

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение Высшего образования

«Московский государственный технический университет Имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ	Информатика, искусственный интеллект и системы управления (ИУ)
КАФЕДРА _	Информационная безопасность (ИУ8)

Техническое задание

на разработку системы восстановления работоспособности терминала самообслуживания (сторожевой таймер)

на 15 листах

Студент	ИУ8-74		А.Н. Александров
_	(Группа)	(Подпись, дата)	(И.О.Фамилия)
Руководитель курсовой работы			А.Г. Рафиков
		(Подпись, дата)	(И.О.Фамилия)

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

Заведующий кафедрой	ИУ-8
	(Индекс)
M.	А.Басараб
(I	И.О.Фамилия)
«» <u>сентяб</u>	ря 2022 г.

УТВЕРЖЛАЮ

ЗАДАНИЕ на выполнение курсовой работы

112	i bbinomicine k	урсовой работ) 1
по дисциплине	Аппаратные сред	ства вычислитель	ной техники
	Александров Але (Фамилия, им	ексей Николаевич	
Тема курсовой работы	Разработка системы	восстановления рабо	отоспособности
Направленность КР (учебы	ная, исследовательска	я, практическая, прог	изводственная, др.)
	учебн	ая	
Источник тематики (кафед	цра, предприятие, НИ	Р)кафедр	oa
График выполнения КР:	25% к <u>4</u> нед., 50% н	к <u>7</u> нед., 75% к <u>10</u> н	ед., 100% к <u>14</u> нед.
Оформление курсовой	работы:		
- Техническое задание.			
- Расчетно-пояснительн	ая записка на лист	ах формата А4.	
Перечень графического	(иллюстративного) м	иатериала (чертежи, п	лакаты, слайды и т.п.)
1. Схема электричес	кая структурная		
2. Схема электричес	кая принципиальн	ая	
Дата выдачи задания « »	<u>сентября 2022</u> г.		
Студент			А.Н. Александров
v ··		(Подпись, дата)	(И.О.Фамилия)
Руководитель курсовой ј	работы		А.Г. Рафиков
		(Подпись, дата)	(И.О.Фамилия)
Примечание: Задание оформ	шяется в двух экземпля	ярах: один выдается ст	уденту, второи хранится на

кафедре.

Содержание

1.Общие сведения	∠
1.1 Наименование разработки опытного образца (далее прототипа)	4
1.2. Наименование предприятий (объединений) разработчика и заказчика (пользователя) систем реквизиты	ин и их
1.3. Перечень документов, на основании которых создается система, кем и когда утвержде документы	
1.4. Плановые сроки начала и окончания работы по созданию системы	4
1.5. Порядок оформления и предъявления заказчику результатов работ по созданию системы (ее ч по изготовлению и наладке отдельных средств (технических, программных, информационных) и прогр технических (программно-методических) комплексов системы	аммно-
2. Назначение и цели создания системы	<i>6</i>
2.1 Назначение системы	6
2.2 Цели создания системы	6
3. Характеристика объекта автоматизации	
3.1. Краткие сведения об объекте автоматизации	7
3.2 Сведения об условиях эксплуатации объекта автоматизация и характеристиках окружающей сре	
4. Требования к системе	
4.1. Требования к системе в целом	9
4.1.1. Требования к структуре	
4.1.2. Требования к надежности	
4.1.3. Требования к безопасности	9
4.1.4. Требования к эксплуатации, техническому обслуживанию, ремонту и хранению компосистемы	
4.1.5. Требования к защите информации от несанкционированного доступа	9
4.1.6. Требования по сохранности информации при авариях	10
4.1.7. Требования к защите от влияния внешних воздействий	10
4.2. Требования к функциям, выполняемым системой	11
4.2.1. Требования к аппаратной части	11
4.2.2. Требования к программной части	11
4.2.3. Задачи системы	11
4.2.2. Временной регламент реализации каждой функции, задачи (или комплекса задач)	13
4.3. Требования к программному обеспечению	13
5. Перечень разрабатываемых документов	14
6. Порядок контроля и приемки системы	15
6.1. Виды, состав, объем и методы испытаний системы, ее составных частей	15
6.2. Общие требования к приемке работ по стадиям	15
7. Требования к составу и содержанию работ по подготовке объекта автоматизации к вводу системы в до 16	
7.1. Создание условий функционирования объекта автоматизации, при которых гаранти соответствие создаваемой системы требованиям, содержащимся в Т3	
7.2. Изменения, которые необходимо осуществить в объекте автоматизации	16

1.ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

1.1 Наименование разработки опытного образца (далее прототипа).

Полное наименование системы: система восстановления работоспособности терминала самообслуживания.

Краткое наименование системы: сторожевой таймер.

1.2. Наименование предприятий (объединений) разработчика и заказчика (пользователя) системы и их реквизиты

Разработчик: Александров А. Н.

Заказчик: кафедра ИУ8 «Информационная безопасность» МГТУ им. Н.Э. Баумана

1.3. Перечень документов, на основании которых создается система, кем и когда утверждены эти документы

Учебный план кафедры ИУ8.

