## **RESUMEN 8.7**

• Sea A una matriz de  $n \times n$ . Entonces  $e^A$  está definido por

$$e^{A} = I + A + \frac{A^{2}}{2!} + \frac{A^{3}}{3!} + \dots + \frac{A_{k}}{k!}$$

- La matriz solución principal a la ecuación diferencial vectorial  $\mathbf{x}'(t) = A\mathbf{x}$  es  $e^{At}$ .
- La solución única a la ecuación diferencial  $\mathbf{x}'(t) = A\mathbf{x}(t)$  que satisface  $\mathbf{x}(0) = \mathbf{x}_0$  es  $\mathbf{x}(t) = e^{At}\mathbf{x}_0$ .
- Si J es la forma canónica de Jordan de la matriz A y si  $J = C^{-1}AC$ , entonces

$$e^{At} = Ce^{Jt}C^{-1}$$

## **AUTOEVALUACIÓN 8.7**

- I) Si  $C^{-1}AC = D$ , entonces  $e^{At} =$

- **a)**  $1e^{Dt}$  **b)**  $C^{-1}e^{Dt}C$  **c)**  $Ce^{Dt}C^{-1}$  **d)**  $e^{Ct}e^{Dt}e^{C-1t}$
- II) Si  $D = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix}$ , entonces  $e^{Dt} = \underline{\hspace{1cm}}$ .

  - $\mathbf{a}) \begin{pmatrix} e^{3t} & 0 \\ 0 & e^{-4t} \end{pmatrix} \qquad \mathbf{b}) \begin{pmatrix} e^{-3t} & 0 \\ 0 & e^{4t} \end{pmatrix} \qquad \mathbf{c}) \begin{pmatrix} e^{t} & 0 \\ 0 & e^{-\frac{1}{t}} \end{pmatrix} \qquad \mathbf{d}) \begin{pmatrix} e^{-4t} & 0 \\ 0 & e^{3t} \end{pmatrix}$

- III) Si  $J = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ , entonces  $e^{It} = \underline{\hspace{1cm}}$ .

- $\mathbf{a}) \begin{pmatrix} e^{2t} & 0 \\ 0 & e^{2t} \end{pmatrix} \qquad \mathbf{b}) \begin{pmatrix} e^{2t} & e^{t} \\ 0 & e^{2t} \end{pmatrix} \qquad \mathbf{c}) \begin{pmatrix} e^{2t} & te^{2t} \\ 0 & e^{2t} \end{pmatrix} \qquad \mathbf{d}) \begin{pmatrix} e^{2t} & te^{2t} \\ te^{2t} & e^{2t} \end{pmatrix}$
- IV) Suponga que

$$x' = ax + by, x(0) = x_0$$

$$x(0) = x_0$$

$$y' = cx + dy, \qquad y(0) = y_0$$

$$y(0) = y_0$$

que  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  y que A es similar a una matriz diagonal D. Entonces existe una matriz invertible C tal que  $\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \underline{\qquad}$ .

- **a)**  $C^{-1}e^{Dt}C\begin{pmatrix} x_0 \\ v_0 \end{pmatrix}$  **b)**  $Ce^{Dt}C^{-1}\begin{pmatrix} x_0 \\ v_0 \end{pmatrix}$  **c)**  $e^{Dt}\begin{pmatrix} x_0 \\ v_0 \end{pmatrix}$

## Respuestas a la autoevaluación

- **I)** c)
- II) a)
- III) c)
- **IV)** *b*)