

КАФЕДРА Системы автоматизированного проектирования (РК-6)

Студент	Журавлев Николай Вадимович
Группа	РК6-626
Тип задания	Лабораторная работа
Тема лабораторной работы	Программирование средствами MPI

## Оценка

*Москва, 2022 г.*

## Оглавление

Текст задания на лаб. Работу .....	3
Описание структуры программы и реализованных способов взаимодействия процессов.....	3
Описание основных используемых структур данных.....	5
Блок-схема программы .....	5
Примеры результатов работы программы.....	9
Текст программы .....	10

### **Текст задания**

Разработать средствами MPI параллельную программу решения двумерной нестационарной краевой задачи методом конечных разностей с использованием явной вычислительной схемы. Объект моделирования - прямоугольная пластина постоянной толщины. Подробности постановки подобной задачи даны ниже. Возможны граничные условия первого и второго рода в различных узлах расчетной сетки. Временной интервал моделирования и количество (кратное 8) узлов по осям  $x$  и  $y$  расчетной сетки - параметры программы. Программа должна демонстрировать ускорение по сравнению с последовательным вариантом. Предусмотреть визуализацию результатов посредством утилиты `gnuplot`. При этом утилита `gnuplot` должна вызываться отдельной командой после окончания расчета.

### **Описание структуры программы и реализованных способов взаимодействия процессов**

При помощи средств MPI была разработана программа, которая выполняется параллельно в рамках нескольких процессов, функционирующих одновременно.

С помощью функции `MPI_Init` происходит инициализация коммуникационных средств MPI. После этого необходимо определить общее количество параллельных процессов в группе с помощью функции `MPI_Comm_size`. Функция `MPI_Comm_rank` нужна для определения номера процесса в группе.

Для процесса с номером 0 выделяется память под одномерный массив `A1` размером  $N \times M$ , где  $N$  и  $M$  – ширина и высота пластины соответственно. После этого вызывается функция `init_matrix`. Она заполняет массив в соответствии с начальным состоянием пластины.

Каждый процесс будет считать свою часть пластины. Пластина делится на полоски шириной  $n$  и высотой  $M/\text{total}$ , где `total` – количество процессов. При помощи функции `MPI_Bcast` процесс с идентификатором 0 рассылает всем процессам в группе сообщение из буфера. В буфере хранятся данные о размере

рассчитываемых частей, а также о времени расчета. Все процессы (в том числе и процесс 0) в группе принимают сообщение в буфер.

В каждом процессе выделяется память для двух одномерных массивов  $a_0$  и  $a_1$  размером  $n \times m$ , где  $n$  и  $m$  – ширина и высота рассчитываемой части соответственно.

Так же выделяется память для двух одномерных массивов  $a\_neighbour\_u$  и  $a\_neighbour\_down$  размером  $n$ . В них будут храниться значения на границах соседних частей. Это необходимо для расчета граничных значений текущей части.

Для одновременной рассылки разных (но однотипных) данных разным процессам в группе используется функция `MPI_Scatter`. При помощи нее процесс с индентификатором 0 распределяет по всем процессам в группе содержимое буфера. Таким образом, каждый процесс будет иметь данные о своей части. Эти данные будут храниться в созданном ранее массиве  $a_0$  размером  $n \times m$ .

Для каждого момента времени необходимо рассчитать значения в узлах пластины. С помощью функции `send_line` заполняются массивы  $a\_neighbour\_up$  и  $a\_neighbour\_down$ . В ней используется функция `MPI_Sendrecv` для обмена данными между процессами. Схема обмена информации представлена на рис.1.

