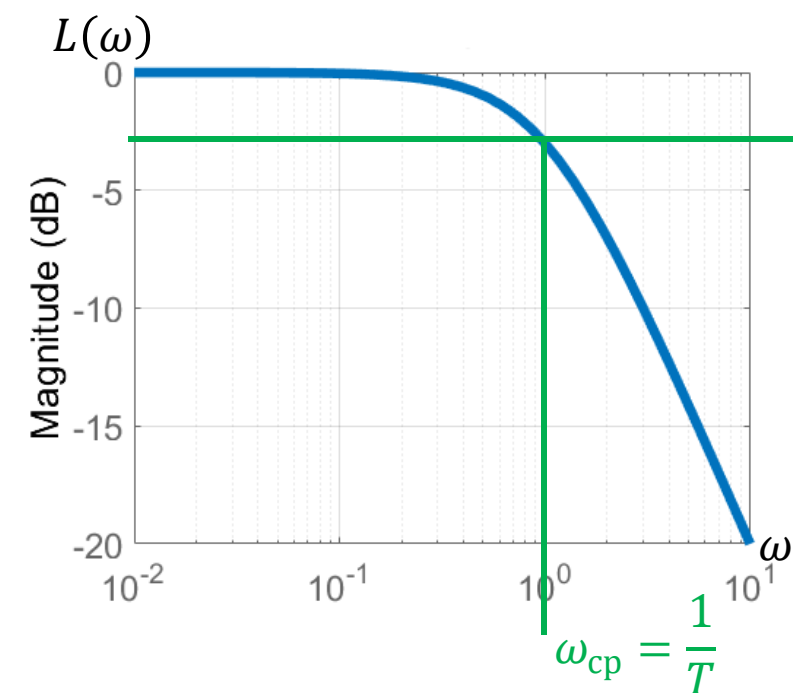
# Частота среза

Фильтр нижних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{1}{Ts + 1}$$

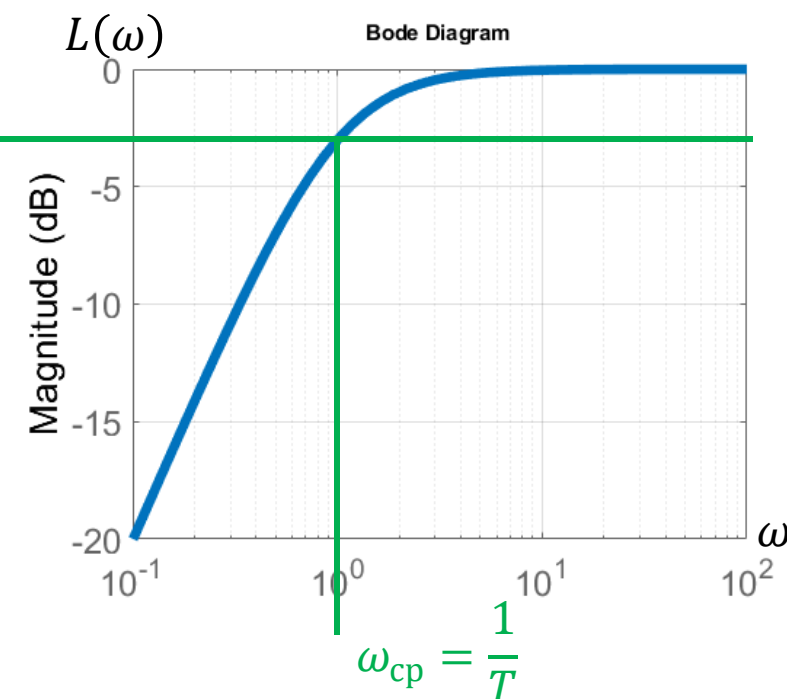
Фильтр верхних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{Ts}{Ts + 1}$$



$$L(\omega_{cp}) = -3 \text{ дБ}$$

...на логарифмическом масштабе  
амплитуда упадет на 3 дБ



$$T = 1$$



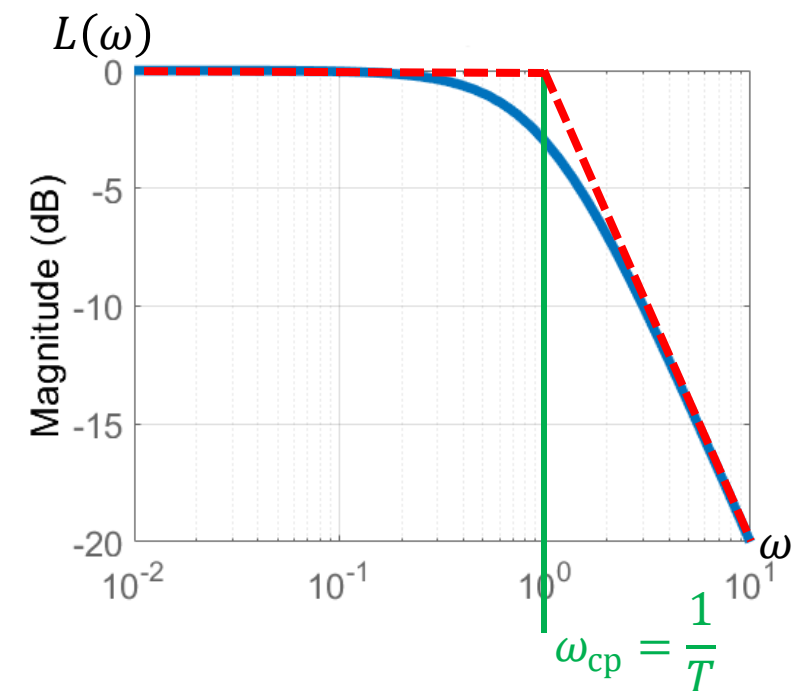
## Частота среза

Фильтр нижних частот первого порядка

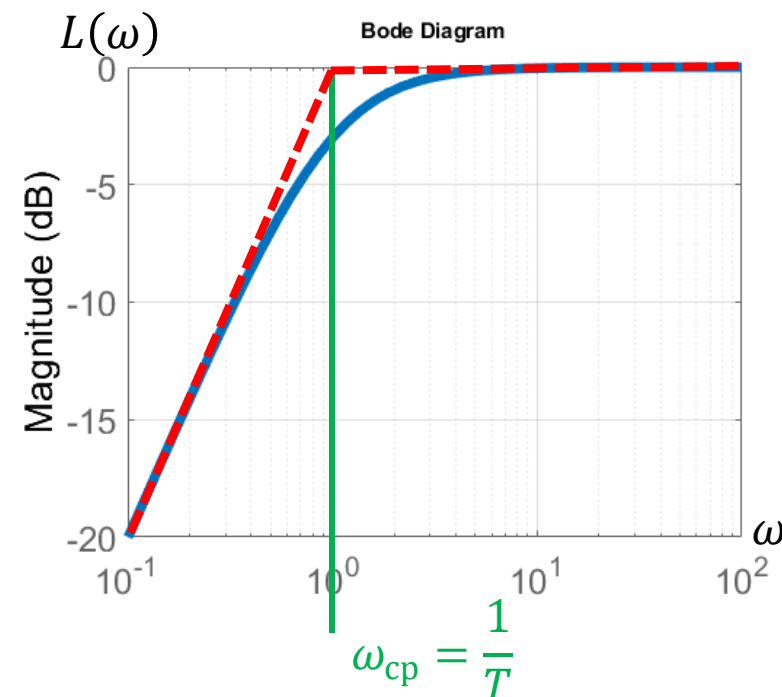
$$W(s) = \frac{1}{Ts + 1}$$

Фильтр верхних частот первого порядка

$$W(s) = \frac{Ts}{Ts + 1}$$



...а для асимптотической ЛАЧХ это  
будет пересечение оси ординат



$$T = 1$$

*<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>*

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»

*<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>*

В чем польза устойчивых (*т.е. не правых*) полюсов уже знаем – это влияет на **устойчивость** системы. Что же нам дают «устойчивые» (*не правые*) нули?

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»

*<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>*

Минимально-фазовое звено:

- $\operatorname{Re}(\lambda) \leq 0$  для всех «нулей» и «полюсов»
- Однозначная зависимость между амплитудно-частотными характеристиками

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»

*<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>*

Минимально-фазовое звено:

- $\operatorname{Re}(\lambda) \leq 0$  для всех «нулей» и «полюсов»
- Однозначная зависимость между амплитудно-частотными характеристиками

В чем выражается однозначность?

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического управления для “чайников”»

*<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>*

Минимально-фазовое звено:

- $\operatorname{Re}(\lambda) \leq 0$  для всех «нулей» и «полюсов»
- Однозначная зависимость между амплитудно-частотными характеристиками
  - **Изменение фазы минимальное из возможных:**
    - Полюс дает изменение фазы до  $-\frac{\pi}{2}$
    - Ноль дает изменение фазы до  $+\frac{\pi}{2}$
  - Рост амплитуды соответствует положительной фазе, падение – отрицательной

Отсюда название:  
«минимально-фазовые»

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»

*<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>*

Минимально-фазовое звено:

- $\operatorname{Re}(\lambda) \leq 0$  для всех «нулей» и «полюсов»
- Однозначная зависимость между амплитудно-частотными характеристиками
  - Изменение фазы минимальное из возможных:
    - Полюс дает изменение фазы до  $-\frac{\pi}{2}$
    - Ноль дает изменение фазы до  $+\frac{\pi}{2}$
  - Рост амплитуды соответствует положительной фазе, падение – отрицательной

Наглядно видно на  
следующем примере...

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»

# Минимально-фазовость

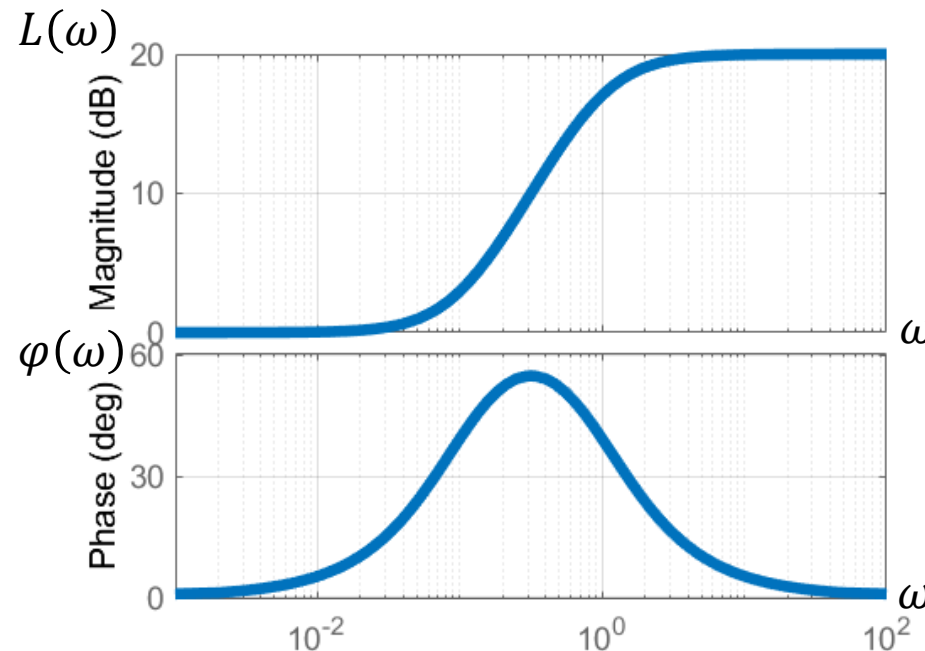
<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>

<...>

- Рост амплитуды соответствует положительной фазе, падение – отрицательной

Пример:

$$W(s) = \frac{10s + 1}{s + 1}$$



Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»



# Минимально-фазовость

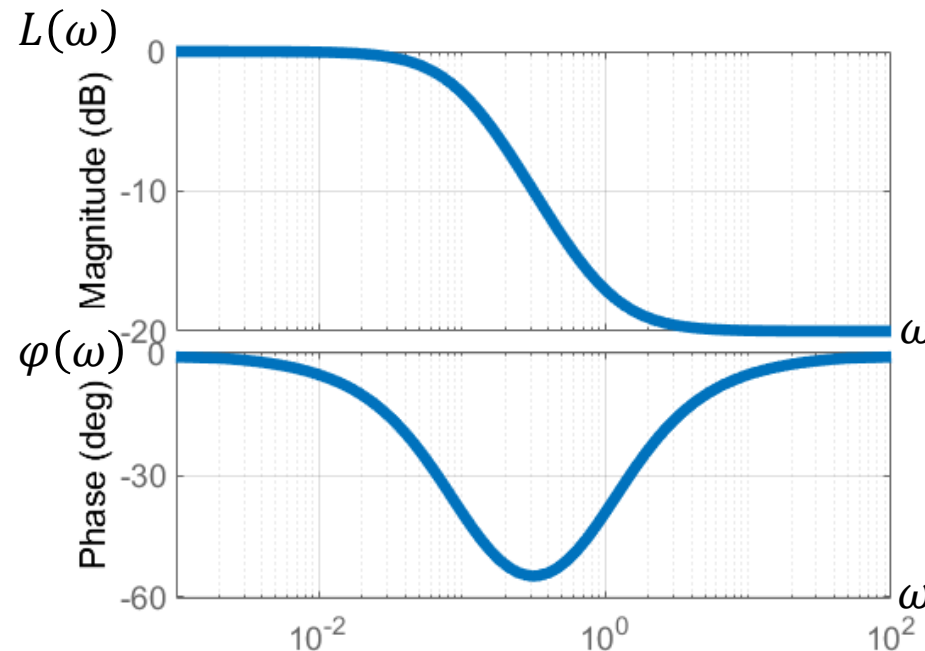
<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>

<...>

- Рост амплитуды соответствует положительной фазе,  
падение – отрицательной

Пример:

$$W(s) = \frac{s + 1}{10s + 1}$$



Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»

# Минимально-фазовость

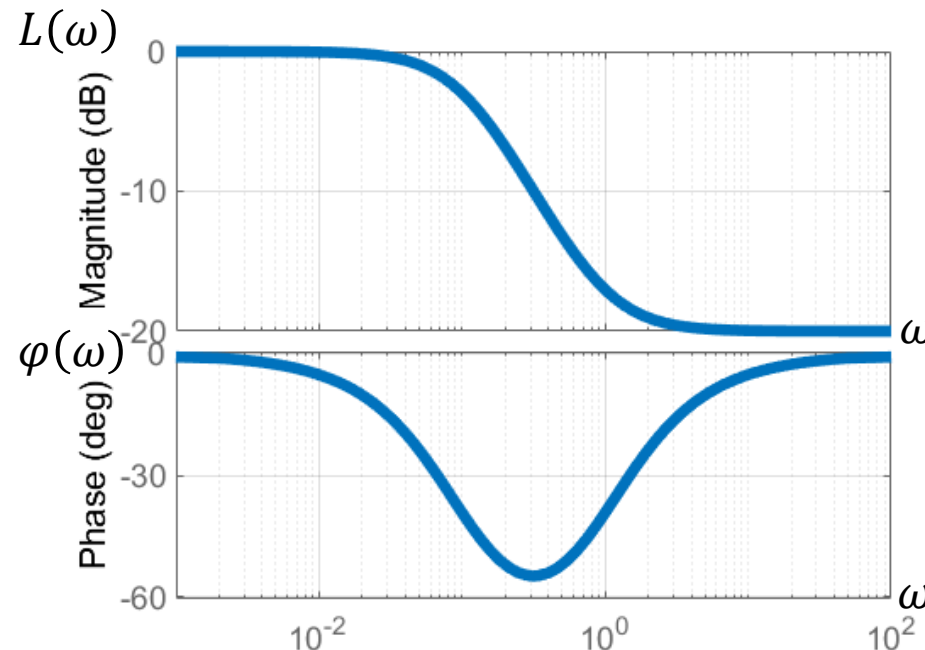
<...> передаточная функция объекта <...> не имеет неустойчивых (с положительной вещественной частью) нулей и полюсов (то есть, является **минимально-фазовой**) <...>

<...>

- Рост амплитуды соответствует положительной фазе, падение – отрицательной

Пример:

$$W(s) = \frac{s + 1}{10s + 1}$$



Когда фаза вышла на 0 –  
нет ни роста, ни падения!

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического  
управления для “чайников”»

# Первая практика: элементарные и типовые звенья



**Элементарные звенья** – звенья, передаточные функции которых имеют вид простых множителей или дробей, т.е. элементарное звено может быть описано либо одним вещественным нулём, либо одним вещественным полюсом, либо парой комплексно-сопряжённых нулей, либо парой комплексно-сопряжённых полюсов.

Больше математическое, формулировка  
отталкивается от полюсов и нулей

**Типовые динамические звенья** – элемент системы, который описывается дифференциальным уравнением не выше второго порядка.

Инженерно-конструкторское, существуют  
таблицы типовых звеньев, для которых посчитаны  
характеристики и из которых удобно как из  
конструктора синтезировать системы

# Первая практика: элементарные и типовые звенья

**Элементарные звенья** – звенья, передаточные функции которых имеют вид простых множителей или дробей, т.е. элементарное звено может быть описано либо одним вещественным нулём, либо одним вещественным полюсом, либо парой комплексно-сопряжённых нулей, либо парой комплексно-сопряжённых полюсов.

Больше математическое, формулировка  
отталкивается от полюсов и нулей

**Типовые динамические звенья** – элемент системы, который описывается дифференциальным уравнением не выше второго порядка.

Инженерно-конструкторское, существуют  
таблицы типовых звеньев, для которых посчитаны  
характеристики и из которых удобно как из  
конструктора синтезировать системы



Минимально-фазовые!

# Первая практика: элементарные и типовые звенья

**Элементарные звенья** – звенья, передаточные функции которых имеют вид простых множителей или дробей, т.е. элементарное звено может быть описано либо одним вещественным нулём, либо одним вещественным полюсом, либо парой комплексно-сопряжённых нулей, либо парой комплексно-сопряжённых полюсов.

Больше математическое, формулировка  
отталкивается от полюсов и нулей

**Типовые динамические звенья** – элемент системы, который описывается дифференциальным уравнением не выше второго порядка.

Инженерно-конструкторское, существуют  
таблицы типовых звеньев, для которых посчитаны  
характеристики и из которых удобно как из  
конструктора синтезировать системы



Минимально-фазовые!



Какие есть?

