

---

# Optimisation en nombres entiers

# Définitions

---

## Optimisation en nombres entiers

*Un problème d'optimisation en nombres entiers est un problème d'optimisation dont toutes les variables sont contraintes à ne prendre que des valeurs entières.*

- Variables discrètes : nombre d'objets à considérer, nombre d'actions à effectuer, etc.
  - Nombres de vélos à installer sur le campus.
  - Nombres d'ouvriers à affecter à un chantier.
- Variables binaires (0/1) : oui/non, allumer/éteindre, etc.
  - Utiliser la voiture ou pas.
  - Construire un pont ou pas.
  - Allumer la climatisation ou pas.

# Définitions

---

## Optimisation mixte en nombres entiers

*Un problème d'optimisation mixte en nombres entiers est un problème d'optimisation dont certaines variables sont contraintes à ne prendre que des valeurs entières.*

- Mobilité :
  - Décision binaire : acheter une seconde voiture ou non.
  - Décision continue : nombre de kilomètres à effectuer.
- Energie :
  - Décision binaire : installer une nouvelle chaudière électricité/gaz.
  - Décision continue : quantité de gaz à brûler.

# Introduction

---

- Problème d'optimisation linéaire en nombres entiers

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} c^T x$$

sous contraintes

$$Ax = b$$

$$x \geq 0$$

$$x \in \mathbb{N}$$

# Introduction

---

- Problème d'optimisation linéaire binaire

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} c^T x$$

sous contraintes

$$Ax = b$$

$$x \geq 0$$

$$x \in \{0, 1\}$$

# Introduction

---

Approche intuitive immédiate :

- Ignorer les contraintes d'intégralité.
- Résoudre le problème linéaire.
- Si la solution n'est pas entière, arrondir à l'entier le plus proche.