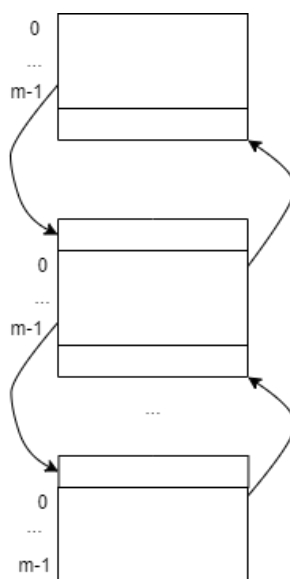


Рисунок 1. Схема передачи информации о соседних узлах

Потом при помощи функции `solve` рассчитываются значения в узлах по формулам для явной вычислительной схемы и заносятся в массив `a1`. После этого собираются данные с процессов при помощи `MPI_Gather`. Процесс 0 принимает данные со всех процессов и заносит в одномерный массив `A1` со всеми значениями.

После этого, если это родительский процесс, то данные из массива, хранящего все значения в узлах, заносятся в файл результатов. После окончания всех вычислений завершение обменов осуществляется функцией `MPI_Finalize`.

Были созданы два файла. В одном из них хранятся значения в узлах пластин, в другом файле хранится информация, необходимая для вывода графиков на экран. Файл с значениями заполняется каждый раз, когда рассчитан новый временной слой. Файл для вывода графиков на экран заполняется один раз процессом с идентификатором 0.

### **Описание основных используемых структур данных**

Создан одномерный массив `A1` в родительском процессе размером  $m \cdot n$  для хранения информации о всей пластине. В каждом из процессов созданы два одномерных массива `a0` и `a1` размером  $m \cdot n / \text{total}$ . В них хранятся значения для данной части пластины в текущий момент времени и в прошлый момент времени. Для расчета узлов на границах созданы два одномерных массива `a_neighbour_up` и `a_neighbour_down` размером  $n$ . В них хранятся значения в узлах на границах соседних частей пластины.  $m$  - высота пластины,  $n$  - ширина пластины, `total` - количество процессов.

### **Блок-схема программы**

Блок-схема программы на рисунках 2, 3, 4.

