Линейная алгерба стр. 1 из 5

 Π римечание. $\{x_i\}_{i=1}^k - \mathrm{Л}3 \Leftrightarrow \{x_i\}_{i=1}^k$ обнуляет все базисные ПЛФ из Λ^K $(C_n^k$ штук)

$$\triangleleft C = \begin{bmatrix} \xi_1^1 & \xi_2^1 & \dots & x_n^1 \\ \xi_1^2 & \xi_2^2 & \dots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \xi_1^n & \xi_2^n & \dots & x_n^n \end{bmatrix} \\
\det C = \det\{x_1 \dots x_n\} \stackrel{\triangle}{=} {}^{1 \dots n} F(x_1 \dots x_n) = \sum_{(i_1 \dots i_n)} (-1)^{[i_1 \dots i_n]} \xi_1^{i_1} \dots \xi_n^{i_n}$$

Определение. **Рангом** r матрицы $A_{m \times n}$ называется порядок её наибольшего отличного от нуля минора.

Примечание. rank(A) rg(A) rang(A)

$$\exists L^{i_1...i_r}_{j_1...j_r}
eq 0$$
, но $]\exists L^{i_1...i_{r+1}}_{j_1...j_{r+1}}
eq 0$

$$\begin{bmatrix} c_{11} & c_{21} & \dots & c_{n1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & c_{22} & \dots & c_{n2} & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & c_{nn} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & \dots & \dots & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

1.
$$L_1^1 = C_1 \Rightarrow rgA \ge 1$$

2.
$$L_1^1 = C_1 C_{22} \neq 0 \Rightarrow rgA \geq 2$$

3.
$$L_1^1 = C_1 C_{22} C_{33} \neq 0 \Rightarrow rgA \geq 3$$

:

4.
$$L_{1...r}^{1...r+1} = \prod_{i=1}^{r} c_{ii} \neq 0 \Rightarrow rgA \geq r$$

5.
$$L_{1...r}^{1...r+1} = 0 \Rightarrow rgA = r$$

$$\Rightarrow rgA \leq \min(m, n)$$

Теорема 1. О базисном миноре

1. Число ЛНЗ строк (столбцов) матрицы A равно её рангу

Линейная алгерба стр. 2 из 5

2. Любая строка (столбец) матрицы A может быть представлена в виде ЛК строк (столбцов), входящих в её минор наибольшего порядка, отличного от нуля (базисный минор)

Доказательство. 1. Следует из критерия ЛНЗ

2. Строки (столбцы), входящие в базисный минор, образуют максимальный ЛНЗ поднабор всех строк (столбцов) матрицы A.

Теорема 2. Крамера

$$\sphericalangle$$
 СЛАУ: $\sum\limits_{j=1}^n a_{ij} \xi^j = b_i$, такую что $A = ||a^i_j||_{i,j=1}^n \quad \det A
eq 0$

Тогда:

1. СЛАУ совместна и определена

2.
$$\xi^j = \frac{\Delta_j}{\Delta}, \quad \Delta_j = (a_1 \dots a_{j-1}, b, a_{j+1} \dots a_n)$$

Доказательство. 1. $\det A = \det\{a_1 \dots a_n\} \neq 0 \Rightarrow \{a_j\}_{j=1}^n - \text{ЛН3} \Rightarrow \text{базис } \mathbb{R}^n \ni b$

2.
$$\triangle_j = \det\{a_1 \dots a_{j-1}, b, a_{j+1} \dots a_n\} = \det\{a_1 \dots a_{j-1}, \sum_{j=1}^n a_j \xi^j, a_{j+1} \dots a_n\} =$$

$$= \sum_{j=1}^n \xi^j \det\{a_1 \dots a_{j-1}, a_j, a_{j+1} \dots a_n\} = \xi^k \cdot \triangle$$

Теорема 3. Кронекера-Капелли

$$\sphericalangle \sum_{j=1}^{n} a_j \xi^j = b,]A = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_n \end{bmatrix}$$

$$\tilde{A} = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & \dots & a_n & | & b \end{bmatrix}$$

СЛАУ совместна $\Leftrightarrow rg\tilde{A} = rgA$

Доказательство. Тривиально.

