## Università degli studi di Modena e Reggio Emilia Dipartimento di Ingegneria

Corso di Laurea Magistrale in Ingegneria Informatica

# Adversarial Machine Learning per il Rilevamento di Botnet

Relatore:	Candidato:
Prof. Michele Colajanni	Alessandro Aleotti
Correlatore:	
Ing. Mirco Marchetti	

# **Indice**

1	Intr	oduzion	ne	2
	1.1	Citazio	oni	2
	1.2	Oggett	ti float	2
		1.2.1	Figure	2
		1.2.2	Tabelle	3
	1.3	Compi	ilazione	3
2	Stat	o dell'a	rte	4
3	Prog	getto		5
	3.1	Classit	ficatore Random Forest	5
		3.1.1	Dataset	6
		3.1.2	Features	8
		3.1.3	Output	9
	3.2	Classit	ficatore Neurale	10
		3.2.1	Input	11
		3.2.2	Architettura Classificatore Neurale	11
		3.2.3	Output	13
		3.2.4	Realizzazione Adversarial Learning	13
	3.3	Autoei	ncoder	15
		3.3.1	Dataset Autoencoder	16
		3.3.2	Architettura Autoencoder	16
	3.4	Genera	ative Adversarial Network	22
		3.4.1	Output	22

4	Imp	lementa	ızione	23
	4.1	Classif	ficatore Random Forest	23
		4.1.1	Input	24
		4.1.2	Composizione Interna	24
		4.1.3	Output	24
	4.2	Classif	ficatore Neurale	24
		4.2.1	Input	24
		4.2.2	Composizione Interna	24
		4.2.3	Output	24
	4.3	Realiz	zazione Adversarial Learning	24
		4.3.1	Input	24
		4.3.2	Composizione Interna	24
		4.3.3	Output	24
5	Risu	ıltati		25
6	Con	clusioni	i	26

# **Todo list**

indicare SVM e GNB solo nei risultati?	5
ampliare questa sezione e chiedere a Marchetti	9
indicare il capitolo coi risultati di Random Forest	9
aggiungere ed estendere la teoria MLP	l 1
come ampliare??????????	13
inserire tabella di esempio	16
ottenere i parametri di randomforest del miglior risultato	23
differenze pratiche tra RF, SVM, GNB	23

## Introduzione

In questo capitolo si propongono degli esempi per gli oggetti utilizzati più di frequente in latex: la Sezione 1.1 descrive come scrivere citazioni, la Sezione 1.2 propone degli esempi di oggetti float, la Sezione 1.3 descrive come compilare questo documento.

#### 1.1 Citazioni

Inserisco qualche citazione per mostrare la bibliografia. Per gli articoli accademici è quasi sempre possibile reperire i blocchi da inserire nel file bib da scholar, come ad esempio. Scholar in questo caso è una risorsa/sito online e per questo. Precediamo le citazione da uno spazio indivisibile tramite il carattere ~.

## 1.2 Oggetti float

Nella Sezione 1.2.1 si propone un esempio di figura float, mentre nella Sezione 1.2.2 si propone un esempio di tabella float.

## **1.2.1** Figure

La Figura 1.1 è un esempio di figura float.

# **EXAMPLE**

Figura 1.1: Esempio di figura float in latex.

#### 1.2.2 Tabelle

La Tabella 1.1 è un esempio di tabella.

allineamento centrale	allineamento a sinistra	allineamento a destra
centrale	sinistra	destra

**Tabella 1.1:** Esempio di tabella float in latex.

## 1.3 Compilazione

Di seguito il codice da utilizzare per generare il pdf:

- \$ pdflatex main.tex
- 2 \$ bibtex main.aux
- 3 \$ pdflatex main.tex
- 4 \$ pdflatex main.tex

## Stato dell'arte

In questo capitolo si propongono degli esempi per gli oggetti utilizzati più di frequente in latex: la Sezione 1.1 descrive come scrivere citazioni, la Sezione 1.2 propone degli esempi di oggetti float, la Sezione 1.3 descrive come compilare questo documento.

## **Progetto**

In questo capitolo si propone il progetto realizzato per raggiungere gli obiettivi preposti: si è partiti dalla realizzazione di un classificatore basato su *Random Forest* per poi passare ad una versione più elaborata, utilizzando un *Multilayer Perceptron*. Il passo successivo ha riguardato la creazione di una *Generative Adversarial Network* a partire da un *Autoencoder* in grado di rafforzare un classificatore generando domini sintetici

## 3.1 Classificatore Random Forest

La prima fase di questo studio è stata quella di implementare un classificatore in grado di separare efficacemente domini *DGA* da domini non malevoli basandosi unicamente sulle caratteristiche linguistiche dei domini: infatti, ad un esame preliminare, i domini *DGA* presentano caratteristiche ben differenti da semplici frasi o parole che solitamente compongono i domini reali.

Si è scelto di utilizzare Random Forest in quanto ritenuto il più adatto al caso in esame. L'algoritmo è stato inoltre messo a confronto con *Support Vector Machine* e *Naive-Bayes*.

