de regularidad de una superficie S depende de la existencia de al menos una parametrización regular para S.

- (c) Demostrar que el plano tangente de S está bien definido independientemente de la parametrización regular (inyectiva) (se precisa utilizar el teorema de la función inversa de la Sección 3.5).
- (d) Tras estas observaciones, ¿es posible determinar una parametrización regular del cono de la Figura 7.3.8?

22. La imagen de la parametrización

$$\Phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$
$$= (a \operatorname{sen} u \cos v, b \operatorname{sen} u \operatorname{sen} v, c \cos u)$$

con $b < a, 0 \le u \le \pi, 0 \le v \le 2\pi$ parametriza un elipsoide.

(a) Demostrar que todos los puntos de la imagen de Φ satisfacen:

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$$

(ecuación cartesiana de un elipsoide).

(b) Demostrar que la superficie imagen es regular en todos los puntos.

23. La imagen de la parametrización

$$\Phi(u, v) = (x(u, v), y(u, v), z(u, v))$$
$$= ((R + r\cos u)\cos v, (R + r\cos u)\sin v, r\sin u)$$

donde $0 \le u, v \le 2\pi$, 0 < r < 1 parametriza un toro (o dónut) S.

(a) Demostrar que todos los puntos de la imagen (x, y, z) satisfacen:

$$(\sqrt{x^2 + y^2} - R)^2 + z^2 = r^2.$$

- (b) Demostrar que la superficie imagen es regular en todos los puntos.
- **24.** Sea Φ una superficie regular en (u_0, v_0) ; es decir, Φ es de clase C^1 y $\mathbf{T}_u \times \mathbf{T}_v \neq \mathbf{0}$ en (u_0, v_0) .
 - (a) Utilizar el teorema de la función implícita (Sección 3.5) para demostrar que la imagen de Φ cerca de (u_0, v_0) es la gráfica de una función C^1 de dos variables. Si la componente z de $\mathbf{T}_u \times \mathbf{T}_v$ es distinta de cero, podemos escribirla como z = f(x, y).
 - (c) Demostrar que el plano tangente en $\Phi(u_0, v_0)$ definido por el plano generado por $\mathbf{T}_u \ \mathbf{y} \ \mathbf{T}_v$ coincide con el plano tangente de la gráfica de z = f(x, y) en ese punto.

7.4 Área de una superficie

Antes de pasar a la integrales de superficie generales, vamos a considerar el problema de calcular el área de una superficie, igual que consideramos el problema de hallar la longitud de arco de una curva antes de estudiar las integrales a lo largo de trayectorias.

Definición de área de una superficie

En la Sección 7.3 hemos definido una superficie parametrizada S como la imagen de una función $\Phi \colon D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$, escrita como $\Phi(u,v) = (x(u,v),y(u,v),z(u,v))$. Hemos dicho que la aplicación Φ es la parametrización de S y que S era regular en $\Phi(u,v) \in S$ si $\mathbf{T}_u \times \mathbf{T}_v \neq \mathbf{0}$, donde

$$\mathbf{T}_{u} = \frac{\partial x}{\partial u}(u, v)\mathbf{i} + \frac{\partial y}{\partial u}(u, v)\mathbf{j} + \frac{\partial z}{\partial u}(u, v)\mathbf{k}$$

у

$$\mathbf{T}_{v} = \frac{\partial x}{\partial v}(u, v)\mathbf{i} + \frac{\partial y}{\partial v}(u, v)\mathbf{j} + \frac{\partial z}{\partial v}(u, v)\mathbf{k}.$$