Universidad Nacional Autónoma de México

Facultad de Ingeniería

Laboratorio de Microcomputadoras

Práctica 02: Programación en ensamblador direccionamiento indirecto

Profesor: Rubén Anaya García

Alumnos:

- Murrieta Villegas Alfonso
- Reza Chavarria, Sergio Gabriel
- Valdespino Mendieta Joaquín

Grupo: 4

Semestre: 2021-2

Práctica 02: Programación en ensamblador direccionamiento indirecto

Objetivo

Analizar la programación en lenguaje ensamblador. Realizar algoritmos en lenguaje ensamblador empleando direccionamiento indirecto.

Desarrollo

Actividad 1

Escribir, comentar y ejecutar la simulación del siguiente programa:

```
- - X
C:\...\Ejercicio1.asm
         PROCESSOR 16F877
         INCLUDE <pl6f877.inc>
                 ORG 0
                 GOTO INICIO
                 ORG 5
         INICIO: BCF
                         STATUS, RP1
                 BSF
                         STATUS, RPO
                 MOVLW
                 MOVWE
                         FSR
         LOOP -
                         OXSE
                 MOVLW
                 MOVWE
                         INDF
                 INCF
                 BTFSS
                         FSR, 6
                 COTO
                         LOOP
                 COTO
                 END
<
```

Código 1: Ejercicio 1

Descripción

A partir del direccionamiento indirecto se declara el apuntador estar en la dirección 0x20. El valor que se moverá a este registro será el valor de 0x5F. Al finalizar el guardado del valor 5F, el valor del FSR incrementará en 1. El proceso de asignar 5F se realizará de manera repetitiva hasta que el valor de FSR llegue al valor de 0x40. Esto se revisará con revisar el bit en la posición 6 del valor de FSR.

Ejecución

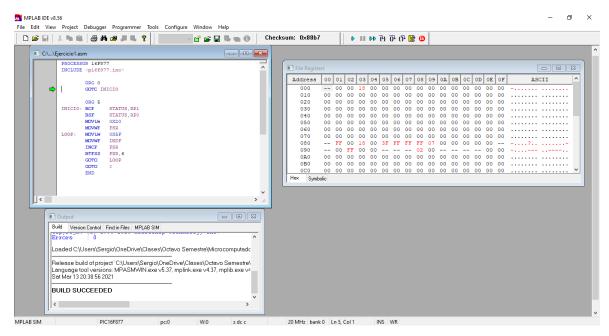


Imagen 1: Estado inicial de ejecución del programa

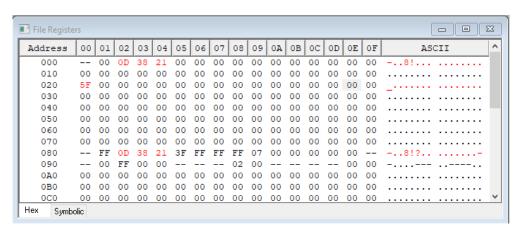


Imagen 2: Inicio de Asignación de 5F en 0x20

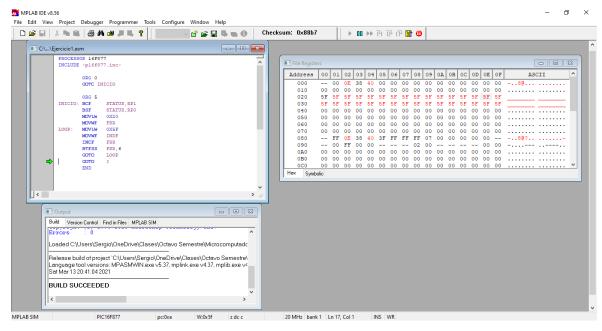


Imagen 3: Finalización y asignación de F5 de las direcciones 0X20 a 0x3F

Actividad 2

Elaborar un programa que encuentre el número menor, de un conjunto de datos ubicados entre las localidades de memoria 0x20 a 0X3F; mostrar el valor en la dirección 40H.

