EJEMPLO 2.5.2 Cuatro matrices simétricas

Las siguientes cuatro matrices son simétricas:

$$I \qquad A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 1 & -4 & 2 \\ -4 & 7 & 5 \\ 2 & 5 & 0 \end{pmatrix} \qquad C = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 4 & 6 \\ 2 & 7 & 3 & 5 \\ 4 & 3 & 8 & 0 \\ 6 & 5 & 0 & -4 \end{pmatrix}$$

En los capítulos 6 y 8 se verá la importancia de las matrices simétricas reales.

Otra forma de escribir el producto escalar

Sean
$$\mathbf{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$$
 y $\mathbf{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$ dos vectores columna con *n* componentes. Entonces, de la ecuación (2.2.1),

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_1 b_2 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n$$

Ahora bien, **a** es una matriz de $n \times 1$ de manera que a^{T} es una matriz de $1 \times n$ y

$$\mathbf{a}^{\mathsf{T}}=(a_1,\,a_2\ldots a_n)$$

Entonces $\mathbf{a}^{\mathsf{T}}\mathbf{b}$ es una matriz de 1×1 (o escalar), y por la definición de la multiplicación de matriz

$$\mathbf{a}^{\mathsf{T}}\mathbf{b} = (a_1 a_2 \dots a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_2 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n$$

De ese modo, si a y b son vectores columna de n componentes, entonces

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \mathbf{a}^{\mathsf{T}} \mathbf{b} \tag{2.5.6}$$

La fórmula (2.5.6) será de utilidad más adelante en este libro.

RESUMEN 2.5

• Si $A = (a_{ij})$, entonces la **transpuesta de A**, denotada por A^{T} , está dada por $A^{\mathsf{T}} = (a_{ij})$. Esto es, A^{T} se obtiene intercambiando los renglones y las columnas de A.