# 一、实验要求:

- DDL: 2021年3月30号 23:59
- 提交的内容:将3个assignment的代码和实验报告放到压缩包中,命名为"lab3-姓名-学号",并交到课程网站上[http://course.dds-sysu.tech/course/3/homework]
- 材料的Example的代码放置在 src 目录下。
- 1. 实验不限语言, C/C++/Rust都可以。
- 2. 实验不限平台, Windows、Linux和MacOS等都可以。
- 3. 实验不限CPU, ARM/Intel/Risc-V都可以。

# 二、实验内容:

## **Assignment 1**

1.1

复现Example 1,说说你是怎么做的并提供结果截图,也可以参考Ucore、Xv6等系统源码,实现自己的LBA方式的磁盘访问。

#### 1.2

在Example1中,我们使用了LBA28的方式来读取硬盘。此时,我们只要给出逻辑扇区号即可,但需要手动去读取I/O端口。然而,BIOS提供了实模式下读取硬盘的中断,其不需要关心具体的I/O端口,只需要给出逻辑扇区号对应的磁头(Heads)、扇区(Sectors)和柱面(Cylinder)即可,又被称为CHS模式。现在,同学们需要将LBA28读取硬盘的方式换成CHS读取,同时给出逻辑扇区号向CHS的转换公式。最后说说你是怎么做的并提供结果截图,可以参考《于渊:一个操作系统的实现2》P183-184。

## **Assignment 2**

复现Example 2,使用gdb或其他debug工具在进入保护模式的4个重要步骤上设置断点,并结合代码、寄存器的内容等来分析这4个步骤,最后附上结果截图。gdb的使用可以参考appendix的"debug with gdb and gemu"部份。

## **Assignment 3**

改造"Lab2-Assignment 4"为32位代码,即在保护模式后执行自定义的汇编程序。

# 三、实验过程:

先创建一个文件夹lab3. 把该实验用到的代码文件都放在lab3下。

#### 1.1复现Example 1。

先创建一个文件 bootloarder.asm, 然后将一下代码放入 bootloader.asm 中, 保存。

```
org 0x7e00
[bits 16]
mov ax, 0xb800
mov gs, ax
mov ah, 0x03 ;青色
```

```
mov ecx, bootloader_tag_end - bootloader_tag
xor ebx, ebx
mov esi, bootloader_tag
output_bootloader_tag:
    mov al, [esi]
    mov word[gs:bx], ax
    inc esi
    add ebx,2
    loop output_bootloader_tag
jmp $ ; 死循环

bootloader_tag db 'run bootloader'
bootloader_tag_end:
```

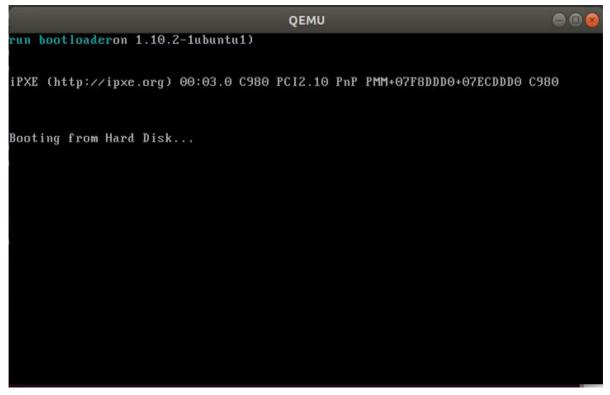
然后创建mbr.asm文件,在mbr.asm使用LBA模式读取硬盘,然后在MBR中加载bootloader到地址0x7e00。

