

SISTEMA DE COORDENADAS PARA POSICIONAMENTO DE INSTRUMENTOS DE MEDIÇÃO EM UM TÚNEL DE VENTO

Alexandre Marques Baldez Junior Rodrigo de Souza Torma

Universidade Federal do Rio Grande

2021

Apresentação do tema

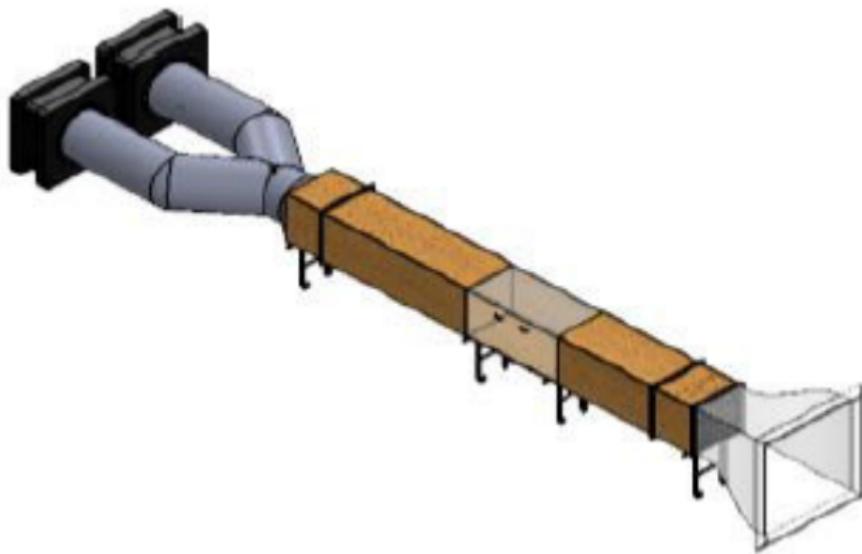
- ▶ A mecânica dos fluidos é uma área muito complexa da engenharia.
- ▶ Nem sempre é possível projetar com precisão sem uma análise prévia da ação de esforços sobre algum material.
- ▶ O estudo da ação do ar sobre estruturas pode ser um fator determinante para o sucesso de um projeto.

Apresentação do tema

- ▶ A análise aerodinâmica pode apresentar dados confiáveis ao projetista para tomada de decisão.
- ▶ Através das leis de similaridade, aplica-se fatores de escala para replicar os resultados em escalas reais.
- ▶ De uma forma menos onerosa é possível se fazer esse estudo em escala reduzida e com condições controladas em laboratório.

Túnel de vento

Os túneis de vento são as bancadas de testes para estudos de escoamento de ar, onde é possível simular cenários e avaliar a interação do fluido e estrutura.



Instrumentos de medição

Uma das grandezas obtidas é a velocidade do fluido, a qual é medida por instrumentos como tubo de Pitot ou sonda de anemômetro de fio quente.



Apresentação do problema

- ▶ O posicionamento dos instrumentos dentro do túnel de vento é realizado de forma manual, exigindo que o operador desligue o túnel.
- ▶ Isso causa uma baixa repetibilidade e menor precisão.
- ▶ Para tanto, propomos o desenvolvimento de um mecanismo que faça esse deslocamento dos instrumentos de medição de forma automatizada.

Justificativa

A realização desse trabalho justifica-se por desenvolver um equipamento que agregue um sistema de coordenadas bidimensional para posicionamento de instrumentos de medição no túnel de vento do Laboratório de Sistemas Térmicos da Universidade Federal do Rio Grande.

Objetivo geral

Desenvolver um dispositivo para o posicionamento de equipamentos de medições dentro de um túnel de vento para facilitar o processo de avaliação de velocidades e pressões de forma automatizada.

Objetivos específicos:

- ▶ Projetar a mesa cartesiana.
- ▶ Criar o sistema eletrônico de comunicação entre a mesa e o software.
- ▶ Desenvolver o software que comandará a mesa cartesiana.

