



UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI MILANO - BICOCCA
Dipartimento di Informatica, Sistemistica e Comuni-
cazione
Corso di Laurea in Informatica

Piattaforma web per la ricerca automatica di vulnerabilità in file binari

Relatore: Prof. Claudio Ferretti

Correlatore: Dott.sa Martina Saletta

Tesi di Laurea di:
Andrea Consonni
Matricola 900116

Anno Accademico 2024-2025

*Vorrei esprimere i miei più sentiti ringraziamenti al **prof. Claudio Ferretti**, alla **Dott.sa Martina Saletta** e al **prof. Giovanni Denaro** per il costante supporto, la disponibilità e i preziosi consigli offerti durante tutto il percorso di tesi.*

*Un ringraziamento speciale va alla **mia famiglia**, che con il suo supporto incondizionato mi ha permesso di affrontare con serenità questo percorso di studi.*

*Sono profondamente grato anche **a tutti i miei amici**, il quale costante sostegno mi ha accompagnato e incoraggiato lungo tutto il percorso universitario*

Abstract

La sicurezza informatica è sempre più centrale nello sviluppo software, soprattutto quando si analizzano applicazioni senza accesso al codice sorgente. Questa tesi presenta Binoculars, una piattaforma web pensata per semplificare l'analisi di sicurezza di file binari ELF per architettura x86. Basata su angr, Flask e SvelteKit, la piattaforma offre un'interfaccia intuitiva che consente anche ad analisti non specialisti di effettuare una prima valutazione automatizzata, facilitando l'identificazione di potenziali vulnerabilità.

Indice

1	Introduzione	1
1.1	Differenza tra debolezza e vulnerabilità	1
1.2	Struttura della relazione	2
2	Stato dell'arte	3
2.1	Metodologie basate su tecniche di analisi statica	3
2.1.1	Taint analysis statica	3
2.1.2	Binary Code Similarity Detection	4
2.2	Metodologie basate su tecniche di analisi dinamica	6
2.2.1	Fuzzing	6
2.3	Tecniche basate su modelli di apprendimento automatico	7
2.4	Tecniche ibride	8
3	Metodologie utilizzate	9
3.1	Control Flow Graph (CFG)	9
3.2	Data Dependence Graph (DDG)	11
3.3	Program slicing	12
3.4	Esecuzione simbolica	13
3.5	Disassembling	15
3.6	Decompiling	16
4	Tecnologie utilizzate	18
4.1	Capstone	18
4.2	Ghidra	19
4.3	angr	20
	Bibliografia	22

Elenco delle figure

2.1	Schema di funzionamento di VulneraBin. Immagine proveniente da [7] . .	5
2.2	Funzionamento generale di un fuzzer. Immagine proveniente da [11] . . .	7
3.1	CFG del programma illustrato nel listing 3.1	10
3.2	Data Dependence Graph per il listing 3.2. Adattato da [17]	12
3.3	Flusso completo del processo di decompilazione. Immagine proventiente da [24]	17
4.1	Struttura interna di cs_isns. Immagine proveniente da [25]	18
4.2	Architettura del framework Ghidra	19
4.3	Architettura completa della piattaforma angr	21

Listings

3.1	Un programma in C che calcola il massimo numero in un array di cinque elementi	10
3.2	Un programma in C che calcola il prezzo di un prodotto. Esempio proveniente da [17]	11
3.3	Un programma in C che calcola il fattoriale di un numero n e la somma da 1 a n . Esempio proveniente da [18]	13
3.4	Slice ottenuta applicando slicing statico rispetto al criterio (<i>product</i> , 13) .	13
3.5	Un programma in C che controlla se l'utente ha scritto un numero tra cinque e sette	14

Capitolo 1

Introduzione

In un mondo sempre più digitalizzato ed interconnesso, la tematica della sicurezza informatica ha assunto sempre più un'importanza chiave in ogni processo di sviluppo software. La potenziale presenza e lo sfruttamento di una vulnerabilità all'interno di un'applicazione da parte di un'attaccante potrebbe avere conseguenze disastrose: dall'escalation di privilegi all'accesso non autorizzato a dati sensibili, compromettendo quindi l'integrità e la confidenzialità di quest'ultimi. È quindi fondamentale che i potenziali rischi per la sicurezza siano considerati sin dai primi momenti del processo di sviluppo. Effettuare un'analisi di sicurezza approfondita risulta quindi fondamentale nell'evitare che potenziali vulnerabilità persistano all'interno del programma; tuttavia, questo processo si complica notevolmente quando l'analista è in **solo possesso del file binario** e non ha accesso al codice sorgente dell'applicazione. In questo caso, l'analista non solo dovrà avere ampie competenze specifiche in ambito di reverse engineering, ma dovrà essere in grado di utilizzare tool e framework che potrebbero avere un'interfaccia a primo impatto ostica, richiedere conoscenze di scripting o di tematiche di sicurezza avanzate oppure avere un costo elevato, il quale potrebbe non rientrare nei limiti di budget prefissati. Questa tesi propone l'implementazione di una piattaforma web per l'analisi di file binari denominata **Binoculars**; la quale si prefigge l'obiettivo di semplificare il processo di analisi di sicurezza su file binari ELF compilati per architettura x86 tramite un'interfaccia semplice ed intuitiva, permettendo anche ad analisti con competenze di sicurezza non specialistiche di effettuare una prima valutazione del programma, la quale potrà poi essere approfondita tramite analisi più specifiche. La piattaforma si basa su **angr**, un toolkit open-source multi-architettura per l'analisi binaria, per eseguire automaticamente diverse tipologie di analisi statiche e dinamiche, sul framework python **Flask** per l'implementazione di una REST API progettata per comunicare i risultati dell'analisi e sul framework javascript **SvelteKit**, il quale si occupa della strutturazione delle pagine web della piattaforma e della presentazione dei risultati dell'analisi all'utente.

1.1 Differenza tra debolezza e vulnerabilità

Spesso il termine "vulnerabilità" è utilizzato per riferirsi ad una qualsiasi problematica di sicurezza all'interno del software sotto analisi. Tuttavia, è fondamentale distinguere il concetto di **vulnerabilità** da quello di **debolezza**. Per delineare con precisione questa distinzione, adotteremo le definizioni fornite dal glossario compilato dal MITRE [1]:

- **Debolezza**: Una condizione nel software, firmware, hardware o in una compo-

nente di servizio che, sotto certe circostanze, potrebbe contribuire all'introduzione di vulnerabilità

- **Vulnerabilità:** Un errore nel software, firmware, hardware o componente di servizio **derivante dalla presenza di una debolezza** che può essere sfruttata da un'attaccante, causando un impatto negativo sull'integrità, la confidenzialità e la disponibilità dei componenti impattati

Una vulnerabilità è quindi **un'istanza sfruttabile di una debolezza**. Per riferirci alle categorie di difetti che le tecniche di analisi automatica offerte dalla piattaforma sono in grado di rivelare, questa tesi adotterà la tassonomia **Common Weakness Enumeration** (CWE), anch'essa compilata dal MITRE.

1.2 Struttura della relazione

La relazione è articolata nei seguenti capitoli:

- **Capitolo 2: Stato dell'arte:** Questo capitolo presenta una rassegna di alcune tecniche, metodologie e soluzioni esistenti per l'analisi di file binari. Verrà evidenziato l'approccio adottato per affrontare il problema della ricerca di vulnerabilità e i rispettivi limiti di ogni soluzione presentata.
- **Capitolo 3: Metodologie utilizzate:** Questo capitolo discute i fondamenti teorici che costituiscono la base delle analisi implementate dalla piattaforma. Saranno discussi in dettaglio sia i concetti di **disassembling** e **decompiling** sia le metodologie di analisi statica e dinamica utilizzate per effettuare la ricerca delle vulnerabilità. Verranno inoltre forniti degli esempi per illustrarne il funzionamento.
- **Capitolo 4: Tecnologie utilizzate:** Questo capitolo presenta in dettaglio le tecnologie e i framework scelti per l'implementazione della piattaforma. Saranno presentati sia i componenti del backend sia le tecnologie adottate per lo sviluppo del frontend.
- **Capitolo 5: Analisi implementate:** Questo capitolo illustra nel dettaglio le analisi implementate all'interno della piattaforma. Verrà descritto come ciascuna tecnica di analisi porti al rilevamento di una vulnerabilità e verrà fornita una lista comprensiva di tutte le debolezze software che ogni tecnica è capace di rilevare.
- **Capitolo 6: Architettura della soluzione:** Questo capitolo descrive l'architettura generale della piattaforma Binoculars. Verrà illustrato il modello architetturale della soluzione, illustrando le interazioni fra i vari componenti e come essi collaborano per presentare all'utente il risultato dell'analisi richiesta
- **Capitolo 7: Sperimentazione** Questo capitolo presenta le varie sperimentazioni effettuate sulla piattaforma al fine di validarne l'accuratezza. Per ogni tecnica di analisi implementata, verranno presentati i programmi che sono stati utilizzati al fine di validare l'efficacia e l'accuratezza dell'analisi e i risultati prodotti da quest'ultima
- **Capitolo 8: Conclusioni:** Questo capitolo presenterà le conclusioni finali del lavoro. Saranno inoltre esposte le limitazioni e le problematiche incontrate durante l'implementazione della piattaforma e i suoi possibili sviluppi futuri

