



Intelligente Systeme - Soft Computing -

Hochschule für Angewandte Wissenschaften Hamburg
Department Informatik

Dr.-Ing. Sabine Schumann



1. Einleitung
2. Logik: Aussagenlogik, Prädikatenlogik erster Stufe
3. Prolog
4. DCG
5. Problemlösen
6. Constraints
7. Soft Computing:
Vages, Unsicheres, Unvollständiges Wissen
8. Neuronale Netze
9. Semantische Netze & Frames



Soft Computing

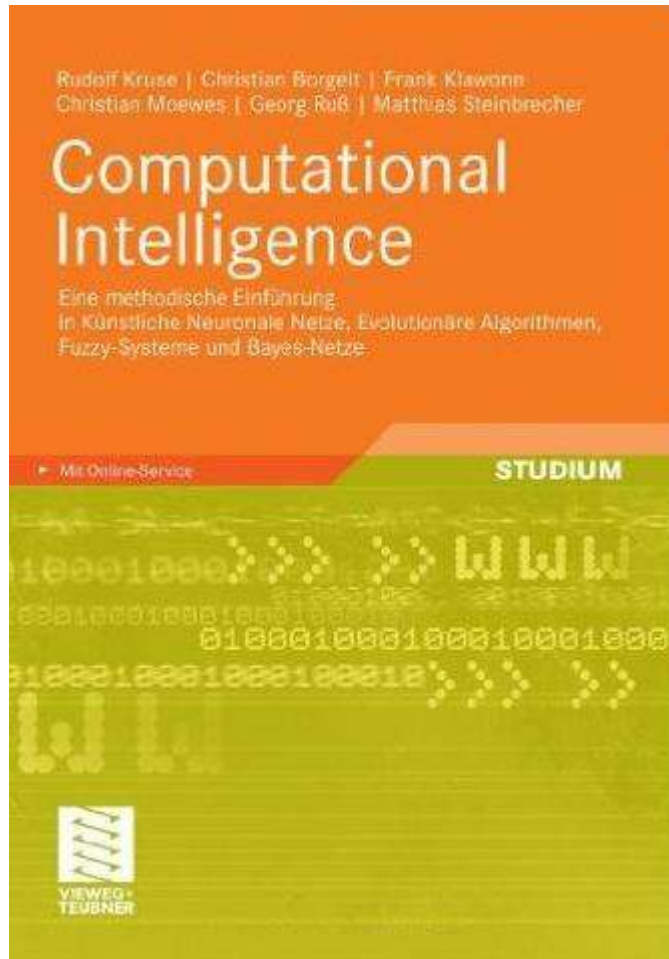
- unsicheres, unscharfes Wissen
- Wahrscheinlichkeiten
- Bedingte Wahrscheinlichkeiten
- Bayessche Formel
- Bayessche Netze
- Fuzzy



Uwe Lämmel, Jürgen Cleve:
Lehr- und Übungsbuch Künstliche Intelligenz.
4. Aufl., Hanser, München, 2012



Ingo Boersch, Jochen Heinsohn, Rolf Socher:
Wissensverarbeitung: Eine Einführung in die Künstliche Intelligenz für Informatiker und Ingenieure.
2. Aufl., Spektrum Akademischer Verlag, 2007



Rudolf Kruse (* 1952)



Frank Klawonn (* 1964)

Rudolf Kruse, Christian Borgelt, Frank Klawonn, Christian Moewes, Georg Ruß, Matthias Steinbrecher:
Computational Intelligence: Eine methodische Einführung in Künstliche Neuronale Netze, Evolutionäre Algorithmen, Fuzzy-Systeme und Bayes-Netze.
1. Aufl., Vieweg+Teubner, 2011

Es gibt keine gerade Linie an sich.

*Ruler's Regel,
Arthur Bloch: Murphy's Gesetze in einem Band, 1985*



Jürgen Cleve:
Unterlagen zur Veranstaltung KI an der HS Wismar

Kai von Luck:
Unterlagen zur HAW-Veranstaltung „Intelligente Systeme“

Sabine Schumann, Oliver Schumann:
Modellierung von Unschärfe in KONWERK
in Andreas Günter (Hrsg.)
*Wissensbasiertes Konfigurieren –
Ergebnisse aus dem Projekt PROKON*,
Infix, 1995, S. 97-116





- Wieviele Bäume sind ein Wald?
- Wieviele Schrauben sind ein Haufen?
- Eine Blautanne kostet €345, ist das teuer?
- Karl ist 190cm lang. Ist das groß?
- Haye besitzt €300.000. Ist er reich?
- Übermorgen scheint die Sonne.
- Wenn ich die Klausur bestehe, gehe ich bestimmt auf die Party.



Häufig vage Aussagen durch

- unscharfe Begriffe bzw.
- unscharfe Aussagen

Mit bisher vorgestellten Methoden nicht modellierbar, denn es ist nicht eindeutig klar, ob solche Aussagen wahr oder falsch sind.

Ziel:

auch mit vagen Begriffen Entscheidungen treffen.

Beispiel: Wohnungssuche

- *groß, billig, stadtnah, ruhig, ...*

Wohnungsangebote müssen irgendwie bewertet werden ...
wahr/falsch geht nicht, da die Angebote nicht eindeutig *billig*
bzw. *nicht billig* sind.

 Bewertung 90% für *billig* zulassen.

Wie verbindet man nun 90% *billig* mit 70% *groß*?

Zudem möchte man Schlussfolgerungen ziehen, ähnlich wie mit der Resolution.

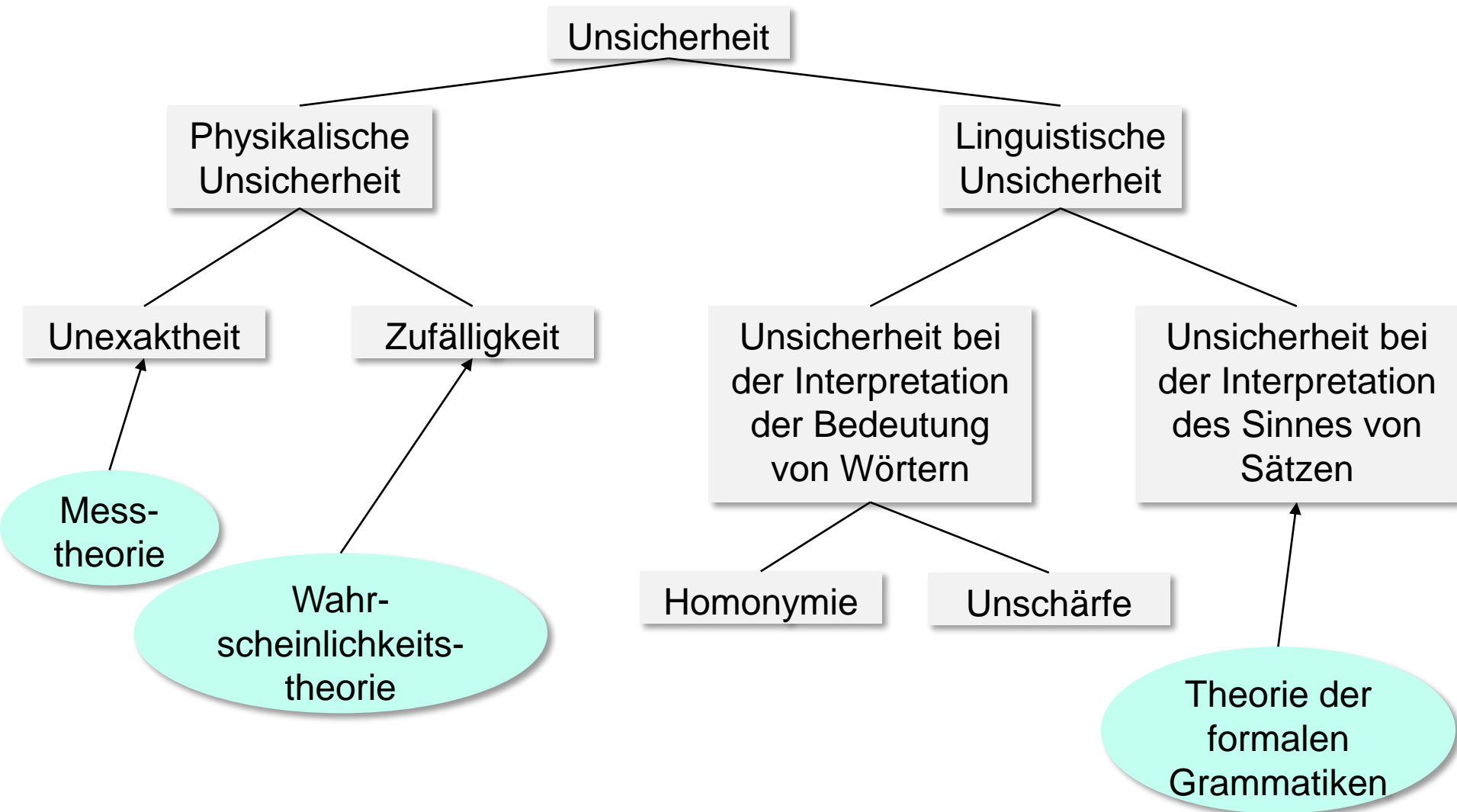
$\forall X \text{ patient}(X) \wedge \text{hohesfieber}(X) \Rightarrow \text{maßnahme}(X, \text{wadenwickel})$
Ist 38°C hohes Fieber? Nicht zu 100%, eher zu 50%.



Es werden unsichere Aussagen gemacht.
Diese Aussagen können nur wahr oder falsch sein, aber zum jetzigen Zeitpunkt ist keine Aussage darüber möglich, ob wahr oder falsch.

Konsequenzen:

- Zweiwertige Logik ist nicht anwendbar.
- Zulassen von Wahrheitswerten zwischen 0 und 1.
- Üblicher Ansatz:
Verwendung von Wahrscheinlichkeiten.





Eine Wahrscheinlichkeit drückt aus, mit welchem Maß man annehmen kann, dass ein Ereignis eintritt.

Beispiel:

Es wird eine gerade Zahl gewürfelt.
... hat eine Wahrscheinlichkeit von 0,5.

Wahrscheinlichkeiten können unterschiedlich interpretiert werden:

- Maß für die Häufigkeit von Ereignissen.
- Subjektives Maß für das Eintreffen von Ereignissen.



- Wir haben also einen Ereignisraum Ω (frame of discernment).
in unserem Würfelbeispiel: $\Omega = \{1,2,3,4,5,6\}$
- und Elementarereignisse.
 $1, 2, 3, 4, 5, 6$
- Jedes Ereignis ist darstellbar als: $A \subseteq \Omega$.
Ereignis: es wird eine gerade Zahl gewürfelt $A=\{2,4,6\}$
- Eine Aussage heißt wahr, wenn die der Aussage entsprechende Teilmenge das tatsächlich eingetretene Ereignis ω enthält: $\omega \in A$
- Menge aller möglichen Aussagen:
Menge aller Teilmengen von Ω bezeichnet als 2^Ω .
- Ω ist das sichere Ereignis
(da alle Elementarereignisse in Ω enthalten sind, $A = \Omega$)
- \emptyset ist das unmögliche Ereignis, da die leere Menge kein Elementarereignis beinhaltet.



Ereignisse können **verknüpft** werden.

Sind A und B Ereignisse über dem Ereignisraum Ω , so sind es auch:

- $A \cap B$

Das Ereignis $A \cap B$ tritt genau dann ein, wenn A eintritt **UND** auch B eintritt.

Das entspricht der Aussage **$A \wedge B$** .

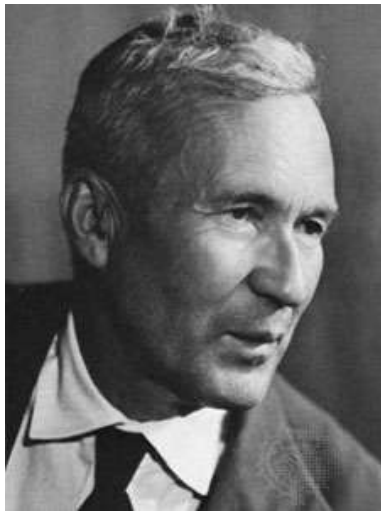
- $A \cup B$

Analog entspricht das Ereignis $A \cup B$ der Aussage **$A \vee B$** .

- A^c (Mengenkomplement)
entspricht der Negation **$\neg A$** .



Ereignissen sollen Zahlen $\in [0,1]$ zugeordnet werden, die einen **Erwartungswert** für deren Eintreffen darstellen, eine **Wahrscheinlichkeit**.



Andrei Nikolajewitsch
Kolmogorov
(1903-1987)

Kolmogorov-Axiome:

Sei Ω ein endlicher Ereignisraum.

Eine auf 2^Ω definierte Mengenfunktion

$P: 2^\Omega \rightarrow [0,1]$ heißt **Wahrscheinlichkeit**(sfunktion), wenn gilt:

- $P(\Omega)=1$
- $P(A \cup B) = P(A) + P(B)$ für $A, B \subseteq \Omega$ mit $A \cap B = \emptyset$



Für beliebige $A, B \subseteq \Omega$ gilt:

unmögliches Ereignis	$P(\emptyset) = 0$
Monotonie	$A \subseteq B \rightarrow P(A) \leq P(B)$
Subtraktivität	$A \subseteq B \rightarrow P(B \cap A^c) = P(B) - P(A)$
Subadditivität	$P(A \cup B) \leq P(A) + P(B)$
Additivität	$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$
Komplement	$P(A^c) = 1 - P(A)$

Meist sind jedoch abhängige Aussagen vorzufinden:

“Wenn ich die IS Klausur bestehe, dann gehe ich auf die Party.”

“Wenn das Unternehmen X eine positive Jahresbilanz meldet, dann steigt die Unternehmens-Aktie um 5%”



Was bedeutet ein Wert von 0.8 für diese Aussage?

Betrachten wir

“Wenn das Unternehmen X eine positive Jahresbilanz meldet, dann steigt die Unternehmens-Aktie um 5%”

als logische Implikation:

$$A \Rightarrow B$$

so entspricht das

$$\neg A \vee B$$

Demzufolge bedeutet der Wert 0.8, dass in **80%** der Fälle das Unternehmen X keine positive Jahresbilanz meldet oder die Aktie um 5% steigt.



D.h. die 0.8 gelten für die gesamte Aussage.



Formulieren wir die Aussagen nur leicht verändert, aber mit erheblichem semantischen Unterschied:

“Wenn ich die IS Klausur bestehe, dann gehe ich sicherlich (0.75) auf die Party.”

“Wenn eine positive Jahresbilanz gemeldet wird, dann steigt die Aktie mit einer Wahrscheinlichkeit von 0.8 um 5%”

Solche Aussagen, im einfachsten Fall der Form

- if A then B with p oder auch
- $A \stackrel{p}{\Rightarrow} B$,

nennt man **bedingte Wahrscheinlichkeit**.



Warum ist der Unterschied so erheblich?

“Wenn eine positive Jahresbilanz gemeldet wird, dann steigt die Aktie mit einer Wahrscheinlichkeit von 0.8 um 5%”

Betrachten wir folgenden Fall:

- 7 mal keine positive Bilanz, 3 mal positive Bilanz
- Aktie steigt in einem dieser 3 Fälle um 5%
- Erste Interpretation ($\neg A \vee B$):
0.8 **erfüllt** (logische Implikation in 8 von 10 Fällen)
- Zweite Interpretation (bedingte Wahrscheinlichkeit $A \stackrel{p}{\Rightarrow} B$):
0.8 **nicht erfüllt** (Aktie stieg in nur 1 von 3 Fällen)



Sei B ein Ereignis mit $P(B) > 0$. Dann heißt

$$P(A/B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

bedingte Wahrscheinlichkeit von A unter der Bedingung B .

