# Prova tipo B

## P2 de Álgebra Linear I – 2003.2 13 de outubro de 2003

### Gabarito

1) Considere os vetores

$$v_1 = (2, 0, -1),$$
  $v_2 = (1, -1, -2),$   $v_3 = (3, 1, 0),$   $v_4 = (7, 3, 1),$   $v_5 = (8, 4, 2),$   $v_6 = (1, 1, a).$ 

- **1.a)** Determine o valor de **a** no vetor  $v_6$  para que os vetores  $v_1, v_2, v_3, v_4, v_5$  e  $v_6$  gerem exatamente um plano (e não  $\mathbb{R}^3$ ).
- **1.b)** Considere a base

$$\beta = \{(1, 2, 2), (0, 1, 1), (1, 1, 0)\}$$

de  $\mathbb{R}^3$ . Considere o vetor v cujas coordenadas na base canônica são (3,4,3). Determine as coordenadas de v na base  $\beta$ .

- **1.c)** Encontre uma base  $\alpha = \{u_1, u_2, u_3\}$  tal que o vetor v = (3, 1, 2) tenha coordenadas (1, 1, 0) na base  $\alpha$ .
- **1.d)** Considere o plano  $\pi$ : x+2y-z=0 e a base  $\gamma=\{(1,0,1),(0,1,2)\}$  de  $\pi$ . Dado o vetor v=(3,-2,-1) do plano  $\pi$ , encontre as coordenadas de v na base  $\gamma$ .

#### Respostas:

- a) a = 1.
- **b)**  $(v)_{\beta} = (2, -1, 1).$
- c)  $\alpha = \{(3,0,2), (0,1,0), (0,0,1)\}.$

**d)** 
$$(v)_{\gamma} = (3, -2).$$

2)

a) Seja w um vetor de  $\mathbb{R}^3$  e  $M: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  a transformação linear dada por

$$M(u) = u \times w$$
.

Sabendo que a matriz de M é

$$[M] = \left(\begin{array}{ccc} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 2 \\ 1 & -2 & 0 \end{array}\right).$$

Determine o vetor w.

b) Considere agora o vetor u=(1,1,2) e a transformação linear

$$T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$$
,

definida por

$$T(v) = v \times u$$
.

Determine a matriz [T] de T.

Respostas:

a) 
$$w = (2, 1, 1)$$
.

**b)** 
$$[T] = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 \\ -2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$
.

3)

(a) Determine a matriz  $[P_{\pi,i}]$  da projeção  $P_{\pi,i}$  no plano  $\pi: x - y + z = 0$  na direção do vetor  $\mathbf{i} = (1,0,0)$ .

(b) Considere a matriz

$$[P_{\rho,w}] = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 1/2 \\ -1/2 & 1 & 1/2 \\ 1/2 & 0 & 1/2 \end{pmatrix},$$

Sabendo que esta matriz representa uma projeção em um plano  $\rho$  (contendo a origem) na direção de um vetor w, determine  $\rho$  e w.

(c) Sabendo que a matriz

$$[P] = \begin{pmatrix} 1 & a & b \\ -1 & -1 & c \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

representa uma projeção em uma reta, determine a, b, e c.

**Respostas:** 

a) 
$$[P_{\pi,i}] = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
.

**b)** 
$$\rho$$
:  $x - z = 0$ ,  $w = (1, 1, -1)$ .

c) 
$$a = 1,$$
  $b = 1,$   $c = -1.$ 

4)

- a) Escreva a matriz [R] da rotação  $R \colon \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  de ângulo 60 graus no sentido anti-horário.
- b) Considere os pontos A=(1,2) e B=(2,3) de  $\mathbb{R}^2$ . Determine um ponto C tal que A,B e C sejam os vértices de um triângulo equilátero.

Respostas:

a) 
$$[R] = \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix}$$
.

**b)** 
$$C = ((3 - \sqrt{3})/2, (5 + \sqrt{3})/2)$$

5) Determine a equação cartesiana do plano  $\pi$  do espelhamento E em um plano,

$$E: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$$
,

que verifica E(2,2,1) = (-1,2,2).

### Resposta:

$$\pi \colon 3x - z = 0.$$