

Московский Авиационный Институт
(Национальный Исследовательский Университет)
Факультет информационных технологий и прикладной математики
Кафедра 806 “Вычислительная математика и программирование”

Курсовая работа
по курсу “Архитектура компьютера”
1 семестр

**Задание 4. Процедуры и функции в качестве
параметров**

Студент: Старостина А.А.

Группа: М8О-108Б-22,

№ по списку: 19

Руководитель: Сахарин Н.А.

Дата: 08.01.2023

Оценка: _____

г. Москва, 2023

Содержание

1. Задание	3
2. Вариант	3
3. Общий метод решения.....	3
4. Общие сведения о программе	4
5. Функциональное назначение	4
6. Описание логической структуры	4
7. Описание переменных, констант и подпрограмм.....	5
8. Протокол.....	6
9. Входные данные	8
10. Выходные данные	8
11. Выводы	10

Задание

Составить программу на языке Си с процедурами решения трансцендентных алгебраических уравнений различными способами (итераций, Ньютона и половинного деления - дихотомии). Нелинейные уравнения оформить как параметры - функции, разрешив относительно неизвестной величины в случае необходимости. Применить каждую процедуру к решению двух уравнений, заданных двумя строками таблицы, начиная с варианта с заданным номером. Если метод неприменим, дать математическое обоснование и графическую иллюстрацию.

Варианты

№	Уравнение	Отрезок, содержащий корень	Базовый метод	Приближенное значение корня
19	$x - \frac{1}{3 + \sin 3.6x} = 0$	[0,0.85]	итерации	0.2624
20	$0.1x^2 - x \ln x = 0$	[1,2]	Ньютона	1.1183

Общий метод решения

Вычисление приближенных значений функций при помощи метода дихотомии, метода итераций и метода Ньютона.

Метод дихотомии - деление отрезка пополам, учитывает что знак функции должен быть разным. До тех пор, пока длина отрезка не будет меньше значения машинного эпсилон, процесс деления будет выполняться. Приближенное значение корня к моменту окончания итерационного процесса будет находиться примерно в середине заданного отрезка.

Метод итераций заключается в замене исходного уравнения $F(x) = 0$ уравнением $f(x) = x$. Начальным приближенным значением корня является середина заданного отрезка. Итерационный процесс имеет вид: $x^{k+1} = f(x^{(k)})$. Процесс выполняется пока разность $x^{(k)}$ и $x^{(k+1)}$ не станет меньше значения машинного эпсилон.

Метод Ньютона - частный случай метода дихотомии. Итерационный процесс представляет собой: $x^{(k+1)} = x^{(k)} - F(x^{(k)}) / F'(x^{(k)})$.

Общие сведения о программе

Аппаратное обеспечение: домашний ноутбук

Операционная система: Linux Ubuntu, версия 22.04.1 LTS

Язык и система программирования: C, GNU

Местонахождение файлов: /home/ann

Компиляция программы: gcc -lm kp4.c

Вызов программы: ./a.out

Функциональное назначение

Программа предназначена для вычисления приближенного значения трансцендентных алгебраических уравнений с использованием различных

численных методов и при помощи встроенных программных функций библиотеки языка Си.

Описание логической структуры

Программа получает на вход заданный отрезок, находит значение уравнения $F(x) = 0$ различными численными методами и выводит полученный корень уравнения.

Описание переменных, констант и подпрограмм

Функция	Входные аргументы	Описание
machine_epsilon		Функция для подсчета машинного ε
F19,F20	long double x	Вычисляет значение входной функции
F19_first_derivative, F20_first_derivative	long double x	Функция, вычисляющая первую производную от входной функции
F19_second_derivative, F20_second_derivative	long double x	Функция, вычисляющая вторую производную от входной функции

f19_first_derivative, f20_first_derivative	long double x	Функция, вычисляющая первую производную от уравнения, в котором выражен x
dichotomya	long double (*F)(long double), long double a, long double b, long double abs_epsilon, long double otn_epsilon	Функция, вычисляющая значение уравнения $F(x) = 0$ методом дихотомии
iteration	long double (*f)(long double), long double (*f_first_derivative)(long double), long double a, long double b, long double abs_epsilon, long double otn_epsilon	Функция, вычисляющая значение уравнения $F(x) = 0$ методом итерации
newton	long double(* F)(long double), long double (*F_first_derivative)(lo	Функция, вычисляющая значение уравнения $F(x) = 0$ методом Ньютона

	ng double), long double (*F_second_derivative) (long double), long double a, long double b, long double abs_epsilon, long double otn_epsilon	
f19, f20	long double x	Функция, вычисляющая выраженный x

Таблица 1. Описание функций программы

Переменная	Значение
long double abs_epsilon	Машинный эпсилон (абсолютный)
long double otn_epsilon	Машинный эпсилон (относительный)
long double a,b	Границы отрезка
long double x	Значение аргумента функции

Таблица 2. Описание переменных

Протокол

Код программы:

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
```

```
typedef long double ldbl;
```

```
ldbl machine_epsilon() {  
    ldbl eps = 1.0;  
    while (1 + eps / 2.0 != 1)  
        eps /= 2.0;  
    return eps;  
}
```