Falls $P(B) = 0$, ist die bedingte Wahrscheinlichkeit nicht definiert.



Beispiel:

Welchen Wahrscheinlichkeitswert erhält folgende Aussage:

“Wird eine gerade Zahl mit einem nicht manipulierten Würfel gewürfelt, dann ist es eine 6.”

Wahrscheinlichkeit

- für das Ereignis $GZ = \{2, 4, 6\}$:

$$P(GZ) = \frac{1}{2},$$

- für das Ereignis $Z = \{6\}$:

$$P(Z) = \frac{1}{6}.$$

Die bedingte Wahrscheinlichkeit:

$$P(Z/GZ) = \frac{P(Z \cap GZ)}{P(GZ)} =$$



Der Würfel ... wenn eine gerade Zahl gewürfelt wurde, ist nun bekannt

$$P(\{i\}) = P(\{i\}|\text{GZ})$$

$$P(\{1\}) = P(\{3\}) = P(\{5\}) = 0$$

$$P(\{2\}) = P(\{4\}) = P(\{6\}) = \frac{1}{3}$$

Umstellen der Formel für bedingte Wahrscheinlichkeiten

$$P(A/B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} : P(A \cap B) = P(A/B) * P(B)$$

Diese Formel läßt sich nun direkt erweitern, erstmal auf 3 Mengen:

$$\begin{aligned} P(A_3 \cap A_2 \cap A_1) &= P(A_3|A_2 \cap A_1) * P(A_2 \cap A_1) \\ &= P(A_3|A_2 \cap A_1) * P(A_2|A_1) * P(A_1) \end{aligned}$$

Generalisierung auf n Mengen:

allgemeine Multiplikationsregel (auch Verkettungsregel)

Gegeben sind die Ereignisse $A_1, \dots, A_n \subseteq \Omega$ mit $P(A_1 \cap \dots \cap A_{n-1}) > 0$, dann gilt:

$$\begin{aligned} P(A_1 \cap \dots \cap A_n) &= \\ P(A_n|A_1 \cap \dots \cap A_{n-1}) * \dots * P(A_3|A_1 \cap A_2) * P(A_2|A_1) * P(A_1) \end{aligned}$$

oder anders: $\prod_{i=1}^n P(A_i | A_{i-1} \cap \dots \cap A_1)$



Bei der **Deduktion** wird aus einem eingetretenen Ereignis auf ein davon abhängiges Ereignis geschlossen.

Bei der **Induktion** wird aus einem eingetretenen Ereignis auf ein erzeugendes Ereignis zurück geschlossen.

Erneut:

Umstellen der Formel für bedingte Wahrscheinlichkeiten

$$P(A/B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} : P(A \cap B) = P(A/B) * P(B)$$

Betrachten wir nun die bedingte Wahrscheinlichkeit von B unter der Bedingung A, erhalten wir:

$$P(B \cap A) = P(B/A) * P(A)$$

Der Mengendurchschnitt ist kommutativ ...

$$P(B) * P(A/B) = P(A) * P(B/A)$$

... und wir erhalten die **Bayessche Formel**:

$$P(A/B) = \frac{P(B/A) * P(A)}{P(B)}$$

Mit der Bayesschen Formel kann von einem eingetretenen Ereignis auf ein erzeugendes Ereignis geschlossen werden (Induktion).



Thomas Bayes
170?-1761
Quelle: wikipedia



aus Boersch, Heinsohn, Socher: Wissensverarbeitung, Spektrum Verlag

- akkubetriebener autonomer Roboter, dessen Fehlerrate vom Ladezustand des Akkus abhängt.
- schwacher Akku – Fehlerrate nimmt drastisch zu
- Erfahrungen der letzten Wochen:
 - Der Roboter macht bei ca. 20% seiner Aktionen Fehler.
→ $P(\text{Fehler}) = 0.2$
 - Bei schwachem Akku steigt die Fehlerrate auf 80%.
→ $P(\text{Fehler} \mid \text{schwach}) = P(\text{Fehler} \mid \text{nicht voll}) = 0.8$
 - Im Durchschnitt ist der Akku in einer von 10 Minuten schwach.
→ $P(\text{schwach}) = P(\text{nicht voll}) = 0.1$



Wie hoch ist die Wahrscheinlichkeit, dass der Akku schwach ist, wenn bei einer Roboteraktion ein Fehler gemacht wird?

$P(\text{schwach} \mid \text{Fehler})$





Bayessche Formel:

$$P(A/B) = \frac{P(B|A) * P(A)}{P(B)}$$

$$P(schwach/Fehler) = \frac{P(Fehler|schwach) * P(schwach)}{P(Fehler)}$$

$$P(schwach/Fehler) = \frac{0.8 * 0.1}{0.2} = \mathbf{0.4}$$

gegeben:

$$P(\text{Fehler}) = 0.2$$

$$P(\text{schwach}) = 0.1$$

$$P(\text{Fehler} | \text{schwach}) = 0.8$$

gesucht:

$$P(\text{schwach} | \text{Fehler})$$





Aufgabenstellung leicht abgeändert!!!

- akkubetriebener autonomer Roboter, dessen Fehlerrate vom Ladezustand des Akkus abhängt.
- schwacher Akku – Fehlerrate nimmt drastisch zu
- Erfahrungen der letzten Wochen:

- Der Roboter macht mit **vollem** Akku bei ca. 20% seiner Aktionen Fehler.



$$P(\text{Fehler} \mid \text{voll}) = 0.2$$

- Bei schwachem Akku steigt die Fehlerrate auf 80%.



$$P(\text{Fehler} \mid \text{schwach}) = P(\text{Fehler} \mid \text{nicht voll}) = 0.8$$

- Im Durchschnitt ist der Akku in einer von 10 Minuten schwach.



$$P(\text{schwach}) = P(\text{nicht voll}) = 0.1$$

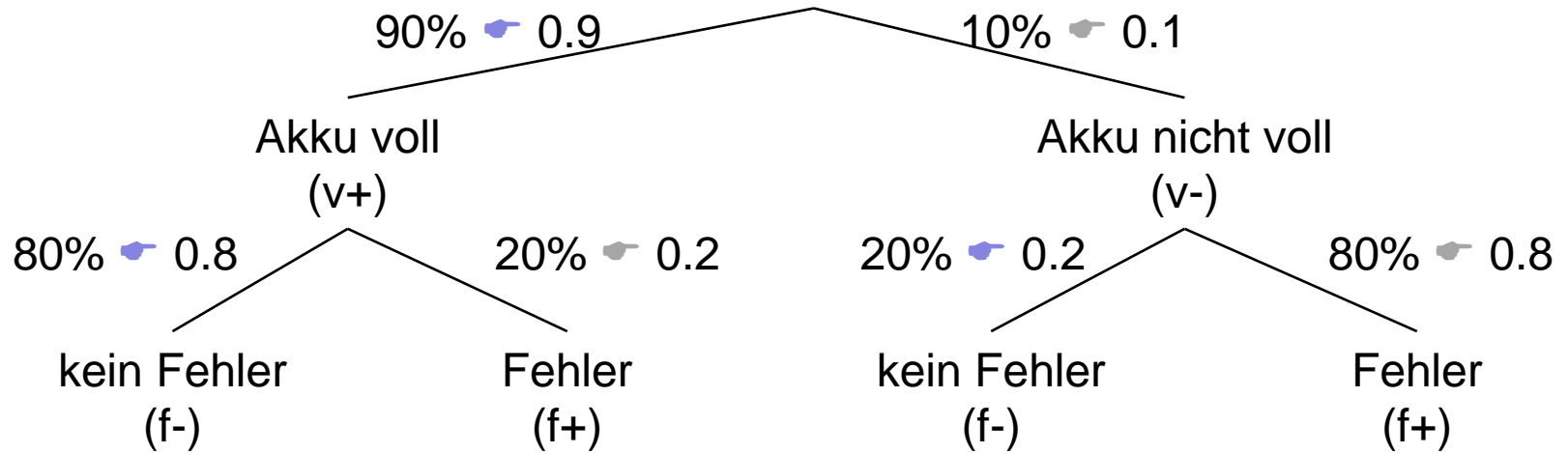


Wie hoch ist die Wahrscheinlichkeit, dass der Akku schwach ist, wenn bei einer Roboteraktion ein Fehler gemacht wird?



$$P(\text{schwach} \mid \text{Fehler})$$





$$P(v+ \cap f-) = \mathbf{0.72} \quad P(v+ \cap f+) = \mathbf{0.18} \quad P(v- \cap f-) = \mathbf{0.02} \quad P(v- \cap f+) = \mathbf{0.08}$$

anders:

	v+	v-
f+		
f-		



Wie hoch ist die Wahrscheinlichkeit, dass der Akku schwach ist, wenn bei einer Roboteraktion ein Fehler gemacht wird?

Bayessche Formel:

$$P(A/B) = \frac{P(B|A) * P(A)}{P(B)}$$



$$P(schwach/Fehler) = \frac{P(Fehler|schwach) * P(schwach)}{P(Fehler)}$$

$$P(schwach/Fehler) = \frac{0.8 * 0.1}{0.26} = \mathbf{0.31}$$

gegeben:

$$P(\text{Fehler} | \text{voll}) = 0.2$$

$$P(\text{schwach}) = 0.1$$

$$P(\text{Fehler} | \text{schwach}) = 0.8$$

errechnet:

$$P(\text{Fehler}) = 0.26$$

gesucht:

$$P(\text{schwach} | \text{Fehler})$$





Wir betrachten ein Heimspiel von St. Pauli.

- Wenn Pauli gewinnt oder unentschieden spielt, gibt es die nächste Eintrittskarte **günstiger**.
- **Wahrscheinlichkeit** für den Ausgang eines Heimspiels von Pauli:
 - Sieg: 0.85
 - Unentschieden: 0.1
 - Niederlage: 0.05

Wie hoch ist die Wahrscheinlichkeit, dass Pauli gewonnen hat, wenn wir für das nächste Heimspiel die **Karte günstiger** bekommen?

Wir suchen: $P(\text{Sieg} \mid \text{Karte günstiger})$

$$P(\text{Karte günstiger}) = 0.85 + 0.1 = 0.95$$

$$P(\text{Sieg}) = 0.85$$

$$P(\text{Karte günstiger} \mid \text{Sieg}) = 1$$

$$P(\text{Sieg} \mid \text{Karte günstiger}) = \frac{P(\text{Karte günstiger} \mid \text{Sieg}) * P(\text{Sieg})}{P(\text{Karte günstiger})}$$

$$P(\text{Sieg} \mid \text{Karte günstiger}) = 1 * 0.85 / 0.95 = 0.8947 \approx \mathbf{0.89}$$

Zurück zur Party:

“Wenn ich die IS Klausur (k) bestehe, dann gehe ich sicherlich (0.75) auf die Party (p).

Sollte ich die Klausur (k) nicht bestehen, kann es aber auch sein (0.5), dass ich auf die Party (p) gehe.”

$$\Omega_{\text{party}} = \{p+, p-\}$$

$$\Omega_{\text{klausur}} = \{k+, k-\}$$

$$\begin{aligned}\Omega &= \Omega_p \times \Omega_k \\ &= \{(p+, k+), (p-, k+), (p+, k-), (p-, k-)\}\end{aligned}$$

$$k+ \xrightarrow{0.75} p+, \quad k- \xrightarrow{0.5} p+$$

$P(\omega_p \omega_k)$	p+	p-
k+	3/4	1/4
k-	1/2	1/2

Verkürzte Schreibweise:

$P(\omega_p | \omega_k)$ für $P(\{\omega_p\} | \{\omega_k\})$

$P(\omega_p, \omega_k)$ für $P(\{(\omega_p, \omega_k)\})$

$$\text{Da } P(k+) = P(k-) = \frac{1}{2}$$

lassen sich mit Hilfe von $P(\omega_p, \omega_k) = P(\omega_p | \omega_k) * P(\omega_k)$
die Wahrscheinlichkeiten berechnen:

$P(\omega_p, \omega_k)$	p+	p-
k+	$3/8$	$1/8$
k-	$1/4$	$1/4$

Auch für Produkträume gilt:

Die Summe der Wahrscheinlichkeiten der Elementarereignisse muss 1 ergeben:

$$P(\Omega) = \sum_{\omega \in \Omega} P(\omega) = \sum_{(\omega_k, \omega_p) \in \Omega_k \times \Omega_p} P(\omega_p, \omega_k) = 1$$

Nun können wir Randverteilungen berechnen:

z. Bsp.: Mit welcher Wahrscheinlichkeit gehe ich überhaupt zur Party?

$$P(\omega_p) = \sum_{\omega_k \in \Omega_k} P(\omega_k, \omega_p)$$

$$P(p+) = P(k+, p+) + P(k-, p+) = \frac{1}{4} + \frac{3}{8} = \frac{5}{8}$$

$$P(p-) = P(k+, p-) + P(k-, p-) = \frac{1}{4} + \frac{1}{8} = \frac{3}{8}$$

Notationen:

- A_1, \dots, A_n Variablen bzw. Ereignisse über
- $\Omega_{A_1}, \dots, \Omega_{A_n}$ Wertebereich von A_i
- a_1, \dots, a_n Elemente

Variablen können Elemente oder auch Mengen von Elementen des Wertebereiches denotieren, bei wenigen Variablen wird auf die Indizierung verzichtet.

Wenn für 2 Variablen A und B gilt: $P(A|B)=P(A)$, dann hat B anscheinend keinen Einfluss auf die Wahrscheinlichkeit von A, man bezeichnet A und B als **unabhängig**.

Übertragen auf die Produkträume:

Zwei Ereignisse A und B heißen statisch **unabhängig**, wenn $P(A,B) = P(A|B) * P(B) = P(A) * P(B)$

Beispiel Würfel:

Im ersten Versuch wird eine gerade Zahl gewürfelt (und) im zweiten Versuch wird eine ungerade Zahl gewürfelt. $P(A,B) = 0.5 * 0.5 = 0.25$

Zwei Ereignisse A und B heißen **bedingt unabhängig** unter der Bedingung C, wenn

$$P(A, B|C) = P(A|C) * P(B|C)$$

es gilt auch:

$$P(A|B, C) = P(A|C)$$

Beispiel:

Fahrzeuge:

Typ (T) bestimmt Gewicht (G) und Benzinverbrauch (B).

Gewicht und Benzinverbrauch sind voneinander abhängig

$$P(G|B) \neq P(G) * P(B)$$

Wenn nun der konkrete Fahrzeugtyp bekannt ist, gilt obige Gleichung, d.h. bei bekanntem Fahrzeugtyp sind Gewicht und Benzinverbrauch unabhängig.

Interessiert mich das Gewicht des Fahrzeuges, benötige ich nur den Fahrzeugtyp, jedoch nicht den Benzinverbrauch ($P(G|B, T) = P(G|T)$)



Es kann bei der Anwendung der Baysschen Formel zu diversen Paradoxen kommen.

