#### Grupo ARCOS

# uc3m | Universidad Carlos III de Madrid

# Tema 5: Jerarquía de memoria (I) Estructura de Computadores

Grado en Ingeniería Informática Grado en Matemática aplicada y Computación Doble Grado en Ingeniería Informática y Administración de Empresas



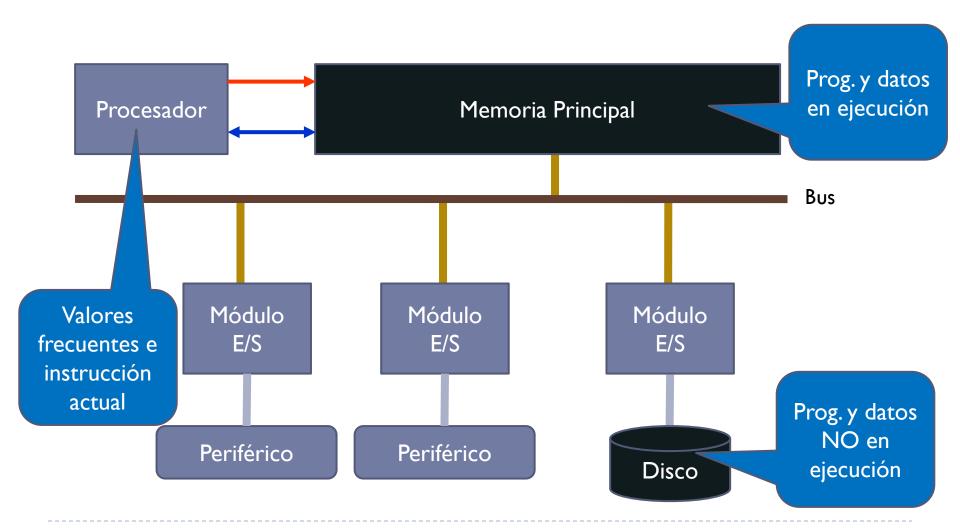
#### Contenidos

- 1. Tipos de memoria
- 2. Jerarquía de memoria
- 3. Memoria principal

4. Memoria caché

5. Memoria virtual

# Visión general del computador



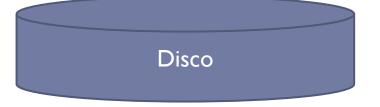
# Tipos de memoria (hasta el momento)



- Almacena pocos datos
- •Tiempo de acceso a un registro: orden de ns.

Memoria principal

- •Más capacidad (GB).
- •Tiempo de acceso: 40-100 ns.
  - •1 acceso a memoria = muchos ciclos de reloj



- •Capacidad de almacenamiento casi ilimitada.
- •Tiempo de acceso lento: orden de milisegundos

# Distintos tipos de dispositivos físicos

#### Memorias semiconductoras

- Circuitos electrónicos
- Ej.: RAM, ROM y Flash



#### Memorias magnéticas

- Información sobre una superficie magnetizada
- Ej.: Discos duros y cintas

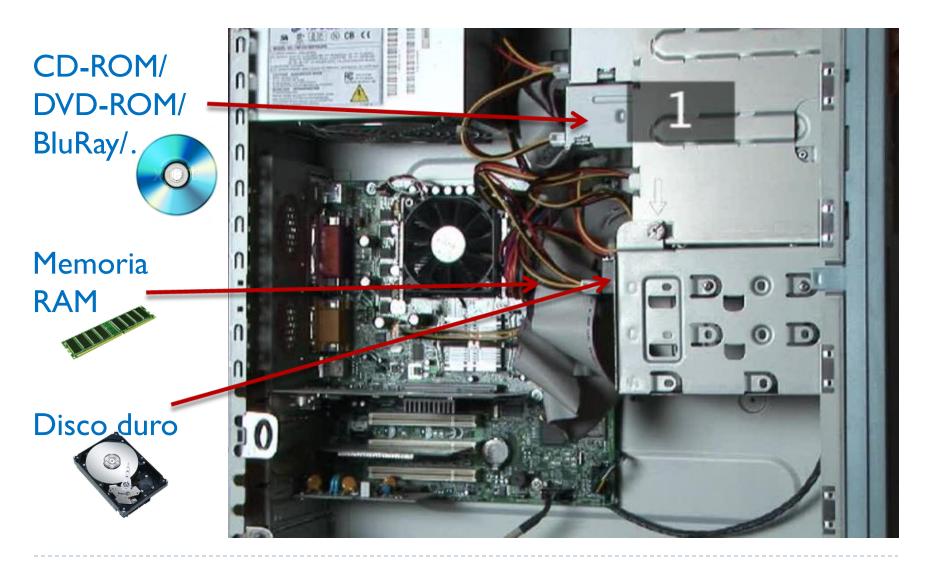


#### Memorias ópticas

- Información grabada con un láser que genera pequeñas perforaciones sobre una superficie
- Ej.: CD, DVD y blu-ray



