

# Cordes Vibrantes

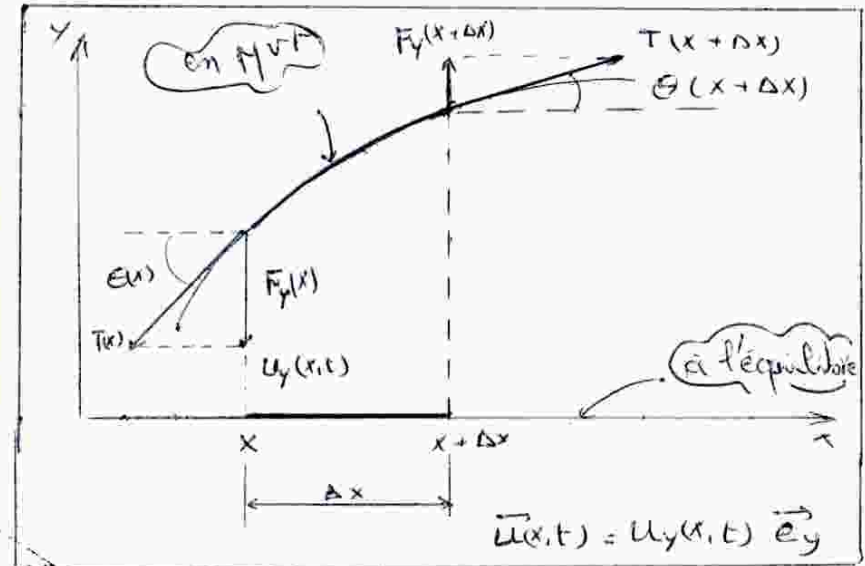
## Equation de propagation

Considérons une corde tendue, rectiligne selon la coordonnée  $x$ , et de longueur infinie. Nous allons étudier la propagation d'un faible ébranlement le long de la corde. Supposons que cet ébranlement se produise suivant l'axe  $oy$ .

### Hypothèses

1. Corde homogène de masse linéaire  $\mu$ .
2. Tension  $T$  constante le long de la corde.
3. Oscillations de faible amplitude.
4. Vibrations transversales à polarisation rectiligne.

## Equation de propagation



## Solution générale de l'équation de cordes à une dimension.

$$u(x, t) = F\left(t - \frac{x}{v}\right) + G\left(t + \frac{x}{v}\right)$$

La solution est la somme.

1. d'une onde qui se propage sans déformation dans le sens des  $x$  positifs:

$$F\left(t - \frac{x}{v}\right)$$

2. d'une onde qui se propage sans déformation dans le sens des  $x$  négatifs:

$$G\left(t + \frac{x}{v}\right)$$

### Ondes progressives harmoniques

Elle est définie par:

$$U_y(x, t) = U_0 e^{j(\omega t - kx)}$$

où  $k$  est le module du vecteur d'onde  
la vitesse de particules est:

$$\begin{aligned} \dot{U}_y(x, t) &= \frac{\partial U_y}{\partial t} = j\omega U_y \\ &= j\omega U_0 e^{j(\omega t - kx)} \end{aligned}$$

### Impédance

Force en un point:

La projection selon  $Oy$  de la force exercée par la partie gauche de la corde sur la partie droite.

$$F_y = -T \frac{\partial U_y}{\partial x}$$

On définit l'impédance en un point par  $Z(x) = \frac{F_y}{\dot{U}_y}$  où  $F_y$  et  $\dot{U}_y$  sont

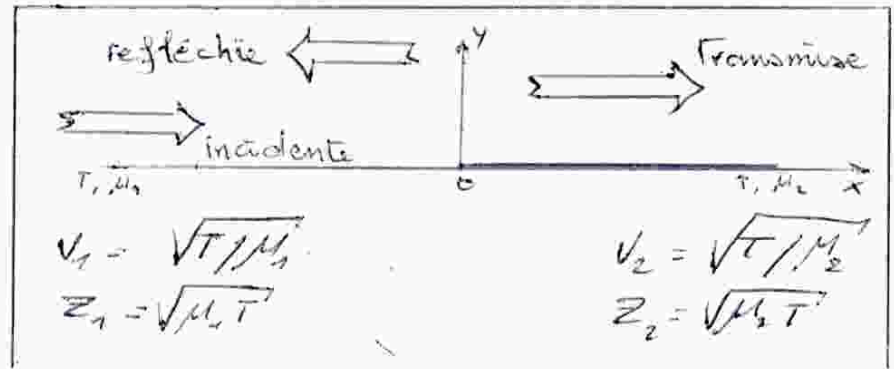
exprimées en notation complexe

Dans le cas d'une onde progressive

$$Z(x) = \sqrt{\mu T} \quad \forall x$$

$Z_0 = \sqrt{\mu T} = \mu V$  Impédance caractéristique

### Reflexion et Transmission entre deux cordes semi-infinies



### Calcul des coefficients de réflexion et de transmission

Corde 1:  $x \leq 0$

$$U_1(x, t) = U_i e^{j(\omega t - k_1 x)} + U_r e^{j(\omega t + k_1 x)}$$

$$F_1(x, t) = -T \frac{\partial U_1}{\partial x} =$$

$$= j k_1 T [U_i e^{j(\omega t - k_1 x)} - U_r e^{j(\omega t + k_1 x)}]$$

Corde 2:  $x \geq 0$

$$u_2(x,t) = u_T e^{j(\omega t - k_2 x)}$$

$$F_2(x,t) = -T \frac{\partial u_2}{\partial x} = jk_2 T u_T e^{j(\omega t - k_2 x)}$$

