$$= \begin{pmatrix} f_1(n_1(t)) + f_2(n_2(t)) + f_3(n_3(t)) + \dots + f_{\omega-1}(n_{\omega-1}(t)) + f_{\omega}(n_{\omega}(t)) \\ p_1(n_1(t)) \\ p_2(n_2(t)) \\ p_3(n_3(t)) \\ \vdots \\ p_{\omega-1}(n_{\omega-1}(t)) \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} n_1(t+1) \\ n_2(t+1) \\ n_3(t+1) \\ \vdots \\ n_{\omega}(t+1) \end{pmatrix}$$

$$= n(t+1)$$

Entonces, por esto se observa que

$$n(t+1) = Ln(t)$$

Entonces, puede encontrarse

$$n(t+2) = Ln(t+1)$$

$$= L(Ln(t))$$

$$= L^{2}n(t)$$

Así, de manera general se deduce por inducción que para cada tiempo t + x,

$$\mathbf{n}(t+x) = L^{x}\mathbf{n}(t)$$

Ahora se observa que proyectar hacia el futuro se vuelve un proceso de calcular potencias de una matriz. Una forma sencilla de obtener una aproximación razonable a estas potencias altas es usando la descomposición espectral, que revela algunas conexiones interesantes entre la estructura de equilibrio de la población y los vectores/valores propios. La descomposición espectral es muy similar a la descomposición de rango uno (Beezer, 2007).

## Descomposición espectral

## Teorema 1

Existe una descomposición espectral de una matriz A tal que

$$A = \sum_{k=1}^{\omega} \lambda_k T_k$$

Donde  $T_k = \mathbf{e}_k \otimes \varepsilon_k$ , el producto externo de los vectores propios derechos e izquierdos.



## Demostración

La demostración es constructiva. Para demostrar que la descomposición espectral existe, se inicia creando una matriz R cuyas columnas son los vectores derechos propios para la matriz A. El vector derecho propio (e) es un vector propio como se han usado anteriormente, donde  $Ae = \lambda e$ .