# T.D. VI - Espaces vectoriels

# I - Systèmes linéaires

Solution de l'exercice 1. On utilise l'algorithme du pivot de Gauss

$$\begin{cases} x + 2y - z &= 1 \\ 3x + 4y - z &= 2 \\ x + 3y + z &= 10 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - z &= 1 \\ -2y + 2z &= -1 \\ y + 2z &= 9 \end{cases} \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - 3L_1}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - z &= 1 \\ -2y + 2z &= -1 \\ 6z &= 17 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x &= -\frac{17}{6} \\ y &= \frac{10}{3} \\ z &= \frac{17}{6} \end{cases}$$

Ainsi, l'ensemble des solutions du système est  $\left\{ \left( -\frac{17}{6}, \frac{10}{3}, \frac{17}{6} \right) \right\}$ .

1. On utilise l'algorithme du pivot de Gauss

$$\begin{cases} 2x + 3y + z &= 7 \\ x - y + 2z &= -3 \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + 2z &= -3 & L_{1} \leftarrow L_{2} \\ 2x + 3y + z &= 7 & L_{2} \leftarrow L_{1} \\ 3x + y - z &= 6 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + 2z &= -3 \\ 5y - 3z &= 13 & L_{2} \leftarrow L_{2} - 2L_{1} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + 2z &= -3 \\ 5y - 3z &= 13 \\ 4y - 7z &= 15 & L_{3} \leftarrow L_{3} - 3L_{1} \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} x &= 1 \\ y &= 2 \\ z &= -1 \end{cases} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + 2z &= -3 \\ 5y - 3z &= 13 \\ 23z &= -23 & L_{3} \leftarrow -5L_{3} + 4L_{2} \end{cases}$$

Ainsi,  $\mathcal{S}_1$  possède une unique solution et l'ensemble des solutions est  $\{(1,2,-1)\}.$ 

2. On utilise l'algorithme du pivot de Gauss

$$\begin{cases} 2x - y + 4z &= 2 \\ x + 2y - 3z &= 6 \iff \begin{cases} x + 2y - 3z &= 6 & \iota_{1} \leftarrow \iota_{2} \\ 2x - y + 4z &= 2 & \iota_{2} \leftarrow \iota_{1} \\ 4x + 3y - 2z &= 14 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - 3z &= 6 \\ -5y + 10z &= -10 & \iota_{2} \leftarrow \iota_{2} - 2\iota_{1} \\ -5y + 10z &= -10 & \iota_{3} \leftarrow \iota_{3} - 4\iota_{1} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - 3z &= 6 \\ -5y + 10z &= -10 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} ; \begin{cases} x &= 2 - \lambda \\ y &= 2 + 2\lambda \\ z &= \lambda \end{cases}$$

Le système  $(\mathscr{S}_2)$  possède une infinité de solutions et l'ensemble des solutions est

$$\{(2-\lambda, 2+2\lambda, \lambda), \ \lambda \in \mathbb{R}\} = \{(2,2,0) + \lambda(-1,2,1), \ \lambda \in \mathbb{R}\}.$$

**3.** Le sytème est déjà échelonné et possède deux variables libres. Ainsi, l'ensemble des solutions est

$$\{(5 - \lambda - \mu, \lambda, \mu), (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2\}$$
  
= \{(5, 0, 0) + \lambda(-1, 1, 0) + \mu(-1, 0, 1), (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2\}.

**4.** 
$$(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$
 est solution de  $(\mathscr{S}_4) \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2y - 3z &= -1 \\ -7y + 11z &= 10 & L_2 \leftarrow L_2 - 3L_1 \\ -7y + 11z &= 7 & L_3 \leftarrow L_3 - 5L_1 \end{cases}$ 

Les deuxième et troisième lignes sont incompatibles, le système ne possède aucune solution. L'ensemble des solutions est  $\emptyset$ .

5. On utilise l'algorithme du pivot de Gauss :

$$\begin{cases}
-x + 2y + 4z &= -11 \quad L_1 \leftarrow L_2 \\
2x - 3y + 5z &= 8 \quad L_2 \leftarrow L_1
\end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases}
-x + 2y + 4z &= -11 \\
y + 13z &= -14 \quad L_2 \leftarrow L_2 + 2L_1
\end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} ; \begin{cases} x &= -17 - 22\lambda \\ y &= -14 - 13\lambda \\ z &= \lambda \end{cases}$$

L'ensemble des solutions du système ( $\mathcal{S}_5$ ) est infini et est donné par

$$\begin{aligned} & \{ (-17 - 22\lambda, -14 - 13\lambda, \lambda) \; ; \; \lambda \in \mathbb{R} \} \\ & = \{ (-17, -14, 0) + \lambda (-22, -13, 1) \} \, . \end{aligned}$$

