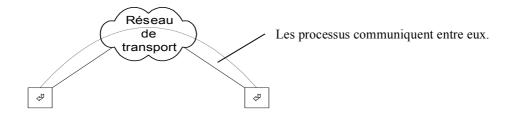
IUT 'A' Paul SABATIER Dpt Informatique

M3101

TP: l'API Socket en mode connecté

1- Concepts de base

On veut disposer d'un environnement commun de communication inter-processus.



Notion de domaine :

- architecture de protocole utilisée (pile incluant Transport et les couches basses),
- organisation du réseau de Transport.

2 utilisations immédiates :

- communication sous UNIX
- communication sous TCP/IP

Sous Windows: winsock 2.0:

- API
- SPI ¬ ATM, ...

Définition d'un Socket

C'est une extrémité d'un canal de communication entre deux processus qui permet une communication bidirectionnelle point à point : notion de **prise**.

Une prise **Socket** est définie localement à l'aide d'un triplet (domaine, type, protocole) :

* domaine:

caractérise l'espace de communication (Unix, Internet, Decnet, Appletalk...).

- Unix : nom = chemin d'accès à un fichier.
- Internet : nom = adresse IP du site + numéro de port.

* <u>type</u>:

définit le service de communication.

- <u>mode connecté</u> : communication fiable, pas de duplication, pas de perte, ...
- -.mode sans connexion: pas de côntrole, ...

* protocole:

fichier /etc/protocols (ensemble des protocoles utilisés).

2- Services et protocoles du domaine Internet

Il existe en C deux API pour manipuler les adresses réseaux et l'accès au DNS : l'ancienne API, représentée par la fonction gethostbyname, qui ne supporte que IPv4, et la nouvelle API, représentée par getaddrinfo, qui supporte IPv4 et IPv6 de façon uniforme permettant à un même programme de fonctionner selon ces deux modes sans modification majeure. Nous étudierons ici la nouvelle API qui est décrite dans le RFC 3493.

Une machine est caractérisée par une adresse IP ou un nom. Les services considérés comme publics sont listés dans le fichier /etc/services avec le format suivant :

```
\begin{array}{ccc} nom \ service & n^o \ port \ / \ nom \ protocole & [alias] \\ ..... \\ ftp-data & 20/tcp \\ ftp & 21/tcp \\ telnet & 23/tcp \\ \end{array}
```

La fonction **getaddrinfo()** permet d'obtenir toutes informations réseau en faisant appel au DNS si nécessaire. La fonction **getnameinfo()** effectue le travail inverse. A partir d'une adresse IP/numéro de port, elle permet d'obtenir les noms de machine et de service. Ces deux fonctions sont définies dans <netdb.h>.

int getaddrinfo(const char *hostname, const char *servname, const struct
addrinfo *hints, struct addrinfo **res);

hostname = le nom de la machine ou son adresse IP à résoudre. Si hostname est nul, il s'agit de la machine locale.

servname = le nom ou le numéro de port. Si servname = 0 dans le cas d'un serveur, le système choisira dynamique un port > 1024.

hints = permet de contrôler le traitement effectué par la fonction getaddrinfo. res = le résultat retourné par getaddrinfo.

La valeur retournée est 0 en cas de succès, et -1 en cas d'erreur. Pour décoder le code d'erreur, il faut utiliser la fonction suivante : const char *gai strerror(int errcode);

Dans cette nouvelle, API, l'ensemble des adresses d'un hôte est représenté par une liste chaînée de structures de type struct addrinfo :

```
struct addrinfo {
                             /* drapeau en entrée : AI_PASSIVE si appel dans un
    int ai_flags;
                                serveur */
    int ai family;
                             /* famille de protocole pour la socket: AF INET
                                (IPv4) AF INET6 ou AF UNSPEC (v4 ou v6) */
    int ai socktype;
                             /* type de socket: SOCK STREAM (TCP), SOCK DGRAM
                                (UDP) ou SOCK RAW */
    int ai protocol;
                             /* protocole pour la socket : 0 (un seul protocol
                                existe en pratique pour une socket type */
                             /* longueur de l'adresse socket */
    socklen_t ai_addrlen;
    struct sockaddr *ai addr; /* un pointeur sur une adresse socket (struct
                                sockaddr in ou sockaddr in6) */
    char *ai_canonname;
                              /* nom canonique */
    struct addrinfo *ai_next; /* pointeur sur l'élément suivant dans la liste
};
```

La liste chaînée obtenue par **getaddrinfo** doit être libérée à l'aide de la fonction freeaddrinfo : void freeaddrinfo (struct addrinfo *res).