All'interno del classificatore *Random Forest* [?], ogni albero dell'insieme è costruito a partire da un campione estratto con sostituzione dal *training set*. In aggiunta, al momento della divisione del nodo durante la costruzione di un albero, la divisione scelta non è più la migliore soluzione tra tutte le *features*. Al suo posto, la divisone che viene scelta è la migliore divisione all'interno di un *subset* casuale tra tutte le *features*. Come risultato di

indicare

SVM

e

GNB

solo

risul-

tati?

nei

questa casualità, il *bias* della foresta di solito aumenta leggermente (rispetto al *bias* di un singolo albero non casuale) ma, a causa della media, la sua varianza diminuisce, di solito compensando l'aumento di *bias*, quindi dando un modello generale migliore.

#### 3.1.1 Dataset

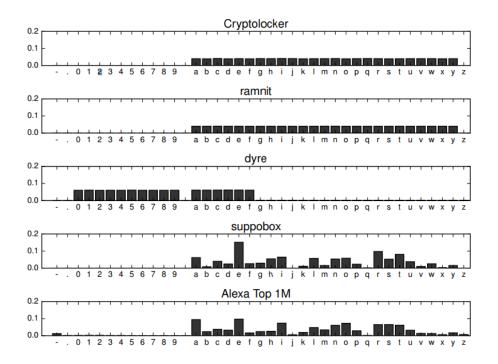
I dataset di training e testing sono stati ricavati due fonti differenti: per quel che riguarda i domini reali si è fatto riferimento alla classifica dei domini più visitati al mondo fornita da Alexa Internet Inc. [1], per un totale di 1 milione di siti realmente esistenti; mentre grazie al repository fornito da [2] è stato possibile ottenere un dataset esaustivo di esempi DGA da diverse famiglie di *malware* tra i quali ransomware come *cryptolocker* e *cryptowall*, trojans bancari come *hesperbot*, e information stealers come *ramnit*. Le tecniche DGA tradizionali variano in complessità da semplici approcci che estraggono caratteri casualmente a quelli che cercano di mimare la distribuzione di lettere o parole trovate nei domini reali. Il DGA di ramnit, ad esempio, crea nomi di dominio usando una combinazione di moltiplicazioni, divisioni e resti a partire da un seme randomico. Agli antpodi, suppobox crea domini concatenando due parole scelte in maniera pseudo-casuale da un piccolo dizionario Inglese. Di seguito vengono mostrati alcuni esempi <....> La maggior parte dei DGA opera a livello di singoli caratteri, mentre altre tipologie comuni come beebone hanno una struttura rigida, che produce domini come ns1.backdates13.biz e ns1.backdates0.biz. Il DGA symmi produce domini vagamente pronunciabili tra i quali "hakeshoubar.ddns.net" estraendo una vocale o una consonante casualmente per ogni indice pari e successivamente estraendo l'opposto all'indice successivo oltre che ad aggiungere un dominio di primo e secondo livello al termine della stringe come .ddns.net La distribuzione dei singoli caratteri (unigrammi) per 4 famiglie di DGA e Alexa sono mostrate di seguito. La distribuzione di cryptolocker e ramnit sono entrambe uniformi all'interno dello stesso range. Si tratta di una caratteristica attesa in quanto entrambi sono generati tramite una serie di moltiplicazioni, divisioni e resti basati su di un singolo seme. Suppobox, d'altro canto presenta caratteristiche interessanti in quanto genera unigrammi simili per distribuzione ad Alexa.

	ı
corebot	ep16g6gjwfixyhs8gfy.ddns.net
	ev5texifc43nebil3pk.ddns.net
	gf7bm4163fmjkje.ddns.net
cryptolocker	agryjvdaabkyt.ru
	pwitjnqgjfaqm.org
	dhhubfepcdgfv.co.uk
dircrypt	hedhryendqlss.com
	lgnggnlufbtyjpnvct.com
	tzrbdmhoumoy.com
kraken v2	fwulvdmdytm.com
	gybuisybe.cc
	gyinkvye.net
lockyv2	btlwubflhfllshn.info
	cpgcjsysfwuwa.click
	jlbroeji.biz
pykspa	gqjgflhop.net
	gqumcwaa.org
	jpivjh.net
qakbot	fgfifkyfut.info
	flzuzsaekkipatbtet.biz
	owpbsjekk.com
ramdo	kugmywaaiymaegiq.org
	ocywskaagmmqscoc.org
	uomywsaaqggiwouo.org
ramnit	byqdmekgd.com
	dpmdbwwcmpk.com
	gkkcoufektvhiqr.com
simda	gatyfusyfi.com
	lyvyxoryco.com
	puvyxilomo.com
	!

Tabella 3.1: Esempi di domini generati algoritmicamente da Malware

A partire da tale *dataset* combinato si è proceduto alla creazione di un classificatore binario che fosse in grado di distinguere domini reali da domini generati algoritmicamente. Il passo seguente stato creare una serie di *features* che fossero in grado di descrivere le caratteristiche linguistiche dei domini presi in esame.

