

# HPC y Algoritmos de Alto Rendimiento: Arquitectura, Implementación y Portabilidad

**Autor:** Angel Aarón Reyes Cáceres

**Curso:** Algoritmia y Fundamentos de la Programación: Junio 2025

# Introducción

- HPC (High Performance Computing) permite resolver problemas que requieren millones o billones de operaciones por segundo.
- Fundamental en contextos como simulaciones físicas, inteligencia artificial, predicción climática, bioinformática, etc.
- En esta exposición se abordan tres enfoques:

## 1 Arquitectura multinúcleo

y optimización algorítmica local  
(Requene, 2022).

## 2 Computación distribuida

sobre infraestructuras  
heterogéneas (Preston, 2010).

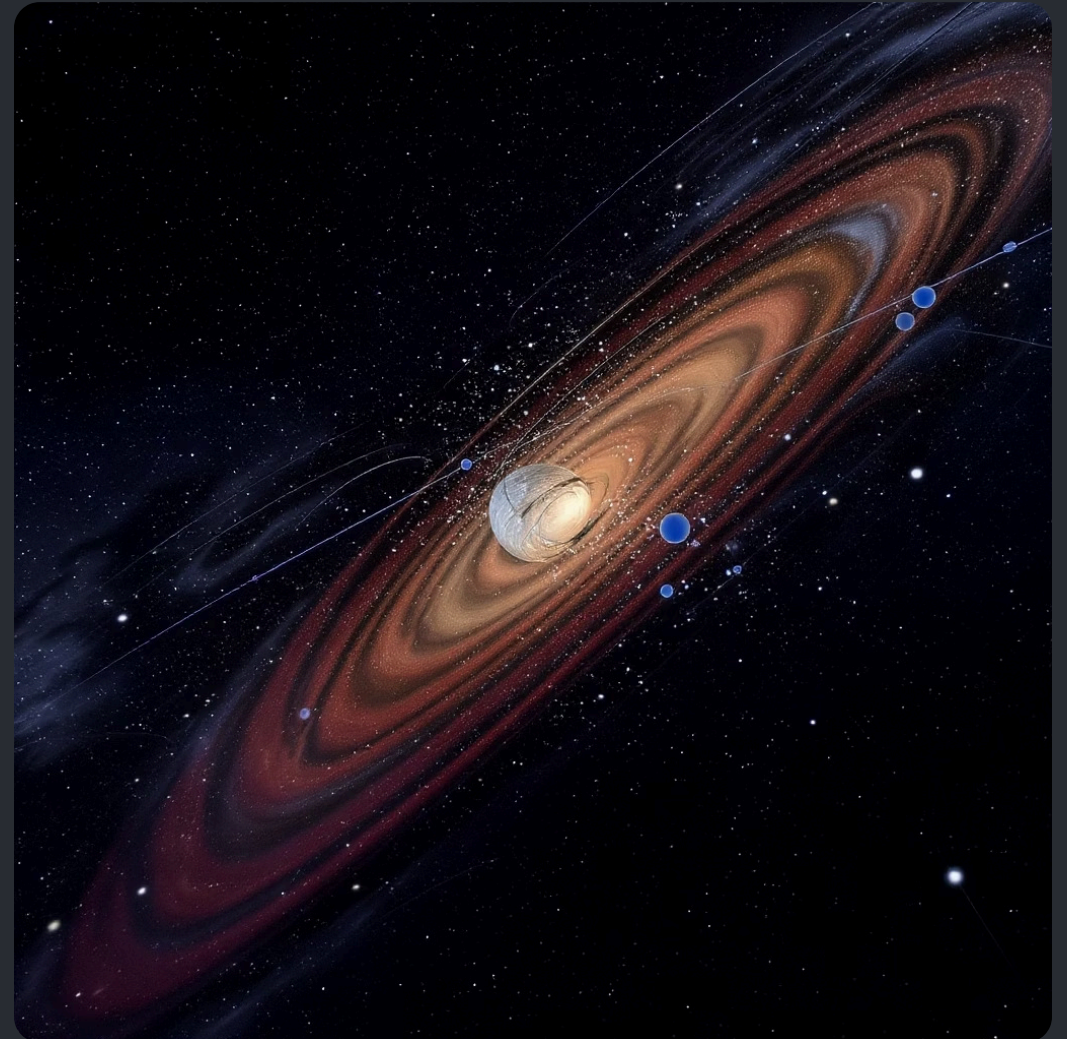
## 3 Portabilidad eficiente

y estandarizada en C++ mediante  
mdspan (Hollman, 2020).

