

第二章 线性表（二）



顺序表回顾

- ❖ 线性表: 由同类型有限个数据元素构成有序序列
- ❖ 顺序表的优点
 - 逻辑上相邻的两个元素在物理位置上也相邻
 - 可随意存取
 - 它的存储位置可有一个简单直观的公式来表示
- ❖ 顺序表的缺点
 - 初始化时需预分较大空间
 - 插入、删除需移动大量元素
 - 表的容量难以扩充

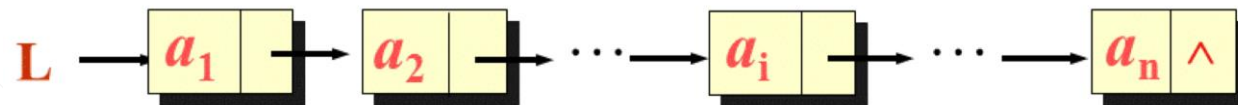


链表

- 链表是线性表的链式存储表示
- 链表中逻辑关系相邻的元素不一定在存储位置上相连，用一个链（指针）表示元素之间的邻接关系
- ❖ 线性表的链式存储表示主要有三种形式：
 - 线性链表（单链表）
 - 循环链表
 - 双向链表



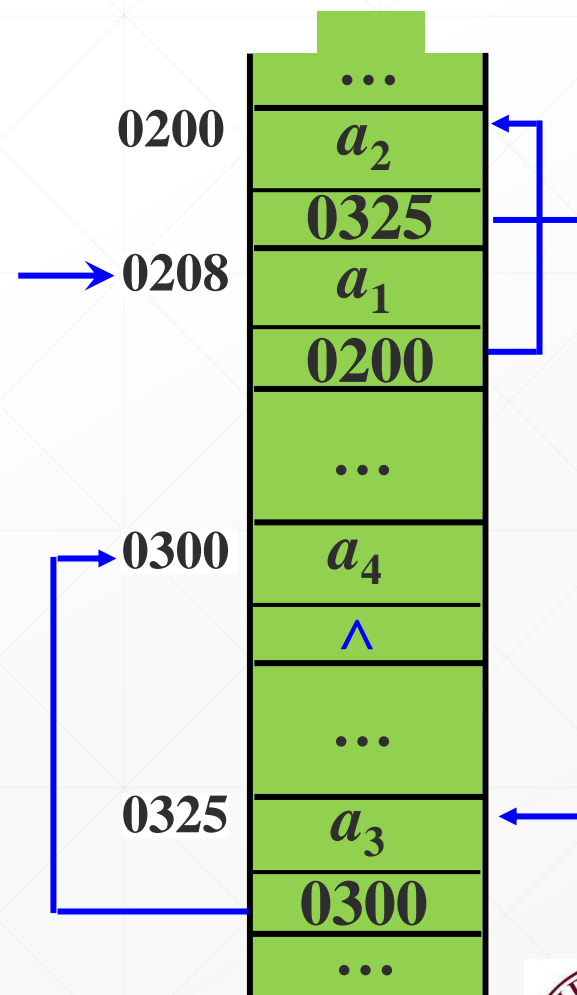
线性链表



- 线性链表的元素称为结点(node)
- 每个结点均含有两个域：存放元素的数据域和存放其后继结点的指针域



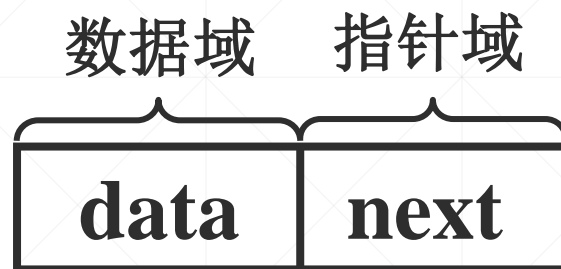
- 例： (a_1, a_2, a_3, a_4) 的存储示意图
- 存储结构特点
 - ✓ 逻辑次序和物理次序不一定相同；
 - ✓ 元素之间的逻辑关系用指针表示；
 - ✓ 需要额外空间存储元素之间的关系
 - ✓ 非随机访问存取结构（顺序访问）