Per raggiungere tale obiettivo si è fatto riferimento a ricerche già esistenti: [4] [5] [6] [7]. Di seguito viene illustrato l'insieme di tali *features*:



**Figura 3.1:** Distribuzione dei singoli caratteri in *cryptolocker, ramnit, dyre, suppobox* (dictionary-based DGA) ed il primo milione di domini piu visitati secondo Alexa [1]. *fonte:* [3]

#### 3.1.2 Features

• Rapporto tra caratteri significativi. Modella il rapporto dei caratteri della stringa p che formano una parola significativa all'interno del dizionario Inglese. Un valore basso indica la presenza di algoritmi automatici. In dettaglio, si divide p in n sottoparole significative  $w_i$  di almeno 3 caratteri:  $|wi| \geq 3$  cercando di lasciare fuori meno caratteri possibili:

$$R(d) = R(p) = \frac{max(\sum_{i=1}^{n} |wi|)}{|p|}$$

Se p= facebook,  $R(p)=\frac{(|{\rm face}|+|{\rm book}|)}{8}=1$  allora il dominio è composto completamente da parole significative, mentre p= pub03str,  $R(p)=\frac{|{\rm pub}|}{8}=0.375$ .

• Punteggio di normalità degli n-grammi: Questa classe di features modella la pronunciabilità di un nome di dominio rispetto la lingua Inglese. Più la combinazione di fonemi del dominio è presente all'interno del Dizionario Inglese più tale dominio è pronunciabile. Domini con un basso numero di tali combinazioni sono probabilmente generati algoritmicamente. Il calcolo avviene estraendo lo n-gramma di p di lunghezza

 $n \in \{1,2,3,4,5\}$  e contando il numero di occorrenze di tale n-gramma all'interno del Dizionario Inglese. Tali *features* sono quindi parametriche rispetto ad n:

$$S_n(d) = S_n(p) = \frac{\sum_{\text{n-gramma t in p}} count(t)}{|p| - n + 1}$$

dove count(t) sono le occorrenze dello n-gramma nel dizionario. Ad esempio  $S_2(facebook)=fa_{109}+ac_{343}+ce_{438}+eb_{29}+bo_{118}+oo_{114}+ok_{45}=170.8$ 

- Rapporto tra caratteri numerici Questa *feature* rappresenta il rapporto tra i caratteri numerici presenti all'interno del nome di dominio rispetto la lunghezza totale della parola. Molte famiglie di *malware* utilizzano *DGA* che generano domini tramite una distribuzione uniforme di caratteri alfabetici minuscoli e numeri, questo porta a domini generati algoritmicamente che presentano una maggior presenza di numeri al loro interno rispetto ai domini reali.
- Rapporto tra vocali e consonanti Questa *feature* modella il rapporto tra vocali e consonanti all'interno del nome di dominio.
- Lunghezza del nome di dominio Questa *feature* calcola la lunghezza del dominio. Molte famiglie di *malware* utilizzano *DGA* che generano domini di lunghezza costante, generalmente molto lunghi rispetto ai domini reali.

L'implementazione di tali *features* ha permesso di ottenere un *dataset* in grado di modellare le caratteristiche linguistiche dei nomi di dominio mostrati al capitolo 3.1.1. Da tale spunto è partita la fase iniziale di *testing* 

## **3.1.3** Output

L'obiettivo di tale classificatore è quello di riuscire a separare in maniera efficace i domini reali da quelli generati algoritmicamente. A tale proposito ???

Durante la fase di sperimentazione il classificatore si è rivelato efficace rispetto la maggior parte delle famiglie di *DGA*. Il caso particolare della famiglia *suppobox* [8] ha messo in particolare difficoltà il classificatore in quanto tale algoritmo genera domini in maniera pseudo-casuale, concatenando due parole a partire da un *subset* del dizionario inglese di 384

<mark>amplia</mark>re

que-

sta

sezione

> e . .

cnie-

parole. Tale caratteristica fa si che le *features* linguistiche estratte da questa famiglia di *mal-ware* siano molto simili a quelle presenti nei domini reali. In tabella 3.2 sono mostrati alcuni esempi di domini generati da Suppobox.

#### Suppobox

increaseinside.net
wouldinstead.net
rememberinstead.net
wouldexplain.net
rememberexplain.net
wouldbright.net
rememberbright.net
wouldinside.net
rememberinside.net

Tabella 3.2: Esempio di domini generati da Suppobox.

A partire da questo risultato si scelto di procedere con la progettazione di un classificatore neurale in grado di superare tale problematica.

#### 3.2 Classificatore Neurale

Questo classificatore neurale nasce con l'intento di superare le difficoltà incontrate dal precedente classificatore basato su *Random Forest*, utilizzando le caratteristiche delle reti neurali, in grado di estrarre *features* a partire dai dati grezzi. Si è scelto di partire dall'architettura di tipo *Multilayer Perceptron* con l'obiettivo di ottenere risultati migliori rispetto al caso mostrato nella sezione precedente.

I passi del progetto sono stati la codificazione dei domini in valori numerici, l'individuazione di una architettura ottimale per classificare i dati in esame ed un'ultima fase di *tuning* degli iperparametri della rete neurale.

#### **3.2.1** Input

A partire dal *dataset* creato per il precedente caso, si è deciso di convertire direttamente i nomi di dominio alfanumerici in vettori numerici, mappati secondo il dizionario di tutti i caratteri ammessi [9] (lettere minuscole a-z, numeri 0-9, tratto d'unione "-"). L'obiettivo è quello di fornire al classificatore neurale in questione una rappresentazione il più possibile aderente ai dati reali, senza l'ausilio di *features* ingegnerizzate a priori, lasciando così la libertà alla rete neurale di estrarre le caratteristiche più appropriate per la distinzione dei domini. Come scelta progettuale si è deciso di limitare la dimensione dei domini a 15 caratteri per ognuno, in modo da ottenere un *dataset* di dimensioni fissate e sopperire alle differenti lunghezze di ogni dominio tramite un semplice *padding* di zeri in testa ad ogni stringa codificata.

