

بسم الله الرحمن الرحيم

جامعة السودان المفتوحة
برنامج الحاسوب
مبادئ نظم التشغيل

رمز المقرر ورقمه: ٢٠٣٦

تأليف: د. السمان عبد المطلب أحمد
أ. الهادي سليمان الهادي

تحكيم علمي : د. سيف الدين فتوح عثمان
تصميم تعليمي: أ. منال محمد بشير التنقاري
التنضيد الطباعي: الهادي سليمان
التدقيق اللغوي: أ. الهدي عبد الله محمد
التصميم الفني: منى عثمان احمد النقة

منشورات جامعة السودان المفتوحة، الطبعة الأولى ٢٠٠٦
جميع الحقوق محفوظة لجامعة السودان المفتوحة، لا يجوز إعادة إنتاج أي جزء
من هذا الكتاب، وبأي وجه من الوجوه، إلا بعد الموافقة المكتوبة من الجامعة.

مقدمة المقرر

الحمد لله الذي أشرقت أنوار حقيقته على مطالع السعادة من آفاق قلوب أوليائه المقربين، فعاشوا مع الحق في قران مجيد أفضى بهم إلى فرقان نير فريد، فتح لهم آفاق السماء بروح الصفاء لتلقى مطالع المعارف لمن علت همته وكملت روحه من أهل الوفاء ، والصلاة والسلام على سيدنا الحبيب محمد الرسول الأكرم، صاحب لواء الحمد الأكرم، وعلى آله وأصحابه وتابعيه ومن تبعهم بإحسان إلى يوم الدين.

أهلاً بك عزيزي الدارس في المقرر الأول لدراسة نظم التشغيل وهو خاص بالجزء النظري لمفهوم نظم التشغيل والأجزاء الأساسية المكونة لنظم التشغيل مثل المهمات والركود وأسبابه وطرق تفاديه والذاكرة الرئيسية والافتراضية ووحدات الإدخال والإخراج.

حاولنا بقدر الإمكان اختيار الترجمة المناسبة والمتداولة في معظم الجامعات السودانية والتي تعطي المدلول التام للمصطلحات العلمية، مع المحاولة على إبقاء الكلمة الإنجليزية المقابلة للترجمة جنباً إلى جنب، أو تجدها في مسرد المصطلحات في نهاية كل وحدة، حتى يتسنى لك عزيزي الدارس القدرة للرجوع للمراجع الإنجليزية و المواقع على الانترنت

الأهداف العامة لهذا المقرر

عزيزي الدارس، بعد فراغك من دراسة هذا المقرر وحل جميع الواجبات الواردة فيه

من تدريبات وأنشطة، ينبغي أن تكون قادراً على:

- [١] شرح مفاهيم وأهمية نظم التشغيل وتطورها وكيفية عملها.
- [٢] شرح وظائف نظم التشغيل وأنواع نظم التشغيل.
- [٣] الإلمام بالأجزاء الأساسية لنظم التشغيل والعلاقات بينهما.
- [٤] شرح مفهوم المهمات والركود وأسبابه وطرق حله.
- [٥] شرح مفهوم الذاكرة وكيفية إدارتها ومفهوم الذاكرة الافتراضية.
- [٦] توضيح الخوارزميات الأساسية لإدارة مصادر الحاسوب المختلفة.

محتويات المقرر

يشمل المقرر الوحدات التالية :

الرقم	اسم الوحدة	الصفحة
١	أساسيات نظم التشغيل	
٢	"إدارة المهمات (العمليات)	
٣	الاتصال بين المهمات والمزامنة	
٤	إدارة الذاكرة	
5	إدارة أجهزة الإدخال والإخراج	



محتويات الوحدة

الصفحة	الموضوع
٤	المقدمة
٤	تمهيد
٥	أهداف الوحدة
٧	١. تنظيم الحاسوب
١١	٢. تعريف نظام التشغيل
١٨	٣. وظائف نظم التشغيل
١٩	٤. تاريخ نظم التشغيل
٢٣	٥. تطور نظم التشغيل
٢٣	١,٥. النظم الدفعية البسيطة
٢٥	٢,٥. النظم الدفعية متعددة البرمجة
٢٦	٣,٥. نظم تقاسم الزمن
٢٦	٤,٥. أنظمة الحاسوب الشخصي
٢٦	٥,٥. الأنظمة المتوازية
٢٧	٦,٥. الأنظمة الموزعة Distributed Systems
٢٨	٧,٥. أنظمة الزمن الحقيقي
٢٨	٦. أنواع نظم التشغيل
٢٩	١,٦. أنظمة التشغيل للأجهزة الكبيرة
٢٩	٢,٦. أنظمة تشغيل المخدمات
٣٠	٣,٦. أنظمة تشغيل المعالجات المتعددة
٣٠	٤,٦. أنظمة تشغيل الحاسوب الشخصي
٣٠	٥,٦. أنظمة تشغيل الزمن الحقيقي

٣١	٦,٦. أنظمة التشغيل المضمنة
٣١	٧,٦. أنظمة تشغيل البطاقات الذكية
٣٢	٧. مفاهيم نظم التشغيل الأساسية
٣٢	١,٧. النواة (Kernel)
٣٢	٢,٧. القشرية (Shell)
٣٢	٣,٧. المهمة Process
٣٣	٤,٧. المقاطعة Interrupt
٣٤	٥,٧. إدارة الذاكرة الافتراضية
٣٤	٦,٧. الإدخال والإخراج INPUT/OUTPUT
٣٥	٧,٧. خصائص الملف File Attributes
٣٥	٨,٧. الحماية
٣٧	الخلاصة
٤٠	لمحة مسبقة عن الوحدة التالية
٤٠	إجابات التدريبات
٤١	إجابات أسئلة التقويم الذاتي
٤٤	مسرد المصطلحات
٤٦	المراجع

المقدمة

تمهيد

أهلاً بك عزيزي الدارس في الوحدة الأولى من مقرر "نظم التشغيل" الجزء الأول وهي بعنوان "أساسيات نظم التشغيل".

تقدم لك هذه الوحدة عزيزي الدارس فكرة عن كيفية تنظيم الحاسوب. وأين موقع نظام التشغيل من مكونات الحاسوب، فضلاً عن التعريف بأهداف نظام التشغيل، كما تقدم لك هذه الوحدة عزيزي الدارس وظائف نظم التشغيل، والتطور التاريخي لنظم التشغيل عبر تبيان أجيال الحاسوب وسرد أنواع أنظمة التشغيل ! ونختم عزيزي الدارس الوحدة ببعض مبادئ المفاهيم الأساسية لنظام التشغيل والتي يجب على الدارس الإلمام بها حتى يكون مستعداً للدخول في تفاصيلها عبر الوحدات الأخرى من هذا المقرر.

تتألف هذه الوحدة من سبعة أقسام رئيسة لتحقيق الأهداف أعلاه، فالقسم الأول جاء تحت عنوان **تنظيم الحاسوب**، وهو يرتبط بالهدف الأول من قائمة الأهداف المشار إليها سابقاً، و سنتناول فيه الوحدات الأساسية للحاسوب، و طبقات نظام الحاسوب. الثاني جاء تحت عنوان **تعريف نظام التشغيل**، ويعتبر مكملاً للقسم الأول في تحقيق الهدف الأول من قائمة الأهداف المشار إليها سابقاً ونتحدث فيه عن أهمية نظام التشغيل ونبين أن نظام التشغيل يقوم وظيفتين منفصلتين عن بعضهما تماماً وهما :

أولاً : آله ظاهرية Virtual Machine

ثانياً – مدير الموارد Resource Manger

الثالث جاء تحت عنوان **وظائف نظم التشغيل**، و يرتبط بالهدف الثاني من قائمة الأهداف المشار إليها سابقاً ونتحدث فيه عن أهم الوظائف التي يجب أن تتوفر في أي نظام تشغيل

الرابع جاء تحت عنوان **تاريخ نظم التشغيل**، و يرتبط بالهدف الثالث من قائمة الأهداف المشار إليها سابقاً ونتحدث فيه عن تاريخ أنظمة التشغيل وتطورها منذ ظهورها حتى الآن، من خلال تقسيم مراحل التطور إلى خمسة أجيال، كل جيل يقدم تجديداً وتطوراً على سابقه.

الخامس جاء تحت عنوان **تطور نظام التشغيل** ويعتبر مكملاً للقسم الرابع في تحقيق الهدف الثالث من قائمة الأهداف المشار إليها سابقاً ونتحدث فيه عن تطور مفاهيم نظم التشغيل OS منذ البداية عند طرح مفهوم النظم الدفعية البسيطة إلى طرح المفاهيم المتقدمة مثل نظم الزمن الحقيقي ونظم المشاركة بالزمن.

السادس جاء تحت عنوان **أنواع نظم التشغيل**، يرتبط بالهدف الرابع من قائمة الأهداف المشار إليها سابقاً، نتحدث فيه عن عدة أنواع من الأنظمة المتنوعة بعضها معروف والبعض الآخر يستخدم في مجالات ضيقة .

السابع جاء تحت عنوان **مفاهيم نظم التشغيل الأساسية**، ويرتبط بالهدف الخامس من قائمة الأهداف المشار إليها سابقاً وناقش فيه أهم مفاهيم نظم التشغيل، مثل: النواة والقشرة وإدارة الذاكرة وغيرها من المفاهيم.

أهداف الوحدة



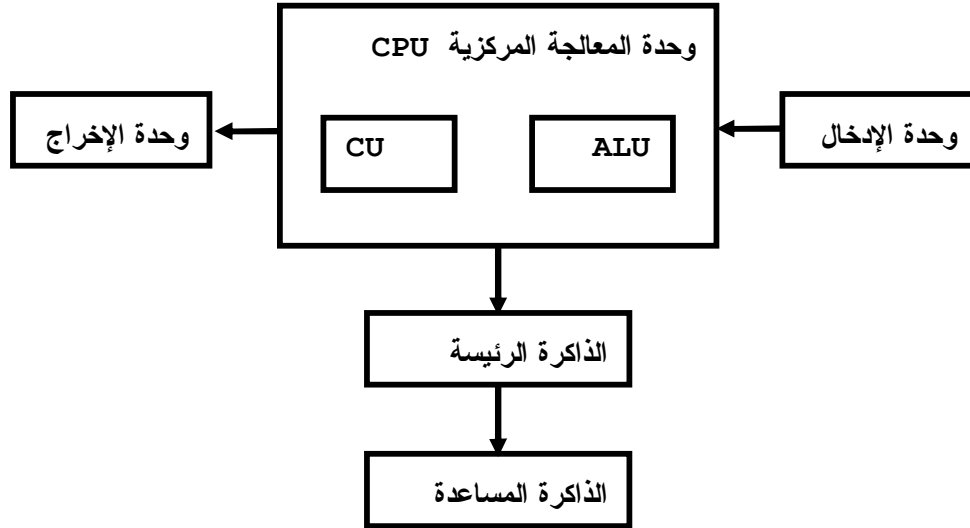
عزيزي الدارس،

بعد فراغك من دراسة هذه الوحدة وحل جميع الواجبات الواردة فيها من تدريبات وأنشطة، ينبغي أن تكون قادراً على أن:

- تعرف تنظيم الحاسوب وتبين موقع نظام التشغيل منه.
- تشرح وظائف نظم التشغيل.
- تسرد التطور التاريخي لنظم التشغيل وأجيال الحاسوب.
- تشرح أنواع نظم التشغيل.
- تعرف مبادئ المفاهيم الأساسية لنظام التشغيل .

١ . تنظيم الحاسوب

يوجد العديد من الأشكال التي توضح المكونات الأساسية للحاسوب والشكل رقم (١-١) يبين المكونات الحاسوب الأساسية.



الشكل رقم (١-١) المكونات الأساسية للحاسوب

عموماً يتكون نظام الحاسوب من معالج أو عدة معالجات، بالإضافة إلى الذاكرة الرئيسية، والأقراص، والطابعات، ولوحة المفاتيح، وجهاز العرض، ومحولات الشبكة *١* والتي تسمى مجتمعه بالمكونات المادية **Hardware** ، وتشكل هذه المكونات مجتمعه نظاماً معقداً في التعامل، مما اتوجب كتابة برامج تتحكم في إدارة جميع هذه المكونات وتستخدمها استخداماً صحيحاً، وتسمى هذه البرامج ببرامج النظام والتي من أهم وظائفها إدارة جميع هذه الأجهزة (المكونات المادية)، بالإضافة إلى تقديم واجهة بسيطة للمستخدم لكي يتمكن من التعامل مع المكونات المادية .

ينقسم نظام الحاسوب كما الشكل رقم (١-٢) إلى ثلاث طبقات على النحو التالي:

١,١. الطبقة الأولى

وهي طبقة المكونات المادية والتي تنقسم إلى ثلاثة مستويات

- **المستوى الأول** الذي يتألف من الأجهزة الفيزيائية والتي تشمل شرائح دارات متكاملة وأسلاكاً ومزودات طاقة وأجهزة فيزيائية أخرى .
- **المستوى الثاني** والذي يشتمل على البنية المكروية والتي تجمع الأجهزة الفيزيائية مع بعض المسجلات الداخلية في المعالج، وذلك لتنفيذ مجموعة من التعليمات .
- **المستوى الثالث** والذي يحتوي على لغة الآلة والتي تتكون من ٥٠ إلى ٣٠٠ تعليمة معظمها من أجل نقل البيانات بين أجزاء الحاسوب وإنجاز العمليات الحسابية ومقارنة القيم، بالإضافة إلى التحكم في أجهزة الإدخال والإخراج من خلال تحميل بعض القيم في المسجلات الخاصة بهذه الأجهزة.

وعلى سبيل المثال إذا أردنا تنفيذ أمر قراءة من القرص فيجب تحميل قيم عنوان القرص وعنوان الذاكرة الرئيسية وعدد البيانات المراد نقلها ونوع العملية (قراءة أم كتابة) في المسجلات الخاصة بذلك .

١,٢. الطبقة الثانية

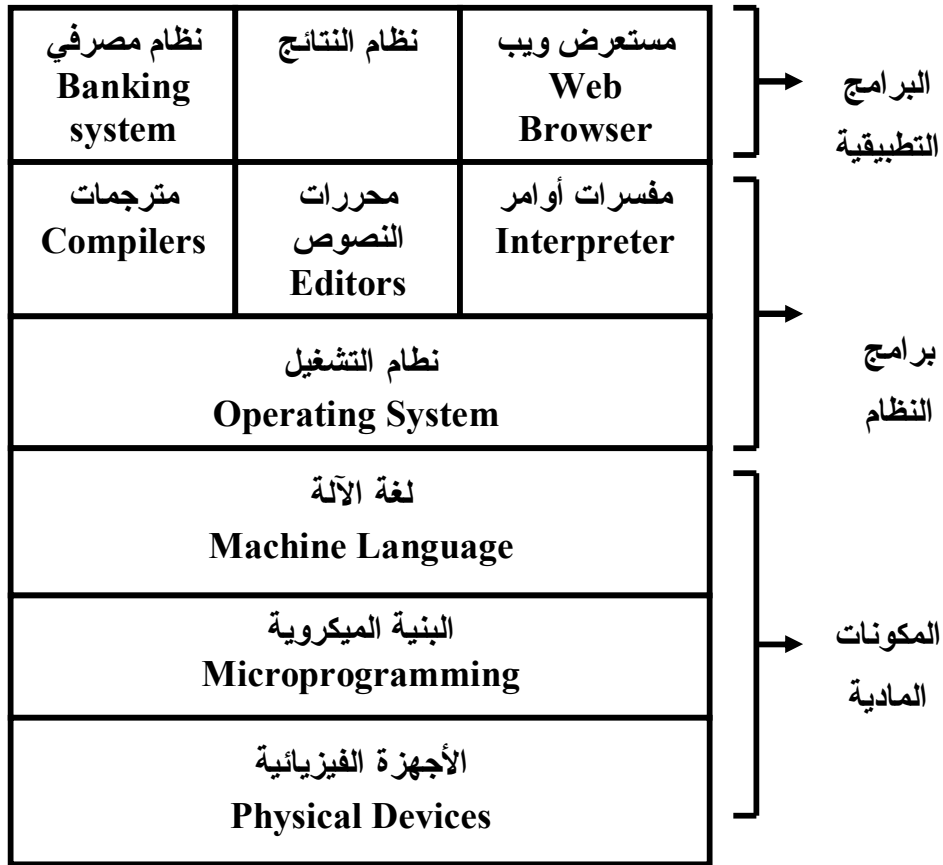
من طبقات نظام الحاسوب هي طبقة برامج النظام والتي تحتوي على نظام التشغيل، والذي يهدف إلى إخفاء جميع التعقيدات، حيث يتكون نظام التشغيل من طبقة برمجيات تخفي التعقيدات التي تظهر عند التعامل مع المكونات الفيزيائية وذلك من خلال مجموعة من التعليمات المناسبة ، التي تجعل التعامل مع تلك المكونات من المهام السهلة ، كما توضع بقية برمجيات النظام فوق نظام التشغيل والتي تحتوي على مفسرات الأوامر ومحررات النصوص والمترجمات وغيرها من البرامج غير التطبيقية وهي ليست جزءاً من نظام التشغيل i ويظهر ذلك جلياً عندما نقول إن نظام التشغيل

يعتبر جزء من البرمجيات التي تعمل في نمط النواة (Kernel Mode) K ولا يمكن للمستخدم تعديله. بينما تعمل محررات النصوص والمترجمات في نمط المستخدم (User Mode) وبالتالي يمكن للمستخدم تعديلها ، فمثلاً:

إذا لم يرغب المستخدم في التعامل مع مترجم معين فيمكنه كتابه مترجم خاص به واستخدامه بدلاً من المترجم السابق ، لكنه لا يستطيع تغيير معالج مقاطعه الساعة لأنه جزء من نظام التشغيل ويكون محمياً من قبل المكونات المادية من محاولات التعديل من قبل المستخدم .

١, ٣. الطبقة الثالثة

من طبقات نظام الحاسوب والتي تمثل طبقة البرامج التطبيقية وهي برامج تعمل في نمط المستخدم (User Mode) لكنها تساعد نظام التشغيل على القيام بمهمة فمثلاً: برنامج يسمح للمستخدم بتغيير كلمة المرور وهذا البرنامج ليس جزءاً من نظام التشغيل لأنه لا يعمل في نمط النواة (Kernel Mode) لكنه يقوم بمهمة حساسة ويجب حمايته بطريقة خاصة.



الشكل رقم (٢-١) طبقات نظام الحاسوب

نشاط

ناقش مع زملائك تعدد الأشكال التي توضح المكونات الأساسية للحاسوب



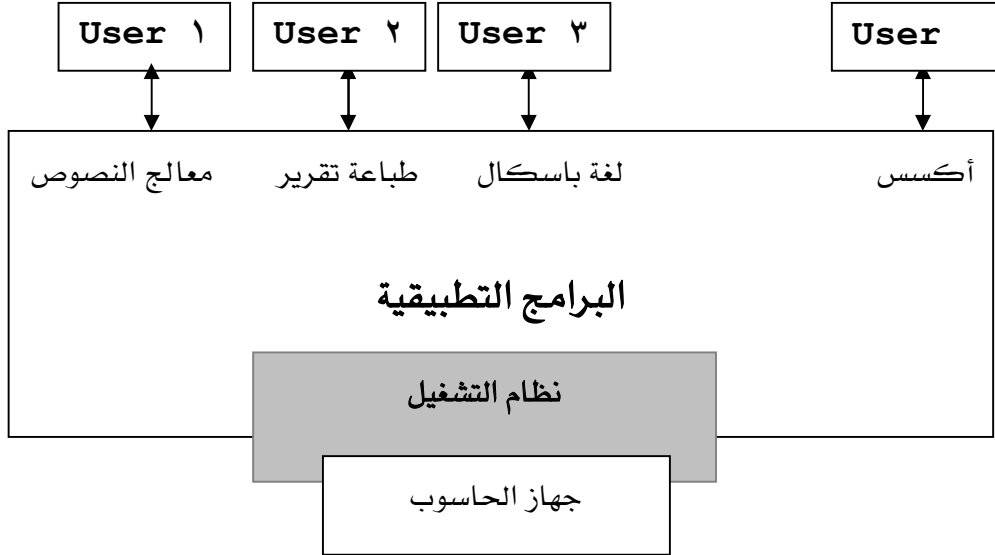
أسئلة تقويم ذاتي

- ١- اذكر أهم وظائف نظام التشغيل .
- ٢- لماذا لا تعتبر المترجمات جزء من نظام التشغيل؟



٢. تعريف نظام التشغيل

نظام التشغيل هو برنامج يعمل بين مستخدم الحاسوب وجهاز الحاسوب وهو يمكن المستخدم من تنفيذ برمجياته بسهولة وبكفاءة عالية ا ونلاحظ من الشكل (٣-١)



الشكل رقم (٣-١) نظام التشغيل ينظم طلبات المستخدمين

نجد إن نظام التشغيل ينظم أو يتحكم في طلبات المستخدمين.و يمكن أن نقول إن نظام التشغيل هو برنامج تحكم يساعد المستخدمين في تنفيذ أعمالهم باستخدام الحد الأدنى من إمكانية الحاسوب (الوقت والذاكرة).

يمكن تعريف نظام التشغيل أيضاً بأنه البرنامج الرئيسي لأي حاسوب ا حديث و تتركز المهام الرئيسية لنظام التشغيل في كيفية إدارة :

- المكونات المادية و تهيئتها للعمل (تسمى العتاد **(Hardware)**).
- البرمجيات **(Software)**.

وبذلك تعطي أفضل كفاءة ممكنة، و تقلل من احتمالية حدوث أعطال و أخطاء. ومن أخطر وظائف نظام التشغيل هنا البلاغ عن الأخطاء غير القادر على تجاوزها، و إعلام المستخدم بها i أما الأخطاء القادر على تجاوزها فيتم تسجيلها للعودة إليها لاحقاً و دراستها من قبل المستخدم.

يوجد نظام التشغيل حالياً في كثير من :

الإجهزة الالكترونية مثل الهاتف النقال (الموبايل).

▪ أجهزة اللعب الشهيرة مثل PlayStation .

▪ في بعض أنواع الآلات الحاسبة .

وتختلف التصميمات و طريقة العمل في كل من هذه الأجهزة إلا أنه لا يزال مبدأ إدارة العتاد و البرامج مطبقاً فيهما جميعاً. وكما هو معروف لا يمكن لأي جهاز حاسوب أن يعمل إلا عند توفر نظام التشغيل (الذي يحمل من الذاكرة الثانوية إلى الذاكرة الرئيسية) عند تشغيل الجهاز i ليبدأ بإدارة العمل في الجهاز ويتكون نظام التشغيل من مجموعة من البرامج المتكاملة تعمل كفريق كل منها يؤدي مهمات معينة. يسمى برنامج التحكم الرئيسي في نظام التشغيل بالمشرف Supervisors، أو بالمراقب Monitors، أو المنفذ Executive وهو المسئول عن توجيه النشاطات لجميع أجزاء نظام التشغيل i وعند تشغيل الحاسوب لأول مرة فإن المشرف هو أول برنامج يحمل إلى الذاكرة الرئيسية.

إحدى المهمات الأساسية لنظام التشغيل، هي التحكم بالوصول إلى الأقراص ووسائط التخزين، وكان اسم أنظمة تشغيل الأجهزة الشخصية في أيامها الأولى، DOS، وهي اختصار لـ Disk Operating System . وقد ظهر ذلك جلياً من خلال تسمية أنظمة التشغيل لعدد من الشركات العاملة في مجال الحاسوب i والجدول التالي يبين أسماء أنظمة التشغيل والشركات التي قامت بتصميمها.

MS-DOS	من شركة مايكروسوفت
PC-DOS	من شركة IBM
DR-DOS	من شركة Digital Research
AppleDOS	من شركة أبل النظام السابق لأبل ماكنتوش
AmigaDOS	من شركة كومودور، لأجهزة Commodore Amiga

بالرغم من أن معظم مستخدمي الحاسوب لهم بعض الخبرة في واحد أو أكثر من أنظمة التشغيل إلا أنه يصعب عليهم تحديد ما هو نظام التشغيل لما يقوم به من وظيفتين منفصلتين عن بعضهما تماماً وهما :

أولاً : آله ظاهرية Virtual Machine

بنية معظم الحاسوب يصعب برمجتها على مستوى لغة الآلة i وخاصة برمجة أجهزة الإدخال والإخراج i ويمكن توضيح ذلك بشرح كيفية إنجاز عمليات الإدخال والإخراج من القرص المرن. تحتاج كل من الأوامر الأساسية **Read & Write** إلى عدد من المعاملات (البارامترات) التي تحدد بعض الأشياء منها :

- ✓ عنوان كتلة القرص المرن المراد قراءتها.
- ✓ عدد القطاعات في المسار.
- ✓ نمط التسجيل المستخدم في الوسط الفيزيائي.
- ✓ مسافة الفجوة بين القطاعات.
- ✓ وغيرها .

تعتبر هذه الأشياء تعقيدات لا يحتاج إليها المبرمج i بل يحتاج إلى تجريد بسيط للتعامل مع تلك الأقراص i فمثلاً يحتوي القرص على مجموعة من الملفات فيحتاج المبرمج إلى طريقة لكي يفتح كل ملف ، ثم □مكانية القراءة منه أو الكتابة فيه و إغلاقه بعد الانتهاء من عملية الكتابة أو القراءة ، أما التفصيل، فمثلاً ما هي حالة محرك القرص فيجب ألا يراها المستخدم .

يمكن القول بأن البرامج التي تخفي حقيقة المكونات المادية عن المبرمج أو المستخدم وتقدم له تجريداً بسيطاً وجميلاً في التعامل مع الملفات وإمكانية الكتابة فيها أو القراءة منها هي بالتأكيد نظام التشغيل. ومن هذه الزاوية يمكن القول بأن وظيفة نظام التشغيل هي آلة ظاهرية **Virtual Machine** تسهل استخدام المكونات المادية التي تحتها i أما كيفية تحقيق هذه الغاية فهي عملية طويلة. ونستخلص من ذلك بأن نظام التشغيل يقدم خدمات متنوعة تستطيع البرامج الحصول عليها باستخدام تعليمات خاصة تدعى استدعاءات النظام **System Calls**

ثانياً – مدير الموارد **Resource Manger**

عندما ننظر إلى نظام التشغيل من أعلى إلى أسفل يتضح لنا أنه يقدم واجهة مناسبة وسهلة للمستخدمين كما ذكرنا سابقاً. أما إذا نظرنا إليه من أسفل إلى أعلى فنجد أنه يقوم بإدارة جميع أجزاء الحاسوب، ويمكن توضيح ذلك إذا تخيلنا أن هنالك ثلاث عمليات تعمل كلها على جهاز واحد i وكل عملية تريد طباعة ملف معين في نفس الوقت وعلى الطابعة نفسها، ستكون السطور الأولى من مخرجات الطابعة من العملية الأولى بينما السطور التالية من العملية الثانية وبعض السطور من العملية الثالثة مما يحدث فوضى وتداخل بين المستخدمين وتصادم. يمكن لنظام التشغيل تنظيم هذه الفوضى وذلك من خلال تخزين بيانات العمليات الثلاثة المتجهة إلى الطابعة في مخزن وسيط **Buffer** موجود في القرص، فعندما تنتهي العملية الأولى من الطباعة يستدعي العملية الثانية وهكذا .

تزداد الحاجة لإدارة وحماية موارد الحاسوب عندما يكون للحاسوب عدة مستخدمين، لأنه يمكن أن تتداخل أعمال المستخدمين مع بعضها البعض، بالإضافة إلى ذلك فقد يحتاج المستخدمون للمشاركة ليس في المكونات المادية فقط بل بالمعلومات أيضاً (الملفات ، قواعد البيانات ، إلخ).

من هذا المنظور يمكن تحديد مهمة نظام التشغيل على أنه ينظم استخدام المستخدمين للموارد ، وذلك بمنح تلك الموارد لمن يطلبها ومراقبة استخدامها، ومنع التضارب في طلبات تلك الموارد من المستخدمين المختلفين. يتم توزيع مشاركة الموارد بطريقتين :

١,٢. التوزيع الزمني Time Multiplexing

يمكن لكل برنامج استخدام المعالج لفترة زمنية معينة، فمثلاً يقوم البرنامج الأول باستخدام المعالج في البداية ثم يأتي دور البرنامج الثاني وهكذا إلى أن يتم تنفيذ كل البرامج. في الأنظمة التي تحتوي على معالج واحد ويوجد عدة برامج يراد تنفيذها في هذه الحالة يقوم نظام التشغيل بتخصيص المعالج لأحد البرامج ثم ينتظر فترة زمنية كافية لكي يعمل قليلاً ، وبعد ذلك ينتقل التنفيذ لبرنامج آخر ثم بعد قليل للبرنامج الآخر وهكذا ينتقل الدور تدريجياً حتى يصل إل البرنامج الأول مره أخرى . من الأمثلة الأخرى عل التوزيع الزمني التشارك بالطابعة .

٢,٢. التوزيع المكاني Space Multiplexing

فمثلاً تقسم الذاكرة الرئيسية عادة بين عدة برامج تعمل على الجهاز بحيث يستطيع كل منها أن تقيم في الذاكرة في نفس الوقت منتظرة دورها لاستخدام المعالج ، إذا افترضنا أن هنالك ذاكرة كافية لاحتواء عدة برامج ، فإن أنسب طريقة هي وضع عدة برامج في نفس الوقت بدلاً من جعل كل منها تأخذ الذاكرة كلها ، وخصوصاً إذا كانت تحتاج فقط إلى جزء من تلك الذاكرة .

من الموارد الأخرى الموزعة مكانياً القرص الصلب i وذلك لأن القرص الصلب في العديد من الأنظمة تخزن فيه ملفات تابعة لعدة مستخدمين في نفس الوقت، وتعد عملية تخصيص مساحة القرص ومعرفة من يستخدم الكتل المختلفة في القرص من مهام نظام التشغيل الأساسية .

وفقاً لما سبق يمكن أن نعرف نظام التشغيل على أنه عبارة عن برنامج :

✓ يعمل كوسيط ما بين مستخدم الحاسوب ومكوناته المادية (العتاد) أي إن الغرض منه هو تزويدنا ببيئة عمل يستطيع المستخدم من خلالها تنفيذ برامجه.

✓ يتحكم في تنفيذ برامج المستخدم، لكي يمنع حدوث الأخطاء والاستخدام غير المناسب للحاسوب i وبشكل خاص التحكم بأجهزة الإدخال والإخراج I/O.

✓ ينفذ دائماً في الحاسوب ويسمى باللب (Kernel) وما عدا ذلك بالبرامج التطبيقية.

وعلى الرغم من كل ما تقدم، لا يوجد تعريف كاف لنظام التشغيل ولا يوجد اتفاق عالمي على ما هو الجزء المنتمي أو غير المنتمي إلى نظام التشغيل OS

يمكن تقسيم أنظمة التشغيل من خلال

✓ عدد المهمات التي يمكن أن تنجز آنياً، أي مهمة واحدة أو عدد من المهمات

✓ عدد المستخدمين الذين يمكنهم استخدام النظم آنياً i أي مستخدم وحيد أو عدد من المستخدمين

الجدول رقم (١-١) يبين بعض الأمثلة لنظم التشغيل:

جدول رقم (١-١)

عدد المهام والمستخدمين في بعض أنظمة التشغيل

عدد المعالج	المهام	المستخدمين	نظام التشغيل
1	Single	Single	MS/PC DOS
1	quasi-Multi	Single	Windows 3x
1	quasi-Multi	Single	Macintosh 7.*
1	Multi	Single	Amiga DOS
1	Multi *	Single	Windows 9x
N	Multi	Multi	UNIX
N	Multi	S/Multi	Windows NT
N	Multi	Multi	Windows 2000

نشاط



ناقش مع زملائك، عبارة "يوجد نظام التشغيل حاليا في كثير من الهواتف النقال الأجهزة الالكترونية مثل (الموبايل)".

أسئلة تقويم ذاتي



- ١- عرف نظام التشغيل
- ٢- كيف يمكن تقسيم نظام التشغيل؟

٣. وظائف نظم التشغيل

يقوم أي نظام تشغيل بالوظائف التالية:

١- تمكين الاتصال بين الحاسوب والمستخدم من خلال واجهة المستخدم التي تكون على شكل أوامر يعطيها المستخدم للجهاز، **Command based** أو على شكل واجهة رسومية وقوائم يختار منها المستخدم الأمر المطلوب **Graphical User Interface** كما هو الحال في برمجية **Windows**.

٢- وتوزيع المعدات المشتركة على المستخدمين في الشبكة وجدولة استخدامها فإذا كانت هناك طابعة واحدة مع عدة أجهزة مرتبطة مع بعضها البعض عن طريق الشبكة، وأراد عدد من المستخدمين طباعة وثائقهم باستخدام الطابعة في الوقت نفسه فإن نظام التشغيل يجدول عملية الطباعة حسب سياسة معينة بحيث يحصل كل مستخدم في النهاية على وثيقة مطبوعة.

٣- يسهل الاتصال بين مكونات الحاسوب حيث يسهل حركة التعليمات الداخلية والبيانات بين الأجهزة الطرفية والمعالج والبرامج وأجهزة التخزين، أي أنه يسهل عمليات الإدخال والإخراج والتخزين الثانوية.

٤- الحماية من الأخطاء ومراقبة النظام وإخطار المستخدم في حال الفشل حيث يفحص نظام التشغيل معدات نظام الحاسوب بشكل مستمر ويتم إخطار المستخدم فوراً في حالة حدوث أي مشكلة؛ فمثلاً عند إعطاء أمر الطباعة لوثيقة ما والطابعة خالية من الورق تظهر رسالة تخطر المستخدم بعدم إمكانية الطباعة لخلو الطابعة من الورق.

٥- جدولة استخدام المصادر واستغلالها بشكل أمثل : حيث أن نظام التشغيل يحدد المهام المطلوبة والمصادر المتوفرة من معالج وذاكرة وأجهزة في كل لحظة زمنية، ويوزع عليها المهام المطلوبة بطريقة تزيد من سرعة إنجاز العمل.

٦- يتعقب الملفات على الأقراص : فيسهل عمل النسخ الاحتياطية ومسح الملفات وتشكيل الأقراص وتهيئتها للتخزين عليها؛ كما يقوم بفتح الملفات وإغلاقها وتحميلها إلى الذاكرة الرئيسية؛ كما يتعقب نظام التشغيل جدول مواقع الملفات ويحدثه باستمرار.

٧- حماية النظام : يسمح نظام التشغيل أو يمنع وصول مستخدم معين إلى نظام الحاسوب أو أي ملف مخزن فيه حسب الصلاحيات المخصصة لهذا المستخدم.

أسئلة تقييم ذاتي

حدد وظائف نظام التشغيل الأساسية.



٤. تاريخ نظم التشغيل

شهدت أنظمة التشغيل تطوراً كبيراً فمرت بعدة مراحل منذ ظهورها حتى الآن، وذلك نتيجة التطوير والتجديد في الابتكارات العلمية التي تخدم في هذا المجال، ويمكن أن نقسم تلك المراحل إلى خمسة أجيال، كل جيل يقدم تجديداً وتطويراً على سابقه:

الجيل الأول (١٩٤٥ - ١٩٥٥م):

ومن أبرز ملامح هذا الجيل:

- ✓ يسمى بجيل الصمامات، واستخدمت فيه الصمامات الإلكترونية المفرغة وأنابيب أشعة المهبط بطاقة تخزينية تصل إلى ٢٠٠٠ كلمة.
- ✓ بداية ظهور الحاسوب بشكل تجاري في ١٤ يونيو ١٩٥١م بسعر يصل حوالي 1M\$، حيث اشترت مصلحة الإحصاءات الأمريكية أول جهاز من نوع (Univac) لاستخدامه في جدولة الإحصاءات السكانية.
- ✓ لا يوجد نظام تشغيل (Operating System) ويعمل الحاسوب من خلال تحكم يدوي.

✓ البرمجة تتم باستخدام لغة الآلة (Language Machine) حيث تكتب التعليمات للحاسوب على شكل سلسلة من الأرقام.

✓ كبيرة الحجم تصل المساحة التي تشغلها حوالي ٢٠٠ م^٢ وتحتاج إلى تسخين قبل عملها، ما ينتج حرارة عند استخدامها، ويستلزم ذلك تغيير الصمامات بمعدل صمام في يوم.

✓ كان التركيز منصباً على القدرة الحسابية.

الجيل الثاني (١٩٥٦ - ١٩٦٤م):

ومن أبرز ملامح هذا الجيل:

✓ يسمى بجيل الترانزستور حيث استخدم بدلاً من الصمامات المفرغة، ويتميز الترانزستور بصغر حجمه، وعدم حاجته إلى التسخين وعدم استهلاكه الطاقة بالسرعة العالية، وقد فتح استخدام الترانزستور آفاقاً جديدة في حقل الإلكترونيات عموماً وفي مجال الحاسوب خصوصاً. أصبحت أجهزة الحاسوب أصغر حجماً وأكثر كفاءة. .

✓ أصبحت البرمجة أقل تعقيداً بعد ظهور لغة التجميع (Assembly Language) التي تستخدم مختصرات للحروف بدلاً من الأرقام مثل (Sub) وتعني (Subtract) اطرح وهكذا. كما تم استخدام لغات برمجة أخرى مثل Fortran, Cobol

✓ استخدام البطاقات المثقبة كوحدة إدخال للحاسوب والشريط المغنط بصفتها وسيلة تخزين ذات قدرة تخزينية عالية ويمكن الوصول للبيانات المخزنة عليها بسرعة والطابعة

✓ تم استخدام نظام تشغيل بسيط (نظام دُفعي).

✓ استخدمت بطريقة أولية حزم البرمجيات الجاهزة وأنظمة التحكم في الإدخال والإخراج ومترجم البرامج (Compiler).

✓ اقتصر استخدام الحاسوب على الجامعات والمنظمات الحكومية والأعمال التجارية، ولم يكن شائع الاستخدام.

الجيل الثالث (١٩٦٥ - ١٩٧١م):

من أبرز ملامح هذا الجيل:

✓ يسمى بجيل الدارات المتكاملة وذلك لظهور الدوائر الكهربائية المتكاملة (Integrated Circuit)، وهي عبارة عن دوائر إلكترونية متكاملة على شريحة صغيرة من السيلكون لا يتجاوز حجمها اسم مربع، وتحتوي على ملايين من المعدات الإلكترونية.

✓ ظهرت أجهزة حاسوب متوسطة أكثر سرعة وذات قدرة تخزينية أكبر .

✓ ظهور أنظمة تشغيل محسنة تدعم فكرة المشاركة في الوقت (Sharing Time) وهي عملية تنظيم مهام الحاسوب المختلفة من عمليات إدخال، ومعالجة الوصول إلى الاستخدام الأمثل لوحدة المعالجة المركزية، ما يساعد على سرعة استجابة الحاسوب، ويشعر كل مستخدم بأنه الوحيد الذي يتعامل والحاسوب مع وجود عدد كبير من المستخدمين، أي أنظمة تشغيل متعددة المستخدمين ومتعددة البرمجة.

✓ ظهرت شبكات الحاسوب (Network Computer)، وأصبح بالإمكان الاتصال بالحاسوب الرئيسي من طريق نهاية طرفية من مكان بعيد.

الجيل الرابع (١٩٧٢ - ١٩٨٠م):

ومن أبرز ملامح هذا الجيل:

✓ ظهور الدوائر الكهربائية المتكاملة الكبيرة Large Scale Integration وهي عبارة عن دوائر تحتوي ملايين الترانزستورات موضوعة على شريحة من السيلكون.

✓ تطور وسائل اختزان البيانات كأقراص الليزر، والأقراص الممغنطة والأشرطة الممغنطة التي تصل سعة بعضها إلى (Giga Byte) أو ١٠^٩ بايت.

✓ ظهور أجهزة حاسوب متنوعة: Mainframe, Minicomputer, PC :

✓ ظهور أنظمة تشغيل متنوعة ومتطورة شبكية و موزعة مع تطور وسائل اتصالات البيانات.

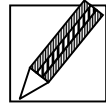
✓ ظهور أول معالج دقيق (Processor Micro) بجهود العالم تيدهوف مثل Intel 4004, 8080, 8086, 80186, 80286: وأصبح بالإمكان استخدام هذا المعالج في صناعة الأجهزة كالساعات الرقمية، والسيارات، وحاسوب الجيب، والأجهزة المنزلية، والحاسوب الشخصي.

✓ ظهور لغات البرمجة للجيل الرابع، وقواعد البيانات والشرائح الممتدة.

