Module: Systèmes Asservis

TD N°4

Réponses temporelles des systèmes

Exercice N°1

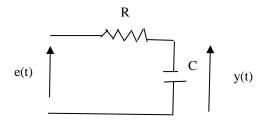
Calculer la réponse indicielle et la réponse impulsionnelle des deux systèmes définie par les fonctions de transfert suivantes:

$$G_1(p) = \frac{2(p+1)}{p(p+3)^2}$$

$$G_2(p) = \frac{p+4}{(p+1)(p^2-4p+4)}$$

Exercice N°2

Considérons le circuit RC présenté sur la figure suivante:



Le signal d'entrée injecté est e(t) = 3t.

Donner l'expression de y(t).

Exercice N°3

On considère un système du second ordre d'équation :

$$\ddot{y} + 0.4\dot{y} + 0.25y = e.$$

- 1. Ecrire la fonction de transfert selon la forme.
- 2. Donner la valeur de K, la fréquence propre f_0 et du facteur d'amortissement ξ .

Exercice N°4

Pour chacun des systèmes suivants du $2^{\text{ème}}$ ordre, calculez $\xi, \omega_0, t_p, t_r, t_s$, à 5% et d%:

$$G_1(p) = \frac{120}{p^2 + 12p + 120}$$
0.01

$$G_2(p) = \frac{0.01}{p^2 + 0.002p + 0.01}$$

Module: Systèmes Asservis

Solution de TD N°4

Exercice N°1

•
$$G_1(p) = \frac{2(p+1)}{p(p+3)^2}$$

La réponse indicielle :

$$e(t) = 1 \Rightarrow E(p) = \frac{1}{p}$$

$$Y(p) = \frac{2(p+1)}{p^2(p+3)^2} = \frac{2/9}{p^2} + \frac{2/27}{p} - \frac{4/9}{(P+3)^2} - \frac{2/27}{p+3}$$

$$y(t) = L^{-1}(Y(p))$$

$$y(t) = \left[\frac{2}{9}t + \frac{2}{27} - \frac{4}{9}te^{-3t} - \frac{2}{27}e^{-3t}\right]u(t)$$

La réponse impulsionnelle :

$$g(t) = \frac{dy(t)}{dt} = \frac{2}{9} + \frac{4}{3}te^{-3t} - \frac{2}{9}e^{-3t}$$

•
$$G_2(p) = \frac{p+4}{(p+1)(p^2+p+1)}$$

La réponse indicielle :

$$e(t) = 1 \Rightarrow E(p) = \frac{1}{p}$$

$$Y(p) = \frac{4}{p} - \frac{3}{p+1} + \frac{2.1 \times e^{76j}}{p - \left(-\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}\right)} + \frac{2.1 \times e^{-76j}}{p - \left(-\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}\right)}$$

$$y(t) = 4 - 3e^{-t} + 4.2e^{-\frac{t}{2}}\cos\left(76 + \frac{\sqrt{3}}{2}\right)t$$

La réponse impulsionnelle

$$g(t) = \frac{dy(t)}{dt} = 3e^{-t} - 2.1e^{\frac{-t}{2}}\cos\left(76 + \frac{\sqrt{3}}{2}\right)t + 4.2e^{-\frac{t}{2}}\left(76 + \frac{\sqrt{3}}{2}\right)\sin\left(76 + \frac{\sqrt{3}}{2}\right)t$$

Exercice N°2

L'équation différentielle de circuit :

$$e(t) = Ri(t) + s(t)$$

$$i(t) = C \frac{ds(t)}{dt}$$

On obtient : $RC \frac{ds}{dt} + s(t) = e(t)$

La fonction de transfert :

Module: Systèmes Asservis

$$G(p) = \frac{S(p)}{E(p)} = \frac{1}{1 + RCp}$$

$$e(t) = 3t \implies E(p) = \frac{3}{p^2}$$

$$S(p) = \frac{3}{p^2(RCp + 1)}$$

$$s(t) = 3RC\left(e^{-\frac{t}{RC}} + \frac{t}{RC} - 1\right)u(t)$$

Exercice N°3

$$p^{2}Y(p) + 0.4pY(p) + 0.25Y(p) = E(p)$$

$$[p^{2} + 0.4p + 0.25]Y(p) = E(p) \Rightarrow G(p) = \frac{Y(p)}{E(p)} = \frac{1}{p^{2} + 0.4p + 0.25} = \frac{4}{1 + \frac{0.4}{0.25}p + \frac{p^{2}}{(0.25)^{2}}}$$

$$K=4$$
; $\omega_n = 0.5 \ rad/s$; $\xi = 0.4$

Exercice N°4

•
$$G_1(p) = \frac{120}{p^2 + 12p + 120} = \frac{1}{1 + \frac{1}{10}p + \frac{1}{120}p^2}$$

$$\begin{cases} \xi = 0.548 \\ \omega_0 = 10.95 \ rad/s \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} t_m = 0.235 \ s \\ t_p = 0.343 \ s \\ t_s = 0.5 \ s \\ d\% = 12.78\% \end{cases}$$

•
$$G_2(p) = \frac{0.01}{p^2 + 0.002p + 0.01} = \frac{1}{1 + 0.2p + 100p^2}$$

$$\begin{cases} \xi = 0.01 \\ \omega_0 = 0.1 \ rad/s \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} t_m = 15.8 \ s \\ t_p = 31.4 \ s \\ t_s = 3 \times 10^3 s = 50 \ mn \\ d\% = 96.9\% \end{cases}$$