Solution de l'exercice 2. On raisonne par équivalences

$$(x_{1}, x_{2}, x_{3}, x_{4}) \text{ est solution de } (\mathscr{S})$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_{1} + 2x_{2} - x_{3} + 4x_{4} &= 2 \quad L_{1} \leftarrow L_{2} \\ 2x_{1} - x_{2} + x_{3} + x_{4} &= 1 \quad L_{2} \leftarrow L_{1} \\ x_{1} + 7x_{2} - 4x_{3} + 11x_{4} &= \lambda \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_{1} + 2x_{2} - x_{3} + 4x_{4} &= 2 \quad L_{1} \leftarrow L_{2} \\ -5x_{2} + 3x_{3} - 7x_{4} &= -3 \quad L_{2} \leftarrow L_{2} - 2L_{1} \\ 5x_{2} - 3x_{3} + 7x_{4} &= \lambda - 2 \quad L_{3} \leftarrow L_{3} - L_{1} \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_{1} + 2x_{2} - x_{3} + 4x_{4} &= 2 \quad L_{1} \leftarrow L_{2} \\ -5x_{2} + 3x_{3} - 7x_{4} &= -3 \quad L_{2} \leftarrow L_{2} - 2L_{1} \\ 0 &= \lambda - 5 \end{cases}$$

Si  $\lambda=5$ , le sytème possède une infinité de solution. Si  $\lambda\neq 5$ , l'ensemble des solutions est l'ensemble vide. Finalement, l'unique solution est  $\lambda=5$ .

### II - Familles de vecteurs

### Solution de l'exercice 3.

**1.** D'une part,  $E_1$  est inclus dans  $\mathbb{R}^n$  et  $\overrightarrow{0_n} \in E_1$ . D'autre part, si  $u = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  et  $v = (y_1, y_2, \dots, y_n)$  sont deux vecteurs de  $E_1$  et  $\alpha$  est un réel, alors

$$\alpha u + v = (\alpha x_1 + y_1, \alpha x_2 + y_2, \dots, \alpha x_n + y_n)$$

Comme  $u \in E_1$ , alors  $x_1 = x_2 = 0$ . De même,  $y_1 = y_2 = 0$ . Ainsi,

$$\begin{cases} \alpha x_1 + y_1 &= 0\\ \alpha x_2 + y_2 &= 0 \end{cases}$$

Les deux composantes de  $\alpha u + v$  sont nulles, donc  $\alpha u + v \in E_1$ . Finalement,  $E_1$  est bien un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ .

**2º méthode.** En posant  $f:(x_1,\ldots,x_n)\mapsto (x_1,x_2)$ , alors f est linéaire et  $E_1=\operatorname{Ker} f$ . Ainsi,  $E_1$  est un espace vectoriel.

**2.** D'une part,  $E_2$  est inclus dans  $\mathbb{R}^n$  et  $\overrightarrow{0_n} \in E_2$ . D'autre part, si  $u = (x_1, x_2, \dots, x_n)$  et  $v = (y_1, y_2, \dots, y_n)$  sont deux vecteurs de  $E_2$  et  $\alpha$  est un réel, alors

$$\alpha u + v = (\alpha x_1 + y_1, \alpha x_2 + y_2, \dots, \alpha x_n + y_n).$$

Comme  $u \in E_2$ , alors  $x_1 + x_2 = 0$ . De même,  $y_1 + y_2 = 0$ . Ainsi,

$$\left\{ (\alpha x_1 + y_1) + (\alpha x_2 + y_2) = \alpha (x_1 + x_2) + (y_1 + y_2) = 0. \right.$$

Donc,  $\alpha u + v \in E_2$ .

Finalement,  $E_2$  est bien un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ .

**2º méthode.** En posant  $f:(x_1,\ldots,x_n)\mapsto x_1+x_2$ , alors f est linéaire et  $E_2=\operatorname{Ker} f$ . Ainsi,  $E_2$  est un espace vectoriel.

**3.** Comme  $(0, ..., 0) \notin E_3$ , alors  $E_3$  n'est pas un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ .

**4.** D'une part,  $E_4$  est inclus dans  $\mathbb{R}^n$  et  $\overrightarrow{0_n} \in E_4$ .

D'autre part, si  $u=(x_1,x_2,\ldots,x_n)$  et  $v=(y_1,y_2,\ldots,y_n)$  sont deux vecteurs de  $E_4$  et  $\alpha$  est un réel, alors

$$\alpha u + v = (\alpha x_1 + y_1, \alpha x_2 + y_2, \dots, \alpha x_n + y_n).$$

Comme  $u \in E_4$ , alors  $x_1 = x_2$ . De même,  $y_1 = y_2$ . Ainsi,

$$\left\{ \alpha x_1 + y_1 = \alpha x_2 + y_2. \right.$$

Donc,  $\alpha u + v \in E_4$ .

Finalement,  $E_4$  est bien un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ .

**2º méthode.** En posant  $f:(x_1,\ldots,x_n)\mapsto x_1-x_2$ , alors f est linéaire et  $E_4=\operatorname{Ker} f$ . Ainsi,  $E_4$  est un espace vectoriel.

**5.** On remarque que

$$u = (1, 0, 0, \dots, 0) \in E_5$$
  
 $v = (0, 1, 0, \dots, 0) \in E_5$ 

Cependant, u + v = (1, 1, 0, ...) donc  $u + v \notin E_5$ . Ainsi,  $E_5$  n'est pas un espace vectoriel.