1.4. Плановые сроки начала и окончания работы по созданию системы

Срок начала работы: 01.09.2022.

Срок окончания работы: 20.12.2021.

1.5. Порядок оформления и предъявления заказчику результатов работ по созданию системы (ее частей), по изготовлению и наладке отдельных средств (технических, программных, информационных) и программно-технических (программно-методических) комплексов системы

Предъявление всех результатов производится на защите курсовой работы.

2. НАЗНАЧЕНИЕ И ЦЕЛИ СОЗДАНИЯ СИСТЕМЫ

2.1 Назначение системы

Сторожевой таймер (англ. WatchDog Timer) — аппаратно реализованная схема контроля над зависанием системы. Представляет собой таймер, который периодически сбрасывается контролируемой системой. Если сброса не произошло в течение некоторого интервала времени, происходит принудительная перезагрузка системы.

2.2 Цели создания системы

Разработка механизма безопасности, который позволяет вернуть терминал самообслуживания и программное обеспечение, запущенное на нём, в рабочий режим случае сбоя для повышения её надёжности и безотказной работы.

3. ХАРАКТЕРИСТИКА ОБЪЕКТА АВТОМАТИЗАЦИИ

3.1. Краткие сведения об объекте автоматизации

Восьмиразрядный микроконтроллер PIC18F47K42. Технические характеристики:

- Оптимизированная компилятором С архитектура RISC.
- Рабочая скорость: до 64 МГц.
- Диапазон рабочих напряжений: от 2.3 В до 5.5 В.
- Диапазон рабочих температур: от -40°C до 85°C.
- 128 Кб флеш-памяти, 8 Кб SRAM

Микросхема FT260 контроллера интерфейса устройств класса USB HID. Микросхема может обеспечивать полноскоростную связь (12 Мбит/с) в соответствии со спецификацией USB 2.0 с широким диапазоном приложений, включая сенсорные экраны, компьютерную периферию и устройства Интернета вещей, а также служить интерфейсом USB микроконтроллеров, программируемых логических систем, средств промышленной автоматизации и USB-измерительных приборов. Поставляемые в компактных 28-выводных корпусах QFN, эти мосты USB поддерживают два человеко-машинных интерфейса (HID), преобразуя сигналы шин I2C и UART.

3.2 Сведения об условиях эксплуатации объекта автоматизация и характеристиках окружающей среды

Объект автоматизации функционирует на непостоянной основе в климатических условиях 4-й категории по ГОСТ 15150-69 (в помещениях (объемах) с искусственно регулируемыми климатическими условиями, например в закрытых отапливаемых и охлаждаемых и вентилируемых производственных и других, в том числе хорошо вентилируемых подземных помещениях (отсутствие воздействия прямого солнечного излучения, атмосферных осадков, ветра, песка и пыли наружного воздуха; отсутствие или

существенное уменьшение воздействия рассеянного солнечного излучения и конденсации влаги).

Характеристики окружающей среды:

- 1. температура окружающего воздуха в пределах 20 ± 15 °C;
- 2. относительная влажность окружающего воздуха в пределах 70 ± 15 %;
- 3. атмосферное давление в пределах 84-107 КПа.

4. ТРЕБОВАНИЯ К СИСТЕМЕ

4.1. Требования к системе в целом

4.1.1. Требования к структуре

Изделие состоит из:

- аппаратной части, в состав которой входит микроконтроллер PIC18F47K42, контроллер FT260, интерфейс USB, световой индикатор режима работы, кабель F-F типа для подключения устройства к материнской плате компьютера;
- необходимого программного обеспечения для взаимодействия с терминалом самообслуживания.

4.1.2. Требования к надежности

Устройство должно отвечать ГОСТ 25467-82 Изделия электронной техники.

4.1.3. Требования к безопасности

В конструкции устройства не должны использоваться легковоспламеняющиеся материалы и материалы, выделяющие опасные и вредные для здоровья людей вещества. Устройство должно отвечать следующим документам:

- о ГОСТ 12.2.007.0-75 Изделия электротехнические. Общие требования по безопасности.
- ГОСТ 12.1.004-91 Пожарная Безопасность. Общие требования.

4.1.4. Требования к эксплуатации, техническому обслуживанию, ремонту и хранению компонентов системы

Изделие требует периодического технического контроля.

4.1.5. Требования к защите информации от несанкционированного доступа

Данные о функционировании защищены от несанкционированного доступа.

4.1.6. Требования по сохранности информации при авариях

При авариях сохранность не гарантируется.

4.1.7. Требования к защите от влияния внешних воздействий

Обеспечивается работа в условиях температуры окружающего воздуха в пределах от 5°C до 15 °C, относительная влажность окружающего воздуха должна быть в пределах 70 ± 15 %.

4.2. Требования к функциям, выполняемым системой

4.2.1. Требования к аппаратной части

Устройство должно содержать:

- USB интерфейс;
- Компьютер, к которому подключен сторожевой таймер, и на котором запущено ПО.
- Простую подзарядку для таймера.
- Отдельный генератор тактовых импульсов.