1 Тензорная алгерба

1.1 Преобразование координат в X и X^*

$$\triangleleft \{e_i\}$$
 — базис X

Линейная алгерба стр. 3 из 5

$$\sphericalangle\{ ilde{e}_k\}$$
 — базис X^* $\Rightarrow \forall k \ ilde{e}_k = \sum_{j=1}^n t_k^j e_j$

Определение. Набор $T=||t_j^i||$ образует матрицу, которая называется матрицей перехода от базиса $\{e_i\}$ к базису $\{\tilde{e}_k\}$

Примечание.
$$\sphericalangle E = \begin{bmatrix} e_1 & e_2 & \dots & e_n \end{bmatrix}, \tilde{E} = \begin{bmatrix} \tilde{e}_1 & \tilde{e}_2 & \dots & \tilde{e}_n \end{bmatrix} \Rightarrow \tilde{E} = ET$$

Пемма 1. $]\xi$ — координаты вектора x в базисе $\{e_i\}$

 $] ilde{\xi}$ — координаты вектора x в базисе $\{ ilde{e}_k\}$

Тогда $\xi = T\tilde{\xi}$ или $\tilde{\xi} = S\xi, S = T^{-1}$

Доказательство.
$$x = \sum_{k=1}^{n} \tilde{\xi}^{k} \tilde{e}_{k} = \sum_{k=1}^{n} \tilde{x}^{k} \sum_{j=1}^{n} t_{k}^{j} e_{j} = \sum_{j=1}^{n} (\sum_{k=1}^{n} \tilde{\xi}^{k} t_{k}^{j}) e_{j} = \sum_{j=1}^{n} \xi^{j} e_{j} \Rightarrow \xi = T\tilde{\xi}$$

Лемма 2. $]\{f^l\}$ — базис X^* , сопряженный $\{e_j\}$, т.е. $f^l(e_j)=\delta^l_j$

$$\{ ilde{f}^m\}$$
 — базис X^* , сопряженный $\{ ilde{e}_k\}$, т.е. $ilde{f}^m(ilde{e}_k)=\delta_m^k$

$$]F = \begin{bmatrix} f^1 & f^2 & \dots & f^n \end{bmatrix}^T, \quad \tilde{F} = \begin{bmatrix} \tilde{f}^1 & \tilde{f}^2 & \dots & \tilde{f}^n \end{bmatrix}^T$$

Тогда
$$F=T ilde{F}$$
 или $f^l=\sum\limits_{m=1}^n t^l_m ilde{f}^m$

Доказательство.
$$\sphericalangle(\tilde{f}^m, \tilde{e}_k) = \delta_k^m = (\tilde{f}^m, \sum_{j=1}^n t_k^j e_j) = \sum_{j=1}^n t_k^j (\tilde{f}^m, e_j) = \sum_{j=1}^n t_k^j \sum_{l=1}^n a_l^m (f^l, e_j) = \sum_{j=1}^n t_k^j a_j^m$$

$$\Rightarrow \sum\limits_{i=1}^n a_j^m t_k^j = \delta_k^m$$
или $AT = I -$ единичная матрица $\Rightarrow A = T^{-1}$

Лемма 3. $]\varphi$ — коэфф. ЛФ в $\{e_i\}$

$$] ilde{arphi}$$
 — коэфф. ЛФ в $\{ ilde{e}_k\}$

$$\Rightarrow \tilde{\varphi} = \varphi T$$

Доказательство. $]g- \mathrm{Л}\Phi,\, arphi_j=g(e_j)\quad ilde{arphi}_k=g(ilde{e}_k)$

$$\varphi_k = g(\tilde{e}_k) = g\left(\sum_{j=1}^n t_k^j e_j\right) = \sum_{j=1}^n t_k^j g(e_j) = \sum_{j=1}^n t_k^j \varphi_j$$

$$\Rightarrow \tilde{\varphi} = \varphi T$$

Линейная алгерба стр. 4 из 5

Итого:

$$\tilde{E} = ET \quad \tilde{F} = T^{-1}F \quad \tilde{\xi} = T^{-1}\xi \quad \tilde{\varphi} = \varphi T$$

Определение. Величины, которые преобразуются при замене базиса так же, как базисные векторы, называются ковариантными величинами.

