

<전기기기>

1장 직류기

(유기기전력) $E = \frac{PZ}{60a} \Phi N [V]$	$a=P(\text{증권})$	$a=2(\text{파권})$	감자기자력: $AT_d = \frac{Z}{2P} \frac{2\alpha}{\pi} \frac{I_a}{a}$ 교차기자력: $AT_d = \frac{Z}{2P} \frac{\beta}{\pi} \frac{I_a}{a}$	(평균리액턴스전압) $e_L = L \frac{di}{dt} = L \frac{2i_c}{T_e}$	(주변속도) $v = \pi Dn [m/sec]$
타여자 발전기 (유기기전력) $E = V + I_a R_a$	① $I_a = I$			전기동력계: 대형 직류전동기의 토크 측정	
분권 발전기 (유기기전력) $E = V + I_a R_a$	① $I_a = I_f + I$	② $V = I_f R_f$	③ $P = VI$	반환부하법: 온도측정	
직권 발전기 (유기기전력) $E = V + I_a R_a + I_f R_f$	① $I_a = I_f = I$	② $V = I_f R_f$	③ $P = VI$	① 블론델법 ② 휠킨스법 ③ 카프법	
전압변동률 (+) : 타여자, 분권, 부족 복권 발전기 (-) : 과복권	병렬운전 시 균압선이 필요한 발전기 복권발전기, 직권발전기			병렬 운전 조건 ① 정격 전압 ② 극성 ③ 외부 특성 곡선이 어느 정도 수하 특성일 것 ※ 발전기 용량 P 는 임의, 정격전압 V 는 같을 것.	
전동기 토크	$\tau = \frac{P_0}{\omega} = \frac{PZ}{2\pi a} \Phi I_a [N \cdot m] = 9.55 \frac{P_0}{N} [N \cdot m] = 0.975 \frac{P_0}{N} [Kg \cdot m]$, $1 [kg \cdot m] = 9.8 [N \cdot m]$			(역기전력) $E_c = P \Phi n \frac{Z}{a} = \frac{PZ}{60a} \Phi N$	
타여자 전동기 (단자전압) $V = E + I_a R_a [V]$	① $E_c = P \Phi n \frac{Z}{a} = \frac{PZ}{60a} \Phi N$	② $I = I_a$	직류전동기속도제어 1) 계자제어(정출력제어)		
분권 전동기 (단자전압) $V = E + I_a R_a [V]$	① $E_c = P \Phi n \frac{Z}{a} = \frac{PZ}{60a} \Phi N$	② $I = I_a + I_f$	$(\tau \propto I_a, \tau \propto \frac{1}{n})$	2) 전압제어(워드 레오나드, 초퍼, 일그너) 광범위한 속도제어	
직권 전동기 (단자전압) $V = E + I_a (R_a + R_f) [V]$	① $E_c = P \Phi n \frac{Z}{a} = \frac{PZ}{60a} \Phi N$	② $I = I_a = I_f$	$(\tau \propto I_a^2, \tau \propto \frac{1}{n^2})$	3) 저항제어(효율이 나쁘다)	
(전동기 효율) $\eta = \frac{\text{출력}}{\text{출력} + \text{손실}} \times 100 [\%]$	(발전기 효율) $\eta = \frac{\text{출력} - \text{입력}}{\text{출력}} \times 100 [\%]$	손실 = $\alpha(\text{고정손}) + \beta I^2(\text{부하손})$	(최대효율) $\alpha = \beta I^2$	(부하전류) $I = \sqrt{\frac{\alpha}{\beta}}$	

2장 동기기

직류기: 고, 폐, 2, 중, 파 동기기: 분, 단, 2, 중	(동기속도) $N_s = \frac{120f}{P} [rpm]$	(분포권계수) $K_{dn} = \frac{\sin \frac{n\pi}{2m}}{q \sin \frac{n\pi}{2mq}}$	(단절권계수) $K_{pn} = \sin \frac{n\beta\pi}{2}$ $(\beta = \frac{\text{코일피치}}{\text{극간격}})$	분포권: 고조파 감소 단절권: 고조파 제거
발전기 R : 교차자화작용(횡축반작용) L : 감자작용(직축반작용) C : 증자작용 전동기 R : 교차자화작용(횡축반작용) L : 증자작용(직축반작용) C : 감자작용	(유기기전력실효치) $E = 4.44 K_w f \Phi N [V]$ $K_w(\text{권선계수}), N(1상당권수) = \frac{\text{전슬롯수} \times \text{각코일의권수}}{3}$			최대출력 돌득기: $\delta = 60^\circ$ 돌극기: $\delta = 90^\circ$
(동기임피던스) $Z_s = \frac{E_n}{I_s} = \frac{V_n}{\sqrt{3} I_s} [\Omega]$	(%동기임피던스) $\%Z_s = \frac{I_n Z_s}{E_n} \times 100 = \frac{PZ_s}{10 V^2} [\%]$	(단락비) $K_s = \frac{I_{fs}}{I_{fn}} = \frac{I_s}{I_n} = \frac{100}{\%Z} = \frac{1}{pu}$	(수수전력) $P_s = \frac{E^2}{2x_s} \sin \delta$	
단락곡선이 직선이 되는 이유: 전기자반작용 무부하 포화시험과 공극선을 이용: 포화율산출	발전기 자기여자 방지 ① 발전기를 병렬로 연결 ② 동기조상기: 부족여자로 운전 ③ 단락비를 크게			안정도 향상대책 정상Z: 작게. 역상Z: 크게
돌발전류제한: 누설리액턴스	발전기 병렬 운전조건: (크, 위, 주, 파, 상) (무, 동, 동, 고)		동기전동기: 과여자 \Rightarrow 콘덴서, 부족여자 \Rightarrow 리액터	

3장 변압기

$g_0(\text{여자콘더턴스}) = \frac{I_i}{V} = \frac{P_i}{V^2} [U]$	(최대값) $E_m = 2\pi f \Phi_m N$, (실효값) $E = 4.44 f \Phi N [V]$	(권수비) $a = \frac{n_1}{n_2} = \frac{V_1}{V_2} = \sqrt{\frac{Z_1}{Z_2}} = \frac{I_2}{I_1}$
열화방지: ① 콘서베이터 ② 브리더 ③ 질소봉입	변압기 등가회로 작성에 필요한 시험: ① 권선의 저항 ② 무부하 시험 ③ 단락시험	
(%임피던스강하) $\%Z = \sqrt{p^2 + q^2} [\%]$	(%저항강하) $\%r = \frac{I_n z}{E_1} \times 100$, (%저항강하) $\%r = \frac{I_n r}{E_1} \times 100 = p$, (%리액턴스강하) $\%x = \frac{I_n x}{E_1} \times 100 = q$	
임피던스전압: 정격전류가 흐를 때의 변압기내의 전압강하	임피던스 와트: 2차측단락후, 1차측 정격전류가 흐를 때의 유효전력(동순)	
전압변동률 $\epsilon = \frac{V_{r0} - V_r}{V_r} = p \cos \theta \pm q \sin \theta (+: \text{지상}, -: \text{진상})$ (최대전압변동률) $\epsilon_{\max} = \sqrt{p^2 + q^2}$, (최대역률) $\cos \theta_{\max} = \frac{p}{\sqrt{p^2 + q^2}}$	단락전류: $I_s = \frac{100}{\%Z} \times 100 = \frac{E}{Z}$	부하분담 $\frac{P_a}{P_b} = \frac{\frac{P_A}{\%Z_A}}{\frac{P_B}{\%Z_B}}$
무부하손 ① 철손: 히스테리손(규소강판) ② 와류손(성층) ③ 유전체손 부하손 ① 동손 ② 표류부하손: 누설자속에 의한 손실	V결선: $P_V = \sqrt{3} V_p I_p$, 출력비 = 0.577 = 57.7[%], 이용률 = 0.866 = 86.6[%]	
손실 = $\frac{E^2}{f}$ (히스테리손) + E^2 (와류손)	병렬운전 불가(홀수 $\triangle - \triangle$ 와 $\triangle - Y$, $\triangle - Y$ 와 $Y - Y$)	변압기 병렬운전 (크, 권, 정 %, 상) 3상에서 2상을 얻기 위한 결선 ① 스코트결선 ② 메이어 결선 ③ 우드 브리지결선
(변압기 효율 m 부하로 운전시) $\eta = \frac{mP}{mP + P_i + m^2 P_c} \times 100 [\%]$	(단권변압기) ① $V_2 = V_1 + \frac{E_2}{E_1} V_1$ ② $P = V_2 I_2 \cos \theta$ ③ (승압기용량) $= I_2 E_2$ ④ $\frac{\text{자기용량}}{\text{부하용량}} = \frac{V_2 - V_1}{V_2}$	계기용 변류기(CT): 단락, 계기용변압기(PT): 개방
최대효율: 철손=동손 $P_i = m^2 P_c$	변압기보호: ① (비율) 차동계전기 ② 압력계전기 ③ 부호홀쯔계전기 ④ 가스검출계전기 변압기시험-개방시험: ① 무부하손실(히스테리시스손, 와류손) ② 여자어드미던스 ③ 철손 단락시험: ① 동손 ② 임피던스 와트 ③ 임피던스전압	변압기 온도 측정: 반환 부하법, 유도시험: 권선의 층간절연 시험 변압기 탭: 수전점의 전압을 조정 (비율) 차동계전기: 발전기, 변압기, 모션 보호