Assieme ai dati codificati è stato generato un vettore di *target* nel quale viene indicato da 0 o da 1 se il dominio in esame è di tipo reale o generato algoritmicamente. L'obiettivo quindi è di attuare un classificatore binario in grado di prevedere correttamente a quale categoria appartiene un dominio esaminato

#### 3.2.2 Architettura Classificatore Neurale

L'architettura scelta in prima fase è stata quella del Multilayer Perceptron (abbr. MLP), una tipologia di rete neurale feedforward tipicamente formata da almeno tre livelli di nodi. Ad esclusione del livello di input i livelli del MLP utilizzano funzioni di attivazione non lineari che permettono di eseguire distinzioni tra dati non linearmente separabili. Considerando una rete formata da m neuroni, se si considera d come numero di input, si avrà il seguente output

$$y_j = y\left(\sum_{i=0}^d w_{ji} x_i\right)$$

nel quale  $x_i$  sono gli input e  $w_{ii}$  sono i pesi di ogni input combinati con ogni output.

Nel caso in esame è stata utilizzata per i livelli interni la funzione di attivazione *Rectifier Linear Unit* (ReLU) [10] definita dalla funzione sottostante e mostrato in figura 3.2

aggiun gere

d

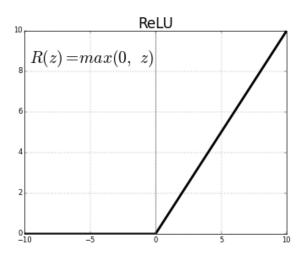
esten-

la

eoria

MLP



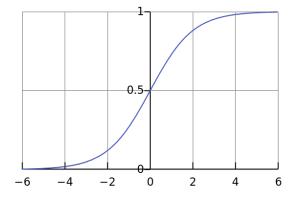


**Figura 3.2:** *fonte:* [11]

dove *x* rappresenta l'*input* del neurone. I vantaggi di tale funzione sono una migliorata *performance* rispetto ad altre funzioni similari come *tanh* e *sigmoid* per quel che riguarda la convergenza della discesa stocastica del gradiente.

Per quel che riguarda la funzione di attivazione del livello di *output* si è scelta la funzione *sigmoidea*, definita dalla formula

$$P(t) = \frac{1}{1 + e^{-t}}$$



**Figura 3.3:** *fonte:* [12]

La struttura finale del *MLP* in esame è stata raggiunta dopo una serie di test sperimentali in cui si sono messi a confronto tre modelli differenti di per numero di neuroni all'interno degli *hidden layer*:

- un modello ridotto composto da un layer di input con un numero di neuroni pari alla dimensione delle stringhe codificate, un layer intermedio di dimensione dimezzata rispetto al precedente ed il layer finale di uscita di dimensione 1 per attuare la classificazione binaria, oggetto di studio.
- un modello allargato composto da un layer di input con un numero di neuroni pari alla dimensione delle stringhe codificate, due layer intermedi di dimensioni moltiplicate di diversi ordini rispetto al layer iniziale ed un layer finale di dimensione 1.
- un modello intermedio composto da un layer di input con un numero di neuroni pari alla dimensione delle stringhe codificate, un layer intermedio di dimensione 128, un layer di dimensione minore a 64 ed un layer finale di dimensione 1. (Figura 3.4)

I tre modelli messi a confronto hanno mostrato risultati simili, tuttavia il modello intermedio si è dimostrato più performante, con un costo computazionale irrisorio rispetto al modello allargato, pertanto è stato scelto come riferimento per gli studi successivi.

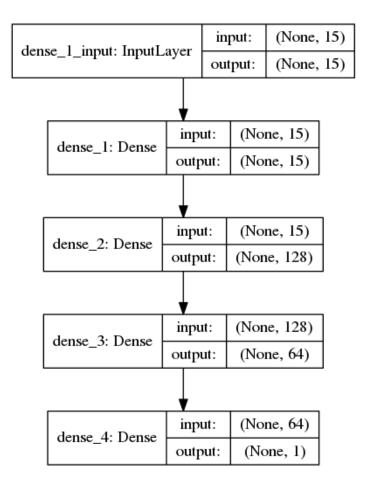
#### **3.2.3 Output**

L'intento della rete neurale proposta è quello di classificare autonomamente domini reali da domini generati algoritmicamente, con l'obiettivo di superare le fragilità del classificatore precedente (3.1) ed avere una linea di confronto affidabile per lo *step* di lavoro successivo: l'introduzione di un sistema di *adversarial learning* che possa rafforzare tale classificatore.