# Типовые звенья



Звено	Д/У	ПФ
Идеальное усилительное	$ay(t) = bu(t)$	$K$
Реальное усилительное	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = bu(t)$	$\frac{K}{Ts + 1}$
Идеальное дифференцирующее	$ay(t) = b\dot{u}(t)$	$Ks$
Реальное дифференцирующее	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b\dot{u}(t)$	$\frac{Ks}{Ts + 1}$
Идеальное интегрирующее	$a\dot{y}(t) = bu(t)$	$\frac{K}{s}$
Форсирующее	$ay(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$K(Ts + 1)$
Реальное форсирующее	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$\frac{K(T_2s + 1)}{T_1s + 1}$
Изодромное	$a\dot{y}(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$\frac{K(Ts + 1)}{s}$
Реальное интегрирующее	$a_1\ddot{y}(t) + a_0\dot{y}(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{s(Ts + 1)}$
Апериодическое 2-го порядка	$a_2\ddot{y}(t) + a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{(T_1s + 1)(T_2s + 1)}$
Колебательное		$\frac{K}{T^2s^2 + 2\xi Ts + 1}$
Консервативное	$a_2\ddot{y}(t) + a_0y(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{T^2s^2 + 1}$

# Типовые звенья



1-го  
порядка

2-го  
порядка

Звено	Д/У	ПФ
Идеальное усилительное	$ay(t) = bu(t)$	$K$
Реальное усилительное	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = bu(t)$	$\frac{K}{Ts + 1}$
Идеальное дифференцирующее	$ay(t) = b\dot{u}(t)$	$Ks$
Реальное дифференцирующее	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b\dot{u}(t)$	$\frac{Ks}{Ts + 1}$
Идеальное интегрирующее	$a\dot{y}(t) = bu(t)$	$\frac{K}{s}$
Форсирующее	$ay(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$K(Ts + 1)$
Реальное форсирующее	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$\frac{K(T_2s + 1)}{T_1s + 1}$
Изодромное	$a\dot{y}(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$\frac{K(Ts + 1)}{s}$
Реальное интегрирующее	$a_1\ddot{y}(t) + a_0\dot{y}(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{s(Ts + 1)}$
Апериодическое 2-го порядка	$a_2\ddot{y}(t) + a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{(T_1s + 1)(T_2s + 1)}$
Колебательное		$\frac{K}{T^2s^2 + 2\xi Ts + 1}$
Консервативное	$a_2\ddot{y}(t) + a_0y(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{T^2s^2 + 1}$

Зачем нужны?



Зачем нужны?

## **Анализ:**

Разбиваем передаточные функции сложных систем на последовательно соединенные «табличные компоненты»

## **Синтез:**

Классические методы последовательной коррекции

## Типовые звенья

Зачем нужны?

### Анализ:

Разбиваем передаточные функции сложных систем на последовательно соединенные «табличные компоненты»

### Синтез:

Классические методы последовательной коррекции

*На протяжении многих лет самым популярным инженерным методом синтеза регуляторов был метод, основанный на использовании <...> ЛАФЧХ <...>*

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического управления для “чайников”»  
**7.4 Коррекция ЛАФЧХ**

## Типовые звенья

Зачем нужны?

### Анализ:

Разбиваем передаточные функции сложных систем на последовательно соединенные «табличные компоненты»

### Синтез:

Классические методы последовательной коррекции

*На протяжении многих лет самым популярным инженерным методом синтеза регуляторов был метод, основанный на использовании <...> ЛАФЧХ <...>*

1. Определяем желаемую ЛАФЧХ прямого канала
2. Определяем, чего не хватает, т.к. какой должна быть ЛАФЧХ регулятора
3. Собираем регулятор как конструктор из типовых элементов!

Поляков К. Ю.  
«Теория автоматического управления для “чайников”»  
**7.4 Коррекция ЛАФЧХ**

# Типовые звенья

---

Идеальное усилительное звено /  
 Пропорциональное звено /  
 Безынерционное звено

---

$$ay(t) = bu(t)$$

Строго говоря даже не  
*динамическое* звено

# Типовые звенья

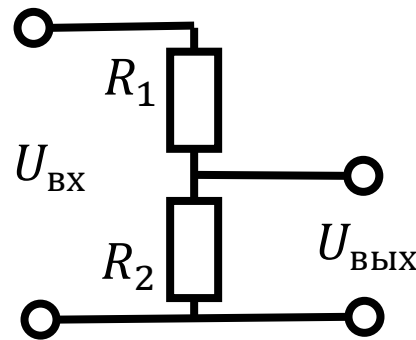
Идеальное усилительное звено /  
 Пропорциональное звено /  
 Безынерционное звено

$$ay(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{a} = K$$

Примеры

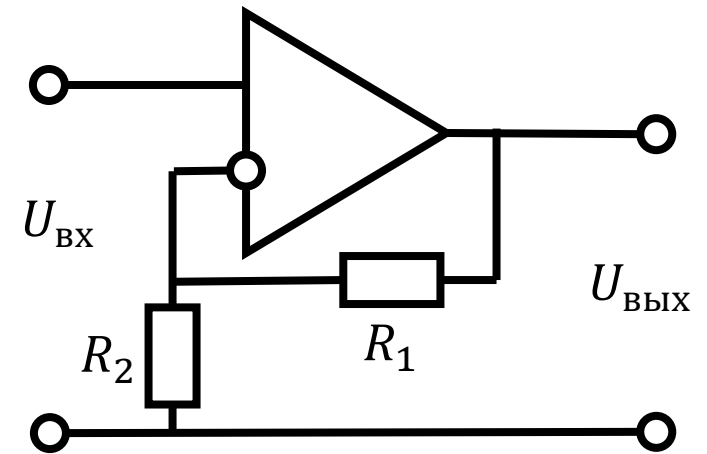
Делитель  
напряжения



$$\frac{U_{\text{ВХ}}}{R_1 + R_2} = \frac{U_{\text{ВЫХ}}}{R_2}$$

$$\frac{U_{\text{ВЫХ}}}{U_{\text{ВХ}}} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} = K (< 1)$$

Усилитель на ОУ



$$U_{\text{ВХ}} = U_{\text{ВЫХ}} \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

$$\frac{U_{\text{ВЫХ}}}{U_{\text{ВХ}}} = \frac{R_1 + R_2}{R_2} = K (> 1)$$

# Типовые звенья

Идеальное усилительное звено /  
 Пропорциональное звено /  
 Безынерционное звено

$$ay(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{a} = K$$

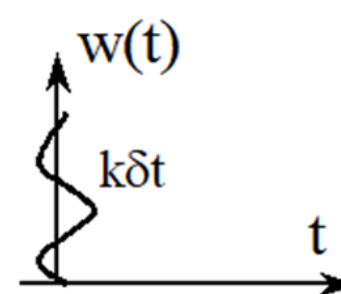
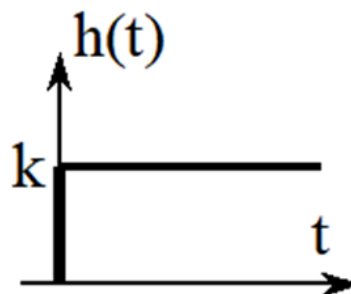
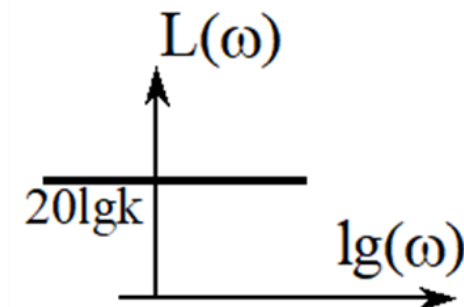
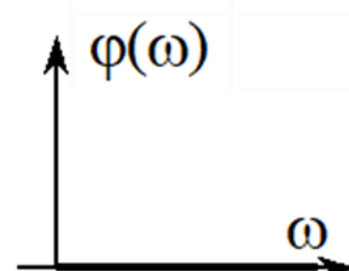
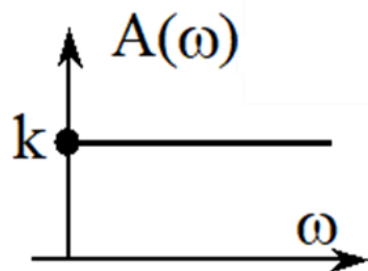
$$A(\omega) = K$$

$$\varphi(\omega) = 0$$

$$L(\omega) = 20 \lg K$$

$$w(t) = K \cdot \delta(t)$$

$$h(t) = K \cdot 1(t)$$



# Типовые звенья

Реальное усилительное звено /  
Апериодическое звено  
1-го порядка

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0}}{\frac{a_1}{a_0}s + 1} = \frac{K}{Ts + 1}$$

## Типовые звенья

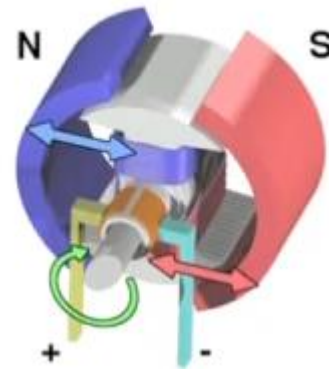
Реальное усилительное звено /  
Апериодическое звено  
1-го порядка

Примеры

ДПТ (без учета  
индуктивности)

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0}}{\frac{a_1}{a_0}s + 1} = \frac{K}{Ts + 1}$$



$$\frac{\omega}{U} = \frac{1}{k_\varepsilon} \frac{1}{\frac{RJ}{k_\varepsilon k_m} s + 1}$$

$$T = \frac{RJ}{k_\varepsilon k_m}, K = k_\varepsilon^{-1}$$



## Типовые звенья

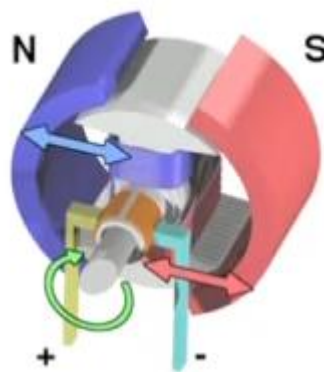
### Реальное усилительное звено / Апериодическое звено 1-го порядка

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0}}{\frac{a_1}{a_0}s + 1} = \frac{K}{Ts + 1}$$

### Примеры

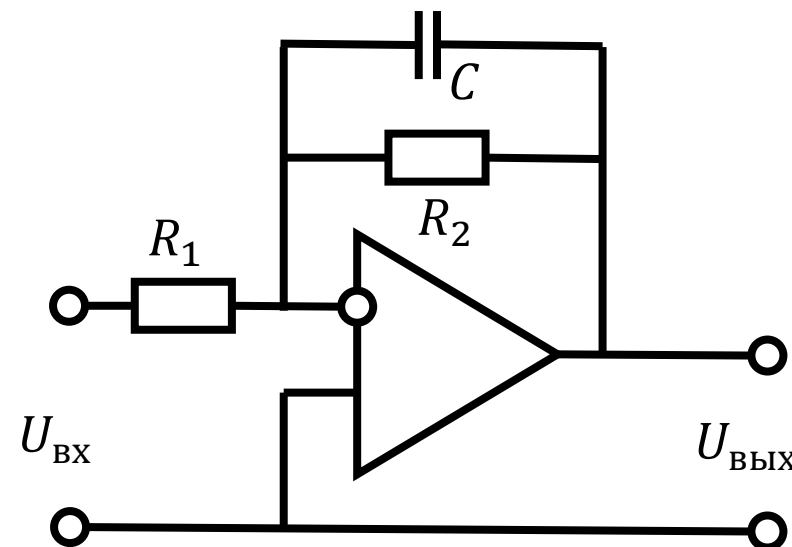
ДПТ (без учета  
индуктивности)



$$\frac{\omega}{U} = \frac{1}{k_\varepsilon} \frac{1}{\frac{RJ}{k_\varepsilon k_m} s + 1}$$

$$T = \frac{RJ}{k_\varepsilon k_m}, K = k_\varepsilon^{-1}$$

Реализация на ОУ



$$\frac{U_{\text{ВЫХ}}}{U_{\text{ВХ}}} = -\frac{R_2}{R_1} \frac{1}{1 + CR_2 s}$$

$$T = CR_2, K = -\frac{R_2}{R_1}$$

## Типовые звенья

### Реальное усилительное звено / Апериодическое звено 1-го порядка

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0}}{\frac{a_1}{a_0}s + 1} = \frac{K}{Ts + 1}$$

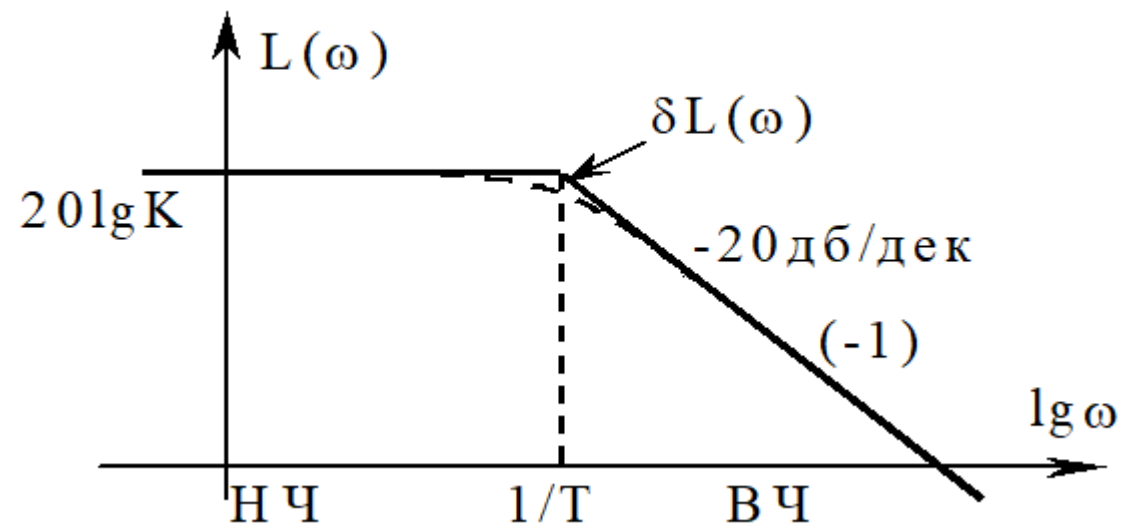
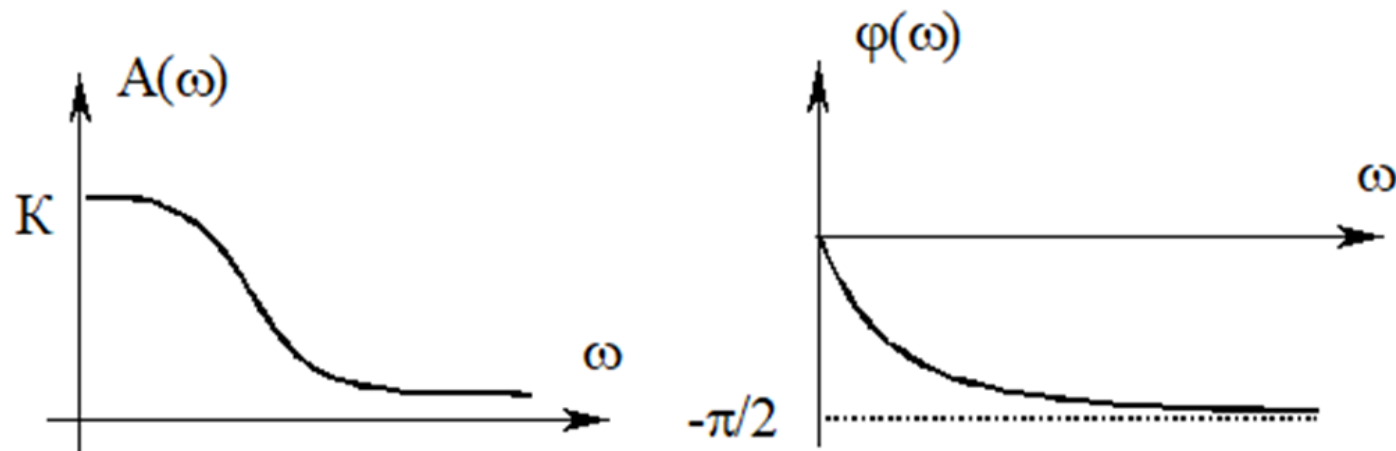
$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{\omega^2 T^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = -\operatorname{arctg}(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1)$$

$$w(t) = \frac{K}{T} e^{-\frac{t}{T}} \quad h(t) = K(1 - e^{-\frac{t}{T}})$$

$$\begin{aligned} \varphi(\omega) &\rightarrow 0 \text{ при } \omega \rightarrow 0 \\ \varphi(\omega) &\rightarrow -\frac{\pi}{2} \text{ при } \omega \rightarrow \infty \end{aligned}$$



# Типовые звенья

## Реальное усилительное звено / Апериодическое звено 1-го порядка

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = bu(t)$$

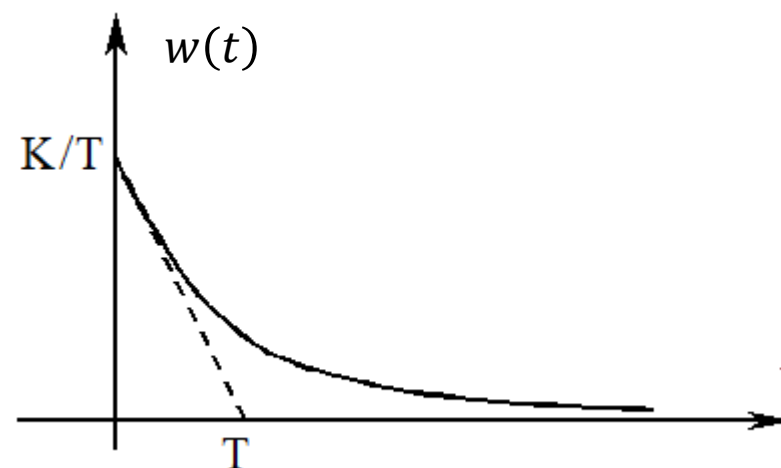
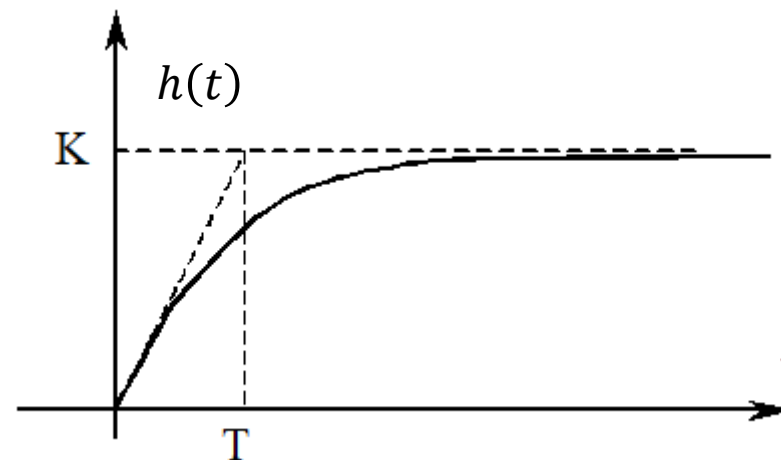
$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0}}{\frac{a_1}{a_0}s + 1} = \frac{K}{Ts + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{\omega^2 T^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctg(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1)$$

$$w(t) = \frac{K}{T} e^{-\frac{t}{T}} \quad h(t) = K(1 - e^{-\frac{t}{T}})$$



# Типовые звенья

---

## Идеальное дифференцирующее звено

---

$$ay(t) = b\dot{u}(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{a}s = Ks$$