Objetivo: comparar estrategias para ejecutar algoritmos de alto costo computacional usando recursos de HPC.

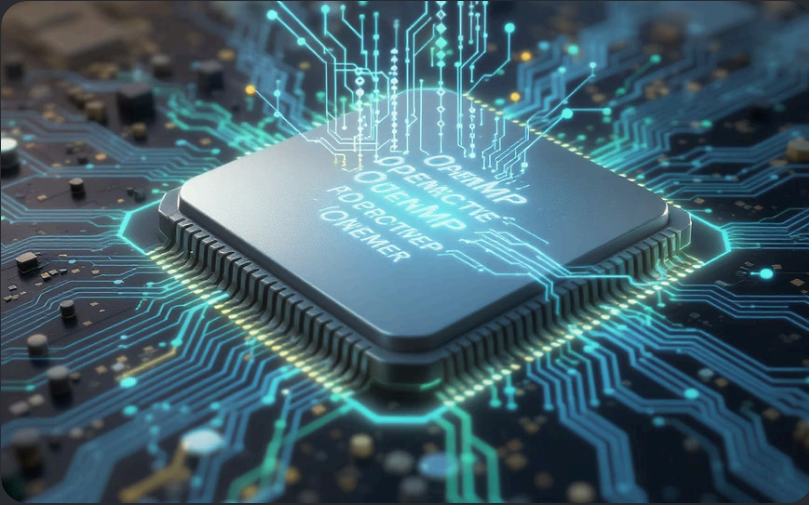
# Problema y motivación

- Problemas reales como simulaciones de interacciones gravitacionales (N-Body) o cálculos de distancia (MDE) tienen complejidades  $O(n^2)$  o peores.
- La ejecución secuencial de estos algoritmos no escala con el tamaño de los datos.
- ¿Cómo lograr ejecuciones más rápidas, eficientes y que aprovechen el hardware disponible?
- Ejemplo: el algoritmo N-Body con 100 millones de partículas tardó 216 segundos en C secuencial, y sólo 5 segundos en HPC con OpenMP (Requene).





# Arquitectura y herramientas HPC



## Requene (2022):

- Estudio de CPU multinúcleo.
- Lenguajes: Python (Numba, Numpy) y C con OpenMP.
- Algoritmos evaluados: N-Body y MDE.



## Preston (2010):

- Middleware Nereus: ejecuta bytecode Java en una grid global de PCs.
- Emulador JPC: permite ejecutar código x86 sin modificaciones.
- Proyecto aplicado: BlackMax (generación de eventos para LHC).

```
tar(Citer:mdspa.-mD-imcate)mdcluster.cons(iuster-ruggins)
mdspan): {
  iuster mdspan(fister-madin(feist)fatet)'

f iuster mdspan {
{
  tympollett ftit'; >
  tymporliet stlict >> cine = mmdsest, til;;
{
  f mdspan((fetit {
    fitlide(Instart) = firentic); 'il;;
    rstlict((ncse-ifaalnst = cdielinct';
    fitlidet frem.tratext = cctimosn('l);';
    rstlict(Incse iratext = ctlianco'))
  }
}
}
```

## Hollman (2020):

- mdspan: vista multidimensional para C++23.
- Diseñado para la portabilidad de rendimiento (CPU/GPU).
- Inspirado en el proyecto Kokkos (Sandia Labs, NVIDIA).

# Algoritmos de alto coste computacional



## **N-Body (Requene):**

- Simula interacciones entre cuerpos.
- Paralelizado con OpenMP y evaluado en Intel Xeon con 16 hilos.



