



UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO

SEL0611- FUNDAMENTOS DE CONTROLE

Lista de Exercícios No.4

Pedro Morello Abbud

Número USP 8058718

Disciplina ministrada por
Professor Doutor B.J.Mass

16 de Março de 2016



Exercícios

1. Um sistema cujo comportamento é definido ou especificado por uma equação diferencial ordinária é chamado "sistema dinâmico". Um sistema dinâmico com uma entrada $u(t)$ e uma saída $y(t)$ pode ser representado graficamente por um diagrama de blocos, caso nos interessemos apenas pelo comportamento da entrada, da saída, e da relação entre as mesmas.

(a) Verifique se a figura acima