ミーティング資料

藤井敦寛

2021年7月4日

1 進捗状況

1.1 脈波

Arduino に接続した脈波センサでピーク検出を行い,それに応じて画面を描画,SMART R で動作することを確認.次は TicWatch などで値が取れるように調整してみることと,Arduino での心拍数計測の精度を確認します.

1.2 水量推定

モデルを入れ物ごとに分けて確認中. 精度が良いものと悪いものがある. まだすべてを試していないが, コーヒー缶は誤差 30%近いが, シャンプー容器は誤差 10%程度など.

1.3 BentoChallenge

LSTM 実装中、繰り返し動作の扱いと被験者の扱いは?バッチ処理?

2 先週までのキープ案

- ペットボトルの口の部分でパッシブ音響 センシングし,入水量識別
- シャワーの水量を制御するために,頭皮 が濡れている状態だと錯覚させる手法
- 歯磨きの磨けてる場所推定
- 喉元を使った何か
- ぼーっとしている状態の検出と刺激
- 歯ぎしり検知
- 起立時の行動特徴からその後の行動推定
- 乗り物乗車時の加速度センサのキャリブレーション

- 足の筋電から歩幅推定
- 歯の裏トラックパッド

3 ボツ案

- 視線情報からのマイノリティ検出
- 運転中にキョロキョロする回数が少ない と警告
- 運動強度の可視化
- ジョギング時のペース管理
- マウスの掌握やキーボードの打鍵の強さ、 触れた回数などからコンディションなど の推定
- 椅子着座認識

- 心電と脈波の時間差から個人識別
- 筋電による状態認識
- 物理フリックキーボード
- プロジェクターのスクリーンをタッチパ ネル化
- 警報音の目的判別
- あおり運転に繋がるドライバーの行動変化
- ドライバーの疲労度(腕の下がり)
- ライダーの疲労度変化(風圧, 気温)
- グリップ内蔵型スイッチボックス
- ンドル圧での認証, ドアノブ圧認証)

- 次世代型給油停止システム(センサ型)
- 人の歩幅を使った何か…疲労度とか?
- センサーで眼を観察して動きなどから視 力低下限界警告
- 1km 以上追越車線を走行した場合のア ラートと, 車線変更可能位置の誘導など の運転支援
- 硬筆文字のデジタル化
- シャワーヘッドの動作で識別
- ドライヤーの動作で識別
- 次世代型エンジンスタートシステム(ハ コンセントに圧力センサを取り付けて, 撃 力(?)から誰が差し込んだかを推定