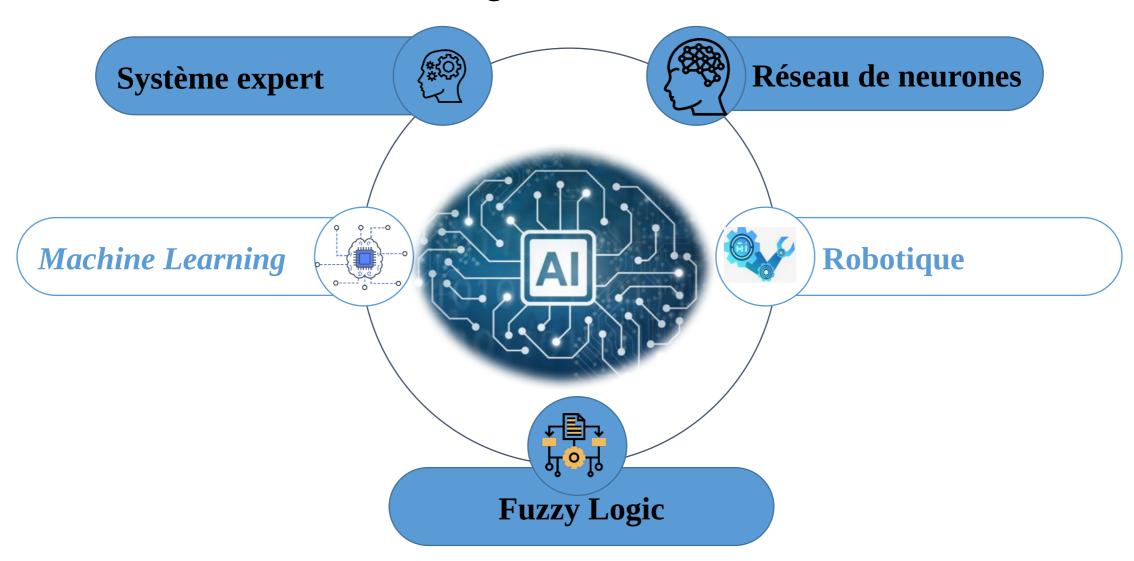
LA LOGIQUE FLOUE



01 02 Introduct Logique Floue ion Logique Floue 03 04 Applicat Architect ion ure

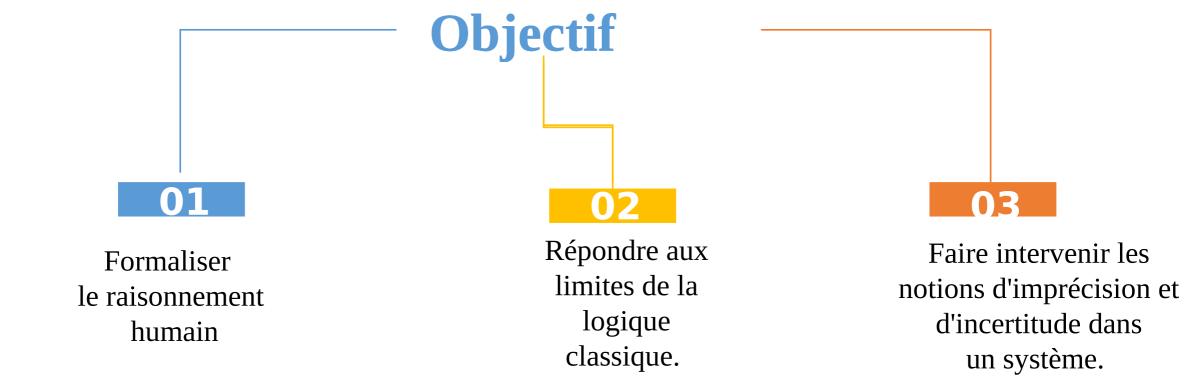
Introduction

l'Itelligence artificielle



Logique Floue

La logique floue est une extension de la logique booléenne créée par Lotfi Zadeh en 1965 en se basant sur sa la théorie mathématique des ensembles flous.

