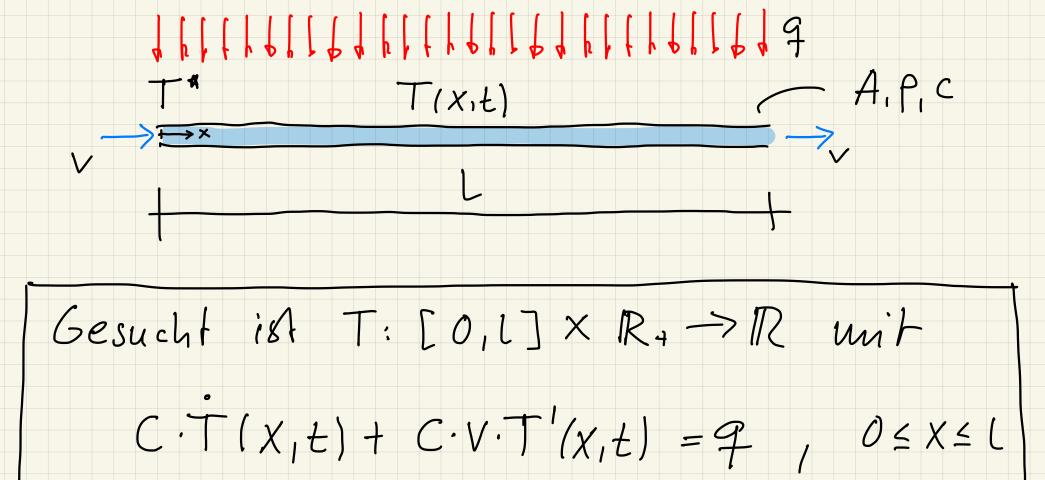


## Anfangs-Randwest problem



und T(0,t)=T\* und T(x,0)=T°(x).

## Schwache Formtieun

Für Lösung des Antaupwertproblems ist die Dirichlet Randbedigny unhandlich.

Dahes gleich in die Schwache Form (penaltyMethode). Mult. mit Testfruhlion und
Integration liefest

$$C \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1}t) \cdot \delta T(x) dx$$

$$+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{L} T(x_{1$$

Umskellen zu C. St(x,t). St(x) dx  $+ C \cdot V \cdot \int_{0}^{\infty} T(x,t) \cdot \delta T(x) dx$ + x.T(0,t1.8T(0)  $= x \cdot T^* \cdot \delta T(0) + q \cdot \int_{0}^{1} \delta T(x) dx$ Mit  $\alpha(T,8T) = C \cdot \int_{0}^{\infty} \dot{T} \cdot \delta T \, dx + C \cdot v \cdot \int_{0}^{\infty} T' \cdot \delta T \, dx$ + X. T (O, t). 8T(0) 6 (8T) = α. T\*. 8T(0)+q. (8T(x) clx

erhalten vir das Vanahousproblem

Gesnicht ist T: [0,1] x Rt > 12 so dass  $a(T, \delta T) = b(\delta T)$ fir alle ST und tERt

Unterschied on voite: Bilinear form a ist hicht mehr symnetisch!

Numerische Lörn

T(
$$X_1t$$
) =  $\sum_{j} \varphi_j(X_1, \hat{T}_j(t))$   
Einselsen wit  $8T = \varphi_i$ 

$$C \cdot \sum_{i} \int_{0}^{C} \varphi_{i} \cdot \varphi_{i} dx \cdot \hat{T}_{i}(t)$$

$$+ C \cdot V \cdot \sum_{j} \int_{0}^{1} \varphi_{j}^{1} \cdot \varphi_{i} dX \cdot \hat{T}_{j}(t)$$

$$+ \alpha \cdot \varphi_i(o) \cdot \varphi_j(o) \cdot \hat{T}_j(t)$$

$$= \times \cdot T^{*} \cdot \varphi_{i}(o) + q \cdot \int_{o}^{b} \varphi_{i} dx$$

Danit.

$$M\hat{T} + AT = \Gamma$$

Mif

$$M_{ij} = c \int \varphi_i \varphi_j$$

$$A_{ij} = \int \varphi_i \varphi_j dx + \alpha \cdot S_{ij}, \quad S_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{fir } i=j=1 \\ 0 & \text{south} \end{cases}$$