**En général, cela ne fonctionne pas !**

# Exemple

---

$$\min_{x \in \mathbb{R}^2} -3x_1 - 13x_2$$

sous contraintes

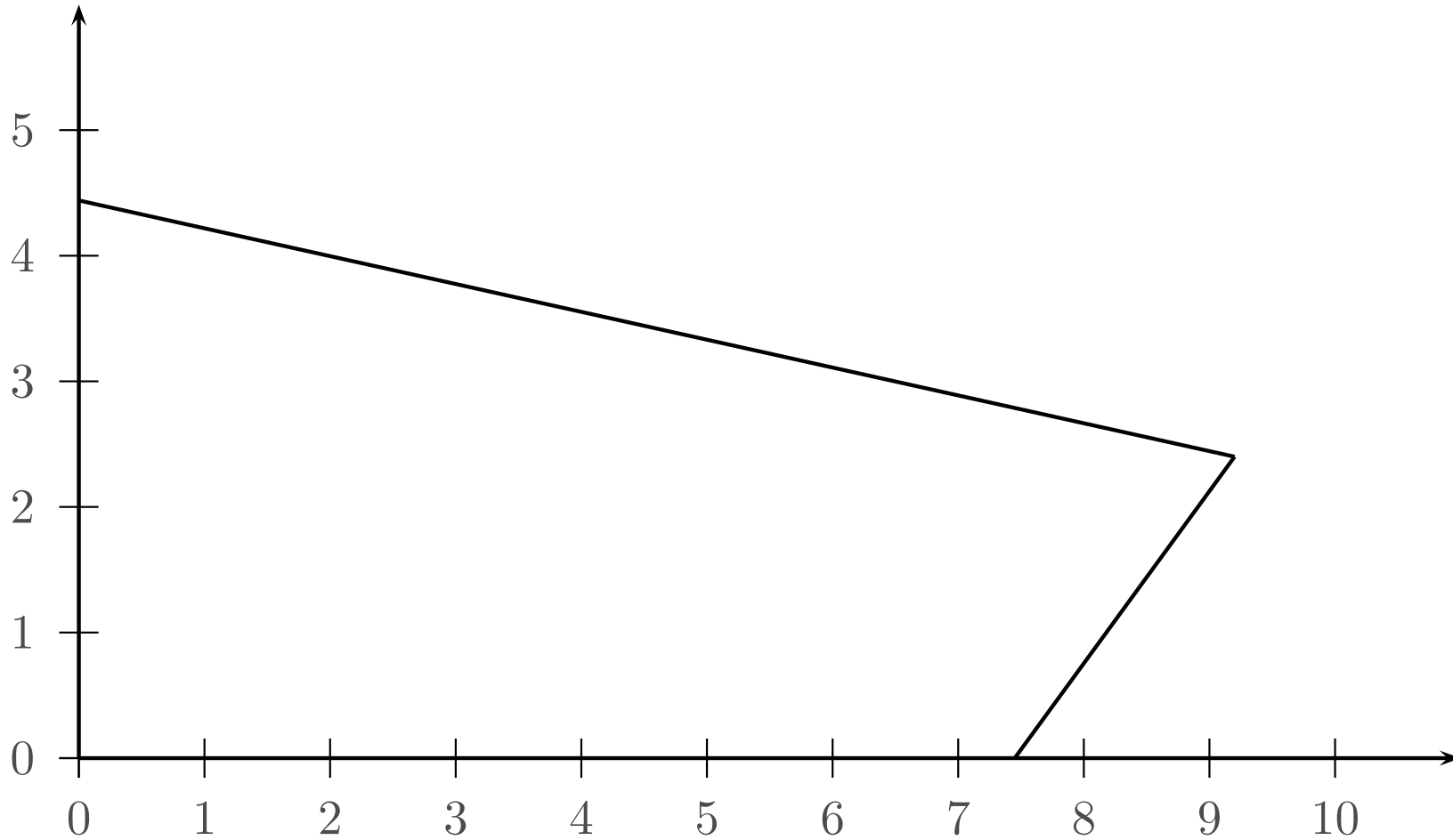
$$2x_1 + 9x_2 \leq 40$$

$$11x_1 - 8x_2 \leq 82$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

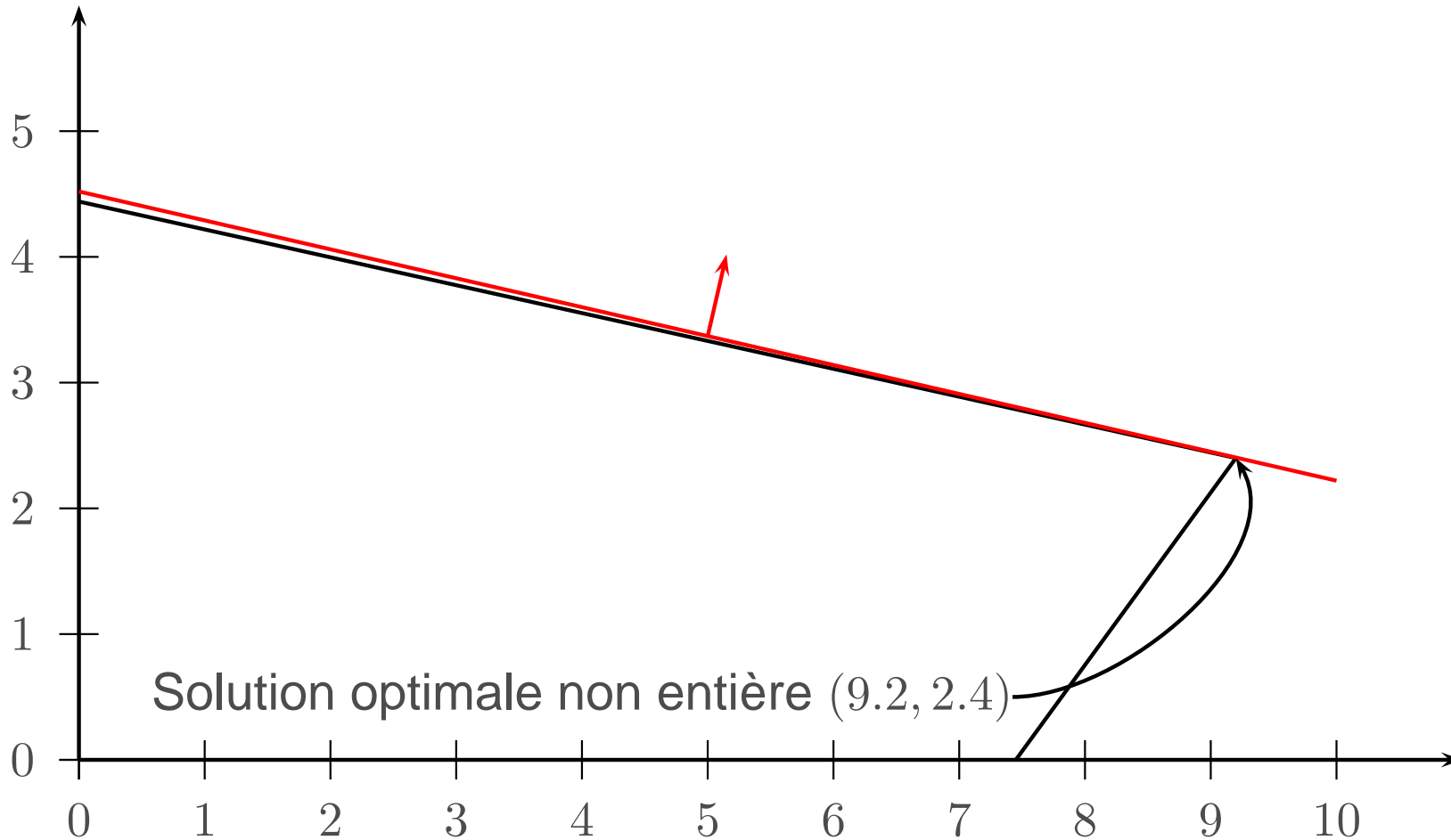
$$x_1, x_2 \text{ entiers}$$

# Exemple : polytope des contraintes

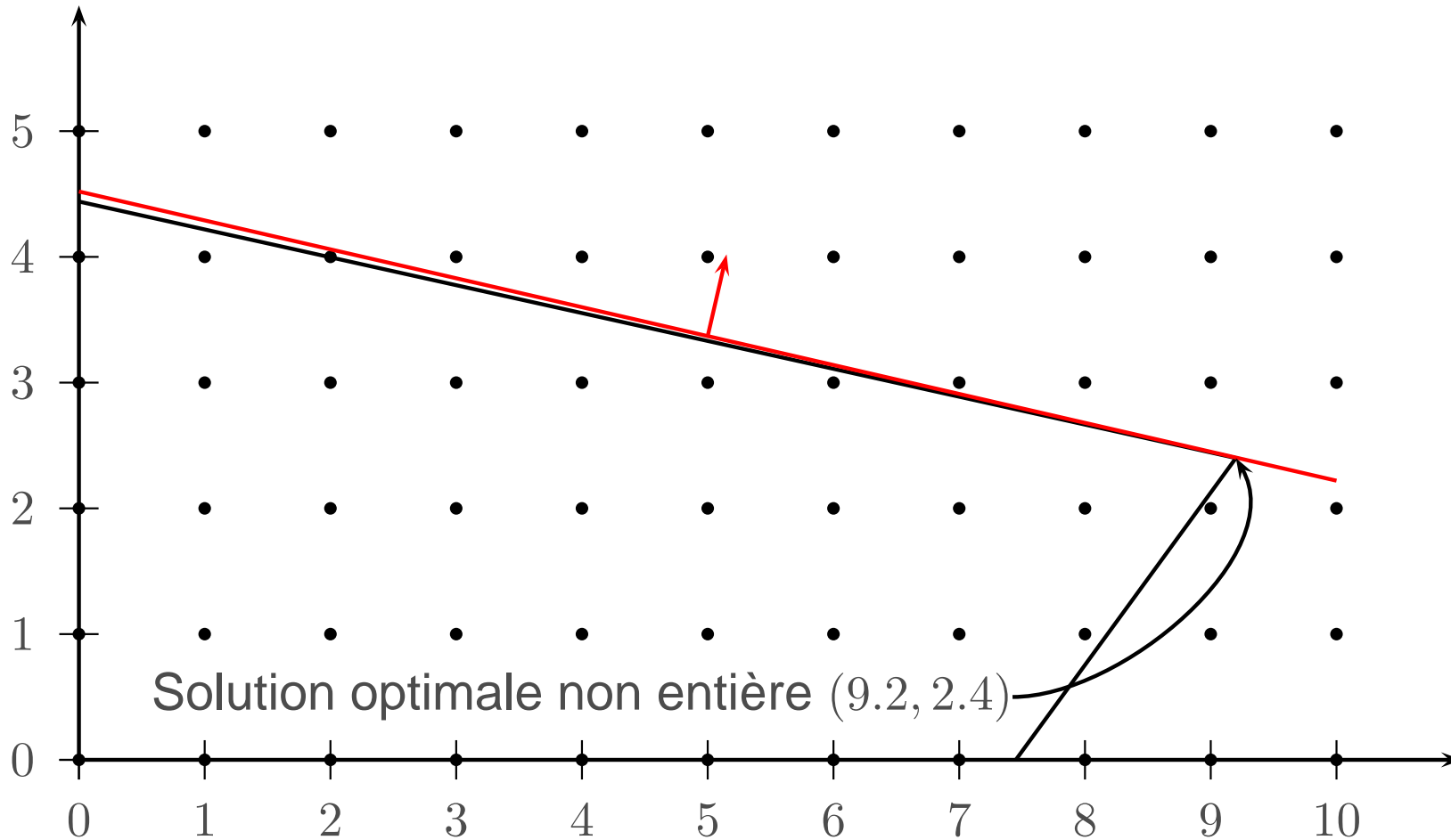




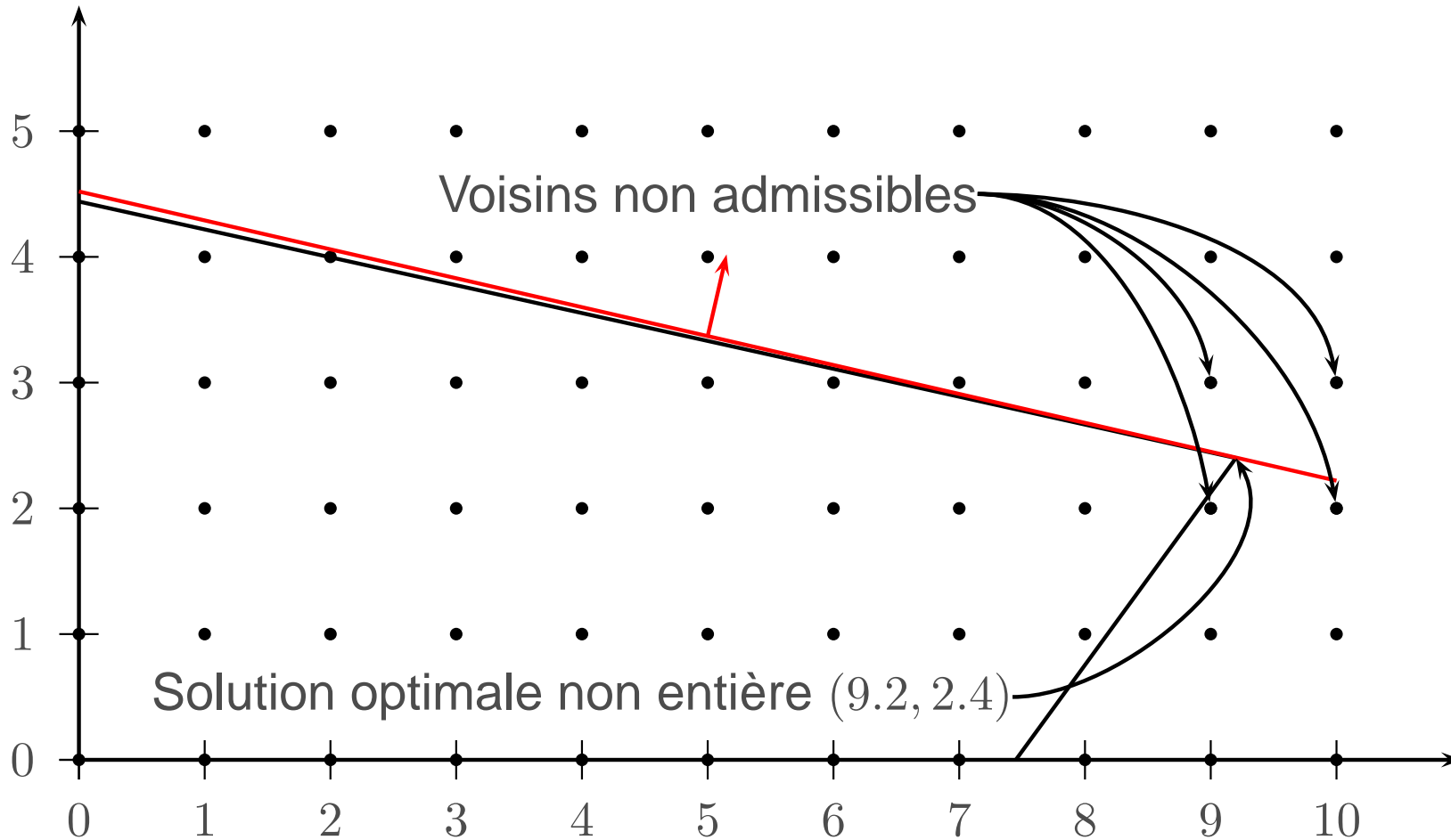
# Exemple : solution du problème continu



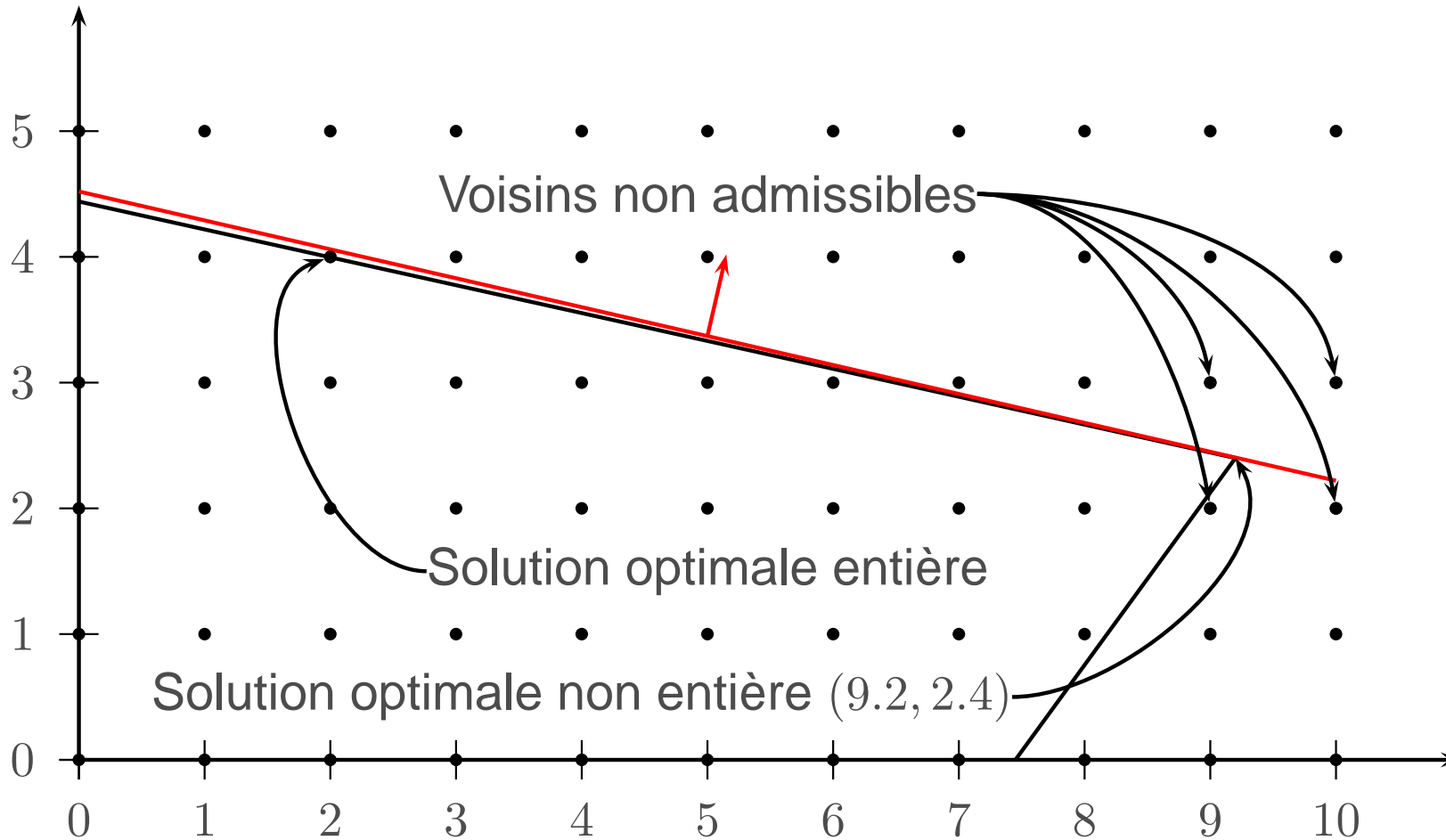
# Exemple : contraintes d'intégralité



# Exemple : voisins non admissibles



# Exemple : solution du problème discret



# Problèmes

---

- Il y a  $2^n$  façons d'arrondir une solution non entière. Laquelle choisir ?
- Arrondir une solution non entière peut générer une solution non admissible.
- La solution arrondie peut se trouver très loin de la solution optimale.

# Problème d'investissement

- Une société désire investir dans l'énergie hydro-électrique.
- Les ingénieurs ont identifié 4 sites potentiels pour la construction de barrages.
- Pour chaque site, ils ont évalué les coûts d'investissement, et le bénéfice attendu sur le long terme.
- La société a une capacité d'investissement de 1400 k\$.
- Quels barrages doit-elle construire ?

Barrage	Coût	Bénéfice	Rendement
1	500	1600	3.20
2	700	2200	3.14
3	400	1200	3.00
4	300	800	2.67

# Problème d'investissement

---

Modélisation :

- Variables de décision:  $x_1, x_2, x_3, x_4$ .

$$x_i = \begin{cases} 1 & \text{si le barrage } i \text{ est choisi,} \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

- Fonction objectif : maximiser le bénéfice

$$\max 16x_1 + 22x_2 + 12x_3 + 8x_4$$

- Contrainte : capacité d'investissement

$$5x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 3x_4 \leq 14$$

# Problème d'investissement

---

Problème linéaire continu :

$$\max_{x \in \mathbb{R}^4} 16x_1 + 22x_2 + 12x_3 + 8x_4$$

sous contraintes

$$5x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 3x_4 \leq 14$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0.$$

Solution optimale :

$$x_1 = 2.8, x_2 = 0, x_3 = 0, x_4 = 0.$$



# Problème d'investissement

---

Solution optimale :

$$x_1 = 2.8, x_2 = 0, x_3 = 0, x_4 = 0.$$

- Décision : ne construire que le barrage 1.
- Coût : 500 k\$
- Somme non investie : 900 k\$
- Bénéfice : 1600 k\$

# Problème d'investissement

---

Problème linéaire continu 2 :

$$\max_{x \in \mathbb{R}^4} 16x_1 + 22x_2 + 12x_3 + 8x_4$$

sous contraintes

$$5x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 3x_4 \leq 14$$

$$0 \leq x_1, x_2, x_3, x_4 \leq 1.$$

Solution optimale :

$$x_1 = 1, x_2 = 1, x_3 = 0.5, x_4 = 0.$$

# Problème d'investissement

---

Solution optimale :

$$x_1 = 1, x_2 = 1, x_3 = 0.5, x_4 = 0.$$

- Décision : construire les barrages 1 et 2.
- Barrage 3 : plus assez d'argent pour le construire.
- Coût : 1200 k\$
- Somme non investie : 200 k\$
- Bénéfice : 3800 k\$

# Problème d'investissement

---

Problème linéaire discret :

$$\max_{x \in \mathbb{R}^4} 16x_1 + 22x_2 + 12x_3 + 8x_4$$

sous contraintes

$$5x_1 + 7x_2 + 4x_3 + 3x_4 \leq 14$$

$$x_1, x_2, x_3, x_4 \in \{0, 1\}$$

Solution optimale :

$$x_1 = 0, x_2 = 1, x_3 = 1, x_4 = 1.$$

# Problème d'investissement

---

Solution optimale :

$$x_1 = 0, x_2 = 1, x_3 = 1, x_4 = 1.$$

- Décision : construire les barrages 2, 3 et 4.
- Coût : 1400 k\$
- Somme non investie : 0 k\$
- Bénéfice : 4200 k\$
- Le barrage correspondant au plus haut rendement n'est pas sélectionné.

Conclusion : l'approche "intuitive" ne fonctionne pas.

# Conditions d'optimalité

---

- Il n'est pas possible de caractériser la solution optimale d'un problème d'optimisation en nombres entiers.
- Autrement dit, il n'y a pas de conditions d'optimalité pour l'optimisation discrète.
- Cela complique considérablement la résolution du problème.
- Il y a essentiellement deux manières d'aborder le problème.

# Algorithmes

---

## 1. Méthodes exactes :

- la solution optimale est fournie,
- mais le temps nécessaire pour la trouver est une fonction exponentielle de la taille du problème.

## 2. Méthodes heuristiques :

- une “bonne” solution est fournie,
- aucune garantie d’optimalité,
- aucune mesure de qualité de la solution,
- performances évaluées empiriquement sur des problèmes connus.

# Branch & bound

---

Idées :

- Parcours systématique de l'ensemble admissible.
- Diviser pour conquérir.
- Utilisation de bornes sur le coût optimal pour éliminer des régions admissibles sans les explorer.



# Branch

---

Soit le problème d'optimisation  $P$

$$\min f(x)$$

sous contraintes

$$x \in F$$

- $F$  est l'ensemble des solutions admissibles.
- Soit une partition de  $F$

$$F = F_1 \cup \dots \cup F_K.$$

- Soit  $x_k^*$  la solution optimale du problème  $P_k$

$$\min f(x)$$

sous contraintes

$$x \in F_k$$

# Branch

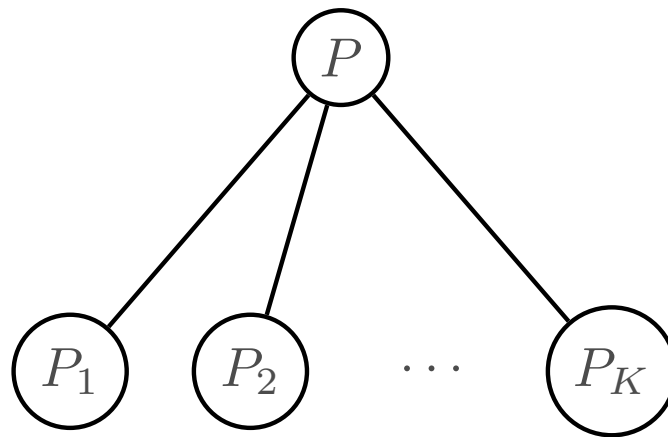
---

- Pour tout  $k$ ,  $x_k^*$  est admissible pour le problème  $P$ .

