## Contenido

	octava edición	xi xiii
Agradecimie	entosgnóstico	xix xxiii
Capítulo	1 Sistemas de ecuaciones lineales	1
1.0	Preliminares sobre rectas	2
1.1	Dos ecuaciones lineales con dos incógnitas	2
1.2	<i>m</i> ecuaciones con <i>n</i> incógnitas: eliminación de Gauss-Jordan y gaussiana	8
1.3	Introducción a MATLAB	28
1.4	Sistemas homogéneos de ecuaciones	37
	Aplicación especial I	42
Capítulo	2 Vectores y matrices	47
2.1	Definiciones generales	48
2.2	Productos vectorial y matricial	63
2.3	Matrices y sistemas de ecuaciones lineales	92
2.4	Inversa de una matriz cuadrada	99
2.5	Transpuesta de una matriz	123
2.6	Matrices elementales y matrices inversas	130
2.7	Factorizaciones LU de una matriz	142
2.8	Teoría de gráficas: una aplicación de matrices	159
Capítulo	Determinantes	169
3.1	Definiciones	170
3.2	Propiedades de los determinantes	185
3.3	Determinantes e inversas	203
3.4	Regla de Cramer	213
3.5	Demostración de tres teoremas importantes y algo de historia	218
Capítulo	Vectores en R <sup>2</sup> y R <sup>3</sup>	225
4.1	Vectores en el plano	226
4.2	El producto escalar y las proyecciones en $\mathbb{R}^2$	238
4.3	Vectores en el espacio	248