Capitolo 2

Stato dell'arte

Questo capitolo tratta una rassegna di alcune metodologie, tecniche e soluzioni attualmente disponibili per risolvere il problema della ricerca automatica di vulnerabilità in file binari. Verranno in particolare approfonditi alcuni approcci basati su analisi statica, analisi dinamica e su tecniche di apprendimento automatico. Per ciascuna metodologia presentata, verranno dettagliati il suo funzionamento generale, le sue capacità di analisi e le sue limitazioni

2.1 Metodologie basate su tecniche di analisi statica

L'analisi statica di un programma consiste in un'insieme di metodologie, tool e algoritmi che permettono l'analisi del codice sorgente o della sua rappresentazione binaria (per esempio, un file eseguibile) senza che il programma venga effettivamente eseguito [2]. Questa tecnica è ampiamente adottata nell'ambito della ricerca delle vulnerabilità, in quanto consente di inferire e determinare se certe proprietà sono soddisfatte (per esempio, le condizioni che possono portare ad una certa vulnerabilità) senza direttamente eseguire il programma. Tuttavia, l'analisi statica condotta direttamente su un file binario è intrinsecamente più complessa rispetto all'analisi statica del codice sorgente: le principali difficoltà risiedono nella mancanza di informazioni riguardante i tipi e la struttura ad alto livello del codice [3] e nella necessità di gestire e rappresentare adeguatamente le operazioni riguardanti la memoria [4]. Nonostante queste sfide, nel corso degli anni sono stati sviluppati diversi approcci e metodologie di analisi statica progettati per effettuare la ricerca di vulnerabilità all'interno di file binari. Queste tecniche, tuttavia, possono produrre un elevato numero di falsi positivi e falsi negativi: poiché non effettuano un'esecuzione concreta del programma, esse devono effettuare diverse assunzioni sul suo stato a runtime. Ciò potrebbe quindi portare i tool basati su questa tipologia di analisi a segnalare vulnerabilità in porzioni di programma non vulnerabili.

2.1.1 Taint analysis statica

La *taint analysis* (o *taint checking*) è una tecnica di analisi che mira a tracciare e monitorare la propagazione di flussi di dati inaffidabili o potenzialmente dannosi all'interno del programma. La taint analysis si compone di tre elementi chiave:

1. **Sorgenti** (Sources): Sono i punti del programma dove si origina un flusso di dati inaffidabile. Una sorgente potrebbe per esempio essere l'input di un utente oppure i dati letti da un file.

2. **Propagazione:** Viene effettuato un monitoraggio continuo della propagazione nel programma dei dati provenienti da una sorgente
3. **Sink:** Sono i punti del programma che effettuano operazioni sensibili, come per esempio l'accesso al filesystem o la chiamata ad operazioni di libreria non sicure.

Una possibile vulnerabilità verrà quindi rilevata quando il programma permette ad un dato "tainted" di raggiungere un sink; ciò può avvenire quando, per esempio, il dato non viene adeguatamente sanificato.

Bintaint è un tool di parsing capace di effettuare taint analysis statica su file binari [5]. Il taint analyzer proposto è basato sul tool commerciale di reverse engineering *IDA*, il quale viene utilizzato per recuperare il codice assembly dal codice binario, ed è implementato utilizzando il linguaggio funzionale *OCaml*. Bintaint è composto da quattro moduli distinti:

- **Decoder module:** Questo modulo si occupa di tradurre il codice assembly recuperato da IDA in una rappresentazione in un linguaggio intermedio chiamato *REIL* (Reverse Engineering Intermediate Language), le quali espressioni verranno a loro volta convertite in espressioni simboliche.
- **Taint Processing Configuration Module:** Questo modulo gestisce la configurazione per l'inizializzazione della taint analysis, leggendo la configurazione fornita dall'utente in formato XML, la quale dovrà contenere tutte le informazioni necessarie per effettuare la taint analysis. Questo modulo si occupa inoltre di stabilire una relazione tra l'input esterno e le varie sorgenti definite
- **Expression Parsing Module:** Questo modulo si occupa di definire come avviene la propagazione dei flussi di dati tainted all'interno del programma
- **TCFG Generation Module:** Questo modulo si occupa di generare una struttura a grafo diretta chiamata *Taint Control Flow Graph*, la quale rappresenterà tutte le possibili aree del programma che un determinato flusso tainted può raggiungere. L'analisi del TCFG permetterà quindi di evincere se un determinato sink dipende dai dati generati da una determinata sorgente.

L'approccio proposto dal tool permette di ridurre il numero di falsi positivi e falsi negativi rilevati rispetto ad una taint analysis tradizionale; inoltre, l'utilizzo del linguaggio intermedio REIL permette al tool di essere facilmente integrabile in sistemi di analisi più complessi, a patto che anch'essi utilizzino lo stesso linguaggio di rappresentazione intermedia. Tuttavia il tool risulta comunque dipendente dall'input dell'analista; l'accuratezza dell'analisi dipenderà quindi dalla corretta definizione di sorgenti, sink e propagazione da parte di quest'ultimo. Infine, Bintaint si basa sul framework commerciale IDA, il quale non offre tutte le sue funzionalità nella sua versione gratuita.

2.1.2 Binary Code Similarity Detection

Quando l'obiettivo dell'analisi è ricercare una vulnerabilità nota (per esempio, una debolezza già documentata), è possibile adottare una strategia chiamata *Binary Code Similarity Detection* (BCSD). Questo approccio si basa sul confronto il codice binario del programma in esame con la firma (il codice binario) della vulnerabilità. Se l'algoritmo di analisi rileva segmenti di codice con un elevato grado di somiglianza con la firma della

vulnerabilità, allora è altamente probabile che il programma contenga quella vulnerabilità. Un algoritmo di decisione determinerà se il programma contiene effettivamente la vulnerabilità. Tuttavia, poiché il codice contenente la vulnerabilità spesso richiede solo piccole modifiche per fare in modo che esso non sia più vulnerabile (l'aggiunta di un controllo, l'impostazione di permessi aggiuntivi, ...), il codice binario del programma corretto e il programma originale saranno molto simili; potenzialmente portando l'analizzatore a segnalare dei falsi positivi [6].

VulneraBin [7] è un tool che effettua un'analisi BCSD attraverso una metrica di similarità basata su hashing, strutturando il processo nelle seguenti fasi:

1. **Re-ottimizzazione del linguaggio di rappresentazione intermedia (IR):** Il codice assembly viene dapprima tradotto nel linguaggio di rappresentazione intermedia VEX-IR, il quale utilizzo mira ad appiattire le eventuali differenze sintattiche derivanti dall'utilizzo di registri diversi, istruzioni diverse per l'assegnamento o metodologie di ottimizzazione introdotte dai vari compilatori. Successivamente, viene applicata un'ulteriore ottimizzazione sul codice intermedio per eliminare le differenze residue che potrebbero ancora persistere a causa delle diverse tecniche di ottimizzazione dei compilatori.
2. **Program Slicing:** Il program slicing è una tecnica di analisi statica che, partendo da un sottoinsieme dei comportamenti di un programma, ne produce una versione minimale, chiamata "slice", la quale mantiene esattamente lo stesso sottoinsieme di comportamenti. Poiché questa tecnica è alla base delle analisi offerte dalla piattaforma, verrà ulteriormente approfondita nel *Capitolo 3* di questa tesi.
3. **Strand normalization:** Una "strand" è definita come l'insieme di istruzioni contigue richieste per computare il valore di una specifica variabile [8]. Gli strand vengono normalizzati rinominando i registri utilizzati durante le varie operazioni, andando così ad eliminare eventuali differenze sintattiche introdotte dai compilatori.
4. **Similarity evaluation:** Viene effettuato un confronto fra gli hash MD5 calcolati sugli strand normalizzati e gli hash delle vulnerabilità contenute in un database. Se la similarità supera una certa soglia definita manualmente, allora il binario sarà considerato vulnerabile.

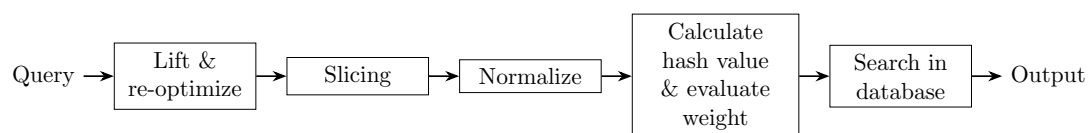


Figura 2.1: Schema di funzionamento di VulneraBin. Immagine proveniente da [7]

Nonostante l'approccio proposto porti ad un miglioramento della complessità computazionale dell'analisi e alla mitigazione del numero di falsi positivi e negativi rilevati, l'affidabilità dell'analisi rimane comunque legata ad una soglia scelta manualmente dall'analista. Sarà quindi necessario che quest'ultimo imposti una soglia ottimale per ogni specifico binario o classe di vulnerabilità, compromettendo quindi l'automazione del processo.