### Solution de l'exercice 4.

**1.** Soit  $(a,b) \in \mathbb{R}^2$  tel que

$$a(-1, -1, 1, 2) + b(1, -1, 1, 5) = (0, 0, 0, 0).$$

Alors,

$$\begin{cases}
-a+b &= 0 \\
-a-b &= 0 \\
a+b &= 0 \\
2a+5b &= 0
\end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases}
-a+b &= 0 \\
a+2b &= 0 \\
a+b &= 0 \\
2a+5b &= 0
\end{cases}$$

Ainsi, a = b = 0 et la famille est libre.

**2º méthode.** Comme les deux vecteurs ne sont pas colinéaires, alors ils forment une famille libre.

**2.** Soit  $(a,b) \in \mathbb{R}^2$  tel que

$$a(8,4,1,-2) + b(1,3,0,5) = (0,0,0,0).$$

Alors,

$$\begin{cases} 8a + b &= 0 \\ 4a + 3b &= 0 \\ a &= 0 \\ -2a + 5b &= 0 \end{cases}$$

Ainsi, a = b = 0 et la famille est libre.

 $2^{e}$  méthode. Comme les deux vecteurs ne sont pas colinéaires, alors ils forment une famille libre.

**3.** Soit  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$  tel que

$$a(1,1,3,2) + b(1,-1,1,3) + c(0,1,5,2) = (0,0,0,0).$$

Alors,

$$\begin{cases} a+b & = 0 \\ a-b+c & = 0 \\ 3a+b+5c & = 0 \\ 2a+3b+2c & = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} c+a-b & = 0 & \iota_1 \leftarrow \iota_2 \\ a+b & = 0 & \iota_2 \leftarrow \iota_1 \\ 5c+3a+b & = 0 \\ 2c+2a+3b & = 0 \end{cases}$$
$$\begin{cases} c+a-b & = 0 \\ a+b & = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} c + a - b &= 0\\ a + b &= 0\\ -2a + 6b &= 0 & L_3 \leftarrow L_3 - 5L_1\\ 5b &= 0 & L_4 \leftarrow L_4 - 2L_1 \end{cases}$$

Ainsi, a = b = c = 0 et la famille est libre.

**4.** Soit  $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$  tel que

$$a(1,2,3,4) + b(-1,3,2,1) + c(2,1,-1,1) = (0,0,0,0).$$

T.D. VI - Espaces vectoriels

Alors,

$$\begin{cases} a - b + 2c &= 0 \\ 2a + 3b + c &= 0 \\ 3a + 2b - c &= 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a - b + 2c &= 0 \\ 5b - 3c &= 0 & L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ 5b - 7c &= 0 & L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1 \\ 5b - 7c &= 0 & L_4 \leftarrow L_4 - 4L_1 \end{cases}$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} a - b + 2c &= 0 \\ 5b - 3c &= 0 \\ 4c &= 0 & L_3 \leftarrow L_2 - L_3 \end{cases}$$

Ainsi, a = b = c = 0 et la famille est libre.

### Solution de l'exercice 5.

- **1.** Comme  $F_1 = \text{Vect}\{(2, -1, -3)\}$ , alors ((2, -1, -3)) est une famille génératrice de  $F_1$ .
- **2.** Comme  $F_2 = \text{Vect } \{(2,0,-3)\}$ , alors ((2,0,-3)) est une famille génératrice de  $F_2$ .
- **3.** Comme  $F_3 = \text{Vect}\{(2,0,3), (1,2,-1)\}$ , alors ((2,0,3), (1,2,-1)) est une famille génératrice de  $F_3$ .
- **4.** Comme  $F_4 = \text{Vect}\{(2,5,3), (1,2,-1)\}$ , alors ((2,5,3), (1,2,-1)) est une famille génératrice de  $F_4$ .

### Solution de l'exercice 6.

**1.**  $(x, y, z) \in F_1$  si et seulement si 2x - 3y + z = 0 si et seulement s'il existe  $\lambda$ ,  $\mu$  réels tels que

$$\begin{cases} x = \lambda \\ y = \mu \\ z = -2\lambda + 3\mu \end{cases}.$$

Ainsi,  $F_1 = \text{Vect}\{(1,0,-2),(0,1,3)\}.$ 

La famille ((1,0,-2),(0,1,3)) est une famille génératrice de  $F_1$  et elle est libre, donc c'est une base de  $F_1$ .

**Remarque.** dim  $F_1 = 2$ , donc  $F_1$  est un plan de  $\mathbb{R}^3$ .

2. Le système étant déjà échelonné,

$$(x, y, z) \in F_2 \Leftrightarrow \begin{cases} 4x + y + z &= 0\\ 3x + z &= 0 \end{cases}$$
  
 $\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} ; \begin{cases} x &= \lambda\\ y &= -\lambda\\ z &= -3\lambda \end{cases}$ 

Ainsi,  $F_2 = \text{Vect}\{(1, -1, -3)\}$ . Comme (1, -1, -3) est non nul, alors la famille ((1, -1, -3)) est une famille libre de  $F_2$ . De plus, c'est une famille génératrice de  $F_2$ , donc c'est une base de  $F_2$ .

