فصل هشتی: Interrupts



Why Interrupt?!

- با یک مثال نحوه عملکرد وقفه را توضیح میدهیم :
- فرض کنید تلفن قابلیت تولید صدا هنگام دریافت تماس را نداشت. در این صورت شما بایستی به منظور از دست ندادن تماس دریافتی، پشت سر هم گوشی تلفن را بردارید و چک نمایید که آیا تماسی دریافت کردهاید یا خیر! (Polling mode) اما اگر تلفن قابلیت تولید صدا یا هرگونه هشدار را به هنگام دریافت تماس دارا بود، شما میتوانستید به سایر کارهای خود رسیدگی نمایید و تنها زمانی که تماس دریافتی داشتید با آن رسیدگی نمایید.
- در واقع وقفه، یک عملیات نرمافزاری یا سختافزاری است که پردازنده را مجبور به توقف فعالیتش میکند تا یک کد مشخص به نام (ISR Isk در افزاری یا سختافزاری الجرا نماید. پس از اجرای ISR، پردازنده مجدد فعالیت قبلی خود را از سر می گیرد.

Preemptive scenario and Nonpreemptive scenario

Preemptive scenario

■ در این حالت اگر وقفهای رخ داده باشد و پردازنده در حال اجرای آن وقفه باشد که وقفه دیگری با اولویت بالاتر رخ دهد، پردازنده وقفه قبلی و قبلی را متوقف نموده و ابتدا وقفه با اولویت بالاتر را اجرا می کند. سپس عملیات مربوط به وقفه اولیه را به اتمام رسانده و در انتها به فعالیت عادی خود ادامه می دهد.

Non-Preemptive scenario

• در این حالت وقفه جدید نمی تواند عملیات وقفه قبل را متوقف نماید مگر اینکه خود وقفه، کنترل پردازنده را واگذار نماید. معمولا این سناریو در تایمرها استفاده می شود که چندین تایمر با وقفههای مشخص قصد انجام متناوب یکسری عملیات را دارند.

Interrupt numbers?

- در پردازندههای Cortex-M تا 256 گونه وقفه وجود دارد. هر وقفه دارای یک عدد اختصاصی است که بازه آن بین 15- تا 240 میباشد این اعداد معمولا ثابت و توسط شرکت سازنده ارائه میشود و در حالت کلی به دو دسته تقسیم میشوند :
 - 16 مورد اول که اعداد آنها نیز منفی میباشند وقفههای سیستمی میباشند که به آنها System exceptions نیز می گویند
- بقیه 240 مورد دیگر مربوط به وقفهای Peripheralها میباشند که به آنها non-system exceptions نیز می گویند. این دسته از وقفهها با عدد 0 شروع می شوند.
- توضیحات فوق استاندارد کلی وقفهها برای پردازندههای Cortex-M را بیان میکند ولی ممکن است در برخی چیپها، شرکت سازنده از اعداد متفاوتی استفاده کرده باشد که در دیتاشیت آن بیان شده است.

Interrupt Service Routines

همان برنامهای است که هنگام وقوع وقفه توسط سختافزار فراخوانی میشود. هر ISR ساختار پیشفرضی دارد که در فایل SysTick بیان شده است. برای مثال شکل زیر ساختار ISR مربوط SysTick را نشان میدهد.

```
void SysTick_Handler (void) {
   ...
}
```

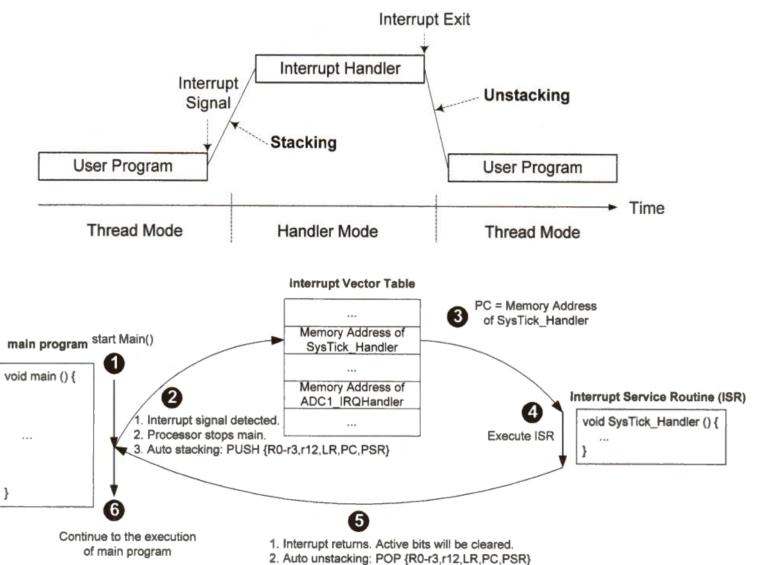
• وقفه Reset که از نوع Non-Maskable است تابع Rin را فراخوانی می کند.