La fonction **getnameinfo**() est la réciproque de **getaddrinfo**() : elle convertit une adresse de socket en un hôte et un service correspondants, de façon indépendante du protocole.

Le code suivant essaie d'obtenir le nom de l'hôte ainsi que le nom du service sous forme numérique (c'est à dire l'adresse IP et le numéro de port), et ce, pour une adresse de socket donnée. Nulle référence à une quelconque famille d'adresse n'est codée en dur.

La version suivante vérifie si l'adresse de la socket peut se voir associer un nom.

3. Les primitives associées aux Sockets

3.1- Les étapes d'une communication

Les primitives utilisent le SGF UNIX.

La prise **Socket** est représentée par un **descripteur de fichier** identifié par un numéro interne (comme pour les fichiers ordinaires) et une **structure socket**.

Les étapes d'une communication sont les suivantes :

- ① Création d'un Socket + demande de connexion lorsque le service est en mode connecté.
- ② Emission (écriture) et réception (lecture) de données.
- 3 Déconnexion si le service est en mode connecté et destruction du Socket.

3.2- Fichiers d'en-tête

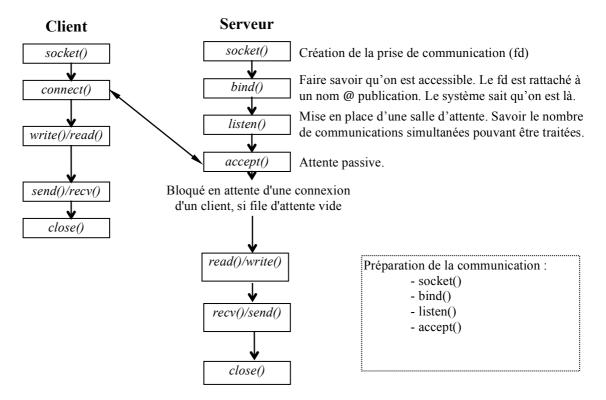
Ils sont associés au concept (quelque soit le domaine dans lequel on travaille).

3.3- Services de communication en mode connecté

La communication entre deux processus se fait selon le schéma client/serveur.

Dans le **mode connecté**, le client fait une ouverture active (côté initiateur) alors que le serveur fait une ouverture passive (côté récipiendaire).

La connexion est établie de la manière suivante entre les deux processus :



3.4- Nom externe d'une prise socket

Le nom externe d'une prise socket (appelé aussi adresse de la socket) est décrit par la structure générique sockaddr qui provient de l'ancienne API. La structure réellement utilisée pour stocker les informations réseau dépend du type de protocole réseau (sockaddr_in pour IPv4 et sockaddr_in6 pour IPv6). La nouvelle API permet de ne pas manipuler directement cette structure afin que le code C soit indépendant de la version IP utilisée. Par contre, la structure sockaddr_in6 a une longueur de 28 octets, et est donc plus grande que le type générique struct sockaddr. Afin de faciliter la tâche des développeurs, une nouvelle structure de données, struct sockaddr_storage, a été définie. Celle-ci est de taille suffisante afin de pouvoir prendre en compte tous les protocoles supportés et alignée de telle sorte que les conversions de type entre pointeurs vers les structures de données d'adresse des protocoles supportés et pointeurs vers ellemême n'engendrent pas de problèmes d'alignement. Il faut donc définir des variables de type struct sockaddr_storage et de faire de la conversion de type pour garder cette indépendance vis à vis de la version d'IP.

3.5- Mode connecté : primitives socket

Création d'un Socket :

Publication d'une Socket:

```
int bind (int fdSock, struct sockaddr * adrSock, int 1gNom );

fdSock = descripteur du Socket retourné parla primitive socket

adrSock = pointeur sur la structure contenant le nom externe de la prise Socket

locale à publier (paramètre en entrée)

1gNom = longueur du nom externe

pour le domaine Internet 1gNom = sizeof (struct sockaddr_in)
```

retourne : 0 si la publication a réussi ou -1 en cas d'erreur.

Pour que le serveur utilise un numéro de port fixe, on initialise le numéro de port de l'adresse de socket au moment de l'appel de la fonction **getaddrinfo**() en spécifiant l'argument **servname**. Si cet argument est égal à 0, le noyau, en effectuant le **bind**, allouera alors un numéro de port non utilisé (>1024). On appellera ensuite la primitive **getsockname()** (voir section 3.6) pour récupérer la structure **sockaddr** mise à jour, et la primitive **getnameinfo**() pour obtenir la valeur de ce numéro de port.

Etablissement de la connexion :

Côté CLIENT, ouverture Active

retourne : 0 si la connexion s'est correctement réalisée ou -1 en cas d'échec.