**Remarque.** dim  $F_2 = 1$  donc  $F_2$  est une droite de  $\mathbb{R}^3$ .

3. En utilisant l'algorithme du pivot de Gauss,

$$(x,y,z,t) \in F_3 \Leftrightarrow \begin{cases} x-y-z &= 0\\ 2x+3y+z &= 0\\ 5x+5y+2z &= 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x-y-z &= 0\\ 5y+3z &= 0 \\ 10y+6z &= 0 \end{cases} \xrightarrow{L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1} \Leftrightarrow \begin{cases} x-y-z &= 0\\ 5y+3z &= 0\\ 0 &= 0 \end{cases} \xrightarrow{L_3 \leftarrow L_3 - 5L_1}$$

$$\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} ; \begin{cases} x &= 2\lambda\\ y &= -3\lambda\\ z &= 5\lambda \end{cases}$$

Ainsi,  $F_3 = \text{Vect}\{(2, -3, 5)\}$ . Comme ((2, -3, 5)) est une famille génératrice de  $F_3$  composée d'un seul vecteur non nul, alors c'est une base de  $F_3$ .

A. Camanes

**Remarque.** Comme dim  $F_3 = 1$ , alors  $F_3$  est une droite de  $\mathbb{R}^3$ .

**4.** En utilisant l'algorithme du pivot de Gauss,

$$(x,y,z,t) \in F_4 \Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ x+y-t &= 0 \\ 2x+3y+2z &= 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ y+3z+2t &= 0 \\ y+4z+2t &= 0 \\ z=-2\lambda \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ y+3z+2t &= 0 \\ z=0 \end{cases} = 0 \quad \iota_{3}\leftarrow 2\lambda_{1}-\lambda_{2} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ 2x+3y+2z &= 0 \\ z=0 \end{cases} = 0 \quad \iota_{3}\leftarrow \lambda_{2}+\lambda_{2} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ y+3z+2t &= 0 \\ z=0 \end{cases} = 0 \quad \iota_{3}\leftarrow \lambda_{2}+\lambda_{2} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ x+2y+3z+2t &= 0 \\ x+3z+2t &= 0 \\ x+3z+2t &= 0 \end{cases} = 0 \quad \iota_{3}\leftarrow \lambda_{2}+\lambda_{2}+\lambda_{2} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ x+2y+3z+2t &= 0 \\ x+3z+2t &= 0 \\ x+3z+2t &= 0 \end{cases} = 0 \quad \iota_{3}\leftarrow \lambda_{2}+\lambda_{2}+\lambda_{2} \Leftrightarrow \begin{cases} x+2y+3z+t &= 0 \\ x+2y+3z+2t &= 0 \\ x+3z+2t &= 0 \end{cases} = 0 \quad \iota_{3}\leftarrow \lambda_{2}+\lambda_{2}+\lambda_{2}+\lambda_{2} \Leftrightarrow \lambda_{2}+\lambda_{2}+\lambda_{2}+\lambda_{2}+\lambda_{2} \Leftrightarrow \lambda_{2}+\lambda_{$$

Ainsi,  $F_4 = \text{Vect}\{(3, -2, 0, 1)\}$ . Comme ((3, -2, 0, 1)) est une famille génératrice de  $F_4$  composée d'un seul vecteur non nul, alors c'est une base de  $F_4$ .

**Remarque.** Comme dim  $F_4 = 1$ , alors  $F_4$  est une droite de  $\mathbb{R}^4$ . 

### Solution de l'exercice 7.

**1.**  $(x, y, z) \in F_1$  si et seulement s'il existe  $\lambda$ ,  $\mu$  réels tels que

$$(x, y, z) = \lambda(1, 1, 2) + \mu(1, 0, 1)$$

si et seulement si le système suivant admet une solution :

$$\begin{cases} \lambda + \mu &= x \\ \lambda &= y \Leftrightarrow \\ 2\lambda + \mu &= z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \mu + \lambda &= x \\ \lambda &= y \\ \lambda &= z - x \end{cases} \atop \Rightarrow \begin{bmatrix} \mu + \lambda &= x \\ \lambda &= y \\ \lambda &= y \end{bmatrix} \atop 0 &= z - x - y \end{cases}$$

Ainsi, le système possède une solution si et seulement si z - x - y = 0. Une équation cartésienne de  $F_1$  est donc x + y - z = 0.

**2.**  $(x,y) \in F_2$  si et seulement s'il existe  $\lambda$ ,  $\mu$  réels tels que

$$(x,y) = \lambda(1,2) + \mu(4,6)$$

$$\begin{cases} \lambda + 4\mu &= x \\ 2\lambda + 6\mu &= y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda + 4\mu &= x \\ -2\mu &= y - 2x \end{cases}$$

3.  $(x,y,z) \in F_3$  si et seulement s'il existe  $\lambda$ ,  $\mu$  réels tels que

$$(x, y, z) = \lambda(1, 0, 1) + \mu(2, 3, 1)$$

si et seulement si le système suivant admet une solution:

$$\begin{cases} \lambda + 2\mu &= x \\ 3\mu &= y \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda + 2\mu &= x \\ 3\mu &= y \\ \mu &= x - z \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda + 2\mu &= x \\ 3\mu &= y \\ 0 &= 3x - 3z - y \end{cases}$$

Ainsi, le système possède une solution si et seulement si 3x-3z-y=0. Une équation cartésienne de  $F_3$  est donc 3x - y - 3z = 0.

