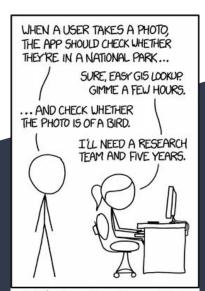
DATA 2

Apprentissage supervisé et classification

Alexandre Bruckert 2023

Nantes Université Master Cultures Numériques Semestre 2



IN CS, IT CAN BE HARD TO EXPLAIN THE DIFFERENCE BETWEEN THE EASY AND THE VIRTUALLY IMPOSSIBLE.

<u>alexandre.bruckert@univ-nantes.fr</u> https://abruckert.github.io

Apprentissage supervisé

On a:

- des données X
- des labels Y
- une fonction (ou un modèle) paramétrique $f_\Theta:X o \hat{Y}$ une méthode d'évaluation $\mathcal{L}ig(\hat{Y},Yig)$

On cherche:

$$\operatorname*{arg\,min}_{\Theta} \, \mathcal{L} \left(f_{\Theta}(X), \, Y \right)$$



Apprentissage supervisé

On a:

- des données X
- des labels V
- une fonction (ou un modèle) paramétrique $f_\Theta:X o \hat{Y}$ une méthode d'évaluation $\mathcal{L}ig(\hat{Y},Yig)$

On cherche:

$$\operatorname*{arg\,min}_{\Theta} \, \mathcal{L} \left(f_{\Theta}(X), \, Y \right)$$

On cherche donc à adapter un modèle afin que ses prédictions quand on lui entre des données annotées correspondent le plus possible aux labels associés.



On a :

- des données X
- des labels Y

Les données sont représentées par des points dans un espace, où chaque axe / coordonnée représente une caractéristique.

Les labels appartiennent à un ensemble fini, représentant des classes, ou catégories

On a :

- des données X
- ullet des labels Y

Les données sont représentées par des points dans un espace, où chaque axe / coordonnée représente une caractéristique.

Les labels appartiennent à un ensemble fini, représentant des classes, ou catégories

Pour chaque point de donnée de l'ensemble X, on connait sa classe

On a :

- des données X
- ullet des labels Y

Les données sont représentées par des points dans un espace, où chaque axe / coordonnée représente une caractéristique.

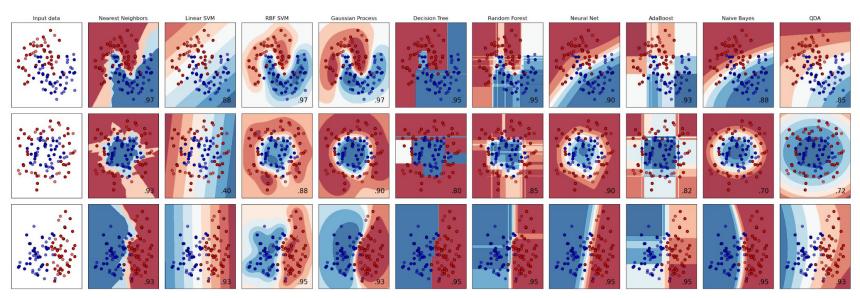
Les labels appartiennent à un ensemble fini, représentant des classes, ou catégories

Pour chaque point de donnée de l'ensemble X, on connait sa classe

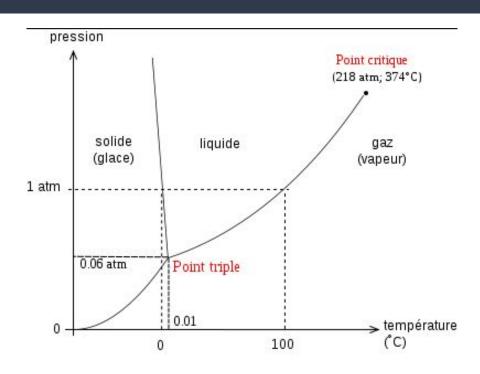
On va donc adapter les paramètres d'un modèle, appelé **classifieur**, afin qu'il prédise la bonne classe pour tous les points (ou au moins un maximum).



