

Álgebra Linear e Geometria Analítica



Prof. Me. Rober Marcone Rosi
Unidade de Engenharia, Computação e Sistemas

Unidade 3 – Sistemas Lineares

- ☐ Definir equação linear;
- ☐ Reconhecer uma solução de uma equação linear;
- ☐ Definir sistema de equações lineares;
- ☐ Reconhecer uma solução de um sistema de equação linear;
- ☐ Classificar de um sistema de equações lineares;
- ☐ Resolver sistemas lineares Regra de Cramer;
- ☐ Resolver sistemas lineares Método de Gauss-Jordan;
- ☐ Resolver sistemas lineares homogêneos;
- ☐ Resolver sistemas com inversa de matrizes.

Situação Problema 1

- Em um restaurante há 12 mesas, todas ocupadas. Algumas, por 4 pessoas, outras por apenas 2 pessoas, num total de 38 fregueses. O número de mesas ocupadas por 2 pessoas é?

□ Essa questão pode ser expressa pelo sistema linear:

$$\begin{cases} Q + D = 12 \\ 4Q + 2D = 38 \end{cases}$$

- (Q representa a quantidade de mesas ocupadas por quatro pessoas e D representa a quantidade de mesas ocupadas por duas pessoas.)

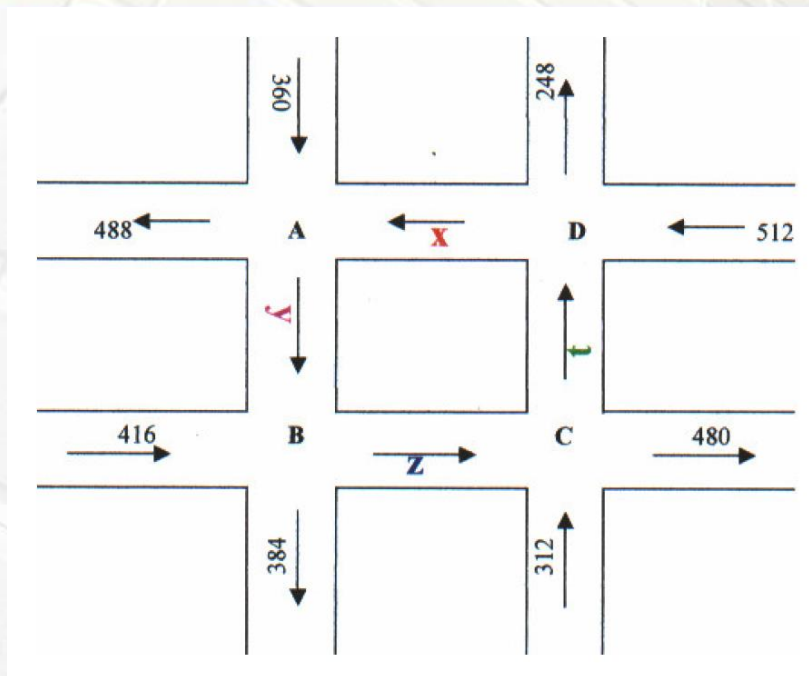
Problema 2

Tabela 2 - HORAS POR DIA PARA CADA ATIVIDADE

	Caminhar	Correr	Andar de bicicleta	Jogar futebol
Segunda-feira	1,0	0,0	1,0	0,0
Terça-feira	0,0	0,0	0,0	2,0
Quarta-feira	0,4	0,5	0,0	0,0
Quinta-feira	0,0	0,0	0,5	2,0
Sexta-feira	0,4	0,5	0,0	0,0

- ❑ As informações do aluno Fernando estão localizadas na Tabela 1, segunda linha.
- ❑ Essa informação pode ser representada por uma matriz $X_{4 \times 1}$ e as da Tabela 2, através de uma matriz $A_{5 \times 4}$.
- ❑ Então, por meio destas informações podemos dizer quantas calorias Fernando vai queimar após cada dia de exercício físico, simplesmente calculando $A \cdot X$

Situação Problema 3



- ❑ Tendo em vista que, em cada cruzamento o número de veículos que entra tem que ser igual ao de veículos que sai, levando em consideração as setas indicadas pela figura.
- ❑ Como mostra a figura no cruzamento A, o número de veículos que entra é $x + 360$ e o número de veículos que saí é $y + 488$.

Situação Problema 3

$$x + 360 = y + 488 \text{ (cruzamento A)}$$

$$y + 416 = z + 384 \text{ (cruzamento B)}$$

$$z + 312 = t + 480 \text{ (cruzamento C)}$$

$$t + 512 = x + 248 \text{ (cruzamento D)}$$

Resolução da matriz para este sistema:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 128 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & -32 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 168 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & -264 \end{pmatrix}$$

Conceitos

EQUAÇÃO LINEAR. Uma equação é linear quando é da forma:

$$a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + a_{13} x_3 + \dots + a_{1n} x_n = b.$$



Conceitos

Os números reais a_{11} , a_{12} , a_{13} , ..., a_{1n} são denominados coeficientes das variáveis x_1 , x_2 , x_3 , ..., x_n , respectivamente. O número real b é chamado termo independente da equação.

