IV - Matrices inversibles

Révisions

- Résolution de systèmes par méthode du pivot de Gauss.
- Calcul matriciel.

Exemple 1

On considère le système d'équations

$$\begin{cases} 2x + 3y &= 5\\ -x + 7y &= 6 \end{cases}.$$

On remarque que ce système s'écrit matriciellement

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix}.$$

La résolution du système s'effectue en suivant la méthode du pivot de Gauss

$$\begin{cases} 2x + 3y &= 5 \\ -x + 7y &= 6 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 3y &= 5 \\ 17y &= 17 \end{cases} \xrightarrow{L_3 \leftarrow 2L_3 + L_2}$$
$$\Leftrightarrow \begin{cases} y &= 1 \\ x &= \frac{5 - 3y}{2} = 1. \end{cases}$$

Ainsi, l'unique solution du système est égale à (1,1).

I - Inversibilité

Définition 1 - Matrice inversible

Une matrice A d'ordre p est inversible s'il existe une matrice B telle que $AB = I_p$. La matrice B est l'inverse de A et notée A^{-1} .

Exemple 2 - Matrices inversibles et non inversibles

- On pose $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $B = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$. Comme $AB = I_2$, alors A est inversible et $A^{-1} = B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.
- Comme $I_p \times I_p = I_p$, alors I_p est inversible et son inverse est I_p .
- Comme $0_p \times A = 0_p \neq I_p$ pour toute matrice carrée A, alors la matrice nulle n'est pas inversible.
- Soient $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 1 & 1 & 3 \\ -3 & 3 & -3 \end{pmatrix}$. En utilisant la définition du produit matriciel, on obtient

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, A est inversible et $A^{-1} = B$.

Proposition 1 - Inversibilité et produit

Soient A et B deux matrices carrées d'ordre p.

• Si $AB = I_p$, alors $BA = I_p$. Ainsi, $A^{-1} = B$ et $B^{-1} = A$.

- Si A est inversible, alors A^{-1} est inversible et $(A^{-1})^{-1} = A.$
- Si A et B sont inversibles, alors AB est inversible et $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.

Exemple 3

• Soit $M = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

En utilisant la définition du produit matriciel, on remarque que

$$M^2 - 2M + I_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Ainsi.

$$M^{2} - 2M = -I_{3}$$
$$-(M^{2} - 2M) = I_{3}$$
$$2M - M^{2} = I_{3}$$
$$M(2I_{3} - M) = I_{3}.$$

Ainsi, M est inversible et $M^{-1} = 2I_3 - M$.

- Soient $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$.
 - ★ D'une part,

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, A est inversible et $A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

* D'autre part,

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Ainsi,
$$B$$
 est inversible et $B^{-1}=\begin{pmatrix}1&-1\\-1&2\end{pmatrix}$. Donc, $AB=\begin{pmatrix}3&2\\1&1\end{pmatrix}$ est inversible et son inverse vaut
$$(AB)^{-1}=B^{-1}A^{-1}=\begin{pmatrix}1&-2\\-1&3\end{pmatrix}.$$

II - Calculs de puissances

Théorème 1 - Puissance et relation PDP^{-1}

Soit A une matrice carrée d'ordre p. On suppose qu'il existe une matrice P inversible d'ordre p et une matrice diagonale Dd'ordre p telles que $A = PDP^{-1}$. Alors, pour tout n entier naturel. $A^{n} = PD^{n}P^{-1}$.

Exemple 4

On considère les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

On cherche les coefficients de A^n pour tout n entier naturel.

- On pose $Q = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. En utilisant la définition du produit matriciel, $PQ = I_3$. Ainsi, P est inversible et $P^{-1} = Q$.
- On calcule aisément

$$AP = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } PD = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Chapitre IV - Matrices inversibles

Ainsi,

$$AP = PD$$

$$APP^{-1} = PDP^{-1}, \text{ en multipliant à droite par } P^{-1}$$

$$AI_3 = PDP^{-1}$$

$$A = PDP^{-1}.$$

• Montrons par récurrence que, pour tout n entier naturel, $A^n = PD^nP^{-1}$.

Initialisation. Lorsque n = 0.

- \star D'une part, $A^0 = I_3$.
- * D'autre part, $PD^0P^{-1} = PI_3P^{-1} = PP^{-1} = I_3$. Ainsi, $A^0 = PD^0P^{-1}$ et la propriété est vraie à l'ordre 0.

Hérédité. Soit $n \in \mathbb{N}$. On suppose que $A^n = PD^nP^{-1}$. On yeut montrer que $A^{n+1} = PD^{n+1}P^{-1}$. En effet.

$$\begin{split} A^{n+1} &= A^n \times A, \ \text{d'après la définition des puissances} \\ &= PD^nP^{-1}A, \ \text{d'après l'hypothèse de récurrence} \\ &= PD^nP^{-1}PDP^{-1}, \ \text{d'après le point précédent} \\ &= PD^nI_3DP^{-1}, \ \text{car } PP^{-1} = I_3 \\ &= PD^nDP^{-1}, \ \text{car } I_3D = D \\ &= PD^{n+1}P^{-1}. \end{split}$$

Ainsi, la propriété est vraie à l'ordre n + 1.