الجيل الخامس (١٩٨٠ حتى وقتنا الحاضر):

ظهر هذا المصطلح من طريق اليابانيين، للتعبير عن أهدافهم الاستراتيجية في اختراع أجهزة حاسوب ذكية ذات قدرات عالية، وذلك بمواصلة الأبحاث العلمية في مجالات الذكاء الاصطناعي والأنظمة الخبيرة واللغات الطبيعية في التحدث إلى الحاسوب، واستثمر اليابانيون والأمريكيون على حد سواء بلايين الدولارات للأبحاث في هذه المجالات، ولا شك في أن لذلك ما يبرره، إذ إن السيطرة الاقتصادية وغيرها ستكون بيد من يملك المعلومات أولاً.

تدريب (١)



- ١- حدد الجيل الذي أصبح بإمكانه الاتصال بالحاسوب الرئيسي من طريق نهاية طرفية من مكان بعيد.
- ٢- حدد أبرز ملامح الجيل الرابع.

٥. تطور نظم التشغيل

لفهم ماهية نظام التشغيل OS. يتوجب علينا أولاً فهم كيفية تطوره مع مرور الزمن منذ البداية إلى طرح المفاهيم مثل : البرمجة المتعددة والمشاركة بالزمن

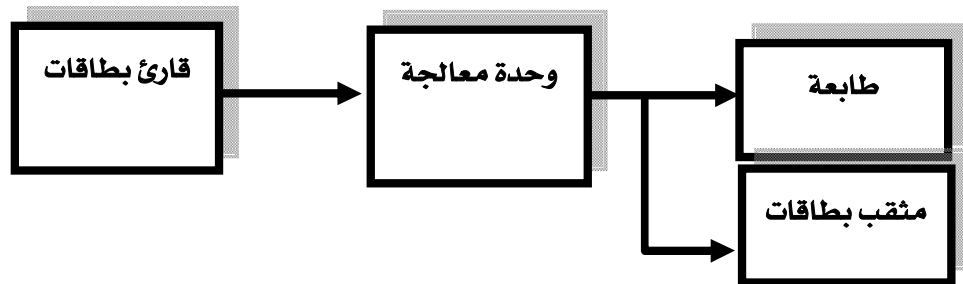
٥.١ (Multiprogramming & Time Sharing) ..إخ

- النظم الدفعية البسيطة Simple Batch Systems.
- النظم الدفعية متعددة البرمجة. Multiprogrammed Batch Systems.
- نظم تقاسم الزمن Time-Sharing System.
- نظم الحواسيب الشخصية Personal-Computer Systems.
- النظم التفرعية parallel Systems.
- النظم الموزعة Distributed Systems.
- نظم الزمن الحقيقي Real-Time Systems.

٥.١. النظم الدفعية البسيطة Simple Batch Systems

تتميز أنظمة التشغيل في هذا الطور بالخصائص التالية:

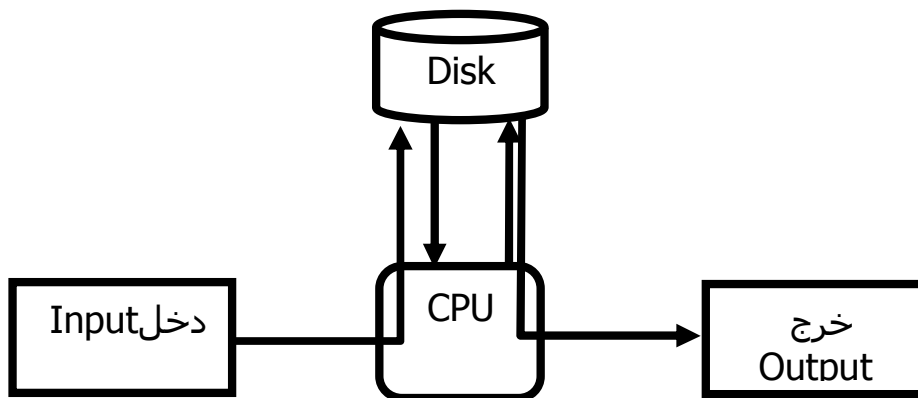
- ✓ تقوم بتنفيذ سلسلة من المهمات الواحدة تلو الأخرى.
- ✓ يوجد مشغل **operator** له خبرة وسرعة في تحميل البرامج وتشغيل النظام.
- ✓ يوجد مراقب في الذاكرة لتحميل المهمة ونقل التحكم إلى المهمة ثم عودة التحكم إلى المراقب مرة أخرى.



✓ محتويات الذاكرة



✓ تداخل عمليات الدخل/الخروج مع عملية الحساب لمهام أخرى



٢,٥. النظم الدفعية متعددة البرمجة

Multiprogramming Batched Systems

تتميز أنظمة التشغيل في هذا الطور بالخصائص التالية:

- يقوم النظام بحفظ عدد من البرامج في الذاكرة.
- يختار النظام أحد المهمات ويقوم بتنفيذها إلى أن تنتهي أو تطلب عملية دخل/خرج.
- يحجز النظام جهاز دخل/الخرج لأحد المهمات.



٣,٥. نُظْم تقاسم الزمن Time-Sharing System

تتميز أنظمة التشغيل في هذا الطور بالخصائص التالية:

- يتناوب على وحدة المعالجة عدة مهمات موجودة في الذاكرة أو على القرص.
- تُخصص وحدة المعالجة لمهمة ما إذا كانت موجودة في الذاكرة فقط، وتُعطى حصة زمنية.
- يمكن أن تُنقل المهمة بين القرص والذاكرة
- يسمح ذلك بالحصول على نظام تفاعلي، ويعطي إمكانية التقلية Debugging
- يسمح بإمكانية تعدد المستخدمين.

٤,٥. أنظمة الحاسوب الشخصي

Personal Computer Systems

لم تكن هذه الأنظمة متعددة المستخدمين والمهام، وهدفها الأول هو ملائمة استخدام الحاسوب ببساطة ويسر، ولها الخصائص التالية:

- الحاسوب مخصص لمستخدم وحيد.
- تتلاءم مع حاجات المستخدم من سهولة الاستخدام وسرعة الاستجابة.
- لا تحتاج إلى استخدام متقدم لوحدة المعالجة.
- لا تحتاج إلى حماية قوية.

٥,٥. الأنظمة المتوازية Parallel Systems

تتميز أنظمة التشغيل في هذا الطور بالخصائص التالية:

- عدة معالجات تتشارك الذاكرة والساعة.
- مزايا
 - زيادة قوة المعالجة .
 - اقتصادية.
 - زيادة الوثوقية (تعطل معالج لا يؤدي إلى توقف النظام).

- تعدد معالجات متناظرة
 - كل معالج له نسخة مطابقة من نظام التشغيل.
 - كل معالج ينفذ إجراءً مستقلاً.
 - مشكلة: عدم توافق في تقاسم الأعباء (معالج مشغول والأخرى غير مشغولة).
- تعدد معالجات غير متناظرة
 - هناك معالج سيد Master ، ومعالجات تابعة Slave .
 - يوزع المعالج السيد المهام على المعالجات الأخرى.

٦,٥ . الأنظمة الموزعة Distributed Systems

- تتميز أنظمة التشغيل في هذا الطور بالخصائص التالية:
- توزيع العمل على عدة معالجات لكل منها ذاكرته الخاصة .
 - تتخاطب المعالجات فيما بينها عن طريق ممر خاص أو شبكة.
 - فوائد
 - تشارك الموارد.
 - زيادة سرعة المعالجة وتقاسم الحمل (Load Sharing) .
 - موثوقية.
 - توفير وسائل اتصال بين البرامج.
 - نظام التشغيل الشبكي:
 - يقدم خدمة مشاركة الملفات والطباعة.
 - يقدم خدمات اتصالات.
 - يعمل كل نظام على نحو مستقل عن غيره.
 - نظام التشغيل الموزع:
 - نظام تشغيل شبكي.
 - استقلالية أقل .
 - يعطي الانطباع بأنه يوجد نظام تشغيل واحد يتحكم بالشبكة.

٧,٥. أنظمة الزمن الحقيقي Real-Time Systems

تتميز أنظمة التشغيل في هذا الطور بالخصائص التالية:

- تستخدم كأنظمة تحكم في تطبيقات خاصة (آلات صناعية، تجارب علمية).
- شروط زمنية معرفة جيداً.
- نظم زمن حقيقي قاسية.
 - المهام الحرجة يجب أن تُنجز ضمن مدة محددة.
 - تخزين المعطيات في ذاكرة رئيسية (RAM, ROM).
 - تتعارض مع نظم تقاسم الزمن.
- نظم زمن حقيقي لينية.
 - المهام الحرجة لها الأولوية على غيرها.
 - استخدام محدود في التحكم الصناعي والأتمتة (otomotic).
 - مفيدة في حالة تطبيقات تعدد الوسائط والحقيقة الافتراضية.

أسئلة تقويم ذاتي

بين الملامح الأساسية للنظم الدفعية متعددة البرمجة.



٦. أنواع نظم التشغيل

بعدما تحدثنا عن تاريخ التطورات التي حدثت لأنظمة التشغيل يكون لدينا عدة أنواع من الأنظمة المتنوعة بعضها معروف والبعض الآخر يستخدم في مجالات ضيقه وسوف نتحدث في هذا الجزء عن بعض هذه الأنواع .

١,٦ . أنظمة التشغيل للأجهزة الكبيرة Main Frame

تحتل أنظمة تشغيل الأجهزة الكبيرة المرتبة الأولى من حيث الحجم ، كما إنها مازالت تستخدم في مراكز بيانات الشركات الكبرى لأنها تمتاز عن الحواسيب الشخصية بسعة منافذ الإدخال i الإخراج فمثلاً يمكن أن يحتوي واحد من هذه الأجهزة الكبيرة على ١٠٠٠ قرص صلب تسع إلى آلاف الغيغا بايت من البيانات ، بينما الحواسيب الشخصية فأنها تحتوي عادةً على سعة تخزينية أقل بكثير، كما إنها أصبحت تستخدم كملقمات ويب متطورة وملقمات لمواقع التجارة الإلكترونية واسعة النطاق وغيرها من الأعمال التجارية .

عموماً تهتم أنظمة تشغيل الأنظمة الكبيرة بشكل رئيسي بمعالجة عدة مهام في وقت واحد وتحتوي هذه المهام في غالب الأمر على كمية هائلة من عمليات الإدخال والإخراج، بالإضافة إلى ذلك فإن تلك الأنظمة تقدم نموذجاً لثلاثة أنواع من الخدمات الدفعية **Batch** ومعالجة الناقلات **Transaction processing** ومشاركة الزمن **Time sharing** .

٢,٦ . أنظمة تشغيل المخدمات

يأتي هذا النوع من أنظمة التشغيل في المرتبة الثانية والتي تعمل على المخدمات وهي عادة تتكون من أجهزة شخصية كبيرة جداً ، أو محطات عمل أو أجهزة كبيرة **Main frame**، كما إنها تخدم عدة مستخدمين في نفس الوقت على الشبكة، وتسمح للمستخدمين بالمشاركة في الموارد المادية والبرمجية .

بالإضافة إلى إنها تقدم خدمات طباعة الملفات وخدمات الويب ، كما إن مواقع الويب تستخدم المخدمات لتخزين صفحات الويب ومن أنظمة تشغيل المخدمات النموذجية نظام **Windows2000 & Unix** . وظهر مؤخراً نظام **Linux** .

٦, ٣. أنظمة تشغيل المعالجات المتعددة

من الطرق الشائعة للحصول على طاقة حسابية كبيرة توصيل عدة معالجات CPU في نظام واحد وتسمى هذه الأنظمة بالحواسيب المتوازية **Parallel Computers**، أو الحواسيب المتعددة **Multi Computers**، أو المعالجات المتعددة **Multi Processor** وذلك حسب طريقة اتصال المعالجات مع بعضها البعض والموارد المشتركة بينها. وتحتاج هذه الأنظمة إلى أنظمة تشغيل خاصة لكنها في العادة تكون أنظمة، تشغيل مخدمات معدله لها مزايا خاصة لتحقيق الاتصال بين المعالجات .

٦, ٤. أنظمة تشغيل الحاسوب الشخصي

النوع الآخر من أنظمة التشغيل هو أنظمة الحاسوب الشخصي التي تنحصر مهمتها في تقديم واجهة جيدة للمستخدم . كما تستخدم هذه الأنظمة بشكل واسع لمعالجة النصوص والجداول الممتدة والوصول للإنترنت. ومن الأمثلة الشهيرة لهذا النوع نظام

. **Linux & Windows2000 & Windows 98**

٦, ٥. أنظمة تشغيل الزمن الحقيقي

يمتاز هذا النوع من أنظمة التشغيل على أنه يعتمد على الزمن كوسيط أساسي. فمثلاً أنظمة التحكم بالعمليات الصناعية ، تقوم حواسيب الزمن الحقيقي بجمع جميع البيانات عند عملية الإنتاج ثم بعد ذلك تستخدمها للتحكم في الآت المصنع. كما إن هذه الأنظمة في الغالب تحتوي على نقاط حرجية يجب الاهتمام بها فعلى سبيل المثال إذا كان لدينا سيارة تتحرك ضمن خط إنتاج السيارات فإن هنالك عدة أفعال يجب القيام بها في لحظات زمنية معينة ، فمثلاً إذا بدأ روبوت اللحام عمله باكراً أو متأخراً فإن السيارة ستصبح تالفه .

وهذا يعني أن لدينا نظام زمن حقيقي صلب **Hard Real Time System** .

كما إن هنالك نوع آخر من أنظمة الزمن الحقيقي، وهي أنظمة الزمن الحقيقي المرنة **Soft Real Time System**، وهي التي تمكننا من تجاوز بعض الخطوط الحرجة دون حدوث أي مشاكل بها فعلي سبيل المثال أنظمة الصوت الرقمي والوسائط المتعددة . ومن أشهر أنظمة تشغيل الزمن الحقيقي الشهيرة نظامي **QNX & VXworks** .

٦,٦ . أنظمة التشغيل المضمنة

يعمل هذا النوع من أنظمة التشغيل مع حواسيب تتحكم بأجهزة لا تصنف بشكل عام على أنها حواسيب مثل أجهزة التلفاز و أفران الميكروويف و الهواتف النقالة. كما أنها تمتاز في غالب الأحيان بنفس مزايا أنظمة الزمن الحقيقي لكن لها قيود أخرى بالنسبة للحجم ومتطلبات الذاكرة والقوة الحسابية مما يجعلها مميزة ومن أمثلة هذه الأنظمة نظاما **Windows CE & Plam OS**.

٦,٧ . أنظمة تشغيل البطاقات الذكية

تعمل أنظمة التشغيل الأصغر حجماً على البطاقات الذكية **iSmart Cards** وهي عبارة عن أجهزة بحجم البطاقة الائتمانية **Credit Card**، بالإضافة إلى أنها تحتوي على معالج **CPU** كما أنها تمتاز بقيود قاسية على القوة الحسابية وحجم الذاكرة لذلك فنجدها تقوم بوظيفة واحدة مثل الدفع الإلكتروني، وبعضها يستطيع القيام بعدة وظائف على نفس البطاقة الذكية .

٧. مفاهيم نظم التشغيل

يعتبر المختصون بنظام التشغيل يونكس، أن نظام التشغيل يتألف من ثلاثة أجزاء رئيسية، هي:

- النواة (Kernel) .
- القشرية (Shell) .
- نظام الملفات (File system) .

١,٧. النواة (Kernel)

بينما يتجه مستخدمو دوس/ويندوز إلى عدم استخدام المصطلح "النواة"، واستخدام مصطلح "القشرية"، أحياناً فقط. فالنواة هي مجموعة الوظائف الأدنى مستوى في نظام التشغيل، والتي تحمل إلى الذاكرة، كلما قمت بتشغيل الجهاز، وذلك مباشرة بعد أن تعمل بعض الوظائف الموجودة في بيوس.

٢,٧. القشرية (Shell)

القشرية هي الواجهة المرئية لنظام التشغيل، وهي عبارة عن برنامج يعمل في الطبقة العليا منه، ويسمح للمستخدمين بإصدار الأوامر إليه. يوجد لنظام يونكس عدد من القشريات، القشرية. القياسية لنظام التشغيل دوس، هي البرنامج الموجود في ملف

Commnad.com.

٣,٧. المهمة Process

استخدمت هذه الكلمة تبادلياً مع كلمة عملية ولها عدة تعريفات منها:

- برنامج تحت التنفيذ.
- نشاط غير مترامن.
- وحدة إنجاز الأعمال.
- الكينونة التي تعطى لها المعالجات.

لا يوجد تعريف متفق عليه عالمياً لكن تعريف البرنامج تحت التنفيذ هو أكثر استخداماً ، والبرنامج هو كينونة غير حية فقط عندما يبدأ المعالج في العمل على هذا البرنامج تصبح هذه الكينونة حيةاً وندعوها بالمهمة.

٤,٧ . المقاطعة Interrupt

عملية القطع هي حدث يغير من التسلسل الذي تنفذ فيه الأوامر بواسطة المعالج وعادة يتم بواسطة مكونات فيزيائية في الحاسوب وهناك ست درجات للمقاطعة هي :

١- المقاطعة نتيجة استدعاء المشرف :

وهي تقنية تساعد في الحفاظ على أمن نظام التشغيل من المستخدمين حيث إن المستخدم يجب أن يطلب الخدمة ن خلال استدعاء المشرف. وبالتالي فإن نظام التشغيل (OS) قد يرفض طلباً معيناً إذا كان المستخدم لا يملك الصلاحية المناسبة .

٢- مقاطعات الإدخال والإخراج : I/O Interrupts

تحدث عندما تكتمل عملية إدخال أو إخراج أو حدث خطأ في الإدخال والإخراج، أو عند تجهيز جهاز معين.

٣- المقاطعات الخارجية External Interrupts:

مثل انتهاء الكوانتوم (Quantum) على الساعة والتي تسبب مقاطعة (Interrupt) نظام التشغيل.

٤- مقاطعة الاستئناف Resume Interrupt :

تحدث عندما يضغط المشغل على زر الاستئناف للوحة التحكم، أو عند وصول أمر استئناف معالج بالإشارة إليه من معالج آخر في نظام المعالجات المتعددة.

٥- مقاطعات تدقيق البرامج: وتحدث هذه المقاطعات لأحد الأسباب التالية:

- مشاكل القسمة على الصفر.
- محاولة تنفيذ شفرة عملية غير صحيحة.
- محاولة الرجوع إلى مصدر محمي.

▪ محاولة الرجوع إلى موقع في الذاكرة خارج حدود الذاكرة الحقيقية.

٦-مقاطعة تدقيق الآلة: وتتم نتيجة لحدوث خلل في جهاز الحاسوب.

٥,٧. إدارة الذاكرة الرئيسية

إحدى وظائف نظام التشغيل هو إدارة موارد الحاسوب أو أهمها الذاكرة الرئيسية، وذلك لأنها المكان الوحيد الذي منه تستدعي وحدة المعالجة المركزية إيعازات البرامج والبيانات المراد تنفيذها. يسمى الجزء من نظام التشغيل الذي يتولى مهمة إدارة الذاكرة بمدير الذاكرة **Memory Manager** ومن أهم مهامه:

✓ مراقبة حالة جميع مواقع الذاكرة من حيث الفراغ، وذلك لتسكين المهمات المراد تنفيذها أو الامتلاء من أجل تفريغ المواقع بعد انتهاء المهمات من التنفيذ .
✓ تحديد الطريقة التي من خلالها يتم توزيع المواقع الفارغة للعمليات المراد تنفيذها، مع تحديد الأولويات في التسكين .

✓ نقل العمليات التي تم تنفيذها من الذاكرة الرئيسية إلى الذاكرة الثانوية (القرص الصلب) أو العكس .

إن دارة وتنظيم الذاكرة الرئيسية يعني في المحل الأول كيف توزع المواقع الفارغة في الذاكرة أهل تخصص لمهمة واحدة أم توزع على عدة مهمات؟ وإذا اخترنا الخيار الثاني، فهل تقسم المواقع بالتساوي للمهمات أم تقسم حسب حاجة المهمة ؟، وللإجابة عن كل هذه التساؤلات تجدها عزيزي الدارس عندما ندرس الوحدة الرابعة بإذن الله.

٦,٧. إدارة الذاكرة الافتراضية

المقصود بمصطلح الذاكرة الافتراضية هو القدرة علي عنونة مواقع أكبر بكثير من الحيز الحقيقي المتاح في الذاكرة الرئيسية، مما يعطي إحساسا لدى المستخدم بأن برنامجه موجود بالكامل في الذاكرة الرئيسية، بينما هو في الحقيقة موجود في وسائط التخزين الثانوية(القرص الصلب) نولا يوجد في الذاكرة الرئيسية إلا الجزء الفاعل .

وتعتبر هذه الطريقة من أنجح الطرق أو الأساليب في نظام البرمجة المتعددة كما إنه يتم استخدام هذه الطريقة بإحدى أسلوبين:

١. أسلوب التصفح **paging**.

٢. أسلوب القطاعات **portioning**.

٧,٧. الإدخال والإخراج INPUT/OUTPUT

إحدى الوظائف الأساسية لنظام التشغيل هي التحكم بكل طرفيات الـ I/O للحاسوب و قدرته على إرسال الأوامر إلى الأجهزة المحيطة، استقبال المقاطعات ومعالجة الأخطاء، أي إمكانية الاتصال مع الأجهزة الطرفية القياسية والأجهزة الصناعية الأخرى، ففي تطبيقات التحكم الصناعي، يمكن لمداخلات الحاسوب أن تكون مخرجات لمقياس الحجم أو لمقياس درجة الحرارة أو لجهاز مكتشف الحرائق... إلخ. وبالمقابل مخرجات الحاسوب يمكن أن تكون الأوامر الرقمية، لأجل تغيير سرعة محرك أو فتح صمام أو التحريض على القراءة التالية لمقياس الحجم العددي. باختصار: إن الحاسوب ذا الاستخدام العام (العالمي) يجب أن يكون قادراً على التوافق مع الخصائص الكثيرة والمختلفة للأجهزة الطرفية في الأوساط المختلفة. سوف ندرس مبادئ الـ I/O في الوحدة الرابعة بإذن الله.

إدارة القرص التخزيني

يعتبر القرص التخزيني من أهم وحدات الحاسوب، حيث يتم فيه تخزين البيانات وإخراجها منه عند الحاجة ، لذلك فهي تحتاج إلى اهتمام وإدارة من قبل نظام التشغيل وخاصة في أنظمة التشغيل متعددة المستخدمين ، حيث يكثر استخدام هذه الوحدة .

٧,٨. خصائص الملف File Attributes

• عندما نتحدث عن الملف نعني أن يكون له اسم وبيانات، وأن يكون نظام التشغيل له معلومات عن الملف مرتبطة به مثل التاريخ وزمن إنشاء الملف وحجمه. وهذه العناصر تسمى خصائص الملف وتختلف الخصائص من نظام

إلى نظام آخر. القائمة أدناه توضح بعض الخصائص المعروفة للملفات؛ وليس بالضرورة أن تتوفر كل هذه الخصائص في نظام التشغيل الواحد.

Protection	How can access the file & in what way
Password	Password needed to access the file
Creator	Id of person how created the file
Owner	Current owner
Hidden flag	0 for normal , 1 for do not display in listing
System flag	0 for normal file, 1 for system file
Key length	Number of bytes in the key field
Creation time	date & time file was created
Current size	Number of bytes in the file
Maximum size	Maximum size file may grow to

٩,٧. الحماية

بتطور نظام الحاسوب وسهولة استخدامه زادت الاعتمادية عليه. لهذا برزت مشكلة الحماية، أي الأمن بازدياد شديد.

أسئلة تقويم ذاتي

- ١- اذكر أهم وظائف مدير الذاكرة .
- ٢- بين الأجزاء الرئيسة التي تكون نظام يونيكس.
- ٣- ما هي درجات المقاطعة؟



الخلاصة

عزيزي الدارس، بعد أن قمت بدراسة الوحدة الأولى من هذا المقرر سنلخص ما درسناه فيها بالنقاط التالية:

- وضحنا المكونات الأساسية للحاسوب أو قسمنا نظام الحاسوب إلى ثلاث طبقات:
 - الطبقة الأولى: طبقة المكونات المادية.
 - الطبقة الثانية : طبقة برامج النظام.
 - الطبقة الثالثة: طبقة البرامج التطبيقية.
- عرفنا نظام التشغيل بأنه برنامج يعمل بين مستخدم الحاسوب وجهاز الحاسوب وهو يمكن المستخدم من تنفيذ برمجياته بسهولة وبكفاءة عالية.
- يقوم نظام التشغيل بوظيفتين منفصلتين عن بعضهما وهما:
 - آلة ظاهرية: تسهل استخدام المكونات المادية باستخدام استدعاءات النظام.
 - مدير الموارد: إدارة جميع أجزاء الحاسوب.
- يتم توزيع مشاركة الموارد بطريقتين:
 - التوزيع الزمني: يمكن لكل برنامج استخدام المعالج لفترة زمنية معينة.
 - التوزيع المكاني: تقسم الذاكرة الرئيسية عادة بين عدة برامج تعمل على الجهاز بحيث تنفذ العمليات حسب أولوياتها.
- يقوم أي نظام تشغيل بالوظائف التالية:
 ١. تمكين الاتصال بين الحاسوب والمستخدم.
 ٢. توزيع المعدات المشتركة على المستخدمين في الشبكة.
 ٣. يسهل الاتصال بين مكونات الحاسوب.
 ٤. الحماية من الأخطاء ومراقبة النظام.
 ٥. جدولة استخدام المصادر واستقلالها.
 ٦. يتعقب الملفات على الأقراص.

٧. حماية النظام.

- تطورت أنظمة التشغيل تطوراً كبيراً وقد قسمنا مراحل التطور إلى خمسة أجيال.
- وفقاً لتطور نظم التشغيل فإن هناك عدة مفاهيم مثل:
 - النظم الدفعية البسيطة Simple Batched Systems
 - النظم الدفعية متعددة البرمجة Multiprogrammed Batched Systems
 - نظم تقاسم الزمن Time-Sharing System
 - نظم الحواسيب الشخصية Personal-Computer Systems
 - النظم التفرعية Parallel Systems
 - النظم الموزعة Distributed Systems
 - نظم الزمن الحقيقي Real-Time Systems
- هنالك عدة أنواع من الأنظمة المتنوعة:
 ١. أنظمة التشغيل للأجهزة الكبيرة.
 ٢. أنظمة تشغيل المخدمات.
 ٣. أنظمة تشغيل المعالجات المتعددة.
 ٤. أنظمة تشغيل الحاسوب الشخصي.
 ٥. أنظمة تشغيل الزمن الحقيقي.
 ٦. أنظمة التشغيل المضمنة.
 ٧. أنظمة تشغيل البطاقات الذكية.
- يتألف نظام التشغيل من ثلاثة أجزاء رئيسية، هي: النواة، القشرية، نظام الملفات.
- عرفنا المهمة بأنها برنامج تحت التنفيذ، وعملية القطع بأنها حدث يغير من التسلسل الذي تنفذ فيه الأوامر بواسطة المعالج.

- إحدى وظائف نظام التشغيل هو إدارة موارد الحاسوب و أهمها الذاكرة الرئيسية وذلك لأنها المكان الوحيد الذي منه تستدعي وحدة المعالجة المركزية إيعازات البرامج والبيانات المراد تنفيذها.
- مصطلح الذاكرة الافتراضية هو القدرة على عنونة مواقع أكبر بكثير من الحيز الحقيقي المتاح في الذاكرة الرئيسية.
- إحدى الوظائف الأساسية لنظام التشغيل هي التحكم بكل طرفيات الـ I/O للحاسوب، و قدرته على إرسال الأوامر إلى الأجهزة المحيطة، استقبال المقاطعات ومعالجة الأخطاء.
- نعني بالملف أن يكون له اسم وبيانات وأن يكون نظام التشغيل له معلومات عن الملف مرتبطة به مثل: التاريخ، وزمن إنشاء الملف، وحجمه. وهذه العناصر تسمى خصائص الملف.

لمحة مسبقة عن الوحدة التالية

عزيزي الدارس، في الوحدة التالية من هذا المقرر سنعطيك فكرة عن مفهوم وتعريف المهمات وحالاتها المختلفة وكيف ولماذا تنتقل المهمة بين هذه الحالات وكيف، يتم إنشاء كتلة تحكم المهمات، كما سوف نناقش مشكلة معقدة يقوم بها نظام التشغيل وهي عملية تخصيص الموارد أو ما يسمى بجدولة المهمات. أتمنى أن تتقدم في دراستها باجتهاد حتي تحقق الأهداف المرجوة منك.

إجابات التدريبات

تدريب (١)

١- ظهرت شبكات الحاسوب وأصبح بالإمكان الاتصال بالحاسوب الرئيسي من طريق نهاية طرفية من مكان بعيد في الجيل الثالث.

٢- من أبرز ملامح الجيل الرابع يتمثل في ظهور الآتي:

- ✓ الدوائر الكهربائية المتكاملة الكبيرة .
- ✓ أقراص الليزر، والأقراص الممغنطة والأشرطة الممغنطة.
- ✓ أجهزة حاسوب متنوع: **Mainframe, Minicomputer, PC** .
- ✓ أنظمة تشغيل متنوعة ومتطورة شبكية و موزعة.
- ✓ أول معالج دقيق.
- ✓ لغات البرمجة للجيل الرابع، وقواعد البيانات والشرائح الممتدة.

إجابات أسئلة التقويم الذاتي

تقويم ذاتي رقم (١)

١ -

- إدارة جميع أجهزة المكونات المادية للحاسوب.
 - تقديم واجهة بسيطة للمستخدم لكي يتمكن من التعامل مع المكونات المادية.
- ٢- تعمل المترجمات في نمط المستخدم وبالتالي يمكن للمستخدم تعديلها ، فمثلاً إذا لم يرغب المستخدم، في التعامل مع مترجم معين فيمكنه كتابته مترجم خاص به واستخدامه بدلاً من المترجم السابق ، لكنه لا يستطيع تغيير معالج مقاطعة الساعة لأنه جزء من نظام التشغيل ويكون محمياً من قبل المكونات المادية من محاولات التعديل من قبل المستخدم .

تقويم ذاتي رقم (٢)

- ١- يمكن أن نعرف نظام التشغيل على أنه عبارة عن برنامج :
- ✓ يعمل كوسيط ما بين مستخدم الحاسوب ومكوناته المادية (العتاد)، أي إن الغرض منه هو تزويدنا ببيئة عمل يستطيع المستخدم من خلالها تنفيذ برامجه.
 - ✓ يتحكم في تنفيذ برامج المستخدم، لكي يمنع حدوث الأخطاء والاستخدام لغير المناسب للحاسوب وبشكل خاص التحكم بأجهزة الإدخال والإخراج I/O،
 - ✓ ينفذ دائماً في الحاسوب ويسمى باللب (Kernel) وما عدا ذلك بالبرامج التطبيقية.

٢- يمكن تقسيم أنظمة التشغيل من خلال

- ✓ عدد المهمات التي يمكن أن تنجز آنياً أي مهمة واحدة أو عدد من المهمات.
- ✓ عدد المستخدمين الذين يمكنهم استخدام النظم آنياً، أي مستخدم وحيد أو عدد من المستخدمين.

تقويم ذاتي رقم (٣)

راجع القسم الثالث "وظائف نظم التشغيل"

تقويم ذاتي رقم (٤)

- تتميز النظم الدفعية متعددة البرمجة بالخصائص التالية:
- يقوم النظام بحفظ عدد من البرامج في الذاكرة.
 - يختار النظام أحد المهمات ويقوم بتنفيذها إلى أن تنتهي أو تطلب عملية دخل/خرج.
 - يحجز النظام جهاز دخل/الخرج لأحد المهمات.

تقويم ذاتي رقم (٥)

١- يتكون نظام التشغيل يونيكس من ثلاثة أجزاء رئيسية، هي:

- النواة (Kernel).
- القشرية (Shell).
- نظام الملفات (File system).

٢- هنالك ست درجات للمقاطعة هي :

- المقاطعة نتيجة استدعاء المشرف .
- مقاطعات الإدخال والإخراج: I/O Interrupts.
- المقاطعات الخارجية External Interrupts.

- مقاطعة الاستئناف Resume Interrupt ·
 - مقاطعات تدقيق البرامج، وتحدث هذه المقاطعات لأحد الأسباب التالية:
 - مقاطعة تدقيق الآلة وتتم نتيجة لحدوث خلل في جهاز الحاسوب.
- ٣-أهم مهام مدير الذاكرة هي:
- مراقبة حالة جميع مواقع الذاكرة.
 - تحديد الطريقة التي من خلالها يتم توزيع المواقع الفارغة للعمليات المراد تنفيذها مع تحديد الأولويات في التسكين .
 - نقل العمليات التي تم تنفيذها من الذاكرة الرئيسية إلي الذاكرة الثانوية (القرص الصلب) أو العكس .

مسرد المصطلحات

Hardware	المكونات المادية
Kernel Mode	نمط النواة
User Mode	نمط المستخدم
Interpreter	مفسر
Editors	محررات النصوص
Compilers	مترجمات
Operating System	نظام التشغيل
Machine Language	لغة الآلة
Physical Devices	الأجهزة الفيزيائية
Software	البرمجيات
Supervisor	المشرف
Monitor	المراقب
Executive	المنفذ
Virtual Machine	آلة ظاهرية
Resource Manger	مدير الموارد
System Calls	استدعاءات النظام
Time Multiplexing	التوزيع الزمني
Space Multiplexing	التوزيع المكاني
Assembly Language	لغة التجميع
Integrated Circuit	الدوائر الكهربائية المتكاملة
Sharing Time	المشاركة في الوقت
Network Computer	شبكات الحاسوب

Batched Systems	النظم الدُفعية
Multiprogramed	متعددة البرمجة
Personal-Computer	الحاسوب الشخصي
Distributed Systems	النظم الموزعة
Real -Time Systems	نظم الزمن الحقيقي
Smart Cards	البطاقات الذكية
Credit Card	البطاقة الائتمانية
Kernel	النواة
Shell	القشرية
File system	نظام الملفات
Process	المهمة
Interrupt	المقاطعة
Memory Manager	مدير الذاكرة
paging	التصفح
portioning	القطاعات
INPUT/OUTPUT	الإدخال والإخراج

المراجع

- ١-يمان اللبني وأسامة العبد الله، تصميم وتنفيذ نظم التشغيل الحديثة، شعاع للنشر والعلوم، سوريا-حلب ٢٠٠٥م.
 - ٢-ج آرنتشر هاريس (ترجمة أمين أيوبي)، أنظمة تشغيل الحاسوب، أكاديمياً، بيروت ٢٠٠٢م.
 - ٣-عبد الرؤوف الحلاق ومننصر خاطر، أنظمة التشغيل، منشورات جامعة القدس المفتوحة، ١٩٩٦م.
 - ٤-محمد أحمد فكرين، نظم تشغيل الحاسبات، دار المريخ ١٩٩٦م
 - ٥- Silberschatz, A. and Galvin, P.B., "Operating System Concepts", Fifth edition Addison-Wesley, Reading, MA, 199٧.
 - 6- Tanenbaum, Andrew S., "Modern Operating Systems", Prentice-Hall, Englewood Cliffs, NJ, 1992.
- <http://www.personal.kent.edu/~rmuhamma/OpSystems/os.html>
<http://www.cag.lcs.mit.edu/~rinard/osnotes/>
<http://williamstallings.com/OS4e.html>



محتويات الوحدة

الصفحة	الموضوع
50	المقدمة
50	التمهيد
51	أهداف الوحدة
52	١. مفهوم المهمات
55	٢. حالات المهمة
56	١,٢. مهمة جديدة New Process
57	٢,٢. مهمة شغالة Running Process
57	٣,٢. مهمة جاهزة أو مستعدة Ready process
58	٤,٢. مهمة متوقفة أو معاقة Waiting Process
58	٥,٢. إنهاء مهمة Terminated Process
59	٣. كتلة تحكم المهمات
62	٤. الخيوط
62	١,٤. فضاء العناوين
62	٢,٤. خيوط التنفيذ
66	٥. جدولة المهمة
67	٦. خوارزميات الجدولة
68	١,٦. الأول في الوصول الأول في المعالجة
70	٢,٦. أقصر المهمات الأول في المعالجة
74	٣,٦. التخصيص الدوري
77	٤,٦. الأولوية
79	٥,٦. صفوف التغذية الراجعة ذات المستويات المتعددة
81	الخلاصة

82	لمحة مسبقة عن الوحدة التالية
83	إجابات التدريبات
87	مسرد المصطلحات
88	المراجع

المقدمة

تمهيد

أهلاً بك عزيزي الدارس في الوحدة الثانية من المقرر "نظم التشغيل" الجزء الأول وهي بعنوان "إدارة المهمات"

تقدم لك هذه الوحدة عزيزي الدارس فكرة عن مفهوم وتعريف المهمات وحالاتها المختلفة وكيف ولماذا تنتقل المهمة بين هذه الحالات، وكيف يتم إنشاء كتلة تحكم المهمات، كما سوف تناقش مشكلة معقدة يقوم بها نظام التشغيل وهي عملية تخصيص الموارد أو ما يسمى بجدولة المهمات.

تتألف هذه الوحدة من ثلاثة أقسام تعتبر المرتكزات الأساسية لهذه الوحدة، فالقسم الأول يتحدث عزيزي الدارس عن المهمات بشكل عام، ونجد أن كل كلمة مهمة هي كلمة مرادفة لكلمة عملية والقسم الثاني سوف نتحدث فيه عن كتلة تحكم المهمات Process Control Block (PCB) و الخيوط Threads وأخيراً في القسم الثالث سوف نتحدث عما يسمى بجدولة المهمة Process Scheduling وتغطي هذه الأقسام الأهداف الواردة في بداية هذه الوحدة.

أهداف الوحدة



عزيزي الدارس،

بعد فراغك من دراسة هذه الوحدة ، ينبغي أن تكون قادراً على أن:

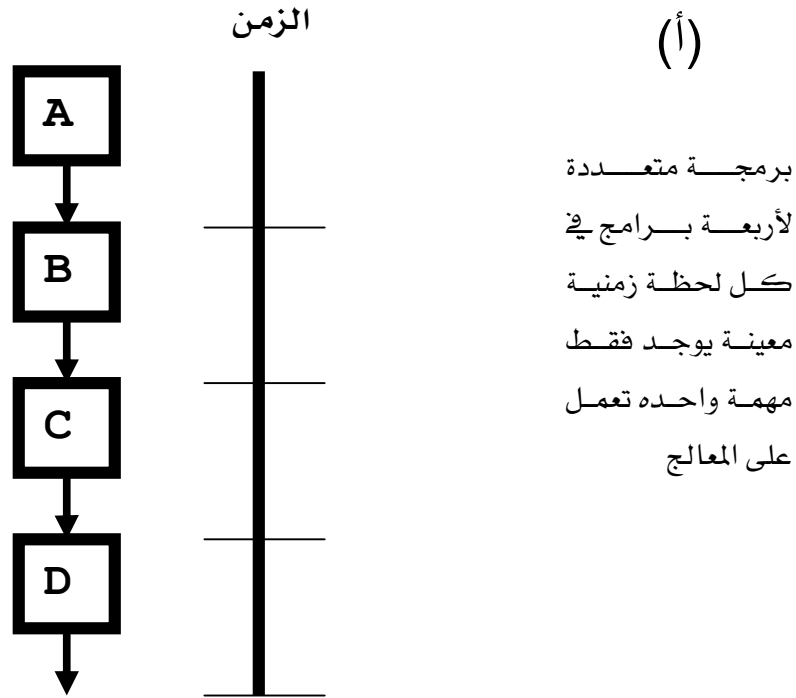
- تشرح مفهوم المهمة .
- تبين حالات المهمة المختلفة وكيفية التنقل بينها.
- تنشئ كتلة تحكم المهمات.
- تشرح مفهوم فضاء العناوين والخيوط.
- تشرح أهمية جدولة المهمات.
- تذكر أنواع الأولويات.
- تذكر الخوارزميات المختلفة لجدولة المهمات.

