

$$Q = \begin{pmatrix} \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{3\sqrt{2}} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{3\sqrt{2}} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{4}{3\sqrt{2}} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

Sea

$$\begin{aligned} \mathbf{v}' = \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} &= Q^T \mathbf{v} = \begin{pmatrix} \frac{-1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{-1}{3\sqrt{2}} & \frac{-1}{3\sqrt{2}} & \frac{4}{3\sqrt{2}} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \left(\frac{-1}{\sqrt{2}}\right)x + \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)y \\ -\left(\frac{1}{3\sqrt{2}}\right)x - \left(\frac{1}{3\sqrt{2}}\right)y + \left(\frac{4}{3\sqrt{2}}\right)z \\ \left(\frac{2}{3}\right)x + \left(\frac{2}{3}\right)y + \left(\frac{1}{3}\right)z \end{pmatrix} \end{aligned}$$

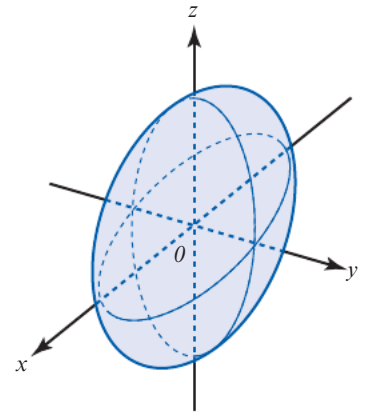
Entonces, como antes,  $A = QDQ^T$  y  $A\mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = QDQ^T \mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = DQ^T \mathbf{v} \cdot Q^T \mathbf{v} = D\mathbf{v}' \cdot \mathbf{v}'$ . Por lo tanto, (8.5.24) se puede escribir en términos de las nuevas variables  $x'$ ,  $y'$ ,  $z'$  como  $D\mathbf{v}' \cdot \mathbf{v}' = 100$ , o sea

$$x'^2 + y'^2 + 10z'^2 = 100 \quad (8.5.25)$$

En  $\mathbb{R}^3$  la superficie definida por (8.5.25) se denomina **elipsoide** (vea la figura 8.4).

Existe una gran variedad de superficies de tres dimensiones de la forma  $A\mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = d$ , donde  $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^2$ . Esas superficies se denominan **superficies cuadráticas**.

Podemos cerrar esta sección con la observación de que las formas cuadráticas se pueden definir en términos de cualquier número de variables.



$$x'^2 + y'^2 + 10z'^2 = 100$$

**Figura 8.4**

El elipsoide  $5x^2 + 8xy + 5y^2 + 4xz + 4yz + 2z^2 = 100$ , que se puede escribir en las nuevas variables como  $x'^2 + y'^2 + 10z'^2 = 100$ .

**Superficies cuadráticas**

### **D** Definición 8.5.2

#### Forma cuadrática

Sea  $\mathbf{v} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$  y sea  $A$  una matriz simétrica de  $n \times n$ . Entonces una **forma cuadrática** en  $x_1, x_2, \dots, x_n$  es una expresión de la forma

$$F(x_1, x_2, \dots, x_n) = A\mathbf{v} \cdot \mathbf{v} \quad (8.5.26)$$

### **EJEMPLO 8.5.6** Una forma cuadrática en cuatro variables

Sea

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & -2 \\ 1 & -4 & 6 & 5 \\ 2 & 6 & 7 & -1 \\ -2 & 5 & -1 & 3 \end{pmatrix} \text{ y } \mathbf{v} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$