

# Programación Avanzada(TC2025)

## Tema 5. Programación concurrente

Instituto Tecnológico y de Estudios Superiores de Monterrey. Campus Santa Fe  
Departamento de Tecnologías de Información y Electrónica  
Dr. Vicente Cubells (vcubells@itesm.mx)

# Temario

- Los hilos de POSIX
  - Variables privadas a los hilos
  - Conociendo el ID de un hilo
  - Cediendo el procesador
  - Trabajando con prioridades
  - Señales entre hilos
  - Atributos de los hilos
  - Políticas de planificación
  - El tamaño de la pila

# Creando variables privadas

## <pthread.h>

- Los procesos mono-hilos trabajan con dos tipos de variables: globales y locales
- Los procesos multi-hilos incorporan un nuevo tipo: variables privadas al hilo (TSD)
- Es la única forma de referir datos privados a un hilo
- Todos los TSD son asociados con una llave global a todos los hilos del proceso
- Al crearse una llave, esta tiene valor NULL en todos los hilos
- Una vez que la llave es creada, cada hilo puede asignarle su propio valor

# Creando variables privadas

`<pthread.h>`

```
int pthread_key_create(pthread_key_t *key,  
void (*destructor) (void *));
```

- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_key_t key;
```

```
int ret;
```

```
/* se crea una llave sin destructor */
```

```
ret = pthread_key_create(&key, NULL);
```

```
/* se crea una llave con destructor */
```

```
ret = pthread_key_create(&key, destructor);
```

# Estableciendo el valor de variables privadas `<pthread.h>`

```
int pthread_setspecific(pthread_key_t key, const void *value);
```

- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_key_t key;
```

```
void *value;
```

```
int ret;
```

```
/* llave ya creada, se le establece un valor */  
ret = pthread_setspecific(key, value);
```

Esta función no libera memoria, si se vuelve a invocar sin liberar la memoria, esta se queda ocupada

# Recuperando el valor de variables privadas `<pthread.h>`

```
void * pthread_getspecific(pthread_key_t key);
```

- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_key_t key;
```

```
void *value;
```

```
/* llave ya creada, se recupera su valor */
```

```
value = pthread_getspecific(key);
```

Ver ejemplo: t5c5e1



# Obteniendo y comparando IDs

`<pthread.h>`

```
pthread_t  
pthread_self(void);
```

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_t tid;  
tid = pthread_self();
```

```
int pthread_equal(pthread_t  
tid1, pthread_t tid2);
```

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_t tid1, tid2;  
int ret;
```

```
ret =  
pthread_equal(tid1,  
tid2);
```

Ver ejemplo: t5c5e2

# Cediendo el procesador

`<sched.h>`

```
int sched_yield(void);
```

- Un ejemplo:

```
#include <sched.h>
```

```
int ret;
```

```
ret = sched_yield();
```



# Estableciendo la prioridad

## <pthread.h>

```
int pthread_setschedparam(pthread_t tid, int policy,  
const struct sched_param *param);
```

- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>  
pthread_t tid;  
int ret;  
struct sched_param param;  
int priority;  
int policy;  
  
/* sched_priority será la prioridad del hilo */  
param.__sched_priority = priority;  
  
policy = SCHED_OTHER;  
  
/* parámetros de calendarización del hilo */  
ret = pthread_setschedparam(tid, policy, &param);
```

# Obteniendo la prioridad

**<pthread.h>**

```
int pthread_getschedparam(pthread_t tid, int policy,  
struct schedparam *param)
```

- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>  
pthread_t tid;  
int ret;  
struct sched_param param;  
int priority;  
int policy;  
  
/* parámetros de calendarización del hilo */  
ret = pthread_getschedparam(tid, policy, &param);  
  
/* sched_priority contiene la prioridad del hilo */  
priority = param.__sched_priority;
```

Ver ejemplo: t5c5e3

# Enviando señales a un hilo

## <pthread.h>

- Funciona similar a los procesos
- Solo se pueden mandar señales entre hilos del mismo proceso
- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>
#include <signal.h>

int sig;
pthread_t tid;
int ret;

ret = pthread_kill(tid, sig);
```