4장 유도기

N_s : 회전자계의 속도(동기속도) N : 전동기의 실제 회전속도, 슬립(slip): $S = \frac{N_s - N}{N_s} \times 100[\%]$, $\therefore N = (1 - S)N_s [rpm]$ $\therefore f_2 = Sf_1$		
최대효율 : 기계손=동손($P_i = m^2 P_c$)		유도 발전기(비동기 발전기) : $S < 0$, 유도 전동기의 슬립 : $0 < S < 1$, 유도 제동기의 슬립 : $S > 1$
① $P_2 = P_0 + P_m + P_{c2}$	(전동기 토크) $\tau = 9.55 \frac{P_2}{N_s} [N \cdot m] = 0.975 \frac{P_2}{N_s} [Kg \cdot m]$ (동기속도: $N_s = \frac{120f}{P}$)	권선형 유도전동기 삽입저항 (비례추이) $\frac{r_2}{S} = \frac{r_2 + R}{1}$
② $P_0 = P_2 - P_{c2}$	$= 9.55 \frac{P_0}{N} [N \cdot m] = 0.975 \frac{P_0}{N} [Kg \cdot m]$ (회전자속도: N)	
③ P_{c2} (동손) = SP_2		
④ 2차효율 = $\frac{P_0}{P_2}$	비례추이를 할 수 없는 것 : ① 출력 ② 효율 ③ 2차동손	(동기와트) $P_2 = w_s T$: 동기 속도 하에서의 2차입력
농형 유도 전동기의 기동법 <ul style="list-style-type: none"> ① 전 전압 기동법: 기동 시간이 짧다 /5[kW] 이하 ② Y-△ 기동 방법: 5~15[kW] 정도/기동전류는 1/3, 기동 토크도 1/3로 감소 ③ 리액터 기동방법 ④ 기동보상기법: 15[kW] 이상/ 3상 단권변압기를 이용 		
1) 농형 유도 전동기의 속도 제어법 <ul style="list-style-type: none"> ① 주파수 ② 극수 ③ 전원 전압을 바꾸는 방법 2) 권선형 유도 전동기의 속도 제어법 <ul style="list-style-type: none"> ① 2차 저항 제어법 ② 2차 여자법 ③ 종속 접속법 등 ④ 게르게스법 		

이상기동현상

1) 차동기 운전(크로우링 현상)

소형 유도전동기의 슬롯이나 권선의 잘못된 제작으로 전동기를 기동할 때 발생되는 현상

2) 게르게스 현상

3상 권선형 유도 전동기의 2차 회로가 한 개 단선된 경우 **S=50[%]** 부근에서 더 이상 가속 되지 않는 현상

$$I_Y = \frac{1}{3} I_\Delta, \quad \tau_Y = \frac{1}{3} \tau_\Delta, \quad P_Y = \frac{1}{3} P_\Delta, \quad Q_Y = \frac{1}{3} Q_\Delta, \quad C_Y = 3C_\Delta \quad \text{종속접속} : N = \frac{120f}{p} [rpm] \quad \text{① 직렬} : p_1 + p_2 \quad \text{② 차동} : p_1 - p_2 \quad \text{③ 병렬} : \frac{p_1 + p_2}{2}$$

전기적 제동 ① 회생 제동

② 발전 제동: 전기자를 전원과 분리한 후 이를 외부 저항에 접속하여 전동기의 운동 에너지를 열에너지로 소비시켜 제동

③ 역상 제동(역전 제동): 슬립의 범위를 1~2 사이로 하여 3선 중 2선의 접속을 바꾸어 제동

④ 단상 제동

단상 유도 전동기 종류

- ① 분상 기동형 ② 반발 기동형 ③ 반발 유도형 : 브레이시를 이동하여 회전 속도를 제어 ④ 세이딩 코일형 ⑤ 모노사이클릭 기동형

기동 토크 : 반발 기동형 > 반발 유도형 > 콘덴서 분상형 > 분상 기동형

5장 전력용 반도체 및 정류기

(단상반과정류) $E_d = 0.45E$, (단상전과정류) $E_d = 0.9E$, (3상반파) $E_d = 1.17E$, (3상전파) $E_d = 2.34E$ ※ 가장 큰 출력값 : 3상 전파 정류

양방향성: D, T, SSS 2극: D, D, SSS 3극: S, L, T, G 4극: SCS	ΠV (첨두 역전압) 단상반파: $\Pi V = \sqrt{2} E = \pi E_d$ 단상전파: $\Pi V = 2\sqrt{2} = \pi E_d$	SCR ① 전류가 흐르고 있을 때의 양극 전압 강하가 작다. ② 직류, 교류, 전력 제어용으로 사용한다. ③ 반도체 사이리스터에 의한 속도 제어에서 제어되는 것: 전압 / 위상 / 주파수 ④ 단방향성 사이리스터이다. ⑤ 적은 게이트 신호로 대전력을 제어한다.
교류를 직류: 컨버터 직류를 교류: 인버터	ΔE $\Delta E = \frac{\Delta E}{E_d}$	

· 취업&승진 필수 자격증 ·

ddada.co.kr

〈회로 이론〉

제1장 전기회로의 기초

전류 : $I = \frac{Q}{t}$ ($i = \frac{dq}{dt} \Rightarrow q = \int idt$), 전압 : $V = \frac{W[J]}{Q[C]}$, $R = \rho \frac{l}{A} = \frac{1}{k} \frac{l}{A}$, $P(\text{전력}) = VI = I^2R = \frac{V^2}{R}$, $W(\text{와트}) = \frac{J}{S} [\frac{J}{\text{sec}}]$	저항의 직렬연결(I 는 일정) $R = R_1 + R_2$ (V 는 자기저항만큼 걸린다)	저항의 병렬연결(V 는 일정) $\frac{1}{R} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}$ (I 는 남의 저항만큼 걸린다)	L 의 직렬연결 $L = L_1 + L_2$	L 의 병렬연결 $\frac{1}{L} = \frac{1}{L_1} + \frac{1}{L_2}$	C 의 직렬연결 $\frac{1}{C} = \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}$	C 의 병렬연결 $C = C_1 + C_2$		
1) 직렬연결	2) 병렬연결							
① $R = R_1 + R_2 + \dots$ ② 전류가 일정. ③ 자기저항 만큼 전압이 걸린다. ④ $V = V_1 + V_2 + \dots$ $V_1 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \times V, \quad V_2 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \times V$	① $\frac{1}{R} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \dots$ ② 전압이 일정 ③ 남의 저항만큼 전류가 흐른다. ④ $I = I_1 + I_2 + \dots$ $I_1 = \frac{R_2}{R_1 + R_2} \times I, \quad I_2 = \frac{R_1}{R_1 + R_2} \times I$							