Túnel de vento

Os túneis de vento são estruturas que propiciam a simulação para o desenvolvimento de estudos que relacionam o efeito do movimento de ar em torno de objetos, como turbinas, aviões, carros e edificações.

- ▶ Circuito: Aberto e fechado.
- ▶ Vel. escoamento: Subsônico, supersônico e hipersônico.
- ▶ Para aberto: Soprador e sugador.

Túnel de vento

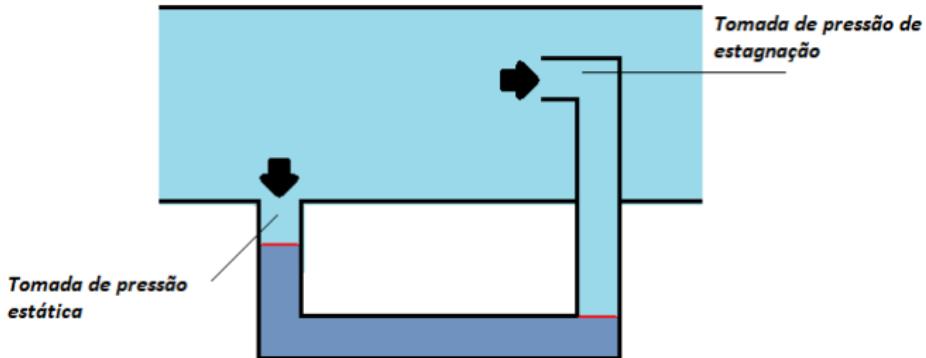
O túnel de vento tratado neste trabalho está situado junto ao Laboratório de Sistemas Térmicos da Universidade Federal do Rio Grande e é de característica subsônica, circuito aberto e do tipo soprador.



Tubo de pitot

A subtração da pressão total da estática resulta na pressão dinâmica do escoamento

$$\text{Pressão dinâmica} = \text{Pressão total} - \text{Pressão estática}$$



Mesa de posicionamento

Podem ser classificadas em dois tipos com relação a sua transmissão: as mesas acionadas por furos e por correias sincronizadas.



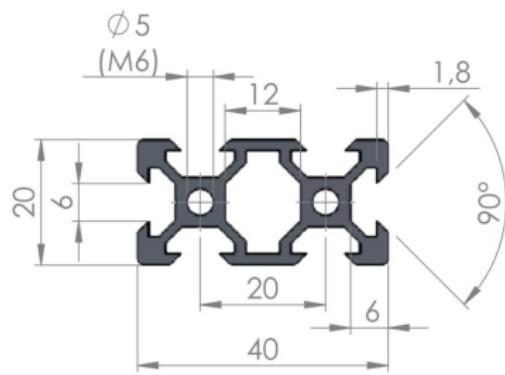
Mesa de posicionamento

Outro componente importante é o acionador, que pode ser um motor de passo ou um servomotor.

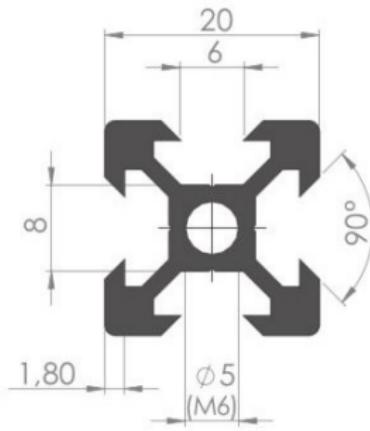
Os motores de passo são máquinas utilizadas em aplicações de um alto grau de precisão no movimento em passos fixos, referentes a uma fração de ângulo.



