

## Corrigé TD N°1

## Exercice 1

## 1. Représentation temporelle

$$v(t) = V_{\max} \sin \theta$$

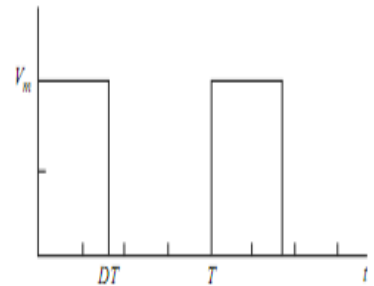
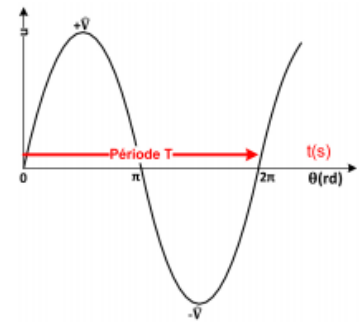
$$V_{\text{moy}} = \frac{1}{T} \int_0^T i(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} V_{\max} \sin \theta d\theta = \frac{V_{\max}}{2\pi} [-\cos \theta]_0^{2\pi} \\ = -\frac{V_{\max}}{2\pi} [\cos 2\pi - \cos 0] = 0$$

$$V_{\text{eff}} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v^2(t) dt} = \sqrt{\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} V_{\max}^2 \sin^2 \theta d\theta} = \sqrt{\frac{V_{\max}^2}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{1 - \cos 2\theta}{2} d\theta} \\ = \sqrt{\frac{V_{\max}^2}{4\pi} \int_0^{2\pi} (1 - \cos 2\theta) d\theta} = \sqrt{\frac{V_{\max}^2}{4\pi} \left[ \theta + \frac{1}{2} \sin 2\theta \right]_0^{2\pi}} \\ = \sqrt{\frac{V_{\max}^2}{4\pi} \left( 2\pi + \frac{1}{2} \sin 4\pi \right) - \left( 0 + \frac{1}{2} \sin 0 \right)} \\ = \sqrt{\frac{V_{\max}^2}{4\pi} (2\pi)} = \frac{V_{\max}}{\sqrt{2}}$$

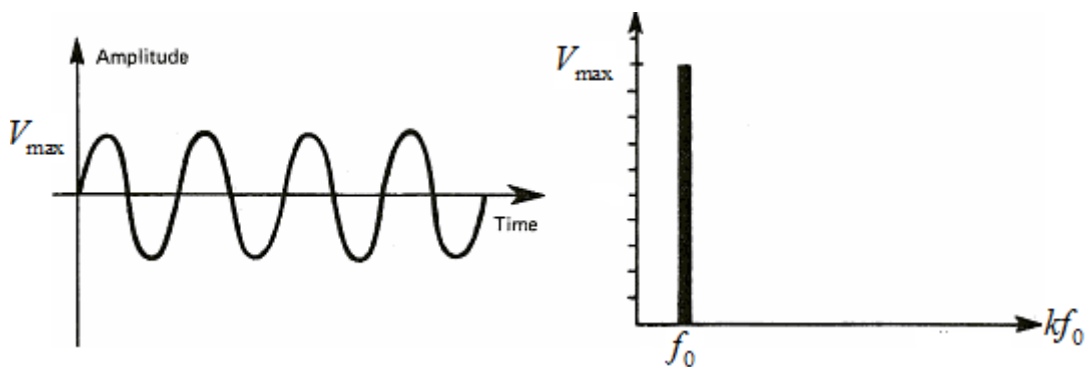
$$v(t) = \begin{cases} V_{\max} & 0 < t < DT \\ 0 & DT < t < T \end{cases}$$

$$\langle V \rangle = V_{\text{moy}} = \frac{1}{T} \int_0^{DT} V_m dt = \frac{V_m}{T} \left[ t \right]_0^{DT} = DV_m$$

$$V_{\text{eff}} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v^2(t) dt} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^{DT} V_{\max}^2 dt} = \sqrt{\frac{V_{\max}^2}{T} DT} = V_{\max} \sqrt{D}$$