**4.**  $(x,y,z) \in F_4$  si et seulement s'il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que

$$(x, y, z) = \lambda(1, 1, 1)$$

si et seulement si le système suivant possède une solution :

$$\begin{cases} \lambda = x \\ \lambda = y \iff \begin{cases} \lambda = x \\ 0 = x - y & L_2 \leftarrow L_1 - L_2 \\ 0 = x - z & L_3 \leftarrow L_1 - L_3 \end{cases}$$

Ainsi, le système possède une solution si et seulement si  $\begin{cases} x-y &= 0 \\ x-z &= 0 \end{cases}$ et une équation cartésienne de  $F_4$  est donc  $\begin{cases} x - y = 0 \\ x - z = 0 \end{cases}$ 

### Solution de l'exercice 8.

1. Comme nous devons déterminer les coordonnées d'un vecteur dans la base  $\mathcal{B}_1$ , montrons que  $\mathcal{B}_1$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  en montrant que tout vecteur de  $\mathbb{R}^3$  se décompose de manière unique comme combinaison linéaire des vecteurs de  $\mathcal{B}_1$ .

Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  et a, b, c des réels tels que

$$(x, y, z) = a(-1, 1, 1) + b(1, -1, 1) + c(1, 1, -1).$$

Alors,

$$\begin{cases} x = -a + b + c \\ y = a - b + c \\ z = a + b - c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -a + b + c = x \\ 2c = x + y & L_2 \leftarrow L_1 + L_2 \\ 2b = x + z & L_3 \leftarrow L_3 + L_1 \end{cases}$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} a = \frac{y+z}{2} \\ b = \frac{x+z}{2} \\ c = \frac{x+y}{2} \end{cases}$$

Ainsi, tout vecteur de  $\mathbb{R}^3$  se décompose de manière unique comme combinaison linéaires des vecteurs de  $\mathcal{B}_1$  et  $\mathcal{B}_1$  est bien une base de  $\mathbb{R}^3$ . De plus,

$$(x,y,z) = \frac{y+z}{2}(-1,1,1) + \frac{x+z}{2}(1,-1,1) + \frac{x+y}{2}(1,1,-1)$$

soit ici

$$(8,4,2) = 3(-1,1,1) + 5(1,-1,1) + 6(1,1,-1).$$

Les coordonnées de (8,4,2) dans la base  $\mathcal{B}_1$  sont donc (3,5,6).

**2.** Comme nous devons déterminer les coordonnées d'un vecteur dans la base  $\mathcal{B}_2$ , montrons que  $\mathcal{B}_2$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  en montrant que tout vecteur de  $\mathbb{R}^3$  se décompose de manière unique comme combinaison linéaire des vecteurs de  $\mathcal{B}_2$ .

Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$  et a, b, c des réels tels que

$$(x, y, z) = a(-1, -1, 1) + b(1, -1, 1) + c(2, 2, -1).$$

Alors,

$$\begin{cases} x = -a + b + 2c \\ y = -a - b + 2c \\ z = a + b - c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -a + b + 2c = x \\ 2b = x - y & L_2 \leftarrow L_1 - L_2 \\ 2b + c = x + z & L_3 \leftarrow L_3 + L_1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -a + 2c + b = x \\ c + 2b = x + z & L_3 \leftarrow L_2 \\ 2b = x - y & L_2 \leftarrow L_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = \frac{-x + 3y + 4z}{2} \\ b = \frac{x - y}{2} \\ c = y + z \end{cases}$$

Ainsi, tout vecteur de  $\mathbb{R}^3$  se décompose de manière unique comme combinaison linéaires des vecteurs de  $\mathcal{B}_2$  et  $\mathcal{B}_2$  est bien une base de  $\mathbb{R}^3$ . De plus,

$$(x,y,z) = \frac{-x+3y+4z}{2}(-1,-1,1) + \frac{x-y}{2}(1,-1,1) + (y+z)(2,2,-1)$$

soit ici

$$(8,4,2) = 6(-1,-1,1) + 2(1,-1,1) + 6(2,2,-1).$$

Les coordonnées de (8,4,2) dans la base  $\mathcal{B}_1$  sont donc (6,2,6).

**3.** Comme  $F = \text{Vect } \mathcal{B}$ , alors  $\mathcal{B}$  est une famille génératrice de F. Montrons que  $\mathcal{B}$  est une famille libre. Soit a, b réels tels que

$$a(-1,-1,1) + b(2,2,-1) = (0,0,0).$$

Alors,

$$\begin{cases}
-a+2b &= 0 \\
-a+2b &= 0 \\
a-b &= 0
\end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases}
-a+2b &= 0 \\
0 &= 0 \\
b &= 0
\end{cases}$$

Ainsi, a = b = 0 et  $\mathcal{B}$  est bien une famille libre.