Concrètement, le modèle va séparer l'espace des données en plusieurs zones, de telle sorte que tous les points dans une même zone appartiennent à une même classe.







Phase de l'eau en fonction de la température et de la pression

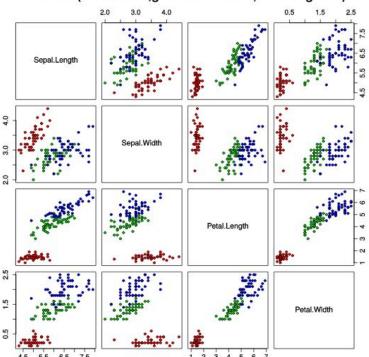


Représentation t-sne d'images d'animaux dans un espace d'images



Représentation t-sne d'images d'animaux dans un espace d'images

Iris Data (red=setosa,green=versicolor,blue=virginica)



Base IRIS : 3 classes 4 caractéristiques



	Passengerld	Survived	Pclass	Name	Sex	Age	SibSp	Parch	Ticket	Fare	Cabin	Embarked
0	1	0	3	Braund, Mr. Owen Harris	male	22.0	1	0	A/5 21171	7.2500	NaN	S
1	2	1	1	Cumings, Mrs. John Bradley (Florence Briggs Th	female	38.0	1	0	PC 17599	71.2833	C85	С
2	3	1	3	Heikkinen, Miss. Laina	female	26.0	0	0	STON/02. 3101282	7.9250	NaN	S
3	4	1	1	Futrelle, Mrs. Jacques Heath (Lily May Peel)	female	35.0	1	0	113803	53.1000	C123	S
4	5	0	3	Allen, Mr. William Henry	male	35.0	0	0	373450	8.0500	NaN	S

Base Titanic:

- 2 classes (survivant ou non) : classification binaire
- 10 caractéristiques



Apprentissage supervisé : on utilise un ensemble d'exemples pour créer notre modèle.

Problème : cet ensemble d'exemples est fini!



Apprentissage supervisé : on utilise un ensemble d'exemples pour créer notre modèle.

Problème : cet ensemble d'exemples est fini!

De plus, la **réalité est complexe**, et cet ensemble d'exemples est **imparfait** ! (e.g. caractéristiques insuffisantes pour la tâche, bruit dans les données, etc)

Dès lors : veut-on un modèle très proche des données d'entraînement (i.e. très complexe), quitte à apprendre les défauts de ces données, ou un modèle qui généralise bien sur de nouvelles données (i.e. qui soit robuste aux défauts, quitte à perdre en précision) ?



Apprentissage supervisé : on utilise un ensemble d'exemples pour créer notre modèle.

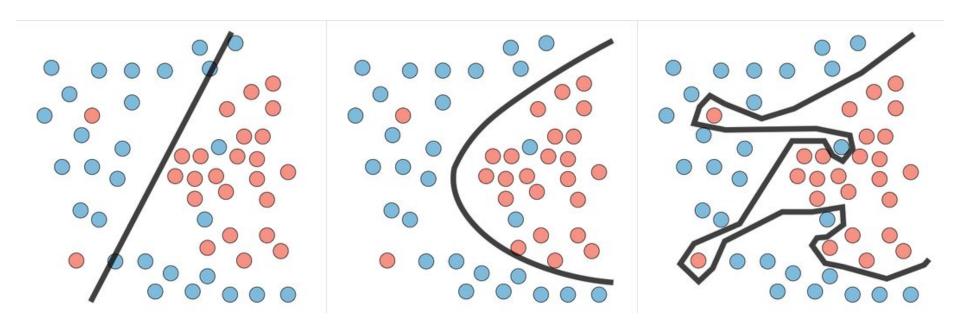
Problème : cet ensemble d'exemples est fini!

