

جامعة هواراني بومدين للعلوم و التكنولوجيا

Université des Sciences et de Technologie Houari Boumediene Faculté d'Electronique et d'Informatique

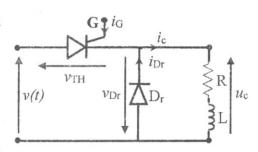
Examen ELP

L3 Auto 2017/2018

EXERCICE 1:07 Pts

Soit le montage ci-contre. Le thyristor est alimenté par un réseau 220V-50Hz. Avec R=1.813 Ω , L=0.01H et α = π /4.

- 1/ Tracer avec explication les courbes suivantes : $u_c(\theta)$, $u_{Th}(\theta)$ et $i_{Dr}(\theta)$.
- 2/ Calculer la valeur moyenne de la tension redressée.
- 3/ Calculer la tension inverse maximale aux bornes de thyristor.
- 4/ Expliquer le fonctionnement du montage pour les deux valeurs de α ($\alpha = \pi$ et $\alpha = 0$).

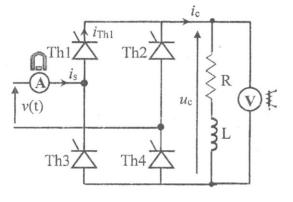


EXERCICE 2: 13 Pts

Soit le montage ci-contre. Le pont est alimenté par un réseau 220V-50Hz. La charge est constituée par une résistance R=20Ω en série avec une inductance L.

On donne $\alpha=\pi/3$ l'angle de retard à l'amorçage des thyristors et $\beta=5\pi/4$ l'angle d'extinction.

- 1/ Tracer avec explication les courbes suivantes : $u_c(\theta)$, $u_{Th1}(\theta)$, $i_{Th1}(\theta)$ et $i_s(\theta)$.
- 2/ Quelle est l'indication du voltmètre, calculer cette valeur.
- 3/ Donner l'expression du courant $i_c(\theta)$ sur une période.
- 4/ Exprimer la valeur moyenne du courant qui traverse la charge en fonction de celle qui traverse un élément de redressement. Calculer la valeur de ces deux courants.
- 5/ Quelle est l'indication de l'Ampèremètre, calculer cette valeur.
- 6/ Donner la nouvelle valeur de β pour changer le type de conduction, expliquer ?



Bonne Chance

2014 /2015

EXERCICE 2:

1/Etude de fonctionnement : 3.5 Pls

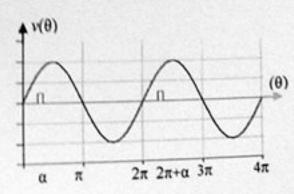
 $0 \le \theta \le \alpha$: Thet D_r bloqués: $u_c(\theta)=0$, $u_{th}(\theta)=v(\theta)$ et $i_{Dr}(\theta)=0$;

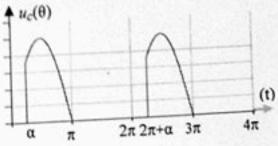
 $\alpha \le \theta \le \pi$: Th passant et D_r bloquée: $u_c(\theta) = v(\theta)$, $u_{th}(\theta) = 0$ et $i_{Dr}(\theta)=0$;

 $\pi \le \theta \le \pi + \theta_0$: D_r passante et Th bloqué: $u_c(\theta) = 0$, $u_{th}(\theta) = v(t)$ et

 $i_{Dr}(\theta) \neq 0$;

 $\pi + \theta_0 \le \theta \le 2\pi + \alpha$: Thet D_r bloqués: $u_c(\theta) = 0$, $u_{th}(\theta) = v(t)$ et $i_{Dr}(\theta)=0$;





21 Calcul de Tension redressée: 1.5 Pts

$$u_{cmoy} = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} u_{c}(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi} V_{M} \sin\theta d\theta \Rightarrow$$

$$u_{\rm cmoy} = \frac{V_M}{2\pi} \left[1 + \cos \alpha \right]$$

Calcul de ϕ :