## 3.2.4 Realizzazione Adversarial Learning

Ricerche precedenti hanno dimostrato che molti modelli di machine learning, incluse le reti neurali, sono vulnerabili agli *adversarial examples* [13], [14]. In particolare la ricerca proposta in [14] introduce il metodo del *fast gradient sign* per scoprire *adversarial examples* 





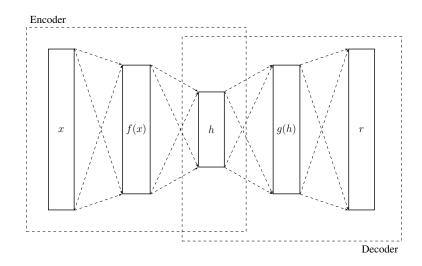
**Figura 3.4:** Grafico del modello intermedio. Escluso il layer di input iniziale, si notino gli *hidden layer* dense2 e dense3 di dimensioni rispettivamente 128 e 64

perturbando un campione noto x con una piccola quantità  $\Delta x = \in sign(\nabla_x J(\theta,x,y))$  dove  $\theta$  rappresenta i parametri del modello e J il costo necessario a classificare x come y. Separatamente [15] propone l'uso di *Generative Adversarial Network (abbr. GAN)* come framework in grado di generare campioni artificiali provenienti dalla stessa distribuzione del training set. Le GAN incorporano due modelli: un generatore ed un discriminatore i quali competono in una serie di turni antagonisti. All'interno del contesto del lavoro presentato in questo elaborato, il generatore impara a creare nuovi domini artificiali mentre il discriminatore impara a distinguere tali domini artificiali da quelli reali. L'intento di tale lavoro è usare la GAN per produrre domini artificiali realistici e di conseguenza incrementare la precisione del classificatore presentato nella sezione precedente attraverso l'adversarial training. I presupposti progettuali di questo elaborato sono ispirati alla ricerca presentata in [3].

### 3.3 Autoencoder

Il punto di partenza per il lavoro di progettazione di una GAN è stato l'implementazione di un Autoencoder funzionante. Un Autoencoder è un modello di rete neurale non supervisionata con lo scopo di riprodurre il proprio input passando attraverso una rappresentazione codificata, generalmente a dimensione inferiore [16] [17]. Si supponga di avere un set di training  $\left\{x^{(1)},x^{(2)},x^{(3)},\ldots\right\}$  dove  $x^{(i)}\in\mathbb{R}^n$ . L'obiettivo di un autoencoder generico è  $y^{(i)}=x^{(i)}$  cercando di imparare una funzione che approssima x  $h_{W,b}(x)\approx x$ . Un autoencoder tipicamente consiste in due macro-componenti:

- funzione **Encoder** h = f(x) la quale trasforma l'input una rappresentazione codificata (generalmente a dimensione minore)
- funzione **Decoder** r = g(h) in grado di ricostruire l'input a partire dalla rappresentazione codificata.



**Figura 3.5:** Struttura generica di un autoencoder, il quale mappa l'input x in un output r attraverso una rappresentazione codificata h

Tuttavia il reale obiettivo di un *autoencoder* non è quello di imparare perfettamente a riprodurre l'input fornito (in quanto sarebbe un'operazione priva di utilità), bensì vengono introdotti vincoli che ne limitano la capacità di riproduzione ad una sola approssimazione dei dati di ingresso. Grazie a tali vincoli il modello è obbligato a dare priorità agli aspetti fondamentali dell'input, imparandone le proprietà principali. L'obiettivo di tale implementazione nel contesto di questo elaborato è poter cogliere le caratteristiche fondamentali che

compongono i domini reali, per poterli riprodurre al meglio all'interno della *GAN* e generare domini simili a quelli reali a partire da rumore casuale.

#### 3.3.1 Dataset Autoencoder

Il dataset utilizzato per il training di tale autoencoder è lo stesso mostrato nella sezione 3.2.1, in cui i domini sono mappati in vettori numerici, secondo il dizionario di caratteri ammissibili per i domini. Durante la fase di implementazione si è reso necessario un ulteriore step di preprocessing: i domini codificati in sequenze di valori interi sono stati ulteriormente codificati tramite il one hot encoding [18] in modo da formare un tensore 2D per ogni dominio, in cui ogni riga è formata da sequenze di bit a 0 tranne il carattere nella posizione indicata dal dizionario, il quale è indicato ad 1. I domini così codificati vengono trattati come una sequenza temporale, in cui ogni step è caratterizzato da un vettore nel quale è indicato a 1 quale carattere del dizionario  $\mathbb V$  vi è rappresentato.

Questo ulteriore passaggio è diventato necessario durante l'implementazione della *GAN*, in modo da poter utilizzare il tensore di output del *decoder* come ingresso per l'*encoder*.

tabella di esempio.

#### 3.3.2 Architettura Autoencoder

L'architettura dell'*encoder* in esame è ispirato al lavoro mostrato in [19] mentre il *decoder* è approssimativamente una immagine speculare dell'*encoder*.

Al domini codificati come indicato nella sezione precedente, vengono applicati dei filtri convoluzionali con l'obiettivo di catturare n-grammi significativi all'interno dei domini reali. Il layer successivo di concatenazione assembla l'output dei diversi filtri in un tensore di dimensione ridotta rispetto all'input iniziale e lo passa ad una LSTM la quale accumula stato lungo la sequenza di caratteri e ritorna in uscita il dominio codificato in forma di vettore mono-dimensionale.

