## Vectores de la base canónica

Para describir vectores en el espacio, es conveniente presentar tres vectores especiales a lo largo de los ejes x, y y z:

i: el vector de componentes (1, 0, 0)

**j**: el vector de componentes (0, 1, 0)

 $\mathbf{k}$ : el vector de componentes (0, 0, 1).

En la Figura 1.1.14 se ilustran los *vectores de la base canónica*. En el plano tenemos los vectores de la base canónica  $\mathbf{i}$  y  $\mathbf{j}$  de componentes (1,0) y (0,1).

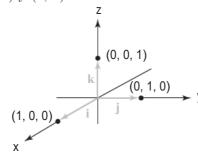


Figura 1.1.14 Vectores de la base canónica.

Sea a cualquier vector y sean  $(a_1, a_2, a_3)$  sus componentes. Entonces

$$\mathbf{a} = a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k},$$

ya que el lado derecho de la expresión está dado en componentes por

$$a_1(1,0,0) + a_2(0,1,0) + a_3(0,0,1) = (a_1,0,0) + (0,a_2,0) + (0,0,a_3)$$
  
=  $(a_1,a_2,a_3)$ .

Por tanto, podemos expresar cada uno de los vectores como una suma de múltiplos escalares de  ${\bf i}, {\bf j}$  y  ${\bf k}.$ 

Vectores de la base canónica

- 1. Los vectores  ${\bf i}, {\bf j}$  y  ${\bf k}$  son vectores unitarios a lo largo de los tres ejes de coordenadas, como se muestra en la Figura 1.1.14.
- 2. Si a tiene componentes  $(a_1, a_2, a_3)$ , entonces

$$\mathbf{a} = a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k}.$$

## Ejemplo 6

Expresar el vector cuyas componentes son  $(e, \pi, -\sqrt{3})$  en función de la base canónica.

Solución

Sustituyendo  $a_1 = e, a_2 = \pi$  y  $a_3 = -\sqrt{3}$  en  $\mathbf{a} = a_1 \mathbf{i} + a_2 \mathbf{j} + a_3 \mathbf{k}$  obtenemos

$$\mathbf{v} = e\mathbf{i} + \pi\mathbf{j} - \sqrt{3}\mathbf{k}.$$