Ejemplo:						
Dirección	Dato]	Dirección	Dato	Dirección	Dato
20	FF	1	30	6B	40	01
21	FE	1	31	69		
22	FD	1	32	68		
23	FC	1	33	67		
24	FB	1	34	40		
25	FA		35	41		
26	89		36	42		
27	88		37	43		
28	87	1	38	44		
29	86]	39	45		
2A	85	1	3A	46		
2B	84		3B	47		
2C	83]	3C	48		
2D	82]	3D	49		
2E	81]	3E	90		
2F	80]	3F	01		

Imagen 4: Ejemplo de ejercicio 2

Descripción.

Para la comparación entre si un valor es menor que otro se realizará una resta. Cuando se realiza una resta se aplica el complemento a 1 y complemento a 2 para generar la

operación. Si el número al que se le aplica los complementos generarán un bit de acarreo significa que ese número es el menor, si no es así es el mayor.

Ejemplo:

• 9F-FE

$$9F = 1001 \ 1111; FE = 1111 \ 1110$$

Complemento a 1 de FE = 0000 0001; Complemento a 2 de FE = 0000 0010

$$9F - FE = 1001\ 1111 + 0000\ 0010 = 1010\ 0001$$

• FE-9F

$$9F = 1001 \ 1111; FE = 1111 \ 1110$$

Complemento a 1 de $9F = 0110\ 0000$; Complemento a 2 de $9F = 0110\ 0001$

$$FE - 9F = 1111\ 1110 + 0110\ 0001 = 1\ 0101\ 1111$$

Ya con esto contemplado se describirá el procedimiento para obtener el número menor.

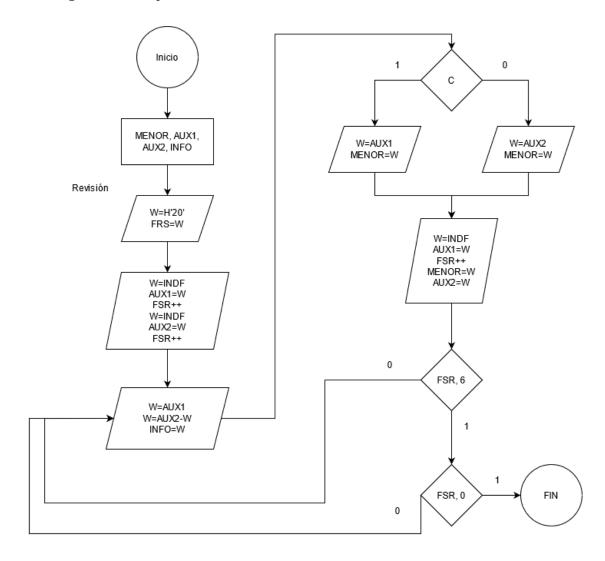
Se declararon 4 variables, MENOR que obtendrá el valor más pequeño durante el procedimiento, variables auxiliares para realizar las restas y la información del resultado de la resta.

Primero se cargarán los primeros 2 números del bloque de direcciones a las variables auxiliares. Esto se realizará a partir del incremento que tendrá FSR para cambiar de direcciones. Después de obtener los valores auxiliares, el aux1 se cargará al registro W. Una vez cargado el valor se realizará la operación AUX2-W. En el caso que W sea menor, este generará un bit de acarreo, por el contrario, si no genera aux2 será menor.

Dependiendo el resultado, el valor de la variable auxiliar será guardado en la dirección de la variable MENOR.

Una vez obtenido se cargará el siguiente valor apuntado por FSR a aux1 y el valor guardado en MENOR será cargado a aux2. Después de la carga se revisará si FSR llega a tener el valor de 0x40, esto revisando el bit 6, si no es así repetirá el procedimiento de la resta, si es así terminará el programa.