- 1、设置起始的逻辑扇区号。逻辑扇区号的第0~15位存在寄存器ax,逻辑扇区号的16~17位存在寄存器cx。再将逻辑扇区的0~7位被写入0x1F3端口,8~15位被写入0x1F4端口,16~23位被写入0x1F5端口,最后4位被写入0x1F6端口的低4位。
- 2、将要读取的扇区数量写入0x1F2端口。
- 3、向0x1F7端口写入0x20,请求硬盘读。
- 4、等待其他读写操作完成。请求硬盘读的时候,可能硬盘在处理其他操作。因此需要等待其他读写操作 完成后才能开始本次读写操作。

```
org 0x7c00
[bits 16]
xor ax, ax ; eax = 0
; 初始化段寄存器, 段地址全部设为0
mov ds, ax
mov ss, ax
mov es, ax
mov fs, ax
mov gs, ax
; 初始化栈指针
mov sp, 0x7c00
                   ; 逻辑扇区号第0~15位
; 逻辑扇区号第16~31位
mov ax, 1
mov cx, 0
mov bx, 0x7e00 ; bootloader的加载地址
load_bootloader:
   call asm_read_hard_disk ; 读取硬盘
   inc ax
   cmp ax, 5
   jle load_bootloader
jmp 0x0000:0x7e00 ; 跳转到bootloader
jmp $ ; 死循环
asm_read_hard_disk:
; 从硬盘读取一个逻辑扇区
; 参数列表
; ax=逻辑扇区号0~15位
; cx=逻辑扇区号16~28位
```

```
; ds:bx=读取出的数据放入地址
 ; 返回值
 ; bx=bx+512
   mov dx, 0x1f3
    out dx, al ; LBA地址7~0
    inc dx ; 0x1f4
    mov al, ah
    out dx, al ; LBA地址15~8
    mov ax, cx
    inc dx ; 0x1f5
out dx, al ; LBA地址23~16
           ; 0x1f6
    inc dx
    mov al, ah
    and al, 0x0f
    or al, 0xe0 ; LBA地址27~24
    out dx, al
    mov dx, 0x1f2
    mov al, 1
    out dx, al ; 读取1个扇区
    mov dx, 0x1f7; 0x1f7
    mov al, 0x20 ;读命令
    out dx,al
    ; 等待处理其他操作
  .waits:
   in al, dx; dx = 0x1f7
    and al,0x88
   cmp a1,0x08
    jnz .waits
   ;读取512字节到地址ds:bx
   mov cx, 256 ; 每次读取一个字, 2个字节, 因此读取256次即可
    mov dx, 0x1f0
  .readw:
    in ax, dx
   mov [bx], ax
   add bx, 2
    loop .readw
    ret
 times 510 - ($ - $$) db 0
 db 0x55, 0xaa
```

```
azhi@azhi-VirtualBox: ~/lab3
文件(F) 编辑(E) 查看(V) 搜索(S) 终端(T) 帮助(H)
azhi@azhi-VirtualBox:~$ cd lab3
azhi@azhi-VirtualBox:~/lab3$ nasm -f bin bootloader.asm -o bootloader.bin
azhi@azhi-VirtualBox:~/lab3$ dd if=bootloader.bin of=hd.img bs=512 count=5 seek=
1 conv=notrunc
记录了0+1 的读入
记录了0+1 的写出
118 bytes copied, 0.00670981 s, 17.6 kB/s
azhi@azhi-VirtualBox:~/lab3$ nasm -f bin mbr.asm -o mbr.bin
azhi@azhi-VirtualBox:~/lab3$ dd if=mbr.bin of=hd.img bs=512 count=1 seek=0 conv=
notrunc
记录了1+0 的读》
记录了1+0 的写出
512 bytes copied, 0.0040952 s, 125 kB/s
azhi@azhi-VirtualBox:~/lab3$ qemu-system-i386 -hda hd.img -serial null -parallel
WARNING: Image format was not specified for 'hd.img' and probing guessed raw.
         Automatically detecting the format is dangerous for raw images, write o
perations on block 0 will be restricted.
         Specify the 'raw' format explicitly to remove the restrictions.
azhi@azhi-VirtualBox:~/lab3$
```



