



- 实验要求
 程序流程
 要点解析

1 实验要求

要求:基于切线空间实现法线贴图(达到右边图的效果)





▶问题分析



开启混合



透明物体排序



按序绘制

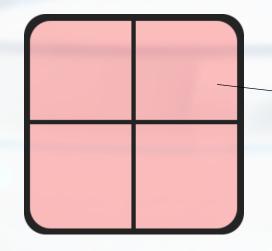
▶问题一: 开启混合

// 开启混合

glEnable(GL_BLEND);

//设置混合的源和目标因子

glBlendFunc(GL_SRC_ALPHA, GL_ONE_MINUS_SRC_ALPHA);



GL_SRC_ALPHA: 从纹理对应的PNG文件中取得的不透明度值

GL_ONE_MINUS_SRC_ALPHA=

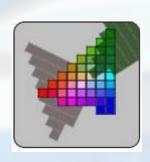
1- GL_SRC_ALPHA

▶问题一:开启混合

颜色混合 (Color Blending)

当A (实际上是α系数, Alpha Coeefficient)不为1.0f,

即颜色有一定透明度时,可以进行颜色混合

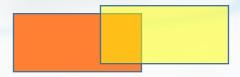


RGBA源颜色值(R_s,G_s,B_s,A_s), RGBA目标颜色值(R_d,G_d,B_d,A_d)

源调和因子 (S_nS_q,S_b,S_a) , 目标调和因子 (D_nD_q,D_b,D_a)

新的運加颜色计算:

均为 GL_SRC_ALPHA $S_rR_s + D_rR_d, S_qG_s + D_qG_d, S_bB_s + D_bB_d, S_aA_s + D_aA_d$



不透明时不进行颜色混合

一个透明时的颜色混合 两个都透明时的颜色混合

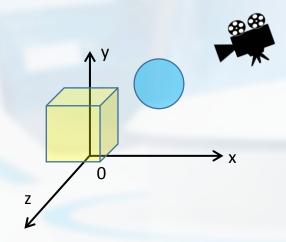


均为 GL_ONE_MINUS_S RC_ALPHA= 1- GL_SRC_ALPHA

3

要点解析

▶问题二:排序



世界坐标系

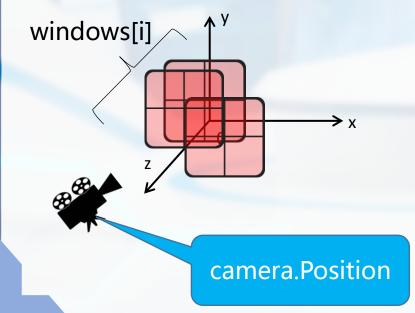
需要按距离摄像头(视点)由远到近的顺序绘制 所有透明的物体,因此首先需要排序!



先画圆再画方形

先画方形再画圆

▶问题二:排序



```
//计算摄像机位置向量和物体的位置向量之间的距离
//map会自动根据键值(Key)对它的值排序,所以只要我们添加了所
有的位置,并以它的距离作为键,它们就会自动根据距离值排序了
std::map < float, glm::vec3 > sorted;
for (unsigned int i = 0; i < windows.size(); i++)
 float distance = glm::length(camera.Position - windows[i]);
  sorted[distance] = windows[i];
```

▶问题三:绘制

思考:绘制顺序问题

◆不透明物体:无所谓顺序

◆透明物体:需要按距离摄像头(视点)由远到近的顺序绘制所有透明的物体



```
▶问题三:绘制
for (std::map < float, glm::vec3 > ::reverse_iterator it = sorted.rbegin(); it != sorted.rend(); + + it)
         model = glm::mat4(1.0f);
         model = glm::translate(model, it->second);
         shader.setMat4("model", model);
                                                     windows[i]
         glDrawArrays(GL_TRIANGLES, 0, 6);
```

camera.Position