2.2 Metodologie basate su tecniche di analisi dinamica

L'analisi dinamica consiste nell'osservazione del comportamento di un programma mentre esse viene eseguito in un determinato ambiente d'esecuzione. Per consentire questo tipo di analisi, i tool che implementano questo tipo di tecniche devono effettuare un processo chiamato *instrumentation*, il quale consiste nell'aggiungere codice di analisi all'interno del programma da analizzare in modo tale che venga eseguito insieme a quest'ultimo senza modificarne il normale flusso di esecuzione [9]. I risultati ottenuti tramite l'analisi dinamica sono generalmente più precisi rispetto ai risultati ottenuti effettuando un'analisi statica del programma, poiché non vi è più la necessità di effettuare un'astrazione riguardo i valori computati o il cammino intrapreso dal programma sotto analisi. Tuttavia, poiché l'esecuzione concreta di un programma richiede la scelta di un insieme di input concreti con il quale eseguirlo, i risultati ottenuti tramite queste tecniche non sono generalizzabili, in quanto l'insieme di input scelto potrebbe non essere rappresentativo di tutti i possibili cammini d'esecuzione del programma [10].

2.2.1 Fuzzing

Il fuzzing è una tecnica di analisi dinamica che consiste nell'osservare il comportamento del programma quando esso riceve degli input casuali o malformati. Se un input provoca un blocco dell'esecuzione o un crash, allora il programma potrebbe allora contenere una problematica di implementazione oppure una debolezza software, la quale, sotto certe circostanze, potrebbe risultare sfruttabile da un potenziale attaccante. Questa tecnica viene implementata attraverso programmi specializzati, chiamati *fuzzers*; un esempio noto è **American Fuzzy Lop** (AFL). Generalmente, i principali componenti del fuzzing (e di un fuzzer) sono[11]:

- **Programma obbiettivo:** Il programma da analizzare, il quale può essere rappresentato sia dal suo codice binario sia dal suo codice sorgente. Poiché l'accesso a quest'ultimo è a volte ostico in situazioni reali, i software di fuzzing hanno spesso come programma obbiettivo il solo codice binario.
- **Monitor:** Raccoglie informazioni riguardanti l'esecuzione del programma.
- **Input generator:** Si occupa della generazione degli input, la quale può avvenire in due modi distinti:
 - **Grammar-based:** Gli input vengono generati utilizzando una grammatica
 - **Mutation-based:** Gli input vengono generati usando dei file seed, i quali vengono mutati casualmente oppure utilizzando delle strategie di mutazione ben definite.
- **Bug detector:** Quando il programma va in crash o riporta degli errori, questo modulo recupera e analizza le informazioni rilevanti per determinare se vi è la presenza di un "bug" (una debolezza, una vulnerabilità, ...).
- **Bug filter:** Non tutti i "bug" sono effettivamente delle vulnerabilità; è quindi necessaria un'operazione di filtraggio per scartare tutte quelle problematiche che non risultano sfruttabili da un attaccante.

Inoltre, le tecniche di fuzzing possono essere divise in tre categorie [12]:

- **White-box fuzzing:** In questo tipo di fuzzing, si assume di avere accesso al codice sorgente del programma; la maggior parte delle informazioni per generare l'input viene quindi acquisita tramite l'analisi del codice sorgente
- **Black-box fuzzing:** Nel fuzzing black-box si effettua il fuzzing sul programma senza avere nessuna informazione sulla sua struttura interna
- **Gray-box fuzzing:** Questo tipo di fuzzer effettuano un'analisi del programma (come taint analysis o tramite instrumentation) per ottenere le informazioni sulla struttura interna di quest'ultimo

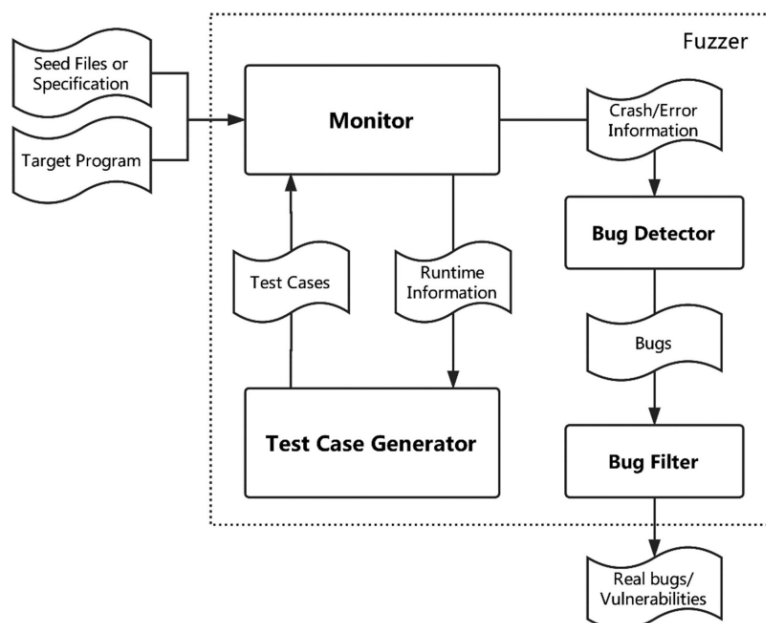


Figura 2.2: Funzionamento generale di un fuzzer. Immagine proveniente da [11]

Seppur sia una tecnica efficiente e ben conosciuta per effettuare l'analisi di un programma, il fuzzing risente di diverse problematiche, come la necessità, nei fuzzer gray-box e black-box, di generare un input che passi i controlli di sanificazione del programma senza avere informazioni su quest'ultimo, permettendo così un'analisi più approfondita del programma. Altra problematica è quella legata alla definizione, nei fuzzer mutation-based, di una buona tecnica di mutazione dell'input, in modo da poter analizzare il maggior numero possibile di cammini di esecuzione interessanti. Per i tool di fuzzing, quindi, la problematica principale da superare è quella di **implementare una buona strategia di generazione e mutazione dell'input**, in modo tale che essa permetta all'analisi di essere il più approfondita possibile.

2.3 Tecniche basate su modelli di apprendimento automatico

Negli ultimi anni, la ricerca nell'ambito dell'intelligenza artificiale ha compiuto enormi progressi, portando i modelli disponibili ad essere sempre più accurati ed efficienti. Questo

rapido avanzamento ha avuto un impatto significativo anche nel campo della sicurezza informatica, dove le capacità predittive dell'intelligenza artificiale possono essere sfruttate per l'identificazione automatica di vulnerabilità. Le tecniche di apprendimento automatico possono essere divise in base a come avviene l'addestramento del modello:

- **Apprendimento supervisionato:** Si sviluppa un modello predittivo tramite l'addestramento su dati etichettati.
- **Apprendimento non supervisionato:** Il modello viene applicato su un'insieme di dati non etichettati con lo scopo di trovare una qualche struttura intrinseca del dataset
- **Apprendimento per rinforzo:** Il modello apprende come raggiungere un dato obiettivo, ricevendo una ricompensa o una penalità in base a quanto la scelta che ha compiuto lo avvicina all'obiettivo

In generale, le tecniche di machine learning per la ricerca di vulnerabilità prevedono l'estrazione di feature significativo dal file binario sotto analisi; le quali verranno poi codificate in un formato idoneo e utilizzate dal modello per l'identificazione di potenziali percorsi di esecuzione vulnerabili [13]. Sono stati proposti diversi approcci basati su machine learning, per esempio *Aumpansub & Huang* [14] propongono di estrarre le informazioni sintattiche dal codice assembly e di addestrare due modelli per il riconoscimento, mentre *Li et al.* [15] propongono invece di usare come input di addestramento una rete neurale per il riconoscimento di vulnerabilità tramite l'utilizzo di tracce di esecuzione del programma ottenute tramite fuzzing. La ricerca automatica di vulnerabilità in file binari tramite machine learning è un campo relativamente nuovo e, come tale, soffre di alcune problematiche [16]:

- **Mancanza della struttura ad alto livello del codice:** Come per l'analisi statica, la mancanza di informazioni sui tipi o sulle funzioni chiamate rende difficile l'applicazione di questo tipo di tecniche
- **Selezione delle feature:** È necessario definire quali sono le feature rilevanti e sviluppare una metodologia per estrarle
- **Selezione del modello:** Bisogna selezionare un modello che permetta di ottenere un grado accettabile di accuratezza. Questo compito è reso particolarmente difficile dal fatto che diversi modelli possono ottenere un'accuratezza comparabile a parità di analisi da effettuare.

2.4 Tecniche ibride

I vari approcci all'analisi di sicurezza presentati fino ad ora non devono essere pensati come insiemi disgiunti. Infatti, la combinazione di queste tecniche è una pratica estremamente diffusa e proficua, visto che permette di controbilanciare i punti deboli di ciascuna metodologia e di ottenere risultati più accurati. Per esempio, combinare tecniche di analisi statica e dinamica permette di mitigare il numero di falsi positivi ottenuti dalla prima effettuando un'esplorazione mirata tramite la seconda. Oppure le tecniche di analisi statica e dinamica possono essere usate per ottenere ed estrarre le feature necessarie all'addestramento del modello di riconoscimento (come abbiamo già visto con DeepVL [15]).

Capitolo 3

Metodologie utilizzate

Questo capitolo è dedicato all'esposizione delle diverse metodologie statiche e dinamiche alla base delle tecniche di analisi rese disponibili dalla piattaforma. In particolare, verranno illustrati i concetti teorici alla loro base e verranno forniti esempi per illustrare il funzionamento di alcune tecniche su casi concreti.

