# IV - Matrices inversibles

#### Révisions

Résolution de systèmes par méthode du pivot de Gauss.

#### Exemple 1

On considère le système d'équations

$$\begin{cases} 2x + 3y &= 5\\ -x + 7y &= 6 \end{cases}.$$

On remarque que ce système s'écrit matriciellement

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix}.$$

La résolution du système s'effectue en suivant la méthode du pivot de Gauss

$$\begin{cases} 2x + 3y &= 5 \\ -x + 7y &= 6 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 3y &= 5 \\ 17y &= 17 \end{cases} \quad \iota_{3 \leftarrow 2L_{3} + L_{2}}$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} y &= 1 \\ x &= \frac{5 - 3y}{2} = 1. \end{cases}$$

Ainsi, l'unique solution du système est égale à (1,1).

## I - Inversibilité

#### Définition 1 - Matrice inversible

Une matrice A d'ordre p est inversible s'il existe une matrice B telle que  $AB = I_p$ . La matrice B est l'inverse de A et notée  $A^{-1}$ .

# Exemple 2 - Matrices inversibles et non inversibles

- On pose  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Comme  $AB = I_2$ , alors A est inversible et  $A^{-1} = B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .
- Comme  $I_p \times I_p = I_p$ , alors  $I_p$  est inversible et son inverse est  $I_p$ .
- Comme  $0_p \times A = 0_p \neq I_p$  pour toute matrice carrée A, alors la matrice nulle n'est pas inversible.
- Soit  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 1 & 1 & 3 \\ -3 & 3 & -3 \end{pmatrix}$ . En utilisant la définition du produit matriciel, on obtient

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, A est inversible et  $A^{-1} = B$ .

# Proposition 1 - Inversibilité et produit

Soit A et B deux matrices carrées d'ordre p.

- $\bullet\,$  Si  $AB=I_p,$  alors  $BA=I_p.$  Ainsi,  $A^{-1}=B$  et  $B^{-1}=A.$
- Si A est inversible, alors  $A^{-1}$  est inversible et

$$(A^{-1})^{-1} = A.$$

• Si A et B sont inversibles, alors AB est inversible et  $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$ .

## Exemple 3

• Soit  $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

En utilisant la définition du produit matriciel, on remarque que

$$M^2 - 2M + I_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = I_3.$$

Ainsi,

$$M^{2} - 2M = -I_{3}$$
  
 $-(M^{2} - 2M) = I_{3}$   
 $2M - M^{2} = I_{3}$   
 $M(2I_{3} - M) = I_{3}$ .

Ainsi, M est inversible et  $M^{-1} = 2I_3 - M$ .

- Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  et  $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ .
  - ★ D'une part,

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, A est inversible et  $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

★ D'autre part,

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, B est inversible et  $B^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ .

Donc, 
$$AB = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$
 est inversible et son inverse vaut

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

# II - Calculs de puissances

## Théorème 1 - Puissance et relation $PDP^{-1}$

Soit A une matrice carrée d'ordre p. On suppose qu'il existe une matrice P inversible d'ordre p et une matrice diagonale D d'ordre p telles que  $A = PDP^{-1}$ . Alors, pour tout n entier naturel,  $A^n = PD^nP^{-1}$ .

#### Exemple 4

On considère les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

On cherche les coefficients de  $A^n$  pour tout n entier naturel.

• On pose  $Q = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . En utilisant la définition du produit matriciel,

$$PQ = I_3$$
.

Ainsi, P est inversible et  $P^{-1} = Q$ .

• On calcule aisément

$$AP = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, PD \qquad = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Chapitre IV - Matrices inversibles

Ainsi,

$$AP = PD$$

$$APP^{-1} = PDP^{-1}$$

$$AI_3 = PDP^{-1}$$

$$A = PDP^{-1}$$

• Montrer par récurrence que, pour tout n entier naturel,  $A^n = PD^nP^{-1}$ .

**Initialisation.** Lorsque n = 0.

- $\star$  D'une part,  $A^0 = I_3$ .
- \* D'autre part,  $PD^0P^{-1} = PI_3P^{-1} = PP^{-1} = I_3$ .

Ainsi,  $A^0 = PD^0P^{-1}$  et la propriété est vraie à l'ordre 0. **Hérédité.** Soit  $n \in \mathbb{N}$ . On suppose que  $A^n = PD^nP^{-1}$ . On veut montrer que  $A^{n+1} = PD^{n+1}P^{-1}$ . En effet,

$$A^{n+1} = A^n \times A$$
, d'après la définition des puissances 
$$= PD^nP^{-1}A$$
, d'après l'hypothèse de récurrence 
$$= PD^nP^{-1}PDP^{-1}$$
, d'après le point précédent 
$$= PD^nI_3DP^{-1}$$
, car  $PP^{-1} = I_3$ 
$$= PD^nDP^{-1}$$
, car  $I_3D = D$ 
$$= PD^{n+1}P^{-1}$$
.

