## CA6 عباس خشدونی فراهانی 810101415

بخش اول)

1\_1

```
1
                    t_start = 0;
    2
                    t_end = 1;
    3
                    f_c = 5;
                                                                                                                                              0.5
                    f_s = 100;
    4
    5
    6
                    t_s = 1/f_s;
                                                                                                                                                0
                    t = t_start: t_s:t_end;
    7
                    x = cos(2*pi*f_c*t);
    8
    9
                                                                                                                                             -0.5
  10
                    plot(t,x);
                                                                                                                                                                                                               1 2
             t_start = 0;
t_end = 1;
f_c = 5;
f_s = 180;
t_s + 1/f_s;
t = t_start: t_s:t_and;
x = cos(2*pi*f_c*t);
              plot(t,x);
                                                                                                                                              0.3
              xlabel("T")
                                                                                                                                             0.2
             v = 188;

R = 258;

beta = 0.3;

slphs = 0.5;

f_d + beta*v;

t_d = (2*N)/(3*18eB);

y = alpha * cos(2*p$*(f_c+f_B)*(t-t_d));
                                                                                                                                             9.1
```

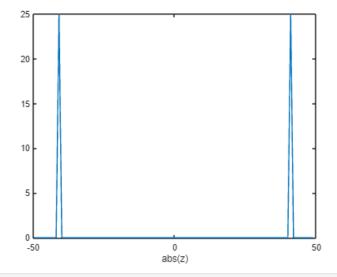
-0.2 43

q1\_1.mlx × untitled2.mlx × +

plot(t, y); x11m([0.000 1.000]) ylim([-0.50 0.50]) xlabel("t")

```
f=-f_s/2:1:(f_s/2)-1;
z = fftshift(fft(y));
plot(f, abs(z));

xlim([-50.0 50.0])
ylim([0.0 25.0])
xlabel("abs(z)")
```

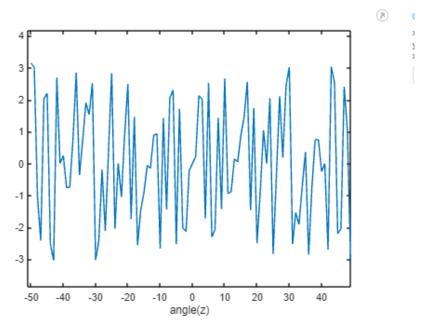


```
plot(f, angle(z));

xlim([-50.0 50.0])

ylim([-4.00 4.00])

xlabel("angle(z)")
```



در دو تصویر بالا خروجی سوال برای بخش دوم در حوزه فوریه ترسیم شده ات و میخواهیم خواسته سوال را برای مثال در قسمت قبلی بدست اوریم.

```
phaz = zeros(size(locs));
for i = 1:size(locs,2);
    phaz(i) =angle(z(locs(i)));
end

% المحاسبة زمان پرواز از فاز 
t_d_out = phaz(2) / (2 * pi * f_d)

t_d_out = 1.8210e-07

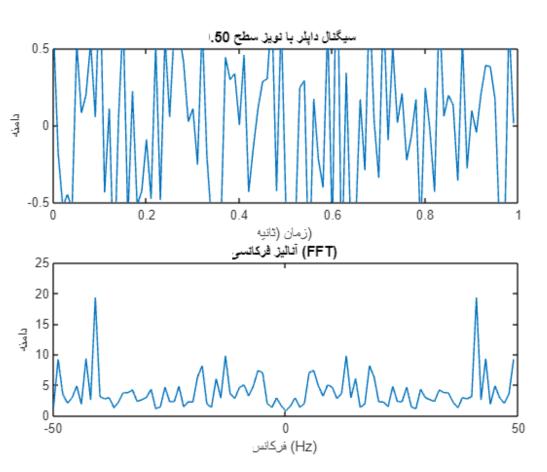
% محاسبة فاصلة تخمينى 
d_estimated = (3 * 10^8 * t_d_out) / 2

d estimated = 27.3148
```

