

Programación Avanzada(TC2025)

Tema 5. Programación concurrente

Instituto Tecnológico y de Estudios Superiores de Monterrey. Campus Santa Fe
Departamento de Tecnologías de Información y Electrónica
Dr. Vicente Cubells (vcubells@itesm.mx)

Temario

- Los hilos de POSIX
 - Mutexes y regiones críticas
 - Problema de la suma y resta de números
 - Problemas con el orden de los mutexes
 - Ver ejemplo práctico
 - Uso de variables de condición
 - Solución al problema del productor-consumidor

Ejemplo 1

- Problema de operaciones inversas sobre una variable global sin protección
 - Ejemplo de suma y resta de la misma cantidad de números
 - Simular que un proceso es más rápido que otro

Ejercicio 2

- Solucionar el problema anterior mediante la protección a la región crítica (variable global) usando mutexes
 - `pthread_mutex_lock()`
 - `pthread_mutex_unlock()`
 - Inicialización estática:
 - `pthread_mutex_t variable = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER`

Ejercicio 3

- Demostrar el problema de bloqueos potenciales cuando se utilizan dos mutexes para proteger dos variables globales diferentes y se invierte el orden de los bloqueos en cada hilo

Ejercicio 4

- Solucionar el problema anterior utilizando la función `pthread_mutex_trylock()` y liberando bloqueos
 - Ocasiona espera activa
 - Mala solución porque desperdicia tiempo de procesador

Ejercicio 5

- Solución al problema anterior utilizando variables de condición
 - Se elimina la espera activa
 - Más eficiente
 - Uso de funciones
 - `pthread_cond_wait()`
 - `pthread_cond_signal()`
 - Inicialización estática:
 - `pthread_cond_t variable = PTHREAD_COND_INITIALIZER`

Ejercicio 6

- Solución al problema del productor–consumidor utilizando variables de condición
 - Modelación para un solo productor y un solo consumidor

Ejercicio 7

- Extensión de la solución anterior para N productores y M consumidores
 - Uso de la función `pthread_cond_broadcast()`

Ejercicio 8

- Resolver el problema del productor–consumidor con semáforos en lugar de utilizar variables de condición

Resumiendo

- Las regiones críticas deben protegerse mediante mutexes
- El orden en que se establecen los bloqueos es determinante para no producir deadlocks
- Los mutexes no se utilizan para sincronización entre procesos (a quien le corresponde el turno)
- Para lo anterior se utilizan variables de condición o semáforos
- Las variables de condición no ocasionan “espera activa”