De plus, la **réalité est complexe**, et cet ensemble d'exemples est **imparfait** ! (e.g. caractéristiques insuffisantes pour la tâche, bruit dans les données, etc)

Dès lors : veut-on un modèle très proche des données d'entraînement (i.e. très complexe), quitte à apprendre les défauts de ces données, ou un modèle qui généralise bien sur de nouvelles données (i.e. qui soit robuste aux défauts, quitte à perdre en précision) ?

Overfitting vs Underfitting







Qu'est-ce qu'un bon classifieur?

Qu'est-ce qu'un bon classifieur?

• Un classifieur qui fait la synthèse biais / variance

Qu'est-ce qu'un bon classifieur?

- Un classifieur qui fait la synthèse biais / variance
- Un classifieur qui associe le label correct à de nouvelles données

Qu'est-ce qu'un bon classifieur?

- Un classifieur qui fait la synthèse biais / variance
- Un classifieur qui associe le label correct à de nouvelles données
- Avant tout, dépendant du problème! Toutes les classes prédites n'ont pas nécessairement la même importance

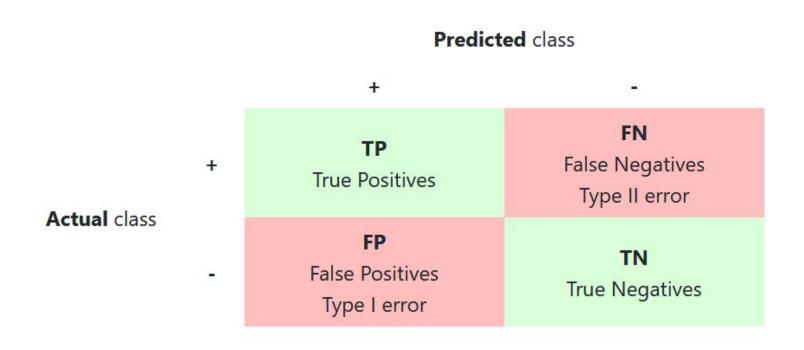
Qu'est-ce qu'un bon classifieur?

- Un classifieur qui fait la synthèse biais / variance
- Un classifieur qui associe le label correct à de nouvelles données
- Avant tout, dépendant du problème! Toutes les classes prédites n'ont pas nécessairement la même importance

Sur quelles données évaluer mon classifieur?

- Séparation : ensembles d'entraînement, de validation et de test
- Pour définir ces ensembles : holdout, K-fold cross-validation, ...

Evaluer un classifieur : matrice de confusion



Métriques : classification binaire

• **Exactitude (accuracy)**: le taux d'échantillons correctement prédits par le modèle

$$Accuracy = rac{TP + TN}{TP + TN + FP + FN}$$

 Précision (precision): le taux d'échantillons correctement prédits comme positifs par le modèle parmi tous les échantillons prédits comme positifs (i.e. "à quel point une prédiction positive est fiable")

 $Precision = rac{TP}{TP + FP}$

 Taux de rappel (recall / sensitivity): le taux d'échantillons positifs correctement prédits comme positifs par le modèle (i.e. "à quel point un point positif est classifié comme positif")

$$Recall = rac{TP}{TP + FN}$$

Métriques : classification binaire

 Spécificité (specificity): le taux d'échantillons négatifs correctement prédits comme négatifs par le modèle (i.e. "à quel point un point négatif est classifié comme négatif")

$$Specificity = rac{TN}{TN + FP}$$

• Score F1 : une synthèse entre précision et taux de rappel

$$F_1 = 2rac{precision\,\cdot\,recall}{precision\,+\,recall} \,=\, rac{2TP}{2TP\,+\,FP\,+\,FN}$$

Et pour plusieurs classes?