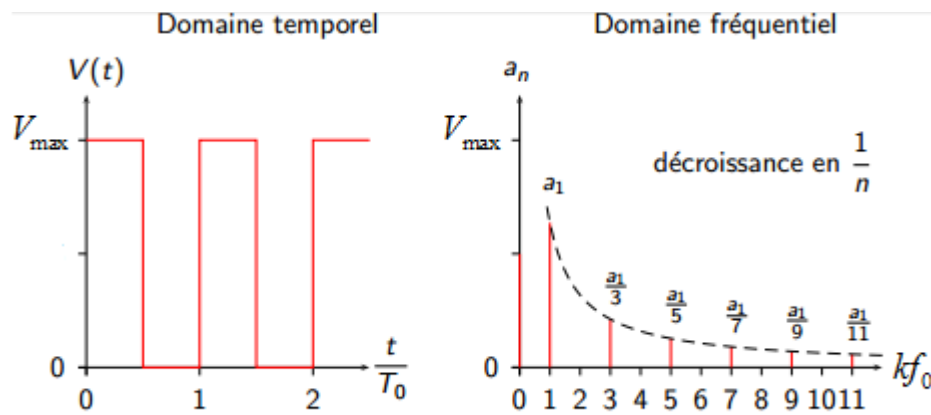


## 2. Représentation soectrale



$V_{\text{moy}} = 0$  ; absence de composante continue dans le spectre

$V = V_{eff} = \frac{V_{max}}{\sqrt{2}}$  ; la valeur efficace de la composante du fondamentale



$$V(t) = \frac{V_m}{2} + \frac{V_m}{\pi} \left( \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1 - (-1)^n}{n} \right) \sin 2\pi f n t \quad D = \frac{1}{2}$$

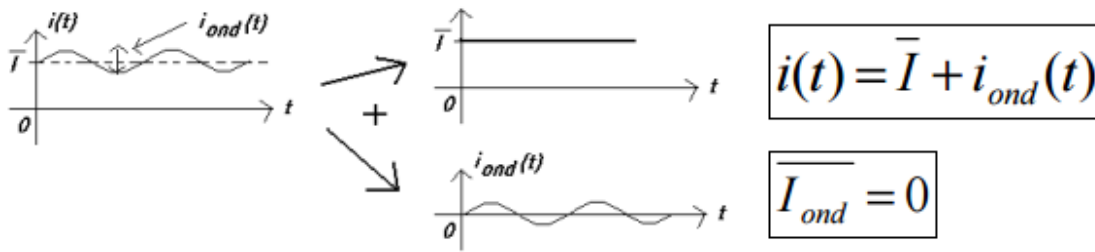
$$1 - (-1)^n = \begin{cases} 2 & n \text{ pair} \\ 0 & n \text{ impair} \end{cases}$$

$$V(t) = \frac{V_m}{2} + \frac{2V_m}{\pi} \left( \sin 2\pi f t + \frac{1}{3} \sin 2\pi 3 f t + \frac{1}{5} \sin 2\pi 5 f t + \frac{1}{7} \sin 2\pi 7 f t \right)$$

