Graph Neural Networks (Scarselli, 2009)

Aleksy Barcz

19 maja 2013

Cechy GNN

- Klasyfikator dowolnych grafów (niepozycyjne, cykle)
- Klasyfikacja węzłów i klasyfikacja grafów
- Oparty na FNN
- Proste rozwiązanie problemu cykli

Cel implementacji

- Sprawdzenie działania GNN i identyfikacja kluczowych parametrów
- Utworzenie wygodnego i uniwersalnego środowiska
- Wybrana platforma implementacji : Octave

Format reprezentacji grafu

```
nodes.csv (etykiety węzłów):
  każdy wiersz = I_n; (|I_n| \ge 1)
• edges.csv (etykiety krawędzi x_u \Rightarrow x_n):
   każdy wiersz = id_{II}, id_{II}, l_{III};
   (id_n : indeks węzła n w pliku nodes.csv)
  (I_{\mu\nu}: \text{etykieta krawędzi}, |I_{\mu\nu}| \ge 0)
output.csv (oczekiwane wyjścia węzłów lub grafu):
   każdy wiersz = o_n; (|o_n| \ge 1)
  lub
   pojedynczy wiersz = klasa grafu
```

Koncepcja GNN

- ► Pojedyncza sieć dla wszystkich grafów należących do problemu
- ▶ Dla każdego węzła automatycznie budowana reprezentacja: $x_n = f(...)$
- Klasyfikacja węzła: $o_n = g(x_n)$
- Dla zagadnienia klasyfikacji grafów, wybieramy wierzchołek reprezentujący graf

Składowe GNN

- ▶ Dwie jednostki obliczeniowe : f_w i g_w
- Wszystkie instancje f_w współdzielą wagi
- Wszystkie instancje g_w współdzielą wagi
- Instancje f_w połączone w metasieć odwzorowującą połączenia w grafie

Składowe GNN - grafy niepozycyjne

Stan węzła:

$$x_n = f_w(...) = \sum_{u:u \Rightarrow n} h_w(I_n, I_{nu}, x_u)$$

Wyjście węzła:

$$o_n = g_w(x_n)$$

- h_w: FNN (wejścia, warstwa ukryta tanh, warstwa wyjściowa tanh)
- ▶ g_w : FNN (wejścia, warstwa ukryta tanh, warstwa wyjściowa dowolna)

Postać globalna

- $X = x_1, x_2, ..., x_m$: stan reprezentacja wszystkich węzłów grafu, zbudowana przez F_w
- $ightharpoonup F_w(X)$: globalna funkcja przejścia, $F_w(X) = X$
- ► F_w jest kontrakcją, a wyznaczany X jej punktem stałym
- $G_w(X)$: globalna funkcja wyjścia

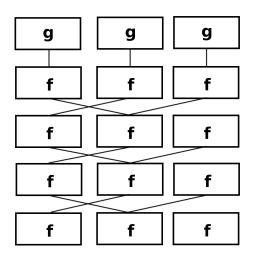
Własności F_w (tw. Banacha)

- ▶ kontrakcja : $||F_w(X_1) F_w(X_2)|| \le ||X_1 X_2||$
- posiada dokładnie jeden punkt stały
- zbieżność F_w niezależna od punktu początkowego
- zbieżność wykładnicza potrzebna bardzo mała ilość powtórzeń (ok. 5 do 15)
- ▶ jak zapewnić by F_w była kontrakcją?

Schemat działania

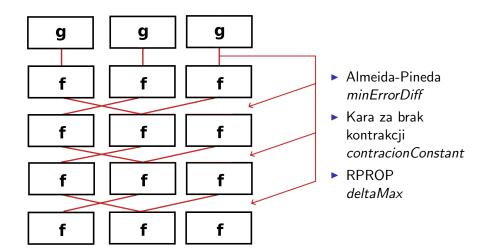
- 1. Losowa inicjalizacja stanu X
- 2. do osiągnięcia kryterium stopu:
 - FORWARD : obliczenie $X = F_w(X)$ aż do osiągnięcia punktu stałego
 - **BACKWARD** : obliczenie $G_w(X)$ i propagacja wsteczna błędu
 - ▶ aktualizacja wag f_w i g_w

Forward - budowanie stanu



- ► BPTT
- minStateDiff

Backward - propagacja wsteczna błędu



Zbiór danych

- Wykrywanie podgrafu
- Podobny do zbioru Scarselli
- ▶ 6 węzłów, 3 węzły podgrafu, $p_{edge} = 0.8$ (zamiast 0.2)
- Etykiety węzłów 0..10
- Szum Gaussowski średnia=0 std=0.25
- 20 grafów

Parametry modelu - stałe

FNN - zgodne z zaleceniami:

- ▶ liczba neuronów ukrytych *h_w* : 5
- ▶ liczba neuronów ukrytych g_w : 5
- ▶ rozmiar stanu x_n : 5

RPROP - zgodne z zaleceniami:

- ▶ initialDelta: 0.1
- ▶ minDelta: 10e-6
- maxDelta : 1.0 (zalecana wartość alternatywna)
- ▶ *factor*+ : 1.2
- ▶ factor— : 0.5

Parametry modelu - modyfikowane

Zależne od problemu:

► minStateDiff : 10e-8 .. 10e-5

minErrorDiff: jw.

contractionConstant: 0.5 .. 1.2

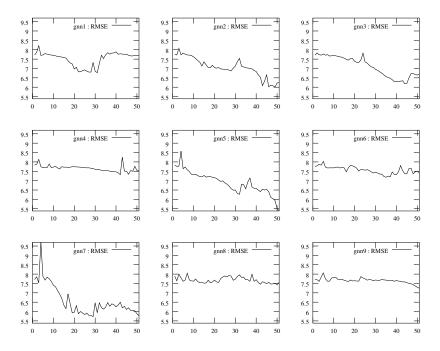
Eksperymenty

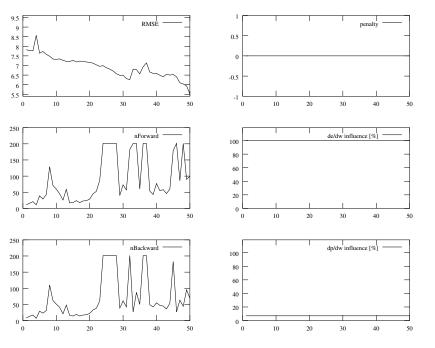
Legenda:

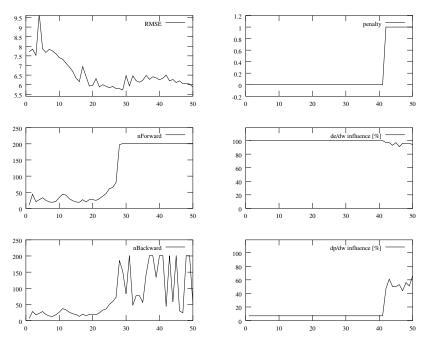
- nForward : ilość kroków procedury budowania stanu (przerywana po przekroczeniu 200)
- nBackward : ilość kroków akumulacji błędu (Almeida-Pineda, przerywane po przekroczeniu 200)
- penalty : czy na którąkolwiek z wag została nałożona kara kontrakcji?
- de/dw influence : procent korekt wag zgodnych znakiem z gradientem błędu
- dp/dw influence : procent korekt wag zgodnych znakiem z pochodną kary kontrakcji

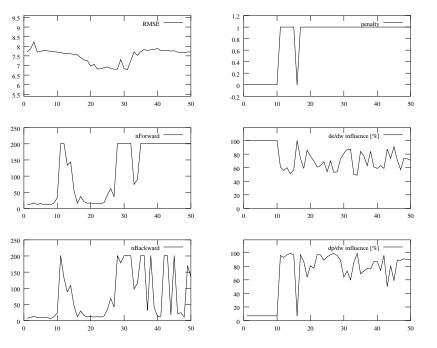
Eksperyment 1 : wpływ początkowych wartości wag

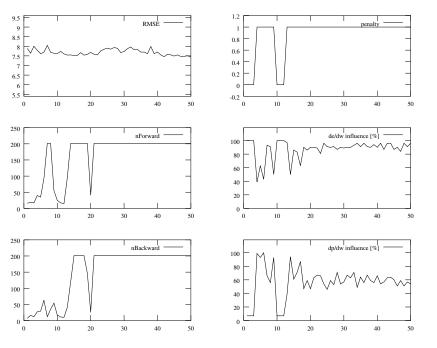
- ▶ 10 grafów
- ▶ 9 sieci GNN o losowych wagach
- contractionConstant = 0.9
- ▶ minStateDiff = 10e-08
- minErrorDiff = minStateDiff