Finalement,  $\mathcal{B}$  est bien une base de F.

**Remarque.** On aurait pu montrer la liberté en utilisant la non colinéarité des deux vecteurs. De plus, on a montré que dim F=2, donc que F est un plan.

Soit  $\lambda$ ,  $\mu$  des réels tels que

$$(3,3,-1) = \lambda(-1,-1,1) + \mu(2,2,-1).$$

Alors,

$$\begin{cases} -\lambda + 2\mu &= 3 \\ -\lambda + 2\mu &= 3 \\ \lambda - \mu &= -1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -\lambda + 2\mu &= 3 \\ 0 &= 0 \\ \mu &= 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda &= 1 \\ \mu &= 2 \end{cases}$$

Ainsi,

$$(3,3,-1) = (-1,-1,1) + 2(2,2,-1)$$

et les coordonnées de (3,3,-1) dans la base  $\mathscr{B}$  sont (1,2).

## III - Questions plus théoriques

### Solution de l'exercice 9.

**1.** D'une part,  $F \cap \mathcal{G} \subset \mathbb{R}^n$ .

Comme  $\overrightarrow{0_n} \in F$  et  $\overrightarrow{0_n} \in G$ , alors  $\overrightarrow{0_n} \in F \cap G$ .

Soit  $u, v \in F \cap G$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

- \* Comme  $u, v \in F$  et F est un espace vectoriel, alors  $\lambda u + v \in F$ .
- \* Comme  $u, v \in G$  et G est un espace vectoriel, alors  $\lambda u + v \in G$ . Ainsi,  $\lambda u + v \in F \cap G$ .

Finalement,  $F \cap G$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^n$ .

**2.** Comme  $\overrightarrow{0_n} \in F$  et  $\overrightarrow{0_n} \in G$ , alors

$$\overrightarrow{0_n} + \overrightarrow{0_n} = \overrightarrow{0_n} \in F + G.$$

Soit  $u, v \in F + G$  et  $\lambda \in R$ .

- \* Comme  $u \in F + G$ , il existe  $f_1 \in F$  et  $g_1 \in G$  tels que  $u = f_1 + g_1$ .
- \* Comme  $v \in F + G$ , il existe  $f_2 \in F$  et  $g_2 \in G$  tels que  $v = f_2 + g_2$ .

Comme F est un espace vectoriel, alors  $\lambda f_1 + f_2 \in F$ .

Comme G est un espace vectoriel, alors  $\lambda g_1 + g_2 \in G$ .

Finalement,

$$\lambda u + v = (\underbrace{\lambda f_1 + f_2}_{\in F}) + (\underbrace{\lambda g_1 + g_2}_{\in G}) \in F + G.$$

Ainsi, F + G est bien un espace vectoriel.

**3.** D'une part,  $D_1 = \text{Vect}\{(1,0)\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^2$ . D'autre part,  $D_2 = \text{Vect}\{(0,1)\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^2$ . Ainsi,

- \*  $(1,0) \in D_1 \text{ donc } (1,0) \in D_1 \cup D_2$ ,
- \*  $(0,1) \in D_2 \text{ donc } (0,1) \in D_1 \cup D_2.$

Cependant, (1,1) = (1,0) + (0,1) n'appartient ni à  $D_1$ , ni à  $D_2$ . Ainsi,  $(1,1) \not\in D_1 \cup D_2$ .

Ainsi,  $D_1 \cup D_2$  n'est pas un espace vectoriel.

Solution de l'exercice 10. L'équation cartésienne de F est

$$\begin{cases} x_1 + \dots + x_n = 0 \end{cases}$$

Il s'agit d'une système échelonné de rang 1, donc il possède n-1 variables libres. Ainsi, dim F=n-1 et une base de F est

$$((1,-1,0,\ldots,0),(1,0,-1,0,\ldots,),\ldots,(1,0,\ldots,0,-1)).$$

### IV - Calcul matriciel

Solution de l'exercice 11. On décompose,

$$A = (a - b)I_3 + bJ.$$

De plus, on remarque que  $J^2=3J$ , puis on montre par récurrence que pour tout  $k \ge 1$ ,  $J^k=3^{k-1}J$ .

Comme  $I_3J = JI_3 = J$ , les matrices  $(a - b)I_3$  et J commutent. Ainsi,

61

d'après la formule du binôme de Newton,

$$A^{n} = \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} ((a-b)I_{3})^{n-k} (bJ)^{k}$$

$$= \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} (a-b)^{n-k} b^{k} J^{k}$$

$$= \binom{n}{0} (a-b)^{n} b^{0} J^{0} + \sum_{k=1}^{n} \binom{n}{k} (a-b)^{n-k} b^{k} 3^{k-1} J$$

$$= (a-b)^{n} I_{3} + \left(\frac{1}{3} \sum_{k=1}^{n} \binom{n}{k} (a-b)^{n-k} (3b)^{k}\right) J$$

