## PRACTICA ENTRGABLE #3: PROCESAMIENTO DE IMÁGENES

## Aaron Rojas Y David Peirotén

```
/**
* ARQUITECTURA DE COMPUTADORES
* 2º Grado en Ingenieria Informatica
* Curso: 2022 - 2023
* ENTREGA no.3 < Procesamiento de Imagenes>
* EQUIPO : TE - C - 25
* MIEMBROS : Aaron Rojas Gutierrez y David Peiroten Herrero
*/
// includes
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <cuda runtime.h>
#include "gpu bitmap.h"
#define ANCHO 20 // Dimension horizontal
#define ALTO 20 // Dimension vertical
// HOST: funcion llamada desde el host y ejecutada en el host
__host__ void propiedades_Device(int deviceID);
 _host__ void leerBMP_RGBA(const char * nombre, int * w, int * h, unsigned char
** imagen);
// Funcion que lee un archivo de tipo BMP:
// -> entrada: nombre del archivo
// <- salida : ancho de la imagen en pixeles
// <- salida : alto de la imagen en pixeles</pre>
// <- salida : puntero al array de datos de la imagen en formato RGBA
//Funcion Kernel
__global__ void kernel( unsigned char *host_color, unsigned char *host_gris ){
      int x = threadIdx.x + blockIdx.x * blockDim.x;
      // coordenada vertical de cada hilo
      int y = threadIdx.y + blockIdx.y * blockDim.y;
      // indice global de cada hilo (indice lineal para acceder a la memoria)
      int myID = x + y * blockDim.x * gridDim.x;
      int miPixel = myID * 4;
      int gris = host_color[miPixel + 0] * 0.299 + host_color[miPixel + 1] *
0.587 + host_color[miPixel + 2] * 0.114;
      host_gris[miPixel + 0] = gris; // canal R
      host_gris[miPixel + 1] = gris;// canal G
      host_gris[miPixel + 2] = gris;// canal B
      host_gris[miPixel + 3] = 0; // canal alfa
```

```
}
// MAIN: rutina principal ejecutada en el host
int main(int argc, char ** argv) {
      // buscando dispositivos
      int deviceCount;
      cudaGetDeviceCount(&deviceCount);
      if (deviceCount == 0)
            printf("!!!!!No se han encontrado dispositivos CUDA!!!!!\n");
            printf("<pulsa [INTRO] para finalizar>");
            getchar();
            return 1;
      }
      else
      {
            printf("Se han encontrado <%d> dispositivos CUDA:\n", deviceCount);
            for (int id = 0; id < deviceCount; id++)</pre>
            {
                  propiedades_Device(id);
            }
      }
      //Declarar variables y eventos para monitorizar el tiempi
      cudaEvent_t start;
      cudaEvent_t stop;
      //Creacion de eventos
      cudaEventCreate(&start);
      cudaEventCreate(&stop);
      ///
      // Leemos el archivo BMP
      unsigned char * host color, *dev gris;
      int ancho, alto;
      leerBMP_RGBA("imagen.bmp", &ancho, &alto, &host_color);
      ///
      // Declaracion del bitmap RGBA:
      // Inicializacion de la estructura RenderGPU
      RenderGPU foto(ancho, alto);
      // Tamaño del bitmap en bytes
      size t img size = foto.image size();
      // Asignacion y reserva de la memoria en el host (framebuffer)
      unsigned char * host bitmap = foto.get ptr();
      unsigned char *dev_color;
      // Copiamos en el framebuffer los datos leidos para su visualizacion:
      // Reserva en el device
      cudaMalloc((void**)&dev_color, img_size);
      cudaMalloc((void**)&dev_gris, img_size);
      cudaMemcpy(dev_color, host_color, img_size, cudaMemcpyHostToDevice);
      dim3 hilosB(20, 20);
      // Calculamos el numero de bloques necesario (un hilo por cada pixel)
      dim3 Nbloques(ancho /20, alto /20);
      // Salida
      // Visualizacion
      cudaEventRecord(start, 0);
      kernel << <Nbloques, hilosB >> >(dev_color,dev_gris);
      cudaEventRecord(stop, 0);
```

```
//Sincronizacion de eventos
      cudaEventSynchronize(stop);