- häufig sind die wahrscheinlichkeitstheoretischen Voraussetzungen nicht erfüllt bzw. prüfbar
widersprüchliche subjektive Werte können zu $P(A|B) > 1$ führen
- unabhängige vs. abhängige Ereignisse:
 - unabhängig:
Im ersten Versuch wird eine gerade Zahl gewürfelt (und) im zweiten Versuch wird eine ungerade Zahl gewürfelt.
 $P = 0.5 * 0.5 = 0.25$
 - abhängig:
Im ersten Versuch wird eine gerade Zahl gewürfelt (und) im ersten Versuch wird eine ungerade Zahl gewürfelt.
 $P = 0$ (beide Ereinissee können nicht gleichzeitig auftreten)
- weitere:
http://www2.hs-fulda.de/~grams/dnkfln.htm#_Bayes-Schätzung



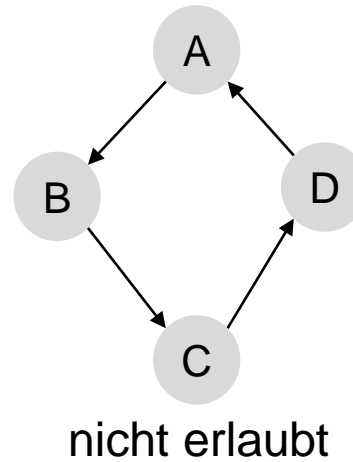
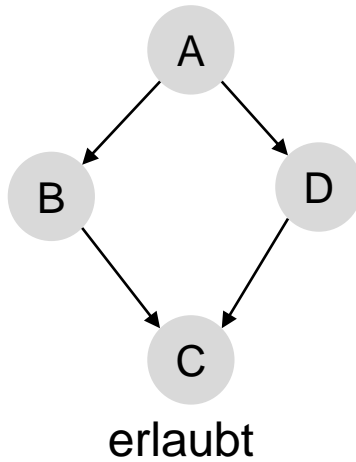
- Statistik,
- Hypothesenwissen modellieren,
- Schlussfolgerungen (Schließen) aus unsicherem Wissen,
- Qualitätsmanagement,
- Entscheidungstheorie,
- Verkehrsverteilung-Vorhersage,
- ...

- ab Mitte der 70er Jahre Kritik, da Unsicherheitsmaße und Inferenzverfahren häufig rein intuitiv begründet waren (insbesondere in der Medizin).
- Einbeziehung graphischer Faktoren
- Klassen von Wahrscheinlichkeiten
- Der neue Ansatz wird als
 - Bayessche Netze (*Bayesian networks*) bzw.
 - zerlegbare graphenbasierte Modelle (*decomposable graphic models*) bzw.
 - Belief-Netze (belief networks)bezeichnet.

Ein **Bayessches Netz** ist ein gerichteter azyklischer Graph (DAG), dessen Knoten Variablen und dessen Kanten die Existenz direkter Abhängigkeiten zwischen Knoten denotieren. Die Stärke solcher Abhängigkeiten wird auf Basis **bedingter Wahrscheinlichkeiten** angegeben.



- Knoten des Netzes: Zufallsvariablen.
- Intuitive Bedeutung einer Kante von Knoten A zu Knoten B: A hat **direkten Einfluss** auf B.
- Jeder Knoten hat eine Tabelle mit bedingten Wahrscheinlichkeiten, die den Einfluss der Eltern (Vorgängerknoten) auf den Knoten darstellt.
- Graph ist zyklenfrei: gerichteter azyklischer Graph (DAG).
- Diskrete Zufallsvariablen mit einer endlichen Anzahl von Zuständen.





Herr White ist nicht zu Hause. Sein Nachbar Herr Black ruft ihn an und teilt ihm mit, dass die Alarmanlage in Herrn Whites Garage ausgelöst wurde. Die Nachbarin Frau Pink ruft ebenfalls an und teilt Herrn White das gleiche mit.

Die Alarmanlage wird manchmal durch Gewitter ausgelöst, aber natürlich auch durch einen Einbrecher.

Variablen:

Alarm, Anruf Frau Pink, Anruf Herr Black, Einbrecher, Gewitter

Gewitter und Einbrecher sind voneinander unabhängig:

$$P(\text{Gewitter}|\text{Einbrecher}) = P(\text{Gewitter})$$

$$P(\text{Einbrecher}|\text{Gewitter}) = P(\text{Einbrecher})$$

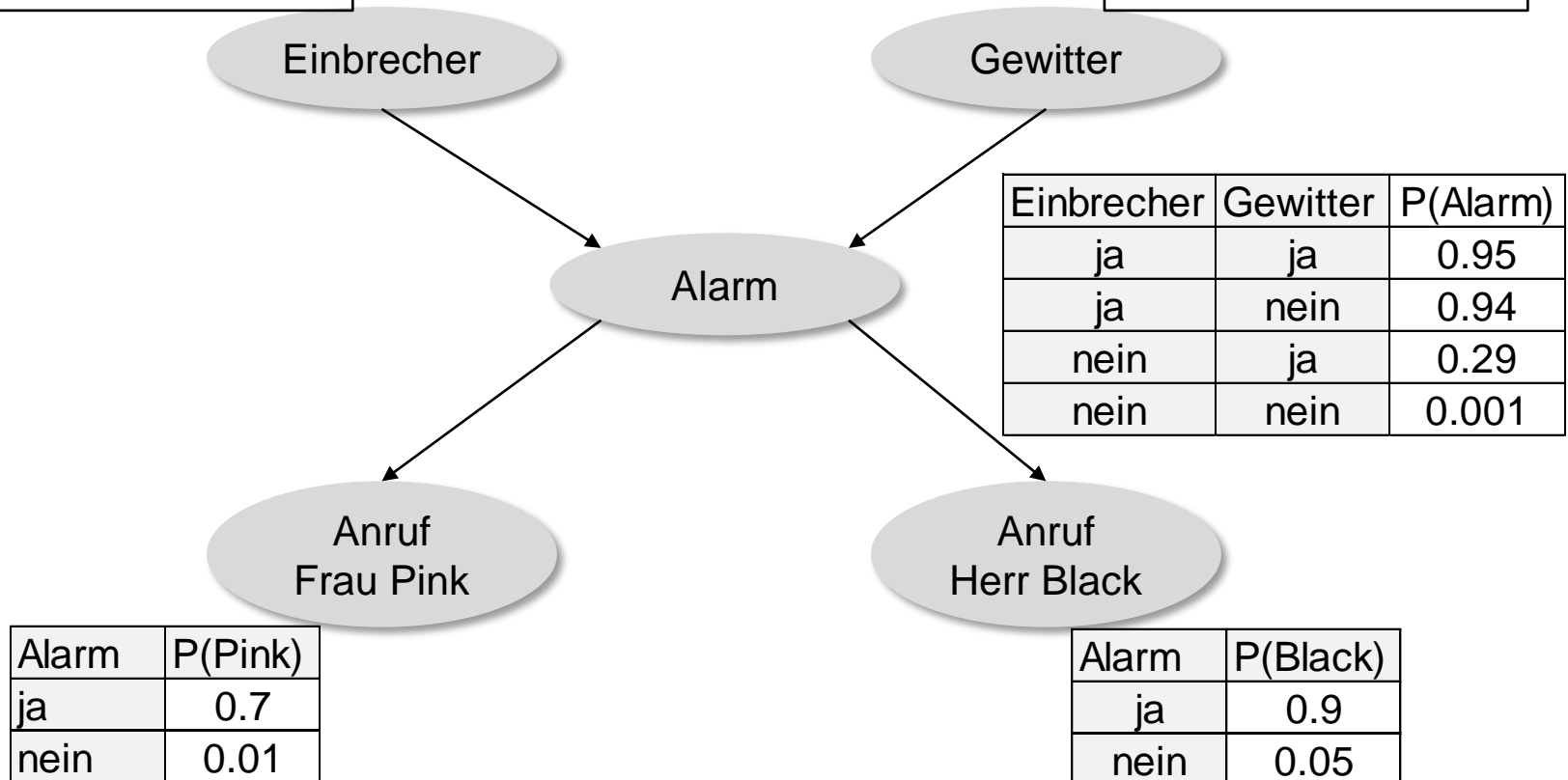
Frau Pink und Herr Black rufen an, wenn sie den Alarm gehört haben.



Dafür bauen wir nun eine Graphik mit dazugehörigen Wahrscheinlichkeiten (aus Beobachtungen der Realität):

$$P(\text{Einbrecher}) = 0.001$$

$$P(\text{Gewitter}) = 0.002$$





Die Kompaktheit eines Netzes hängt sehr stark von der Reihenfolge der eingefügten Variablen ab, dabei muss die Abhängigkeit beachtet werden!!!

Beispiel für ungünstige Reihenfolge:

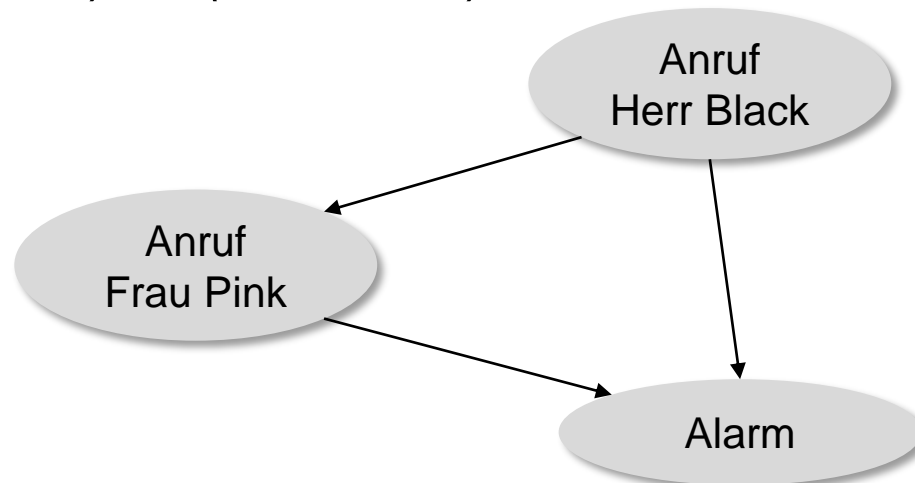


Wählt man den *Anruf Herr Black* als erste und den *Anruf Frau Pink* als zweite Variable aus, muss man überprüfen, ob Anruf Frau Pink vom Anruf Herr Black **unabhängig** ist.

$$P(\text{Anruf Pink} \mid \text{Anruf Black}) = P(\text{Anruf Pink})$$

NEIN

Hinzufügen von Alarm



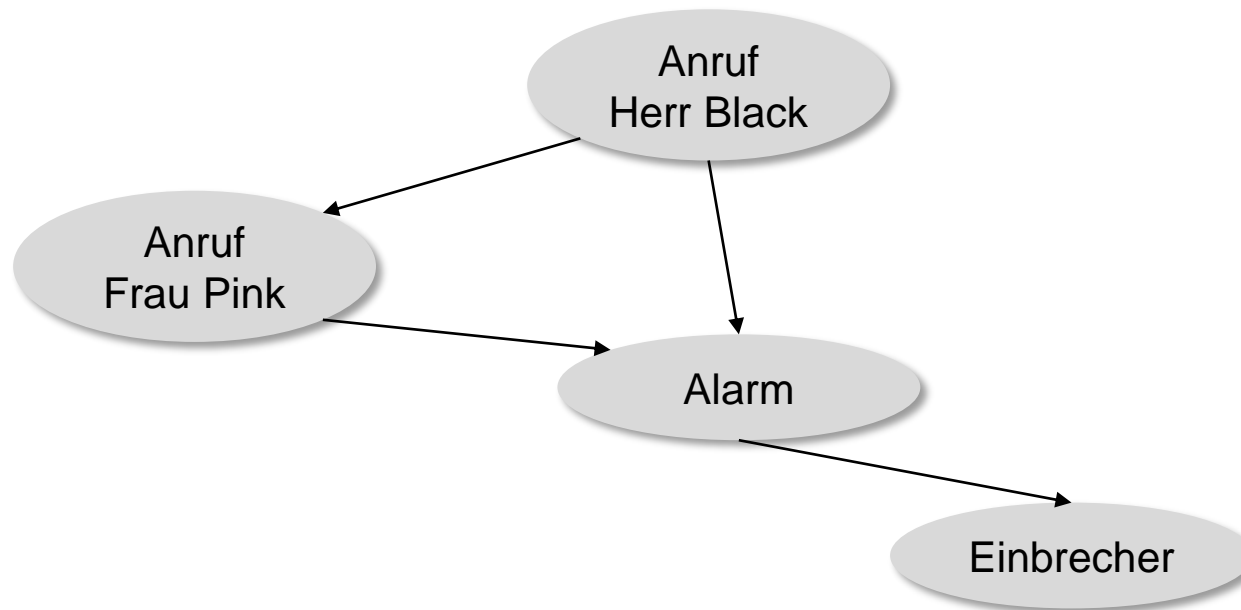


Hinzufügen von *Einbrecher*.

Prüfen, ob *Einbrecher* von *Anruf Frau Pink*, *Anruf Herr Black* und *Alarm* **bedingt abhängig** ist.

Da *Einbrecher* unabhängig von den Anrufen ist:

$$P(\text{Einbrecher} \mid \text{Anruf Pink}, \text{Anruf Black}, \text{Alarm}) = P(\text{Einbrecher} \mid \text{Alarm})$$



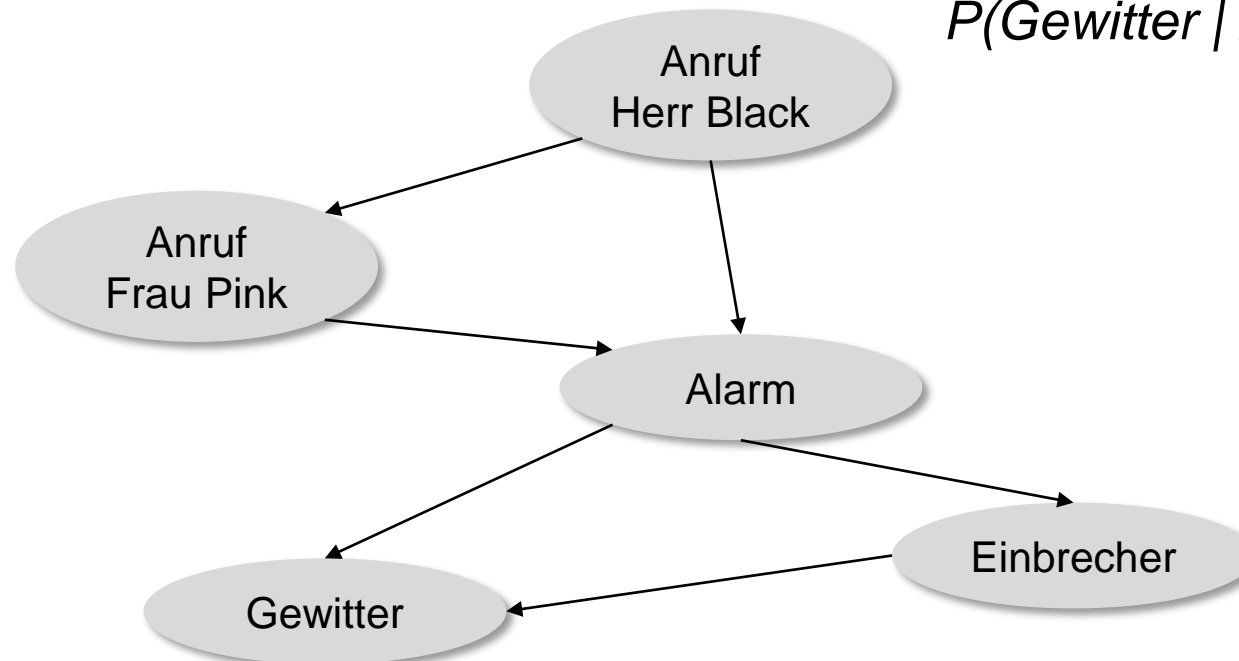


Hinzufügen von *Gewitter*:

Prüfen, wovon *Gewitter* **bedingt abhängig** ist.

