

• *Núcleo e imagen de una transformación lineal*

Sean V y W dos espacios vectoriales y sea $T: V \rightarrow W$ una transformación lineal. Entonces el **núcleo** de T , denotado por $\text{nu } T$, está dado por

$$\text{nu } T = \{v \in V: Tv = 0\}$$

La **imagen** de T , denotada por $\text{im } T$ está dada por

$$\text{im } T = \{w \in W: Tw \text{ para algún } v \in V\}$$

$\text{nu } T$ es un subespacio de V e $\text{im } T$ es un subespacio de W .

• *Nulidad y rango de una transformación lineal*

Si T es una transformación lineal de V en W , entonces

$$\text{nulidad de } T = \nu(T) = \dim \text{nu } T$$

$$\text{rango de } T = \rho(T) = \dim \text{im } T$$

AUTOEVALUACIÓN 7.2

De los siguientes enunciados, indique si son verdaderos o falsos.

- I) Sea $T: V \rightarrow W$ una transformación lineal. En ocasiones es posible encontrar tres vectores diferentes $v_1 \in V$, $v_2 \in V$ y $w \in W$ tales que $Tv_1 = Tv_2 = w$.
- II) Si $Tv_1 = Tv_2$ como en el problema 7.2.1, entonces $v_1 - v_2 \in \text{nu } T$.
- III) Si T es una transformación lineal de v en w , entonces la imagen de T es w .
- IV) Sea v_1, v_2, \dots, v_n una base para \mathbb{R}^n y sea w_1, w_2, \dots, w_n una base para P_{n-1} . Entonces existen dos transformaciones lineales S y T tales que $Tv_1 = w_1$ y $Sw_i = v_i$ para $i = 1, 2, \dots, n$.
- V) Si $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ es una transformación lineal y $T \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, entonces T es la transformación cero.
- VI) Existe una transformación lineal T de $\mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^5$ con $\rho(T) = \nu(T)$.
- VII) Suponga que $T: M_{22} \rightarrow M_{22}$ con $\rho(T) = 4$. Si $TA = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, entonces $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$.

Respuestas a la autoevaluación

- I) V II) V III) F IV) F
V) F VI) F VII) V