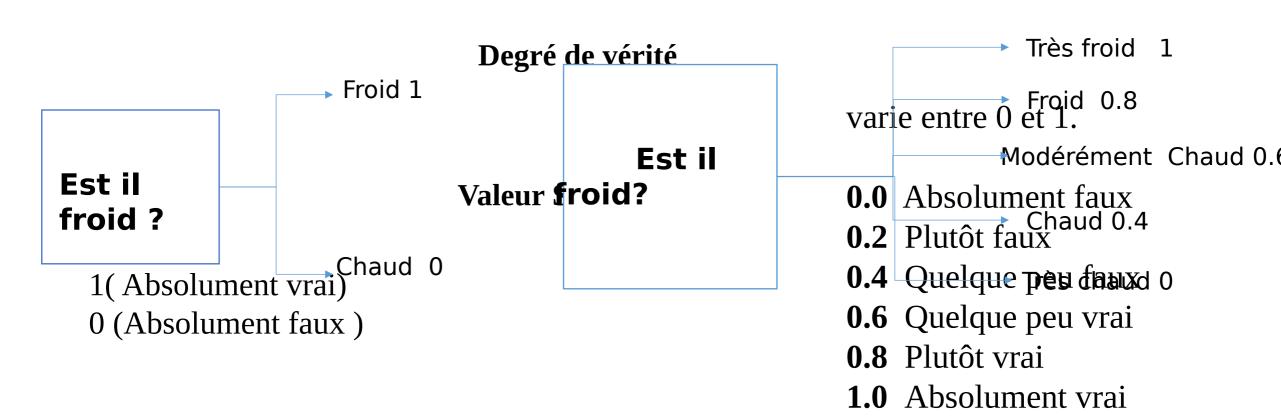


Principe

Son principe de raisonnement firmplifé du raisonnement humain

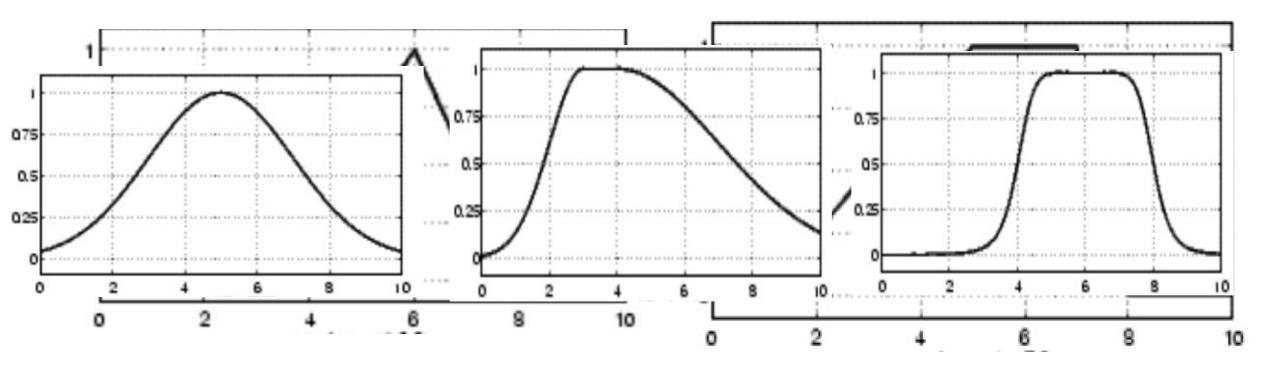
Logique Booléenne

Logique Floue



Fonction d'appartenance

La fonction d'appartenance est le degré d'appartenance d'un élément de l'univers de discours U dans le sous-ensemble flou. Il existe plusieurs formes de fonctions d'appartenance.



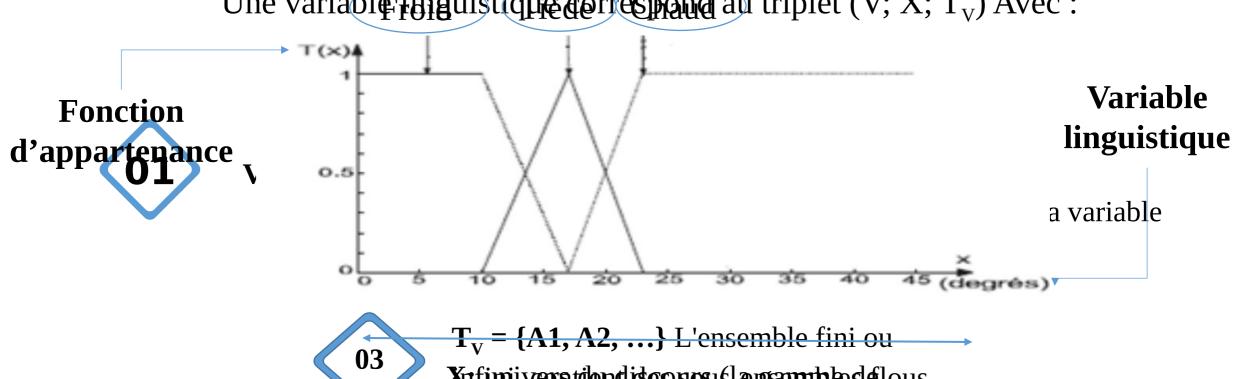
Fonctionaliappaliappartenarianguaissi, etrapézo idale.

