Sean

$$E = \left\| \frac{\partial \mathbf{\Phi}}{\partial u} \right\|^2, \qquad F = \frac{\partial \mathbf{\Phi}}{\partial u} \cdot \frac{\partial \mathbf{\Phi}}{\partial v}, \qquad G = \left\| \frac{\partial \mathbf{\Phi}}{\partial v} \right\|^2.$$

En el Ejercicio 23 de la Sección 7.5, vimos que

$$\|\mathbf{T}_{u} \times \mathbf{T}_{v}\|^{2} = EG - F^{2}.$$

Por cuestiones de notación, denominamos W a EG – F^2 . Además, denotaremos mediante

$$\mathbf{N} = rac{\mathbf{T}_u imes \mathbf{T}_v}{\|\mathbf{T}_u imes \mathbf{T}_v\|} = rac{\mathbf{T}_u imes \mathbf{T}_v}{\sqrt{\overline{W}}}$$

al vector normal unitario a la superficie imagen en $p = \Phi(u, v)$. A continuación vamos a definir dos nuevas medidas de la curvatura de una superficie en p—la "curvatura de Gauss" K(p) y la "curvatura media" H(p). Ambas medidas tienen profundas conexiones con la curvatura de las curvas en el espacio, lo que esclarece el significado de sus definiciones, aunque aquí no vamos a profundizar en ello.

Para definir estas dos curvaturas, en primer lugar definimos tres nuevas funciones ℓ, m, n sobre S como sigue:

$$\ell(p) = \mathbf{N}(u, v) \cdot \frac{\partial^2 \mathbf{\Phi}}{\partial u^2} = \mathbf{N}(u, v) \cdot \mathbf{\Phi}_{uu}$$

$$m(p) = \mathbf{N}(u, v) \cdot \frac{\partial^2 \mathbf{\Phi}}{\partial u \partial v} = \mathbf{N}(u, v) \cdot \mathbf{\Phi}_{uv}$$

$$n(p) = \mathbf{N}(u, v) \cdot \frac{\partial^2 \mathbf{\Phi}}{\partial v^2} = \mathbf{N}(u, v) \cdot \mathbf{\Phi}_{vv}.$$
(1)

La *curvatura de Gauss* K(p) de S en p está dada por

$$K(p) = \frac{\ell n - m^2}{W},\tag{2}$$

y la *curvatura media* H(p) de S en p se define como¹⁵

$$H(p) = \frac{G\ell + En - 2Fm}{2W},\tag{3}$$

donde el lado derecho de ambas expresiones está calculado en el punto $p = \Phi(u, v)$.

¹⁵Técnicamente hablando, K(p) y H(p), en principio, podrían depender de la parametrización Φ de S, pero podemos demostrar que, de hecho, son independientes de Φ .