- Soit  $i$  tel que

$$f(x_i^*) \leq f(x_k^*), \forall k = 1, \dots, K.$$

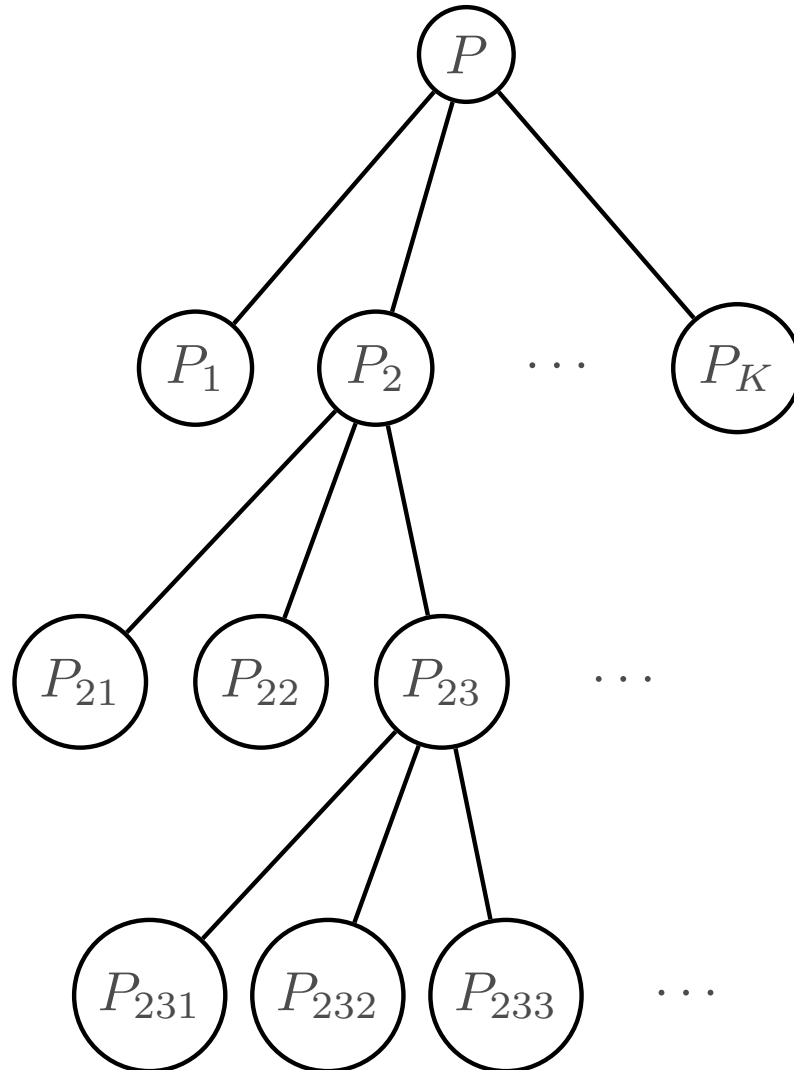
- Alors,  $x_i^*$  est la solution optimale du problème  $P$ .
- Motivation : chaque sous-problème est plus simple que le problème initial.



# Branch

---

Et chaque problème peut à nouveau être partitionné.



# Branch

---

- Le nombre de sous-problèmes devient vite très grand.
- Il faut éviter de passer toutes les combinaisons possibles en revue.
- Idée : utiliser des bornes.

# Bound

---

Soit le sous-problème  $P_k$

$$\min f(x)$$

sous contraintes

$$x \in F_k$$

- On suppose que l'on peut calculer facilement une borne inférieure  $b_k$

$$b_k \leq f(x), \forall x \in F_k.$$

- Soit  $y \in F$  une solution admissible du problème  $P$ .
- Si

$$f(y) \leq b_k \leq f(x), \forall x \in F_k,$$

alors cela ne vaut pas la peine de résoudre le problème  $P_k$ .

# Algorithme de branch & bound

---

A chaque instant on maintient

- une liste de sous-problèmes actifs  $\{P_1, P_2, \dots\}$ ,
- la valeur  $U = f(y)$  de la meilleure solution admissible obtenue jusqu'à là.
- Initialisation :
  - soit  $U = +\infty$ ,
  - soit  $U = f(x)$  avec  $x$  admissible connu.

# Algorithme de branch & bound

---

Itération:

- Soit  $P_k$  un sous-problème actif.
- Si  $P_k$  est non admissible, le supprimer de la liste.
- Sinon, calculer la borne  $b_k$ .
- Si  $U \leq b_k$ , supprimer  $P_k$  de la liste.
- Sinon,
  - soit résoudre  $P_k$  directement,
  - soit partitionner  $F_k$  et créer de nouveaux sous-problèmes, qui sont ajoutés à la liste.

# Exemple : problème d'affectation

- Sur un chantier, il faut affecter 4 ouvriers à 4 tâches.
- L'ouvrier  $i$  effectue la tâche  $j$  en  $c_{ij}$  heures :

Ouvrier	Tâche 1	Tâche 2	Tâche 3	Tâche 4
A	9	2	7	8
B	6	4	3	7
C	5	8	1	8
D	7	6	9	4

- Comment répartir les tâches pour que le nombre total d'heures soit le plus petit possible ?



# Exemple : problème d'affectation

---

Modélisation :

- Variables de décision :

$$x_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{si l'ouvrier } i \text{ effectue la tâche } j, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

- Fonction objectif :

$$\min \sum_{ij} c_{ij} x_{ij}$$

# Exemple : problème d'affectation

---

- Contraintes:

1. Chaque ouvrier doit effectuer exactement une tâche :

$$\sum_j x_{ij} = 1 \quad \forall i.$$

2. Chaque tâche doit être effectuée par exactement un ouvrier :

$$\sum_i x_{ij} = 1 \quad \forall j.$$

# Exemple : problème d'affectation

Ouvrier	Tâche 1	Tâche 2	Tâche 3	Tâche 4
A	9	2	7	8
B	6	4	3	7
C	5	8	1	8
D	7	6	9	4

Calcul de la borne :

- La tâche la plus rapide pour A prend 2 heures.
- La tâche la plus rapide pour B prend 3 heures.
- La tâche la plus rapide pour C prend 1 heure.
- La tâche la plus rapide pour D prend 4 heures.

Impossible de faire mieux que 10 heures.

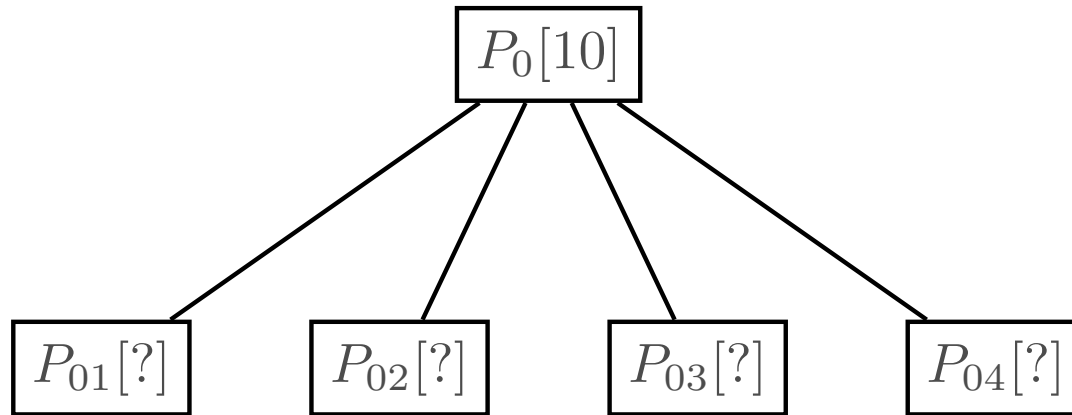
# Exemple : problème d'affectation

---

- Problèmes actifs :  $\{P_0\}$
- $U = +\infty$
- $b_0 = 10 < U$  : on partitionne  $P_0$ .
  - $P_{01}$  : on décide que  $A$  effectue la tâche 1,
  - $P_{02}$  : on décide que  $A$  effectue la tâche 2,
  - $P_{03}$  : on décide que  $A$  effectue la tâche 3,
  - $P_{04}$  : on décide que  $A$  effectue la tâche 4.
- Chacun de ces problèmes revient à affecter 3 ouvriers à 3 tâches.
- Ils sont chacun plus simples que  $P_0$ .
- Notation :  $P_k[b_k]$

# Exemple : problème d'affectation

$$U = +\infty$$



# Exemple : problème d'affectation

Calcul des bornes.

Ouvrier	Tâche 1	Tâche 2	Tâche 3	Tâche 4
A	9	2	7	8
B	6	4	3	7
C	5	8	1	8
D	7	6	9	4

- La tâche la plus rapide pour B prend 3 heures.
- La tâche la plus rapide pour C prend 1 heure.
- La tâche la plus rapide pour D prend 4 heures.

$$b_{01} = 9 + 8 = 17$$

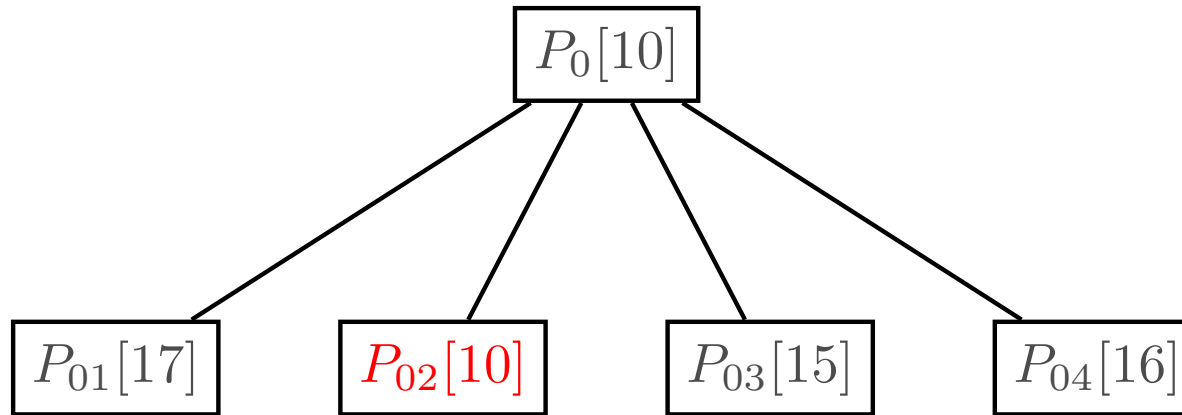
$$b_{02} = 2 + 8 = 10$$

$$b_{03} = 7 + 8 = 15$$

$$b_{04} = 8 + 8 = 16$$

# Exemple : problème d'affectation

$$U = +\infty$$



# Exemple : problème d'affectation

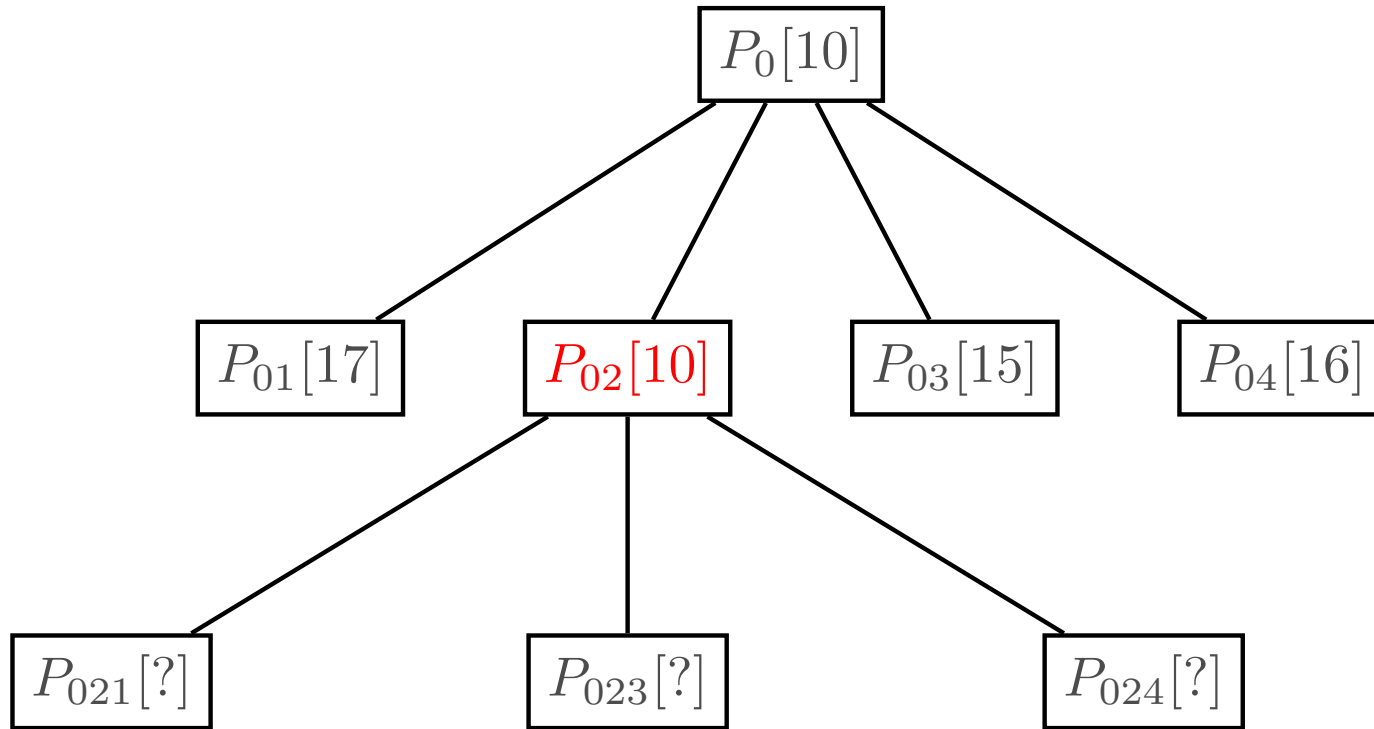
---

- Problèmes actifs :  $\{P_0, P_{01}, P_{02}, P_{03}, P_{04}\}$
- $U = +\infty$
- $P_{02}$  est le plus prometteur car associé à la meilleure borne.
- On partitionne  $P_{02}$ 
  - $P_{021}$  : on décide que  $B$  effectue la tâche 1,
  - $P_{022}$  : on décide que  $B$  effectue la tâche 2,
  - $P_{023}$  : on décide que  $B$  effectue la tâche 3,
  - $P_{024}$  : on décide que  $B$  effectue la tâche 4.
- $P_{022}$  est non admissible.
- Chacun des autres problèmes revient à affecter 2 ouvriers à 2 tâches.



# Exemple : problème d'affectation

$$U = +\infty$$



# Exemple : problème d'affectation

Calcul des bornes.

Ouvrier	Tâche 1	Tâche 2	Tâche 3	Tâche 4
A	9	2	7	8
B	6	4	3	7
C	5	8	1	8
D	7	6	9	4

- La tâche la plus rapide pour C prend 1 heure.
- La tâche la plus rapide pour D prend 4 heures.

