# T.D. XI - Fonctions de plusieurs variables

# I - Extremums libres

### Solution de l'exercice 1.

**1.**  $\nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} 2x-y\\2y-x \end{pmatrix}$ . Ainsi, le seul point critique est (0,0).

La hessienne de f vaut  $H(f)(x,y) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ . Comme  $2^2 - (-1)^2 > 0$  et 2 > 0, d'après le résultat de Monge, f atteint un minimum local en (0,0).

Pour tout  $(x,y) \in \mathbb{R}^2$  et pour tout  $(h_1,h_2) \in \mathbb{R}^2$ 

$$(h_1 \quad h_2) H(f)(x,y) \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix} = 2h_1^2 - 2h_1h_2 + 2h_2^2 = 2\left(h_1 - \frac{h_2}{2}\right)^2 - \frac{1}{2}h_2^2 + 2h_2^2$$

$$= 2\left(h_1 - \frac{h_2}{2}\right)^2 + \frac{3}{2}h_2^2 * \geqslant 0.$$

Ainsi, la fonction f est convexe et le minimum est un minimum global.

**2.** 
$$\nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} 8xy + 6x^2 - 4y + 2 \\ 4x^2 - 4x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

- \* Soit x = 0 et y = 1/2
- \* Soit x = 1 et y = -2.

De plus,

$$H(f)(x,y) = \begin{pmatrix} 8y + 12x & 8x - 4 \\ 8x - 4 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r & s \\ s & t \end{pmatrix}.$$

- \* En (0, 1/2),  $rt s^2 = -16 < 0$ . Ainsi, (0, 1/2) est un point selle.
- \* En (1, -2),  $rt s^2 = -16 < 0$ . Ainsi, (1, -2) est un point selle.
- 3.  $\nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} 3x^2 + 6x \\ -3y^2 6y \end{pmatrix}$ . Ainsi, (x,y) est un point critique si et seulement si  $\begin{cases} x(x+2) = 0 \\ y(y+2) = 0 \end{cases}$ .

On obtient ainsi 4 points critiques de coordonnées : (0,0), (0,-2), (-2,0), (-2,-2).

De plus, la hessienne de f vaut

$$H(f)(x,y) = 6 \begin{pmatrix} x+1 & 0 \\ 0 & -y-1 \end{pmatrix}.$$

- \* Si (x,y) = (0,0), la hessienne est vaut  $\begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & -6 \end{pmatrix}$ . Les notations de Monge montrent que f atteint un point selle en (0,0).
- \* Si (x,y) = (-2,-2), la hessienne vaut  $\begin{pmatrix} -6 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$ . Les notations de Monge montrent que f atteint un point selle en (-2,-2).
- \* Si (x,y) = (0,-2), la hessienne vaut  $\begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$ . Comme  $rt s^2 > 0$  et r > 0, les notations de Monge assurent que f atteint un minimum local en (0,-2).
- \* Si (x,y) = (-2,0), la hessienne vaut  $\begin{pmatrix} -6 & 0 \\ 0 & -6 \end{pmatrix}$ . Comme  $rt - s^2 > 0$  et r < 0, les notations de Monge assurent que f atteint un maximum local en (-2,0).

Comme  $\lim_{x\to +\infty} f(x,0) = +\infty$ , alors f n'admet pas de maximum global. Comme  $\lim_{x\to -\infty} f(x,0) = -\infty$ , alors f n'admet pas de minimum global.

## Solution de l'exercice 2.

**1.**  $\nabla f(x,y,z) = \begin{pmatrix} 2z \\ 2-6y \\ 2x-6z \end{pmatrix}$ . Ainsi, le seul point critique est  $a_{\star} = (0,1/3,0)$ .

De plus, 
$$H(f)(x, y, z) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & -6 & 0 \\ 2 & 0 & -6 \end{pmatrix}$$
. Alors,

$$q_{(x,y,z)}(f)(h) = h^{T} H(f)(x,y,z)h$$

$$= 4h_{1}h_{3} - 6h_{2}^{2} - 6h_{3}^{2}$$

$$= -6\left(h_{3} - \frac{2}{3}h_{1}h_{3}\right) - 6h_{2}^{2}$$

$$= -6\left(h_{3} - \frac{1}{3}h_{1}\right)^{2} + \frac{2}{3}h_{1}^{2} - 6h_{2}^{2}.$$

Comme  $q_{a_{\star}}(h,0,h/3) > 0$  et  $q_{a_{\star}}(0,h,0) < 0$ , alors f n'atteint pas d'extremum en  $a_{\star}$ .