		1				
	Classes	a	b	С	d	Total
tion	a	6	0	1	2	9
ssifica	b	3	9	1	1	14
ACTUAL classification	с	1	0	10	2	13
ACTI	d	1	2	1	12	16
	Total	11	11	13	17	52

Métriques : classification multi-classe

• Exactitude (accuracy): le taux d'échantillons correctement prédits par le modèle

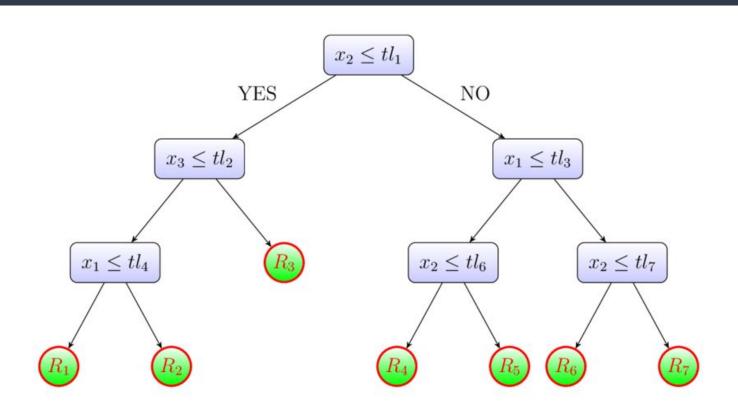
$$Accuracy = rac{aa + bb + cc + dd}{aa + ab + \ldots + dc + dd}$$

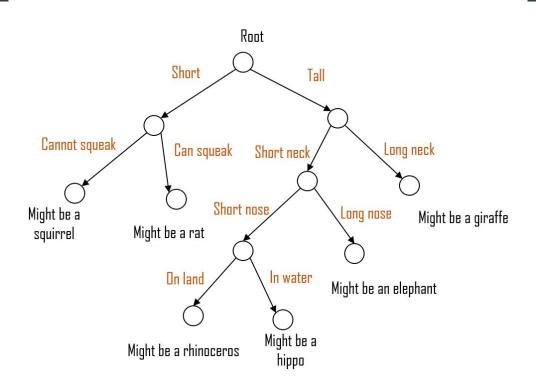
Précision (precision): le taux d'échantillons correctement prédits comme appartenant à la classe k
par le modèle parmi tous les échantillons prédits comme k (i.e. "à quel point une prédiction de
classe k est fiable")

 $Precision_k = rac{TP_k}{TP_k + FP_k}$

• Taux de rappel (recall / sensitivity): le taux d'échantillons k correctement prédits comme k par le modèle (i.e. "à quel point un point k est classifié comme k")

$$Recall_k = rac{TP_k}{TP_k + FN_k}$$





• **Principe de l'apprentissage :** on va venir séparer une partie de l'espace en deux, de telle sorte à maximiser l'information gagnée, puis on recommence jusqu'à la profondeur souhaitée.

- **Principe de l'apprentissage :** on va venir séparer une partie de l'espace en deux, de telle sorte à maximiser l'information gagnée, puis on recommence jusqu'à la profondeur souhaitée.
- Avantages:
 - Fonctionne avec tout type de données (continues / catégorielles)
 - Facile à interpréter
 - Très peu de pré-processing nécessaire
 - Insensible aux relations inter-caractéristiques (i.e. gère bien les variables corrélées)

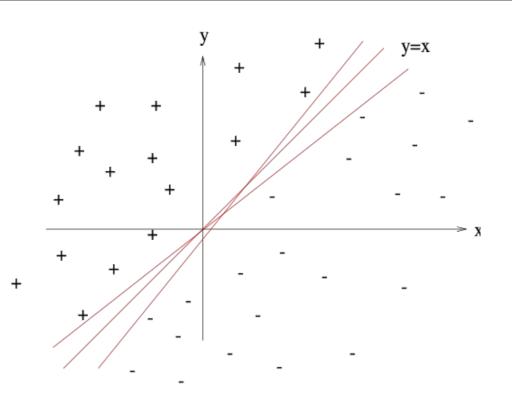
- **Principe de l'apprentissage :** on va venir séparer une partie de l'espace en deux, de telle sorte à maximiser l'information gagnée, puis on recommence jusqu'à la profondeur souhaitée.
- Avantages:
 - Fonctionne avec tout type de données (continues / catégorielles)
 - Facile à interpréter
 - Très peu de pré-processing nécessaire
 - Insensible aux relations inter-caractéristiques (i.e. gère bien les variables corrélées)
- Inconvénients :
 - Très sensibles à l'overfitting, ne sont pas très robustes à de nouvelles données
 - Variance très élevée (i.e. de petites variations dans les données peuvent résulter en des arbres très différents)
 - Très coûteux à entraîner