#### 1.2将LBA28读取硬盘的方式换成CHS读取,同时给出逻辑扇区号向CHS的转换公式。

以C、H、S分别表示当前硬盘的柱面号、磁头号、扇区号, CS、HS、SS分别表示起始柱面号、磁头号、扇区号, PS表示每磁道扇区数, PH表示每柱面总的磁道数。DIV是做整除运算, 即被除数除以除数所得商的整数部分, MOD运算则是取余数. 则有

```
C=LBA DIV (PH×PS) +CS
H= (LBA DIV PS) MOD PH+HS
S=LBA MOD PS+SS
```

在CHS模式下,用寄存器al存扇区数,ch存柱面,cl存扇区,dh存磁头。由上面的代码可以知道LBA为1,因此扇区号为2,柱面、磁头均为0. 驱动器为硬盘,因此dl为80h。

代码如下:

```
org 0x7c00
[bits 16]
xor ax, ax ; eax = 0
; 初始化段寄存器, 段地址全部设为0
mov ds, ax
mov ss, ax
mov es, ax
mov fs, ax
mov qs, ax
; 初始化栈指针
mov sp, 0x7c00
                   ;逻辑扇区号第0~15位
;逻辑扇区号第16~31位
mov ax, 1
mov cx, 0
                  ; bootloader的加载地址
mov bx, 0x7e00
load_bootloader:
   call asm_read_hard_disk ; 读取硬盘
   inc ax
   cmp ax, 5
   jle load_bootloader
jmp 0x0000:0x7e00 ; 跳转到bootloader
jmp $ ; 死循环
asm_read_hard_disk:
;参数列表
;入口参数: AH=02H
;AL=扇区数
;CH=柱面 CL=扇区
;DL=驱动器--软盘: 00H~7FH; 硬盘: 80H~0FFH
;ES: BX=缓冲区的地址
;出口参数:
;CF=0: 操作成功 , AH=00H, AL=传输的扇区数
;CF=1:操作失败,AH=状态码,参见功能号01H的说明
push ax
mov cx,0x0002
mov dx,0x0080
mov ax,0x0201
int 13h
;jc fail
pop ax
ret
jmp $ ; 死循环
times 510- ($ - $$) db 0
```

## 运行结果:

```
QEMU

run bootloaderon 1.10.2-1ubuntu1)

iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10 PnP PMM+07F8DDD0+07ECDDD0 C980

Booting from Hard Disk...
```

## **Assignment2**

复现代码的运行结果:

```
QEMU

Pun bootloaderon 1.10.2-1ubuntu1)
enter protect mode

iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10 PnP PMM+07F8DDD0+07ECDDD0 C980

Booting from Hard Disk...
```

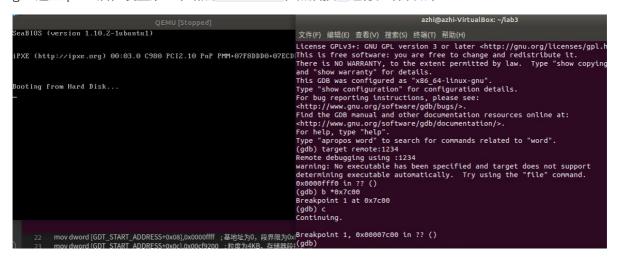
调试基本步骤:

- 1、qemu启动;
- 2、gdb启动;