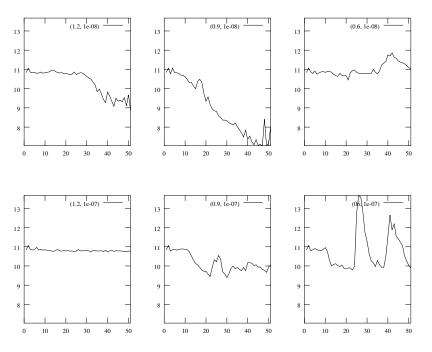


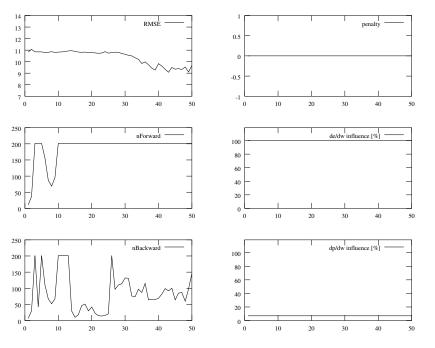


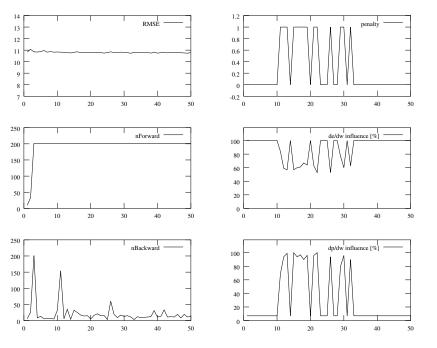


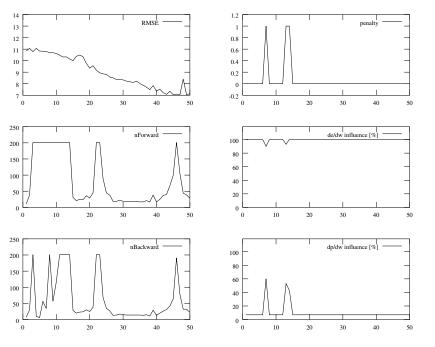
Eksperyment 2 : wpływ parametrów GNN

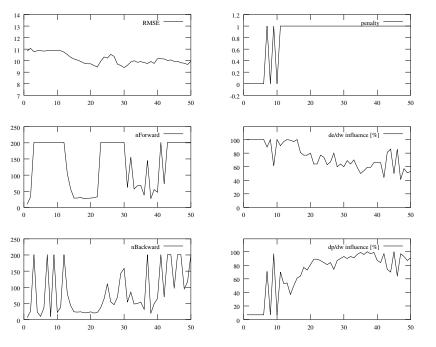
- ▶ 20 grafów
- jeden zestaw początkowych wartości wag
- ► contractionConstant = 1.2, 0.9, 0.6
- ▶ minStateDiff = 10e-08, 10e-07
- minErrorDiff = minStateDiff
- wybrana sieć nr 7 z poprzedniego eksperymentu

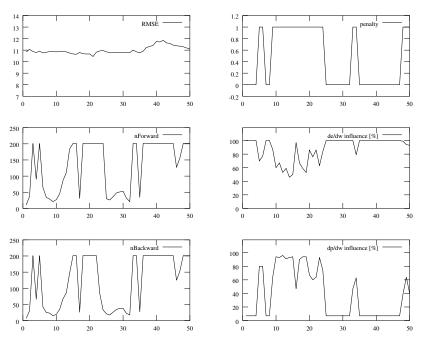


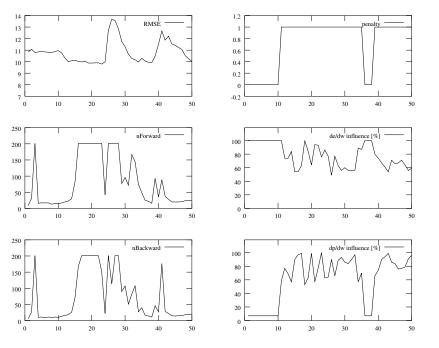












Klasyfikacja węzłów - wyniki

	accuracy	precision	recall
TR - średnia	79%	83%	79%
TR - std	8%	4%	14%
TST - średnia	75%	76%	81%
TST - std	8%	10%	14%

Tabela: 5-krotna walidacja krzyżowa, najlepsza sieć z 10ciu, 200 iteracji

Klasyfikacja węzłów - 100 grafów

	accuracy	precision	recall
GNN - TR	90%	88%	95%
GNN - TST	87%	84%	95%
FNN - TR	96%	94%	100%
FNN - TST	97%	95%	100%

Tabela: Klasyfikacja węzłów 100 iteracji

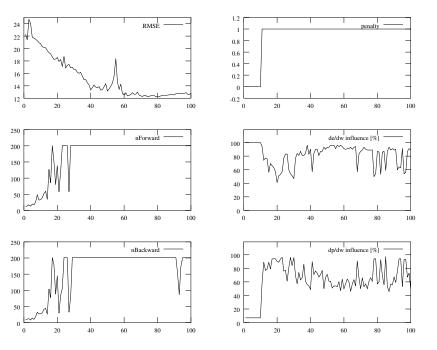
zbiór uczący : 80 grafów

zbiór testowy : 20 grafów

wykorzystana GNN nr 5 z eksperymentu 1 (najlepsza)

wykorzystana do porównania FNN z 5 neuronami ukrytymi





Wnioski

- Najlepszy efekt przy zachowaniu kontrakcji
- Brak zbieżności kontrakcji brak poprawy
- Balansowanie na granicy zbieżności / ograniczona ilość kroków obliczenia stanu i błędu dopuszczalne
- Należy unikać nakładania niepotrzebnie kary kontrakcji
- Konieczna duża dokładność w sprawdzaniu punktu stałego
- Duża wrażliwość modelu na parametry
- Można dobrać zestaw parametrów (i początkowych wag) na podzbiorze danych