## Exercice 1:

```
Fichier avec Essai-lineaire combinant suppressions logique et physique
La case vide est representee par un bloc non plein
Pour être sur qu'il existe toujours au moins une case vide dans le fichier, on peut utiliser
(comme caracteristique) un compteur d'insertions, celui-ci doit toujours être < N*b
b) Les caracteristiques du fichier ainsi que la declaration d'un buffer
- Les caracteristiques du fichiers peuvent inclure :
le nombre d'insertions, le nombre de suppressions logiques, ···
- Declaration d'un buffer;
buf:Tbloc;
Type Tbloc = struct
      NB: entier // nombre de donnees dans le bloc
      tab: tableau[b] d'entiers // les donnees du bloc
      eff: tableau[b] de booleens // les indicateurs d'effacement logiques
      fin.
c) Algorithmes de suppression et d'insertion
sup(x)
Rech(x, trouv, i, j);
SI (trouv)
    LireDir(F, i, buf);
    SI (buf.NB < b) // bloc non plein, donc suppression physique ...
         buf.tab[ j ] ← buf.tab[ buf.NB ];
         buf.NB--;
         EcrireDir( F, i, buf );
         Aff_Entete(F, 1, Entete(F, 1) - 1);
  SINON // bloc plein, donc suppression logique ...
         buf.eff[j] \leftarrow VRAI;
         EcrireDir(F, i, buf)
  FSI
FSI
ins(x)
Rech( x, trouv, i, j );
SI (Non trouv)
    LireDir( F, i, buf );
   SI ( j ≤ buf.NB ) // donc remplacement d'une donnée effacée logiquement
         buf.tab[j] \leftarrow x;
         buf.eff[j] \leftarrow FAUX;
         EcrireDir( F, i, buf )
    SINON // insertion dans une case vide (si ce n'est pas la dernière) ...
     SI (Entete(F,1) < N*b - 1)
           buf.NB++;
           buf.tab[ buf.NB ] \leftarrow x;
```

```
buf.eff[ buf.NB ] \leftarrow FAUX ;
          EcrireDir( F, i, buf );
          Aff_Entete(F, 1, Entete(F,1) + 1);
     SINON
          ecrire(« Pas de place pour inserer une nouvelle donnee »)
     FSI
    FSI
FSI // (Non Trouv)
Exercice 2:
Nobre total de blocs et le numéro du dernier bloc dans la zone de débordement
type
Tbloc = structure
tab: TABLEAU[1..b]de Tenreg;
NB: entier
Fin:
var
F: FICHIER de Tbloc BUFFER buf entete( entier, entier );
// entete(F,1) : désigne N (change à chaque réorganisation)
// entete(F,2) : désigne le dernier bloc en zone de débordement (initialement N+1)
Recherche( c : entier; var trouv : Booleen; var e:Tenreg )
var
i, j, N, DernierBloc : entier;
DEBUT // Recherche
ouvrir(F, « donnees.dat », « A » );
N := entete(F,1);
DernierBloc := entete(F,2);// on commence la recherche par un accès direct au bloc h(c)
i := h(c);
lireBloc(F,i,buf);
i := 1;
trouv := FAUX;
TQ ( Non trouv ET j \le buf.NB )
        SI (buf.tab[j].cle = c)
             trouv := VRAI;
              e := buf.tab[j]
        SINON
          j := j + 1
     FSI
FTQ;
// si la clé c n'existe pas dans le bloc i et celui-ci est plein, il faudra continuer la recherche
// dans la zone de débordement (de manière séquentielle)
```

```
SI (Non trouv et buf.NB = b)
      i := N+1;
      TQ (Non trouv ET i <= DernierBloc) // parcours séquentiel de la zone de débordement
         lireBloc(F,i,buf);
         j := 1;
         TQ ( Non trouv ET j <= buf.NB )
            SI (buf.tab[j].cle = c)
                 trouv := VRAI;
                 e := buf.tab[j]
            SINON
                 j := j + 1
            FSI;
        FTQ;
        SI (Non trouv)
          i := i + 1
        FSI
FTQ // (Non trouv ET i <= DernierBloc)
FSI; // Non trouv et buf.NB = b
Fermer(F);
FIN // Recherche
```