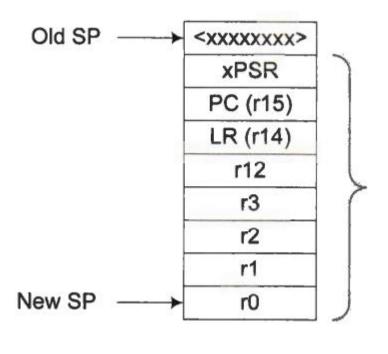
0x00000074 DMA1 Channel3 IRQHandler 0x00000070 DMA1 Channel2 IRQHandler void DMA1_Channel1_IRQHandler () { DMA1_Channel1_IRQHandler 0x0000006C EXTI4_IRQHandler 0x00000068 void EXTI1 Handler () { EXTI3 IRQHandler 0x00000064 EXTI2 IRQHandler 0x00000060 0x0000005C EXTI1 IRQHandler void EXTIO Handler () { EXTIO IRQHandler 0x00000058 RCC IRQHandler 0x00000054 FLASH IRQHandler 0x00000050 RTC WKUP IRQHandler 0x0000004C 0x00000048 TAMPER_STAMP_IRQHandler 0x00000044 PVD IRQHandler 0x00000040 WWDG IRQHandler void SysTick Handler () { 0x0000003C SysTick Handler PendSV Handler 0x00000038 0x00000034 Reserved 0x00000030 DebugMon_Handler void SVC_Handler () { 0x0000002C SVC_Handler 0x00000028 Reserved 0x00000024 Reserved System 0x00000020 Reserved Exceptions 0x0000001C Reserved 0x00000018 UsageFault Handler 0x00000014 BusFault Handler void Reset Handler () { 0x00000010 MemManage_Handler main(): 0x0000000C HardFault Handler 0x00000008 NMI Handler 0x00000004 Reset Handler Value to initialize the Program Counter (PC) 0x00000000 Top of Stack Value to initialize the Stack Pointer (SP) Interrupt Memory Memory Contents (32 bits) Address

Interrupt Vector Table

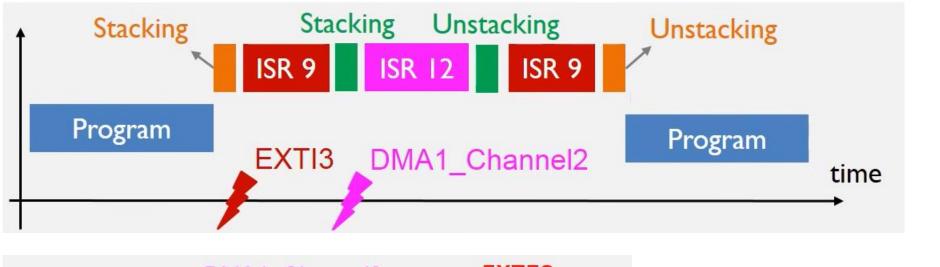
• توجه شود که در خانههای فوق، صرفا آدرس شروع تابع ISR متناظر با هر تابع نوشته شده است و به آدرسی اشاره می کند که قرار ISR متناظر با آن قرار دارد.

Interrupt Stacking and Unstacking





Nested Vectored Interrupt Controller



DMA1_Channel2			EXTI3		
Interrupt Number	12	11	10	9	8
Enable Register	1.	0	0	1	0
Active Register	8	0	0	0	0
Pending Register	8	0	0	0	0
Priority Register	3	4	7	5	3

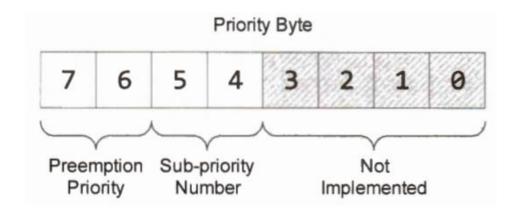
(NVIC)

xxxxxxx	
xPSR	
PC(r15)	
LR(r14)	
r12	
r3	
r2	
r1	
r0	
xPSR	-
PC(r15)	
LR(r14)	
r12	
r3	
r2	
r1	
r0	

 $SP \longrightarrow$

Interrupt Priority

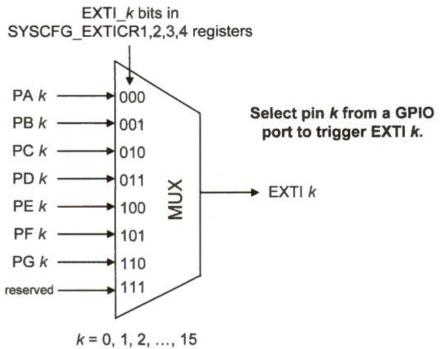
- با توجه به تعریف 256 وقفه نیاز به 8 بیت برای نمایش اولویت وقفه وجود دارد.
- باتوجه به تواناییهای پردازنده، تعداد وقفههای قابل تعریف برای آن مشخص میشود (برای مثال در STM32F10x این تعداد عدد 16 میباشد که برای نمایش به 4 بیت نیاز دارد.
 - قابلیت تقسیم وقفهها به دو دسته زیر نیز وجود دارد:
 - Preemption Priority
 - Sub-priority •

