## Lista înlănţuită cu reprezentarea înlănţuirilor pe tablou

După cum am arătat în **Cursul 4**, există două modalități de a reprezenta înlănțuirile pentru o listă înlănțuită:

- folosind alocare dinamică (pointeri)
  - această modalitate de reprezentare a înlănţuirilor a fost discutată în Cursul
     4.
- folosind tablouri statice/dinamice
  - această modalitate de reprezentare a înlănţuirilor o vom discuta în continuare.

## 1. Lista simplu înlănțuită (LSI) - repezentarea înlănțuirilor pe tablou

Într-o astfel de reprezentare, atât elementele, cât şi legăturile se memorează folosind două tablouri. Presupunem ca Max este capacitatea maximă de memorare a tabloului. Locațiile se cosideră a fi numerotate de la 1 la Max.

- elementele (informațiile utile din nodurile listei) se memorează în tabloul e[1..Max] (indexarea poate fi 0..Max-1 la implementarea în C/C++)
- legăturile dintre nodurile listei se memorează în tabloul urm[1..Max] (indexarea poate fi 0..Max-1 la implementarea în C/C++)
  - $\mathbf{urm}[i]$ este indicele din tabloul $\mathbf{e}$ unde se memorează nodul care urmează în listă după nodul i
- echivalentul legăturii **NIL** (folosită în cazul reprezentării înlănţuirilor folosind alocare dinamică) este  $\mathbf{urm}[i]=0$ 
  - în cazul în care vectorii  $\mathbf{e}$  și  $\mathbf{urm}$  sunt indexați de la 0, echivalentul legăturii  $\mathbf{NIL}$  va fi  $\mathbf{urm}[i]$ =-1
- ullet valoarea unui element din vectorul **urm** este un indice între 1 și Max
- corespondența dintre implementarea listei înlănțuite prin adrese (ex. nod a cărui adresă de memorare este p) și prin "indici" (nod indicat prin indicele i) este dată în Tabela 1.
- capacitatea vectorilor *e* și *urm* poate fi mărită dinamic, dacă este necesar numărul de elemente din listă depășește numărul de locații alocat inițial (a se vedea **vectorul dinamic**).
  - după redimensionare şi copierea elementelor, e necesară reinițializarea listei înlănțuite a spațiului liber (folosind locațiile nou adăugate în vector)
  - în cazul redimensionării, considerând lista reprezentată simplu înlănțuit, operația adaugaInceput va avea complexitatea timp **amortizată**  $\theta(1)$ .

	Alocare dinamică	Înănțuiri pe tablou
nod din listă	p	i
informația utilă a unui nod	[p].e	$\mathrm{e}[i]$
legătura unui nod	$[p].\mathrm{urm}$	$\operatorname{urm}[i]$

Tabela 1: Corespondența dintre implementarea listei înlănțuite prin adrese și prin "indici"

- LSI va memora *prim* (indicele la care este memorat pimul nod al listei), eventual *ultim* 
  - lista este **vidă** dacă prim = 0 (sau -1, în cazul în care indexarea vectorilor începe de la 0).

#### Exemplu

Să considerăm lista l=(a, b, c, d, e, f) reprezentată simplu înlănțuit, cu înlănțuirile reprezentate folosind un tablou având capacitatea maximă (inițială) de 10 locații (Max = 10).

Reprezentarea este dată în Tabela 2.

Indice	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
e	С	-	е	a	-	b	-	-	d	f
urm	9	5	10	6	8	1	2	0	3	0

Tabela 2: prim=4

În cazul memorării elementelor listei şi a înlănţurilor pe tablou, avem nevoie de un mecanism pentru gestionarea spaţiului liber rămas în tablouri pentru memorarea altor elemente.