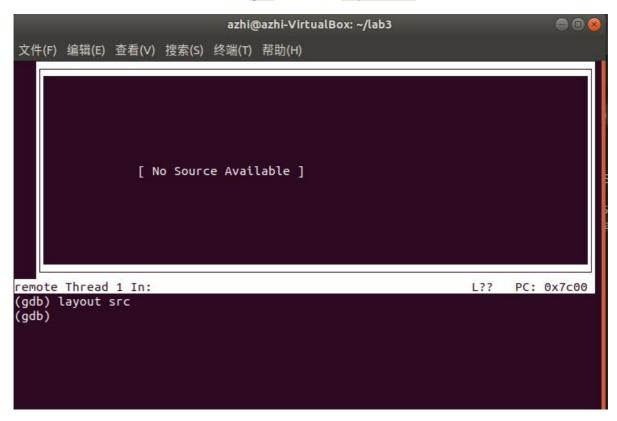
- 3、加载符号表;
- 4、根据符号表信息设置断点;
- 5、运行至断点处;
- 6、查看寄存器或特定地址的值。

#### 具体步骤:

gdb连上qemu后,设置第一个断点 b \*0x7c00 , 然后按 c 运行。结果如下:



然后试着打开可以显示源代码的窗口。在 gdb 中输入命令 layout src, 如下图



结果显示并没有加载符号表。那是因为还没有任何debug的信息显示源代码。

然后,加载MBR对应的符号表。输入命令

add-symbol-file mbr.symbol 0x7c00

再次输入 layout src 时有此显示信息。

```
azhi@azhi-VirtualBox: ~/lab3
文件(F) 编辑(E) 查看(V) 搜索(S) 终端(T) 帮助(H)
     -mbr.asm-
    10
           ;初始化栈指针
   11
           mov sp, 0x7c00
   12
                                   ;逻辑扇区号第0~15位
;逻辑扇区号第16~31位
           mov ax, 1
   13
   14
           mov cx, 0
           mov bx, 0x7e00
                                   ; bootloader的加载地址
   15
           load bootloader:
   16
   17
               call asm_read_hard_disk ; 读取硬盘
   18
               inc ax
    19
               cmp ax, 5
    20
               jle load bootloader
    21
           jmp 0x0000:0x7e00 ; 跳转到bootloader
   22
remote Thread 1 In:
                                                             L3
                                                                  PC: 0x7c00
                       0
              0x0
                       0
---Type <return> to continue, or q <return> to quit---
fs
              0x0
                       0
              0x0
gs
(gdb) fs cmd
Focus set to cmd window.
(gdb)
```

```
azhi@azhi-VirtualBox: ~/lab3
                                                                          文件(F) 编辑(E) 查看(V) 搜索(S) 终端(T) 帮助(H)
     -mbr.asm-
    10
           ;初始化栈指针
    11
    12
           mov sp, 0x7c00
                                    ;逻辑扇区号第0~15位
;逻辑扇区号第16~31位
    13
           mov ax, 1
    14
           mov cx, 0
                                    ; bootloader的加载地址
           mov bx, 0x7e00
    15
    16
           load_bootloader:
               call asm_read_hard_disk ; 读取硬盘
    17
    18
               inc ax
    19
               cmp ax, 5
    20
                jle load_bootloader
                                    ; 跳转到bootloader
    21
           jmp 0x0000:0x7e00
    22
remote Thread 1 In:
                                                                    PC: 0x7c00
                                                              L3
                       0
              0x0
(gdb) fs cmd
Focus set to cmd window.
(gdb) b *0x7e00
Breakpoint 2 at 0x7e00
(gdb) c
Continuing.
```

然后再次设断点在0x7e00处。结果continue时运行了很久,需要按ctr C让程序继续运行。

```
azhi@azhi-VirtualBox: ~/lab3
                                                                               文件(F) 编辑(E) 查看(V) 搜索(S) 终端(T) 帮助(H)
      -loader.asm-
  > 77
            jmp $ ; 死循环
    78
    79
            pgdt dw 0
                 dd GDT_START_ADDRESS
    80
    81
    82
            bootloader_tag db 'run bootloader'
    83
            bootloader_tag_end:
    84
    85
            protect_mode_tag db 'enter protect mode'
    86
            protect mode tag end:
    87
    88
    89
                                                                  L77
remote Thread 1 In: output_protect_mode_tag
                                                                         PC: 0x7ed6
Program received signal SIGINT, Interrupt.
0x00007ed6 in ?? ()
(gdb) add-symbol-file loader.symbol 0x7e00
add symbol table from file "loader.symbol" at
        .text_addr = 0x7e00
(y or n) y
Reading symbols from loader.symbol...done.
(gdb)
```