必须从头指针出发寻找

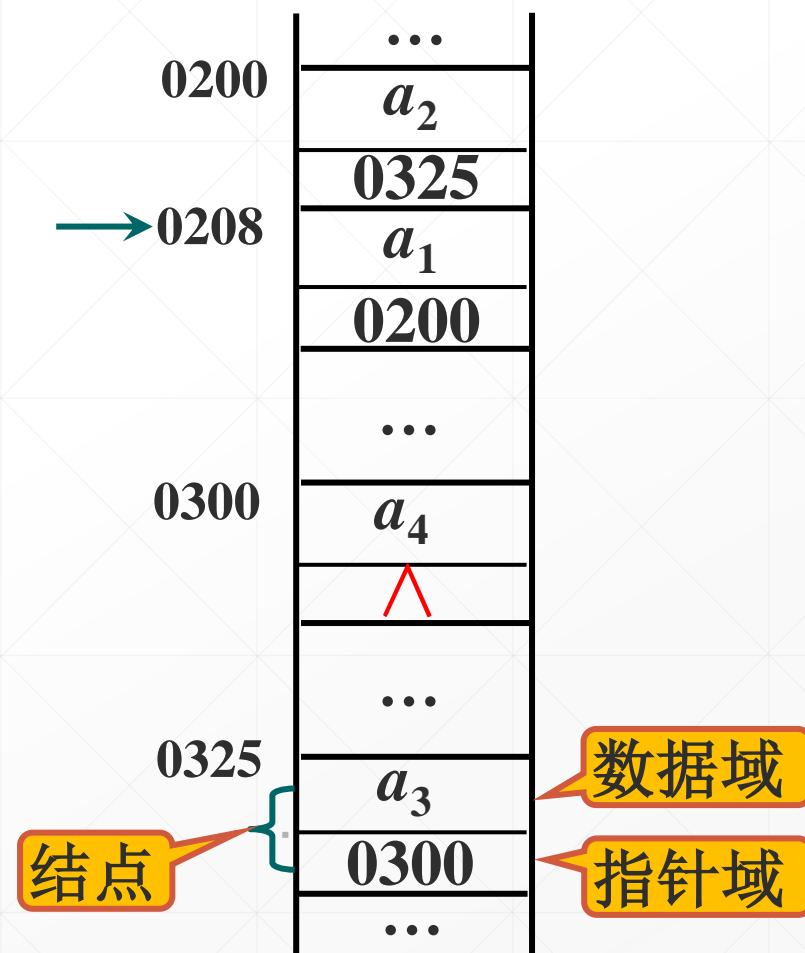
存储结构的定义

- 结点结构:



- 存储结构类型定义

```
struct LNode{  
    ElemType data;    // 数据域  
    LNode *next;      // 后继指针  
}; /*结点型*/  
  
LNode *LinkList;      // 定义单链表
```



存储结构的定义 (cont.)

▪ 单链表图示:

➤ 不带头结点的单链表 - 头指针

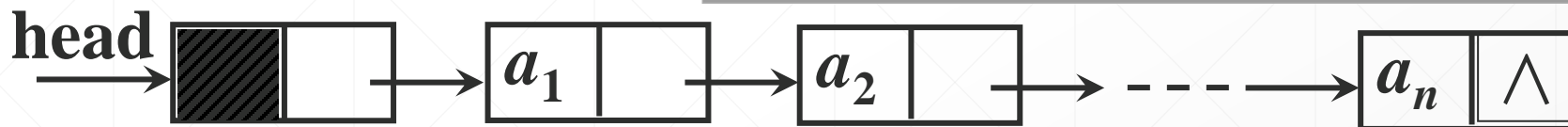


- ✓ 线性链表可由**头指针**唯一确定
- ✓ 最后一个结点没有后继，它的指针域为空 (NULL)

