Министерство образования и науки Российской Федерации Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

## САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО

Факультет систем управления и робототехники

# Лабораторная работа № 4 "Динамические системы"

по дисциплине Практическая линейная алгебра

Выполнила: студентка гр. R3238

Нечаева А. А.

Преподаватель: Перегудин Алексей Алексеевич

B этой лабораторной мы будем работать c непрерывными  $(t \in \mathbb{R})$  и дискретными  $(k \in \mathbb{Z})$  линейными динамическими системами второго порядка вида

$$\begin{cases} \dot{x}_1(t) = a_1 x_1(t) + a_2 x_2(t), \\ \dot{x}_2(t) = a_3 x_1(t) + a_4 x_2(t) \end{cases}$$
 (1)

$$\begin{cases} x_1(k+1) = a_1 x_1(k) + a_2 x_2(k), \\ x_2(k+1) = a_3 x_1(k) + a_4 x_2(k) \end{cases}$$
 (2)

в более компактной форме:

$$\dot{x}(t) = Ax(t),\tag{3}$$

$$x(k+1) = Ax(k), (4)$$

где  $x(\cdot) \in \mathbb{R}^2$ ,  $\mathbb{R}^{2 \times 2}$ .

## 1 задание. Придумать непрерывное.

Зададимся двумя неколлинеарными векторами  $v_1, v_2 \in \mathbb{R}^2$ , не лежащими на координатных осях:

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1\\4 \end{pmatrix} \qquad v_2 = \begin{pmatrix} 2\\3 \end{pmatrix} \tag{5}$$

Придумаем непрерывные динамические системы:

#### 1.1

Система ассимптотически устойчива, при этом если  $x(0) = v_1$ , то  $x(t) \in Span\{v_1\}$ , а если  $x(0) = v_2$ , то  $x(t) \in Span\{v_2\}$  при всех  $t \geq 0$ .

Обратимся к уравнению  $\dot{x}(t)=Ax(t), \ x(0)=x_0$  и к его решению:  $x(t)=e^{At}x_0.$ 

- 1. Система асимптотически устойчива, значит выполнено  $\lim_{t \to \infty} x(t) = 0$ .
- 2. Выберем матрицу с двумя совпадающими **отрицательными** собственными числами, например:

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0\\ 0 & -1 \end{pmatrix} \tag{6}$$

Собственные числа  $\lambda_1=\lambda_2=-1,$  собственные векторы  $w_1=\begin{pmatrix} a\\0\end{pmatrix},\,w_2=\begin{pmatrix} 0\\b\end{pmatrix},\,a,b\in\mathbb{R}.$ 

#### 1.2

Cистема неустойчива, при этом у матрицы A не существует двух неколлинеарных собственных векторов.

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \tag{7}$$

Собственные числа:  $\lambda_1=4,\ \lambda_2=4,$  собственные векторы соответственно  $w_1=\binom{a}{0},\ w_2=\binom{b}{0},\ a,b\in\mathbb{R}.$ 

Система неустойчива, при этом если  $x(0) = v_1$ , то  $\lim_{t \to \infty} x(t) = 0$ .

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -16 & 0 \end{pmatrix} \tag{8}$$

Собственные числа:  $\lambda_1=4,\ \lambda_2=-4,$  собственные векторы соответственно  $w_1=\begin{pmatrix} -1\\4 \end{pmatrix},\ w_2=\begin{pmatrix} 1\\4 \end{pmatrix}.$ 

#### 1.4

Система асимптотически устойчива, при этом матрица  $A \in \mathbb{R}^2$  имеет комплексные собственные вектора вида  $v_1 \pm v_2 i \in \mathbb{C}^2$ .