这时需要像前面一样加载loader的符号表。

ctr c继续进行。

然后用x/5xg 0x8800查看GDT的5个段描述符的内容。

```
azhi@azhi-VirtualBox: ~/lab3
文件(F) 编辑(E) 查看(V) 搜索(S) 终端(T) 帮助(H)
      -loader.asm
            imp $ : 死循环
    77
    78
            pgdt dw 0
    79
                 dd GDT_START_ADDRESS
    80
    81
    82
            bootloader_tag db 'run bootloader'
    83
            bootloader_tag_end:
    84
    85
            protect_mode_tag db 'enter protect mode'
            protect_mode_tag end:
    86
    87
    88
    89
remote Thread 1 In: output protect mode tag
                                                               L77
                                                                     PC: 0x7ed6
Program received signal SIGINT, Interrupt.
output_protect_mode_tag () at loader.asm:77
(gdb) x/5xg 0x8800
0x8800: 0x0000000000000000
                                0x00cf93000000ffff
0x8810: 0x0040970000000000
                                0x0040930b80007fff
0x8820: 0x00cf98000000ffff
(gdb)
```

结果如上图所示,这和代码的设置一致。至此调试完毕。

#### Assignment3

进入保护模式后,加载数据段选择子,然后用寄存器esi存字符地址,寄存器exb记载输出位置的偏移量。ah设置输出的前景和背景颜色。其他逻辑和lab2逻辑一致。将下面的代码替换 bootloader.asm 保护模式下的32位代码。

```
;以下进入保护模式
jmp dword CODE_SELECTOR:assi4

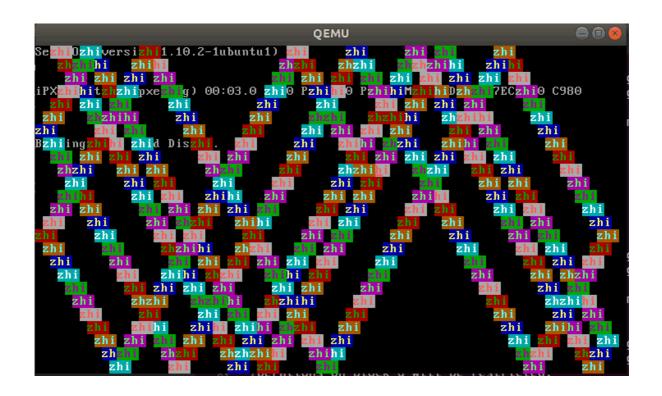
;16位的描述符选择子: 32位偏移
;清流水线并串行化处理器
[bits 32]
assi4:

mov eax, DATA_SELECTOR
mov ds, eax
mov es, eax
```

```
mov eax, STACK_SELECTOR
mov ss, eax
mov eax, VIDEO_SELECTOR
mov gs, eax
mov ah,3fh ;青色
mov esi,BootMessage
mov ebx,0
loop1:
   dec word[count] ; 递减计数变量
   jnz loop1
                             ; >0: 跳转;
   mov word[count],delay
   dec word[dcount] ; 递减计数变量
   jnz loop1
   mov word[count],delay
   mov word[dcount],ddelay
   ;以上是用一个二重循环实现时延50000*580个单位时间
                Entrance
                              ;进行一个周期的工作
   jmp
                                ;halt
   jmp
Entrance:
               BoundaryCheckx
   jmp
Set:
   mov esi,BootMessage
   xor ecx,ecx
   mov cl,byte[x]
   imul ecx,2
   add ebx,ecx
   sub ebx,4
   xor ecx,ecx
   mov cl,byte[y]
   imul ecx,80
   add ebx,ecx
   ;xor ecx,ecx
   ;mov ecx,[x]
DispStr:
 ; mov esi,BootMessage
  ; mov ax, BootMessage ;打印字符串
   mov al,[esi]
   mov word[gs:ebx],ax
   add ebx,2
   inc esi
   mov ecx,esi
   sub ecx,BootMessage
   cmp ecx,3
   jl DispStr
   ;jmp Updatexy
Updatexy:
   mov
             al, byte[x]
               al, byte[vx]
   add
   mov
                byte[x], al
            al, byte[y]
   mov
```

```
add
                  al, byte[vy]
   mov
                  byte[y], al
changeCol:
   mov
          dh, ah
          dh,1eh
   cmp
   jz
           col1
           dh,ah
   mov