Conclusion. Finalement, la propriété est vraie à l'ordre 0 et est héréditaire, donc d'après le principe de récurrence,

$$\forall n \in \mathbb{N}, A^n = PD^nP^{-1}.$$

• D'après le résultat précédent,

$$A^{n} = PD^{n}P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^{n} & 0 & 0 \\ 0 & 3^{n} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 2^{n} & 3^{n} - 2^{n} & 1 - 3^{n} \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

III - Critères d'inversibilité

III.1 - Cas des matrices diagonales

Proposition 2 - Inversibilité des matrices diagonales

Soit D une matrice diagonale.

- $\bullet\,$ Si D possède au moins un 0 sur la diagonale, alors D n'est pas inversible.
- Si tous les coefficients diagonaux de D sont non nuls, alors D est inversible. Alors, D^{-1} est la matrice diagonale dont les coefficients diagonaux sont les inverses de ceux de D.

Exemple 5

- Soit $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$. La matrice D est diagonale et ses coefficients diagonaux sont 1, 2 et 3. Comme ils sont tous non nuls, la matrice D est inversible et $D^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$.
- Soit $D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. La matrice D est diagonale et ses coefficients diagonaux sont 1 et 0. Comme l'un des coefficients diagonaux est nul, la matrice D n'est pas inversible.
- Soit $A = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{10} \end{pmatrix}$. La matrice A est diagonale et ses coefficients diagonaux sont -3, 3 et $\frac{1}{10}$. Comme ils sont tous non nuls, la matrice A est inversible et

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & 0 & 0\\ 0 & \frac{1}{3} & 0\\ 0 & 0 & 10 \end{pmatrix}.$$

• Soit $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$. La matrice B est diagonale et ses

coefficients diagonaux sont 1, 0 et -2. Comme un des coefficients diagonaux est nul, la matrice B n'est pas inversible.

III.2 - Cas des matrices triangulaires

Proposition 3 - Inversibilité des matrices triangulaires

Soit T une matrice triangulaire.

- $\bullet\,$ Si T possède au moins un 0 sur la diagonale, alors T n'est pas inversible.
- ullet Si tous les coefficients diagonaux de T sont non nuls, alors T est inversible.

Exemple 6

• Soit $T = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$. La matrice T est triangulaire inférieure et ses goefficients diegeneurs sont 1 - 1 et 2

inférieure et ses coefficients diagonaux sont 1, -1 et 2. Comme T est triangulaire inférieure et que tous ses coefficients diagonaux sont non nuls, alors T est inversible.

• Soit $T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. La matrice T est triangulaire supé-

rieure et ses coefficients diagonaux sont 0 et 1. Comme T est triangulaire supérieure et que 0 est un coefficient diagonal de T, alors T n'est pas inversible.

• Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. La matrice A est triangulaire su-

périeure et ses coefficients diagonaux sont tous égaux à 1. Comme A est triangulaire supérieure et que tous ses coefficients diagonaux sont non nuls, alors A est inversible.

• Soit $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -1 \end{pmatrix}$. La matrice B est triangulaire

inférieure et ses coefficients diagonaux sont 1, 0 et -1. Comme B est triangulaire inférieure et qu'un de ses coefficient diagonal est nul, alors B n'est pas inversible.

• Soit $C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0.01 & 0 \\ 0 & -3 & -1 \end{pmatrix}$. La matrice C est triangulaire

inférieure et ses coefficients diagonaux sont 1, 0,01 et -1. Comme C est triangulaire inférieure et que tous ses coefficients diagonaux sont non nuls, alors C est inversible.

III.3 - Cas des matrices carrées d'ordre 2

Proposition 4 - Inversibilité des matrices d'ordre 2

Soit $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ une matrice d'ordre 2.

- Si ad cb = 0, alors la matrice A n'est pas inversible.
- Si $ad cb \neq 0$, alors la matrice A est inversible et

$$A^{-1} = \frac{1}{ad - cb} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

Exemple 7 - 🗫

• Soit $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$. Comme $2 \times 4 - 3 \times 1 = 5$ est non nul, alors A est inversible et

$$A^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}.$$

• Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$. Comme $1 \times 4 - 3 \times 2 = -2$ est non nul, alors A est inversible et

$$A^{-1} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}.$$

• Soit $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$. Comme $1 \times 1 - 2 \times 2 = -3$ est non nul, alors B est inversible et

$$B^{-1} = -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

• Soit $C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$. Comme $1 \times 2 - 2 \times 1 = 0$, alors C n'est pas inversible.