## ¿Dónde se encuentra?



## Principales características

#### Permanencia de los datos:

- Volátiles (Ej.: RAM)
- No volátiles (Ej.: ROM, Flash)
- ▶ Tipos de operaciones:
  - Lectura y escritura: RAM
  - De solo lectura: ROM
- Organización:
  - Unidad de almacenamiento:
    - ▶ Bits, bytes, palabras, bloques, etc.
  - Modo de acceso:
    - Secuencial (Ej.: cinta magnética),
    - Aleatorio (RAM): se puede acceder en cualquier orden. Mismo tiempo de acceso
- Prestaciones:
  - Tiempo de acceso: tiempo entre presentar dirección y obtener un dato
  - Ancho de banda o Velocidad de transferencia: cantidad de datos accedidos por unidad de tiempo
- Otras:
  - Capacidad: cantidad de datos que es posible almacenar
  - Coste: precio por unidad de dato almacenable

#### Unidades de tamaño

#### Normalmente se expresa en octetos o bytes:

```
I byte = 8 bits
  byte
  kilobyte
               I KB = 1.024 bytes
                                           2<sup>10</sup> bytes
  megabyte | MB = 1.024 KB
                                           2<sup>20</sup> bytes
                                           2<sup>30</sup> bytes
gigabyte
               I GB = I.024 MB
terabyte
                ITB = 1.024 GB
                                           2<sup>40</sup> bytes
                                           2<sup>50</sup> bytes
  petabyte
               I PB = I.024 TB
                                           2<sup>60</sup> bytes
exabyte
               I EB = I.024 PB
                                           2<sup>70</sup> bytes
zettabyte
               I ZB = I.024 EB
                                           2<sup>80</sup> bytes
               IYB = 1.024 ZB
yottabyte
```

# Unidades de tamaño (cuidado)

En comunicación se suele usar el kilobit y no el kilobyte
 (I Kb <> I KB) y potencias de I0

```
I Kb = 1.000 bits
```

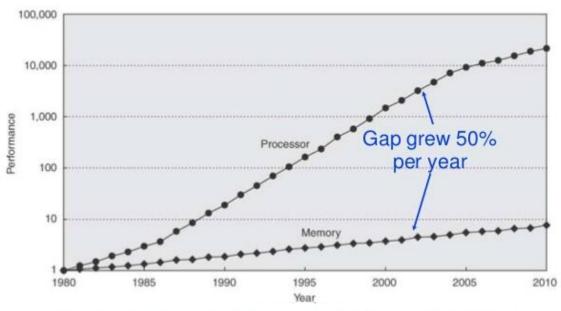
- ▶ I KB = 1.000 bytes
- ▶ En almacenamiento (discos duros) algunos fabricantes no utilizan potencias de dos, sino potencias de 10:

```
kilobyte | KB = 1.000 bytes | 10^3 bytes
```

- megabyte | MB = 1.000 KB | 10<sup>6</sup> bytes
- gigabyte I GB = I.000 MB  $I O^9$  bytes
- terabyte ITB = 1.000 GB  $I0^{12}$  bytes

. . . . .

#### Evolución del rendimiento



Procesadores

10

Source: Computer Architecture, A Quantitative Approach by John L. Hennessy and David A. Patterson

- ▶ 1980-2000: Incremento medio del 60% anual.
- Memorias DRAM
  - ▶ 1980-2000: Incremento medio del 7% anual.
- La distancia entre memoria y procesador es mayor cada año

#### Número de accesos a memoria

```
int i;
int s = 0;
for (i=0; i<1000; i++)
    s = s + i;
i=0;</pre>
```

¿Cuántos accesos a memoria se generan en este fragmento de código?

#### Número de accesos a memoria

```
int i;

int s = 0;

for (i=0; i<1000; i++)

s = s + i;

i=0;

li t0, 0 # s

li t1, 0 # i

li t2, 1000

bucle1: bge t1, t2, fin1

add t0, t0, t1

addi t1, t1, 1

beq x0, x0, bucle1

fin1: li t1, 0
```

¿Cuántos accesos a memoria se generan en este fragmento de código?