# Examinando la máscara de señales `<pthread.h>`

```
int pthread_sigmask(int how, const sigset_t *new,
sigset_t *old);
```

- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>
#include <signal.h>
```

```
int sig;
pthread_t tid;
int ret;
sigset_t old, new;
```

```
ret = pthread_sigmask(SIG_SETMASK, &new, &old); /* set new mask */
ret = pthread_sigmask(SIG_BLOCK, &new, &old);   /* blocking mask */
ret = pthread_sigmask(SIG_UNBLOCK, &new, &old);  /* unblocking */
```

Ver ejemplo: [t5c5e4](#)

# Atributos de los hilos

`<pthread.h>`

- Los atributos especifican un comportamiento
- Solo pueden especificarse durante la creación, luego no pueden modificarse
- Tres funciones se invocan consecutivamente
  - Inicialización -- `pthread_attr_init()`
  - Cambio de valores: -- una variedad de `pthread_attr_*`
    - Una por cada atributo a cambiar
  - Creación -- `pthread_create()`



# Atributos de los hilos

## <pthread.h>

- Un ejemplo:

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_attr_t tattr;
```

```
pthread_t tid;
```

```
void *start_routine;
```

```
void arg
```

```
int ret;
```

```
/* Inicialización */
```

```
ret = pthread_attr_init(&tattr);
```

```
/* Cambiar un valor predeterminado */
```

```
ret = pthread_attr_*(&tattr, SOME_ATTRIBUTE_VALUE_PARAMETER);
```

```
/* Creación */
```

```
ret = pthread_create(&tid, &tattr, start_routine, arg);
```



# Atributos de los hilos

`<pthread.h>`

- Atributos predeterminados

Atributo	Valor	Descripción
scope	PTHREAD_SCOPE_PROCESS	Se puede desenlazar del proceso
detachstate	PTHREAD_CREATE_JOINABLE	Estado de salida y el hilo se preservan después de terminar
stackaddr	NULL	Pila definida por el sistema
stacksize	1 megabyte	Tamaño de la pila
inheritsched	PTHREAD_INHERIT_SCHED	Hereda la prioridad del padre

# Atributos de los hilos

## <pthread.h>

- Algunas funciones para establecer atributos

```
int pthread_attr_setdetachstate(pthread_attr_t *tattr,int detachstate);
```

```
    PTHREAD_CREATE_DETACHED, PTHREAD_CREATE_JOINABLE
```

```
int pthread_attr_setscope(pthread_attr_t *tattr,int scope);
```

```
    PTHREAD_SCOPE_SYSTEM, PTHREAD_SCOPE_PROCESS
```

```
int pthread_attr_setschedpolicy(pthread_attr_t *tattr, int policy);
```

```
    SCHED_FIFO, SCHED_RR, SCHED_OTHER
```

```
int pthread_attr_setinheritsched(pthread_attr_t *tattr, int inherit);
```

```
    PTHREAD_INHERIT_SCHED, PTHREAD_EXPLICIT_SCHED
```

# Controlando el tamaño de la pila

`<pthread.h>`

- Tamaño mínimo de la pila definido por `PTHREAD_STACK_MIN`
- Función que establece el tamaño de la pila en bytes:

**int**

```
pthread_attr_setstacksize(pthread_attr_t  
*tattr, int stacksize);
```

# Resumiendo...

- Los hilos pueden tener variables privadas mediante llaves
- Se puede conocer el ID de un hilo al igual que el de un proceso
- Se puede conocer o establecer la prioridad de un hilo pero no influye en el algoritmo de calendarización de procesos

# Resumiendo

- Los hilos pueden enviarse señales como los procesos
- Se pueden controlar los atributos con que se crean los hilos a través de funciones set
- El tamaño de la pila de cada hilo puede administrarse pero hay que tener en cuenta que el tamaño mínimo de la pila tiene que ser el correspondiente a una función vacía