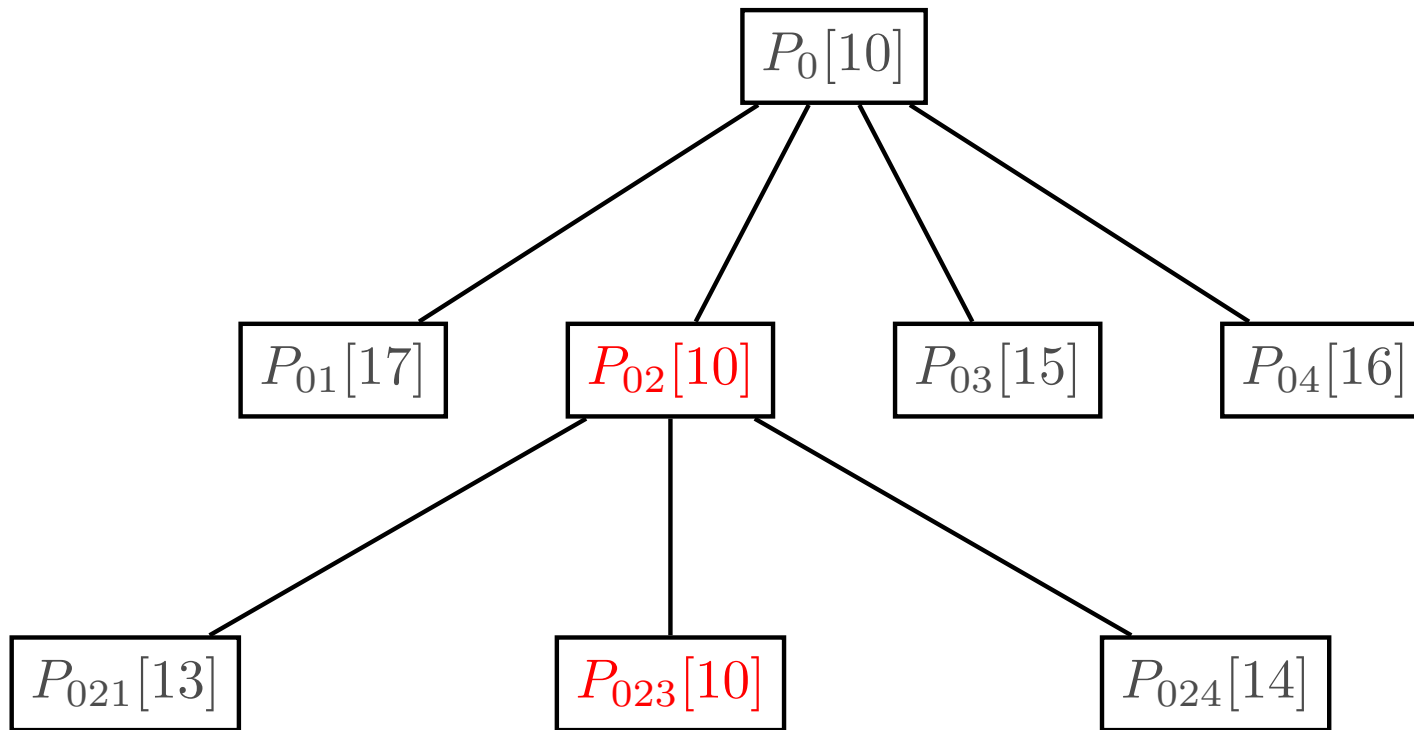
$$b_{021} = 2 + 6 + 5 = 13$$

$$b_{023} = 2 + 3 + 5 = 10$$

$$b_{024} = 2 + 7 + 5 = 14$$

# Exemple : problème d'affectation

$$U = +\infty$$



# Exemple : problème d'affectation

- Problèmes actifs :  $\{P_0, P_{01}, P_{02}, P_{03}, P_{04}, P_{021}, P_{023}, P_{024}\}$
- $U = +\infty$
- $P_{023}$  est le plus prometteur car associé à la meilleure borne.
  - $P_{0231}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 1,
  - $P_{0232}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 2,
  - $P_{0233}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 3,
  - $P_{0234}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 4.
- $P_{0232}$  et  $P_{0233}$  sont non admissible.
- Chacun des autres problèmes est trivial à résoudre.
- $P_{0231}$  : A(2), B(3), C(1), D(4).
- Temps total :  $2 + 3 + 5 + 4 = 14$ .
- $P_{0234}$  : A(2), B(3), C(4), D(1).
- Temps total :  $2 + 3 + 8 + 7 = 20$ .

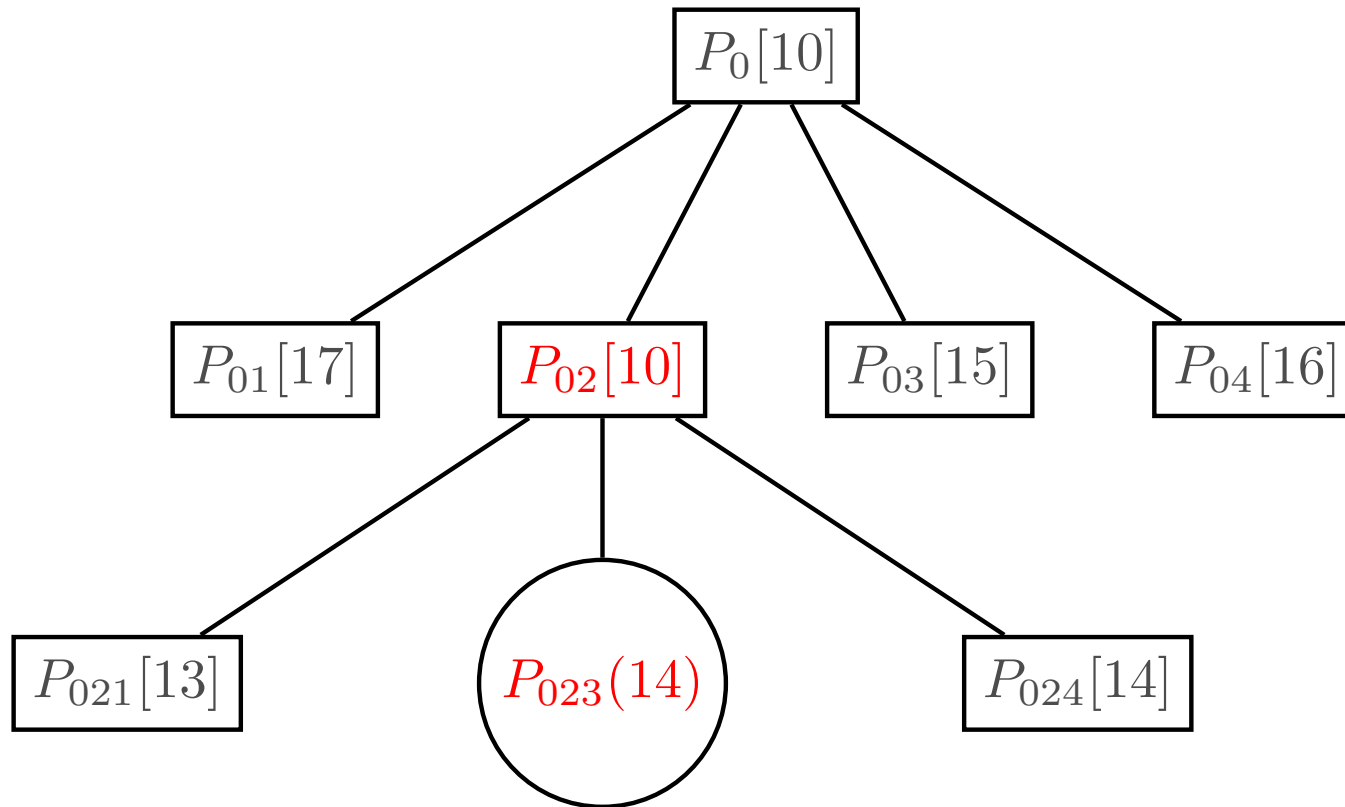
# Exemple : problème d'affectation

---

- Solution optimale de  $P_{023}$  trouvée. Valeur : 14
- Problèmes actifs :  $\{P_0, P_{01}, P_{02}, P_{03}, P_{04}, P_{021}, P_{024}\}$
- $U = 14$
- Notation :  $P_k(f(x_k^*))$

# Exemple : problème d'affectation

$$U = 14$$



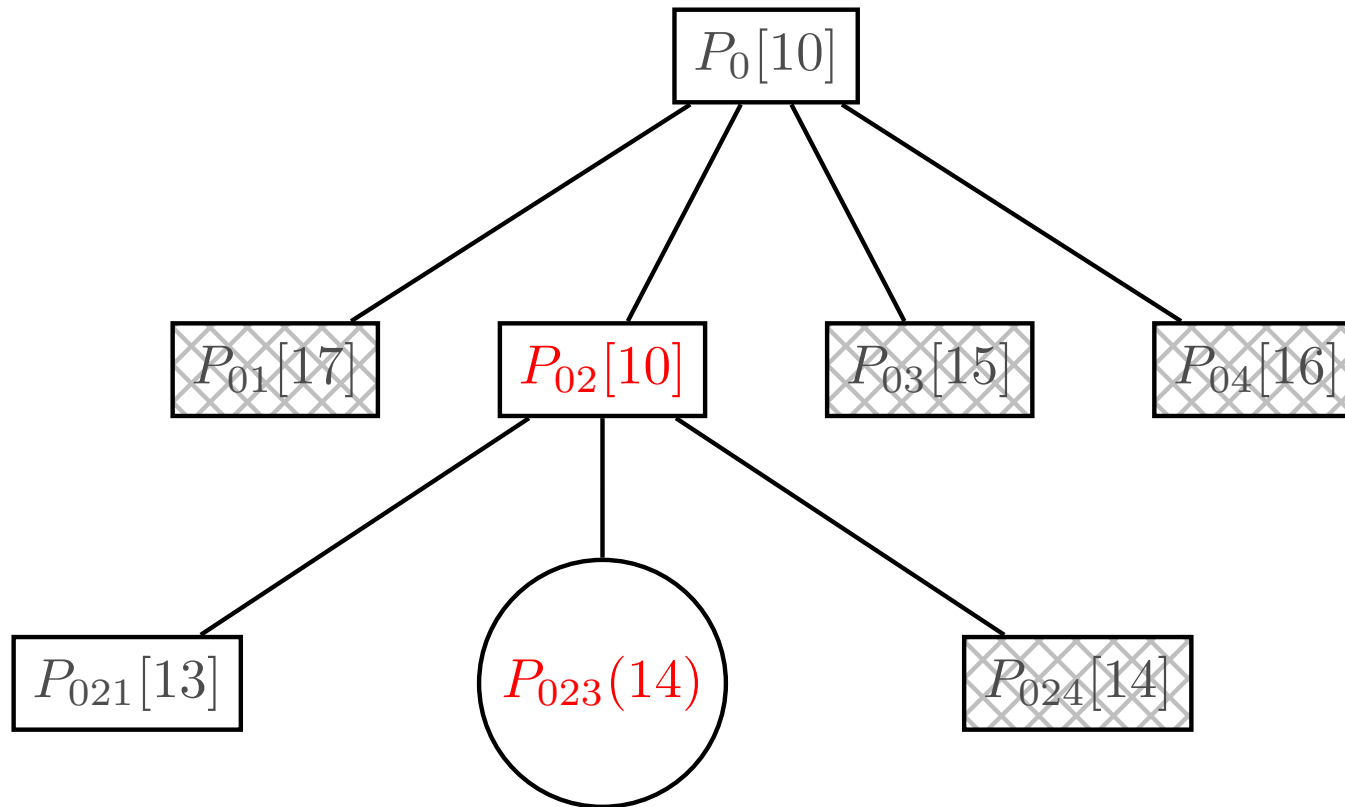
# Exemple : problème d'affectation

---

- On peut maintenant supprimer les sous-problèmes dont la borne est plus grande ou égale à  $U$ .

# Exemple : problème d'affectation

$$U = 14$$



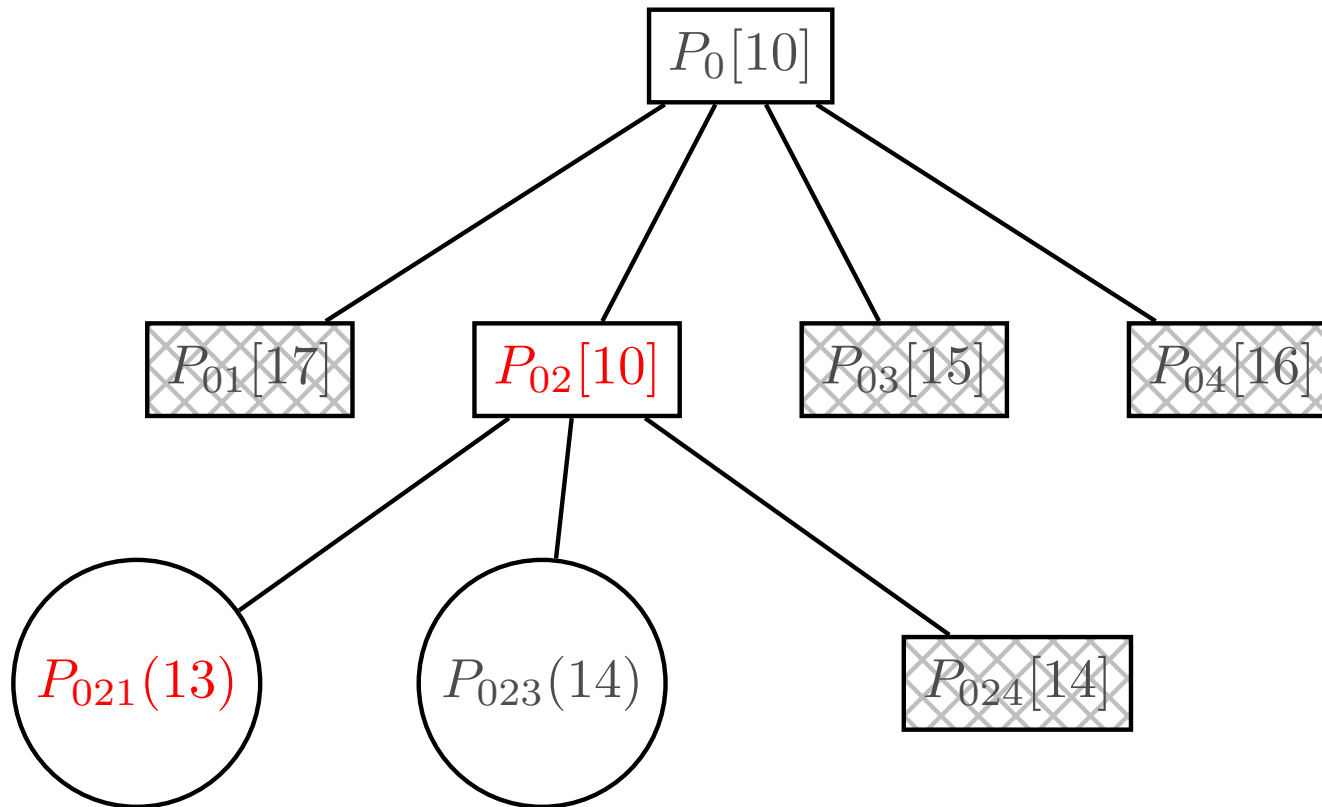


# Exemple : problème d'affectation

- Problèmes actifs :  $\{P_0, P_{02}, P_{021}\}$
- $U = 14$
- On partitionne  $P_{021}$ 
  - $P_{0211}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 1,
  - $P_{0212}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 2,
  - $P_{0213}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 3,
  - $P_{0214}$  : on décide que  $C$  effectue la tâche 4.
- $P_{0211}$  et  $P_{0212}$  sont non admissibles.
- Chacun des autres problèmes est trivial à résoudre.
- $P_{0213}$  : A(2), B(1), C(3), D(4).
- Temps total :  $2 + 6 + 1 + 4 = 13$ .
- $P_{0214}$  : A(2), B(1), C(4), D(3).
- Temps total :  $2 + 6 + 8 + 9 = 25$ .