$$V_{moy} = \frac{V_m}{2}$$

$$\begin{aligned} V = V_{eff} &= \sqrt{V_{moy}^2 + \left( \frac{V_{1max}}{\sqrt{2}} \right)^2 + \left( \frac{V_{3max}}{\sqrt{2}} \right)^2 + \left( \frac{V_{5max}}{\sqrt{2}} \right)^2 + \left( \frac{V_{7max}}{\sqrt{2}} \right)^2} \\ &= \sqrt{\left( \frac{V_m}{2} \right)^2 + \left( \frac{2V_m}{\sqrt{2}\pi} \right)^2 + \left( \frac{2V_m}{3\sqrt{2}\pi} \right)^2 + \left( \frac{2V_m}{5\sqrt{2}\pi} \right)^2 + \left( \frac{2V_m}{7\sqrt{2}\pi} \right)^2} \\ &= \sqrt{\frac{V_m^2}{4} + \frac{4V_m^2}{2\pi^2} + \frac{4V_m^2}{18\pi^2} + \frac{4V_m^2}{50\pi^2} + \frac{4V_m^2}{98\pi^2}} = V_m \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{2}{\pi^2} + \frac{2}{9\pi^2} + \frac{4}{50\pi^2} + \frac{4}{98\pi^2}} \\ &= V_m \sqrt{0.25 + \frac{2}{\pi^2} + \frac{2}{9\pi^2} + \frac{4}{50\pi^2} + \frac{4}{98\pi^2}} = V_m \sqrt{0.49} \approx V_m \sqrt{\frac{1}{2}} = V_m \sqrt{0.5} \end{aligned}$$

3.

**1.4 ) ONDULATION**

$$v(t) = V_{moy} + v_{alt}(t) \quad \langle V_{alt} \rangle = 0$$

$$V_{eff}^2 = \frac{1}{T} \int_0^T v^2(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T (V_{moy} + v_{alt}(t))^2 dt = \left[ V_{moy}^2 + \underbrace{\frac{1}{T} \int_0^T (v_{alt}(t))^2 dt}_{V_{alteff}^2} + 2 \underbrace{\frac{V_{moy}}{T} \int_0^T v_{alt}(t) dt}_0 \right]$$

$$V_{eff}^2 = V_{moy}^2 + V_{alteff}^2 \Rightarrow \frac{V_{eff}^2}{V_{moy}^2} = 1 + \frac{V_{alteff}^2}{V_{moy}^2} \Rightarrow F_v^2 = 1 + \tau_v^2$$

**Exercice 2**

1. En régime périodique une résistance  $R$  est le siège d'une tension  $u(t)$  et d'un courant  $i(t)$ . La puissance active dissipée dans  $R$  s'exprime donc par :

$$P_R = P_{moy} = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) i(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T R i^2(t) dt = R \left[ \frac{1}{T} \int_0^T i^2(t) dt \right] = R I_{eff}^2$$

On peut aussi écrire :

$$P_R = P_{moy} = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) i(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{u^2(t)}{R} dt = \frac{1}{R} \left[ \frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt \right] = \frac{U_{eff}^2}{R}$$

Pour un dipôle  $R$

$$U_{eff} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt} = \sqrt{R^2 \frac{1}{T} \int_0^T i^2(t) dt} = R \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i^2(t) dt} = R I_{eff}$$

Donc :

$$P_R = R I_{eff}^2 = \frac{U_{eff}^2}{R} = \frac{U_{eff}^2}{\frac{U_{eff}}{I_{eff}}} = U_{eff} I_{eff}$$

Pour une inductance :

$$P_L = P_{\text{moy}} = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) i(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T \left( L \frac{di(t)}{dt} \right) i(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{d\left(\frac{1}{2} L i^2\right)}{dt} dt$$

$$= \frac{L}{2T} \left[ i(t)^2 \right]_0^T = \frac{L}{2T} \left[ i(T)^2 - i(0)^2 \right]$$

En régime périodique:  $i(T) = i(0) \Rightarrow P_L = 0$

La puissance active dans une inductance est nulle

**Pour une condensateur :**

$$P_C = P_{\text{moy}} = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) i(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T \left( C \frac{du(t)}{dt} \right) u(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T \frac{d\left(\frac{1}{2} C u^2\right)}{dt} dt$$

$$= \frac{C}{2T} \left[ u(t)^2 \right]_0^T = \frac{C}{2T} \left[ u(T)^2 - u(0)^2 \right]$$

En régime périodique:  $u(T) = u(0) \Rightarrow P_C = 0$

2. Un dipole en régime alternatif sinusoïdal est le siège d'une tension  $u(t) = U \cos(\omega t + \varphi)$  et d'un courant  $i(t) = I \cos(\omega t)$ .