#### Número de accesos a memoria

```
int i;

int s = 0;

for (i=0; i<1000; i++)

s = s + i;

i=0;

li t1, 0 # i

li t2, 1000

bucle1: bge t1, t2, fin1

add t0, t0, t1

addi t1, t1, 1

beq x0, x0, bucle1

fin1: li t1, 0
```

Solución:  $3 + 4 \times 1000 + 1 + 1 = 4005$ 

#### Número de accesos a memoria

```
li t0, 0 # s
                                   li t1,0 # i
int i;
                                   li t2, 1000
int s = 0;
                           bucle1: bge t1, t2, fin1
for (i=0; i<1000; i++)
                                   add
                                       t0, t0, t1
    s = s + i;
                                   addi t1, t1, 1
                                   beq x0, x0, bucle1
i = 0;
                           fin1:
                                   li
                                       t1, 0
```

#### Solución: $3 + 4 \times 1000 + 1 + 1 = 4005$

- Con una memoria de 60 ns el tiempo total sería 240300 ns
- Un procesador típico dedicaría más del 98% de su tiempo a esperar datos de memoria

#### Número de accesos a memoria

```
int v[1000];  // global
int i;
for (i=0; i < 1000; i++)
   v[i] = 0;</pre>
```

¿Cuántos accesos a memoria se generan en este fragmento de código?

#### Número de accesos a memoria

```
.data
                                       v: .zero 4000
                                .text:
int v[1000]; // global
                                        li t0, 0 # i
                                        li t1,0 # i de v
                                        li t2, 1000 # n. eltos
int i;
                                bucle2:
                                        bgt t0, t2, fin2
for (i=0; i < 1000; i++)
                                           0, v(t1)
                                        SW
    v[i] = 0;
                                        addi t0, t0, 1
                                        addi t1, t1, 4
                                             bucle2
                                fin2:
```

¿Cuántos accesos a memoria se generan en este fragmento de código?

#### Número de accesos a memoria

```
.data
                                        v: .zero 4000
                                .text:
int v[1000]; // global
                                         li t0, 0 # i
                                         li t1,0 # i de v
                                         li t2, 1000 # n. eltos
int i;
                                bucle2:
                                        bgt t0, t2, fin2
for (i=0; i < 1000; i++)
                                            0, v(t1)
                                         SW
     v[i] = 0;
                                         addi t0, t0, 1
                                         addi t1, t1, 4
                                             bucle2
                                fin2:
```

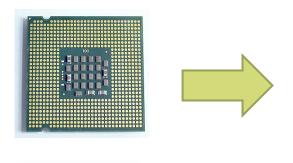
#### Solución:

 $3 + 5 \times 1000 + 1 + 1000$  (acceso adicional de sw) = 6004

#### Contenidos

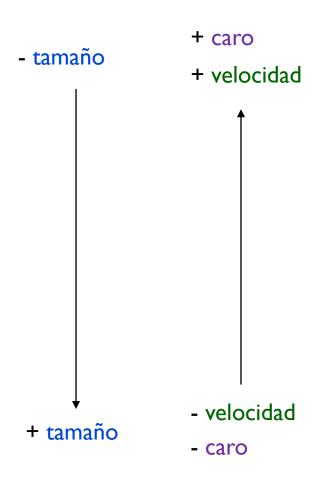
- I. Tipos e memoria
- 2. Jerarquía de memoria
- 3. Memoria principal
- 4. Memoria caché
- 5. Memoria virtual

### ¿Cómo sería el sistema de memoria ideal?



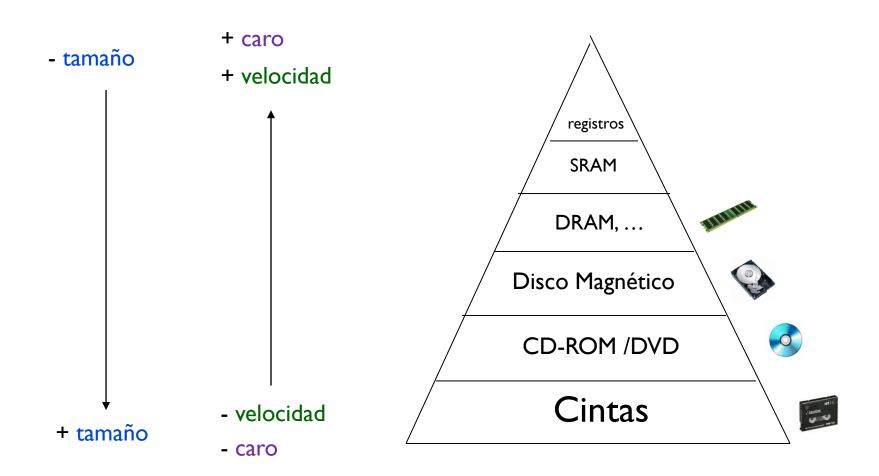
- Minimiza tiempo de acceso
- Maximiza la capacidad
- Minimiza el coste

#### Realidad



- Objetivos incompatibles entre si:
  - + velocidad ⇒ tamaño
- Se usan distintos tipos de memoria:
  - DRAM, Disco Duro, ...
- Se organizan los distintos tipos de memoria por velocidad de acceso:
  - ▶ Jerarquía de memoria

# Jerarquía de memoria



# Uso de la jerarquía de memoria: diferentes tiempos de acceso

- T. acceso a registro
  - ∼ I ns

La biblioteca de la UC3M...