- ⇒ lista înlănțuită a spațiului liber, a cărui prim element îl numim **primLiber**
- pentru exemplul din Tabela 2, lista înlănțuită a spațiului liber poate fi  $\boxed{7} \rightarrow \boxed{2}$   $\rightarrow \boxed{5} \rightarrow \boxed{8}$ 
  - în cazul de mai sus primLiber=7, iar ultimul spațiu liber este 8.
  - semnificația elementelor din lista spațiului liber este următoarea: locațiile din tabloul e (în care sunt memorate elementele) având indicii 7, 8, 5 și 2 sunt **libere** (nu au memorate elemente ale listei)

În plus, trebuie furnizate 2 operații **rapide**  $(\theta(1))$  pentru alocarea și delocarea unui spațiu liber

• similar cu ceea ce oferă compilatoarele pentru alocarea/dealocarea pointerilor (new/delete în C++)

 operaţiile aloca/ dealoca pe care le folosim în Pseudocod, conform convenţiilor noastre

#### Cum se face alocarea?

- se şterge prima valoare din lista înlănţuită a spaţiului liber (**primLiber**)
  - complexitatea timp a operației e  $\theta(1)$

#### Cum se face dealocarea?

- se adaugă (în față) o valoare în lista înlănțuită a spațiului liber (înainte de **pri-mLiber**)
  - complexitatea timp a operației e  $\theta(1)$

Pe lângă cele două operații anterior menționate, vom avea nevoie de inițializarea spațiului liber din listă (la început, în constuctorul listei).

#### Cum se face inițializarea listei spațiului liber?

- toate locațiile (1..Max) trebuie adăugate în lista înlănțuită a spațiului liber și **primLiber** setat corespunzător
- de exemplu, se poate inițializa lista spațiului liber astfel:  $\boxed{1} \rightarrow \boxed{2} \rightarrow \boxed{3} \rightarrow \dots$   $\boxed{Max}$ 
  - ulterior, datorită dinamicității listei (adăugări, ştergeri) lista spațiului liber nu va mai conține locațiile în ordine
  - complexitatea timp a operației e  $\theta(Max)$  (operția va fi decrisă în Pseudocod, mai jos)
- se poate alege orice modalitatate de înlănțuire a locațiilor în lista spațiului liber (ex.  $Max \to Max$ -1  $\to \cdots \to 1$ , sau se pot înlănțui locațiile în ordine aleatoare)

#### 1.1. Exemplu LSI - reprezentarea înlănțuirilor pe tablou

Pentru reprezentarea LSI pe tablou, avem nevoie de următoarea structură

#### LSI

```
cp: Intreg //capacitatea de memorare a celor doi vectori
prim, primLiber: 0..cp //numere întregi, a căror valoare e în intervalul [0, cp]
e: TElement[] //vectorul de elemente
urm: Intreg[] //vectorul de legături - valorile sunt în intervalul [0, cp]
```

Vom începe prin a descrie operațiile de:

- alocare spațiu liber în listă
  - pentru similitudine cu alocarea dinamică, vom numi această operație alocă

- dealocare spaţiu (care a fost liber)
  - pentru similitudine cu alocarea dinamică, vom numi această operație dealocă
- inițializarea listei spațiului liber
  - operația o vom numi initSpatiuLiber

De menţionat că operaţiile **aloca**, **dealoca**, **initSpatiuLiber** NU vor fi în interfaţa containerelor implementate folosind o LSI cu înlănţuiri pe tablou, ci doar în partea de implementare.

• în clasa care implementează containerul, operațiile vor fi în secțiunea **private**, nu **public** 

```
Subalgoritm aloca(l,i) {furnizează un spațiu liber de indice i } {se şterge primul nod din lista spațiului liber} i \leftarrow l.primLiber l.primLiber \leftarrow l.urm[l.primLiber] SfSubalgoritm • Complexitate: \theta(1))
```

Trebuie menţiont faptul că spaţiul liber i rezultat în uma apelului  $\mathbf{aloca}(l,i)$  pote fi 0, caz în care lista nu mai are spaţiu liber, fiind necesară redimensionarea.

```
Subalgoritm dealoca(l, i)
   \{trece\ poziția\ i\ \hat{i}n\ lista\ spațiului\ liber\ \}
  {se adaugă i la începutul listei spațiului liber}
  1.urm[i] \leftarrow l.primLiber
  l.\mathtt{primLiber} \leftarrow i
SfSubalgoritm
 • Complexitate: \theta(1))
Subalgoritm initSpatiuLiber(l, cp)
  {creează o LSI de lungime cp - tote pozițiile din tablou sunt libere }
  Pentru i = 1, cp - 1 executa
     l.urm[i] \leftarrow i+1
  SfPentru
  l.urm[cp] \leftarrow 0
  l.\mathtt{primLiber} \leftarrow 1
SfSubalgoritm
 • Complexitate: \theta(cp))
```