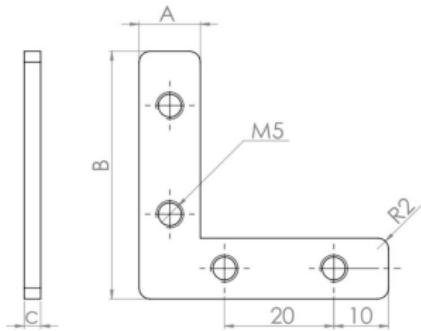
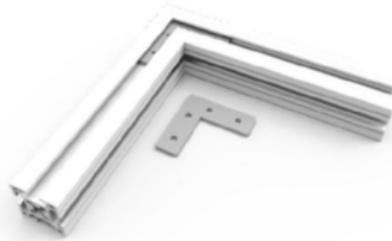
Estrutura



Estrutura



Estrutura



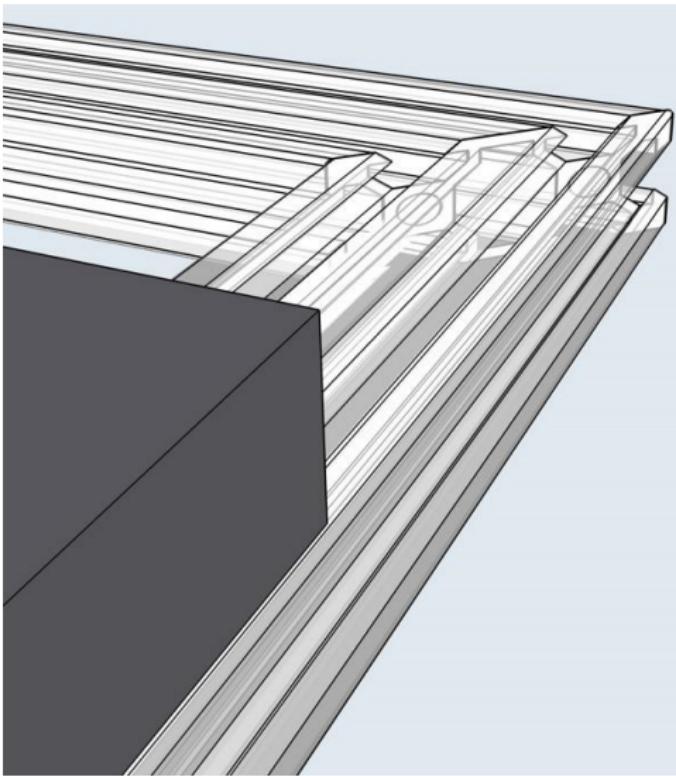
CÓDIGO	A	B	C	BASE
CNI20-01	9,5	44,7	3	20
CNI20-11	8	40	3	V-SLOT
CNI30-01	15	47,5	3	30
CNI45-01	13,4	37,2	9,5	45 PARAUSO

*medidas em milímetros

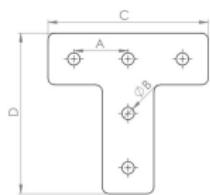
Estrutura



Estrutura



Estrutura



CÓDIGO	A	B	C	D	MATERIAL	BASE
PA15-01	15	3,2	44	44	Alumínio	15
PLT-20	20	6,6	58	58	Aço	20
PLT-30	30	6,6	68	88	Aço	30
PLT-40	40	9	118	118	Aço	40/45

*medidas em milímetros

Sistema de transmissão

O sistemas de transmissão de potência será dado por meio de fuso trapezoidal. O fuso terá as seguintes características:

- ▶ Rosca TR8x8mm
- ▶ Passo 2mm com 4 entradas
- ▶ Avanço de 8mm por volta, permitindo um deslocamento rápido.