3.1 Control Flow Graph (CFG)

Considerare adeguatamente il flusso di controllo di un programma, cioè quali istruzioni vengono eseguite dato un certo input, è fondamentale per effettuare un'analisi di sicurezza accurata. Risulterebbe infatti inutile segnalare una problematica di sicurezza data da un segmento irraggiungibile del codice di un programma. Possiamo notare che quando vi sono due istruzioni in sequenza, l'esecuzione della prima implica l'esecuzione della seconda. Chiamiamo quindi *basic block* una **sequenza massimale contigua di statement del programma**. Per rappresentare in modo esaustivo tutti i possibili cammini di esecuzione che un programma può intraprendere, possiamo ricorrere ad una struttura a grafo chiamata **Control-Flow Graph** (CFG). Dato un programma P , un CFG per P è un grafo G **diretto e orientato** dove:

- I nodi di G sono i basic block del programma
- Gli archi di G connettono i basic block che sono in una relazione di sequenza (uno segue l'altro). Gli archi che derivano da una scelta condizionale (es. *if*) sono etichettati con "true" e "false"

Durante la costruzione di un CFG, è importante gestire correttamente le istruzioni che modificano il flusso di controllo, come *if* e *while*:

- **If:** Il controllo condizionale termina il basic block a cui appartiene lo statement immediatamente precedente. Due archi etichettati "true" e "false" connettono il basic block contenente la condizione rispettivamente ai rami *then* e *else*. Gli archi uscenti dai basic block dei due rami sono diretti verso il basic block contenente gli statement che seguono l'intera struttura dell'istruzione condizionale.
- **While:** Questo statement crea un **basic block a se stante**, il quale avrà due archi uscenti etichettati rispettivamente "true", verso il basic block del corpo del ciclo, e "false", verso il basic block degli statement successivi al ciclo.

Supponiamo, per esempio, di avere il seguente programma e di volerne costruire il CFG:

```

1 int main(int argc, char** argv) {
2     printf("Inserisci la lunghezza del vettore");
3     int n = 0;
4     scanf("%d", &n);
5     if(n <= 0)
6         exit(1);
7     int V[n];
8     printf("Inserisci %d numeri", n);
9     int i = 0;
10    int input;
11    while(i < n) {
12        scanf("%d", &input);
13        V[i] = input;
14        i++;
15    }
16    i = 1;
17    int max = V[i];
18    while(i < n) {
19        if(V[i] > max)
20            max = V[i];
21        i++;
22    }
23    printf("Max: %d", max);
24 }

```

Listing 3.1: Un programma in C che calcola il massimo numero in un array di cinque elementi

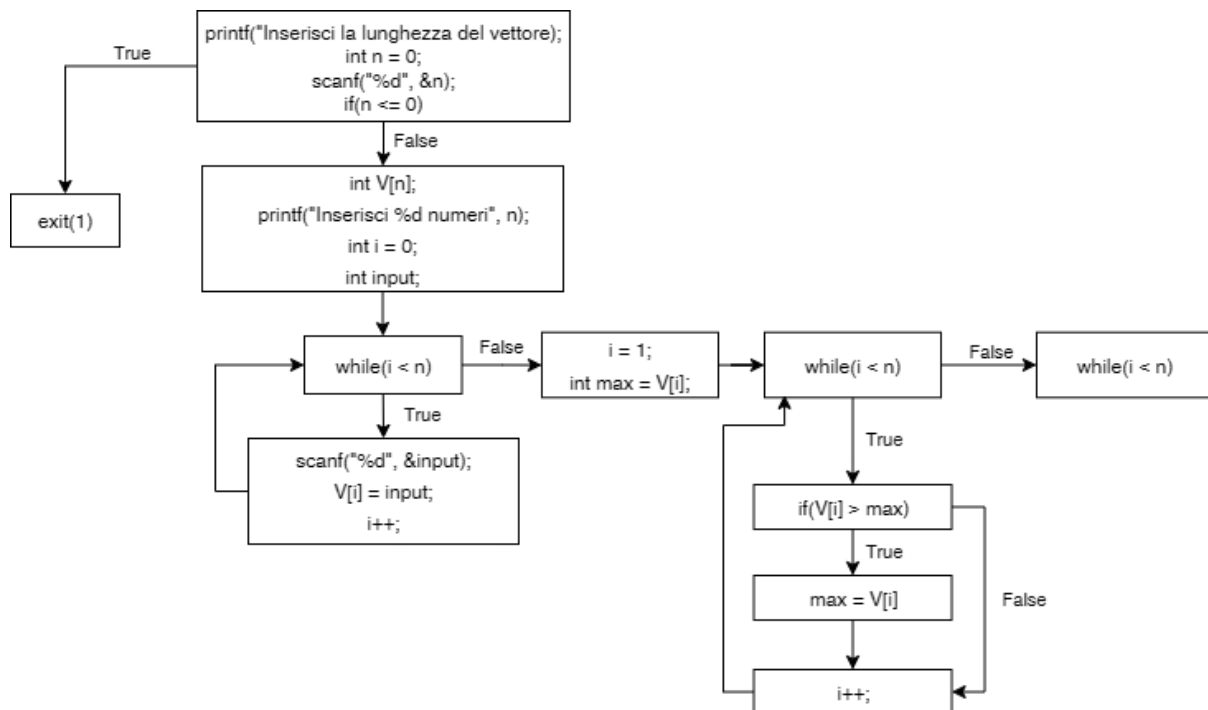


Figura 3.1: CFG del programma illustrato nel listing 3.1

3.2 Data Dependence Graph (DDG)

Quando si effettua l'analisi di un programma, oltre alla rappresentazione del flusso di controllo tramite CFG, risulta a volte utile tracciare le relazioni di dipendenza che sussistono tra le istruzioni del programma. Questo tipo di analisi permette infatti di individuare l'origine e l'utilizzo di variabili potenzialmente inquinate da dati malevoli. Per rappresentare queste relazioni possiamo usare una struttura a grafo che prende il nome di **Data-Dependence Graph** (DDG). Possiamo derivare un DDG direttamente dal CFG di un programma, tuttavia dobbiamo avere prima una definizione chiara di **dipendenza** fra gli statement; una possibile definizione è quella che prende il nome di **dipendenza per flusso** (flow-dependence) [17]: Sia $G = (V, E)$ il CFG per un programma P e siano $DEF(i)$ e $REF(i)$ gli insiemi che denotano rispettivamente le variabili definite e referenziate in un nodo $i \in V$ del CFG. Allora, un nodo $j \in V$ è **dipendente** dal nodo i rispetto ad una certa variabile se e solo se esiste una variabile x tale che:

1. $x \in DEF(i)$
2. $x \in REF(j)$
3. Esiste un cammino da i a j senza definizioni intermedie della variabile x (es. Altri assegnamenti ad x ecc...)

Applicando quindi la definizione di dipendenza data, sussiste una relazione di dipendenza tra due statement $S1$ e $S2$ se:

1. $S1$ definisce una variabile x
2. $S2$ contiene un riferimento ad x
3. Esiste un cammino da $S1$ a $S2$ dove x non viene ridefinita. Ciò significa che la definizione di x data in $S1$ viene utilizzata in $S2$.

Quindi, un DDG D per un programma P è un grafo **diretto e orientato** dove:

- I nodi di D rappresentano gli statement del programma
- Gli archi di D rappresentano le relazioni di dipendenza tra due statement

Supponiamo, per esempio, di avere il seguente programma e di volerne costruire il DDG:

```

1 int prince(int argc, char** argv) {
2     int n; // S1
3     scanf("%d", &n); // S2
4     if(n < 0) // // S3
5         n = -n; //S4
6     int i = 1; //S5
7     int tax = 0; //S6
8     int price = 1; //S7
9     while(i < n) { //S8
10         tax = tax + 1; //S9
11         price = price * i; //S10
12         i = i + 1; //S11
13     }
14     return price; //S12
15 }
```

Listing 3.2: Un programma in C che calcola il prezzo di un prodotto. Esempio proveniente da [17]

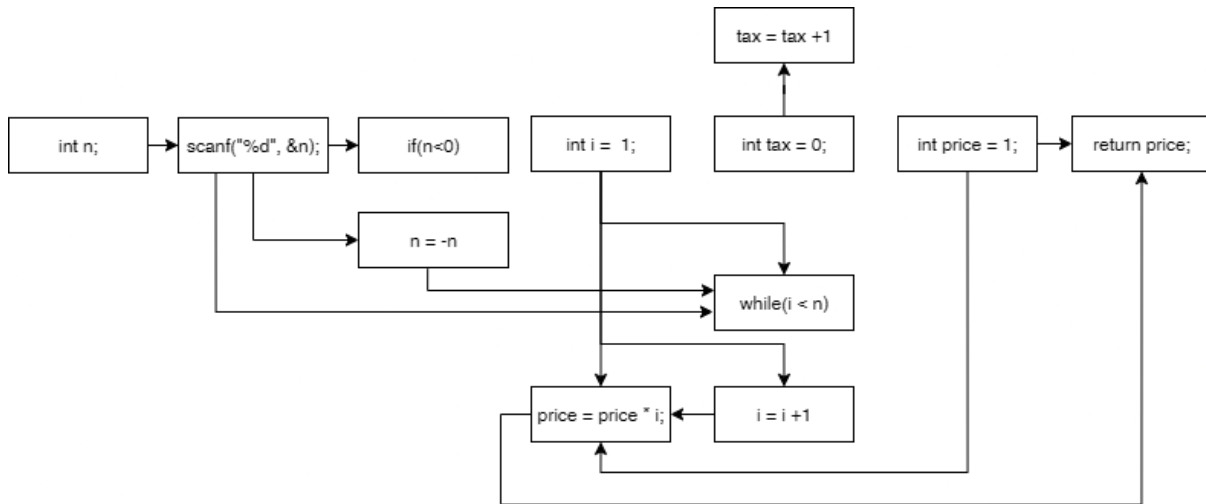


Figura 3.2: Data Dependence Graph per il listing 3.2. Adattato da [17]

