

Obsérvese que cada término en la suma de la fórmula (3) es el valor de f en algún punto $\Phi(u_i, v_j)$ multiplicado por el área de S_{ij} . Compárese esto con la interpretación en función de las sumas de Riemann de la integral a lo largo de una trayectoria que vimos en la Sección 7.1.

Si S es una unión de superficies parametrizadas S_i , $i = 1, \dots, N$, que no se cortan excepto posiblemente a lo largo de las curvas que definen sus fronteras, entonces la integral de f sobre S se define mediante

$$\iint_S f \, dS = \sum_{i=1}^N \iint_{S_i} f \, dS,$$

como era de esperar. Por ejemplo, la integral sobre la superficie de un cubo se puede expresar como la suma de las integrales sobre las seis caras.

Ejemplo 1

Supongamos que un helicoides se describe como en el Ejemplo 2 de la Sección 7.4, y sea f una función dada por $f(x, y, z) = \sqrt{x^2 + y^2 + 1}$. Hallar $\iint_S f \, dS$.

Solución

Como en el Ejemplo 2 de la Sección 7.4,

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \theta)} = r, \quad \frac{\partial(y, z)}{\partial(r, \theta)} = \sin \theta, \quad \frac{\partial(x, z)}{\partial(r, \theta)} = \cos \theta.$$

Además, $f(r \cos \theta, r \sin \theta, \theta) = \sqrt{r^2 + 1}$. Por tanto,

$$\begin{aligned} \iint_S f(x, y, z) \, dS &= \iint_D f(\Phi(r, \theta)) \|\mathbf{T}_r \times \mathbf{T}_\theta\| \, dr \, d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_0^1 \sqrt{r^2 + 1} \sqrt{r^2 + 1} \, dr \, d\theta = \int_0^{2\pi} \frac{4}{3} \, d\theta = \frac{8}{3}\pi. \end{aligned}$$

▲

Integrales de superficie sobre gráficas

Supongamos que S es la gráfica de una función C^1 $z = g(x, y)$. Recordemos de la Sección 7.4 que podemos parametrizar S por

$$x = u, \quad y = v, \quad z = g(u, v),$$

y que en este caso

$$\|\mathbf{T}_u \times \mathbf{T}_v\| = \sqrt{1 + \left(\frac{\partial g}{\partial u}\right)^2 + \left(\frac{\partial g}{\partial v}\right)^2},$$

de modo que

$$\iint_S f(x, y, z) \, dS = \iint_D f(x, y, g(x, y)) \sqrt{1 + \left(\frac{\partial g}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial g}{\partial y}\right)^2} \, dx \, dy. \quad (4)$$