제2장 정현파 교류,

제3장 기본교류회로

각속도 : $w = 2\pi f = 2\pi n [\text{rad/sec}]$	파형	실효값	평균값	저항(R) : ① $Z = R[\Omega]$ ② 동상
원점출발 : $v = V_m \sin wt = V_m \angle 0^\circ$	구형파	$V_m = \frac{V_m}{\sqrt{1}}$	V_m	인덕턴스(L) ① $Z = j\omega L = \omega L \angle 90^\circ [\Omega]$
늦는다 : $v = V_m \sin(wt - \theta) = V_m \angle -\theta$	반파구형파	$\frac{V_m}{\sqrt{2}}$	$\frac{V_m}{2}$	② X_L (유도성리액턴스) = $wL[\Omega]$ ③ 지상전류(전류는 전압보다 90° 느린다)
앞선다 : $v = V_m \sin(wt + \theta) = V_m \angle \theta$	정현파	$\frac{V_m}{\sqrt{2}}$	$\frac{2}{\pi} V_m$	④ $e = L \frac{di}{dt}$ ⑤ $W[J] = \frac{1}{2} LI^2 [J]$
과고율 = $\frac{\text{최대값}}{\text{실효값}}$, 과형률 = $\frac{\text{실효값}}{\text{평균값}}$	반파정현파	$\frac{V_m}{2}$	$\frac{V_m}{\pi}$	커페시턴스(C) ① $Z = \frac{1}{j\omega C} = -j \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{\omega C} \angle -90^\circ [\Omega]$
$Z = R + jwL + (-j\frac{1}{wC})$	삼각파	$\frac{V_m}{\sqrt{3}}$		② X_c (용량성리액턴스) = $\frac{1}{\omega C} [\Omega]$ ③ 진상전류(전류는 전압보다 90° 빠르다)
$Y = Y_1 + Y_2 + Y_3 = \frac{1}{R} + \frac{1}{jwL} + \frac{1}{jwC}$		$\frac{V_m}{2} \Psi = LI, \quad Q = CV$		④ $i = C \frac{de}{dt}$ ⑤ $W[J] = \frac{1}{2} CV^2 [J] = \frac{1}{2} QV$
R-L-C 직렬		R-L-C 병렬		
(공진조건) $wL = \frac{1}{wC}$ (전류가 최대), (공진주파수) $f = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$		(공진조건) $wL = \frac{1}{wC}$ (전류가 최소), (공진주파수) $f = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$		
(선택도 = 첨예도) $Q_{\text{직}} = \frac{V_L}{V} = \frac{V_c}{V} = \frac{\omega L}{R} = \frac{\omega C}{R} = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}, \quad Q_{\text{용}} = R \sqrt{\frac{C}{L}}$				

제4장 단상 교류전력

$P_a = VI = I^2Z = \frac{V^2}{Z} = P + jP_r [VA]$	$P = VI \cos \theta = I^2R [KW]$	$P_r = VI \sin \theta = I^2X [Var], \quad \sin \theta (\text{무효율}) = \sqrt{1 - \cos^2 \theta}$
(복소전력) : $P_a = VI^* = P \pm jP_r$	최대전달 조건 ① 조건 : $R_g = R_L$ ② $P_{\text{max}} = \frac{E_g^2}{4R_L} = \frac{V_0^2}{8R_L}$	

제5장 결합회로 및 벡터계적

역기전력 : $e = -N \frac{d\phi}{dt} = -L \frac{di}{dt} [V]$	역기전력 : $e_2 = -M \frac{di_1}{dt} [V]$	(결합계수) $M = K \sqrt{L_1 L_2}$
직렬접속	자동접속 (가극성) : $L_0 = L_1 + L_2 + 2M$	차동접속 (감극성) : $L_0 = L_1 + L_2 - 2M$
병렬접속	자동접속 $L_0 = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 - 2M}$	차동접속 $L_0 = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 + 2M}$
휘스톤 브리지 : 대각선의 임피던스 곱이 같다.		
궤적: 1) $R - L$: 원점을 지나는 반원. 2) $R - L - C$: 원점을 지나는 원.		

제6장 선형회로망

카르하호프 법칙 ① 제 1법칙: 전류의 법칙 (KCL) ② 제 2법칙: 전압의 법칙 (KVL) -집중 정수 회로에서 선형, 비선형에 무관하게 항상 성립 된다

*데브낭정리: 능동회로망 \Rightarrow 직렬회로, 노튼의 정리: 능동회로망 \Rightarrow 병렬회로 (전압원: 개방, 전류원: 단락)

*중첩의 정리: 전원이 2개 이상 있을 때 1개씩 풀어 더하는 방법 (전압원: 개방, 전류원: 단락)

*밀만의 정리: 전압원 여러개 병렬 ($I = Y \cdot V$, $Y = \frac{I}{V} = \frac{Y \cdot V}{V}$)

제7장 다상교류

$$\Delta\text{결선}: (V_l = V_p, I_l = \sqrt{3}I_p), Y\text{결선}: (I_l = I_p, V_l = \sqrt{3}V_p) \quad P_a = (P_1 + P_2) + \sqrt{3}(P_1 - P_2)i \quad P = \sqrt{3}VI\cos\theta$$

$$n\text{상}: V_l = 2\sin\frac{\pi}{n} V_p \angle \frac{\pi}{2}(1 - \frac{2}{n}) \quad \Delta \Rightarrow Y \text{ 돌리고 좌청용 우백호}, Y \Rightarrow \Delta \text{쏘고 땅땅, 땅땅, 땅땅}$$

$$\text{단상}: P_a(\text{전력}) = VI = I^2Z = \frac{V^2}{Z}, 3\text{상}: P_a(\text{전력}) = 3VI = 3I^2Z = 3\frac{V^2}{Z} \quad V\text{결선}: P_V = \sqrt{3}V_p I_p, \text{출력비} = 0.577 = 57.7[\%], \text{이용률} = 0.866 = 86.6[\%]$$

제8장 대칭좌표법

$$\begin{bmatrix} I_0 \\ I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} V_0 \\ V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_a \\ V_b \\ V_c \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_0 \\ I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} V_a \\ V_b \\ V_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_0 \\ V_1 \\ V_2 \end{bmatrix}$$

불평형률: $\left| \frac{V_2}{V_1} \right| \times 100[\%]$ $\left| \frac{I_2}{I_1} \right| \times 100[\%]$

불평형률: $\frac{\text{역상}}{\text{정상}} \times 100$, 불평형 3상 전력: $P_a = 3(V_0I_0 + V_1I_1 + V_2I_2)$

1선 지락: $I_0 = I_1 = I_2$ 인 고장 $I_g = 3I_0 = \frac{3E_a}{Z_0 + Z_1 + Z_2}$ or $I_g = \frac{3E_a}{Z_0 + Z_1 + Z_2 + 3Z}$

2선 지락: $V_0 = V_1 = V_2$ 인 고장

선간단락: $I_0 = 0$, $I_1 = -I_2$ 인 고장

3상 단락: V_1, I_1 만 존재

7. 불평형 3상 전력: $P_a = 3(V_0I_0 + V_1I_1 + V_2I_2)$

제9장 비정현파

구성: 직류분+기본파+고조파
고조파 Z 합: $Z = R + jnwL + \frac{1}{jnwC}$

(공진조건) $wL = \frac{1}{wC}$, (공진주파수) $f = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$
(공진주파수) $f = \frac{1}{2\pi n\sqrt{LC}}$

비정현파 상순
 $3n+1$: 기본파, 4고조파, 7고조파, 10고조파
 $3n-1$: 기본파, 2고조파, 5고조파, 8고조파, 11고조파
 $3n$: 3고조파, 6고조파, 9고조파

실효값: $V = \sqrt{V_0^2 + (\frac{V_{m1}}{\sqrt{2}})^2 + (\frac{V_{m2}}{\sqrt{2}})^2 + (\frac{V_{m3}}{\sqrt{2}})^2 \dots}$

왜형률: $\frac{\text{전고조파의 실효값}}{\text{기본파의 실효값}}$

제10 2단자망, 제11장 4단자망

$j\omega = S$	정저항 회로: $R = \sqrt{\frac{L}{C}}$	가역조건: $AD - BC = 1$	$(A, B, C, D \text{ 구하는 방법}): \text{ 척척똑똑 곱하고 더한다.}$ $\pi\text{형}: \begin{pmatrix} A & B \\ CD \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, T\text{형}: \begin{pmatrix} A & B \\ CD \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ Y & 1 \end{pmatrix}$	(이상변압기) $\begin{pmatrix} A & B \\ CD \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & \frac{1}{a} \end{pmatrix}$
---------------	----------------------------------	---------------------	--	--

(영상임피던스): $Z_{01} = \sqrt{\frac{AB}{CD}}, Z_{02} = \sqrt{\frac{BD}{AC}}$	임피던스(Z) 파라미터(Parameter) ① $Z_{11} = Z_1 + Z_3$ ② $Z_{22} = Z_2 + Z_3$ ③ $Z_{12} = Z_{21} = Z_3$ 어드미턴스(Y) 파라미터(Parameter) ① $Y_{11} = Y_1 + Y_2$ ② $Y_{22} = Y_1 + Y_2$ ③ $Y_{12} = Y_{21} = -Y$	(전달정수) $\theta = \ln(\sqrt{AD} + \sqrt{BC})$
--	--	--

제12장 분포정수회로

특성임피던스: $Z_\omega = \sqrt{\frac{Z}{Y}} = \sqrt{\frac{L}{C}}$ 전파정수: $r = \sqrt{ZY} = \alpha + j\beta$ 감쇠정수(α), 위상정수(β)	(전파속도) $v = \frac{w}{\beta}$, (파장) $\lambda = \frac{2\pi}{\beta}$ β (위상정수) $= w\sqrt{LC} = w\sqrt{\mu\epsilon}$	반사계수: $\beta = \frac{Z_2 - Z_1}{Z_2 + Z_1}$, 투과계수 $\gamma = \frac{2Z_2}{Z_2 + Z_1}$ 정재파비: $S = \frac{1 + \beta }{1 - \beta }$
--	---	---

