# Universidad nacional Autónoma de México

# Facultad de Ingeniería

# Microcomputadoras

# Tarea 3: Sumador de 2 números

Alumno: Alfonso Murrieta VillegasProfesor: Rubén Anaya García

Realizar un programa que realice la suma de dos números de 8 bits en formato decimal y entregue el resultado también en formato decimal, representar el resultado en dos registros.

### Propuestas de diseño y consideraciones

#### **Consideración 1:**

La entrada y salida debe ser en decimal por lo que:

1. Debe haber una conversión de datos con un flujo como el siguiente:



2. Al haber una conversión de sistema numérico debemos contemplar el mismo algoritmo (Más adelante en el pseudocódigo mencionaré a detalle este apartado)

#### Consideración 2:

- 1. La posición en el sistema de numeración determina el peso, es decir, en la primera posición del número guardado en el registro es la decena y el segundo número es la unidad, por lo que debe separar como dos variables para realizar por separado la conversión y tratamiento del dato
  - 1. Variable de entrada 1 = Decena
  - 2. Variable de entrada 2 = Unidad
- 2. Respecto a lo anterior debe considerarse a detenimiento el acarreo de cada número además de otros componentes del algoritmo

#### Consideración 3:

1. Recordemos que hay un algoritmo propuesto por el profesor además del ajuste que debemos considerar al realizar las debidas conversiones

#### Algoritmo Ajuste a decimal

State of C Bit Before DAA (Column 1)	Upper Half-Byte of ACCA (Bits [7:4]) (Column 2)	Initial Half-Carry H Bit from CCR (Column 3)	Lower Half-Byte of ACCA (Bits [3:0]) (Column 4)	Number Added to ACCA by DAA (Column 5)	State of C Bit After DAA (Column 6)
0	0-9	0	0-9	00	0
0	0-8	0	A-F	06	0
0	0-9	1	0-3	06	0
0	A-F	0	0-9	60	1
0	9-F	0	A-F	66	1
0	A-F	1	0-3	66	1
1	0-2	0	0-9	60	1
1	0-2	0	A-F	66	1
1	0-3	1	0-3	66	1

## Pseudocódigo

A continuación un ejemplo de como se haría en general un algoritmo en MIPS , cabe destacar que para nuestro microcontrolador debido a la arquitectura y a la disponibilidad de mnemónicos cambiará tanto la cantidad de líneas como el mismo código sin embargo la lógica sería relativamente similar

```
INICIO
    ;OBTENER VALORES => Hacerlo 2 veces para cada posición de ambos números de
entrada
   mov ah,01h
   int 21h ; Obtener el primer digito
    mov var1,al ;Guardarlo en la respectiva variable
   mov ah,01h
   int 21h
    sub al,30h
    add al, var1
    mov dl,al
; La suma sería una etiqueta propia para contemplar la complejidad de nuestro
problema
    add d1,30h
    ;Imprimir los valores
    mov ah,02h*
    int 21h
END
```

Como propuesta de la suma en nuestro microcontrolador , a continuación planteo una generalización de la respectiva subrutina ya en ensamblador

```
MOVF VARIABLE1,W
MOVWF POS_NUM
MOVF VARIABLE2,W
ADDWF POS_NUM
```

```
BTFSC STATUS,C
BSF BIT_C,0

BTFSC STATUS,DC
BSF BIT_DC,0

MOVF POS_NUM,W
MOVWF AUX1; Para el carry
```

### Código y explicación por segmentos

Para este apartado será explicado parte por parte el programa para hacer más legible el algoritmo y la lógica empleada:

### Variables y registros

A continuación el código encargado de instanciar todas las variables a ocupar durante el programa , lo más destacable es la posición o la ubicación de los registros encargados de la entrada y salida de datos

```
PROCESSOR 16f877
INCLUDE <p16f877.inc>
; VAR FOR DATA
IN_1 EQU H'20'
IN_2 EQU H'22'
POS_C EQU H'24'
POS_D EQU H'25'
;INPUT DATA
CAR_C EQU H'58'
CAR_D EQU H'59'
N1_SIZ EQU H'60'
N1_AUX EQU H'61'
N2_SIZ EQU H'62'
N2_AUX EQU H'63'
;OUTPUT DATA - AUX VARS
OUT_AUX EQU H'5E'
CONV EQU H'50'
COUNT_AUX EQU H'5F'
OUT_SIZ EQU H'64'
OUT_AUX_2 EQU H'65'
       ORG 0
       GOTO INICIO
       ORG 5
```

Al igual que cualquier programa, siempre tenemos un apartado "main" o "index" en este caso la subrutina INICIO es la encargada de empezar con la asignación y primeras manipulaciones de los datos ingresados en los registros previos:

```
INICIO
      CLRF
             POS_C
      CLRF POS_D
      CLRF CAR_C
      CLRF
             CAR_D
      MOVLW 0X04
      MOVWF COUNT_AUX
      MOVLW 0X01
      MOVWF OUT_AUX
      MOVF IN_1,W
      MOVWF CONV
      BCF
             STATUS, C
      CALL CHECK_P_D
      MOVLW 0X04
      MOVWF COUNT_AUX
      MOVLW 0X00
      MOVWF OUT_AUX
      MOVF IN_2,W
      MOVWF CONV
      BCF
            STATUS,C
      CALL CHECK_P_D
      GOTO
             ADD_P
```

NOTA: Al inicio hacemos una limpieza general para posteriormente realizar las llamadas de las 3 distintas subrutinas principales

#### Validación, posicionamiento y algoritmo

Para este apartado es donde a priori se hace la validación del tamaño, de los números ingresados a demás del apartado de conversión para posteriormente hacer el llamado de la subrutina de la suma

```
CHECK_P_D

RRF CONV
BCF STATUS,C
DECFSZ COUNT_AUX
GOTO CHECK_P_D

MAYOR

MOVLW 0X0A
SUBWF CONV,0
BTFSC STATUS,C
GOTO FIN

ASIG_1
```

```
MOVF CONV, W
       BTFSC
              OUT_AUX,0
               ASIG_2
       GOTO
       GOTO
               ASIG_AUX
ASIG_2
       MOVWF N1_SIZ
       MOVF
             IN_1,W
       GOTO
              CHECK_V_D
ASIG_AUX
       MOVWF N2_SIZ
       MOVF IN_2,W
       GOTO
              CHECK_V_D
CHECK_V_D
       MOVWF CONV
       SWAPF CONV,1
       MOVLW 0X04
       MOVWF COUNT_AUX
CHECK_V_D_2
       RRF
              CONV
              STATUS, C
       DECFSZ COUNT_AUX
       GOTO
              CHECK_V_D_2
MENOR
       MOVLW 0X0A
       SUBWF CONV, 0
       BTFSC STATUS, C
       GOTO
              FIN
ASIG_B
       MOVF CONV,W
       BTFSC OUT_AUX, 0
       GOTO
            ASIG_B1
       GOTO
               ASIG_B2
ASIG_B1
       MOVWF N1_AUX
       RETURN
ASIG_B2
       MOVWF
               N2_AUX
       RETURN
FIN
       MOVLW
               0XFF
               POS_C
       MOVWF
       MOVWF
              POS_D
       GOTO FIN
```

#### **SUMA**

Para este apartado realmente no hay mucha complejidad , la subrutina lo que realiza es meramente la suma de los datos previamente cargados, analizados y además convertidos.