Diagrama de Flujo



Código y Ejecución

```
PROCESSOR 16f877
   INCLUDE <pl6f877.inc>
MENOR EQU H'40'
       EQU H'41'
AUX1
AUX2
       EQU H'42'
INFO
       EQU H'43'
        ORG 0
        GOTO INICIO
        ORG 5
INICIO: MOVLW
       MOVWF
REVISION:
        MOVE
                INDF.W; Carga el valor de FSR en W
        MOVWF AUX1; Carga el valor de w en aux1
        INCF
                 FSR;incrementa el apuntador FSR
        MOVE
                INDF, W; Carga el valor de FSR en W
        MOVWF AUX2; Carga el valor de w en aux2
        INCF FSR; incrementa el valor de FSR
RESTA:
                AUX1,W; Mueve el dato de aux1 a W
        SUBWE
                \texttt{AUX2}\,, \texttt{W}\text{;} Del valor de W le restas \texttt{AUX2}\,, lo pasa a W
        MOVWE
                INFC; Información de la resta
        BTFSS
                STATUS, 0; Si c==1 aux1 es menor, si c==0 aux2 es menor
                CASOAUX2; Si es menor aux2 ir a CASOAUX2
        COTO
        COTO
                CASOAUX1; Si es menor aux1 ir a CASOAUX1
CASOAUX1:
        MOVE
                AUX1,W; Carga el valor de aux1 a W
        MOVWF MENOR; Carga el valor de W a Menor
GOTO REVISION2; Dirigir a REVISION2
CASOAUX2:
        MOVE
                AUX2,W; Carga el valor de aux2 a W
        MOVWF MENOR; Carga el valor de W a Menor
        GOTO REVISION2; Dirigir a REVISION2
 REVISION2:
        MOVE
                 INDF,W; Carga el valor de FSR en W
         MOVWF
                 AUX1; Carga el valor Wl en aux1
         INCF
                 FSR; incrementa el FSR
         MOVE
                 MENOR, W; Carga el valor de Menor en E
AUX2; carga el valor de W en aux2
         MOVWF
                 FSR,6; Si llega a 0x40zz
         COTO
                 RESTA; si FSR,6==0
         COTO
                 FIN
 FIN:
         BTFSC FSR,0; Si llega a 0x41
         COTO
                 RESTA; si FSR, 0==1
         COTO
```

Código 2: Obtención de número menor entre direcciones 0x20 a 0x3F.

Se almacenaron números aleatorios en el rango de 0x20 a 0x39. El resultado del número menor se guardará en 0x40.