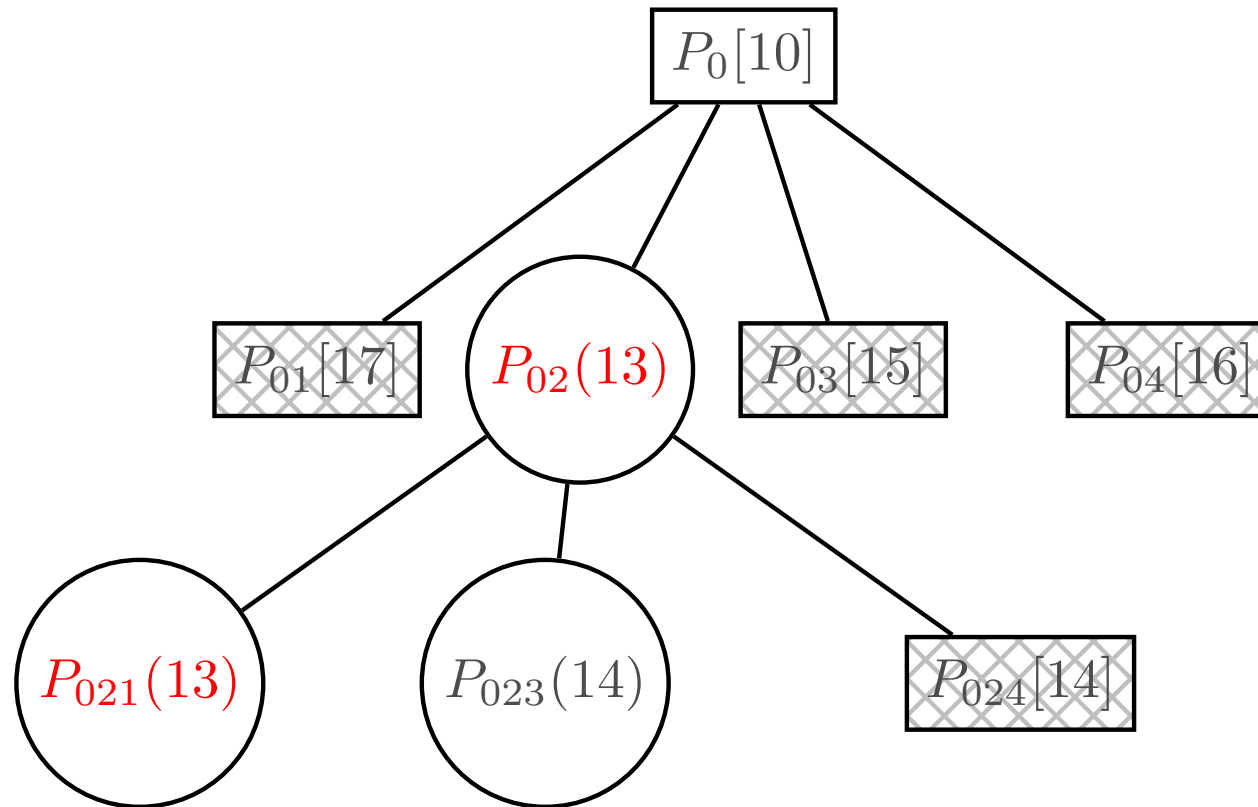
# Exemple : problème d'affectation

$$U = 13$$



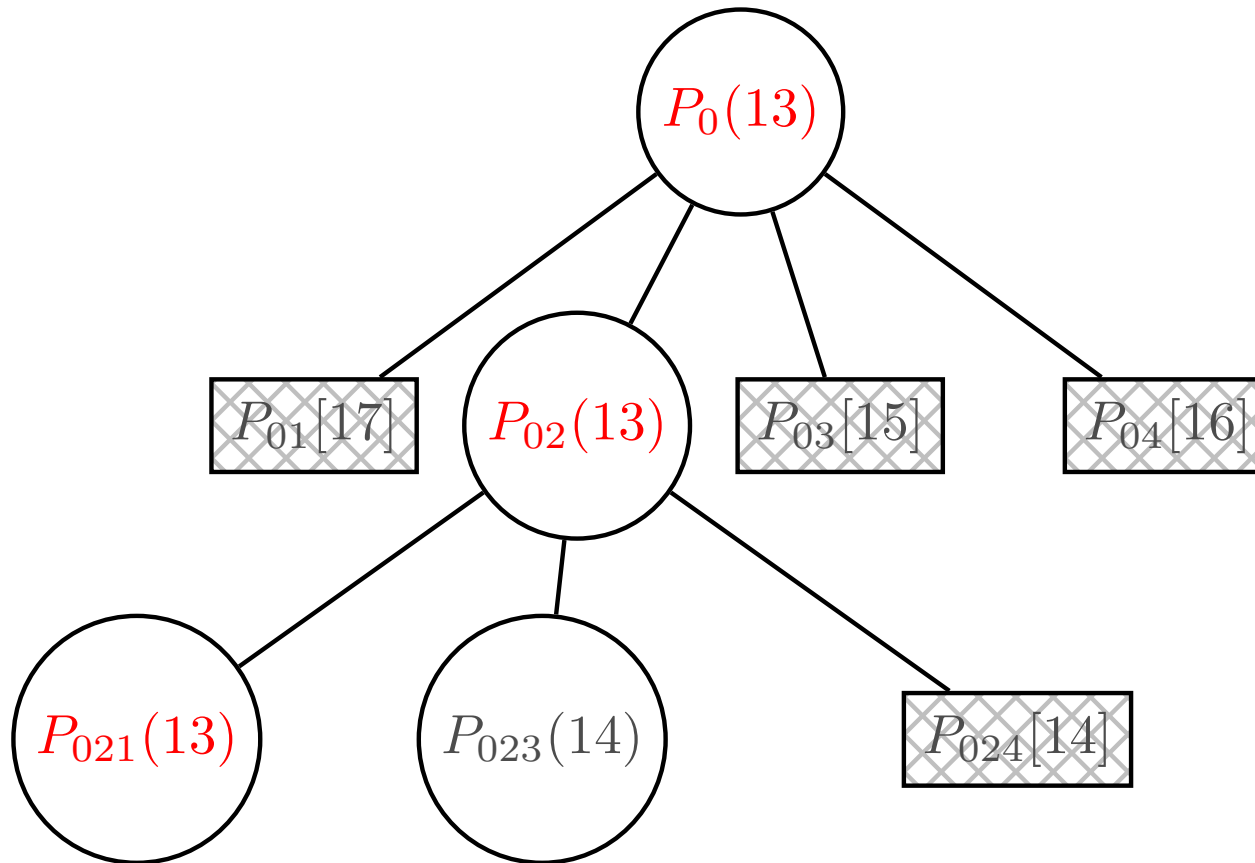
# Exemple : problème d'affectation

$$U = 13$$



# Exemple : problème d'affectation

$$U = 13$$



# Branch & Bound

---

Classe d'algorithmes avec

- différentes méthodes pour partitionner,
- différentes méthodes pour choisir le sous-problème à traiter,
- différentes méthodes pour calculer les bornes.

# Relaxation

Soit le problème d'optimisation  $P$

$$\min f(x)$$

sous contraintes

$$g(x) \leq 0$$

$$h(x) = 0$$

$$x \in \mathbb{Z}$$

Le problème relaxé  $R(P)$  est obtenu en ignorant les contraintes d'intégralité

$$\min f(x)$$

sous contraintes

$$g(x) \leq 0$$

$$h(x) = 0$$

# Branch

- Soit  $x_R^*$  la solution optimale de  $R(P)$ .
- Si toutes les composantes sont entières, alors  $x_R^*$  est aussi solution optimale de  $P$ .
- Sinon, il existe au moins une composante  $i$  non entière  $(x_R^*)_i$ .
- Le problème  $P$  est alors partitionné :

$P_\ell$	$P_r$
$\min f(x)$	$\min f(x)$
sous contraintes	sous contraintes
$g(x) \leq 0$	$g(x) \leq 0$
$h(x) = 0$	$h(x) = 0$
$x \in \mathbb{Z}$	$x \in \mathbb{Z}$
$x_i \leq \lfloor (x_R^*)_i \rfloor$	$x_i \geq \lceil (x_R^*)_i \rceil$

# Branch

- Toute solution admissible de  $P$  est solution admissible soit de  $P_\ell$ , soit de  $P_r$ . Il s'agit donc bien d'une partition de l'ensemble admissible.
- La solution  $x_R^*$  n'est pas admissible pour les relaxations des nouveaux sous-problèmes  $R(P_\ell)$  et  $R(P_r)$ .
- En effet, comme  $(x_R^*)_i$  est non entier, les contraintes

$$x_i \leq \lfloor (x_R^*)_i \rfloor \text{ et } x_i \geq \lceil (x_R^*)_i \rceil$$

sont violées par  $(x_R^*)_i$ .

- La solution optimale des problèmes relaxés sera donc différente de  $x_R^*$ .



# Bound

---

- Soit  $x^*$  la solution optimale de  $P$ .
- Soit  $x_R^*$  la solution optimale de  $R(P)$ .
- On a toujours

$$f(x_R^*) \leq f(x^*).$$

- On obtient donc une borne inférieure en résolvant le problème relaxé.
- Attention : cela ne fonctionne que si on peut trouver l'optimum **global** de  $R(P)$ .
- C'est le cas en particulier si le problème d'optimisation est linéaire.

# Exemple

---

Soit le problème  $P_0$

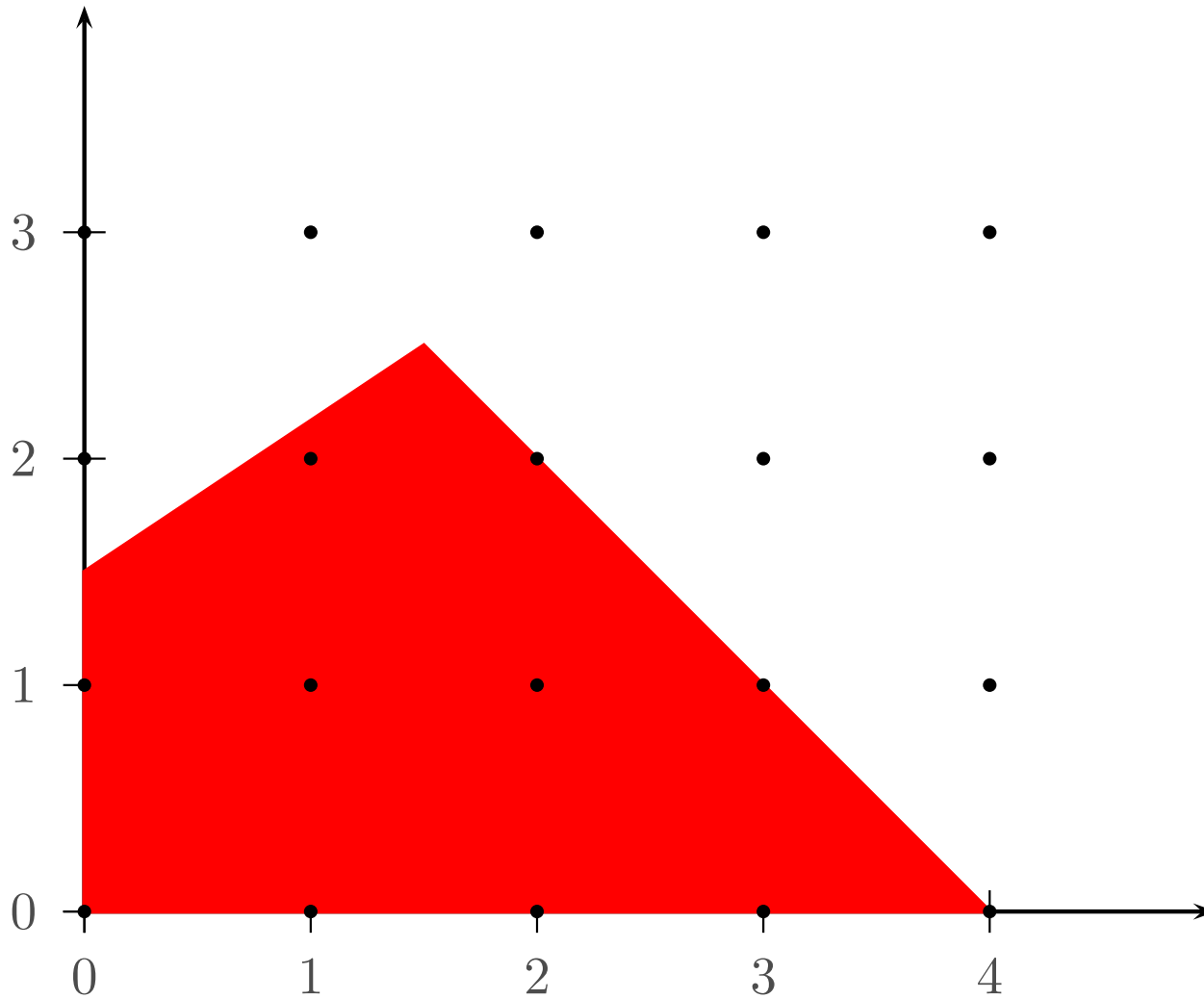
$$\min x_1 - 2x_2$$

sous contraintes

$$\begin{aligned} -4x_1 + 6x_2 &\leq 9 \\ x_1 + x_2 &\leq 4 \\ x_1, x_2 &\geq 0 \\ x_1, x_2 &\in \mathbb{N}. \end{aligned}$$

Note :  $(0, 0)$  est admissible. Donc  $U = 0$ .