Variable linguistique

Exemple: Afin de décrire la température d'une pièce par une variable linguistique,

La logique **Note l'asse guistiques** riables linguistiques (Floues)

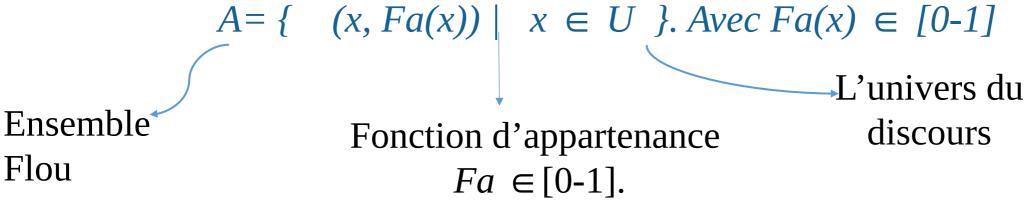
Une variable linguistique derrespond au triplet (V; X; T_V) Avec:



Xnfiniverationdiseouou6lergemblesolous (Ensemblespélestwedeurs floues)

Ensembles floues

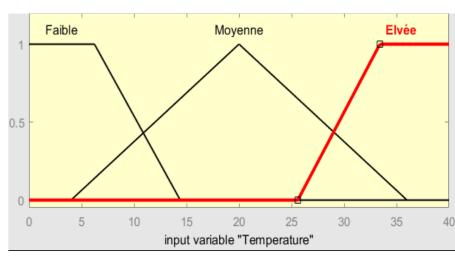
La logique floue repose sur la théorie des ensembles flous. Un sous-ensemble flou A de U est caractérisé par une **fonction d'appartenance**.



Exemple:

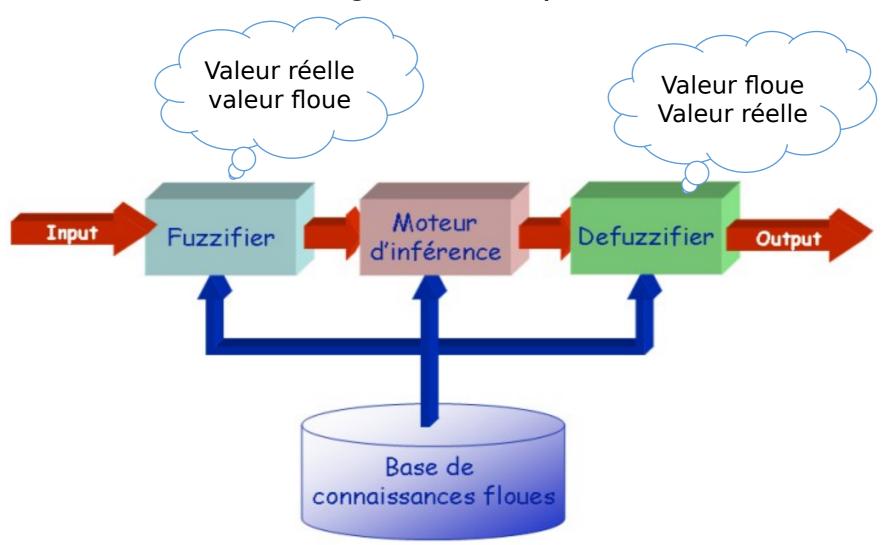
Sous-ensemble flou de la variable température:

« Faible » « Moyenne » « Elevée ».



Les systèmes d'inférence floue

Un système d'inférence floue est un système composé de trois grosses briques :



La fuzzification

La fuzzification est l'opération de rendre une entrée classique en valeur linguistique.

Définir les valeurs

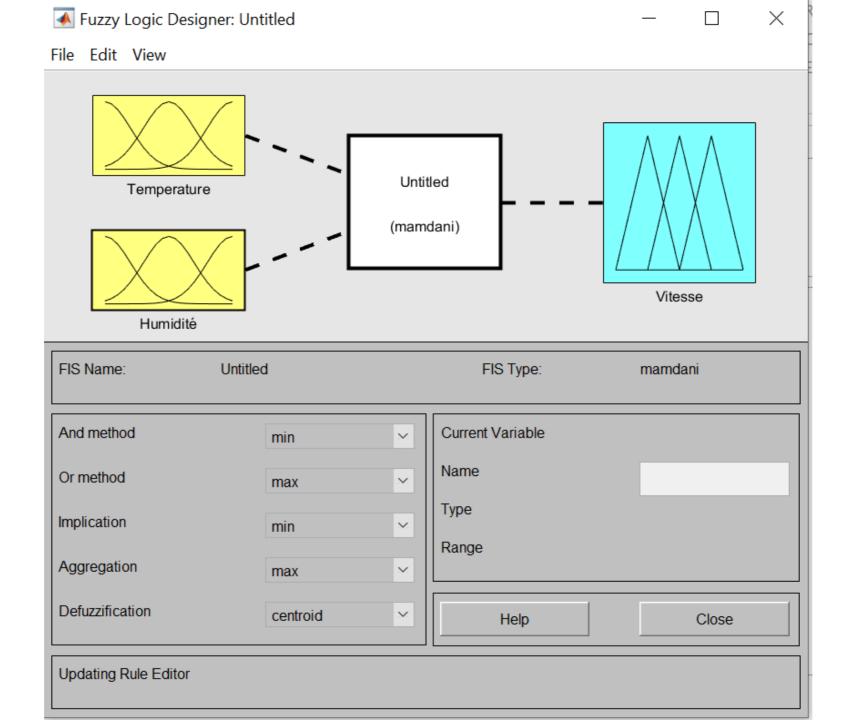
linguistiques d'entrée\sortie.