**2.** Le gradient vaut  $\nabla f(x, y, z) = \begin{pmatrix} y + z - yz \\ x + z - xz \\ y + x - xy \end{pmatrix}$ .

Soit (x, y, z) un point critique. Si z = 1, la première équation donne 1 = 0, ce qui est impossible. Ainsi,  $z \neq 1$  et

$$\begin{cases} y & = -\frac{z}{1-z} \\ x & = -\frac{z}{1-z} \\ -2\frac{z}{1-z} - \left(\frac{z}{1-z}\right)^2 & = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y & = -\frac{z}{1-z} \\ x & = -\frac{z}{1-z} \\ -\frac{z}{1-z} \left(2 + \frac{z}{1-z}\right) & = 0 \end{cases}$$

Ainsi, si z=0, alors x=y=0. Sinon,  $2+\frac{z}{1-z}=0$ , soit z=2 et alors x=y=2. Il y a donc deux points critiques : (0,0,0) et (2,2,2). La hessienne de f vaut

$$H(f)(x,y,z) = \begin{pmatrix} 0 & 1-z & 1-y \\ 1-z & 0 & 1-x \\ 1-y & 1-x & 0 \end{pmatrix}.$$

\* Si 
$$a_{\star} = (0,0,0)$$
, alors  $H(f)(a_{\star}) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ . Ainsi,  $q_{a_{\star}}(h) = 2(h_1h_2 + h_1h_3 + h_2h_3)$ .

$$\star q_{a_{\star}}(h, h, 0) = 2h^2 > 0.$$

$$\star q_{a_{\star}}(-h, h, 0) = -2h^2 < 0.$$

Ainsi, f ne présente pas d'extremum en (0,0,0).

\* Si 
$$a_{\star} = (2, 2, 2)$$
. Alors  $H(f)(a_{\star}) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ . On conclut comme précédemment.

#### Solution de l'exercice 3.

**1. a)** (x,y) est un point critique de f si et seulement si

$$\begin{cases} 2x - 6 &= 0 \\ 2y - 14 &= 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x &= 3 \\ y &= 7 \end{cases}.$$

Ainsi, M(3,7) est l'unique point critique de f.

- **b)** Comme  $H(f)(x,y) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ , alors  $rt s^2 > 0$  et r > 0. Ainsi, la fonction f admet un minimum local en (3,7).
- **2. a)** Soit  $h = (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$  non nul. Alors,

$$q_{(x,y)}(h_1, h_2) = 2h_1^2 + 2h_2^2 > 0.$$

Ainsi, f est strictement convexe sur  $\mathbb{R}^2$ .

- **b)** Comme f est strictement convexe et (3,7) est un point critique de f, alors f atteint un minimum global en (3,7).
- **3. a)** D'après la définition de la distance,

$$\|(x,y) - (3,7)\|^2 = (x-3)^2 + (y-7)^2 = x^2 + y^2 - 2x - 14y + 58.$$

**b)** D'après la question précédente,  $f(x,y) \ge 0$ . De plus, f(x,y) = 0 si et seulement si (x,y) = (3,7). On obtient bien que (3,7) est un minimum global de f.

## Solution de l'exercice 4.

1. D'après la définition (x, y) est un point critique de f si et seulement si

$$\nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 4x^3 \\ 2y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, l'unique point critique de f est (0,0).

2. D'après la définition,

$$H(f)(x,y) = \begin{pmatrix} 12x^2 & 0\\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Comme  $H(f)(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ , en utilisant les notations de Monge,  $rt - s^2 = 0$  et on ne peut donc pas conclure.

3. Comme

$$f(x,y) - f(0,0) = x^4 + y^2 - 0 \ge 0$$

alors f atteint un minimum global en (0,0).

# II - Extremums sous contraintes

Solution de l'exercice 5.