Сначала запишем собственные векторы искомой матрицы:

$$w_1 = \begin{pmatrix} 1+2i\\ 4+3i \end{pmatrix} \qquad w_2 = \begin{pmatrix} 1-2i\\ 4-3i \end{pmatrix}$$
 (9)

Будем искать матрицу записав ее спектральное разложение  $A = V \cdot D \cdot V^{-1}$ , где V – матрица, составленная из собственных векторов матрицы A, D – матрица, на главной диагонали которой расположены собственные числа.

$$A = \begin{pmatrix} 1+2i & 1-2i \\ 4+3i & 4-3i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1+i & 0 \\ 0 & -1-i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1+2i & 1-2i \\ 4+3i & 4-3i \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 5 & -3 \end{pmatrix}$$
(10)

Искомая матрица:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 5 & -3 \end{pmatrix} \tag{11}$$

## 1.5

Cистема неустойчива, при этом матрица A имеет такие же слбственные вектора, как в предыдущем пункте.

Аналогично будем искать матрицу записав ее спектральное разложение  $A=V\cdot D\cdot V^{-1}$ , где V — матрица, составленная из собственных векторов матрицы  $A,\,D$  — матрица, на главной диагонали которой расположены собственные числа.

$$A = \begin{pmatrix} 1+2i & 1-2i \\ 4+3i & 4-3i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1+i & 0 \\ 0 & 1-i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1+2i & 1-2i \\ 4+3i & 4-3i \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix}$$
(12)

Искомая матрица:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \tag{13}$$

#### 1.6

Система не является асимптотически устойчивой, но не является и неустойчивой, при этом матрица A имеет собственные векторы такие же, как в пункте 4.

Вновь будем искать матрицу записав ее спектральное разложение  $A=V\cdot D\cdot V^{-1}$ , где V – матрица, составленная из собственных векторов матрицы  $A,\ D$  – матрица, на главной диагонали которой расположены собственные числа.

$$A = \begin{pmatrix} 1+2i & 1-2i \\ 4+3i & 4-3i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1+2i & 1-2i \\ 4+3i & 4-3i \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix}$$
(14)

Искомая матрица:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix} \tag{15}$$

## 2 задание. Замоделировать непрерывное.

## 2.1

Система ассимптотически устойчива, при этом если  $x(0) = v_1$ , то  $x(t) \in Span\{v_1\}$ , а если  $x(0) = v_2$ , то  $x(t) \in Span\{v_2\}$  при всех  $t \ge 0$ .

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 0\\ 0 & -1 \end{pmatrix} \tag{16}$$



Puc. 1. Моделирование при  $x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ .



Puc. 2. Моделирование при  $x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}$ .



Puc. 3. Моделирование при  $x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}$ .



Рис. 4. Моделирование 1 при 
$$1: x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \ 2: x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}, \ 3: x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

На приведенных выше графиках проиллюстрирована асимптотически устойчивая система, ведь  $\lim_{t\to\infty}x_1(t)=0$  и  $\lim_{t\to\infty}x_2(t)=0$ .

Cистема неустойчива, при этом у матрицы A не существует двух неколлинеарных собственных векторов.

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \tag{17}$$



Рис. 5. Моделирование 2 при 
$$1: x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \ 2: x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}, \ 3: x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Заметим, что система является неустойчивой, так как существуют такие начальные условия, что  $\lim_{t\to\infty}x_1(t)=\infty$  и  $\lim_{t\to\infty}x_2(t)=\infty$ .

Cистема неустойчива, при этом если  $x(0)=v_1,\ mo\lim_{t\to\infty}x(t)=0.$ 

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -16 & 0 \end{pmatrix} \tag{18}$$



Рис. 6. Моделирование 3 при  $1: x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \ 2: x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}, \ 3: x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}.$ 



Puc. 7. Моделирование 3 при  $x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ .