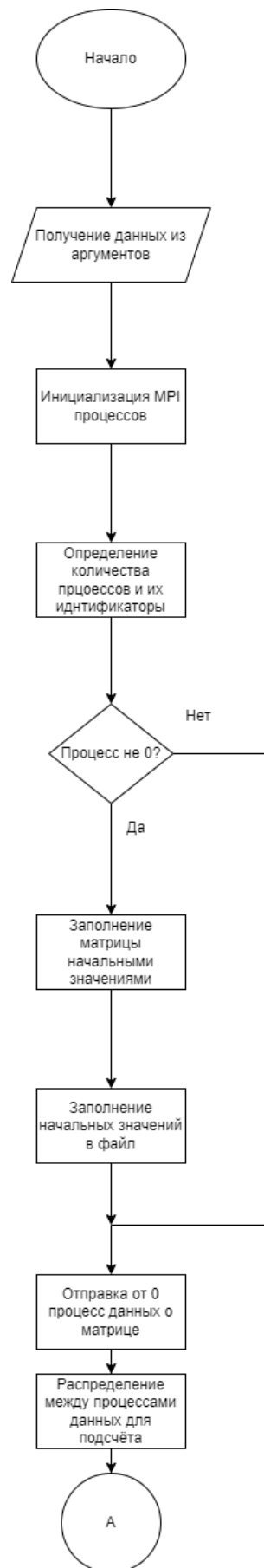


Рисунок 2. Инициализация программы

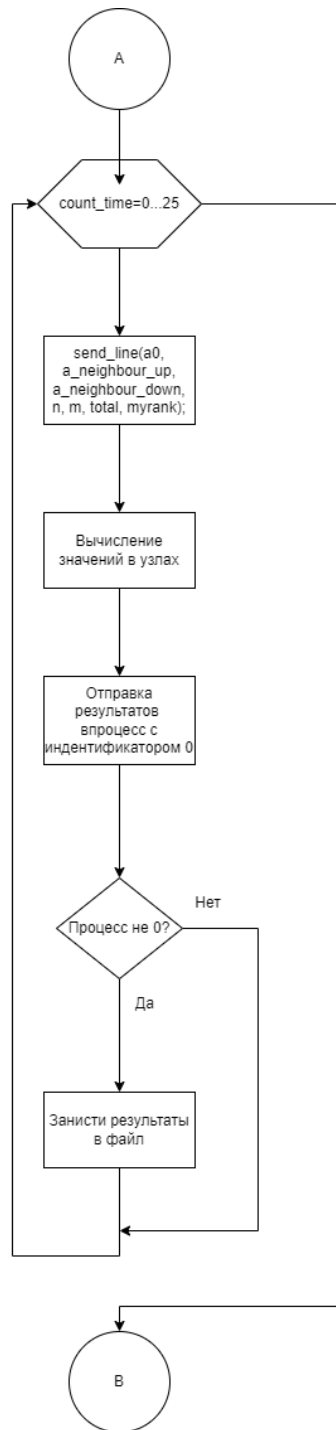


Рисунок 3. Основной цикл программы

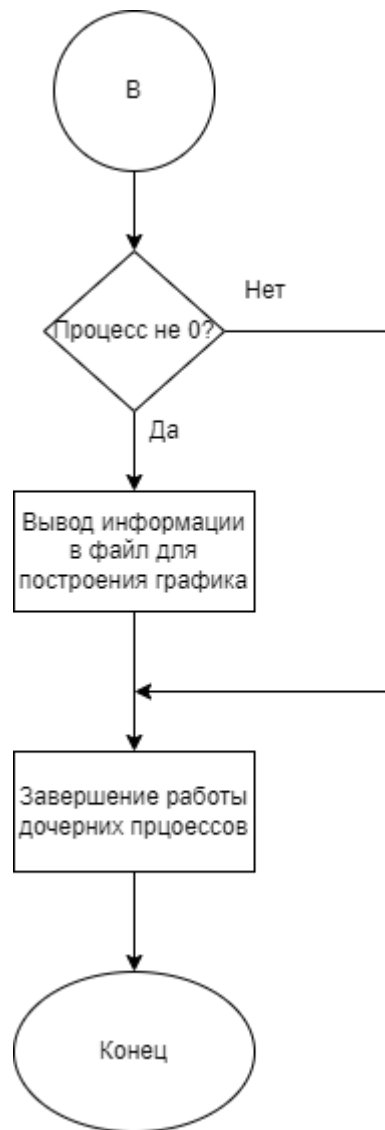


Рисунок 4. Завершение программы

Блок-схема функции send\_line представлена на рис.4.



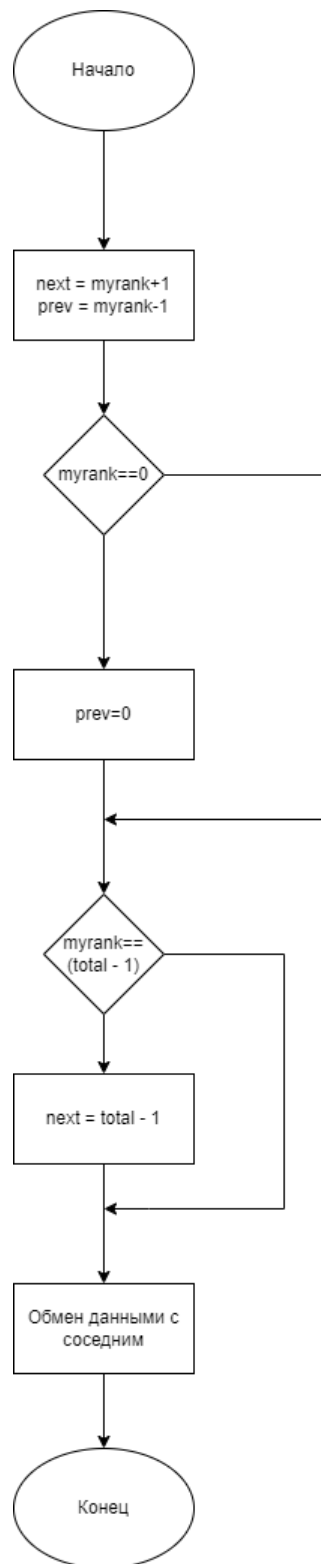


Рисунок 5. Блок схема функции send\_line

### Примеры результатов работы программы

При наложении граничных условий 2 рода на левую часть и первого на ближнюю получится график на рис.6.