Величины, которые преобразуются при замене базиса противоположным базисным векторам образом, называются контравариантными величинами.

Примечание. ξ — контрвариантная величина. Верхний индекс называется контравариантным, нижний — ковариантным.

$$]W\in\Omega^p_q-\Pi$$
ЛФ (p,q)
$$]\{e_j\}_{j=1}^n-$$
 базис $X,$ $\{f^k\}_{k=1}^n-$ базис X^*
$$\Rightarrow \omega^{j_1\dots j_n}_{i_1\dots i_n}\stackrel{\mathrm{def}}{=} W(e_{i_1}\dots e_{i_p}f^{j_1}\dots f^{j_q})$$

$$\{e_j\} \xrightarrow{T} \{\tilde{e}_k\} \quad \{f^l\} \xrightarrow{T^{-1}} \{\tilde{f}^m\}$$

Пусть в паре базисов $\{\tilde{e}_k\}$ и $\{\tilde{f}^m\}$ ПЛФ W имеет тензор $\tilde{w}^{t_1\dots t_q}_{s_1\dots s_p}=W(\tilde{e}_{s_1}\dots \tilde{e}_{s_p},\tilde{f}^{t_1}\dots \tilde{f}^{t_q})=0$

Определение. 1. **Вектором** называется величина, преобразующаяся по контравариантному закону

- 2. Линейной формой называется величина, преобразующаяся по ковариантному закону
- 3. **Тензором** типа (p,q) называется величина, преобразующаяся p раз по ковариантному закону и q раз по контравариантному.

1.2 Операции с тензорами

1.]w,v — тензоры типа (p,q). Тогда $w+\alpha w$ — тензор (p,q) Доказательство. Тривиально.

2. Транспонирование

$$t^{(st)}:\omega_{i_1\dots i_p}^{j_1\dots j_s\dots j_t\dots j_q}\mapsto\omega_{i_1\dots i_p}^{j_1\dots j_t\dots j_s\dots j_q}$$

Примечание. Транспонировать можно только по индексам одного типа

Линейная алгерба стр. 5 из 5

Лемма 4. Транспонирование сохраняет тензорную природу величины.

3. Свертка:

$$\overset{k \wedge s^{j_1 \dots j_n}}{\omega} = \sum_{m=1}^n \overset{\omega^{j_1 \dots k}_{m \dots j_q}}{\overset{s}{\underset{i_1 \dots y \dots i_p}{\ldots}}}$$

Примечание. Операцию свертки можно выполнять только по индексам разных типов **Лемма 5**. Свертка сохраняет тензорную природу

Лемма 6.

$$\overset{l \wedge m}{k \wedge s} \overset{k \wedge s}{\underset{l \wedge m}{| k \wedge m}}$$

Доказательство. От перестановки мест слагаемых конечная сумма не меняется.

4. Тензорное произведение

$$\omega(p_1, q_1); v(p_2, q_2) \quad \omega \otimes v = a$$

$$w_{i_1 \dots i_{p_1}}^{j_1 \dots j_{q_1}} \cdot v_{i_{p_1+1} \dots i_{p_1+p_2}}^{j_{q_1+1} \dots j_{q_1+q_2}} = a_{i_1 \dots i_{p_1+p_2}}^{j_1 \dots j_{q_1+q_2}}$$

Пемма 7. Результат тензорного произведения является тензором типа (p_1+p_2,q_1+q_2)

М3137у2019 Лекция 2