١. مفهوم المهمات

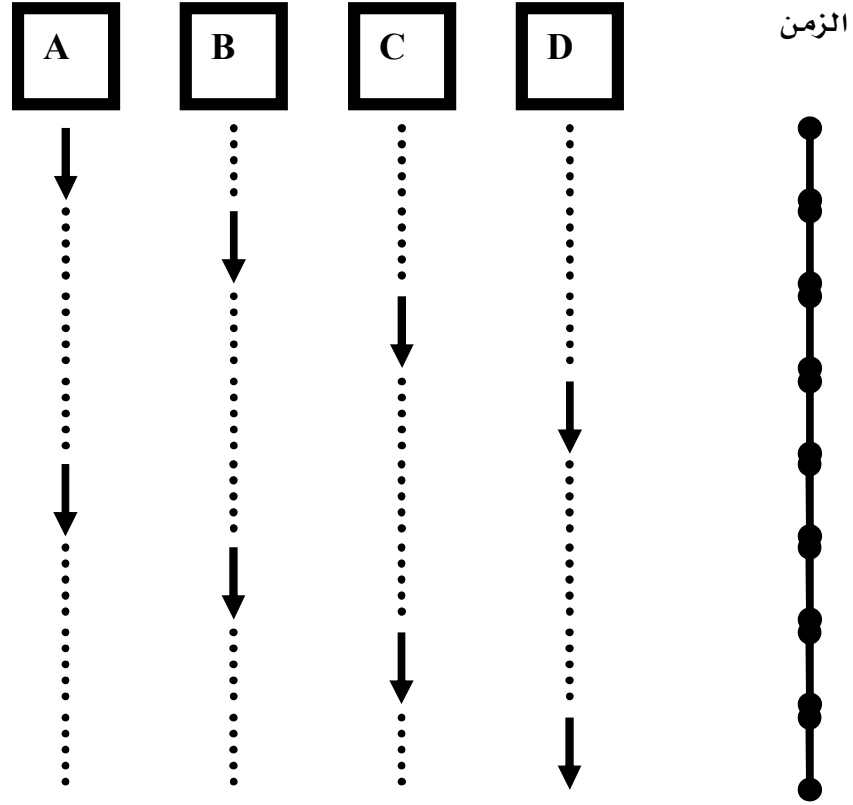
لابد إنك لاحظت عزيزي الدارس إن جميع الأجهزة الحديثة تقوم بتشغيل عدد من البرامج في نفس الوقت فمثلاً نجد أثناء تشغيل برنامج معين يقوم الحاسوب بـ :

- القراءة من القرص .
- استخدام الطابعة .

ويستطيع المعالج في متعدد البرمجة التبديل من برنامج إلى آخر ومع العلم بأن المعالج في الواقع لا يعمل إلا مع برنامج واحد فقط في أي لحظة زمنية معينة ولصغر الفترة الزمنية التي يشغلها كل برنامج (أقل من $\frac{1}{100}$ من ميلي ثانية)، يشعر المستخدم بأن هنالك معالجة متوازية لهذه المهمات وإنما في الحقيقة هنالك معالجة متسلسلة لهذه المهمات وتعرف بالتوازي الشكلي (Pseudo Parallelism) ويمكن توضيح ذلك في الشكل رقم (١-٢) أ و ب.



(ب) أربع مهمات متسلسلة ومستقلة في كل لحظة زمنية معينة.
يوجد فقط مهمة واحدة تعمل على المعالج



الشكل رقم (٢-١) : معالجة متسلسلة لأربعة مهمات (التوازي الشكلي)

مما سبق يجب تنظيم جميع البرامج القابلة للتنفيذ في شكل مهمات متسلسلة
Sequential Processes وتختصر بالمهمات وتسمى أحياناً بالعمليات.

تعريف

يمكن تعريف المهمة بأنها برنامج قيد التنفيذ، له بيانات مدخله وإخراج ومؤشر يصف حالته.

تلاحظ عزيزي الدارس إن هنالك ثمة تشابه بين البرنامج والمهمة، نعم هنالك فرق بسيط يمكن توضيحه من خلال المثال التالي:

افترض أن أستاذ مادة نظم التشغيل دخل القاعة لتدريسها وقام أحد الطلاب يطلب من الأستاذ شرح السؤال رقم (٧) في التمرين السابق، وقام آخر يطلب من الأستاذ شرح جزئية محددة من المحاضرة السابقة. ولكن قرر الأستاذ البدء في المحاضرة وأرجأ طلبات الطلاب إلى نهاية المحاضرة. فأخرج المادة العلمية للمحاضرة بعدما شغل مكبر الصوت وجهاز الحاسوب والـ **Projector**.

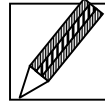
في هذا المثال، يمكن أن نقول

البرنامج	هو المادة العلمية
المعالج	هو الأستاذ
المهمة	هي فعالية تتألف من قراءة المادة العلمية واستغلال الموارد

وبعد مضي فترة زمنية يطرق طالب باب القاعة للدخول للمحاضرة فيوقف الأستاذ المحاضرة ويتجه إلى الباب (مقاطعة) وبعد نقاش بينهما يسمح الأستاذ للطلاب بالدخول ثم يواصل الأستاذ محاضرتهم من المكان الذي توقف عنده.

تدريب (١)

في المثال السابق، حدد الموارد المتاحة من وجهة نظر نظم التشغيل.

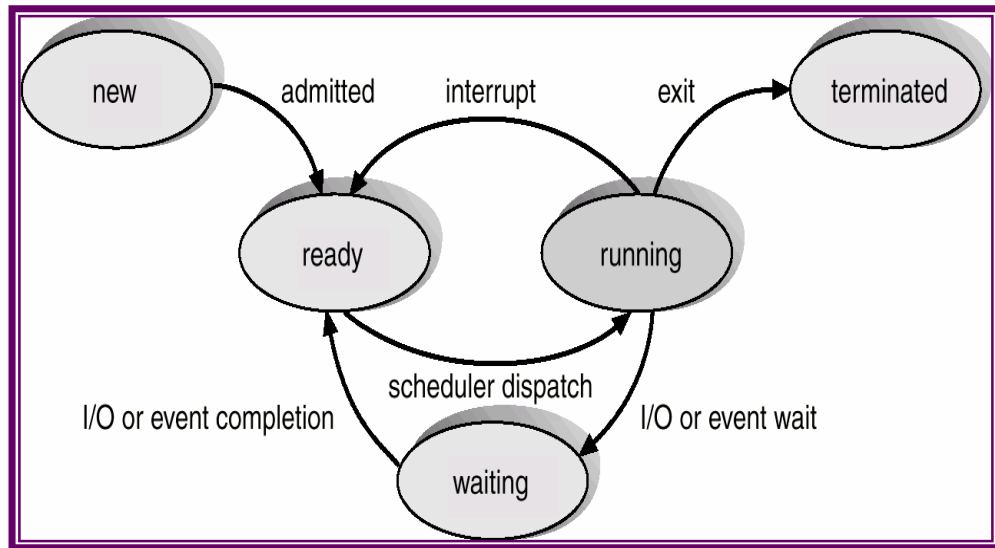


٢. حالات المهمة

هنالك كثير من الأحداث المتنوعة التي تدعو المهمة لتغيير حالاتها، وبالتالي يمكن أن تكون في واحدة من الحالات التالية:

New Process	أ- مهمة جديدة
Running Process	ب- مهمة شغالة
Ready Process	ج- مهمة جاهزة أو مستعدة
Waiting Process	د- مهمة متوقفة أو معاقة
Terminated Process	هـ- إنهاء مهمة

يوضح الشكل رقم (٢-٢) هذه الحالات وطرق الانتقال من حالة إلى أخرى.



الشكل رقم (٢-٢) يوضح حالات المهمة وطرق الانتقال بينها [٤]

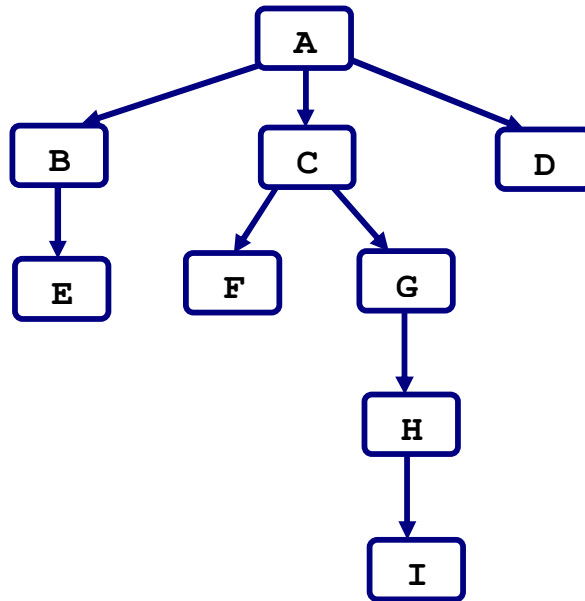
تتضمن أي مهمة الآتي:

- شفرة البرنامج.
- عداد البرنامج (program counter).
- محتويات السجلات.

- مكدسة المهمة (البيانات المؤقتة مثل Parameters).
 - قسم البيانات (مثل Global Variables).
- وسوف نقوم عزيزي الدارس الآن بشرح هذه الحالات بالتفصيل
هنالك أربع حالات تستوجب إنشاء أو إنتاج مهمة جديدة وهي:

١,٢ . مهمة جديدة New Process

- عند تهيئة النظام.
 - بناءً على طلب من مستخدم.
 - بناءً على طلب عملية قيد التنفيذ.
 - بدء عمل دفعي (batch job).
- ويتطلب إنتاج مهمة أيضاً عدة معاملات:
- تسمية المهمة.
 - إدخالها في جدول المهمات المعروفة للنظام. ١
 - تحديد الأولوية الابتدائية للمهمة.
 - إنتاج كتلة تحكم المهمات. ٢
 - تخصيص الموارد الأولية للمهمة.
- قد تنتج المهمة مهمة جديدة، تسمى المهمة المُنتجة بالمهمة الأصل أو الأب، بينما تسمى المهمات التي تم إنتاجها بالمهمات الفرعية أو الأبناء؛ وعليه نحتاج لأصل واحد لإنتاج الفرع وهذا الإنتاج يشكل تركيباً هرمياً كما بالشكل رقم (3-2)



الشكل رقم (2-3): التركيب الهرمي لمهمة تنتج مهمات أخرى

٢, ٢. مهمة شغالة Running Process

تستخدم المعالج بشكل فعلي في هذه اللحظة، أي إنها قيد التنفيذ في وحدة المعالجة المركزية وقد تنتقل المهمة من هذه الحالة إلى حالة:

- "جاهزة" عند حدوث مقاطعة.
- "إنهاء" عند انتهاء مهمتها والخروج Exit من المعالجة.
- "توقف" عند انتظارها لحدث حدث خارجي مثل

.Input/Output

٢, ٣. مهمة جاهزة أو مستعدة Ready process

تكون المهمة في هذه الحالة جاهزة ومستعدة للعمل لكنها متوقفة مؤقتا للسماح بتنشغيل عملية أخرى. ويمكن أن تكون هنالك أكثر من مهمة في وضع الاستعداد، وتسمى حينها قائمة المهمات المستعدة أو الجاهزة.

٢, ٤. مهمة متوقفة أو معاقة Waiting Process

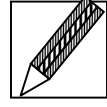
تكون المهمة في هذه الحالة متعطلة وغير قادرة على العمل (بعدما كانت في حالة التنفيذ) أي في حالة انتظار لحدوث حدث خارجي يمكنها متابعة التنفيذ وقد يحدث ذلك في اغلب الأحيان لاستكمال عملية دخل أو خرج، وهي بالتالي لا تحتاج إلى المعالج وعندئذ تنتقل إلى حالة الاستعداد.

٢, ٥. إنهاء مهمة Terminated Process

هنالك عدة أسباب تدعو لإنهاء المهمة ولكن معظمها تنتهي لأنها أنجزت عملها ومن الأسباب التي تسبب إنهاء المهمة هي:

- انتهاء طبيعي بعد إنجاز عملها.
 - انتهاء بسبب خطأ ما أثناء تنفيذ العملية.
 - انتهاء المهمة بسبب مهمة أخرى.
- هنالك عدد من العمليات يمكن أن تتم على المهمة ومن هذه العمليات:
- إنشاء مهمة.
 - تدمير مهمة.
 - تعليق مهمة.
 - استئناف مهمة.
 - تغيير أولوية مهمة.
 - إعاقه مهمة.
 - إيقاف مهمة.
 - إرسال مهمة.
 - اتصال مهمة (تمكين مهمة من الاتصال بمهمة أخرى).

تدريب (٢)



ما العدد الأقصى والأدنى للمهمات التي يمكن أن تكون في حالة تشغيل أو توقف، أو أن تكون جاهزة إذا كان النظام يحتوي على N من وحدات المعالجة المركزية؟

أسئلة تقويم ذاتي



حدد الخدمات التي تطلبها المهمة عندما تكون في حالة إعاقة من وحدة المعالجة المركزية CPU.

٣. كتلة تحكم المهمات (PCB) Process Control Block

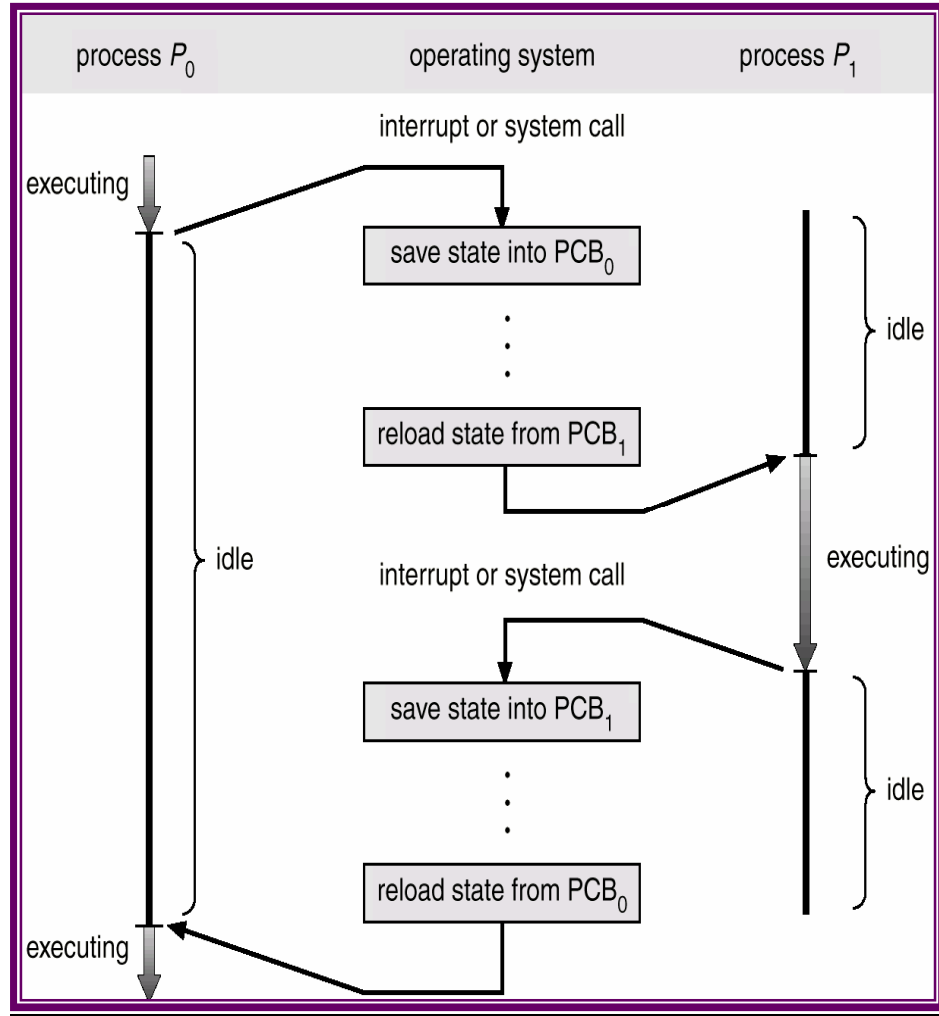
يتم إنشاء كتلة تحكم المهمات PCB لكل مهمة تم إنشاؤها وتعتبر وسيلة المتابعة الوحيدة للمهمة من وقت قبولها إلى أن يتم تنفيذها أو هي عبارة عن سجل أي إن كتلة تحكم المهمات تحوي سجلاً واحداً لكل عملية.

تخزن PCB على سجلات سريعة جداً أسرع كثيراً من سرعة عناصر الذاكرة الأساسية حتى يتمكن نظام التشغيل من متابعة حالات التنفيذ. وتحتوي PCB على كل البيانات اللازمة لنظام التشغيل لإدارة المهمة. ويبين الشكل (٢-٤) أهم الحقول في نظام تشغيل نموذجي.

رقم المهمة.
حاله العملية.
مؤشر المكس.
عداد البرنامج.
المسجلات.
.
.
.
.
.
حقول عن إدارة الذاكرة.
حقول عن إدارة الملفات.

شكل رقم (٢-٤) : أهم الحقول في PCB في نظام تشغيل نموذجي

يبين الشكل رقم (٢-٥) كيفية استخدام PCBs لكل مهمة، فنجد أن المهمة P_0 عندما بدأت في التنفيذ حدث لها مقاطعة من قبل نظام التشغيل، وبالتالي قام نظام التشغيل بحفظ حالة المهمة في PCB_0 الخاص بها، وعندما أراد نظام التشغيل تنفيذ المهمة P_1 قام نظام التشغيل باسترجاع حالتها من PCB_1 الخاص بها. هكذا يقوم نظام التشغيل بحفظ حالة المهمة في PCB الخاص بها عندما يقطع تنفيذها واسترجاع حالتها من PCB الخاص بها عند البدء في تنفيذها.



الشكل رقم (٢-٥) : كيفية استخدام PCBs لكل مهمة [٤]

٤. الخيوط Threads

تسمى أحيانا بالمهمات الخفية (light weight) لأنها تمتلك كثيراً من خصائص المهمات ومعلوم إن لكل مهمة:

١,٤. فضاء العناوين

يشمل فضاء العناوين نص البرنامج والبيانات الخاصة به والموارد الخاصة به مثل الملفات وعمليات الأبناء ومعلومات التسجيل وغيرها من الأشياء ، وضعت جميع هذه الأشياء في فضاء واحد يسهل عملية إدارة المهمة.

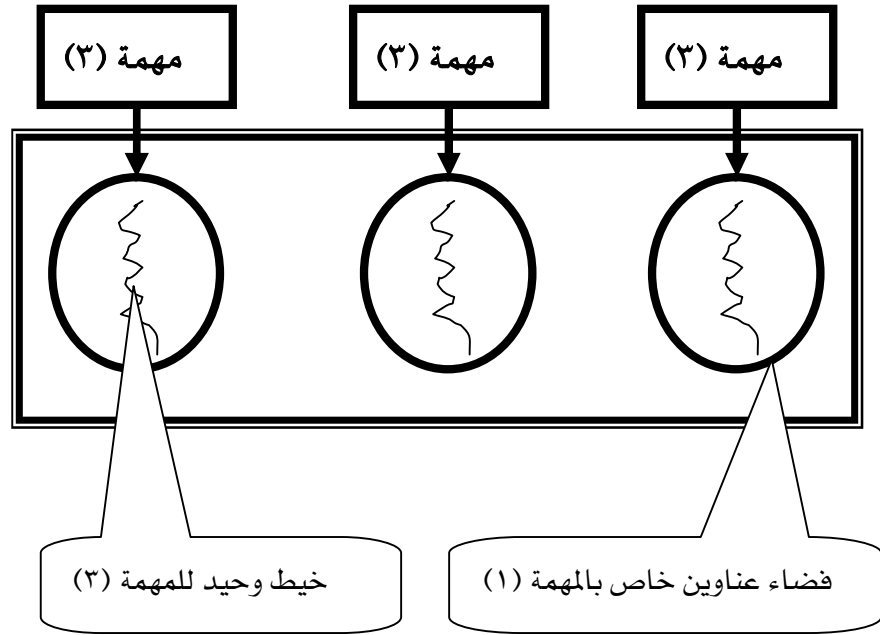
٢,٤. خيوط التنفيذ

في أنظمة التشغيل القديمة كان لكل مهمة خيط تنفيذ وحيد، ولكن في جميع الأنظمة الحديثة تمتلك المهمة عدداً من خيوط التنفيذ ويحتوي الخيط على معلومات حول عداد البرنامج الذي يحدد التعليمات التي تنفذ. ويحتوي الخيط أيضاً على سجلات ومكدس لتخزين خطوات التنفيذ السابقة وغيرها من الأشياء.

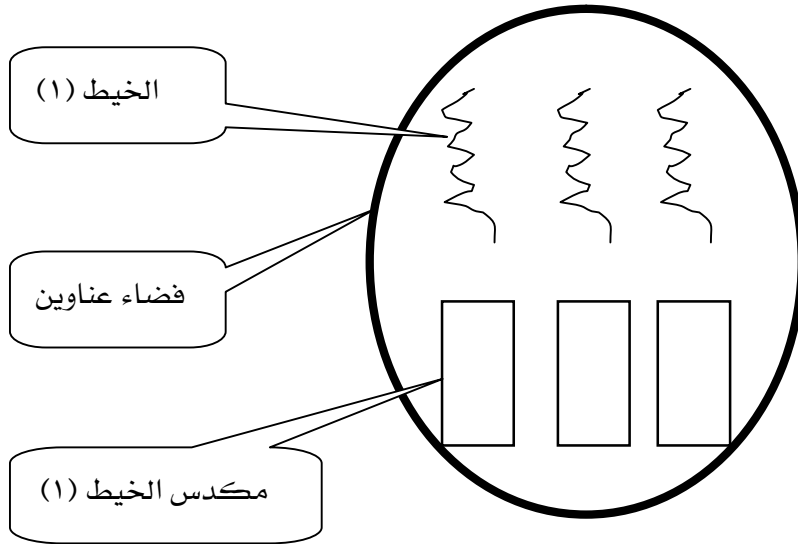
كما ذكرنا إن المهمة في أنظمة التشغيل القديمة تمتلك خيطاً وحيداً ويكون الخيط في واحد من الحالات التالية:

- شغال.
- متوقف.
- جاهز.
- منتهي.

والشكل رقم (٢-٦) يوضح ثلاث مهمات لكل مهمة فضاء عناوين خاص وخيطاً وحيداً للتنفيذ.



شكل رقم (٢-٦) : المهمات وخيط التنفيذ في أنظمة التشغيل التقليدية
 بينما يبين الشكل رقم (٢-٧) فضاء عناوين وحيد لثلاثة خيوط تنفيذ للمهمة .ولكل خيط
 مكّس " خاص " بها كما ذكرنا سابقا.



شكل رقم (٢-٧) المهمة وخيوط التنفيذ في أنظمة التشغيل الحديثة

لعل المستخدم لبرنامج **Word** يلاحظ فائدة استخدام الخيوط للمهمة الواحدة. فعندما تقوم بتحرير النص باستخدام لوحة المفاتيح أو الفأرة يقوم البرنامج أيضا بحفظ تلقائي للملف كل فترة وأخرى دون أن يعطل عمل تحرير النص ، لأن البرنامج في هذه الحالة يعمل علي خيطيين ،خيط يمكن من تحرير النص وخيط يمكن من حفظ الملف وإذا كان البرنامج ذا خيط وحيد فإنه يتجاهل عملية تحرير النص حتى نهاية عملية الحفظ التلقائي ويصبح ذلك أمراً لا يطاق.

نشاط

في رأيك ومن خلال دراستك ما العمليات الضرورية التي يجب أن تتم حتى نتمكن من إنشاء مهمة؟

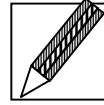


أسئلة تقويم ذاتي

ما محتويات PCB؟



تدريب (٣)



وضح أي من الآتي يعتبر مهمة Process وأيها يعتبر خيطاً Thread

1. Program code.
2. Local or temporary data.
3. Global data.
4. Allocated resources.
5. Execution stack.
6. Memory management info.
7. Program counter.
8. Parent identification.
9. Thread state.
10. Registers.

٥. جدولة المهمة Process Scheduling

كما هو معلوم عزيزي الدارس، إن البرمجة المتعددة تستخدم لزيادة كفاءة النظام؛ عليه عندما تكون هنالك مهمة قد توقفت عن التنفيذ في انتظار متطلبات إدخال/إخراج مثلاً فإن مهمة أخرى تدخل حيز التنفيذ ولكن السؤال الذي يفرض نفسه هو

"كيف يتم اختيار هذه المهمة من مجموعة مهمات أخرى؟"

سياسة الجدولة هي التي تحل هذا الإشكال مع مراعاة عدة معايير. وفيما يلي بعض المعايير شائعة الاستخدام:

[١] استخدام المعالج

وهو الزمن الفعلي لاستخدام المعالج ويعتبر من أهم المعايير في أنظمة المشاركة وغير ذي أهمية نسبياً في نظام المستخدم الواحد.

[٢] الطاقة الإنتاجية

هي عدد المهمات التي يمكن للنظام تنفيذها في فترة زمنية محددة أو بمعنى آخر هو معدل المهمات التي أنجزت. وسياسة الجدولة تسعى للحصول على أقصى طاقة إنتاجية ممكنة.

[٣] الوقت الكامل

وهو الزمن أو الفترة الزمنية الذي تقضيه المهمة في النظام منذ إنشائها وحتى نهاية تنفيذها وهو يتناسب عكسياً مع الإنتاجية.

[٤] زمن الاستجابة

هو الزمن المنقضي أو المستغرق بين استلام الطلب حتى ظهور النتائج

[٥] زمن الانتظار

هو متوسط الفترة الزمنية التي تقضيها المهمة في الانتظار .

[٦] العدل

ينبغي أن تكون طريقة الجدولة عادلة بحيث تحصل كل مهمة على فرصة متساوية للتنفيذ

[٧] الأولويات

كل مهمة تحمل عنواناً به إشارة تحدد أفضلية المهمة أو أولوية المهمة في التنفيذ، حيث تقوم طريقة الجدولة باختيار المهمات ذات الأولوية العالية قبل المهمات ذات الأولوية الأدنى.

حتى تحقق طريقة الجدولة أهدافها يجب أن تحدد هل المهمة تختص بالإدخال والإخراج؟ أم أنها خاصة بوحدة المعالجة المركزية وأولوية كل مهمة ومدى أهمية الاستجابة السريعة؟

٦. خوارزميات الجدولة

هي خوارزميات تكتب لتوضيح كيفية دخول المهمات إلى وحدة المعالجة المركزية وعادة ما تستخدم العلاقات الرياضية لتحديد زمن الدخول و زمن المعالجة. وقبل البدء عزيزي الدارس عليك الإلمام بالمصطلحات التالية حتى تستطيع أن تفهم ما هو المقصود

CPU utilization	جعل المعالج مشغولاً قدر الإمكان
Throughput	عدد المهمات التي يكتمل تنفيذها لكل وحدة زمنية.
Turnaround time	كمية الوقت اللازم لتنفيذ مهمة معينة.
time Waiting	كمية الوقت التي تظل المهمة منتظرة في ready queue إلى أن يأتيها دورها في التنفيذ
Burst Time	هو الوقت الذي يستغرقه المعالج لالنتهاء من المهمة.

١,٦ الأول في الوصول الأول في المعالجة

first come first serve(FCFS)

تعتبر خوارزمية الأول في الوصول الأول في المعالجة **first come first serve(FCFS)** أبسط طريقة في الجدولة، حيث تعتمد على فكرة المهمة التي تصل أولاً تنفذ أولاً وتسمى أيضاً **first in first out** حيث يكون هنالك صف للمهام الجاهزة للتنفيذ (**ready**). عندما ينتهي المعالج من تنفيذ مهمة يتم اختيار المهمة التالية للتنفيذ من صف الانتظار، حيث يتم اختيار المهمة التي تكون في مقدمة الصف والتي تكون استغرقت أطول فترة انتظار، الجدول التالي يوضح عدداً من المهمات وزمن وصولها وزمن الخدمة لكل مهمة.

المهمة	زمن الوصول	زمن الخدمة
A	٠	٣
B	٢	٦
C	٤	٤
D	٦	٥
E	٨	٢

إذا نظرت للجدول أعلاه تجد إن تنفيذ المهام يتم بالترتيب حسب زمن الوصول. وهذه الطريقة جيدة في حالات المهمات الطويلة، ولكنها غير عادلة بالنسبة للمهام الصغيرة فمثلاً المهمة E في الجدول تحتاج للمعالجة لوحدين زمنيتين لكنها تنتظر أطول فترة زمنية.

مثال

إذا كانت **P1, P2 and P3** عبارة عن ثلاث مهمات قادمات للمعالج بنفس الترتيب، يمكن لنا رسم مخطط يوضح لنا كيفية معالجة المهمات الثلاث وذلك من خلال مخطط **Gantt** التالي



يتضح لنا من المخطط أعلاه أن :

Waiting time for P₁ = 0; P₂ = 24; P₃ = 27

Average waiting time: $(0 + 24 + 27)/3 = 17$

ثم تصل P₃ أولاً ثم بعدها P₂ ولكن عزيزي الدارس ماذا يحدث عندما تصل

. هل يوجد فرق بينها وبين الترتيب السابق، نعم، يتضح لنا حسب مخطط P₁ أخيراً

التالي Gantt



أن :

Waiting time for P₁ = 6; P₂ = 0; P₃ = 3

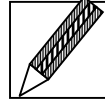
Average waiting time: $(6 + 0 + 3)/3 = 3$

من المخطط السابق نلاحظ أن وقت الانتظار قل كثيراً عن السابق بمعنى أنه إذا كانت هناك مهمة تحتاج مثلاً إلى وقت طويل ثم مباشرة جاءت مهمة بعدها لا تحتاج إلا لوقت قصير فإنها تضطر إلى الانتظار في **ready queue** إلى أن ينتهي المعالج من المهمة التي معه .

والآن بما أن الطريقة الأخيرة جيدة جداً، إذن لابد من إدخال بعض التعديلات

عليها لتنتج طريقة جديدة تسمى أقصر المهمات أولاً (SJF) Shortest-Job-First.

تدريب (٤)



إذا كانت **A, B, C and D** عبارة عن أربعة مهمات قادمات للمعالج وفقاً للبيانات التالية

Process المهمة	Burst Time زمن المعالجة
A	5
B	2
C	9
D	4

بافتراض **all processes start running at the same time** إذا كان المعالج يعمل بجدولة الأول في الوصول الأول في المعالجة،

ارسم مخطط **Gantt** ليوضح كيفية تنفيذها.

احسب متوسط زمن الانتظار **Average waiting time**.

احسب متوسط الزمن الكلي للتنفيذ **Average Turnaround time**.

يعتبر مهمة **Process** وأيهما يعتبر خيط **Thread**

٢,٦. أقصر المهمات الأول في المعالجة

Shortest Job First (SJF)

نعني بجدولة أقصر المهمات أولاً **Shortest Job First (SJF)** أن المهمة التي لا تستغرق وقتاً طويلاً في المعالج تدخل أولاً. أي أن هذه الطريقة تعتمد على فكرة أن يتم اختيار المهمة التي تحتاج لزمن تنفيذ أقصر (الزمن المقدر لانجازها اقل مقارنة ببقية المهمات الموجودة في صف الانتظار). وهذه الطريقة تعطي أفضلية للمهمات الصغيرة على حساب المهمات الكبيرة، وتنقسم هذه الطريقة إلى نوعين:

النوع الأول: غير إيقاف non preemptive

عند قدوم عدد من المهمات إلى المعالج يأخذ المهمة التي لا تأخذ وقتاً طويلاً أي أقل وقت، ولكن عند قدوم مهمة جديدة وكان الوقت اللازم لمعالجتها أقل من التي مع المعالج فإنه يتم تجاهلها ويكمل المعالج عمله إلى أن ينتهي.

النوع الثاني : إيقاف preemptive

نفس الطريقة السابقة ولكن الفرق هو عند قدوم مهمة ما وكان الوقت اللازم لمعالجتها أقل من التي مع المعالج فإن المعالج يوقف العملية ويضع المهمة التي كانت قيد التنفيذ في **ready queue** ويبدأ معالجة المهمة القادمة الجديدة وهكذا. ويسمى هذا النوع أيضاً بجدولة أقصر وقت متبقي. **Shortest-Remaining-Time-First (SRTF)**.

مثال

إذا كانت **P1, P2, P3 and P4** عبارة عن أربعة مهمات قادمة للمعالج وفقاً للبيانات التالية

المهمة	زمن الوصول Arrive Time	زمن المعالجة Burst Time
P1	0	7
P2	2	4
P3	4	1
P4	5	4

إذا كان المعالج يعمل بجدولة أقصر المهمات أولاً، ارسم مخطط **Gantt** ليوضح كيفية تنفيذها إذا كان يعمل وفقاً لطريقة:

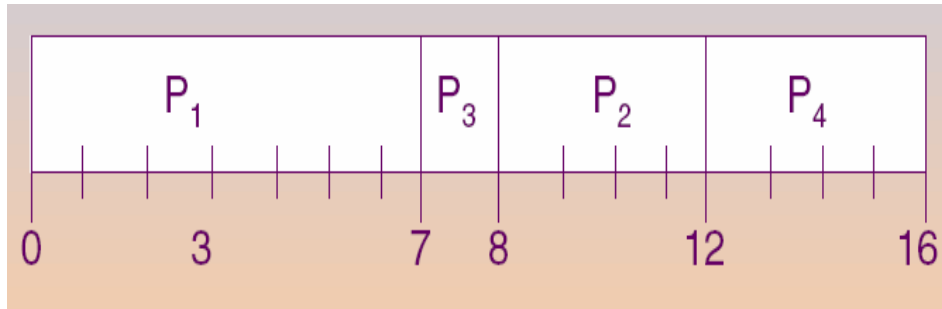
- غير الإيقاف non preemptive .
- الإيقاف preemptive .

ثم احسب متوسط زمن الانتظار **Average waiting time** لكل طريقة.

الحل

أولاً: غير الإيقاف non preemptive

• مخطط Gantt

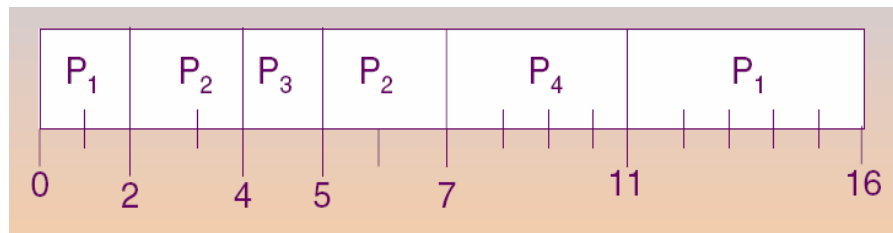


متوسط زمن الانتظار

$$\text{Average waiting time} = (0+6+3+7)/4=4$$

ثانياً: الإيقاف Preemptive

• مخطط Gantt



متوسط زمن الانتظار

$$\text{Average waiting time} = (9+1+0+2)/4=3$$

هذه الطريقة تقلل متوسط زمن الانتظار، ولكن تظهر مشكلة تسمى المجاعة

Starvation: وهي تعني أن هنالك مهمة قد لا تنفذ إطلاقاً فمثلاً

الجدول التالي يبين بعض البيانات

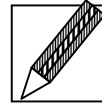
المهمة	زمن الوصول Arrive Time	زمن المعالجة Burst Time
P1	0	2
P2	0	1
P3	1	1
P4	2	1

.	.	.
.	.	.
.	.	.
١	n	Pn

من خلال الجدول أعلاه يتضح لنا أن المهمة **P1** تحتاج لوحدين للتنفيذ وبالتالي تنفذ بعد المهمة **P2** التي تحتاج إلى وحدة واحدة فقط لوبعد مضي وحدة واحدة تظهر مهمة جديدة هي **P3** وتحتاج إلى وحدة زمنية واحدة فقط وبالتالي تنفذ المهمة **P1** بعد المهمة **P3** وهكذا بعض مضي وحدة أخرى تظهر مهمة أخرى تحتاج إلى وحدة زمنية واحدة وهي بالتالي أحق بالتنفيذ من المهمة **P1** وعليه تصبح المهمة **P1** غير قادرة على التنفيذ إطلاقاً. وهذا ما يعرف بعملية إشباع وحدة المعالجة المركزية **CPU saturation**. وعموماً تعتبر عملية المجاعة من الأشياء غير المحببة لوحدة المعالجة المركزية

تدريب (٥)

إذا كانت **A, B, C and D** عبارة عن أربعة مهمات قادمة للمعالج وفقاً للبيانات التالية



Process المهمة	Burst Time زمن المعالجة
A	5
B	2
C	9
D	4

بافتراض **all processes start running at the same time** إذا كان المعالج يعمل بجدولة أقصر المهمات أولاً **Shortest Job First (SJF)**

ارسم مخطط **Gantt** ليوضح كيفية تنفيذها.

احسب متوسط زمن الانتظار **Average waiting**

time

احسب متوسط الزمن الكلي للتنفيذ **Average**

Turnaround time

أيهما يعتبر مهمة **Process** وأيها يعتبر خيطاً **Thread**؟

٣,٦. التخصيص الدوري

تستخدم طريقة التخصيص الدوري (Round Robin (RR مفهوم المشاركة الزمنية حيث تعمل بمبدأ الـ FIFO، ولكن تعطى لكل مهمة فترة زمنية معينة (quantum) فإذا لم يتم إنجازها في هذه الفترة فإنه يتم إيقافها ليبدأ في تنفيذ المهمة التالية لها في صف الانتظار. وتوضع المهمة التي أنجزت في آخر صف الانتظار.

مثال

إذا كانت P1, P2, and P3 عبارة عن أربعة مهمات قادمات للمعالج وفقاً للبيانات التالية

المهمة	زمن المعالجة Burst Time
P1	24
P2	3
P3	3

إذا كان المعالج يعمل بجدولة طريقة التخصيص الدوري (RR)،

ارسم مخطط Gantt ليوضح كيفية تنفيذها إذا كان Quantum = 4:

الحل

باستخدام round robin و Quantum = 4 يكون تنفيذ المهمات أعلاه كالاتي

P1	P2	P3	P1	P1	P1	P1	P1
٠	٤	٧	١٠	١٤	١٨	٢٢	٢٦
							٣٠

مثال

إذا كانت P1, P2, P3 and P4 عبارة عن أربعة مهمات قادمات للمعالج وفقاً للبيانات التالية

المهمة	زمن المعالجة Burst Time
P1	53
P2	17
P3	68
P4	24

إذا كان المعالج يعمل بجدولة طريقة التخصيص الدوري (RR)،

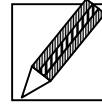
ارسم مخطط Gantt ليوضح كيفية تنفيذها إذا كانت الفترة الزمنية لكل مهمة تساوي 20 وحدة أي أن Quantum = 20

الحل

باستخدام round robin و Quantum = 20 يكون تنفيذ المهمات أعلاه كالآتي

P ₁	P ₂	P ₃	P ₄	P ₁	P ₃	P ₄	P ₁	P ₃	P ₃	
0	20	37	57	77	97	117	121	134	154	162

يجب أن تكون الفترة الزمنية الممنوحة لكل مهمة مناسبة لأنها إذا كانت كبيرة لكل المهمات فإن round robin تصبح FIFO، وإذا كانت قصيرة تكثر عمليات التبديل بين المهمات وهذا يؤثر على كفاءة النظام.



إذا كانت A, B, C and D عبارة عن أربعة مهمات قادمة للمعالج وفقاً للبيانات التالية

المهمة Process	Burst Time زمن المعالجة
A	5
B	2
C	9
D	4

بافتراض **all processes start running at the same time** إذا كان المعالج يعمل بجدولة التخصيص الدوري **Round Robin (RR)**، إذا كان

Quantum=3

أ-

ارسم مخطط **Gantt** ليوضح كيفية تنفيذها.

احسب متوسط زمن الانتظار **Average waiting time**.

احسب متوسط الزمن الكلي للتنفيذ **Average Turnaround time**.

Quantum=2

ب-

احسب متوسط زمن الانتظار **Average waiting time**.

احسب متوسط الزمن الكلي للتنفيذ **Average Turnaround time**.

٤,٦. الأولوية

هي خوارزمية لمعالجة نقاط الضعف في خوارزمية SRTF التي تتحاز للمهام الكبيرة (التي تستغرق أطول فترة زمنية)، وتعرف جدولة الأولوية بجدولة أعلى معدل استجابة أيضاً **High Response Ratio Next (HRRN)** وتتطلب جدولة الأولوية تخصيص مقدار أولوية لكل مهمة، وتصبح المهمة التي ستنشغل المعالج هي المهمة ذات الأولوية القصوى.