3.3 Program slicing

La ricerca di vulnerabilità in software di grandi dimensioni può consumare una grande quantità di tempo e risorse computazionali. Inoltre, non tutte le computazioni effettuate da un programma sono rilevanti o potenzialmente vulnerabili. In questi casi, è possibile ridurre la dimensione dello spazio delle istruzioni da analizzare utilizzando una particolare tecnica di decomposizione chiamata **program slicing**. Questa tecnica produce un nuovo sottoprogramma, denominata *slice*, che include solamente le istruzioni di interesse per una determinata computazione del programma. Lo slicing di un programma produce il più **piccolo sottoprogramma eseguibile** che mantiene il comportamento del programma originale rispetto a quella computazione ed è prodotto rispetto ad un **criterio di slicing**. Un criterio di slicing è una coppia $C = (V, n)$ dove [18]:

- V è l'insieme delle **variabili** rilevanti per la computazione di interesse
- n è l'insieme dell **locazioni di interesse** nel programma

Esistono diverse metodologie per effettuare lo slicing di un programma; alcuni esempi sono [18]:

- **Program slicing statico (Backwards slicing)** Questa tecnica produce uno slice del programma senza tenere in considerazione l'input del programma. Fu la prima tecnica di slicing ad essere presentata [19].
- **Program slicing dinamico:** Proposta da Korel e Laski [20], questo tipo di slicing si basa sulla computazione dello slice tenendo in considerazione l'input ricevuto dal programma, il suo percorso di esecuzione e le relazioni di dipendenza tra gli statement.
- **Conditioned slicing:** Questa tecnica funge da ponte tra slicing dinamico e statico. Nel conditioned slicing, una condizione di slicing è una tripla $C_{cond} = (p, V, n)$, dove p è una qualche condizione iniziale di interesse.

Proponiamo il seguente esempio: supponiamo di avere il seguente programma e di voler produrre uno slice, utilizzando la tecnica dello **slicing statico**, rispetto al criterio (*product*, 13):

```
1 int main(int argc, char** argv) {
2     int n;
3     scanf("%d", &n);
4     int i = 1;
5     int sum = 0;
6     int product = 1;
7     while(i <= n) {
8         sum = sum + i;
9         product = product * i;
10        i++;
11    }
12    printf("%d\n", sum);
13    printf("%d\n", product);
14 }
```

Listing 3.3: Un programma in C che calcola il fattoriale di un numero n e la somma da 1 a n . Esempio proveniente da [18]

```
1 int main(int argc, char** argv) {
2     int n;
3     scanf("%d", &n);
4     int i = 1;
5     int product = 1;
6     while (i <= n) {
7         product = product * i;
8         i++;
9     }
10    printf("%d", product);
11
12 }
```

Listing 3.4: Slice ottenuta applicando slicing statico rispetto al criterio (*product*, 13)

3.4 Esecuzione simbolica

Quando avviene la costruzione di un control flow graph per un programma, l'obiettivo d'interesse è quello di rappresentare tutti i suoi possibili flussi di esecuzione. Tuttavia, ciò che non viene considerato durante la costruzione di un CFG è l'effettiva praticabilità dei suoi cammini; infatti alcuni cammini presenti sul CFG potrebbero essere **irraggiungibili** da un qualsiasi input dato al programma. Possiamo classificare i cammini su un CFG in due diverse categorie:

- **Praticabili** (feasible): Se esiste un input concreto di valore V tale che se il programma è eseguito con V , allora esso esegue tutte le istruzioni sul cammino considerato.
- **Impraticabili** (infeasible): Se non esiste nessun input di valore V che porta il programma ad eseguire il cammino considerato. La presenza di cammini non praticabili sul CFG **non implica necessariamente la presenza di codice morto**, tuttavia la presenza di quest'ultimo implica l'esistenza di cammini non praticabili. Spesso, una grossa porzione di tutti i cammini di esecuzione di un programma sono impraticabili.

L'**esecuzione simbolica** funge da ponte tra il comportamento di un programma e la sua logica. A differenza dell'esecuzione concreta di un programma, la quale utilizza un input concreto e permette di analizzare solamente un determinato cammino di esecuzione del programma, l'esecuzione simbolica permette di **esplorare simultaneamente tutti i cammini praticabili** che il programma potrebbe intraprendere al variare dell'input, eseguendo il programma con valori simbolici [21]. Un framework di esecuzione simbolica è tendenzialmente composto dalle seguenti componenti [21]:

1. **Esecutore simbolico:** Esegue il programma utilizzando input simbolici. Per ogni cammino di esecuzione esplorato, mantiene le seguenti informazioni:
 - **Path condition:** Una formula booleana nella logica del primo ordine che caratterizza lo stato d'esecuzione del programma. Essa esprime, sotto forma di vincoli logici, le condizioni soddisfatte dall'input durante l'esecuzione simbolica del programma. Ogni istruzione di branch che viene eseguita dall'esecutore aggiorna la path condition per un determinato cammino con un nuovo vincolo.
 - **Memoria simbolica:** Mappa le variabili a delle espressioni o valori simbolici. Le istruzioni di assegnamento del programma aggiornano la memoria simbolica dell'esecutore.
2. **Model checker:** Un model checker, tipicamente un *Satisfiability modulo theories* (SMT) solver, viene utilizzato per controllare se vi sono delle violazioni logiche nella path condition rispetto ad una proprietà d'interesse (per esempio, una proprietà di sicurezza) e se il cammino è praticabile, cioè se la path condition che lo caratterizza è una formula **soddisfacibile**. In generale, il problema della soddisfacibilità booleana (conosciuto con il nome di SAT) è un problema **indecidibile**; tuttavia, può essere risolto in un gran numero di casi pratici; per esempio, i vincoli booleani lineari (es. $X > Y \wedge X + Y \leq 10$) sono spesso risolvibili in maniera efficiente.

L'esecuzione simbolica di un programma può, inoltre, avvenire in due diversi modi:

- **Esecuzione simbolica statica:** L'esecuzione avviene senza effettivamente eseguire il programma. Vengono esplorati tutti i possibili cammini praticabili del CFG.
- **Esecuzione simbolica dinamica (analisi concolica):** l'esecuzione simbolica del programma viene affiancata ad un'esecuzione; vengono quindi esplorati ed eseguiti simbolicamente solo i cammini raggiunti dal valore concreto dell'input.

Supponiamo, per esempio, di voler eseguire simbolicamente (in maniera statica) il seguente programma:

```
1 int main() {  
2     int x;  
3     scanf("%d", &x);  
4     if (x >= 5 && x <= 7) {  
5         printf("Numero tra 5 e 7!\n"); // Percorso A  
6     } else {  
7         printf("Numero minore di 5 o inferiore di 7! \n") // Percorso B  
8     }  
9     return 0;  
10 }
```

Listing 3.5: Un programma in C che controlla se l'utente ha scritto un numero tra cinque e sette

L'esecutore simbolico esplorerà tutti i cammini praticabili del programma:

- **Variabili simboliche:** $x = X$ con X valore simbolico
- **Path condition:**
 - **Percorso A:** $X \geq 5 \wedge X \leq 7$
 - **Percorso B:** $X < 5 \vee X > 7$

3.5 Disassembling

Generalmente, la catena di compilazione di un linguaggio ad alto livello prevede una fase di *assemblaggio*, in cui il codice assembly generato dal compilatore viene tradotto nel linguaggio macchina specifico dell'architettura della CPU su cui il programma dovrà essere eseguito. Questa traduzione stabilisce quindi una relazione uno-a-uno tra le istruzioni macchina prodotte dall'*assemblatore* e le istruzioni assembly definita dalla *Instruction Set Architecture* (ISA) dell'architettura del processore. Questa relazione permette di effettuare anche la traduzione inversa e recuperare il codice assembly dall'insieme di istruzioni macchina presenti in un file binario. Questo processo è noto con il nome di **disassembling**. Effettuare il disassembly di un programma è una pratica fondamentale nell'ambito del reverse engineering, poiché permette di analizzare, in un formato leggibile dall'essere umano (assembly), le operazioni di basso livello che verranno eseguite dal calcolatore, rendendo possibile l'individuazione di potenziali problematiche di sicurezza sfruttabili da un attaccante. Seppur sembri un processo relativamente semplice, effettuare il disassembly di un codice macchina richiede di gestire diverse problematiche [22]:

- **Jump tables:** una *jump-table* è un array di indirizzi comunemente usata per implementare trasferimenti del flusso di controllo multi-direzionali (ad esempio, la trasposizione a basso livello del costrutto *switch* del linguaggio *C*). L'idea alla base dell'utilizzo di una jump table è quella di recuperare l'indirizzo a cui saltare indicizzando l'array con il valore dell'espressione per poi effettuare un jump indiretto verso l'indirizzo recuperato. Il codice che si occupa di questo processo è di solito preceduto da un controllo sul valore dell'espressione (*bound check*) per assicurarsi che non si stia cercando di accedere ad un indice non presente nell'array. Un disassembler dovrà quindi necessariamente stimare correttamente la grandezza della jump table per garantire la qualità del disassembly prodotto.
- **Position-Independent Code (PIC):** Molti compilatori generano codice che può essere caricato ed eseguito indipendentemente dalla specifica sezione dello spazio di indirizzamento in cui viene caricato il programma. Questo tipo di codice viene detto *Position-Independent Code* (PIC). Quando viene prodotto PIC, il compilatore tipicamente crea delle *jump tables*, anch'esse indipendenti dalla posizione e formate da una serie di offset, le quali vengono inserite all'interno della sezione dell'eseguibile dedicata al codice (la "*text*" section). L'offset presente all'interno di queste tabelle verrà poi sommato all'indirizzo caricato al momento per raggiungere la posizione desiderata tramite un jump indiretto. La presenza di PIC introduce due criticità che complicano il processo di disassembly:
 - Le tabelle sono **indistinguibili dai dati presenti nell'eseguibile**

- Le sezioni di codice che effettuano i jump indiretti sono spesso **complesse** e non aderiscono a pattern di codice facilmente riconoscibili

Considerate insieme, queste caratteristiche rendono il disassembly di sequenze di PIC contenenti jump table più problematiche rispetto all'analisi di codice standard.