```
ldbl F19(ldbl x) {  
    return x - 1/(3 + sin(3.6*x));  
}
```

```
ldbl f19(ldbl x) {  
    return 1/(3 + sin(3.6*x));  
}
```

```
ldbl f19_first_derivative(ldbl x) {  
    return -(3.6*cos(3.6*x)/(3+sin(3.6*x)*(3+sin(3.6*x))));  
}
```

```
ldbl F19_first_derivative(ldbl x) {  
    return 1 + (3.6*cos(3.6*x)/(3+sin(3.6*x)*(3+sin(3.6*x))));  
}
```

```
ldbl F19_second_derivative(ldbl x) {  
    return    (-3.6*3.6*sin(3.6*x)*(3+sin(3.6*x))*(3+sin(3.6*x))    -  
    (3.6*cos(3.6*x))*2*3.6*cos(3.6*x)*(3+sin(3.6*x)))/(pow(3+sin(3.6*x),4));  
}
```



```
}
```

```
ldbl F20(ldbl x) {  
    return 0.1*x*x-x*logl(x);  
}
```

```
ldbl f20(ldbl x) {  
    return sqrt(10*x*logl(x));  
}
```

```
ldbl f20_first_derivative(ldbl x) {  
    return (10*logl(x)+1)/(2*sqrt(10*x*logl(x)));  
}
```

```
ldbl F20_first_derivative(ldbl x) {  
    return 0.2*x-logl(x)-1;  
}
```

```
ldbl F20_second_derivative(ldbl x) {  
    return 0.2-1/x;  
}
```

```
ldbl dichotomya(ldbl (*F)(ldbl), ldbl a, ldbl b, ldbl abs_epsilon, ldbl  
otn_epsilon) {  
    ldbl x = a + (b - a) / 2;  
    if (F(a) * F(b) < 0){  
        while (fabs(a - b) > fmax(otn_epsilon * fabs(x), abs_epsilon)) {  
            x = (a + b) / 2;  
            if (F(x) * F(a) < 0)
```

```

        b = x;
    else
        a = x;
    }
    return x;
}
else
    return 0;
}

```

```

ldbl iteration(ldbl (*f)(ldbl), ldbl (*f_first_derivative)(ldbl), ldbl a, ldbl b, ldbl
abs_epsilon, ldbl otn_epsilon)
{
    ldbl x = a + (b - a) / 2;
    if (fabs(f_first_derivative(x)) < 1) {
        while (fabs(f(x) - x) >= fmax(otn_epsilon * fabs(x), abs_epsilon))
            x = f(x);
        return x;
    }
    else
        return 0;
}

```

```

ldbl newton(ldbl (*F)(ldbl),ldbl (*F_first_derivative)(ldbl),ldbl
(*F_second_derivative)(ldbl),ldbl a,ldbl b, ldbl abs_epsilon, ldbl otn_epsilon) {
    ldbl x = a + (b - a) / 2;
    if (fabs(F(x) * F_second_derivative(x)) < (F_first_derivative(x) *
F_first_derivative(x))) {
        while (fabs(F(x) / F_first_derivative(x)) > fmax(otn_epsilon * fabs(x),

```

```

abs_epsilon))
    x -= F(x) / F_first_derivative(x);
    return x;
}
else
    return 0;
}

void result(ldbl d, ldbl i, ldbl n) {
    if (d != 0) printf("The dichotomya method: %.10Lf\n", d);
    else printf("The dechotomya method isn't suitable\n");
    if (i != 0) printf("The iteration method: %.10Lf\n", i);
    else printf("The iteration method isn't suitable\n");
    if (n != 0) printf("The Newton's method: %.10Lf\n", n);
    else printf("The Newton's method isn't suitable\n");
}

int main() {
    ldbl a19 = 0, b19 = 0.85;
    ldbl a20 = 1, b20 = 2;
    ldbl abs_epsilon = machine_epsilon();
    ldbl otn_epsilon = sqrt(abs_epsilon);
    ldbl d19 = dichotomya(F19, a19, b19, otn_epsilon, abs_epsilon);
    ldbl i19 = iteration(f19, f19_first_derivative, a19, b19, otn_epsilon,
abs_epsilon);
    ldbl n19 = newton(F19, F19_first_derivative, F19_second_derivative, a19,
b19, otn_epsilon, abs_epsilon);
    printf("Machine epsilon is %.40Lf\n",abs_epsilon);
    printf("Function 19 var: x - 1/(3+sin(3.6x))\n");
}

```


The dichotomy method: 1.1183255916

The iteration method isn't suitable

The Newton's method: 1.1183255916

Вывод

В результате выполнения данной курсовой работы были получены навыки работы по получению корня уравнения. Было изучено вычисление машинного эпсилона и различных численных методов, таких как: метод дихотомии, метод итераций и метод Ньютона. Оценивая полученные данные, можно сказать, что каждый из методов неидеален, так как для поиска корня необходимо знать точные границы отрезка.

Ответы совпали везде, где могли. Только в 20м варианте не удалось вычислить метод итерации, потому что не выполняется главное условие – модуль производной выбранной функции получается больше единицы (при любом x).