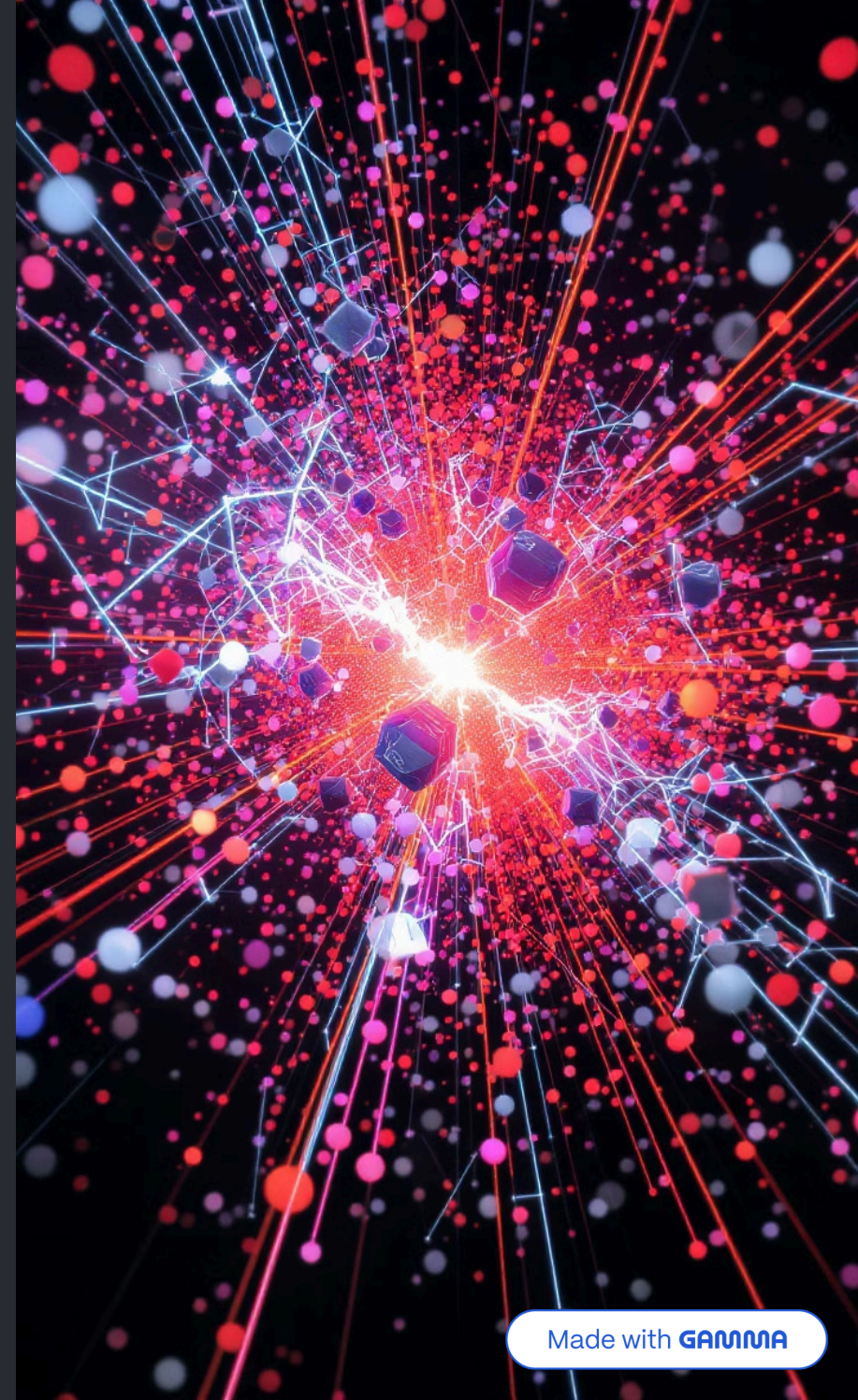
## **MDE (Requene):**

- Matriz de distancia euclidiana sobre grandes conjuntos de datos.
- Versiones: listas, Numpy, memoria preasignada, vectorizado, Numba.



## **BlackMax (Preston):**

- Simula colisiones de alta energía.
- Distribuido a través de desktop grid.
- Se benefició de la escalabilidad de Nereus.



# Comparación de enfoques

| Proyecto | Lenguaje   | Infraestructura            | Resultado clave                               |
|----------|------------|----------------------------|---|
| Requene  | Python / C | CPU Intel Xeon (HPC)       | Numba supera a C en grandes volúmenes         |
| Preston  | Java / x86 | Desktop Grid + JPC         | BlackMax escalable en miles de nodos          |
| Hollman  | C++        | CPU, GPU (multiplataforma) | mdspan con cero overhead y portabilidad total |