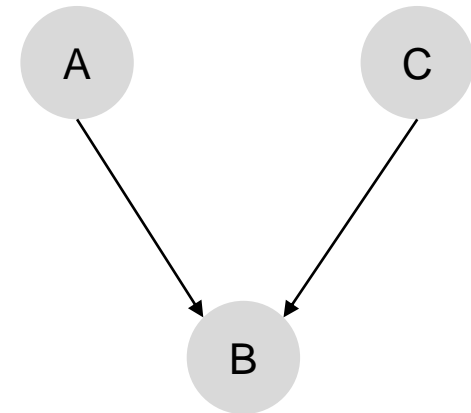
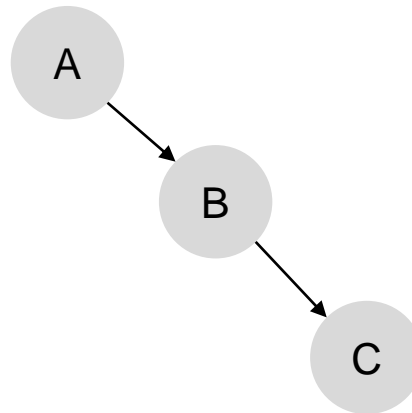
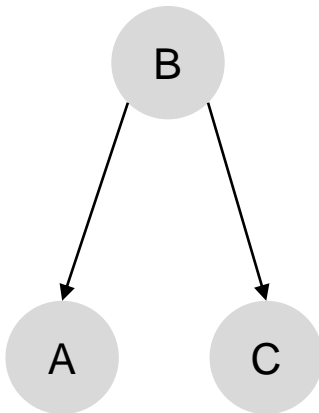
Da bei einem Alarm die Information über einen Einbrecher relevant ist, hängt *Gewitter* sowohl von *Alarm* als auch von *Einbrecher* ab.

$$P(\text{Gewitter} \mid \text{Anruf Pink}, \text{Anruf Black}, \text{Alarm}, \text{Einbrecher}) = P(\text{Gewitter} \mid \text{Alarm}, \text{Einbrecher})$$





Wichtig scheinen also die Un- und Abhängigkeiten zu sein.
Wir unterscheiden (von B ausgehend):



divergierende Kanten: kaskadierende Kanten: konvergierende Kanten:

$$P(A,C|B) = P(A|B) * P(C|B)$$

$$P(C|A,B) = P(C|B)$$

$$P(A|C) = P(A)$$

$$P(A|B,C) \neq P(A|B),$$

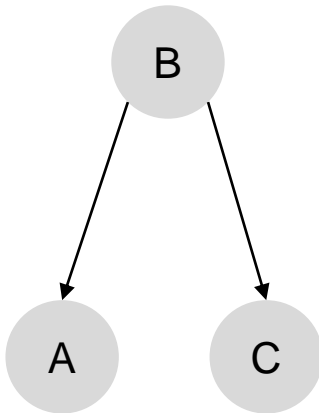
d.h. nur unabhängig, wenn
B unbekannt



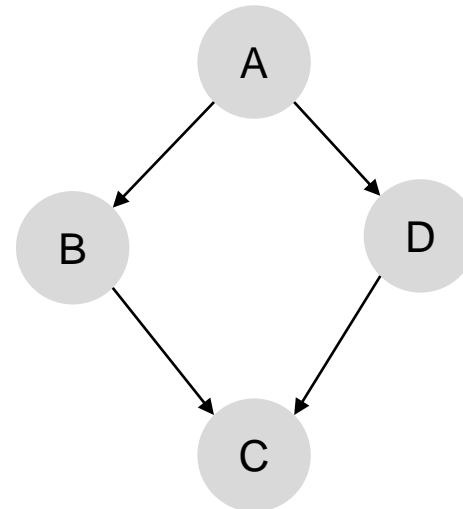
Beispiel:

Sind A, C bei gegebenem B bedingt unabhängig?

$$P(A, C | B) = P(A | B) * P(C | B)$$



Ja



Nein, weil Weg über D,
d.h. A, C sind bedingt
unabhängig, wenn B und
D gegeben sind.



Was wird nun durch ein Bayessches Netz besser?

Bisher Multiplikationsregel:

$$\prod_{i=1}^n P(A_i | A_{i-1} \cap \dots \cap A_1)$$

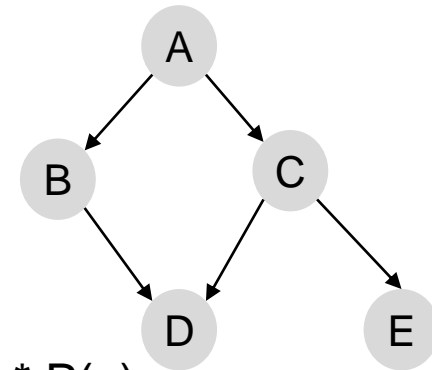
- n Variablen, bei zweiwertigen Variablen (stark oder schwach, ja oder nein, ...) Ausrechnen von 2^n Wahrscheinlichkeiten für jede Belegung mit Hilfe der Multiplikationsformel.
- Aufgrund der statischen und bedingten Unabhängigkeiten kann die Produktkette verkürzt werden.
- Von einem Knoten V_i ausgehend, interessieren nur noch die Vorgängerknoten $Eltern(V_i)$.
- Die Formel vereinfacht sich:

$$\prod_{i=1}^n P(V_i | Eltern(V_i))$$



Beispiel:

- 5 Variablen A, B, C, D, E
- allgemeine Multiplikationsformel für eine konkrete Belegung a, b, c, d, e:
$$P(a,b,c,d,e) = P(e|a,b,c,d) * P(d|a,b,c) * P(c|a,b) * P(b|a) * P(a)$$
- Dank der modellierten Abhängigkeiten im Bayesschen Netz reduziert sich das auf:
$$P(a,b,c,d,e) = P(e|c) * P(d|b,c) * P(c|a) * P(b|a) * P(a)$$



Damit wird nun für alle verschiedenen Variablenbelegungen im Produktraum die Wahrscheinlichkeit ausgerechnet.



Sobald eine Variable auf einen Wert festgelegt wird, geht die Rechnerei erneut los (bspw. E: $P(e+=1)$, $P(e-=0)$), da sich dieses Zusatzwissen auf andere Variablen im Netz auswirkt.

Propagierung (Ausbreitung):

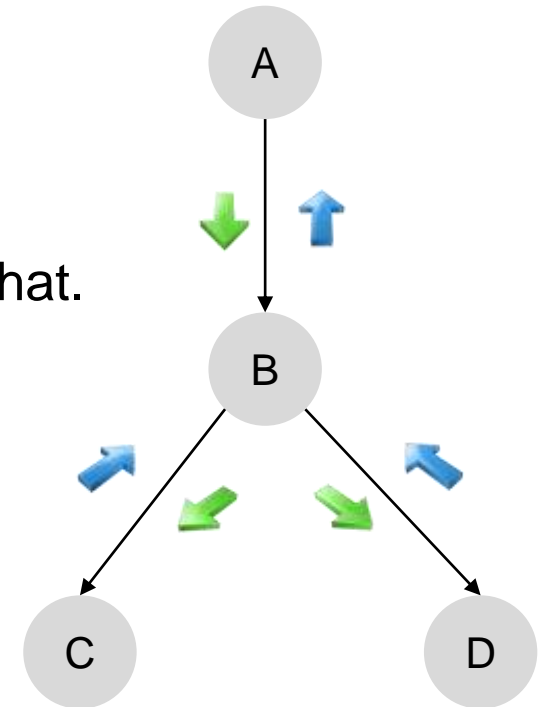
Beschleunigung der Wahrscheinlichkeitsberechnung für alle Knoten im Bayesschen Netz.

- betrachtet werden die Einflussfaktoren einer Variable V auf ihre Eltern und
- betrachtet werden die Einflussfaktoren einer Variable V auf ihre Kinder.
- Damit lassen sich die neuen Wahrscheinlichkeitswerte für die Eltern/Kinder berechnen,
- diese geben ihre Änderung dann entlang (noch nicht abgearbeiteter Kanten !!! (**d.h. es wird nicht zurück propagiert!**)) weiter an ihre Eltern/Kinder, bis das ganze Netz durchpropagiert ist.

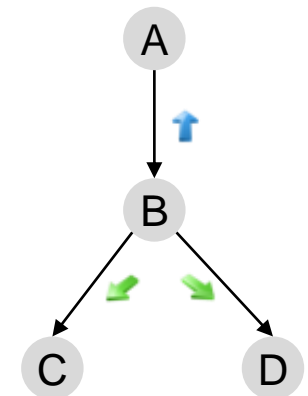
Datenfluss:

Jedem Knoten ist bekannt, welchen Einfluss er auf Elternknoten  bzw. auf seine Kinder  hat.

Dieser Einfluss wird durch die bedingten Wahrscheinlichkeiten bestimmt und kann unterschiedlich groß sein (z.B. das Vorliegen von Husten beeinflusst die Wahrscheinlichkeiten für Lungenkrebs, Tbc, Asthma, Lungenentzündung, Grippe, “hat sich verschluckt” in unterschiedlichem Maße).



Beispiel Datenfluss, wenn Wert für B bekannt wird:





- Bayessche Netze sind eine Kombination von Graphentheorie und Wahrscheinlichkeitstheorie.
- Wissen wird als Ansammlung von Wahrscheinlichkeiten ausgedrückt.
- Bei Polytree exakte Inferenz in linearer Zeit möglich, ansonsten exponentielle Laufzeit.
- Anwendungen:
Entscheidungsfindung,
Wissensrepräsentation,
Wettervorhersagen,
Diagnosen, ...

Fuzzy ...

englisch für verwischt, verschwommen, unbestimmt.

Fuzzy Logik:

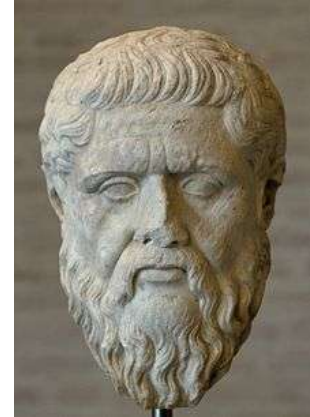
- Modellierung von Unsicherheiten und Unschärfe.
- Verallgemeinerung der zweiwertigen BOOLEschen Logik.
- Basiert auf
 - Fuzzy-Mengen (fuzzy sets),
 - Zugehörigkeitsfunktionen (fuzzy functions) und
 - logische Operationen.
- Weiterhin:
Methoden zur Fuzzifizierung bzw. Defuzzifizierung.

Die Wurzeln reichen zurück in die griechische Philosophie.

Platon stellte Überlegungen dazu an, dass zwischen den Begriffen *wahr* und *falsch* ein dritter liegen müsse, während sein Zeitgenosse

Aristoteles darauf beharrte, dass eine Aussage wahr oder falsch sei, damit die Präzision der Mathematik gegeben sei.

(Das Gesetz vom ausgeschlossenen Dritten ... bestimmte die Entwicklung mathematischer und logischer Systeme in den nächsten zwei Jahrtausenden ...)



Platon (427 – 347 v. Chr.)
Bronzebüste in der Glyptothek München



Aristoteles (384 – 322 v. Chr.)

Moderne Philosophen wie Georg **Hegel** und Bertrand **Russel** nahmen Platons Vermutung wieder auf.



Georg Hegel
(1770-1831)

Russel:

„The law of the excluded middle is true, when precise symbols are employed, but it is not true, when symbols are vague, as, in fact, all symbols are.“



Bertrand Russell
(1872-1970)

Jan Łukasiewicz

- systematische Alternative zur zweiwertigen Logik
- „wahr (1)“, „possible (1/2)“, „falsch(0)“
- später vier und fünfwertige Logik
- schließlich unendlichwertige Logik
„alle Zahlen im Intervall $[0,1]$ “



Jan Łukasiewicz
(1878-1956)

Max Black

- Verfahren zur numerischen Darstellung von Unschärfe von Symbolen (in Anlehnung an Russel)
- Definition der Ungenauigkeit oder Vagheit eines Symbols unter Zuhilfenahme des Komplements:
es gibt mindestens ein Element, das weder vollständig zum Symbol noch vollständig zum Komplement gehört
- Menge der Elemente, die nicht eindeutig zugeordnet werden können:
„frings“ = Fransen



Max Black
(1909-1988)



Lotfali Asker Zadeh (*1921)

Lotfi A. Zadeh gilt als Begründer der Fuzzy-Mengen und Fuzzy Logik.

- lehrte ab 1959 an der Universität von Kalifornien (Berkeley)
- stellte 1965 erstmals in einem Artikel das Konzept der Fuzzy Logik vor („Fuzzy-Sets“).
- verbindet darin Blacks Idee der „frings“ mit Łukasiewiczs unendlichwertiger Logik

Theorie der unscharfen Mengen wurde durch die Beobachtung von Lotfi Zadeh ausgelöst, dass Menschen anscheinend in Kategorien denken und kommunizieren, die sich von den in Mengenlehre und Logik verwendeten (dualen) Strukturen unterscheiden.

Dies war zwar schon früher erkannt worden, aber Zadeh war der erste, den diese Beobachtung zur Formulierung einer neuen Theorie veranlasste.

Die Fuzzy Logik ist keine mehrwertige Logik, auch wenn sie im engeren Sinne als solche gedeutet werden kann (statt nur Wahrheitswerte von 0 und 1 nun reelle Zahlen im Intervall $[0,1]$).

Zadeh ging jedoch nicht vom Begriff der Logik aus, sondern betrachtete Fuzzy-Mengen. Er wollte die Zugehörigkeit von Objekten zu Mengen graduell über numerische Werte zwischen 0 und 1 angeben. Er schuf damit eine Formalisierung von unbestimmten Begriffsumfängen (z.Bsp. Begriff "groß").

Erst sein Doktorand Joseph Goguen erwähnte erstmals "Logik der Unschärfe".



Joseph Goguen
(1941 – 2006)

Foto: <http://cseweb.ucsd.edu/~goguen/>

80-er Jahre

Die Idee wurde erst in den 80er Jahren von japanischen Wissenschaftlern aufgegriffen, als man die Bedeutung der Idee für die Regelung von Systemen erkannte. Es kam zur sogenannten *Fuzzy-Welle*. 1990 wird in Japan auch das **Fuzzy-Logik-Jahr** genannt.

- erste fuzzy-geregelte Waschmaschinen, Staubsauger
→ höherer Bedienkomfort, Aufsehen als „denkende“ Konsumgüter
- erster Fuzzy-Regler in großtechnischer Anwendung
→ Vermutung als neues Universalwerkzeug der Regelungstechnik
- Skepsis in Europa, besonders in Deutschland
→ Qualitätsverbesserung bei Fuzzy-Einsatz oft durch zusätzliche Sensorik erreicht



90-er Jahre

In Europa begann die Entwicklung erst in den 90ern.

- Fuzzy-Logik und Fuzzy-Control von Hochschulen aufgegriffen
 - Fuzzy-Technologie keine vorübergehende Mode, sondern Revolution, die mit Denkgewohnheiten bricht und praktisch vorzeigbare Vorteile bringt
 - neuer Zweig der Regelungstechnik ist entstanden
 - Querschnittswissenschaft, die auch in nichttechnischen Bereichen Vorteile verspricht



die man sich durch Fuzzy verspricht:

- Modellverbesserung (Relaxierung),
- Komplexitätsreduktion,
- Modellierung von Unsicherheit,
- bedeutungserhaltendes Schließen,
- ...