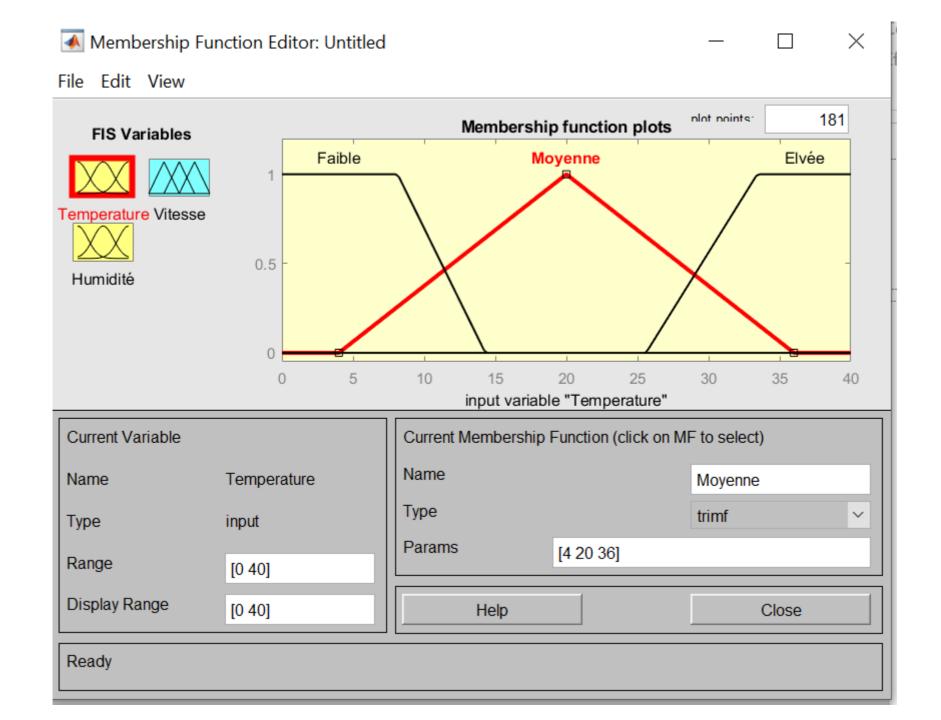
Température
L'universe du discours pour chaque variable d'entrée\
sortie.

Température
L'universe du discours pour fuzzification
Comment 3 d'appartenance.

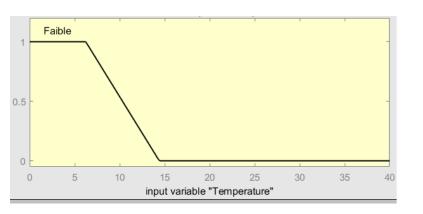
Eleve vec un degré d'appartenance 60%

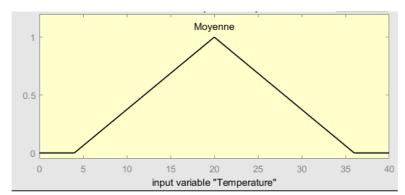
Moyor e avec un degré d'appartenance 35%
Comment 3 d'appartenance.
Eleve vec un degré d'appartenance 0%

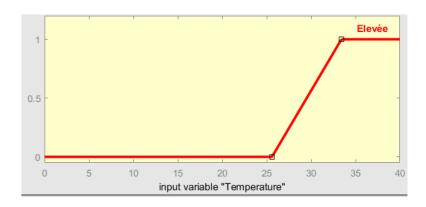




Fonction d'appartenance des entrées Exemple $T_1=7^0$ C



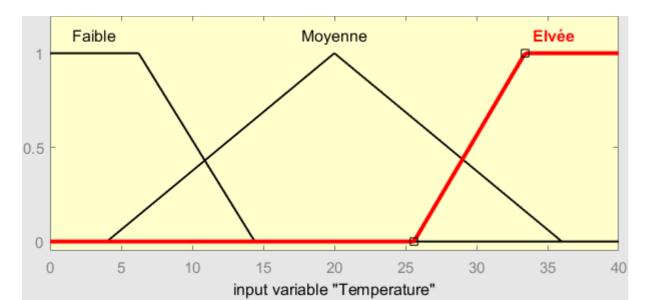




Ensemble flou « température faible »

Ensemble flou « température Moyenne »

Ensemble floue « température Elevée»



Une température T₁=10°C correspond à :

Une appartenance de 0.5 à l'ensemble « faible».