De manera general lo único aquí destacables mencionar que se hace la llamada de la subrutina CHECK\_OUT debido a que debemos convertir el valor ahora en decimal además de contemplar las debidas consideraciones del profesor (Los ajuste respecto al decimal).

```
ADD_P

MOVF IN_1,W

MOVWF POS_D
```

```
MOVF IN_2,W
ADDWF POS_D
BTFSC STATUS,C
BSF CAR_C,0
BTFSC STATUS,DC
BSF CAR_D,0
MOVLW 0X04
MOVWF COUNT_AUX
MOVF POS_D,W
MOVWF CONV
BCF STATUS,C
CALL CHECK_OUT
GOTO CH_OUT_2
```

# Conversión a decimal , escritura en registros y revisión de cada estado o condición inicial del ajuste decimal

Para este apartado realmente hay muchísima complejidad debido a que debemos considerar todas las consideraciones del ajuste a decimal (Planteados al inicio de este trabajo), además de evidentemente realizar la conversión debida para posteriormente escribir los datos en los debidos registros

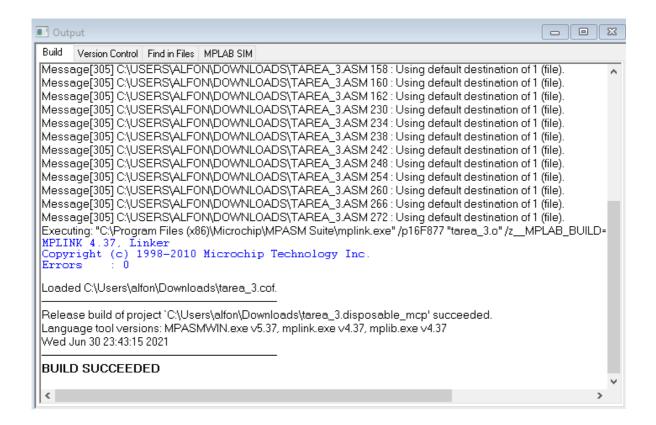
NOTA: Es importante destacar que la mayor parte de este apartado se hacen bastantes llamadas a los diferentes estados o condiciones del ajuste decimal.

```
CHECK_OUT
       RRF
              CONV
       BCF STATUS, C
       DECFSZ COUNT_AUX
       GOTO CHECK_OUT
ASIG_R
       MOVF CONV, W
       MOVWF OUT_SIZ
       MOVLW 0X04
       MOVWF COUNT_AUX
       MOVF
             POS_D,W
       MOVWF CONV
       BCF
              STATUS, C
       SWAPF CONV
CHECK_OUT2
       RRF
              CONV
       BCF
             STATUS, C
       DECFSZ COUNT_AUX
       GOTO CHECK_OUT2
ASIG_R2
       MOVF CONV, W
       MOVWF
              OUT_AUX_2
       RETURN
CH_OUT_2
       BTFSS CAR_C, 0
       GOTO CAR_C_0
       GOTO CAR_C_1
CAR_C_0
       MOVLW
              0X0A
```

```
SUBWF OUT_SIZ,W
       BTFSS STATUS, C
       GOTO STA_FIR
       GOTO STA_SEC
STA_FIR
       BTFSS CAR_D,0
       GOTO
            CAR_D_0
       GOTO
            CAR_D_1
CAR_D_0
       MOVLW 0X0A
       SUBWF OUT_AUX_2,W
       BTFSS STATUS, C
       GOTO STA_1
       GOTO STA_2
CAR_D_1
       GOTO
            STA_3
STA_SEC
       BTFSS CAR_D,0
       GOTO CAR_D2_0
       GOTO
            CAR_D2_1
CAR_D2_0
       MOVLW 0X0A
       SUBWF OUT_AUX_2,W
       BTFSS STATUS, C
            STA_4
       GOTO
       GOTO STA_5
CAR_D2_1
       GOTO STA_6
CAR_C_1
       MOVLW 0X03
       SUBWF OUT_SIZ,W
       BTFSS STATUS, C
       GOTO STA_AUX
       GOTO STA_9
STA_AUX
       MOVLW 0X0A
       SUBWF OUT_AUX_2,W
       BTFSS STATUS, C
       GOTO STA_7
       GOTO
              STA_8
```