<제 어 공 학>

제1장 Laplace 변환

$f(t)$	$F(s)$	비 고
$\delta(t)$: 단위임펄스 함수	1	하중함수
$u(t) = 1$: 단위계단함수	$\frac{1}{s}$	인디셜 함수
t	$\frac{1}{s^2}$	단위램프(속도함수)
t^2	$\frac{2!}{s^3} = \frac{2}{s^3}$	가속도 함수
t^3	$\frac{3!}{s^3} = \frac{6}{s^3}$	
e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$	
e^{at}	$\frac{1}{s-a}$	
$\cos \omega t$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$	
$\sin \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$	
$\cosh \omega t$	$\frac{s}{s^2 - \omega^2}$	
$\sinh \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 - \omega^2}$	

1) 실미분 정리

$$\textcircled{1} \quad \mathcal{L} \left[\frac{d}{dt} f(t) \right] = S F(s)$$

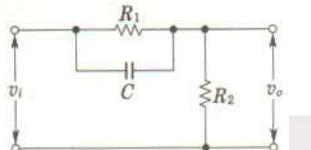
$$\textcircled{2} \quad \mathcal{L} \left[\frac{d^2}{dt^2} f(t) \right] = S^2 F(s)$$

2) 실적분 정리 : $\mathcal{L} \left[\int f(t) dt \right] = \frac{1}{s} F(s)$

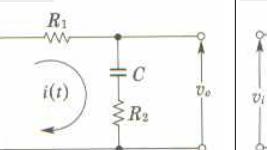
제2장 전달함수, 제3장 블록선도와 신호흐름

$G(s) = \frac{\text{출력}}{\text{입력}} = \frac{C(s)}{R(s)} = \frac{\sum \text{경로}}{1 - \sum \text{피드백}}$	① 비례요소 : $G(s) = K$	② 미분요소 : $G(s) = KS$
$G(S) = \frac{S+b}{S+a}$	③ 적분요소 : $G(s) = \frac{K}{S} = \left(\frac{1}{TS}\right)$	④ 1차지연요소 : $G(s) = \frac{\text{출력}}{\text{입력}} = \left(\frac{1}{TS+1}\right)$ ($R-C$ 직렬회로)
① 지상보상조건 : $b > a$	⑤ 2차지연요소 : $G(s) = \left(\frac{1}{T_1 S^2 + T_2 S + T_3}\right)$ ($R-L-C$ 직렬회로)	
② 진상보상조건 : $b < a$	⑥ 부동작시간요소 : $G(s) = Ke^{-\tau s}$	

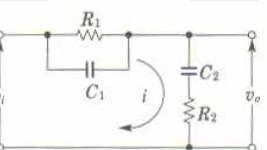
1) 진상보상회로 (미분회로)



2) 지상보상회로(적분회로)



3) 지상-진상보상기



제4장 과도현상

R-L 직렬회로 ① $i(t) = \frac{E}{R} (1 - e^{-\frac{1}{\tau}t})$ ② $v_R = iR = E(1 - e^{-\frac{1}{\tau}t})$ ③ $v_L = L \frac{di}{dt} = Le e^{-\frac{1}{\tau}t}$ ④ $\tau(\text{시정수}) = \frac{L}{R}$, 특성근 $= -\frac{1}{\tau}$

R-C 직렬회로 ① $i(t) = \frac{di}{dt} = \frac{E}{R} e^{-\frac{1}{\tau}t}$ ② $v_R = iR = Ee^{-\frac{1}{\tau}t}$ ③ $v_C = \frac{q}{c} = (1 - e^{-\frac{1}{\tau}t})$ ④ $\tau(\text{시정수}) = RC$, 특성근 $= -\frac{1}{\tau}$

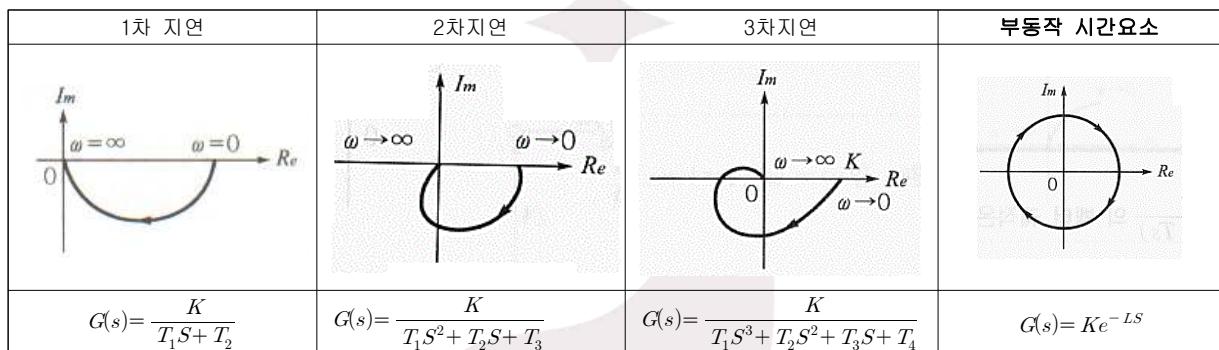
L-C 직렬회로 L에 걸리는 전압 : 최대 = E, C에 걸리는 전압 : 최대 = 2E

R-L-C 직렬회로 시정수(τ) = $\frac{2L}{R}$, 특성근 $= -\frac{1}{\tau}$	비진동: $R^2 - 4\frac{L}{C} > 0$	임계진동: $R^2 - 4\frac{L}{C} = 0$	진동: $R^2 - 4\frac{L}{C} < 0$
--	-------------------------------	--------------------------------	------------------------------

제5장 과도응답

① 상대오버슈트(%오버슈트) = $\frac{\text{최대오버슈트}}{\text{최종회복량}} \times 100$ ② 제동비(감쇠비) : $\delta = \frac{\text{제2오버슈트}}{\text{최대오버슈트}}$	③ 자연시간(T_d) : 응답이 최종값(정상값)의 50[%]까지 도달하는데 요하는 시간 ④ 상승시간(T_r) : 응답이 최종값의 10[%]에서 90[%]까지 도달하는데 요하는 시간 ⑤ 정정시간(T_s) : 응답이 최종값의 허용 범위가 5~10[%]내에 안정되기 까지 시간
전달함수 = $\frac{G(S)}{R(S)} = \frac{w_n^2}{s^2 + 2\delta w_n s + w_n^2}$	① $\delta > 1$: 과제동(비제동) ② $\delta = 1$: 임계진동(제동) ③ $0 < \delta < 1$: 감쇠진동(부족제동) ④ $\delta = 0$: 무제동

제6장 주파수 응답



이득 [dB] = $20 \log |G(j\omega)|$

절점주파수 (ω_0) : $G(j\omega) = \alpha + j\omega\beta$ 에서 $\omega = \frac{\alpha}{\beta}$ 을 절점주파수

제7장 안정도 판별법

나이퀴스트의 특성근($-1, j0$)점은 보드선도의 $0, -180^\circ$ 과 같다(안정의 기준)

제8장 근궤적법

① 실수에 대칭 ② 근궤적의 수 = 극점의 수 ③ 점근선의 수 = 극점의 수 - 영점의 수 ④ 교차점 = $\frac{\sum \text{극점} - \sum \text{영점}}{\text{극점의 수} - \text{영점의 수}}$

제9장 상태방정식

$\lim_{t \rightarrow 0} e(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} E(z)$		
$f(t)$	$F(s)$	$F(z)$
$\delta(t)$	1	1
$u(t)$	$\frac{1}{S}$	$\frac{z}{z-1}$
t	$\frac{1}{S^2}$	$\frac{Tz}{(z-1)^2}$
e^{-at}	$\frac{1}{S+a}$	$\frac{z}{z-e^{-at}}$

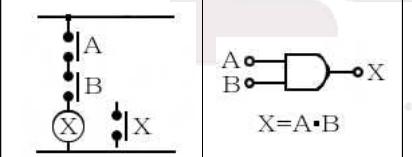
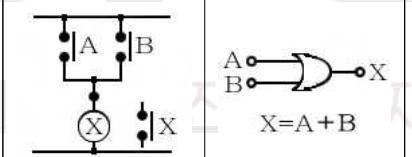
(특성방정식) : $|SI - A| = 0$

고유값 : 특성방정식의 근

S평면과 Z 평면의 대응관계

- 1) 안정 : S평면의 좌반부, Z평면의 원점에 중심을 둔 단위원 내부
- 2) 불안정 : S평면의 우반부, Z평면의 원점에 중심을 둔 단위원 외부
- 3) 임계 : S평면의 허수축, Z평면의 원점에 중심을 둔 단위원 주상