Il decoder è lascamente l'inverso del processo di codifica: il dominio codificato dato in input viene ripetuto un numero di volte equivalente alla lunghezza massima di nome di dominio decisa a priori e passato ad una LSTM. La sequenza di emissioni da parte del layer

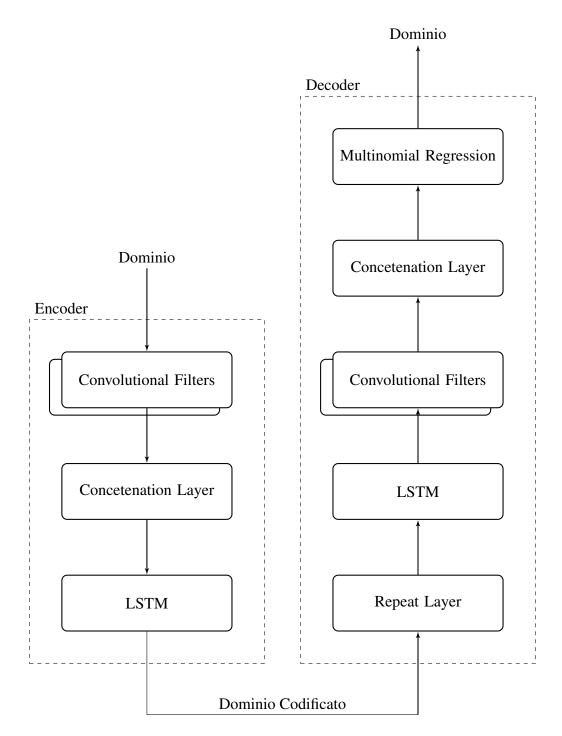
LSTM viene fornita agli stessi filtri convoluzionali presenti all'interno dell'encoder. Questo risulta in un vettore  $\mathbb{V}$ -dimensionale per ogni elemento della sequenza che compone il dominio. Lo step finale consiste di un dense layer con distribuzione temporale che agisce come regressore multinomiale. A causa dell'attivazione softmax attuata sul  $dense\ layer$ , l'output del decoder rappresenta una distribuzione multinomiale dei caratteri di  $\mathbb{V}$  per ogni step temporale, la quale può essere campionata per produrre un nuovo nome di dominio contenente le caratteristiche principali dei nomi di dominio usati in input.

In figura 3.6 è mostrata la struttura di massima dell'autoencoder. Di seguito vengono illustrati in dettaglio le principali componenti che compongono l'*autoencoder*.

#### **3.3.2.1** Encoder

La composizione interna dell'*encoder* è formata da una Rete Convoluzionale accoppiata ad una LSTM. A differenza del lavoro proposto in [3], si è voluto mantenere la composizione dell'autoencoder il più semplice possibile, in quanto la trasformazione in *GAN* ed il suo *tuning* in fase di *training* è notoriamente difficoltoso in presenza di molti parametri. In Figura 3.7 viene mostrata la struttura semplificata dell'encoder.

Una Rete Convoluzionale è un modello di rete neurale usato generalmente per classificazione di immagini, in alternativa ai layer densamente connessi. Il vantaggio nell'uso delle reti convoluzionali è la capacità di quest'ultime di memorizzare pattern locali all'interno dello spazio di input mentre layer densamente connessi sono in grado di riconoscere solo pattern globali. Nel caso in esame si sono applicati due filtri convoluzionali in parallelo, con l'obiettivo di cogliere pattern locali all'interno dei domini, ovvero n-grammi significativi da poter replicare. Generalmente i filtri convoluzionali lavorano su di un tensore 3-dimensionale, chiamato feature map, avente due assi spaziali ("altezza" e "larghezza") ed un asse di profondità; nel caso di riconoscimento di immagini tali assi corrispondono alle dimensioni dell'immagine di input ed al numero dei canali colore. Nel caso in esame si sono trattati di input tridimensionali ad altezza 1, larghezza equivalente alla dimensione massima dei domini nel dataset e canale di dimensione 1. L'operazione di convoluzione estrae frammenti dalla feature map di input ed applica una trasformazione a tutti i frammenti, generando una output feature map la quale è ancora in forma di tensore 3D, di dimensione ridotta, contenente sull'asse della profondità i valori dei filtri. I filtri codificano determinati aspetti caratteristici



**Figura 3.6:** Struttura dell'*autoencoder* in esame. L'input in ingresso dato dai domini viene codificato attraverso l'*encoder* e dato in ingresso al *decoder* che ne genera una approssimazione

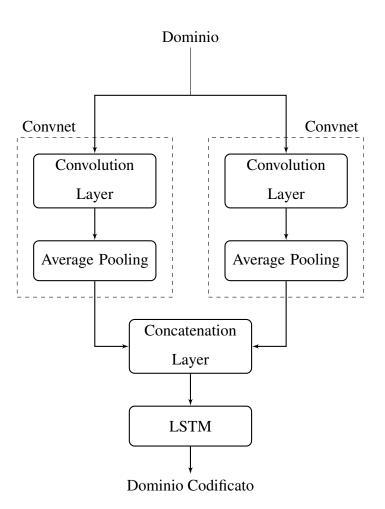


Figura 3.7: Struttura dell'encoder

dell'input, analizzando l'input in una "finestra" di dimensione fissata che scorre lungo la sequenza; ad ogni passo il filtro estrae il sotto-tensore 3-dimensionale per trasformarlo(tramite un prodotto tensore con una matrice di pesi (chiamato *convolutional kernel*) in un vettore 1D di dimensione fissata. L'insieme di vettori vengono riassemblati in un tensore 3D con altezza e larghezza identiche alle precedenti e l'inseme di features come terzo asse.

