Lista 2 - Álgebra linear computacional

Ábner de Marcos Neves 2018054605

QUESTÃO 1

- [[3, 6, 21],
- [2, 4, 14],
- [6, 12, 42],
- [4, 8, 28],
- [1, 2, 7]]

QUESTÃO 2

a) Subtraindo de cada elemento de A a média da sua coluna, obtive:

- [-0.8 -1. 1. 0.6]
- [0.2 ? ? 1.6]
- [-0.8 ? ? -1.4]
- [0.2 1. 1. 0.6]]

b) Subtraindo de cada elemento de B a média da sua linha, obtive:

$$C =$$

- [-0.25 ? ? 1.15]
- [0.25 ? ? -0.35]
- [-0.5 0.3 0.3 -0.1]]

c) Reconstruindo C e somando as médias das linhas para obter B e, depois, somando as médias das colunas para obter A, cheguei à matriz:

```
[[ 2.835978, 3.962676, 2.646232, 1.150704], [ 0.828432, 1.945569, 4.733608, 3.094701], [ 2.9328, 2.87115, 6.0448, 4.74495 ], [-0.975453, 0.809139, 0.243748, -1.475439]]
```

Portanto, as previsões das notas dos usuários 2 e 3 aos filmes 1 e 2 seriam:

	filme 1	filme 2
usuário 2	2.87115	6.0448
usuário 3	0.809139	0.243748

QUESTÃO 3

- (F) Tanto a matriz a ser decomposta pelo NMF propriamente dito (e não por métodos alternativos, como o semi-NMF e o convex-NMF) quanto as matrizes resultantes têm todos os seus elementos >= 0.
- (F) A aproximação de posto k obtida pelo SVD terá um erro sempre **menor** que o erro de qualquer outra matriz de posto k.

QUESTÃO 4

- a) 13
- b) 17
- c) 12.075
- d) 12.083

QUESTÃO 5

- a) As dimensões de U, Σ e V^T seriam, respectivamente, $1024 \times k$, $k \times k$ e $k \times 768$, então seriam necessários k^2 + 1792k bytes. Mas, como Σ pode ser guardado como um vetor, na verdade, precisaria de 1793k bytes. A compressão valeria a pena para k < 439.
- b) Para 10 imagens, teríamos uma matriz 10×786432. Então, pela mesma lógica, seriam necessários 786443k bytes para armazená-la. E, para 1000 imagens, precisaríamos de 787433k bytes.