- ▶ T. acceso a SRAM
  - ► ~2-5 ns

La biblioteca de la UPC...

- T. acceso a DRAM
  - ▶ ~70-100 ns

Una biblioteca en Florida...

# Comparación

, ,

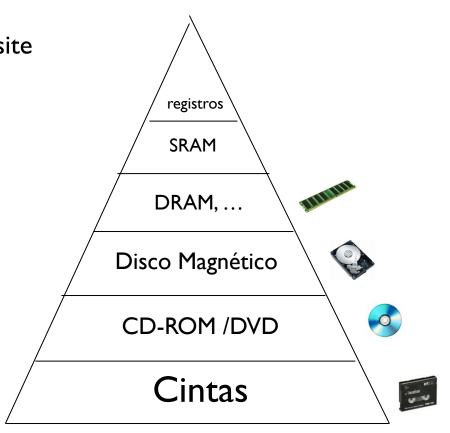
Technology	Bytes per Access (typ.)	Latency per Access	Cost per Megabyte <sup>a</sup>	Energy per Access
On-chip Cache	10	100 of picoseconds	\$1-100	1 nJ
Off-chip Cache	100	Nanoseconds	\$1-10	10–100 nJ
DRAM	1000 (internally fetched)	10-100 nanoseconds	\$0.1	1–100 nJ (per device)
Disk	1000	Milliseconds	\$0.001	100–1000 mJ

Memory Systems Cache, DRAM, Disk Bruce Jacob, Spencer Ng, David Wang Elsevier

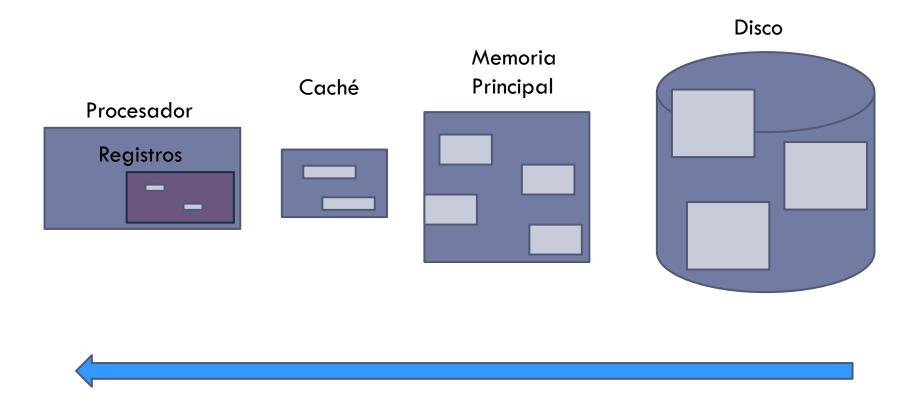
# Uso de la jerarquía de memoria

 Solo en memoria lo que se necesite en un instante dado.

- Si no está, se copia de un nivel a otro la porción necesaria:
  - ▶ Ej.: cargar un programa en RAM
- Cuando no se necesite, se borra la copia realizada.
- El comportamiento de los accesos lo favorece:
  - Proximidad de referencias



# Idea de la jerarquía de memoria



# Diseño de la jerarquía de memoria

- El diseño de la jerarquía de memoria es crucial en procesadores multicore
- ▶ El ancho de banda crece con el número de cores
  - Un Intel Core i7 genera dos accesos a memoria por core y por ciclo de reloj
  - Con 4 cores y 3.2 GHz de frecuencia de reloj
    - ▶ 25.6 billones de accesos a datos de 64 bit/segundo +
    - ▶ 12.8 billones de accesos de 128 bits para instrucciones = 409.6 GB/s
  - Una memoria DRAM solo ofrece un 6% (25GB/s)
  - Se requiere:
    - Memorias multi puerto
    - Niveles de memoria caché

#### Contenidos

- 1. Tipos de memoria
- 2. Jerarquía de memoria
- 3. Memoria principal
- 4. Memoria caché

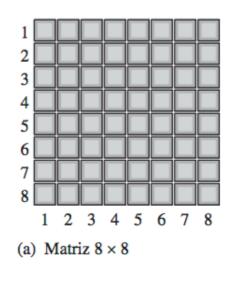
5. Memoria virtual

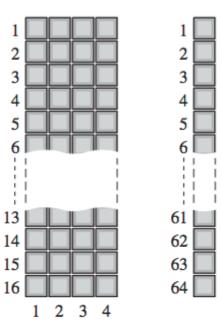
#### Memorias de semiconductores

- Memoria de solo lectura (ROM)
  - No necesita alimentación
  - Persistente
  - Ejemplo de uso: BIOS
- Memoria de lectura/escritura (RAM)
  - Necesita alimentación
  - No persistente
  - Más rápida que la ROM
  - Ejemplo de uso: memoria principal