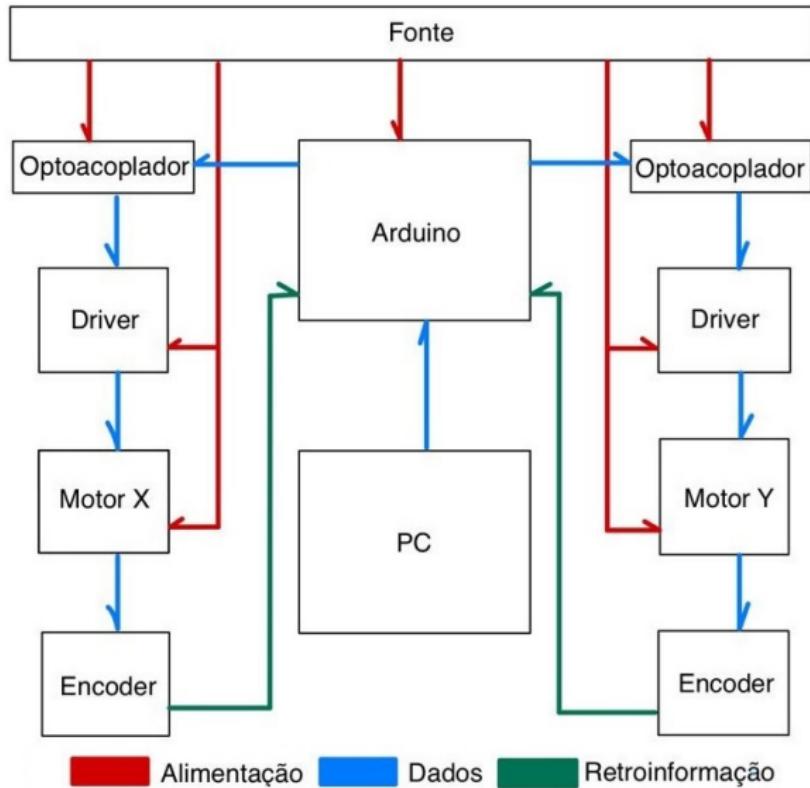


Acionador

O acionamento do sistema de transmissão será feito através de motores de passo, serão utilizados dois motores para o deslocamento vertical e um motor para o deslocamento horizontal.



Diagrama de blocos do sistema eletrônico



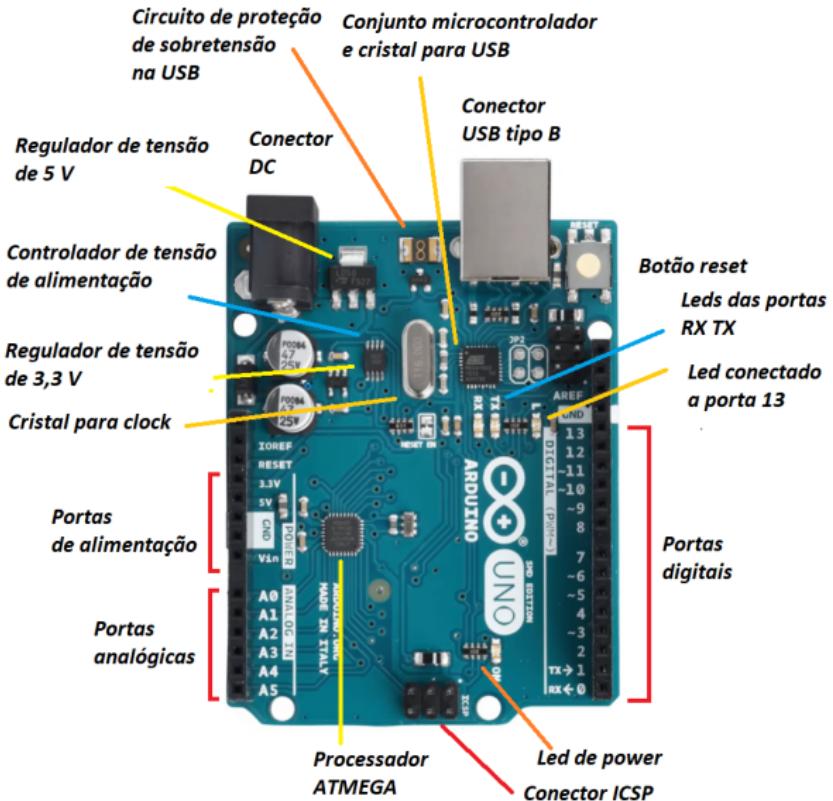
Placa de prototipagem eletrônica Arduino