제10장 시퀀스

AND gate: 직렬. 곱하기  $X = A \cdot B$	OR gate: 병렬. 더하기  $X = A + B$	1) 분배법칙 : $A + (B \cdot C) = (A + B) \cdot (A + C)$ 2) 흡수법칙 : $A + A \cdot B = A$ 3) 부정의 법칙 : ① $\bar{A} + A = 1$ ② $\bar{A} \cdot A = 0$ 4) 드모르간의 정리 : ① $\overline{A + B} = \bar{A} \cdot \bar{B}$ ② $\overline{A \cdot B} = \bar{A} + \bar{B}$ 5) 이중부정의 법칙 : $\overline{\bar{A}} = A$
--	--	--

www.dadae.co.kr

제11장

제어량의 종류에 의한 분류 1) 프로세스 제어(process control) : 온도, 유량, 압력, 레벨(level), 효율
 2) 서보기구 (servo mechanism) : 물체의 위치, 각도(자세, 방향)
 3) 자동조정 (automatic regulation) : 회전수, 전압, 주파수, 힘, 전류

목표값의 시간적 성질에 의한 분류

- 1) 정치제어 : 프로세스제어, 자동조정
- 2) 프로그램제어 : 미리 정해진 프로그램에 따른 데이터
- 3) 비율제어 : 자동 연소제어

<전력공학>

제1장 수력, 화력, 원자력

동수력학	발전기의 출력 : $P_g = 9.8QH\eta [kW]$ η : 효율	화력 발전소의 열효율
1) 연속의 정리 : $Q = A_1v_1 = A_2v_2$		$WC\eta = 860E$
2) 베루누이의 정리 : $H = z + \frac{P}{r} + \frac{v^2}{2g}$	$(W) \text{전력량} = P \cdot t = 9.8QH\eta \cdot t$	$E[\text{kWh}]$: 발전 전력량
$(z: \text{위치수두}, \frac{P}{r}: \text{압력수두}, \frac{v^2}{2g}: \text{속도수두})$	\uparrow $Q = \frac{V}{3600 \cdot t}$	$W[\text{kg}]$: 연료 소비량
3) 토리첼리의 정리 : $v = \sqrt{2gh}$		$C[\text{kcal/kg}]$: 연료의 발열량
① 물의 비중 : $\gamma = 1000 [\text{kg/m}^3]$		$\eta [\%]$: 열효율
② $1[\text{kg/cm}^3] = 10^4 [\text{kg/m}^3] = 10[\text{m}]$	감속재 : 경수, 중수, 흑연, 산화베릴늄	
	냉각재 : 경수, 중수, 액체금속(N_a , NaK , Bi), 가스(He , CO_2)	
	제어재 : 카드뮴(Cd), B (붕소), Hf (하프늄)	

제4장 전선로

$\text{표피효과} = \sqrt{\pi f \mu k} [m] = \frac{1}{\text{침투깊이}}$	$D = \frac{WS^2}{8T} [m]$, 수평장력(T) = $\frac{\text{인장하중}}{\text{안전율}}$	$L = S + \frac{8D^2}{3S} [m]$, 늘어난 길이: $\frac{8D^2}{3S}$	154[kV] 송전 선로에서 현수 애자의 전압 부담 ① 전선에서 가까이 있는 것 : 가장 크다. ② 8번째 애자 : 가장 작다.
--	--	---	---

제5장 선로정수와 코로나

단도체: $L = 0.05 + 0.4605 \log_{10} \frac{D}{r} [\text{mH/km}] = \frac{\mu}{8\pi} + \frac{\mu}{2\pi} \ln \frac{D}{r} [H/m]$	단도체	복도체
복도체(다도체): $L_n = \frac{0.05}{n} + 0.4605 \log_{10} \frac{D}{n\sqrt{r S^{n-1}}} [\text{mH/km}]$, 등가반지름: $n\sqrt{r S^{n-1}}$	$C = \frac{0.02413}{\log_{10} \frac{D}{r}} [\mu\text{F/km}]$	$C_n = \frac{0.02413}{\log_{10} \frac{D}{n\sqrt{r S^{n-1}}}} [\mu\text{F/km}]$

작용정전용량 (C_n)은 총전전류를 계산하는데 사용한다.

지중선은 가공선보다 인덕턴스는 작고, 정전용량은 크다.

1) 연가의 목적 : ① 선로정수를 평형

② 전 구간을 3등분

2) 연가를 하면 얻는 이득 : 선로정수평형

복도체방식(표피효과) : 코로나의 방지

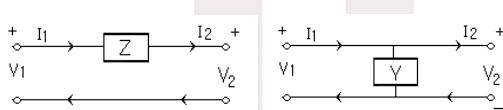
충전전류(앞선전류) $I_c = \omega CE [\text{A/km}]$, 충전용량 $Q_c = 3\omega CE^2 = \sqrt{3} VI_c = 3EI_c [\text{kVA}]$	$E_0(\text{임계전압}) = 24.3 m_0 m_1 \frac{0.386b}{273+t} d \log_{10} \frac{D}{r} [\text{kV}]$
① 단상: $C = C_s + 2C_m$ ② 3상: $C = C_s + 3C_m$	코로나손실 : $P = \frac{241}{\delta} (f+25) \sqrt{\frac{d}{2D}} (E - E_0)^2 \times 10^{-5} [\text{kW/km/선}]$

제6장 송전 특성 및 전력 원선도

전압강하 $= V_s - V_r = I(R\cos\theta + X\sin\theta) = \frac{P}{V_R}(R + X\tan\theta)$	전압 강하율: $\delta = \frac{V_s - V_r}{V_R} \times 100 = \frac{P}{V_R^2}(R + X\tan\theta)$
$e_{3상} = V_s - V_r = \sqrt{3} I(R\cos\theta + X\sin\theta) = \frac{P}{V_R}(R + X\tan\theta)$	전압변동률: $\epsilon = \frac{V_r - V_0}{V_r} = p\cos\theta \pm q\sin\theta$ (+:지상, -:진상)

교류송전방식 : 전압의 승압 및 강압이 용이하다.

$P_l \propto \frac{1}{V^2 \cos^2\theta}$, $A \propto \frac{1}{V^2 \cos^2\theta}$, $\delta \propto \frac{1}{V^2}$, $P \propto V^2$, $e \propto \frac{1}{V}$	특성임피던스 $Z_w = \sqrt{\frac{L}{Y}} = \sqrt{\frac{L}{C}} = 138 \log_{10} \frac{D}{r} [\Omega]$
--	---



$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ Y & 1 \end{bmatrix}$$

가역조건 : $AD - BC = 1$

$$\gamma = \sqrt{ZY} = \sqrt{(R+j\omega L)(G+j\omega C)} = \frac{\alpha + j\beta}{\gamma} = j\omega\sqrt{LC}$$

무손실 선로 ($R=G=0$)

무왜형선로 ($RC=LG$): 이그려짐, 찌그려짐이 없다.

$$(전파속도) v = \frac{w}{\beta}, (\파장) \lambda = \frac{2\pi}{\beta} \quad \beta = w\sqrt{LC} = w\sqrt{\mu\epsilon}$$

① 무손실 선로 ($R=G=0$)

② 무왜형선로 ($RC=LG$)

: 이그려짐, 찌그려짐이 없다.

A: 전압이득 B: Z C: Y D: 전류이득

송전선로의 특성임피던스와 전파정수
: 무부하시시험과 단락시험에 구함

전파속도 : $v = \frac{1}{\sqrt{LC}} = 3 \times 10^5 [\text{km/s}] = 3 \times 10^8 [\text{m/s}]$	한류 리액터 : 단락 사고시의 단락전류를 제한	직렬리액터용량 : $5\omega L = \frac{1}{5\omega C}$
---	---------------------------	---

페란티현상

- ① 선로의 정전용량에 의해서 송전단보다 수전단의 전압이 커지는 현상(5%)
② 대책 : 1차변전소에 ShR(분로리액터)

$V = 5.5 \sqrt{0.6\ell [\text{km}] + \frac{P_r [\text{kW}]}{100}} [\text{kV}]$	$P_r = k \frac{V_r^2}{\ell} [\text{kW}]$	$P = \frac{V_r^2}{Z_w} = \frac{V_r^2}{\sqrt{L/C}} [\text{MW/회선}]$	$P = \frac{V_s V_r}{X} \sin\theta [\text{MW}]$	파도안정극한전력, 코로나 손실은 원선도에서 알 수 없다.
--	--	---	--	---------------------------------