## Типовые звенья

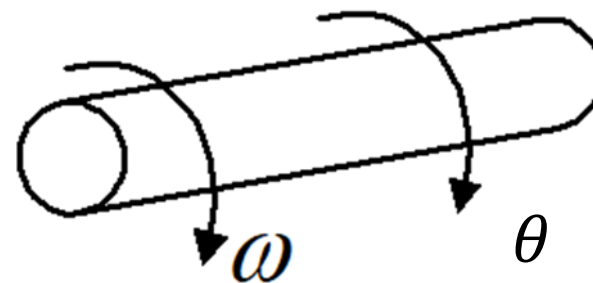
### Идеальное дифференцирующее звено

$$ay(t) = b\dot{u}(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{a}s = Ks$$

### Примеры

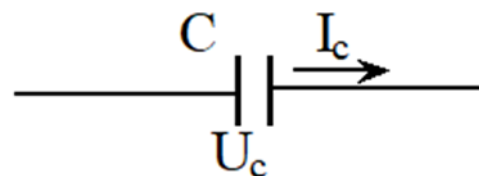
Вал



$$u = \theta, y = \omega$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$

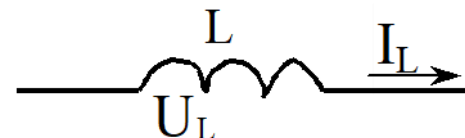
Конденсатор



$$u = U_c, y = I_c$$

$$I_c = C \frac{dU_c}{dt}$$

Катушка



$$u = I_L, y = U_L$$

$$U_L = L \frac{dI_L}{dt}$$

## Типовые звенья

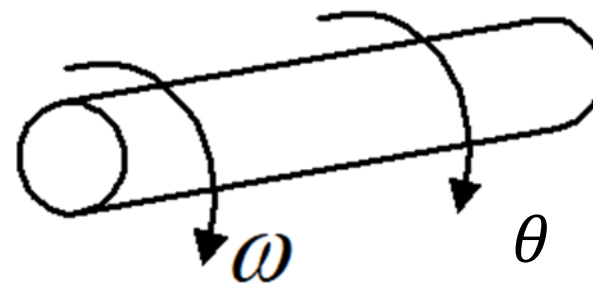
### Идеальное дифференцирующее звено

$$ay(t) = b\dot{u}(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{a}s = Ks$$

### Примеры

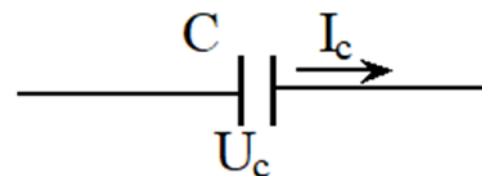
Вал



$$u = \theta, y = \omega$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$

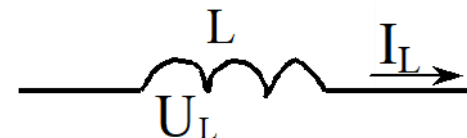
Конденсатор



$$u = U_c, y = I_c$$

$$I_c = C \frac{dU_c}{dt}$$

Катушка



$$u = I_L, y = U_L$$

$$U_L = L \frac{dI_L}{dt}$$

В чем подвох?  
А как же «условие физической реализуемости»?

## Типовые звенья

В природе честное  
дифференцирование  
встречается

Примеры

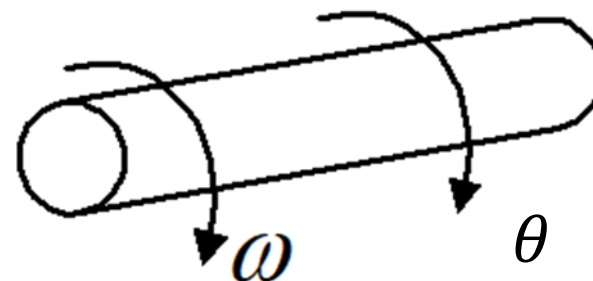
Идеальное дифферен

$$ay(t) = b\dot{u}(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{a}s = Ks$$

Только использовать  
его либо нереально

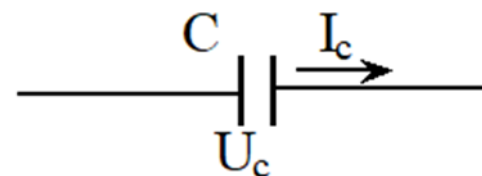
Вал



$$u = \theta, y = \omega$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$

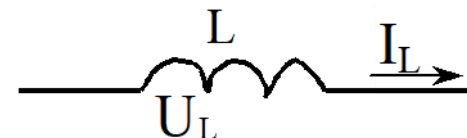
Конденсатор



$$u = U_c, y = I_c$$

$$I_c = C \frac{dU_c}{dt}$$

Катушка



$$u = I_L, y = U_L$$

$$U_L = L \frac{dI_L}{dt}$$

Либо можно только с  
оговорками (катушка и  
конденсатор – системы  
нелинейные, т.к. есть  
предел заряда/насыщения)

# Типовые звенья

## Идеальное дифференцирующее звено

$$ay(t) = b\dot{u}(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{a}s = Ks$$

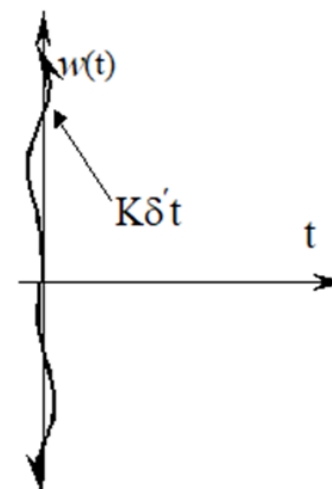
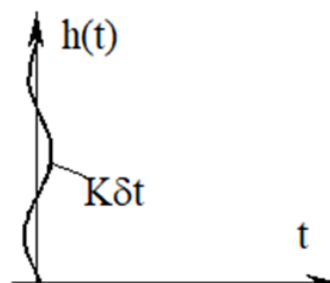
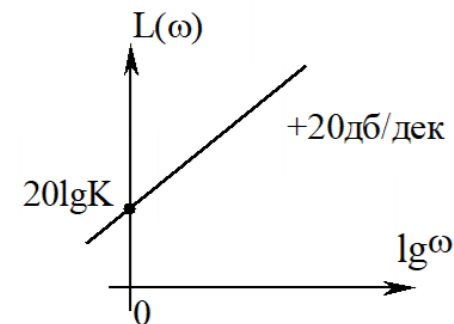
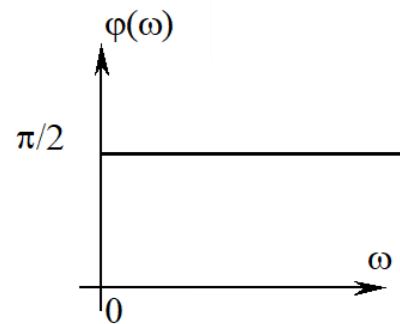
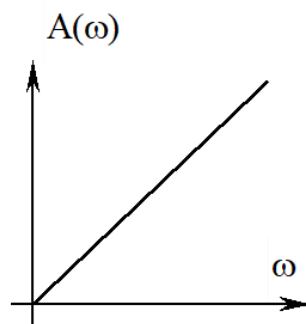
$$A(\omega) = K\omega$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{arctg}(+\infty) = \frac{\pi}{2}$$

$$L(\omega) = 20 \lg(K\omega)$$

$$w(t) = K \frac{d\delta(t)}{dt}$$

$$h(t) = K\delta(t)$$





# Типовые звенья

Реальное дифференцирующее звено /  
 Дифференцирующее звено с замедлением /  
 Инерционное дифференцирующее звено

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b \dot{u}(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0} s}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

## Типовые звенья

Реальное дифференцирующее звено /  
 Дифференцирующее звено с замедлением /  
 Инерционное дифференцирующее звено

Примеры

Реализация на ОУ

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b \dot{u}(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0} s}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

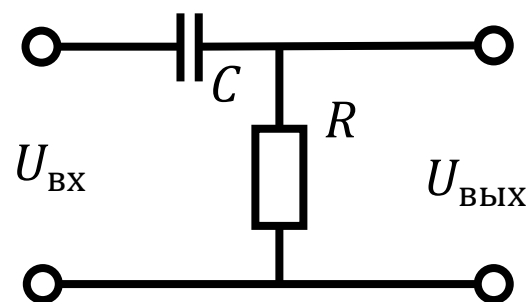
$$A(\omega) = \frac{\omega K}{\sqrt{\omega^2 T^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = \frac{\pi}{2} - \arctg(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg \omega K - 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1)$$

$$w(t) = -\frac{K}{T} e^{-\frac{t}{T}} \quad h(t) = K e^{-\frac{t}{T}}$$

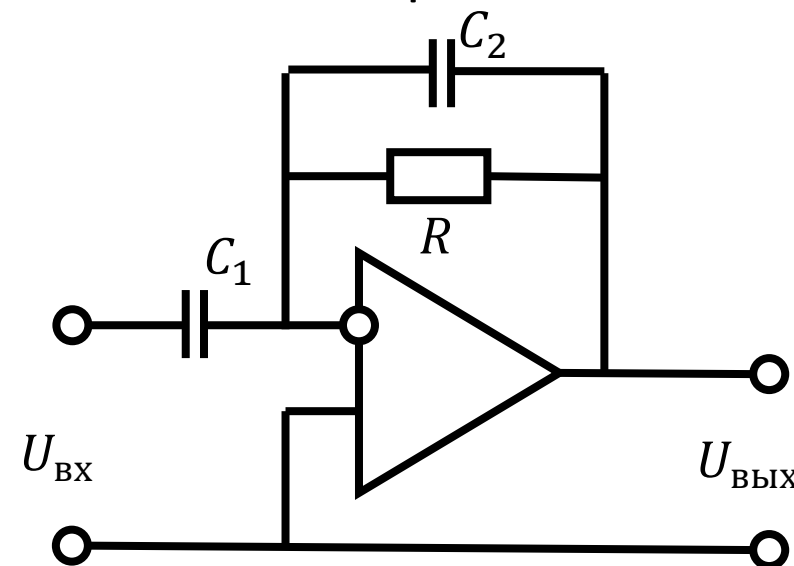
RC – цепочка



$$u = U_{\text{ВЫХ}}, y = U_{\text{ВХ}}$$

$$W(s) = \frac{RCs}{RCs + 1}$$

$$K = T = RC$$



$$\frac{U_{\text{ВЫХ}}}{U_{\text{ВХ}}} = -\frac{RC_1 s}{RC_2 s + 1}$$

$$T = RC_2, K = -RC_1$$

# Типовые звенья

Реальное дифференцирующее звено /  
 Дифференцирующее звено с замедлением /  
 Инерционное дифференцирующее звено

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b \dot{u}(t)$$

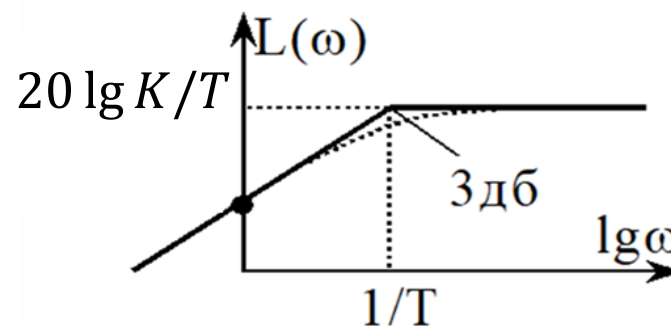
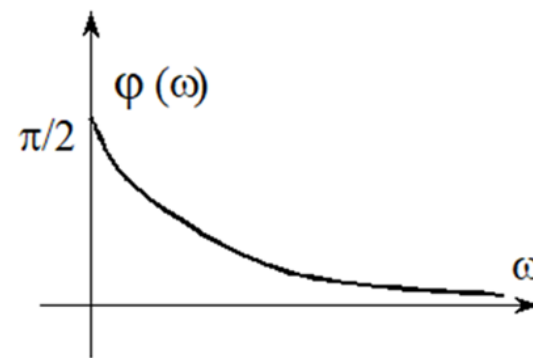
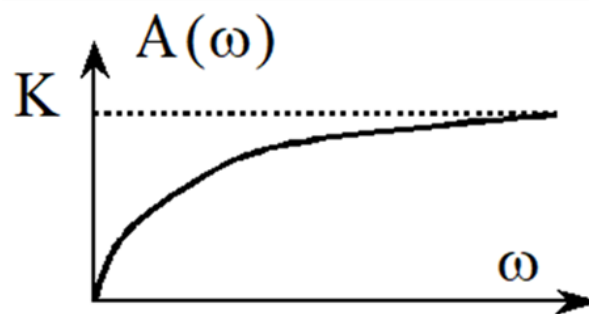
$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0} s}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{\omega K}{\sqrt{\omega^2 T^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = \frac{\pi}{2} - \text{arctg}(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg \omega K - 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1)$$

$$w(t) = -\frac{K}{T} e^{-\frac{t}{T}} \quad h(t) = K e^{-\frac{t}{T}}$$



## Типовые звенья

Реальное дифференцирующее звено /  
 Дифференцирующее звено с замедлением /  
 Инерционное дифференцирующее звено

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b \dot{u}(t)$$

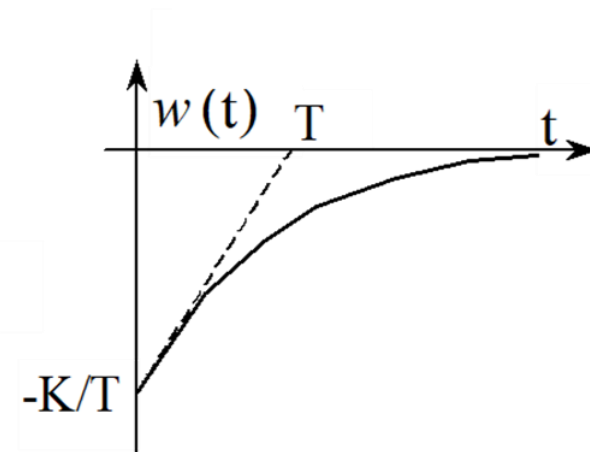
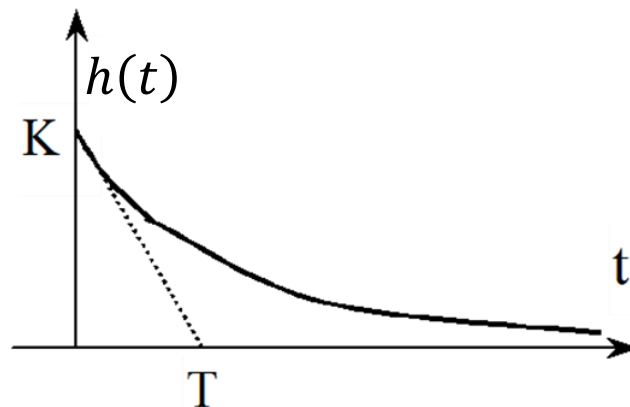
$$W(s) = \frac{\frac{b}{a_0} s}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{\omega K}{\sqrt{\omega^2 T^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = \frac{\pi}{2} - \arctg(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg \omega K - 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1)$$

$$w(t) = -\frac{K}{T} e^{-\frac{t}{T}} \quad h(t) = K e^{-\frac{t}{T}}$$



# Типовые звенья

---

## Идеальное интегрирующее звено

---

$$a\dot{y}(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{as} = \frac{K}{s}$$

# Типовые звенья

## Идеальное интегрирующее звено

$$a\dot{y}(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{as} = \frac{K}{s}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\omega}$$

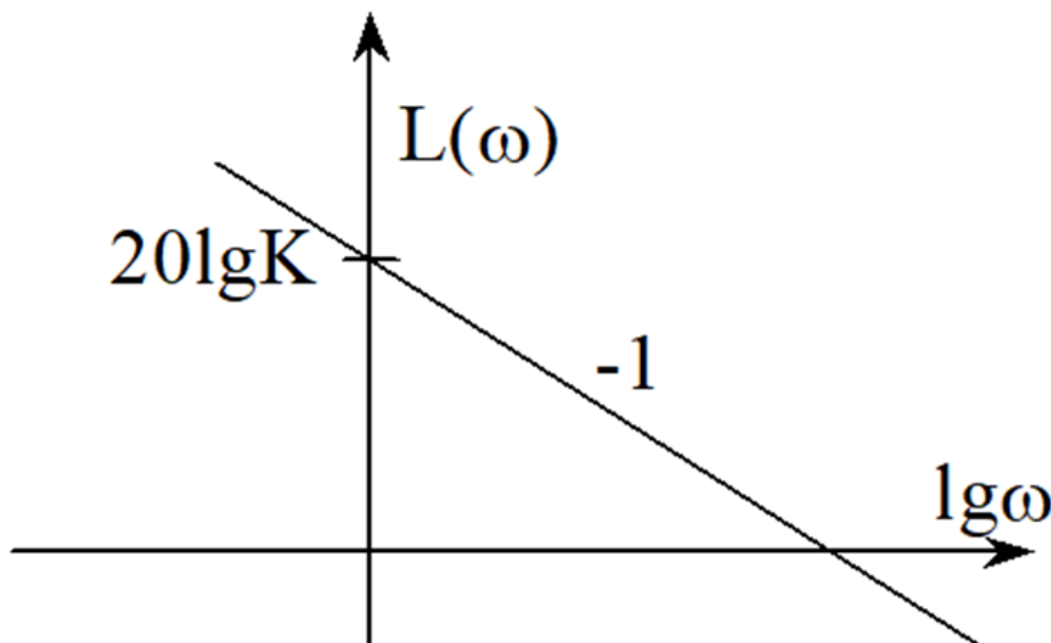
$$\varphi(\omega) = \operatorname{arctg}(-\infty) = -\frac{\pi}{2}$$

$$L(\omega) = 20 \lg(K) - 20 \lg(\omega)$$

$$w(t) = K$$

$$h(t) = Kt$$

Все так же просто, как с дифференцирующим...