Funções:

O sistemas de transmissão de potência será dado por meio de fuso trapezoidal. O fuso terá as seguintes características:

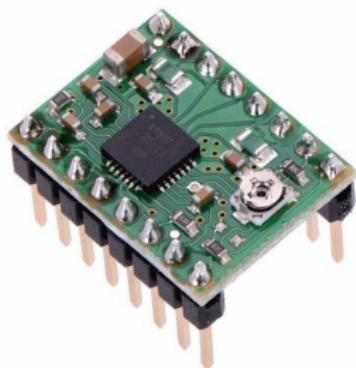
- ▶ Recepção e tratamento dos dados provenientes da interface computacional;
- ▶ O controle dos motores está fundamentado na programação do microcontrolador de acordo com as necessidades definidas inicialmente para operação da mesa cartesiana.

Placa de prototipagem eletrônica Arduino



Drivers de potência

Os drivers têm a função de, a partir dos sinais originados pelo Arduino, atender a demanda dos motores de passo utilizados.



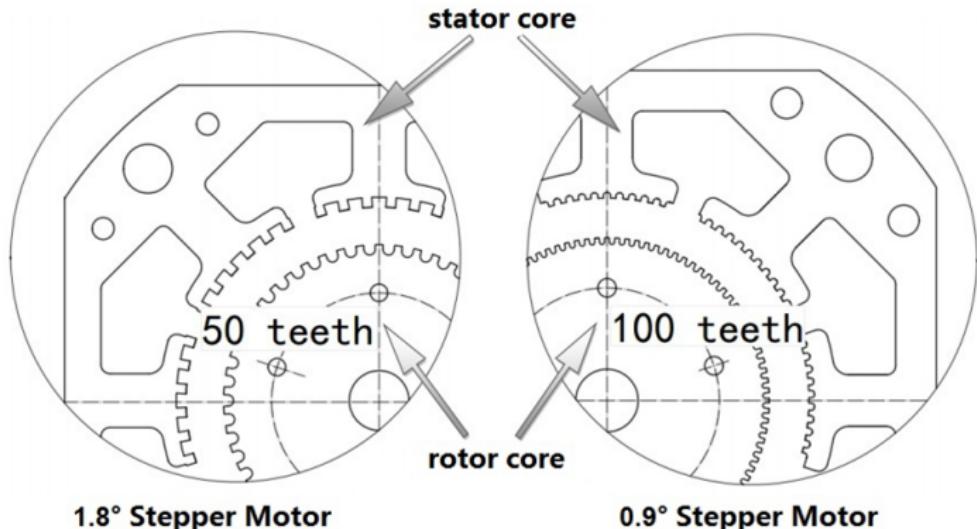
Atuadores

O motor de passo foi escolhido para esse projeto devido a sua capacidade de realizar passos, que são rotações discretas incrementais e precisas.

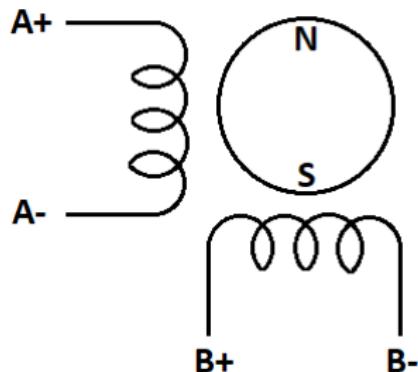


Atuadores

Os passos são definidos por um número fixo de pólos magnéticos de dente de engrenagens do motor determinando assim, a precisão de ângulo de rotação do motor de passo.