      //Calculo de intentos en milisegundos
      float elapsedTime;
      cudaEventElapsedTime(&elapsedTime, start, stop);
      // Visualizacion y salida
                             ***********************************
      printf("> Tiempo de ejecucion: %f ms\n", elapsedTime);
      printf("\n...pulsa [ESC] para finalizar...\n");
      // liberacion de recursos
      cudaEventDestroy(start);
      cudaEventDestroy(stop);
      cudaMemcpy(host_bitmap, dev_gris, img_size, cudaMemcpyDeviceToHost);
      foto.display_and_exit();
      // Fin
      return 0;
// Funcion que lee un archivo de tipo BMP:
 _host__ void leerBMP_RGBA(const char * nombre, int * w, int * h, unsigned char
** imagen) {
      // Lectura del archivo .BMP
      FILE * archivo;
      // Abrimos el archivo en modo solo lectura binario
      if ((archivo = fopen(nombre, "rb")) == NULL) {
            printf("\nERROR ABRIENDO EL ARCHIVO %s...", nombre);
            // salida
            printf("\npulsa [INTRO] para finalizar");
            getchar();
            exit(1);
      }
      printf("> Archivo [%s] abierto:\n", nombre);
      // En Windows, la cabecera tiene un tamaño de 54 bytes:
      // 14 bytes (BMP header) + 40 bytes (DIB header)
      // BMP HEADER
      // Extraemos cada campo y lo almacenamos en una variable del tipo adecuado
      // posicion 0x00 -> Tipo de archivo: "BM" (leemos 2 bytes)
      unsigned char tipo[2];
      fread(tipo, 1, 2, archivo);
      // Comprobamos que es un archivo BMP
      if (tipo[0] != 'B' || tipo[1] != 'M') {
            printf("\nERROR: EL ARCHIVO %s NO ES DE TIPO BMP...", nombre);
            // salida
            printf("\npulsa [INTRO] para finalizar");
            getchar();
            exit(1);
      // posicion 0x02 -> Tamaño del archivo .bmp (leemos 4 bytes)
      unsigned int file_size;
      fread(&file_size, 4, 1, archivo);
      // posicion 0x06 -> Campo reservado (leemos 2 bytes)
      // posicion 0x08 -> Campo reservado (leemos 2 bytes)
      unsigned char buffer[4];
      fread(buffer, 1, 4, archivo);
```

```
// posicion 0x0A -> Offset a los datos de imagen (leemos 4 bytes)
       unsigned int offset;
       fread(&offset, 4, 1, archivo);
       // imprimimos los datos
       printf(" \nDatos de la cabecera BMP\n");
       printf("> Tipo de archivo : %c%c\n", tipo[0], tipo[1]);
       printf("> Tamano del archivo : %u KiB\n", file_size / 1024);
       printf("> Offset de datos : %u bytes\n", offset);
       // DIB HEADER
       // Extraemos cada campo y lo almacenamos en una variable del tipo adecuado
       // posicion 0x0E -> Tamaño de la cabecera DIB (BITMAPINFOHEADER) (leemos 4
bytes)
       unsigned int header size;
       fread(&header size, 4, 1, archivo);
       // posicion 0x12 -> Ancho de la imagen (leemos 4 bytes)
       unsigned int ancho;
       fread(&ancho, 4, 1, archivo);
       // posicion 0x16 -> Alto de la imagen (leemos 4 bytes)
       unsigned int alto;
       fread(&alto, 4, 1, archivo);
       // posicion 0x1A -> Numero de planos de color (leemos 2 bytes)
       unsigned short int planos;
       fread(&planos, 2, 1, archivo);
       // posicion 0x1C -> Profundidad de color (leemos 2 bytes)
       unsigned short int color_depth;
       fread(&color_depth, 2, 1, archivo);
       // posicion 0x1E -> Tipo de compresion (leemos 4 bytes)
       unsigned int compresion;
       fread(&compresion, 4, 1, archivo);
       // imprimimos los datos
       printf(" \nDatos de la cabecera DIB\n");
printf("> Tamano de la cabecera: %u bytes\n", header_size);
       printf("> Ancho de la imagen : %u pixeles\n", ancho);
       printf("> Alto de la imagen : %u pixeles\n", alto);
printf("> Planos de color : %u\n", planos);