Indice	1	2	3		<i>cp</i> -1	cp
e	-	-	-	-	-	-
urm	2	3	4		cp	0

Tabela 3: Operația de inițializare a spațiului liber (initSpatiuLiber). primLiber=1

Descriem, în continuare, constructorul listei, care inițializează lista cu lista vidă.

```
Subalgoritm creeaza(l,cp) { creeaz\Breve{a}\ lista\ vid\Breve{a}\ \} { se\ initializeaz\Breve{a}\ lista\ spatiului\ liber} } initSpatiuLiber(l,cp) | l.\prim\ \leftarrow\ 0 SfSubalgoritm
```

• Complexitate:  $\theta(cp)$ )

Vom descrie, în continuare, operația **adaugaInceput**. Similar cu cazul listei înlănțuite cu alocare dinamică, vom folosi o funcție auxiliară care creează un nod având o anumită informație utilă. Specificația funcției a fost descrisă în **Cursul 4**.

Crearea unui nod în lista simplu înlănţută cu înlănţuiri pe tablou (i este o poziție liberă, e este informația utilă care trebuie memorată) este ilustrată mai jos.

```
\begin{array}{c|c} \text{indice} & i \\ \text{element} & \mathbf{e} \\ \text{următor} & \mathbf{0} \end{array}
```

Tabela 4: Crearea unui nod în lista simplu înlănţută cu înlănţuiri pe tablou (i este o poziție liberă, e este informația utilă care trebuie memorată) este ilustrată mai jos

• Complexitate:  $\theta(1)$  amortizat, dacă se folosec vectori dinamici (redimensionare)

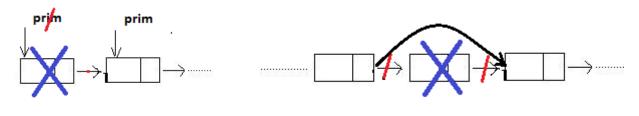
```
Subalgoritm adaugaInceput(l,e) { adaug\Breve{a} elementul\ e\ la\ \hat{n}nceputul\ listei\} nou\ \leftarrow\ creeazaNod(l,e) { adaug\Breve{a} m elementul\ e\ \hat{n}nainte\ de\ prim\} elementul\ e e elementul\ e
```

```
\begin{array}{c} l.\mathtt{prim} \leftarrow nou \\ \mathtt{SfSubalgoritm} \end{array}
```

• Complexitate:  $\theta(1)$  amortizat, dacă se folosec vectori dinamici (redimensionare)

Subalgoritmul pentru ștergerea unui element de pe o poziție p din listă (indicată prin indicele din tablou). Sunt 2 cazuri la ștergere:

- se şterge *prim* (Figura 1 (a));
- se şterge un nod p diferit de prim (Figura 1 (b)).



(a) Stergere prim.

(b)  $\S$ tergere nod p diferit de prim.

Figura 1

```
Subalgoritm sterge(l, p, e)
   \{se\ sterge\ nodul\ p,\ p\neq 0,\ e\ e\ valoarea\ stears\check{a}\}
   { e e elementul şters }
   e \leftarrow l.e[p]
   Daca p = l.prim atunci
      {se şterge prim}
      l.\texttt{prim} \leftarrow l.\texttt{urm}[p]
   altfel
      \{se\ parcurge\ p\hat{a}na\ la\ nodul\ p\}
      q \leftarrow l.\mathtt{prim}
      {sigur p este în listă, prin precondiție}
      CatTimp l.urm[q] \neq p executa
         q \leftarrow l.urm[q]
      SfCatTimp
      \{q \ este \ nodul \ care \ precede \ p \ \}
      \{se\ sterge\ nodul\ p\ \}
      l.urm[q] \leftarrow l.urm[p]
   SfDaca
   { adăugăm locația p în lista spațiului liber }
   dealoca(l, p)
SfSubalgoritm
```

- Complexitate: O(n), n fiind numrul de elemente din listă
  - cazul favorabil  $\theta(1)$  şterg la început/sfârşit
  - cazul defavorabil  $\theta(n)$  şterg penultimul element al listei

# 1.2. Exemplu implementare iterator pe un container reprezentat sub foma unei unei LSI cu înlănțuiri pe tablou

Presupunem că avem un **Container** oarecare (de ex. Colecție) reprezentat sub forma unei LSI cu înlănțuiri pe tablou, după cum urmează.

