

Antes de continuar debe observarse que  $\det Q = -1$ . Para que  $Q$  sea una matriz de rotación es necesario que  $\det Q = 1$ . Esto se logra fácilmente invirtiendo los vectores característicos. Así,

se hace  $\lambda_1 = 6$ ,  $\lambda_2 = 4$ ,  $\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$  y  $Q = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$  ahora  $\det Q = 1$ . Entonces

$D = \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$ , y (8.5.17) se puede expresar como  $D\mathbf{v} \cdot \mathbf{v} = 4$  o

$$6x'^2 + 4y'^2 = 4 \quad (8.5.18)$$

donde

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = Q^T \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}}x + \frac{1}{\sqrt{2}}y \\ -\frac{1}{\sqrt{2}}x + \frac{1}{\sqrt{2}}y \end{pmatrix}$$

Reescribiendo (8.5.18) se obtiene  $\frac{x'^2}{\left(\frac{4}{6}\right)} + \frac{y'^2}{1} = 1$ , que es la ecuación (8.5.13) con  $a = \sqrt{\frac{2}{3}}$  y  $b = 1$ .

Más aún, como  $\frac{1}{\sqrt{2}} > 0$  y  $\frac{-1}{\sqrt{2}} < 0$ , del problema 45, se tiene  $\theta = 2\pi - \cos^{-1}\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = 2\pi - \frac{\pi}{4} = \frac{7\pi}{4} = 315^\circ$ . Por lo tanto, (8.5.17) es la ecuación de una elipse estándar rotada un ángulo de  $315^\circ$  (o  $45^\circ$  en el sentido de las manecillas del reloj) (vea la figura 8.3).

#### EJEMPLO 8.5.4 Una sección cónica degenerada

Identifique la sección cónica cuya ecuación es

$$-5x^2 + 2xy - 5y^2 = 4 \quad (8.5.19)$$

**SOLUCIÓN ►** Haciendo referencia al ejemplo 8.5.3, la ecuación (8.5.19) se puede volver a escribir como

$$-6x'^2 - 4y'^2 = 4 \quad (8.5.20)$$

Como para cualesquiera números reales  $x'$  y  $y'$ ,  $-6x'^2 - 4y'^2 \leq 0$ , se ve que no existen números reales  $x$  y  $y$  que satisfagan (8.5.19). La sección cónica definida por (8.5.19) se denomina **sección cónica degenerada**.

Existe una manera sencilla de identificar la sección cónica definida por

$$ax^2 + bxy + cy^2 = d$$

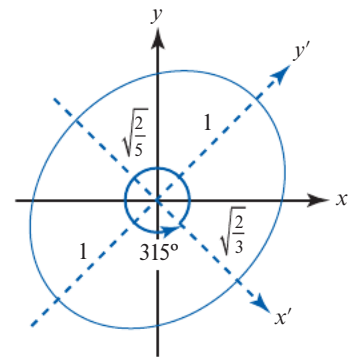
Si  $A = \begin{pmatrix} a & \frac{b}{2} \\ \frac{b}{2} & c \end{pmatrix}$ , entonces la ecuación característica de  $A$  es

$$\lambda^2 - (a + c)\lambda + \frac{(ac - b^2)}{4} = 0 = (\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2)$$

Esto significa que  $\lambda_1\lambda_2 = ac - \frac{b^2}{4}$ . Pero como se ha visto, la ecuación (8.5.21) se puede volver a escribir como

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 = d \quad (8.5.22)$$

Si  $\lambda_1$  y  $\lambda_2$  tienen el mismo signo, entonces (8.5.21) define una elipse (o un círculo) o una cónica degenerada como en los ejemplos 8.5.3 y 8.5.4. Si  $\lambda_1$  y  $\lambda_2$  tienen signo contrario, entonces (8.5.21) es la



(8.5.21)

**Figura 8.3**

La elipse  
 $5x^2 - 2xy + 5y^2 = 4$ .