Mathematik,
Ökonomie,
Psychologie,

...

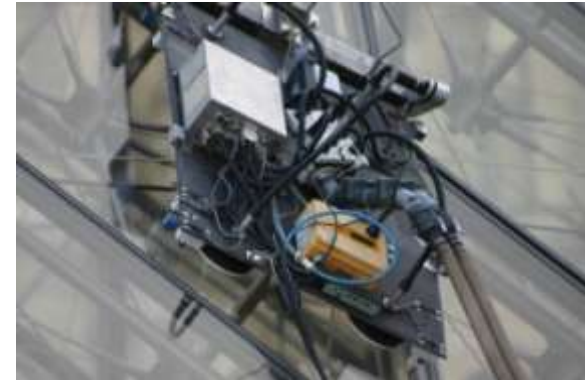
Netzwerkplantechnik,
Optimierung,
Clustern,
mehrkriterielle Analyse,
Datenanalyse,

...

Unscharfe Datenbanken,
Fuzzy-Programmiersprachen,
...

Fuzzy Control,
Unscharfe Datenanalyse,
Fuzzy-Expertensysteme,
...

- Wirtschaftswissenschaften
- Entscheidungstheorie
- Finanzdienstleistungen
- Mathematik
 - Topologie,
 - Algebra,
 - Graphen & Netze,
 - Optimierung, ...
- Naturwissenschaften
 - Physik (Quantenmechanik, Strömungsdynamik),
 - Chemie (Wirkstrukturanalyse)
 - Medizin, Medizintechnik
 - Geologie, Ökologie, ...
- Ingenieurwissenschaften
 - Automatisierungstechnik,
 - Regelungs- und Steuerungstechnik,
 - Fahrzeugtechnik,
 - Qualitätssicherung (unscharfe Datenanalyse),
 - Unterhaltungselektronik,
 - ...





Karl ist 190cm groß

präzises Wissen

Karl ist zwischen 185 und 195cm groß

ist bereits unpräzise, aber die Bereichsgrenzen sind scharf angegeben.

Karl ist groß

vages Wissen (*fuzzy knowledge*),

man kann evtl. einige Werte ausschließen,

wie 150cm, was ist aber mit 1,90m? Möglich ...

Gegeben sei eine **linguistische Variable** X ,
dann sei definiert eine **Zugehörigkeitsfunktion**
(*membership function*) über dem vagen Begriff F μ_F als
($x \in X$): $\mu_F: X \rightarrow [0,1]$ mit

- $\mu_F(x) = 1$ als $x \in F$ „stimmt“
- $\mu_F(x) = 0$ als $x \in F$ „stimmt nicht“
- $0 < \mu_F(x) < 1$ als $x \in F$ „stimmt mit Grad $\mu_F(x)$ “

Operation wie bei „scharfen“ Mengen sind möglich, bspw.
Durchschnitt, Vereinigung etc.



Linguistische Variable: groß

- Festlegung des Wertebereiches für Körpergröße bspw. $X = \{0, 1, \dots, 280\}$
- Bestimmen der Zugehörigkeitsfunktion $\mu_{\text{groß}}$
 - $\mu_{\text{groß}}: X \rightarrow [0, 1]$

$\mu_{\text{groß}}(x)$ mit $x \in X$ gibt die Zugehörigkeit des Wertes zum Begriff „groß“ an

$$\mu_{\text{groß}}(x) = 0$$

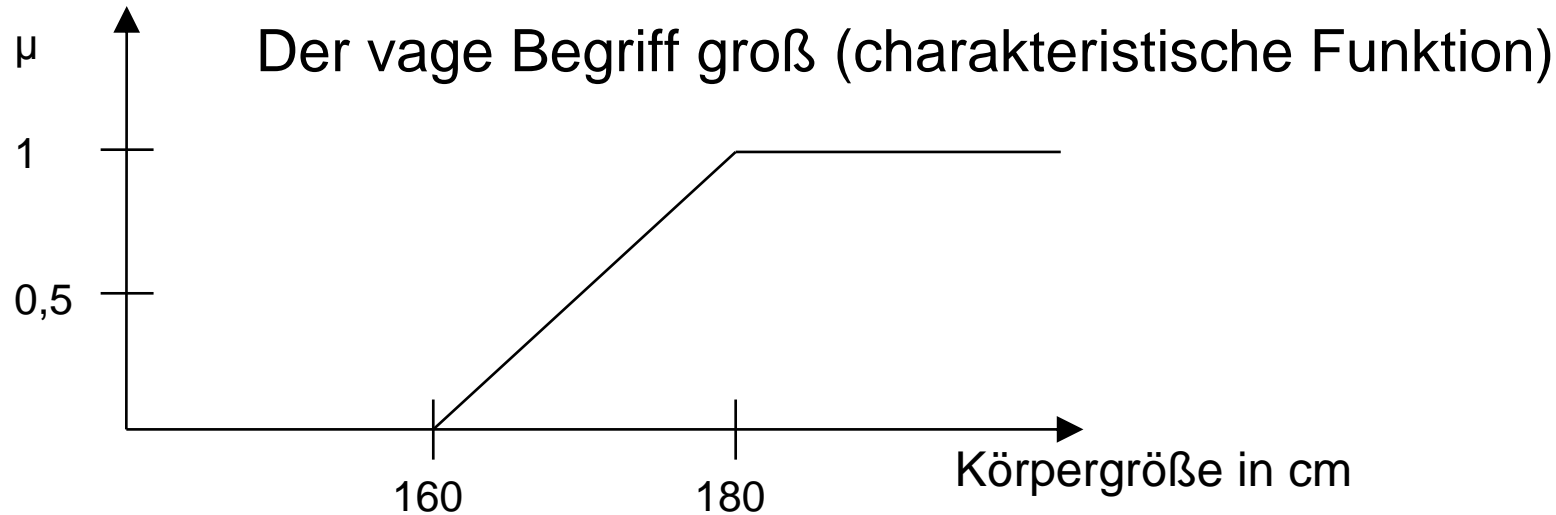
x gehört definitiv nicht dazu

$$\mu_{\text{groß}}(x) = 1$$

x gehört definitiv dazu

$$0 < \mu_{\text{groß}}(x) < 1 \text{ und } \mu_{\text{groß}}(x) = r$$

x gehört dazu mit Grad r



- der präzise Begriff B=190cm groß:

$$\mu_B(x) = \begin{cases} 1 & \text{falls } x = 190 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

- der unpräzise Begriff B= „zwischen 185 und 195cm groß“

$$\mu_B(x) = \begin{cases} 1 & \text{falls } 185 \leq x \leq 195 \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

150cm gehört nicht zu groß

170cm gehört zum Grad 0.5 dazu



Fuzzy-Mengen werden durch Zugehörigkeitsfunktionen repräsentiert. Die Art der Darstellung ist von der Grundmenge abhängig.

Es gibt 3 verschiedene Darstellungsmöglichkeiten für unscharfe Mengen:

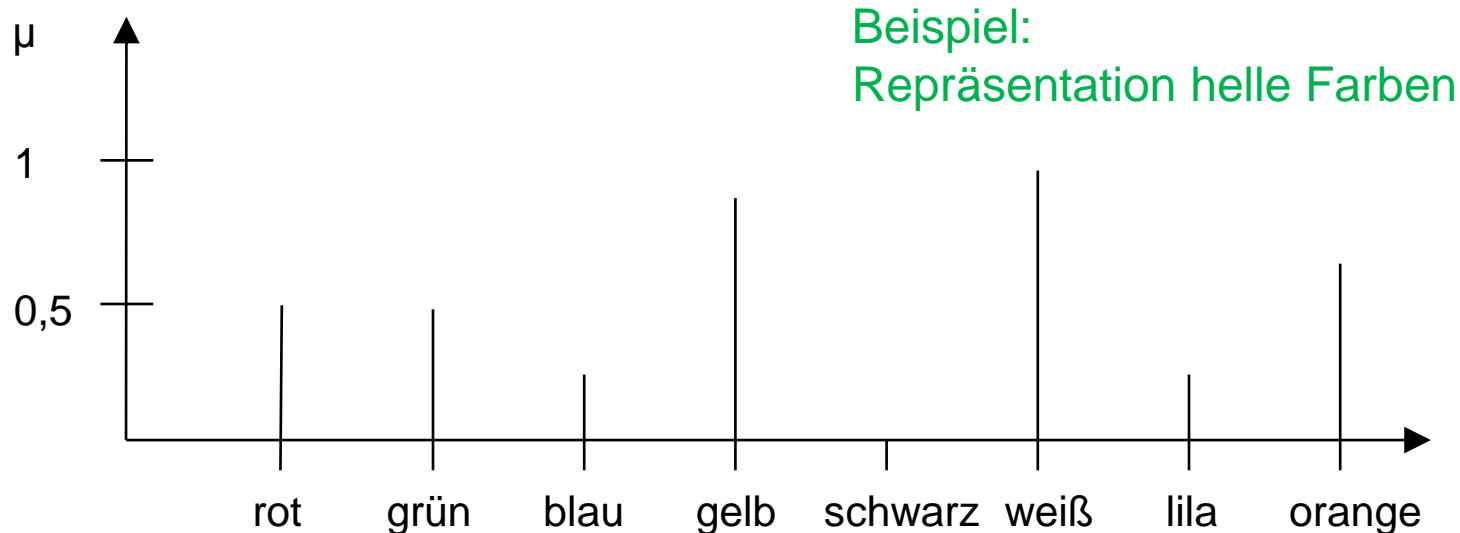
- diskrete Darstellung,
- parametrisierte Darstellung,
- Alphaschnitte.



- diskrete Darstellung:
der jeweilige x-Wert wird mit dem Zugehörigkeitswert abgelegt. Dazu darf die Grundmenge nur eine endliche Anzahl von Elementen enthalten.



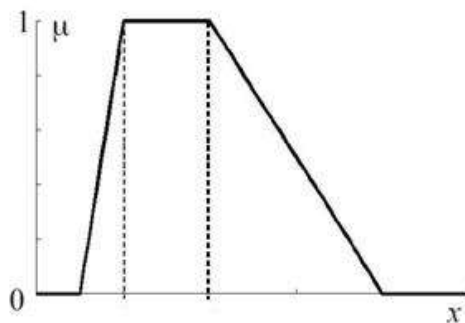
Wenig praktikabel und nur für diskrete Mengen mit wenigen Elementen!



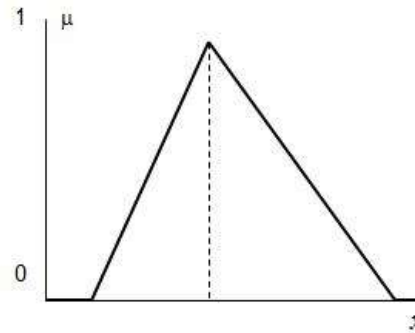


Häufig auftretende Typen von Zugehörigkeitsfunktionen

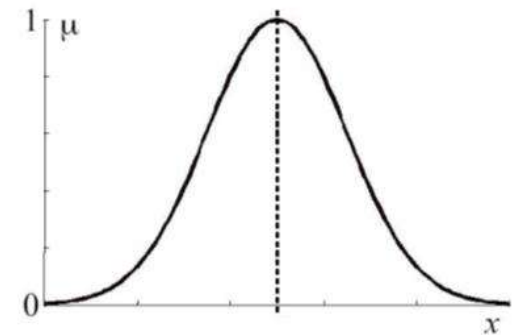
Trapezförmige



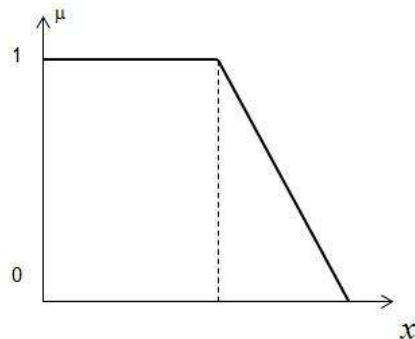
Dreieckförmige



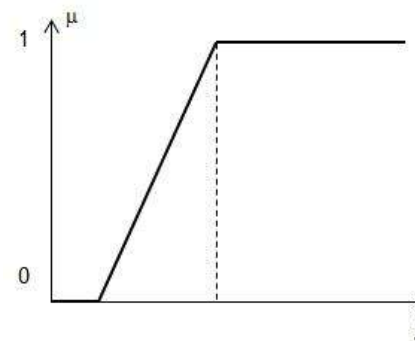
Funktion des
Exponentialtyps



monoton fallende Funktion



monoton steigende Funktion



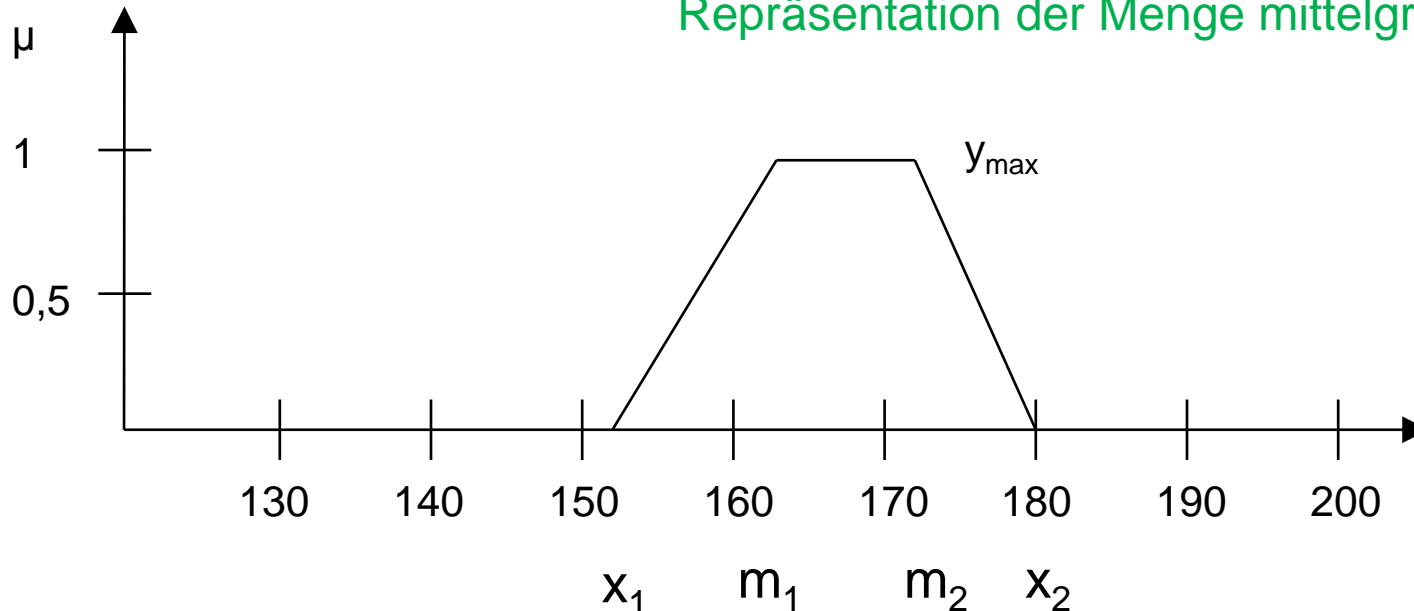


- parametrisierte Darstellung:
effiziente Darstellung mittels LR-Darstellung
nützlich, wenn Anzahl der Elemente sehr groß, abzählbar
unendlich oder kontinuierlich ist
 - m_1 und m_2 Grenzen des Intervalls mit maximaler Zugehörigkeit
 - L und R als zwei die Gestalt der linken bzw. rechten Flanke der Menge beschreibende Funktionen
 - α und β als die Maße für die Breite der linken bzw. rechten Flanke der Menge
 - mit zusätzlichem Parameter y_{\max} maximale Zugehörigkeitswerte <1 möglich