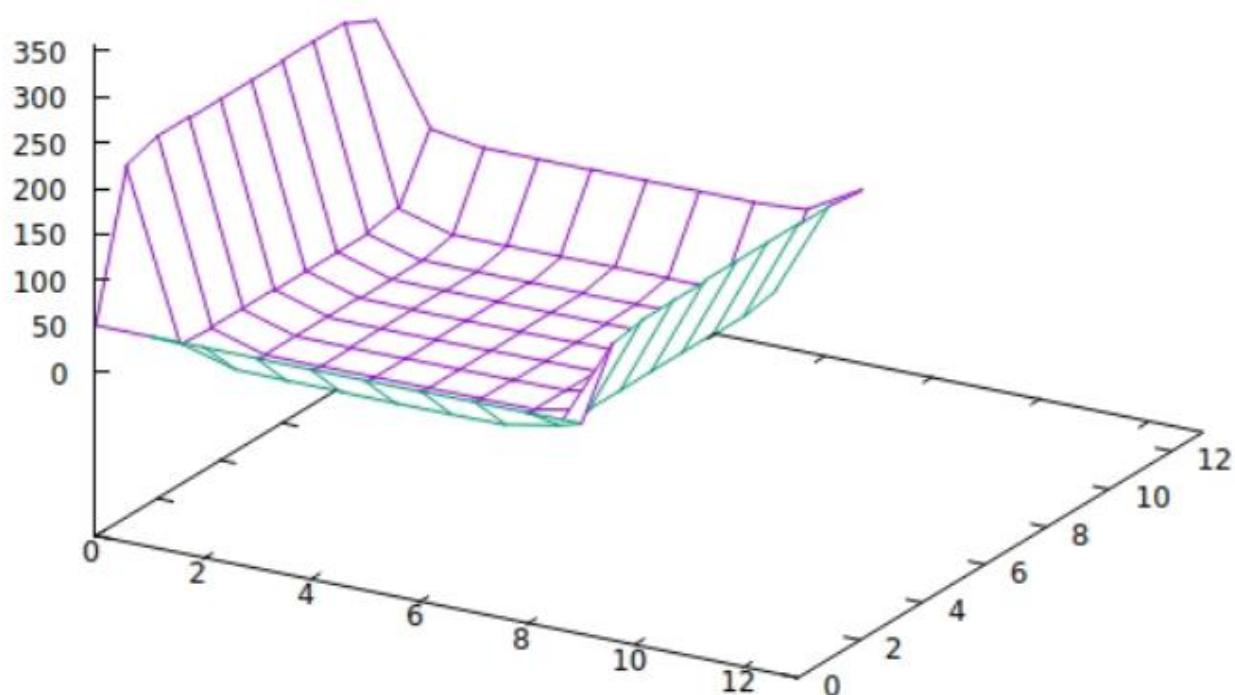


Рисунок 6. График для данных

Были получены временные затраты на расчет. Для пластины 2048x2048 и времени в 2048 секунд (шаг равен 1 секунде) результаты представлены в таблице 1.