#### Container

```
cp: Intreg //capacitatea de memorare a celor doi vectori
prim, primLiber: 0..cp //numere întregi, a căror valoare e în intervalul [0, cp]
e: TElement[] //vectorul de elemente
urm: Intreg[] //vectorul de legături - valorile sunt în intervalul [0, cp]
```

În acest caz, iteratorul pe Container ar trebuie să conțină:

- o referință către container
- adresa unui nod din lista simplu înlănţuită folosită pentru reprezentarea containerului (curent)

#### IteratorContainer

```
c : Container //containerul pe care îl iterează curent: Intreg //poziția (indicele) nodului curent al LSI
```

Operațiile specifice ale iteratorului (creează, valid, element, următor) le vom descrie, mai jos, în Pseudocod. Toate operațiile au complexitate timp  $\theta(1)$ .

```
Subalgoritm creeaza(i, c)
  \{pre: c \text{ este un container}\}
   \{post:  se creează iteratorul i pe containerul c\}
           elementul curent al iteratorului referă primul element din c}
  {se setează containerul în iterator }
  i.c \leftarrow c
  {se setează elementul curent al iteratorului }
  i.\mathtt{curent} \leftarrow c.\mathtt{prim}
SfSubalgoritm
Functia valid(i)
  \{pre: i \text{ este un iterator}\}
  { post: se verifică dacă elementul curent este valid}
  {iteratorul este valid dacă elementul curent este diferit de 0 }
  valid \leftarrow i.\mathtt{curent} \neq 0
SfFunctia
Subalgoritm element(i, e)
  \{pre: i \text{ este un iterator, } i \text{ este valid}\}
  \{post: e \text{ este elementul indicat de curent}\}
  e \leftarrow l.e[i.curent]
SfSubalgoritm
Subalgoritm urmator(i)
```

```
\{pre: i \text{ este un iterator, } i \text{ este valid}\} \{post: \text{ se deplaseză referința curent a iteratorului}\} i.\text{curent} \leftarrow l.\text{urrm}[i.\text{curent}] \text{SfSubalgoritm}
```

În directorul asociat Cursului 6 găsiți implementarea parțială, în limbajul C++, a containerului Colecție (reprezentarea este sub forma unei LSI care memoreză toate elementele colecției, folosind reprezentarea înlănțuirilor pe vector STATIC).

**TEMĂ**. Scrieți în Pseudocod/implementați operațiile specifice pe LSI ordonată cu înlănțuirile repezentate pe tablou (LSIO) și deduceți complexitățile acestora.

## 2. Lista dublu înlănțuită (LDI) - reprezentarea înlănțuirilor pe tablou

Convenţiile de memorare sunt aceleaşi ca la LSI cu înlănţuiri pe tablou, doar se adaugă un treilea vector **prec** pentru a memora legăturile spre nodurile precedente din listă.

Să considerăm lista l=(a, b, c) reprezentată dublu înlănţuit, cu înlănţuirile reprezentate folosind un tablou având capacitatea maximă de 8 locaţii (Max = 10). Locaţiile se cosideră a fi numerotate de la 1 la Max.

Reprezentarea este dată în Tabela 3.

