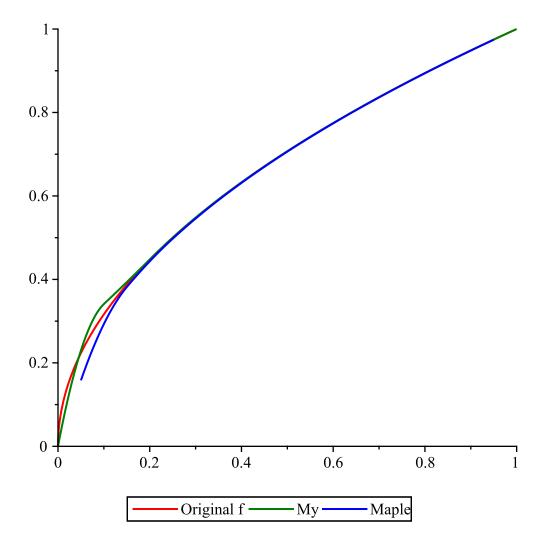
```
> Построение кубического сплайна:
> restart;
    n := 10:
    grid := Array \left( 1 ..(n+1), i \rightarrow \frac{i-1}{n} \right):
> gamma 1 := 0 :
    gamma\ (n+1) := 0:
     h := Array(1..n, i \rightarrow (grid[i+1] - grid[i])):
    y := Array(1..(n+1), i \rightarrow f(grid[i])):
\rightarrow initMatrix := proc(i, j)
       if (i = 1 \text{ and } j = 1) then return 1;
       elif (i = (n + 1) and j = (n + 1)) then return 1;
       elif (i = j) then return 2 \cdot (h[i - 1] + h[i]);
       elif (abs(i-j) = 1 \text{ and } i \neq 1 \text{ and } i \neq n+1) then return h[\min(i, j)];
        else return 0;
       end if;
    end proc:
> initVector := proc(i)
      if (i = 1) then return gamma 1
      elif (i = (n+1)) then return gamma_{-}(n+1)
else return 6\left(\frac{(y[i+1]-y[i])}{h[i]} - \frac{(y[i]-y[i-1])}{h[i]}\right)
      end if:
    end proc:
 > with(LinearAlgebra):
     A := Matrix(n + 1, n + 1, initMatrix):
     b := Vector(n + 1, initVector):
     gamma \ sol := LinearSolve(A, b) :
    K1 := Array \left( 1 ..n, i \rightarrow \left( \frac{y[i]}{h[i]} - \frac{gamma\_sol[i] \cdot h[i]}{6} \right) \right) :
K2 := Array \left( 1 ..n, i \rightarrow \left( \frac{y[i+1]}{h[i]} - \frac{gamma\_sol[i+1] \cdot h[i]}{6} \right) \right) :
K2[i] \cdot (x - grid[i]):
\rightarrow cubicSplineInterp := proc(x)
     local i;
     for i from 1 to n do
```

```
if (grid[i] \le x \text{ and } x \le grid[i+1]) then
                        return S[i](x);
                 end if:
             end do;
           end proc:
         Построение интерполяции В — сплайнами:
 > n := 10:
         grid := Array \left( 1 ..(n+1), i \rightarrow \frac{i-1}{n} \right):
> EPS := 10^{-12}:
 \rightarrow getX := proc(i)
               if (i > n + 1) then return grid[n + 1] + (i - n) \cdot EPS
               elif (i < 1) then return grid[1] + (1 - i) \cdot EPS
               else return grid[i]
               end if;
           end proc:
 \rightarrow getC := proc(j)
              \begin{aligned} & \mathbf{local} \, x\_0 \coloneqq getX(j+1); \\ & \mathbf{local} \, x\_I \coloneqq \frac{getX(j+1) + getX(j+2)}{2}; \end{aligned}
              \mathbf{local} x\_2 \coloneqq \mathit{getX}(j+2);
               return \frac{-f(x_0) + 4 \cdot f(x_1) - f(x_2)}{2};
             end proc:
 > B := \mathbf{proc}(j, d, x)
               if (d=0) then return piecewise (getX(j) \le x \text{ and } x < getX(j+1), 1, 0)(x)
                \textbf{else return} \ \frac{x - getX(j)}{getX(j+d) - getX(j)} \cdot B(j,d-1\,,x) + \frac{getX(j+1+d) - x}{getX(j+1+d) - getX(j+1)} \cdot B(j,d-1\,,x) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+1+d) - getX(j+1+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+1+d)} \cdot B(j,d-1\,,x) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+1+d) - getX(j+1+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+1+d)} \cdot B(j,d-1,x) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+1+d) - getX(j+1+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+1+d)} \cdot B(j,d-1,x) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+1+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+1+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+1+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+1+d) - getX(j+d)}{getX(j+1+d) - getX(j+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+d) - getX(j+d)}{getX(j+d) - getX(j+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+d) - getX(j+d)}{getX(j+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+d) - getX(j+d)}{getX(j+d)} \cdot B(j+1+d) + \frac{getX(j+d) - getX(j+d)}{getX(j+d)} \cdot B(j+d) + \frac{getX(j+d) - getX(j+d)}{getX(j+d)} \cdot B(j+d) + \frac{getX(j+d) - getX(j+d
                           +1, d-1, x
               end if:
           end proc:
 \gt BSplineInterp := \mathbf{proc}(x)
               local i;
               local k:
               for i from 1 to n do
                  if (getX(i) \le x \text{ and } x \le getX(i+1)) then
                        return add(B(k, 2, x) \cdot getC(k), k = (i - 2)...i);
                   end if;
               end do;
              end proc:
            Функции для подсчета ошибки:
```

```
calculateError := \mathbf{proc}(actual, expected)
    local check_grid := Array \left( 1 .. (10 \cdot n + 1), i \rightarrow \frac{i-1}{10 \cdot n} \right);
    local max \ error := 0;
    local i;
    for i from 1 to (10 \cdot n + 1) do
     max \ error := max(max \ error, abs(actual(check \ grid(i)) - expected(check \ grid(i))));
    return max error;
   end proc:
> Пример(0) :
   Сравним получившуюся интерполяцию кубическими сплайнами с
       готовым решением Maple:
f := x \rightarrow \operatorname{sqrt}(x);
  yVals := Array(1..(n+1), i \rightarrow f(grid[i])):
                                          f := x \mapsto \sqrt{x}
                                                                                                 (1)
> with(Student[NumericalAnalysis]):
  points := [seq([grid[i], yVals[i]], i = 1..(n + 1))]:
   mapleCubicInterp := MakeFunction(expand(Interpolant(CubicSpline(points, independentvar
       = x ) ) ), x ) :
   print(Ошибка получившейся интерполяции);
   err 01 := \text{calculateError}(\text{cubicSplineInterp}, f):
   evalf(err 01, 2);
   print(Ошибка решения Maple);
   err 02 := \text{calculateError}(\text{mapleCubicInterp}, f):
   evalf(err 02, 2);
                             Ошибка получившейся интерполяции
                                              0.069
                                    Ошибка решения Maple
                                              0.068
                                                                                                 (2)
> # Получили примерно одинаковые значения, что свидетельствует о
       правильности написанного алгоритма.
> # Пример(1)
   Теперь сравним получившуюся интерполяцию В
       - сплайнами с готовым решением Maple:
f := x \rightarrow \operatorname{sqrt}(x);
  yVals := Array(1..(n+1), i \rightarrow f(grid[i])):
                                          f := x \mapsto \sqrt{x}
                                                                                                 (3)
  with(CurveFitting):
```

```
points := [seq([grid[i], yVals[i]], i=1..(n+1))]:
mapleBSplineInterp := BSplineCurve(points, x, order=3):
plot([f, BSplineInterp, mapleBSplineInterp], 0..1, color = ["Red", "Green", "Blue"], legend = ["Original f", "My", "Maple"]);
```