#### Matriz de memoria semiconductora

Cada celda almacena un I o un 0



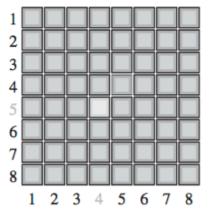


(b) Matriz  $16 \times 4$ 

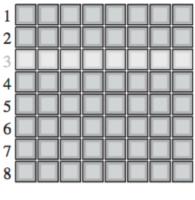
(c) Matriz  $64 \times 1$ 

# Direcciones y capacidad

 Dirección: posición de una unidad de datos en la matriz de memoria

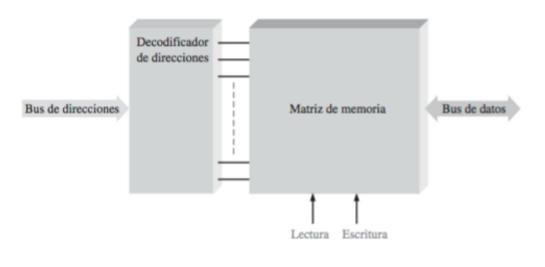


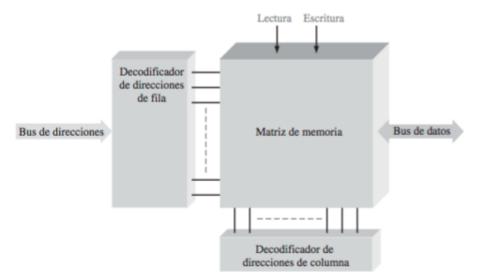
(a) La dirección del bit gris claro es fila 5, columna 4.



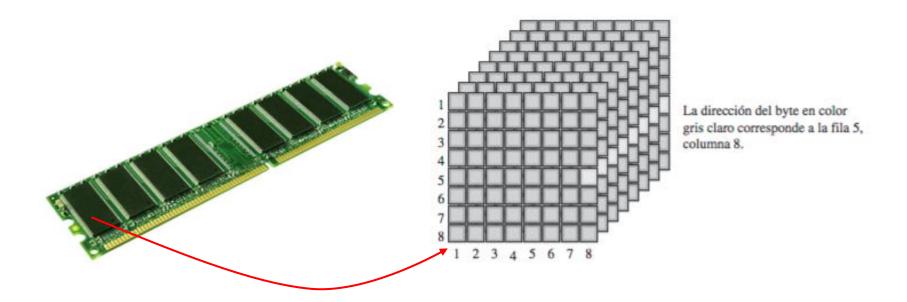
- (b) La dirección del byte gris claro es la fila 3.
- Capacidad: número total de unidades de datos que se pueden almacenar

# Tipos de direccionamientos

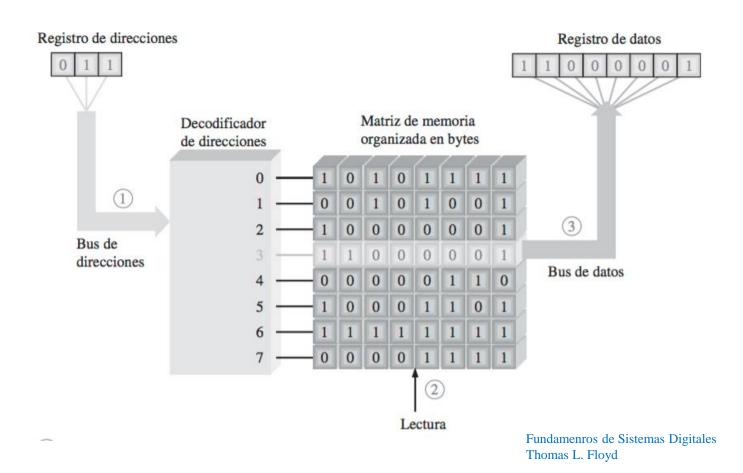




# Ejemplo de organización



## Operación de lectura



# Memoria RAM (memorias de acceso aleatorio)

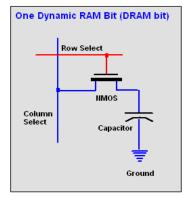
From Computer Desktop Encyclopedia @ 2005 The Computer Language Co. Inc.