Avec: $tg\varphi = L\omega/R = 314*0.01/1.813 = 1.732$ $\Rightarrow \varphi = \pi/3$ A.N: $U_{cmoy} = \frac{220\sqrt{2}}{2\pi} [1 + \cos\pi/4] \Rightarrow U_{cmoy} = 84.564V$

$uTh(\theta)$ (B) 2π 2π+ α 3π/2 2π

21 Calcul de la Tension maximale inverse supportée par le thyristor : 0.5Pts

$$U_{Thmax} = V_M = 220\sqrt{2} = 311.12V$$

univdocs.com

EXERCICE 9: 12 Pts

1/Etude de fonctionnement : 4 Pts

 $0 \le \theta \le \varphi$: Th2-Th3 passants et Th1-Th4 bloqués:

$$u_c(\theta)=-v(\theta)$$
, $u_{Th1}(\theta)=v(\theta)$, $i_{Th1}(\theta)=0$ et $i_s(\theta)=-i_{Th3}(\theta)=-i_c(\theta)$;

$$\varphi \le \theta \le \alpha$$
: pont bloqué: $u_c(\theta)=0$, $u_{Th1}(\theta)=v(\theta)$, $i_{Th1}(\theta)=0$ et $i_s(\theta)=0$;

 $\alpha \le \theta \le \pi + \varphi$: Th1-Th4 passants et Th2-Th3 bloqués:

$$u_c(\theta)=v(\theta), u_{Th1}(\theta)=0$$
, et $i_{Th1}(t)=i_s(\theta)\neq 0$;

 $\pi + \varphi \le \theta \le \pi + \alpha$: pont bloqué : $u_c(\theta) = 0$, $u_{Th1}(\theta) = v(\theta)$,

$$i_{\text{Th}1}(\theta)=0 \text{ et } i_{\text{s}}(\theta)=0$$
;

 $\pi + \alpha \le \theta \le 2\pi + \varphi$: Th2-Th3 passants et Th1-Th4 bloqués:

$$u_c(\theta)=-v(t), \quad u_{Th1}(\theta)=v(\theta), \quad i_{Th1}(\theta)=0 \quad e^{i_s(\theta)}=-i_{Th3}(\theta)=-i_c(\theta);$$

2/ Le voltmètre indique la valeur efficace de la tension redressée.

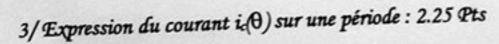
redressee.

$$U_{ceff}^{2} = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} U_{c}^{2}(t) dt = \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi+\varphi} V_{M}^{2} \sin^{2}(\theta) d\theta = \frac{V_{M}^{2}}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi+\varphi} \frac{1 - \cos 2\theta}{2} d\theta$$

$$U_{ceff} = \frac{V_{M}}{\sqrt{2}} \left[\frac{\pi + \varphi - \alpha}{\pi} - \frac{1}{2\pi} \left(\sin 2\varphi - \sin 2\alpha \right) \right]^{1/2}$$

A.N:
$$U_{\text{ceff}} = \frac{220\sqrt{2}}{\sqrt{2}} \left[\frac{\pi + \pi/4 - \pi/3}{\pi} - \frac{1}{2\pi} (\sin\pi/2 - \sin2\pi/3) \right]^{1/2}$$

$$U_{ceff} = 208.1V$$

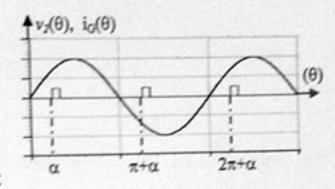


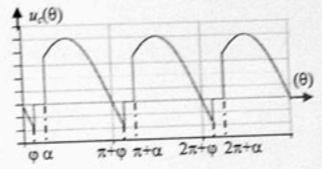
$$L\frac{di(t)}{dt} + Ri_c(t) = V_M \sin \omega t$$

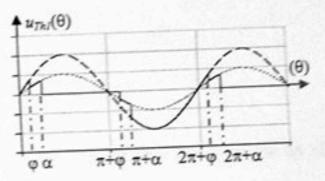
La résolution de l'équation différentielle conduit à :