Soit
$$T(T_1)=0.5$$

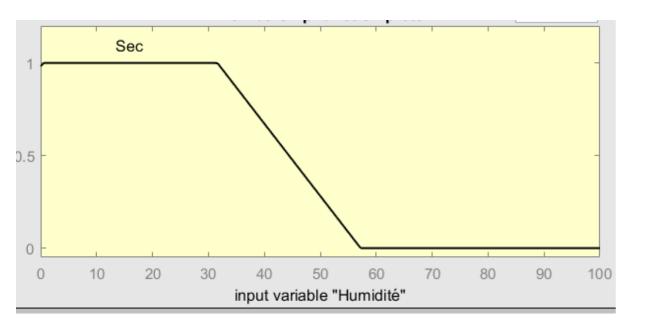
Une appartenance de 0.3 à l'ensemble « Moyenne ».

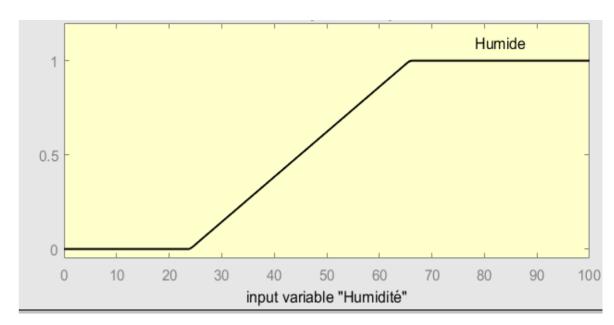
Soit
$$T(T_1)=0.3$$

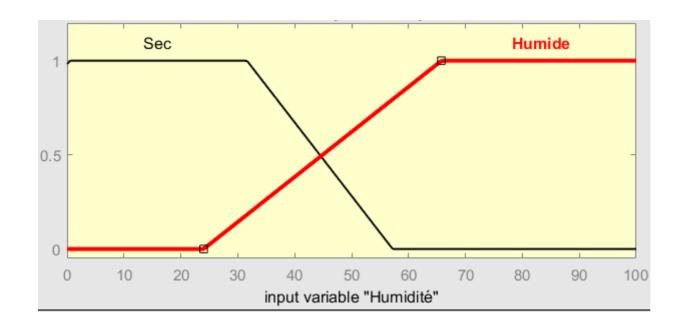
Une appartenance de 0 à l'ensemble « Elevée ».

soit
$$T(T_1)=0.0$$
.

pas forcement la somme soit 1.



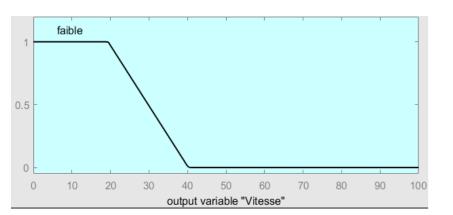


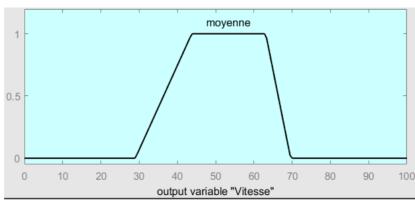


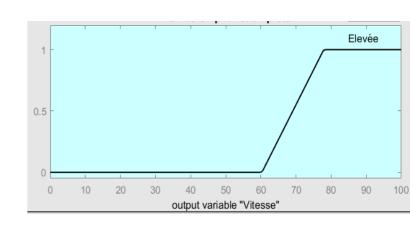
Une humidité H₁=45% correspond à :

Une appartenance de 0.4 à l'ensemble « Sec». Soit $H(\mathbf{H}_1)=0.4$

Une appartenance de 0.34 à l'ensemble « humide ». Soit $H(\mathbf{H}_1)=0.34$



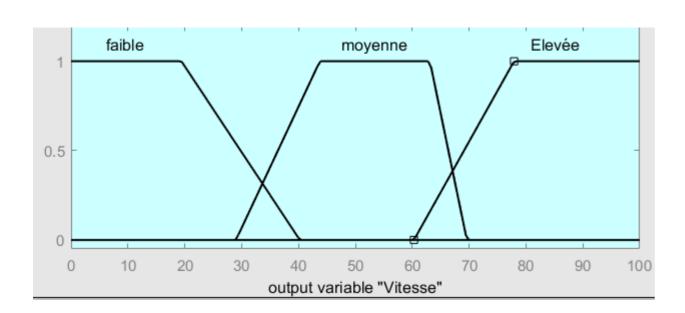




Ensemble floue « Vitesse faible »

Ensemble flou « Vitesse Moyenne»

Ensemble flou « Vitesse Elevée»