#### ▶ RAM dinámica (DRAM)

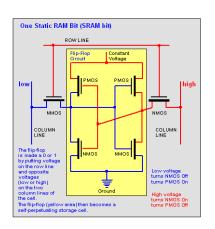
- Almacena bits como carga en condensadores.
- Tiende a descargarse: necesita refrescos periódicos.
  - Ventaja: construcción más simple, más almacenamiento, más económica
  - Inconveniente: necesita circuitería de refresco, más lenta.
    - □ 2%-3% de los ciclos de reloj consume el refresco
  - Utilizada en memorias principales

#### RAM estática (SRAM)

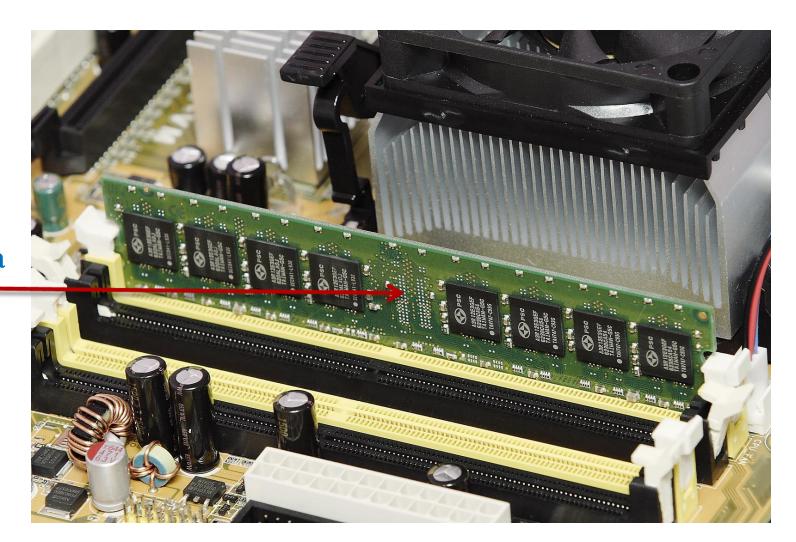
- Almacena bits como interruptores en *on* y *off*.
- Tiende a no descargarse: **no** necesita refresco.
  - Ventaja: No necesita circuitería de refresco, más rápida.
  - Inconveniente: Construcción compleja, menos almacenamiento, más cara.
  - Utilizada en memorias cachés