III.4 - Non inversibilité

Proposition 5

Soient A une matrice inversible d'ordre p et B, C deux matrices carrées d'ordre p.

- Si AB = AC, alors B = C.
- Si BA = CA, alors B = C.

Exemple 8 - Preuve de non inversibilité 🛩

- Soient $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ et $C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$. On remarque que AB = AC. Supposons par l'absurde que A soit inversible. Alors, B = C. Cependant, $B \neq C$. Ainsi, A n'est pas inversible.
- Soit $N = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$. On remarque que $N \times N = 0_2$. Supposons par l'absurde que N soit inversible. Comme $N \times N = N \times 0_2$, alors $N = 0_2$. On obtient ainsi une contradiction et N n'est pas inversible.
- Soit $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$. À l'aide de la définition du pro-

duit matriciel, on remarque que

$$A^2 - 3A = 0_3.$$

Ainsi, $A(A - 3I_3) = 0_3$.

Supposons par l'absurde que A soit inversible. Alors, il existe une matrice A^{-1} telle que $A^{-1}A = I_3$. Ainsi, en reprenant l'équation précédente,

$$A(A - 3I_3) = 0_3$$

$$A^{-1}A(A - 3I_3) = A^{-1}0_3$$

$$I_3(A - 3I_3) = 0_3$$

$$A - 3I_3 = 0_3$$

$$A = 3I_3$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

On obtient ainsi une contradiction et la matrice A n'est donc pas inversible.

IV - Systèmes linéaires & Calculs d'inverses

IV.1 - Résolution de systèmes

Théorème 2 - Inversibilité & Systèmes linéaires

Soit un système écrit sous forme matricielle AX = Y. Le système admet une unique solution si et seulement si A est inversible. Alors, $X = A^{-1}Y$.

Chapitre IV - Matrices inversibles

Exemple 9 - 🐯

Nous cherchons à résoudre le système $\begin{cases} x + 2y = 4 \\ 3x + 4y = -1 \end{cases}$

En posant $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$, $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $Y = \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}$, le système s'écrit AX = Y.

Comme $1 \times 4 - 3 \times 2 = -2 \neq 0$, la matrice A est inversible et $A^{-1} = -\frac{1}{2}\begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$. Ainsi, le système possède une unique solution et

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = A^{-1}Y = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 4 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 18 \\ -13 \end{pmatrix}.$$

Ainsi, x = -9 et $y = \frac{13}{2}$.

IV.2 - Calculs d'inverses

Théorème 3 - Inverse & Système linéaire

Soit A une matrice carrée d'ordre p. La matrice A est inversible si et seulement s'il existe une matrice B telle que pour toutes X, Y matrices colonnes, le système AX = Y s'écrit X = BY. Alors, $A^{-1} = B$.

Exemple 10 - Inverse par résolution de AX = Y, \clubsuit

Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$. On pose $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $Y = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$. En utilisant la méthode du pivot de Gauss,

$$AX = Y$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = a \\ -x + y + z = b \Leftrightarrow \begin{cases} x + y + z = a \\ 2y + 2z = a + b \end{cases} \quad L_{2 \leftarrow L_{2} + L_{1}}$$

$$x + z = c \qquad y = a - c \qquad L_{3 \leftarrow L_{1} - L_{3}}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{2}a - \frac{1}{2}b \\ z = -\frac{1}{2}a + \frac{1}{2}b + c \end{cases}$$

$$y = a - c$$

En posant
$$B = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1/2 & 1/2 & 1 \end{pmatrix}$$
, alors $X = BY$. D'où,

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1/2 & 1/2 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & -2 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

Exemple 11 - Méthode de Gauss-Jordan, 🗱

On place les matrices A et I côte à côte. On transforme la matrice A en la matrice I à l'aide d'opérations élémentaires sur les lignes. On effectue les mêmes opérations sur I.

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 & 1 & L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 2 & L_3 \leftarrow 2L_3 + L_2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & 0 & 3 & -1 & -2 & L_1 \leftarrow 2L_1 - L_3 \\ 0 & 2 & 0 & 2 & 0 & -2 & L_2 \leftarrow L_2 - L_3 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 2 & L_3 \leftarrow 2L_3 + L_2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & L_1 \leftarrow L_1 - L_2 \\ 0 & 2 & 0 & 2 & 0 & -2 & L_2 \leftarrow L_2 - L_3 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 1 & 2 & L_3 \leftarrow 2L_3 + L_2 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & L_1 \leftarrow \frac{1}{2}L_1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 & L_2 \leftarrow \frac{1}{2}L_2 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 & L_3 \leftarrow \frac{1}{2}L_3 \end{vmatrix}$$

On obtient ainsi

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} 1/2 & -1/2 & 0\\ 1 & 0 & -1\\ -1/2 & 1/2 & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0\\ 2 & 0 & -2\\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$