## Типовые звенья

### Идеальное интегрирующее звено

$$a\dot{y}(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{as} = \frac{K}{s}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\omega}$$

$$\varphi(\omega) = \operatorname{arctg}(-\infty) = -\frac{\pi}{2}$$

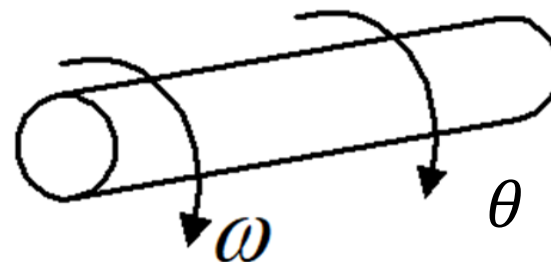
$$L(\omega) = 20 \lg(K) - 20 \lg(\omega)$$

$$w(t) = K$$

$$h(t) = Kt$$

...и подвох тоже присутствует

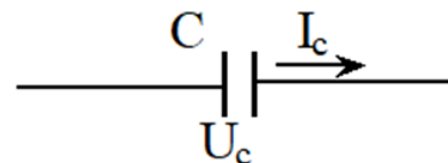
Вал



$$u = \theta, y = \omega$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$

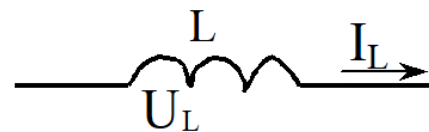
Конденсатор



$$u = U_c, y = I_c$$

$$I_c = C \frac{dU_c}{dt}$$

Катушка



$$u = I_L, y = U_L$$

$$U_L = L \frac{dI_L}{dt}$$

## Типовые звенья

### Идеальное интегрирующее звено

$$a\dot{y}(t) = bu(t)$$

$$W(s) = \frac{b}{as} = \frac{K}{s}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\omega}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctan\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)$$

Бесконечно интегрировать невозможно!  
Катушка насытится, конденсатор зарядится, на компьютере закончится память

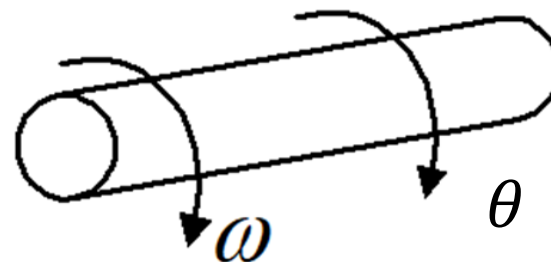
...и подвох тоже присутствует

Вал

Конденсатор

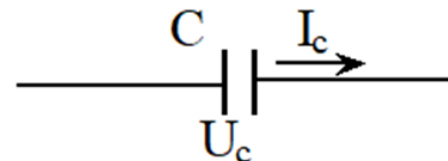
Катушка

### Примеры



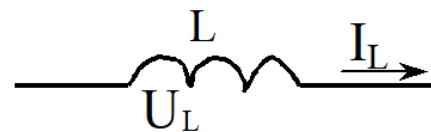
$$u = \theta, y = \omega$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$



$$u = U_c, y = I_c$$

$$I_c = C \frac{dU_c}{dt}$$



$$u = I_L, y = U_L$$

$$U_L = L \frac{dI_L}{dt}$$



# Типовые звенья

---

Форсирующее звено /  
 Пропорционально-дифференцирующее звено

---

$$ay(t) = b_1 \dot{u}(t) + bu(t)$$

$$W(s) = \frac{1}{a} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right) = K(Ts + 1)$$

# Типовые звенья

Форсирующее звено /

Пропорционально-дифференцирующее звено

$$ay(t) = b_1 \dot{u}(t) + bu(t)$$

$$W(s) = \frac{1}{a} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right) = K(Ts + 1)$$

ПД-регулятор!

$K$  – коэффициент передачи.

$T$  – постоянная дифференцирования.

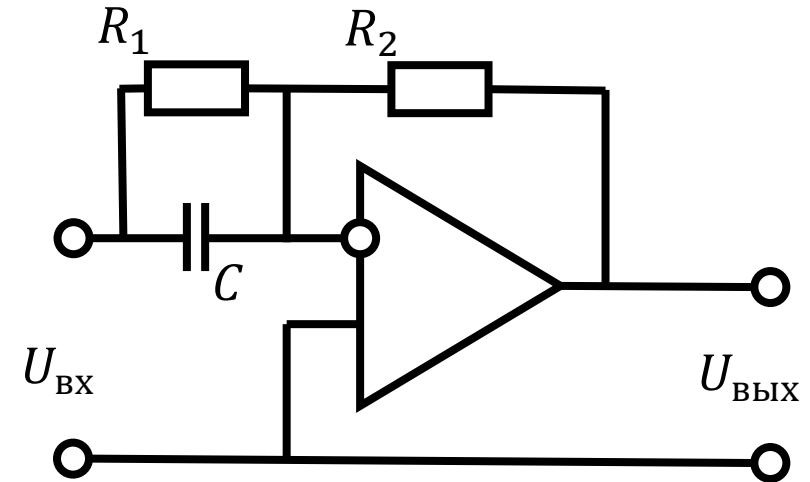
# Типовые звенья

## Форсирующее звено / Пропорционально-дифференцирующее звено

$$ay(t) = b_1 \dot{u}(t) + bu(t)$$

$$W(s) = \frac{1}{a} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right) = K(Ts + 1)$$

Реализация на ОУ



Но пока  
конденсатор  
не зарядился

$$\frac{U_{\text{ВЫХ}}}{U_{\text{ВХ}}} = -R_2 C s + \frac{R_2}{R_1}$$

$$T = -R_1 C, K = -\frac{R_2}{R_1}$$

# Типовые звенья

## Форсирующее звено / Пропорционально-дифференцирующее звено

$$ay(t) = b_1 \dot{u}(t) + bu(t)$$

$$W(s) = \frac{1}{a} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right) = K(Ts + 1)$$

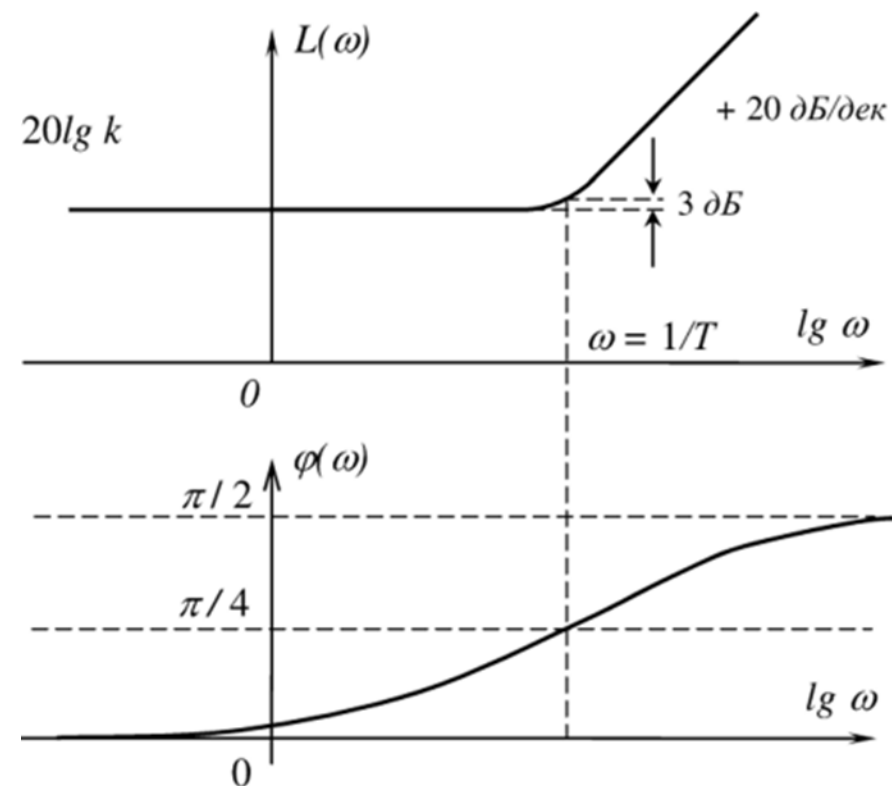
$$A(\omega) = K \sqrt{1 + \omega^2 T^2}$$

$$\varphi(\omega) = \text{arctg}(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg(K) + 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1)$$

$$w(t) = K \left( T \frac{d\delta(t)}{dt} + \delta(t) \right)$$

$$h(t) = K(T\delta(t) + 1(t))$$



# Типовые звенья

Реальное форсирующее звено /  
Инерционное форсирующее звено

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_1 \dot{u}(t) + b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right)}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{K(T_2 s + 1)}{T_1 s + 1} \quad T_1 \neq T_2$$

# Типовые звенья

Реальное форсирующее звено /  
Инерционное форсирующее звено

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_1 \dot{u}(t) + b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right)}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{K(T_2 s + 1)}{T_1 s + 1} \quad T_1 \neq T_2$$

$$A(\omega) = \frac{K \sqrt{\omega^2 T_2^2 + 1}}{\sqrt{\omega^2 T_1^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = \arctg(\omega T_2) - \arctg(\omega T_1)$$

$$L(\omega) = 20 \lg(K) + 10 \lg(\omega^2 T_2^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 T_1^2 + 1)$$

# Типовые звенья

## Реальное форсирующее звено / Инерционное форсирующее звено

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_1 \dot{u}(t) + b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right)}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{K(T_2 s + 1)}{T_1 s + 1} \quad T_1 \neq T_2$$

Характеристики не однозначны,  
соотношение  $T_1$  и  $T_2$  определит  
один из 2-х вариантов

$$A(\omega) = \frac{K \sqrt{\omega^2 T_2^2 + 1}}{\sqrt{\omega^2 T_1^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = \arctg(\omega T_2) - \arctg(\omega T_1)$$

$$L(\omega) = 20 \lg(K) + 10 \lg(\omega^2 T_2^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 T_1^2 + 1)$$

## Типовые звенья

### Реальное форсирующее звено / Инерционное форсирующее звено

$$a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_1 \dot{u}(t) + b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0} \left( \frac{b_1}{b_0} s + 1 \right)}{\frac{a_1}{a_0} s + 1} = \frac{K(T_2 s + 1)}{T_1 s + 1}$$

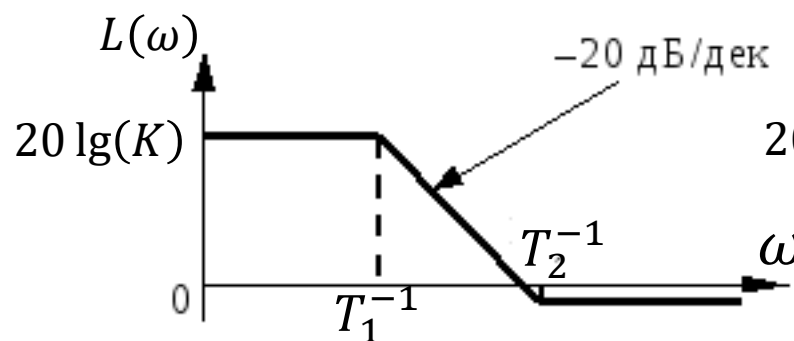
$$T_1 \neq T_2$$

Характеристики не однозначны,  
соотношение  $T_1$  и  $T_2$  определит  
один из 2-х вариантов

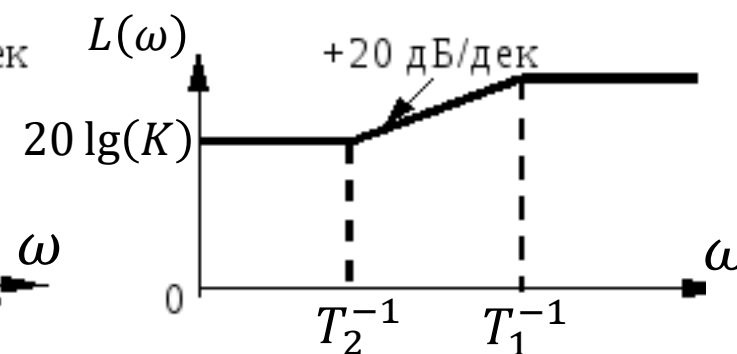
$$A(\omega) = \frac{K \sqrt{\omega^2 T_2^2 + 1}}{\sqrt{\omega^2 T_1^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = \arctg(\omega T_2) - \arctg(\omega T_1)$$

$$L(\omega) = 20 \lg(K) + 10 \lg(\omega^2 T_2^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 T_1^2 + 1)$$



$$T_1 > T_2$$



$$T_1 < T_2$$



# Типовые звенья

## Изодромное звено / Изодромное интегрирующее звено

$$a\dot{y}(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a} \left( \frac{b_1}{b_0}s + 1 \right)}{s} = \frac{K(Ts + 1)}{s}$$

Последовательное соединение  
форсирующего и идеального  
интегрирующего

$$\frac{K(Ts + 1)}{s} = K(Ts + 1) \cdot \frac{1}{s}$$

Характеристики выводятся из  
характеристик других звеньев

# Типовые звенья

Изодромное звено /

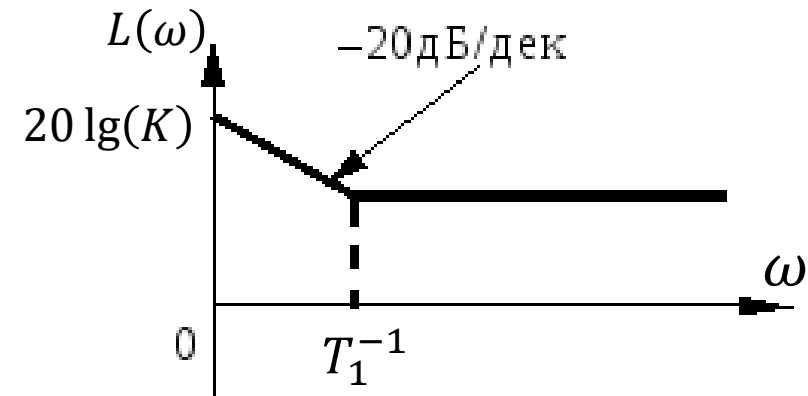
Изодромное интегрирующее звено

$$a\dot{y}(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a} \left( \frac{b_1}{b_0}s + 1 \right)}{s} = \frac{K(Ts + 1)}{s}$$

$$A(\omega) = \frac{K\sqrt{\omega^2T^2 + 1}}{\omega} \quad \varphi(\omega) = \text{arctg}(\omega T) - \frac{\pi}{2}$$

$$L(\omega) = 20 \lg(K) + 10 \lg(\omega^2T^2 + 1) - 20 \lg(\omega)$$



# Типовые звенья

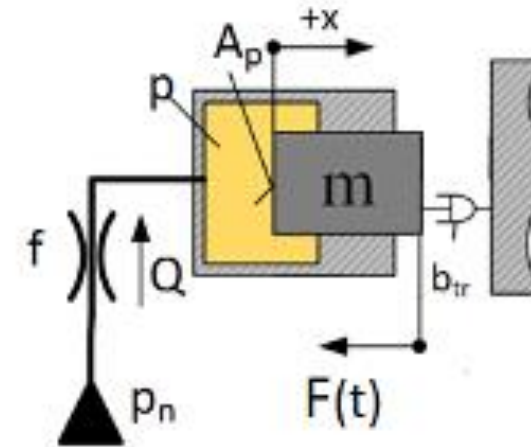
Реальное интегрирующее звено /  
 Интегрирующее звено с замедлением /  
 Инерционное интегрирующее звено

$$a_1 \ddot{y}(t) + a_0 \dot{y}(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0}}{s \left( 1 + \frac{a_1}{a_0} s \right)} = \frac{K}{s(Ts + 1)}$$

## Примеры

### Гидравлический демпфер



Формулы не простые, да еще и входное воздействие – отклонение внешней силы от равновесного состояния

## Типовые звенья

Реальное интегрирующее звено /  
Интегрирующее звено с замедлением /  
Инерционное интегрирующее звено

$$a_1 \ddot{y}(t) + a_0 \dot{y}(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0}}{s \left( 1 + \frac{a_1}{a_0} s \right)} = \frac{K}{s(Ts + 1)}$$

# Типовые звенья

Реальное интегрирующее звено /  
Интегрирующее звено с замедлением /  
Инерционное интегрирующее звено

$$a_1 \ddot{y}(t) + a_0 \dot{y}(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0}}{s \left( 1 + \frac{a_1}{a_0} s \right)} = \frac{K}{s(Ts + 1)}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\omega \sqrt{\omega^2 T^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2} - \arctg(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1) - 20 \lg(\omega)$$

$$w(t) = K \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right) \quad h(t) = Kt - KT \left( 1 - e^{-\frac{t}{T}} \right)$$

Последовательное соединение  
реального усилительного и  
идеального интегрирующего

$$\frac{K}{s(Ts + 1)} = \frac{K}{Ts + 1} \cdot \frac{1}{s}$$

Характеристики выводятся из  
характеристик других звеньев.

# Типовые звенья

Реальное интегрирующее звено /  
Интегрирующее звено с замедлением /  
Инерционное интегрирующее звено

$$a_1 \ddot{y}(t) + a_0 \dot{y}(t) = b_0 u(t)$$

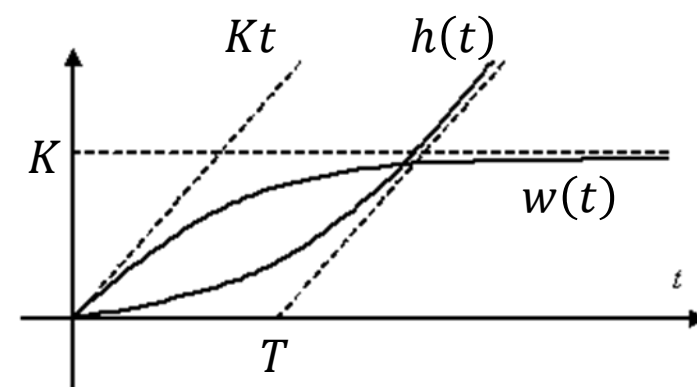
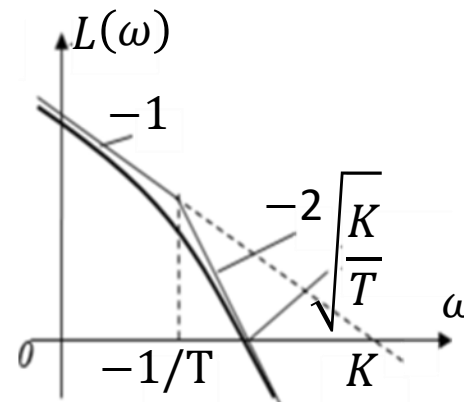
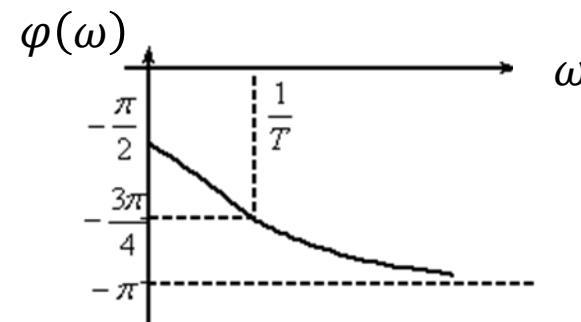
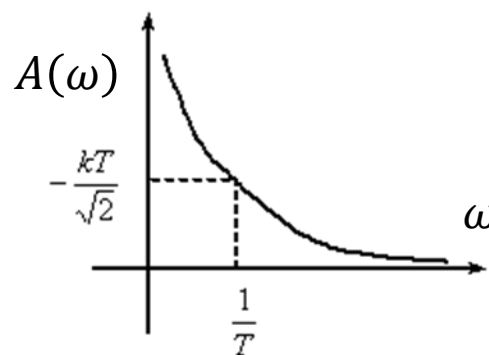
$$W(s) = \frac{\frac{b_0}{a_0}}{s \left( 1 + \frac{a_1}{a_0} s \right)} = \frac{K}{s(Ts + 1)}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\omega \sqrt{\omega^2 T^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2} - \arctg(\omega T)$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg(\omega^2 T^2 + 1) - 20 \lg(\omega)$$

$$w(t) = K(1 - e^{-\frac{t}{T}}) \quad h(t) = Kt - KT(1 - e^{-\frac{t}{T}})$$



# Типовые звенья

---

Апериодическое звено второго порядка +  
Колебательное звено

---

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{b_0}{a_2 s^2 + a_1 s + a_0}$$