# Exemple



# Exemple

---

Problème relaxé  $R(P_0)$ .

$$\min x_1 - 2x_2$$

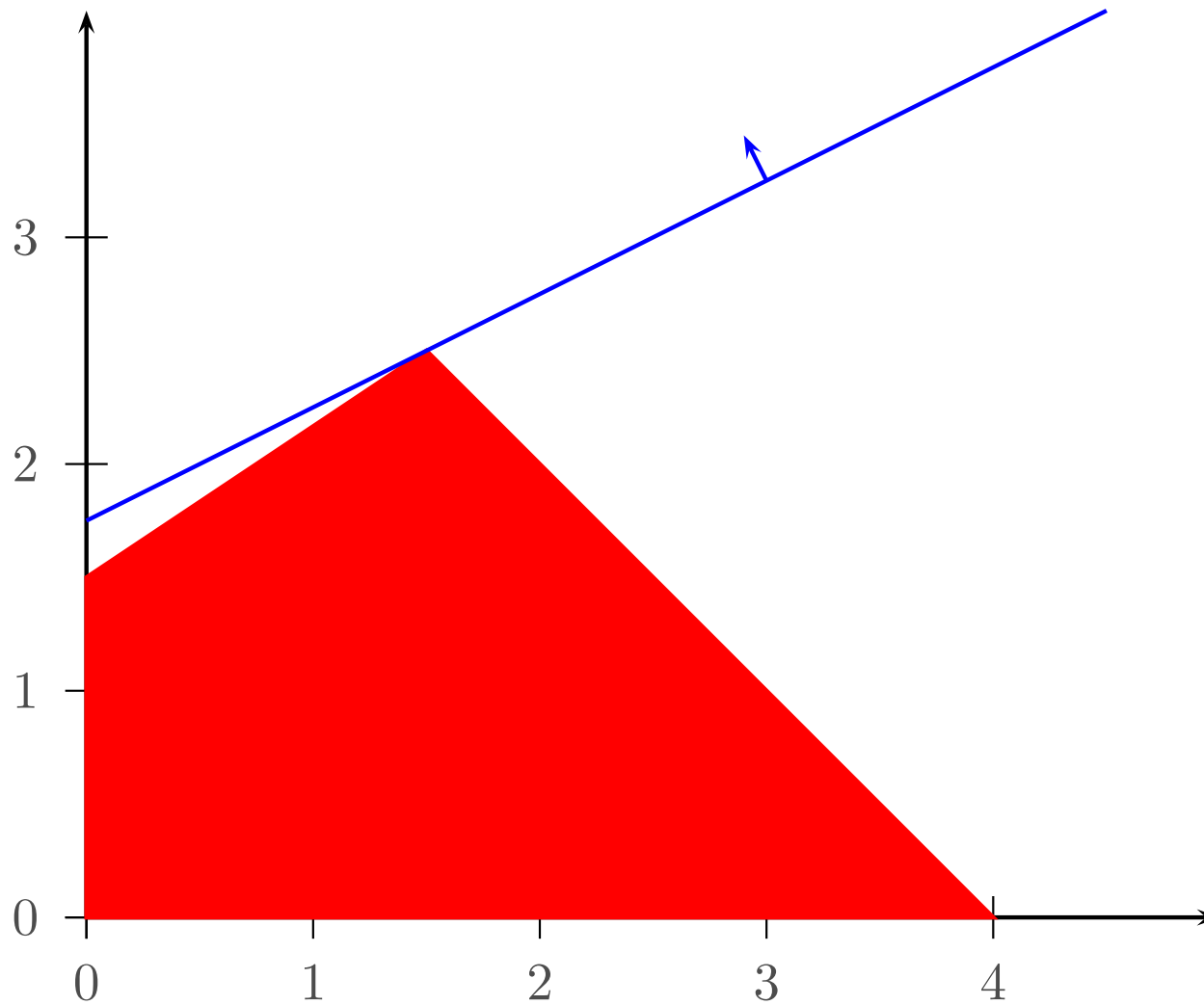
sous contraintes

$$-4x_1 + 6x_2 \leq 9$$

$$x_1 + x_2 \leq 4$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

# Exemple

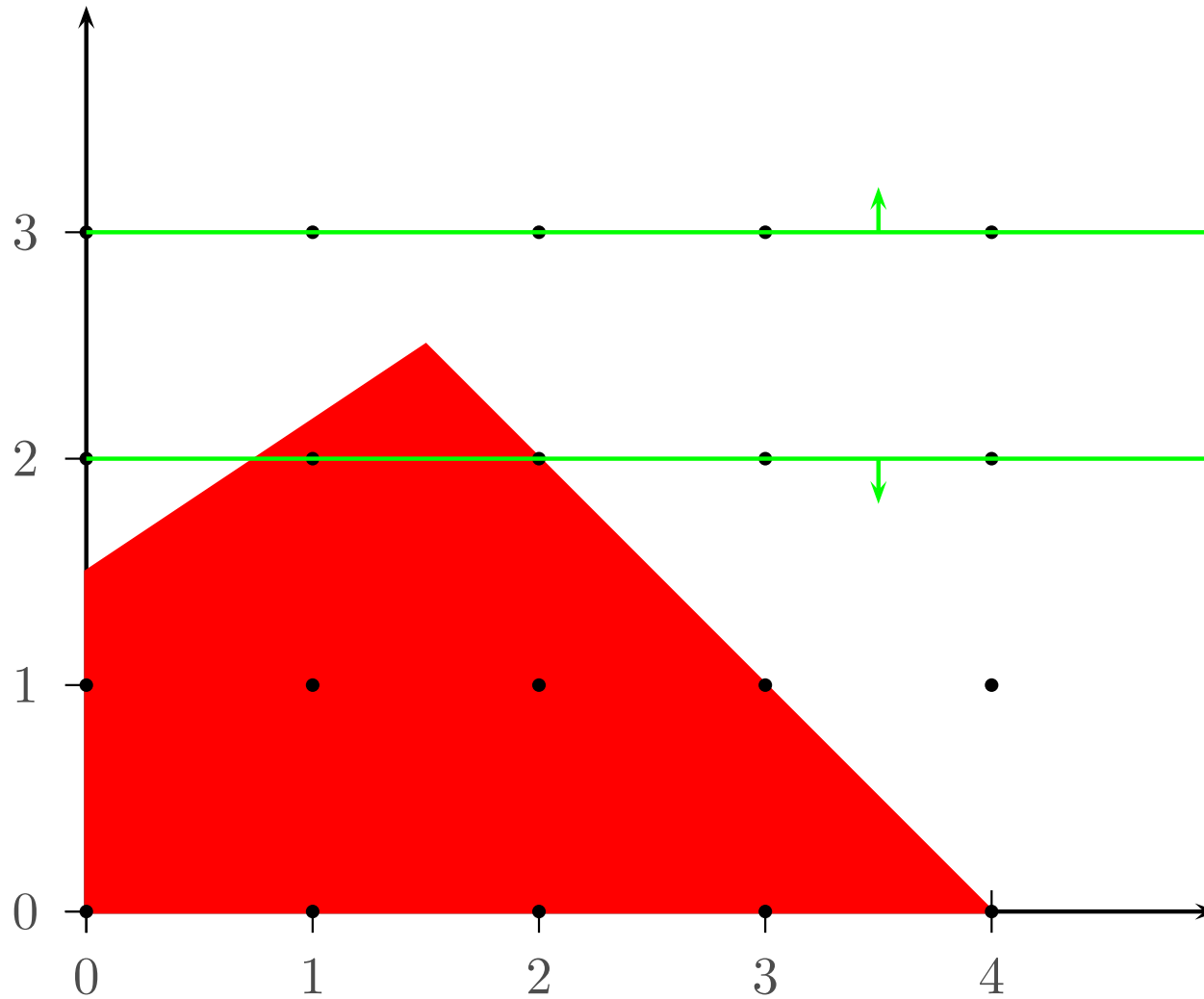


# Exemple

- Solution optimale de  $R(P_0)$  :  $(1.5, 2.5)$
- Borne pour  $P_0$  :  $b_0 = -3.5$
- $x_2 = 2.5$  est non entier. Partition :

$P_{01}$		$P_{02}$
$\min x_1 - 2x_2$		$\min x_1 - 2x_2$
<b>S.C.</b>		<b>S.C.</b>
$-4x_1 + 6x_2 \leq 9$		$-4x_1 + 6x_2 \leq 9$
$x_1 + x_2 \leq 4$		$x_1 + x_2 \leq 4$
$x_1, x_2 \geq 0$		$x_1, x_2 \geq 0$
$x_1, x_2 \in \mathbb{N}$		$x_1, x_2 \in \mathbb{N}$
$x_2 \leq 2$		$x_2 \geq 3$

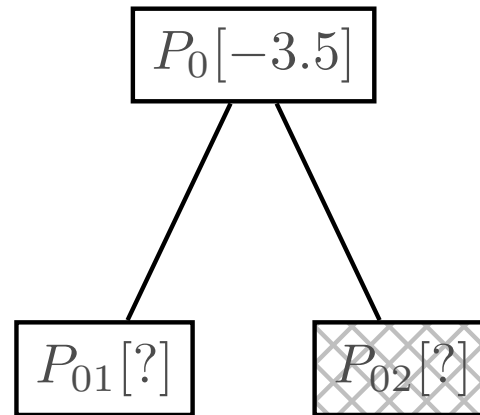
# Exemple



# Exemple

---

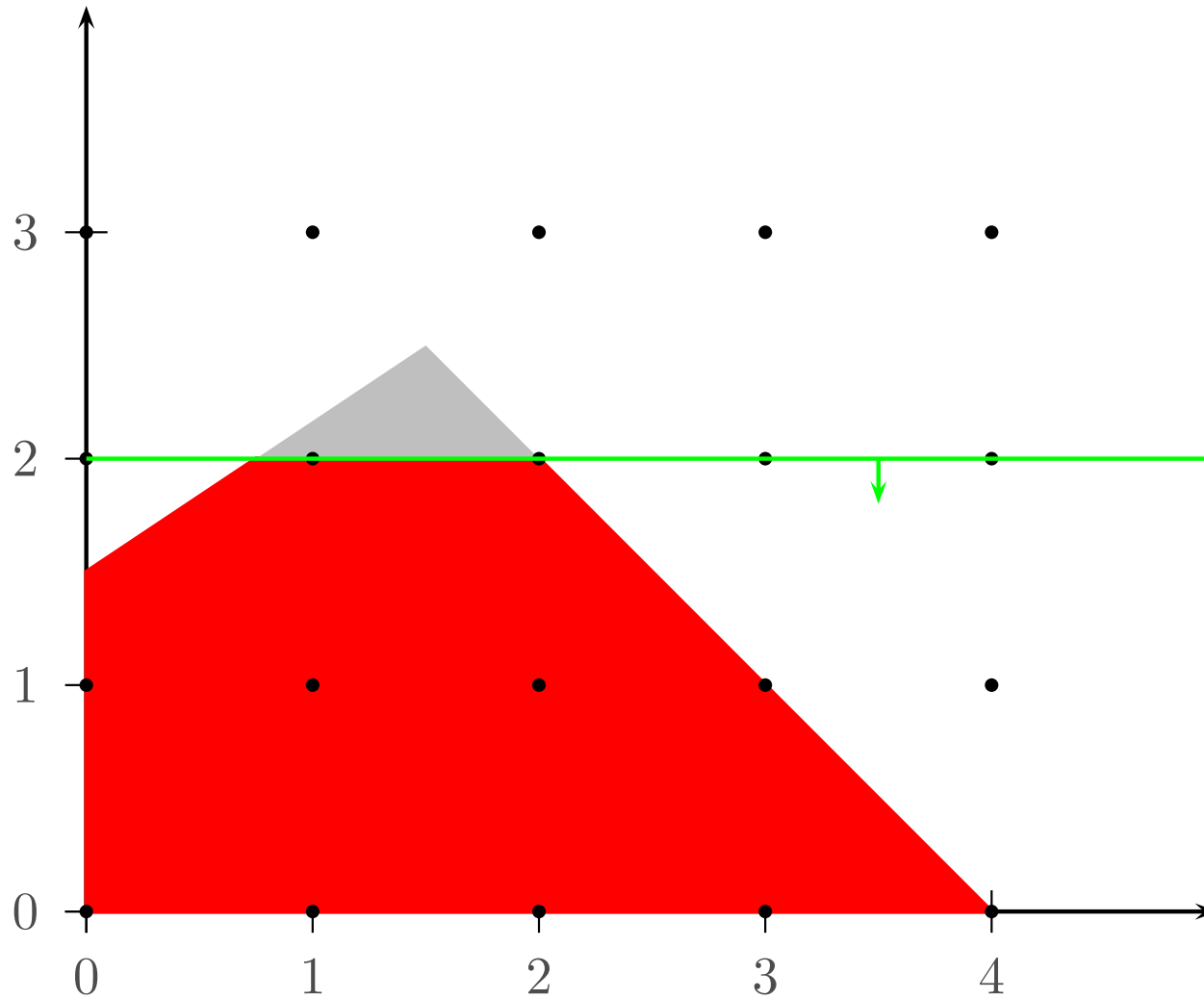
$$U = 0$$



$P_{02}$  est non admissible.