> # Здесь мы видим, что как и у моего, так и у сплайна из пакета Maple появляютя неточности на левом конце отрезка. Также можно заметить, что мой сплайн построился полностью на отрезке, так как при посторении я доопределял его точками за границами отрезка с шагом EPS и значениями функции на левом конце отрезка. В то же время сплайн из Maple "не достроен" рядом с концами отрезка, так как не было данных для доопределения.

> # **Пример**(2):

В книге "С. П. Шарого "Курс вычислительных методов" в разделе про сплайны была упомянута функция Рунге, для которой при интерполяции полиномами наблюдается эффект осциляций. А также было отметечено,

что "последовательность интерполяционных кубических сплайнов на равномерной сетке узлов всегда сходится к интерполируемой непрерывной функции". Значит.

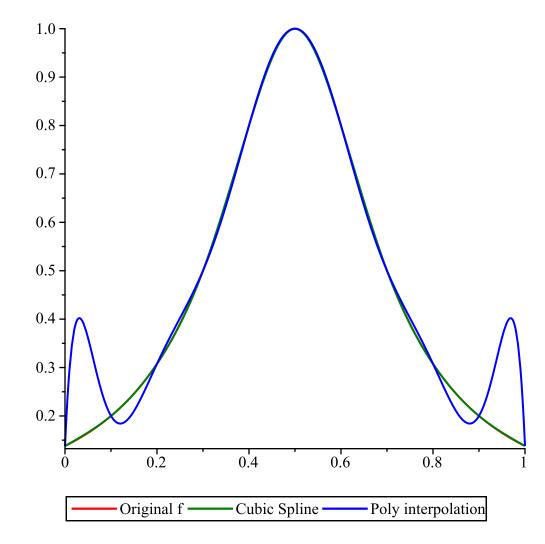
что ошибка при интерполяции кубическими сплайнами для этой функции будет меньше . Давайте это проверим. Так как мы работаем на отрезке [0,1], немного видоизменим функцию :