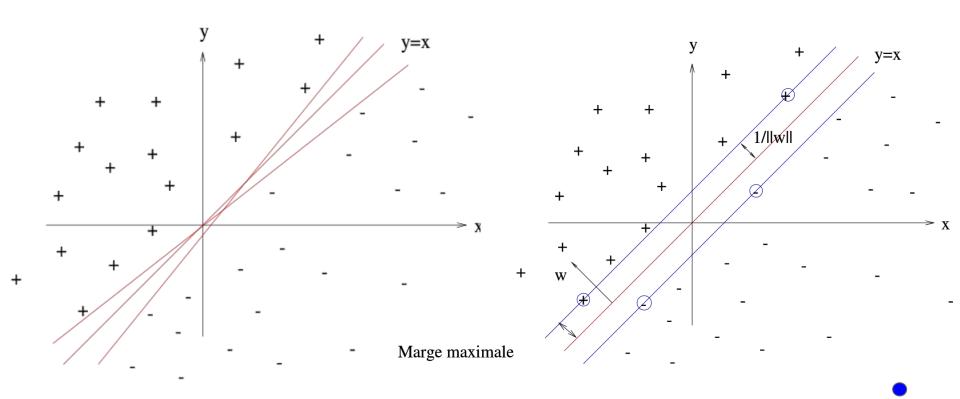
• Support Vector Machines (SVM): classe d'algorithmes de machine learning, utilisée à la fois pour de la régression (SVR) ou de la classification (SVC).

- Support Vector Machines (SVM): classe d'algorithmes de machine learning, utilisée à la fois pour de la régression (SVR) ou de la classification (SVC).
- Principe: On suppose qu'il existe une frontière simple (i.e. linéaire) entre deux classes. On va donc chercher l'hyperplan qui sépare le mieux les deux classes, c'est à dire l'hyperplan avec la plus grande marge

- Support Vector Machines (SVM): classe d'algorithmes de machine learning, utilisée à la fois pour de la régression (SVR) ou de la classification (SVC).
- Principe: On suppose qu'il existe une frontière simple (i.e. linéaire) entre deux classes. On va donc chercher l'hyperplan qui sépare le mieux les deux classes, c'est à dire l'hyperplan avec la plus grande marge
- ullet Hyperplan : $h(x) = \sum_i w_i \cdot x_i \ + b$
- Pour un problème de classification binaire, si h(x)>0, alors x est prédit comme étant de classe 1, et 0 dans le cas contraire.

