Министерство образования и науки Российской Федерации Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования

САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО

Факультет систем управления и робототехники

Лабораторная работа № 2 "2D-преобразования "

по дисциплине Практическая линейная алгебра

Выполнила: студентка гр. R3238

Нечаева А. А.

Преподаватель: Перегудин Алексей Алексеевич

Перед началом выполнения работы выберем 4 различных числа:

$$a = 2$$

$$b = 8$$

$$c = 5$$

$$d = 3$$

Отображение имеет вид:

$$\begin{bmatrix} x_{new} \\ y_{new} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} * & * \\ * & * \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{old} \\ y_{old} \end{bmatrix}$$
 (1)

1 Задание.

Придумать матрицы 2×2 , которые задают:

1.1

Отражение (симметрию) плоскости относительно прямой y=ax, в нашем случае после подстановки a=2, получаем y=2x. Задача – найти матрицу вида:

$$\begin{bmatrix} m_{00} & m_{01} \\ m_{10} & m_{11} \end{bmatrix} \tag{2}$$

Рассмотрим отражение 2 точек плоскости относительно прямой y=2x. Для точки A(2;2):

$$\begin{bmatrix} m_{00} & m_{01} \\ m_{10} & m_{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.4 \\ 2.8 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{cases} 2(m_{00} + m_{01}) = 0.4 \\ 2(m_{10} + m_{11}) = 2.8 \end{cases}$$
(3)

И, соотвественно, для точки B(1;2):

$$\begin{bmatrix} m_{00} & m_{01} \\ m_{10} & m_{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \to \begin{cases} m_{00} + 2m_{01} = 1 \\ m_{10} + 2m_{11} = 2 \end{cases}$$
 (4)

Объединим, системы уравнений:

$$\begin{cases}
2(m_{00} + m_{01}) = 0.4 \\
2(m_{10} + m_{11}) = 2.8 \\
m_{00} + 2m_{01} = 1 \\
m_{10} + 2m_{11} = 2
\end{cases}$$
(5)

И получим ответ:

$$\begin{cases}
 m_{00} = -0.6 \\
 m_{01} = 0.8 \\
 m_{10} = 0.8 \\
 m_{11} = 0.6
\end{cases}$$
(6)

Искомая матрица:

$$\begin{bmatrix} -0.6 & 0.8 \\ 0.8 & 0.6 \end{bmatrix} \tag{7}$$

1.2

Отпображение всей плоскости в прямую y = bx (y = 8x). Предположим, что все точки плоскости сохраняют координату x и меняют только координату y по закону y = 8x. Рассмотрим также преобразование для двух точек.

Для точки A(1;5):

$$\begin{bmatrix} m_{00} & m_{01} \\ m_{10} & m_{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 8 \end{bmatrix} \to \begin{cases} m_{00} + 5m_{01} = 1 \\ m_{10} + 5m_{11} = 8 \end{cases}$$
(8)

И, соотвественно, для точки B(3;7):

$$\begin{bmatrix} m_{00} & m_{01} \\ m_{10} & m_{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 24 \end{bmatrix} \to \begin{cases} 3m_{00} + 7m_{01} = 3 \\ 3m_{10} + 7m_{11} = 24 \end{cases}$$
(9)

Заметим, что решением будет:

$$\begin{cases}
 m_{00} = 1 \\
 m_{01} = 0 \\
 m_{10} = 8 \\
 m_{11} = 0
\end{cases}$$
(10)

Искомая матрица:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 8 & 0 \end{bmatrix} \tag{11}$$

1.3

Поворот плоскости на 10*5=50 градусов против часовой стрелки. Запишем матрицу поворота при движении по часовой стрелке на угол ϕ :

$$\begin{bmatrix}
\cos \phi & \sin \phi \\
-\sin \phi & \cos \phi
\end{bmatrix}$$
(12)

И преобразуем матрицу для поворота против часовой стрелки (на угол $-\phi$):

$$\begin{bmatrix} \cos \phi & -\sin \phi \\ \sin \phi & \cos \phi \end{bmatrix} \tag{13}$$

Перед подстановкой угла, запишем преобразование его из градусов в радианы:

$$\phi = \frac{50\pi}{180} = \frac{5\pi}{18} \tag{14}$$

Искомая матрица:

$$\begin{bmatrix}
\cos\frac{5\pi}{18} & -\sin\frac{5\pi}{18} \\
\sin\frac{5\pi}{18} & \cos\frac{5\pi}{18}
\end{bmatrix}$$
(15)

1.4

Центральную симметрию плоскости относительно начала координат Матрица, заадющая центральную симметрию:

Убедимся в этом на примере точки A(2;3):

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ -3 \end{bmatrix} \tag{17}$$

Искомая матрица:

1.5

Отображение, которое можно описать так: сначала отражение относительно прямой y=2x, потом поворот на 30 градусов по часовой стрелке.

Пусть A — матрица отражения относительно прямой $y=2x,\,B$ — матрица поворота на 30 градусов по часовой стрелке, $C_{old},\,C_{new}$ — матрицы координат до преобразования и после соотвественно. Запишем необходимое преобразование координат:

$$B(AC_{old}) = C_{new} (19)$$

Воспользуемся свойством ассоциативности умножения матриц:

$$(BA)C_{old} = C_{new} (20)$$

Согласно п. 1.1 матрица A:

$$\begin{bmatrix} -0.6 & 0.8 \\ 0.8 & 0.6 \end{bmatrix} \tag{21}$$

Найдем матрицу B, подставив в выражение (12) из пункта 1.3 $\phi = \frac{\pi}{6}$:

$$B = \begin{bmatrix} \cos\frac{\pi}{6} & \sin\frac{\pi}{6} \\ -\sin\frac{\pi}{6} & \cos\frac{\pi}{6} \end{bmatrix}$$
 (22)

Перемножим матрицы B и A:

$$BA = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -0.6 & 0.8 \\ 0.8 & 0.6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0.3\sqrt{3} + 0.4 & 0.4\sqrt{3} + 0.3 \\ 0.3 + 0.4\sqrt{3} & -0.4 + 0.3\sqrt{3} \end{bmatrix}$$
(23)

Искомая матрица:

$$\begin{bmatrix} -0.3\sqrt{3} + 0.4 & 0.4\sqrt{3} + 0.3\\ 0.3 + 0.4\sqrt{3} & -0.4 + 0.3\sqrt{3} \end{bmatrix}$$
 (24)