Ainsi, la propriété est vraie à l'ordre n + 1.

**Conclusion.** Finalement, l'a propriété est vraie à l'ordre 0 et est héréditaire, donc d'après le principe de récurrence,

$$\forall n \in \mathbb{N}, A^n = PD^nP^{-1}.$$

• D'après le résultat précédent,

$$\begin{split} A^n &= PD^n P^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 & 0 \\ 0 & 3^n & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2^n & 3^n - 2^n & 1 - 3^n \\ 0 & 3^n & 1 - 3^n \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \end{split}$$

# III - Critères d'inversibilité

# III.1 - Cas des matrices diagonales

#### Proposition 2 - Inversibilité des matrices diagonales

Soit D une matrice diagonale.

- $\bullet\,$  Si D possède au moins un 0 sur la diagonale, alors D n'est pas inversible.
- Si tous les coefficients diagonaux de D sont non nuls, alors D est inversible. Alors,  $D^{-1}$  est la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont les inverses de ceux de D.

## Exemple 5

• Soit  $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ . La matrice D est diagonale

et ses coefficients diagonaux sont 1, 2 et 3. Comme ils sont tous non nuls, la matrice D est inversible et

$$D^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix}.$$

- Soit  $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ . La matrice D est diagonale et ses coefficients diagonaux sont 1 et 0. Comme l'un des coefficients diagonaux est non nul, la matrice D n'est pas inversible.
- Soit  $A = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{10} \end{pmatrix}$ . La matrice A est diagonale

et ses coefficients diagonaux sont -3, 3 et 10. Comme ils sont tous non nuls, la matrice A est inversible et

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & 0 & 0\\ 0 & \frac{1}{3} & 0\\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix}$$

• Soit 
$$B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$
. La matrice  $B$  est diagonale et ses coefficients diagonaux sont 1, 0 et  $-2$ . Comme un des coefficients diagonaux est nul, la matrice  $B$  n'est pas inversible.

# III.2 - Cas des matrices triangulaires

## Proposition 3 - Inversibilité des matrices triangulaires

Soit T une matrice triangulaire.

- ullet Si T possède au moins un 0 sur la diagonale, alors T n'est pas inversible.
- Si tous les coefficients diagonaux de T sont non nuls, alors T est inversible.

# Exemple 6

• Soit  $T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ . La matrice T est triangulaire inférieure et ses coefficients diagonaux sont 1 - 1 et 2

inférieure et ses coefficients diagonaux sont 1, -1 et 2. Comme T est triangulaire inférieure et que tous ses coefficients diagonaux sont non nuls, alors T est inversible.

• Soit  $T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ . La matrice T est triangulaire su-

périeure et ses coefficients diagonaux sont 0 et 1. Comme T est triangulaire supérieure et que 0 est un coefficient diagonal de T, alors T n'est pas inversible.

• Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . La matrice A est triangulaire su-

périeure et ses coefficients diagonaux sont tous égaux à 1. Comme A est triangulaire supérieure et que tous ses coef-

ficients diagonaux sont non nuls, alors A est inversible.

- Soit  $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -1 \end{pmatrix}$ . La matrice B est triangulaire inférieure et ses coefficients diagonaux sont 1, 0 et -1. Comme B est triangulaire inférieure et qu'un de ses coefficient diagonal est nul, alors B n'est pas inversible.
- Soit  $C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0.01 & 0 \\ 0 & -3 & -1 \end{pmatrix}$ . La matrice C est triangu-

laire inférieure et ses coefficients diagonaux sont 1, 0,01 et -1. Comme C est triangulaire inférieure et que tous ses coefficients diagonaux sont non nuls, alors C est inversible.

# III.3 - Cas des matrices carrées d'ordre 2

## Proposition 4 - Inversibilité des matrices d'ordre 2

Soit  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  une matrice d'ordre 2.

- Si ad cb = 0, alors la matrice A n'est pas inversible.
- Si  $ad cb \neq 0$ , alors la matrice A est inversible et

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - cb} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

# Exemple 7 - 🚓

• Soit  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ . Comme  $2 \times 4 - 3 \times 1 = 5$  est non nul, alors A est inversible et

$$A^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}.$$

• Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ . Comme  $1 \times 4 - 3 \times 2 = -2$  est non nul,

alors A est inversible et

$$A^{-1} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}.$$

• Soit  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ . Comme  $1 \times 1 - 2 \times 2 = -3$  est non nul, alors B est inversible et

$$B^{-1} = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

• Soit  $C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ . Comme  $1 \times 2 - 2 \times 1 = 0$ , alors C n'est pas inversible.