Parte integrante di una rete convoluzionale è il livello di *pooling*, in cui le features piu importanti del livello precedente vengono ridotte in un tensore di dimensione inferiore, secondo il valor medio all'interno della *feature map*. La decisione di utilizzare average pooling anziche max pooling è stata presa a causa dell'elevata instabilità intrinseca alle GAN, per le quali max pooling è un fattore contribuente.

Il layer aggiuntivo di *concatenazione* funge permete di formare un unico vettore monodimensionale in grado di fornire le caratteristiche principali dei domini analizzati.

Seconda fase della sottorete Encoder è la presenza di una Long Short-term Memory Network ( $abbr\ LSTM$ ) [20]. Si tratta di un modello di  $Recurrent\ Neral\ Network\ (abbr.\ RNN)$  particolare, in grado di apprendere dipendenze a lungo termine all'interno di una sequenza temporale che nasce con l'intento di superare le principale problematiche delle RNN semplici, le quali non sono in grado di gestire dipendenze a lungo termine all'interno di una sequenza temporale. Le celle LSTM consistono di uno stato che può essere letto, scritto e resettato attraverso una serie di gates. Siano dati W e U layer di una cella LSTM corrispondenti a matrici di pesi per l'input x ed emissione h, mentre b vettore di bias. Lo stato c di una cella LSTM ha connessioni periodiche che permettono ad ogni cella di mantenere stato attraverso gli step temporali:

$$c_t = f \cdot c_{t-1} + i_t \cdot q_t$$

dove · denota moltiplicazione tra elementi. Gli stati possono essere aggiornati in maniera additiva tramite

$$g_t = tanh(W^g x_t + U^g h_{t-1} + b^g)$$

attraverso i gate di inpu i, in grado di moltiplicare l'aggiornamento di stato di un numero che varia da 0 ad 1. Alla stessa maniera il *forget gate f* modula la connessione *self-recurrent* 

tra ogni cella di un numero compreso tra 0 ed 1. In tal maniera è possibile ignorare l'input e mantenere lo stato, oppure sovrascrivere lo stato corrente o resettarlo a 0. L'output gate o modula il contributo fornito dallo stato di ogni cella come

$$h_t = o_t \cdot tanh(c_t),$$

il quale è propagato agli input gate dei livelli successivi. In particolare i gate di input, forget e output sono definite da una funzione dell'input  $x_t$  e dall'emissione del layer LSTM precedente  $h_t$  all'istante t come:

$$i_t = \sigma \left( W^i x_t + U^i h_{t-1} + b^i \right)$$
  
$$f_t = \sigma \left( W^f x_t + U^f h_{t-1} + b^f \right)$$
  
$$o_t = \sigma \left( W^o x_t + U^o h_{t-1} + b^o \right).$$

Il design delle celle LSTM con gate moltiplicativi permette ad una rete neurale di immagazzinare ed accedere allo stato attraverso lunghe sequenze, mitigando le problematiche presenti all'interno delle *RNN* semplici. Nel contesto di questo progetto, lo spazio degli stati è inteso a catturare le combinazioni di tokens (n-grammi) che sono importanti per modellare nomi di dominio realistici. In figura 3.8 è indicata la struttura di una cella LSTM.

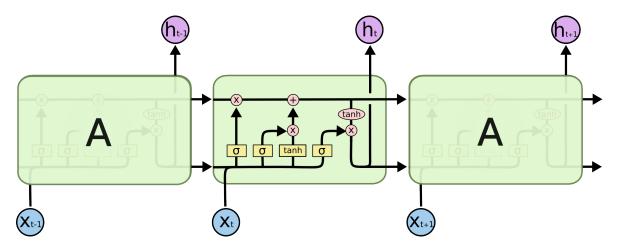


Figura 3.8: Struttura di una cella LSTM. fonte: [21]

L'output in uscita da questo encoder è in forma di un tensore monodimensionale, di dimensione fissata, contenente le caratteristiche principali che compongono un nome di dominio.

#### **3.3.2.2** Decoder

La struttura del decoder è lascamente una copia speculare dell'encoder. L'obiettivo principale è riuscire a ricampionare un dominio partendo da un tensore a domensione inferiore rispetto alla codifica fornita in input all'encoder.

La struttura di massima presenta come primo layer un *repeat vector* che ripete il tensore di input per un numero di volte pari alla lunghezza massima di dominio, fissata in fase di codifica del dataset, formando così un tensore 3-dimensionale, dello stessa dimensione dei domini provenienti dal dataset. La sequenza così formata viene data in input ad un layer LSTM avente le identiche caratteristiche del layer LSTM presente all'interno dell'encoder. Successivamente la sequenza di emissioni in output dalla LSTM viene fornita ad due reti convoluzionali parallele identiche al quelle inserite all'interno dell'encoder. il risultato di tale operazione è un vettore di dimensione pari a dizionario di caratteri ammissibili per i domini, per ogni step della sequenza di caratteri che compone un dominio.

