Trajectory (first 50) — record25_2Hz_duplo_camera_left trajectory start (0.560, 0.294, 0.210) m end (0.611, 0.163, 0.211) m floor proj (z=0.137 m) 0.28 0.26 0.24 0.22 🗵 0.20 0.18 0.16 0.14 0.30 0.28 0.26 0.52 0.54 0.56 0.58 0.60 0.24 0.22 0.20 0.18 $x_{[m]}$ 0.62 0.64 0.16 0.66