# Álgebra Linear I - Aula 1

- 1. Resolução de Sistemas Lineares.
- 2. Métodos de substituição e escalonamento.
- 3. Coordenadas em  $\mathbb{R}^2$  e  $\mathbb{R}^3$ .

#### Roteiro

### 1 Resolução de Sistemas Lineares

Uma equação linear é uma equação onde todas as incógnitas (que denotaremos por  $x_1, x_2, \ldots, x_n$ , ou simplesmente por x, y, z quando há apenas três ou menos incógnitas) que aparecem nas equações têm todas grau igual a um. Por exemplo:

$$a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n = b$$

é uma equação linear com n incógnitas.

Por exemplo  $x^2 + y = 5$  e xy = 3 não são equações lineares.

Uma solução da equação anterior é qualquer conjunto  $(\ell_1, \ell_2, \dots, \ell_n)$  de n números tal que

$$a_1 \ell_1 + a_2 \ell_2 + \dots + a_n \ell_n = b.$$

Em geral (eliminando os casos triviais, quais?) uma equação linear tem sempre solução. Por exemplo, se supomos que  $a_1 \neq 0$  temos que  $(b/a_1, 0, \ldots, 0)$  é uma solução da equação. Analogamente, se supomos que  $a_2 \neq 0$  temos que  $(0, b/a_2, 0, \ldots, 0)$  também é uma solução. Porém, em geral há soluções mais complicadas. Por exemplo, se consideramos a equação

$$x + y = 1$$

é simples verificar que as soluções são da forma (t, 1-t), onde  $t \in \mathbb{R}$ . Usando o método anterior, obteriamos (apenas) as soluções (1,0) e (0,1).

Um sistema linear de m equações com n incógnitas é um conjunto de m equações lineares com as mesmas n incógnitas  $x_1, x_2, \dots x_n$ . Uma diferença

importante entre os sistemas e as equações lineares é que (novamente eliminando os casos triviais) os primeiros nem sempre têm solução. Por exemplo, as duas equações lineares x=1 e x=2 têm solução. Porém o sistema linear de duas equações

$$x = 1, \quad x = 2$$

não tem solução. Ao longo do curso (e nesta aula) veremos casos mais interessantes de sistemas lineares sem solução.

O objetivo desta aula é relembrar como resolver sistemas lineares de forma simples.

Existem dois tipos de sistemas lineares, os que não admitem solução (*impossíveis*) e os que admitem solução. Estes últimos se subdividem em *determinados* (a solução é única) e *indeterminados* (existem infinitas soluções). Vejamos alguns exemplos:

• Impossível:

$$x + y = 1$$
,  $x + y = 2$ .

• Com solução única (determinado):

$$x + y = 1$$
,  $x - y = 1$ .

• Com infinitas soluções (indeterminado):

$$x + y = 1$$
,  $2x + 2y = 2$ .

Mostraremos dois métodos de resolução de sistemas: método de *substituição* e de *escalonamento* ou de *eliminação gaussiana*. Observamos que no caso em que o sistema não tem solução estes métodos fornecem esta informação.

#### 1.1 Método de substituição

Neste método isolamos uma das variáveis e a escrevemos em função das outras.

**Exemplo 1.** Resolva o sistema x + y = 2, x - y = 1.

**Resposta:** Da primeira equação temos, x = 2 - y. Substituindo o valor de x na segunda equação, 2 - y - y = 1, logo y = 1/2. Portanto, x = 3/2. Neste exemplo, temos um sistema (com solução) determinado (única).

Lembre sempre de verificar que o resultado está certo!

Exemplo 2. Resolva o sistema linear de duas equaçõs

$$x + y = 2$$
,  $2x + 2y = 4$ .

Resposta: Da primeira equação obttemos

$$x = 2 - y$$
.

Substituindo o valor de x na segunda equação,

$$4 - 2y + 2y = 4$$
,  $4 = 4$ .

Istoé, a segunda equação não impõe nenhuma condição nova (de fato, é obtida multiplicando a primeira por 2 (!)). As soluções do sistema são da forma

$$x = 2 - y, \quad (2 - y, y),$$

onde y pode ser qualquer valor de  $\mathbb{R}$ . Isto é as soluções do sistema determinam uma reta no plano  $\mathbb{R}^2$ . Logo o sistema admite infinitas soluções (indeterminado).

Para verificar que a solução está correta substituimos nas equações:

$$(2-y) + y = 2, 2 = 2,$$
  
 $2(2-y) + 2y = 4, 4-2y+2y = 4, 4 = 4.$ 

A resolução do exemplo agora est completa.

Exemplo 3. Resolva o sistema linear

$$x + y = 2$$
,  $x + y = 3$ .

**Resposta:** Da primeira equação temos x = 2 - y. Substituindo na segunda,

$$2 - y + y = 3,$$

isto é, 2=3!, o que é absurdo. Portanto, o sistema não admite solução (impossível).  $\Box$ 

Exemplo 4. Resolva o sistema linear

$$x + y + z = 1$$
,  $x - y = 2$ .

**Resposta:** Da segunda equação, temos x=2+y, e substituindo na primeira,

$$2 + 2y + z = 1$$
,  $z = -1 - 2y$ .

Portanto, as soluções são da forma

$$(2+t,t,-1-2t), t \in \mathbb{R}.$$

Observe que estamos escolhendo y=t como parâmetro. Logo, para cada valor de t, obtemos uma solução. As soluções formam uma reta.

Verifiquemos que a resposta é correta: Substituindo nas equações:

$$x + y + z = (2 + t) + t + (-1 - 2t) = 1$$
,  $x - y = (2 + t) - t = 2$ .