# Exemple



# Exemple

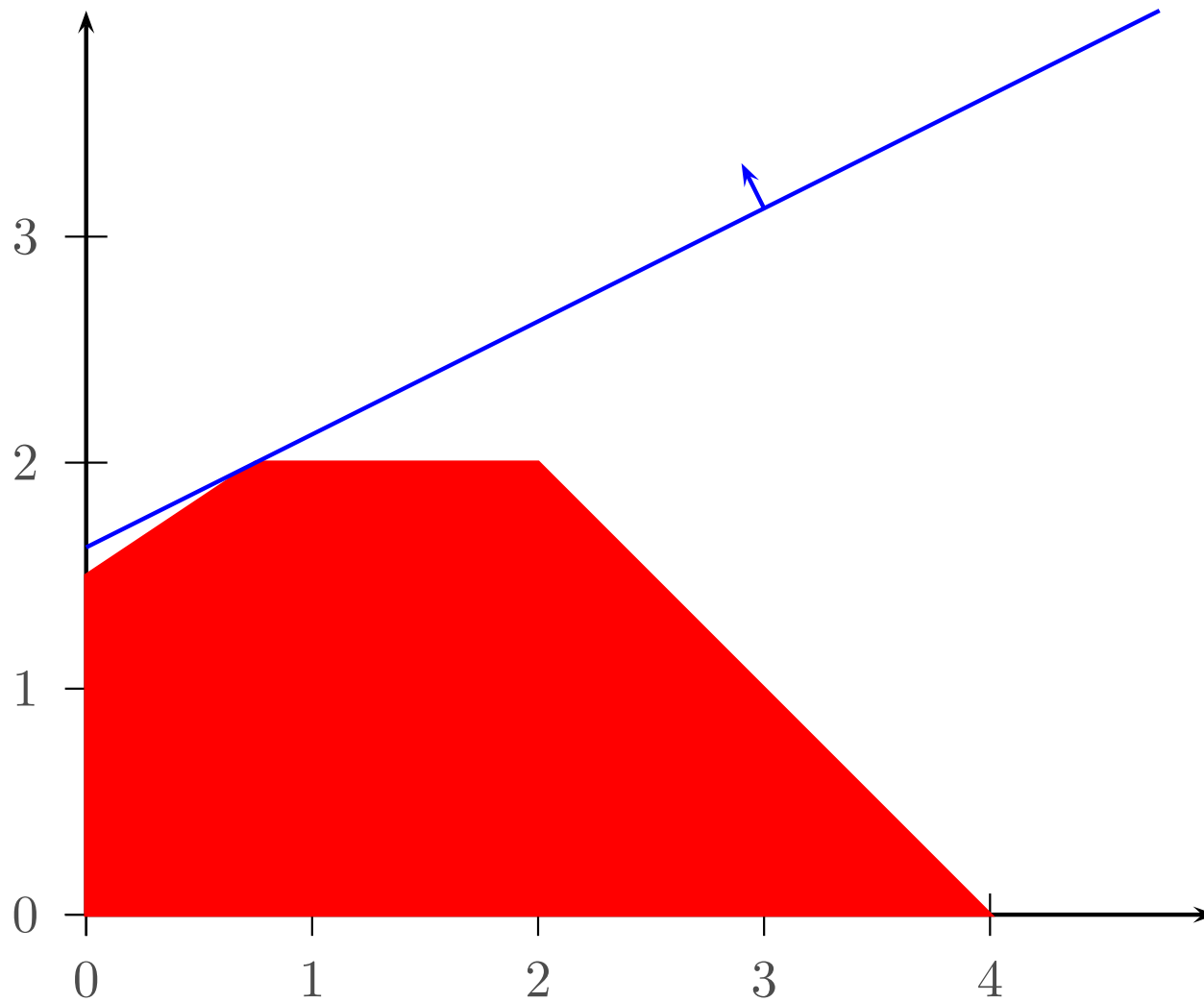
- Problème  $P_{01}$  :  $\min x_1 - 2x_2$  sous contraintes

$$\begin{aligned}-4x_1 + 6x_2 &\leq 9 \\ x_1 + x_2 &\leq 4 \\ x_1, x_2 &\geq 0 \\ x_2 &\leq 2 \\ x_1, x_2 &\in \mathbb{N}.\end{aligned}$$

- Problème relaxé  $R(P_{01})$  :  $\min x_1 - 2x_2$  sous contraintes

$$\begin{aligned}-4x_1 + 6x_2 &\leq 9 \\ x_1 + x_2 &\leq 4 \\ x_1, x_2 &\geq 0 \\ x_2 &\leq 2\end{aligned}$$

# Exemple



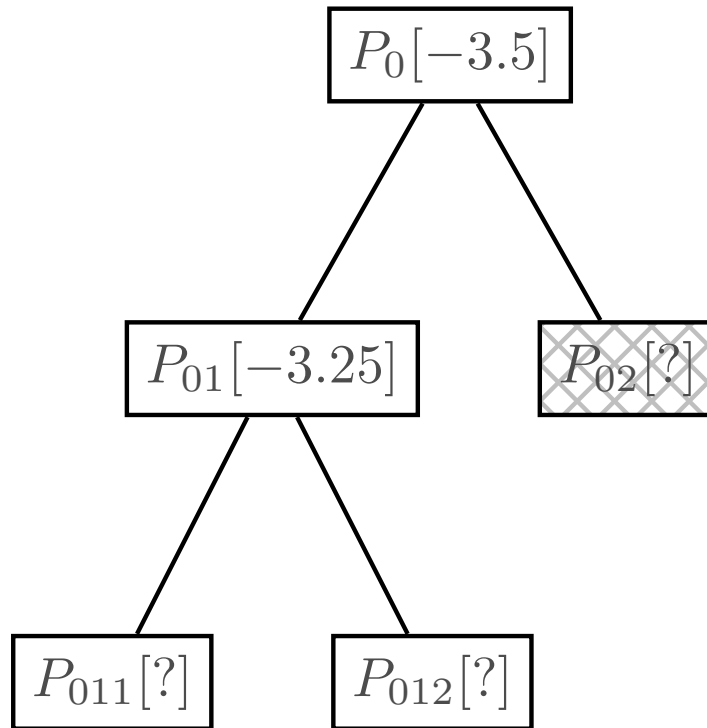
# Exemple

- Solution optimale de  $R(P_{01}) : (0.75, 2)$
- Borne pour  $P_{01} : b_{01} = -3.25$
- $x_1 = 0.75$  est non entier. Partition :

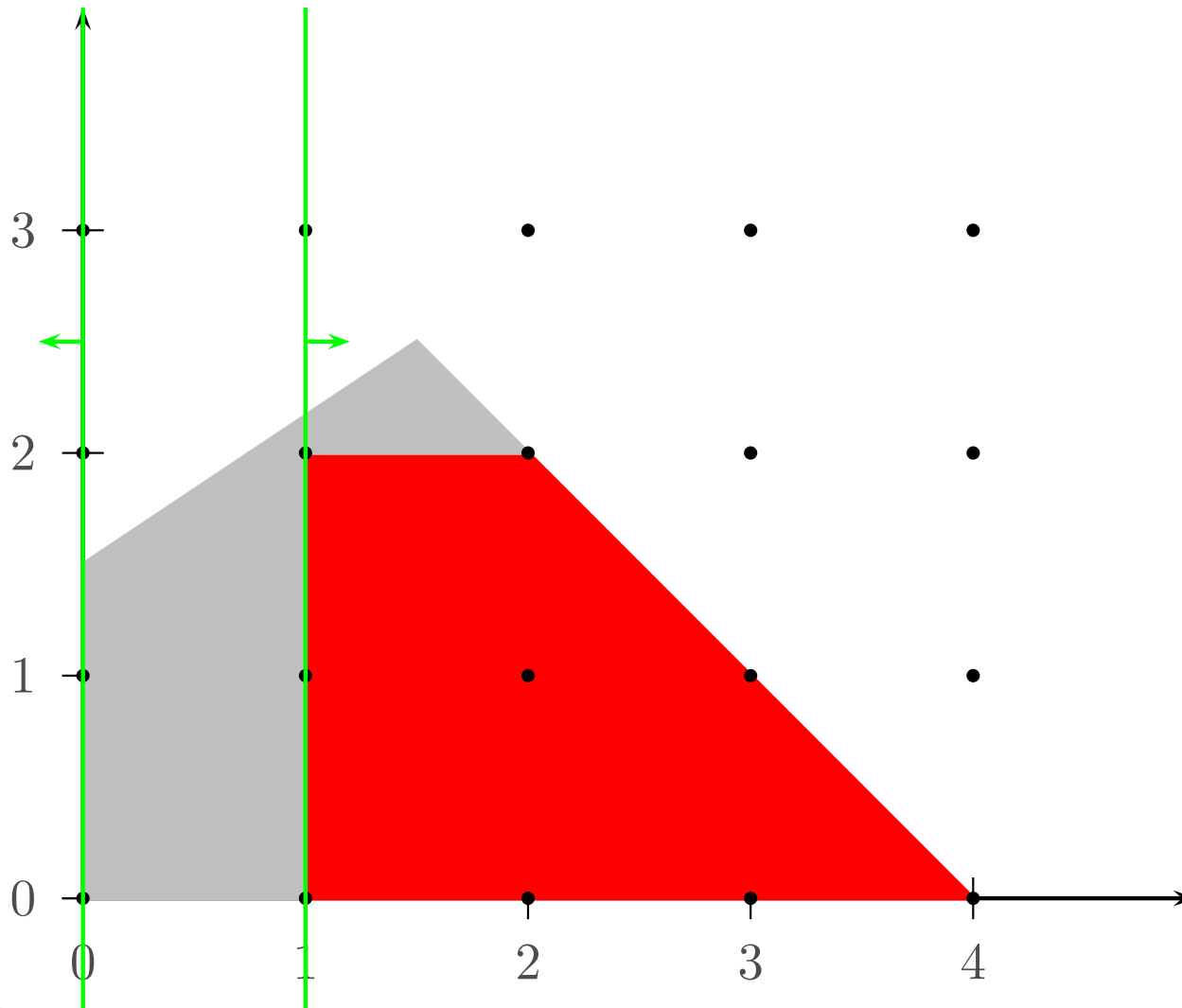
$P_{011}$	$P_{012}$
$\min x_1 - 2x_2$	$\min x_1 - 2x_2$
<b>S.C.</b>	<b>S.C.</b>
$-4x_1 + 6x_2 \leq 9$	$-4x_1 + 6x_2 \leq 9$
$x_1 + x_2 \leq 4$	$x_1 + x_2 \leq 4$
$x_1, x_2 \geq 0$	$x_1, x_2 \geq 0$
$x_1, x_2 \in \mathbb{N}$	$x_1, x_2 \in \mathbb{N}$
$x_2 \leq 2$	$x_2 \leq 2$
$x_1 \leq 0$	$x_1 \geq 1$

# Exemple

$$U = 0$$



# Exemple



# Exemple

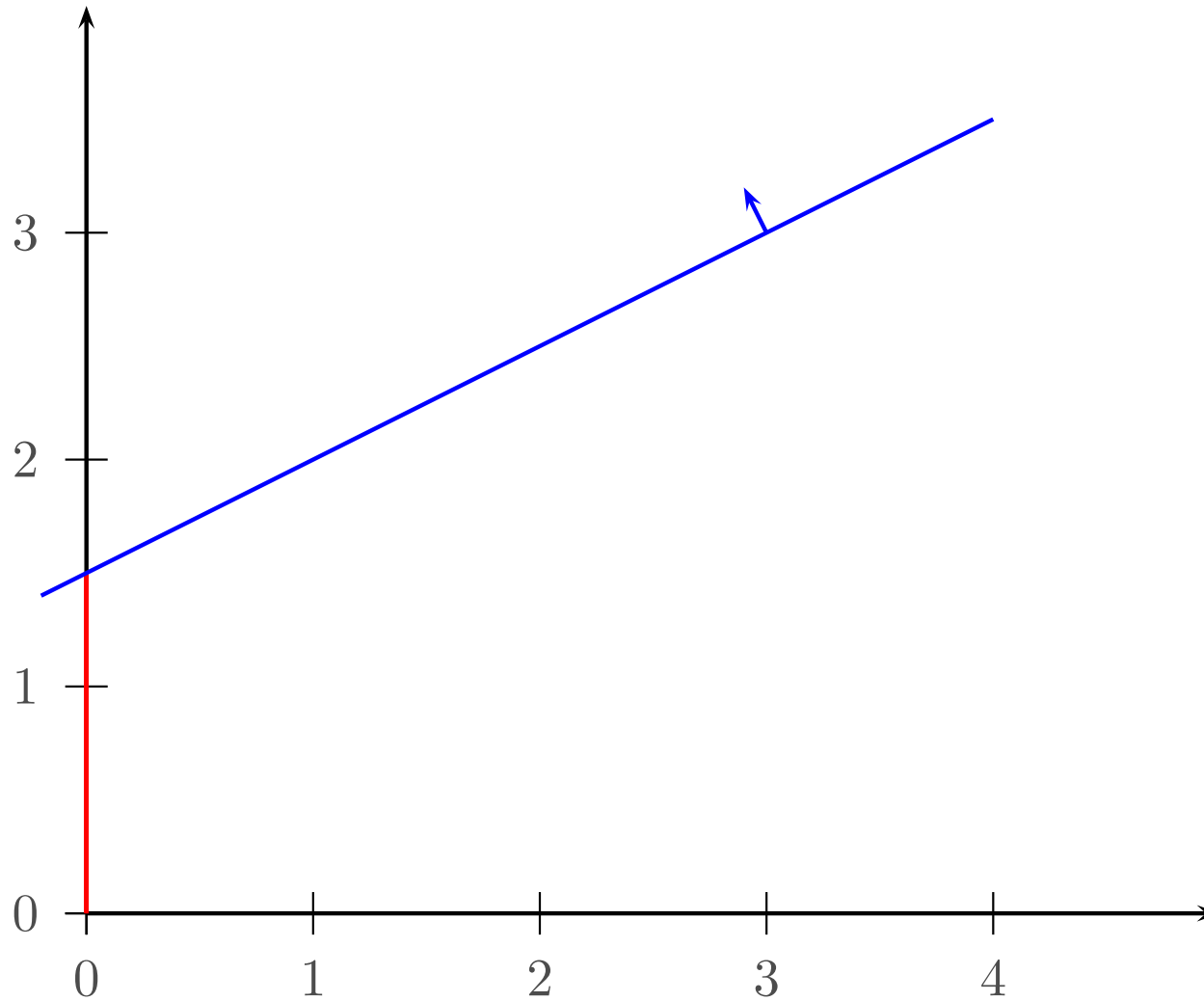
- Problème  $P_{011}$  :  $\min x_1 - 2x_2$  sous contraintes

$$\begin{aligned}-4x_1 + 6x_2 &\leq 9 \\ x_1 + x_2 &\leq 4 \\ x_1, x_2 &\geq 0 \\ x_2 &\leq 2 \\ x_1 &\leq 0 \\ x_1, x_2 &\in \mathbb{N}.\end{aligned}$$