Aus Gründen der Anschaulichkeit hier nicht die absolute Angabe der Flankenbreite in Form von α und β , sondern relative Angabe in Form von Punkten auf der x-Achse ($x_1 = m_1 - \alpha$ und $x_2 = m_2 + \beta$)

Beispiel:
Repräsentation der Menge mittelgroßer Männer





Unscharfe Zahlen bzw. Intervalle sind dann folgendermaßen definiert:

$\tilde{I} := (m_1, m_2, x_1, x_2, y_{\max})_{LR}$ mit (für ein Trapez)

$$\mu_{\tilde{I}}(x) := \begin{cases} 0 & \text{wenn } x < x_1 \\ \frac{x - x_1}{m_1 - x_1} * y_{\max} & \text{wenn } x_1 \leq x < m_1 \\ y_{\max} & \text{wenn } m_1 \leq x \leq m_2 \\ \frac{x_2 - x}{x_2 - m_2} * y_{\max} & \text{wenn } m_2 < x \leq x_2 \\ 0 & \text{wenn } x > x_2 \end{cases}$$

L R



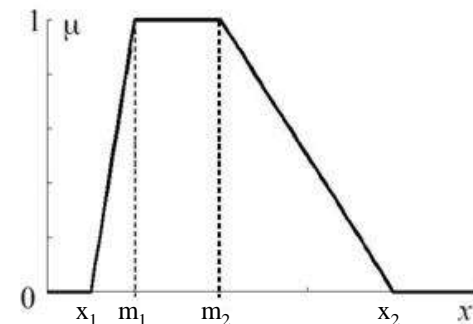
Vorteil:

einfache und effiziente Verarbeitung



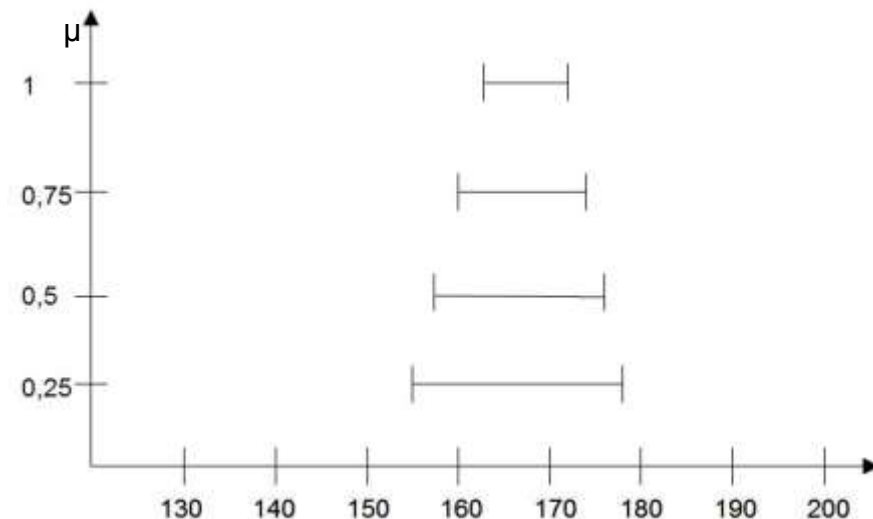
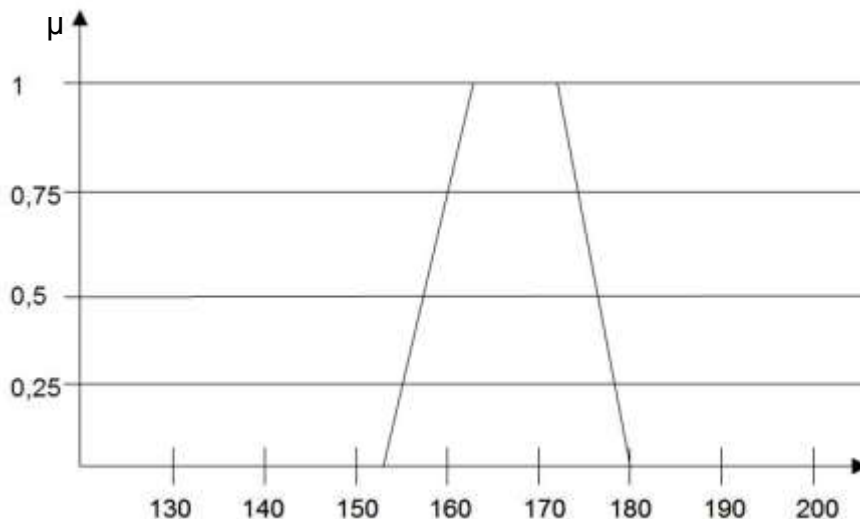
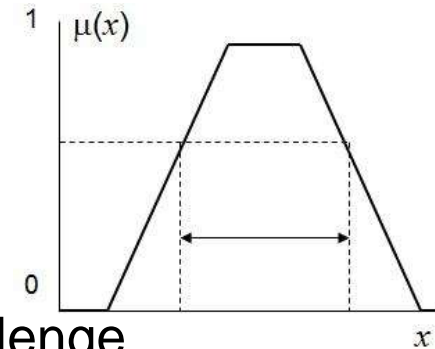
Nachteil:

beschränkte Form der darstellbaren Mengen
(was sich insbesondere in Näherungsformeln
für Multiplikation und Division ausdrückt)



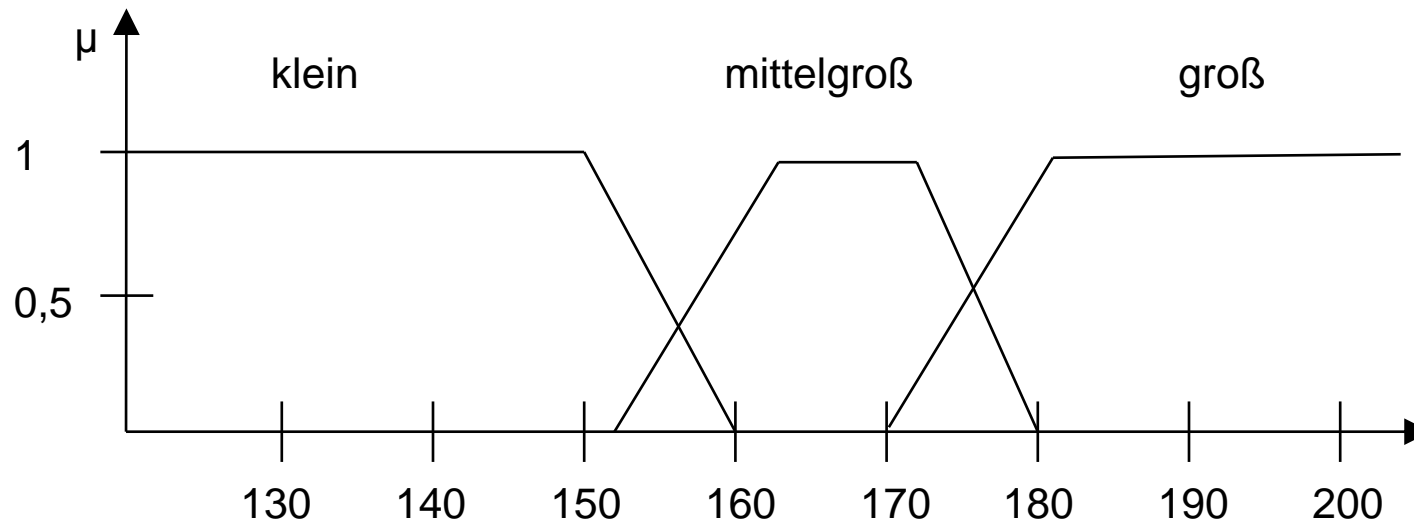


- Darstellung durch Alphaschnitte:
 - horizontale Interpretation parallel zur x-Achse,
 - mehrere Alphaschnitte ein und derselben Menge werden zu einem Mengensystem zusammengefasst,
 - Umso genauer, je mehr Schnitte, dadurch aber auch steigender Verarbeitungsaufwand.



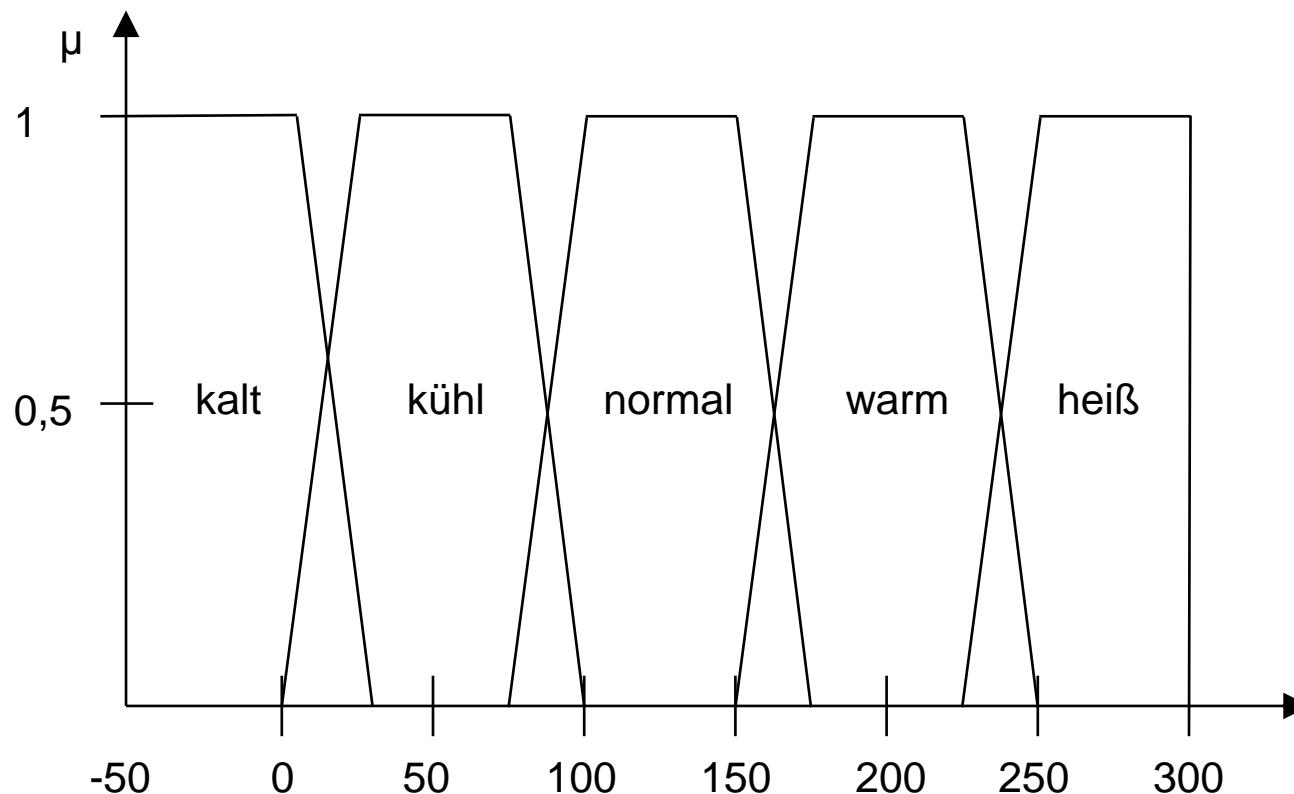
Beispiel:

Repräsentation der linguistischen Variable „Körpergröße von Männern“ mit 3 Termen mittels Fuzzy-Mengen



Beispiel:

Repräsentation der linguistischen Variablen „Lagergehäusetemperatur von Gleitlagern“ mit 5 Termen mittels Fuzzy-Mengen



- Ich suche eine Wohnung und die soll möglichst preiswert, entweder stadtnah oder ÖPNV-technisch gut angebunden sein und eine Größe zwischen 90 und 130qm haben.
- Die Lagergehäusetemperatur von Gleitlagern soll normal oder warm sein.

Voraussetzung:

benötigt wird eine **endliche Repräsentation** der Fuzzy-Mengen, z.B.

- Referenzmenge X ist endlich.
- Die Funktion μ ist als analytischer Ausdruck (parameterabhängig) bekannt.



Teilmenge:

- Seien μ und μ' zwei Fuzzy-Mengen von X
- μ heißt **Teilmenge** von μ' (\subset) **gdw.**
für alle $x \in X$ gilt: $\mu(x) \leq \mu'(x)$.



Realisierung der Verknüpfung von Fuzzy-Mengen:

Durchschnitt:

- Fuzzy-Mengen sind Abbildungen auf $[0, 1]$.
- Durchschnitt von 2 Fuzzy-Mengen reduziert sich auf das elementweise Berechnen einer Funktion: $S : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow [0, 1]$, so dass gilt:
$$(\mu \cap \mu')(x) = S(\mu(x), \mu'(x))$$

Welche Eigenschaften muss S erfüllen?

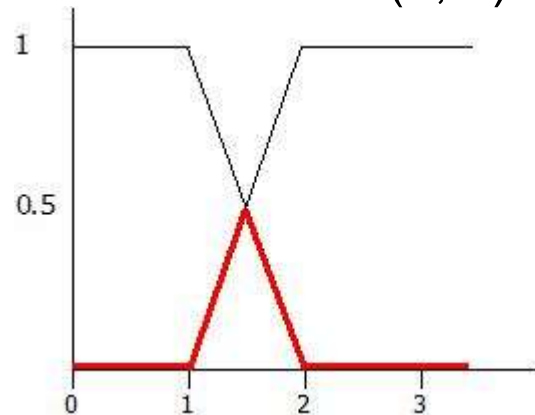
- $S(a, 1) = a$
- Monotonie: $a \leq b \rightarrow S(a, c) \leq S(b, c)$
- Kommutativität: $S(a, b) = S(b, a)$
- Assoziativität: $S(a, S(b, c)) = S(S(a, b), c)$

Eine solche Funktion wird auch **t-Norm** genannt.

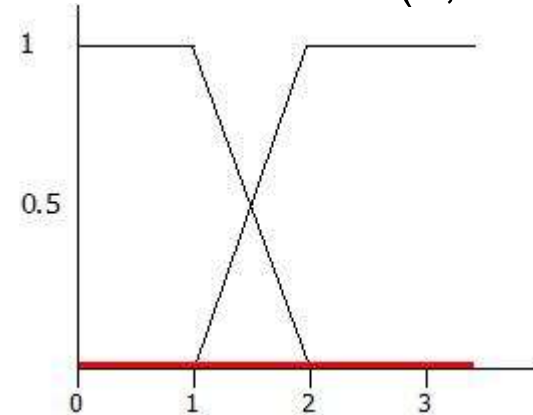


Folgende Funktionen erfüllen die Forderungen:

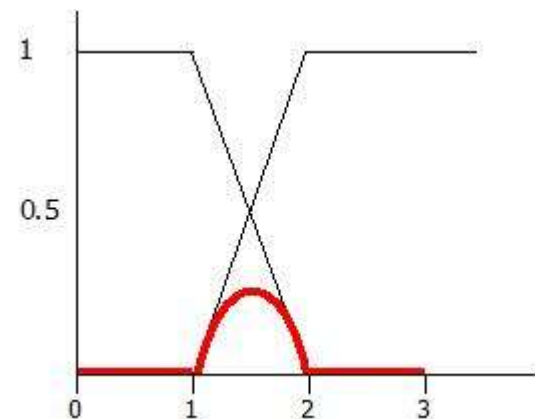
Variante 1: $\min(a, b)$



Variante 2: $\max(0, a+b-1)$



Variante 3: $a*b$





Realisierung der Verknüpfung von Fuzzy-Mengen:

Vereinigung:

- Fuzzy-Mengen sind Abbildungen auf $[0, 1]$.
- Vereinigung von 2 Fuzzy-Mengen reduziert sich auf das elementweise Berechnen einer Funktion: $V : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow [0, 1]$, so dass gilt:
$$(\mu \cup \mu')(x) = V(\mu(x), \mu'(x))$$

Welche Eigenschaften muss V erfüllen?