printf("> Profundidad de color : %u bits/pixel\n", color_depth);
       printf("> Tipo de compresion : %s\n", (compresion == 0) ? "none" :
"unknown");
       // LEEMOS LOS DATOS DEL ARCHIVO
       // Calculamos espacio para una imagen de tipo RGBA:
       size_t img_size = ancho * alto * 4;
       // Reserva para almacenar los datos del bitmap
       unsigned char * datos = (unsigned char *)malloc(img_size);;
// Desplazamos el puntero FILE hasta el comienzo de los datos de imagen: 0
+ offset
       fseek(archivo, offset, SEEK_SET);
       // Leemos pixel a pixel, reordenamos (BGR -> RGB) e insertamos canal alfa
       unsigned int pixel_size = color_depth / 8;
       for (unsigned int i = 0; i < ancho * alto; i++) {</pre>
              fread(buffer, 1, pixel_size, archivo); // leemos el pixel i
              datos[i * 4 + 0] = buffer[2]; // escribimos canal R
              datos[i * 4 + 1] = buffer[1]; // escribimos canal G
              datos[i * 4 + 2] = buffer[0]; // escribimos canal B
              datos[i * 4 + 3] = buffer[3]; // escribimos canal alfa (si lo hay)
       }
```

```
// Cerramos el archivo
fclose(archivo);
// PARAMETROS DE SALIDA
// Ancho de la imagen en pixeles
*w = ancho;
// Alto de la imagen en pixeles
*h = alto;
// Puntero al array de datos RGBA
*imagen = datos;
// Salida
return;
_ void propiedades_Device(int deviceID)
cudaDeviceProp deviceProp;
cudaGetDeviceProperties(&deviceProp, deviceID);
// calculo del numero de cores (SP)
int cudaCores = 0;
int SM = deviceProp.multiProcessorCount;
int major = deviceProp.major;
int minor = deviceProp.minor;
const char *archName;
switch (major)
{
case 1:
      //TESLA
      archName = "TESLA";
      cudaCores = 8;
      break;
case 2:
      //FERMI
      archName = "FERMI";
      if (minor == 0)
              cudaCores = 32;
      else
              cudaCores = 48;
      break;
case 3:
      //KEPLER
      archName = "KEPLER";
      cudaCores = 192;
      break;
case 5:
       //MAXWELL
      archName = "MAXWELL";
      cudaCores = 128;
      break;
case 6:
       //PASCAL
      archName = "PASCAL";
      cudaCores = 64;
      break;
case 7:
       //VOLTA(7.0) //TURING(7.5)
      cudaCores = 64;
      if (minor == 0)
              archName = "VOLTA";
      else
              archName = "TURING";
      break;
case 8:
      // AMPERE
```

```
archName = "AMPERE";
          cudaCores = 64;
          break;
     default:
          //ARQUITECTURA DESCONOCIDA
          archName = "DESCONOCIDA";
     }
     int rtV;
     cudaRuntimeGetVersion(&rtV);
     // presentacion de propiedades
     printf("> CUDA Toolkit \t: %d.%d\n", rtV / 1000, (rtV % 1000) / 10);
     printf("> Arquitectura CUDA \t: %s\n", archName);
     printf("> Capacidad de Computo \t: %d.%d\n", major, minor);
     printf("> No. MultiProcesadores \t: %d\n", SM);
     printf("> MAX Hilos por bloque: %d\n", deviceProp.maxThreadsPerBlock);
     printf("> No. Nucleos CUDA (%dx%d) \t: %d\n", cudaCores, SM,
cudaCores*SM);
     printf("> Memoria Global (total) \t: %u MiB\n",
          deviceProp.totalGlobalMem / (1024 * 1024));
     }
```

```
DEVTCE 0: GeForce GT 730

CUDA Toolkit : 8.0

Anquitectura CUDA : KEPLER

Capacidad de Computo : 3.5

NO. MultiProcesadores : 2

NAX Hilos por bloque: 1024

No. Nucleos CUDA (192x2) : 384

Memoria Global (total) : 1024 MiB

Anchivo [imagen.bmp] abierto:

Datos de la cabecera BMP

Tipo de archivo : BM

Tamano del archivo : 1025 KiB

Offset de datos : 54 bytes

Datos de la cabecera: 40 bytes

Ancho de la imagen : 700 pixeles

Alto de la imagen : 500 pixeles

Planos de color : 1

Profundidad de color : 24 bits/pixel

Tiempo de ejecucion: 0.427456 ms

...pulsa [ESC] para finalizar..
```