제7장 고장계산

단락전류 : $I_s = \frac{100}{\%Z_n} I_n = \frac{E}{Z} [A]$	단락용량 : $P_s = \frac{100}{\%Z_n} P_n = \sqrt{3} \times V_m \times I_s$	$\%Z = \frac{Z \cdot I_n}{E} \times 100 [\%] = \frac{Z[\Omega] P[\text{kVA}]}{10 V^2}$
영상전류, 정상전류, 역상전류 $\begin{bmatrix} I_0 \\ I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & a^2 & a \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} I_a \\ I_b \\ I_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a^2 & a \\ 1 & a & a^2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_0 \\ I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$	1) 선지락: $I_0 = I_1 = I_2$ 인 고장 2) 선지락: $V_0 = V_1 = V_2$ 인 고장 3) 선간단락: $I_0 = 0$, $I_1 = -I_2$ 인 고장 4) 상단락: V_1, I_1 만 존재	1선지락 $I_g = 3I_0 = \frac{3E_a}{Z_0 + Z_1 + Z_2}$ 변압기: $Z_1 = Z_2 = Z_0$ $I_g = \frac{3E_a}{Z_0 + Z_1 + Z_2 + 3Z_n}$

제8장 중성점 접지

비접지 방식 ($\triangle - \triangle$) 저전압 단거리선로에 적합(33[kV])	직접접지방식(유효접지) 중성점을 접지 목적 : 이상전압 상승 방지	직접접지 : 고장전류가 가장크다 소호리액터 접지 : 고장전류가 가장작다
유효접지조건: 1.3배이하 $\frac{R_0}{X_1} \leq 1, 0 \leq \frac{X_0}{X_1} \leq 3$	소호리액터의 용량 (3선 일괄의 대지충전용량) $Q_c = 3\omega CE^2 [KVA]$: 3상 1회선 C_s : 1선당 대지 정전 용량	① 이상전압 발생의 우려가 가장 적은 중성점 접지방식 : 직접 접지방식 ② 이상전압 발생의 우려가 가장 큰 중성점 접지방식 : 소호 리액터 접지방식 소호리액터의 크기 ① $\omega L = \frac{1}{3\omega C}$ ② 변압기 임피던스 x_t 를 포함: $\omega L = \frac{1}{3\omega C} - \frac{x_t}{3}$
합조도(소호리액터의 텁이 공진점을 벗어나는 정도)	과보상: $\omega L < \frac{1}{3\omega C}$	소호리액터의 텁은 절대로 부족보상으로 사용해서는 안 됨. ☞ 직렬 공진에 의한 이상 전압의 발생하기 때문
소호리액터의 용량 : $Q_c = 3\omega CE^2 [KVA]$ (3상 1회선)		

제 9 장 유도장해 및 안정도

① E_m (전자유도전압) = $-j\omega M(3I_0)$ 지락전류 = 기유도전류	e_r (반사전압) = $\frac{Z_2 - Z_1}{Z_2 + Z_1} e_i$	안정도향상대책 ① 제통의 리액턴스를 적게 한다. ② 전압 변동을 적게 한다. ③ 직류 송전 도입
차폐선의 시설(차폐선에 의한 유도전압의 감쇄율은 30~50[%] 정도)		과도 안정도 부하가 갑자기 사고가 났을 때의 극한 전력

제 10 장 이상 전압 및 방지대책

내부이상전압 : 1) 개폐서지 2) 1선지락 사고시의 이상전압 3) 무부하시 이상전압(폐란티 현상)	
이상전압이 가장 큰 경우 : 무부하 송전선로의 충전전류를 차단할 경우	외부 이상전압 방지대책 : ① 피뢰기 ② 가공지선 ③ 철탑각 접지 ④ 매설지선
충전 전류를 차단할 경우 : 대지전압의 4배	개폐 서지(SOV)를 억제 : 개폐 저항기 사용
피뢰기의 제한전압 : 충격파 전류가 흐르고 있을 때 피뢰기의 단자 전압	피뢰기의 정격전압 : 속류를 차단할 수 있는 최고 교류전압으로 실효값
피뢰기 : 이상 전압을 대지로 방전하고 속류를 차단 송전계통에서 절연협조의 기본	역설락대책 : ① 매설지선 ② 철탑각 접지(철탑접지) ③ 침상 접지봉

제 11 장 전력개폐장치와 보호계전기

동작책무: 일정한 시간 간격을 두고 차단기를 투입, 차단을 행하는 일련의 동작 ① 일반용 차단기 : O - (1분) - CO - (3분) - CO ② 고속도 재투입용 : O - θ초 - CO - (1분) - CO ③ SC, ShR용 차단기 : CO - 15초 - CO (O : open, C : close)	GCB(가스차단기) : SF ₆ ① 무색, 무취, 무미로 유독성 Gas를 발생하지 않는다. ② 소음이 적다. ③ 절연내력이 공기의 2-3배정도 ④ 소호능력은 공기의 100 ~ 200배 ⑤ 가혹한 조건에 잘 견딘다. ⑥ 가스압력이 3 ~ 4[kg/cm ²]에서는 절연유 이상으로 된다
차동 계전기(87) : 발전기, 변압기, 모선 보호	
변압기보호 : 1) 비율차동 계전기 2) 부호홀쯔계전기 3) 충격압력계전기	

계기용변압기(PT) 접점 시: 2차측을 개방 (5A)	계기용변류기(CT) 접점 시: 2차측을 단락 (110[V])	PF ① 단락 전류 차단 ② 재투입을 할 수 없다.
-------------------------------	-----------------------------------	------------------------------

단로기(DS) ① 단로기(DS)는 소호장치 및 소멸능력이 없다. ② 경부하 또는 무부하 회로 개폐에 사용된다.	보호 계전기 특징 ① 반한시 특성 : 동작 전류가 커질수록 동작 시간이 짧게 되는 특성 ② 정한시 특성 : 동작 전류의 크기에 관계없이 일정한 시간에 동작하는 특성 ③ 순한시 특성 : 최소 동작 전류 이상의 전류가 흐르면 즉시 동작하는 특성 ④ 반한시 정한시 특성
지락 계전기(GR) : 방향성이 없다.	② 정한시 특성 : 동작 전류의 크기에 관계없이 일정한 시간에 동작하는 특성 ③ 순한시 특성 : 최소 동작 전류 이상의 전류가 흐르면 즉시 동작하는 특성
과전류 계전기(OCR)의 텁 값 : 계전기의 최소 동작 전류	④ 반한시 정한시 특성

방사상 선로의 단락보호 : 방향 단락 계전기(DS) + 과전류 계전기(OCR)의 조합	환상 선로의 단락보호 : 방향 거리 계전기(DZ)
변압기보호 : ① 비율차동 계전기 ② 부호홀쯔계전기 ③ 충격압력계전기	영상변류기(ZCT)
모선의 종류 : ① 단일 모선방식 ② 2중 모선방식 ③ $1\frac{1}{2}$ 차단기 방식 ④ 환상 모선방식	① 비접지 선로의 접지 보호용 ② 접지계전기(GR)에 영상 전류를 공급

제 12 장 배전 선로의 구성과 전기 방식

전기방식	1Ø2ω	1Ø3ω	3Ø3ω	3Ø4ω	케스케이딩 현상 발생(방지책 구분후즈 설치)
전선의 총중량(전력손실)	100 %	37.5 %	75 %	33.3 %	케스케이딩 : 변압기 또는 선로의 사고에 의하여 견전 변압기의 일부
1선당공급전력비교			115 %		또는 전부가 연쇄적으로 회로로부터 차단되는 현상
V결선 : $P_V = \sqrt{3} V_p I_p$ 출력비 = $\frac{\sqrt{3} V_p I_p}{3 V_p I_p} = \frac{1}{\sqrt{3}} = 0.577$, 이용률 = $\frac{\sqrt{3} V_p I_p}{2 V_p I_p} = \frac{\sqrt{3}}{2} = 0.866$					단권변압기
저압 배린서					① $V_2 = V_1 + \frac{E_2}{E_1} V_1$
① 교류 단상 3선식 : 배전 방식에서 중성선 단선 시 전압의 불평형 방지					② $P = V_2 I_2 \cos\theta$
② 권수비가 1 : 1인 단권변압기					③ (승압기용량) = $I_2 E_2$
					④ $\frac{\text{자기용량}}{\text{부하용량}} = \frac{V_2 - V_1}{V_2}$