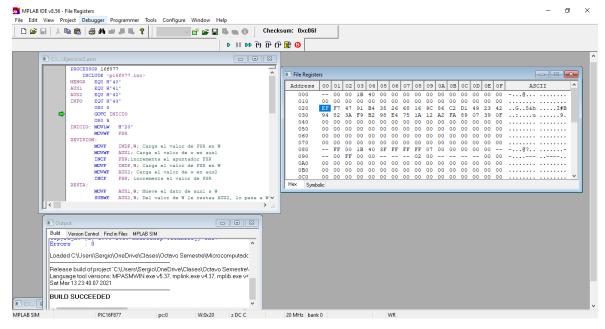


Imagen 5: Estado inicial de la ejecución

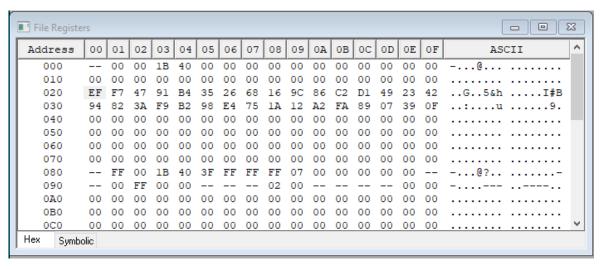


Imagen 6: Estado inicial de File Registers

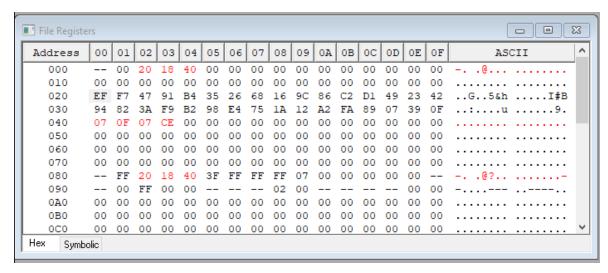


Imagen 7: Estado final de la ejecución, elemento menor =07

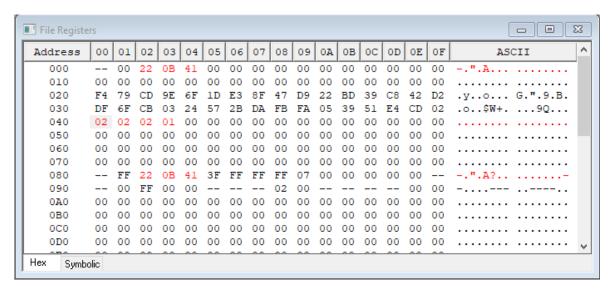


Ilustración 1: Último valor menor

Actividad 3

Desarrollar el algoritmo y el programa que ordene de manera ascendente un conjunto de datos ubicados en el banco 0 del registro 0X20 al 0X2F.

Ejemplo:

20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	2A	2B	2C	2D	2E	2F
0F	0E	0D	0C	0B	0A	09	08	07	06	05	04	03	02	01	FF

Solución:

20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	2A	2B	2C	2D	2E	2F
01	02	03	04	05	06	07	08	09	0A	0B	0C	0D	0E	0F	FF

Imagen 8: Ejemplo de ejercicio 3

Descripción

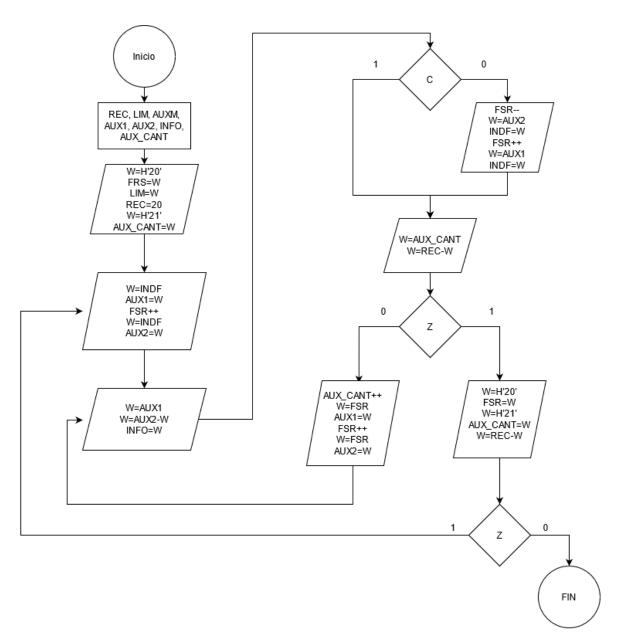
A partir del algoritmo de ordenamiento Bubble Sort, el número más grande se va recorriendo hasta el final de la lista y asi sucesivamente con todos los números, se desarrolló el algoritmo en lenguaje ensamblador.

Se inicializan los apuntadores y el límite de la lista. Se realiza una revisión inicial a los 2 primeros valores. Se realiza una resta entre estos, dependiendo el comportamiento del bit de carreo, si el valor del bit de acarreo es 0 se tiene que realizar un intercambio en las posiciones de los números, si el valor de acarreo es 1 continúa revisando.

Se revisa si el contador de la cantidad de valores checados es igual al límite de la lista, si es así se realizará un reseteo a los valores, tanto del FSR, el límite y el contador, por el contrario, se realizará una revisión al siguiente valor de la lista a apuntar y se realizará la comparación por medio de la resta.