Atuadores



Passo	A+	B+	A-	B-	Decimal
1	0	0	0	1	1
2	0	0	1	0	2
3	0	1	0	0	4
4	1	0	0	0	8

Fonte de alimentação

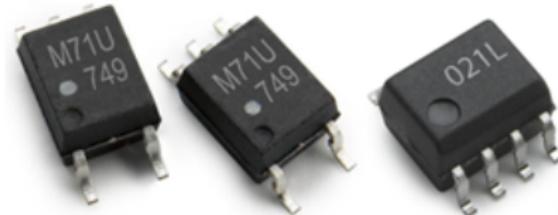
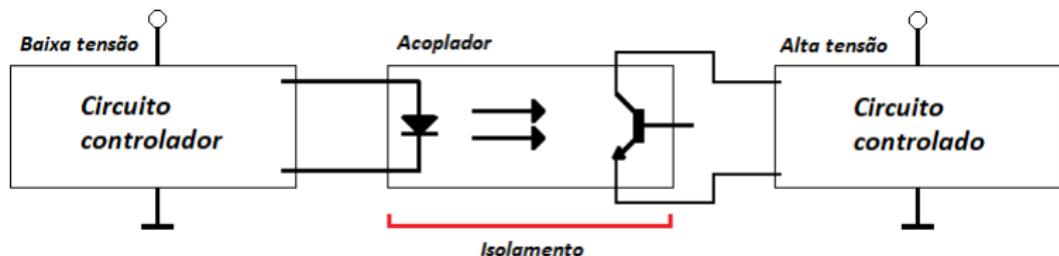
Para a escolha correta da fonte de alimentação é necessário definir a demanda de energia elétrica que os dispositivos que são alimentados pela fonte necessitam.

Conforme a determinação da tensão de saída e o cálculo de corrente necessária, é possível determinar que a fonte deve ter 12 V e 10,64 A.



Acopladores ópticos

A aplicação dentro do projeto é o isolamento elétrico que pode ser estabelecido entre os circuitos de controle de potência, protegendo os circuitos sensíveis a uma alta tensão como a placa controladora Arduino.



Encoders

Responsáveis pelo sistema de controle de posição transformando a medida de posição em sinal elétrico digital transmitida à placa controladora.



Chaves fim de curso

Limitação de campo de movimento de eixos, como os presentes na mesa cartesiana. Tem a capacidade de mudança de estado de conexão em circuitos, alternando o estado de aberto para fechado e vice-versa.

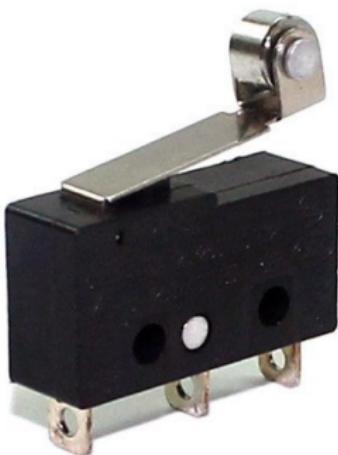
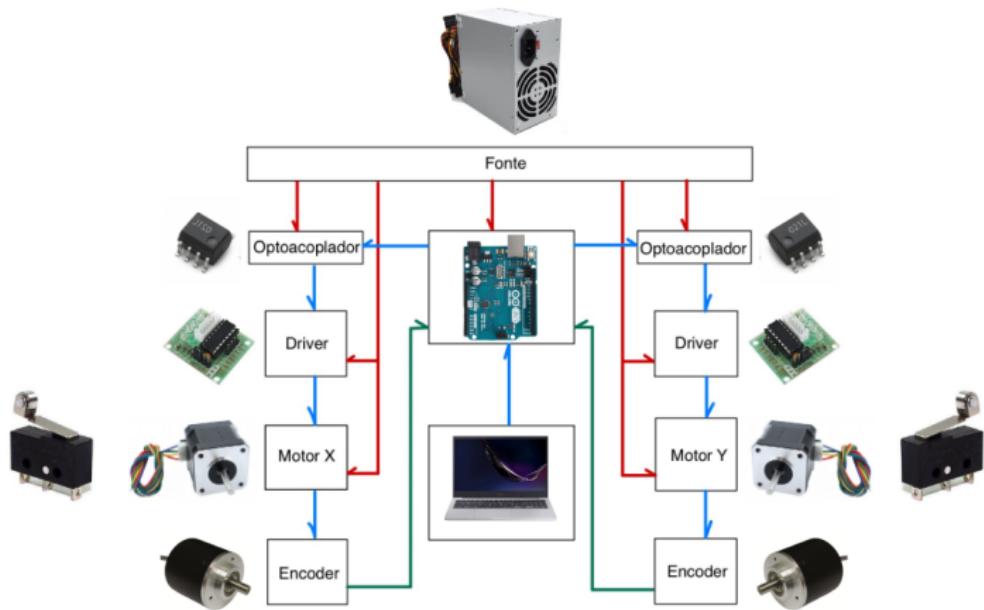