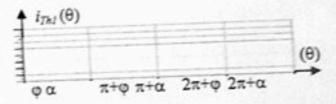
$$i_c(\theta) = i_{cp}\theta + i_{ch}(\theta) = Ae^{-\frac{R}{L\omega}\theta} + \frac{V_M}{Z}sin(\theta - \varphi)$$

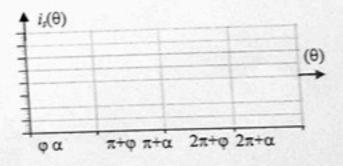
avec:
$$Z = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2} = \sqrt{20^2 + 20^2} = 20\sqrt{2} \Omega$$











et
$$tg \varphi = \frac{L \omega}{R} = \frac{20}{20} = 1 \implies \varphi = \frac{\pi}{4} \otimes \sqrt{2}$$

Calcul de la constante d'intégral A:

Condition initiale: à
$$\theta = \alpha$$
, $i_c(\alpha) = 0$ \Rightarrow $Ae^{-\frac{R}{L\omega}\alpha} + \frac{V_M}{Z} sin(\alpha - \varphi) = 0$ \Rightarrow $A = -\frac{V_M}{Z} sin(\alpha - \varphi)e^{\frac{R}{L\omega}\alpha}$

$$i_c(\theta) = \frac{V_M}{Z} \left[sin(\theta - \varphi) - sin(\alpha - \varphi) e^{-\frac{R}{L\theta}(\theta - \alpha)} \right] = \frac{220\sqrt{2}}{20\sqrt{2}} \left[sin(\theta - \pi/4) - sin(\pi/3 - \pi/4) e^{-(\theta - \pi/3)} \right]$$

$$i_c(\theta) = 11 \left[sin(\theta - \pi / 4) - 0.25 e^{-(\theta - \pi / 3)} \right]$$

$$i_{c}(\theta) = \begin{cases} 11 \left[sin(\theta - \pi / 4) - 0.25 e^{-(\theta - \pi / 3)} \right] & 0 \le \theta \le \varphi \\ 0 & \varphi \le \theta \le \alpha \\ 11 \left[sin(\theta - \pi / 4) - 0.25 e^{-(\theta - \pi / 3)} \right] & \alpha \le \theta \le \pi \end{cases}$$

4/Valeur moyenne du courant qui traverse la charge en fonction de celle qui traverse un élément de redressement : 2.25 Pts

$$I_{Thmoy} = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} i_{Th}(t) dt = \frac{1}{2\pi} \int_{\alpha}^{\pi+\varphi} i_{c}(\theta) d\theta = \frac{1}{2} \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi+\varphi} i_{c}(\theta) d\theta$$
$$I_{Thmoy} = \frac{I_{cmoy}}{2}$$

$$Comme: I_{cmoy} = \frac{U_{cmoy}}{R}$$

Avec:
$$U_{cmoy} = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} U_{c}(t) dt = \frac{1}{\pi} \int_{\alpha}^{\pi+\varphi} V_{M} \sin(\theta) d\theta$$
 \Rightarrow $U_{cmoy} = \frac{V_{M}}{\pi} [\cos \varphi + \cos \alpha]$

$$U_{cmoy} = 119.54V$$

$$I_{cmoy} = \frac{119.54}{20} = 5.97A$$

$$I_{Thmoy} = \frac{i_{cmoy}}{2} = \frac{5.97}{2} = 2.98 A$$

5/ L'Ampèremètre indique la valeur moyenne du courant de source

$$I_{smoy} = \frac{1}{T} \int_{0}^{T} i_{s}(t) dt = \frac{1}{2\pi} \left[\int_{\alpha}^{\pi+\varphi} i_{c}(\theta) d\theta - \int_{\pi+\alpha}^{2\pi+\varphi} i_{c}(\theta) d\theta \right] = 0$$

0.75 Pts