1 4

```
سطح مای مختلف نویز %
noise_levels = [0.01, 0.05, 0.1, 0.2, 0.5, 1];
تکرار تمرین برای سطحهای مختلف نویز %
for i = 1:length(noise levels)
   noise_level = noise_levels(i);
   y_noisy = y + noise_level * randn(size(t)); % افزودن نوبز به سیگنال
   FFT محاسبه %
    z = fftshift(fft(y_noisy));
   پیدا کردن پیکھای فرکانسی %
   threshold size = max(abs(z)) / 2;
   [pks, locs] = findpeaks(abs(z), "MinPeakHeight", threshold_size);
   استخراج فاز بیدها %
    phaz = zeros(size(locs));
    for j = 1:length(locs)
        phaz(j) = angle(z(locs(j)));
    محاسبه زمان پرواز از فاز %
    if length(phaz) >= 2
        t_d_out = phaz(2) / (2 * pi * f_d);
    else
        اگر تعداد پیکما کافی نباشد % t_d_out = NaN;
    end
```

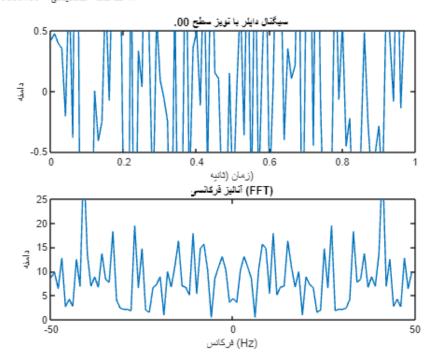
نوپز سطح: 0.01 Hz فركانس داپلر تخمينی: 54.00 e-05 sومان پرواز تخمینی: -1.72 m فاصله تخمينى: -2574.17 نوبز سطح: 0.05 Hz فركانس داپلر تخمينى: 54.00 e-05 sزمان برواز تخمینی: -1.96 m فاصله تخمينى: -2943.60 نوپز سطح: 0.10 Hz فركانس دايلر تخميني: 54.00 e-04 sومان پرواز تخمینی: 1.16 m فاصله تخمينى: 17380.43 نويز سطح: 0.20 Hz فركانس داپلر تخمينی: 54.00 e-05 sومان پرواز تخمینی: -7.87 m فاصله تخمينى: -11809.72 نوپز سطح: 0.50 Hz فركانس دايلر تخميني: 54.00 e-05 sومان پرواز تخمینی: -5.66 m فاصله تخمينى: -8488.38



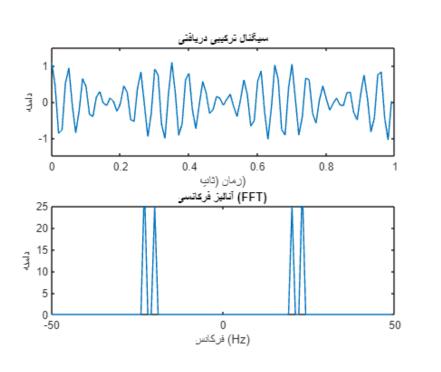
(R)

نويز سطح: 1.00

HZ فرکانس داپلر تخمینی: 54.00 e-03 s ومان پرواز تخمینی: 6.06 m شفاصله تخمینی: 909535.39



تا نویز سطح 2. با تقریب نتبتا خوبی خروجی را درست دریافت می کنیم.  $1_5, 1_6$ 



```
e-03 sزمان پرواز جسم 1 تخمینی: 2.04
   m فاصله جسم 1 تخمينی: 306666.67
   Hz فركانس دابلر جسم 2 تخمينى: 18.00
   e-03 sزمان پرواز جسم 2 تخمینی: 1.85
   m فاصله جسم 2 تخمینی: 277777.78
يار امترهاي اوليه %
t_start = 0;
t end = 1;
f_c = 5; % فركانس سيگنال اصلى
f s = 100; \% فرکانس نمونهبرداری
توليد بردار زمان %
t_s = 1/f_s;
t = t_start: t_s:t_end-t_s;
پارامترهای جسم 1 %
el = 250e3; % (متر) فاصله (متر)
سرعت (متر بر ثانیه) % ( 3600 / 3600 * 180 × 1000 / 3600 
alpha1 = 0.5; % دامنه
f d1 = V1 * 0.3; % فركانس دايلر
t_d1 = (2 * R1) / (3 * 10^8); % زمان تأخير
يارامترهاي جسم 2 %
R2 = 200e3; % (متر)
سرعت (متر بر ثانیه) % ; 3600 / 1000 * 216 متر بر ثانیه)
alpha2 = 0.6; % دامنه
f_d2 = V2 * 0.3; % فركانس داپلر
t_d2 = (2 * R2) / (3 * 10^8); % زمان تأخير
تولید سیگنالهای جسم 1 و 2 %
y1 = alpha1 * cos(2*pi*(f_c + f_d1) * (t - t_d1));
y2 = alpha2 * cos(2*pi*(f_c + f_d2) * (t - t_d2));
تركيب سيگنالها %
y = y1 + y2;
```