مثال

إذا كانت **P1, P2, P3, P4 and P5** عبارة عن خمس مهام قادمة للمعالج وفقاً للبيانات التالية

المهمة	الأولوية Priority	زمن المعالجة Burst Time
P1	٣	١٠
P2	١	١
P3	٤	٢
P4	٥	١
P5	٢	٥

إذا كان المعالج يعمل بجدولة الأولوية،

- ارسم مخطط **Gantt** ليوضح كيفية تنفيذها.
- احسب متوسط زمن الانتظار **Average waiting time**.

الحل

مخطط **Gantt**



زمن الانتظار للمهمات $P1=6, P2=0, P3=16, P4=18$ and $P5=1$ وعليه يكون متوسط زمن الانتظار

$$\text{Average waiting time} = (6+0+16+18+1)/5 = 8.2$$

مثال

إذا كانت $P1, P2, P3$ and $P4$ عبارة عن أربع مهمات قادمات للمعالج وفقاً للبيانات التالية

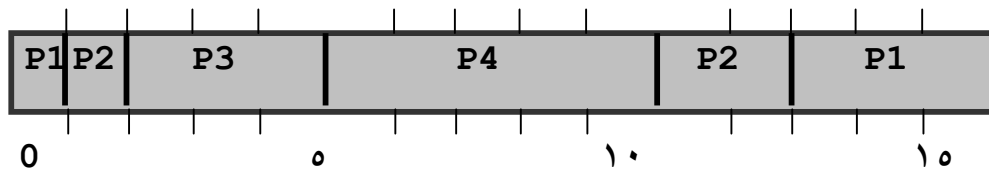
المهمة	زمن الوصول	الأولوية	زمن المعالجة
P1	٠	٣	٤
P2	١	٤	٣
P3	٢	٦	٣
P4	٣	٥	٥

إذا كان المعالج يعمل بجدولة الأولوية، العدد الأكبر للأولوية يملك الأولوية الأعلى ارسم مخطط Gantt ليوضح كيفية تنفيذ المهمات، إذا كان يعمل وفقاً لطريقة:

- غير الإيقاف non preemptive
- الإيقاف preemptive

الحل

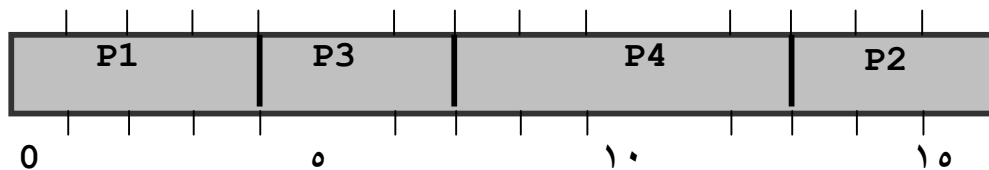
أولاً: غير الإيقاف non preemptive



تشتغل المهمة P1 إلى أن تُستكمل وعندما تنتهي تكون المهمات الثلاث الأخرى في

انتظار التشغيل وفقاً لأولوياتها P2, P3 and P4

ثانياً: الإيقاف preemptive



تشتغل المهمة P1 لحين وصول المهمة P2 بعد مرور وحدة زمنية واحدة وعندئذ يتم تنفيذ المهمة P2 وفقاً لأولوياتها وبعد مرور وحدتين زمنيتين تصل المهمة P3 ويتم تنفيذها لأنها تمتلك الأولوية الأعلى وهكذا.

٥, ٦. صفوف التغذية الراجعة ذات المستويات المتعددة

كل الخوارزميات السابقة للجدولة لا تنظر إلى خصائص المهمة وإنما تتعامل بطريقة متساوية لكل الوظائف ويعتبر ذلك خطأ واضحاً، لهذا جاءت هذه الخوارزمية لحل هذا الخلل .

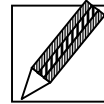
نشاط

في رأيك ومن خلال ما درسته (تعاون مع المشرف)
كيف يمكن وصف خوارزمية صفوف التغذية الراجعة ذات
المستويات المتعددة؟



تدريب (٧)

١. إذا كانت A, B, C and D عبارة عن أربعة مهمات قادمات للمعالج وفقاً للبيانات التالية



المهمة	الأولوية	Burst Time زمن المعالجة
A	2	5
B	2	2
C	0	9
D	1	4

بافتراض all processes start running at the same time إذا
كان المعالج يعمل بجدولة الأولوية Priority، إذا كان Quantum=3
ارسم مخطط Gantt ليوضح كيفية تنفيذها.

احسب متوسط زمن الانتظار Average waiting time.

احسب متوسط الزمن الكلي للتنفيذ Average Turnaround time.

أسئلة تقويم ذاتي



١. ما الفرق بين الجدولة الايقافية وغير الايقافية ؟
٢. ما المقصود بالإنتاجية Throughput ؟
٣. كيف تقاس الأولوية في جدولة SJF ؟

الخلاصة

لقد أوضحنا عزيزي الدارس خلال الوحدة

- إن المهمة هي عبارة عن برنامج قيد التنفيذ له بيانات مدخله وإخراج ومؤشر يصف حالته وبالتالي هنالك ثمة تشابه بين البرنامج والمهمة.
- إن كثيراً من الأحداث المتنوعة تدعو المهمة لتغيير حالاتها، وبالتالي يمكن أن تكون المهمة جديدة، شغالة، مستعدة، متوقفة أو في حالة إنهاء.
- يتم إنشاء كتلة تحكم المهمات **PCB** لكل مهمة تم إنشاؤها فواعتبر وسيلة المتابعة الوحيدة للمهمة من وقت قبولها إلى أن يتم تنفيذها و تخزن **PCB** على سجلات سريعة جداً أسرع كثيراً من سرعة عناصر الذاكرة الأساسية حتى يتمكن نظام التشغيل من متابعة حالات التنفيذ. وتحتوي **PCB** على كل البيانات اللازمة لنظام التشغيل لإدارة المهمة .
- في أنظمة التشغيل القديمة كان لكل مهمة خيط تنفيذ وحيد ولكن في جميع الأنظمة الحديثة تمتلك المهمة عدد من خيوط التنفيذ ويحتوي الخيط علي معلومات حول عداداً البرنامج الذي يحدد التعليمات التي تنفذ فويحتوي الخيط أيضاً على سجلات ومكدس لتخزين خطوات التنفيذ السابقة وغيرها من الأشياء.
- سياسة الجدولة والتي من خلالها يتم اختيار المهمة من مجموعة مهمات أخرى مع مراعاة عدة معايير أهمها: استخدام المعالج، الطاقة الإنتاجية، الوقت الكامل، زمن الاستجابة، زمن الانتظار، العدل، و الأولويات. وهنالك عدد من خوارزميات الجدولة تكتب لتوضيح كيفية دخول المهمات إلى وحدة المعالجة المركزية وعادة ما تستخدم العلاقات الرياضية لتحديد زمن الدخول و زمن المعالجة

ملحة مسبقة عن الوحدة التالية

عزيزي الدارس في الوحدة التالية من مقرر "نظم التشغيل" ، وهي بعنوان "الاتصال بين المهمات والمزامنة". سندرس مفهوم الاتصال بين العمليات، وهو يعني أن تتصل مهمة مع مهمات أخرى حتي لا تقف إحداهما في طريق الأخرى. وسنتعرف على مصطلح السيمافور و مشكلة الاستعصاء، وكيف تحدث، والموارد وأنواعها، بالإضافة إلي كشف الإستعصاء وحلوله. أرجو أن تهتم بدراستها كما عهدناك دائماً.

إجابات التدريبات

تدريب رقم (١)

مكبر الصوت وجهاز الحاسوب والـ **Projector**.

تدريب رقم (٢)

العدد الأقصى للمهمات

لا يوجد حد محدد لعدد المهمات التي يمكن أن تكون في حالة جاهزية أو في حالة توقف، وعلى الأكثر يمكن أن تكون هنالك N من المهمات في حالة تشغيل

العدد الأدنى للمهمات

يمكن أن يكون هنالك صفر من المهمات في عدد من الحالات الثلاث؛ فمثلاً

✓ تكون جميع المهمات في حالة توقف أثناء انتظار عمليات دخل/خارج

وعندئذ يكون عدد المهمات في حالة التشغيل وحالة الاستعداد (جاهزة) تساوي صفراً.

✓ تكون جميع المهمات في حالة استعداد (جاهزة) أو في حالة تشغيل

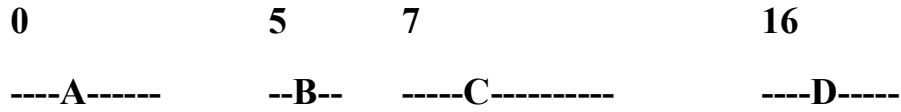
وعندئذ يكون عدد المهمات في حالة توقف تساوي صفراً.

تدريب رقم (٣)

Program code.	Process
Local or temporary data.	Thread
Global data.	Process
Allocated resources.	Process
Execution stack.	Thread
Memory management info.	Process
Program counter.	Thread
Parent identification.	Process
Thread state.	Thread
Registers.	Thread

تدريب رقم (٤)

مخطط Gantt

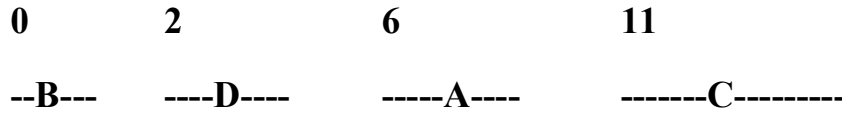


زمن التحويل من تنفيذ مهمة إلى مهمة أخرى يسمى **contact switch time** وإذا رمزنا له بالرمز C (في جميع الأمثلة الواردة في هذه الوحدة فرضنا قيمة $C=0$)

Process	Waiting Time	T_{TRND} Time
A	0	5
B	$5 + C$	$7 + C$
C	$7 + 2C$	$16 + 2C$
D	$16 + 3C$	$20 + 3C$
Average	$7 + 1.5C$	$12 + 1.5C$

تدريب رقم (٥)

مخطط Gantt

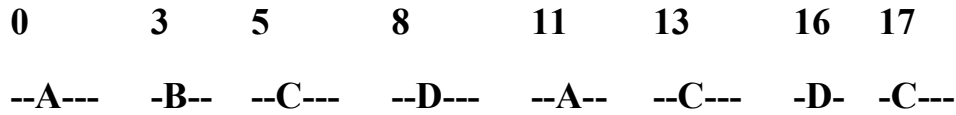


Process	Waiting Time	T_{TRND} Time
A	$6 + 2C$	$11 + 2C$
B	0	2
C	$11 + 3C$	$20 + 3C$
D	$2 + C$	$6 + C$
Average	$4.75 + 1.5C$	$9.75 + 1.5C$

تدريب رقم (٦)

Quantum=3 أ-

مخطط Gantt



زمن التحويل من تنفيذ مهمة إلى مهمة أخرى يسمى **context switching time** وإذا رمزنا له بالرمز C (في جميع الأمثلة الواردة في هذه الوحدة فرضنا قيمة $C=0$)

Process	Waiting Time	T_{TRND} Time
A	0	$13 + 4C$
B	$3 + C$	$5 + C$
C	$5 + 2C$	$20 + 7C$
D	$8 + 3C$	$17 + 6C$
Average	$4 + 1.5C$	$12.75 + 4.5C$

ب- Quantum=2

$$\text{Average Waiting Time} = 3 + 1.5C$$

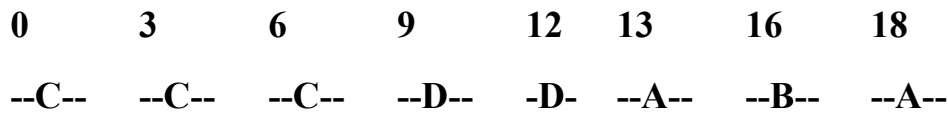
$$\text{Average TTRND Time} = 13.25 + 6C$$

تدريب رقم (7)

Quantum=3

We schedule the most important processes first, and do round robin for processes with the same priority level

مخطط Gantt



زمن التحويل من تنفيذ مهمة إلى مهمة أخرى يسمى **contact switch time** وإذا رمزنا له بالرمز C (في جميع الأمثلة الواردة في هذه الوحدة فرضنا قيمة $C=0$)

Process	Waiting Time	T_{TRND} Time
A	$13 + 5C$	$20 + 7C$
B	$16 + 6C$	$18 + 6C$
C	0	$9 + 3C$
D	$9 + 3C$	$13 + 4C$
Average	$9.5 + 3.5C$	$15 + 5C$

إجابات أسئلة التقويم الذاتي

تقويم ذاتي رقم (١)

لا تتطلب عمليات الإعاقة خدمات من وحدة المعالجة المركزية CPU لأنه لا يمكن متابعة تنفيذها لحين استكمال الحدث.

تقويم ذاتي رقم (٢)

انظر الشكل رقم (٢-٤) الذي يبين أهم الحقول في PCB في نظام تشغيل نموذجي

تقويم ذاتي رقم (٣)

١- الجدولة غير الإيقافية هي عند قدوم مهمة جديدة وكان الوقت اللازم لمعالجتها أقل من التي مع المعالج فإنه يتم تجاهلها ويكمل المعالج عمله إلى إن ينتهي، بينما إذا كانت الجدولة إيقافية يوقف المعالج العملية ويضع المهمة التي كانت قيد التنفيذ في **ready queue** ويبدأ معالجة المهمة القادمة الجديدة .

٢- الإنتاجية هي عدد المهمات التي يكتمل تنفيذها لكل وحده زمنية.

٣- تقاس الأولوية في جدولة SJF بأقصر زمن للمعالجة.

مسرد المصطلحات

Process	مهمة
New Process	مهمة جديدة
Running	شغالة
Ready State	حالة الاستعداد أو الجاهزية
Waiting State	حالة متوقفة أو معاقة
Program Counter	عداد البرنامج
Thread	خييط
Process Control Block (PCB)	كتلة تحكم المهمات
Throughput	عدد المهمات التي نفذت لكل وحده زمني.
Turnaround Time	كمية الوقت اللازم لتنفيذ مهمة معينة.
Time Waiting	زمن الانتظار
Burst Time	الزمن الذي يستغرقه المعالج للانتهاء من مهمة.
Starvation	المجاعة
Preemptive	إيقافي (يحق إخلؤها)
Priority	الأولوية
Quantum	كمية
Scheduling	الجدولة
Context Switching Time	زمن التحويل
Feed Back	التغذية الراجعة
High Response Ratio	معدل أعلى استجابة
Saturation CPU	إشباع وحدة المعالجة المركزية

المراجع

- [١] ١-يمان اللبني وأسامة العبد الله، تصميم وتنفيذ نظم التشغيل الحديثة، شعاع للنشر والعلوم، سوريا-حلب ٢٠٠٥م.
- [٢] ٢-ج آرثر هاريس (ترجمة أمين أيوبي)، أنظمة تشغيل الحاسوب، أكاديمياً، بيروت ٢٠٠٢م.
- [٣] ٣-عبد الرؤوف الحلاق ومنتصر خاطر، أنظمة التشغيل، منشورات جامعة القدس المفتوحة، ١٩٩٦م.
- [٤] ٤-محمد أحمد فكرين، نظم تشغيل الحاسبات، دار المريخ ١٩٩٦م
- [5] ٥- Silberschatz, A. and Galvin, P.B., "**Operating System Concepts**", Fifth edition Addison-Wesley, Reading, MA, 199٧.
- [6] 6- Tanenbaum, Andrew S., "**Modern Operating Systems**", Prentice-Hall, Englewood Cliffs, NJ, 1992.
- [7] <http://www.personal.kent.edu/~rmuhamma/OpSystems/os.htm>
- [8] <http://www.cag.lcs.mit.edu/~rinard/osnotes/>
- [9] <http://williamstallings.com/OS4e.html>



محتويات الوحدة

الصفحة	الموضوع
91	المقدمة
91	تمهيد
91	أهداف الوحدة
92	1. الاتصال بين العمليات
97	1.1. الإقصاء أو الاستثناء المتبادل
102	2. السيمافور
105	1.2. برنامج المراقبة
108	2.2. التعابير المنطقية
109	3. الاستعصاء
111	1.3. أنواع الموارد
112	2.3. الحصول على الموارد
116	3.3. شروط الاستعصاء
116	4.3. نمذجة الاستعصاءات
119	5.3. كشف الاستعصاءات و حلها
130	الخلاصة
132	لمحة مسبقة عن الوحدة التالية
132	مسرد المصطلحات
134	المراجع

المقدمة

تمهيد

أهلاً بك عزيزي الدارس في الوحدة الثالثة من مقرر "نظم التشغيل" الجزء الأول، وهي بعنوان "الاتصال بين المهمات والمزامنة". سندرس في القسم الأول من هذه الوحدة مفهوم الاتصال بين العمليات، وهو يعني أن تتصل مهمة مع مهمات أخرى حتي لا تقف إحداهما في طريق الأخرى ويكون هناك تسلسل منطقي للمهمات. نتعرف في القسم الثاني على مصطلح السيمافور، وهو متغير بيانات مجرد يستخدم للتحكم في عملية التزامن، ويضبط الوصول إلى المسار الحرج. أما القسم الثالث سندرس فيه مشكلة الاستعصاء، وكيف تحدث، والموارد وأنواعها، بالإضافة إلي كشف الإستعصاء وحلوله. أرجو عزيزي الدارس أن تدرس هذه الوحدة باجتهاد، وتناقش ما درسته مع زملائك و مشرفك الأكاديمي، وتحل الأسئلة الواردة فيها.

أهداف الوحدة

عزيزي الدارس،



بعد فراغك من دراسة هذه الوحدة ينبغي أن تكون قادراً على أن:

- توضح مفهوم الاتصال بين العمليات، ولماذا يحدث.
- تعرف الإقصاء أو الاستثناء المتبادل وكيف يتحقق.
- تعرف السيمافور
- تشرح كيف نتجنب حالات السباق.
- تعرف الموارد وأنواعها وكيفية الحصول عليها.
- تبين كيف تنشأ مشكلة الاستعصاء وكيف نحلها.

١. الاتصال بين العمليات

Interprocesses Communication (IPC)

كما ذكرنا سابقا بأن أحد العمليات التي يمكن أن تتم على المهمة هي تمكين مهمة من الاتصال مع مهمة أو مهمات أخرى وذلك من أجل:

١. تمرير معلومات إلي مهمة أخرى.
٢. التأكد من أن مهمتين أو أكثر لن تقف إحداهما في طريق الأخرى
٣. التأكد من التسلسل المنطقي للمهمات.

اذن لابد من وجود حل لـ:

١. منع أن تقف إحدى المهمات في طريق الأخرى. مثلاً يحاول عدد من المهمات الحصول على مورد محدد أو الحصول على الميغا بايت الاخير في الذاكرة
٢. تأمين التسلسل الصحيح للعمليات مثلاً اذا كانت المهمة A تقوم بتوليد اعداد عشوائية ووضعها في مصفوفة، بينما تقوم المهمة B بإيجاد فراغ المهمة A أنظر الى البرنامج التالي

S٠: cin>>a >> b>> c>>d;

S١ : x = a + b;

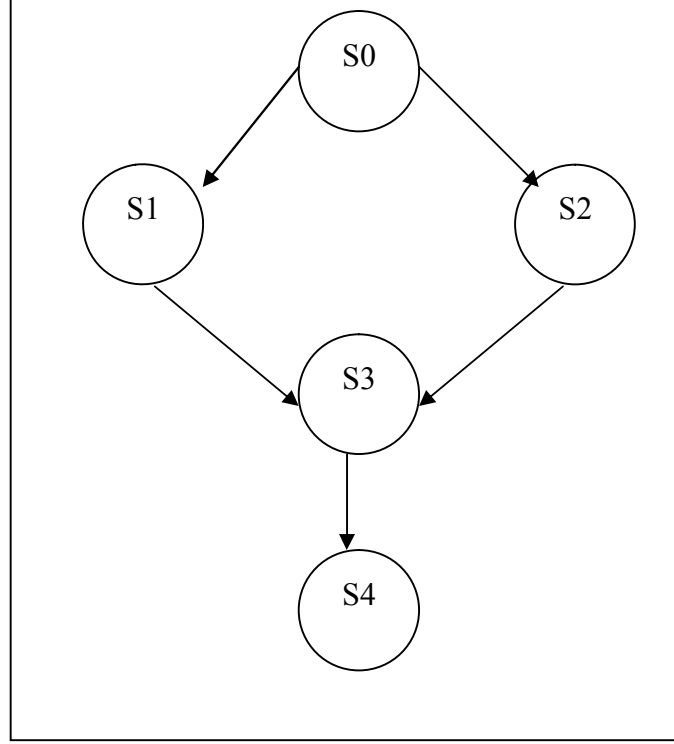
S٢ : y = c + d;

S٣ : z = x + y;

S4 : w = z + 10;

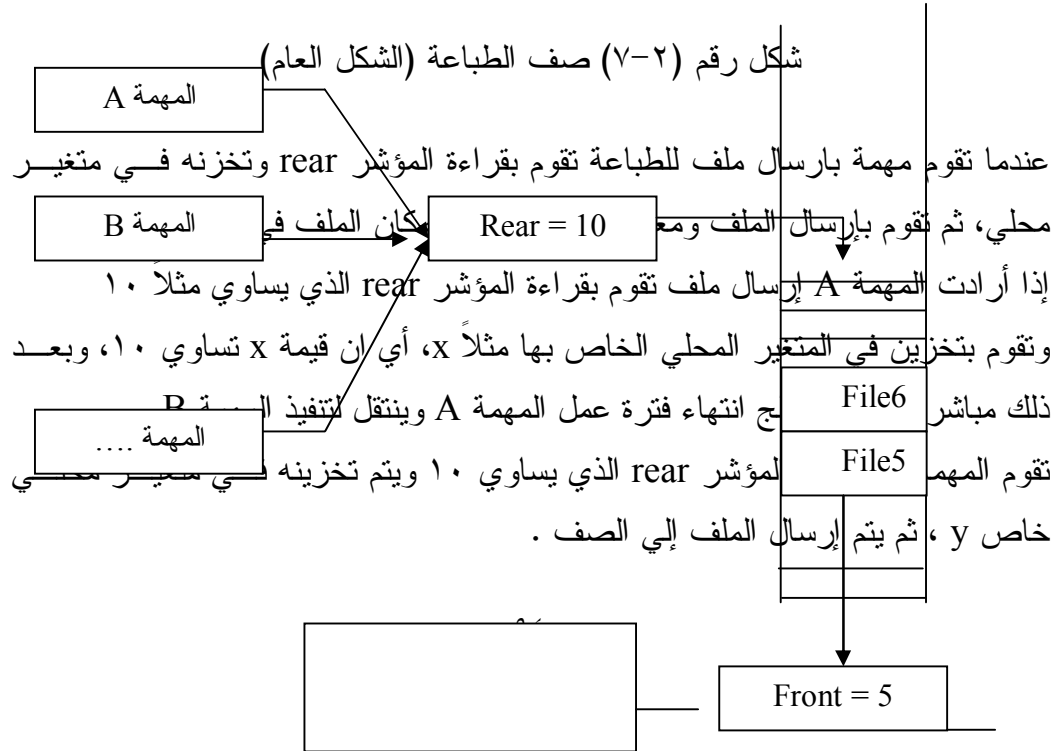
من الواضح أنه لايمكن حساب قيمة z قبل حساب قيمتي x,y، وكذلك w لايمكن أن تحسب قبل إيجاد قيمه z ولكن يمكن تنفيذ الجملة S1 والجملة S2 مترامنتين حيث إنهما لا تعتمدان على بعض.

يمكن تمثيل هذه الأسبقية من المخطط التالي

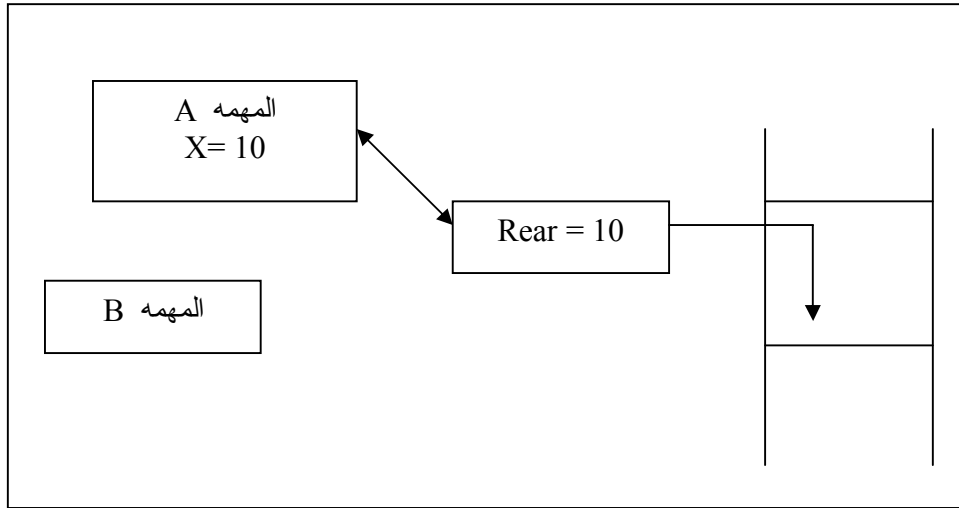


شكل رقم (٢-٦) مخطط الأسبقية

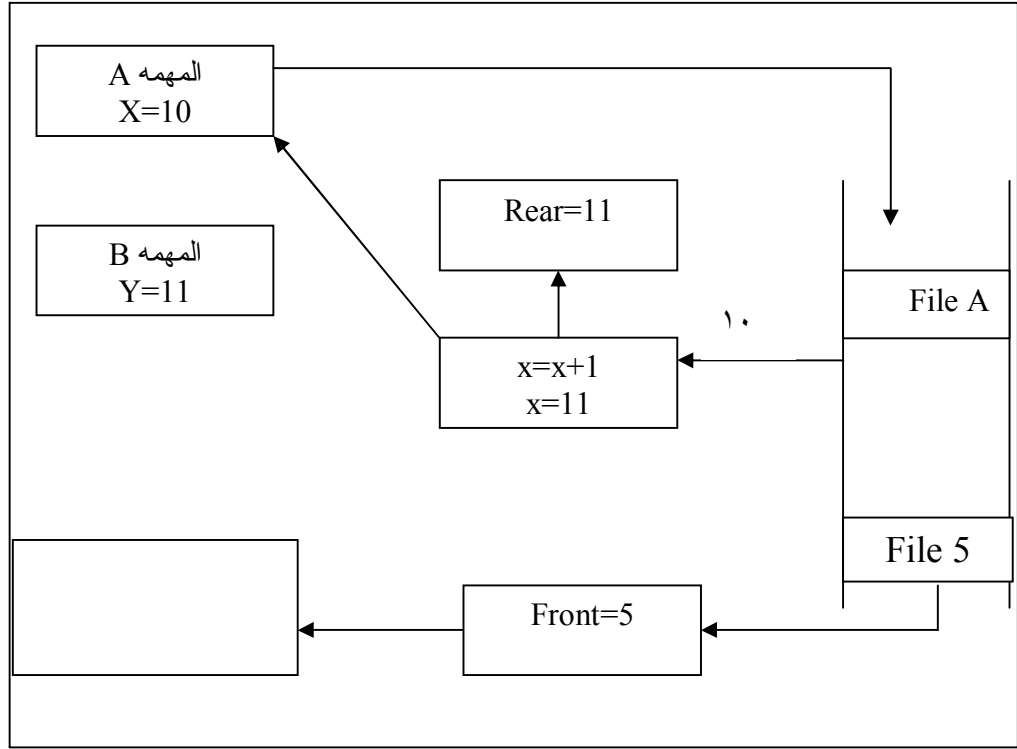
تتيح عملية الاتصال بين المهمات التشارك في منطقة التخزين سواء أكان على الذاكرة او الملفات من أجل القراءة أو الكتابة ولكن تبقى النتيجة متعلقة بمن يبدأ العمل ومتي وينتج من هذه الحالات مايسمى بحالات السباق (Race condition) وأبسط مثال لذلك هو عملية إدارة طباعة لعدد من الملفات المراد طباعتها والوارده من عدة جهات (مهمات). يتم تبديل المهمات وفقا لزمن محدد تقوم الطابعة بطباعة الملف الموجود في مقدمة الصف من خلال المؤشر front بينما يتم إضافة ملف جديد لصف الطباعة من خلال مؤخرة الصف أي المؤشر rear .



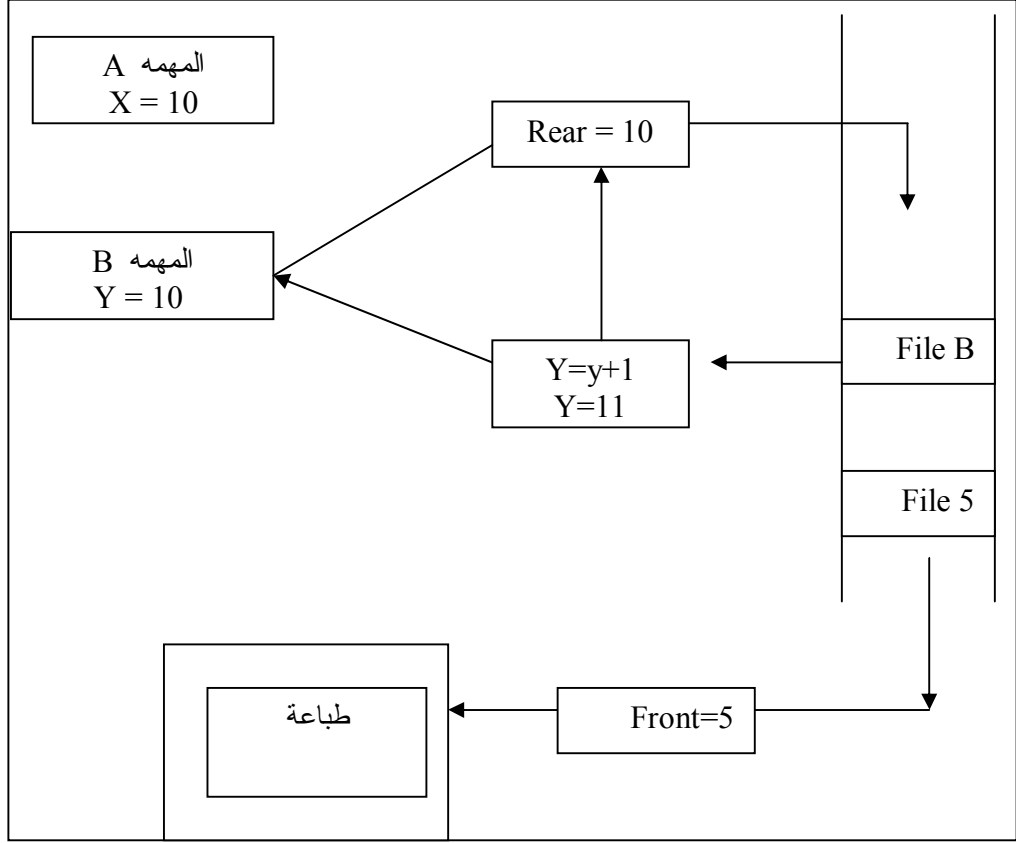
يستقبل برنامج الطباعة الملف ومعه المتغير الخاص بموقعه، مثلاً y وهو ١٠، وبعد ذلك تزيد قيمة y بواحد، أي تصبح $y=11$ ويضع هذه القيمة في المؤشر $rear$ بعد فترة تعود المهمة B الي استئناف العمل بناء على برمجة المعالج وتواصل من نفس النقطة التي توقفت عندها. وتقوم بإرسال الملف ومعه قيمة المتغير x التي تساوي ١٠ ويقوم برنامج الطباعة بوضع الملف في الموقع ١٠ ويقوم بزياده المتغير بمقدار ١ ليصبح ١١ ويضعه في المؤشر $rear$.
لألاحظ برنامج الطباعة أي خلل في ذلك، وسوف يكون صف الطباعة في هذه اللحظة متناسقا بعدما تم مسح الملف الخاص بالمهمة B



شكل رقم (٢-٨) المرحلة الأولى من صف الطباعة



شكل رقم (٢-٩) المرحلة الثانية من صف الطباعة



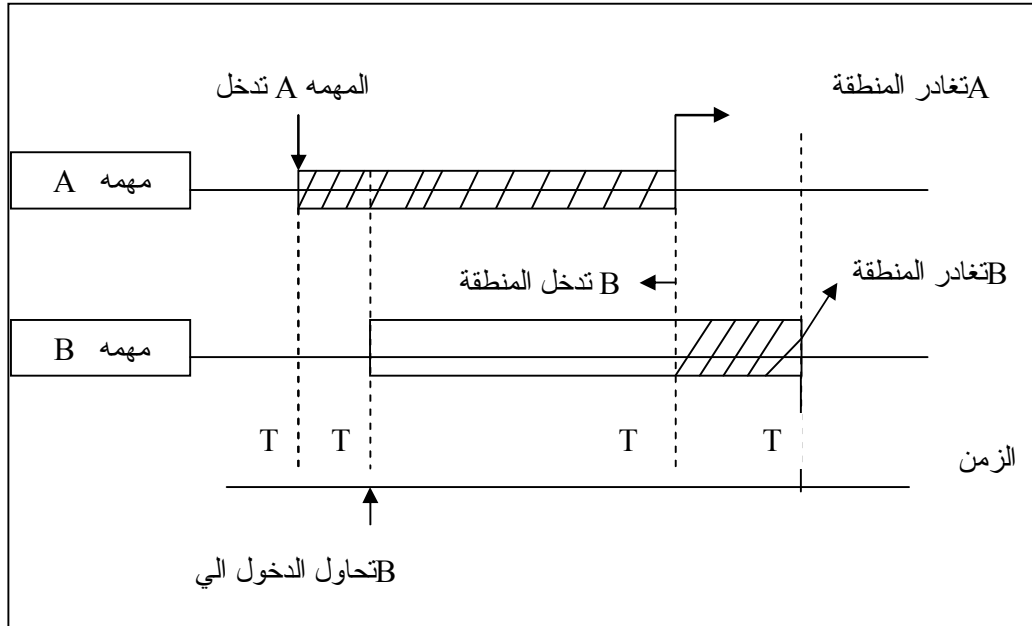
شكل رقم (٢-١٠) المرحلة الثالثة من صف الطباعة

هكذا تم مسح الملف file B ولن تحصل المهمة B على طباعة الملف الخاص بها.

١, ١. الإقصاء أو الاستثناء المتبادل Mutual Exclusion

يمكن حل المشكلة السابقة وكافة المشاكل التي تتعلق بالمشاركة في منطقة تخزين واحد بالإقصاء أو الاستثناء المتبادل (mutual exclusion) ويمكن تعريفه على أنه الطريقة التي تمنع أو تنقص أي مهمة من العمل إذا كانت هناك مهمة تعمل على منطقة تخزين

مشاركة تسمى منطقة التخزين المشترك بالمنطقة الحرجة (critical section). والشكل التالي يبين فكرة الاستثناء المتبادل باستخدام المناطق الحرجة



شكل رقم (٢-١١) الاستثناء المتبادل باستخدام المنطقة الحرجة

عموما نحتاج إلى بعض المتطلبات لكي يعمل حل المنطقة الحرجة بصورة صحيحة وبكفاءة عالية، وهذه المتطلبات هي:

١. عدم وجود أي مهمتين في منطقتي الحرجة في نفس الوقت
٢. لا يمكن افتراض أي فرضيات عن سرعات المهمات بالنسبة لبعضهما البعض، وكذلك عدد المعالجات.
٣. لا تستطيع المهمات التي تعمل خارج منطقتها الحرجة أن تعمل على منع المهمات الأخرى من الدخول إلى منطقتها الحرجة الخاصة بها.
٤. يجب أن تكون هنالك فترة محددة لدخول المهمات الأخرى لدخول منطقتها الحرجة أي لا يوجد انتظار أبدي للمهمة للدخول إلى منطقتها الحرجة.

هناك عدة طرق تحقق عملية الاستثناء المتبادل هي:

الطريقة الأولى : تعطيل المقاطعات

عندما تدخل مهمة منطقتها الحرجة تقوم بتعطيل جميع المقاطعات. وهي بالتالي تقوم بتعديل الذاكرة المشتركة دون الخوف من دخول أي مهمة أخرى إلى هذه المنطقة، وذلك لأنه معلوم لدينا ان المعالج ينقل التنفيذ من مهمة إلى أخرى من خلال مقاطعة الساعة التي تم إيقافها. عندما تخرج المهمة من منطقتها الحرجة تقوم بتفعيل المقاطعات.

نشاط

ناقش مع زملائك إخفاقات الطريقة الأولى.

الطريقة الثانية : الانتظار المشغول busy waiting

جعل المهمات في هذه الطريقة تشترك في متغير واحد يسمى turn الذي يأخذ القيمة ٠ أو ١. اذا كانت $turn = i$ فإن المهمة A_i هي التي تعمل في المنطقة الحرجة الخاصة بها. الشكل التالي يبين بنية المهمة A_i

```
Do
{
    While (turn != i) no-operation;
    Critical_section();
    Turn = 1-i;
    Remander_section();
}while(ture);
```

شكل (٢-١٢): شفرة المهمة A_i حسب الطريقة الثانية

يلاحظ أن المهمات تدخل مناطقها الحرجة بالتناوب حيث تدخل المهمة A_i المنطقة الحرجة أولاً فإذا كانت المهمة الثانية A_{i-1} مستعدة لدخول منطققتها الحرجة فإنها تجبر على الانتظار، وبعد انتهاء المهمة الأولى A_i يجب أن تدخل المهمة A_{i-1} منطققتها حتى ولو كانت غير مستعدة.

الطريقة الثالثة

يتم تعديل مشكلة الطريقة الثانية من خلال استخدام متغير $flag[i]$ صحيحة إذا كانت المهمة A_i داخل منطققتها الحرجة، وبعد الخروج من منطققتها تعدل قيمة $flag[i]$ إلى false والشكل رقم (١٣-٢) يبين الشفرة الخاصة بالمهمة A_i من خلال هذه الطريقة.

Do

{

Flag[i] = true ;

While(flag[1-i]) no-opration;

Critical_section();

Flag[i] = false;

Remainder_section();

}while (true);

شكل (١٣-٢) شفرة المهمة A_i حسب الطريقة الثالثة

الطريقة الرابعة Peterson

تقوم فكرة (طريقة) Peterson بدمج الطريقة الثانية والثالثة معاً لتحقيق الحل الصحيح لمشكلة المنطقة الحرجة، وذلك بتحقيق الشروط الاربعة الخاصة بالحل الصحيح والأكثر كفاءة لمشكلة المنطقة الحرجة كما ذكرنا سابقاً.

تتشارك كل المهمات في متغيرين هما

Boolean flag[z];

Int turn;

حيث تأخذ turn القيمة ٠ أو ١ بينما تأخذ $flag[i]$ و $flag[0]$ القيمة الأولية false .

والشكل رقم (١٤-٢) يبين الشفرة الخاصة بالمهمة A_i من خلال طريقة Peterson .

```

Do
{
    Flag[i] = true;
    Turn = 1-i;
    While(flag[1-i]&&turn=1-i) no-operation;
    Critical_section();
    Flag[i]=false;
    Remainder_section();
}while(true);

```

شكل (١٤-٢) شفرة المهمة A_i حسب طريقة Peterson

يمكننا أيضا التغلب على مشكلة المنطقة الحرجة من خلال معدات الحاسوب (hardware) اذا تحتوي العديد من المعالجات على التعليمة test and set lock(TSL) حيث يقوم المعالج الذي ينفذ التعليمة TSL بقفل ممر الذاكرة لمنع المعالجات الاخرى من الوصول الي الذاكرة إلى ان ينتهي. والشكل التالي يوضح الشفرة البرمجية للتعليمة TSL

```

Boolean TSL(Boolean target)
{
    TSL = target;
    target = true;
}

```

شكل رقم (١٤-٢) تعريف الدالة TSL

```

Var
    J: 0..n-1;
    Key Boolean;
Repeat
    Waiting[i]:=true;
    Key:=true;
    While waiting[i] and key do
        Key := TSL(lock);

```

```

Waiting[i]:=false;
Critical_section();
J:=(i+1)mod n;
While (j ≠ i) and (not waiting[i]) do
    J:=(j+1)mod n;
    If j=I then lock :=false;
    Else waiting[i] := false;
Remainder_section();
Until false;

```

شكل رقم (٢-١٥) : الشفرة الخاصة بالمهمة A_i حسب TSL

2. السيمافور Semaphores

Remember:

sleep-waiting

- Semaphores
- Monitors
- Message passing

السيمافور هو متغير بيانات مجرد abstract data type يستخدم للتحكم في عملية التزامن، ويضبط الوصول إلى المسار الحرج، وهو متغير برقم صحيح موجب وهو الذي تتم فيه عمليتان أساسيتان وهما:

V و P وهما الحرفان الأوائل من كلمتين من اصل ألماني. وهما بالترتيب:

PROBEREN (to test)

VERTOGEN (to increment)

أي الأولى للاختيار والثانية للزيادة. والبرنامج التالي يوضح ذلك:

struct semaphore

```

{
    int count;
    processqueue queue;
}

```

```

};
void p (semaphore s)
{
    if (s.count > 0)
        s.count = s.count - 1;
    else
        s.queue.insert(); // block this process.
}
void v (semaphore s)
{
    if (s.queue.empty() )
        s.count = s.count + 1;
    else
        s.queue.remove (); // schedule a process, if any, blocked
        on //‘s’.
}

```

أيضا هاتان العمليتان قد يطلق عليهما أحيانا

{Wait& signal . down &up}.

