FORMULARIO FÍSICA CON LAS FÓRMULAS NECESARIAS PARA EL EXAMEN DE EVAU

0. Conceptos previos a 2º Bachillerato (aparte de vectores y derivación) 0.1 Cinemática

Lineal: MRUA $x=x_0+v_0t+\frac{1}{2}at^2$ $v=v_0+at$ $v^2-v_0^2=2as$ MRU es caso especial MRUA con a=0.

	Traslación	Rotación		SI	Relación	Circular: expresiones similares cambiando variables traslación por			
	S	θ	θ	rad	s=AR	rotación			
$\vec{v} = d \vec{r} / dt$	v	ω	$\omega = d\theta/dt$	rad/s	v- wix	$\vec{a} = \vec{a}_t + \vec{a}_n \qquad \vec{u}_t = \vec{v}/v \qquad \vec{a}_t = a \cdot \vec{u}_t$			
$\vec{a} = d \vec{v} / dt$	a	α	$\alpha = d\omega/dt$	rad/s ²	$a_T = \alpha R$	$a_n = \omega \cdot v = \omega^2 \cdot R = \frac{v}{R}$			

0.2 Dinámica

Momento lineal $\vec{p} = m \cdot \vec{v}$ 2^a Ley Newton $\frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{F}$ si F=0 $\vec{P} = cte$, $\vec{F} = m\vec{a}$ Ley Hooke: F=-kx

0.3 Trabajo, energía, potencia

Trabajo si F es cte, despl recta $W = \vec{F} \cdot \Delta \vec{x} = F \cdot \Delta x \cdot \cos \alpha$ (En 2º Bachillerato $W_{A \to B} = \int_{A}^{B} \vec{F} \, d\vec{l}$)

Energía cinética $E_c = \frac{1}{2} m v^2$ E potencial elástica $E_{pe} = \frac{1}{2} k x^2$ E_p gravitatoria E_{pg}=mgh (si g=cte)

Energía mecánica $E_m = E_c + E_p$ $W_{Fconserv} = -\Delta E_p$ Conservación Energía mecánica $\Delta E_m = W_{NoConservativo}$ ($\Delta E_m = 0$ si no hay fuerzas no conservativas) Teorema fuerzas vivas $W_{total} = \Delta E_c$; Potencia=Energía/tiempo

0.4. Movimiento oscilatorio

v	0.4. MOVIIIIENTO OSCIIATORO												
	$f = 1/T$ $\omega = 2\pi f$ k	$=m\omega^2$	x(t) = A c	os ($\omega t + \phi_0$	Muelle ver	rtical: m	$g = k \Delta l$					
	$v(t) = -A \omega sen(\omega t + \phi_0)$												
	$E_c = \frac{1}{2} k (A^2 - x^2) : E_p = \frac{1}{2} k$	x^2 ; $E_m = I$	$E_c + E_p = E_c$	c máx	$=E_{pm\acute{a}x}=$	$=\frac{1}{2}kA^2$ P	éndulo:	$T = 2\pi\sqrt{\frac{L}{\sigma}}$					

1. Movimiento ondulatorio

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} \quad v = \frac{\lambda}{T} = \lambda \cdot f = \frac{\omega}{k} \quad y(x,t) = A\cos(\omega t \pm kx + \phi_0)$$

$$\omega t \pm kx = 2\pi \left(\frac{t}{T} \pm \frac{x}{\lambda}\right) = \omega \left(t \pm \frac{x}{v}\right) = k(vt \pm x)$$

$$\Delta \varphi = \omega \Delta t \pm k \Delta x$$
Doppler:
$$f' = f \frac{v \pm v_{ob}}{v \pm v_{fo}}$$

$$\Delta \varphi = \omega \Delta t \pm k \Delta x$$
Para t \(\delta\) x fijo: \(\Delta\varphi = \mathbf{k} \Delta\x\) x y \(\Delta\varphi = \omega \Delta\x\)

Ondas estacionarias $|y(x,t)| = A\cos(\omega t - kx) - A\cos(\omega t + kx) = A_r sen(\omega t)$ donde $|A_r| = 2A sen kx$ Nodos $A_r=0 \rightarrow x_N=n\cdot \lambda/2$. Vientres $A_r=2A \rightarrow x_V=(2n-1)\cdot \lambda/4$. Expresiones límites fijos y/o abiertos

2. Sonido

$$I = \frac{E}{S \cdot t} = \frac{P}{S} [W/m^2] \qquad \boxed{I_1 = \frac{A_1^2}{A_2^2} = \frac{r_2^2}{r_1^2} \Rightarrow \frac{r_2}{r_1} = \frac{A_1}{A_2}} \qquad \boxed{\beta(dB) = 10 \log_{10}(\frac{I}{I_0})}$$

3. Gravitación

Principio de superposición: aplica a fuerzas, campos, energía potencial y potencial