空表: **first==NULL;**

➤ 带头结点的单链表

第一个结点之前**附设**一个头结点，其数据域可以为空，也可以为线性链表的长度信息



空表: **head->next=NULL**

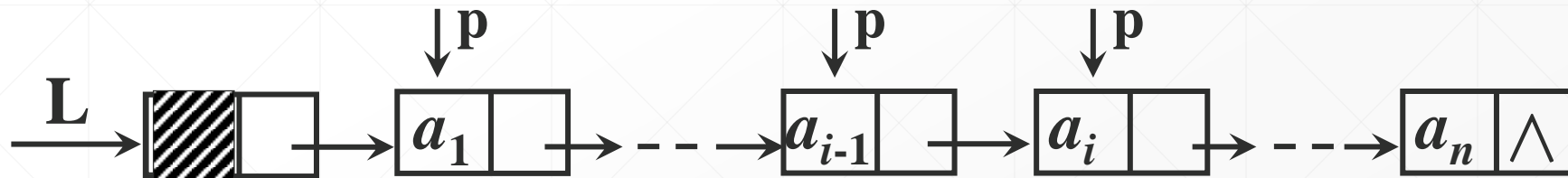
□ 头结点的作用:

- ✓ 空表和非空表表示统一
- ✓ 在任意位置的插入或者删除的代码统一

线性链表的查找

- 在线性链表中找第 i 个元素
- 由于线性链表中元素的存储位置具有随机性，因此只有从头结点开始，顺链一步步查找

```
Status searchLinkList(LNode *L, int i){
    LNode *p=L->next; // p指向第一个结点
    int j=1; //计数器
    while(p!=NULL&& j<i){
        p=p->next; j++;
    }
    // 顺链向后寻找，直到第i个结点或p为空
    if (!p||j>i) return ERROR; //第i个元素不存在
    e=p->data; return OK;
}
```



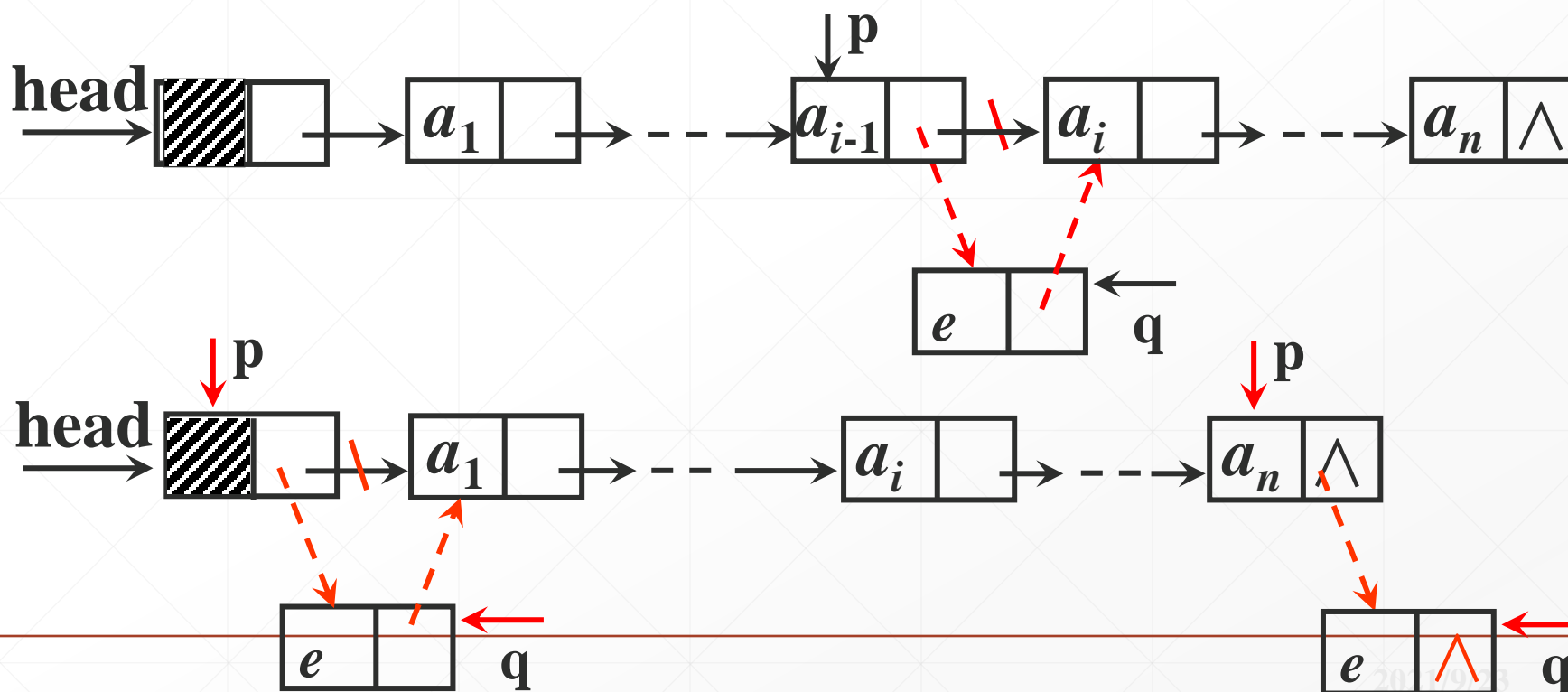
线性链表的查找 (cont.)