# Типовые звенья

## Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

$$K = \frac{b_0}{a_0}, T = \sqrt{\frac{a_2}{a_0}}, \xi = \frac{a_1}{2\sqrt{a_0 a_2}}$$



## Типовые звенья

### Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

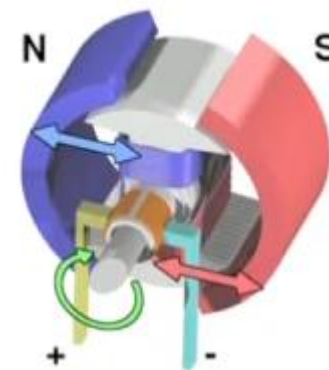
$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

$$K = \frac{b_0}{a_0}, T = \sqrt{\frac{a_2}{a_0}}, \xi = \frac{a_1}{2\sqrt{a_0 a_2}}$$

### Примеры

ДПТ (с учетом  
индуктивности)



$$\frac{\omega}{U} = \frac{k_m}{JR} \frac{1}{\frac{L}{R}s^2 + s + \frac{k_m k_\varepsilon}{JR}}$$

$$K = k_\varepsilon^{-1}, T = \sqrt{\frac{LJ}{k_m k_\varepsilon}}, \xi = \frac{R}{2} \sqrt{\frac{J}{Lk_m k_\varepsilon}}$$

## Типовые звенья

### Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

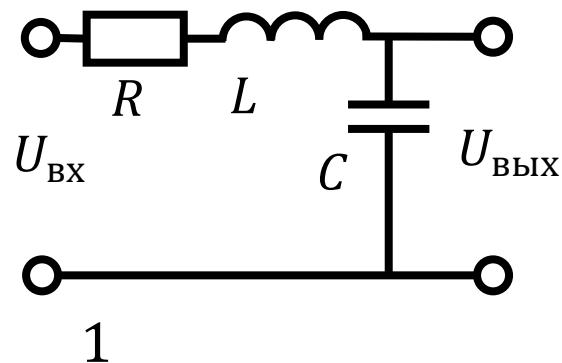
$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

$$K = \frac{b_0}{a_0}, T = \sqrt{\frac{a_2}{a_0}}, \xi = \frac{a_1}{2\sqrt{a_0 a_2}}$$

### Примеры

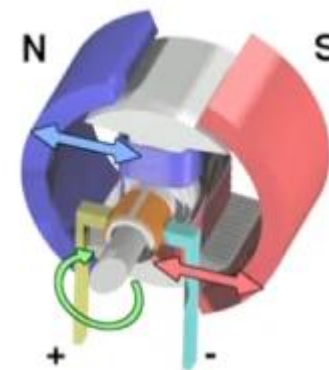
#### RLC – цепочка



$$\frac{U_{\text{ВЫХ}}}{U_{\text{ВХ}}} = \frac{1}{CLs^2 + RCs + 1}$$

$$K = 1, T = \sqrt{CL}, \xi = \frac{R}{2} \sqrt{\frac{C}{L}}$$

#### ДПТ (с учетом индуктивности)



$$\frac{\omega}{U} = \frac{k_m}{JR} \frac{1}{\frac{L}{R}s^2 + s + \frac{k_m k_\varepsilon}{JR}}$$

$$K = k_\varepsilon^{-1}, T = \sqrt{\frac{LJ}{k_m k_\varepsilon}}, \xi = \frac{R}{2} \sqrt{\frac{J}{Lk_m k_\varepsilon}}$$

# Типовые звенья

## Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$\xi$  – коэффициент затухания  
 $0 < \xi < 1$  – звено колебательное  
 $1 < \xi$  – звено апериодическое

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

$$K = \frac{b_0}{a_0}, T = \sqrt{\frac{a_2}{a_0}}, \xi = \frac{a_1}{2\sqrt{a_0 a_2}}$$

# Типовые звенья

## Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$\xi$  – коэффициент затухания  
 $0 < \xi < 1$  – звено колебательное  
 $1 < \xi$  – звено апериодическое

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{(1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -a\pi - \operatorname{arctg}\left(\frac{2\xi T\omega}{1 - \omega^2 T^2}\right), \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg((1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2)$$

# Типовые звенья

## Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$\xi$  – коэффициент затухания  
 $0 < \xi < 1$  – звено колебательное  
 $1 < \xi$  – звено апериодическое

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1} = \frac{K}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{(1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -a\pi - \operatorname{arctg}\left(\frac{2\xi T\omega}{1 - \omega^2 T^2}\right), \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg((1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2)$$

## Типовые звенья

### Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

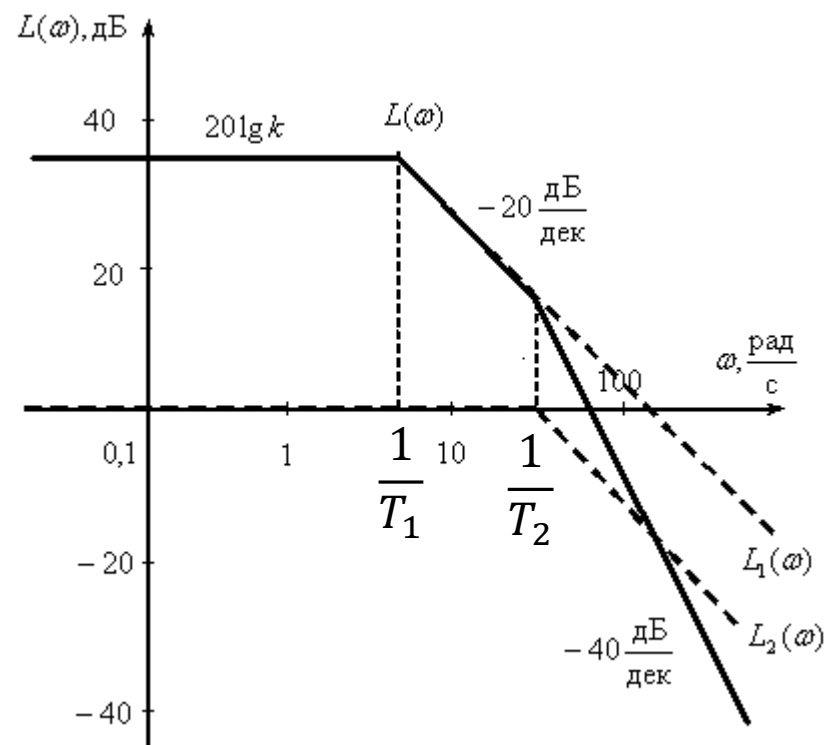
$\xi$  – коэффициент затухания  
 $0 < \xi < 1$  – звено колебательное  
 $1 < \xi$  – звено апериодическое

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1} = \frac{K}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{\omega^2 T_1^2 + 1} \sqrt{\omega^2 T_2^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctg(\omega T_1) - \arctg(\omega T_2)$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg(\omega^2 T_1^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 T_2^2 + 1)$$



## Типовые звенья

### Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

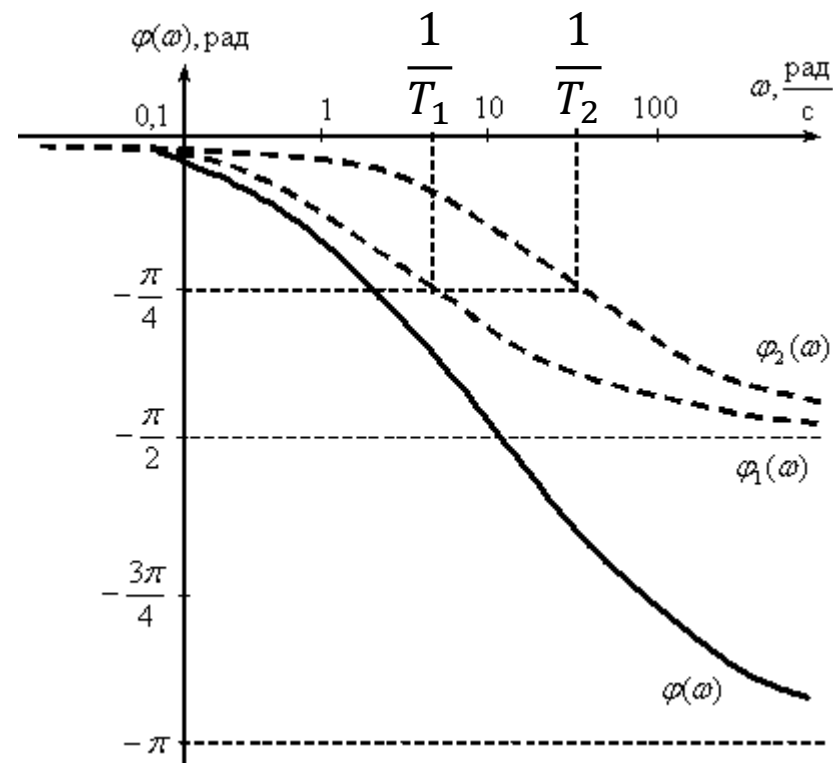
$\xi$  – коэффициент затухания  
 $0 < \xi < 1$  – звено колебательное  
 $1 < \xi$  – звено апериодическое

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1} = \frac{K}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{\omega^2 T_1^2 + 1} \sqrt{\omega^2 T_2^2 + 1}}$$

$$\varphi(\omega) = -\arctg(\omega T_1) - \arctg(\omega T_2)$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg(\omega^2 T_1^2 + 1) - 10 \lg(\omega^2 T_2^2 + 1)$$



## Типовые звенья

### Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

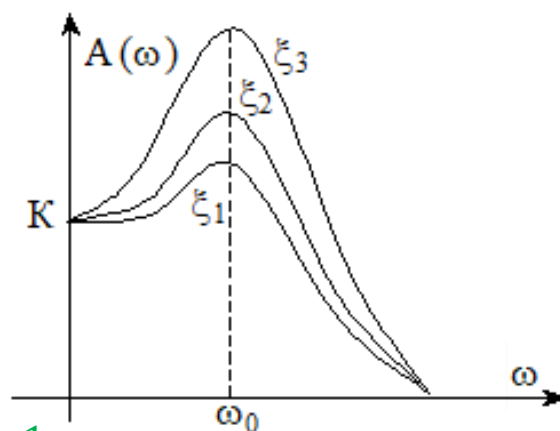
$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{(1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2}}$$

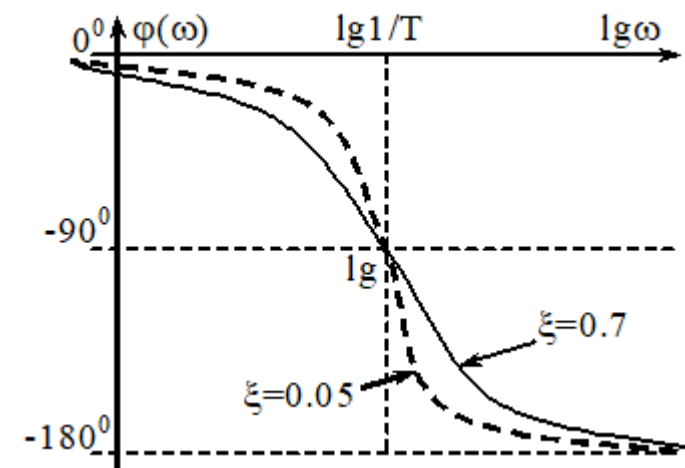
$$\varphi(\omega) = -a\pi - \operatorname{arctg}\left(\frac{2\xi T\omega}{1 - \omega^2 T^2}\right), \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg((1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2)$$

$\xi$  – коэффициент затухания  
 $0 < \xi < 1$  – звено колебательное  
 $1 < \xi$  – звено апериодическое



$\xi_1 > \xi_2 > \xi_3$



$\frac{\sqrt{1-\xi^2}}{T} = \omega_0$  – частота собственных, недемпфированных колебаний (резонансная частота!)



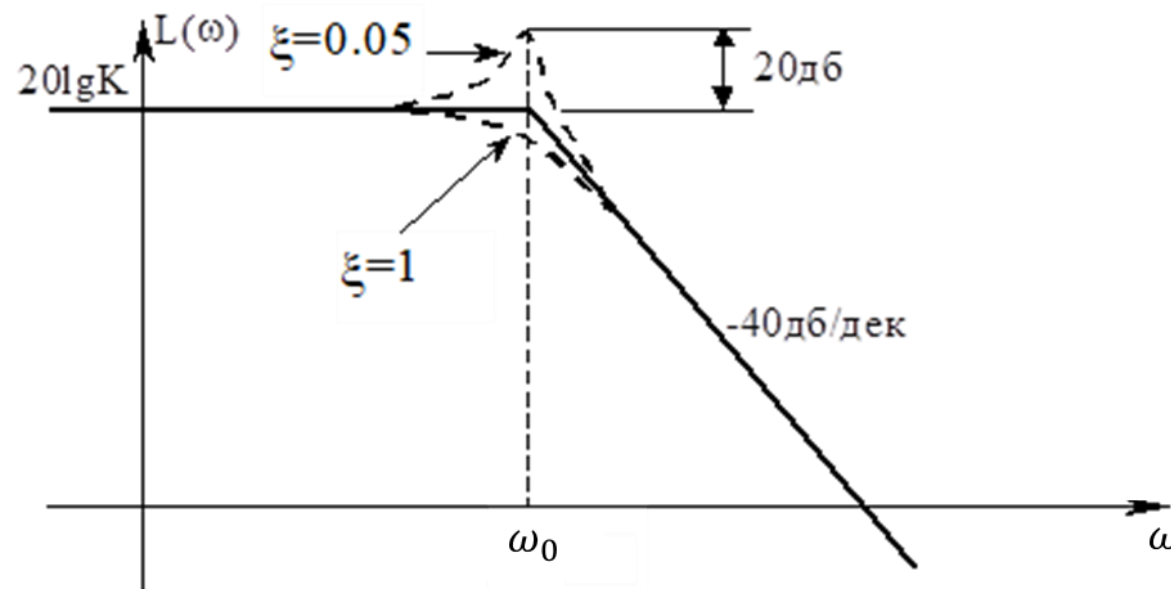
## Типовые звенья

### Апериодическое звено второго порядка + Колебательное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

Асимптотическими (без поправок) в  
районе частоты сопряжения  
пользоваться нельзя, большая ошибка

$\xi$  – коэффициент затухания  
 $0 < \xi < 1$  – звено колебательное  
 $1 < \xi$  – звено апериодическое



$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{(1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -a\pi - \operatorname{arctg}\left(\frac{2\xi T\omega}{1 - \omega^2 T^2}\right), \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg((1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2)$$

$\frac{\sqrt{1-\xi^2}}{T} = \omega_0$  – частота собственных,  
недемпфированных колебаний  
(резонансная частота!)

## Типовые звенья

### Консервативное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_1 \dot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$\xi = 0$  – крайний случай,  
звено теряет свойство диссипативности  
(не рассеивает энергию)

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 2\xi Ts + 1}$$

Примеры:  
идеальные модели маятников

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{(1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -a\pi - \operatorname{arctg}\left(\frac{2\xi T\omega}{1 - \omega^2 T^2}\right), \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 10 \lg((1 - \omega^2 T^2)^2 + 4\omega^2 \xi^2 T^2)$$

# Типовые звенья

## Консервативное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$\xi = 0$  – крайний случай,  
звено теряет свойство диссипативности  
(не рассеивает энергию)

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{\sqrt{(1 - \omega^2 T^2)^2}}$$

$$\varphi(\omega) = -a\pi, \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg(1 - \omega^2 T^2)$$

## Типовые звенья

### Консервативное звено

$\xi = 0$  – крайний случай,  
звено теряет свойство диссипативности  
(не рассеивает энергию)

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{|1 - \omega^2 T^2|}$$

В литературе модуль  
часто почему-то опускают

$$\varphi(\omega) = -a\pi, \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg(1 - \omega^2 T^2)$$

## Типовые звенья

### Консервативное звено

$$a_2 \ddot{y}(t) + a_0 y(t) = b_0 u(t)$$

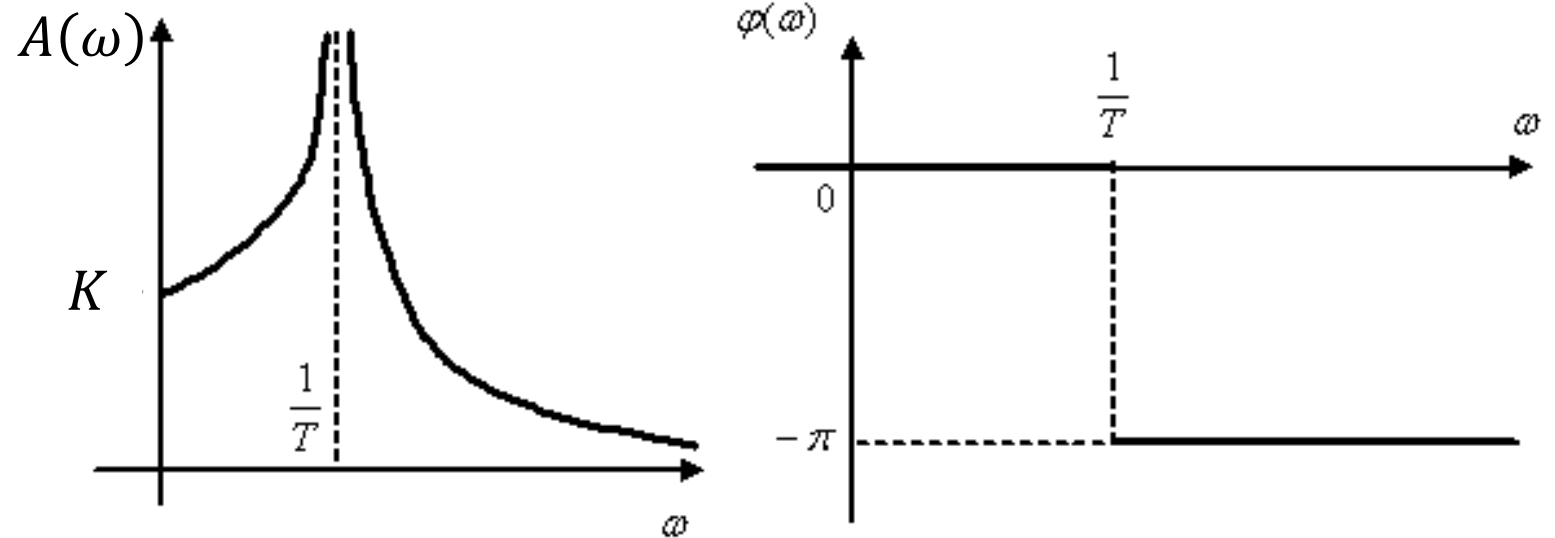
$$W(s) = \frac{K}{T^2 s^2 + 1}$$

$$A(\omega) = \frac{K}{1 - \omega^2 T^2}$$

$$\varphi(\omega) = -a\pi, \begin{cases} a = 0, \omega < T^{-1} \\ a = 1, \omega > T^{-1} \end{cases}$$

$$L(\omega) = 20 \lg K - 20 \lg(1 - \omega^2 T^2)$$

$\xi = 0$  – крайний случай,  
звено теряет свойство диссипативности  
(не рассеивает энергию)