- Problème relaxé  $R(P_{01})$  :  $\min x_1 - 2x_2$  sous contraintes

$$\begin{aligned}-4x_1 + 6x_2 &\leq 9 \\ x_1 + x_2 &\leq 4 \\ x_1, x_2 &\geq 0 \\ x_2 &\leq 2 \\ x_1 &\leq 0\end{aligned}$$

# Exemple





# Exemple

---

- Solution optimale de  $R(P_{011})$  :  $(0, 1.5)$
- Borne pour  $P_{011}$  :  $b_{011} = -3$

# Exemple

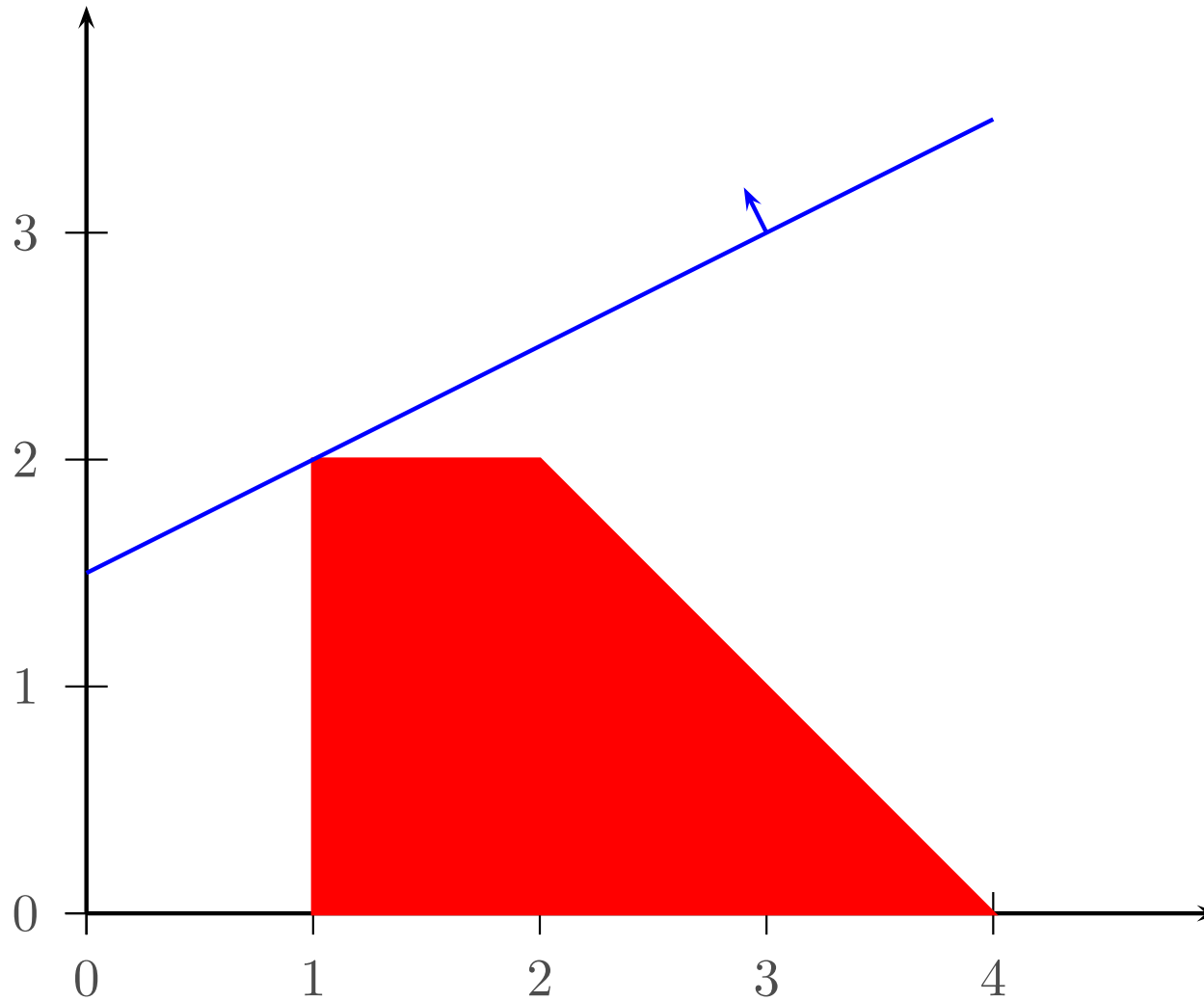
- Problème  $P_{012}$  :  $\min x_1 - 2x_2$  sous contraintes

$$\begin{aligned}-4x_1 + 6x_2 &\leq 9 \\ x_1 + x_2 &\leq 4 \\ x_1, x_2 &\geq 0 \\ x_2 &\leq 2 \\ x_1 &\geq 1 \\ x_1, x_2 &\in \mathbb{N}.\end{aligned}$$

- Problème relaxé  $R(P_{01})$  :  $\min x_1 - 2x_2$  sous contraintes

$$\begin{aligned}-4x_1 + 6x_2 &\leq 9 \\ x_1 + x_2 &\leq 4 \\ x_1, x_2 &\geq 0 \\ x_2 &\leq 2 \\ x_1 &\geq 1\end{aligned}$$

# Exemple



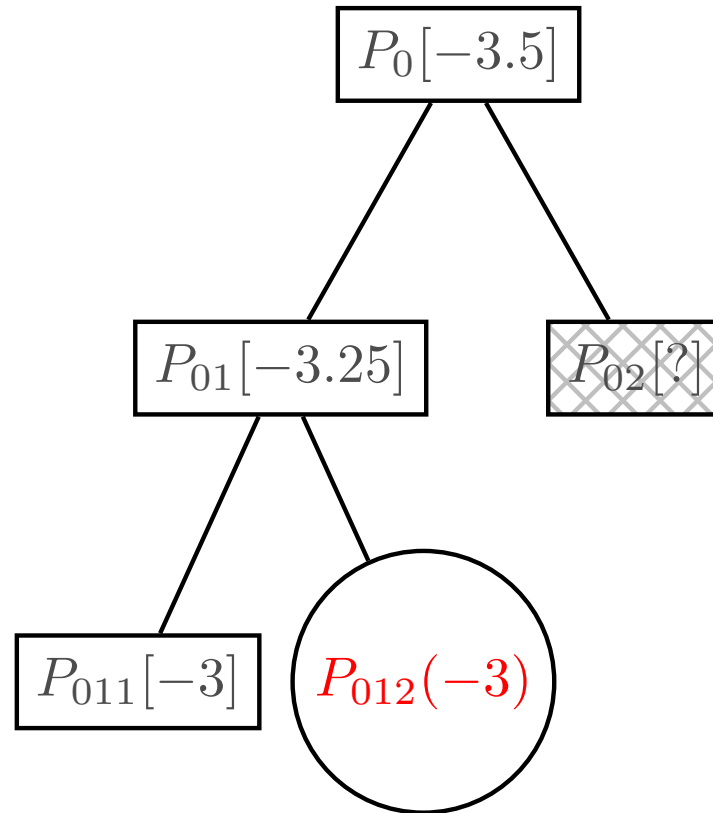
# Exemple

---

- Solution optimale de  $R(P_{012}) : (1, 2)$
- Solution entière.
- C'est donc la solution optimale pour  $P_{012}$ .
- $U = -3$ .

# Exemple

$$U = -3$$



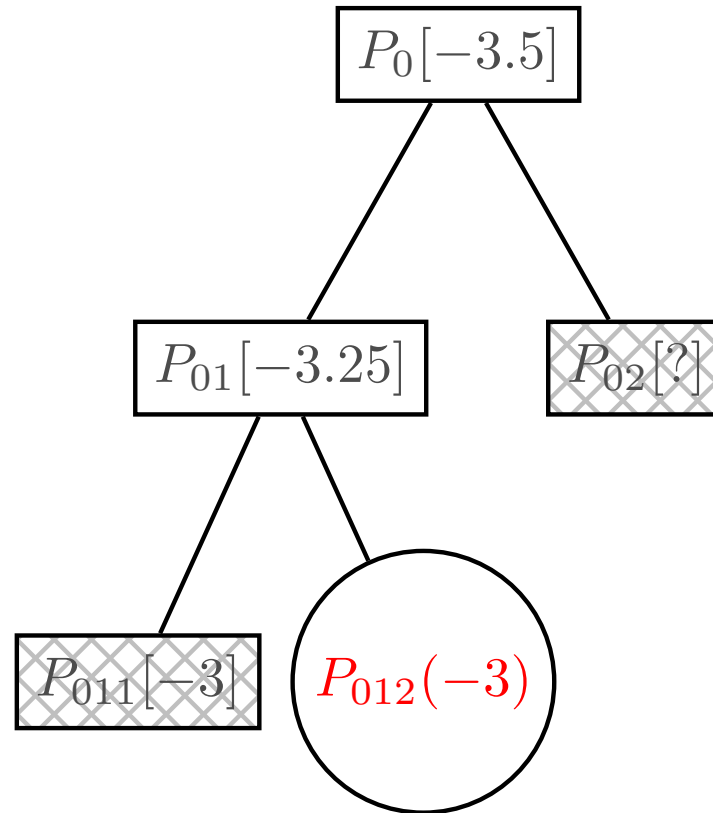
# Exemple

---

- $U$  a été modifié.
- Les sous-problèmes dont la borne est plus grande ou égale à  $U$  peuvent être supprimés.

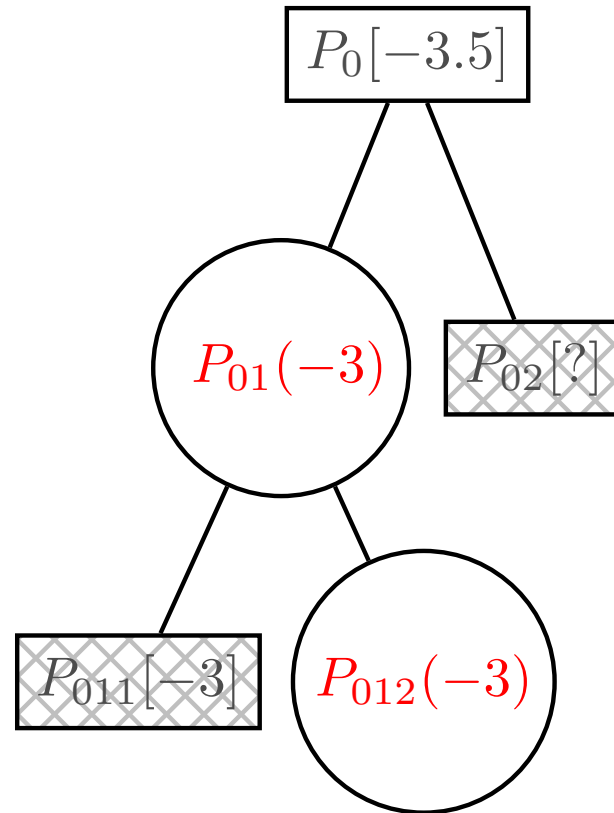
# Exemple

$$U = -3$$



# Exemple

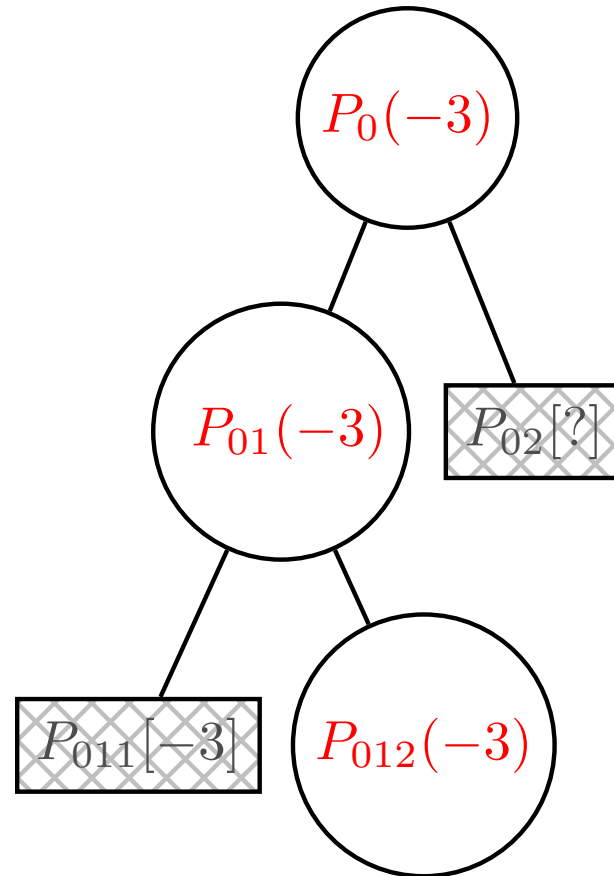
$$U = -3$$





# Exemple

$$U = -3$$



# Résumé

---

- Optimisation en nombres entiers = problème difficile.
- Utiliser l'algorithme du simplexe et arrondir les solutions ne fonctionne en général pas.
- Méthode exacte : branch & bound
- Branch :
  - Diviser pour conquérir.
  - Partitionner l'ensemble admissible.
  - On obtient une série de problèmes plus simples.
- Bound :
  - Calculer une borne inférieure pour un problème avant de le résoudre.
  - Si cette borne est moins bonne que la meilleure solution trouvée jusque là, pas besoin de résoudre le problème.

# Résumé

---

- Utilisation de la relaxation. C'est un problème continu.
  - Branch : éliminer les solutions non entières = “couper” le polytope.
  - Bound : solution du problème relaxé = borne pour le problème non relaxé.
- Les variantes sont nombreuses.
- Exemple : utilisation de la dualité (relaxation lagrangienne).