제 13 장 배전 선로의 전기적 특성

부하형태	분산부하율 (전압강하)	분산손실계수 (전력손실)	부하율 F와 손실계수 H와의 관계: $1 \geq F \geq H > F^2 \geq 0$
밀단예만 집중	1	1	수용률 = $\frac{\text{최대 수요 전력 [kW]}}{\text{부하 설비 합계 [kW]}} \times 100 [\%]$
송전단일수록 큰분포	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{5}$	부등률 : 부등률 = $\frac{\text{각 부하의 최대 수요 전력의 합계}}{\text{각 부하를 종합하였을 때의 최대 수요 전력}} > 1$
평등분포	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{3}$	부하율 = $\frac{\text{평균 수요 전력 [kW]}}{\text{최대 수요 전력 [kW]}} \times 100 [\%]$
전압강하 $= V_s - V_r = I(R\cos\theta + X\sin\theta) = \frac{P}{V_R}(R + X\tan\theta)$			변압기용량 $= \frac{\text{부하 설비 합계 [kW]} \times \text{수용률}}{\text{부등률} \times \text{역률} \times \text{효율}} [kVA]$
$e_{3상} = V_s - V_r = \sqrt{3}I(R\cos\theta + X\sin\theta) = \frac{P}{V_R}(R + X\tan\theta)$			(공급설비용량)

제 14 장 배전 선로의 운용과 보호

전력계통의 전압조정	배전선로의 보호	부하설비합계 $Q_c = P(\tan\theta_1 - \tan\theta_2) = P(\frac{\sin\theta_1}{\cos\theta_1} - \frac{\sin\theta_2}{\cos\theta_2})$
1) 1차 변전소의 전압조정 : 분로리액터(ShR.)	① Recloser (R/C)	온내배선에 사용하는 전선의 굵기를 결정하는데 고려사항
2) 2차 변전소의 전압조정	② Sectionalizer(S/E)	① 기계적 강도 ② 전압 강하 ③ 허용 전류
① SVR(정지형 전압 조정기)	③ Line fuse (LF)	저압 온내배선의 준공검사 종류
② IVR(유도 전압 조정기)	④ Auto Section Switch (Ass)	① 절연 저항 측정 ② 접지 저항 측정 ③ 도통 시험
③ 무부하시 템 조정 장치		
④ 전력용 콘덴서		
감전방지대책	I _Y = $\frac{1}{3}I_\Delta$, τ _Y = $\frac{1}{3}\tau_\Delta$, P _Y = $\frac{1}{3}P_\Delta$, Q _Y = $\frac{1}{3}Q_\Delta$, C _Y = 3C _Δ	배전선로의 손실 경감대책
① 제 3종접지	역률개선 효과	1) 전선을 굽게 한다.
② 누전차단기 설치	1) 변압기, 배전선로의 손실 저감	2) 배전 전압을 승압한다.
③ 저전압법	2) 설비용량의 여유 증가	3) 전력용콘덴서(SC)를 설치한다.
④ 2종 절연 변압기 사용	3) 전압 강하의 경감	4) 적정한 전기방식을 선정한다. (3Ø4ω)
⑤ 기기의 외함 접지	4) 전력요금의 경감	5) 적정한 배전선로를 구성한다 (Network)

• 취업&승진 필수 자격증 .

ddada.co.kr

<자기학>

제 1 장 벡터의 해석

벡터의 합 : $120^\circ = \sqrt{1}F, 90^\circ = \sqrt{2}F, 60^\circ = \sqrt{3}F$	내적 : $\vec{A} \cdot \vec{B} = A \cdot B \cos\theta = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$	외적 : $\vec{A} \times \vec{B} = A \cdot B \sin\theta$
$\nabla = \text{grad} = i \frac{\partial}{\partial x} + j \frac{\partial}{\partial y} + k \frac{\partial}{\partial z}, E = -\text{grad}V$	(발산) $d\vec{v} = \nabla \cdot (\text{회전}) \text{rot} = \nabla \times$	$\begin{cases} ① i \cdot i = i \cdot i \cos 0^\circ = 1 \\ ② i \cdot j = i \cdot j \cos 90^\circ = 0 \end{cases}$

제 2 장 정전계와 도체계

$F[N] \Rightarrow E = \frac{F}{Q} [\frac{N}{C} = \frac{V}{m}] \Rightarrow V = - \int_{\infty}^r E dr [V] \Rightarrow Q = CV[C] \Rightarrow C = \frac{Q}{V}[F]$ 전위계수(q) = $\frac{1}{C}$ $\Rightarrow J = \frac{1}{2} QV = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} [J]$	도체구, 구도체, (점)전하 E : 가우스 법칙 V : $Q = CV[C]$ $C = 4\pi\epsilon_0 r[F]$ $\Rightarrow V = Er$	동심구 E : 가우스 법칙 V : $Q = CV[C]$ $C = \frac{4\pi\epsilon_0}{\frac{1}{a} - \frac{1}{b}} [F]$	무한원주도체 E : 가우스 법칙 V : $Q = CV[C]$ $C = \frac{2\pi\epsilon_0}{\ln \frac{b}{a}} [F]$	평행도선 E : 가우스 법칙 V : $Q = CV[C]$ $C = \frac{\pi\epsilon_0}{\ln \frac{b}{a}} [F]$	평행판 $E = \frac{Q}{2\epsilon_0} [\frac{V}{m}]$ (거리와 무관) $V = \infty$
$F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{r^2} = 9 \times 10^9 \frac{Q_1 Q_2}{r^2} [N]$ $① \frac{1}{4\pi\epsilon_0} = 9 \times 10^9$ $② \epsilon_0 = 8.855 \times 10^{-12}$ $③ \epsilon = \epsilon_0 \epsilon_s (\epsilon_s : \text{비유전율})$ $④ D = \epsilon E = \epsilon_0 \epsilon_s E$ $⑤ C = 3 \times 10^8 [m/sec]$ $F = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Q_1 Q_2}{r^2} \frac{1}{\epsilon_s} = 9 \times 10^9 \frac{Q_1 Q_2}{r^2} \frac{1}{\epsilon_s} [N]$	간격이 d 인 평행판(대전도체) $E = \frac{Q}{\epsilon_0 m} [\text{거리와 무관}]$ $V = E \cdot d$ $C = \epsilon_0 \frac{S}{d}$	가우스 법칙 : $N = ES = \frac{Q}{\epsilon_0}$ (전계의 세기) $① \text{구도체, 도체구, (점)전하} : S = 4\pi r^2$ $② \text{길다(무한원주도체, 동심원통)} : S = 2\pi r$ $③ \text{면(무한평면)} : S = 1$	① 전기력선은 전위가 높은 점 \rightarrow 낮은 점 ② 전기력선은 그 자신만으로 폐곡선을 이루지 않는다. 즉, 불연속이다. ③ 전하가 없으면 전기력선의 발생, 소멸이 없고 연속적이다. ④ 도체내부에는 전기력선이 존재하지 않는다.		

제 3 장 유전체

페러데이관 = 전속수(D) = 전하량(C)	직렬 : $C = \frac{S}{\frac{d_1}{\epsilon_1} + \frac{d_2}{\epsilon_2}} = \frac{2}{1 + \frac{1}{\epsilon_s}}$ 병렬 : $C = C_1 + C_2$	
(분극의 세기) $P = D - \epsilon_0 E = D(1 - \frac{1}{\epsilon_s}) = \epsilon_0(\epsilon_s - 1)E = \chi E$ 분극율 : $\chi = \epsilon_0(\epsilon_s - 1)$ 비분극율(감수율) : $\bar{\chi} = \epsilon_s - 1$	$① E_1 \sin\theta_1 = E_2 \sin\theta_2$ (접선성분) 평행 $② D_1 \cos\theta_1 = D_2 \cos\theta_2$ (법선성분) 수직 $③ \frac{\tan\theta_1}{\tan\theta_2} = \frac{\epsilon_1}{\epsilon_2}$ $④ \epsilon_1 > \epsilon_2, \theta_1 > \theta_2, D_1 > D_2, E_1 < E_2$ $⑤$ 두 경계면에 전위는 서로 같다 $⑥$ 전속선은 유전율이 큰 유전체쪽으로 모인다	$Q = CV : J = \frac{1}{2} QV = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C}$ $D = \epsilon E : J/m^3 = \frac{1}{2} DE = \frac{1}{2} \epsilon E^2 = \frac{1}{2} \frac{D^2}{\epsilon}$ $\psi = LI : J = \frac{1}{2} \psi I = \frac{1}{2} LI^2 = \frac{1}{2} \frac{\psi^2}{L}$ $B = \mu H : J/m^3 = \frac{1}{2} BH = \frac{1}{2} \mu H^2 = \frac{1}{2} \frac{B^2}{\mu}$
티탄산바륨 : $\epsilon_r = 1000$, 물 : $\epsilon_r = 80$ 고무 : $\epsilon_r = 2$, 진공=공기=수소 : $\epsilon_r = 1$		

