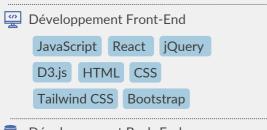
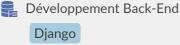
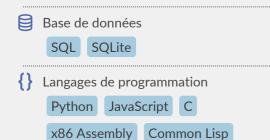


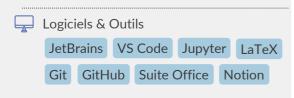
COMPÉTENCES











LANGUES

Français Courant

Anglais Courant

Arabe Bilingue

Kabyle Langue maternelle

CENTRES D'INTÉRÊT

- Développement de sites Web
- Programmation compétitive
- Gagné un Hackathon de programmation
- Jouer aux échecs

ABDESSALAM DAI

Étudiant ingénieur en Informatique - Bac+3

À la recherche d'un stage de 6 mois à partir de septembre 2023 en tant qu'assistant ingénieur en Data Science/ Machine Learning/ Intelligence Artificielle

FORMATION

Diplôme d'ingénieur en informatique

Université de Technologie de Compiègne

Cours : Bases de Données, Intelligence Artificielle, Structures de Données, Statistiques



Ocompiègne, France

Classe préparatoire en informatique (15.55/20)

ESTIN

utc

École Supérieure en Sciences et Technologies de l'Informatique et du Numérique

Cours: Algorithmique, Structures de Fichiers, OOP, Architecture des Ordinateurs, Linux, x86 Assembly, Analyse Mathématique, Algèbre Linéaire, Probabilités, Logique Mathématique

2020-2022

O Béjaia, Algérie

Baccalauréat Mathématique (16.44/20)

Lycée Houcher Mouloud

= 2020

Sétif, Algérie

PROJETS ÉTUDIANTS

Visual SFSD (Visualisation des structures de fichiers)

 $\lceil Z \rceil$

Django, SQLite, JavaScript, D3.js, Tailwind CSS

- Ensemble d'algorithmes et d'outils pour visualiser les différentes structures de fichiers
- Interaction avec les fichiers par recherche, insertion et suppression de données

Chexam

Python, Django, OpenCV, SQLite, Tailwind CSS, JavaScript

Chexam est une combinaison de deux mots: Check + Exam.
 Elle a été développée pendant le hackathon Code-Rally à
 ESTIN, où mon équipe a pris la première place. Chexam est
 une application Web qui permet aux enseignants de publier
 des copies des examens. Elle offre aux étudiants un accès
 rapide à leurs copies numérisées, leur permettant de
 comprendre leurs erreurs.

Mars Rover

JavaScript, jQuery, HTML, CSS

 Mars Rover est une compétition organisée par Sololearn. Un rover est un véhicule d'exploration spatiale conçu pour se déplacer à la surface d'une planète, ils peuvent collecter de la poussière, des roches et prendre des photos. Ce projet nous permet de simuler et de visualiser un rover autonome en implémentant son CPM (Command Processing Module). Le CPM permet de contrôler le rover à distance.

CERTIFICATIONS

Machine Learning - Stanford Online

Linear Regression, Logistic Regression, Artificial Neural Networks, Deep Learning, Support Vector Machines, K-means Clustering, Matlab

Neural Networks and Deep Learning - DeepLearning.Al Deep Learning, Neural Network Architecture, Backpropagation, NumPy, Matplotlib

Introduction to TensorFlow for Al, Machine Learning, and Deep Learning - DeepLearning.Al

Computer Vision, Deep Learning, Jupyter Notebook, TensorFlow, NumPy, Matplotlib

Web Application Technologies and Django - University of Michigan

Django, HTTP, Databases, SQL, HTML, CSS

Front-End Web Development with React - The Hong Kong University of Science and Technology React, Redux

Python Programming Basic - Huawei

Python, OOP, Data Structures

Intermediate Machine Learning - Kaggle

Pandas, Scikit-learn

Intro to Machine Learning - Kaggle

Pandas, Scikit-learn