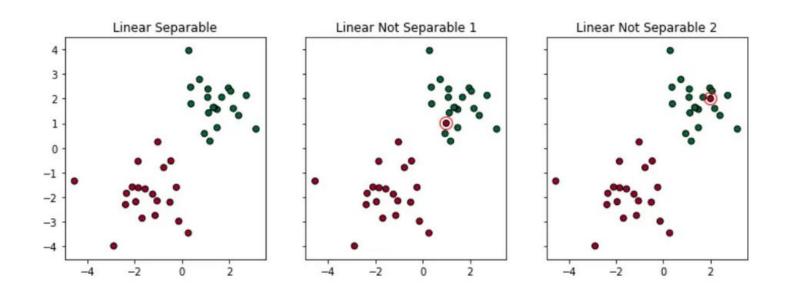
- Support Vector Machines (SVM): classe d'algorithmes de machine learning, utilisée à la fois pour de la régression (SVR) ou de la classification (SVC).
- Principe: On suppose qu'il existe une frontière simple (i.e. linéaire) entre deux classes. On va donc chercher l'hyperplan qui sépare le mieux les deux classes, c'est à dire l'hyperplan avec la plus grande marge
- ullet Hyperplan : $h(x) = \sum_i w_i \cdot x_i \ + b$
- Pour un problème de classification binaire, si h(x)>0, alors x est prédit comme étant de classe 1, et 0 dans le cas contraire.
- La marge est la distance entre la frontière de séparation et les points les plus proches. On va donc résoudre un problème de maximisation.





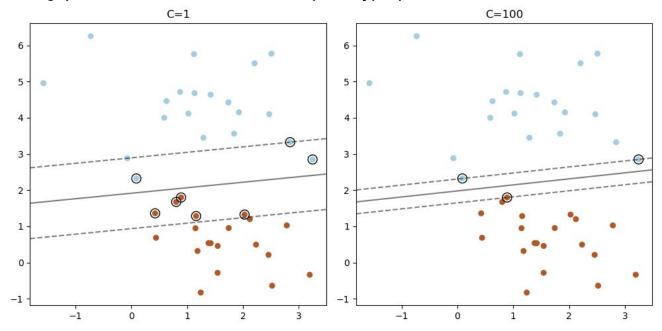
Non-séparabilité linéaire

Problème : en général, les données ne sont pas séparables linéairement !



Soft margin SVM : hyperparamètre C

• **Solution 1 :** on ajoute une tolérance dans la marge (i.e. quelquespoints peuvent être mal classifiés ou dans la marge). Cette tolérance est décidée par l'hyperparamètre C.

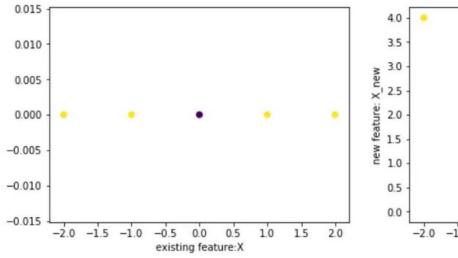


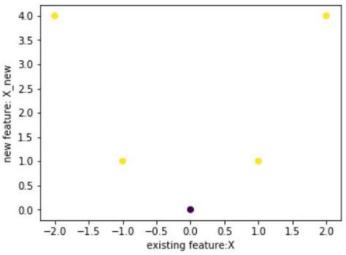
Kernel polynomial

 Solution 2: on vient déformer les données en les projetant dans un espace de dimension supérieure, en créant des dimensions. Dans ces espaces, on peut (potentiellement) trouver une séparation linéaire.

Kernel polynomial

 Solution 2 : on vient déformer les données en les projetant dans un espace de dimension supérieure, en créant des dimensions. Dans ces espaces, on peut (potentiellement) trouver une séparation linéaire.





Kernel polynomial : hyperparamètre d

- Solution 2 : on vient déformer les données en les projetant dans un espace de dimension supérieure, en créant des dimensions. Dans ces espaces, on peut (potentiellement) trouver une séparation linéaire.
- ullet Pour un **kernel polynomial**, on va créer une coordonnée artificielle $\,x_d=x_0^d\,$
- Par exemple, pour des points dans un espace à 1 dimension et un kernel de degré 2, on va associer à chaque point $x=(x_0)$ un point $x'=(x_0,\,x_0^2)$

Cas compliqués : kernel RBF

- **Solution 3 :** on vient déformer les données en les projetant dans un espace de dimension infinie. Dans ces espaces, on peut (potentiellement) trouver une séparation linéaire.
- ullet Le fonctionnement est similaire à celui du kernel polynomial, et est guidé par un hyperparamètre γ