From Computer Desktop Encyclopedia

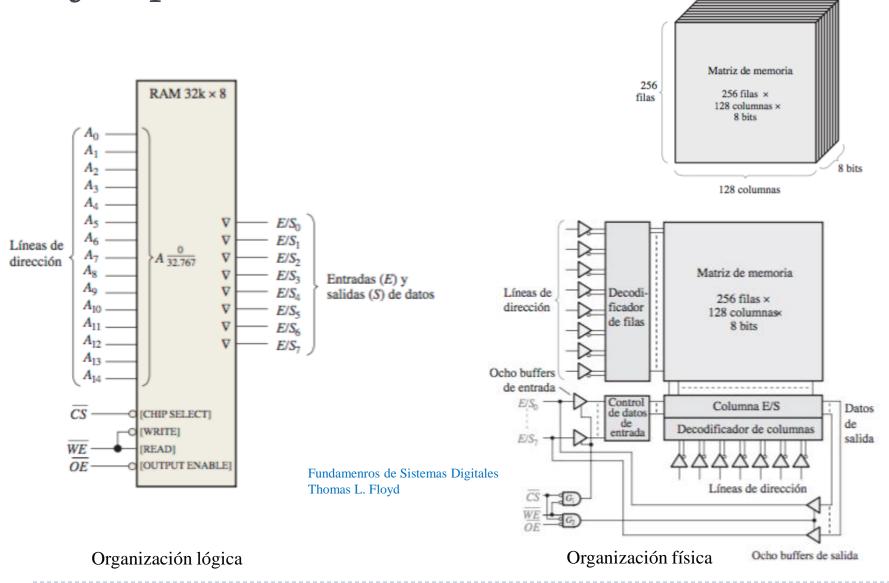


### ¿Dónde se encuentra la memoria DRAM?

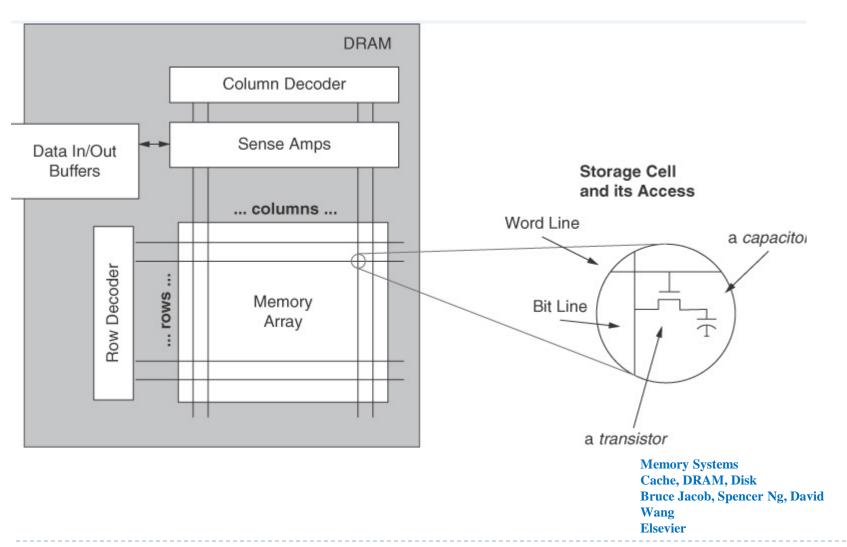


Memoria DRAM—

# Ejemplo de memoria SRAM

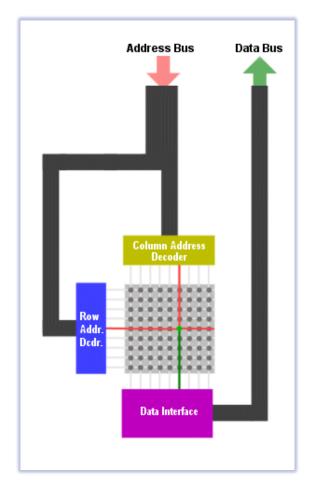


### Estructura de una memoria DRAM

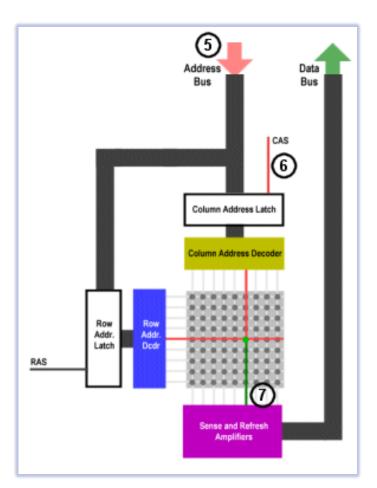


37

# Multiplexción de direcciones en DRAM

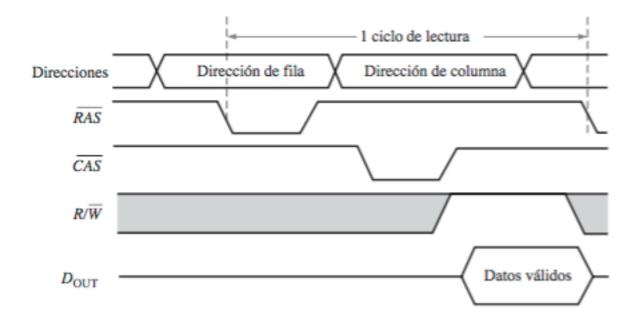


Direccionamiento por fila/columna



Direccionamiento por fila/columna con CAS/RAS

# Operación de lectura con CAS/RAS



#### Ciclos de refresco

- Una DRAM almacena un bit en un condensador
- Esta carga se degrada con el tiempo y la temperatura
- Necesario refrescar cada bit
- Típicamente una DRAM se debe refrescar cada pocos milisegundos
- Una operación de lectura refresca todas las direcciones de una fila
- Una DRAM utiliza ciclos de refresco

