

Miniprojekt - Roboter

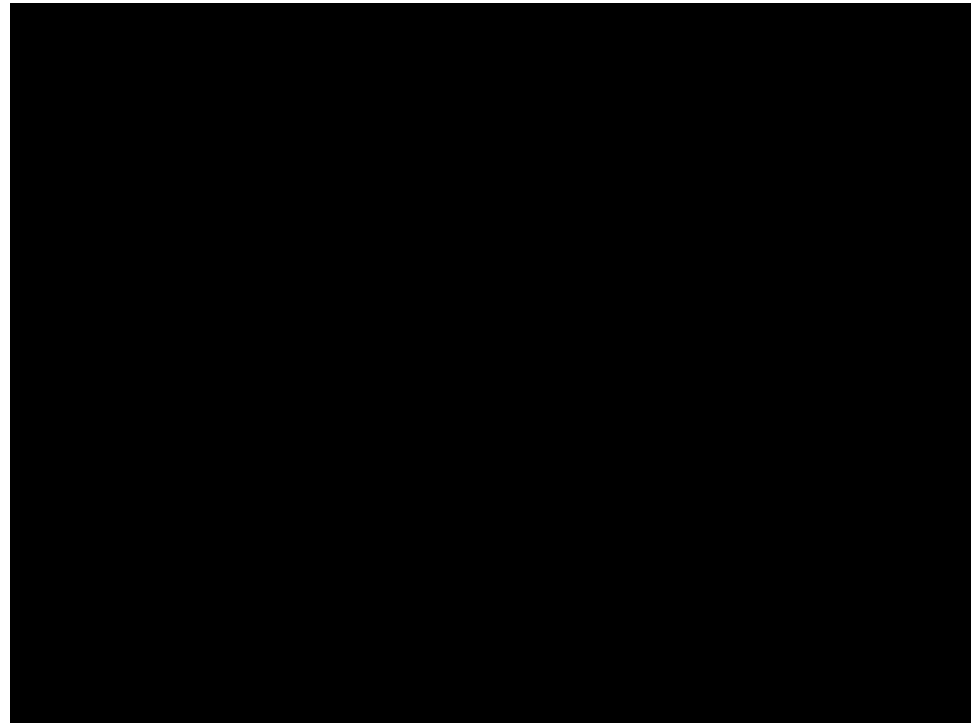
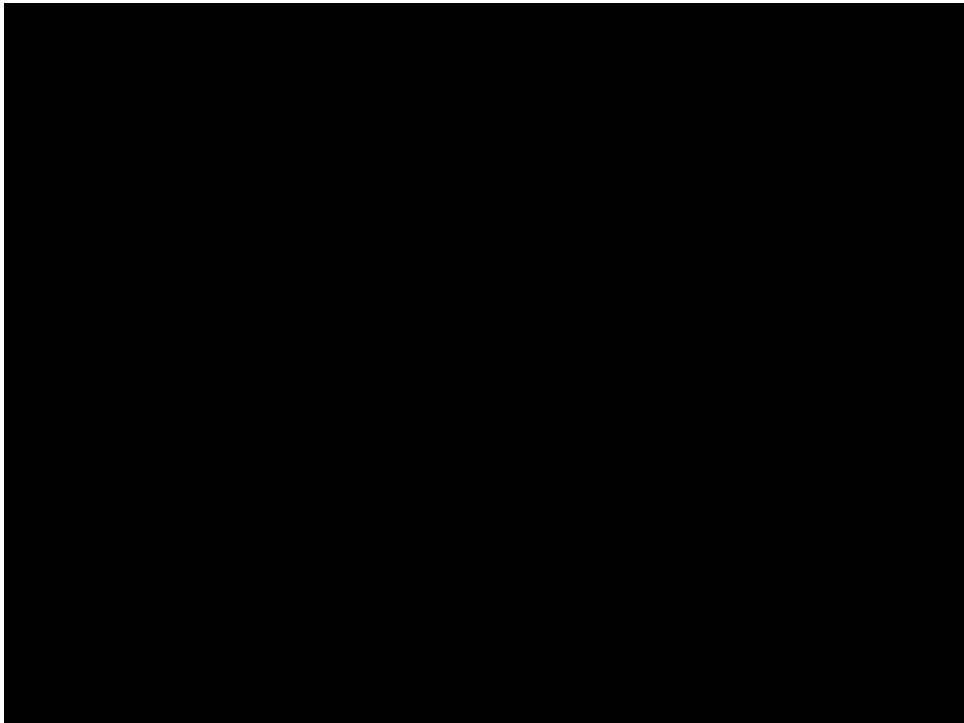
Vorstellung