3.6 Decompiling

Dato un programma binario, è possibile **ricostruire il codice ad alto livello** in cui è stato scritto attraverso un processo noto come *decompiling*. Lo scopo di un *decompiler* (o *reverse compiler*) è quindi quello di recuperare, partendo dal codice macchina, un programma scritto in un linguaggio ad alto livello che effettua le stesse operazioni del programma binario dato in input. Per effettuare il recupero del codice di un programma, un *decompiler* deve gestire una molteplicità di problemi sia teorici che pratici, tra cui [23]:

- **Problemi di rappresentazione:** Nell'architettura di Von Neumann, sia le istruzioni che i dati sono rappresentati nello stesso modo. Dato un byte in memoria, è impossibile determinare se esso rappresenta un'istruzione, un dato (o entrambi) fino a quando quel byte non verrà estratto dalla memoria, posto in un registro e utilizzato di conseguenza.
- **Codice auto-modificante:** Il *codice auto-modificante* (self-modifying code) si riferisce ad istruzioni o dati preimpostati in memoria che vengono modificati durante l'esecuzione del programma. Un byte in una posizione di memoria può essere modificato per rappresentare un'altra istruzione o un'altro dato. Questa tecnica era particolarmente rilevante durante gli anni '60 e '70; quando i limiti sulla grandezza della memoria dei calcolatori imponevano un utilizzo efficiente della stessa. Un modo per efficientarne l'uso era di modificare i byte caricati in una certa parte della memoria in modo tale che essi potessero essere riutilizzati come istruzioni o come dati a runtime. La presenza di codice auto-modificante rende più complesso effettuare il decompiling del programma, poiché il decompiler dovrà tenere in considerazione la modifiche introdotte da questa tecnica per recuperare il codice ad alto livello corretto.
- **Subroutine incluse da compilatori e linker:** Quando un programma viene compilato, il compilatore e il linker inseriscono una grande quantità di subroutine legate alle funzioni che queste due componenti svolgono. In particolare, il compilatore includerà sempre delle routine di avvio che effettuano il setup dell'ambiente e, se richieste, delle subroutine di supporto al motore d'esecuzione. Queste routine sono di solito scritte in assembly e quindi risultano spesso **intraducibili** in un linguaggio ad alto livello. Ad esempio, un programma in C che stampa a schermo "hello world", quando compilato, conterrà nel suo file binario oltre 25 subroutine; mentre un programma in Pascal che effettua la stessa operazione ne conterrà addirittura più di 40.

Concettualmente, un *decompiler* è strutturato in maniera simile ad un compilatore e prevede l'esecuzione di diverse fasi per effettuare la trasformazione da codice macchina a codice ad alto livello [23]. Queste fasi possono essere strutturate in tre moduli distinti [24]:

1. **Front-end:**

- Prende in input il file binario per una specifica architettura e scritto in uno specifico linguaggio, lo carica in uno spazio di memoria virtuale
- Effettua il parsing delle istruzioni presenti nel programma
- Produce sia una rappresentazione del programma in un linguaggio intermedio a basso livello sia il Control Flow Graph del programma.

2. **Universal decompiling machine (UDM):**

- È un modulo intermedio **completamente indipendente** dall'architettura del processore e dal linguaggio di programmazione utilizzato per scrivere il programma
- Effettua due tipi di analisi, rispettivamente *data flow analysis* e *control flow analysis*, per raffinare la rappresentazione intermedia a basso livello in una rappresentazione intermedia più ad alto livello.
- Inoltre, il modulo si occupa di ristrutturare il CFG prodotto dal primo modulo in un insieme di **costrutti** generalmente presenti in un linguaggio ad alto livello.

3. **Back-end:**

- Questo modulo si occupa della generazione effettiva del codice decompilato. Questo modulo è quindi **dipendente dal linguaggio di programmazione in cui si vuole avere il risultato finale**
- Effettua, opzionalmente, un'ulteriore ristrutturazione del CFG, in modo tale che i costrutti specifici presenti nel linguaggio obbiettivo ma non presenti nel generico insieme di costrutti generato durante la fase precedente vengano utilizzati.
- Infine, il modulo genera il codice ad alto livello (codice decompilato)

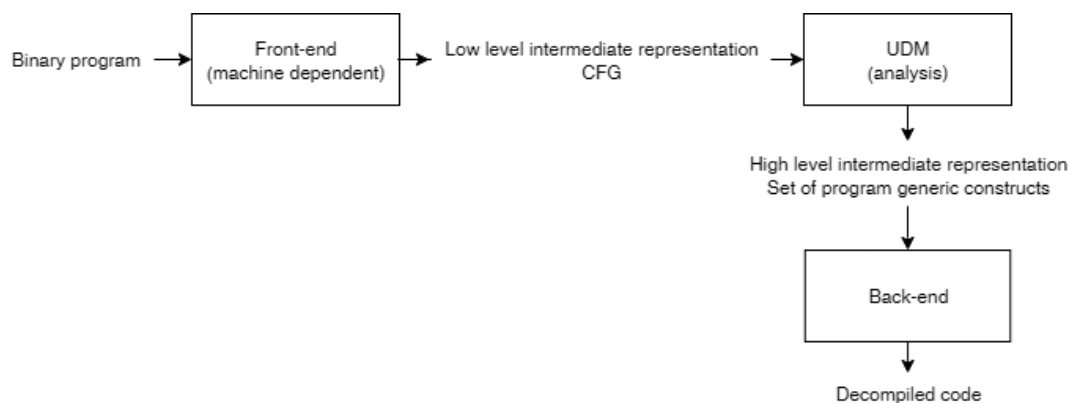


Figura 3.3: Flusso completo del processo di decompilazione. Immagine proveniente da [24]

Capitolo 4

Tecnologie utilizzate

Questo capitolo è dedicato ad un'analisi dettagliata delle principali tecnologie adottate per lo sviluppo della piattaforma Binoculars. Verrà approfondito il funzionamento e la struttura interna sia per ogni tecnologia di analisi impiegata sia di ogni framework utilizzato per l'implementazione del frontend e del backend della piattaforma.

4.1 Capstone

Capstone [25] è una framework leggero e multi-piattaforma per effettuare il disassembly di codice macchina. Si basa sulla famiglia di framework per compilatori *LLVM*, in particolare sul modulo *LLVM-Machine Code* (LLVM-MC), il quale contiene un disassemblatore interno con supporto per molteplici architetture. Questo supporto è dato dalla presenza di molteplici *tabelle descrittive* (file *.TD*), le quali descrivono in maniera astratta tutte le caratteristiche dell'ISA di una determinata architettura. Capstone sfrutta queste tabelle per estrarre le seguenti **informazioni semantiche**:

- **Registri impliciti:** I registri letti e/o scritti **implicitamente dall'istruzione**; questi registri infatti non appaiono esplicitamente nella stringa della operazione.
- **Gruppi di istruzioni:** A quale categoria funzionale (es. aritmetica, logica, ...) appartiene l'istruzione

Per ogni istruzione macchina, Capstone produce una struttura dati di output denominata *cs_insn*, la quale contiene due tipi di informazioni:

- **Informazioni di base (Indipendenti dall'architettura):** ID, dimensioni (in byte), mnemonic, e una stringa contenete gli operandi dell'istruzione
- **Informazioni dettagliate:** Contiene le informazioni estratte dal file *.TD*

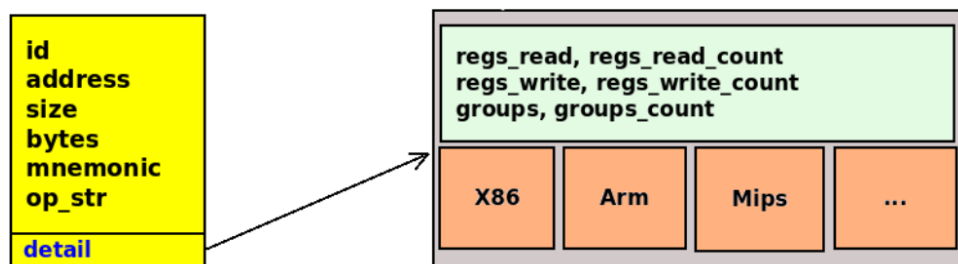


Figura 4.1: Struttura interna di *cs_insn*. Immagine proveniente da [25]