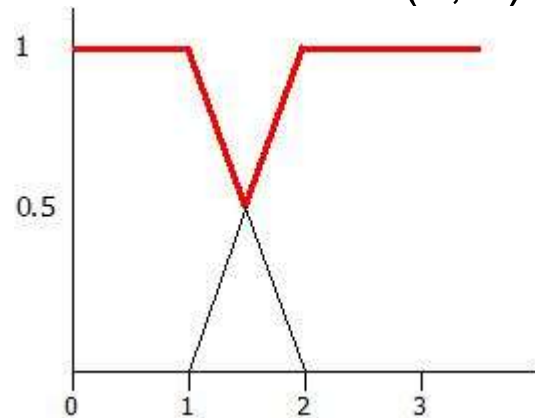
- $V(a, 0) = a$
- Monotonie: $a \leq b \rightarrow V(a, c) \leq V(b, c)$
- Kommutativität
- Assoziativität

Eine solche Funktion wird auch **t-CoNorm** genannt.

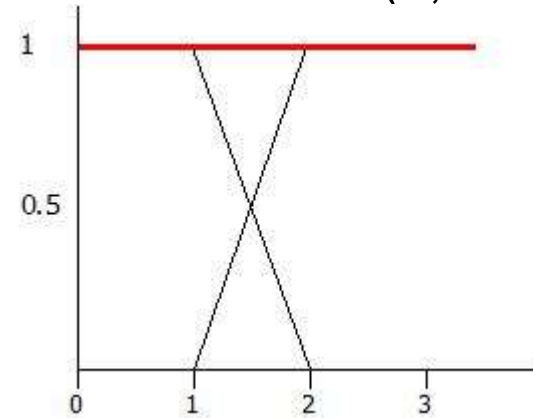


Folgende Funktionen erfüllen die Forderungen:

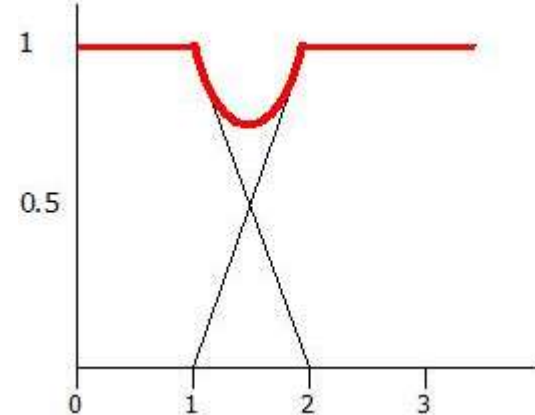
Variante 1: $\max(a, b)$



Variante 2: $\min(1, a+b)$



Variante 3: $a+b-a*b$





- Es gibt noch weitere Varianten für Konjunktion und Disjunktion.
- Welche der Varianten (1, 2 oder 3) benutzt wird, ist Ihnen überlassen.
- Die Varianten liefern i.a. unterschiedliche Resultate, so dass es nützlich ist, eine Entscheidungsstrategie zu entwickeln.
Z.Bsp. könnte man mit allen 3 Varianten rechnen und nimmt dann das Angebot, welches am häufigsten gewinnt.
- **Achtung: die gewählten Funktionen für Durchschnitt und Vereinigung müssen zueinander passen, um in der klassischen Logik geltende Aussagen auch hier zu erfüllen.**



Wählt man

- für den Durchschnitt das Minimum,
 - für die Vereinigung das Maximum,
- } Variante 1

so gilt auch in der Fuzzy-Logik die Aussage: $A \vee (A \wedge B) = A$

Denn es gilt:

$$\mu_{A \vee (A \wedge B)}(x) = \max(\mu_A(x), \min(\mu_A(x), \mu_B(x))) = \mu_A(x)$$



Komplementbildung:

- $\mu_{Z^c}(x) = 1 - \mu_Z(x)$

Implikation:

Die Varianten der Definition der Implikation haben natürlich etwas mit den 3 Varianten für \wedge und \vee zu tun.

Die Implikation kann man z.Bsp. folgendermaßen definieren:

Name	$\mu_{A \Rightarrow B}(x)$
Łukasiewicz	$\min(1, 1 - \mu_A(x) + \mu_B(x))$
Kleene-Dienes	$\max(1 - \mu_A(x), \mu_B(x))$
Zadeh	$\max(1 - \mu_A(x), \min(\mu_A(x), \mu_B(x)))$
Reichenbach	$1 - \mu_A(x) + \mu_A(x) * \mu_B(x)$



Alice sucht eine Wohnung und die soll möglichst preiswert, entweder stadtnah oder ÖPNV-technisch gut angebunden sein und eine Größe zwischen 90 und 130qm haben.

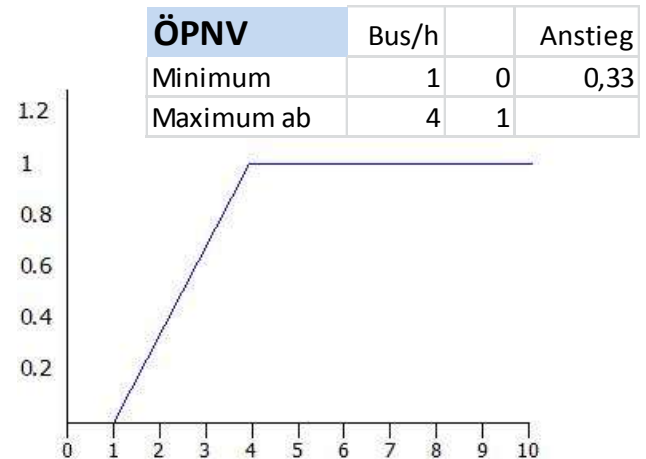
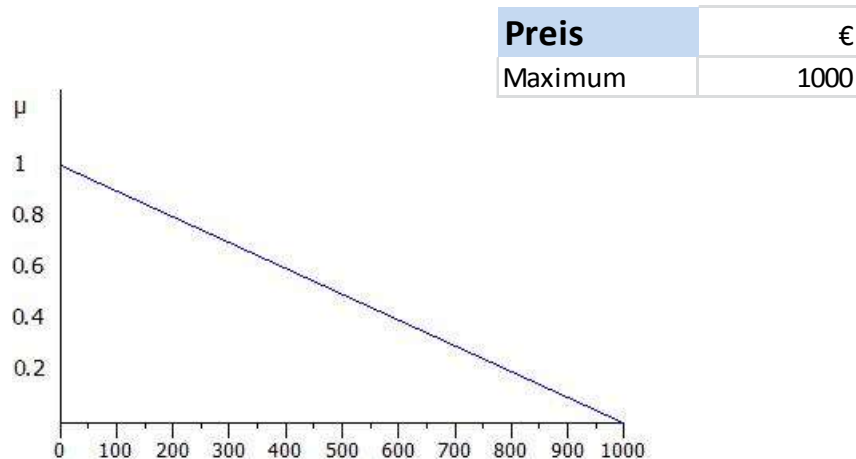
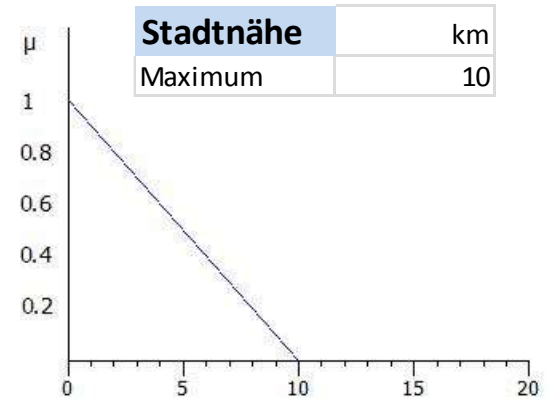
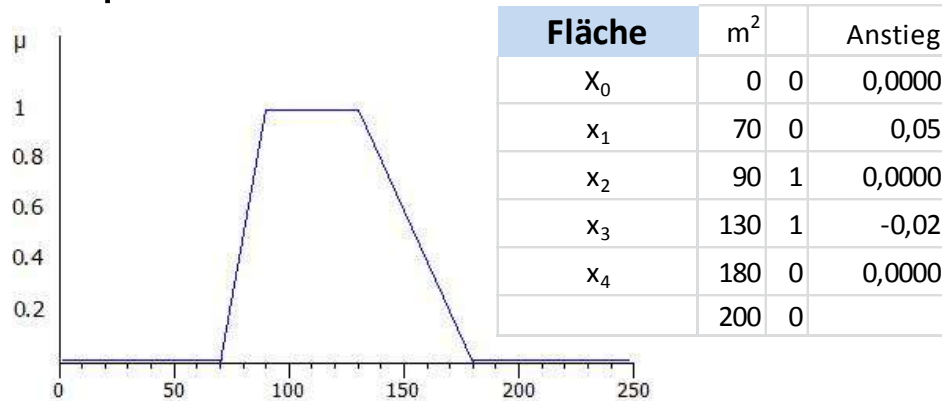
- 3 Angebote:

	Fläche	Stadtnähe (km)	Preis (€)	Bus/h
Wohnung 1	120	5	850	3
Wohnung 2	154	7	900	2
Wohnung 3	85	4	700	4

- Wir haben 4 linguistische Variablen.
 - Diese müssen mit
 - oder:
stadtnah **oder** gute ÖPNV-Anbindung bzw.
 - und:
preiswert **und** 90-130qm **und**
(stadtnah oder gute ÖPNV-Anbindung)
- verbunden werden.



1. Fuzzymengen für die unscharfen Begriffe bilden. Beispielsweise:





2. Und nun die günstigste Wohnung aussuchen.

	Real				Fuzzy			
	Fläche	Preis	Stadttnähe	ÖPNV	Fläche	Preis	Stadttnähe	ÖPNV
Wohnung1	120	850	5	3	1	0,15	0,5	0,67
Wohnung2	154	900	7	2	0,52	0,1	0,3	0,33
Wohnung3	85	700	4	4	0,75	0,3	0,6	1

$\text{Fläche} \wedge \text{Preis} \wedge (\text{Stadttnähe} \vee \text{ÖPNV})$

• Variante 1:

und: $\min(a,b)$

oder: $\max(a,b)$

• Variante 2:

und: $\max(0,a+b-1)$

oder: $\min(1,a+b)$

• Variante 3:

und: $a*b$

oder: $a+b-a*b$

	Stadttnähe \vee ÖPNV			Fläche \wedge Preis \wedge (Stadttnähe \vee ÖPNV)			Rang		
	Variante 1	Variante 2	Variante 3	Variante 1	Variante 2	Variante 3	Variante 1	Variante 2	Variante 3
Wohnung1	0,67	1	0,83	0,15	0,15	0,125	2	1	2
Wohnung2	0,33	0,63	0,53	0,1	0	0,028	3	3	3
Wohnung3	1	1	1	0,3	0,05	0,225	1	2	1

Fuzzy: Anwendung für Regelungsvorgänge

*Wenn die Unwucht **groß** ist und die Drehzahl der Trommel **hoch** ist, dann Geschwindigkeit **stark** drosseln.*

groß, hoch und stark sind unscharfe Begriffe und können bspw. als Fuzzy-Mengen modelliert werden.

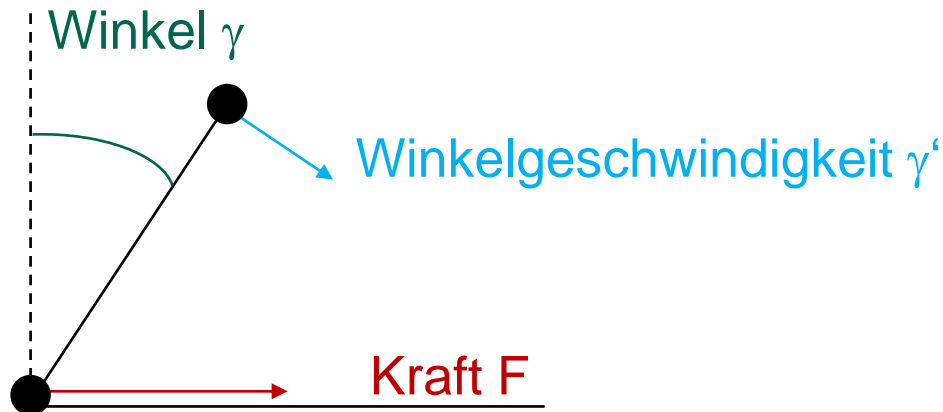
Regelaufbau:

- linke Seite:
Messgrößen $\varphi_1 \in X_1, \dots, \varphi_n \in X_n$
- rechte Seite:
Einstellgrößen,
nachfolgend gehen wir davon aus, dass rechts nur **EINE** Einstellgröße steht $\psi \in Y$
- Regeln der Form:
 R_j : WENN φ_1 IST $a_{1,j} \wedge \dots \wedge \varphi_n$ IST $a_{n,j}$ DANN ψ IST b_j



Inverses Pendel – Stabbalance Problem

vertikales Balancieren eines Stabes, nur das untere Stabende darf bewegt werden



Messgrößen:

- X_1 ... Winkel γ : [-90, +90] Grad
- X_2 ... Winkelgeschwindigkeit γ' : [-45, +45] Grad/Sekunde

Einstellgröße:

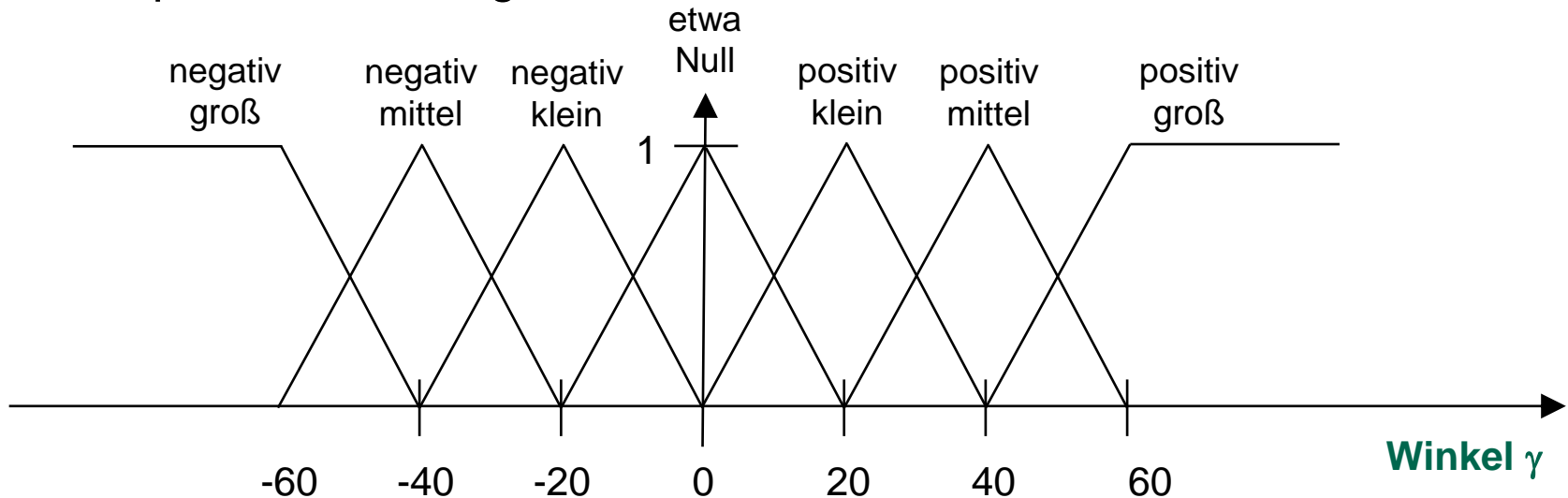
- Y ... (horizontale) Kraft F : [-10, +10] Newton



WENN γ IST positiv klein $\wedge \gamma'$ ist etwa Null

DANN F IST positiv klein

Die Werte *positiv klein*, *etwa Null* etc. kann man mittels Fuzzy-Dreiecksfunktionen modellieren, nachfolgend Beispielmmodellierung für den **Winkel**:



Die Zuordnung eines Messwertes zu den Fuzzy-Mengen bezeichnet man als **Fuzzyfizierung**.