Conceitos

Conceitos



SOLUÇÃO DE UMA EQUAÇÃO LINEAR. Solução de uma equação linear é uma **n-upla** que satisfaz a equação linear.

Se a n-upla $(b_1, b_2, b_3, \dots, b_n)$ é solução da equação linear

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \dots + a_{1n}x_n = b, \text{ então } a_{11}b_1 + a_{12}b_2 + a_{13}b_3 + \dots + a_{1n}b_n = b.$$

Obs.: Uma n-upla é um conjunto ordenado com n elementos. Em particular, se este conjunto tiver dois elementos, chamamos de par ou dupla, se tiver três de terna ou de quadra se tiver quatro elementos.

Exemplo 1. A terna $(1; 3; -1)$ é solução da equação $2x + 3y - z = 12$, pois $2 \cdot 1 + 3 \cdot 3 - (-1) = 12$.

A quadra $(1; 0; -1; 0)$ **não** é uma solução da equação $x + y - z + t = 1$, pois $1 + 0 - (-1) + 0 \neq 1$.

Conceitos

SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES. Um sistema de equações lineares é um conjunto de equações lineares.

Conceitos



$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \ddots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + a_{m3}x_3 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

Exemplo 1. $\begin{cases} 2x + 3y + z = 0 \\ 4x + y + 5z = 1 \\ 3x - 7y - z = 46 \end{cases}$ é um sistema de equações lineares. Este é um sistema 3x3, pois tem 3 equações e 3 incógnitas.

Conceitos

SOLUÇÃO DE UM SISTEMA DE EQUAÇÕES LINEARES. Solução de um sistema de equações lineares é uma n-upla que satisfaz a todas as equações do sistema.

Se a n-upla $(c_1, c_2, c_3, \dots, c_n)$ é solução da equação linear

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \ddots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + a_{m3}x_3 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}, \text{então}$$

$$\begin{cases} a_{11}c_1 + a_{12}c_2 + a_{13}c_3 + \dots + a_{1n}c_n = b_1 \\ a_{21}c_1 + a_{22}c_2 + a_{23}c_3 + \dots + a_{2n}c_n = b_2 \\ \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \ddots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \\ a_{m1}c_1 + a_{m2}c_2 + a_{m3}c_3 + \dots + a_{mn}c_n = b_m \end{cases}.$$



Conceitos

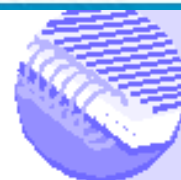
Atividade de Fixação

1. Qual deve ser o valor de K para que a terna $(1, 3, 5)$ seja solução da equação linear $2x - Ky + z = 2$?

2. Escreva um sistema 2×2 tal que o par $(2, 1)$ seja solução.

3. Qual deve ser o valor de K para que $(0, 0, 0)$ seja solução do sistema

$$\begin{cases} 2t - 4v - w = 0 \\ t + 9v - Kw = 0 \end{cases} ?$$



Atividades

Classificação de Sistemas Lineares

Conceitos



CLASSIFICAÇÃO DE SISTEMAS LINEARES:

Um sistema que tem uma única solução é chamado de **possível e determinado (SPD)**.

O sistema que tem infinitas soluções é denominado **possível e indeterminado (SPI)**.

O que não tem solução é **impossível ou incompatível (SI)**.

Exemplo 1. O sistema abaixo é SPD, pois tem uma única solução, que é o par (2, 1).

$$\begin{cases} 2x - y = 3 \\ x + y = 3 \end{cases}$$

Exemplo 2. O sistema abaixo é SPI. As duplas (10, -7), (0, 3) e (1, 2) são algumas de suas soluções.

$$\begin{cases} 2x + 2y = 6 \\ x + y = 3 \end{cases}$$

Exemplo 3. O sistema abaixo é SI.

$$\begin{cases} x + y = 6 \\ x + y = 3 \end{cases}$$

Atividade de Fixação

Exercício: Resolver o sistema pelo método da substituição e pelo método da adição:

$$\begin{cases} 2x - 3y = 5 \\ 4x + y = 10 \end{cases}$$

A matriz A é denominada **matriz dos coeficientes**. A matriz X, das **variáveis**. A matriz B, por sua vez, dos **termos independentes**.

