



Figura 6.2

Los vectores  $\mathbf{u}_1$  y  $\mathbf{u}_2$  forman una base ortonormal para el plano generado por los vectores  $\mathbf{v}_1$  y  $\mathbf{v}_2$ .

De esta forma, una base ortonormal es  $\left\{ \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{2}{\sqrt{5}} \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\frac{6}{\sqrt{70}} \\ \frac{3}{\sqrt{70}} \\ \frac{5}{\sqrt{70}} \end{pmatrix} \right\}$ . Para verificar esta respuesta, se observa que

- 1) los vectores son ortogonales,
- 2) cada uno tiene longitud 1 y
- 3) cada uno satisface  $2x - y + 3z = 0$ .

En la figura 6.2 a) se dibujaron los vectores  $\mathbf{v}_1$ ,  $\mathbf{v}_2$  y  $\mathbf{u}_1$ . En la figura 6.2 b) se dibujaron los vectores

$$-\begin{pmatrix} \frac{6}{5} \\ \frac{12}{5} \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{6}{5} \\ -\frac{12}{5} \\ 0 \end{pmatrix} \text{ y se sumó a } \mathbf{v}_2 \text{ usando la regla del paralelogramo para obtener } \mathbf{v}'_2 = \begin{pmatrix} -\frac{6}{5} \\ \frac{3}{5} \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Por último,  $\mathbf{u}_2$  es un vector unitario a lo largo de  $\mathbf{v}'_2$ .

Ahora se definirá un nuevo tipo de matriz que será muy útil en los capítulos que siguen.

### **D** Definición 6.1.3

#### Matriz ortogonal

Una matriz  $Q$  de  $n \times n$  se llama **ortogonal** si  $Q$  es invertible y

$$Q^{-1} = Q^T$$

(6.1.16)

Observe que si  $Q^{-1} = Q^T$ , entonces  $Q^T Q = I$ .

No es difícil construir matrices ortogonales, de acuerdo con el siguiente teorema.

### Teorema 6.1.3

La matriz  $Q$  de  $n \times n$  es ortogonal si y sólo si las columnas de  $Q$  forman una base ortonormal para  $\mathbb{R}^n$ .