Таблица 1

Количество потоков	Время, ms
1	88 376
2	42 739
4	20 192
8	10 421

### Текст программы

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <mpi/mpi.h>
```

```

#include <sys/time.h>

#define GNUPLOT
#define AT 0.00008838
#define HT 1
#define HX 0.1
#define HY 0.1

// Начальные условия
#define LEFT_CONSTRAINT 100
#define RIGHT_CONSTRAINT 100
#define TOP_CONSTRAINT 100
#define BOTTOM_CONSTRAINT 100

// Граничные условия 1-ого рода
#define FIRST_CONDITION_LEFT_CONSTRAINT 0
#define FIRST_CONDITION_RIGHT_CONSTRAINT 0
#define FIRST_CONDITION_TOP_CONSTRAINT 0
#define FIRST_CONDITION_BOTTOM_CONSTRAINT 1

// Граничные условия 2-ого рода
#define SECOND_CONDITION_LEFT_CONSTRAINT 0
#define SECOND_CONDITION_RIGHT_CONSTRAINT 0
#define SECOND_CONDITION_TOP_CONSTRAINT 0
#define SECOND_CONDITION_BOTTOM_CONSTRAINT 0

void init_matrix(double* A1, int n, int m) {
    int i, j;

    //заполнение краевых значений
    for (i = 0; i < n; i++) {
        A1[i] = TOP_CONSTRAINT;
        A1[(n * (m - 1)) + i] = BOTTOM_CONSTRAINT;
    }

    for (i = 0, j = 0; i < m; i++, j += n) {
        A1[j] = LEFT_CONSTRAINT;
        A1[(j + n) - 1] = RIGHT_CONSTRAINT;
    }
}

```

```

    }

    void send_line(double* a0, double* a_neighbour_up, double* a_neighbour_down, int n, int
m, int total, int myrank) {
        int next, prev;
        next = myrank + 1;
        prev = myrank - 1;
        if (myrank == 0) {
            prev = 0;
        }
        if (myrank == (total - 1)) {
            next = total - 1;
        }

        MPI_Sendrecv((void*)&a0[n * m - n], n, MPI_DOUBLE, next, 0,
            (void*)a_neighbour_down, n, MPI_DOUBLE, next, 0, MPI_COMM_WORLD,
MPI_STATUS_IGNORE);

        MPI_Sendrecv((void*)&a0[0], n, MPI_DOUBLE, prev, 0, (void*)a_neighbour_up, n,
            MPI_DOUBLE, prev, 0, MPI_COMM_WORLD, MPI_STATUS_IGNORE);
    }

    void solve(double* a1, const double* a0, const double* a_neighbour_up, const double*
a_neighbour_down, int n, int m, int myrank, int total) {
        for (int i = 0; i < m; i++) {
            for (int j = 0; j < n; j++) {
                if (i == (m - 1)) {
                    if (myrank != (total - 1)) {
                        if (j == 0) {
                            a1[i * n + j] = AT * HT *
                                ((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + 0) / (HX * HX) +
                                    (a_neighbour_down[j] - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY
* HY)) +
                                    a0[i * n + j];
                        } else {
                            if (j == (n - 1)) {
                                a1[i * n + j] = AT * HT *
                                    ((0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX * HX) +

```

```

(a_neighbour_down[j] - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY
* HY)) +

a0[i * n + j];
} else {
a1[i * n + j] = AT * HT *
((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) /
(HX * HX) +
(a_neighbour_down[j] - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) /
(HY * HY)) +
a0[i * n + j];
}
}
} else {
if (j == 0) {
a1[i * n + j] = AT * HT *
((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + 0) / (HX * HX) +
(0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY * HY)) +
a0[i * n + j];
} else {
if (j == (n - 1)) {
a1[i * n + j] = AT * HT *
((0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX * HX) +
(0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY * HY)) +
a0[i * n + j];
} else {
a1[i * n + j] = AT * HT *
((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX *
HX) +
(0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY * HY)) +
a0[i * n + j];
}
}
}
continue;
}

```