- 算法的时间复杂度主要取决于while循环中的语句频度
- 频度与被查找元素在单链表中的位置有关
- 若 $1 \leq i \leq n$, 则频度为 $i-1$, 否则为 n
- 因此时间复杂度为 $O(n)$



线性链表的插入

- $q = \text{new LNode};$
- $q \rightarrow \text{data} = e;$
- $q \rightarrow \text{next} = p \rightarrow \text{next};$
- $p \rightarrow \text{next} = q;$



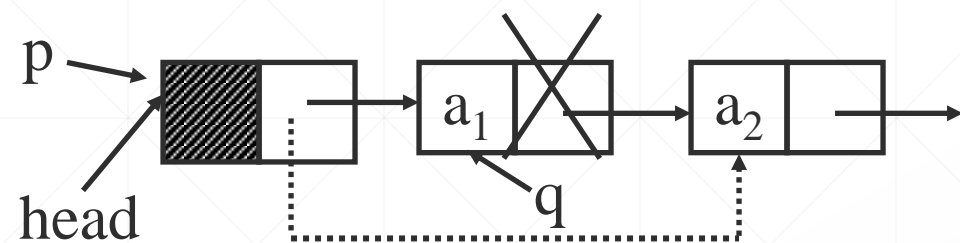
线性链表的插入 (cont.)

- 在已知（指定）结点后插入新结点，时间复杂度为 $O(1)$
- 在线性链表的第 $i - 1$ 元素与第 i 元素之间插入一个新元素：
 - ✓ 需要先找到链表的第 $i - 1$ 个结点，再插入新结点
 - ✓ 算法的时间复杂度主要取决于while循环中的语句频度, 频度与在线性链表中的元素插入位置有关, 因此线性链表的插入的时间复杂度为 $O(n)$

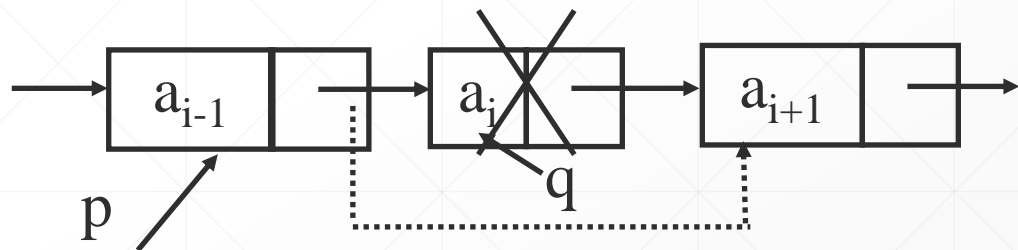


线性链表的删除

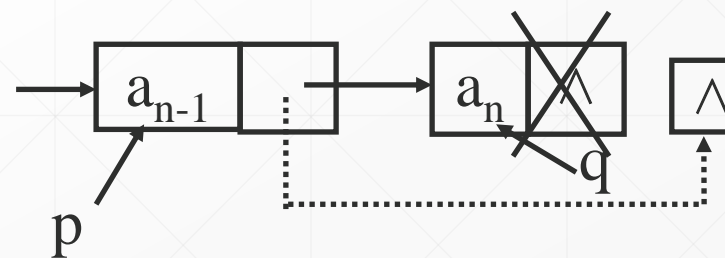
- $q = p \rightarrow \text{next}$;
- $p \rightarrow \text{next} = q \rightarrow \text{next}$;
- `delete q` ;