Base de règles

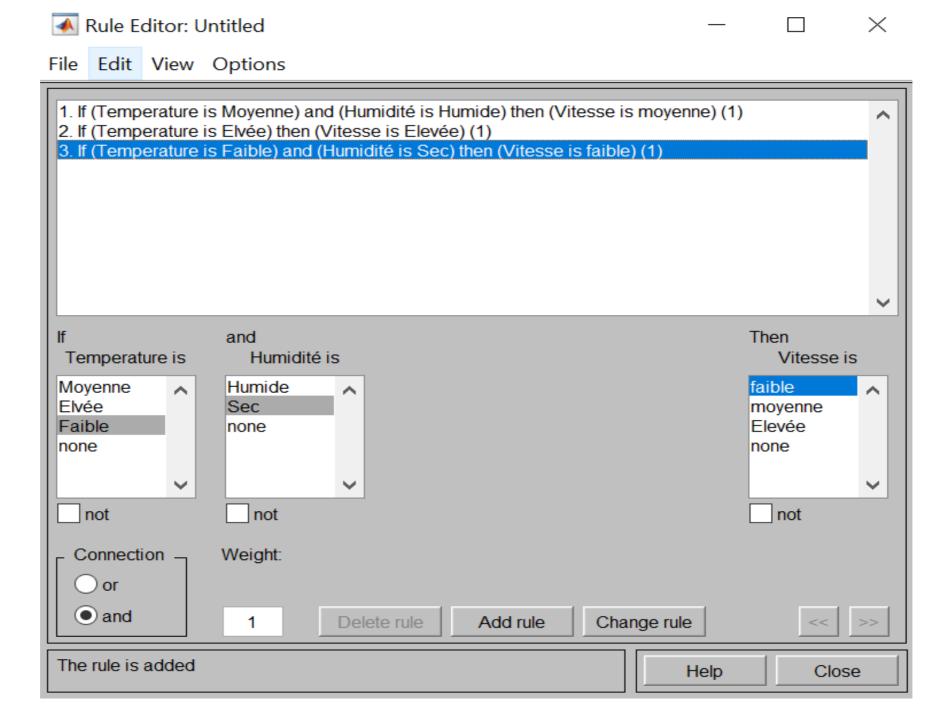
Les systèmes basé sur la logique floue utilisent une expertise exprimée sous forme d'une base de règles floues.

Une règle floue est une déclaration de la forme suivante :

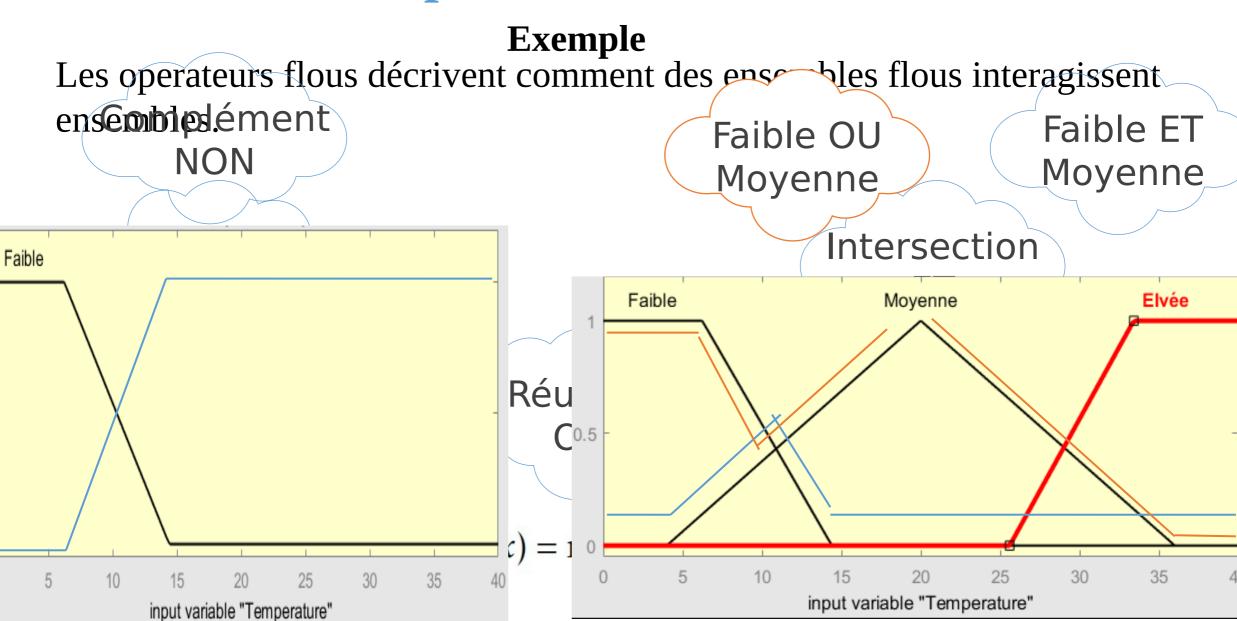
Prém**Esxe**mple:

- Si la température est faible est sec alors vitesse est faible.
- Si la température est moyenne et l'humidité est humide alors vitesse est moyenne.
- Si la température est élevée alors Vitlesse est élevée.

l'ensemble des règles sont définies en se basant sur le savoir-faire de l'expert.