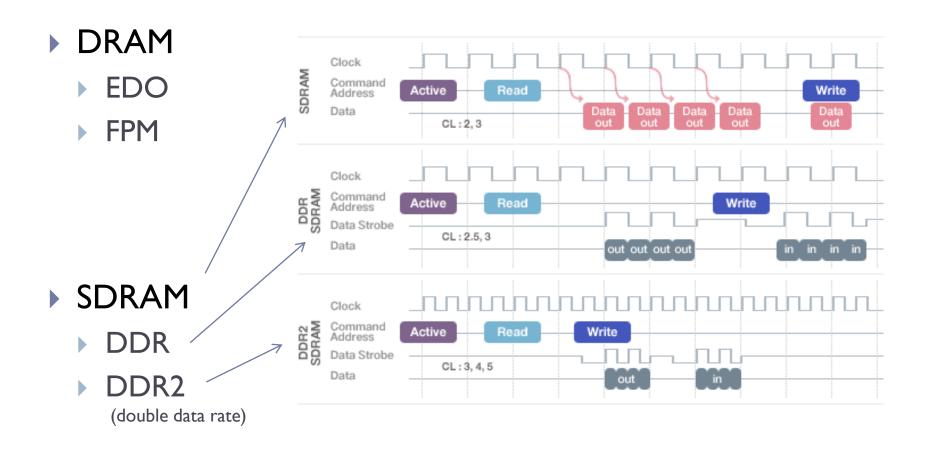
#### Velocidad de las memorias DRAM

Production year	Chip size	DRAM Type	Slowest DRAM (ns)	Fastest DRAM (ns)	Column access strobe (CAS) data transfer time (ns)	/ Cycle time (ns)
1980	64K bit	DRAM	180	150	75	250
1983	256K bit	DRAM	150	120	50	220
1986	1M bit	DRAM	120	100	25	190
1989	4M bit	DRAM	100	80	20	165
1992	16M bit	DRAM	80	60	15	120
1996	64M bit	SDRAM	70	50	12	110
1998	128M bit	SDRAM	70	50	10	100
2000	256M bit	DDR1	65	45	7	90
2002	512M bit	DDR1	60	40	5	80
2004	1G bit	DDR2	55	35	5	70
2006	2G bit	DDR2	50	30	2.5	60
2010	4G bit	DDR3	36	28	1	37
2012	8G bit	DDR3	30	24	0.5	31

Figure 2.13 Times of fast and slow DRAMs vary with each generation. (Cycle time is defined on page 95.) Perfor-

Patterson y Hennesy

# Tipos de memoria RAM



SDRAM (Synchronous DRAM): sincronizadas con el reloj del sistema

## Tipos de memoria DDR

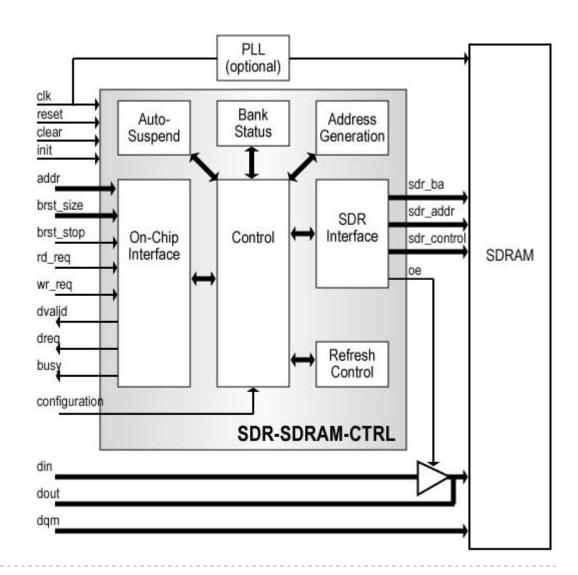
Standard	Clock rate (MHz)	M transfers per second	DRAM name	MB/sec/DIMM	DIMM name
DDR	133	266	DDR266	2128	PC2100
DDR	150	300	DDR300	2400	PC2400
DDR	200	400	DDR400	3200	PC3200
DDR2	266	533	DDR2-533	4264	PC4300
DDR2	333	667	DDR2-667	5336	PC5300
DDR2	400	800	DDR2-800	6400	PC6400
DDR3	533	1066	DDR3-1066	8528	PC8500
DDR3	666	1333	DDR3-1333	10,664	PC10700
DDR3	800	1600	DDR3-1600	12,800	PC12800
DDR4	1066–1600	2133-3200	DDR4-3200	17,056–25,600	PC25600

Figure 2.14 Clock rates, bandwidth, and names of DDR DRAMS and DIMMs in 2010. Note the numerical relation-

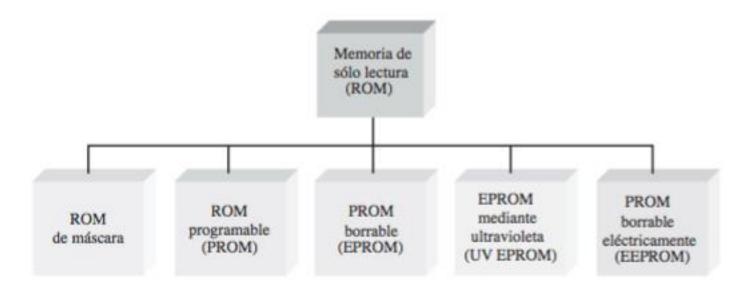
Patterson y Hennesy

#### Controlador de memoria DRAM

- Controlador se encarga del refresco y particularidades de la DRAM
- Oculta todo esto al procesador y le ofrece una interfaz simple
  - Procesador no dependiente de la tecnología de la memoria



### Memorias ROM



#### Grupo ARCOS

# uc3m | Universidad Carlos III de Madrid

# Tema 5: Jerarquía de memoria (I) Estructura de Computadores

Grado en Ingeniería Informática Grado en Matemática aplicada y Computación Doble Grado en Ingeniería Informática y Administración de Empresas