Observamos que poderiamos ter escolhido a variável como parâmetro. Por exemplo, escolhendo x como parâmetro, temos,  $x=t,\,y=x-2=-2+t$  e z=1-x-y=3-2t.

Observe que não é possível escolher a variável z como parâmetro (tente!, justifique!).

**Exemplo 5.** Determine k para que o sistema o linear

$$x + y = 1$$
,  $2x + 2y = k$ 

tenha solução. Estude se em tal caso o sistema é determinado ou indeterminado.

**Resposta:** Da primeira equação obtemos x = 1 - y. Substituindo na segunda, 2 - 2y + 2y = k, logo k = 2. O sistema tem infinitas soluções (indeterminado): todo ponto da forma (1 - t, t),  $t \in \mathbb{R}$  é solução. Verifique sua resposta.

#### 1.2 Método de escalonamento

Este método consiste em, dado um sistema linear, encontrar outro sistema linear equivalente (com as mesmas soluções) talque no novo sistema na segunda equação apareça (no mínimo) uma incógnita a menos que na primeira, e assim sucessivamente. Desta forma, isolaremos uma variável e a partir desta, obteremos sucessivamente as outras.

Por exemplo o sistemas

$$x + y = 4$$
,  $2x + 3y = 11$ 

е

$$x + y = 4, \quad y = 3$$

são equivalentes (a única solução dos sistemas é x=1 e y=3, confira). Mas é muito mais simples resolver os segundo: já conhecemos o valor de y. De fato, o segundo sistema já est em forma escada.

Vejamos o método de escalonamento com um exemplo, considere o sistema

$$x + y + z = 2$$
,  $2x - y + z = 5$ ,  $x - 2y + 3z = 9$ .

Em primeiro lugar, eliminaremos a variável x das segunda e terceira equações. Para isto, efetuamos as seguintes operações:

- substituimos a segunda equação equação pela segunda equação menos duas vezes a primeira equação, e
- substituimos a terceira equação pela terceira equação menos a primeira.

Assim obtemos,

$$x + y + z = 2$$
,  $-3y - z = 1$ ,  $-3y + 2z = 7$ .

Este sistema linear é equivalente ao primeiro (isto é, tem as mesmas soluções). Para eliminar a variável y da terceira equação, consideraremos a terceira menos a segunda, obtendo

$$x + y + z = 2$$
,  $-3y - z = 1$ ,  $+3z = 6$ .

Portanto, z=2. Da segunda equação, temos, y=-1 e finalmente x=1. Portanto, o sistema tem solução única (determinado). Verifique que a solução achada é correta.

Exemplo 6. Resolva o sistema linear de três equações

$$x + y + z = 0$$
,  $2x + y = 4$ ,  $x - z = 4$ .

Resposta: Eliminaremos a variável x da segunda e da terceira equações. Para isto, subtrairemos da segunda equação duas vezes a primeira e da terceira a primeira. Obtemos,

$$x + y + z = 0$$
,  $-y - 2z = 4$ ,  $-y - 2z = 4$ .

Vemos que as duas últimas equações estão repetidas. Logo, obtemos o sistema

$$x + y + z = 0$$
,  $y + 2z = -4$ .

Isto significa que no sistema inicial uma das equações não fornece informação alguma: a terceira equação é a segunda equação menos a primeira.

Neste ponto já não é possível fazer mais eliminações. Escolhemos z como parâmetro e escrevemos as outras variáveis em função de  $z=t\in\mathbb{R}$ . Temos,

$$y = -4 - 2t$$
,  $x = -y - z = 4 + 2t - t = 4 + t$ .

Logo, a solução é da forma:

$$(4+t, -4-2t, t), t \in \mathbb{R}.$$

Portanto, o sistema é indeterminado (existem infinitas soluções).

Exemplo 7. Resolva o sistema linear,

$$x + y + z = 1$$
,  $x - y - z = 2$ ,  $3x + y + z = 10$ .

**Resposta:** Eliminaremos x da segunda e da terceira equações (segunda menos primeira e terceira menos três vezes a primeira). Obtemos,

$$x + y + z = 1$$
,  $-2y - 2z = 1$ ,  $-2y - 2z = 7$ .

Ao eliminar y da terceira equação temos,

$$0 = 6$$
.

o que é impossível, logo o sistema não admite solução.

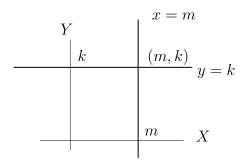


Figure 1: Retas paralelas aos eixos

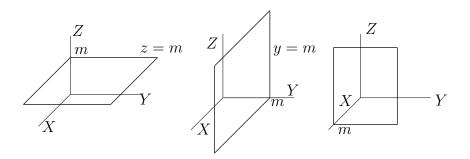


Figure 2: Planos paralelos aos eixos

## **2** Coordenadas em $\mathbb{R}^2$ e $\mathbb{R}^3$

Em primeiro lugar lembramos o significado geométrico das equações x=k, y=k (em  $\mathbb{R}^2$  e  $\mathbb{R}^3$ ) e z=k (em  $\mathbb{R}^3$ ).

Equações das retas e planos paralelos aos planos e os eixos coordenados.

**Exemplo 8.** Seja P um paralelepípedo com faces paralelas aos planos coordenados. Sabendo que A = (1, 1, 1) e B = (3, 4, 5) são dois vértices determine os outros 6.

**Resposta:** 
$$(1,1,5), (1,4,1), (1,4,5), (3,4,1), (3,1,1) e (3,1,5).$$