Lo step finale del decoder è un livello *dense* di tipo *time-distributed* che agisce come *regressore multinomiale*, in grado di eseguire classificazione in diverse classi (in questo caso una classe per ogni carattere possibile nel dizionario). Il regressore multinomiale utilizza un tipo di attivazione *softmax*, definito dalla funzione:

$$\sigma(\mathbf{z})_j = \frac{e^{z_j}}{\sum_{k=1}^K e^{z_k}}$$
 per  $j = 1, \dots, K$ .

dove k è la dimensione del vettore di input  $\mathbf{z}$  mentre in uscita si ottiene un vettore kdimensionale  $\sigma(\mathbf{z})$  di valori compresi in un intervallo (0,1)

#### 3.4 Generative Adversarial Network

## **3.4.1** Output

# **Implementazione**

## 4.1 Classificatore Random Forest

ottenere parametri randomforest del miglior risultato differenze pratiche tra RF, SVM, **GNB** 

- **4.1.1** Input
- 4.1.2 Composizione Interna
- **4.1.3** Output
- **4.2** Classificatore Neurale
- **4.2.1** Input
- 4.2.2 Composizione Interna
- **4.2.3** Output
- 4.3 Realizzazione Adversarial Learning
- 4.3.1 Input
- 4.3.2 Composizione Interna
- **4.3.3** Output

## Risultati

In questo capitolo si propongono degli esempi per gli oggetti utilizzati più di frequente in latex: la Sezione 1.1 descrive come scrivere citazioni, la Sezione 1.2 propone degli esempi di oggetti float, la Sezione 1.3 descrive come compilare questo documento.

# Conclusioni

In questo capitolo si propongono degli esempi per gli oggetti utilizzati più di frequente in latex: la Sezione 1.1 descrive come scrivere citazioni, la Sezione 1.2 propone degli esempi di oggetti float, la Sezione 1.3 descrive come compilare questo documento.

## **Bibliografia**

- [1] Amazon, "Alexa." https://www.alexa.com/, visited in Sep. 2017.
- [2] A. Abakumov, "Dga." https://github.com/andrewaeva/DGA, visited in Sep. 2017.
- [3] H. S. Anderson, J. Woodbridge, and B. Filar, "Deepdga: Adversarially-tuned domain generation and detection," 2016.
- [4] M. Antonakakis, R. Perdisci, Y. Nadji, N. Vasiloglou, S. Abu-Nimeh, W. Lee, and D. Dagon, "From throw-away traffic to bots: Detecting the rise of dga-based malware," in *Presented as part of the 21st USENIX Security Symposium (USENIX Security 12*), (Bellevue, WA), pp. 491–506, USENIX, 2012.
- [5] S. Yadav, A. K. K. Reddy, A. N. Reddy, and S. Ranjan, "Detecting algorithmically generated malicious domain names," in *Proceedings of the 10th ACM SIGCOMM Conference on Internet Measurement*, IMC '10, (New York, NY, USA), pp. 48–61, ACM, 2010.
- [6] S. Yadav, A. K. K. Reddy, A. L. N. Reddy, and S. Ranjan, "Detecting algorithmically generated domain-flux attacks with dns traffic analysis," *IEEE/ACM Trans. Netw.*, vol. 20, pp. 1663–1677, Oct. 2012.
- [7] S. Schiavoni, F. Maggi, L. Cavallaro, and S. Zanero, *Phoenix: DGA-Based Botnet Tracking and Intelligence*, pp. 192–211. Cham: Springer International Publishing, 2014.
- [8] J. Geffner, "End-to-end analysis of a domain generating algorithm malware family," *Black Hat USA*, vol. 2013, 2013.

BIBLIOGRAFIA 28

- [9] ICANN. https://www.icann.org/.
- [10] X. Glorot, A. Bordes, and Y. Bengio, "Deep sparse rectifier neural networks," in Proceedings of the Fourteenth International Conference on Artificial Intelligence and Statistics (G. Gordon, D. Dunson, and M. Dudík, eds.), vol. 15 of Proceedings of Machine Learning Research, (Fort Lauderdale, FL, USA), pp. 315–323, PMLR, 11–13 Apr 2011.
- [11] "Neural networks." https://ml4a.github.io/ml4a/neural\_networks/.
- [12] Qef, "The logistic curve."
  https://commons.wikimedia.org/w/index.php?curid=4310325.
- [13] C. Szegedy, W. Zaremba, I. Sutskever, J. Bruna, D. Erhan, I. Goodfellow, and R. Fergus, "Intriguing properties of neural networks," 2013.
- [14] I. J. Goodfellow, J. Shlens, and C. Szegedy, "Explaining and harnessing adversarial examples," 2014.
- [15] I. J. Goodfellow, J. Pouget-Abadie, M. Mirza, B. Xu, D. Warde-Farley, S. Ozair, A. Courville, and Y. Bengio, "Generative adversarial networks," 2014.
- [16] Y. Bengio, "Learning deep architectures for ai," *Foundations and Trends*® *in Machine Learning*, vol. 2, no. 1, pp. 1–127, 2009.
- [17] C.-Y. Liou, J.-C. Huang, and W.-C. Yang, "Modeling word perception using the elman network," *Neurocomput.*, vol. 71, pp. 3150–3157, Oct. 2008.
- [18] D. Harris and S. Harris, *Digital Design and Computer Architecture, Second Edition*, p. 129. Morgan Kaufmann, 2012.
- [19] Y. Kim, Y. Jernite, D. Sontag, and A. M. Rush, "Character-aware neural language models," 2015.
- [20] S. Hochreiter and J. Schmidhuber, "Long short-term memory," vol. 9, pp. 1735–80, 12 1997.

BIBLIOGRAFIA 29

## [21] C. Olah, "Understanding lstm networks."

http://colah.github.io/posts/2015-08-Understanding-LSTMs/, 2015.