بالقيمة ١ للسيمافور فإننا نتأكد من وجود استثناء متبادل في الوصول إذا كانت P نفذت قبل الدخول للقسم الحرج و V عند الانتهاء .

عند وضع قيمة السيمافور الابتدائية (n) فان P,V تستخدم لإتاحة n عملية للدخول لقسمها الحرج.

وهناك نوعان من السيمافورات:

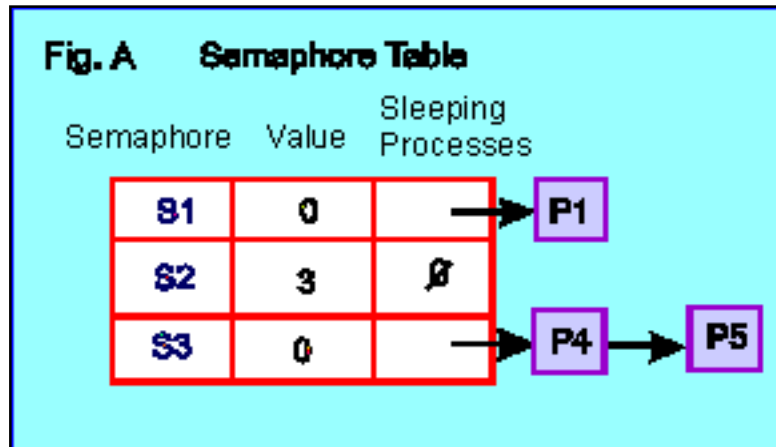
- السيمافور الثنائي Binary Semaphore : والسيمافور الثنائي وهو الذي تأخذ فقط العمليتين صفر وواحد.
- السيمافور العام General Semaphore: السيمافور العام هو الذي يأخذ قيمه صحيحة غير سالبة .

بالتالي فان الاستثناء المتبادل Mutual Exclusion يمكن الحصول عليه بإعطاء القيمة الابتدائية للسمافور بواحد (١) . وبتنفيذ العملية p قبل الوصول إلى القسم الحرج في v عند مغادرة المسار الحرج :

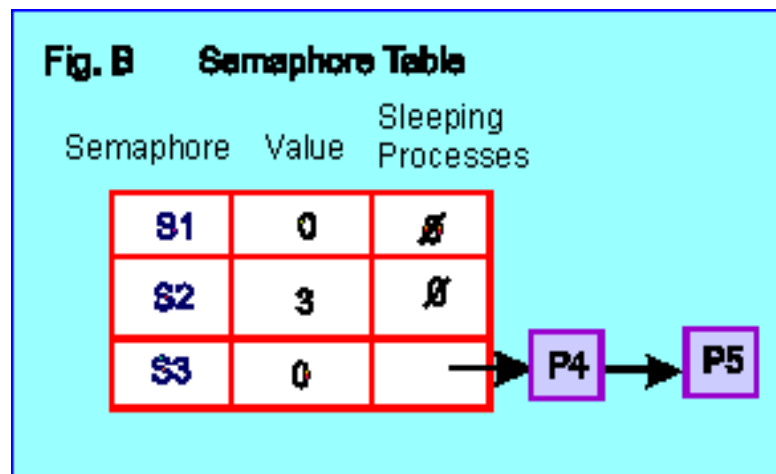
```
Shared semaphore s=1;
//..
P(s);
// Critical section
V(s);
```

مثال:

لدينا ثلاثة سيمافورات s1, s2, s3
s1 قيمتها صفر . P1 ← blocked . في s1
S2 قيمتها (٣) : هذا يعني أن هناك ثلاث عمليات يمكن أن تنفذ العملية down دون أن تنتقل العملية S2 ← sleep .
S3 قيمتها صفر : وبها عمليتان P4 , P5 ← BLOCK .



تخيل أن الآتي حدث بعد ذلك :
S1 يتم تنفيذ العملية up عليها. وعليه فإن p1 نشطت ثم نفذت العملية down على S1 نفسها ودخلت مسارها الحرج .
عليه فإن الشكل بعد ذلك سيكون كآلاتي :



المناطق الحرجة والمناطق الحرجة المشروطة:

CRITICAL REGIONS & ADDITIONAL CRITICAL REGIONS

تجمع العمليات في قطاعات بواسطة برنامج، بعضها تحتاج إلى مصادر مشتركة وتسمى القطاعات الحرجة، وبعضها لا يحتاج. وحتى نتجنب مشكلة الـ RACE CONDITION لابد من آلية لتجنب هذه المشكلة، لذلك نحتاج لخاصية تزامن التنفيذ داخل المناطق الحرجة، وهذه هي الآلية التي يمكن من خلالها التحكم في الوصول للمناطق الحرجة.

١,٢. برنامج المراقبة MONITOR

هو تركيب متزامن يشتمل على عدد من البيانات والأوامر اللازمة لتخصيص أحد أو بعض المصادر المشتركة والتي يمكن استخدامها عدة مرات. وفي حالة احتياج العملية إلى أي من المصادر المشتركة فإنها ترسل إشارات للمراقب للسماح لها بالدخول، ولكن في حالة وجود عملية أخرى داخل المراقب فإنه يجعل العملية طالبة الدخول في حالة انتظار.

ولكن إذا طلبت إحدى العمليات الدخول إلى المراقب، وكان المصدر المطلوب ممنوحا من قبل فإن البرنامج الفرعي التابع للمراقب سيعمل على ترتيب عملية انتظارها خارجا حتى يرجع ذلك المصدر المطلوب.

وبعد أن تنتهي إحدى العمليات من المصدر الممنوح لها فإنها تقوم بمناداة أحد مدخلات المراقب لإرجاع المصدر، فيقوم هذا المدخل بتسليم المصدر وينتظر المناداة من عملية أخرى لمنحها هذا المصدر.

ولضمان حصول العمليات المنتظرة للمصادر فإن المراقب يعطي أولوية أعلى لها عن تلك العمليات التي تأتي حديثا .

وهناك شرط مستقل لكل سبب مميز تحتاجه أي عملية لتتأخر عليه خارج نظام المراقبة وهذا المتغير الشرطي ينشئ صفا خاصا به لتتأخر فيه العمليات ويعمل على مبدأ (FIFO) المرتبط بنظام الـ (MONITOR).

تخصيص المصادر البسيطة بواسطة المراقب تتم بواسطة برامج المراقبة SIMPLE

:RESOURCE ALLOCATION WITH MONITORS

عملية تنظيم مصادر البيانات بواسطة المراقب تتم بواسطة المراقب، وتتم بواسطته عمليتين متعاكستين ، وبهذا تشبه السيمافورات الثنائية إحداهما عملية GET RESOURCE وتشبه P OPERATION والأخرى عملية RETURN RESOURCE وتشبه R OPERATION ، وبهذا يمكن استخدامه في بناء السيمافورات. وهذا يبين أن قوة المراقب لا تقل عن السيمافورات .

ونلاحظ في البرنامج التالي عملية إعطاء قيم أولية للمتغيرات قبل أن تبدأ العمليات في استخدام المراقب لذلك أعطى المتغير RESOUREEINUSE القيمة (FALSE) ليبين أن المصدر جاهز للمنح:

```
MONITOR RESOURCE ALLOATOR;  
VAR  
RESOURCINUSE: BOOLEAN;  
RESOURCEISFREE: CONDITION;  
PROCEDURE GETRESOURCE;
```

```

BEGIN
IF RESOURCEINUSE THEN
WAIT RESOURCEISFREE;
RESOURCEINUSE:=TRUE;
END;
PROCEDURE RETURNRECSOURCE;

```

```

BEGIN
RESOURCEINUSE:=FALSE;
SIGNAL RESOURCEISFREE;
END;
RESOURCEINUSE:=FALSE;
END;

```

أمثله على المراقب

(a) الموقع الحلقي

نظام التشغيل غالبا ما يحدد منطقة تخزين معزولة لإيجاد وسيلة للتراسل بين منتج البيانات ومستقبلها. ويتم عمل ذلك بواسطة مصفوفة معينة وحجم معين، حيث يقوم المنتج للبيانات بوضع البيانات في مواقع متتالية في المصفوفة بشكل دائري، ويقوم المستقبل بتفريغ المصفوفة بالترتيب الذي أدخلت به .

(b) القارئ والكاتب

القارئ هي عبارة عن عدد من العمليات تقوم بقراءة البيانات، أما الكاتب فهي عبارة عن عدد من العمليات تقوم بكتابة البيانات .
بما أن القارئ لا تغير من محتوى البيانات فإنه من الممكن لعدد من القارئ أن تعالج البيانات في وقت واحد .

وهذا على عكس الكاتب لأنها تقوم بتعديل البيانات لذا لابد أن تقوم بمعالجة البيانات تحت شروط معينة.

القارئ والكاتب الخاصة بالمراقب تستخدم لتنظيم التحكم بالنظام الكلي لقاعدة البيانات ، وفي كل الحالات فإنه يسمح لواحدة فقط من تلك الكاتب بأن تقوم بمعالجة البيانات

في وقت معين ، وفي هذه الحالة يأخذ المتغير المنطقي SOMEONEISWRITING القيمة TRUE.

ويستخدم متغير خاص يسمى READERS لعمليات القراءة، و آخر يسمى WRITER، وذلك للتنسيق بين العمليتين، فالأول يشير لعدد عمليات القراءة النشطة والتي تتناقص بمقدار واحد حتى تصل إلى الصفر، وبالتالي فإن واحدة من عمليات الكتابة المنتظرة تصبح نشطة. وتتم العملية بإرفاق أحد المتغيرين مع أحد العمليات (القراءة والكتابة) المنتظرة .

وعندما تبدأ إحدى العمليات بقراءة البيانات فإنها تطلب من المراقب ما يسمى بمعالجه المراقب BEGIN READING لبدء القراءة، وعند انتهائها تطلب من المراقب أيضا ما يدعى بمعالجة المراقب — FINISH READING لانتهااء القراءة ويتكرر الشئ نفسه مع عملية القراءة .

٢,٢. التعابير المنطقية Path Expression

هو تركيب يعطي المقدرة على ترتيب عملية تنفيذ البرامج الفرعية ومنها :

١- التعبير المنطقي PATH READ END :-

وهو يشير إلى أن أمر القراءة يستدعي من قبل فعالية متفردة (SINGLE ACTIVITY) ، وعند إنهاء عمليه القراءة قد تستدعي نفس الفعالية أو فعالية أخرى أو القراءة .

٢-التعبير المنطقي : READ ,ATH BEGIN READING ,FINISHED , READING,END

وهذا التعبير يشير إلى أن استدعاء أي من هذه الأوامر لابد أن يتم بالترتيب والتتابع الموضح في التعبير المنطقي .

٣- التعبير المنطقي : PATH (READ) END

يشير إلى أن أمر القراءة قد يتغير من وقت إلى آخر بأي عدد من الفعاليات المختلفة وعندما تنتهي كلها يسمح باستخدام التعبير المنطقي مره أخرى .

٤ - التعبير المنطقي : - PATH READ – WRITE END

وهذا التعبير يعني انه يمكن اما لفعاليه ان تقرأ او لفعاليه ان تكتب ولكن ليس معاً، والاوليه للقادم أولاً .

٣ . الاستعصاء DEADLOCK

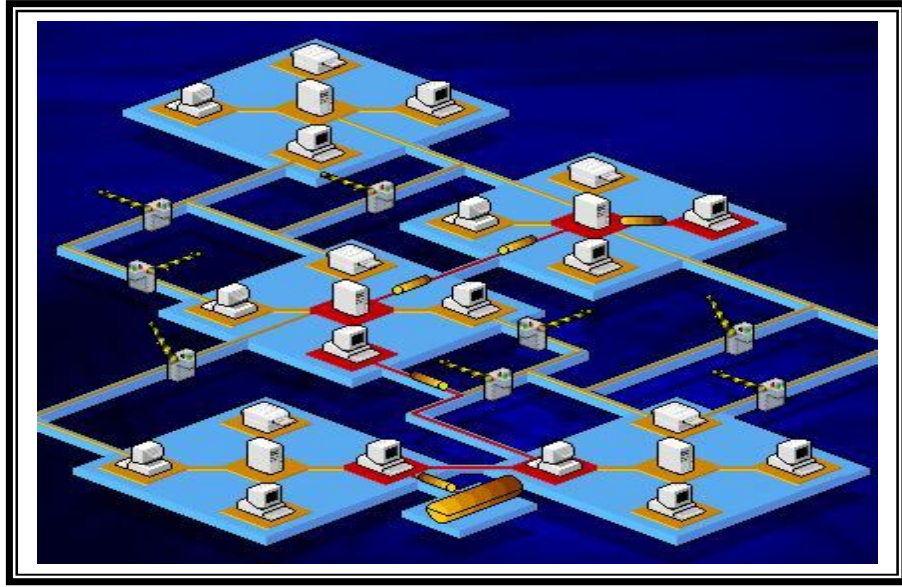
كما ذكرنا سابقاً فإن انظمة الحاسب الآلي تتكون من مجموعه من الموارد (الطابعات ، الأقراص ، ... ، الخ) ، وأنه يمكن لأي عملية استخدام واحد أو أكثر من تلك الموارد لإنجاز عملها .

فمثلاً اذا كان لدينا عمليتان C & D وتريدان قراءة ملف عبر الماسحه الضوئية ثم تقومان بعد ذلك بنسخه إلى قرص مدمج .

أولاً تطلب العملية C استخدام الماسحة الضوئية ويتم لها ذلك ، وبعد ذلك تطلب العملية D استخدام ناسخه الأقراص المدمجه ويتم لها ذلك أيضاً ثم تطلب العملية C ناسخه الأقراص المدمجه لكن طلبها يرفض حتى تتخلى العملية D عن ناسخة الأقراص المدمجة .

وبنفس الطريقة تطلب العملية D استخدام الماسحه الضوئية ولكن للأسف يرفض طلبها حتى تتخلى العملية C عن الماسحة الضوئية، وبذلك ستبقى كلتا العمليتين في حالة توقف للأبد، وهذا مايسمى بالاستعصاء DEADLOCK .

ونفس الطريقة يمكن ان يحدث الاستعصاء DEADLOCK على المستوى المادي (الأجهزة) ، فمثلاً اذا كان لدينا مجموعة من الحاسبات متصلة مع بعضها البعض عن طريق شبكه محليه وكان لدينا مجموعه من الأجهزة (طابعات ، ماسحات ضوئية ، ... ، الخ) تستخدم كموارد مشتركه لجميع الحاسبات فيمكن ان يحدث الاستعصاء DEADLOCK حول ثلاثة أو أربعة من تلك الموارد من قبل عدة مستخدمين.



وكما أنه يمكن أن يقع الاستعصاء على مستوي قواعد البيانات. وعلى سبيل المثال اذا افترضنا انه يوجد لدينا نظام قواعد بيانات، وكانت هنالك عمليتان تريدان التعديل في قاعدة البيانات وبأفترض ان العمليتين هما: $P1$ & $P2$ والسجل المراد التعديل فيه هو: $R2$ & $R1$

فإذا قامت العملية $P1$ بقفل السجل $R1$ لأجراء التعديل فيه وفي نفس الوقت قامت العملية $P2$ بقفل السجل $R2$ لنفس الشيء ، ثم بعد ذلك أرادت كلتا العمليتين $P1$ & $P2$ قفل سجل الأخرى وفي هذه الحالة سوف يحدث لدينا ما يسمى بالاستعصاء DEADLOCK .

عموماً يمكن أن يحدث الاستعصاء على كل مستويات الموارد (المادية ، البرمجية) وبذلك يمكن أن نعرف المورد بأنه أي شيء يمكن أن تستخدمه عملية ما في لحظة من الزمن .

٣,١. أنواع الموارد

وكما ذكرنا سابقاً فإن المورد هو أي شيء يمكن لعملية ما استخدامه في لحظه من الزمن ، ومن هذا التعريف يمكننا ان نقسم الموارد إلى نوعين هما:

١. موارد قابله للاستيلاء **Preemptable Resource** .

٢. موارد غير قابله للاستيلاء **NON Preemptable Resource**.

أولاً: الموارد القابلة للاستيلاء Preemptable Resource

يمكن أن تعرف الموارد القابلة للاستيلاء بأنها تلك الموارد التي يمكن أن تنتزع من العملية دون أن يسبب ذلك أي مشكله ومن أمثلة الموارد القابلة للاستيلاء الذاكرة .

فمثلاً اذا كان لدينا ذاكرة متاحه بحجم 16 MB وكانت هنالك عمليتان P1 & P2 كل منهما تحتاج 16 MB من الذاكرة لطباعة ملف معين على الطابعه .

تقوم أولاً العملية P1 بعملية الطابعه وذلك بحساب القيم التي تريد طباعتها وقبل ان تنجز عملها يتم أستبدالها بالعملية P2 وذلك لتجاوزها الزمن المخصص لها ، وتطلب

العملية P2 الطابعه لطباعة ملفها ولكن طلبها يرفض لأن الطابعه في حوزة العملية P1 وظاهرياً يبدو لنا أنه سوف يحدث استعصاء، وذلك لأن العملية P1 تملك الطابعة والعملية P2 تملك الذاكرة، وكل منهما لا تستطيع متابعة عملها دون الحصول على المورد الذي بحوزة الأخرى .

ولكن يمكننا ان نستولي على الذاكرة من العملية P2 واعطاءها للعملية P1 بدون حدوث أي مشكلة وذلك بإدخال العملية P1 إلى الذاكرة مرة أخرى لأكمال عملها وتحرر الطابعه وبذلك نكون قد منعنا حدوث الأستعصاء DEADLOCK.

ثانياً: موارد غير قابله للاستيلاء NON Preemptable Resource

وايضاً يمكن ان تعرف الموارد الغير قابله للاستيلاء على انها تلك الموارد التي لا يمكن انتزاعها من صاحبها دون حدوث أي مشكلة ، ومن أمثلة الموارد الغير قابله للاستيلاء ناسخة الأقراص المدمجة .

فعموما يحدث الأستعصاء DEADLOCK في الموارد غير القابلة للاستيلاء ، أما الأستعصاء الظاهري والذي يحدث في الموارد القابلة للأستيلاء فيمكن حله، وذلك بإعادة ترتيب الموارد بإخذها من عملية واعطائها لعملية أخرى .

٢,٣. الحصول على الموارد

يتم الحصول على المورد وذلك بتنفيذ عدة خطوات وهي

١. طلب العملية للمورد .

٢. استخدام العملية للمورد .

٣. تحرير العملية للمورد .

وبعض أنظمة التشغيل تقوم بإدارة المورد، وذلك بربط كل مورد بمسير Semaphore وتعطي جميع المسيرات القيمة ١ مبدئياً ثم بعد ذلك تقوم بتحقيق الخطوات الثلاثة السابقة مع كل عملية .

فتنفذ الاستدعاء Down على المسير من اجل الحصول على المورد المحدد، ثم تنفذ الاستدعاء USE لأستخدام المورد، وعند الانتهاء تقوم بتنفيذ الاستدعاء Up من اجل تحرير ذلك المورد .

```
Typedef Int Semaphore
Semaphore Resource _ A ;
Void Process _ P ( Void ) {
    Down ( & Resource _ A ); // A لطلب المورد
    Use _ Resource _ A ( ); // A لاستخدام المورد
    Up ( & Resource _ A ); // A لتحرير المورد
}
```

١,٢,٣ . استخدام مسير لحماية مورد واحد

```
Typedef Int Semaphore
Semaphore Resource _ A ;
Semaphore Resource _ B ;
Void Process _ P ( Void ) {
    Down ( & Resource _ A ); // A لطلب المورد
    Down ( & Resource _ B ); // B لطلب المورد
    Use _ Resource _ A ( ); // A لاستخدام المورد
    Use _ Resource _ B ( ); // B لاستخدام المورد
    Up ( & Resource _ A ); // A لتحرير المورد
    Up ( & Resource _ B ); // B لتحرير المورد
}
```

أستخدام مسير لحماية موردين

كما لاحظنا في الشكل (b) فغالباً ما تحتاج العملية إلى موردين أو أكثر ولكن ليس هنالك أي مشكلة طالما ان هنالك عملية واحدة ولا توجد تنافس للحصول على تلك الموارد .

أما اذا كان لدينا عمليتان أو أكثر، ونفترض ان لدينا العمليتان P1 & P2 وكان لدينا موردان A & B في هذه الحالة يكون لدينا احتمالان .

أما ان تطلب كل من العمليتين P1 & P2 الموردين بنفس الترتيب دون أي مشاكل وذلك لأن أحدي العمليتان سوف تحصل على المورد الأول قبل الأخرى وب نفس الطريقه سوف تحصل على المورد الثاني ، وفي هذه الحالة ستتوقف العملية الأخرى ريثما يصبح المورد المطلوب متوفراً .

```
Typedef Int Semaphore
```

```
Semaphore Resource _ A ;  
Semaphore Resource _ B ;  
Void Process _ P1 ( Void ) {  
    Down ( & Resource _ A );  
    Down ( & Resource _ B );  
    Use _Resource _ A ( );  
    Use _Resource _ B ( );  
    Up ( & Resource _ A );  
    Up ( & Resource _ B );  
}
```

```
Typedef Int Semaphore
```

```
Semaphore Resource _ A ;  
Semaphore Resource _ B ;  
Void Process _ P2 ( Void ) {  
    Down ( & Resource _ A );  
    Down ( & Resource _ B );  
    Use _Resource _ A ( );  
    Use _Resource _ B ( );  
    Up ( & Resource _ A );  
    Up ( & Resource _ B );  
}
```

(a) طلب العمليتين P1 & P2 المورد بنفس الترتيب

أما الاحتمال الثاني وهو أن تقومان بطلب الموردين بترتيب مختلف. وهنا سوف تحدث مشكلة، وهي ان كل عملية سوف تكون حصلت على مورد واحد وتحتاج للمورد الذي بحوزة الأخرى مما يسبب اعاقه للعمليتين. فستتوقف كل منهما عندما تحاول الحصول على المورد الآخر، وتصبح كل منهما غير قابلة للتنفيذ ابداً ويظهر لدينا الاستعصاء . DEADLOCK

Typedef Int Semaphore

```
Semaphore Resource _ A ;
Semaphore Resource _ B ;
Void Process _ P1 ( Void ) {
    Down ( & Resource _ A );
    Down ( & Resource _ B );
    Use _Resource _ A ( );
    Use _Resource _ B ( );
    Up ( & Resource _ A );
    Up ( & Resource _ B );
}
```

Typedef Int Semaphore

```
Semaphore Resource _ A ;
Semaphore Resource _ B ;
Void Process _ P2 ( Void ) {
    Down ( & Resource _ B );
    Down ( & Resource _ A );
    Use _Resource _ B ( );
    Use _Resource _ A ( );
    Up ( & Resource _ B );
    Up ( & Resource _ A );
}
```

(b) طلب العمليتان P1 & P2 الموردین بترتيب مختلف

من هذا كله يمكن ان نقول ان هنالك مجموعة من العمليات في حالة أستعصاء اذا كانت كل عملية من هذه المجموعة تحتاج إلى حدوث حدث لا يمكن تحقيقه الا من قبل عملية أخرى من هذه المجموعة نفسها .

وفي أغلب الاحيان يكون ذلك الحدث هو عبارة عن تحرير مورد تمتلكه عملية أخرى حالياً وبالتالي لا يمكن تحرير أي عملية مستعصيه ويبقى هذا الوضع مستمراً إلى ما لا نهاية .

٣,٣ شروط الاستعصاء

قدم العالم كوفمان عام ١٩٧١ م أربعة شروط أساسية يجب توفرها لكي نقول إن هذه العملية مستعصية. وهي على النحو التالي :

(١) شرط منع التبادل

وهو أن يكون كل مورد مرتبطاً ارتباطاً حصرياً بعملية واحدة .

(٢) شرط الاحتجاز والانتظار

هو ان تكون كل عملية قد أمتلكت مورداً معيناً ولكنها تحتاج لمورد آخر لأنجاز عملها .

(٣) شرط عدم الاستيلاء

وهو ألا يحدث انتزاع للمورد من عملية معينة قسرياً وانما تقوم العملية نفسها بعد أكمال عملها بتحرير ذلك المورد .

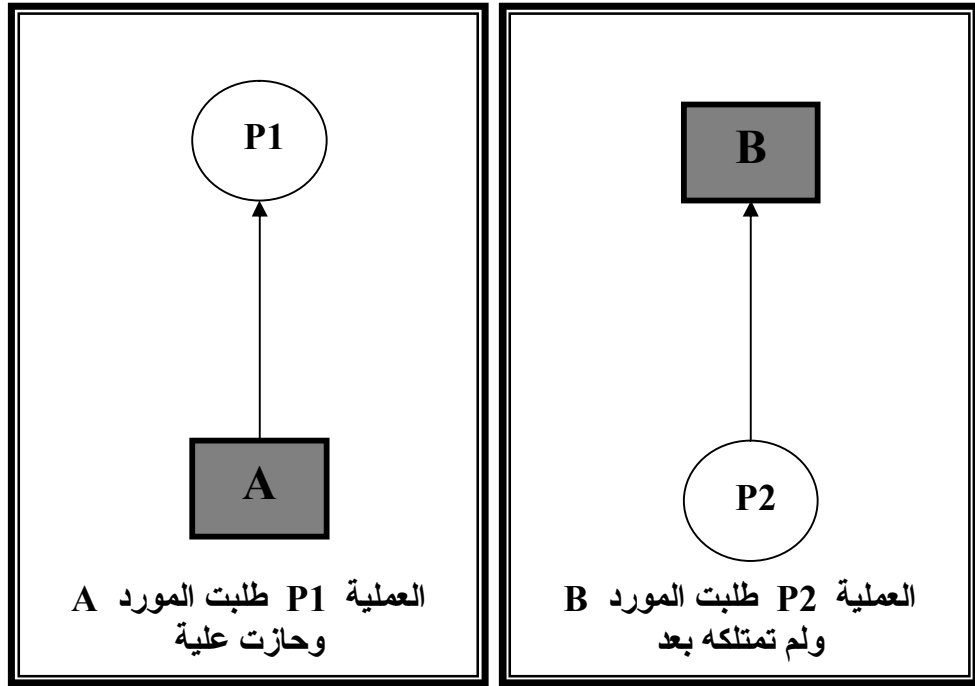
(٤) شرط الانتظار الدائري

وهو ان تكون هنالك سلسلة دائرية من العمليات، كل واحد تحتاج لمورد تمتلكه العملية التي تليها في السلسلة .

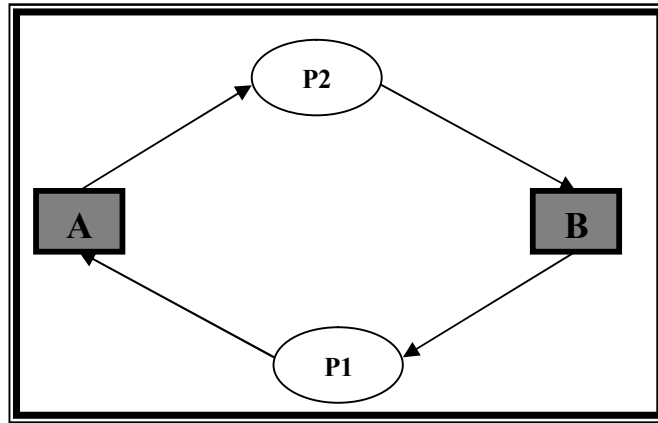
٤,٣ . نمذجة الاستعصاءات

قام العالم هولت عام ١٩٧٢ م بشرح كيف يمكننا نمذجة تلك الشروط الأربعة؟ وذلك بإستخدام ما يعرف بالخرافات الموجهة . حيث قام بتمثيل المورد بعقدة تحمل شكل المربع بينما مثل العملية بعقدة تحمل شكل الدائرة ، أما القوس الذي يبدأ من عقده المورد (المربع) ويتجه إلى عقده العملية (الدائرة) فيعني هذا ان ذلك المورد قد طلبته تلك العملية وحازت عليه .

وأما القوس الذي يبدأ من عقدة عملية (دائرة) ويتجه إلى عقدة مورد (مربع) فيعني ان العملية قد طلبت ذلك المورد ولم تمتلكه بعد .



على سبيل المثال يمكن تمثيل استعصاء بسيط حدث بين عمليتين P1 & P2 حيث كانت العملية P1 تحتاج إلى المورد A والذي كان بحوزة العملية P2 ، بينما كانت العملية P2 تحتاج إلى المورد B والذي كان بحوزة العملية P1 .

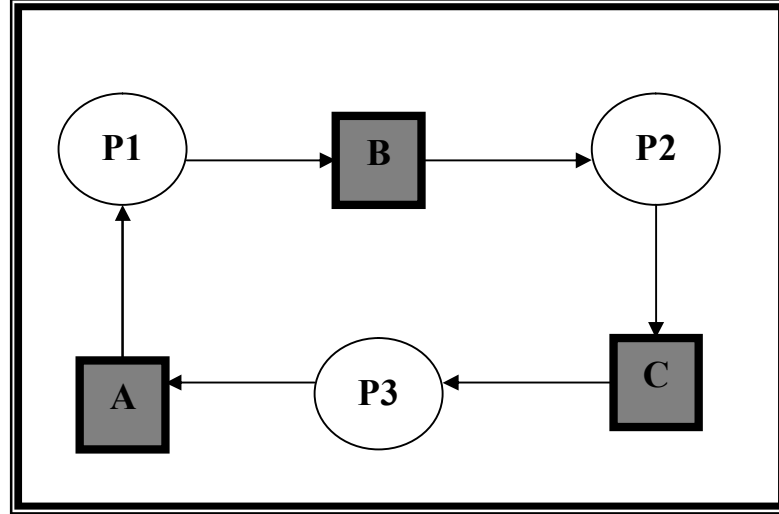


مثال آخر :-

إذا كانت لدينا العمليات P1 & P2 & P3 وكانت لدينا الموارد التالية A & B & C وكانت حالة الموارد المستخدمه حالياً والموارد المطلوبه كما يلي

- ١) العملية P1 تمتلك المورد A وتحتاج إلى المورد B .
 - ٢) العملية P2 تمتلك المورد B وتحتاج إلى المورد C .
 - ٣) العملية P3 تمتلك المورد C وتحتاج إلى المورد A .
- استخدم الغرافات الموجهة لتمثيل ذلك الاستعصاء .

الحل



والآن وبعد أن تحدثنا عن الاستعصاء وماهي الشروط التي يجب توفرها لحدث، وكيف تتم نمذجة ذلك، نقوم بعرض الطرق التي تمكنا من التعامل مع الاستعصاءات، وبشكل عام توجد أربعة خطط عمل من أجل التعامل مع الاستعصاءات وهي :-

١/ الخطة الأولى

فكرة هذه الطريقة أن نقوم بتجاهل المشكلة تماماً . ومن أمثلة هذه الطريقة خوارزمية النعامة (دس رأسك في الرمل) وهي أبسط الطرق بحيث تتظاهر بأنه لا توجد أي مشكلة إطلاقاً (وفي الواقع النعامة لا تقوم بذلك بل أنها تستطيع الركض بسرعة ٦٠ كلم / ساعه بالإضافة إلى أنها يمكنها قتل عدوها برفسه واحده منها) .

ويختلف الناس حول طرق التعامل مع هذه الطريقة ، فمثلاً الرياضيون يجدونها غير مقبولة إطلاقاً ويقولون يجب منع الاستعصاءات مهما كان الثمن .

بينما المهندسون يقولون اذا كانت الاستعصاءات تحدث بمعدل أستعصاء كل خمس سنوات فيما ينهار النظام بسبب أسباب أخرى مثل فشل في المكونات أو أخطاء في شفرة النظام بمعدل مره كل أسبوع فإنهم لا يرغبون ببذل جهودهم والتضحية بالأداء من أجل إزالة الاستعصاءات .

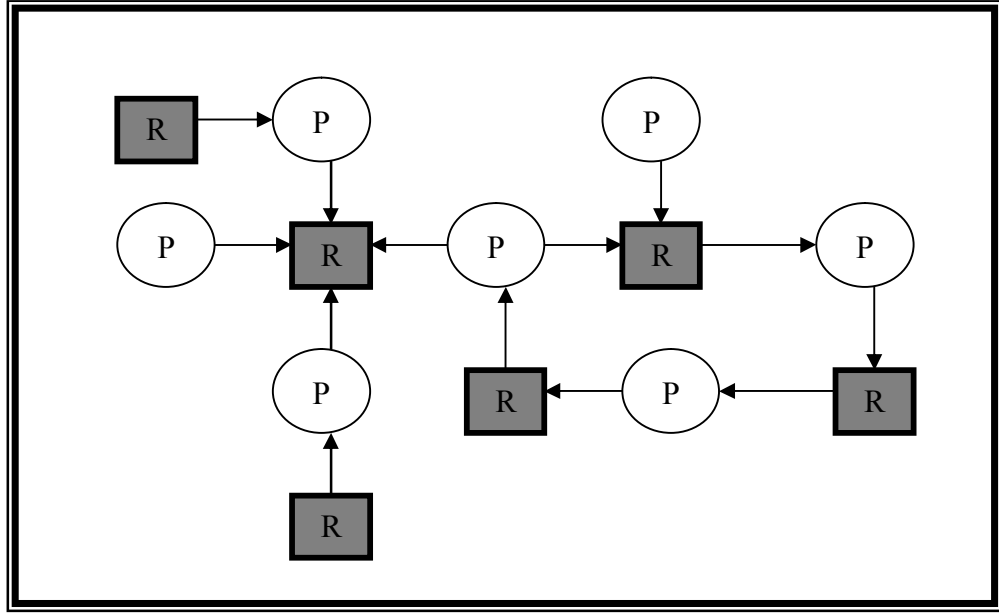
٢/ الخطة الثانية

فكرة هذه الطريقة تتلخص في ترك الاستعصاءات أن تحدث ثم بعد ذلك نقوم باكتشافها واتخاذ الإجراءات المناسبة لحلها .

٣,٥. كشف الاستعصاءات و حلها

نفترض أن لدينا نظام يحتوي على مساحة ضوئية واحدة وناسخة أقراص واحدة ورأسية واحدة أي ان هنالك مورد واحد من كل صنف وكان النظام يحتوي على سبع عمليات من P1 إلى P7 وسته موارد من R1 إلى R6 ، وتعطي حالة الموارد المستخدمة حالياً والموارد المطلوبه على النحو التالي :

- (١) العملية P1 تمتلك R1 لكنها تحتاج R2 .
- (٢) العملية P2 لا تمتلك شيئاً لكنها تحتاج R3 .
- (٣) العملية P3 لا تمتلك شيئاً لكنها تحتاج R2 .
- (٤) العملية P4 تمتلك R4 لكنها تحتاج R2 & R3 .
- (٥) العملية P5 تمتلك R3 لكنها تحتاج R5 .
- (٦) العملية P6 تمتلك R6 لكنها تحتاج R2 .
- (٧) العملية P7 تمتلك R5 لكنها تحتاج R4 .



بالرغم من أننا يمكننا معرفة العمليات المستعصية من خلال غراف بسيط الا أننا نحتاج إلى خوارزمية رسمية لكشف الاستعصاءات وذلك لاستخدامها في الأنظمة الفعلية . كما أنه يوجد العديد من الخوارزميات المعروفة لكشف الحلقات في الغرافات الموجهة من بين هذه الخوارزميات سوف ندرس خوارزمية بسيطة والتي تقوم أولاً بفحص الغراف وتنتهي أما عند وجود حلقة أو تبرهن على عدم وجود حلقة ، كما انها تستخدم بنيه بيانات عبارة عن قائمة من العقد وتقوم الخوارزمية بتعليم الأقواس الخارجة من كل عقدة في الغراف للدلالة على انها قد تم فحصها وذلك لتجنب الفحص المتكرر ، وتتبع الخوارزمية الخطوات التالية :

١. اجعل N هي عقدة البداية (نختار عشوائياً أي عقدة من الغراف ولتكن N) .
٢. اجعل القائمة ولتكن L فارغة .
٣. اجعل جميع الأقواس الخارجة من الغراف غير معلمه .
٤. أضف العقدة N إلى نهاية القائمة L .

٥. اختبر العقدة N هل هي موجودة مرتين في القائمة؟ إذا كانت الاجابة نعم فإن الغراف يحوي حلقة وتنتهي الخوارزمية والا أذهب إلى الخطوة رقم ٦ .
٦. اختبر الأقواس الخارجة من العقدة N هل هنالك أي قوس غير معلم فإذا كانت الاجابة نعم أذهب إلى الخطوة رقم ٧ والا أذهب إلى الخطوة رقم ٨ .
٧. اختر أحد الأقواس عشوائياً وعلمه ثم اجعل العقدة N هي العقدة التي يشير إليها ذلك القوس ثم أذهب إلى الخطوة رقم ٤ .
٨. وصلنا إلى نهاية ميته لذلك سوف نقوم بالرجوع إلى العقدة السابقة للعقدة N ونجعلها N
٩. نخبر العقدة N هل هي عقدة البداية؟ فإذا كانت الاجابة بنعم فإننا قد وصلنا إلى النهاية ولا توجد أي حلقة، والا أذهب إلى ٤ .
- والآن سوف نطبق تلك الخوارزمية على المسألة السابقة ، أولاً نقوم بترتيب العقد عشوائياً ولتكن
- $R1, P1, P2, P3, R2, P4, R3, P5, P6, R4, R6, P7, R5$.
- فإذا وجدت الخوارزمية حلقة سوف تنتهي ، والآن سنبدأ خطوات الخوارزمية :
- نجعل L قائمة فارغة ثم نختار عقدة البداية ولتكن $R1$ (العقدة الأولى من جهة اليسار في الترتيب) ، نضيف $R1$ إلى القائمة L ثم ننقل إلى العقدة التالية لها (العقدة التي يتجه قوس من $R1$ إليها) ، وهي $P1$ ونقوم بإضافتها إلى القائمة فتصبح $L = [R1, P1]$
- ثم بعد ذلك ننقل إلى $R2$ ونضيفها إلى القائمة فتصبح $L = [R1, P1, R2]$
- ونلاحظ انه لا يوجد أي قوس خارج منها ($R2$) فهي نهاية ميته لذلك نعود إلى العقدة $P1$ وبما انها ليس لها قوس خارج منها آخر سوف نعود إلى $R1$ وبذلك يكون قد تم فحص العقدة $R1$ ولا يوجد لديها أي حلقة .
- والآن سوف نعيد الخوارزمية باستخدام العقدة $P1$ (وهي العقدة الثانية في الترتيب العشوائي الأولي) .