(a) 删除第一个元素



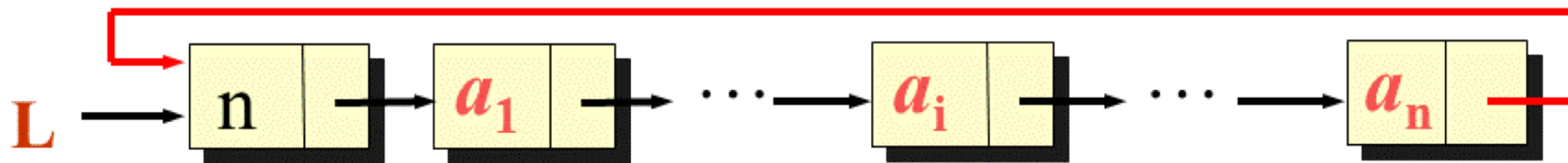
(b) 删除中间元素



(c) 删除表尾元素

循环链表

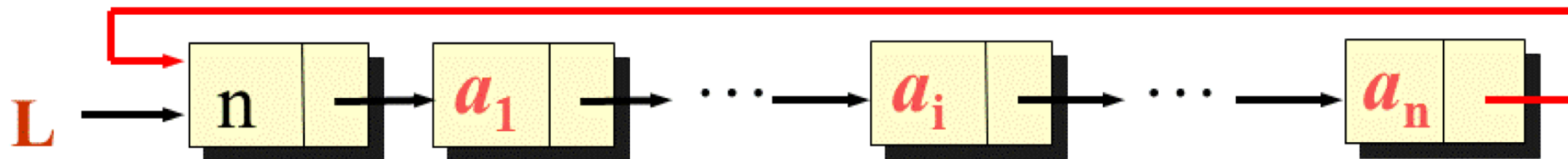
- 循环链表是一种特殊的线性链表
- 循环链表中最后一个结点的指针域指向头结点，整个链表形成一个环。



循环链表

❖ 查找、插入和删除

- 在循环链表中查找指定元素，插入一个结点或删除一个结点的操作与线性链表基本一致
- 差别仅在于算法中的循环条件不是 $p \rightarrow \text{next}$ 或 p 是否为空(\wedge), 而是它们是否等于头指针(L)



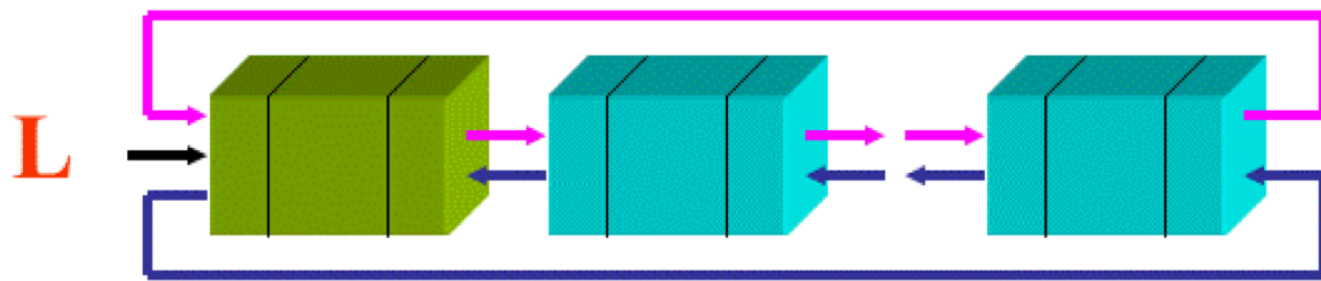
双向链表

- 双向链表也是一种特殊的线性链表
- 双向链表中每个结点有两个指针，一个指针指向直接后继（**next**），另一个指针指向直接前驱（**prior**）
- 优点：实现双向查找（单链表不易做到）
- 缺点：空间开销大