제 4 장 전계의 특수해법

무한평면도체 : $F(\text{흡입력}) = \frac{Q^2}{16\pi\epsilon_0 d^2} [N], \text{ 일}(J) = \frac{Q^2}{16\pi\epsilon_0 d} [J]$	접지도체구 $① Q' = -\frac{a}{d} Q \quad ② \overline{OA} = \frac{a^2}{d} \quad ③ F(\text{흡입력}) = \frac{QQ'}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{QQ'}{4\pi\epsilon_0 (d - \frac{a^2}{d})^2}$
--	---

제 5 장 전류

변위전류 : $i_d = \frac{\partial D}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \epsilon E = \frac{\partial}{\partial t} \epsilon \frac{V}{d}$	저항 : $R = \rho \frac{\ell}{S}, \rho = \frac{1}{k}$	옴미분형 $i = \frac{I}{S} = \frac{E}{\rho} = KE$
전류의 연속성 : $\text{div } i = 0$	자기의 연속성 : $\text{div } B = 0$	$Q = i t = n q$
전력 : $P = VI = I^2 R = \frac{V^2}{R} [W]$	전력량과 열량 : $W = P \cdot t [J], H = 0.24P \cdot t [\text{cal}]$	전기 저항과 정전용량 : $RC = \rho \epsilon$

두 가지 금속 : 열전효과(thermo effect) = seebeck 효과, 펠티어 효과(Peltier effect)	두 가지 금속 : 톰슨효과	자계 : Hall 효과
--	----------------	--------------

제 6 장 정자계

$F[N] \Rightarrow H = \frac{F}{m} [\frac{N}{Wb} = \frac{A}{m}] \Rightarrow U = - \int_{\infty}^r H dr [A] \Rightarrow \psi = LI[Wb] \Rightarrow L = \frac{\psi}{I}[H] \Rightarrow J = \frac{1}{2} \psi I = \frac{1}{2} L I^2 = \frac{1}{2} \frac{\psi^2}{L} [J]$
--

$F = \frac{1}{4\pi\mu_0} \frac{m_1 m_2}{r^2} = 6.33 \times 10^4 \frac{m_1 m_2}{r^2} [N]$ $① \frac{1}{4\pi\mu_0} = 6.33 \times 10^4$ $② \mu_0 = 4\pi \times 10^{-7}$ $③ \mu = \mu_0 \mu_s (\epsilon_{\mu s} : \text{비유전율})$ $④ \text{전속밀도} : B = \mu H = \mu_0 \mu_s H$ $F = \frac{1}{4\pi\mu_0} \frac{m_1 m_2}{r^2} \frac{1}{\mu_s} = 6.33 \times 10^4 \frac{m_1 m_2}{r^2} \frac{1}{\mu_s} [N]$	무한원주도체 $H = \frac{I}{2\pi r} [AT/m]$	비오사르의 법칙 $dH = \frac{Id\ell}{4\pi r^2} \sin\theta$	환상솔레노이드내부 (평등자계) $H = \frac{NI}{2\pi r} [AT/m]$	원형코일 중심의 자계 $H = \frac{NI}{2r}$
발전기원리(오른손) $e = (v \times B)\ell = vB \sin\theta$	전동기의 원리(왼손) $F = (I \times B)\ell = IB \sin\theta$	회전력($N \cdot m$) $\tau = mH \sin\theta = M \times H$	플레밍의 오른손법칙과 왼손법칙의 관계 $\frac{F}{e} = \frac{IBl \sin\theta}{v Bl \sin\theta} \therefore Fv = eI$	

평행도선간 작용하는 힘 : $F = \frac{\mu_0 I_1 I_2}{2\pi r} [\frac{N}{m}]$	전기쌍극자 $E = \frac{M}{4\pi\epsilon_0 r^3} \sqrt{1+3\cos^2\theta} [V/m], V = \frac{M}{4\pi\epsilon_0 r^2} \cos\theta [V]$	판자석 $V = \frac{M}{4\pi\epsilon_0} 2\pi(1-\cos\theta), P = \sigma\delta [C/m]$
---	---	--

제 7 장 자기회로

(자화의 세기) $J = B - \mu_0 H = B(1 - \frac{1}{\mu_s}) = \mu_0(\mu_s - 1)H = \chi H$	① 강자성체 ($\mu_s \gg 1$) : 철, 니켈, 코발트 ② 진공=공기=수소 : $\mu_r = 1$	① $H_1 \sin \theta_1 = H_2 \sin \theta_2$ (접선성분) 평행 ③ $\tan \theta_1 = \frac{\mu_1}{\mu_2}$ ⑤ 두 경계면에 자위는 서로 같다 ② $B_1 \cos \theta_1 = B_2 \cos \theta_2$ (법선성분) 수직 ④ $\mu_1 > \epsilon_{\mu_2}, \theta_1 > \theta_2, B_1 > B_2, H_1 < H_2$ ⑥ 자속선은 투자율이 큰 자성체 쪽으로 모인다
--	---	---

상자성체 : 자화율 $\chi > 0$, 비투자율 $\mu_r > 1$ 역자성체 : 자화율 $\chi < 0$, 비투자율 $\mu_r < 1$	철손 = P_h (히스테리시스 손) + P_e (와류 손) ① 히스테리시스 손 (대책 : 규소강판 사용) ② 와류 손 (대책 : 성충철심)	자기회로의 옴법칙 $\phi = \frac{NI}{R_m} [Wb]$ ① $F(\text{기자력}) = NI[AT]$ ② $\emptyset = BS$ ③ $R_m(\text{자기저항}) = \frac{l}{\mu S}$
--	--	---

- ① 영구자석의 재료인 강철 : B_r 크다. H_c 크다.
 ② 전자석의 재료인 연철 : B_r 크다. H_c 작다.
 ③ 큐리(Curie)온도 : 강자성을 잃어 버리는 온도(순철 : 약 790[°C])

제 8 장 전자유도, 제 10 장 인덕턴스

변압기의 원리	$e = -N \frac{d\phi}{dt} = -L \frac{dI}{dt} = -M \frac{dI}{dt} = \omega \phi_m N \sin \omega t$ ($N\phi = LI$)	표피효과 = $\frac{1}{\delta(\text{침투깊이})} = \sqrt{\pi f \mu k}$	$L = \frac{N\emptyset}{I} = \frac{N^2}{R} = \frac{\mu S N^2}{\ell} [H]$
	$M = k\sqrt{L_1 L_2} \quad 0 \leq k \leq 1$ (k : 결합계수)	가동접속: $L = L_1 + L_2 + 2M$ 차동접속: $L = L_1 + L_2 - 2M$	$M = \frac{N_1 N_2}{R}, \quad L_1 = \frac{N_1^2}{R}, \quad L_2 = \frac{N_2^2}{R}$

제 10 장 전자장

제1기본방정식	$rot H = i_c + \frac{\partial D}{\partial t}$	전도전류와 변위전류는 자계를 발생시킨다. (암페어의 주회적분의 법칙 미분형)	$Z_w = \frac{E}{H} = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} [\Omega]$					
	$rot E = -\frac{\partial B}{\partial t}$	자계의 시간적 변화에 따라 자속의 증감을 방해하는 방향으로 회전하는 기전력(전계)의 회전이 생긴다. (페레데이-렌츠의 법칙 미분형)	<table border="1" style="width: 100%;"> <tr> <td>전파속도</td> <td>파장</td> </tr> <tr> <td>$v = \frac{\omega}{\beta} [m/sec]$</td> <td>$\lambda = \frac{v}{f} [m]$</td> </tr> <tr> <td colspan="2">$\beta(\text{위상정수}) = \omega \sqrt{LC} = \omega \sqrt{\epsilon \mu}$</td> </tr> </table>	전파속도	파장	$v = \frac{\omega}{\beta} [m/sec]$	$\lambda = \frac{v}{f} [m]$	$\beta(\text{위상정수}) = \omega \sqrt{LC} = \omega \sqrt{\epsilon \mu}$
전파속도	파장							
$v = \frac{\omega}{\beta} [m/sec]$	$\lambda = \frac{v}{f} [m]$							
$\beta(\text{위상정수}) = \omega \sqrt{LC} = \omega \sqrt{\epsilon \mu}$								
제2기본방정식	$div D = \rho$	고립된 진전하에서 전기력선이 발산된다 (불연속) (가우스 법칙의 미분형)						
	$div B = 0$	고립된 자극은 존재하지 않는다. (연속성)	$R = E \times H \left[\frac{V}{m} \cdot \frac{A}{m} = \frac{VA}{m^2} = \frac{W}{m^2} \right]$ $P(\text{유효전력}) = EH \cdot S [W]$					
	$rot A = B, \quad A: \text{벡터포텐셜} \left[\frac{Wb}{m} \right]$	$rot E = \nabla \times E, \quad div B = \nabla \cdot B$	$Z_w = \frac{E}{H} = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} [\Omega]$					

• 취업&승진 필수 자격증 •

ddada.co.kr