4.2.2. Требования к программной части

Программное обеспечение системы должно обладать следующими свойствами:

- понятный пользовательский интерфейс;
- функциональная полнота;
- модульность построения и удобство эксплуатации;
- слежение за состоянием заданной программы, повторный запуск программы в случае сбоя;
- запись информации о событиях в файл журнала логирования;
- аппаратная независимость.

4.2.3. Задачи системы

Задача системы — восстанавливать работоспособность терминала самообслуживания и программного обеспечения, запущенного на нём, при зависаниях для обеспечения её надёжности и безотказной работы. В случае непредвиденной ошибки и зависания ОС и ПО, сторожевой таймер не получит сигнала сброса и выполнит принудительную перезагрузку системы или перезапуск приложения соответственно.

Для управления устройством пользователю предоставляется специальное программное обеспечение. Для обновления прошивки необходимо будет

установить программное обеспечение, предоставляемое разработчиком, а также скачать файл прошивки.

Разработанное устройство должно подключаться во внутренний USB порт в компьютерном отсеке терминала самообслуживания. WDT подключается через разъём для контактов «RESET» на материнской плате. Для прежнего функционирования кнопок перезагрузки родительской системы, подключаются в дублирующий разъём на устройстве. При подаче питания устройства индикатор режима работы должен сигнализировать 0 работоспособности сторожевого таймера.

В приложении поддерживается обнаружение подключенного устройства, обновление его прошивки, настройки времени сброса сторожевого таймера, включение автозагрузки приложения при входе в систему, журнал логирования, ручная перезагрузка системы в случае необходимости, добавление программ в список мониторинга.

На терминале самообслуживания постоянно запущено пользовательское приложение для клиентов. Приложение сторожевого таймера должно предоставлять возможность добавлять его в список мониторинга для отслеживания аварийных остановок и сбоев программы. Если при опрашивании клиентского приложения происходит обнаружение сбоя или оно не отвечает на запрос, происходит автоматический перезапуск этой программы.

В случае зависания операционной системы, сторожевой таймер получает информацию о неполадках в работе и может произвести аппаратную перезагрузку оборудования. В случае, если некоторое время сторожевой таймер не получает сигнала, он диагностирует сбои терминале и выполняет перезагрузку. Информацию о работе терминала сторожевой таймер передает в журнал логирования.

Технической задачей является создание эффективной системы восстановления работоспособности для терминалов самообслуживания и расширение арсенала сторожевых таймеров. При этом должно обеспечиваться

расширение функциональных возможностей, надёжности основной системы и её безотказной работы.

4.2.2. Временной регламент реализации каждой функции, задачи (или комплекса задач)

Если в течение времени, установленного в настройках приложения, на таймер от основной системы не поступает сигнал сброса, сторожевой таймер в течение 2-3 секунд посылает сигнал «RESET» и выполняет принудительную перезагрузку ОС. Время самой перезагрузки определяется самой родительской системой.

Если в списке мониторинга существуют отслеживаемые приложения, то в случае сбоя и отсутствия ответов от них, происходит перезапуск приложений в течение 3-5 секунд в зависимости от количества приложений в мониторинге.

4.3. Требования к программному обеспечению

Ввиду специфики области применения программное обеспечение будет разработано для операционных систем Windows.

5. ПЕРЕЧЕНЬ РАЗРАБАТЫВАЕМЫХ ДОКУМЕНТОВ

- Титульный лист (ГОСТ Р 6.30 97);
- Схема структурная (ГОСТ 2.701 84);
- Схема электрическая принципиальная и перечень элементов (ГОСТ 2.701 84);
- Схемы алгоритмов (ГОСТ 19.701 90);
- Текст программы (ГОСТ 19.401 78);
- Описание программы (ГОСТ 19.402);
- Расчетно-Пояснительная записка (ГОСТ 19.404);
- Сборочный чертеж печатной платы устройства и спецификация (ГОСТ 2.101 68, ГОСТ 2.102 68);
- Чертежи печатной платы;

6. ПОРЯДОК КОНТРОЛЯ И ПРИЕМКИ СИСТЕМЫ

6.1. Виды, состав, объем и методы испытаний системы, ее составных частей

По окончании работы проводится испытание выполнения заданных функций.

6.2. Общие требования к приемке работ по стадиям

Работы должны выполняться по установленному плану и сроку сдачи.

7. ТРЕБОВАНИЯ К СОСТАВУ И СОДЕРЖАНИЮ РАБОТ ПО ПОДГОТОВКЕ ОБЪЕКТА АВТОМАТИЗАЦИИ К ВВОДУ СИСТЕМЫ В ДЕЙСТВИЕ

7.1. Создание условий функционирования объекта автоматизации, при которых гарантируется соответствие создаваемой системы требованиям, содержащимся в ТЗ

На изделие не должно оказываться механическое воздействие, а также должно выполняться условие отсутствия вибрации. Устройство должно быть рассчитано на эксплуатацию в условиях умеренного климата.

7.2. Изменения, которые необходимо осуществить в объекте автоматизации

Изменения не требуются.