## III.4 - Non inversibilité

# Proposition 5

Soit A une matrice inversible d'ordre p et B, C deux matrices carrées d'ordre p.

- Si AB = AC, alors B = C.
- Si BA = CA, alors B = C.

#### Exemple 8 - Preuve de non inversibilité 🛩

- Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$  et  $C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ . On remarque que AB = AC. Supposons par l'absurde que A soit inversible. Alors, B = C. Cependant,  $B \neq C$ . Ainsi, A n'est pas inversible.
- Soit  $N = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ . On remarque que  $N \times N = 0_2$ . Supposons par l'absurde que N soit inversible. Comme  $N \times N = N \times 0_2$ , alors  $N = 0_2$ . On obtient ainsi une

contradiction et N n'est pas inversible.

• Soit  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ . À l'aide de la définition du produit matriciel, on remarque que

$$A^2 - 3A = 0_3.$$

Ainsi,  $A(A - 3I_3) = 0_3$ .

Supposons par l'absurde que A soit inversible. Alors, il existe une matrice  $A^{-1}$  telle que  $A^{-1}A = I_3$ . Ainsi, en reprenant l'équation précédente,

$$A(A - 3I_3) = 0_3$$

$$A^{-1}A(A - 3I_3) = A^{-1}0_3$$

$$I_3(A - 3I_3) = 0_3$$

$$A - 3I_3 = 0_3$$

$$A = 3I_3$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

On obtient ainsi une contradiction et la matrice A n'est donc pas inversible.

# IV - Systèmes linéaires & Calculs d'inverses

# IV.1 - Résolution de systèmes

# Théorème 2 - Inversibilité & Systèmes linéaires

Soit un système écrit sous forme matricielle AX = Y. Le système admet une unique solution si et seulement si A est inversible. Alors,  $X = A^{-1}Y$ .

Chapitre IV - Matrices inversibles

# Exemple 9 - 🚓

Nous cherchons à résoudre le système  $\begin{cases} x + 2y = 4 \\ 3x + 4y = -1 \end{cases}$ 

En posant  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  et  $Y = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}$ , le système s'écrit AX = Y.

Comme  $1 \times 4 - 3 \times 2 = -2 \neq 0$ , la matrice A est inversible et  $A^{-1} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$ . Ainsi, le système possède une unique solution et

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = A^{-1}Y = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 18 \\ -13 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, x = -9 et  $y = \frac{13}{2}$ .

## IV.2 - Calculs d'inverses

## Théorème 3 - Inverse & Système linéaire

Soit A une matrice carrée d'ordre p. La matrice A est inversible si et seulement s'il existe une matrice B telle que pour toutes X, Y matrices colonnes, le système AX = Y s'écrit X = BY. Alors,  $A^{-1} = B$ .

# Exemple 10 - Inverse par résolution de AX = Y, $\mathbf{c}_{\mathbf{s}}^{\mathbf{c}}$

Soit 
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
. On pose  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  et  $Y = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ . En

utilisant la méthode du pivot de Gauss,

$$AX = Y$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x+y+z &= a \\ -x+y+z &= b \\ x+z &= c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x+y+z &= a \\ 2y+2z &= a+b \\ y &= a-c \end{cases} \qquad {}_{L_2\leftarrow L_2+L_1}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x+z+y = a \\ 2z+2y = a+b \\ y = a-c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{2}a - \frac{1}{2}b \\ z = -\frac{1}{2}a + \frac{1}{2}b + c \\ y = a-c \end{cases}$$

En posant 
$$B = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1/2 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}$$
, alors  $X = BY$ . D'où,

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0\\ 1 & 0 & -1\\ -1/2 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}.$$

## Exemple 11 - Méthode de Gauss-Jordan, 🗱

On place les matrices A et I côte à côte. On transforme la matrice A en la matrice I à l'aide d'opérations élémentaires sur les lignes.

Chapitre IV - Matrices inversibles

On effectue les mêmes opérations sur I.

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 2 & L_3 \leftarrow 2L_3 + L_2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 0 & 3 & -1 & -2 & L_1 \leftarrow 2L_1 - L_3 \\ 0 & 2 & 0 & 2 & 0 & -2 & L_2 \leftarrow L_2 - L_3 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 2 & L_4 \leftarrow L_2 - L_3 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & L_1 \leftarrow L_1 - L_2 \\ 0 & 2 & 0 & 2 & 0 & -2 & L_4 \leftarrow L_1 - L_2 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 2 & L_4 \leftarrow L_1 - L_2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & L_1 \leftarrow \frac{1}{2}L_1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & L_2 \leftarrow \frac{1}{2}L_2 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 & L_3 \leftarrow \frac{1}{2}L_3 \end{vmatrix}$$

On obtient ainsi

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0\\ 1 & 0 & -1\\ -1/2 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}.$$