En la sección de reseteo se revisará si el contador y el límite son iguales, si es así disminuye el límite, en caso contrario terminará el algoritmo.

Diagrama de Flujo



Código y Ejecución

```
PROCESSOR 16F877
#INCLUDE <P16F877.INC>
        EQU H'40'; Informe de limite
        EQU H'2F'; Limite de Rango
LIM
AUXM
        EQU H'40'
AUX1
        EQU H'41'
AUX2
        EQU H'42'
INFO
       EQU H'43'; Info resta
AUX_CANT EQU H'44'; Contador de iteraciones
        ORG 0
        COTO
                 INICIO
        ORG 5
INICIO: ;Inicialización de variables
        MOVLW H'20'
        MOVWE
                 FSR
        MOVLW
        MOVWF
        MOVLW
                 H'21'
        MOVWE
                 AUX_CANT
REVISION:
        MOVE
                 {\tt INDF,W; Carga\ el\ valor\ de\ FSR\ en\ W}
        MOVWF AUX1; Carga el valor de w en aux1
INCF FSR;incrementa el apuntador FSR
        MOVF INDF,W; Carga el valor de FSR en W
MOVWF AUX2; Carga el valor de w en aux2
RESTA:
        ;Revision de numero menor
        MOVE
                 AUX1,W; Mueve el dato de aux1 a W
        SUBWF
                 AUX2,W; Del valor de AUX2 le restas W, lo pasa a W
        MOVWE
                 INFO; Información de la resta
        BTFSS
                 STATUS,0; Si c==1 revisa, si c==0 intercambia
        COTO
                 INTERCAMBIO; Intercambia
        COTO
                 REVISION2; Sigue revisando
```

```
INTERCAMBIO:
       ;Intercambio entre valores
       DECE
             FSR
               AUX2,W
       MOVE
       MOVWE
              INDF ;Menor a la izquierda
       INCE
               FSR
       MOVE
              AUX1,W
       MOVWF INDF ; Mayor a la derecha
REVISION2:
       ;Revision si el contador y el limite son iguales
       MOVE
              AUX_CANT,W
       SUBWE
               REC, W
       BTFSC STATUS, Z; Si son iguales
       GOTO RESETEO; Reinicia el ciclo
              REV3; Sigue revisando
       COTO
REV3:
       INCF
              AUX CANT
       MOVE
               INDF,W; Carga el valor de FSR en W
       MOVWE
               AUX1; Carga el valor de w en aux1
       INCE
               FSR; incrementa el apuntador FSR
       MOVE
               INDF,W; Carga el valor de FSR en W
       MOVWE
              AUX2; Carga el valor de w en aux2
       COTO
               RESTA; Compara siguientes numeros
RESETEO:
       ; Reinicia el ciclo
       MOVLW
              H'20'
       MOVWE
              FSR
       MOVLW H'21'
       MOVWE
              AUX CANT
       SUBWF REC,W; Limite - aux_cant
       BTFSC STATUS, Z; Si es cero
       GOTC $ ;Termina orden
       DECF
               REC; Reduce limite
       GOTO REVISION; Revisar valores
       END
```

