## Prova tipo J

## P2 de Álgebra Linear I-2003.213 de outubro de 2003

| Nome:       | Matrícula: |
|-------------|------------|
| Assinatura: | Turma:     |

| Questão | Valor | Nota | Revis. |
|---------|-------|------|--------|
| 1a      | 1.0   |      |        |
| 1b      | 1.0   |      |        |
| 1c      | 0.5   |      |        |
| 2a      | 0.5   |      |        |
| 2b      | 1.0   |      |        |
| 2c      | 0.5   |      |        |
| 3a      | 1.0   |      |        |
| 3b      | 1.0   |      |        |
| 4a      | 1.0   |      |        |
| 4b      | 0.5   |      |        |
| 5       | 1.0   |      |        |
| 6       | 1.0   |      |        |
| Total   | 10.0  |      |        |

- 1) Estude a veracidade das seguintes afirmações.
- **1.a)** Seja  $\beta = \{u_1, u_2, u_3\}$  uma base de  $\mathbb{R}^3$ . Então

$$\gamma = \{u_1 + u_2 + u_3, u_1 + 2u_2 - u_3, 2u_1 + u_2 + 6u_3\}$$

é uma base de  $\mathbb{R}^3$ .

- **1.b)** Sejam  $\rho$  e  $\pi$  dois planos não paralelos de  $\mathbb{R}^3$  que contém a origem (ou seja os planos se interceptam em uma reta). Sejam  $\alpha = \{v_1, v_2\}$  uma base de  $\pi$  e  $\tau = \{w_1, w_2\}$  uma base de  $\rho$ . Então  $\epsilon = \{v_1, v_2, w_2\}$  é uma base de  $\mathbb{R}^3$ .
- 1.c) Existe uma única transformação linear  $T\colon \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  tal que

$$T(u+w) = T(u) + 2T(w),$$

para todo par de vetores  $u \in w$ .

2) Considere os vetores

$$v_1 = (1, 1, 0),$$
  $v_2 = (2, 0, 1),$   $v_3 = (1, -3, 2),$   $v_4 = (2, 2, 0),$   $v_5 = (3, 1, 1),$   $v_6 = (2, 3, a).$ 

- **2.a)** Determine o valor de **a** no vetor  $v_6$  para que os vetores  $v_1, v_2, v_3, v_4, v_5$  e  $v_6$  gerem um plano  $\pi$ .
- **2.b)** Usando os vetores do item anterior, determine uma base  $\beta$  do plano  $\pi$  (ou seja os vetores da base são escolhidos entre os vetores  $v_1, \ldots, v_6$ ) e determine as coordenadas do vetor (5, 1, 2) na base  $\beta$ .
- **2.c**) Encontre uma base  $\alpha = \{u_1, u_2, u_3\}$  de  $\mathbb{R}^3$  tal que o vetor v = (1, 2, 3) tenha coordenadas (1, 2, 0) na base  $\alpha$ .

a) Seja w um vetor de  $\mathbb{R}^3$  e  $M\colon \mathbb{R}^3\to \mathbb{R}^3$  a transformação linear  $M(u)=u\times w$ . Sabendo que a matriz de M é

$$[M] = \left(\begin{array}{ccc} 0 & 2 & -2 \\ -2 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \end{array}\right).$$

Determine o vetor w.

b) Considere agora o vetor v=(1,1,2) e a transformação linear  $T\colon\mathbb{R}^3\to\mathbb{R}^3$  definida por

$$T(u) = u \times v$$
.

Determine a matriz [T] de T.

- 4) Considere a projeção P no plano 2x+y-z=0 na direção do vetor (1,1,1).
  - (a) Determine a matriz de P.
  - (b) Encontre a equação cartesiana de um plano cuja imagem pela transformação P seja a reta  $(t,-t,t),\,t\in\mathbb{R}$ .

5) Considere os pontos A=(1,1) e B=(3,4) de  $\mathbb{R}^2$ . Determine um ponto C tal que A,B e C sejam os vértices de um triângulo equilátero.

6) Determine  ${\bf a},\,{\bf b}$ e  ${\bf c}$  para que a matriz [P] represente uma projeção em uma reta.

$$[P] = \left( \begin{array}{ccc} 1 & a & b \\ -1 & 1 & c \\ -1 & 1 & -1 \end{array} \right).$$

Determine a reta e a direção de projeção (isto é, a equação cartesiana do plano que dá a direção de projeção na reta).