>
$$f := x \rightarrow \frac{1}{1 + 25 \cdot (0.5 - x)^2};$$

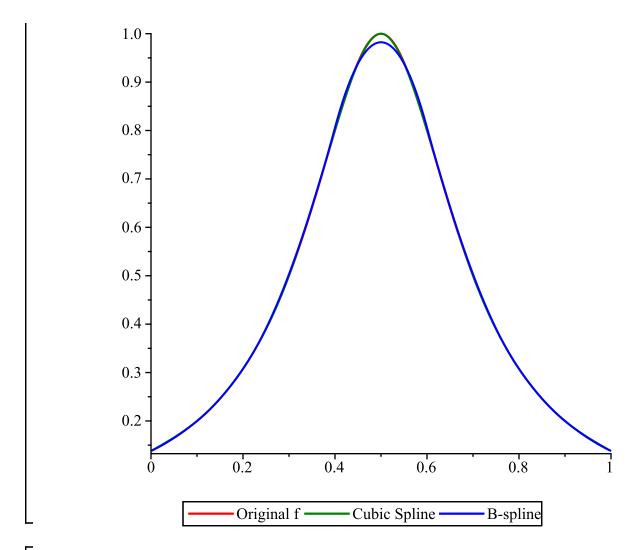
 $yVals := Array(1..(n + 1), i \rightarrow f(grid[i])):$
 $f := x \mapsto \frac{1}{1 + 25 \cdot (0.5 - x)^2}$
(4)

- > # Найдём максимальную ошибку при интерполяции кубическими сплайнами:
- > $err_1 := calculateError(cubicSplineInterp, f) :$ $evalf(err_1, 1);$ 0.003
- > # Для получения интерполяции полиномами будем использовать стандартные средства Maple. Найдем максимальную ошибку:
- > with(CurveFitting):
 polyInterpolation := x→PolynomialInterpolation(grid, yVals, x):
 err_2 := calculateError(polyInterpolation, f):
 evalf(err 2, 2);

- > # Мы видим, что ошибка отличается больше чем в 82 раза. Пронаблюдаем теперь это на графике:
- > plot([f, cubicSplineInterp, polyInterpolation], 0..1, color = ["Red", "Green", "Blue"], legend = ["Original f", "Cubic Spline", "Poly interpolation"]);



- > # Таким образом, мы показали, что интерполяция кубическими сплайнами благодаря своим свойствам позволила избежать эффекта осциляций на концах отрезка. Теперь посмотрим, как с этой задачей справится В—spline:
- > plot([f, cubicSplineInterp, BSplineInterp], 0..1, color = ["Red", "Green", "Blue"], legend = ["Original f", "Cubic Spline", "B-spline"]);



У BSpline же не появляется эффектов осциляций на концах, он также лучше справляется с задачей, чем интерполяция полиномами, но при этом ошибка больше, чем у кубического сплайна, примерно в 6 раз:

$$err_3 := calculateError(BSplineInterp, f) :$$

$$evalf(err_3, 2)$$

$$0.018$$
(7)

> # Правда эту оценку нельзя считать полностью точной, так как наша погрешность составляет $O(h^2)$, где h = 0.1 в нашем случае. Но на графике можно пронаблюдать, в каком месте BSpline ошибается.

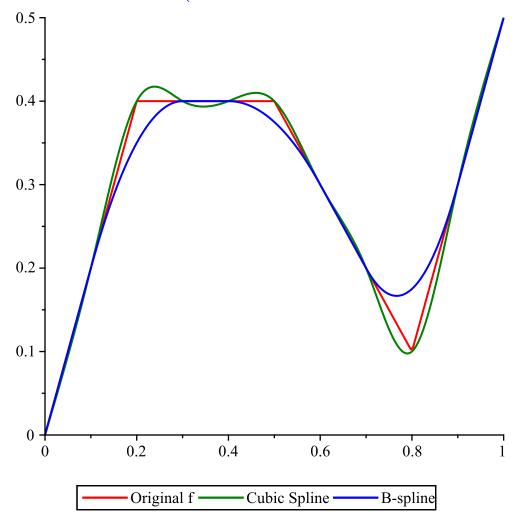
> # Пример(3):

Tom Lyche and Knut Mørken, "Spline Methods". 5.2.2 "Numerical solution and examples",

- . , B - .

> $f := x \rightarrow piecewise(x < 0.2, 2 x, 0.2 \le x < 0.5, 0.4, 0.5 \le x < 0.8, 0.9 - x, 2 \cdot (x - 0.75));$ plot([f, cubicSplineInterp, BSplineInterp], 0..1, color = ["Red", "Green", "Blue"], legend= ["Original f", "Cubic Spline", "B-spline"]);

$$f := x \mapsto \begin{cases} 2 \cdot x & x < 0.2 \\ 0.4 & 0.2 \le x < 0.5 \\ 0.9 - x & 0.5 \le x < 0.8 \\ 2 \cdot x - 1.50 & otherwise \end{cases}$$



```
# BSpline хуже справился с задачей. Ошибка получилась в три раза больше:
```

```
print(Ошибка кубического сплайна);
err_01 := calculateError(cubicSplineInterp, f):
evalf(err_01, 2);
print(Ошибка BSpline);
err_02 := calculateError(BSplineInterp, f):
evalf(err_02, 2);

Ошибка кубического сплайна

0.026

Ошибка BSpline

0.075
```

(8)