4.2 Ghidra

Ghidra è un framework di reverse engineering sviluppato dalla *National Security Agency* degli Stati Uniti d’America [26]. La piattaforma che il framework offre contiene un disassembler, un decompiler e un vasto insieme di tool e script di analisi. Inoltre, può essere estesa tramite l’aggiunta di plugin e script di analisi personalizzati scritti in python o Java (il linguaggio in cui Ghidra è scritto). In particolare, è possibile interagire con le API messe a disposizione da Ghidra direttamente da python, utilizzando la libreria *pyghidra*, originariamente sviluppata dal *Department of Defense Cyber Crime Center* (DC3) (un dipartimento del governo americano) e ora parte integrante della piattaforma. L’architettura di Ghidra è estremamente complessa e formata da diversi moduli software, di cui i principali sono [26]:

- **Loaders:** Questi moduli si occupano dell’importazione dei file binari all’interno della piattaforma. Ogni loader è pensato per un singolo tipo di file eseguibile (ELF, Windows PE, ...). Ghidra permette inoltre di estendere l’insieme di loader disponibili tramite l’aggiunta di loader scritti dall’utente stesso.
- **Processors:** I Ghidra processors sono i moduli più complessi dell’intera piattaforma e si occupano di tutte le operazioni riguardanti il disassembly del file binario. Similmente ai file *.TD* visti per Capstone, anche il processo di disassembly di Ghidra utilizza dei file di specifica dell’ISA per le diverse architetture supportate. Questi file sono scritti usando il linguaggio specifico per Ghidra denominato *SLEIGH*.
- **Ghidra decompiler:** Questo modulo si occupa del processo di decompilazione del file binario in una rappresentazione ad alto livello ispirata al linguaggio *C*. Il processo di decompilazione di ghidra avviene in tre fasi distinte:
 1. Il decompiler usa i file scritti in SLEIGH per creare una bozza del codice ad alto livello nel linguaggio di rappresentazione intermedia *p-code*. Inoltre, in questa fase viene derivato il CFG del programma
 2. Il codice viene raffinato, eliminando gli statement irraggiungibili o inutili. A seguito di questa operazione, avviene anche una ristrutturazione del CFG in modo da riflettere i potenziali cambiamenti introdotti al flusso di controllo del programma
 3. Viene generato il codice decompilato in un linguaggio *C-like*

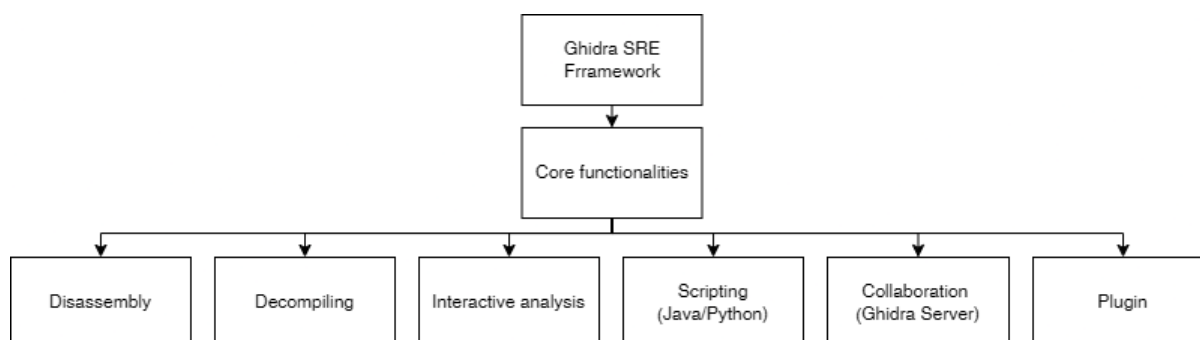


Figura 4.2: Architettura del framework Ghidra

4.3 angr

angr [27] è una piattaforma per l'analisi binaria scritta in occasione della *DARPA Cyber Grand Challenge 2016*. Essa offre un supporto multi-architettura per l'esecuzione di un'ampia gamma di tecniche di analisi binaria [27]:

- **CFG Recovery:** angr permette di effettuare il recupero del CFG del programma caricato. Per svolgere questa funzione, angr implementa un'algoritmo iterativo per la costruzione del CFG e sfrutta una combinazione di tecniche di analisi per effettuare il recupero, quando possibile, degli indirizzi obbiettivo per ogni salto indiretto presente nel programma. Per ottimizzare i tempi di calcolo dell'algoritmo di recupero, angr effettua una serie di assunzioni riguardo al programma:
 1. Tutto il codice del programma può essere distribuito in funzioni differenti.
 2. Tutte le funzioni vengono chiamate esplicitamente oppure sono precedute da un'istruzione di salto in coda.
 3. La procedura di pulizia dello stack è prevedibile e non dipende da quale funzione (chiamata o chiamante) viene invocata.
- **Value-Set Analysis:** Value-Set Analysis è una tecnica di analisi statica che permette di approssimare il valore di ogni registro e locazione di memoria ad ogni punto dell'esecuzione di un programma. Questa tecnica analizza il programma fino a quando l'approssimazione raggiunge un *punto fisso*, cioè una sovra-approssimazione stretta di tutti i valori che ogni registro o locazione di memoria può avere ad ogni punto nel programma.
- **Esecuzione simbolica dinamica:** La tecnica di analisi principale messa a disposizione da angr è quella dell'analisi simbolica dinamica. La piattaforma mette a disposizione un potente motore di esecuzione simbolica, il quale sfrutta le funzionalità messe a disposizione dalla libreria *claripy* e dal SMT solver *Z3* per popolare la memoria simbolica ed effettuare il controllo di soddisfacibilità delle path condition per ogni cammino analizzato.
- **Under Constrained Symbolic Execution (UCSE):** angr mette a disposizione un'ulteriore tipo di esecuzione simbolica, chiamato *Under Constrained Symbolic Execution (UCSE)*. Essa effettua un'analisi separata per ogni funzione presente nel programma. Poiché ogni funzione viene analizzata senza la presenza di variabili globali e degli argomenti con cui viene chiamata, questo tipo di analisi non è particolarmente accurata e produce falsi positivi. UCSE etichetta tutti i dati mancanti a causa della mancanza di "contesto" (variabili globali e parametri) come *under-constrained*. Quando l'analisi rileva una violazione di sicurezza, viene effettuato un controllo su tutti i valori coinvolti: se presentano tutti lo stato di *under-constrained*, allora la violazione rilevata viene filtrata come falso positivo.
- **Automatic Exploit Generation (AEG):** angr mette a disposizione dei moduli per effettuare la generazione automatica di exploit, i quali permettono ad un'analista di confermare se la vulnerabilità rilevata può essere effettivamente sfruttata da un potenziale attaccante.

La piattaforma è suddivisa nei seguenti sotto-moduli [27]:

- **Intermediate Representation:** Per permettere il supporto per molteplici architetture, il codice macchina del programma analizzato viene tradotto nel linguaggio di rappresentazione intermedia *VEX*, sviluppato per il progetto *Valgrind* e specificatamente studiato per l'analisi binaria.
- **CLE:** Il compito di caricare il file binario viene gestito dal modulo *CLE*, acronimo ricorsivo per *CLE Loads Everything*. CLE astrae il processo di caricamento per una numerosa quantità di formati di file eseguibili, gestendo la risoluzione dinamica dei simboli, la rilocazione della memoria e la corretta inizializzazione dello stato del programma
- **SimuVEX:** Il modulo *SimuVEX* si occupa di effettuare la rappresentazione dello stato del programma (valori dei registri, file aperti, ...). Il modulo, inoltre, permette di rappresentare i cambiamenti semantici sullo stato del programma dati dall'esecuzione di un particolare blocco di codice. In particolare, SimuVEX permette di processare uno *stato di input*, attraverso un blocco di codice VEX, e di generare uno *stato di output* (o un'insieme di stati di output, in caso il blocco di codice contenga un'istruzione condizionale). I valori presenti nei registri sono rappresentati tramite le astrazioni messe a disposizione dalla libreria *claripy*.
- **Full program analysis:** Questo modulo si occupa di gestire e implementare le tecniche di analisi messe a disposizione dalla piattaforma.