**1.** On se ramène à l'étude de  $\varphi: x \mapsto (x+1)\ln(x+1)$ . Comme  $\varphi'(x) = \ln(x+1) + 1$ , alors  $\varphi$  est décroissante sur  $]-1, e^{-1}-1]$  puis croissante sur  $[e^{-1}-1, +\infty[$ .

Le minimum de f sous contrainte est donc atteint en  $(e^{-1}-1,e^{-1})$ .

**2.** On se ramène à l'étude de  $\varphi: x \mapsto 2x e^x$ . Comme  $\varphi'(x) = 2(x+1) e^x$ , alors  $\varphi$  est décroissante sur  $]-\infty,-1]$  puis croissante sur  $[-1,+\infty[$ . Le minimum de f sous contrainte est donc atteint en (-1,-1).

**3.** Comme  $x^2=\frac{3-y^2}{2}$ , on se ramène à l'étude de  $\varphi:y\mapsto \frac{3-y^2}{2}y$  où  $y\in\left[-\sqrt{3},\sqrt{3}\right]$ . Comme  $\varphi'(x)=3\frac{1-y^2}{2}$ , alors  $\varphi$  est décroissante sur  $[-\sqrt{3},-1]$ , croissante sur [-1,1] puis décroissante sur  $[1,\sqrt{3}]$ .

De plus,  $\varphi(1) = 1$  et  $\varphi(-1) = -1$ .

Comme  $\varphi(-\sqrt{3})=\varphi(\sqrt{3})=0,\,\varphi$  ne possède pas d'extremum global en  $-\sqrt{3}$  et  $\sqrt{3}$ .

Le minimum de f sous contrainte est donc atteint en (1, -1) et (-1, -1). Le maximum de f sous contraine est donc atteint en (1, 1) et (-1, 1).

L'étude précédente de recherche des points critiques n'est valable que sur l'ouvert  $]-\sqrt{3},\sqrt{3}[$ . Pour conclure l'étude, nous devons étudier le comportement de la fonction aux voisinages de  $-\sqrt{3}$  et de  $\sqrt{3}$ .

On remarque que si (x, y) est proche de  $(0, \sqrt{3})$ , alors

$$f(x,y) = x^2 y \ge 0 = f(0,\sqrt{3})$$

donc f atteint un minimum local en  $(0, \sqrt{3})$ . Enfin, si (x, y) est proche de  $(0, -\sqrt{3})$ , alors

$$f(x,y) = x^2 y \le 0 = f(0, -\sqrt{3})$$

donc f atteint un maximum local en  $(0, -\sqrt{3})$ .

Solution de l'exercice 6.

1. Contrainte de qualification : La jacobienne  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  est de rang 2 car ses deux premières colonnes sont linéairement indépendantes. Condition du premier ordre : il existe  $x, y, z, t, \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$  tels que

$$\begin{cases} 2x - \lambda_1 - 2\lambda_2 &= 0 \\ 2y - \lambda_1 + \lambda_2 &= 0 \\ 2z - \lambda_1 - \lambda_2 &= 0 \\ 2t + \lambda_1 - \lambda_2 &= 0 \\ x + y + z - t &= 3 \\ 2x - y + z + t &= -6 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x &= -1 \\ y &= 2 \\ z &= 0 \\ t &= -2 \\ \lambda_1 &= 2 \\ \lambda_2 &= -2 \end{cases}$$

Comme la hessienne réduite du lagrangien est  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ , alors

 $h^T \widetilde{H} h = 2(h_1^2 + h_2^2 + h_3^2 + h_4^2) > 0$  pour tout vecteur h non nul et f atteint sous contrainte un minimum en (-1, 2, 0, -2).

**2.** Contrainte de qualification : la jacobienne (2x 2y) est de rang 1 sauf en (0,0) qui n'appartient pas au domaine étudié. Condition du premier ordre :

$$\begin{cases} \frac{1}{x-y} - 2\lambda x = 0\\ -\frac{1}{x-y} - 2\lambda y = 0\\ x^2 + y^2 - 2 = 0 \end{cases}$$

Ainsi,  $2\lambda(x+y) = 0$ .

- \* Si  $\lambda = 0$ , alors  $\frac{1}{x-y} = 0$ , ce qui est impossible.
- \* Si x = -y, comme  $x^2 + y^2 = 2$ , alors  $x^2 \in \{-1, 1\}$ . On obtient ainsi les points (-1, 1) et (1, -1). Comme -1 1 = -2 < 0, alors f n'est pas définie en (-1, 1).