Regelwerk:

γ

γ'

	ng	nm	nk	en	pk	pm	pg
ng				ng			
nm				nm			
nk			nm	nk	en		
en	ng	nm	nk	en	pk	pm	pg
pk			en	pk	pm		
pm				pm			
pg				pg			

WENN γ IST negativ mittel und γ' IST etwa Null
DANN F IST negativ mittel.



Verarbeitung:

Welche Regel ist anzuwenden? Meistens kommen mehrere Regeln in Betracht.

Für die konkreten Messwerte

- werden für jede Bedingung jeder Regel der Zugehörigkeitswert bestimmt und
- die Werte für die Bedingungen werden je Regel mit *min* verknüpft.

Regeln mit einem Wert 0 treffen nicht zu,

Regeln mit einem Wert > 0 treffen mehr oder minder zu.

Für die Auswahl gibt es nun 2 Möglichkeiten:

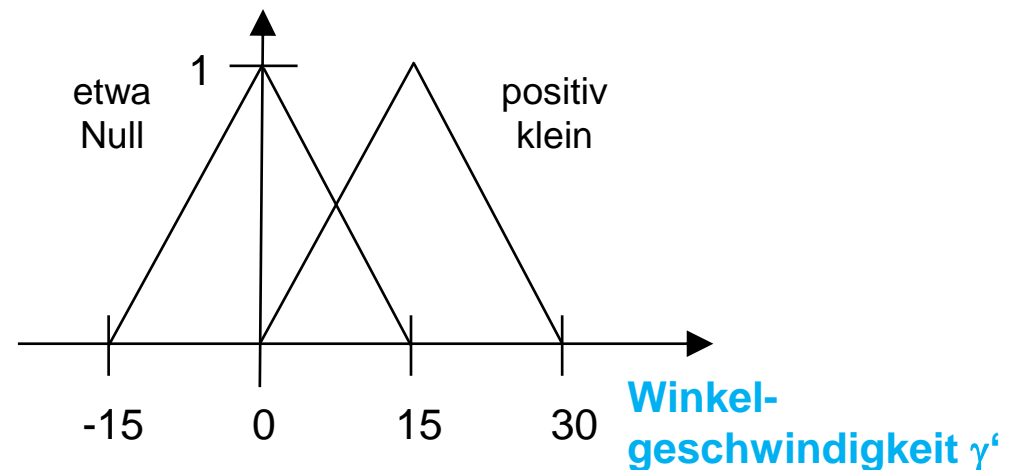
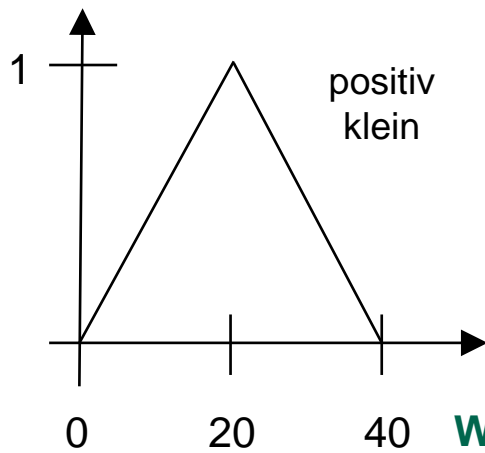
- Regel mit dem maximalen Wert für die Bedingung (*max*)
- alle Regeln werden berücksichtigt, deren Wert > 0 ist



Fallbeispiel:

$\gamma = 20$ Grad

$\gamma' = 10$ Grad/Sekunde



Alle Regeln anwendbar mit γ ist *positiv klein* und γ' ist *etwa Null* bzw. *positiv klein*.

Es kommen 2 Regeln in Frage:

- ① Wenn γ ist *positiv klein* und γ' ist *etwa Null* dann **F ist positiv klein**.
- ② Wenn γ ist *positiv klein* und γ' ist *positiv klein* dann **F ist positiv mittel**.



Zugehörigkeitswerte der Regeln ergibt sich aus dem Minimum:

- ① Wenn γ ist *positiv klein* und γ' ist *etwa Null*
dann **F ist positiv klein**.
 $\min(1, 1/3) = 1/3$
- ② Wenn γ ist *positiv klein* und γ' ist *positiv klein*
dann **F ist positiv mittel**.
 $\min(1, 2/3) = 2/3$
- Für alle anderen Regeln: Wert=0

Variante Maximum:

$$\max(1/3, 2/3) = 2/3$$



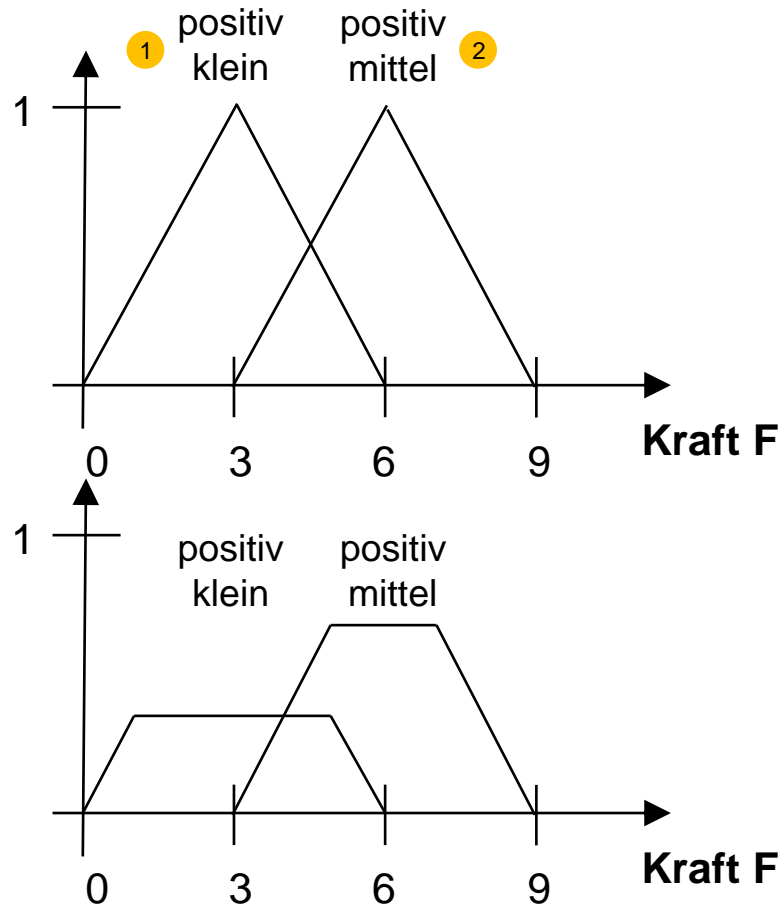
Regel „Wenn γ ist *positiv klein* und γ' ist *positiv klein*
dann **F ist positiv mittel**“ wird ausgewählt.

Variante beide Regeln werden berücksichtigt. 



Wie wird die anzulegende Kraft F berechnet?

Jede ausgewählte Regel bestimmt eine Fuzzy-Menge für F .



Jede Regel schneidet die von ihr gelieferte Fuzzy-Menge für F ab.

Bei Auswahl der Regel durch das Maximum (Variante 1) ist die resultierende Fuzzy-Menge das abgeschnittene positiv mittel, bei Variante 2 ist die resultierende Fuzzy-Menge die Vereinigung beider Fuzzy-Mengen.



Wie ermittelt man nun aus der Fuzzy-Menge für F den konkreten Wert, den man einstellen kann?

Dieses Verfahren nennt man **Defuzzifizierung**.

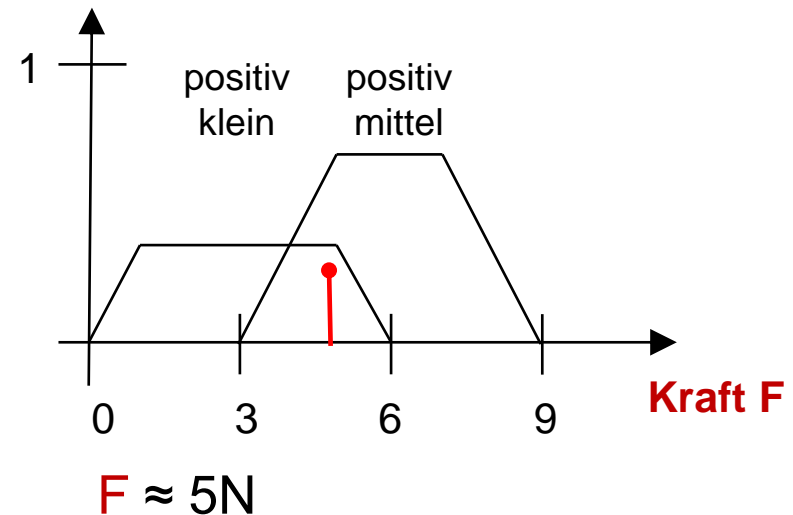
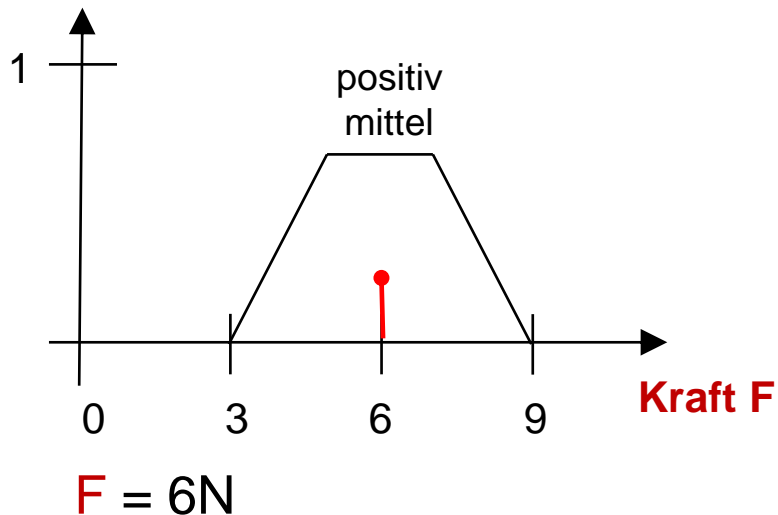
Es existieren verschiedene Verfahren für Defuzzifizierung, wobei 2 unterschiedliche miteinander konkurrierende Ziele verfolgt werden:

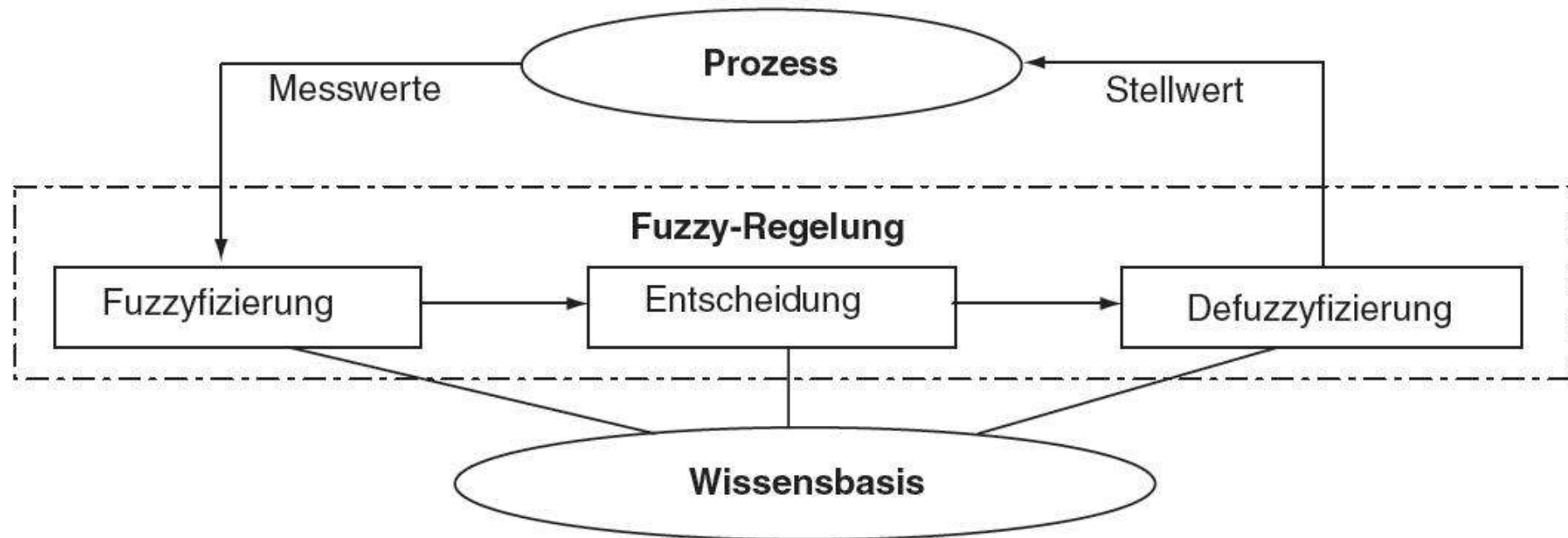
- Ermittlung des besten Kompromisses, d.h. des x-Wertes, der die „Mitte“ der unscharfen Menge am besten beschreibt, z. Bsp. die Schwerpunktmethode (center of area)
- Ermittlung des plausibelsten Wertes, d.h. eines x-Wertes mit maximaler Zugehörigkeit μ .



Für unser Beispiel wählen wir die Schwerpunktmethode, da sie ein glattes Regelverhalten zur Folge hat.

Der x-Wert unter dem Schwerpunkt wird als Einstellgröße angenommen.





Architektur eines Fuzzy-Reglers aus
Uwe Lämmel, Jürgen Cleve: *Lehr- und Übungsbuch Künstliche
Intelligenz*. 4. Aufl., Hanser, München, 2012



- ... Begriffe: Wahrscheinlichkeit, bedingte Wahrscheinlichkeit, abhängige und unabhängige Ereignisse, Induktion und Deduktion, Bayessches Netz, Fuzzyfizierung, Defuzzyfizierung verstanden haben,
- ... Bayessche Formel anwenden können.
- ... Fuzzy-Mengen, linguistische Variablen für Probleme erstellen und darstellen können,
- ... Zugehörigkeitswerte aus Fuzzy-Mengen ermitteln / berechnen können,
- ... Rechnen mit Fuzzy-Mengen beherrschen,
- ... Fuzzy-Control verstanden haben.