Thicipio de superposición: aprica a fuerzas, campos, energia potenciar y potenciar
$$\vec{F} = -G \frac{Mm}{r^2} \vec{u_r}$$
 $\vec{E_g} = \vec{g} = \frac{\vec{F}}{m} = -G \frac{M}{r^2} \cdot \vec{u_r}$ $\vec{F} = m \, \vec{g}$ $E_p = -G \frac{Mm}{r}$ $V = -G \frac{M}{r}$

Leyes de Kepler: 1ª Ley de las Órbitas ; 2ª Ley de las áreas $|\vec{L}_o = \vec{r} \times \vec{p}|$ $\overline{2m}$

3ª Ley de los periodos. Para caso órbita circular, igualando fuerza centrípeta y gravitatoria: (En caso órbitas elípticas expresiones T y E_m son válidas cambiando R por el semieje mayor)

$$\frac{T^2}{R_O^3} = \frac{4\pi^2}{GM} \Rightarrow T^2 \propto R_O^3$$



Energías en órbita circular:
$$E_c = \frac{|E_p|}{2} = \frac{1}{2} G \frac{Mm}{R_o}$$

Energías y velocidades lanzamiento/escape/satelización: igualar E_m en ambas situaciones.

$$v_L = \sqrt{2G M (\frac{1}{R} - \frac{1}{R+h})}$$
 $v_e = \sqrt{2 G \frac{M}{R}}$ $v_s = \sqrt{2GM (\frac{1}{R} - \frac{1}{2R_O})}$

4. Campo eléctrico

$$\vec{F} = K \frac{Qq}{r^2} \vec{u}_r$$

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q^+} = K \frac{Q}{r^2} \cdot \vec{u}_r$$

$$\vec{F} = q \vec{E}$$

$$E_p(r) = K \frac{Qq}{r}$$

$$\vec{E} = K \frac{Qq}{r}$$

$$\vec{E} = Constante \Rightarrow \Delta V = E \cdot d$$

$$\Delta E_p = q \cdot \Delta V = q \cdot E \cdot d$$

$$W = -q \cdot \Delta V$$

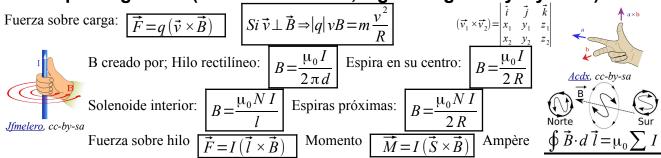
$$Gauss: \Phi_c = \Phi_s \vec{E} \cdot d \vec{S} = \frac{\Sigma Q}{\varepsilon_0}$$

$$Placa: E = \frac{\sigma}{2 \varepsilon_0}$$

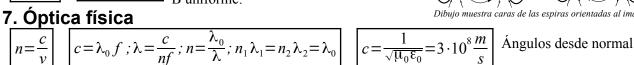
$$Entre placas: E = \frac{\sigma}{\varepsilon_0}$$

$$E = \frac{\lambda}{2 \pi r \varepsilon_0} \vec{u}_r$$

5. Campo magnético (además fórmulas, algún diagrama y ley Ohm)



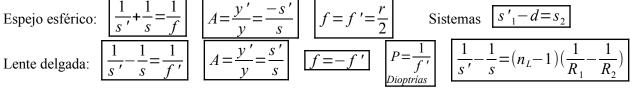
6. Inducción (se asume conocida ley de Ohm) $\Phi = \int \vec{B} \cdot d\vec{s}$ Si es plana y B uniforme: $\Phi = \vec{B} \cdot \vec{S} = B S \cos \alpha$



$$\frac{sen(\theta_1)n_1 = sen(\theta_2)n_2}{sen(\theta_2)} \frac{sen(\theta_1)}{sen(\theta_2)} = \frac{n_2}{n_1} = \frac{v_1}{v_2} = \frac{\lambda_1}{\lambda_2}$$

$$\frac{senl}{sen90^{\circ}} = \frac{n_2}{n_1} \rightarrow l = arcsen(\frac{n_2}{n_1})$$

8. Óptica geométrica (DIN 1335, trazados de rayos, visión y sistemas)



9. Física relativista

$$\begin{bmatrix} \beta = \frac{v}{c} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \beta^2}} = \frac{1}{\sqrt{1 - v^2/c^2}} \end{bmatrix} \underbrace{\Delta t' = \gamma \Delta t} \underbrace{\Delta x' = \frac{\Delta x}{\gamma}}$$
 "Masa relativista"
$$\boxed{m_{rel} = \gamma m_{reposo}}$$

$$E = \gamma mc^2 \underbrace{p = \gamma mv} \underbrace{E^2 = (mc^2)^2 + (pc)^2} \underbrace{E_{cinética} = E_{total} - E_{reposo} = (\gamma - 1)mc^2}$$

10. Física cuántica

11. Física nuclear (Z, A, tipos radiación α , β , γ ; cálculos mol N=n·N_A, n=m/M)