



طلب شراء خامات مشروع التخرج

السيد ا.د. رئيس مجلس القسم

تحية طيبة وبعد

برجاء الموافقة علي شراء خامات مشروع التخرج للعام الجامعي 2024 / 2025م
بقيمة تقديرية 20000 جنيه.

إسم المشروع باللغة العربية: روبوت تنظيف واجهات المباني

إسم المشروع باللغة الانجليزية: Facade Cleaning Robot

أسماء الطلاب بالمشروع:

- | | |
|-----------------------------------|--|
| (1) آيه صبحي عبدالمجيد حسن يونس | (2) عبدالرحمن علاء الدين السيد أبوحشيش |
| (3) عبدالرحمن احمد عبدالهادي حماد | (4) أحمد كرم فؤاد أبو العينين إبراهيم |
| (5) عمرو صافي عبدالعزيز خضر | (6) محمد عبدالله الحديدي الحديدي |
| (7) عبدالمحسن شعبان البصلي | (8) احمد قطب عطيه السقا |
| (9) محمد جمال احمد محمد | (10) دينا حسين عبدالسلام المحروقي |

التوقيع

اسم المشرف علي المشروع د/ علاء خليفه



الخامات المطلوبة لمشروع التخرج

م	اسم الخامة باللغة الانجليزية	اسم الخامة باللغة العربية	الوحدة	الكمية
1	Esp32	إي إس بي	عدد	2
2	Plastic Electric Water Solenoid Valve	صمام كهربى للمياه	عدد	1
3	Polypropylene fiber rope 65.6ft	حبل من البوليبروبليت	طول(متر)	20
4	Load cell 20kg weight sensor	مستشعر وزن الخلية	عدد	1
5	Toothless pulley	بكرة بلا اسنان	عدد	10
6	Toothed pulley	بكرة بأسنان	عدد	10
7	Cooling fan	مروحة تبريد	عدد	1
8	Steel body	شاسية معدني مخصص	ابعاد	80*70*30
9		غطاء للروبوت من الاكرليك	مساحة (متر مربع)	3
10		زالق معدني لتثبيت الموتور الافقي	طول(متر)	3
11	Thermal paste for cooling	معجون حراري للتبريد	كتلة(جرام)	4
12	joystick	عصا تحكم	عدد	1
13	Power supply 24V	مزود طاقة 24 فولت	عدد	1
14	Power supply 5V	مزود طاقة 5 فولت	عدد	1
15	Pump 12V	مضخة مياه 12 فولت	عدد	1

اسم المشرف علي المشروع د/ علاء خليفه التوقيع)



المواصفات الفنية لمشروع التخرج Façade cleaning robot

م	باللغة الانجليزية	باللغة العربية	الوحدة	الكمية
1	ESP32-WROOM-32D Development Board 38-Pin (Green Edition)	متحكم أي اس بي 32	عدد	2
2	Plastic Electric Water Solenoid Valve Supply voltage: 12 V Inner diameter: 13mm	صمام مائي كهربائي جهد : 12 فولت القطر الداخلي : 13 مم	عدد	1
3	Polypropylene fiber rope Breaking strength:54.3KN length: 20m	حبل من ألياف البولي بروبيلين الطول 20 متر قوة التحمل 54.3 كيلونيوتن	طول(متر)	20
4	Load cell 20kg weight sensor Capacity: 20kg	مستشعر لتحويل القوة او الوزن الميكانيكي الي اشارته كهربائية السعة: 20 كيلوجرام	عدد	1
5	Toothless pulley Outer Diameter :18mm Inner diameter: 14mm	بكرة غير مسننة القطر الداخلي: 14 مم القطر الخارجي: 18مم	عدد	10
6	Toothed pulley Outer Diameter :18mm Inner diameter: 14mm Teeth:20	القطر الداخلي: 14 مم القطر الخارجي: 18مم عدد الاسنان: 20سن	عدد	10
7	Cooling fan Voltage:5v	مروحة تبريد 5 فولت	عدد	1
8	Steel body	شاسية معدني مخصص	أبعاد	80*70*30
9		غطاء للروبوت من الاكرليك	مساحة (متر مربع)	3
10		زالق معدني لتثبيت الموتور الافقي	طول(متر)	3
11	Thermal paste for cooling	معجون حراري للتبريد	كتلة(جرام)	4



جامعة المنوفية
كلية الهندسة الالكترونية
قسم هندسة الإلكترونيات الصناعية والتحكم
مكتب رئيس مجلس القسم



1	عدد	عصا تحكم	Joystick	12
1	عدد	مزود طاقة 24 فولت	Power supply 24V	13
1	عدد	مزود طاقة 5 فولت	Power supply 5V	14
1	عدد	مضخة مياه 12 فولت	Pump 12V	15

رئيس اللجنة

اللجنة



جامعة المنوفية
كلية الهندسة الالكترونية
قسم هندسة الإلكترونيات الصناعية والتحكم
مكتب رئيس مجلس القسم



الخامات المطلوبة لمشروع التخرج القيمة التقديرية

م	اسم الخامة باللغة الانجليزية	المواصفات الفنية	الوحدة	الكمية	سعر الوحدة	الاجمالي
1	ESP32-WROOM-32D Development Board 38-Pin (Green Edition)	متحكم أي اس بي 32	عدد	2	800	1600
2	Plastic Electric Water Solenoid Valve Supply voltage: 12 V Inner diameter: 13mm	صمام ماني كهربى جهد : 12 فولت القطر الداخلي : 13 مم	عدد	1	800	800
3	Polypropylene fiber rope Breaking strength:54.3K length: 20m	حبل من ألياف البولي بروبيلين الطول 20 متر قوة التحمل 54.3 كيلونيوتن	طول(متر)	20	100	2000
4	Load cell 20kg weight sensor Capacity: 20kg	مستشعر لتحويل القوة او الوزن الميكانيكي الي اشارة كهربائية السعة: 20 كيلوجرام	عدد	1	700	700
5	Toothless pulley Outer Diameter :18mm Inner diameter: 14mm	بكرا غير مسننة القطر الداخلي: 14 مم القطر الخارجي: 18مم	عدد	10	400	4000
6	Toothed pulley Outer Diameter :18mm Inner diameter: 14mm Teeth:20	القطر الداخلي: 14 مم القطر الخارجي: 18مم عدد الاسنان:20سن	عدد	10	300	3000
7	Cooling fan 5 V	مروحة تبريد 5 فولت	عدد	1	200	200
8	Steel body	شاسية معدني مخصص	أبعاد	80*70*30	2000	2000
9		غطاء للروبوت من الاكرليك	مساحة (متر مربع)	3	400	1200
10		زالق معدني لتثبيت الموتور الافقي	طول(متر)	3	700	2100
11	Thermal paste	معجون حراري للتبريد	كتلة(جرام)	4	200	800



جامعة المنوفية
كلية الهندسة الالكترونية
قسم هندسة الإلكترونيات الصناعية والتحكم
مكتب رئيس مجلس القسم



600	600	1	عدد	عصا تحكم	Joystick	12
400	400	1	عدد	مزود طاقة 24 فولت	Power supply 24V	13
300	300	1	عدد	مزود طاقة 5 فولت	Power supply 5V	14
300	300	1	عدد	مضخة مياه 12 فولت	Pump 12V	15
20000						المجموع

رئيس اللجنة

اللجنة