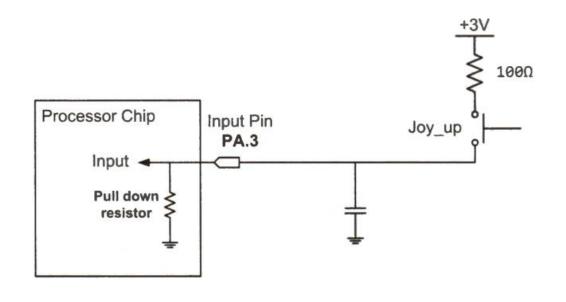


■ توصیه می شود وقفه ها در حالت Preemptive قرار دهید. چرا!؟

External Interrupts

- علاوه بر وقفههای داخلی، قابلیت تعریف وقفه به صورت خارجی نیز وجود دارد.
- در بسیاری از کاربردها، نیاز است تا پس از آماده شدن دیتای یک سنسور، سیگنالی از سمت آن صادر گردد تا پردازنده به وضعیت آن رسیدگی نماید. در این شرایط میتوان آن پایه را به یکی از پایههای میکرو و به صورت وقفه خارجی متصل نمود. در این حالت با تغییر وضعیت پایه، وقفهای برای پردازنده ارسال میگردد.





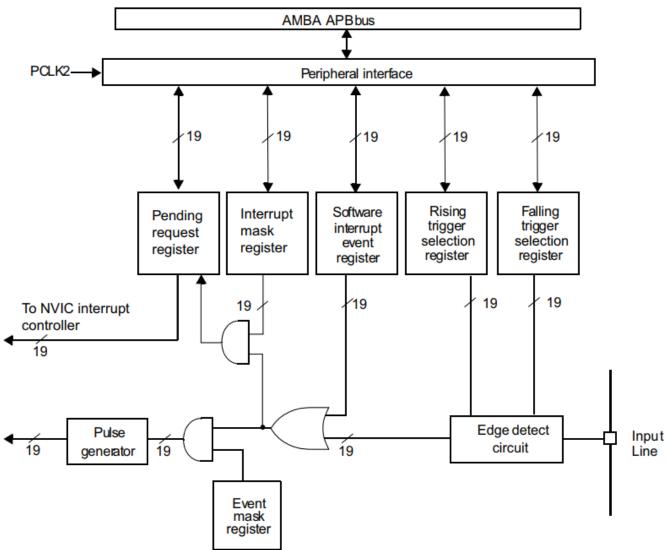
3	- fixed	- Reset	Reserved Reset	0x0000_0000
			Reset	
2	fixed			0x0000_0004
		NMI	Nonmaskable interrupt. The RCC Clock Security System (CSS) is linked to the NMI vector.	0x0000_0008
1	fixed	HardFault	All class of fault	0x0000_000C
- 0	settable	MemManage	Memory management	0x0000_0010
- 1	settable	BusFault	Prefetch fault, memory access fault	0x0000_0014
- 2	settable	UsageFault	Undefined instruction or illegal state	0x0000_0018
	-	-	Reserved	0x0000_001C- 0x0000_002B
- 3	settable	SVCall	System service call via SWI instruction	0x0000_002C
- 4	settable	Debug Monitor	Debug monitor	0x0000_0030
	-	-	Reserved	0x0000_0034
- 5	settable	PendSV	Pendable request for system service	0x0000_0038
- 6	settable	SysTick	Systick timer	0x0000_003C
0 7	settable	WWDG	Window watchdog interrupt	0x0000_0040
1 8	settable	PVD	PVD through EXTI Line detection interrupt	0x0000_0044
2 9	settable	TAMPER	Tamper interrupt	0x0000_0048
3 10	settable	RTC	RTC global interrupt	0x0000_004C
4 11	settable	FLASH	Flash global interrupt	0x0000_0050

63	70	settable	CAN2_TX	CAN2 TX interrupts	0x0000_013C
64	71	settable	CAN2_RX0	CAN2 RX0 interrupts	0x0000_0140
65	72	settable	CAN2_RX1	CAN2 RX1 interrupt	0x0000_0144
66	73	settable	CAN2_SCE	CAN2 SCE interrupt	0x0000_0148
67	74	settable	OTG_FS	USB On The Go FS global interrupt	0x0000_014C

STM32F10x NVIC

- 68 مدل وقفه را پشتیبانی می کند.
- دارای 4 بیت برای تعریف اولویت میباشد.

STMF10x External Interrupt Controller



■ تفاوت Event و Interrupt!؟