   cmp
           dh,5ah
   jz
           co12
           dh,ah
   mov
   cmp
           dh,6bh
           co13
   jz
   mov
           dh, ah
           dh,25h
   cmp
           co14
   jz
   mov
           dh,ah
           dh,42h
   cmp
   jz
           co15
           dh,ah
   mov
           dh,3fh
   cmp
   jz
           co16
   mov
           dh, ah
           dh,7ch
   cmp
           co17
   jz
                   loop1
    ;jmp
                                       ;无限循环
BoundaryCheckx:
   mov
               al, byte[x]
   add
                  al, byte[vx] ;预测下一刻的x
                  al, byte[upper]
                                    ;如果x小于上边界
   cmp
                             ;更新vx
   jΊ
                 Changevx
   cmp
                  al, byte[lower] ;如果x大于下边界
                 Changevx
   jg
                                ;更新vx
BoundaryChecky:
   mov
               al, byte[y]
   add
                  al, byte[vy]
   cmp
                  al, byte[left]
                                  ;如果y小于左边界
   j1
                 Changevy
                                ;更新vy
   add
                  al, byte[Strlen];预测下一刻的yr=y+字符串长
                                   ;如果yr大于下边界
   cmp
                  al, byte[right]
                                ;更新vy
   jg
                 Changevy
   jmp
                  Set
                             ;如果不需要更新vx vy就继续打印流程
Changevx:
                  byte[vx]
   neg
                  BoundaryChecky
   jmp
Changevy:
   neg
                  byte[vy]
   jmp
                  Set
   col1:
       mov ah,3fh
```

```
jmp loop1
  co12:
    mov ah,7ch
     jmp loop1
  co13:
     mov ah,1eh
     jmp loop1
  co14:
    mov ah,5ah
     jmp loop1
  co15:
    mov ah,6bh
     jmp loop1
  co16:
     mov ah,25h
     jmp loop1
  co17:
   mov ah,42h
          loop1
     jmp
BootMessage db "zhi"
Strlen db 3
             equ 50
equ 500
dw delay
delay
ddelay
count
dcount
               dw
                      ddelay
             db
                     0
Χ
              db
                     0
У
              db
                     1
VX
              db
                      1
0
vy
               db
left
             db
db
upper
right
               db
                     79
lower
              db
                     24
boundary
             db 10
pgdt dw 0
   dd GDT_START_ADDRESS
times 512*5- ($ - $$) db 0
db 0x55, 0xaa
```



# 四、实验感想:

此次实验主要有以下收获:

- 1、学会了两种不同形式的读取硬盘的方法。一种是LBA模式,一种是CHS模式。了解了这两种对硬盘的读取模式后,会对物理地址和逻辑地址之间的关系有进一步的了解。
- 2、学会了调试。学会调试对以后的实验会有很大帮助。
- 3、了解和实现了从实模式到保护模式的转换,以及如何在保护模式下运行用汇编语言编写的程序。但自我感觉对保护模式的一些操作还不是特别熟悉。