Côté SERVEUR, ouverture Passive :

```
int listen (int fdSock, int lgFile);
     fdSock
                      = descripteur du Socket retourné parla primitive socket
                      = nombre de demandes de connexions à mémoriser
     lgFile
                         /* taille de la file d'attente (socket de rendez-vous) */
     retourne : -1 en cas d'erreur ou 0 sinon.
  int accept (int fdSock, struct sockaddr * adrSockCli, int * adrLqNom);
     fdSock
                      = descripteur du Socket retourné parla primitive socket
                      = pointeur sur la structure contenant le nom externe de la prise Socket
     adrSockCli
                      du Client qui vient de se connecter (paramètre en sortie)
                      = pointeur sur la variable contenant la longueur du nom externe
     adrLgNom
                      (paramètre en mise-à jour)
                      avant l'appel il faut initialiser cette variable, par exemple :
                      1 gNom = sizeof (struct sockaddr in)
                      il faut passer en paramètre l'adresse de la variable (&lgNom)
                      en sortie lgNom reçoit la longueur effective du nom externe de la prise
                      socket du Client
     retourne : le descripteur d'un nouveau socket (socket de communication) créé par le
                système pour la communication avec le client (notion de multiplexage)
                ou -1 en cas d'erreur
Communication:
  int read (int fdSock, char *tampon, int nbOct);
     fdSock = descripteur du Socket retourné parla primitive socket (côté Client)
                  ou descripteur du Socket retourné parla primitive accept (côté Serveur)
     tampon = adresse de la zone mémoire de réception
     nboct = taille de la zone mémoire de réception
     retourne : le nombre d'octets effectivement lus (\leq nbOct)
               ou 0 si la communication est coupée (socket distant fermé)
               ou -1 en cas d'erreur.
     Remarque : l'opération read() sur un socket est bloquante.
  int write (int fdSock, char *tampon, int nbOct);
     fdSock = descripteur du Socket retourné parla primitive socket (côté Client)
                  ou descripteur du Socket retourné parla primitive accept (côté Serveur)
     tampon = adresse de la zone mémoire d'émission
     nbOct = nombre d'octets à émettre.
     retourne : le nombre d'octets effectivement transmis ou -1 en cas d'erreur.
```

```
int recv (int fdSock, char *tampon, int nbOct, int indics);
int send (int fdSock, char *tampon, int nbOct, int indics);
```

Ces primitives permettent de prendre en compte des **particularités** lors de la communication, ce que ne font pas les primitives **read()/write().** Les indicateurs <code>indics</code> ci-dessous indiquent le service exigé au niveau du service de transport :

Fin de communication

```
int close ( int fdSock );
fdSock = descripteur du Socket pour lequel on ferme la communication
retourne : -1 en cas d'erreur ou 0 sinon.
```

3.6- Fonctions de travail

La fonction **getsockname** permet à partir d'un descripteur de socket de retourner l'adresse de socket correspondante :

```
int getsockname (int fdSock, struct sockaddr * adrSock, int * adrLgNom);
```

```
    = descripteur du Socket retourné parla primitive socket
    = adrSock
    = pointeur sur la structure contenant le nom externe de la prise Socket
    (paramètre en sortie)
    = pointeur sur la variable contenant la longueur du nom externe
    (paramètre en mise-à jour)
    avant l'appel il faut initialiser cette variable, par exemple :
    1gNom = sizeof (struct sockaddr_storage)
    il faut passer en paramètre l'adresse de la variable (&1gNom)
    en sortie lgNom reçoit la longueur effective du nom externe de la prise socket
```

retourne: -1 en cas d'erreur ou 0 sinon.

Traitement de zones de mémoire

```
int bzero (char *ZONE, int LG);
    /* Remet à zéro LG octets à partir de l'adresse ZONE */
int bcopy (char *SOURCE, char *DESTINATION, int LG);
    /* Transfère LG octets de la zone SOURCE vers la zone DESTINATION */
int bcmp (char *ZONE1, char *ZONE2, int LG);
    /* Compare 2 zones mémoire et retourne 0 si égalité */
```

Fonctions de conversion

Pour communiquer entre systèmes utilisant des représentations internes différentes :

- Octet de poids fort en tête du mot mémoire (**Big endians**)
- Octet de poids faible en tête du mot mémoire (Little endians)

HOST TO NETWORK

NETWORK TO HOST

format machine → format réseau

format réseau → format machine

htons (short int)

ntohs (short int)

htonl (long int)

ntohl (long int)

Ces fonctions ne sont utiles que si l'on manipule les champs des structures sockaddr_in ou sockaddr_in6.