# Evaluación de rendimiento

## Tiempo de ejecución y aceleración:

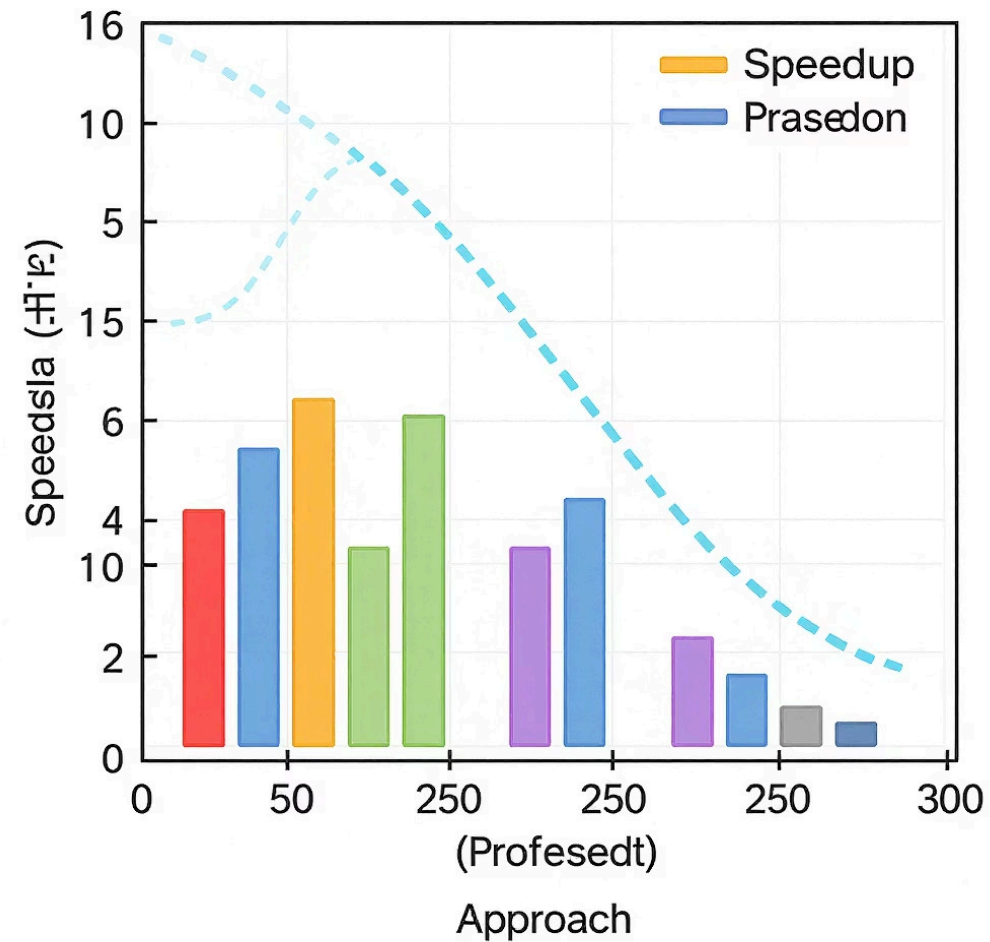
- Python + Numba en HPC: hasta 40x más rápido que Python puro.
- C con OpenMP: mejor para volúmenes pequeños.

## Distribución global:

- BlackMax alcanzó rendimiento lineal al aumentar los nodos.
- Nereus tolera fallos y permite ejecuciones seguras.

## Portabilidad:

- mdspan usa extensiones estáticas y dinámicas.
- Se adapta a layout column-major y row-major sin modificar código base.





# Aportes a la algoritmia

- 1 Los tres enfoques muestran que la eficiencia no depende solo del algoritmo, sino de cómo y dónde se ejecuta.
- 2 Requene aporta técnicas de vectorización, memoria y hilos.
- 3 Preston demuestra que el código científico puede escalar globalmente sin reescritura.
- 4 Hollman propone que la eficiencia se puede estandarizar y hacer portátil.

*Aprendizaje clave:* el diseño algorítmico moderno requiere considerar arquitectura, paralelismo y portabilidad desde el inicio.



# Conclusión

HPC es un facilitador de la ciencia moderna y la resolución de problemas complejos.

Los algoritmos de alto coste necesitan optimización específica según el entorno de ejecución.

Es posible lograr:



## Aceleración local

(CPU multinúcleo).



## Escalabilidad distribuida

(desktop grid).



## Portabilidad eficiente

(Lenguajes de programación).

La algoritmia del futuro debe ser multiplataforma, escalable y optimizada por diseño.

# Referencias

1. Hollman, D. S. et al. (2020). *mdspan in C++*. Sandia National Labs / NVIDIA.
2. Requene, N. (2022). *Implementación de algoritmos sobre arquitectura multinúcleo*. Universidad Técnica del Norte.
3. Preston, I. (2010). *Massively Parallel Computing for Particle Physics*. University of Oxford.