Relations de continuité à l'interface  $x=0$

Continuité du déplacement:

$$u_1(0,t) = u_2(0,t) \quad \forall t$$

$$\Rightarrow u_i + u_R = u_T$$

Continuité de la force:

$$F_1(0,t) = F_2(0,t) \quad \forall t$$

$$\Rightarrow Z_1(u_i - u_R) = Z_2 u_T$$

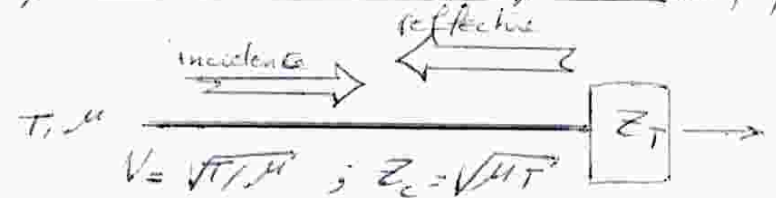
$$\begin{cases} 1 + \rho = \tau \\ 1 - \rho = \frac{Z_2}{Z_1} \tau \end{cases} \quad \text{avec} \quad \rho = \frac{u_R}{u_i} \quad \tau = \frac{u_T}{u_i}$$

Coefficients de réflexion et de transmission

$$\rho = \frac{Z_1 - Z_2}{Z_1 + Z_2} = \frac{\sqrt{\mu_1} - \sqrt{\mu_2}}{\sqrt{\mu_1} + \sqrt{\mu_2}}$$

$$\tau = \frac{2Z_1}{Z_1 + Z_2} = \frac{2\sqrt{\mu_1}}{\sqrt{\mu_1} + \sqrt{\mu_2}}$$

Réflexion sur une impédance quel



Calcul du coefficient de réflexion

$$u(x,t) = u_i e^{j(\omega t - kx)} + u_R e^{j(\omega t + kx)}$$

$$\dot{u} = \frac{\partial u}{\partial t} = j\omega [u_i e^{j(\omega t - kx)} + u_R e^{j(\omega t + kx)}]$$

$$F = -T \frac{\partial u}{\partial x} = -jkT [u_i e^{j(\omega t - kx)} - u_R e^{j(\omega t + kx)}]$$

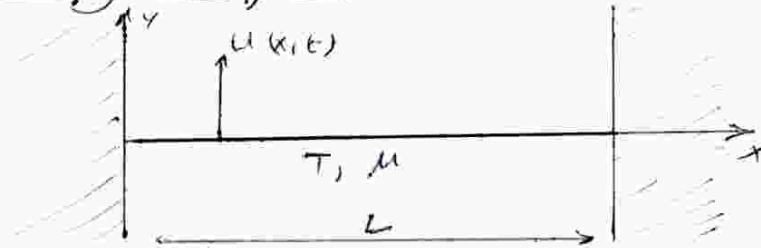
En  $x=0$ , les conditions aux limites s'écrivent:  $Z_T = \frac{F(0,t)}{\dot{u}(0,t)}$

$$\Rightarrow \rho = \frac{u_R}{u_i} = \frac{Z_1 - Z_T}{Z_1 + Z_T}$$

c'est le coefficient de réflexion.



## Oscillations libres d'une corde de longueur finie.



Soit une corde de longueur \$L\$, de masse linéique \$\mu\$, tendue horizontalement entre deux bâtis fixes avec une tension \$T\$.

Conditions initiales:

- la forme initiale de la corde:  $u(x,0) = U(x)$
- la vitesse initiale de la corde:  $\dot{u}(x,0) = V(x)$

Problème: Trouver  $u(x,t)$

Formulation du problème

$u(x,t)$  est solution de l'équation aux dérivées partielles:  $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$

$u(x,t)$  doit satisfaire les conditions aux limites:  $\begin{cases} u(0,t) = 0 \\ u(L,t) = 0 \end{cases}$

et les conditions initiales:  $\begin{cases} u(x,0) = U(x) \\ \dot{u}(x,0) = V(x) \end{cases}$

Résolution par la méthode de Fourier (dite de séparation des variables)

Recherchons une solution de l'équation d'onde sous la forme:  $u(x,t) = g(x)f(t)$