Ainsi, le seul point à étudier est le point (1,-1) avec  $\lambda=\frac{1}{2x(x-y)}=\frac{1}{4}.$  La hessienne réduite du lagrangien vaut

$$\overline{H}(\mathscr{L})(x,y,\lambda) = \begin{pmatrix} -\frac{1}{(x-y)^2} - 2\lambda & \frac{1}{(x-y)^2} \\ \frac{1}{(x-y)^2} & -\frac{1}{(x-y)^2} - 2\lambda \end{pmatrix}.$$

En  $a_{\star} = (1, -1)$ . Alors,

$$\overline{H}_{\star} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -3 & 1\\ 1 & -3 \end{pmatrix}$$
 et  $J_{\star} = \begin{pmatrix} 2 & -2 \end{pmatrix}$ 

soit Ker  $J_{\star} = \text{Vect}\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ . Ainsi, pour  $h = h_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  non nul,

$$h^T \overline{H}_{\star} h = \frac{h^2}{4} (-4) = -h^2 < 0.$$

Ainsi, f atteint un maximum local sous contrainte en (1, -1).

#### Solution de l'exercice 7.

- **1.** P(x,y) = x + 3y C(x,y). La hessienne vaut  $\begin{pmatrix} -10 & 2 \\ 2 & -10 \end{pmatrix}$ . Comme  $q_a(P)(h) = -10h_1^2 + 4h_1h_2 10h_2^2 = -10\left(h_1 \frac{1}{5}h_2\right)^2 \frac{48}{5}h_2^2 \leqslant 0$ , le profit est une fonction concave.
- **2.** L'entreprise peut fabriquer 20 jouets par jour, soit la condition x + y = 20.

Condition de qualification : la jacobienne (1 1) est de rang 1. Conditions du premier ordre :

$$\begin{cases} -10x + 2y + 3 - \lambda &= 0 \\ -10y + 2x + 3 - \lambda &= 0 \\ x + y &= 20 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x &= 10 \\ y &= 10 \\ \lambda &= -77 \end{cases}$$

Comme la contrainte est linéaire, la hessienne réduite du lagrangien vaut  $\overline{H}(\mathcal{L}) = H(P)$ . Comme P est concave, alors P atteint un maximum sous contrainte en (10,10).

Ainsi, le profit sera maximal en produisant 10 camions et 10 voitures par jour.  $\Box$ 

## Solution de l'exercice 8.

1. Comme  $U_1,\,U_2$  et  $U_3$  sont sans biais, d'après la linéarité de l'espérance,

$$\mathbf{E}\left[T_{1}\right] = \frac{c+c+c}{3} = c,$$

$$\mathbf{E}[T_2] = c,$$

$$\mathbf{E}\left[T_3\right] = \frac{3c + c + c}{5} = c.$$

Ainsi,  $T_1$ ,  $T_2$  et  $T_3$  sont sans biais.

**2.** D'après les hypothèses, en notant  $\sigma_1^2$  la variance de l'estimateur  $U_1$ , alors  $\sigma_2^2 = 4\sigma_1^2$  et  $\sigma_3^2 = 9\sigma_1^2$ . Comme les estimateurs sont indépendants,

$$\mathbf{V}(T_1) = \frac{\sigma_1^1 + 4\sigma_1^2 + 9\sigma_1^2}{9} = \frac{14}{9}\sigma_1^2,$$

$$\mathbf{V}(T_2) = \sigma_1^2,$$

$$\mathbf{V}(T_3) = \frac{9+4+9}{25}\sigma_1^2 = \frac{22}{25}\sigma_1^2.$$

Comme  $\frac{22}{25} < 1 < \frac{14}{9}$ , c'est le troisième estimateur qui est le meilleur.

**3.** D'une part,  $\mathbf{E}[T] = (\alpha + \beta + \gamma)c$ . Comme le coût moyen est non nul (sinon le coût, quantité positive, serait nul et on n'aurait pas besoin de cabinets d'étude pour s'en apercevoir,...) et T est sans biais, alors  $\alpha + \beta + \gamma = 1$ .