Atividade de Fixação

Atividades



Represente por uma equação matricial os sistemas:

$$\text{a) } \begin{cases} 2x + 3y - 4z = 5 \\ 4x + y - 2z = 10 \end{cases}$$

$$\text{b) } \begin{cases} 2x - 3y = 5 \\ 4x + y = 10 \\ 5x + 7y = 1 \end{cases}$$

$$\text{c) } \begin{cases} 2x - 3y + z - w + t = -1 \\ x - y + 2z - 2w + 2t = 0 \\ 3x + w - t = 1 \\ 2y + 4w - 5t = -2 \end{cases}$$

Regra de Cramer

SISTEMA NORMAL. Um sistema é normal quando o número de equações é igual ao número de incógnitas.



Conceitos

REGRA DE CRAMER: Um sistema normal com determinante da matriz dos coeficientes não nulo é sempre SPD. Cada variável terá valor igual ao quociente entre o determinante da matriz que se obtém substituindo a coluna dos coeficientes dessa variável pelos termos independentes e o determinante da matriz dos coeficientes.



Conceitos

Regra de Cramer

Exemplo 1. Resolva o sistema pela Regra de Cramer:

$$\begin{cases} -x + y - z = 5 \\ x + 2y + 4z = 4 \\ 3x + y - 2z = -3 \end{cases}$$

Exemplo 2. Resolva o sistema pela Regra de Cramer:

$$\begin{cases} x + y + z + t = 1 \\ 2x - y + z = 2 \\ -x + y - z - t = 0 \\ 2x + 2z + t = -1 \end{cases}$$

Regra de Cramer

Conceitos



CLASSIFICAÇÃO DE SISTEMAS LINEARES NORMAIS.

Um sistema é possível e determinado (SPD), se $D \neq 0$.

Se $D = D_x = D_y = D_z = \dots = 0$ então o sistema é possível e indeterminado (SPI).

Se $D = 0$ e $D_x \neq 0$ ou $D_y \neq 0$ ou $D_z \neq 0 \dots$ então o sistema é impossível ou incompatível (SI).

Os **sistemas possíveis e indeterminados** serão resolvidos pelo **Método de Gauss ou Gauss-Jordan**.

Regra de Cramer

Exemplo 3. Demonstre que o sistema normal $\begin{cases} x + y - z = 3 \\ 2x - 3y + z = 1 \\ x - 4y + 2z = -2 \end{cases}$ é SPI.

Reflexão



Você se lembra da propriedade 4 dos determinantes?

Todos os determinantes acima são nulos, pois a última linha é igual à segunda menos a primeira.

Sistema Escalonado

SISTEMA ESCALONADO. Se em cada equação de um sistema existe pelo menos um coeficiente não nulo e o número de coeficientes nulos antes do primeiro coeficiente não nulo aumenta de equação para equação, então o sistema está escalonado.



Conceitos

Exemplo 1. Não há nenhuma dificuldade em resolver sistemas do tipo
$$\begin{cases} 2x + y - z = 3 \\ y + z = 2 \\ z = 1 \end{cases}$$

Método Gauss

MÉTODO DE GAUSS

Consiste em realizar sobre um sistema operações chamadas elementares até que ele se torne um sistema escalonado.



Conceitos

OPERAÇÃO ELEMENTAR. É uma operação que pode ser realizada sobre o sistema sem modificar suas soluções. São elas:

1ª. Trocar de posição duas equações.

2ª. Multiplicar uma equação por um número real não nulo.

3ª. Substituir uma equação pela soma dela à outra previamente multiplicada por uma constante.



Conceitos

Método Gauss

Atenção



As operações elementares são realizadas sobre as linhas da **MATRIZ AMPLIADA** (ou **AUMENTADA**) do sistema.

Conceitos



MATRIZ AMPLIADA. A matriz ampliada de um sistema é a matriz dos coeficientes acrescida, após à ultima coluna, da matriz dos termos independentes.

Método Gauss

Exemplo 1. O sistema
$$\begin{cases} -x + y - z = 5 \\ x + 2y + 4z = 4 \\ 3x + y - 2z = -3 \end{cases}$$
 já foi resolvido pela Regra de Cramer e a solução é $S = \{(-2, 3, 0)\}$.

Vamos resolvê-lo agora pelo Método de Gauss

Exemplo 2. O sistema
$$\begin{cases} x + y + z + t = 1 \\ 2x - y + z = 2 \\ -x + y - z - t = 0 \\ 2x + 2z + t = -1 \end{cases}$$
 já foi resolvido pela Regra de Cramer e a solução é $S = \{(4, \frac{1}{2}, -\frac{11}{2}, 2)\}$.