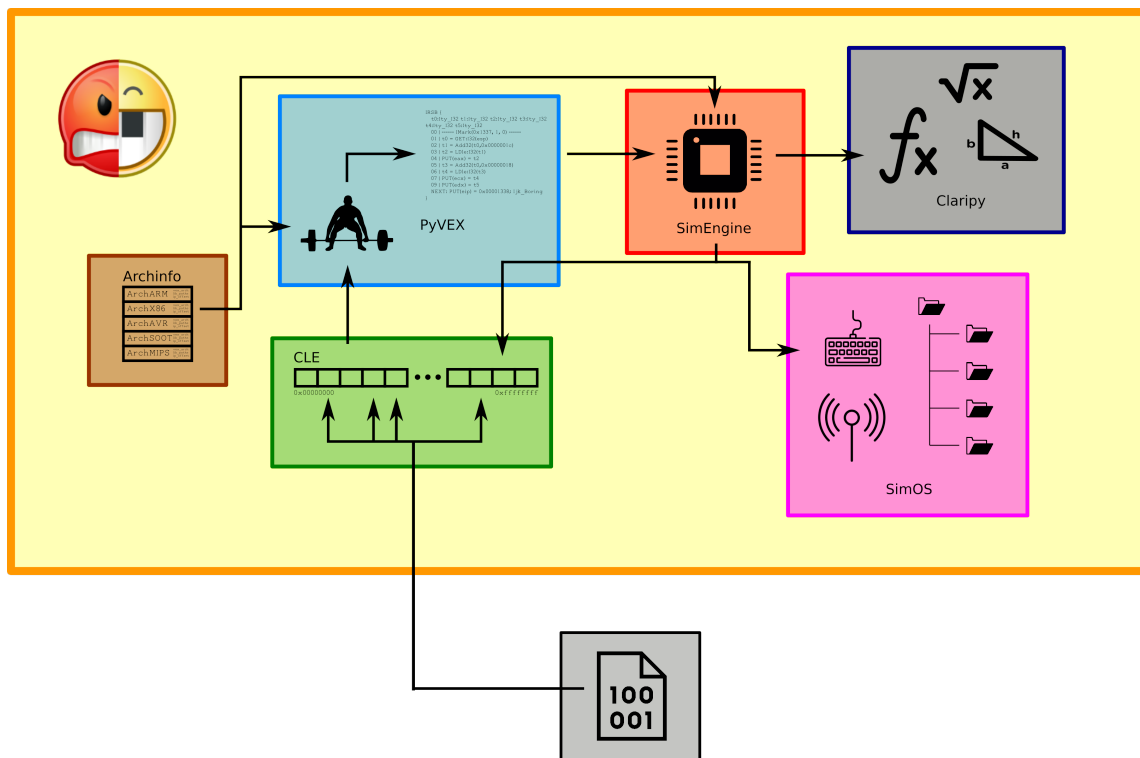


Figura 4.3: Architettura completa della piattaforma angr

Bibliografia

- [1] MITRE, *Common Weakness Enumeration Glossary*, Accesso effettuato il 26 settembre 2025, 2024. indirizzo: <https://cwe.mitre.org/documents/glossary/>.
- [2] P. Thomson, «Static analysis,» *Commun. ACM*, vol. 65, n. 1, pp. 50–54, dic. 2021, ISSN: 0001-0782. DOI: 10.1145/3486592. indirizzo: <https://doi.org/10.1145/3486592>.
- [3] Y. Xu et al., «A Review of Code Vulnerability Detection Techniques Based on Static Analysis,» in *Computational and Experimental Simulations in Engineering*, S. Li, cur., Cham: Springer Nature Switzerland, 2024, pp. 251–272, ISBN: 978-3-031-44947-5.
- [4] G. Balakrishnan, R. Gruian, T. Reps e T. Teitelbaum, «CodeSurfer/x86—A platform for analyzing x86 executables,» in *Proceedings of the 14th International Conference on Compiler Construction*, ser. CC’05, Edinburgh, UK: Springer-Verlag, 2005, pp. 250–254, ISBN: 3540254110. DOI: 10.1007/978-3-540-31985-6_19. indirizzo: https://doi.org/10.1007/978-3-540-31985-6_19.
- [5] Z. Feng, Z. Wang, W. Dong e R. Chang, «Bintaint: A Static Taint Analysis Method for Binary Vulnerability Mining,» in *2018 International Conference on Cloud Computing, Big Data and Blockchain (ICCB)*, 2018, pp. 1–8. DOI: 10.1109/ICCB.2018.8756383.
- [6] W. Qingyang, H. Quanrui, N. Yuqiao, B. Chenya, G. Zhen e S. Shiwen, «A Survey of Binary Code Security Analysis,» in *2023 6th International Conference on Data Science and Information Technology (DSIT)*, 2023, pp. 42–49. DOI: 10.1109/DSIT60026.2023.00015.
- [7] Z. Tai, H. Washizaki, Y. Fukazawa, Y. Fujimatsu e J. Kanai, «Binary Similarity Analysis for Vulnerability Detection,» in *2020 IEEE 44th Annual Computers, Software, and Applications Conference (COMPSAC)*, 2020, pp. 1121–1122. DOI: 10.1109/COMPSAC48688.2020.0-110.
- [8] Y. David, N. Partush e E. Yahav, «Statistical similarity of binaries,» in *Proceedings of the 37th ACM SIGPLAN Conference on Programming Language Design and Implementation*, ser. PLDI ’16, Santa Barbara, CA, USA: Association for Computing Machinery, 2016, pp. 266–280, ISBN: 9781450342612. DOI: 10.1145/2908080.2908126. indirizzo: <https://doi.org/10.1145/2908080.2908126>.
- [9] N. Nethercote, «Dynamic binary analysis and instrumentation,» University of Cambridge, Computer Laboratory, rapp. tecn. UCAM-CL-TR-606, nov. 2004. DOI: 10.48456/tr-606. indirizzo: <https://www.cl.cam.ac.uk/techreports/UCAM-CL-TR-606.pdf>.
- [10] M. Ernst, «Static and Dynamic Analysis: Synergy and Duality,» mag. 2003.

- [11] H. Liang, X. Pei, X. Jia, W. Shen e J. Zhang, «Fuzzing: State of the Art,» *IEEE Transactions on Reliability*, vol. 67, n. 3, pp. 1199–1218, 2018. DOI: 10.1109/TR.2018.2834476.
- [12] J. Li, B. Zhao e C. Zhang, «Fuzzing: a survey,» *Cybersecurity*, vol. 1, dic. 2018. DOI: 10.1186/s42400-018-0002-y.
- [13] H. Xue, S. Sun, G. Venkataramani e T. Lan, «Machine Learning-Based Analysis of Program Binaries: A Comprehensive Study,» *IEEE Access*, vol. 7, pp. 65 889–65 912, 2019. DOI: 10.1109/ACCESS.2019.2917668.
- [14] A. Aumpansub e Z. Huang, «Learning-based Vulnerability Detection in Binary Code,» in *Proceedings of the 2022 14th International Conference on Machine Learning and Computing*, ser. ICMLC '22, Guangzhou, China: Association for Computing Machinery, 2022, pp. 266–271, ISBN: 9781450395700. DOI: 10.1145/3529836.3529926. indirizzo: <https://doi.org/10.1145/3529836.3529926>.
- [15] R. Li, C. Zhang, C. Feng, X. Zhang e C. Tang, «Locating Vulnerability in Binaries Using Deep Neural Networks,» *IEEE Access*, vol. 7, pp. 134 660–134 676, 2019. DOI: 10.1109/ACCESS.2019.2942043.
- [16] P. Xu, Z. Mai, Y. Lin, Z. Guo e V. S. Sheng, «A Survey on Binary Code Vulnerability Mining Technology,» *Journal of Information Hiding and Privacy Protection*, vol. 3, n. 4, pp. 165–179, 2021, ISSN: 2637-4226. indirizzo: <http://www.techscience.com/jihpp/v3n4/47056>.
- [17] X. Wang, J. Sun, X. Yang, Z. He e S. Maddineni, «Automatically identifying domain variables based on data dependence graph,» in *2004 IEEE International Conference on Systems, Man and Cybernetics (IEEE Cat. No.04CH37583)*, vol. 4, 2004, 3389–3394 vol.4. DOI: 10.1109/ICSMC.2004.1400866.
- [18] B. Xu, J. Qian, X. Zhang, Z. Wu e L. Chen, «A brief survey of program slicing,» *SIGSOFT Softw. Eng. Notes*, vol. 30, n. 2, pp. 1–36, mar. 2005, ISSN: 0163-5948. DOI: 10.1145/1050849.1050865. indirizzo: <https://doi.org/10.1145/1050849.1050865>.
- [19] M. Weiser, «Program Slicing,» in *Proceedings of the 5th International Conference on Software Engineering (ICSE)*, IEEE Press, 1981, pp. 439–449.
- [20] B. Korel e J. W. Laski, «Dynamic Program Slicing,» *Information Processing Letters*, vol. 29, n. 3, pp. 155–163, 1988.
- [21] R. Baldoni, E. Coppà, D. C. D’elia, C. Demetrescu e I. Finocchi, «A Survey of Symbolic Execution Techniques,» *ACM Comput. Surv.*, vol. 51, n. 3, mag. 2018, ISSN: 0360-0300. DOI: 10.1145/3182657. indirizzo: <https://doi.org/10.1145/3182657>.
- [22] B. Schwarz, S. Debray e G. Andrews, «Disassembly of executable code revisited,» in *Ninth Working Conference on Reverse Engineering, 2002. Proceedings.*, 2002, pp. 45–54. DOI: 10.1109/WCRE.2002.1173063.
- [23] C. G. Cifuentes, «Reverse compilation techniques,» 1994. indirizzo: <https://api.semanticscholar.org/CorpusID:110021381>.
- [24] C. G. Cifuentes e K. J. Gough, «Decompilation of binary programs,» *Software: Practice and Experience*, vol. 25, 1995. indirizzo: <https://api.semanticscholar.org/CorpusID:8229401>.

-
- [25] Capstone, *Capstone documentation*, Accesso effettuato il 13 ottobre 2025, 2014. indirizzo: <https://www.capstone-engine.org/documentation.html>.
 - [26] C. Eagle e K. Nance, *The Ghidra Book: The Definitive Guide*. No Starch Press, 2020, p. 608, ISBN: 978-1718501027.
 - [27] Y. Shoshitaishvili et al., «SOK: (State of) The Art of War: Offensive Techniques in Binary Analysis,» in *2016 IEEE Symposium on Security and Privacy (SP)*, 2016, pp. 138–157. DOI: 10.1109/SP.2016.17.