Diagrama de blocos do sistema eletrônico



Plataforma de prototipação Arduino IDE

É um software que permite o desenvolvimento e envio de códigos compilados direto para o microcontrolador.



Lógica de programação

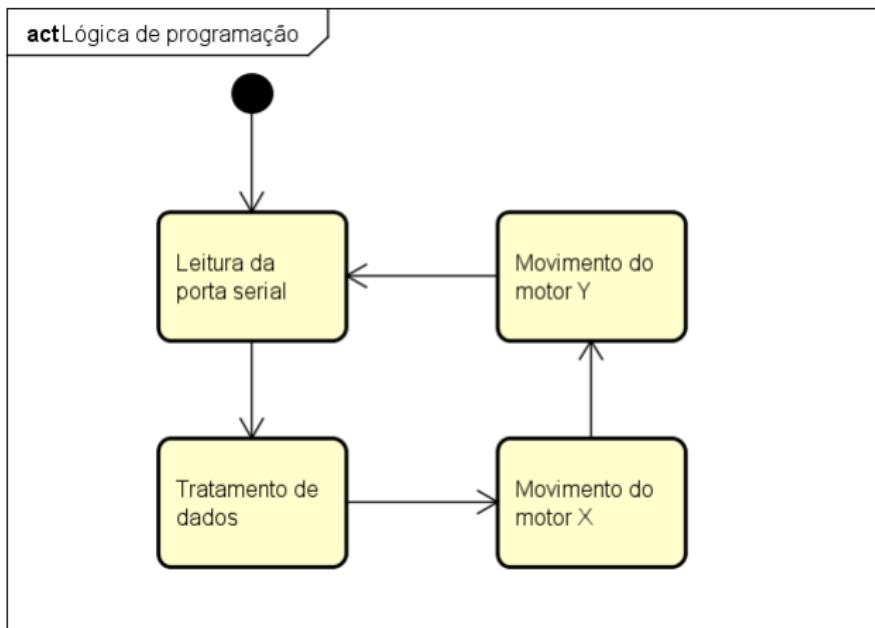
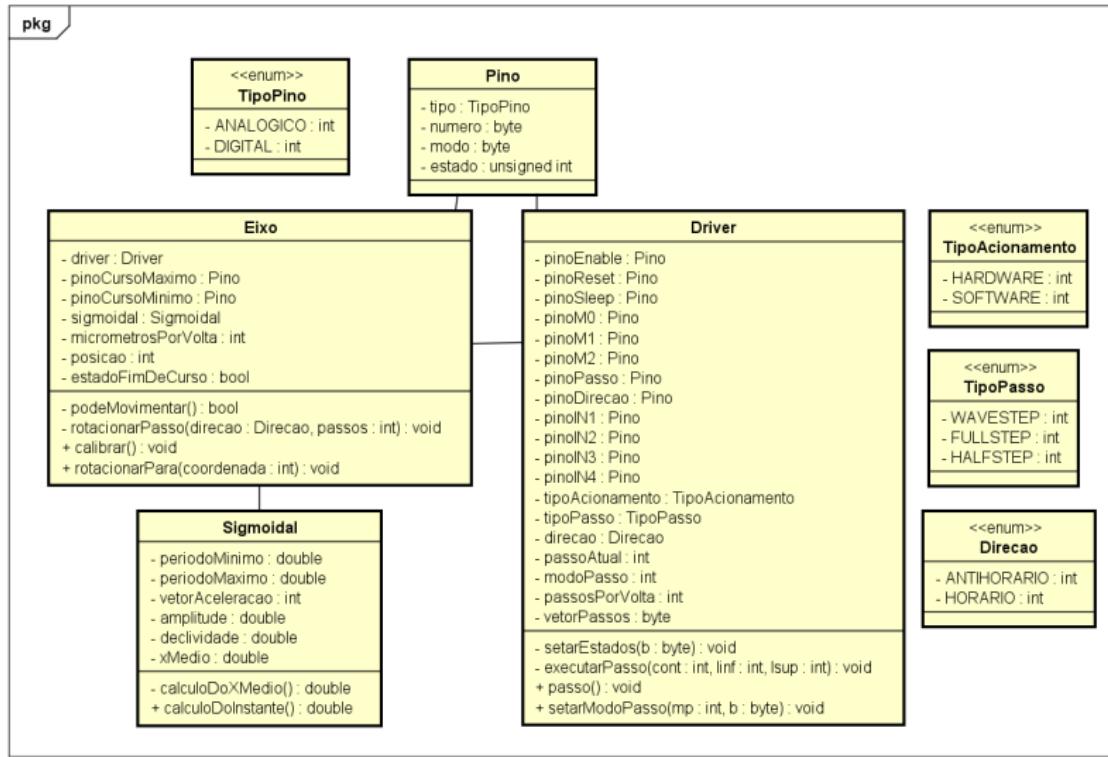
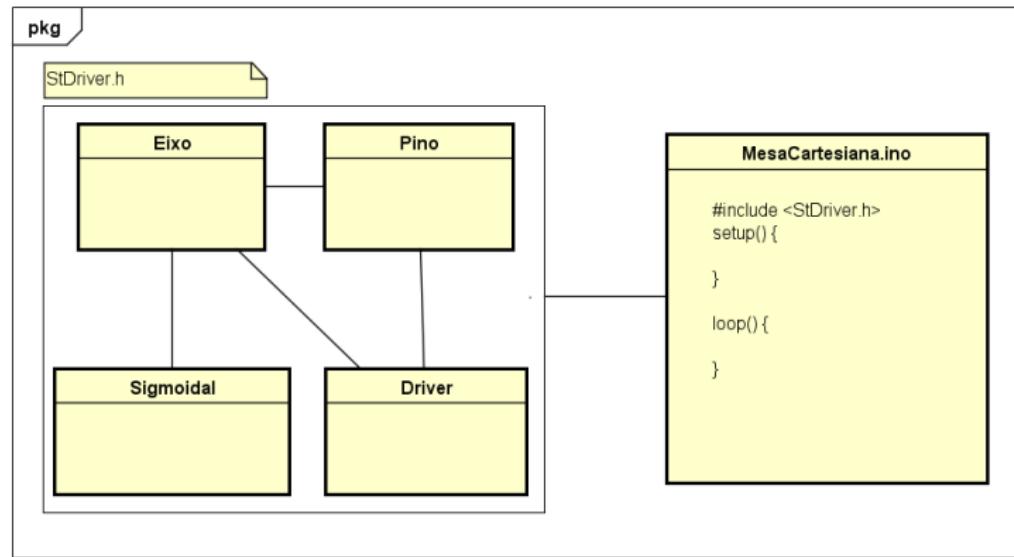


Diagrama de classes



Organização geral do software



Integração dos sistemas