$$= (a-b)^{n} I_{3} + \frac{1}{3} \left(\sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} (a-b)^{n-k} (3b)^{k} - \binom{n}{0} (a-b)^{n}\right) J$$

$$= (a-b)^{n} I_{3} + \frac{(a-b+3b)^{n} - (a-b)^{n}}{3} J$$

$$= (a-b)^{n} I_{3} + \frac{(a+2b)^{n} - (a-b)^{n}}{3} J.$$

Solution de l'exercice 12. D'après les notations,

$$B = \begin{pmatrix} 0 & \alpha & \beta \\ 0 & 0 & \gamma \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Ainsi,

$$B^{2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \alpha \gamma \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
$$B^{3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Alors, pour tout  $k \geqslant 3$ ,

$$B^k = B^{k-3} \times B^3 = 0_3$$

De plus,  $I_3B=BI_3=B$ . Ainsi, d'après la formule du binôme de Newton, pour tout  $n\geqslant 2$ ,

$$A^{n} = (B + I_{3})^{n}$$

$$= \sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} B^{k} I_{3}^{n-k}$$

$$= \binom{n}{0} B^{0} + \binom{n}{1} B + \binom{n}{2} B^{2} + 0_{3}$$

$$= I_{3} + nB + \frac{n(n-1)}{2} B^{2}.$$

On obtient ainsi les coefficients de  $A^n$ :

$$A^{n} = \begin{pmatrix} 1 & n\alpha & n\beta + \frac{n(n-1)}{2}\alpha\gamma \\ 0 & 1 & n\gamma \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

On vérifie que cette formule reste valable pour n = 0 et n = 1.

# V - Matrices & Espaces vectoriels

#### Solution de l'exercice 13.

1. Comme  $AI_n = A$  et  $I_nA = A$ , alors  $I_n \in \mathscr{C}(A)$ . Comme  $A0_n = 0_n$  et  $0_nA = 0_n$ , alors  $0_n \in \mathscr{C}(A)$ . Comme  $A \times A = A \times A$ , alors  $A \in \mathscr{C}(A)$ .

Plus généralement, tout polynôme en A appartient à  $\mathscr{C}(A).$ 

- **2.** On montre que  $\mathscr{C}(A)$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathscr{M}_n(\mathbb{R})$ .
  - \* Comme  $0_n A = A0_n$ , alors  $0_n \in \mathscr{C}(A)$ .
  - \* Soit  $\lambda \in \mathbb{R}$  et  $M, M' \in \mathcal{C}(A)$ . Montrer que  $\lambda M + M' \in \mathcal{C}(A)$ , i.e.  $A(\lambda M + M') = (\lambda M + M')A$ . En effet,

$$A(\lambda M+M')=\lambda AM+AM', \ \text{par distributivit\'e du produit matriciel}$$
 
$$=\lambda MA+M'A, \ \text{car } M, \ M'\in \mathscr{C}(A)$$
 
$$=(\lambda M+M')A.$$

Ainsi,  $\mathscr{C}(A)$  est un espace vectoriel.

**2º méthode.** On pose  $\varphi: M \mapsto AM - MA$ . D'après la distributivité du produit matriciel, l'application  $\varphi$  est une application linéaire. Comme  $\mathscr{C}(A) = \operatorname{Ker} \varphi$ , alors  $\mathscr{C}(A)$  est un espace vectoriel.

### Solution de l'exercice 14.

**1.** Soit  $(a,b) \in \mathbb{R}^2$  tel que

$$aI_2 + bA = 0.$$

Alors,

$$a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \iff \begin{cases} a+b & = 0 \\ 4a & = 0 \\ -3a+2b & = 0 \\ 2a & = 0 \end{cases}$$

Ainsi, a = b = 0 et la famille  $(I_2, A)$  est libre.

**2º méthode.** Comme A et  $I_2$  ne sont pas colinéaires, alors la famille  $(I_2, A)$  est libre.

2. D'après la définition du produit matriciel,

$$A^2 = \begin{pmatrix} -11 & 12 \\ -9 & -8 \end{pmatrix}.$$

Comme  $12 = 3 \times 4$  et  $-9 = 3 \times (-3)$ , on étudie

$$A^2 - 3A = \begin{pmatrix} -14 & 0\\ 0 & -14 \end{pmatrix}.$$

Ainsi,

$$A^2 = 3A - 14I_2.$$

**3.** Comme  $A^2 = 3A - 14I_2$ , alors Vect  $\{I_2, A, A^2\} = \text{Vect } \{I_2, A\}$ . Ainsi,  $(I_2, A)$  est une famille génératrice de F. D'après la question **1.**,  $(I_2, A)$  est une famille libre. Ainsi,  $(I_2, A)$  est une base de F et dim F = 2.

#### Solution de l'exercice 15.

**1.** D'après la définition du produit matriciel,  $A^2 = \begin{pmatrix} 12 & 5 & 7 \\ -1 & 0 & -2 \\ 5 & 2 & 5 \end{pmatrix}$ .

