

Лабораторная работа №2. Задача о погоне

“Низамова Альфия Айдаровна. НФИбд-01-20”¹

18 февраля, 2023, Москва, Россия

¹Российский Университет Дружбы Народов

Цели и задачи работы

Цель работы:

Разобраться в алгоритме построения математической модели на примере задачи о погоне. Также необходимо провести теоритические рассуждение и вывести дифференциальные уравнения, с помощью которых мы сможем определить точку пересечения лодки и катера.

Задачи:

Задачи:

1. Изучить условие задачи о погоне
2. Провести рассуждения и вывести дифференциальные уравнения
3. Построить траекторию движение катера и лодки для двух случаев
4. Определить по графику точку пересечения катера и лодки

Ход работы лабораторной работы

Условие задачи:

Вариант 2: На море в тумане катер береговой охраны преследует лодку браконьеров. Через определенный промежуток времени туман рассеивается, и лодка обнаруживается на расстоянии 12 км от катера. Затем лодка снова скрывается в тумане и уходит прямолинейно в неизвестном направлении. Известно, что скорость катера в 4 раза больше скорости браконьерской лодки.

Принимаем за $t_0 = 0$, $X_0 = 0$ - место нахождения лодки браконьеров в момент, когда их обнаруживают катера береговой охраны. После вводим полярные координаты. Время, за которое они пройдут это расстояние, вычисляется как $\frac{x}{v}$ или $\frac{x+k}{v}$ (для второго случая $\frac{x-k}{v}$). Так как время одно и то же, то эти величины одинаковы. Тогда неизвестное расстояние можно найти из следующего уравнения: $\frac{x}{v} = \frac{x+k}{v}$ - в первом случае, $\frac{x}{v} = \frac{x-k}{v}$ во втором случае.

Отсюда находим два значения x_1 и x_2 , задачу будем решать для двух случаев :

$$*x_1 = \frac{k}{n+1}, \text{при } \theta = 0$$

$$*x_2 = \frac{k}{n-1}, \text{при } \theta = -\pi$$

Находим тангенциальную скорость для нашей задачи $v_t = r \frac{d\theta}{dt}$. Вектора образуют прямоугольный треугольник, откуда по теореме Пифагора можно найти тангенциальную скорость $v_t = \sqrt{n^2 v_r^2 - v^2}$. Поскольку, радиальная скорость равна v , то тангенциальную скорость находим из уравнения $v_t = \sqrt{n^2 v^2 - v^2}$. Следовательно, $v_\tau = v \sqrt{n^2 - 1}$.

- Тогда получаем $r \frac{d\theta}{dt} = v \sqrt{n^2 - 1}$

Теоретические расчеты:

Handwritten mathematical derivations on grid paper:

Top section (differential equations):

$$\frac{dx}{dt} = \frac{x}{\sqrt{15}} \quad \Leftrightarrow \quad \frac{dx}{x} = \frac{dt}{\sqrt{15}} \Rightarrow \int \frac{dx}{x} = \int \frac{dt}{\sqrt{15}} \Rightarrow$$
$$\Rightarrow \ln x = \frac{t}{\sqrt{15}} + C \Rightarrow e^{\ln x} = e^{\frac{t}{\sqrt{15}} + C} = e^{\frac{t}{\sqrt{15}}} \cdot e^C = e^{\frac{t}{\sqrt{15}}} \cdot C$$

Bottom section (algebraic equations):

By anal. $z(0) = z_0 \Rightarrow$

$$z_0 = C e^{\frac{0}{\sqrt{15}}} \Rightarrow C = z_0$$
$$z_0 = C e^{-\frac{t}{\sqrt{15}}} \Rightarrow C = \frac{z_0}{e^{-\frac{t}{\sqrt{15}}}} = \frac{z_0}{e^{-\frac{t}{\sqrt{15}}}}$$

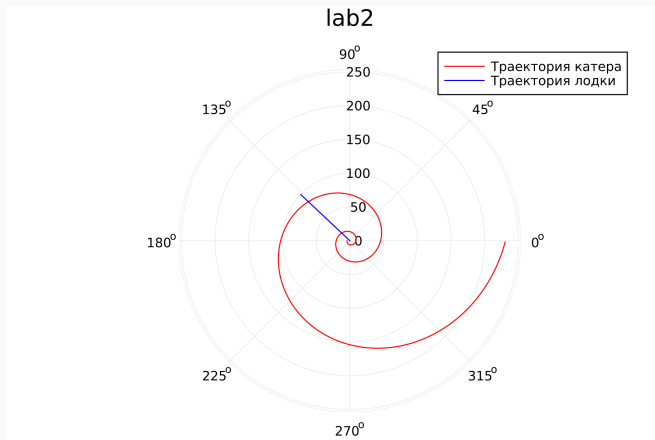
$$\frac{x}{v} = \frac{k-v}{4v} \qquad \frac{x}{v} = \frac{k+v}{4v}$$
$$4v = k-v \qquad 4x = k+x$$
$$5v = 12 \qquad 3x = 12$$
$$v = 2,4 \qquad x = 4$$

Рис. 1: Теоретические расчеты и вывод дифференциальных уравнений(1)

Исключая из полученной системы производную по t , можно перейти к следующему уравнению: $\frac{dr}{d\theta} = \frac{r}{\sqrt{n^2-1}}$
Начальные условия остаются прежними. Решив это уравнение, мы получим траекторию движения катера в полярных координатах.

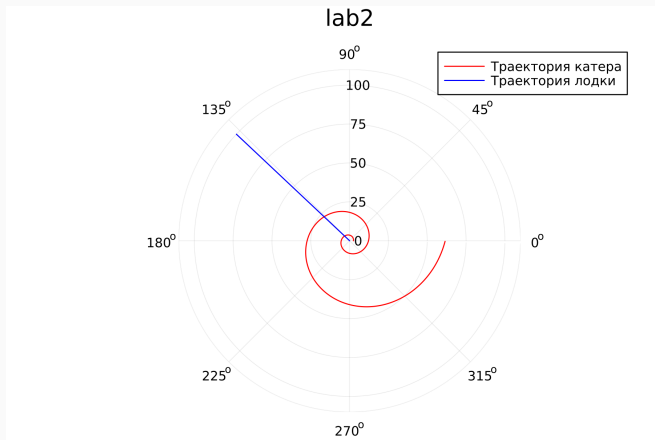
Результаты работы программы

Точка пересечения красного и синего графиков является точкой пересечения катера береговой охраны и лодки браконьеров.



Результаты работы программы

Точка пересечения красного и синего графиков является точкой пересечения катера береговой охраны и лодки браконьеров.



Выводы

В ходе лабораторной работы нам удалось рассмотреть задачу о погоне, составить и решить дифференциальные уравнения. Смоделировать ситуацию и сделать вывод о том, что в первом случае погоня завершится раньше.