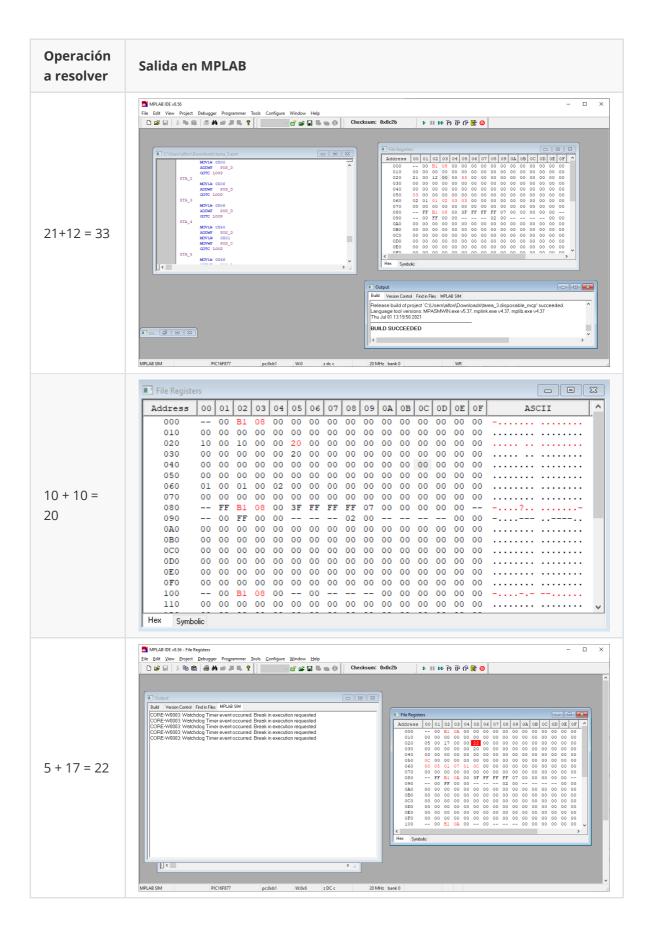
# Ejecución y prueba del código

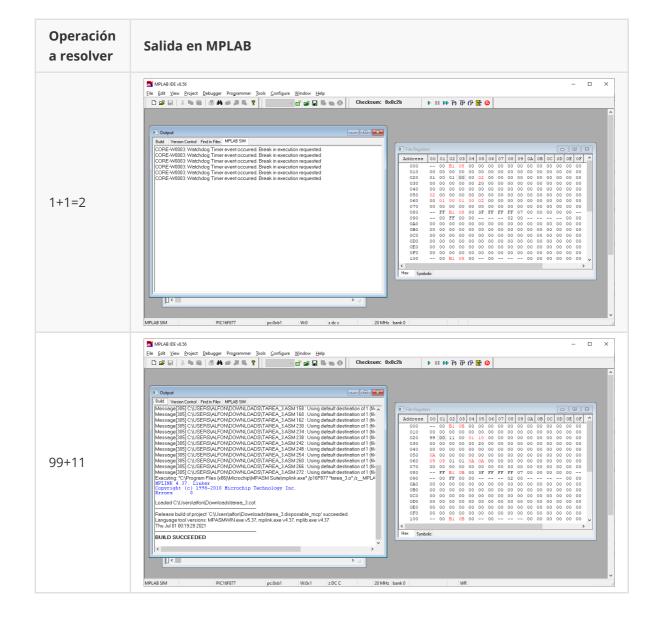
A continuación se muestra la compilación exitosa del código:



Una vez compilado y ensamblado nuestro código, a continuación una tabla con los resultados obtenidos tras varios ejemplos:

NOTA: La entrada del primer número se da en el registro 20 , la entrada 2 está en el registro 22 y la salida se dan en los registros 24 y 25





NOTA: En la última imagen se aprecia como en el registro 24 se tiene a la centena del número decimal

