EJEMPLO 7.3.1 Representación matricial de una transformación de proyección

Encuentre la matriz de transformación A_T correspondiente a la proyección de un vector en \mathbb{R}^3 sobre el plano xy.

SOLUCIÓN Aquí
$$T\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix}$$
. En particular, $T\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $T\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ $Y = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Así,
$$A_T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
. Observe que $A_T \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ 0 \end{pmatrix}$.

EJEMPLO 7.3.2 Representación matricial de una transformación de \mathbb{R}^3 en \mathbb{R}^4

Defina
$$T: \mathbb{R}^3$$
 en \mathbb{R}^4 por $T \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - y \\ y + z \\ 2x - y - z \\ -x + y + 2z \end{pmatrix}$

Encuentre A_T , nu T, im T, $\nu(T)$ y $\rho(T)$.

SOLUCIÓN
$$ightharpoonup T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad T \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad T \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

$$\operatorname{Asi}, A_T = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Observe (a manera de verificación) que
$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - y \\ y + z \\ 2x - y - z \\ -x + y + 2z \end{pmatrix}$$

Ahora se calculan el núcleo y la imagen de A. La forma escalonada por renglones de

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \text{ es } \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}. \text{ Esta forma tiene tres pivotes, de manera que}$$

$$\text{ya que } \rho(A) + \nu(A) = 3$$

$$\rho(A) = 3$$
 y $\nu(A) = 3 - 3 = 0$

Esto significa que nu
$$T = \{\mathbf{0}\}$$
, im $T = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$, $\nu(T) = 0$ y $\rho(T) = 3$.