Operateurs Flous



Moteur d'inférence

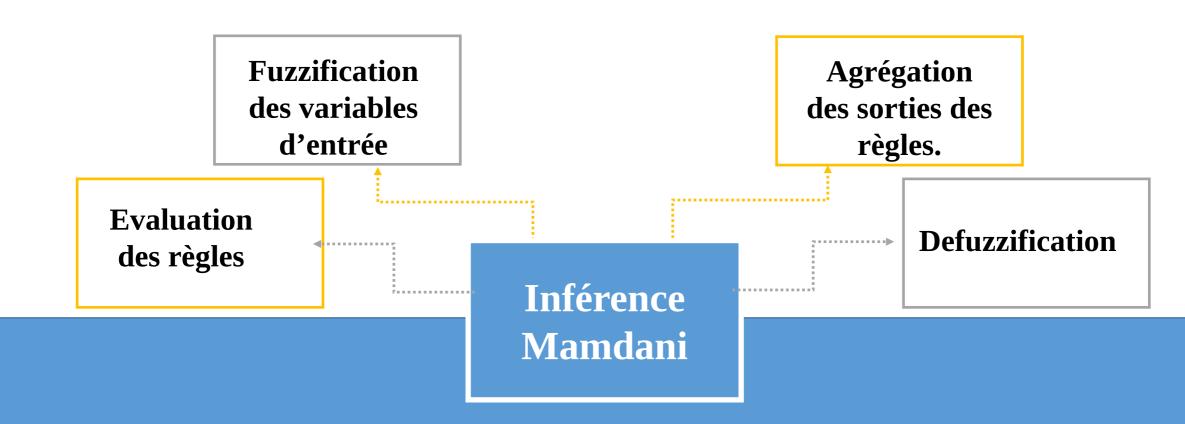
Est l'élément clé dans l'algorithme de la logique floue qui émule la prise de décision de l'expert.

Objectif

Définir les degrés d'appartenance de la variable de sortie aux ensembles flous.

Moteur d'inférence

L'inférence Mamdani procède selon quatre étapes :



Exemple

Soit le système de contrôle d'un ventilateur de maison ayant deux entrées : Température et Humidité et une sortie: vitesse de ventilateur.



Supposons qu'il fait actuellement 18°C, et que l'humidité est de 45%.

On applique ces entrées sur les fonctions d'appartenance.

Evaluation des règles

Exemple

Règle 3:

Fonctions d'appartenance :

$$T_e(T_1)=0.0.$$
 $H_h(H_1)=0.45$

$$T_m(T_1)=0.3$$
 $H_s(H_1)=0.4$

$$T_f(T_1) = 0.5$$

Règle 1:

Si
$$T_f(T_1)=0.5$$
 ou $H_s(H_1)=0.4$ alors $(T_1)=0.0$

vitesse faible (?).

On utilisent:

$$\mu_{A\cup B}(x) = \max[\mu_A(x), \ \mu_B(x)]$$

Règles:

Règle 2:

Si
$$T_m(T_1)=0.3$$
 et $H_h(H_1)=0.34$

alors vitesse élevée (?).

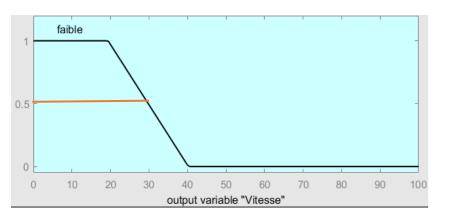
alors vitesse moyenne(?).

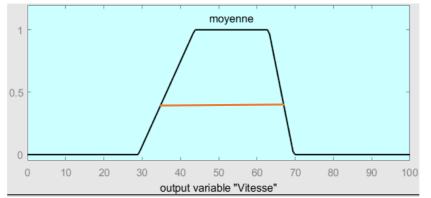
Vitesse élevée =0.0.

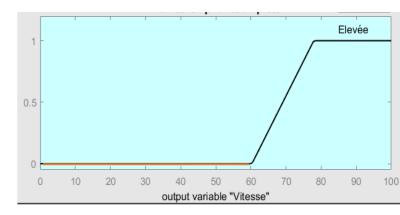
$$\mu_{A\cap B}(x) = \min[\mu_A(x), \ \mu_B(x)]$$

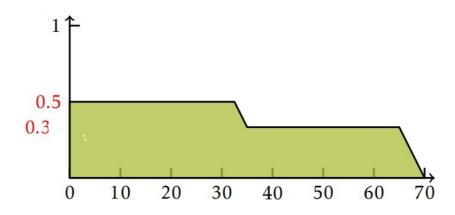
Inférence

on utilise la méthode de coupure pour combiner les règles, il faut créer un nouveau polygone a partir des trois fonctions d'appartenance de la conséquence C. La hauteur du polygone est déterminée à partir de la valeur d'appartenance.









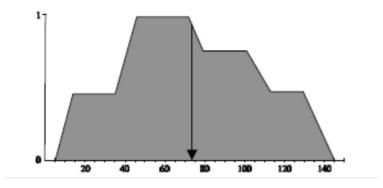
Agrégation des règles de sortie par coupure

Defuzzification

L'étape de la défuzzification consiste à convertir ces valeurs floues en variables réelles qui peuvent être utilisées. Il existe deux méthodes fondamentales de défuzzification :

Méthode de centre de gravité (COG)

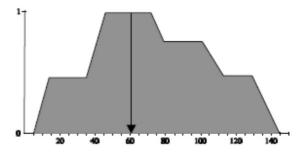
Calcule l'abscisse du centre de gravité de la fonction d'appartenance



La défuzzification par COG

Méthode de centre de maximum (COM)

Calcule l'abscisse pour lequel la fonction d'appartenance est maximale.