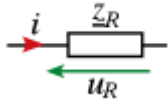
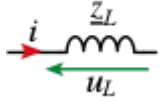
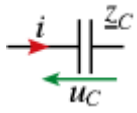
$$P_{\text{moy}} = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) i(t) dt = \frac{1}{T} \int_0^T U_{\text{max}} \cos(\omega t + \varphi) I_{\text{max}} \cos(\omega t) dt$$

$$= \frac{U_{\text{max}} I_{\text{max}}}{T} \int_0^T \cos(\omega t + \varphi) \cos(\omega t) dt = \frac{U_{\text{max}} I_{\text{max}}}{T} \int_0^T \frac{\left[ \cos(\omega t + \varphi + \omega t) + \cos(\omega t + \varphi - \omega t) \right]}{2} dt$$

$$= \frac{U_{\text{max}} I_{\text{max}}}{2T} \int_0^T [\cos(2\omega t + \varphi) + \cos(\varphi)] dt = \frac{U_{\text{max}} I_{\text{max}}}{2T} \int_0^T \cos(\varphi) dt + \underbrace{\frac{U_{\text{max}} I_{\text{max}}}{2T} \int_0^T \cos(2\omega t + \varphi) dt}_{=0}$$

$$= \frac{U_{\text{max}} I_{\text{max}}}{2T} \int_0^T \cos(\varphi) dt = \frac{U_{\text{max}} I_{\text{max}} \cos(\varphi) T}{2T} = \frac{U_{\text{max}}}{\sqrt{2}} \frac{I_{\text{max}}}{\sqrt{2}} \cos(\varphi) = U_{\text{eff}} I_{\text{eff}} \cos(\varphi)$$

On rappelle que :  $\cos(a) \cos(b) = \frac{\cos(a+b) + \cos(a-b)}{2}$

<p>Résistance</p> $\varphi = 0 \Rightarrow \cos(\varphi) = 1$ $P_{moy} = U_{eff} I_{eff} \cos(\varphi) = U_{eff} I_{eff}$	 $Z_R = R; \varphi_R = 0$
<p>Inductance</p> <p>L'intensité est en retard de <math>90^\circ</math> sur la tension</p> $\varphi = 90^\circ \Rightarrow \cos(\varphi) = 0$ $P_{moy} = U_{eff} I_{eff} \cos(\varphi) = 0$ <p>Une inductance ne consomme pas de puissance active.</p>	 $Z_L = jL\omega; \varphi_L = \frac{\pi}{2}$
<p>Condensateur</p> <p>L'intensité est en avance de <math>90^\circ</math> sur la tension</p> $\varphi = 90^\circ \Rightarrow \cos(\varphi) = 0$ $P_{moy} = U_{eff} I_{eff} \cos(\varphi) = 0$ <p>Un condensateur ne consomme pas de puissance active.</p>	 $Z_C = \frac{1}{jC\omega} ; \varphi_C = -\frac{\pi}{2}$

### Exercice 3

La puissance moyenne d'un redresseur monophasé sur charge résistive.

$$P_{moy} = \frac{U_{eff}^2}{R} = \frac{\left(\frac{U_{max}}{2}\right)^2}{R} = \frac{U_{max}^2}{4R}$$

La puissance apparente d'un redresseur monophasé sur charge résistive.

$$S = U_{eff} I_{seff} = \frac{U_{max}}{\sqrt{2}} \frac{U_{max}}{2R} = \frac{U_{max}^2}{2\sqrt{2}R}$$

Le facteur de puissance :

$$k = \frac{P}{S} = \frac{\frac{U_{max}^2}{4R}}{\frac{U_{max}^2}{2\sqrt{2}R}} = \frac{2\sqrt{2}R}{4R} = \frac{\sqrt{2}}{2} = 0.707$$

Ce dispositif assure l'augmentation de la tension moyenne mais il demande à être amélioré afin d'atteindre une valeur proche de la tension crête avec un facteur de puissance bien meilleur que 0.71