

valores reales. Pero las distinguiremos con un propósito que se verá claramente cuando multipliquemos y derivemos formas diferenciales.

#### Ejemplo 4

Sea  $\nu_1 = y \, dx \, dy \, dz$ ,  $\nu_2 = e^{x^2} \, dx \, dy \, dz$  y  $f(x, y, z) = xyz$ . Entonces  $\nu_1 + \nu_2 = (y + e^{x^2}) \, dx \, dy \, dz$  y  $f\nu_1 = y^2xz \, dx \, dy \, dz$ . ▲

Aunque podemos sumar dos 0-formas, dos 1-formas, dos 2-formas o dos 3-formas, no necesitaremos sumar una  $k$ -forma y una  $j$ -forma si  $k \neq j$ . Por ejemplo, no necesitaremos escribir

$$f(x, y, z) \, dx \, dy + g(x, y, z) \, dz.$$

Ahora que hemos definido estos objetos formales (formas), podemos preguntarnos legítimamente para qué valen, cómo se usan y quizá más importante, qué significan. La respuesta a la primera pregunta estará clara a medida que avancemos, aunque podemos describir de forma inmediata cómo se usan y cómo se interpretan.

Una función con valores reales sobre un dominio  $K$  en  $\mathbb{R}^3$  es una regla que asigna un número real a cada punto de  $K$ . En cierto sentido, las formas diferenciales son generalizaciones de las funciones con valores reales que hemos estudiado en el cálculo diferencial. En efecto, las 0-formas sobre un conjunto abierto  $K$  son solo funciones sobre  $K$ . Así, una 0-forma  $f$  lleva puntos de  $K$  a números reales.

Nos gustaría interpretar las  $k$ -formas diferenciales (para  $k \geq 1$ ) no como funciones sobre puntos de  $K$ , sino como funciones sobre objetos geométricos tales como curvas y superficies. Muchos de los antiguos geómetras griegos interpretaban las rectas y curvas como si estuvieran formadas por una cantidad infinita de puntos, y los planos y superficies estaban formados por infinitas curvas. En consecuencia, hay al menos una justificación histórica para aplicar esta jerarquía geométrica a la interpretación de las formas diferenciales.

Dado un subconjunto abierto  $K \subset \mathbb{R}^3$ , distinguiremos cuatro tipos de subconjuntos de  $K$  (véase la Figura 8.5.2):

- (I) Puntos en  $K$ .
- (II) Curvas orientadas simples y curvas orientadas cerradas simples.  $C$  en  $K$ .
- (III) Superficies orientadas,  $S \subset K$ .
- (IV) Subregiones elementales,  $R \subset K$ .

### Integrales de 1-formas sobre curvas

Vamos a comenzar con las 1-formas. Sea

$$\omega = P(x, y, z) \, dx + Q(x, y, z) \, dy + R(x, y, z) \, dz$$

una 1-forma sobre  $K$  y sea  $C$  una curva orientada simple como la de la Figura 8.5.2. El número real que  $\omega$  asigna a  $C$  está dado por la fórmula

$$\int_C \omega = \int_C P(x, y, z) \, dx + Q(x, y, z) \, dy + R(x, y, z) \, dz. \quad (1)$$