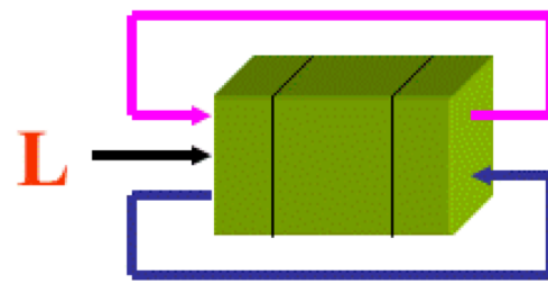


双向循环链表

- 双向循环链表中存在两个环（一个是直接后继环（红），另一个是直接前驱环（蓝））



非空表



空表

双向链表的定义

- 定义一个双向链表的结点

```
typedef struct DuLNode{
```

```
    ElementType data;    // 数据域
```

```
    DuLNode *prior;      // 前驱指针
```

```
    DuLNode *next;       // 后继指针
```

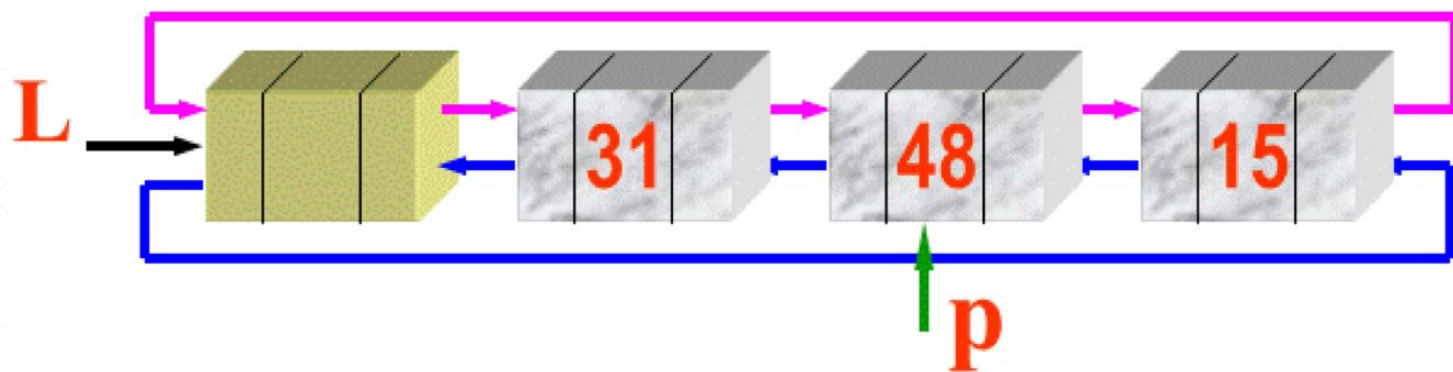
```
};
```

```
DuLNode *DuLinkList;    // 定义双向链表
```