La défuzzification par COM

Defuzzification

Apres avoir combiné les règles, il faut maintenant produire un chiffre net comme sortie. Dans ce cas-ci, la sortie doit être la vitesse du ventilateur. La technique la plus populaire est la méthode du centre de gravité: on cherche le centre de gravité du polygone obtenu

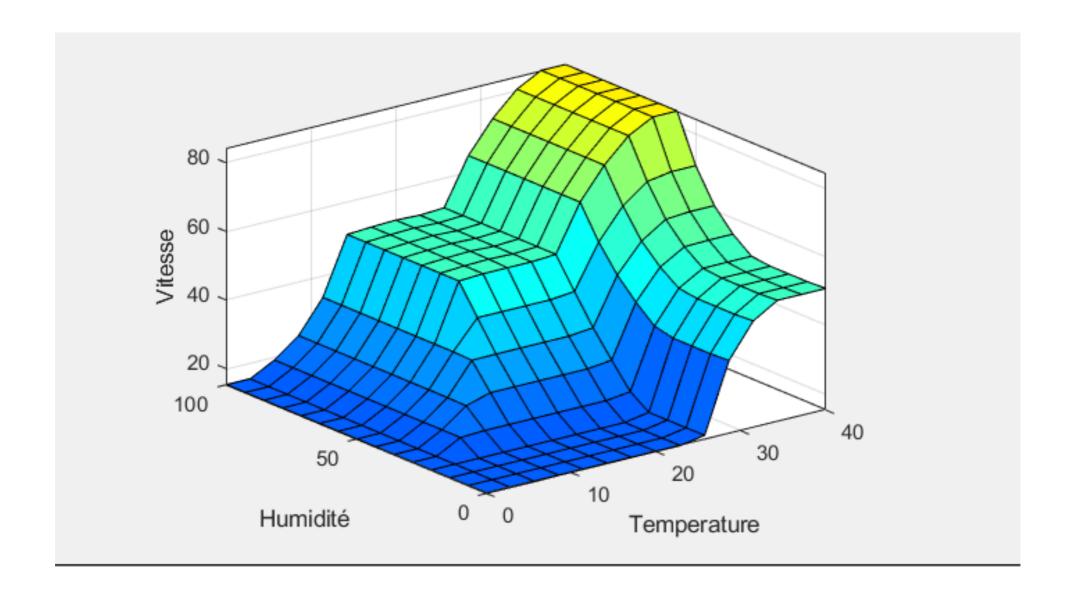
$$CG = \frac{\sum_{x=a}^{b} \mu_{A}(x) \cdot x}{\sum_{x=a}^{b} \mu_{A}(x)}$$

Exemple: Pour l'exemple précèdent :

$$CG = (0 + 10 + 20 + 30)(0,5) + (40 + 50 + 60)(0,3)/0,5 + 0,5 + 0,5 + 0,5 + 0,3 + 0,3 + 0,3$$

= 25,86

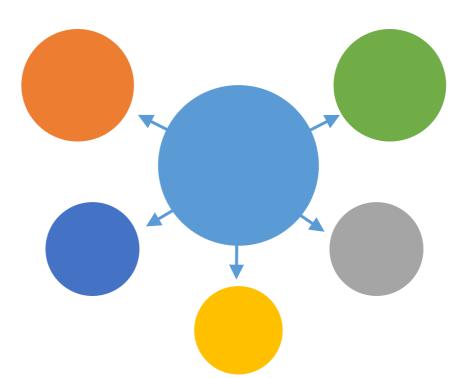
Le ventilateur doit donc être à 25.86% de sa vitesse maximale.



Application

Aérospatial

contrôle d'altitude des vaisseaux spatiaux et des satellites.



Informatique

Système expert.
Base de données relationnelles

Aide à la decision .

Médecine

Système expert d'aide au diagnostique médicale.

Automatisme

Caméras Pilotes d'avion.

Système automobile

contrôle de la vitesse, contrôle de la circulation Contrôle de circulation

-Avantages & Inconvénients -

La logique floue peut fonctionner avec n'importe quel type d'entrée même .

Construction est très facile à lire et à comprendre

Peut fournir des solutions efficaces à un problème très complexe dans différentes industries.

A besoin de très peu de données pour préparer un modèle fort.



Il n'y a pas de façon standard de résoudre un problème par Fuzzy Logic

Fuzzy Logic System ne peut pas apprendre de ses erreurs ou échecs passés

Il devient parfois difficile de trouver des règles exactes et des fonctions d'adhésion pour certains problèmes.