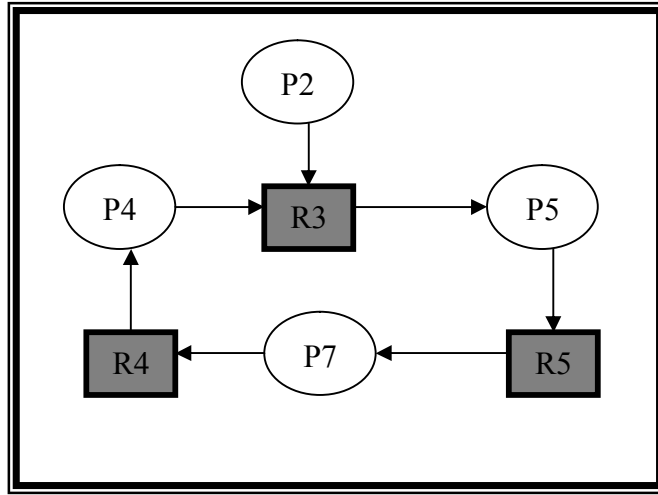
ثم نجعل L فارغه ونضيف P1 إلى القائمة ولكن البحث سوف ينتهي بسرعه لوجود النهاية الميتة السابقة ، لذلك سوف نبدأ الخوارزمية من عقدة أخرى وهي P2 (العقدة الثالثة في الترتيب) ، ونتابع الأقواس الخارجة من P2 حتي نصل إلى العقدة P4 وعندها تكون القائمة هي :

$$L = [P2 , R3 , P5 , R5 , P7 , R4 , P4]$$

ثم نختار أي قوس خارج من P4 عشوائياً ، فإذا قمنا بأختيار القوس المتجه إلى العقدة R2 فسوف نصل إلى نهاية ميتة لذلك سوف نعود إلى P4 ونختار القوس المتجه إلى العقدة R3 ، وبذلك تصبح القائمة على النحو التالي :

$$L = [P2 , R3 , P5 , R5 , P7 , R4 , P4 , R3]$$

وفي هذه اللحظة نكتشف أن العقدة R3 قد تكررت، وبذلك يكون هنالك حلقه وتنتهي الخوارزمية باكتشاف الحلقة التالية :



وبعد ما تعرفنا على الاستعصاء (بوجود حلقة في الخراف) سوف نقوم بدراسه عدة حلول لحل ذلك الاستعصاء وهي :

(١) التخلص القسري من الاستعصاء

فكرة هذا الحل هو أخذ المورد المسبب للاستعصاء من العملية وإعطائه لعملية أخرى دون حدوث أي مشكلة للعملية الأولى، ثم أعادته إليها بعد أنتهاء العملية الثانية منه ، ولكن هذا الحل عادة ما يكون صعباً أو مستحيلاً، وذلك لأنه يعتمد بشكل كبير على طبيعة المورد والعمليات التي يمكن إعادة الموارد إليها بسهولة دون حدوث أي مشكلة .

(٢) التخلص من الاستعصاء عن طريق التراجع

فكرة هذا الحل أن يكون هنالك نقاط اختبار دورية لكل عملية. وتحتوي تلك النقاط على الموارد المخصصة لهذه العملية عند كل نقطة. وبذلك يكون لدينا تسلسل تراكمي من نقاط الاختبار فعند حدوث الاستعصاء يكون من السهل لنا معرفة المورد المسبب، ثم بعد ذلك نقوم بإعادة العملية التي تملك ذلك المورد إلى النقطة التي تسبق عملية حجز المورد ، وإذا أرادت العملية التي تراجعت الحصول على المورد مرة أخرى فإنها ستضطر للانتظار حتى يصبح متاحاً مره أخرى.

(٣) التخلص من الاستعصاء عن طريق قتل العملية

فكرة هذه الطريقة تتلخص في قتل إحدى العمليات المشتركة بالحلقة، وبذلك يمكن لجميع العمليات الأخرى متابعة عملها ، وإذا لم يفد ذلك يمكن اختيار عملية أخرى من بين العمليات المشتركة وقتلها . لذلك يجب المراعاة عند اختيار العملية المراد قتلها بعناية، بحيث تكون تمتلك الموارد التي تحتاجها عملية أو أكثر في الحلقة . كما يفضل بقدر الإمكان قتل عملية يمكن إعادة تشغيلها مرة أخرى دون حدوث أي آثار جانبية ضارة فعلى سبيل المثال يمكن إعادة عملية ترجمة من البداية بعد قتلها لأنه كل ما قامت به قبل القتل عبارته عن قراءة ملف المصدر وأنتاج ملف الهدف وبذلك يكون التشغيل الأول ليس له أي علاقة بالتشغيل الثاني .

ولكن لا يمكن قتل عملية تريد إضافة مثلاً الرقم ١ إلى سجل معين في قاعدة البيانات، وذلك لأن قتلها ثم تشغيلها مرة أخرى يؤدي إلى إضافة الرقم ٢ إلى السجل المعني (إضافة الرقم ١ قبل قتلها ثم إضافته مرة أخرى عند تشغيلها مرة أخرى) وهي نتيجة غير صحيحة.

٣/ الخطة الثالثة

معظم العمليات تطلب الموارد واحداً تلو الآخر لذلك يجب على النظام معرفة هل منح المورد لعملية معينة لا يسبب أتعصاء أم لا . أي أن هذه الخطه تهدف إلى تجنب الأتعصاء قبل حدوثه ، كما انه هنالك عدة خوارزميات نستطيع من خلالها تجنب الاستعصاءات، وذلك من خلال تخصيص المورد بحرص شديد . وسوف ندرس الآن واحدة من هذه الخوارزميات وهي :

خوارزمية المصرفي Banker

قام العالم ديكاسترا في عام ١٩٦٥م بكتابة خوارزمية نستطيع من خلالها تجنب الاستعصاءات قبل حدوثها. وعرفها بخوارزمية المصرفي Banker وهي في الحقيقة عبارة عن توسيع لخوارزميات أكتشاف الاستعصاءات كما أنها تعتمد في عملها على الطريقة التي يتعامل بها موظف المصرف مع مجموعه من زبائنه الذين يمتلكون حسابات أفترض في المصرف .

بأفترض أن لدينا الزبائن A , B , C , D كل منهم لديه عدداً من وحدات الأقتراض كما ان المصرفي يظن ان الزبائن لن يحتاجون للحد الأعلى من قروضهم في دفعه واحدة، لذلك فقد حجز ١٠ وحدات فقط لخدمتهم مع العلم بأن مجموعه قروض الزبائن مجتمعه تساوي ٢٢ وحدة .

نلاحظ أن العالم قام بنمذجة العمليات والموارد المطلوبة والمتاحة ونظام التشغيل، وذلك بتمثيل العمليات بالزبائن، بينما قام بتمثيل الموارد المتاحة والمطلوبة بوحدات القروض، وكما أنه مثل نظام التشغيل الذي يدير كل هذه الموارد والعمليات بالمصرفي .

وكل زبون يقوم بإدارة عمله بشكل خاص، وذلك بطلب بعض القروض من حين إلى آخر. فمثلاً إذا كانت الحالة الابتدائية للمصرفي والزبائن A , B , C , D كما هو موضح في الشكل أدناه

الحد الأعلى للقروض لكل زبون			الوحدات التي يمتلكها كل زبون		
A	0	6			
B	0	5			
C	0	4			
D	0	7			

الوحدات المتاحة لدي المصرفي = ١٠

وإذا افترضنا ان في لحظه ما قام الزبائن بطلب الوحدات التالية من المصرفي
 $A = 1$, $B = 1$, $C = 2$, $D = 4$
 يكون لدينا الشكل التالي :

A	١	6
B	١	5
C	٢	4
D	٤	7

الوحدات المتاحة لدي المصرفي = ٢ وحدة

وهذه الحالة يمكن اعتبارها حالة آمنة لأن لدى المصرفي وحدتان، وبذلك يمكن تجميع كل العمليات ما عدا العملية C مما يسمح لـ C بإتمام عملها وتحرير جميع الوحدات الأربعة كما في الشكل التالي :

A	١	6
B	١	5
C	٠	4
D	٤	7

الوحدات المتاحة لدى المصرفي = ٤ وحدات

وبذلك يكون لدى المصرفي ٤ وحدات متاحة، ويستطيع بعد ذلك إعطاء الزبون D أو B الوحدات اللازمة له لإكمال عمله وهكذا .
أما إذا قمنا بمنح وحدة واحدة أخرى للزبون B وكما موضح في الشكل أدناه

A	١	6
B	٢	5
C	٢	4
D	٤	7

الوحدات المتاحة لدي المصرفي = ١ وحدة

فينتج لدينا حالة غير آمنة وذلك لأن المصرفي لا يملك سوي وحدة واحدة وهي غير كافية لتلبية طلب أحد الزبائن الأربعة بالرغم من أن الزبون يمكن ألا يحتاج إلى الحد الأعلى من القروض دفعه واحدة ولكن يجب على المصرفي أن لا يعتمد على ذلك . فعموماً تقوم خوارزمية المصرفي بدراسة كل طلب لدى وقوعه، وتختبر هل منحه سوف يؤدي إلى حالة آمنة فإذا كان كذلك يتم منح الطلب والأ سوف يؤجل هذا الطلب إلى ما بعد .

وتكون الحالة آمنة اذا كانت لدي المصرفي وحدات كافية لتلبية أحد الزبائن عندها يفترض أن هذه الوحدات قد تم سدادها وبعد ذلك يفحص الزبون الأقرب إلى الحد الأعلى من الوحدات وهكذا ، فإذا كانت جميع القروض يمكن سدادها في النهاية نقول إن حاله آمنة وبعد ذلك يتم منح الطلب الأبتدئي .

(٤) الخطوة الرابعة

وفي الحقيقة لا يمكن عملياً تجنب الاستعصاءات، وذلك بسبب الحاجة لوجود معلومات كافية لجميع الطلبات المستقبلية والتي لا يمكن التنبؤ بها، لذلك كانت فكرة الخطوة الرابعة تتلخص في أننا يمكننا منع الاستعصاءات وذلك بعدم تحقق أحد الشروط الأربعة على الأقل وبذلك يصبح الاستعصاء مستحيلاً من الناحية البنوية. والآن سوف ندرس كل شرط على حدة ومحاولة عدم تحقيقه وبذلك يكون قد منعنا الاستعصاء .

١. مهاجمة شرط منع التبادل

يمكن مهاجمة الشرط الأول وذلك بعدم تخصيص أي مورد بشكل حصري على عملية واحدة، ولكن هذا يمكن أن يحدث أخطاء. فعلى سبيل المثال إذا قامت عمليتان بالكتابة إلى الطابعة في نفس الوقت سيؤدي إلى طباعة نص غير مفهوم . ولكن يمكننا استخدام جدولة الطباعة (Spooling) ، وبذلك يمكن لعدة عمليات من استخدام الطابعة في نفس الوقت دون حدوث أي مشاكل لأن العملية الوحيدة التي تطلب الطابعة فعلياً هي مشغل الطابعة (Printer Demon) ، وبما أن ذلك المشغل لا

يستخدم أي موارد أخرى سوى الطابعة فإننا بذلك نكون قد تخلصنا من استعصاءات الطابعة، ولكن لا يمكن استخدام هذه الطريقة مع جميع الأجهزة .

٢. مهاجمة شرط الإمساك والانتظار

يمكن مهاجمة هذا الشرط بإجبار جميع العمليات على طلب جميع الموارد التي سوف تحتاجها قبل بدء التنفيذ، فإذا كانت كل الموارد متوفرة فسيتم تخصيص كل ما تحتاجه العملية من موارد، وتستطيع بالتالي التنفيذ حتى النهاية. وأما إذا كان أحد الموارد أو أكثر غير متاح فلن يتم تخصيص أي مورد وبذلك سوف تضطر العملية للانتظار .

ولكن هذا الحل لا يمكن تنفيذه عملياً لأنه لا يمكن معرفة الموارد التي تحتاجها كل عملية قبل بداية عملها ، كما أنه إذا كان الأمر كذلك فيمكننا استخدام خوارزمية المصرفي بالإضافة إلى أنه توجد مشكلة أخرى وهي عدم استغلال الموارد بشكل أمثل وعلى سبيل المثال إذا كان لدينا عملية تقرأ البيانات من قرص ثم تحلله لمدة ساعة وبعد ذلك تقوم بكتابة النتائج في قرص آخر وتحتاج في عملها إلى الماسحة فأذا أستوجب طلب كل الموارد مقدماً فإن العملية ستحتجز الماسحة لمدة ساعة دون استخدامها .

٣. مهاجمة شرط عدم الاستيلاء

إن مهاجمة هذا الشرط أقل فائدة لأنه إذا افترضنا أن لدينا عملية تمتلك الطابعة وكانت في منتصف عملها، ثم قمنا بإخذ الطابعة منها قسرياً وذلك لعدم وجود راسمه لأزمة لهذه العملية يمكن أن يكون صعباً في أحسن الأحوال أو مستحيل في أسوأها .

٤. مهاجمة شرط الانتظار الدائري

يمكننا مهاجمة هذا الشرط وذلك بعدة طرق، ويمكن تمثيل إحدى الطرق ببساطة بوضع القاعدة التالية:

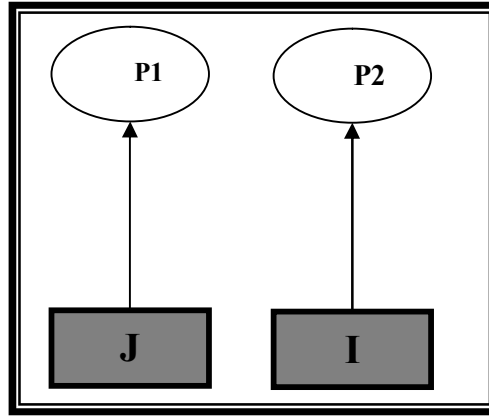
لكل عملية يجب أن تستخدم مورداً واحداً فقط في أي لحظة، فإذا احتاجت مورداً آخر يجب عليها أن تحرر المورد الأول أولاً.

ويمكن أن تكون هذه الطريقة غير مقبولة في بعض الأحيان. فمثلاً إذا كانت لدينا عملية تريد نسخ ملف ضخم من شريط إلى الطابعة.

كما أنه توجد طريقة أخرى لمهاجمة شرط الانتظار الدائري ونتمثل في ترقيم جميع الموارد وتستطيع كل عملية طلب الموارد كما تحلو لها ولكن بشرط أن تكون جميع الطلبات في تسلسل رقمي معين فمثلاً إذا كانت لدينا الموارد بالترقيم التالي:

١. الماسحه . ٢. الطابعة . ٣. سواقه الشريط .

فإن أي عملية يمكنها طلب الطابعة أولاً ثم سواقة الشريط، ولكنها لا تستطيع طلب الطابعة أولاً ثم الماسحه وبذلك لا يمكن أن يحتوي غراف الموارد على أي من الحلقات ، وعلى سبيل المثال إذا كان لدينا العمليتان $P1$, $P2$ وتطلبان المورد I , J على التوالي وبافتراض أن I , J هما موردان متميزان (مختلفين) فإذا كان $I > J$ هذا يعني أن العملية $P2$ لا يمكنها طلب المورد J لأنه أقل من المورد الذي بحوزتها حالياً ، فأما إذا كان $I < J$ هذا يعني أن العملية $P1$ لا يمكنها طلب المورد I لأنه أقل من المورد الذي بحوزتها حالياً ، وفي كلا الحالتين الاستعصاء مستحيلاً .



الخلاصة

عزيزي الدارس لنقم بتلخيص ما درسناه في هذه الوحدة، بدأنا وحدتنا بتعريف مفهوم الاتصال بين المهمات الذي يحدث لعدة أسباب هي:

- تمرير معلومات إلى مهمة أخرى.
- التأكد من أن مهمتين أو أكثر لا تقف إحداهما في طريق الأخرى.
- التأكد من التسلسل المنطقي للمهمات.

وشرحنا كيف تنتج حالات السباق. وهي المشاركة في منطقة التخزين. ووضحنا حلها بالإقصاء أو الإستثناء المتبادل وهو منع أو إقصاء أي مهمة من العمل إذا كانت هناك مهمة تعمل في منطقة تخزين مشتركة. وفهمنا أربع طرق لتحقيق عملية الاستثناء المتبادل.

عرفنا السيمافور بأنه متغير بيانات مجرد يستخدم للتحكم في عملية التزامن وضبط الوصول إلى المسار الحرج. وتتم فيه عمليتان أساسيتان هما P الاختيار و V الزيادة. ناقشنا كيف نتجنب مشكلة حالات السباق بإستخدام برنامج المراقبة ومثلنا للمراقب بالموقع الحلقي و القارئ والكاتب، عرفنا التعابير المنطقية وهي تركيب يعطي المقدرة على ترتيب عملية تنفيذ البرامج الفرعية.

أوضحنا كيف تحدث عملية الاستعصاء على كل مستويات الموارد و عرفنا أنواع الموارد وهي موارد قابلية للاستلاء و موارد غير قابلة للاستيلاء، وعرفنا أنه يتم الحصول على المورد بتنفيذ عدة خطوات وهي:

- طلب العملية للمورد.
- استخدام العملية للمورد.
- تحرير العملية للمورد.

شرحنا شروط الاستعصاء الأربعة وهي:

- شرط منع التبادل.
- شرط الاحتجاز و الانتظار.
- شرط عدم الاستيلاء.
- شرط الانتظار الدائري.

وأوضحنا كيف تتم نمذجة الاستعصاءات وبالتالي كشفها وحلها، ولدينا أربعة خطط لحلها شرحناها داخل الوحدة بإسهاب.

أتمنى عزيزي الدارس أن تكون قد أفدت من هذه الوحدة وفهمتها فهماً جيداً. فهي تحتوي على عدد كبير من المفاهيم الهامة لعمليات الاتصال بين المهمات ومزامنتها.

لمحة مسبقة عن الوحدة التالية

عزيزي الدارس الوحدة التالية فكرة عن إحدى الوظائف الهامة لنظام التشغيل وهو إدارة الذاكرة، و فيها نستعرض أساليب تقسيم الذاكرة، وطرق و استراتيجيات تسكين العمليات المراد تنفيذها، وكيف تتم معالجة القطاعات الفارغة و القطاعات المشغولة .

مسرد المصطلحات

- **Race condition** حالات السباق

هي حالات وجود أكثر من مهمة في منطقة تخزين مشتركة.

- **بالإقصاء أو الاستثناء المتبادل (mutual exclusion)**

هو الطريقة التي تمنع أو تقصي أي مهمة من العمل إذا كانت هنالك مهمة تعمل على منطقة تخزين مشتركة.

- **المنطقة الحرجة critical section**

هي منطقة التخزين المشترك

- **Semaphore** السيمافور

هو متغير بيانات مجرد abstract data type يستخدم للتحكم في عملية التزامن ويضبط الوصول إلى المسار الحرج، وهو متغير برقم صحيح موجب والذي تتم فيه عمليتان أساسيتان وهى:

V و P وهما الحرفان الأوائل من كلمتين من أصل ألماني وهما بالترتيب:

PROBEREN (to test)

VERTOGEN (to increment)

- **السيمافور الثنائي Binary Semaphore**

وهو الذي يأخذ فقط العمليتين صفر وواحد.

- **السيمافور العام General Semaphore**

هو الذي يأخذ قيمة صحيحة غير سالبة .

- القارئ والكاتب

القارئ هي عبارة عن عدد من العمليات تقوم بقراءة البيانات أما
الكاتب فهي عبارة عن عدد من العمليات تقوم بالكتابة بالبيانات .

- الاستعصاء DEADLOCK

إذا قامت العملية P1 بفتح السجل R1 لإجراء التعديل فيه وفي نفس الوقت
قامت العملية P2 بفتح السجل R2 لنفس الشيء ، ثم بعد ذلك أرادت كلتا
العمليتان P1 & P2 فتح سجل الأخرى وفي هذه الحالة سوف يحدث لدينا ما
يسمى بالإستعصاء.

- الموارد القابلة للاستيلاء

هي الموارد التي يمكن أن تنتزع من العملية دون أن يسبب ذلك أي مشكلة، ومن
أمثلة الموارد القابلة للاستيلاء على الذاكرة .

- الموارد غير القابلة للاستيلاء

هي الموارد التي لا يمكن انتزاعها من صاحبها دون حدوث أي مشكلة ، ومن أمثلة
الموارد غير القابلة للاستيلاء ناسخة الأقراص المدمجة .

المراجع

- ١-يمان اللبني وأسامة العبد الله، تصميم وتنفيذ نظم التشغيل الحديثة، شعاع للنشر والعلوم، سوريا، حلب ٢٠٠٥م.
 - ٢-ج آرثر هاريس (ترجمة أمين أيوبي)، أنظمة تشغيل الحاسوب، أكاديمياً، بيروت ٢٠٠٢م.
 - ٣-عبد الرؤوف الحلاق ومنتصر خاطر، أنظمة التشغيل، منشورات جامعة القدس المفتوحة، ١٩٩٦م.
 - ٤-محمد أحمد فكرين، نظم تشغيل الحاسبات، دار المريخ ١٩٩٦م
 - ٥- Silberschatz, A. and Galvin, P.B., "Operating System Concepts", Fifth edition Addison-Wesley, Reading, MA, 199٧.
 - 6- Tanenbaum, Andrew S., "Modern Operating Systems", Prentice-Hall, Englewood Cliffs, NJ, 1992.
- <http://www.personal.kent.edu/~rmuhamma/OpSystems/os.html>
<http://www.cag.lcs.mit.edu/~rinard/osnotes/>
<http://williamstallings.com/OS4e.html>



محتويات الوحدة

الصفحة	الموضوع
137	المقدمة
137	تمهيد
140	أهداف الوحدة
140	١. أنواع نظم التشغيل
140	١,١. نظم التشغيل أحادية البرامج
142	١,٢. نظم التشغيل متعددة البرامج
١٤٣	٢. إدارة الذاكرة
١٤٣	١,٢. التقسيم الثابت
150	٢,٢. التقسيم الديناميكي للذاكرة
154	٣,٢. مراقبة الذاكرة
161	٣. الذاكرة الافتراضية
162	١,٣. التصفيح
168	٢,٣. خوارزميات استبدال الصفحات
176	الخلاصة
177	لمحة مسبقة عن الوحدة التالية
177	مسرد المصطلحات
178	المراجع

المقدمة

تمهيد

أهلاً بك عزيزي الدارس في الوحدة الرابعة من مقرر "نظم التشغيل" الجزء الأول وهي بعنوان "إدارة الذاكرة".

تقدم لك هذه الوحدة عزيزي الدارس فكرة عن إحدى الوظائف الهامة لنظام التشغيل وهو إدارة الذاكرة، وفيها نستعرض أساليب تقسيم الذاكرة، وطرق و استراتيجيات تسكين العمليات المراد تنفيذها، وكيف تتم معالجة القطاعات الفارغة و القطاعات المشغولة، كما سنتعرف على الذاكرة الافتراضية و كيف تتم تقنية التصفيح، ونعرفك على بعض خوارزميات استبدال الصفحات. أتمنى عزيزي الدارس أن تدرس هذه الوحدة و تناقشها مع زملائك و مشرفك الأكاديمي، كما أنصحك بحل التدريبات وأسئلة التقويم الذاتي الواردة فيها. ومرحباً بك مرة أخرى .

أهداف الوحدة



عزيزي الدارس،

بعد فراغك من دراسة هذه الوحدة وحل جميع الواجبات الواردة فيها من

تدريبات وأنشطة، ينبغي أن تكون قادراً على أن:

- تعرف أنواع نظم التشغيل ومميزات وعيوب كل منها.
- تبين طرق و استراتيجيات تسكين العمليات المراد تنفيذها .
- تبين طرق مراقبة القطاعات الفارغة و القطاعات المشغولة في الذاكرة.

• تعرف الذاكرة الافتراضية وسبب استخدامها.

• تشرح تقنية التصفيح.

• تعرف بعض خوارزميات استبدال الصفحات.

إحدى وظائف نظام التشغيل إدارة موارد الحاسب والتي من أهمها الذاكرة الرئيسية وذلك لأنها المكان الوحيد الذي منه تستدعي وحدة المعالجة المركزية إيعازات البرامج والبيانات المراد تنفيذها .

ويسمى الجزء من نظام التشغيل الذي يتولى مهمة إدارة الذاكرة بمدير الذاكرة Memory Manager والذي من أهم مهامه :

- (١) مراقبة حالة جميع مواقع الذاكرة من حيث الفراغ، وذلك لتسكين العمليات المراد تنفيذها أو الامتلاء من أجل تفريغ المواقع بعد انتهاء العمليات من التنفيذ .
 - (٢) تحديد الطريقة التي من خلالها يتم توزيع المواقع الفارغة للعمليات المراد تنفيذها مع تحديد الأولويات في التسكين .
 - (٣) نقل العمليات التي تم تنفيذها من الذاكرة الرئيسية إلى الذاكرة الثانوية (القرص الصلب) أو العكس .
- وإن إدارة وتنظيم الذاكرة الرئيسية يعني في المحل الأول كيف توزع المواقع الفارغة في الذاكرة هل تخصص لعملية واحدة أم توزع على عدة عمليات، وإذا اخترنا الخيار الثاني فهل تقسم المواقع بالتساوي للعمليات أم تقسم حسب حاجة العملية ؟ ولإجابة على كل هذه التساؤلات يجب أن نتطرق إلى أنواع نظم التشغيل .

١. أنواع نظم التشغيل

تتقسم نظم التشغيل إلى نوعين

(١) نظم التشغيل أحادية البرامج Monoprogramming

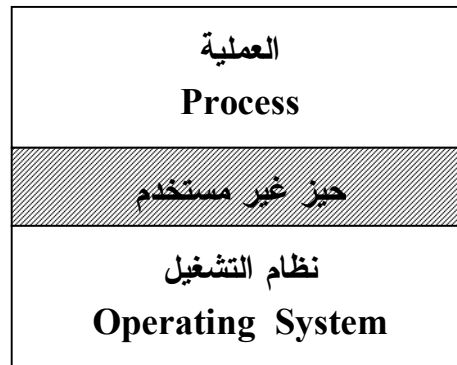
(٢) نظم التشغيل متعددة البرامج Multiprogramming

١, ١. نظم التشغيل أحادية البرامج

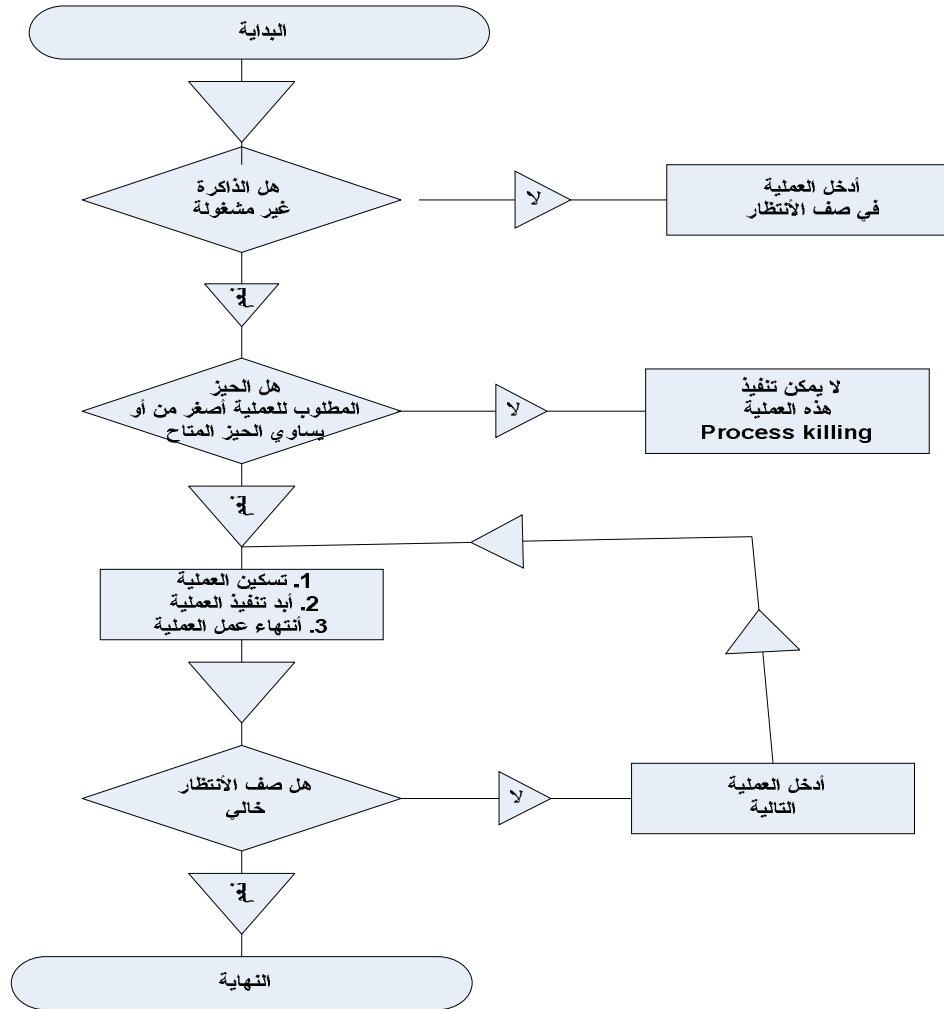
Monoprogramming

يعتبر هذا النظام من أقدم أنظمة التشغيل، وكان يستخدم مع بدايات الحاسبات ومازال مستخدماً في بعض المواقع .

وتكون إدارة الذاكرة في هذا النوع عملية بسيطة جداً، وذلك لأن الأسلوب المتبع في هذا النظام هو إتاحة جميع موارد الحاسب لعملية واحدة ، بحيث تكون باقي العمليات في حالة خمود حتى تنتهي تلك العملية من التنفيذ ، وذلك يعني أن يتم تسكين عملية واحدة في الذاكرة الرئيسية، بحيث لايزيد حيز العملية عن الحيز المتاح في الذاكرة أوعلى هذا الأساس يتم تقسيم الذاكرة الرئيسية إلى ثلاثة أجزاء : جزء خاص بالعملية المراد تنفيذها، وجزء خاص بنظام التشغيل ، وعادة يكون هنالك حيز غير مشغول ويعتبر هذا الحيز الجزء الثالث .



رسم يوضح حالة الذاكرة



خوارزمية توضح عمل مدير الذاكرة في أنظمة التشغيل أحادية البرامج

- ١) عدم استغلال حيز الذاكرة الاستغلال الأمثل بحيث يكون في أغلب الأحيان هنالك حيز من الذاكرة غير مشغول .
- ٢) عدم استغلال قدرة وحدة المعالجة المركزية الاستغلال الأمثل، وذلك لأنها تتوقف عن العمل وتتفرغ لمراقبة وحدات الإدخال والإخراج .
- ٣) طول مدة انتظار العمليات الأخرى، وذلك لأن العملية تكون في حالة انتظار لدورها

٢,١. نظم التشغيل متعددة البرامج Multiprogramming

تعتبر أنظمة التشغيل متعددة البرامج قد عالجت القصور الواضح في أنظمة التشغيل أحادية البرامج، وذلك بدفع عدة عمليات للتنفيذ في نفس الوقت، بحيث تقوم وحدة المعالجة المركزية بالانتقال بينهما مما يؤدي إلى الاستغلال المثلى لوحدة المعالجة المركزية ولموارد الحاسب .

أسئلة تقييم ذاتي

- ١/ عرّف أنواع نظم التشغيل.
- ٢/ اذكر عيوب نظم التشغيل أحادية البرامج.



٢. إدارة الذاكرة

وبما أن هنالك عدة عمليات يتم تنفيذها في نفس الوقت تجد أن هذا يتطلب تقسيم الذاكرة إلى عدة قطاعات لكي يتم تسكين العمليات المراد تنفيذها أو هنالك نوعين من أساليب تقسيم الذاكرة، وهما على النحو التالي: نوعان

١, ٢. التقسيم الثابت Fixed Partition

وهو تقسيم الذاكرة إلى قطاعات ثابتة محددة على أن يخصص لكل عملية القطاع المناسب لها. ولكن يمكن أن يكون هنالك مجموعة من القطاعات غير مشغولة، وذلك لعدم وجود عملية بنفس الحجم. بالرغم من أنه يوجد مجموعه من العمليات في صفوف الانتظار . وأيضاً يمكن أن يتم تسكين عملية في قطاع أكبر من حجمها لعدم وجود الحجم المناسب لها، وبذلك يكون هنالك مساحات غير مشغولة داخل القطاع، وهذا مايسمى بالفراغ الداخلي Internal Fragmentation .

والحل الوحيد لهذه المشكلة هو أن تصنف جميع العمليات في صف واحد حسب أولويتها أو حسب قدمها (First In First Out (FIFO ، وبعد ذلك يقوم مدير الذاكرة بمسح جميع القطاعات غير المشغولة ثم يختار أنسب قطاع لهذه العملية من حيث الحجم. ويمكن أن تكون هنالك عملية ذات حجم صغير بحيث لا يوجد قطاع مناسب لحجمها، وفي هذه الحالة يقوم مدير الذاكرة بتخطي تلك العملية إلى عملية أخرى. ثم العودة لها مرة أخرى. وهذه المشكلة تسمى بالانتظار الأبدي للعملية (انتظار العملية فترة طويلة لحين تنفيذها) .

ولحل هذه المشكلة يجب أن يوضع حد معين لتجاوز أي عملية لعملية أخرى وذلك يعني ألا يتم تجاوز عملية أكثر من n مرة .

وكما هو معلوم فإن العملية تنتج عملية أخرى، وأنها أيضاً يمكن أن تحتاج إلى بيانات أثناء التنفيذ، وبالتالي فإن حجم العملية غير ثابت. فماذا نفعل إذا زاد حجم العملية عن حجم القطاع الذي توجد به ؟

هنالك خياران لتفادي تلك المشكلة، وهما على النحو التالي :

✓ الخيار الأول وهو عن تسكين العملية فيه يجب مراعاة أن حجم

العملية غير ثابت، أي تسكين العملية في قطاع أكبر بقليل من حجمها .

✓ الخيار الثاني هو إذا زاد حجم العملية عن حجم القطاع الخاص

بها يتم البحث عن قطاع آخر مناسب، فإذا لم نجد نقوم بنقل العملية من الذاكرة الرئيسية

إلى الذاكرة الثانوية وإذا لم نجد أيضاً مكان مناسب في القرص الصلب تلجأ بعض

أنظمة التشغيل الي مايسمى بقتل العملية Process Killing وذلك لتفادي حدوث

مايسمى الجمود Deadlock للنظام ككل

OS				
P5	P4	P3	P2	P1
Partition 1 200 K				
Partition 2 200 K				
Partition 3 200 k				
Partition 4 500 k				
Partition 5 500 k				
Partition 6 500 k				
Partition 7 700 k				
Partition 8 700 k				
Partition 9 700 k				
Partition 10 800 k				

Main Memory

نظام عدة صفوف

P5	P4	P3	P2	P1
----	----	----	----	----

OS
Partition 1 200 K
Partition 2 200 K
Partition 3 200 k
Partition 4 500 k
Partition 5 500 k
Partition 6 500 k
Partition 7 700 k
Partition 8 700 k
Partition 9 700 k
Partition 10 800 k

Main Memory

نظام الصف الواحد

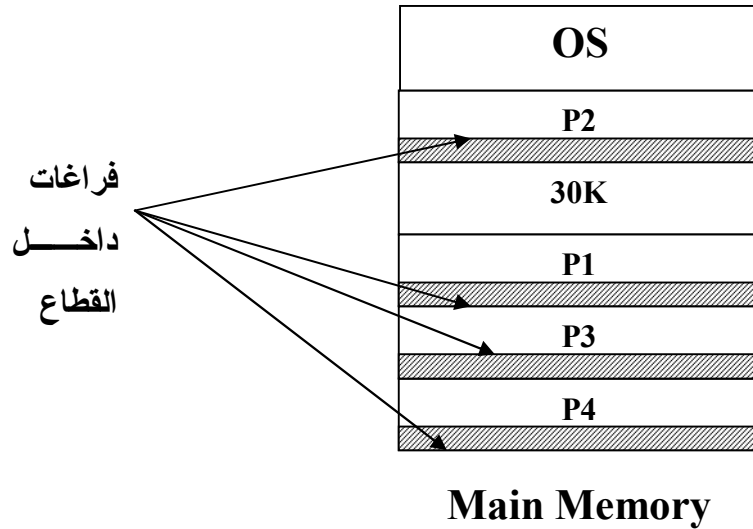
وأبرز عيوب هذا التقسيم عدم كفاءة استغلال الذاكرة في الحالات التالية :

- (١) وجود قطاع غير مشغول لعدم وجود عملية تنتظر التنفيذ .
- (٢) وجود عمليات مؤجلة لعدم وجود الحجم المناسب لها .
- (٣) وجود فراغات موزعة غير مشغولة لاقيمة لها من حيث توافقها مع أحجام العمليات المنتظرة .

مثال :

إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 , P4 وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 80K , 20K , 120K , 150K على التوالي ، المطلوب بالرسم وضح

الكيفية التي يقوم بها مدير الذاكرة بتسكين تلك العمليات علماً بأن الحجم الكلي للذاكرة الرئيسية 500K مقسمة إلى القطاعات التالية :-
200K , 140K , 50K , 50K , 30K , 30K
الحل :-



رسم يوضح حالة الذاكرة بعد تسكين العمليات
ت يأتي
السؤال ماهي الطريق التي يستخدمها مدير الذاكرة لتحديد القطاع المعين لتسكين العمليات ؟

هنالك عدة استراتيجيات يستخدمها مدير الذاكرة لتحديد القطاع المعين لتسكين العملية ونلخصها في الاتي :

(١) الاستراتيجية الأول

أستراتيجية المكان الأول First Fit

تعمل هذه الأستراتيجية على مبدأ تسكين العملية في أول قطاع غير مشغول في الذاكرة يسع العملية بغض النظر عن حجم القطاع .

(٢) الاستراتيجية الثانية

استراتيجية المكان التالي Second Fit OR Next Fit

تعمل هذه الاستراتيجية على مبدأ تسكين العملية في أول قطاع غير مشغول يسع العملية بصرف النظر عن حجم القطاع، ويكون هذا البحث بعد آخر قطاع تم التسكين فيه .

(٣) الاستراتيجية الثالثة

استراتيجية المكان الأحسن Best Fit

تعمل هذه الاستراتيجية على مبدأ تسكين العملية في أنسب قطاع غير مشغول في الذاكرة من حيث الحجم .

(٤) الاستراتيجية الرابعة

استراتيجية المكان الأكبر Worst Fit

تعمل هذه الاستراتيجية على مبدأ تسكين العملية في أكبر قطاع غير مشغول في الذاكرة بصرف النظر عن حجم العملية .

(٥) الاستراتيجية الخامسة

استراتيجية Quick Fit

تعمل هذه الاستراتيجية على مبدأ الاستراتيجية الثالثة! الفرق بينهما وهو أن في هذه الاستراتيجية يقوم مدير الذاكرة بإعداد جدول به جميع عناوين القطاعات غير المشغولة، وبذلك تكون عملية البحث عملية أسهل بكثير .

والسؤال الآن ما الاستراتيجية الأفضل في تسكين العمليات ؟

تتوقف الإجابة عن هذا السؤال على عدة اعتبارات وهي :

(أ) باعتبار الرغبة في تحديد القطاع المناسب للتسكين .

(ب) باعتبار الرغبة في تسكين العملية بسرعة .

فإذا كانت باعتبار الرغبة في تحديد القطاع المناسب للتسكين فإن استراتيجية المكان الأفضل Best Fit هي الأفضل والأنسب .

أما إذا كانت الرغبة في تسكين العملية بسرعة فإن أفضل استراتيجية هي استراتيجية المكان الأول First Fit

مثال :

إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 , P4 , P5 وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 100K , 70K , 150K , 50K , 30K على التوالي ، المطلوب توزيع العمليات على القطاعات وفق الاستراتيجيات السابقة علماً بأن حجم الذاكرة الكلي 930K مقسمه على النحو التالي:

الحل

(١) باستخدام الاستراتيجية الأولى First Fit

OS
Process 1
Process 4
Process 2
Process 5
Process 3
Partition 6 30 k
Partition 7 80 k
Partition 8 180 k

Main Memory

(٢) باستخدام الاستراتيجية الثانية Next Fit

OS
Process 1
Partition 2 60 K
Process 2
Partition 4 100 k
Process 3
Partition 6 30 k
Process 4
Process 5

Main Memory

٣) باستخدام]

OS
Partition 1 160 K
Process 4
Partition 3 170 k
Process 1
Process 3
Process 5
Process 2
Partition 8 180 k

Main Memory

٤) باستخدام الاستراتيجية الرابعة Worst Fit

OS
Process 3
Partition 2 60 K
Process 2
Partition 4 100 k
Process 4
Partition 6 30 k
Process 5
Process 1

Main Memory

٢,٢. التقسيم الديناميكي للذاكرة Variable Partition

وهي تقسيم الذاكرة إلى قطاعات حسب حجم العمليات، بحيث تعطي كل عملية قطاعاً أكبر بقليل من المساحة المطلوبة وذلك تجنباً لنمو العملية ، لأن العملية أثناء تنفيذها يمكن أن تحتاج إلى بيانات أو يمكن أن تنتج من العملية عملية أخرى . وكذلك توجد في هذه الطريقة مشكلة الفراغات حيث توجد فراغات بين القطاعات المشغولة وتسمى هذه الفراغات بالفراغات الخارجية External Fragmentation ولكن هذه الفراغات تكون موجودة لفترة بسيطة لأن عند انتهاء العملية من التنفيذ يقوم مدير الذاكرة بدمج هذا الفراغ مع الجزء الذي كانت تشغله العملية . وأبرز نظم التشغيل التي تستخدم هذه الطريقة هو نظام تشغيل IBM المعروف باسم OS / MTV

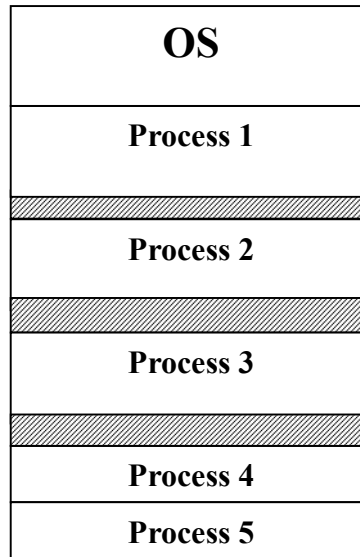
مثال :

يوضح الشكل التالي قائمة العمليات وزمن تشغيلها ، المطلوب رسم حالة الذاكرة عن انتهاء كل عملية من التنفيذ مستخدماً في تسكين العمليات طريقة التقسيم الديناميكي للذاكرة .