Про резонанс было на лекции.  
Полезно ли это?  
«Иногда хорошо, иногда плохо»

# Типовые звенья



1-го  
порядка

2-го  
порядка

Звено	Д/У	ПФ
Идеальное усилительное	$ay(t) = bu(t)$	$K$
Реальное усилительное	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = bu(t)$	$\frac{K}{Ts + 1}$
Идеальное дифференцирующее	$ay(t) = b\dot{u}(t)$	$Ks$
Реальное дифференцирующее	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b\dot{u}(t)$	$\frac{Ks}{Ts + 1}$
Идеальное форсирующее	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$\frac{K}{s}$
Реальное форсирующее	$a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$K(Ts + 1)$
Изодромное	$a\dot{y}(t) = b_1\dot{u}(t) + b_0u(t)$	$\frac{K(T_2s + 1)}{T_1s + 1}$
Реальное интегрирующее	$a_1\ddot{y}(t) + a_0\dot{y}(t) = b_0u(t)$	$\frac{K(Ts + 1)}{s}$
Апериодическое 2-го порядка	$a_2\ddot{y}(t) + a_1\dot{y}(t) + a_0y(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{s(Ts + 1)}$
Колебательное		$\frac{K}{(T_1s + 1)(T_2s + 1)}$
Консервативное	$a_2\ddot{y}(t) + a_0y(t) = b_0u(t)$	$\frac{K}{T^2s^2 + 2\xi Ts + 1}$
		$\frac{K}{T^2s^2 + 1}$

Особое звено!  
Звено чистого запаздывания:  
 $e^{-s\tau}$

# Типовые звенья

---

## Звено чистого запаздывания

---

$$y(t) = u(t - \tau)$$

$$W(s) = e^{-s\tau}$$

Вспоминаем  
теорему о смещении

## Типовые звенья

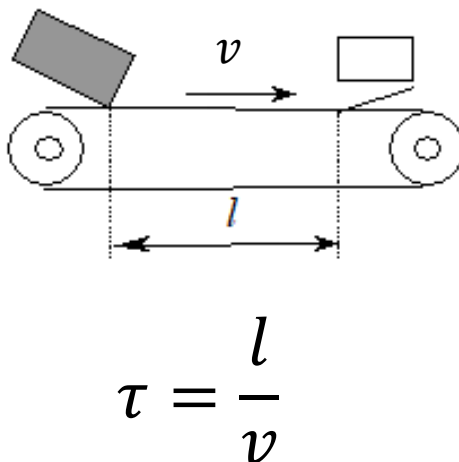
### Звено чистого запаздывания

$$y(t) = u(t - \tau)$$

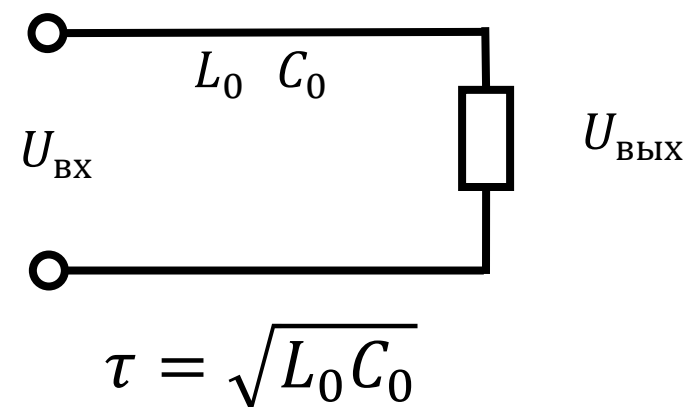
$$W(s) = e^{-s\tau}$$

Примеры:

Конвейер



Длинные линии электропередач



Тиристорные преобразователи



# Типовые звенья

## Звено чистого запаздывания

$$y(t) = u(t - \tau)$$

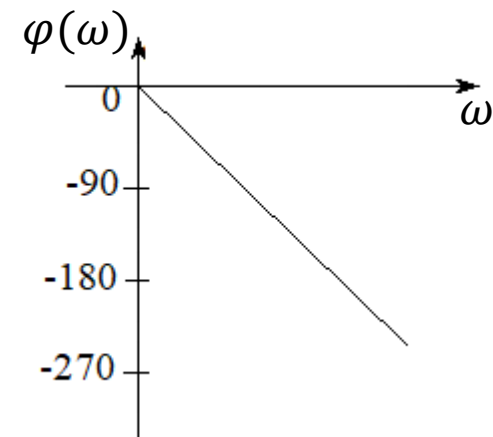
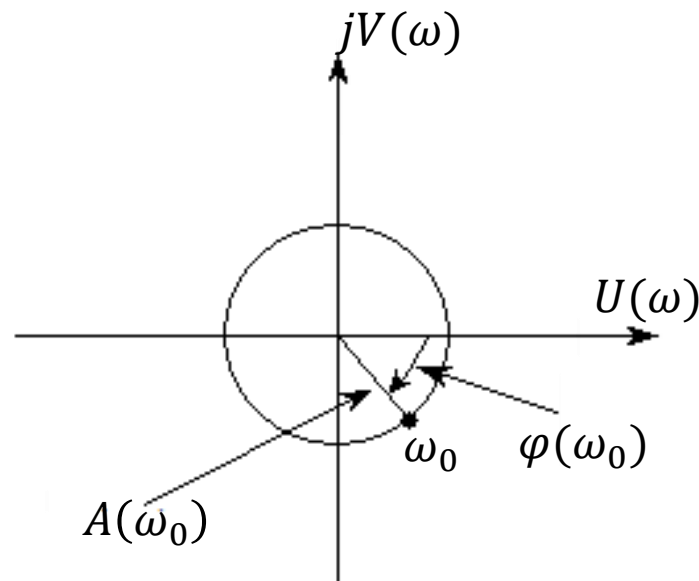
$$W(s) = e^{-s\tau}$$

$$U(\omega) = \cos(\omega\tau) \quad V(\omega) = -\sin(\omega\tau)$$

$$A(\omega) = 1$$

$$\varphi(\omega) = -\omega\tau$$

$$L(\omega) = 0$$



# Типовые звенья

## Звено чистого запаздывания

$$y(t) = u(t - \tau)$$

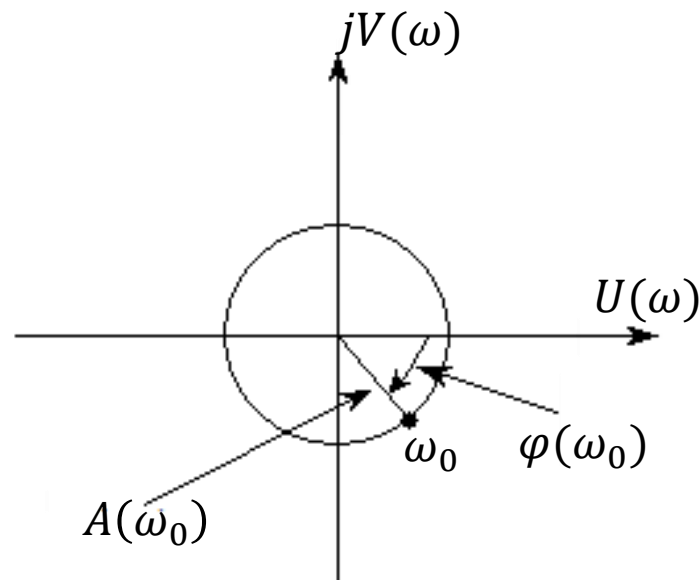
$$W(s) = e^{-s\tau}$$

$$U(\omega) = \cos(\omega\tau) \quad V(\omega) = -\sin(\omega\tau)$$

$$A(\omega) = 1$$

$$\varphi(\omega) = -\omega\tau$$

$$L(\omega) = 0$$



$$y(t) = u(t - \tau)$$

$$\varphi(\omega)$$

$$W(s) = e^{-s\tau}$$

$\omega$

$$U(\omega) = \cos(\omega\tau) \quad V(\omega) = -\sin(\omega\tau)$$

$$A(\omega) = 1$$

$$\varphi(\omega) = -\omega\tau$$

$$L(\omega) = 0$$

Это вам пригодится на  
следующем занятии

# Задачки

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Подумаем, из каких типовых звеньев мы можем это собрать

$$\begin{cases} A(\omega) = A_1(\omega) \cdot A_2(\omega) \dots A_n(\omega) \\ L(\omega) = L_1(\omega) + L_2(\omega) + \dots + L_n(\omega) \\ \varphi(\omega) = \varphi_1(\omega) + \varphi_2(\omega) + \dots + \varphi_n(\omega) \end{cases}$$

## Задачки

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Не дифференцирование, т.к. было бы  
 $A(0) = 0,$

Не интегрирование, т.к. было бы  
 $A(0) = +\infty$

# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Возможно, апериодика, т.к. с ростом частоты амплитуда падает

## Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Нет нулей и полюсов равных 0, т.к.  
они дают константный сдвиг фазы на  
 $\pm 90^\circ$  соответственно

## Задачки

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Нет нулей и полюсов равных 0, т.к. они дают константный сдвиг фазы на  $\pm 90^\circ$  соответственно

...но это по сути уже было сказано, рассматривая амплитуду в нуле



# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Т.к. минимально-фазовое, то полюсов больше чем нулей на 4 (каждый дает изменение фазы на  $-90^\circ$ )

# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Итого что-то вроде:

$$W(s) = \frac{\dots}{(T_1s + 1)(T_2s + 1)(T_3s + 1)(T_4s + 1)},$$

# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Итого что-то вроде:

$$W(s) = \frac{\dots}{(T_1s + 1)(T_2s + 1)(T_3s + 1)(T_4s + 1)},$$

4 апериодических звена первого порядка,  
из условия полюса любые, так что пусть

$$8T_1 = 4T_2 = 2T_3 = T_4 = 1$$

# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Итого что-то вроде:

$$W(s) = \frac{\dots}{(s+1)(2s+1)(4s+1)(8s+1)},$$

Знаменатель также определяется из условий, нам достаточно просто постоянной  $K = 7$

# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

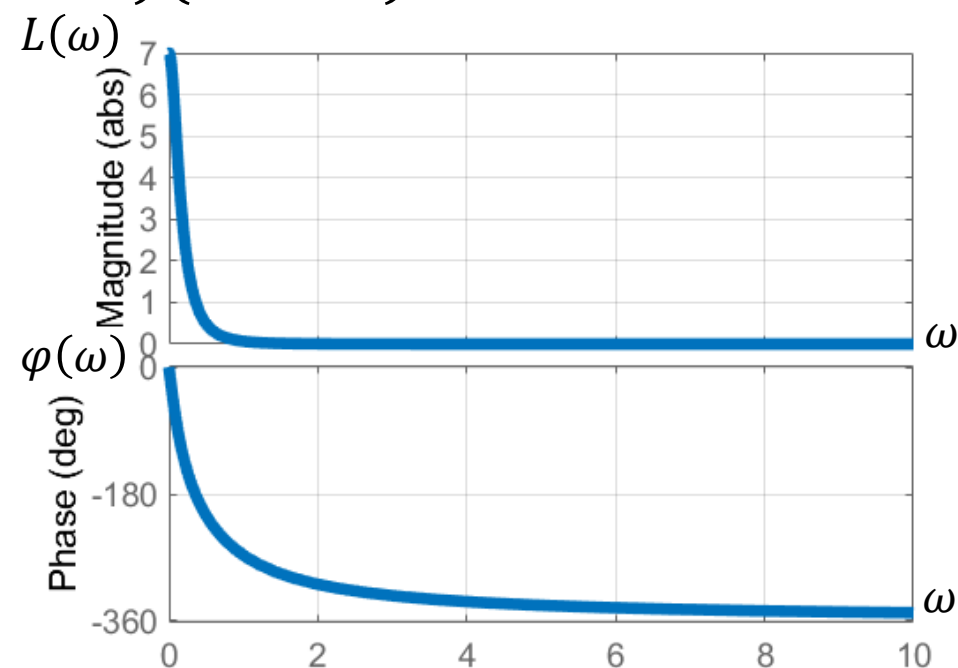
$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Итого что-то вроде:

$$W(s) = \frac{7}{(s+1)(2s+1)(4s+1)(8s+1)},$$

Проверка!



# Задачи

Пример:

Придумать ПФ минимально-фазовой системы такую, что:

$$A(0) = 7,$$

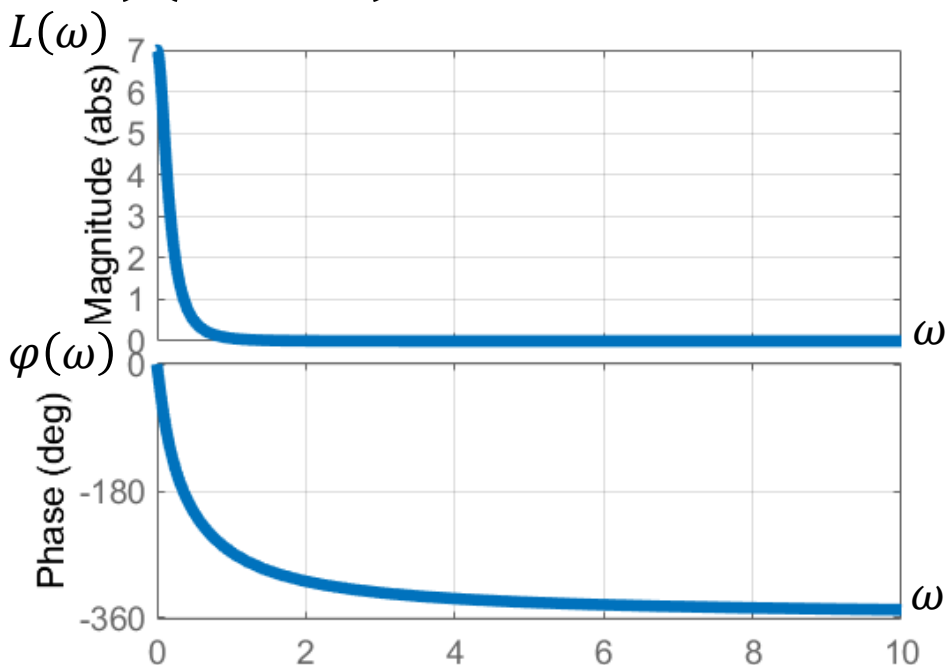
$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} A(\omega) = 0$$

$$\varphi(0) = 0,$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -360^\circ$$

Итого что-то вроде:

$$W(s) = \frac{7}{(s+1)(2s+1)(4s+1)(8s+1)},$$

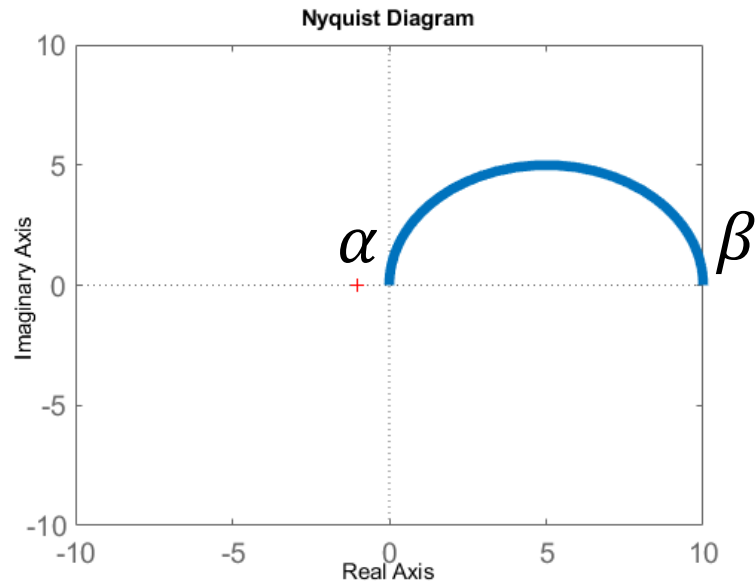


Строго говоря моделирование не доказывает, а лишь демонстрирует, и проверять нужно через математику, но сейчас нам этого достаточно

# Задачи

Пример:

Задана АФЧХ минимально-фазовой ПФ (только положительные частоты)

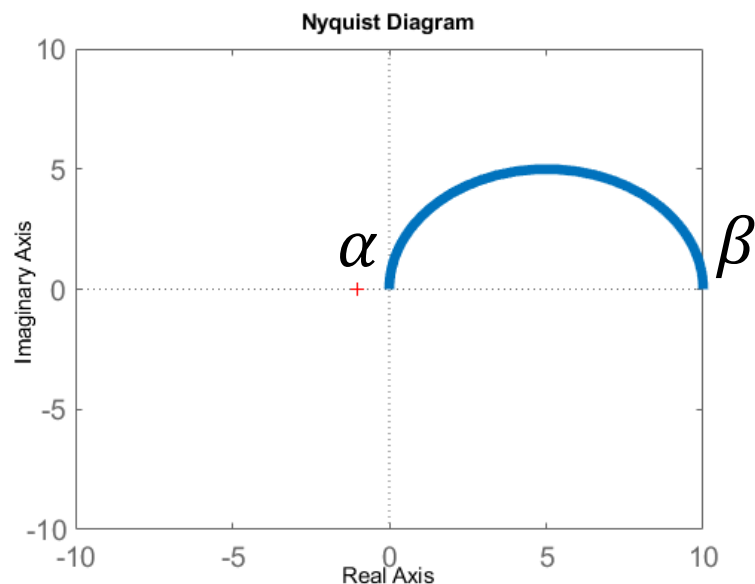


1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )
2. Построить приблизительные ЛАЧХ и ФЧХ
3. Определить соотношения между параметрами ПФ

# Задачки

Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

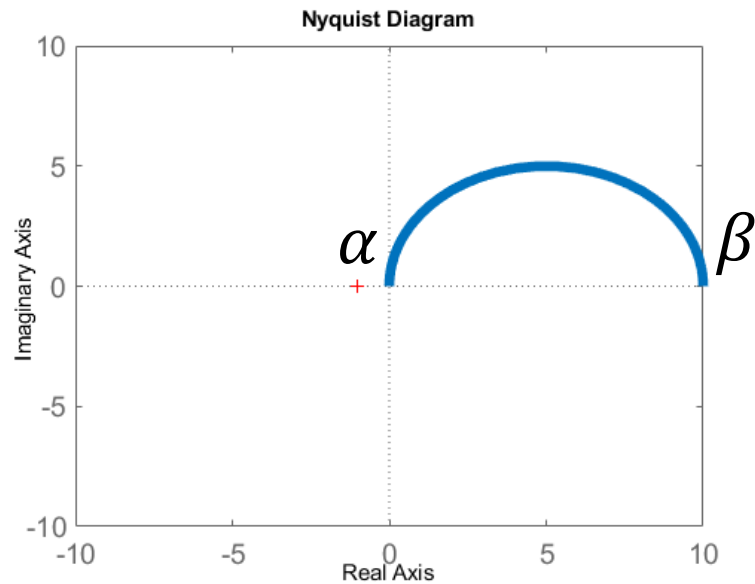
Пусть в точке  $\alpha$  конец, в точке  $\beta$  начало