- Bastian Böttcher, Informatik, 7. Semester
- Amin Akbari, Informatik, 13. Semester
- Daniel Ritter, Informatik, 3. Semester
- Semir Kadhim, Informatik, 3. Semester



Test

- Einige Tests für die Dauer um 1cm zurückzulegen



Vorgehensweise

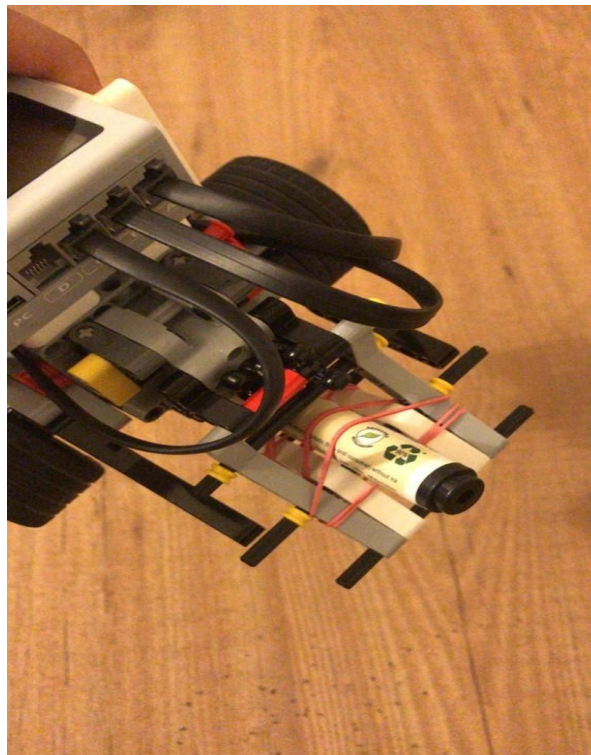
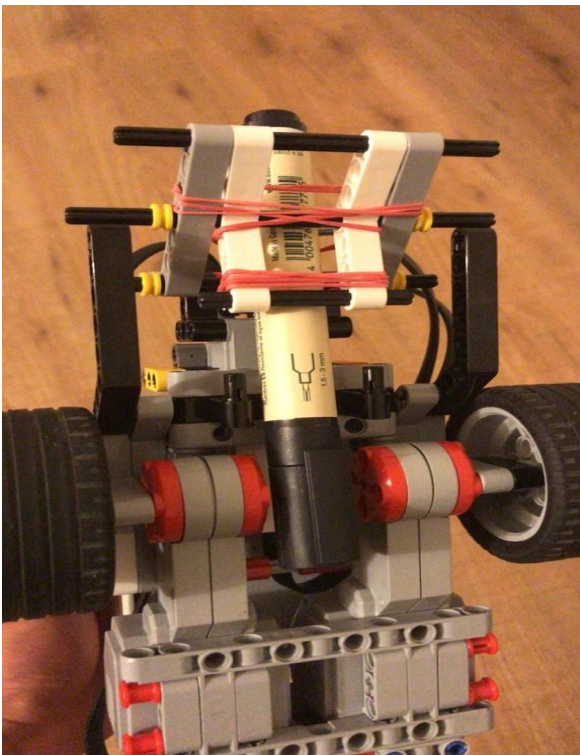
- Programmiersprache C



- Beschreibung:
 - Koordinaten werden eingelesen, in Nodes gespeichert und verarbeitet
 - Diagonalen und Winkel werden berechnet
 - Über das Gyroskop wird der Roboter ausgerichtet
 - Der Roboter läuft nach und nach die Punkte ab

Halterung und Aufbau

- Stiftspitze liegt in der Mitte des Roboters
- Fixierung des Stiftes über Gummibänder und Halterung



A LEGO EV3 robot is visible on the left side of the image, with its green light glowing. A black line drawing of a bee is on the right side. A semi-transparent blue banner is across the center.

Vielen Dank
für ihre Aufmerksamkeit