العملية	المساحة	زمن المعالجة
Process 1	60 K	10 M/Sec
Process 2	100 K	5 M/Sec
Process 3	30 K	15 M/Sec
Process 4	70 K	8 M/Sec
Process 5	50 K	20 M/Sec

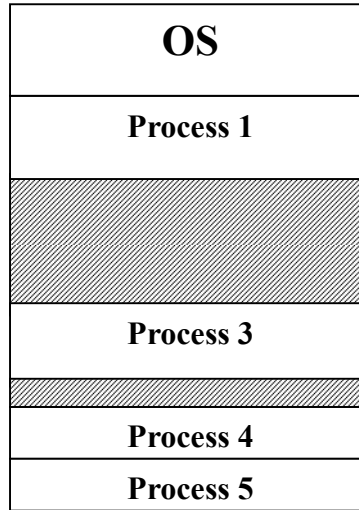
الحل

(١) حالة الذاكرة عن تسكين العمليات



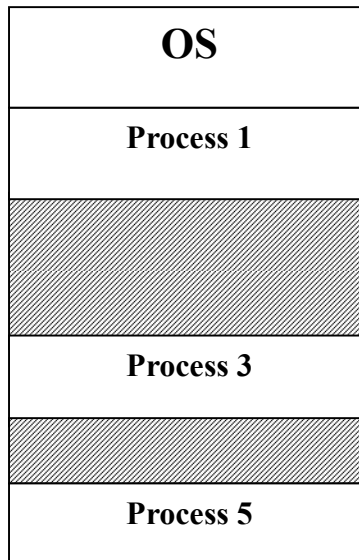
Main Memory

(٢) حالة الذاكرة بعد انتهاء العملية P2



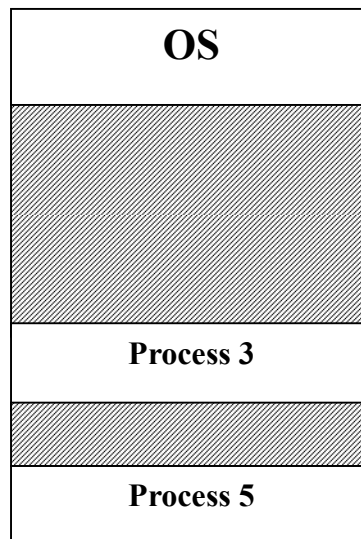
Main Memory

(٣) حالة الذاكرة بعد انتهاء العملية P4



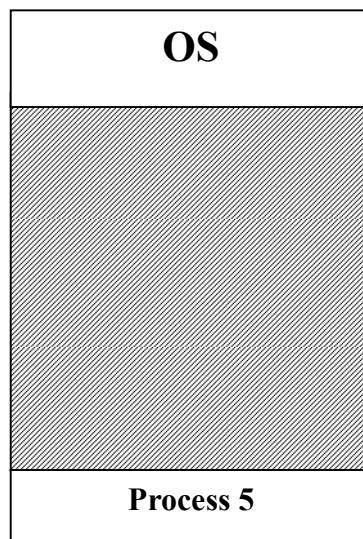
Main Memory

(٤) حالة الذاكرة بعد انتهاء العملية P1



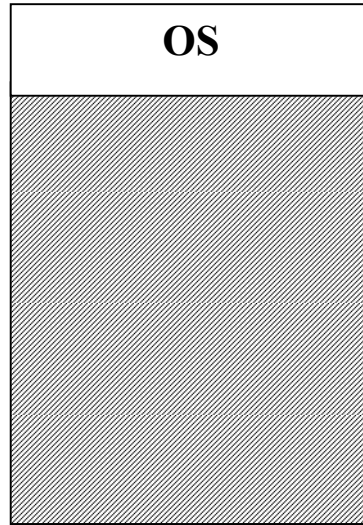
Main Memory

٥) حالة الذاكرة بعد انتهاء العملية P3



Main Memory

٦) حالة الذاكرة بعد انتهاء العملية P5



Main Memory

وهناك مجموعة من الطرق التي من خلالها يقوم مدير الذاكرة بمراقبة القطاعات الفارغة (كيف يعرف أنها فارغة) والقطاعات المشغولة (كيف يعرف أنها مشغولة) وهي على النحو التالي :

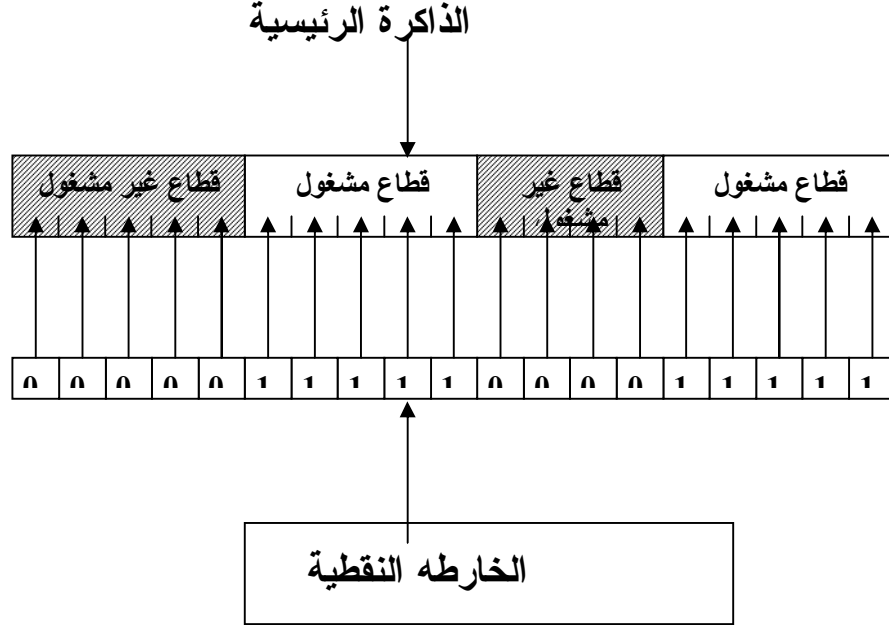
٢, ٣. مراقبة الذاكرة

٢, ٣, ١. مراقبة الذاكرة باستخدام خارطة النقطية

Memory Management With Bit Map

تتلخص هذه الطريقة بتقسيم الذاكرة إلى قطعة صغيرة تسمى كل قطعه Allocation Bit بحيث تكون هنالك خريطة من المربعات تمثل هذه القطع الصغيرة، وذلك بتمثيل القطعة الصغيرة المشغولة في الذاكرة بمربع يوجد بداخله الرقم 1 في خارطة النقطية، والقطعة غير المشغولة في الذاكرة بمربع يوجد بداخله الرقم 0 في الخارطة،

وبذلك يقوم مدير الذاكرة بإدارة الذاكرة عن طريق الخارطة النقطية أو عند انتهاء أي عملية من التنفيذ يقوم بتحويل المربعات الخاصة بها في الخارطة من 1 إلى 0
مثال :



٢, ٣, ٢. مراقبة الذاكرة باستخدام القوائم المتصلة

Memory Management With Linked List

فكرة هذه الطريقة تتمثل في تمثيل قطاعات الذاكرة سواء أكانت مشغولة أو غير مشغولة بقوائم متصلة مع بعضها البعض بحيث تكون كل قائمة من هذه القوائم تمثل قطاعاً معيناً في الذاكرة أو تتكون كل قائمتها من أربع أجزاء وهي على النحو التالي :-

(١) الجزء الأول

الجزء الأول من القائمة يوضح حالة القطاع هل هو فارغ أم مشغول، بحيث يرمز للقطاع الفارغ بالرمز H للقطاع المشغول بالرمز P .

(٢) الجزء الثاني

الجزء الثاني من القائمة يوضح عنوان أول قطعة صغيرة في القطاع .

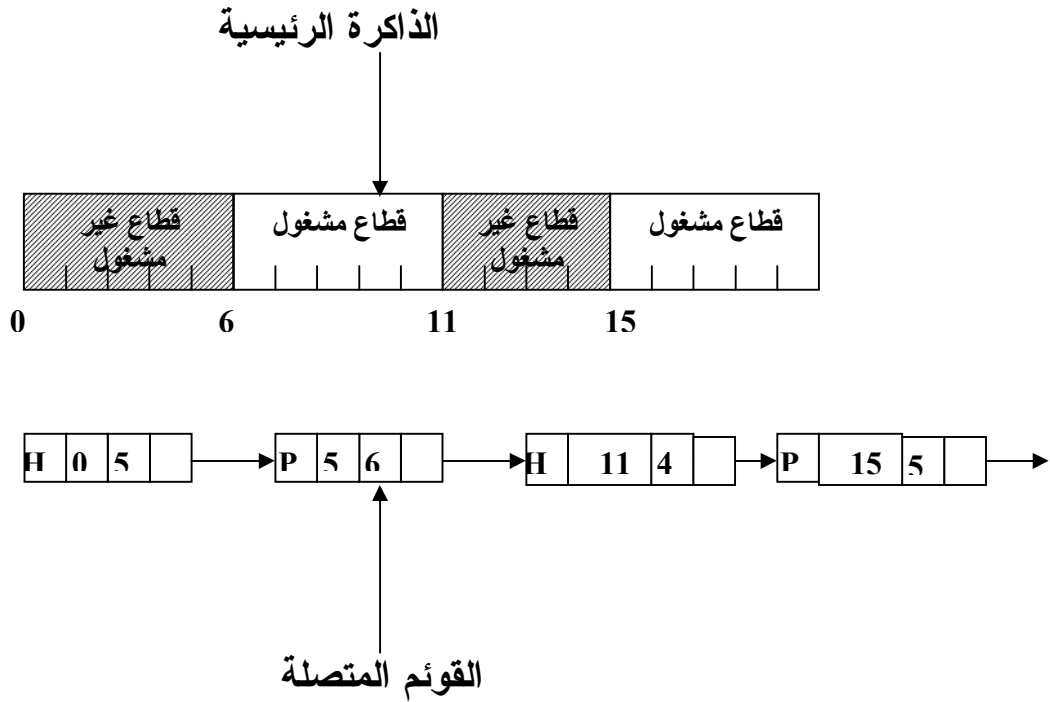
٣) الجزء الثالث

الجزء الثالث من القائمة يوضح الحجم الكلي للقطاع .

٤) الجزء الرابع

الجزء الرابع من القائمة عبارة عن مؤشر يشير إلى القائمة التالية لهذه القائمة .

مثال :



مثال :

إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 5K , 10K , 20K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان الأول First Fit تحتاج المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	10K	20K	30K	10K	20K	20K	20K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

حالة الذاكرة الابتدائية

الحل

(١) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الأولى

10K	10K	20K	P1	10K	20K	20K	20K
-----	-----	-----	----	-----	-----	-----	-----

(٢) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الثانية .

10K	P2	20K	P1	10K	20K	20K	20K
-----	----	-----	----	-----	-----	-----	-----

(٣) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الثالثة .

10K	P2	20K	P1	10K	P3	20K	20K
-----	----	-----	----	-----	----	-----	-----

مثال :

إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 20K , 10K , 5K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان الأحسن Best Fit المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	10K	20K	30K	10K	20K	20K	20K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

حالة الذاكرة الابتدائية

الحل:

٤) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الأولى

10K	10K	20K	30K	10K	P1	20K	20K
-----	-----	-----	-----	-----	----	-----	-----

٥) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الثانية .

10K	P2	20K	30K	10K	P1	20K	20K
-----	----	-----	-----	-----	----	-----	-----

٦) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الثالثة .

10K	P2	20K	30K	10K	P1	20K	P3
-----	----	-----	-----	-----	----	-----	----

مثال:

إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 20K , 10K , 5K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان الأكبر Worst Fit المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	10K	20K	30K	10K	20K	20K	20K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

حالة الذاكرة الابتدائية

الحل

٧) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الأولى

10K	10K	20K	P1	10K	20K	20K	20K
-----	-----	-----	----	-----	-----	-----	-----

(٨) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الثانية .

10K	10K	20K	P1	10K	P2	20K	20K
-----	-----	-----	----	-----	----	-----	-----

(٩) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الثالثة .

10K	10K	20K	P1	10K	P2	20K	P3
-----	-----	-----	----	-----	----	-----	----

مثال :

إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 10K , 10K , 20K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان التالي Next Fit . المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	10K	20K	30K	10K	20K	20K	20K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

حالة الذاكرة الابتدائية

الحل

(١) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الأولى

10K	10K	20K	P1	10K	20K	20K	20K
-----	-----	-----	----	-----	-----	-----	-----

(٢) حالة الذاكرة بعد تسكين العملية الثانية .

10K	10K	20K	P1	10K	P2	20K	20K
-----	-----	-----	----	-----	----	-----	-----

10K	10K	20K	P1	10K	P2	20K	P3
-----	-----	-----	----	-----	----	-----	----

تدريب (١)

١) إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 10K , 25K , 20K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان التالي Next Fit المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	30K	20K	15K	10K	25K	30K	50K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

حالة الذاكرة الابتدائية

٢) إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 10K , 25K , 20K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان الاول First Fit ، المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	30K	20K	15K	10K	25K	30K	50K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

حالة الذاكرة الأبتدائية

٣) إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 10K , 25K , 20K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان الأكبر Worst Fit ، المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	30K	20K	15K	10K	25K	30K	50K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

إذا كان لدينا العمليات التالية P1 , P2 , P3 ، وكانت تلك العمليات تحتاج إلى المساحات 10K , 25K , 20K على التوالي ، مستخدماً استراتيجية المكان التالي Next Fit المطلوب بالرسم توضيح حالة الذاكرة بعد تسكين كل عملية ، علماً بأن الذاكرة المتاحة موضحة بالرسم التالي .

10K	30K	20K	15K	10K	25K	30K	50K
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----



- ١/ لماذا نقسم الذاكرة؟
- ٢/ ما أساليب تقسيم الذاكرة؟
- ٣/ أذكر عيوب التقسيم الثابت.
- ٤/ كيف يقوم مدير الذاكرة بمراقبة القطاعات الفارغة والقطاعات المشغولة؟

٣. الذاكرة الافتراضية

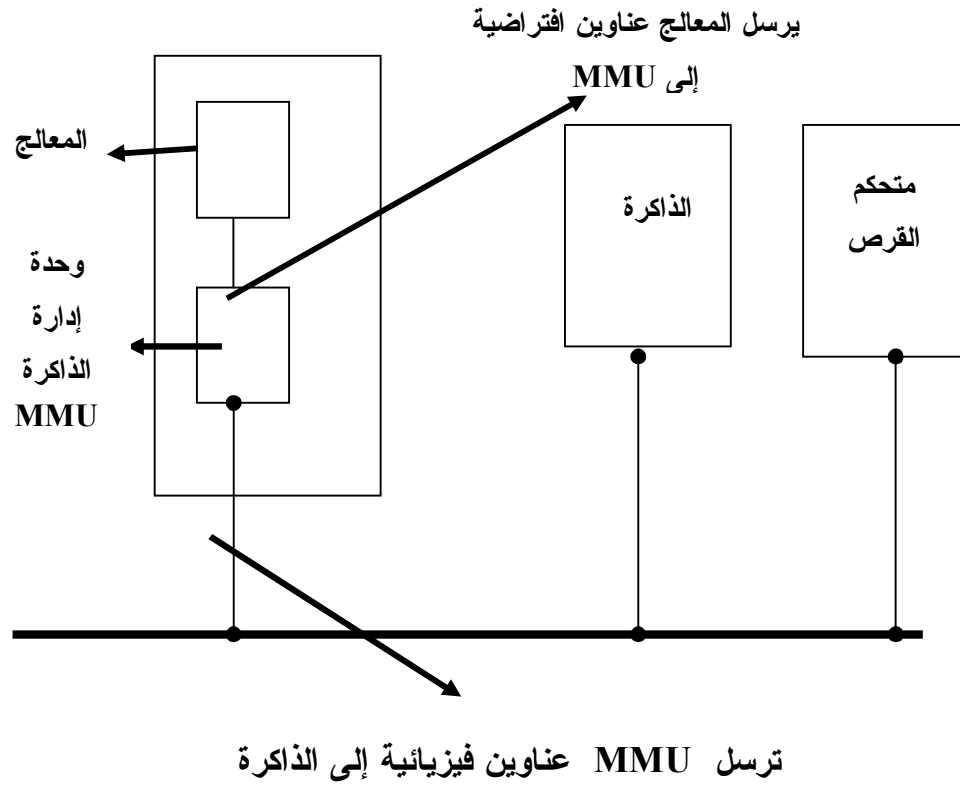
Virtual Memory

قبل عدة سنوات واجهت مستخدمي الحاسوب مشكلة في البرامج تتمثل في احتياج البرنامج إلى مساحة تخزينية أكبر من المساحة المتاحة . وكان الحل هو تجزئة البرنامج من قبل المبرمج إلى أجزاء تسمى **بالطبقات** ، بحيث تبدأ التنفيذ من الطبقة الأولى أولاً ، وعندما تنتهي تستدعي طبقة أخرى ، ويتم المبادلة بينهما إلى داخل و خارج الذاكرة من قبل نظام التشغيل حسب الحاجة . ولكن ظهرت بعض المشاكل . عندما يكون البرنامج كبيراً بحيث تكون عملية تجزئته من قبل المبرمج عملية مملة وتستهلك وقتاً طويلاً ، لذلك ادى هذا الأمر إلى التفكير عن وسيلة لرمي العمل كله على عاتق الحاسب . ولم يمضى وقت طويل حتى اخترع Foheringham عام ١٩٦١م طريقة لرمي العمل كله على عاتق الحاسب والتي سميت بالذاكرة الافتراضية Virtual Memory والفكرة الأساسية لهذه الطريقة هي أن الحجم الكامل للبرنامج (بيانات + مكدسة) قد يزيد عن حجم الذاكرة المتوفرة ، بحيث يحتفظ نظام التشغيل بأجزاء البرنامج المستخدمة حالياً في الذاكرة الرئيسية، ويترك باقي البرنامج في القرص .

فمثلاً يمكن تشغيل برنامج بحجم 32MB على جهاز به ذاكرة 8MB باختيار 8MB المراد تنفيذها الآن كي تبقى في الذاكرة ،ومبادلة أجزاء البرنامج بين القرص والذاكرة حسب الحاجة .

١,٣ . التصفّيح

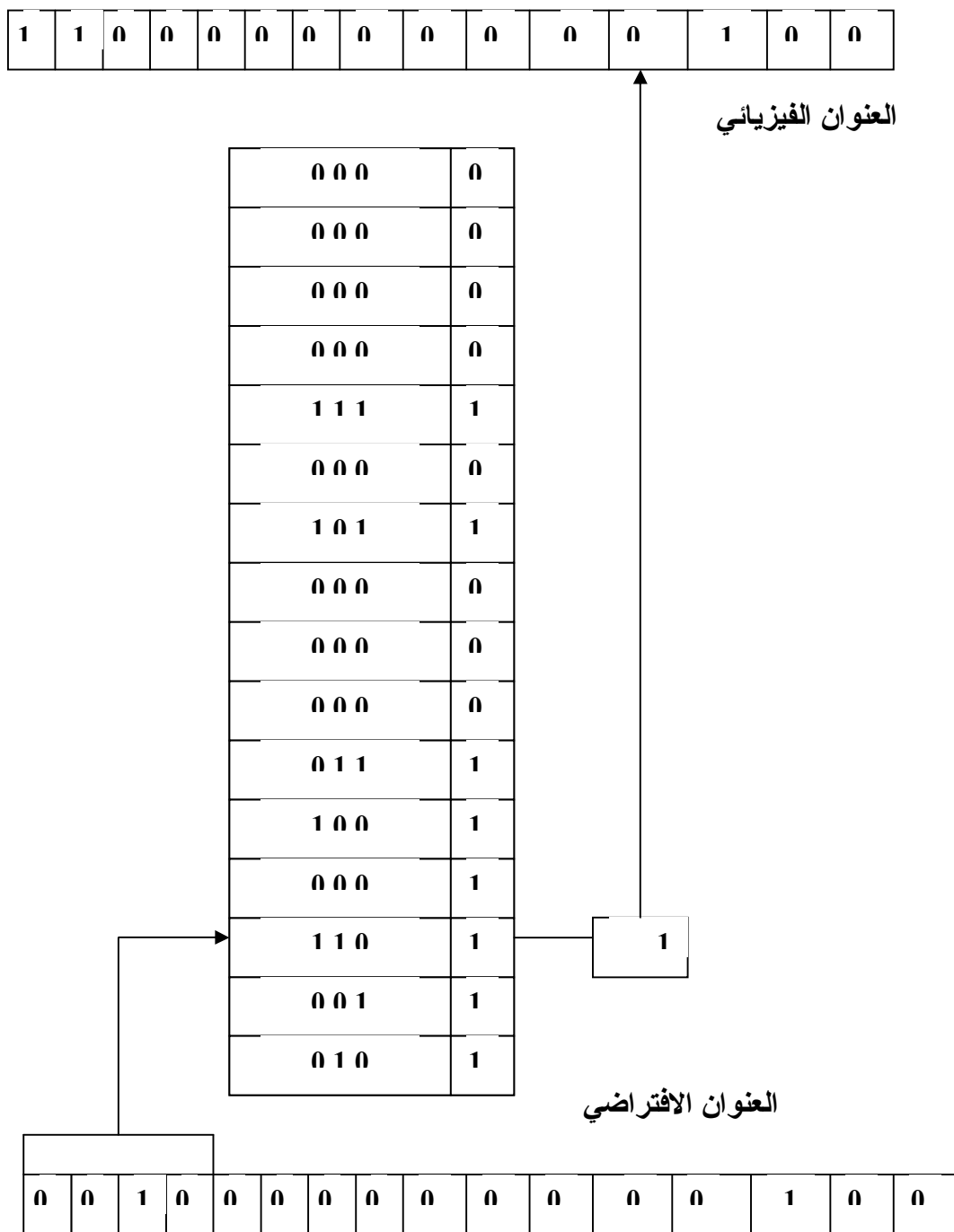
تستخدم معظم أنظمة الذاكرة الافتراضية تقنية تسمى التصفّيح PAGING ،وهي إمكانية توليد عناوين افتراضية للذاكرة أكبر من العناوين الحقيقية، بحيث يتم بعد ذلك تحويل العناوين الافتراضية إلى عناوين حقيقية بواسطة وحدة إدارة الذاكرة MMU Memory Management Unit



يتم تقسيم العناوين الافتراضية إلى وحدات تسمى بالصفحات Pages حسب طول العناوين الافتراضية المولده من قبل المعالج، بينما تسمى الوحدات المقابلة لهذه الصفحات في الذاكرة الفيزيائية بإطارات الصفحات Page Frames فمثلاً إذا كان لدينا ذاكرة فيزيائية بحجم 32KB، وكان المعالج يولد عناوين افتراضية بحجم 64KB، يكون لدينا 16 صفحة افتراضية ويقابلها 8 إطارات صفحات .

60K ---	X		28k --- 32K
56K ---	X		
52K ---	X		24k --- 28K
48K ---	X		
44K ---	7		20k --- 24K
40K ---	X		
36K ---	5		16k --- 20K
32K ---	X		12k --- 16K
28K ---	X		8k --- 12K
24K --- 28K	X		
20K ---	3		4k --- 8K
16K ---	4		0k --- 4K
12K ---	0	عناوين الذاكرة الفيزيائية	
8K ---	6		
4k --- 8K	1		
0k --- 4K	2		

هو ١٠٠.٠٠٠.٠٠٠.١١ والذي يقابل الرقم ٢٤٥٨٠ عشرياً وهو يمثل العنوان الفيزيائي. وبذلك تكون MMU قد قامت بتحويل العنوان الافتراضي ٨١٩٦ إلى العنوان الفيزيائي ٢٤٥٨٠ الذي سوف يمرر إلى الذاكرة .



الشكل أعلاه يوضح طريقة عمل وحدة إدارة الذاكرة في تحويل العنوان الافتراضي إلى عنوان فيزيائي

٢,٣. خوارزميات استبدال الصفحات

عند حدوث خطأ الصفحة Page Fault يقوم نظام التشغيل باختيار صفحة لإزالتها من الذاكرة لإتاحة المجال للصفحة التي ستجلب إلى الذاكرة. على الرغم من أن اختيار الصفحة يمكن أن يكون عشوائياً، إلا أن أداء النظام يمكن أن يتحسن كثيراً إذا تم اختيار صفحة قليلة الاستخدام من أن نقوم بإزالة صفحة كثيرة الاستخدام، لأنها سوف تجلب مره أخرى إلى الذاكرة خلال فترة قصيرة مما يؤدي إلى عبء إضافي.

لذلك كانت هنالك الكثير من الدراسات التي أجريت في مجال خوارزميات استبدال الصفحات من الناحيتين العملية والنظرية. وسوف نقوم بشرح بعض الخوارزميات الأكثر أهمية ومنها :

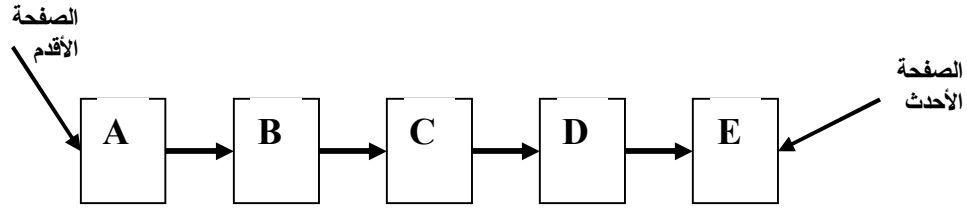
١) خوارزمية استبدال الصفحة المثلى

فكرة هذه الخوارزمية تتمثل في الاتي، عند لحظة حدوث خطأ الصفحة يقوم نظام التشغيل بوضع لافتة على كل صفحة تدل على أن هذه الصفحة سوف يتم استخدامها بعد N تعليمة. ثم بعد ذلك يختار نظام التشغيل الصفحة ذات اللافتة الأعلى لإزالتها. فمثلاً إذا كان لدينا صفحة لن نستخدم قبل ٥٠٠ تعليمة و صفحة أخرى لن نستخدم قبل ٢٠٠ تعليمة فإن إزالة الصفحة الأولى سوف تؤخر حدوث خطأ الصفحة. من عيوب هذه الخوارزمية أنها نظرية وليست عملية، أي أنها مستحيلة التنفيذ لأنه عند حدوث خطأ الصفحة لا يملك نظام التشغيل أي طريقة لمعرفة متى سيشار إلى كل صفحة مستقبلاً.

٢) خوارزمية استبدال الصفحة الداخلة أولاً تخرج أولاً

(First In First Out) FIFO

من الاسم يتضح فكرة الخوارزمية والتي تتمثل في أن ينظم نظام التشغيل قائمة متصلة من جميع الصفحات، بحيث تكون في رأس القائمة الصفحة الأقدم من حيث الاستخدام وفي ذيل القائمة الصفحة الأحدث. وعند حدوث خطأ الصفحة يقوم نظام التشغيل بإزالة الصفحة الموجودة في رأس القائمة ويضيف الصفحة الجديدة إلى ذيل القائمة.

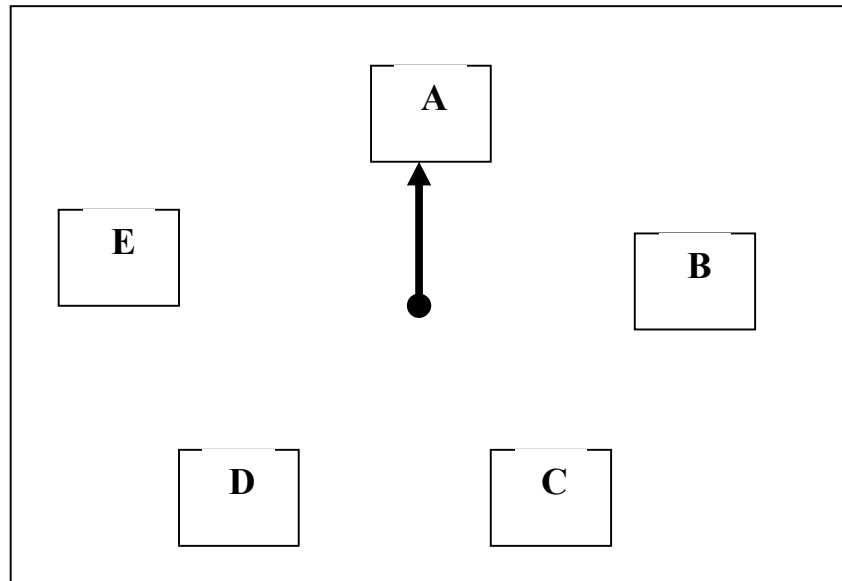


٣) خوارزمية الساعة لاستبدال الصفحات

تتمثل فكرة هذه الخوارزمية بأن يكون هنالك مؤشر في كل صفحة يحمل إحدى القيمتين صفر، وتشير إلي أن هذه هي الصفحة المراد إزالتها أو العكس إذا كانت تحمل القيمة واحداً .

وينظم نظام التشغيل جميع الصفحات في قائمة دائرية في شكل ساعة ويشير عقرب الساعة إلى الصفحة الأقدم، وعند حدوث خطأ الصفحة يتم اختبار عقرب الساعة إذا كان يشير إلى صفحة مؤشرها يساوي صفراً يقوم بإزالة هذه الصفحة. ويضع الصفحة الجديدة في مكان الصفحة التي تم إزالتها، ويقدم عقرب الساعة إلى الصفحة التالية، أما إذا كان عقرب الساعة يشير إلى صفحة مؤشرها لا يساوي صفراً يقوم بتصغير مؤشر هذه الصفحة، ثم يقدم عقرب الساعة إلى الصفحة التالية حتى الوصول إلى الصفحة التي يحمل مؤشرها القيمة صفراً .

مثال



٤) خوارزمية استبدال الصفحة الأقل استخداماً مؤخراً

Least Recently Used LRU

بنيت فكرة هذه الخوارزمية على أن الصفحات المستخدمة بكثرة في التعليمات القليلة السابقة ستستخدم بكثرة في التعليمات القليلة التالية ، وبهذا تكون الصفحات التي لم تستخدم لفترة طويلة ستبقى كذلك لفترة طويلة على الأغلب ، فعند حدوث خطأ الصفحة يقوم نظام التشغيل بإزالة الصفحة التي لم تستخدم لأطول فترة من الذاكرة .

وعلى الرغم من أنه يمكن أن تحقق LRU نظرياً إلا إنها تتطلب وجود قائمة خطية لكل الصفحات في الذاكرة بحيث تكون الصفحة الأكثر استخداماً مؤخراً موجودة في الأمام، والصفحة الأقل استخداماً موجودة في الخلف ، وتحديث هذه القائمة عند كل إشارة إلى الذاكرة تتطلب وقتاً، لذلك فهي صعبة التحقيق .

وعندما يكون عدد الصفحات كبيراً يقوم نظام التشغيل بتنظيم مصفوفة $N \times N$

بت وتكون عناصرها تحمل القيمة صفراً في البداية ، وعندما يتم الإشارة إلى الصفحة K يقوم نظام التشغيل أولاً بجعل جميع عناصر الصف الذي يحمل الرقم K تساوي ١، ثم يجعل كل عناصر العمود الذي يحمل نفس القيمة تساوي صفراً . وفي أي لحظة يكون الصف ذو القيمة الثنائية الأدنى هو الأقل استخداماً مؤخراً . فمثلاً إذا كان لدينا ٤ صفحات وتم الإشارة إليها بالترتيب التالي ١٢٣٤٣٢١٤، وضح شكل المصفوفة بعد كل إشارة.

		1		
	1	2	3	4
1	0	1	1	1
2	0	0	0	0
3	0	0	0	0
4	0	0	0	0

		2		
	1	2	3	4
1	0	0	1	1
2	1	0	1	1
3	0	0	0	0
4	0	0	0	0

		3		
	1	2	3	4
1	0	0	0	1
2	1	0	0	1
3	1	1	0	1
4	0	0	0	0

		4		
	1	2	3	4
1	0	0	0	0
2	1	0	0	0
3	1	1	0	0
4	1	1	1	0

		5		
	1	2	3	4
1	0	0	0	0
2	1	0	0	0
3	1	1	0	1
4	1	1	0	0

		6		
	1	2	3	4
1	0	0	0	0
2	1	0	1	1
3	1	0	0	1
4	1	0	0	0

		7		
	1	2	3	4
1	0	1	1	1
2	0	0	1	1
3	0	0	0	1
4	0	0	0	0

		8		
	1	2	3	4
1	0	1	1	0
2	0	0	1	0
3	0	0	0	0
4	1	1	1	0

٥) خوارزمية WSCLOCK لاستبدال الصفحة

WORKING SET CLOCK

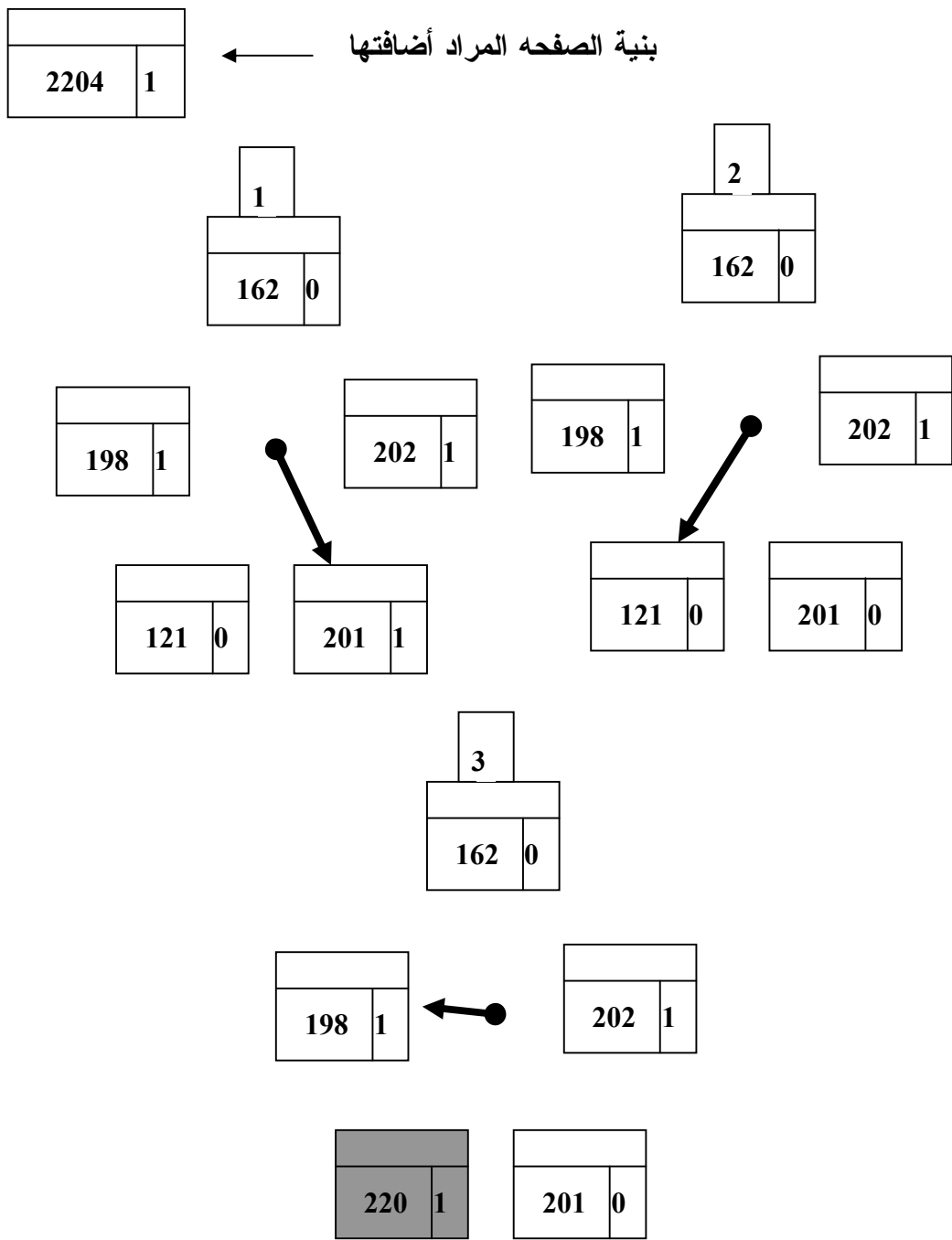
تعتبر من الخوارزميات الأكثر استخداماً من الناحية العملية لبساطة تحقيقها وأدائها الجيد ، وهي شبيهة بخوارزمية الساعة .

تتمثل فكرة هذه الخوارزمية بأن يكون لكل صفحة بنية بيانات تتكون من حقلين ، حقل يمثل زمن آخر استخدام للصفحة والحقل الآخر به مؤشراً يحمل إحدى القيمتين صفر ، وتشير إلى إن هذه هي الصفحة المراد إزالتها أو العكس . لذا كانت تحمل القيمة واحداً . وتوضع كل هذه البنيات في شكل دائرة بحيث تكون القائمة في البداية فارغة . وعند تحميل الصفحة الأولى إلى الذاكرة تضاف البنية الخاصة بها بحيث يكون حقل المؤشر دائماً في بداية تحميل أي صفحة يحمل القيمة ١ ، وعقرب الساعة يشير إلى أول صفحة تم تحميلها إلى الذاكرة .

وعند حدوث خطأ الصفحة يقوم نظام التشغيل بأختبار البنية التي يشير إليها عقرب الساعة فإذا كان المؤشر الموجود داخل هذه البنية يساوي ١ يقوم نظام التشغيل بتصفيره وينقل عقرب الساعة إلى البنية التالية .

أما إذا كان المؤشر يحمل القيمة صفراً ينظر بعد ذلك إلى حقل زمن آخر استخدام فإذا كان الزمن الظاهري الحالي ناقصاً زمن آخر استخدام (عمر الصفحة) أكبر من T ميلي ثانية سابقة يتم إزالة تلك الصفحة ووضع الصفحة الجديدة في مكانها وتحريك عقرب الساعة إلى الصفحة التالية .

أما إذا كان المؤشر يساوي صفراً و الزمن الظاهري الحالي ناقصاً زمن آخر استخدام أقل من أو يساوي T ميلي ثانية سابقة نحرك عقرب الساعة إلى التالية فإذا تم تحريك عقرب الساعة حتى إشارة إلى نفس الصفحة أي أنها قامت بدورة كاملة هذا يعني أن كل الصفحات حديثة الاستخدام ، وفي هذه الحالة يختار نظام التشغيل الصفحة ذات العمر الأكبر (أكبر قيمة للزمن الظاهري الحالي ناقصاً زمن آخر استخدام) .
علماً بأن T تمثل مقياسياً لمعرفة أي الصفحات أقدم . ويتم تحديدها مسبقاً .