D'autre part, en utilisant l'indépendance des estimateurs,

$$\mathbf{V}(T) = (\alpha^2 + 4\beta^2 + 9\gamma^2)\sigma_1^2.$$

On cherche donc à minimiser  $f(\alpha, \beta, \gamma) = \alpha^2 + 4\beta^2 + 9\gamma^2$  sous la contrainte  $\alpha + \beta + \gamma = 1$ .

Condition de qualification : la jacobienne vaut

$$J(g)(\alpha, \beta, \gamma) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix},$$

qui est bien de rang 1.

Conditions du premier ordre : il existe  $\lambda \in \mathbb{R}$  tel que

$$\begin{cases} 2\alpha - \lambda &= 0 \\ 8\beta - \lambda &= 0 \\ 18\gamma - \lambda &= 0 \\ \alpha + \beta + \gamma &= 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2\alpha - \lambda &= 0 \\ 8\beta - \lambda &= 0 \\ 18\gamma - \lambda &= 0 \\ \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{8} + \frac{1}{18}\right)\lambda &= 1 \end{cases} L_{4\leftarrow L_{4} - \left(\frac{1}{2}L_{1} + \frac{1}{8}L_{2} + \frac{1}{18}L_{3}\right)}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha &= \frac{36}{49} \\ \beta &= \frac{9}{49} \\ \gamma &= \frac{4}{49} \\ \lambda &= \frac{72}{49} \end{cases}$$

La hessienne de f est égale à  $H=\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 18 \end{pmatrix}$  et pour tout vecteur h

non nul,  $h^T H h = 2(h_1^2 + 4h_2^2 + 9h_3^2) > 0$ .

Ainsi, f est convexe et la contrainte est linéaire donc f atteint un minimum sous contrainte en  $(\alpha, \beta, \gamma)$ .

L'estimateur linéaire sans biais de variance minimale est donc :

$$T = \frac{36U_1 + 9U_2 + 4U_3}{49}.$$

Solution de l'exercice 9.

1. La condition de qualification est triviale car la jacobienne est une matrice ne contenant que des 1.

Les premières conditions de premier ordre donnent  $x_i = \frac{\lambda}{2}$ . Or,  $\sum_{i=1}^{n} x_i = 1$ , donc  $\lambda = \frac{2}{n}$ . Ainsi,  $x_i = \frac{1}{n}$ .

Comme f est convexe et la contrainte est linéaire, f atteint un minimum.

**2.** L'estimateur T est de la forme  $\sum_{i=1}^{n} x_i X_i$ . Comme T est sans biais, alors  $\sum_{i=1}^{n} x_i \lambda = \lambda$  soit  $\sum_{i=1}^{n} x_i = 1$ .

Comme les variables sont indépendantes,  $\mathbf{V}\left(T\right) = \sum_{i=1}^{n} \lambda x_{i}^{2}$ . Ainsi, déter-

mienr l'estimateur de variance minimale revient à optimiser  $\sum_{i=1}^{n} x_i^2$  sous

la contrainte  $\sum_{i=1}^{n} x_i = 1$ .

D'après la question précédente, l'estimateur recherché est donc  $T=\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n X_i$ . C'est l'estimateur usuel de la moyenne empirique.

#### Solution de l'exercice 10.

- 1. Comme  $x^3 = y^2$ , alors x est à valeurs positives. Ainsi, le minimum de f est atteint pour x = 0 et vaut 0.
- 2. Les conditions du premier ordre s'écrivent :

$$\begin{cases} 1 - 3\lambda x^2 = 0 \\ -2\lambda y = 0 \\ x^3 - y^2 = 0 \end{cases}$$

En utilisant la seconde équation,

- \* soit y = 0 et x = 0 et la première équation est impossible.
- \* soit  $\lambda = 0$  et la première équation est impossible.

Ainsi, les conditions du premier ordre ne permettent pas d'obtenir une solution.

**3.** Il n'y a pas de solution aux conditions du premier ordre et pourtant le problème d'optimisation admet une solution.

On constate que la jacobienne vaut  $\begin{pmatrix} 0 & 0 \end{pmatrix}$  au point (0,0). La condition de qualification n'est pas satisfaite et le théorème ne s'applique pas.  $\Box$