En remplaçant dans l'équation de propagation, on obtient:

$$\frac{1}{g} \frac{d^2 g}{dx^2} = \frac{1}{V^2} \frac{1}{f} \frac{d^2 f}{dt^2}$$

Méthode de Fourier (2)

$$\frac{1}{g} \frac{d^2 g}{dx^2} = \frac{1}{V^2} \frac{1}{f} \frac{d^2 f}{dt^2}$$

Le membre de gauche de cette équation ne dépend que de \$x\$, tandis que le membre de droite ne dépend que de \$t\$. Ces deux expressions sont donc égales à une \$cte\$ qui doit être un nombre réel négatif que

non n'est pas égal à  $-K^2$ , car la solution ne doit pas tendre vers l'infini lorsque  $t$  tend vers l'infini.

### Méthode de Fourier (3)

Posons  $w = Kv$ . On en déduit que :

$$\frac{d^2 g}{dx^2} = -K^2 g \quad ; \quad \frac{d^2 f}{dt^2} = -w^2 f$$

Les solutions de ces deux équations différentielles sont de la forme :

$$f = A \cos(wt) + B \sin(wt)$$

$$g = C \cos(Kx) + D \sin(Kx)$$

### Méthode de Fourier (4)

La solution de l'équation d'onde peut alors s'écrire sous la forme :

$$u(x,t) = [A \cos(wt) + B \sin(wt)] \times [C \cos(Kx) + D \sin(Kx)]$$

Conditions aux limites en  $x=0$  :  $u(0,t) = 0$

$$u(0,t) = [A \cos(wt) + B \sin(wt)] C = 0 \quad \forall t \Rightarrow C=0$$

$$\text{Donc } u(x,t) = [a \cos(wt) + b \sin(wt)] \sin(Kx)$$

### Méthode de Fourier (5)

$$u(x,t) = [a \cos(wt) + b \sin(wt)] \sin(Kx)$$

Condition aux limites en  $x=L$  :  $u(L,t) = 0$

$$u(L,t) = [a \cos(wt) + b \sin(wt)] \sin(KL) = 0 \quad \forall t$$

$$\sin(KL) = 0 \Rightarrow KL = n\pi$$

$$K_n = n \frac{\pi}{L} \quad \text{et} \quad \omega_n = n \frac{\pi v}{L}$$

$\omega_n$  : pulsations propres

### Méthode de Fourier (6)

La solution de l'équation d'onde qui satisfait ces conditions aux limites est donc la somme d'une infinité de termes :

$$u(x,t) = \sum_{n=0}^{\infty} [a_n \cos(\omega_n t) + b_n \sin(\omega_n t)] \sin(K_n x)$$

avec :

$$K_n = n \frac{\pi}{L} \quad \text{et} \quad \omega_n = K_n v = n \frac{\pi v}{L}$$

Les coefficients  $a_n$  et  $b_n$  sont déterminés par les conditions initiales de  $u(x,t)$ .

### Méthode de Fourier (7)

$$u(x,t) = \sum_{n=0}^{\infty} [a_n \cos(\omega_n t) + b_n \sin(\omega_n t)] \sin(K_n x)$$

conditions initiales:

1- forme initiales:  $U(x, 0) = U_0(x)$

2- vitesse initiales:  $\dot{U}(x, 0) = V_0(x)$

$$U_0(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \sin(k_n x)$$

$$V_0(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \omega_n b_n \sin(k_n x)$$

Méthode de Fourier (P)

calcul des  $a_n$ :

$$U_0(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \sin(k_n x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right)$$

$$U_0(x) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right)$$

$$\int_0^L U_0(x) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) dx = \int_0^L \sum_{n=0}^{\infty} a_n \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) dx$$

Méthode de Fourier (P)

$$\int_0^L U_0(x) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) dx = \int_0^L \sum_{n=0}^{\infty} a_n \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) dx$$

$$\int_0^L U_0(x) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) dx = \sum_{n=0}^{\infty} a_n \int_0^L \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) dx$$

$$\int_0^L \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) \sin\left(m \frac{\pi}{L} x\right) dx$$

$$= \begin{cases} L/2 & \text{si } m = n \\ 0 & \text{si } m \neq n \end{cases}$$

$$a_n = \frac{2}{L} \int_0^L U_0(x) \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) dx$$

Méthode de Fourier (D)

calcul des  $b_n$ :

$$V_0(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \omega_n b_n \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right)$$

$$b_n = \frac{2}{\omega_n L} \int_0^L V_0(x) \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) dx$$

Méthode de Fourier (Fin)

$$U(x, t) = \sum_{n=0}^{\infty} [a_n \cos(\omega_n t) + b_n \sin(\omega_n t)] \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right)$$

$$a_n = \frac{2}{L} \int_0^L U_0(x) \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) dx$$

$$b_n = \frac{2}{\omega_n L} \int_0^L V_0(x) \sin\left(n \frac{\pi}{L} x\right) dx$$