Система неустойчива в общем случае, но при  $x(0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \ \lim_{t \to \infty} x(t) = 0$ 

Система асимптотически устойчива, при этом матрица  $A\in\mathbb{R}^2$  имеет комплексные собственные вектора вида  $v_1\pm v_2i\in\mathbb{C}^2.$ 

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 5 & -3 \end{pmatrix} \tag{19}$$



Рис. 8. Моделирование 4 при 
$$1: x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \ 2: x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}, \ 3: x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}.$$



Рис. 9. Моделирование 4, только зависимости x(t), при  $1: x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \ 2: x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}, \ 3: x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}.$ 

Полученные графики подтверждают асимптотическую устойчивость системы,  $\lim_{t\to\infty}x_1(t)=0$  и  $\lim_{t\to\infty}x_2(t)=0$ .

Система неустойчива, при этом матрица А имеет такие же собственные вектора, как в предыдущем пункте.

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \tag{20}$$



Рис. 10. Моделирование 5 при  $1: x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, 2: x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}, 3: x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}.$ 



 $Puc.\ 11.\ Modeлирование\ 5,\ moлько\ зависимости\ <math>x(t),$   $npu\ 1:\ x_0=inom{1}{4},\ 2:\ x_0=inom{-2}{7},\ 3:\ x_0=inom{9}{3}.$ 

Заметим, что система действительно является неустойчивой, так как кривые  $x_1(t),\,x_2(t)$  стремятся к  $-\infty$  для заданных начальных условий.

Система не является асимптотически устойчивой, но не является и неустойчивой, при этом матрица A имеет собственные векторы такие же, как в пункте 4.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix} \tag{21}$$

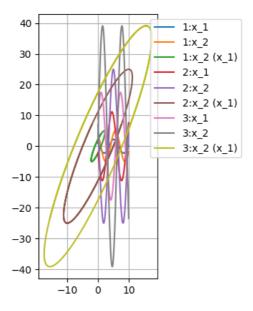
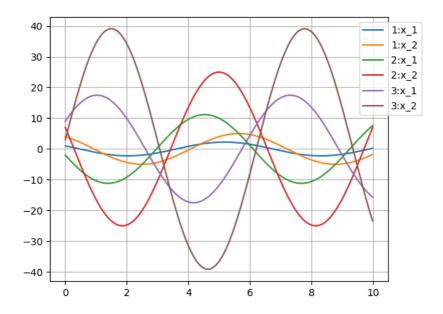
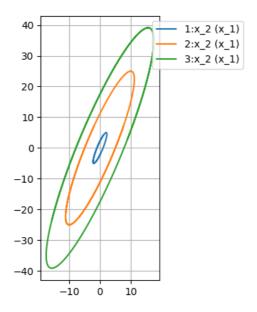


Рис. 12. Моделирование 6 при 1: 
$$x_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$
, 2:  $x_0 = \begin{pmatrix} -2 \\ 7 \end{pmatrix}$ , 3:  $x_0 = \begin{pmatrix} 9 \\ 3 \end{pmatrix}$ .



 $Puc.\ 13.\ Modenuposahue\ 6,\ moлько зависимости <math>x(t),$   $npu\ 1:\ x_0=inom{1}{4},\ 2:\ x_0=inom{-2}{7},\ 3:\ x_0=inom{9}{3}.$ 



 $Puc.\ 14.\ Modeлирование\ 6,\ moлько зависимости <math>x_2(x_1),$   $npu\ 1:\ x_0=inom{1}{4},\ 2:\ x_0=inom{-2}{7},\ 3:\ x_0=inom{9}{3}.$ 

Система является не является ни асимптотически устойчивой, ни неустойчивой. Во-первых, функции  $x_1(t), x_2(t)$  не стремятся ни к нулю, ни к бесконечности при  $t \to \infty$ , а траектории  $x_2(x_1)$  замкнуты.

## 3 задание. Придумать дискретное.

 $\Pi$ ридумать дискретные динамические системы, обладающие следующими собственными числами (при этом ни одна из придуманных матриц A не должна быть диагональной:

4 задание. Замоделировать дискретное.