## Задачки

Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Пусть в точке  $\alpha$  конец, в точке  $\beta$  начало:

Для точки  $\alpha$ :

Амплитуда уменьшается  $\rightarrow$  фаза отрицательная

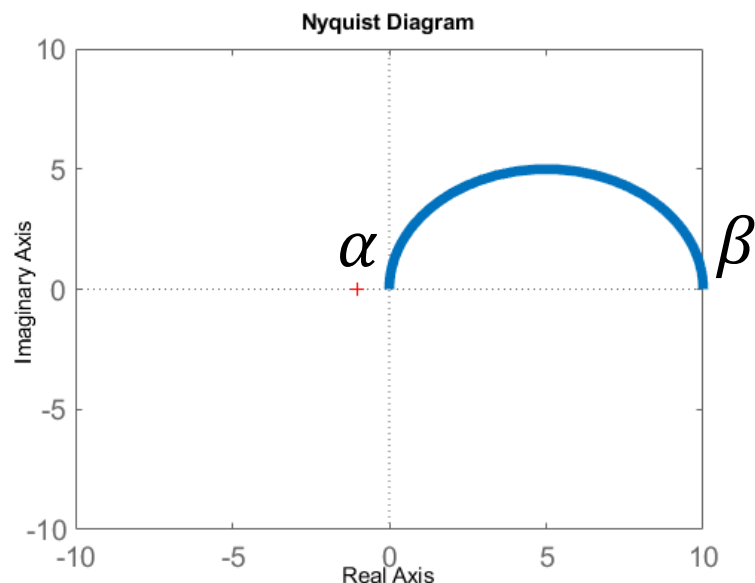
$$A(\omega_\alpha) = 0$$

$$\varphi(\omega_\alpha) = -\frac{3\pi}{2}$$

## Задачки

Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Пусть в точке  $\alpha$  конец, в точке  $\beta$  начало:

Для точки  $\alpha$ :

Амплитуда уменьшается  $\rightarrow$  фаза отрицательная

$$A(\omega_\alpha) = 0$$

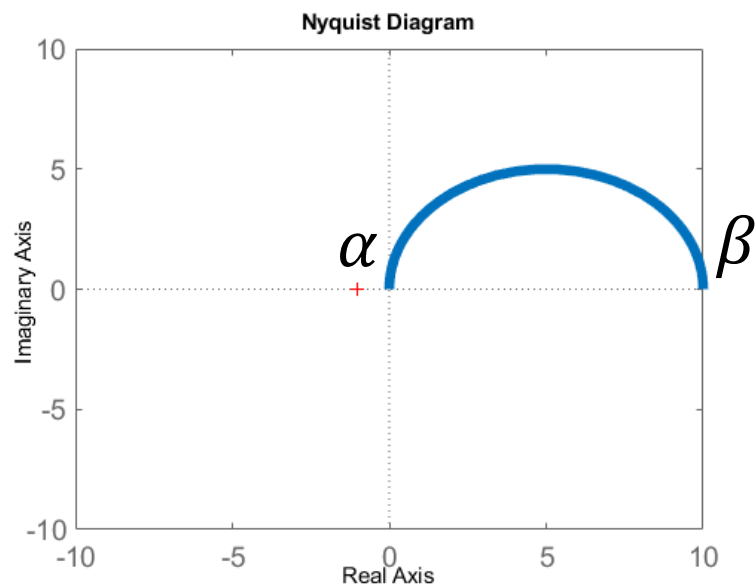
$$\varphi(\omega_\alpha) = -\frac{3\pi}{2} = 3 \cdot \left(-\frac{\pi}{2}\right) \rightarrow \text{Наклон ЛАХ } -3$$

Да, можно в терминах *асимптотических ЛАХ* делать даже такие грубые оценки скорости изменения амплитуды по фазе

## Задачки

Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Пусть в точке  $\alpha$  конец, в точке  $\beta$  начало:

Для точки  $\alpha$ :

Амплитуда уменьшается  $\rightarrow$  фаза отрицательная

$$A(\omega_\alpha) = 0$$

$$\varphi(\omega_\alpha) = -\frac{3\pi}{2} = 3 \cdot \left(-\frac{\pi}{2}\right) \rightarrow \text{Наклон ЛАХ } -3$$

Для точки  $\beta$ :

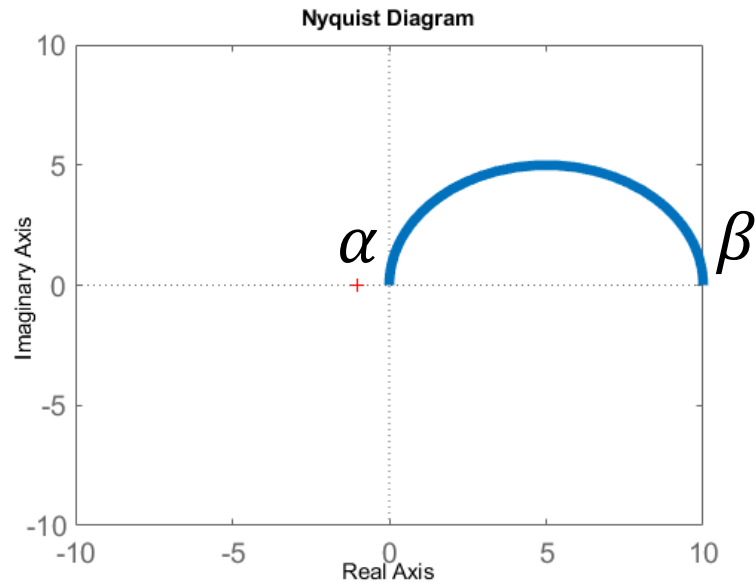
$$A(\omega_\beta) = 10$$

$$\varphi(\omega_\beta) = -2\pi = 4 \cdot \left(-\frac{\pi}{2}\right) \rightarrow \text{Наклон ЛАХ } -4$$

# Задачи

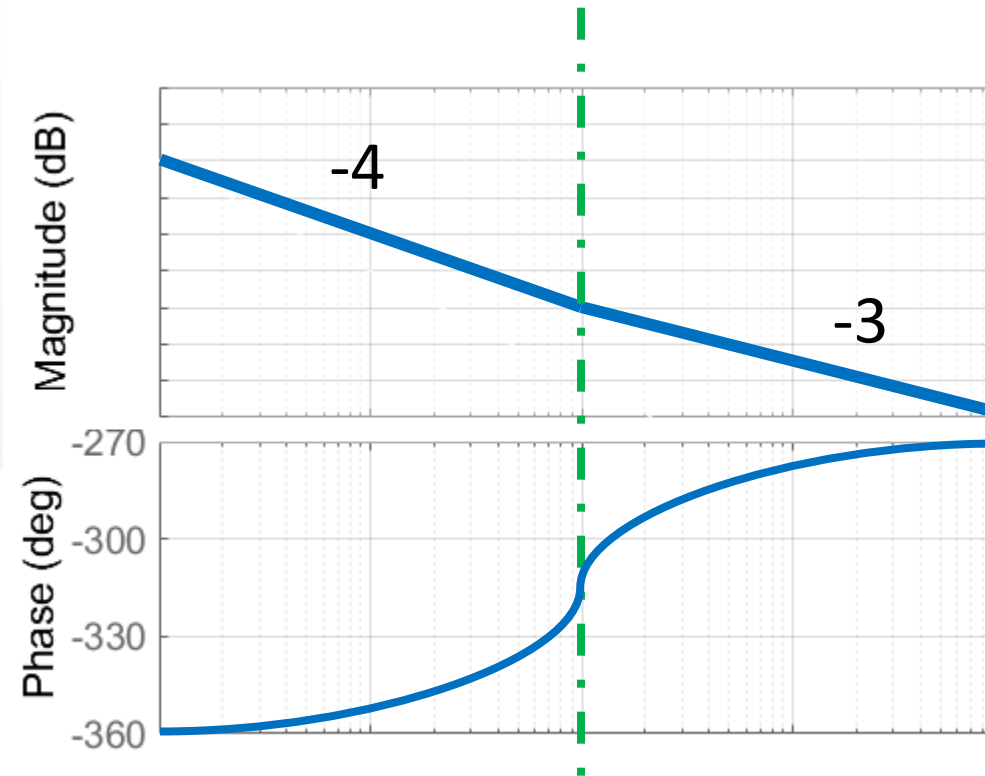
Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

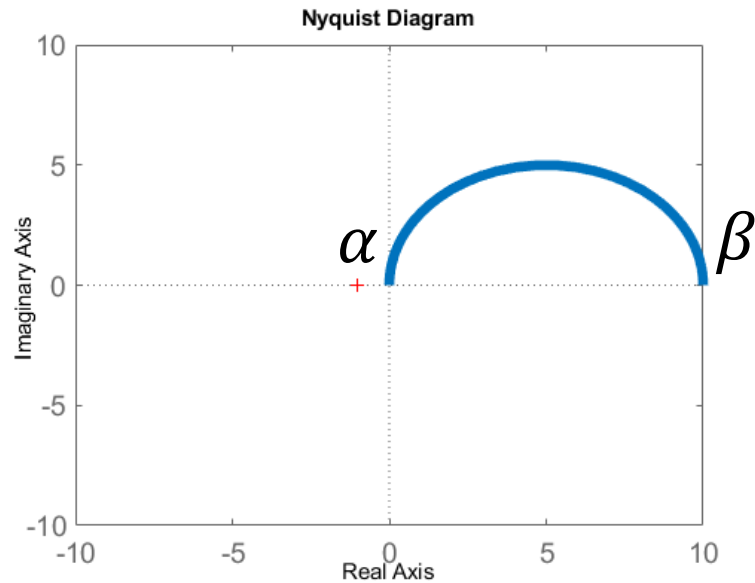
Приблизительные ЛАФЧХ



## Задачки

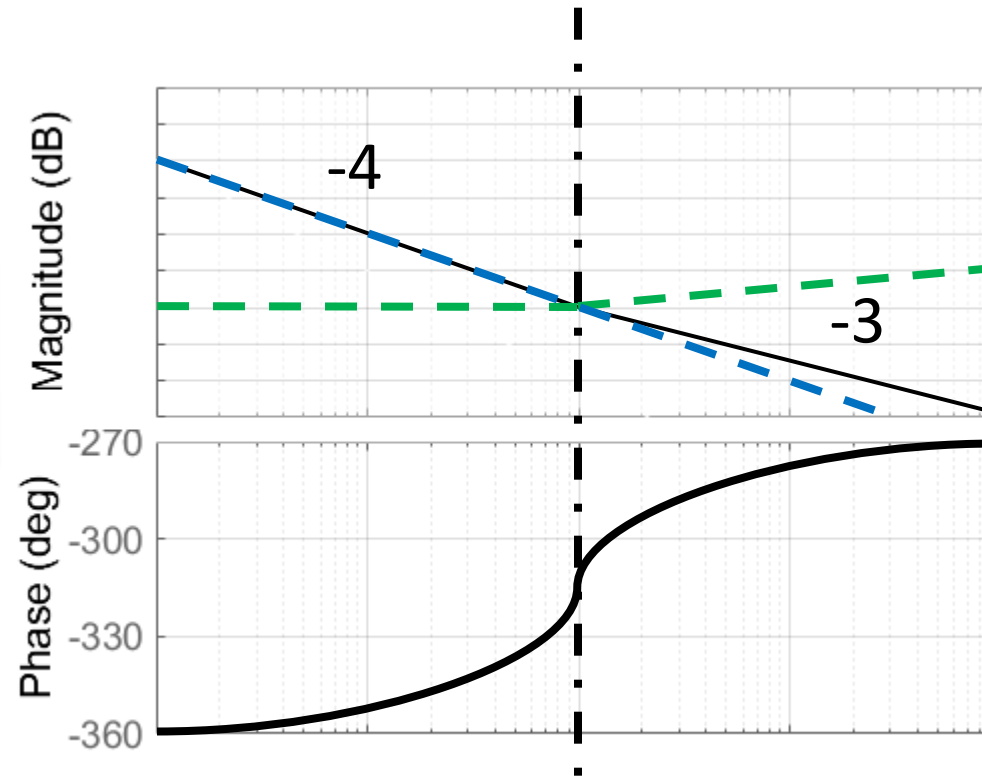
Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Приблизительные ЛАФЧХ

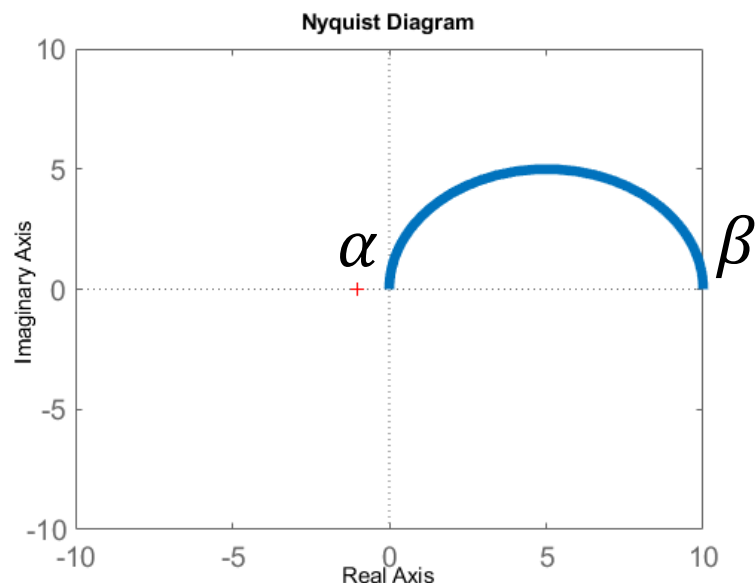


Судя по ЛАЧХ, ПФ:  
 $W(s)$   
 $= K \cdot \frac{1}{s^4} \cdot (Ts + 1)$

## Задачки

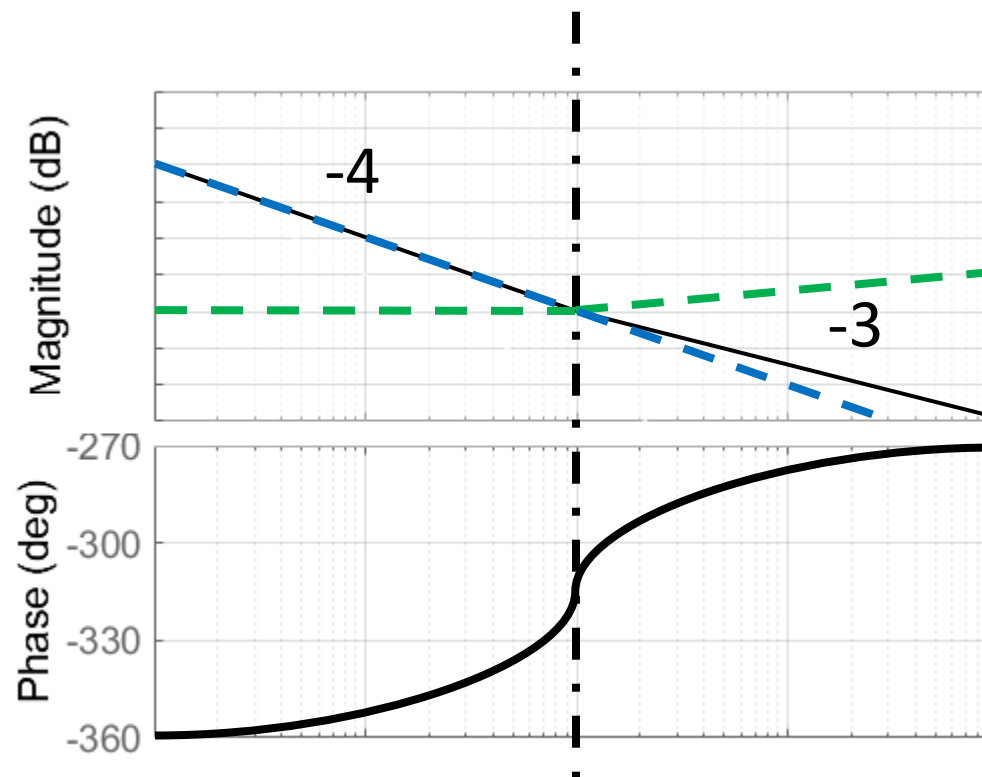
Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Приблизительные ЛАФЧХ



Судя по ЛАЧХ, ПФ:

$$W(s) = K \cdot \frac{1}{s^4} \cdot (Ts + 1)$$

Но!

$$W(j\omega) = \frac{K}{\omega^4} + j \frac{KT}{\omega^3}$$

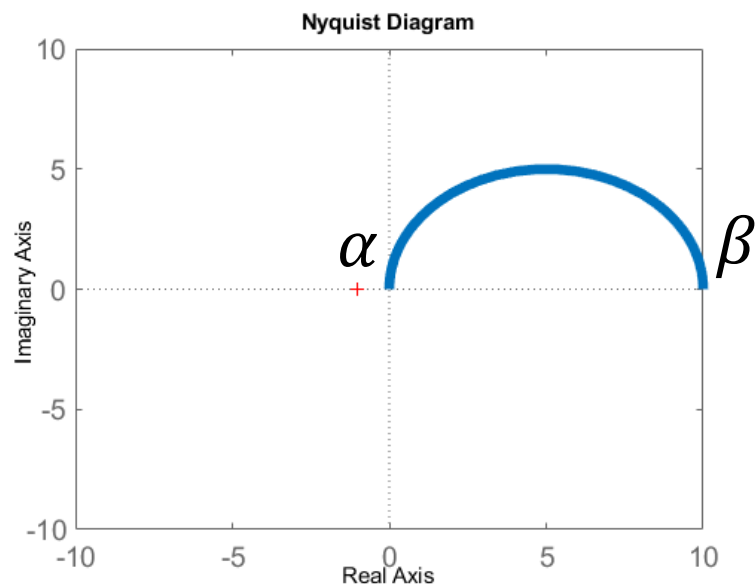
$$\lim_{\omega \rightarrow 0} \left( \frac{K}{\omega^4} \right) = +\infty,$$

а должно быть 10 по АФЧХ!

