

Figura 7.2.8 Una curva cerrada simple (izquierda) y una curva cerrada que no es simple (derecha).

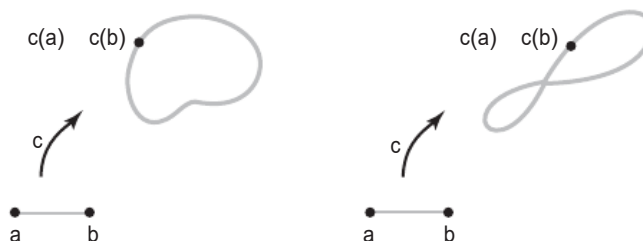


Figura 7.2.9 Dos posibles orientaciones para una curva cerrada simple C .



Integrales de línea e integrales a lo largo de trayectorias sobre curvas simples orientadas y sobre curvas cerradas simples C :

$$\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_c \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} \quad \text{y} \quad \int_C f ds = \int_c f ds, \quad (3)$$

donde \mathbf{c} es cualquier parametrización que conserva la orientación de C .

En virtud de los Teoremas 1 y 2, estas integrales no dependen de la elección de \mathbf{c} siempre y cuando \mathbf{c} sea inyectiva (excepto posiblemente en los extremos).⁵ Lo que queremos destacar aquí es que, *aunque una curva tiene que parametrizarse para poder integrarla a lo largo de la misma, no es necesario incluir la parametrización en la notación de la integral.*

Ejemplo 10

Si $I = [a, b]$ es un intervalo cerrado en el eje x , entonces I , como curva, tiene dos orientaciones: una que corresponde al movimiento desde a hasta b (de izquierda a derecha) y otra que corresponde al movimiento desde b hasta a (de derecha a izquierda). Si f es una función continua con valores reales en I , denotando I con la primera orientación mediante I^+ e I con la segunda orientación mediante I^- , tenemos

$$\int_{I^+} f(x) dx = \int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx = - \int_{I^-} f(x) dx. \quad \blacktriangle$$

⁵No hemos probado que cualesquiera dos trayectorias inyectivas \mathbf{c} y \mathbf{p} con la misma imagen deben ser reparametrizaciones una de la otra, aunque omitiremos este detalle técnico.