```

if (i == 0) {
    if (myrank != 0) {
        if (j == 0) {
            a1[i * n + j] = AT * HT *
                ((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + 0) / (HX * HX) +
                (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + a_neighbour_up[j]) / (HY *
HY)) + a0[i * n + j];
        } else {
            if (j == (n - 1)) {
                a1[i * n + j] = AT * HT *
                    ((0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX * HX) +
                    (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + a_neighbour_up[j]) / (HY
* HY)) + a0[i * n + j];
            } else {
                a1[i * n + j] = AT * HT *
                    ((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX *
HX) +
                    (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + a_neighbour_up[j]) / (HY
* HY)) +
                    a0[i * n + j];
            }
        }
    } else {
        if (j == 0) {
            a1[i * n + j] = AT * HT *
                ((0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX * HX) +
                (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + 0) / (HY * HY)) + a0[i * n +
j];
        } else {
            if (j == (n - 1)) {
                a1[i * n + j] = AT * HT *
                    ((0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX * HX) +
                    (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + 0) / (HY * HY)) + a0[i * n
+ j];
            } else {

```

```

        a1[i * n + j] = AT * HT *
            ((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX *
HX) +
            (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + 0) / (HY * HY)) + a0[i * n
+ j];
    }
}
}
continue;
}

if (j == 0) {
    a1[i * n + j] = AT * HT *
        ((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + 0) / (HX * HX) +
        (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY * HY)) +
a0[i * n + j];
    continue;
}

if (j == (n - 1)) {
    a1[i * n + j] = AT * HT *
        ((0 - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) / (HX * HX) +
        (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY * HY)) + a0[i
* n + j];
    continue;
}

a1[i * n + j] = AT * HT * ((a0[i * n + (j + 1)] - 2 * a0[i * n + j] + a0[i * n + (j - 1)]) /
(HX * HX)
    + (a0[(i + 1) * n + j] - 2 * a0[i * n + j] + a0[(i - 1) * n + j]) / (HY * HY)) + a0[i *
n + j];
}
}

if (myrank == 0) {
    for (int i = 0; i < n; i++) {
        a1[i] = (-1) * HY * SECOND_CONDITION_TOP_CONSTRAINT + a1[i];
    }
}

```

```

    }

    if ((total - 1) == myrank) {
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            a1[(m - 1) * n + j] = (-1) * HY * SECOND_CONDITION_BOTTOM_CONSTRAINT
+ a1[(m - 1) * n + j];
        }
    }
    for (int i = 0; i < m; i++) {
        a1[i * n] = (-1) * HX * SECOND_CONDITION_LEFT_CONSTRAINT + a1[i * n];
    }

    for (int i = 0; i < m; i++) {
        int pos = i * n + (n - 1);
        a1[pos] = (-1) * HX * SECOND_CONDITION_RIGHT_CONSTRAINT + a1[pos];
    }
    for (int i = 0; i < m; i++) {
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            if (myrank == 0 && i == 0 && FIRST_CONDITION_TOP_CONSTRAINT) {
                a1[i * n + j] = TOP_CONSTRAINT;
                continue;
            }
            if (myrank == (total - 1) && i == (m - 1) &&
FIRST_CONDITION_BOTTOM_CONSTRAINT) {
                a1[i * n + j] = BOTTOM_CONSTRAINT;
                continue;
            }
            if (j == 0 && FIRST_CONDITION_LEFT_CONSTRAINT) {
                a1[i * n + j] = LEFT_CONSTRAINT;
                continue;
            }
            if (j == (n - 1) && FIRST_CONDITION_RIGHT_CONSTRAINT) {
                a1[i * n + j] = RIGHT_CONSTRAINT;
                continue;
            }
        }
    }

```



```

    }
}
}

void make_gnu(double* M, FILE* fds1, int n, int m) {
    int i, j, k;
    for (i = 0, k = m - 1; i < m; i++, k--) {
        for (j = 0; j < n; j++)
            fprintf(fds1, " %d %d %3lf\n", j, k, M[i * n + j]);
        fprintf(fds1, "\n");
    }
    fprintf(fds1, "\n\n");
}

void copy(double* a, const double* b, int n, int m) {
    for (int i = 0; i < m; i++) {
        for (int j = 0; j < n; j++) {
            a[i * n + j] = b[i * n + j];
        }
    }
}

int main(int argc, char** argv) {printf("\n");
    int n, m, N, M, t, count_time;
    double *A1, *a0, *a1, *a_neighbour_up, *a_neighbour_down;
    int total, myrank;
    int intBuf[3];
    N = atoi(argv[1]);
    M = atoi(argv[2]);
    t = atoi(argv[3]);
    FILE *fds1, *fds2;
    fds1 = fopen("result.txt", "w");
    fds2 = fopen("file.gnu", "w");
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &total);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myrank);
    if (!myrank) {
        intBuf[0] = N;

```