Hz فركانس داپلر جسم 1 تخمينی: 15.00

```
نمایش سیگنال ترکیبی %
figure;
subplot(2,1,1);
plot(t, y);
xlim([0 1]);
ylim([-1.5 1.5]);
xlabel("(ثانیه)");
ylabel("دامنه");
; ("سیگنال ترکیبی دریافتی");
FFT محاسبه %
f = -f_s/2 : 1 : (f_s/2) - 1;
z = fftshift(fft(y));
FFT نمایش %
subplot(2,1,2);
plot(f, abs(z));
xlim([-50 50]);
ylim([0 25]);
xlabel("فركانس");
ylabel("دامنه");
title("النيز فركانسي (FFT));
پیدا کردن پیکهای فرکانسی %
threshold_size = max(abs(z)) / 2;
[pks, locs] = findpeaks(abs(z), "MinPeakHeight", threshold_size);
استخراج فاز پیکها %
phaz = zeros(size(locs));
for i = 1:length(locs)
    phaz(i) = angle(z(locs(i)));
end
محاسبه زمان پرواز از فاز %
if length(phaz) >= 2
    t_d_out1 = phaz(1) / (2 * pi * f_d1);
    t_d_{out2} = phaz(2) / (2 * pi * f_d2);
else
    t d out1 = NaN; % اگر تعداد بیکها کافی نباشد
    اگر تعداد بیک ها کافی نباشد % t_d_out2 = NaN;
end
```

```
محاسبه فاصله تخمینی %
d_estimated1 = (3 * 10^8 * t_d_out1) / 2;
d_estimated2 = (3 * 10^8 * t_d_out2) / 2;
```

## 1\_7, 1\_8

نمی توان به درستی تخمین زد زیرا  $f_d$  هر در ان ها برابر می شود و در محاسبه فاز مشکل ایجاد میکند و باید اختاف سرعت آن ها به گونه ای باشد که که بتوان در نمه برداری از سگنال آن ها را از هم تمایز داد.

## 1\_9

با افزایش رزلوشن میتوان تعداد فرکانس های غالب را تشخیص داد و از آنجا که هر cos داری دو فرکانس غالب است میتوان تعداد اجسام را تشخیص داد.

بخش دوم

## 2\_1

نوت داده شده را به صرت یک بردار در متلب اسفاده می کنیم و فرکانس نوت های داده شده را در یک سلول قرار میدهیم.

```
% Define the note frequencies (adjust as needed)
note_freqs = [261.60, 293.66, 329.63, 349.23, 392.00, 440.00, 493.88];
% Define the melody (sequence of note indices)
melody = [1, 2, 3, 4, 6, 5, 6, 5, 1, 2, 3, 5, 4, 2, 1, 1];
% Create the audio signal
Fs = 44100; % Sampling frequency (adjust as needed)
duration = 0.5; % Duration of each note (in seconds)
song = zeros(1, round(Fs * duration * length(melody)));
for i = 1:length(melody)
    note_idx = melody(i);
    note_signal = sin(2*pi*note_freqs(note_idx)*(0:duration*Fs-1)/Fs);
    song((i-1)*duration*Fs+1:i*duration*Fs) = note_signal;
end
sound(song, Fs);
% Save the melody as a WAV file
filename = 'my_melody.wav';
audiowrite(filename, song, Fs);
% disp(['Melody saved as "', filename, '"']);
```