Código 3: Código del algoritmo de ordenamiento

Pruebas

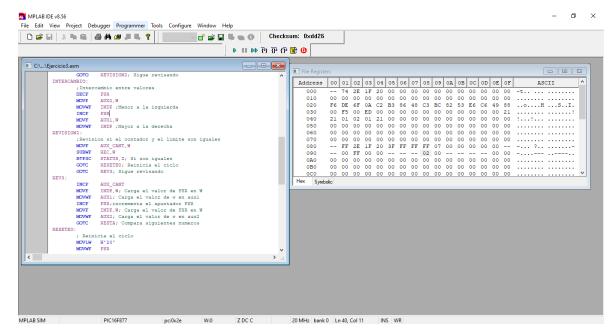


Imagen 9: Estado inicial del programa

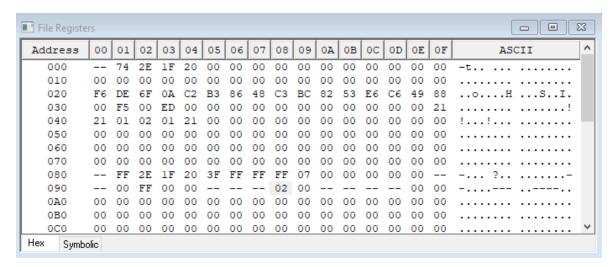


Imagen 10: Estado inicial FileRegister, prueba 1

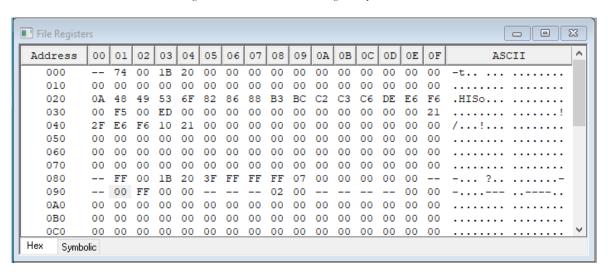


Imagen 11: Ordenamiento finalizado

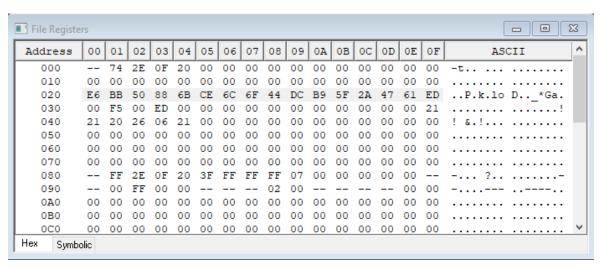


Imagen 12: Prueba 2

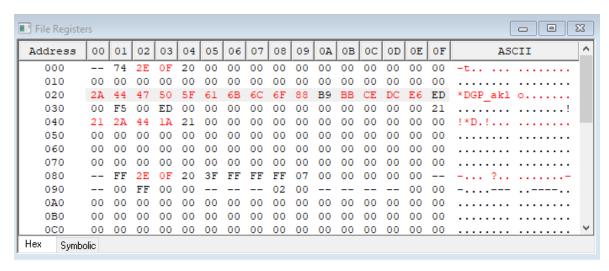


Imagen 13: Ordenamiento Finalizado

Conclusiones

Murrieta Villegas Alfonso

En la presente práctica abordamos uno de los conceptos ymodos de direccionamiento más relevantes dentro de nuestro microcprocesador que es el de "direccionamiento interno", sin duda, el conocer poco a poco cada uno de los direccionamientos y sobre todo el saber manejar por ejemplo FSR o INDF nos da la ventaja de crear y programar algoritmos y programas mucho más complejos y completos, como fue el caso de el ordenamiento de datos guardados en rtegistros mediante bubble sort o algoritmo de la burbuja

Reza Chavarria Sergio Gabriel

Se pudo comprender y manejar el concepto del direccionamiento interno y las ventajas que tiene este en diferentes implementaciones. El manejo de FSR y de INDF se deben de manejar con precaución, ya que un mala ejecución en el proceso, como la dirección a la que se tiene FSR.

Valdespino Mendieta Joaquin

En la presente practica se pudo observar, analizar e implementar mediante código el direccionamiento indirecto y las principales características que tiene respecto al manejo de

datos y memoria, dándonos la posibilidad de generar programas con un flujo de datos que nos permita implementar lógicas que con otros direccionamientos serían más extensos, también hay que tener en cuenta que hay que ser cuidadosos con el manejo de este tipo de instrucciones en este modo de direccionamiento como es el caso de FSR y INDF.