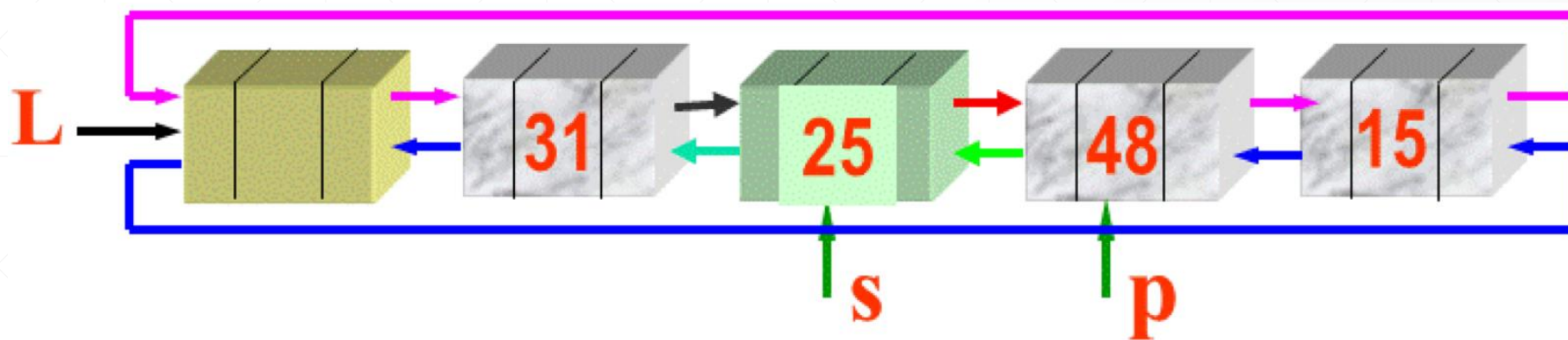


双向链表的插入

- 双向链表的插入操作需要改变两个方向的指针

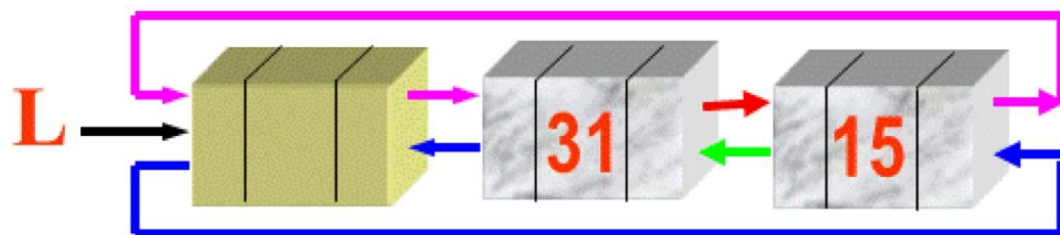
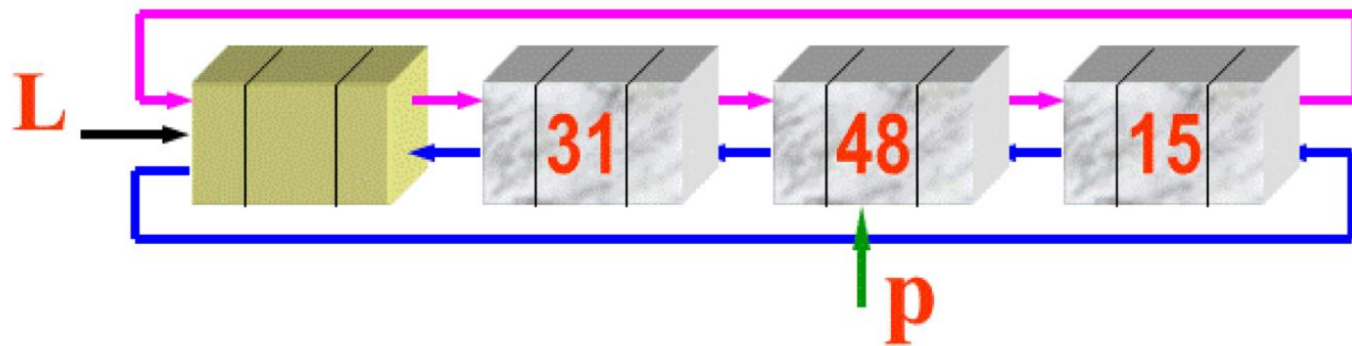


- $s \rightarrow \text{prior} = p \rightarrow \text{prior};$
- $p \rightarrow \text{prior} \rightarrow \text{next} = s;$
- $s \rightarrow \text{next} = p;$
- $p \rightarrow \text{prior} = s;$



双向链表的删除

- 双向链表的删除操作需要改变两个方向的指针



$p \rightarrow \text{prior} \rightarrow \text{next} = p \rightarrow \text{next};$
 $p \rightarrow \text{next} \rightarrow \text{prior} = p \rightarrow \text{prior};$

顺序表与链表的比较

I. 基于空间的比较

- 存储分配的方式
 - 顺序表的存储空间是静态分配的
 - 链表的存储空间是动态分配的
- 存储密度=结点数据本身所占的存储量/结点结构所占的存储总量
 - 顺序表的存储密度=1
 - 链表的存储密度<1



顺序表与链表的比较

II. 基于时间的比较

▪ 存取方式

- ❑ 顺序表中的元素的值可以随机存取，也可以顺序存取
- ❑ 链表必须顺序存取 [即需要沿链查找指定位置]

▪ 插入/删除时移动元素个数

- ❑ 顺序表平均需要移动近一半元素
- ❑ 链表不需要移动元素，只需要修改指针



顺序表与链表的比较

I. 基于应用的比较

- ❑ 如果线性表主要存储大量的数据，并主要用于查找时，采用顺序表较好，如数据库
- ❑ 如果线性表存储的数据元素经常需要做插入与删除操作，则采用链表较好，如操作系统中进行控制块（PCB）的管理，内存空间的管理等