Soit a, b, c des réels tels que  $aI_2 + bA + cA^2 = 0_3$ . Alors,

$$\begin{pmatrix} a+3b+12c & b+5c & 2b+7c \\ -b-c & a & b-2c \\ 2b+5c & b+2c & a+5c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

 $\begin{cases} a + 3b + 12c = 0 \end{cases}$ 

Ainsi, a=0 puis la dernière ligne fournit c=0 puis b=0. La famille  $(I_3,A,A^2)$  est donc libre.

Comme  $(I_3, A, A^2)$  est une famille génératrice de F, alors dim F = 3.

2. D'après la définition du produit matriciel,

$$A^3 = \begin{pmatrix} 45 & 19 & 29 \\ -7 & -3 & -2 \\ 23 & 10 & 12 \end{pmatrix}.$$

Ainsi,

$$A^3 - 3A^2 + 4A - I_3 = 0_3.$$

3. En utilisant la relation précédente,

$$A^{3} - 3A^{2} + 4A - I_{3} = 0$$
$$A^{3} - 3A^{2} + 4A = I_{3}$$
$$A(A^{2} - 3A + 4I_{3}) = I_{3}.$$

Ainsi, A est inversible et  $A^{-1} = A^2 - 3A + 4I_3$ .

4. On raisonne par récurrence.

**Initialisation.** Pour n = 0,  $A^0 = 1I_3 + 0A + 0A^2 \in F$ .

**Hérédité.** Soit  $n \in \geq 3$ . On suppose que  $A^{n-1} \in F$ . Alors, il existe a, b, c tels que

$$A^{n-1} = aI_3 + bA + cA^2$$

$$A \times A^{n-1} = A(aI_3 + bA + cA^2)$$

$$A^n = aA + bA^2 + cA^3$$

$$= aA + bA^2 + c(3A^2 - 4A + 3I_3)$$

$$= (3c + b)A^2 + (a - 4)A + 3cI_3$$

$$\in F.$$

5. D'après la question précédente,

$$\operatorname{Vect}\left\{A^{k}, k \in \mathbb{N}\right\} = \operatorname{Vect}\left\{I_{3}, A, A^{2}\right\} = F.$$

Ainsi,

$$\dim \operatorname{Vect}\left\{A^k,\,k\in\mathbb{N}\right\}=\dim F=3.$$

#### Solution de l'exercice 16.

**1.** D'une part,  $\mathscr{S}_3(\mathbb{R}) \subset \mathscr{M}_3(\mathbb{R})$  et la matrice nulle est une matrice symétrique.

D'autre part, soit  $A, B \in \mathscr{S}_3(\mathbb{R})$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Alors,  $A^T = A$  et  $B^T = B$ . Ainsi, comme la transposée est une application linéaire,

$$(\lambda A + B)^T = \lambda A^T + B^T = \lambda A + B.$$

La matrice  $\lambda A + B$  est donc symétrique.

Finalement,  $\mathscr{S}_3(\mathbb{R})$  est bien un sous-espace vectoriel de  $\mathscr{M}_3(\mathbb{R})$ .

2. L'ensemble des matrices symétriques de taille 3 est

$$\mathcal{S}_{3}(\mathbb{R}) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & f \end{pmatrix}, a, b, c, d, e, f \in R \right\} \\
= \left\{ a \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + e \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right\} \\
= \operatorname{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\operatorname{Soit} \mathscr{B} = \left( \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On vérifie très rapidement que  $\mathscr{B}$  est une famille libre. De plus, il s'agit d'une famille génératrice de  $\mathscr{S}_3(\mathbb{R})$ , donc  $\mathscr{B}$  est une base de  $\mathscr{S}_3(\mathbb{R})$  et dim  $\mathscr{S}_3(\mathbb{R}) = 6$ .

**3.** On vérifie comme pour la question **1.** que  $\mathscr{S}_n(\mathbb{R})$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathscr{M}_n(\mathbb{R})$ .

On note  $(E_{i,j})_{1 \leq i,j \leq n}$  la base canonique de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

On montre ensuite que

$$\mathscr{S}_n(\mathbb{R}) = \text{Vect} \{ E_{i,j} + E_{j,i}, E_{\ell,\ell}, 1 \leq i < j \leq n, 1 \leq \ell \leq n \}$$

Comme cette famille est libre et génératrice de  $\mathscr{S}_n(\mathbb{R})$ , son nombre d'éléments est égal à la dimension de  $\mathscr{S}_n(\mathbb{R})$ . Or,

$$|\{\ell \ ; \ 1 \leqslant \ell \leqslant n\}| = n$$

$$|\{(i,j) \ ; \ 1 \leqslant i < j \leqslant n\}| = \binom{n}{2} = \frac{n(n-1)}{2}.$$

Ainsi,

$$\dim \mathscr{S}_n(\mathbb{R}) = n + \frac{n(n-1)}{2} = \frac{n(n+1)}{2}.$$

T.D. VI - Espaces vectoriels

Solution de l'exercice 17. La matrice A appartient à  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$  qui est un espace vectoriel de dimension  $3^2=9$ .

Comme la famille  $(I_3, A, ..., A^9)$  est une famille de 10 vecteurs appartenant à un espace vectoriel de dimension 9, alors cette famille est liée.