أسئلة تقويم ذاتي



- ١/ كيف أنشئت فكرة استخدام ذاكرة افتراضية.؟
- ٢/ عرّف تقنية التصفّيح Paging .
- ٣/ ما الخوارزمية الأكثر استخداماً لاستبدال الصفحة.؟

الخلاصة

عزيزي الدارس، لنقم سوياً بمناقشة ما درسناه في هذه الوحدة، قمنا في جزئها الأول بتعريف أنواع نظم التشغيل وهي نظم التشغيل، أحادية البرامج وهو نظام إتاحة جميع موارد الحاسب لعملية واحدة حتى تنتهي من التنفيذ، والنوع الثاني هو نظم التشغيل متعددة البرامج، وقد عالجت القصور في الأنظمة أحادية البرامج. تحدثنا عن إدارة الذاكرة وأساليب تقسيمها إلى تقسيم ثابت أي قطاعات ثابتة محددة ويخصص لكل عملية القطاع المناسب لها. ولكن يمكن أن يكون هنالك مجموعة من القطاعات غير المشغولة ومساحات غير مشغولة داخل القطاع. يستخدم مدير الذاكرة عدة استراتيجيات لتحديد القطاع المعين لتسكين العملية وهي:

- إستراتيجية المكان الأول.
- إستراتيجية المكان التالي.
- إستراتيجية المكان الأحسن.
- إستراتيجية المكان الأكبر.
- إستراتيجية المكان الأسرع.

ووصفنا التقسيم الديناميكي للذاكرة بأنه تقسيم الذاكرة حسب حجم العمليات. وقد أنتجت أيضاً ما يسمى بالفراغات الخارجية. ناقشنا كيفية مراقبة القطاعات الفارغة والمشغولة في الذاكرة باستخدام الخارطة النقطية، ثم باستخدام القوائم المتصلة.

في القسم الثالث تحدثنا عن حل هام وهو استخدام الذاكرة الافتراضية بتقسيم البرنامج إلى طبقات. ويتم تنفيذه بأجزاء يتم تبادلها بين الذاكرة الرئيسية والذاكرة الافتراضية. وشرحنا تقنية التصفيح وهي تقسيم العناوين الافتراضية الي وحدات تسمى الصفحات. وتسمى الوحدات المقابلة لها في الذاكرة بإطارات الصفحات. شرحنا بعض خوارزميات استبدال الصفحات مثل خوارزمية استبدال الصفحة المثلى، وخوارزمية الصفحة الداخلة أولاً تخرج أولاً وخوارزمية الساعة لاستبدال الصفحات، وخوارزمية استبدال الصفحة الأقل استخداماً مؤخراً، وخوارزمية WSClock.

لمحة مسبقة عن الوحدة التالية

عزيزي الدارس، في الوحدة التالية سنناقش إدارة أجهزة الإدخال والإخراج كواحدة من أهم الوظائف الرئيسية التي يقوم بها نظام التشغيل، حيث نناقش أنواع البرمجيات التي تحدد عمل أجهزة الإدخال والإخراج وطرق إجازها

مسرد المصطلحات

- **مدير الذاكرة Memory Manager**
هو جزء من النظام يقوم بمهام تنفيذ إدارة موارد الحاسب.
- **نظم التشغيل أحادية البرامج Monoprogramming**
هو نظام إتاحة جميع موارد الحاسب لعملية واحدة، وتكون إدارة الذاكرة في هذا النوع عملية بسيطة جداً.
- **نظم التشغيل متعددة البرامج Multiprogramming**
هي النظم التي تقوم بدفع عدة عمليات للتنفيذ في نفس الوقت.
- **الفراغ الداخلي Internal Fragmentation**
مساحات غير مشغولة داخل القطاع عندما يتم تسكين عملية في قطاع أكبر من حجمها لعدم وجود الحجم المناسب لها.
- **قتل العملية Process Killing**
هو إذا زاد حجم العملية عن حجم القطاع الخاص بها يتم البحث عن قطاع آخر مناسب، فإذا لم نجد نقوم بنقل العملية من الذاكرة الرئيسية الي الذاكرة الثانوية، وإذا لم نجد أيضاً مكاناً مناسباً في القرص الصلب تلجأ بعض أنظمة التشغيل إلى قتلها وذلك لتفادي حدوث ما يسمى **الجمود Deadlock** للنظام ككل.
- **الفراغات الخارجية External Fragmentation**
فراغات موجودة بين القطاعات المشغولة.

المراجع

- ١-يمان اللبني وأسامة العبد الله، تصميم وتنفيذ نظم التشغيل الحديثة، شعاع للنشر والعلوم، سوريا-حلب، ٢٠٠٥م.
- ٢-ج آرثر هاريس (ترجمة أمين أيوبي)، أنظمة تشغيل الحاسوب، أكاديمياً، بيروت ٢٠٠٢م.
- ٣-عبد الرؤوف الحلاق ومنتصر خاطر، أنظمة التشغيل، منشورات جامعة القدس المفتوحة، ١٩٩٦م.
- ٤-محمد أحمد فكرين، نظم تشغيل الحاسبات، دار المريخ ١٩٩٦م.

- ٥- Silberschatz, A. and Galvin, P.B., "Operating System Concepts", Fifth edition Addison-Wesley, Reading, MA, 199٧.
- 6- Tanenbaum, Andrew S., "Modern Operating Systems", Prentice-Hall, Englewood Cliffs, NJ, 1992.

<http://www.personal.kent.edu/~rmuhamma/OpSystems/os.html>

<http://www.cag.lcs.mit.edu/~rinard/osnotes/>

<http://williamstallings.com/OS4e.html>



محتويات الوحدة

الصفحة	الموضوع
181	المقدمة
181	تمهيد
182	أهداف الوحدة
183	١. أجهزة الإدخال و الإخراج
184	١.١. أهداف برمجيات أجهزة الإدخال و الإخراج
185	١.٢. مستويات برمجيات أجهزة الإدخال و الإخراج
188	٢. طرق إنجاز عمليات الإدخال و الإخراج
189	٢.١. الإدخال/الإخراج المبرمج
189	٢.٢. الإدخال و الإخراج المقاد بالمقاطع
189	٢.٣. الإدخال و الإخراج باستخدام DMA
191	٣. معمارية القرص التخزيني
192	٣.١. سواقة القرص
192	٣.٢. وحدة التحكم في القرص
193	٤. إدارة الفراغات التخزينية
193	٤.١. الخارطة النقطية
194	٤.٢. القوائم المتصلة
194	٤.٣. التجميع
195	٥. جدولة القرص التخزيني
195	٥.١. خوارزمية القادم أولاً يخدم أولاً
196	٥.٢. خوارزمية أقل زمن تحديد أولاً
197	الخلاصة
199	مسرد المصطلحات
200	المراجع

المقدمة

تمهيد

أهلاً بك عزيزي الدارس في الوحدة الخامسة والأخيرة من مقرر "نظم التشغيل" وهي بعنوان "إدارة أجهزة الإدخال والإخراج"، ويمكن اعتبار إدارة أجهزة الإدخال والإخراج واحدة من أهم المهام الرئيسية التي على نظام التشغيل القيام بها، إذ عليه إرسال الأوامر إلى تلك الأجهزة واكتشاف ومعالجة الأخطاء إن وجدت وخلاف ذلك من المهام.

وسنناقش في القسم الأول من هذه الوحدة أجهزة الإدخال و الإخراج وأنواعها وبعض المفاهيم العامة لها، أما في قسمنا الثاني سنشرح طرق إنجاز عمليات الإدخال والإخراج، ونتعرف في القسم الثالث على معمارية القرص التخزينية، ونضيف في القسم الرابع مفهوم إدارة الفراغات التخزينية، ونختتم الوحدة بالتعرف على جدول القرص التخزينية، عزيزي الدارس أنصحك بدراسة هذه الوحدة باهتمام وحل الأسئلة الواردة فيها، وفقك الله.

أهداف الوحدة



عزيزي الدارس،

بعد فراغك من دراسة هذه الوحدة ينبغي أن تكون قادراً على أن:

- تتعرف على أجهزة الإدخال والإخراج و أهدافها.
- تشرح مستويات برمجيات أجهزة الإدخال و الإخراج.
- تعرف الطرق الأساسية الثلاثة لإنجاز عمليات الإدخال و الإخراج.
- تشرح معمارية القرص التخزينية.
- تفهم خوارزميات جدولة القرص التخزينية.

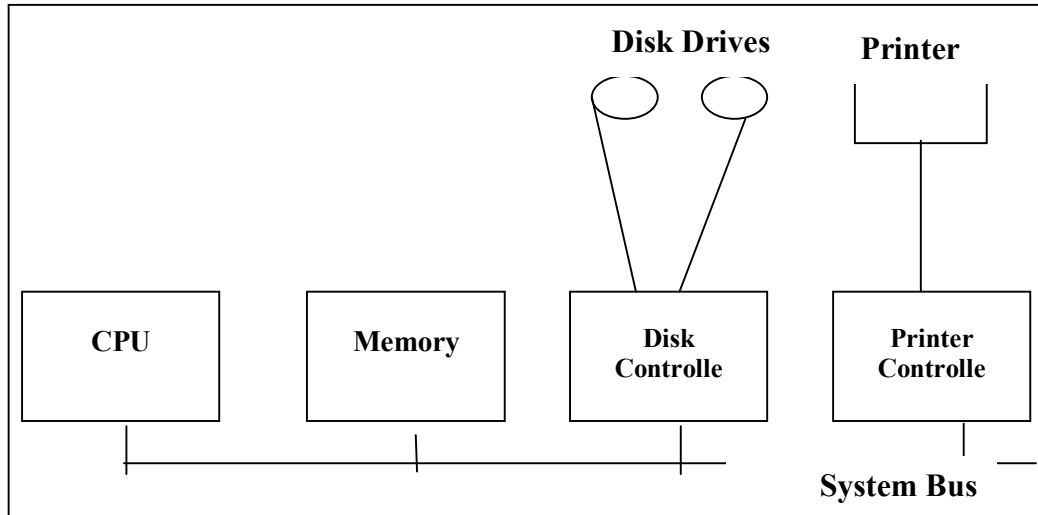
١ . أجهزة الإدخال والإخراج

تنقسم أجهزة الإدخال والإخراج إلى فئتين: فئة معنونه (كتلة Block Devices) وفئة غير معنونة (Character Devices).

الفئة الأولى هي عبارة عن أجهزة يمكن تخزين المعلومات بها في كتل ثابتة الحجم وكل كتلة لها عنوان خاص، بالإضافة إلى إمكانية إجراء عمليات القراءة والكتابة والبحث والانتقال. وتمثل الأقراص واحدة من الأجهزة المعنونة الأكثر شيوعاً.

أما الفئة الثانية فتسمى بالأجهزة غير المعنونة. وهي ترسل وتستقبل سلسلة من الإشارات. كما أنها لا يمكن تخزين البيانات بها بالإضافة إلى عدم إمكانية إجراء أي من عمليات القراءة أو الكتابة أو البحث أو الانتقال. وتعتبر الطابعات واحدة من الأجهزة غير المعنونة الأكثر شيوعاً.

عموماً فإن أي جهاز إدخال وإخراج يتكون من جزئين ، جزء ميكانيكي ويعتبر المكون المادي وجزء إلكتروني ويسمى بالمتحكمات Device Controller والذي يوفر التفاعل المنطقي مع الحاسب بحيث يتلقى الأوامر من وحدة المعالجة المركزية ثم بعد ذلك يقوم بترتيبها وتنفيذها.



الشكل (١) أجهزة الإدخال والإخراج

١.١. أهداف برمجيات أجهزة الإدخال والإخراج

بوجود المكونات المادية لأجهزة الإدخال والإخراج مثل أجهزة التحكم Control Unit لابد من وجود مكونات برمجية لتساهم في أداء المكونات المادية.

١.١.١. الاستقلالية عن الأجهزة

تعتبر الاستقلالية عن الأجهزة (Device Independence) من المفاهيم الأساسية في تصميم برمجيات أجهزة الإدخال والإخراج ، ونعني بذلك إمكانية كتابة برنامج يستطيع الوصول إلى أي جهاز إدخال وإخراج دون تحديد نوع الجهاز بشكل مسبق.

فمثلاً إذا كان لدينا برنامج مكتوب لقراءة ملف، يجب أن يتمكن البرنامج من قراءة الملف من أي جهاز تخزين ، أي يمكنه قراءة الملف من القرص المرن أو القرص الصلب أو القرص المدمج أو غيرها من وسائط التخزين دون التعديل في البرنامج.

١.١.٢. معالجة الأخطاء

تعتبر معالجة الأخطاء (Error Handling) من المواضيع الهامة في تصميم برمجيات أجهزة الإدخال والإخراج ، بحيث يجب معالجة الأخطاء قريباً من الجزء المادي لأجهزة الإدخال والإخراج بقدر الإمكان ، إذ على المتحكمات Device Controller اكتشاف الأخطاء ومحاولة إصلاحها إن أستطاعت ، أما إذا لم تستطع عندها تقوم بمناداة نظام التشغيل لمعالجة الوضع، وذلك بعرض المشكلة على الطبقة الأعلى من المتحكمات Device Controller فإن لم تستطع الطبقة العليا معالجة الأخطاء يقوم نظام التشغيل بعرضها على الطبقة الأعلى وهكذا الي أن تصل إلى المستخدم في شكل رسائل الخطاء.

٣. ١. ١. التزامن

من المواضيع الهامة أيضاً في تصميم برمجيات أجهزة الإدخال والإخراج هو إمكانية التعامل مع دوائر التحكم بالصورتين المتزامنة Synchronous وغير المتزامنة Asynchronous. فإن معظم الدخل / الخرج الفيزيائي غير متزامن. فمثلاً يبدأ المعالج بتنفيذ عملية ثم يتضح بأن هذه العملية تحتاج إلى دخل / خرج، فيقوم المعالج بتنفيذ عملية أخرى حتى تصل دخل / خرج للعملية السابقة ، لذلك لابد أن يكون هنالك إمكانية إرجاع البرنامج تلقائياً ريثما تتوفر البيانات ، كما يجب على نظام التشغيل جعل العمليات التي تكون في الواقع مقادة بالمقاطعات (غير متزامنة) تبدو كأنها متزامنة بالنسبة للمستخدم.

٤. ١. ١. مفاهيم هامة

من المفاهيم الهامة في تصميم برمجيات أجهزة الإدخال والإخراج هي إمكانية التعامل مع الأجهزة التي يمكن المشاركة فيها، وتلك التي لا يمكن المشاركة فيها في مستوى داخلي لا يظهر للمستخدم. فمثلاً يمكن استخدام الأقراص من قبل عدة مستخدمين في نفس الوقت، أي يجب ان ألا يكون هنالك مشكلة إذا قام عدة مستخدمين بفتح عدة ملفات على نفس القرص في نفس الوقت.

٢, ١. مستويات برمجيات أجهزة الإدخال و الإخراج

كما أن هنالك أجهزة أخرى مثل سواقات الأشرطة يجب أن تخصص لمستخدم واحد حتي انتهائه من استخدامها. عندها يستطيع مستخدم آخر استخدام سواقة الشريط ، وتم تحقيق تلك الأهداف في أربعة مستويات برمجية للتعامل مع وحدات الإدخال والإخراج وهي كما يلي :



الشكل (٢) مستويات برمجيات أجهزة الإدخال والإخراج

١,١,٢. طبقة برنامج خدمة المقاطعة

Interrupt Handlers

تعتبر المقاطعات واقعا مفروضا ولا يمكن تجنبها، ويجب دائما إخفاؤها بعيداً عن المستخدم. بحيث لا يدري بها إلا جزء صغير من نظام التشغيل. والطريقة الأفضل لأخفائها هي جعل برنامج التشغيل الذي يبدأ عملية الإدخال / الإخراج يتوقف ريثما تنتهي عملية الدخل / الخرج.

وقد تكون هذه العملية لأي وحدة من الوحدات. فبالتالي تكون هناك أنواع متعددة للقطع. وكل قطع له برنامج خدمة محدد موجود ضمن خدمات نظام التشغيل أو

النظام الأساسي لإدخال وإخراج (BIOS) ، ويتم الرجوع لهذا البرنامج بعد تحديد نوعية القطع وموضع البرنامج الذي يقوم بهذه الخدمة.

٢,١,٢. طبقة برنامج إدارة الوحدة Device Driver

يعتبر هذا البرنامج جزءاً من نظام التشغيل الذي يتولى توجيه أوامر وحدة التحكم، كما أنه يحتفظ بعدد من السجلات داخل وحدة التحكم وعناوينها. فالوظيفة الأساسية لهذا البرنامج هي استقبال الطلبات من برامج الإدخال في الطبقة البرمجية العليا، ثم بعد ذلك تنفيذ هذه الطلبات بالتنسيق مع وحدة التحكم. فمثلاً قد يكون الطلب قراءة بلوك معين من القرص التخزيني فيتبع هذا البرنامج عدة خطوات للتحقق من كفاءة القرص التخزيني. موضع البلوك أولاً ، كما أنه يقوم بكتابة الأوامر في ذاكرة وحدة التحكم لحين معالجتها بواسطة الوحدة.

٢,١,٣. طبقة برنامج الإدخال والإخراج غير المعتمدة على

خواص الوحدة

Device Independent Operating System Software

وتعتبر الطبقة البرمجية الأعلى من طبقة برنامج إدارة الوحدة، بحيث تتكامل في مهامها مع برنامج طبقة إدارة الوحدة. وتتخلص مهام هذه الطبقة في الآتي :

- أ) تعتبر طبقة تداخل بين طبقة المستخدم وطبقة إدارة الوحدة.
- ب) تسمية المكونات المادية Device Naming.
- ج) حجز الذاكرة المؤقتة في الوحدة Buffering.
- د) حجز سعة تخزينية في وحدات الإدخال والإخراج.
- هـ) تحديد الأخطاء.

٤, ١, ٢. طبقة برامج المستخدم

User Level I / O Software

وهي الطبقة الأخيرة من الطبقات العاملة والتي تقدم خدمات للمستخدم لاستخدام أجهزة الإدخال والإخراج المختلفة في الحاسب، بحيث يقوم المستخدم بطلب الخدمة من برامج هذه الطبقة والتي بدورها تحول هذا الطلب إلى الطبقات البرمجية الأعلى ثم الأعلى وهكذا إلى أن يتم تنفيذ الخدمة.

أسئلة تقويم ذاتي



- ١) عرف الفئتين: المعنونة وغير المعنونة.
- ٢) اشرح أهداف برمجيات الإدخال والإخراج.
- ٣) بالرسم، وضح مستويات برمجيات الإدخال والإخراج.

٢. طرق إنجاز عمليات الإدخال والإخراج

يوجد ثلاث طرق أساسية لإنجاز عمليات الإدخال والإخراج وهي على النحو التالي:

١, ٢. الإدخال / الإخراج المبرمج

Programmed I / O

تتلخص فكرة هذه الطريقة في جعل المعالج يقوم بالعمل كله ، فمثلاً إذا افترضنا أنه توجد عملية تريد طباعة سلسلة من الحروف تقوم العملية أولاً بتجميع السلسلة في مخزن

مؤقت Buffer، ثم بعد ذلك تستدعي نظام التشغيل الذي بدوره ينسخ المخزن المؤقت Buffer الذي يحوي السلسلة المراد طباعتها في مصفوفة ، ثم يفحص اذا ما كانت الطابعة متاحة حالياً ، فإذا لم تكن متاحة فإنه ينتظر حتي تصبح متاحة وعندها ينسخ الحرف الأول إلى مسجل البيانات الخاص بالطابعة، وبعد طباعة الحرف الأول ، يقوم

بفحصها مرة أخرى فإذا كانت الطابعة جاهزة لاستقبال الحرف التالي وذلك عن طريق قراءة حالة الطابعة بواسطة المسجل الخاص بذلك، ويصبح نظام التشغيل في انتظار الطابعة كي تصبح جاهزة مرة أخرى، وعندها يقوم بطباعه الحرف التالي وتستمر هذه الحلقة حتي طباعه السلسلة بأكملها ، ثم بعد ذلك يعود التنفيذ إلى عملية أخرى.

٢.٢. الإدخال والإخراج المقاد بالمقاطعات

إذا كانت الطابعة تستطيع طباعة ١٠٠ حرف / ثانية مثلاً ، هذا يعني أن كل حرف يستغرق ١٠ ميلي ثانية لطباعته، أي أنه بعد كتابة كل حرف في مسجل بيانات الطابعة سيبقى المعالج خاملاً لمدة ١٠ ميلي ثانية حتي يسمح له بإرسال الحرف التالي وهذا وقت كاف لإجراء تعديل وتشغيل عمليه أخرى أثناء فترة ١٠ ميلي ثانية عوضاً عن هدرها.

هذه الطريقة تتيح للمعالج تنفيذ عمليات أخرى أثناء انتظاره للطابعة كي تصبح جاهزة ، فيقوم المعالج بنسخ الحرف الأول إلى الطابعة وبعد ذلك يستدعي المجدول ويتم تنفيذ عملية. أخرى وعندما تطبع الطابعة الحرف وتصبح جاهزة لاستقبال الحرف التالي يقوم نظام التشغيل بتوليد مقاطعه تؤدي إلى إيقاف العملية الحالية وتخزين حالتها. فإذا لم يكن هنالك أي حروف أخرى للطباعة يقوم المعالج باستئناف عمل العملية المتوقفة والإفائه يقوم بطباعة الحرف التالي ، ثم يرسل إشعاراً للمقاطععه ثم يعود إلى العملية التي كانت تعمل قبل حدوث المقاطعة والتي تتابع التنفيذ من النقطة التي توقفت عندها.

٣,٢. الإدخال والإخراج باستخدام تقنية

DMA Using Direct Memory Access

هنالك مشكلة واضحة في الطريقة السابقة، وهي أن المقاطعه تحدث عند كل حرف ، وكما هو معلوم فإن المقاطعات تستهلك وقتاً، لذلك تعتبر الطريقة السابقة مضيعة لوقت المعالج. فالحل الأفضل هو استخدام تقنية DMA.

وتتلخص فكرة هذه الطريقة في جعل المتحكم Device Controller يغذي الطابعة بالحروف واحداً تلو الآخر دون إزعاج المعالج، أي أن يقوم المتحكم بالعمل عوضاً عن المعالج الرئيسي.

الفائدة الكبرى عند استخدام تقنية DMA (وهي عملية نقل المتحكم Device Controller للبيانات مباشرة من المخزن المؤقت Buffer الموجود بداخله إلى الذاكرة الرئيسية) هي تقليل عدد المقاطعات من مقاطعة لكل حرف إلى مقاطعه واحدة لكل مخزن مؤقت يطبع ، فإذا كانت الحروف المراد طباعتها كثيرة وكانت المقاطعات بطيئة يؤدي استخدام تقنية DMA إلى تحسين كبير في الأداء.

وأما إذا كان متحكم DMA غير قادر على قيادة الجهاز بسرعه القصوى، أو إذا لم يكن للمعالج عمل آخر سوى انتظار مقاطعة DMA فإن استخدام إحدى الطريقتين السابقتين قد يكون أفضل من استخدام تقنية DMA.

يعتبر القرص التخزيني من أهم وحدات الحاسب حيث يتم فيه تخزين البيانات وإخراجها منه عند الحاجة ، لذلك فهي تحتاج إلى اهتمام وإدارة من قبل نظام التشغيل، وخاصة في أنظمة التشغيل المتعددة المستخدمين، حيث يكثر استخدام هذه الوحدة.

أسئلة تقويم ذاتي

١- اشرح طريقة الإدخال/ الإخراج المبرمج.

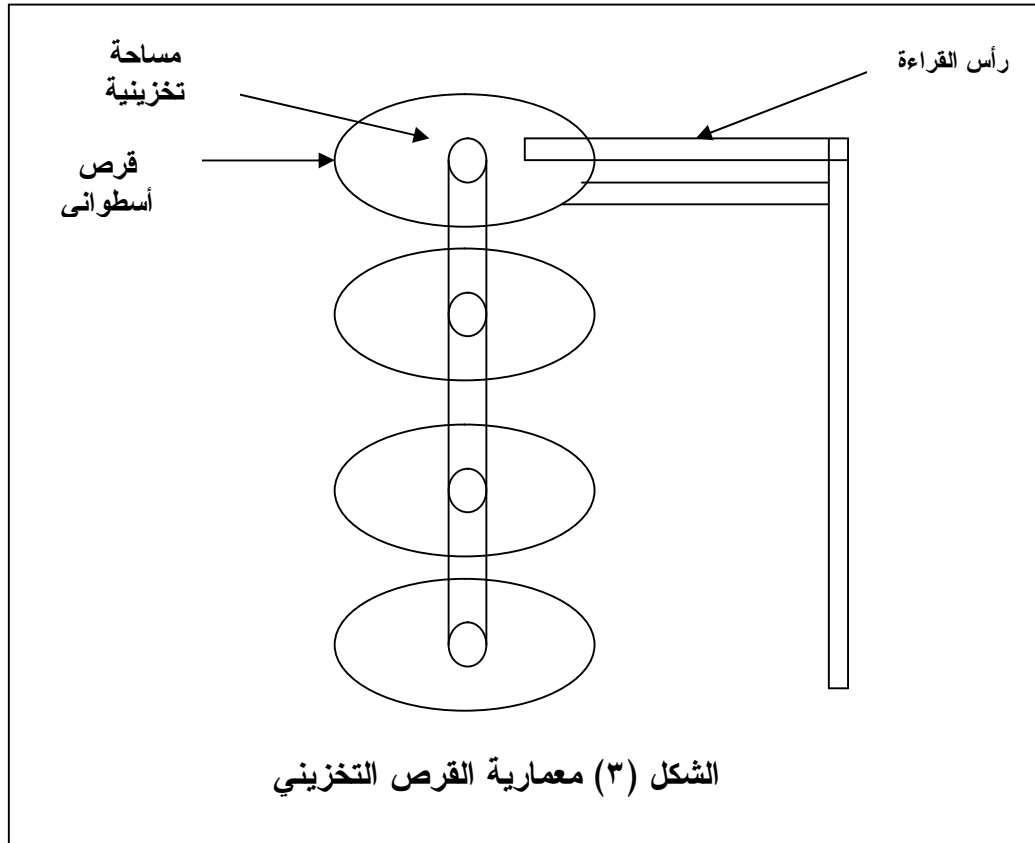
٢- لماذا نستخدم تقنية DMA ؟



٣. معمارية القرص التخزيني

يتكون القرص التخزيني من مجموعة أقراص أسطوانية، يحتوي كل قرص على سطحين ممغناطين، ويحتوى السطح الواحد علي مجموعة من المساحات الدائرية Tracks بحيث تقسم كل مساحة تخزينية إلى مجموعة من المربعات التخزينية Blocks ذات الحجم الثابت ، كما تسمى هذه المربعات التخزينية فيزيائياً بالمقاطع التخزينية Sectors.

وتثبت هذه الأقراص المغناطيسية بواسطة رأس ميكانيكي عند كل قرص كما يمكن أن تكون هنالك عدة رؤوس قراءة لتساعد في عملية القراءة أو الكتابة من قرص إلى آخر بسرعة.



والان وبعد أن تحدثنا عن معمارية القرص التخزيني نتطرق إلى التحدث عن مكوناته المادية فيتكون القرص التخزيني من مكونين مادين هما :-

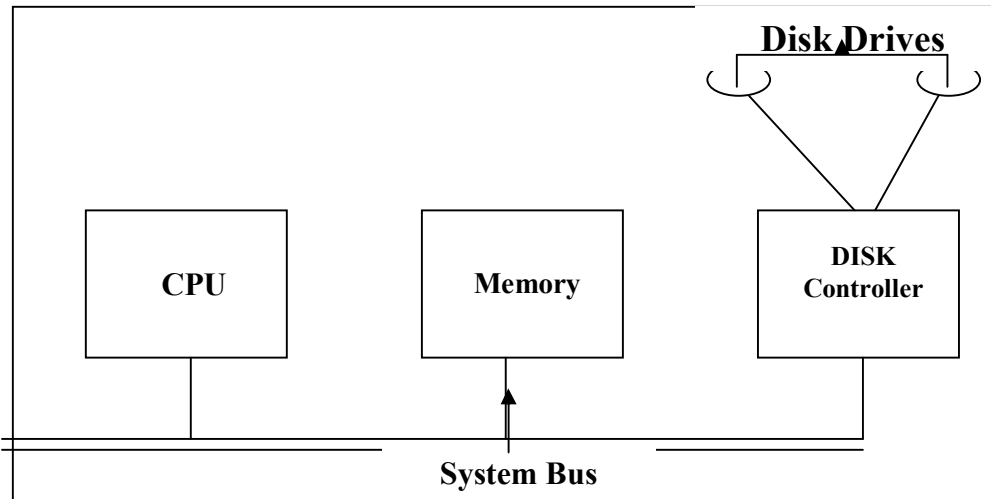
١,٣ . سواقة القرص Disk Drives

وتعتبر سواقة القرص المكون المادي التخزيني، فهي تحتوي على القرص و الرؤوس والسواقة وكل الأجزاء الميكانيكية الأخرى.

٢,٣ . وحدة التحكم في القرص Disk Controller

وتمثل الوحدة الإلكترونية التي توفر التفاعل المنطقي مع الحاسب بحيث تقوم هذه الوحدة بتلقي الأوامر من وحدة المعالجة المركزية. وبعد ذلك تقوم بترتيبها وتحويلها للسواقة.

فعلى سبيل المثال إذا أردنا استخراج معلومة من القرص التخزيني نحتاج إلى تحديد عدة أشياء وهي رقم السواقة والسطح والمساحة التخزينية Track بالإضافة إلى المقطع Block. ثم بعد ذلك يقوم رأس القراءة بالتحرك نحو المقطع، ويسمى الزمن المستغرق في تحديد المقطع بـ **Seek Time** أما الزمن المستغرق حتى دوران القرص التخزيني حول القارئ المتحرك بـ **Latency Time**.



الشكل (٤) وحدة التحكم في القرص



- (١) وضح مع الرسم معمارية القرص التخزيني.
- (٢) صف ما يحدث إذا أردنا استخراج معلومة من القرص التخزيني.

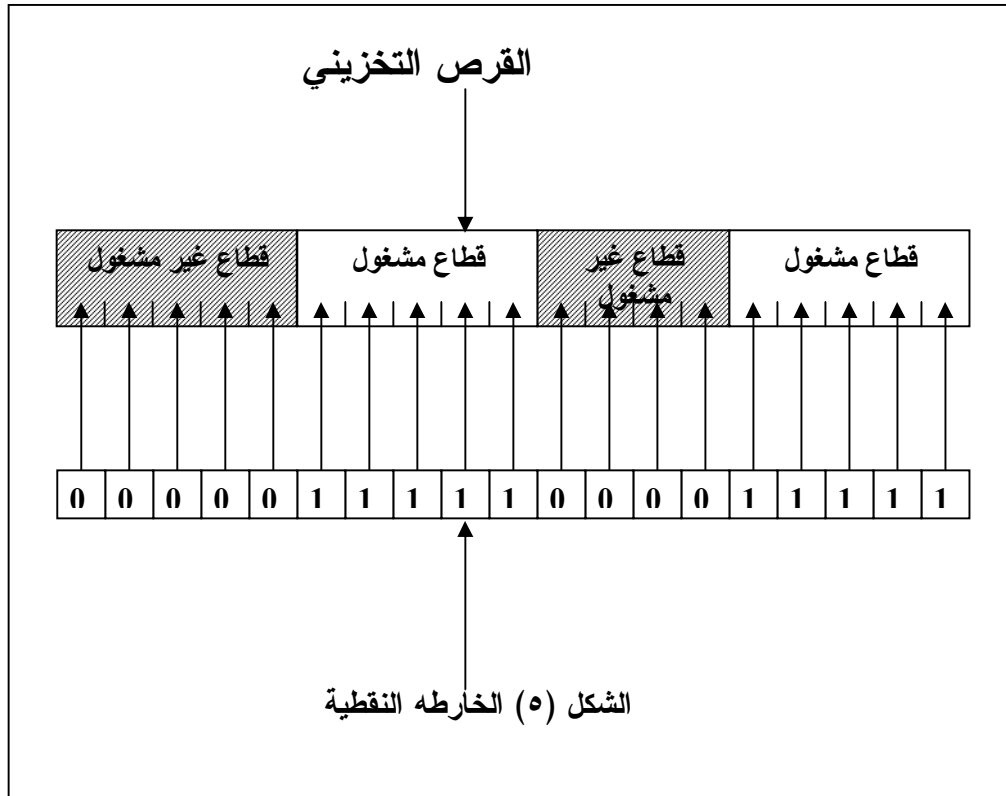
٤. إدارة الفراغات التخزينية

Free Space Management

تستوجب عملية التعامل مع القرص التخزيني عملية إدارة للفراغات في القرص حتى يتسنى حصر وتحديد المواقع الفارغة بصورة دائمة من قبل نظام التشغيل، ثم بعد ذلك يتم تحديد المساحة المطلوبة لملف محدد ، فهناك عدة طرق لإدارة الفراغات التخزينية وهي على النحو التالي :

١,٤ . الخارطة النقطية Bit Map

تتلخص هذه الطريقة بتقسيم القرص التخزيني إلى قطع صغيرة تسمى كل قطعة Allocation Bit، بحيث تكون هنالك خريطة من المربعات تمثل هذه القطع الصغيرة وذلك بتمثيل القطعة الصغيرة، المشغولة في القرص التخزيني بمربع يوجد بداخله الرقم 1 في الخارطة النقطية، والقطعة غير المشغولة في القرص التخزيني بمربع يوجد بداخله الرقم 0 في الخارطة، وبذلك يمكن إدارة القرص عن طريق الخارطة النقطية.



٢,٤ . القوائم المتصلة Linked List

في هذه الطريقة يتم ربط المربعات الفارغة بواسطة مؤشرات، بحيث يحتوي أول مربع فارغ على عنوان المربع الفارغ التالي له مباشرة، وهكذا حتى الوصول إلى جميع المربعات الفارغة.

٣,٤ . التجميع Grouping

هي نفس فكرة القوائم المتصلة ولكن في هذه الطريقة يتم تجميع عناوين مجموعة من المربعات الفارغة في أول مربع فارغ، بحيث يحتوي آخر مربع فارغ على عنوان مجموعة أخرى من المربعات الفارغة وهكذا ، وتتميز هذه الطريقة بسهولة الحصول على مجموعة من المربعات الفارغة.



- (١) اشرح طريقة الخارطة النقطية في إدارة الفراغات التخزينية.
(٢) ما الفرق بين طريقة القوائم المتصلة وطريقة التجميع ؟

٥. جدولة القرص التخزيني

Disk Scheduling

عندما تطلب عملية موقعاً تخزينياً تقوم العملية باستدعاء نظام التشغيل بواسطة ما يسمى ببدء النظام System Call بحيث يتم تحديد عدة عوامل وهي :

(أ) نوع العملية (إدخال أم إخراج).
(ب) عنوان الموقع التخزيني (سواقة ، أسطوانية ، سطح ، قطاع).
(ج) عنوان الذاكرة المراد تحميل البيانات إليها أو منها.
(د) حجم البيانات المراد نقلها.

فهناك عدة خوارزميات يتبعها نظام التشغيل لجدولة وخدمة هذه الطلبات وسوف نتطرق إلى خوارزميتين هما :

٥,١. خوارزمية القادم أول يخدم أولاً

First Come First Service (FCFS)

فكرة هذه الخوارزمية مبنية على وضع كل الطلبات القادمة في فترة زمنية متقاربة في صف خدمة واحد ، وبعد ذلك يتم خدمة العملية حسب أولوية قدومها في الصف.

نلاحظ أن من عيوب هذه الخوارزمية أنه إذا كانت كل عملية تحتاج إلى مربعات تقع في أسطوانات تخزينية مختلفة عند بقية العمليات، مما يستدعي رأس القراءة إلى الانتقال المستمر من أسطوانية إلى أخرى عند خدمته كل عملية، مما يقتضي زيادة زمن التحديد.

٢,٥. خوارزمية أقل زمن تحديد أولاً

Short Seek Time First (SSTF)

واضح من اسم هذه الخوارزمية بأنها تعمل على تفادي عيب الخوارزمية السابقة ، فيتم خدمة العملية التي تستغرق أقل زمن تحديد.

فعلى سبيل المثال إذا كان رأس القراءة موجوداً في أسطوانة معينة، وهناك عدة عمليات تطلب مواقع تخزينية مختلفة وفي أسطوانات مختلفة، عندها يبحث نظام التشغيل عن العملية التي تطلب معلومة موجودة في نفس الأسطوانة الحالية أو الأقرب وهكذا.

أسئلة تقويم ذاتي



- (١) ما العوامل التي يستدعيها النظام عندما تطلب عملية موقعاً تخزينياً ؟
- (٢) كيف تعمل خوارزمية القادم أولاً يخدم أولاً ؟

الخلاصة

عزيزي الدارس، بعد أن درسنا هذه الوحدة سنقوم بتلخيص ما درسناه فيها لتسهيل مراجعتها. بدأنا الوحدة بتقسيم أجهزة الإدخال والإخراج إلى فئتين وهما: الفئة المعنونة، والفئة غير المعنونة. وعرفنا أهداف برمجيات الإدخال والإخراج وهي:

- الاستقلالية عن الأجهزة.
 - معالجة الأخطاء.
 - التزامن.
 - إمكانية التعامل مع الأجهزة في مستوى داخلي.
- وتتحقق هذه الأهداف على أربعة مستويات وهي:
- طبقة برنامج خدمة المقاطعة.
 - طبقة برنامج إدارة الوحدة.
 - طبقة برنامج الإدخال و الإخراج غير المعتمدة على خواص الوحدة.
 - طبقة برامج المستخدم.
- وتوجد ثلاثة طرق أساسية لإنجاز عمليات الإدخال والإخراج وهي:
- الإدخال و الإخراج المبرمج.
 - الإدخال والإخراج المقاد بالمقاطعات.
 - الإدخال و الإخراج باستخدام تقنية DMA.
- شرحنا معمارية القرص التخزيني حيث يتكون من مجموعة من الأقراص الأسطوانية. يحتوي كل قرص علي سطحين ممغنطين، ويحتوي السطح الواحد على مجموعة من المساحات الدائرية. كما يوجد عدة رؤوس للقراءة و الكتابة. وعرفنا وحدة التحكم في القرص وهي التي توفر التفاعل المنطقي مع الحاسب.
- عملية التخزين تستوجب عملية لإدارة الفراغات التخزينية. وذكرنا ثلاثة طرق منها:
- الخارطة النقطية.

- القوائم المتصلة.

- التجميع.

هناك خوارزميات يتبعها النظام لجدولة وخدمة العمليات منها:

- خوارزمية القادم أولاً يخدم أولاً.

- خوارزمية أقل زمن تحديد أولاً.

أتمنى عزيزي الدارس أن تكون قد أفدت من هذه الوحدة، وهي تحتاج منك الرجوع إلى المراجع والمصادر لزيادة فهمها والتعرف على المعرفة الحديثة في مجال برمجيات الإدخال والإخراج، وفقه الله.

مسرد المصطلحات

- **فئة معنونة Block Devices**

أجهزة يمكن تخزين المعلومات بها في كتل ثابتة الحجم.

- **فئة غير معنونة Character Devices**

أجهزة ترسل وتستقبل سلسلة من الإشارات ولا يمكن تخزين بيانات بها.

- **استقلالية الأجهزة Device Independence**

إمكانية كتابة برنامج يستطيع الوصول إلى أي جهاز إدخال وإخراج دون تحديد نوع الجهاز بشكل مسبق.

- **معالجة الأخطاء Error Handling**

أحد مهام برمجيات الإدخال و الإخراج.

- **سواقة القرص Disk Drivers**

المكون المادي التخزيني للقرص.

- **زمن التحديد Seek Time**

الزمن المستغرق في تحديد المقطع.

- **زمن الانتظار Latency Time**

الزمن المستغرق حتى دوران القرص التخزيني حول القارئ المتحرك.

المراجع

- ١-يمان اللبني وأسامة العبد الله، تصميم وتنفيذ نظم التشغيل الحديثة، شعاع للنشر والعلوم، سوريا، حلب ٢٠٠٥م.
 - ٢-ج آرثر هاريس (ترجمة أمين أيوبي)، أنظمة تشغيل الحاسوب، أكاديمياً، بيروت ٢٠٠٢م.
 - ٣-عبد الرؤوف الحلاق ومنتصر خاطر، أنظمة التشغيل، منشورات جامعة القدس المفتوحة، ١٩٩٦م.
 - ٤-محمد أحمد فكرين، نظم تشغيل الحاسبات، دار المريخ ١٩٩٦م
 - ٥- Silberschatz, A. and Galvin, P. B. , "Operating System Concepts", Fifth edition Addison-Wesley, Reading, MA, 199٧.
 - 6- Tanenbaum, Andrew S. , "Modern Operating Systems", Prentice-Hall, Englewood Cliffs, NJ, 1992.
- <http://www.personal.kent.edu/~rmuhamma/OpSystems/os.html>
<http://www.cag.lcs.mit.edu/~rinard/osnotes/>
<http://williamstallings.com/OS4e.html>