Vamos resolvê-lo pelo Método de Gauss

Escalonamento de Matriz

Conceitos



ALGORITMO PARA ESCALONAMENTO DE MATRIZ:

Seja A uma matriz $n \times m$. Para $i = 1, 2, 3, \dots, n$ faça:

Passo 1. Escolha o maior valor não nulo, em módulo, entre os elementos $\{a_{i1}, a_{i+1i}, a_{i+2i}, \dots, a_{ni}\}$. Chame este elemento de pivô.

Passo 2. Faça a linha que contém o pivô ser a linha i .

Passo 3. Divida toda a linha i pelo pivô.

Passo 4. Para cada linha k maior que i faça: se $a_{ki} = 0$, mantenha a linha, caso contrário, substitua a linha k pela soma dela com a linha i previamente multiplicada por $(-a_{ki})$.

Escalonamento de Matriz

Exemplo 1: Resolva o sistema
$$\begin{cases} x + y + z + t = 1 \\ 2x - y + z = 2 \\ -x + y - z - t = 0 \\ 2x + 2z + t = -1 \end{cases}$$
 utilizando o algoritmo para escalonamento de matriz.

Sistemas Indeterminados

Exemplo 1: Já foi mostrado que o sistema
$$\begin{cases} x + y - z = 3 \\ 2x - 3y + z = 1 \\ x - 4y + 2z = -2 \end{cases}$$
 é SPI. Vamos resolvê-lo por Gauss-Jordan e tentar não trabalhar com frações.

Exemplo 2. Veja como fica um sistema impossível pelo Método de Gauss

$$\begin{cases} 4x + 5y - 7z = 4 \\ 2x + 7y + z = 20 \\ x + 2y - z = 0 \end{cases}$$

Atenção



Se durante o escalonamento de um sistema ocorrer uma linha do tipo $[0 \ 0 \ \dots \ 0]$, toda nula, ela deverá ser suprimida do sistema.

Se durante o escalonamento de um sistema ocorrer uma linha do tipo $[0 \ 0 \ \dots \ k]$, tendo somente o último elemento $k \neq 0$, o sistema será impossível.

Atividade de Fixação

Resolva o sistema pelo Método de Gauss

a)
$$\begin{cases} 2x - 7y = 15 \\ 5x + 3y = 10 \end{cases}$$

b)
$$\begin{cases} x + 2y - 3z = 1 \\ x + y + z = -5 \\ 2x + 4y - z = 3 \end{cases}$$

c)
$$\begin{cases} x + y + z + t = 1 \\ 2y - z + t = -2 \\ x + 2y - z = 0 \\ 2x + y + t = -1 \end{cases}$$



Atividades

Sistemas Homogêneos

SISTEMA HOMOGÊNEO. Um sistema é homogêneo quando a matriz dos termos independentes é nula.



Conceitos

Exemplo 1. O sistema
$$\begin{cases} 2x - 3y + z = 0 \\ x + y + z = 0 \\ x - 5y + z = 0 \end{cases}$$
 é homogêneo.

Exemplo 2. O sistema
$$\begin{cases} 2x - y + t = 0 \\ y - 5z + 2t = 0 \\ x + 2z + 2t = 0 \end{cases}$$
 também é homogêneo.

Um **sistemas homogêneo** pode ser **impossível**?

Matriz Inversa

1. Podemos utilizar as operações elementares para determinar a **inversa de uma matriz**.
2. O método consiste em colocar num quadro a matriz da qual se pretende encontrar a inversa, e, a seu lado, a matriz identidade, de mesma ordem que aquela.
3. Fazemos operações elementares sobre a matriz até que ela se torne a identidade (**Método Gauss-Jordan**). A identidade se tornará a inversa da matriz

Exemplo 1. Encontre a inversa da matriz $A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ -1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$

Matriz Inversa

1. Podemos utilizar as operações elementares para determinar a **inversa de uma matriz**.
2. O método consiste em colocar num quadro a matriz da qual se pretende encontrar a inversa, e, a seu lado, a matriz identidade, de mesma ordem que aquela.
3. Fazemos operações elementares sobre a matriz até que ela se torne a identidade. A identidade se tornará a inversa da matriz.

Exemplo 1. Encontre a inversa da matriz $A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ -1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$

Exemplo 2. Resolva o sistema $\begin{cases} x + 5y + 2z = 2 \\ -x + 3y = 7 \\ y + 4z = 3 \end{cases}$ utilizando a inversa da matriz dos coeficientes.

Matriz Inversa

Resolva os sistemas dados utilizando a inversa da matriz de seus coeficientes:



Atividades

$$\text{a) } \begin{cases} -x + y - z = 5 \\ x + 2y + 4z = 4 \\ 3x + y - 2z = -3 \end{cases}$$

$$\text{b) } \begin{cases} x + y + z + t = 1 \\ 2x - y + z = 2 \\ -x + y - z - t = 0 \\ 2x + 2z + t = -1 \end{cases}$$