## Задачки

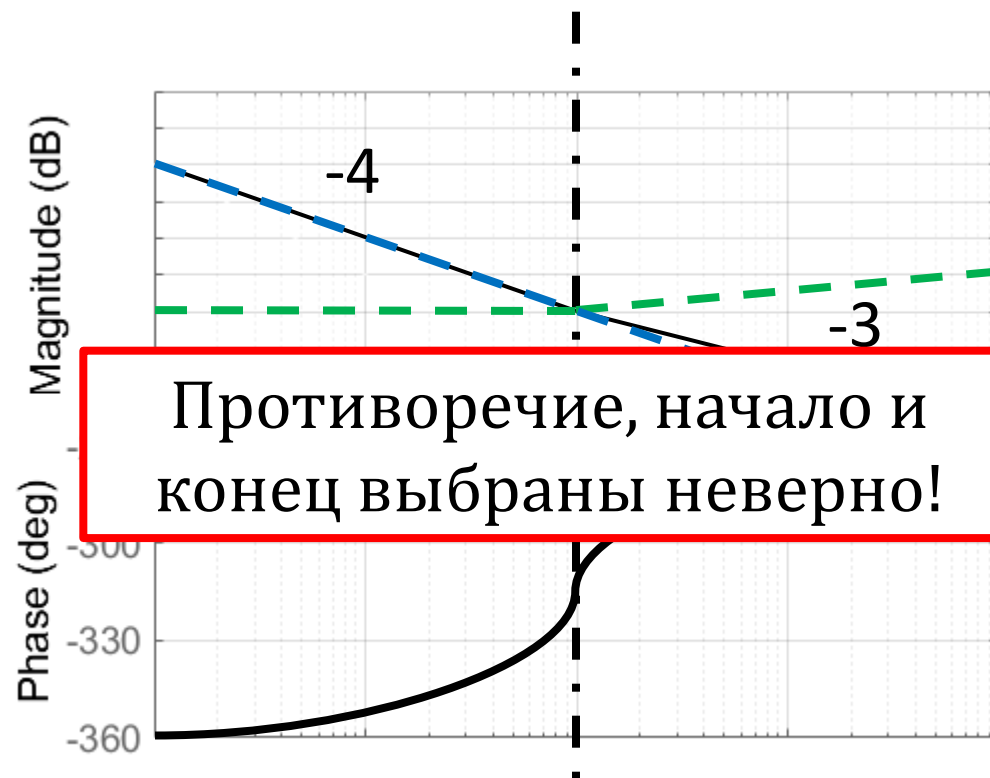
Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Приблизительные ЛАФЧХ



Судя по ЛАЧХ, ПФ:

$$W(s) = K \cdot \frac{1}{s^4} \cdot (Ts + 1)$$

Но!

$$W(j\omega) = \frac{K}{\omega^4} + j \frac{KT}{\omega^3}$$

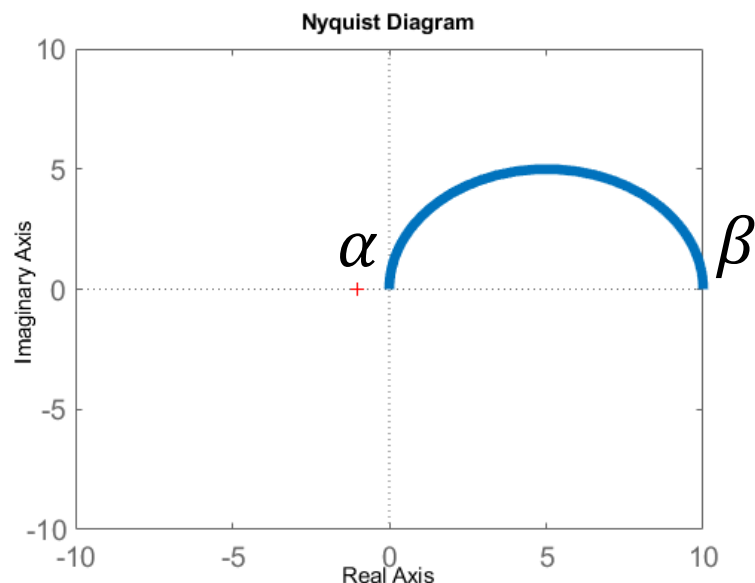
$$\lim_{\omega \rightarrow 0} \left( \frac{K}{\omega^4} \right) = +\infty,$$

а должно быть 10 по АФЧХ!

## Задачки

Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Пусть в точке  $\beta$  конец, в точке  $\alpha$  начало:

Для точки  $\alpha$ :

Амплитуда увеличивается  $\rightarrow$  фаза положительная

$$A(\omega_\alpha) = 0$$

$$\varphi(\omega_\alpha) = \frac{\pi}{2} \rightarrow \text{Наклон ЛАХ } +1$$

Для точки  $\beta$ :

$$A(\omega_\beta) = 10$$

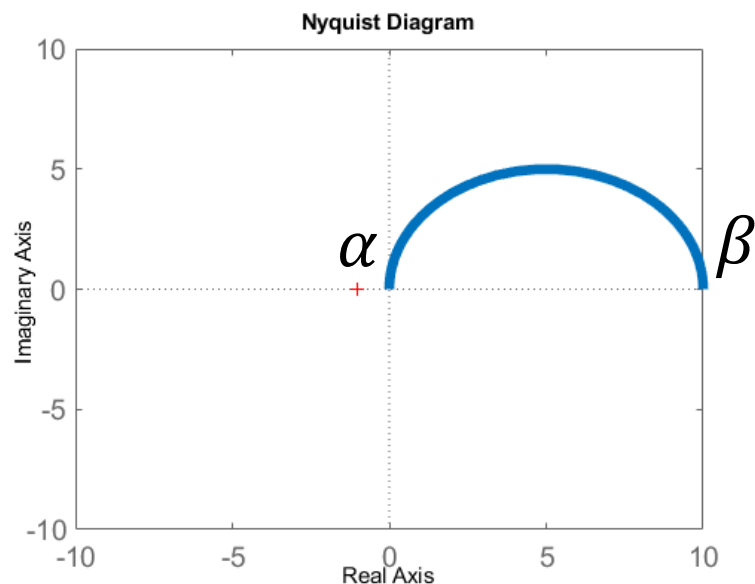
$$\varphi(\omega_\beta) = 0 \rightarrow \text{Наклон ЛАХ } 0$$



## Задачки

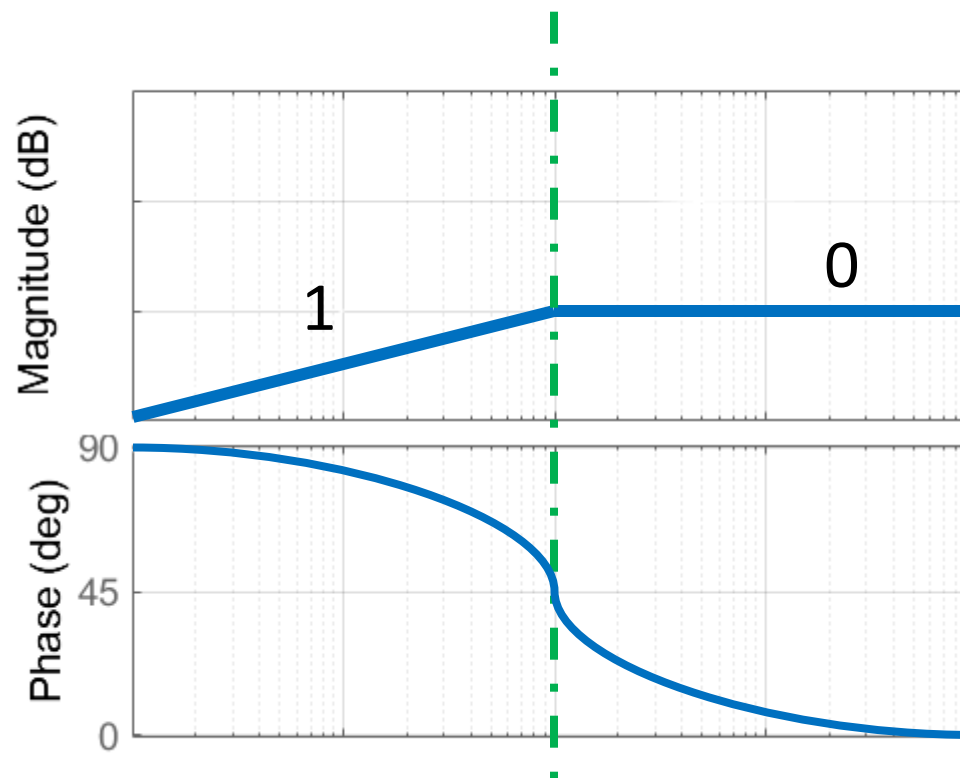
Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Приблизительные ЛАФЧХ



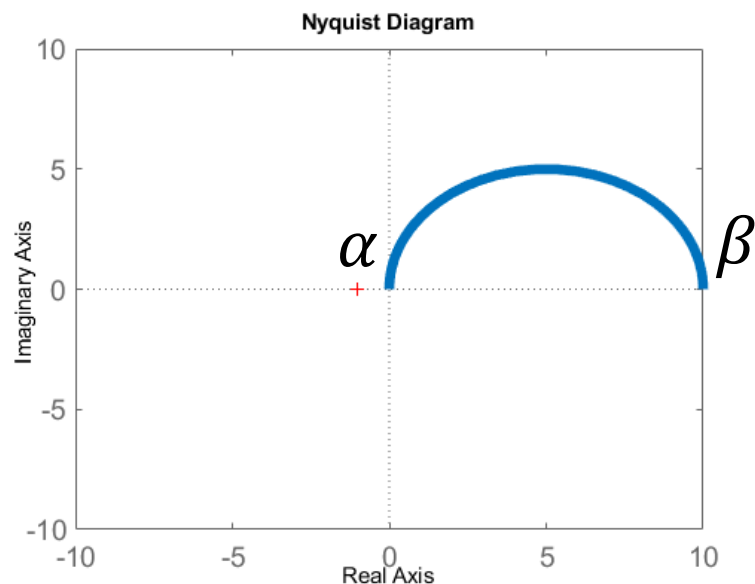
Судя по ЛАЧХ, ПФ:

$$W(s) = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

## Задачки

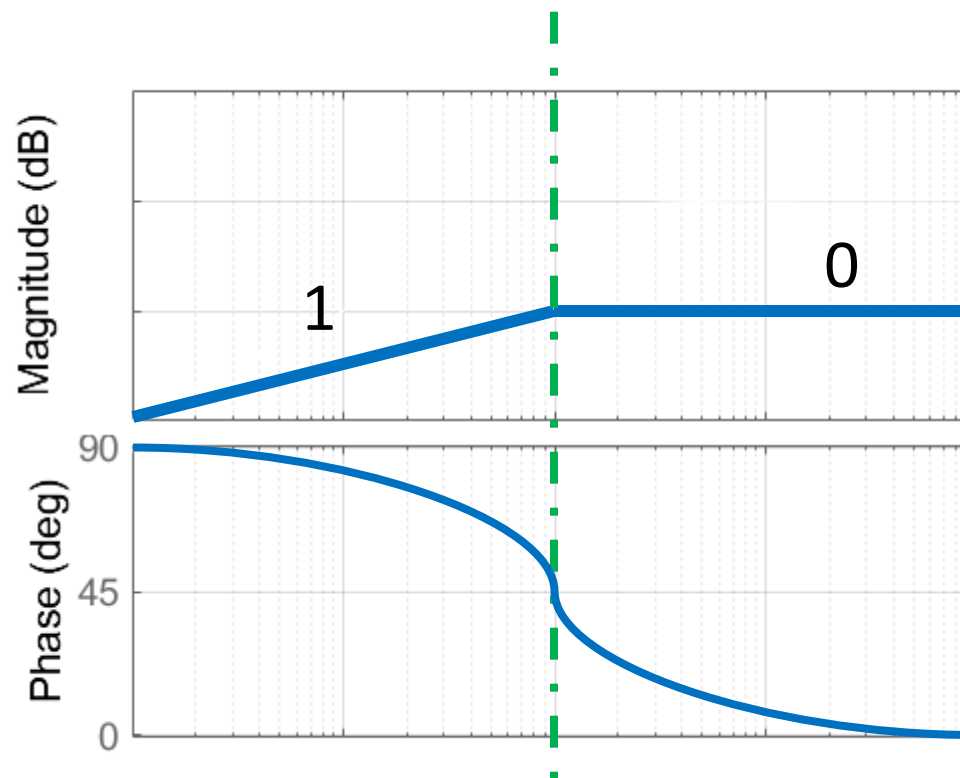
Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Приблизительные ЛАФЧХ



Судя по ЛАЧХ, ПФ:

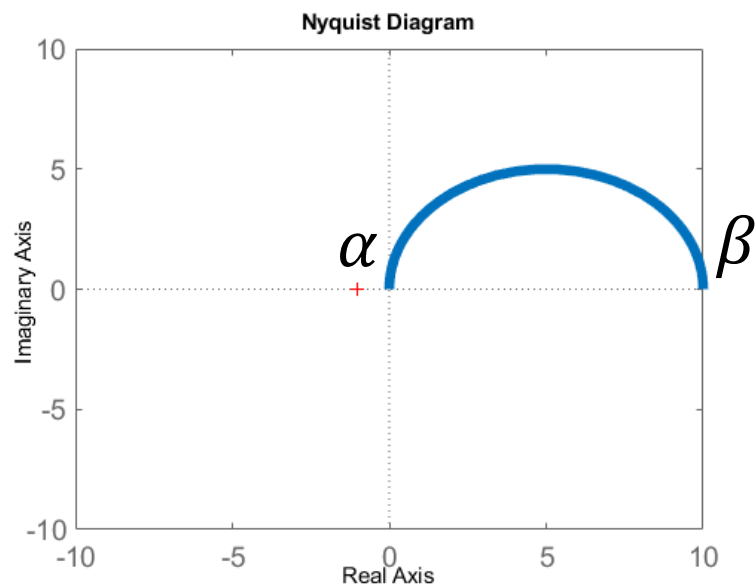
$$W(s) = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{KT\omega^2}{T^2\omega^2 - 1} + j\frac{K\omega}{T^2\omega^2 - 1}$$

## Задачки

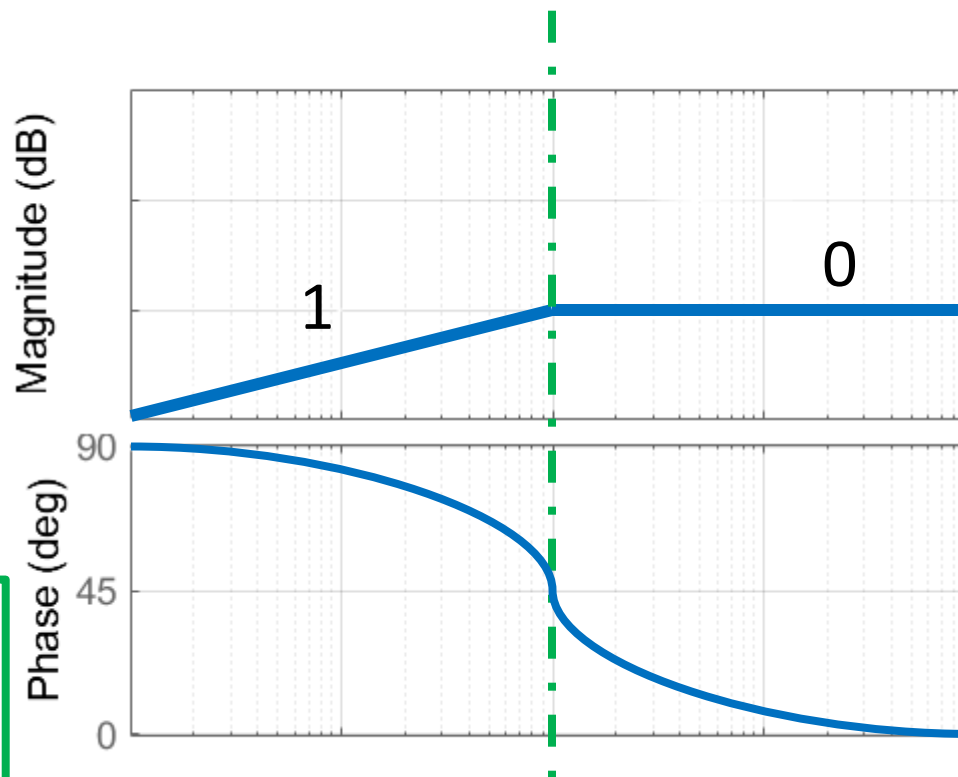
Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Приблизительные ЛАФЧХ



Судя по ЛАЧХ, ПФ:

$$W(s) = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{KT\omega^2}{T^2\omega^2 - 1} + j\frac{K\omega}{T^2\omega^2 - 1}$$

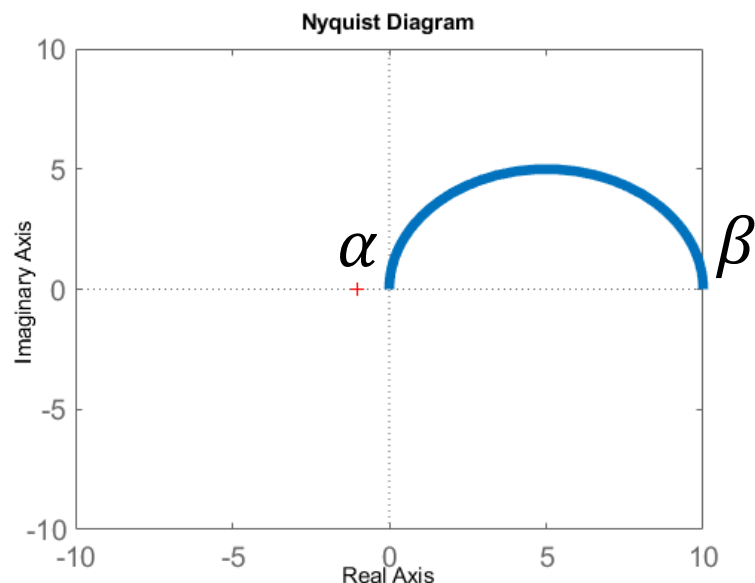
$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left( \frac{KT\omega^2}{T^2\omega^2 - 1} \right) = \frac{K}{T} = 10,$$

откуда  $K = 10T$

## Задачи

Пример:

Задана АФЧХ м/ф ПФ



1. Определить начало ( $\omega \rightarrow +0$ ) и конец ( $\omega \rightarrow +\infty$ )

Приблизительные ЛАФЧХ

Проверка остальных соотношений:

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} \left( \frac{KT\omega^2}{T^2\omega^2 - 1} \right) = 0$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left( \frac{K\omega}{T^2\omega^2 - 1} \right) = 0$$

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} \left( \frac{K\omega}{T^2\omega^2 - 1} \right) = 0$$

Выполняется!

Судя по ЛАЧХ, ПФ:

$$W(s) = \frac{Ks}{Ts + 1}$$

$$W(j\omega) = \frac{KT\omega^2}{T^2\omega^2 - 1} + j \frac{K\omega}{T^2\omega^2 - 1}$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left( \frac{KT\omega^2}{T^2\omega^2 - 1} \right) = \frac{K}{T} = 10,$$

откуда  $K = 10T$