Indice	1	2	3	4	5	6	7	8
e	-	a	-	-	b	-	-	c
urm	3	5	4	6	8	7	0	0
prec		0			2			5

Tabela 5: prim=2, ultim=8, primLiber=1

#### Observații

• Reprezentarea listei va fi

LDI

```
cp: Intreg //capacitatea de memorare a celor doi vectori prim, ultim, primLiber: 0..cp //numere întregi, a căror valoare e în [0, cp] e: TElement[] //vectorul de elemente urm, prec: Intreg[] //vectorii de legături - valorile sunt în intervalul [0, cp]
```

- lista înlănţuită a spaţiului liber e suficient să fie simplu înlănţuită.
  - pentru exemplul din Tabela 3, lista înlănțuită a spațiului liber este  $\boxed{1} \rightarrow \boxed{3} \rightarrow \boxed{4} \rightarrow \boxed{6} \rightarrow \boxed{7}$
  - operaţiile aloca, dealoca, initSpatiuLiber sunt ca şi la LSI, fiind valabil tot ce s-a discutat în Secţiunea 1.
  - capacitatea vectorilor e, urm şi prec poate fi mărită dinamic, dacă este necesar - numărul de elemente din listă depăşeşte numărul de locații alocat inițial (a se vedea vectorul dinamic).

\* după dimensionare și copierea elementelor, e neceară reinițializarea listei înlănțuite a spațiului liber (folosind locațiile nou adăugate în vector)

Vom descrie, în continuare, operația **adaugaInainte**. Similar cu cazul listei simplu înlănțuite cu înlănțuiri pe tablou, vom folosi o funcție auxiliară care creează un nod având o anumită informație utilă. Specificația funcției a fost descrisă în **Cursul 4**.

Crearea unui nod în lista dublu înlănțută cu înlănțuiri pe tablou (i este o poziție liberă, e este informația utilă care trebuie memorată) este ilustrată mai jos.

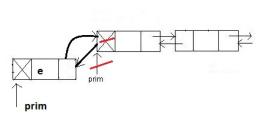
indice	i
element	е
următor	0
precedent	0

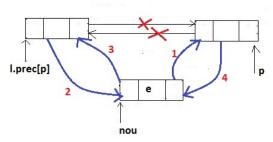
Tabela 6: Crearea unui nod în lista dublu înlănţuită cu înlănţuiri pe tablou (i este o poziție liberă, e este informația utilă care trebuie memorată) este iluistrată mai jos

• Complexitate:  $\theta(1)$  amortizat, dacă se folosec vectori dinamici (redimensionare)

Subalgoritmul pentru adăugarea unui element înaintea unui nod din listă (indicat prin indicele la care e memorat în tablou). Sunt două cazuri care trebuie tratate

- adăugare înainte de prim (dacă p = prim) (Figura 2(a))
- adăugare înainte de un nod p diferit de prim (Figura 2(b))





(a) Adăugare element la început.

(b) Adăugare element înaintea unui nod p diferit de prim.

Figura 2

```
Subalgoritm adaugaInainte(l, p, e)
  \{pre: l: LDI, p, p \neq 0 \text{ este poziția unui nod (indice) în } l, e: TElement\}
  \{post:  se adaugă e înaintea nodului p\}
  nou \leftarrow \texttt{creeazaNod}(l, e)
  {dacă se adaugă înaintea primului nod }
  Daca p = l.prim atunci
     {se adaugă înainte de prim}
     l.urm[nou] \leftarrow l.prim
     \{p \text{ este diferit de } 0, \text{ prin precondiție}\}
     l.prec[l.prim] \leftarrow nou
     {se actualizează prim}
     l.\texttt{prim} \leftarrow nou
  altfel
     \{se\ adaugă\ între\ pecendentul\ lui\ p\ şi\ p\}
     l.urm[nou] \leftarrow p
     l.urm[l.prec[p]] \leftarrow nou
     l.prec[nou] \leftarrow l.prec[p]
     l.\mathtt{prec}[p] \leftarrow nou
  SfDaca
SfSubalgoritm
```

• Complexitate:  $\theta(1)$ ) amortizat, dacă se folosec vectori dinamici (redimensionare)

#### Observație

• Implementarea iteratorului pe un container oarecare (de ex. Colecţie) reprezentat sub forma unei LDI cu înlănţuiri pe tablou este similar cu cel descris în Secţiunea 1.2. Spre deosebire de cazul LSI, iteratorul poate fi bidirecţional.

 $\mathbf{TEM\check{A}}$ . Scrieți în Pseudocod operațiile specifice pe LDI/LDIO (ordonată) cu înlănțuirile repezentate pe tablou și deduceți complexitățile acestora.