```

    intBuf[1] = M / total; //высота полосы обработки
    intBuf[2] = t;
    A1 = (double*)malloc(sizeof(double)*N*M);
    init_matrix(A1, N, M);
    make_gnu(A1, fds1, atoi(argv[1]), atoi(argv[2]));
}

MPI_Bcast((void*)intBuf, 3, MPI_INT, 0, MPI_COMM_WORLD);
n = intBuf[0];
m = intBuf[1];
t = intBuf[2];

a0 = (double*)malloc(sizeof(double) * n * m);
a1 = (double*)malloc(sizeof(double) * n * m);
a_neighbour_up = (double*)malloc(sizeof(double) * n);
a_neighbour_down = (double*)malloc(sizeof(double) * n);
MPI_Scatter((void*)A1, n * m, MPI_DOUBLE, (void*)a0, n * m, MPI_DOUBLE, 0,
            MPI_COMM_WORLD); // send A1 in a0 from root
copy(a1, a0, n, m);
struct timeval tv1, tv2, dtv;
struct timezone tz;
gettimeofday(&tv1, &tz);
for (count_time = 0; count_time < t; count_time++) {
    send_line(a0, a_neighbour_up, a_neighbour_down, n, m, total, myrank);
    solve(a1, a0, a_neighbour_up, a_neighbour_down, n, m, myrank, total);
//    print_matrix(a1, n, m, myrank);
    MPI_Gather((void*)a1, n * m, MPI_DOUBLE, (void*)A1, n * m, MPI_DOUBLE, 0,
              MPI_COMM_WORLD);
//    if (myrank == 0) print_matrix(A1, n, m * total, 2);
    copy(a0, a1, n, m);
    if (!myrank) {
        make_gnu(A1, fds1, atoi(argv[1]), atoi(argv[2]));
    }
}
if (!myrank) {

```

```

//    print_matrix(A1, n, m * total, 0);
int max = 0;
int min = 0;
for (int i = 0; i < atoi(argv[2]); i++) {
    for (int j = 0; j < n; j++) {
        if (A1[i * n + j] > max) {
            max = (int) A1[i * n + j];
        }
        if (A1[i * n + j] < min) {
            min = (int) A1[i * n + j];
        }
    }
}
fprintf(fds2, "set dgrid3d\n");
fprintf(fds2, "set hidden3d\n");
fprintf(fds2, "set xrange[0:%d]\nset yrange[0:%d]\nset zrange[%d:%d]\n", atoi(argv[1])
+ 3, atoi(argv[2]) + 3, min - 1, max > 200 ? max + 1 : 200);
for (int i = 0; i < (int)(t/HT); i++) {
    fprintf(fds2, "%s", "plot 'result.txt' ");
    fprintf(fds2, "index %d using 1:2:3 with lines\n", i);
    fprintf(fds2, "pause(0.1)\n");
}
#ifdef GNUPLOT
    system("gnuplot file.gnu -persist");
#endif
}
gettimeofday(&tv2, &tz);
dtv.tv_sec = tv2.tv_sec - tv1.tv_sec;
dtv.tv_usec = tv2.tv_usec - tv1.tv_usec;

if (dtv.tv_usec < 0) {
    dtv.tv_sec--;
    dtv.tv_usec += 1000000;
} // КОСТЫЛЬ
printf("%d s %ld ms\n", (int)dtv.tv_sec, dtv.tv_usec / 1000);

```

```
MPI_Finalize();  
exit(0);  
}
```